

微处理机的 程序设计和软件研制

〔英〕F·G·邓肯 著 白英彩 译



上海科学技术文献出版社

科技新书目: 86-234

统一书号: 15193·217

定价: 2.00 元

微处理机的程序设计 和软件研制

〔英〕 F. G. 邓肯 著
白英彩 译

上海科学技术文献出版社

内 容 提 要

《微处理机的程序设计和软件研制》系根据 F. G. Duncan 所著“Microprocessor Programming & Software Development” (Prentice-Hall international, Inc. 1979 年版) 一书翻译的。

该书属于论述微处理机的程序设计和软件研制方面的专著。全书共包括微处理机及其系统、指令、指令系统、算术运算的程序设计、非数值操作的程序设计、用高级语言的程序设计、软件的组织与语言和结构、小型 8080 系统用的第一个软件及其文本等八章。书中运用了类似于计算机硬件描述语言使多种型号的微处理机指令有了统一的书写格式, 对于微型计算机的教学和应用颇有意义。

该书适于从事微型机的设计、生产和应用的广大工程技术人员以及大专院校和中等专科学校有关专业师生阅读。

译 序

随着计算技术的飞速发展,计算机的应用也日趋普及,特别是微型计算机的应用尤其广泛。要想很好地应用微型计算机,就必须了解其软件。所谓微型计算机的软件是指它的各种程序。它能使微型计算机充分发挥效能,为用户使用机器提供方便。因此,微型机的软件是其重要组成部分。不管是系统软件还是应用软件,对于设计、生产和应用微型计算机来说,都是非常重要的。为了更好地适应计算技术的发展形势和促进计算机应用事业,特翻译了《微处理机的程序设计和软件研制》一书。

本书是在作者及其同事们多年来从事微型机程序设计的教学和运用各种型号微处理机的基础上写成的。该书最大特点是通过建立一种符号系统(或称硬件描述语言)来表示指令,能使不同厂家的各种微处理机的指令助记符归纳为一种统一的表示法。这对于微型机的应用和教学是很有意义的。借助本书所介绍的方法,可以把为某种型号(如 6800)的微处理机编写的程序很快地变换为其它机种(如 8080/8085, Z80 等)的程序。也就是说,使得我们运用某种型号微处理机而获得的经验具有普遍意义。

该书的另一特点是比较系统地阐述了一个软件包中的各个程序段,指出了它的编程要领和技巧。书中提供的各有关机种的指令索引表格,对广大工程技术人员是颇有裨益的。

运用本书提供的指令书写格式和所介绍的编程技巧,能进一步地扩大现有微型机的功能和用途,便于深入地掌握微型机

软件的基本概念和理论,提高编程能力,对推广普及微型机应用是有益处的。

本书内容深入浅出、通俗易懂、理论联系实际,是一本较实用的教学和专业参考书,值得一读。

本书稿付印前承蒙邱百光副教授悉心审阅;全部译稿经刘寿和、顾良士和吕宗祺等工程师仔细校对。他们提出了不少宝贵意见。在此一并致谢。由于译者水平有限,错误和不妥之处在所难免,恳请批评指正。

译 者

1982年2月

原 序

《微处理机的程序设计和软件研制》一书旨在向初用微处理机的人员介绍一些程序设计知识和基本的软件设计技术。说得准确一点，本书将作为在微处理机方面希望深入理解编写和使用程序的一些新手的教科书和参考书。

笔者所以写本书是试图把几种不同型号的微处理机归纳起来。随后又与承担同样任务的师生进行了广泛的讨论，并根据有许多背景和兴趣各不相同的听讲者参加的许多课程和研究班的教学经验进行了充实。

本书主要供大专院校计算机科学系学生作为教材。在阅读本书时，假设读者尚不具备程序设计方面的知识，所需的逻辑设计方面的知识并未超出学生在一、二年级中所学得的知识。在布里斯托尔(Bristol)大学，本课程是对三年级学生讲授的。将来，当大学教学大纲广泛采用微处理机作为教学手段时，此书将作为一年级的教材。

有些阅历深的学生已熟悉了本书内容。譬如，有些学生是通过夜校和假期课程学习班，有些学生是通过自学而学完的。他们提出的非常有价值的批评和建议在本书中已予以考虑。因此，希望本书对于未来的微处理机用户有所裨益，这些用户已能胜任本领域的工作，但需要学习程序设计为其将来的工作以及确切地理解其他人的工作而打下扎实的基础。这类读者将会看到本书的主要内容是完善的，如在阅读第一章遇到困难时，则可以查阅有关逻辑设计方面的基础课本。这样一来就能较好地理

解微处理机系统的结构,并根据其需要来运用微处理机。

本书的叙述方法是实践性较强,虽然许多材料都是比较通用的,但所有详细的讨论都是以 Motorola6800、Intel 8080 和 8085、Zilog Z80 等四种用得很广的处理机为基础进行的^①。作为本书的一个组成部分,给出了一个完整的 8080 软件包,并作了全面的说明。

第一章从程序员的角度出发,概括地介绍了微处理机及其系统的硬件。

第二章详尽地描述和讨论了机器的指令系统及其作用。本章还引入了一种指令系统的通用表示法,在一定程度上可帮助读者从已掌握的机种顺利地过渡到另一种机种。这种表示法与构成由制造厂设计的“汇编语言”的所谓“助记符”系统迥然不同。它有很多优点,特别是对于不希望局限于一种机器的用户来说更有好处。对某些类型的指令(例如加法和减法)的用法作了详尽的讨论。如读者觉得这部分内容已超出了自己的需求,则在阅读第一遍时就可略过这一段,留待以后用到时作为参考。

第三章给出四种处理机(6800、8080、8085 和 Z80)的通用形式的指令系统表,以及将各指令系统中的指令(第二章已作介绍)按字母的顺序排列的索引表。这些表面上看来令人望而生畏的大块参考资料对于学习是很有帮助的。读者在后一阶段将会发现在编写程序时有这些材料和表格是很方便的。

第四章通过一系列由浅入深的例子介绍了程序设计技术。开头的一些例子为学习简单的输入、输出以及字符和数字处理方面的内容打下基础,其后的例子相当于软件包中的子程序,以

^① 当然,本书内容对其它处理机的适用程度将与这种处理机与上述四种处理机之间的差别有关。虽然其中有些材料对非 8 位字长的处理机也是适用的,但许多材料未必能有效地应用于位片式器件。

后各章将予以详细介绍。

第五章由一系列多少有点脱节的小节组成。唯一的共同之处是各节所讨论的课题都不是处理数量的问题。有些课题(例如排序问题)相当详细地讨论了不止一个实例;但是有些课题(例如文件和记录问题)由于篇幅所限只作了简要论述。

第六章介绍了有助于程序设计的一系列基本软件手段,详细地叙述了使用这些软件手段(包括在软件包里)的用户须知。本章末讨论了如何通过进一步的使用软件提高程序员的表达能力的问题。

第七章对微处理机软件的发展历史作了必要的说明,提及了可供使用的软件包,并讨论了将来各种可能的发展趋势。如果读者在做本书的程序设计练习以外,还使用某种高级语言的编译程序则,应该可以参加这种讨论,也许能达到这样的程度,即根据自己的思路来设计和补充。提供新的语言或其它更好的表达方式。

第八章包含有说明程序设计技术时所用的软件包的完整文本(附有详细的注释),而这些软件的使用须知已在第六章进行了介绍。这个软件包需占用 6K 字节的可编程只读存储器(PROM),由一个监督程序、一个 PROM 编程程序、一个汇编程序和一个反汇编程序以及一组算术子程序(包括 32 位的浮点运算程序)组成。汇编程序至少需要用 1K(最好是 2K)字节的随机存取存储器(RAM)作为工作空间。然而,正如第八章所说明的那样,部分软件包所需的 PROM 和 RAM 可以少得多。这个软件已使用了一段时间,因此对于读者来说将是有用的。当然,它也不是完美无缺的,未必能长久地满足一些要求高的用户的需要。读者既然能发现这个软件包对自己的用处、限制因素及其不足之处,以及仔细地研究了 this 软件包并了解其结构和缺陷,

也就能自行设计和实现好的软件及其它程序。

程序设计是一种实践技能，只有在具体的机器上通过实践才能获得。显然，如果读者拥有能运行本书中的软件包的 8080、8085 或 Z80 系统，则从本书所学到的东西，将比那些只使用其它某种机器的读者所学到的来得多，而后者又比无法接触任何机器的读者好得多。这三种读者聚集在一起，学习为他们的机器编制程序，则都将会有所收益。众所周知，懂两种语言的程序员远比只能用一种语言的程序员能更好地运用新的机器和语言。能为自己购买设备的初学者使用不同的两个小系统所学到的东西远比从一个较大的系统中学到的东西多得多。

本书对有关交叉汇编程序、交叉编译程序、具有很强的诊断能力的调试工具或开发系统方面的内容叙述得很少。这些东西很繁杂，会妨碍初学者的学习，即使是有经验的程序员使用起来也会感到容易混淆。这些东西当然非常方便，很有吸引力。但是正确的方法是要在其上运行某个程序的系统是研制该程序的最合适的系统；虽然错误是不可避免的，但是，混乱和不必要的复杂化则不是不可避免的；在程序设计和任何其它设计工作中，简单、设计良好并容易理解的工具比精巧、复杂而不可预言的机构更为可取。

书中肯定会有错误，会有不应该有的混乱和太复杂化的地方，这都是由于笔者的学识浅薄，书中表达的全部见解也都只是作者的一孔之见。如果书中有任何值得一提的地方，那功劳也主要是属于我的许多同事、教师、学生和朋友，他们有意和无意地给与了许多帮助。由于为数众多，只能在此一并致谢了。

附言(1979年6月)

笔者撰写本书时，第八章的软件已经过改编供 —8085 系统使用，其中

的 PROM 在 0000-1FFF(4×2716), RAM 在 2000 以上。§ 8.7 提出的一些改进建议已经实现了。使用起来稍微方便一些的汇编程序是在一只 2K 的 PROM 中 (1800-1FFF); 具有新的行式打印机命令的监督程序、PROM 编程程序和反汇编程序位于另一个区域 (0000-07FF); 算术和输入-输出子程序位于第三个区域 (0800-0FFF); 而第四个区域 (1000-17FF) 供存贮盒式磁带机程序和正在研制的高级软件用。这个系统的用户应该注意下述变换:

8080	8085	8080	8085
0360, 03C0	0371, 03C9	0D6F-0D7F	086F-087F
07E6-07FF	0886-089F	0DCA-0FFF	08CA-0AFF
0BE0-0BFF	08A0-08BF	2400-27FF	0C00-0FFF
0CF1-0CF7	08C1-08C7	2B80-2BFF	0B80-0BFF

F. G. D.

目 录

第一章 微处理机及其系统	(1)
§ 1.1 基本概念	(1)
§ 1.2 微处理机的内部结构	(9)
1.2.1 电源.....	(9)
1.2.2 时钟.....	(11)
1.2.3 定时和控制器.....	(11)
1.2.4 指令寄存器和译码器.....	(12)
1.2.5 运算器(ALU).....	(13)
1.2.6 条件标志.....	(13)
1.2.7 累加器.....	(13)
1.2.8 程序计数器.....	(14)
1.2.9 堆栈指示器.....	(14)
1.2.10 其它寻址寄存器.....	(14)
§ 1.3 存贮器	(15)
1.3.1 主存贮器和辅助存贮器.....	(15)
1.3.2 半导体存贮器.....	(15)
1.3.3 地址的缓冲和译码.....	(19)
§ 1.4 外围设备	(22)
1.4.1 接口.....	(22)
第二章 指令	(24)
§ 2.1 基本概念	(24)
§ 2.2 指令的表示方式	(25)
§ 2.3 通用的表示法	(29)
2.3.1 指令各字节的表示方法.....	(29)
2.3.2 寄存器.....	(30)
2.3.3 赋值(信息的复制或传送).....	(30)
2.3.4 信息交换.....	(30)

2.3.5	数值	(31)
2.3.6	地址和存贮单元	(32)
2.3.7	条件标志	(37)
§ 2.4	算术和逻辑运算	(37)
2.4.1	一个字节的意义	(37)
2.4.2	带符号和无符号的数值	(38)
2.4.3	加法	(40)
2.4.4	取反和取负	(46)
2.4.5	减法	(47)
2.4.6	逻辑(布尔)操作	(50)
2.4.7	“测试”和“比较”操作	(52)
2.4.8	“移位”和“循环移位”操作	(55)
2.4.9	其它算术和逻辑操作	(60)
§ 2.5	堆栈操作	(63)
§ 2.6	转移	(65)
§ 2.7	子程序	(66)
§ 2.8	输入-输出	(69)
§ 2.9	中断	(73)
§ 2.10	Z80 的其它指令	(79)
第三章	指令系统	(84)
§ 3.1	说明	(84)
§ 3.2	Motorola 6800	(87)
§ 3.3	Intel 8080 与 8085	(95)
§ 3.4	Zilog Z80	(102)
§ 3.5	四个机种的指令汇总表	(115)
第四章	算术运算的程序设计	(133)
§ 4.1	可供实用的最小系统和软件	(133)
§ 4.2	ASCII 码	(135)
§ 4.3	读取十进制数字	(135)
§ 4.4	十进制整数的输入和输出	(143)

§ 4.5	二进制整数的算术运算	(151)
4.5.1	改变数的长度.	(152)
4.5.2	比较.	(153)
4.5.3	单字长乘法.	(154)
4.5.4	多字长乘法.	(157)
4.5.5	单字长除法	(130)
4.5.6	多字长整数的除法.	(164)
§ 4.6	非整数量的二进制算术运算	(165)
4.6.1	非整数量的“定点”表示法	(165)
4.6.2	乘法	(166)
4.6.3	加法与减法	(166)
4.6.4	除法	(169)
§ 4.7	“浮点”二进制数	(170)
4.7.1	表示法与习惯	(171)
	变异的表示法	(172)
4.7.2	规格化	(173)
4.7.3	辅助程序	(175)
4.7.4	浮点子程序概述	(177)
4.7.5	浮点输入与输出	(179)
4.7.6	用浮点子程序编制简单的程序	(182)
4.7.7	条件标志与浮点数	(187)
§ 4.8	二十进制(BCD)算术运算	(188)
4.8.1	无符号整数的加法	(189)
4.8.2	带符号的 BCD 整数	(191)
4.8.3	BCD 乘法	(194)
4.8.4	BCD 小数	(197)
第五章	非数值操作的程序设计	(198)
§ 5.1	非数值量	(198)
§ 5.2	复制成组的信息	(198)
§ 5.3	检索表格	(202)

§ 5.4	排序	(207)
§ 5.5	“组装式”信息——长度小于一个字节的量	(217)
§ 5.6	记录与文件	(220)
§ 5.7	特殊的外围设备	(221)
第六章	用高级语言的程序设计	(225)
§ 6.1	用机器码进行程序设计的基本工具	(225)
6.1.1	监督程序	(227)
6.1.2	汇编程序	(231)
6.1.3	反汇编程序	(234)
6.1.4	PROM 的编程与读出	(234)
§ 6.2	子程序	(235)
6.2.1	输入子程序	(235)
6.2.2	输出子程序	(238)
6.2.3	定点算术运算子程序	(241)
6.2.4	浮点算术运算子程序	(249)
§ 6.3	从机器码向高级语言发展	(250)
§ 6.4	将高级语言翻译成机器码	(260)
第七章	软件的组织、语言与结构	(263)
§ 7.1	计算机软件的发展	(263)
§ 7.2	软件的规划与设计中的一些考虑	(266)
§ 7.3	指令表示法与语言	(268)
§ 7.4	程序设计语言的结构与风格	(277)
第八章	小型 8080 系统用的第一个软件	(282)
§ 8.1	历史	(282)
§ 8.2	监督程序 PROM(0000~03FF)	(284)
8.2.1	监督程序——主体部分	(285)
8.2.2	专用子程序	(286)
8.2.3	监督程序——分支部分	(288)
8.2.4	其它子程序	(291)

8.2.5	PROM 编程器用的程序(0360~03EB)	(293)
§ 8.3	汇编程序(0400~07E2、0800~0BDF、0C00~0D6E、 0D85~0DC9)	(294)
	汇编程序用的子程序	(297)
§ 8.4	反汇编程序(2800~2B7F)	(300)
§ 8.5	整数与定点算术运算的子程序	(302)
§ 8.6	浮点子程序	(303)
§ 8.7	错误与缺点	(307)
§ 8.8	软件的带注释的文本	(305)
§ 8.9	软件的十六进制文本	(433)

第一章 微处理机及其系统

§ 1.1 基本概念

就内部结构而论,微处理机是一种超大规模集成电路,它相当于在 4 平方毫米左右的硅片上集成了数千个分立元件,封装成 40 条(典型值)引脚的双列直插式组件。就逻辑原理而论,微处理机是一种由时钟信号控制的时序电路,也即能用时钟脉冲同步地改变其内部状态,从而改变其输出信号的一种电路。时钟脉冲通常(但不是全部)是由外部产生的。微处理机各个内部状态的变化都是由其当时的内部状态以及一组输入信号共同决定的。上述说明同样也适用于 JK 触发器之类的器件,其差别只是复杂程度不同而已,因为微处理机可能出现大量的输入信号组态、内部状态以及输出信号组态。

然而,微处理机的工作原理却相当简单,实质上只是内部状态的重复循环。这种循环称为指令周期,指令周期总是由下述阶段组成:

(i) 将一组输入信号(一条指令)读入(锁存入)处理机的一个内部寄存器(指令寄存器)。

(ii) 处理机要经过一系列由该指令的各位所决定的状态。可能还要读入其它输入信号(数据)或产生输出信号(结果)。这就是指令的执行阶段。

(iii) 最后,产生一组输出信号(下一条指令的地址),供外部电路(一般是存储器)决定要送入处理机的下一条指令。

使处理机完成某个特定任务所需的一串指令称为程序。要

执行的程序指令保存在存贮器里(从概念上来说,存贮器是一个很大的双稳态元件阵列)。当处理机需要一条指令时,处理机就产生这条指令的相应地址(决定指令在存贮器中的位置的一组二进制数字),并送给存贮器。然后,将指令取出来送入处理机,而存贮器的内容保持不变。因此,可把一个地址看作是一个二进制数,而下一条指令一般是指其地址跟在现行指令地址后面的那条指令(从数量概念上来说,下一条指令的地址比现行指令的地址大)。但是,程序所执行的下一条指令的地址不一定顺序放在现行指令地址的后面,即可以要求执行其它地址中的指令。执行转移指令就会发生上述情况。也就是说,采用转移指令时程序中的某些指令串可能反复执行多次,而另一些指令串根本没有执行。这取决于程序所处理的数据(存贮的指令数并不代表执行的指令数或程序运行的时间)。

微处理机与存贮器一起构成了基本的微处理机系统。一般还有其它的系统部件,称为外围设备。通常,至少有一台输入设备,用于把数或其它量(例如指令或仪表读数)输入存贮器或处理机;至少还有一台输出设备,用于把数(一组数字)从存贮器或处理机送至外界(例如送去打印或控制机器工作)。典型的微处理机系统如图 1.1 所示。

各个部件由几组线连接起来:

(i) 数据总线,在任何给定的时刻,该总线可能传送下列内容:

- (a) 将指令从存贮器传送至处理机;
- (b) 将一个数从存贮器或输入设备传送至处理机;
- (c) 将一个数(结果)从处理机传送至存贮器或输出设备;
- (d) 在存贮器的两个部分之间,存贮器与外围设备之间或两台外围设备之间传送一个数。

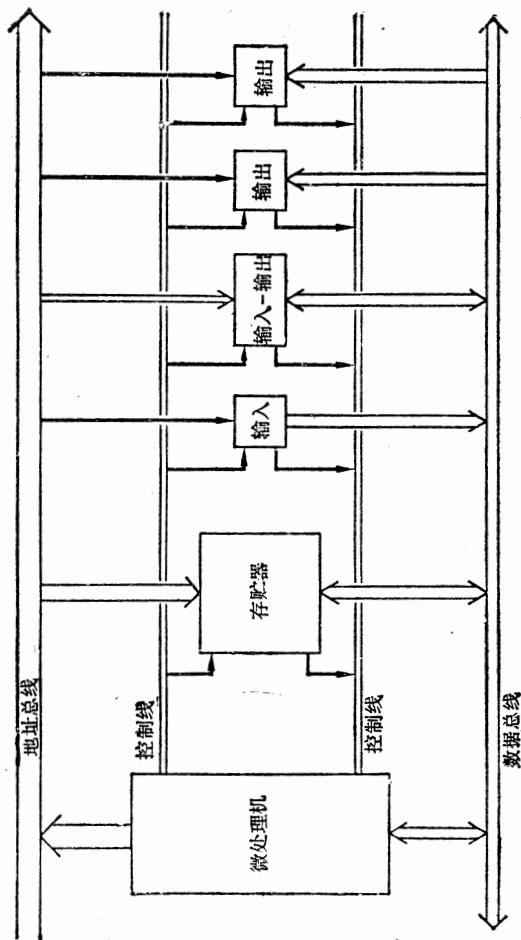


图 1.1 一个典型的微处理机系统

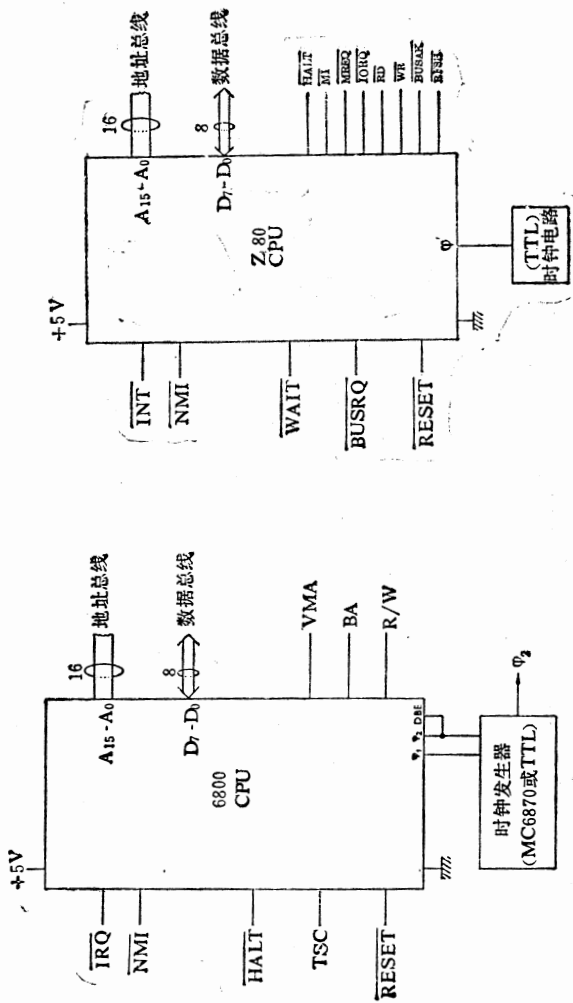


图 1.3 Z80 的总线和控制连线

图 1.2 6800 的总线和控制连线

(ii) 地址总线, 在任何给定的时刻该总线可能传送下列内容:

- (a) 处理机需执行的下一条指令的地址;
- (b) 处理机进行计算所需的操作数的存贮地址;
- (c) 准备写入处理机所计算出来的数的地址;
- (d) 准备将一个数发送给处理机的某台输入设备的地址(或设备号);
- (e) 准备从处理机接收一个数的某台输出设备的地址(或设备号);
- (f) 与上述(i)(d)条的传送有关的地址。

(iii) 控制线, 传送保证计算机同步和协调的定时和控制信号, 从而保证正确地执行(i)条所列的各项信息传送操作。

有些微处理机的结构与这种基本结构稍有不同。地址总线 and 数据总线可以公用一组引脚(8085); 或者可将数据引脚用作其它用途, 例如作为传送外部设备与处理机之间的控制信号用(8080)。

图 1.2 至 1.5 分别简单地说明了 6800、Z80、8080 和 8085 的总线和控制连线。8080 和 8085 的连接图说明, 这两种微处理机需外接其它元件对总线信号进行锁存和缓冲, 因此使一般的存贮器器件可接至总线上(也有某些特殊器件不用这些附加元件就能与 8080 或 8085 一起工作)。若需使用适量的存贮器, 则 6800 和 Z80 也需要使用总线缓冲器(参阅 § 1.3.3)。

表 1.1 列出了各种控制信号, 且粗略地按功能进行了分类并作了说明。列出这些信息只是想帮助程序员理解这些微处理机是如何与存贮器和外围设备进行通信的。详细的技术说明可

参阅有关的手册①，有关比较性的说明可参阅 Hilburn 和 Julich 等人编著的课本②。

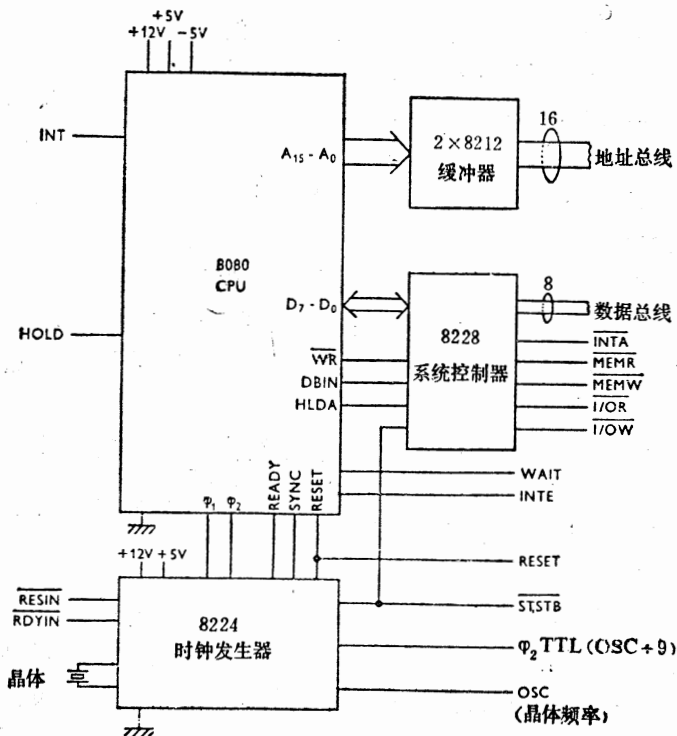


图 1.4 8080 的总线和控制连线

- ① MCS-80 用户手册(有对 MCS-85 的介绍)。英特尔公司 1977, 10。
 8085 微型计算机系统用户手册——序言。英特尔公司 1976, 11。
 M6800 微型计算机系统数据。莫托洛拉半导体产品公司 1977, 3。
 Z80-CPU Z80A-CPU 技术手册。Zilog 公司, 1977。

② John L. Hilburn 和 Paul M. Julich: «Microcomputers/Microprocessors: Hardware, Software, and Applications»1976 年出版。

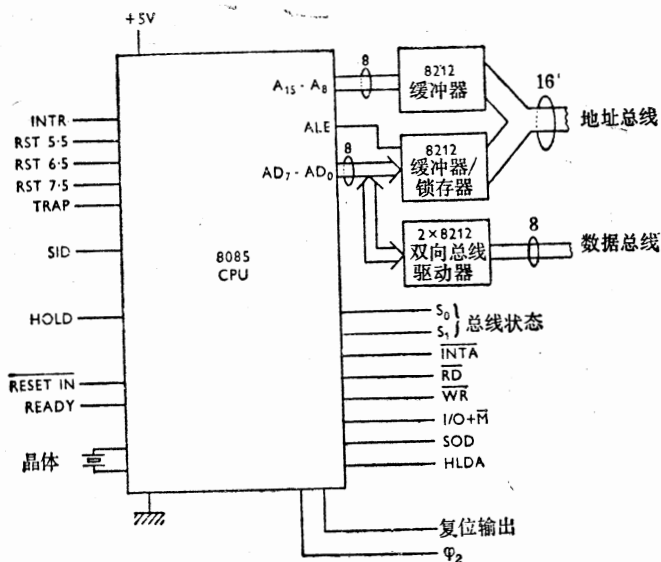


图 1.5 8085 的总线和控制连线

表 1.1 控制信号和总线信号

		6800	8080†	8085	Z80	
控制 输入	复位	$\overline{\text{RESET}}$	$\overline{\text{RESIN}}$	$\overline{\text{RESETIN}}$	$\overline{\text{RESET}}$	异步复位信号 (见第三章)
	准备好		$\overline{\text{RDYIN}}$	READY	$\overline{\text{WAIT}}$	机器进入等待 状态
	总线控制	TSC	HOLD	HOLD	$\overline{\text{BUSRQ}}$	使各条总线脱 离 CPU
		$\overline{\text{HALT}}$				机器停机, 各 条总线脱离 CPU
	DBE					数据总线脱离 CPU

(续表)

		6800	8080†	8085	Z80	
控制 输入	中断请求	$\overline{\text{IRQ}}$	INT	INTR	$\overline{\text{INT}}$	普通的请求信号 中间请求(见 § 2.9 和第三章) 高优先级请求“串行输入数据”(见第三章)
	特殊信号	$\overline{\text{NMI}}$		RST5.5 RST6.5 RST7.5 TRAP SID	$\overline{\text{NMI}}$	
总线	地址 地址/数据	A ₁₅ -A ₀	A ₁₅ -A ₀	A ₁₅ -A ₈ AD ₇ -AD ₀	A ₁₅ -A ₀	地址端 多路转换的地址/数据端 地址选通 数据端
	数据	D ₇ -D ₀	D ₇ -D ₀	ALE	D ₇ -D ₀	
控制 输出	数据 传送控制	{ R/W VMA }	{ $\overline{\text{MEMR}}$ $\overline{\text{MEMW}}$ I/OR I/OW }	{ $\overline{\text{RD}}$ $\overline{\text{WR}}$ } I/O+M	{ $\overline{\text{RD}}$ $\overline{\text{WR}}$ MREQ $\overline{\text{IORQ}}$ }	这些输出信号经组合后允许信息沿着数据总线在规定的单元和设备之间进行传送, 并进行定时从数据总线读取中断指令用的定时信号(见 § 2.9)关于 CPU 状态的信息(INTE、SOD 信号见第三章)
	中断计时		$\overline{\text{INTA}}$	$\overline{\text{INTA}}$	$\overline{\text{MI}}$	
	CPU 状态		WAIT INTE	SOD	$\overline{\text{HALT}}$	

(续表)

		6800	8080†	8085	Z80	
控制 输出	总线状态	BA		\overline{HLDA} S_1S_0	\overline{BUSAK}	关于数据总线 状态的信息 (总线是否 可用, 或当 前的传送操 作的方向和 性质)
	特殊信号				\overline{RFSH}	动态 RAM 的 再生定时脉 冲(见 § 2.10)
	同步的输出 信号		RESET	RESETOUT		供接口使用 (见 § 1.4.1)

8080† = 8080 + 8224 + 8228 (见图 1.4)

§ 1.2 微处理机的内部结构

典型的微处理机的内部结构如图 1.6 所示。并非所有的微处理机都有图中所示的全部部件——特别是可能没有“其它的寻址寄存器”和“其它的寄存器”。在某些情况下, 某个寄存器既可作算术运算寄存器, 又可作寻址寄存器。有些处理机还有图中未画出的一些内部单元, 例如寄存器堆栈或小容量的 ROM、PROM 或 RAM。

图中的每条连线表示若干条并行线, 线的数目可视特定的处理机型号而定。

1.2.1 电源

尽管有些处理机只需要一组电源(例如 6800、8085、Z80 和 2650 只需一组 +5V 电源), 但由于工艺不同, 其它一些处理机

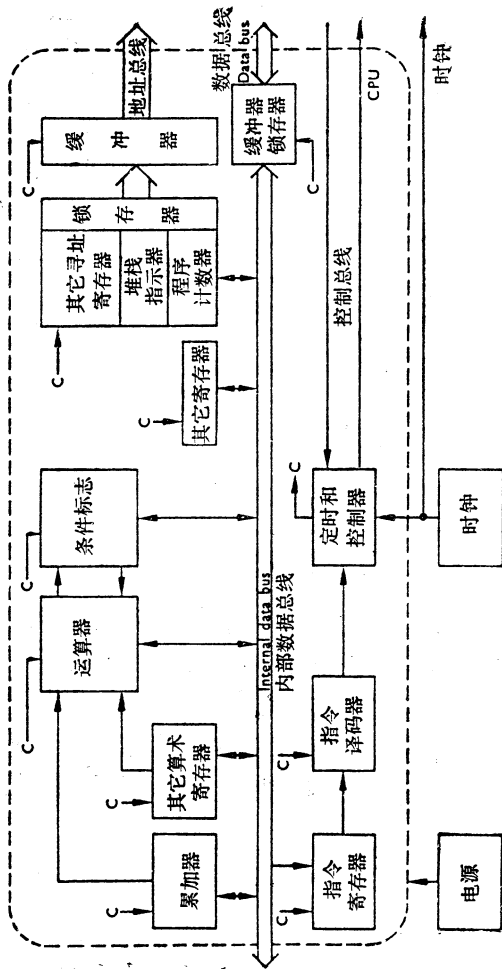


图 1.6 典型的微处理器的内部结构

则需要三组电源(例如 8080 需要 +12V、+5V、-5V 三组, CP1600 需要 +12V、+5V、-3V 三组)。微处理机的功耗一般在 1~1.5W 之间,有时可能还要小得多(例如 2650 为 525 mW)。

1.2.2 时钟

目前大多数微处理机都需要用外部时钟(规则的脉冲源)进行驱动。但是,也有一些具有内部时钟电路,只需外接一个晶体来决定时钟的频率。

在使用外部时钟的机器中, Z80 需要一个单相的 TTL(晶体管-晶体管逻辑)电平的方波; 6800 需要两个互不重迭的 TTL 电平的脉冲串; 而 8080 需要两个互不重迭、幅度为 12V 的脉冲串。但是,在 8080 系统中可用专用的时钟发生器集成电路(8224)来产生时钟信号, 8224 只需外接一块晶体。

在大多数情况下,时钟脉冲的宽度和频率必须保持稳定,但是允许的频率范围相当宽(例如 CP1600 为 0.5MHz~5MHz)。有些处理机(例如 2650)允许时钟频率一直下降到手动的频率——这就大大简化了“单步”操作问题。

1.2.3 定时和控制器

从逻辑上来说,定时和控制器是一个由时钟驱动的同步时序电路。其输入信号包括:

(i) 外部控制信号 例如预置用的“复位”信号、外围设备“准备好”信号以及这些设备的“保持”和“中断”请求信号。

(ii) 指令译码器(见下文)的输出信号 由这些信号决定指令周期。

其输出信号包括:

(i) 内部控制信号 触发其它的内部单元,并在微处理机内部建立数据通路,对数据传送操作进行定时。

(ii) 外部控制信号 例如“保持”和“中断”请求用的“允许”和“响应”信号；总线定时脉冲；以及给出有关处理机和总线的状态以供外部部件使用的信号。外部控制信号通过控制总线进行传送，出入于系统其它部件；内部控制信号(在图 1.6 中用 O 来表示)则分配至处理机所有其它的内部部件去。

定时和控制器正规的功能是对每条经过译码的指令作出响应，从而发出信号以保证指令的正常执行。这些信号驱动寄存器、运算器和有关的外部设备。例如，可作下列操作：

(i) 若经译码的指令是一条寄存器间的传送指令，则应通过适当的允许和开门信号，打开一条从源寄存器经过内部数据总线到目的寄存器去的通路，传送操作则由定时信号(选通脉冲)完成。

(ii) 对于算术运算指令而言，控制信号允许数据从存有操作数的两个寄存器(或寄存器和存贮单元)进入运算器(见下文)；这些信号能保证执行所需的操作，允许结果进入一个累加器或其它的结果寄存器，甚至可送回存贮器。

(iii) 若涉及到对存贮器的读写操作，则存取数据的地址将保存在一个寻址寄存器(例如变址寄存器或堆栈指示器)中，并会被送至地址总线。此外，有关的数据寄存器将被连接至数据总线。如前所述，数据沿着数据总线在寄存器与存贮器之间进行的传送将由定时脉冲实现。

定时和控制器除了控制每条指令的执行过程以外，还必须不断前进或用新值取代程序计数器中的内容，以获得要执行的下一条指令的地址。然后才能从存贮器中取出这条指令，并送至指令寄存器去。

1.2.4 指令寄存器和译码器

指令寄存器依次接受每条指令，并在整个执行过程中保存

该指令。指令译码器原理上是一种组合电路，因此与其它译码器并无区别。其输出信号供定时和控制器用来决定执行指令寄存器中指令的过程。

1.2.5 运算器 (ALU)

该部件包括执行一些(组合)运算的电路，这些运算的操作数可以是一个，也可以是两个。这类运算有加法、减法以及同时对一个操作数中的所有位或两个操作数中对应各位执行的各种逻辑运算。在大多数情况下，其运算结果要保存在累加器中；几乎所有的情况都会影响条件标志。

1.2.6 条件标志

大多数(如果不说是全部的话)算术和逻辑运算都会影响一个或几个条件标志。每个标志都可看作是一个触发器，其置位和复位的状态由最后执行的算逻运算的结果决定(在 6800 中，简单的数据传送操作也会影响条件标志)。例如，有一个标志将记录最后的结果是零还是非零，而另一个标志将记录它是正的还是负的(即其最高有效位是 0 还是 1)。由条件标志决定条件转移指令的结果。在大多数处理机中，都有将条件标志各位的值送入另一个寄存器或送入存贮器的指令，以及需要时恢复其原值的指令。所以这组条件标志可以当作一个寄存器(“条件码寄存器”、“条件标志寄存器”)来处理。此外，还可用专用指令对个别或全部条件标志进行置位或复位，而无视运算器的运算结果如何。

1.2.7 累加器

累加器基本上就是一个寄存器，能接受和保持其原先值与其它某个数的算术和。换言之，累加器能形成一个累加和。广而言之，也可用累加器这个词来表示对加法以外的其它操作起同样作用的寄存器。所有的微处理机都至少有一个累加器。沿

着数据总线与处理机交换数据时通常要用一个累加器作为寄存器。

1.2.8 程序计数器

程序计数器是一个寄存器,存有接下来要执行的指令地址。通常,这个新地址是由现行指令的长度(一、二、三或四个字节)加到现行指令的地址上而产生的。但是,在无条件转移指令中,程序计数器的内容由指定的地址所取代(这一代换就完成了转移操作)。在条件转移指令中,若规定的条件标志(或条件标志值的函数)具有指定的值,则也产生这样的代换,否则将正常地逐步增加。在相对转移(或分支)指令中,转移指令指定的数将被加至程序计数器上。

程序计数器的内容也会受子程序调用、中断和返回指令的影响。有些处理机还有明确地对程序计数器进行操作的指令。

1.2.9 堆栈指示器

堆栈操作是许多微处理机都具有的一种特点。堆栈本身一般建立在存贮器中,通过将其基地址送入堆栈指示寄存器就可建立堆栈。每当新的一项内容被压入堆栈时,堆栈指示器的值就前进;每当从堆栈中取走一项内容时,堆栈指示器的值就缩回。“前进”一般意味着“减1”,“缩回”意味着“加1”。因此基地址是一个高地址,而堆栈在地址空间中“向下”发展。一般的微处理机都有明确地对堆栈指示器进行操作的指令,也可能用一些办法在执行中断或子程序时保存堆栈指示器的值。

1.2.10 其它寻址寄存器

寻址寄存器是指其内容可用作存贮器读、写操作中的地址的寄存器。变址寄存器就是具有相应的“加1”和“减1”操作的寻址寄存器,可用于对连续的存贮单元进行存取。

§ 1.3 存 贮 器

1.3.1 主存贮器和辅助存贮器

大型系统的存贮器由两部分组成：(i)主存贮器和(ii)辅助存贮器(或后援存贮器)。小型系统则只有主存贮器。

辅助存贮器包括磁带和盒式磁带、磁盘以及纸带或穿孔卡片。对辅助存贮器的存取是通过外围设备进行的。

微处理机的主存贮器一般是由半导体器件构成的，每块集成电路能存贮数千位信息。主存贮器中每个字节都有一个唯一的地址。若采用 16 位的地址总线，则处理机可寻址至 65536 个字节。

为了使微处理机能够根据时钟频率所允许的速度迅速工作，存贮器件的存取时间应该与时钟频率相匹配。若存取时间太长，则可能会在存贮器能提供有效的数据之前就出现将数据取入处理机的定时信号。有时可通过干涉时钟、或使处理机周期进入“等待状态”等方法来解决这个问题，但是这些方法都远不如选择适用的存贮器件来得好。而且肯定有足够多的器件品种可供选用。

虽然微处理机都设计得在采用半导体存贮器时，工作最有效，但是也能使用磁芯存贮器作为主存贮器。不过这样容易出现上面提到的定时问题，必须设法加以解决。

1.3.2 半导体存贮器

半导体存贮器是以标准双列直插式封装集成电路的形式提供的。每块集成电路的容量用含有多少“位”来表示，位数几乎总是 2 的乘幂。这些位可以单独地进行存取，或以 4 位或 8 位为一组进行存取。因此，某种型号的存贮器可能包含 1024×1 位，而另一种是 256×4 位，还有一种是 128×8 位。这几种存贮

器都有 1024 位,但是:

(i) 1024×1 的器件有 10 条地址引脚,需要用 10 位的地址来规定其中某一位的位置。

(ii) 256×4 的器件有 8 条地址引脚,需要用 8 位的地址来规定 4 位一组的数据的位置。

(iii) 128×8 的器件有 7 条地址引脚,需要用 7 位的地址来规定每个字节的位置。

半导体存贮器有 ROM、PROM 和 RAM 等三种主要类型,下面将分别进行介绍。

1.3.2.1 ROM(只读存贮器)

这个术语是指含有固定信息的半导体存贮器。这些信息是在制造 ROM 的最后阶段制作在器件内的。这些信息不能改变;这类器件安装在系统中时,处理机只能对其进行读出。因此,ROM 的应用是相当专门的。例如可用 ROM 存放标准的代码转换表。有些含有程序的 ROM 也可购得,但是读者必须注意:ROM 中的程序是不可修改的。

典型的 1024×8 的 ROM 有 10 条地址引脚和 8 条数据引脚。数据引脚可直接连接至数据总线。ROM 中有三态缓冲器^③,其输出一般呈高阻状态,但是可通过向“启用”引脚送入一个信号(处理机来的定时脉冲)来启用这些缓冲器。只有当所需的数据位于某片存贮器件之中,而不在其它器件内时,才能启用这片器件。因此,启用信号可能必须用高六位地址(在现在这种情况下)的组合来进行选通。有些 ROM 为便于这样使用而备有“选

^③ 就我们的讨论范围而言,三态缓冲器就相当于电子式通断开关。当其被控制信号启用时,其输出信号的逻辑值(0 或 1)与其数据输入信号一样;当其被禁止时,其输出信号与数据输入信号无关。在后一种状态(第三状态)下,数据输入与输出之间插入了一个很高的阻抗,其实际作用相当于开路。

片”引脚,在启用某片器件之前必须先使其各选片端处于规定的逻辑电平。

1.3.2.2 PROM (可编程只读存贮器)

当 PROM 安装在系统中时,其作用完全与 ROM 相同,使用的方法也相似。ROM 和 PROM 之间的显著区别是 PROM 可以“重编程序”,即 PROM 能从计算机系统中拆下来,擦除其中的信息,并将新的信息存入其中。“重编程序”过程需使用专用的仪器(例如用紫外辐射源进行擦除,用电压相当高的脉冲源进行重写)。微处理机系统中正常的信号不会破坏或改写 PROM 中的信息。

值得注意的是,“可编程”、“重编程序”、“程序设计”等词汇用在本书中是很遗憾的,因为“程序”是计算机必须执行的一组指令,“程序设计”就是编写程序。有些用户误认为只有 PROM 才能用来保存程序了。

显然,可用 PROM 来存贮与 ROM 中属于同一类的信息。但是,与 ROM 不同的特点是, PROM 更适于作固定程序存贮器,如果可获得适用的“PROM 编程器”和“PROM 擦除器”的话,甚至可用于存贮正在研制中的可能要修改的程序。本书后面介绍的软件是以 PROM 的形式进行研制的,现在都存贮在 PROM 中。

1.3.2.3 RAM(随机存取存贮器)④

这种半导体存贮器的形式是最接近于磁芯存贮器的。信息可在系统(程序)控制下写入 RAM, 或从 RAM 中读出。目前,绝大多数可以获得的 RAM 在断电后都将丢失所保存的信息。

④ 用“随机存取存贮器”这个术语来表示读/写存贮器,是不太合适的,因为就所有各位可平等地由寻址机构进行存取这一点而言,不仅 RAM 是“随机存取”的,而且 ROM 和 PROM 也是“随机存取”的。

但是,有些 RAM 有一种“备用”状态。在这种状态下, RAM 可在相当小的功耗下保持信息,但不能读出或写入。不消耗功率而能永久地保持信息的半导体 RAM 正在研制中。

与 ROM 和 PROM 一样,所有的 RAM 也都有供选择所需的特定位的位置用的地址引脚。某些 RAM 有两组数据端,一组供写入用,另一组供读出用。但是,目前的发展趋势是只用一组数据端,并可直接接至数据总线上。在这种情况下,输出级肯定是三态的。

通常所需的控制信号是:

- (i) 决定下一个操作的读/写信号;
- (ii) 控制传送时序的启用信号(脉冲);
- (iii) 一个或几个选择信号;为使(i)、(ii)起作用,选择信号必须具有规定的电平。

RAM 主要有静态的和动态的两种类型。静态 RAM(仍然)较动态 RAM 贵,且速度也较慢(但对于许多微处理机应用而言,速度是足够的)。只要电源不切断,则写入静态 RAM 中的信息就能永久保持。动态 RAM 的信息存贮密度较静态 RAM 高(最常见的动态 RAM 是 4K 位的,静态 RAM 是 1K 的),这一点对于大容量存贮器系统来说是很重要的。但是,除非用某种操作进行刷新(再生),否则动态 RAM 中的信息在写入约数毫秒后就会丢失。这是因为动态 RAM 是以电容效应作为存贮手段的,电容上的电荷会漏失,因此必须在逻辑“1”状态变得无法与“0”状态进行区别之前加以“补充”。在大多数情况下,这种存贮器都按行和列的阵列进行组织,并安排成对任何位的读或写操作都会使同一列中的所有各位进行刷新。因此,所谓“刷新”问题就是保证在每 2ms 的周期(或规定的周期)内对每一列进行存取。在微处理机系统内,一种刷新办法是迫使处理机处于等待

状态,而对整个 RAM 中的各列连续进行刷新;另一种方法是利用处理机不对 RAM 进行正常的存取操作的机器周期实现“每次一列”的刷新。在 Z80 内部已制备了以后一种方式进行刷新的电路。其它的处理机则可使用专用的集成电路。若用 TTL 电路进行设计,则刷新电路的体积可能相当大。

在实际进行程序设计时,往往没有必要考虑动态和静态 RAM 之间的区别。但是,在 Z80 中有一个“刷新寄存器”,这是一个保存动态 RAM(如果有的话)当前“刷新地址”的计数器。可把这个寄存器的值送入累加器或将累加器中的数值预置入这个寄存器以供检查。指令系统中也有进行这一操作的指令。普通的程序是不用这些指令的。

1.3.3 地址的缓冲和译码

考虑一个准备使用 4K 字节的 PROM 和 1K 字节的 RAM 的小型系统。PROM 占用的地址是 0000-0FFF(十六进制),RAM 占用的地址是 1000-13FF(十六进制)。准备用四块 1024 × 8 位的 PROM 集成电路构成 PROM,用八块 128 × 8 位的 RAM 集成电路构成 RAM。如何将这些电路连接至地址总线才能满足:(i)每个字节都可与其它字节毫不相关地进行寻址;(ii)不改变现有的连接状态就可对存储器进行扩充呢?

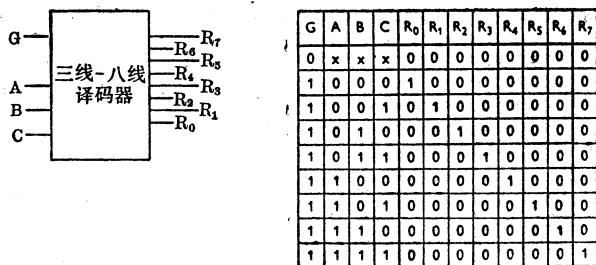


图 1.7 三线-八线译码器

解决这个问题的一种简单办法就是使用三线-八线译码器，其布局和真值表如图 1.7 所示。

图 1.8 是解决办法之一(图中未画出 RAM 用的启用信号和读/写信号)。在这种方案中，PROM 和 RAM 中的每个字节都象规定的那样有一个独特的地址。译码器 1 和 2 未连接的输出端供存贮器扩充用，最多可完全扩充至 65536 个字节。这种扩充并不影响现有的任何连线。

许多设计人员(包括那些设计市售套件的设计者)都有轻视地址译码机构设计问题的倾向。若给定了这个小型系统的规格，他们就会完全省掉 #1 译码器。这样就使得地址空间只能再扩充 3K(由 #2 译码器未用的输出端来表示)。其原因是去掉了 A_{15} 、 A_{14} 、 A_{13} 三位地址，地址总线减少到 13 位。13 位的总线只能对 2^{13} (8192) 个字节进行寻址。

由于任何系统都无法避免可能在某个阶段要进行扩充，所以最初留有充分的扩充余地是个聪明的办法。这样做所化的代价(元件或空间、功耗或费用)即使与很小的系统相比也是微不足道的，所以不这样做是“得不偿失”的。

任何对逻辑设计稍有经验的人都不难从图 1.8 中发现，无论容量多大的存贮器都将给地址总线(特别是低位)增加相当重的负载。出于这一原因，除了最小的系统以外，都须对地址总线进行缓冲^⑤。借助于 Intel 8212 之类的器件实现地址缓冲是很简单的。把两块这样的器件安排在处理机附近并接以适当的控制信号，就可使其成为简单的缓冲器。

⑤ “负载”和“缓冲”这两个术语是从工程的角度而不是从程序设计的角度而言的。不熟悉这些术语的程序员可把“负载”看作是对输入信号源的“负荷”；把“缓冲器”看作是输入一个(吃满负载的或很弱的)输入信号而产生逻辑状态相同、但能承受很大负载的输出信号的器件。

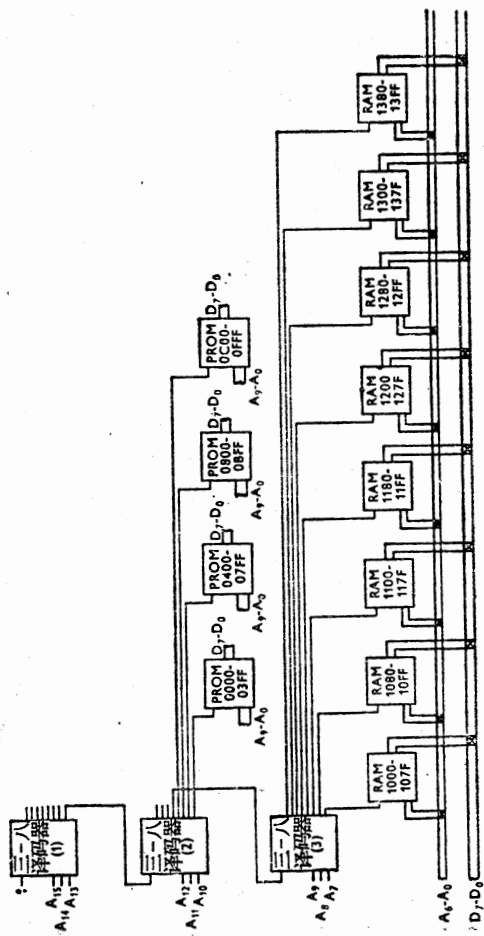


图 1.8 对地址译码机构的说明

§1.4 外围设备

即使最简单的微处理机系统也至少包括一个输入设备和一个输出设备。这些设备可能只是一组开关和一组指示灯,也可能是由电传打字机或带键盘和监视屏幕的目视显示部件(VDU)组成的复杂系统。

其它的外围设备可包括辅助存储设备(盒式磁带机、软盘驱动器)、信息输入/输出用的专用设备(纸带输入机、图形处理部件等)、控制其它系统或从其它系统获取信息用的机构(继电器、模/数转换器等)或便于计算机本身工作的辅助设备(如 PROM 编程器)。

1.4.1 接口

所有的外围设备都会向系统设计员提出这样的要求:使外围设备的速度和时序与计算机的速度和时序相适配。此外,还可能要求对不同特点的信号进行处理以使其相互适配,以及管理串-并和并-串转换操作。为解决这些问题而设计的介乎计算机系统与外围设备之间的电路称为接口。接口设计本身就是一个很大的课题,超出了本书的范围。但是,微处理机制造厂研制了能简化许多接口设计任务的集成电路。例如,若需要一个“并行接口”(一组数据位可同时通过接口来传送就称为“并行”),就可使用 Motorola 6820 (外围设备接口转接器, PIA)、Intel 8255 (可程序控制外围设备接口, PPI)和 Zilog 公司的 Z80PIO (并行输入-输出)等器件。电传打字机或目视显示部件是以串行形式逐位地接收和发送信息的。这时接口就需将各组 8 位数据(出现在数据总线上)变换成串行形式供外围设备使用,并把顺序的 8 位数据(由键盘提供)变换成并行的 8 位数据供系统数据总线用。Motorola 6850 (异步通信接口转接器, ACIA)、Intel

8251(可程序控制通信接口-通用同步/异步接收/发送器, USART)和 Zilog 公司的 Z80 SIO (串行输入-输出)等器件可非常方便地完成这些变换操作。

设计供给定的一台外围设备用的接口通常都可有几种不同的方法。通过接口传送信息所需的程序,必须根据实际所用的接口而采用不同的办法。§ 2.8 讨论了解决电传打字机或目视显示部件的接口问题的三种不同的办法,及其与程序员的关系。

第二章 指 令

§ 2.1 基本 概 念

我们已经知道,微处理机的工作就是重复进行“从存贮器中取出指令、执行指令并继续下去”这样的循环。下一条指令一般就是占用存贮器中“下一个”单元的指令,但是在某些情况(转移、子程序调用和返回、中断)下,下一条指令也可在存贮器中的其它地方。

每条指令基本上包括一个机器字,一个机器字在 6800、8080、8085 和 Z80 中都是一个字节 8 位。许多指令(值得一提的是执行寄存器传送和许多算逻运算用的指令)只需要一个字节;但是还有些指令后面总是紧跟着一个或两个附加的字节,这些附加的字节一般也被看作是指令的一部分,形成了一个“立即数”(数据或地址)。在所有的情况下,指令第一个字节常称为“操作码”。例外的是 Z80 还有长度为四个字节的指令,后面将会进行介绍。

若操作码有 8 位,则可能有 $2^8=256$ 种不同的操作。这些操作由微处理机的指令译码器进行区分。实际上,6800 只有 197 种规定的操作(执行过程);8080 有 244 种;8085 有 246 种;而 Z80 则有全部 256 种,但其中有 4 种只是表示还有其它的操作码字节。

各种不同定义的操作就构成了处理机的指令系统。程序就是为了使处理机能完成某个任务而需执行的一串指令。应该记住的是:程序中的指令有两种顺序。一种是静态顺序,另一种是

动态顺序。静态顺序就是这些指令存在存贮器中的顺序。动态顺序就是这些指令执行时的顺序。动态顺序将由转移、调用、中断等过程决定，一般会牵涉到跳越和重复等操作。由于是否执行条件转移完全取决于计算结果，而计算结果又取决于输入数据，所以执行程序之前一般无法预知程序的动态顺序。

对信息(或数据)执行的处理过程常常被认为是由程序决定的，因此“信息(或数据)处理”这个术语就表示执行一个程序的结果，更新一些术语“处理机”或“微处理机”则表示信息处理用的装置。而“计算”这个词含有处理数量信息的意思，但是“计算机”现在似乎还表示从简单的控制机构到大型信息处理系统等等之类的任何东西。目前，一般认为微型计算机是由微处理机、存贮器和各种外围设备构成的一个系统。

§ 2.2 指令的表示方式

计算机中的指令无论是在存贮器中还是在微处理机的指令寄存器中，都只是依次排列的一组二进制数字。显然，指令书写时可用一组顺序排列的0和1来表示，实际上也有觉得这样写方便的情况。但是，一般都乐意采用较简练的表示法。

考虑一个字节 01010011。

在八进制表示法中，这些二进制数字从右边开始每三位一组进行分组($8=2^3$)，每组用一个能代替其值的数字来表示。上述字节就可写成 123 或 123_8 。值得注意的是，最左边(最高)的八进制数字只能是 0、1、2 或 3，因为该数字只代替 2 位二进制数字。

在十六进制表示法中，这些二进制数字从右边开始每四位一组进行分组($16=2^4$)。上述字节就可写成 53 或 53_{16} 或 53H。0000, 0001, …, 1001, 1010, …, 1111 等十六个值被写成 0, 1, …, 9,

A, ...F。

再举几个例子:

二进制	八进制	十六进制
10101100	254	AC
11111111	377	FF
00000000	000	00
01010101	125	55

在本书的其余部分里除非作特殊规定, 否则在书写指令时都采用十六进制表示法。

表 2.1 是 8 位二进制数字值的八进制、十六进制和十进制表示法的对照表。

显然, 任何一组二进制数字(无论是指令、操作码还是数)都能写成十六进制或八进制形式。

虽然用十六进制表示输入数据是一种非常简便的方法, 并且与二进制表示法相比还有不易写错的优点, 但是仍有一个很大的缺点: 即无法从写下来的数字看出一条指令的含义。

若字节 01010011(53) 进入 6800 的指令寄存器, 就会使一个累加器(累加器 B)所有的各位均取反。而同一个字节若进入 8080、8085 或 Z80 的指令寄存器, 则会使一个寄存器(寄存器 D)中的内容被另一个寄存器(寄存器 E)中的内容所取代。从“53”中是看不出这些操作的含义的, 二进制表示法“01010011”的提示能力就更差了。

生产这些机器的制造厂采用由字母和其它符号组合而成的、称为“助记符”的符号来表示这些指令, 现在许多用户也采用这种表示法。例如:

6800: 53 是 COMB B 取反

8080, 8085: 53 是 MOV D, E E 送入 D(原文如此)

表 2.1 八位二进制数字值的十六进制、八进制、十进制

(带符号和不带符号)表示法对照表

十六进制	八进制		十进制		十六进制	八进制		十进制		十六进制	八进制		十进制			
	带符号	不带符号	带符号	不带符号		带符号	不带符号	带符号	不带符号		带符号	不带符号	带符号	不带符号		
00	000	(+)	0	0	40	100	+64	64	80	200	-128	128	C0	300	-64	192
01	001	+1	1	1	41	101	+65	65	81	201	-127	129	C1	301	-63	193
02	002	+2	2	2	42	102	+66	66	82	202	-126	130	C2	302	-62	194
03	003	+3	3	3	43	103	+67	67	83	203	-125	131	C3	303	-61	195
04	004	+4	4	4	44	104	+68	68	84	204	-124	132	C4	304	-60	196
05	005	+5	5	5	45	105	+69	69	85	205	-123	133	C5	305	-59	197
06	006	+6	6	6	46	106	+70	70	86	206	-122	134	C6	306	-58	198
07	007	+7	7	7	47	107	+71	71	87	207	-121	135	C7	307	-57	199
08	010	+8	8	8	48	110	+72	72	88	210	-120	136	C8	310	-56	200
09	011	+9	9	9	49	111	+73	73	89	211	-119	137	C9	311	-55	201
0A	012	+10	10	10	4A	112	+74	74	8A	212	-118	138	CA	312	-54	202
0B	013	+11	11	11	4B	113	+75	75	8B	213	-117	139	CB	313	-53	203
0C	014	+12	12	12	4C	114	+76	76	8C	214	-116	140	CC	314	-52	204
0D	015	+13	13	13	4D	115	+77	77	8D	215	-115	141	CD	315	-51	205
0E	016	+14	14	14	4E	116	+78	78	8E	216	-114	142	CE	316	-50	206
0F	017	+15	15	15	4F	117	+79	79	8F	217	-113	143	CF	317	-49	207
10	020	+16	16	16	50	120	+80	80	90	220	-112	144	D0	320	-48	208
11	021	+17	17	17	51	121	+81	81	91	221	-111	145	D1	321	-47	209
12	022	+18	18	18	52	122	+82	82	92	222	-110	146	D2	322	-46	210
13	023	+19	19	19	53	123	+83	83	93	223	-109	147	D3	323	-45	211
14	024	+20	20	20	54	124	+84	84	94	224	-108	148	D4	324	-44	212
15	025	+21	21	21	55	125	+85	85	95	225	-107	149	D5	325	-43	213
16	026	+22	22	22	56	126	+86	86	96	226	-106	150	D6	326	-42	214
17	027	+23	23	23	57	127	+87	87	97	227	-105	151	D7	327	-41	215
18	030	+24	24	24	58	130	+88	88	98	230	-104	152	D8	330	-40	216
19	031	+25	25	25	59	131	+89	89	99	231	-103	153	D9	331	-39	217
1A	032	+26	26	26	5A	132	+90	90	9A	232	-102	154	DA	332	-38	218
1B	033	+27	27	27	5B	133	+91	91	9B	233	-101	155	DB	333	-37	219
1C	034	+28	28	28	5C	134	+92	92	9C	234	-100	156	DC	334	-36	220
1D	035	+29	29	29	5D	135	+93	93	9D	235	-99	157	DD	335	-35	221
1E	036	+30	30	30	5E	136	+94	94	9E	236	-98	158	DE	336	-34	222
1F	037	+31	31	31	5F	137	+95	95	9F	237	-97	159	DF	337	-33	223
20	040	+32	32	32	60	140	+96	96	A0	240	-96	160	E0	340	-32	224
21	041	+33	33	33	61	141	+97	97	A1	241	-95	161	E1	341	-31	225
22	042	+34	34	34	62	142	+98	98	A2	242	-94	162	E2	342	-30	226
23	043	+35	35	35	63	143	+99	99	A3	243	-93	163	E3	343	-29	227
24	044	+36	36	36	64	144	+100	100	A4	244	-92	164	E4	344	-28	228
25	045	+37	37	37	65	145	+101	101	A5	245	-91	165	E5	345	-27	229
26	046	+38	38	38	66	146	+102	102	A6	246	-90	166	E6	346	-26	230
27	047	+39	39	39	67	147	+103	103	A7	247	-89	167	E7	347	-25	231
28	050	+40	40	40	68	150	+104	104	A8	250	-88	168	E8	350	-24	232
29	051	+41	41	41	69	151	+105	105	A9	251	-87	169	E9	351	-23	233
2A	052	+42	42	42	6A	152	+106	106	AA	252	-86	170	EA	352	-22	234
2B	053	+43	43	43	6B	153	+107	107	AB	253	-85	171	EB	353	-21	235
2C	054	+44	44	44	6C	154	+108	108	AC	254	-84	172	EC	354	-20	236
2D	055	+45	45	45	6D	155	+109	109	AD	255	-83	173	ED	355	-19	237
2E	056	+46	46	46	6E	156	+110	110	AE	256	-82	174	EE	356	-18	238
2F	057	+47	47	47	6F	157	+111	111	AF	257	-81	175	EF	357	-17	239
30	060	+48	48	48	70	160	+112	112	B0	260	-80	176	F0	360	-16	240
31	061	+49	49	49	71	161	+113	113	B1	261	-79	177	F1	361	-15	241
32	062	+50	50	50	72	162	+114	114	B2	262	-78	178	F2	362	-14	242
33	063	+51	51	51	73	163	+115	115	B3	263	-77	179	F3	363	-13	243
34	064	+52	52	52	74	164	+116	116	B4	264	-76	180	F4	364	-12	244
35	065	+53	53	53	75	165	+117	117	B5	265	-75	181	F5	365	-11	245
36	066	+54	54	54	76	166	+118	118	B6	266	-74	182	F6	366	-10	246
37	067	+55	55	55	77	167	+119	119	B7	267	-73	183	F7	367	-9	247
38	070	+56	56	56	78	170	+120	120	B8	270	-72	184	F8	370	-8	248
39	071	+57	57	57	79	171	+121	121	B9	271	-71	185	F9	371	-7	249
3A	072	+58	58	58	7A	172	+122	122	BA	272	-70	186	FA	372	-6	250
3B	073	+59	59	59	7B	173	+123	123	BB	273	-69	187	FB	373	-5	251
3C	074	+60	60	60	7C	174	+124	124	BC	274	-68	188	FC	374	-4	252
3D	075	+61	61	61	7D	175	+125	125	BD	275	-67	189	FD	375	-3	253
3E	076	+62	62	62	7E	176	+126	126	BE	276	-66	190	FE	376	-2	254
3F	077	+63	63	63	7F	177	+127	127	BF	277	-65	191	FF	377	-1	255

Z80: 53 是 LD D, E E 打入 D(原文如此)

在这四种处理机中,“将寄存器 B 加入寄存器 A”(A:=A+B)这一操作都由一条单字节指令实现。制造厂的助记符是:

6800(十六进制 1B)	ABA
8080, 8085(十六进制 80)	ADD B
Z80(十六进制 80)	ADD A, B

这三种不同的记号完成的是同样的操作!

“助记符”是从六十年代的大型系统中沿用下来的。在那些系统中这本来就不太令人满意;使用前必须先学习这些助记符,而且用助记符书写的程序很难理解。

本书中不使用这种类型的助记符,而用下面将介绍的一种符号系统来表示指令。这种办法有两个明显的不利因素:(i)这是一种新的表示法;(ii)还没有权威人士使用过这种表示法。鉴于这种表示法具有下述优点,第二个不利因素迟早会消除的。它的优点是:

(i) 在大多数 ASCII 码键盘所能提供的字符范围内,可协调地和简洁地表示各条指令。

(ii) 这种表示法是以(国际信息处理联合会——IFIP)ALGOL 组的论文提出的概念为基础的,有训练的程序员只需作很少的解释就可阅读和理解。

(iii) 若几种机器有同样的操作,则可使用相同的表示式。

(iv) 这种表示法在实践中已表明它能成为程序设计语言的良好基础。后面将会介绍供我们讨论所用的机种使用的这类语言。占用 $2\frac{1}{4}$ K PROM 的 8080 汇编程序已从 1977 年 3 月开始使用。第八章列出了完整的文本。这个汇编程序可改进成只需 2K 存储器而完成同样的功能,或扩充至 3K 或 4K 而提供其它的功能。与此相应的 6800 和 Z80 汇编程序正在研制中。一

个学生在三星期里就写成了一个供 6800 用的 ALGOL W 交叉汇编程序。有关实现高级语言的可能性的讨论可参阅第七章。

(v) 反汇编程序是一种用于打印机器中程序的服务程序(被打印的程序用本书中的这种表示法书写)。反汇编程序可以编得非常紧凑(对于 8080、8085 和 6800 而言,都可小于 1K——见 § 6.1 和 § 8.4)。这是一种非常有用的“监视”手段,可使程序以易读的形式打印出来。

§ 2.3 通用的表示法

2.3.1 指令各字节的表示方法

除了以 OB、DD、ED、FD 开头的 Z80 指令以外,其它指令的各字节的表示方法是:

(i) 指令的第一个字节用 I_0 表示。假定该字节存在主存贮器的第 n 号单元内。

(ii) 二字节或三字节指令的第二个字节用 J 表示,存在第 $(n+1)$ 号单元内。

(iii) 三字节指令的第三个字节用 K 表示,存在第 $(n+2)$ 号单元内。

而以 OB、DD、ED、FD 开头的 Z80 指令中各字节的表示方法是:

(i) 第一个字节用 I_0 表示,存在第 n 号单元内。

(ii) 第二个字节用 I_1 表示,存在第 $n+1$ 号单元内。

(iii) 第三个字节(如果有的话)用 J 表示,存在第 $n+2$ 号单元内。

(iv) 第四个字节(如果有的话)用 K 表示,存在第 $n+3$ 号

① 符号 I 、 J 、 K 还有其它的意义(分别表示“中断标志”、“转移”和“进位标志”),但是从上下文总可分清其两种含义。

单元内。

2.3.2 寄存器

单字长(8位)寄存器(或其内容)用一个单字母标识符来表示。例如在8080中, A、B、C、D、E、H、L分别代表一个8位的寄存器或寄存器中的内容。

双字长(16位)寄存器(或其内容)用双字母标识符来表示。例如6800的IX、SP、PC等就是双字长寄存器。

2.3.3 赋值(信息的复制或传送)

符号“:=”(“变为”)的意思是左边规定的寄存器、标志、存储单元或输出设备接受符号右边规定的数值。

例如, A:=B表示“寄存器A接受B中的信息”。A中原来的信息将丢失, 而B中的信息保持不变。简言之就是“A变为B”。

A:=12意思是“寄存器A接受数值12”。A中原来的信息将丢失(12是十六进制数——见下文)。

在6800中, 这些操作还能设定某些条件标志值, 而在8080、8085和Z80中则没有这种功能(见“条件标志”一节, 以及§3.2中有关6800指令系统的说明)。

2.3.4 信息交换

符号“:=:”的意思是符号左边和右边规定的寄存器或存储单元的内容相互交换。

例如, HL:=:DE意思是“HL存入DE中原来的值, DE存入HL中原来的值”。这个操作符是互逆的。若无此操作的话, 要达到同样的目的需用一个辅助存储单元和三次赋值操作, 即:

$$\left. \begin{array}{l} XY: = DE \\ DE: = HL \\ HL: = XY \end{array} \right\} \text{或} \left\{ \begin{array}{l} XY: = HL \\ HL: = DE \\ DE: = XY \end{array} \right.$$

在 8080、8085 和 Z80 中都可使用交换操作符。

2.3.5 · 数值

数值就是一组(一个或多个)二进制数字。每位数字可以是 0 或 1。四位一组的数值(有时称为“半字节”)可表示成一个十六进制(Hex)数字,因此有下列对应关系:

二 进 制	十 六 进 制	二 进 制	十 六 进 制
0000	0	1000	8
0001	1	1001	9
0010	2	1010	A
0011	3	1011	B
0100	4	1100	C
0101	5	1101	D
0110	6	1110	E
0111	7	1111	F

一个“字节”是 8 位(两个“半字节”),即一个机器字^①。一个字节可以表示成两个十六进制数字:

例如: 01001110 4E
 00000000 00
 11111111 FF

(注: 在赋值操作 C:=12 后, 寄存器 C 中就存有 00010010;

在赋值操作 C:=BC 后, 寄存器 C 中就存有 10111100。

第二个例子也不会产生混淆, 因为尽管有标志符为 BC 的双字长寄存器, 但是左边的是单字长寄存器的标识符, 所以右边必须是单字节的数值。)

^① 由于 6800、8080、8085 和 Z80 中操作数的长度一般是 8 位, 所以 8 位就是一个机器字。其它处理机可有其它长度的机器字, 例如 4、12、16、24、27 (原文如此——译注)、32、40、48 位。“字节”这个词以前有时表示 6 位的数据, 但是现在似乎专门用来表示 8 位的数据。

一个字节中的各位从右边开始分别编成第 0~7 位。

Z80 中有对个别位进行操作的指令。

用来规定某一位或某一位的位置的表示方法是一“点”后面紧跟着一个位号。

例如：A.0:=1 意思是规定寄存器 A 中最右边的一位是“1”(不影响 A 中其它位的内容)。

A.7:=0 意思是规定寄存器 A 中最左边的一位是“0”。

A.0, A.7 在表格和说明中写成 A_0 、 A_7 。

双字长(16位,两个字节)数值可表示成四个十六进制数字。

例如：在 SP:=147A 操作之后, SP 中存有 0001010001111010。

除非另有说明, 否则所有明确的单字长和双字长数值都将用十六进制数字表示(表 2.1 是十六进制与八进制和十进制表示法的对照表)。即使前一位数字是 0 也要写明, 因此单字长的数总是两个数字, 双字长的数总是四个数字。

2.3.6 地址和存贮单元

给定一个 16 位的地址, 就能对 2^{16} (十进制是 65536) 个存贮单元之一进行访问。

若给定的地址是 1234, 对应的存贮单元就表示成 M1234 (M 表示“主存贮器”)。

在实际的系统中, 有些存贮单元是空的(即没有安装存贮器件), 有些配有 ROM 或 PROM, 有些则配有 RAM^②。

A:=M1234 意思是“将存贮单元 M1234(地址为 1234 的存贮单元)中的数值送入寄存器 A”。若该单元是 ROM、PROM

^② 参阅 § 2.8 “输入和输出”。

或 RAM 的一个单元,则可执行这个操作。

$M1234:=A$ 意思是“将寄存器 A 中的数值送入地址为 1234 的存贮单元”。这个“写”操作只有对 RAM 单元才能执行,对 ROM 和 PROM 不能执行该操作。

$A:=M[DE]$ 意思是“将由双字长寄存器 DE 中的内容决定的存贮单元中的数值送入寄存器 A”。($DE:=1234$ 后面跟 $A:=M[DE]$ 的与 $DE:=1234$ 后面跟 $A:=M1234$ 的作用相同)。

记号 $MM1234$ 表示一对存贮单元 $M1234$ 和 $M1235$ 。因此:

$HL:=MM2345$ 意思是“将 $M2345$ 和 $M2346$ 两个单元中的双字长数值送入双字长寄存器 HL”。

$MM2345:=IX$ 意思是“将双字长寄存器 IX 中的双字长数值送入一对存贮单元—— $M2345$ 和 $M2346$ ”。

在这类操作中,哪一半寄存器与两个存贮单元中哪一个相对应则视具体的处理机而定。单字长寄存器的各位编号是从 0 (最右边)编到 7 (最左边),与存贮单元中各位的编号一致。在单字长赋值操作中,数据“源”中的一位被送入“目的地”中对应位中去。双字长寄存器的各位编号是从 0 (最右边)编到 15 (最左边)。0~7 位是“低字节”,8~15 位是“高字节”。

$HL:=MM2345$ 是一条在 8080、8085 或 Z80 中有意义的指令。双字长寄存器 HL 实际上是由两个单字长寄存器 H 和 L 拼成的, H 是高字节, L 是低字节。双字长赋值操作相当于两个单字长赋值操作^③ $H:=M2346$ 和 $L:=M2345$ 。应该注意的是,高字节与高地址存贮单元相对应。

$MM2345:=IX$ 是一条在 6800 中有意义的指令。若 IX 的高、低两半部分分别记作 IX_U 和 IX_L , 则双字长赋值操作相

③: 这个操作没有独立的指令。

当于两个单字长赋值操作④ $M2345 := IX_U$ 和 $M2346 := IX_L$ 。应该注意,这时高字节与低地址存贮单元相对应。

对于这两种习惯用法持赞成和反对意见的都有。不幸的是,各种处理机在这方面采用的是不同的用法,程序员们对此非常不满。

本节中所有的例子都是三字节指令,只有 $A := M[DE]$ 例外,该指令是一条单字节指令。下表列出了各种指令内容以及能使用这些指令的处理机中相应的机器码。在除 $A := M[DE]$ 外的所有例子中,其寻址方式被称为是对存贮器直接寻址的,地址是指令的一部分(字节 J 和 K),在书写时明确地写明。在 $A := M[DE]$ 中,其寻址方式被称为间接寻址,因为地址不是由指令本身给出,而必须从寄存器(DE 是一个“寻址寄存器”,见 § 1.2.10)中取得。

指令的书写形式	处 理 机	机 器 码		
		I	J	K
$A := M1234$	6800	B6	12	34
$M1234 := A$	8080/8085/Z80	3A	34	12
	6800	B7	12	34
	8080/8085/Z80	32	34	12
$A := M[DE]$	8080/8085/Z80	1A	—	—
$HL := MM2345$	8080/8085/Z80	2A	45	23
$MM2345 := IX$	6800	FF	23	45

注意: 指令 $HL := MM2345$ 不要与 $HL := 2345$ 混淆。后者的意思是“给双字长寄存器 HL 赋值 2345”。

除了上述一般形式的直接寻址方式外,6800 还有一种特殊的直接寻址方式。操作 $A := M0012$ 可由三字节指令“B6 00 12”

④: 这个操作没有独立的指令。

实现,但是也能由双字节指令“96 12”(这里写作“A:=MZ12”)实现。0000—00FF(256个单元)范围内的地址特殊一些,因为它有操作码提供前面两个“0”,只剩下两个十六进制数字(一个字节)要明确地写出(J字节)。因此,

M0034:=A 表示 B7 00 34——普通的直接寻址⑤

MZ34:=A 表示 97 34——特殊的直接寻址⑥

在某些微处理机中还可能出现的一种寻址方式是变址寻址。这时,所需的地址是变址寄存器中的数值与指令明确规定的数值(字节J或K)相加之和(见§2.4.3.4)。例如,在6800和Z80中,用M12X表示“地址为变址寄存器IX的内容与明确给出的数值12之和的存贮单元”。

考虑两条连续的指令IX:=3456, M23X:=A。按此顺序执行这两条指令的结果是寄存器A的内容送入了第3479(3479=3456+23)号存贮单元,变址寄存器IX中存有3456。A的内容不变。相加而形成变址地址的两个数值有时被称为“基地址”和“位移量”或“偏移量”。到底哪个是“基地址”、哪个是“位移量”,则由程序员自己决定。

转移指令中的地址需单独进行讨论。程序计数器是一个16位的寄存器,其内容就是将要取出的下一条指令的地址。程序计数器的值一般是按当前执行的指令的字节数逐渐递增的,以便给出下一条指令的地址。但是,当执行无条件转移指令或执行条件转移指令且条件满足时,要求用一个新的数值取代程序计数器中的数值。

这个新的数值可能是转移指令本身给出的数值(类似于直接寻址),也可能是从一个寄存器得到的数值(类似于间接寻址)。

⑤: 制造厂称之为“扩充寻址”。

⑥: 制造厂称之为“直接寻址”。

还有一种可能性(类似于变址寻址)是将转移指令给出的正值或负值(见§2.4.3.4)与程序计数器增加后的值相加而得到这个新值的,这就是相对寻址。在动态顺序中,下一条指令可在正常情况(遵循静态顺序)的下一条指令之前或之后相隔许多字节处。

若出于某种原因,一串指令(一段程序)要搬到存贮器的另一个部分,从新的单元开始执行,则该段程序中的所有转移指令都必须改变,其中包括从这串指令中的一条指令直接或间接转移至该串指令中另一条指令去的转移指令。但是这一串指令内的相对转移指令却不必改变。

表示这些形式的转移指令用的记号可用下述例子来说明:

J2345 无条件转移到地址为2345的单元中的指令去。

J[HL] 无条件转移到单元地址为寄存器HL中的内容的指令去。

J+12 无条件转移到比静态顺序中下一条指令的地址大12的地址中的指令去(注:J+00是一条空指令!)

若假定程序计数器(PC)按指令的字节数正常增加的操作在执行指令之前完成(微处理机中就是这种情况),则这些指令的作用可表示如下:

指令	正常的增量	执行结果	最后结果
J2345	PC: = PC + 3	PC: = 2345	PC: = 2345
J[HL]	PC: = PC + 1	PC: = HL	PC: = HL
J+12	PC: = PC + 2	PC: = PC + 12	PC: = PC + 14

(参照:

A: = B PC: = PC + 1 A: = B PC: = PC + 1; A: = B)

若象最后一栏那样用“PC: = ...”来表示转移指令(当然也能正常地执行),则必须表示出所有其它指令中程序计数器的正常增

量值。用“J”记号不仅可避免表示正常的增量值,而且正象在打印单上一样一眼就可认出转移指令来。用“J”表示转移(书写时总是指令的第一个符号)不应与表示第二个字节的“J”相混淆。

2.3.7 条件标志

条件标志是一个一位的存贮器(触发器),在执行某些机器指令时会被置位(置1)或复位(置0)。

每个条件标志用一个单字母标识符来表示,例如“Z”表示“零标志”。 $Z=1$ 一般意味着执行的最后一条算术或逻辑运算的结果为零(所有的各位均为0), $Z=0$ 表示结果非零(至少有一位为1)。还可能有给个别标志赋值(规定值)的机器指令。不同的处理机对条件标志的处理方法也不同。例如,8080、8085或Z80中的指令“ $A:=00$ ”并不影响任何条件标志,但在6800中却会影响条件标志,特别是会使Z置1。各种微处理机处理条件标志的方法是程序员必须仔细研究的内容之一,这样才能明确其真正的意义(也许应根据处理标志信息的方法来判断一台微处理机)。

可将一组条件标志(一般小于8位)看作为一个条件标志寄存器。也有指定这一组标志的值或复制其内容的指令。

例如在6800中,六个条件标志H、I、N、Z、V、K与两个常数位一起构成了一个单字长寄存器C,6800的指令系统中包括有 $A:=C$ 和 $C:=A$ 等操作。

词头N表示一个条件标志值的反码,例如NZ表示 \bar{Z} (零标志不置1)。

§ 2.4 算术和逻辑运算

2.4.1 一个字节的意义

存贮器或寄存器中的一个字节可被处理机程序员当作若干

种不同类型的量来进行处理,这些量包括:

- (i) 八个互不相关的位;
- (ii) 0~255(十进制)范围内的无符号二进制整数;
- (iii) -128~+127(十进制)范围内的带符号二进制整数;
- (iv) 操作码;
- (v) 16 位地址的一半;
- (vi) 一个外围设备的设备号;
- (vii) 某种外围设备采用的字符代码中的一个字符。

很难一下就说出现存在任意存贮单元中的一个字节最终将被机器当作何种量进行处理。若该字节被送入指令寄存器,则将被当作一个操作码来处理。若进入一个累加器,则会被当作一个数来处理。若进入一个寻址寄存器,则将被当作一个地址的一半来处理,如此等等。写得错误的转移指令会使程序转移到一条指令的第二个或第三个字节去。若发生了这种情况,则程序将迷路,其执行顺序就无法预言了。在进行程序测试时必须记住这一点。

构成一个字节的各位规定如下:

d_7	d_6	d_5	d_4	d_3	d_2	d_1	d_0
-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------

在赋值操作(例如 $A := B$, $M12X := A$)中,进入目的地的各位信息的相对位置将保持不变。

2.4.2 带符号和无符号的数值

一个字节作为无符号二进制整数时,所表示的数值为:

$$\sum_{i=0}^7 d_i 2^i$$

例如: 10101100(AC) 表示 $2^7 + 2^5 + 2^3 + 2^2 = 128 + 32 + 8 + 4 = 172$ (十进制)

00000000 (00) 表示 0 (十进制)

01111111 (7F) 表示 127 (十进制)

10000000 (80) 表示 128 (十进制)

11111111 (FF) 表示 255 (十进制)

该字节作为带符号二进制整数时,所表示的数值为:

$$-d_7 2^7 + \sum_{i=0}^6 d_i 2^i$$

因此: 10101100 (AC) 表示 $-2^7 + 2^5 + 2^3 + 2^2 = -128 + 32 + 8 + 4 = -84$ (十进制)

00000000 (00) 表示 0 (十进制)

01111111 (7F) 表示 +127 (十进制)

10000000 (80) 表示 -128 (十进制)

11111111 (FF) 表示 -1 (十进制)

这里 d_7 称为“符号位”;若 $d_7=1$, 其值为负;若 $d_7=0$, 其值为正。这种表示带符号数的方法称为二的补码表示法。与另一种(也许更直观的)“符号与模数”表示法相比,二的补码表示法的优点是相当多的。在“符号与模数”表示法中,数值表示成:

若 $d_7=0$, 则为 $\sum_{i=0}^6 d_i 2^i$; 若 $d_7=1$, 则为 $-\sum_{i=0}^6 d_i 2^i$ 。

在我们讨论的微处理机中,不采用“符号与模数”表示法。

若一个字节表示的是带符号的或无符号的数,则 d_7 是其“最高位”(MSB), d_0 是其“最低位”(LSB)。

也可用一对字节表示一个无符号或带符号的二进制整数,此时高字节(参阅 § 2.3.6)的各位要重新编号。高字节的最高位变成 d_{15} , 高字节的最低位变为 d_8 。

因此,若为一个无符号的二进制整数,这对字节表示的值就是:

$$\sum_{i=0}^{15} d_i 2^i \quad (\text{范围是十进制 } 0 \sim 65535)$$

若为带符号二进制整数, 这对字节表示的值就是:

$$-d_{15} 2^{15} + \sum_{i=0}^{14} d_i 2^i \quad (\text{范围是十进制 } -32768 \sim +32767)$$

注意: 在这种情况下, 高字节的最高位是符号位。

因此, 1010101111001101(ABCD), 作为一个无符号数则表示 43981(十进制); 而作为一个带符号数则表示 -21555(十进制)。

注意: AB 表示 171(无符号, 十进制)或 -85(带符号, 十进制)。CD 表示 205(无符号, 十进制)或 -51(带符号, 十进制)。因此, 作为一个无符号数:

ABCD 表示 $171 \times 2^8 + 205 = 43776 + 205 = 43981$ (十进制); 作为一个带符号数:

ABCD 表示 $-85 \times 2^8 + 205 = -21760 + 205 = -21555$ (十进制)。

ABCD 并不表示 $-85 \times 2^8 - 51$ 。因为只有数的最高位才是符号位, 所以只有高字节才是带符号数。

很清楚, “多字长数”可以由任意个字节组成。若这个数是带符号的, 符号位就是最高字节的最高位。

2.4.3 加法

2.4.3.1 单字长加法

(i) 两个无符号单字长数的加法

由于两个无符号单字长数都在 $0 \sim 255$ (十进制)的范围内, 所以其和在 $0 \sim 510$ (十进制)的范围内。这个范围要用 9 位二进制来表示, 其中 8 位可放在单字长寄存器(累加器)中, 第 9 位(最高位)存在进位标志 K 中。若执行加法以后 $K=0$, 和数就

在 $0 \sim 255$ 的范围内(即为单字长数)。若 $K=1$, 和数的范围是 $256 \sim 510$, 累加器中存的是比和数小 256 的数。

(ii) 两个带符号单字长数的加法

由于两个带符号单字长数都处在 $-128 \sim +127$ (十进制) 的范围内, 因此其和数处在 $-256 \sim +254$ 的范围内。处理机将象处理无符号数那样用累加器和进位标志把两个数加起来。此时必须区分两种情况: 累加器中的结果代表真正的算术和的带符号数的情况以及与此相反的情况。还必须考虑进位标志的意义。

(a) 若两个操作数都是正的, 则其代数和也是正的。但是, 若和数超过 $+127$ (不会超过 $+254$), 则累加器中的结果将出现负数(因为其最高位是 1)。在任何情况下进位标志总是 0。所以, 当相加两数均为正时, 若累加器的 d_7 位出现 1, 则表示溢出——结果超出了单字长寄存器的容量。

大多数微处理机都有条件标志 N (负)。当操作后结果的第 d_7 位为 1, 则该标志置位($N:=1$); 若结果的 d_7 位为 0, 则该标志复位($N:=0$)。6800 和 Z80 还有一个标志“V”(溢出), 而 8080 和 8085 则无此标志。出现上述溢出情况时, 该标志置位($V:=1$), 否则就复位($V:=0$)。

(b) 若两个操作数都是负数, 其代数和也是负数, 范围为 $-256 \sim -2$ 。若和数处在 $-128 \sim -2$ 内, 则其值可正确地存在单字长寄存器中, 进位标志将置位($K:=1$)。但是, 若代数和在 $-256 \sim -129$ 范围内, 进位标志将置位($K:=1$), 但是累加器中存的数表面上却成了一个正数($N:=0$)。因此, 当相加两数均为负数时, 若累加器的 d_7 位出现 0, 则表示溢出($V:=1$)。

(c) 若操作数为一正一负, 则其代数和肯定在 $-128 \sim +126$ 的范围内, 累加器中将存有正确的结果。若结果为正(≥ 0),

则进位标志将置位 ($K:=1$); 若结果为负 (<0), 则进位标志复位 ($K:=0$)。如果有溢出标志的话, 则也将被复位 ($V:=0$)。

总之, 若两个带符号单字长数之和是一个带符号单字长数, 则单字长累加器就能给出正确的结果。若和数超出了带符号单字长范围(只有当两数符号相同时才有可能), 则累加器的符号位(或用 N 标志也一样)与操作数的符号位不同, 或者如果有溢出标志的话该标志置位, 都表示结果是不正确的。

加法用符号“+”来表示。符号“: +”表示加入累加器。

因此, $A: +B$ (这实际上是 $A:=A+B$ 的简写) 表示“将累加器 A 的内容与 B 的数值相加, 其和取代累加器 A 的内容”, 或简称为“ B 加入 A ”。该操作还自动完成一些附加动作, 如设置适当的条件标志以及使程序计数器增量等。

$A: +B$ 表示一条单字节指令; 第二个操作数存在一个寄存器 (B) 中。

$A: +43$ 表示一条双字节指令; 第二个操作数 (43) 在 J 字节中, 被称为立即数。

2.4.3.2 双字长加法

(i) 两个 16 位无符号数的加法

双字长数 p 可由两个无符号单字长数 p_1 和 p_0 表示, 即 $p=2^8p_1+p_0$ 。这里 p_1 是高字节, p_0 是低字节。

若 $p=2^8p_1+p_0$, $q=2^8q_1+q_0$, 且 $r=p+q$; 则 $2^8(p_1+q_1)+(p_0+q_0)=2^8r_1+r_0$ 。

由于 $0 \leq p, q \leq 2^{16}-1$, 就有 $0 \leq p+q \leq 2^{17}-2$, 所以 r 一般需要十七位。

若形成 p_0+q_0 , 则会得到一个 9 位的结果。很清楚, r_0 是低 8 位——单字长加法后累加器的内容。在形成 r_1 时, 第 9 位(其值在进位标志中, 称为 k_0)也必须考虑进去。必须形成和数

$p_1 + q_1 + k_0$ 。这个和数的低 8 位(累加器的内容)是 r_1 的低 8 位, 第 9 位(其值在进位标志内, 称为 k_1)就是 r_1 的第 9 位, 即 r 的第 17 位。

这个过程可概括如下:

$2^8 k_0 + r_0$ 是 p_0 与 q_0 之和;

$2^8 k_1 + r_1$ 是 p_1, q_1 与 k_0 之和;

$r = 2^{16} k_1 + 2^8 r_1 + r_0$, 式中 r_1, r_0 是单字长数。

为便于进行双(多)字长加法, 有一条称为“带进位加”的指令。这个操作表示成“:++”, 例如 A:++B。

A:++B (是 A:=A+B+K 的简写)意思是“B 与 K 加入 A”。

利用微处理器提供的这种操作, 就可用下述指令串来完成双字长加法:

A:= p_0

A:++ q_0 (执行该指令后 A 中为 r_0 , K 中为 k_0)

$r_0 := A$
A:= p_1 } 这些指令不影响 K

A:++ q_1 (执行该指令后 A 中为 r_1 , K 中为 k_1)

$r_1 := A$ (若 K 被置位, 即 $k_1 = "1"$, 则结果超出双字长的范围)。

(ii) 两个 16 位带符号数的加法

无论带符号数有多长, 都只有一个符号位。一个带符号双字长数 p 可用一个带符号单字长数 p_1 和一个无符号单字长数 p_0 来表示, 表示的方法是:

$$p = 2^8 p_1 + p_0$$

若

$$p = -2^{15} d_{15} + \sum_{i=0}^{14} d_i 2^i,$$

则
和

$$p_1 = -2^7 d_{15} + \sum_{i=0}^6 d_{i+8} 2^i \quad (\text{带符号部分})$$

$$p_0 = \sum_{i=0}^7 d_i 2^i \quad (\text{无符号部分})$$

带符号双字长数的范围是 $-2^{15} \leq p \leq +2^{15} - 1$ (十进制 $-32768 \leq p \leq +32767$)。

若两个带符号双字长数 p 、 q 的代数和处于这一范围内，则利用上述无符号数双字长加法用的程序也可得到正确的带符号双字长结果 $r = p + q$ 。若其和超出了双字长范围，则可由溢出标志 (如果有的话) 或由对操作数的带符号部分执行“带进位加”的结果来表示。

上文 (i) 中的程序中所用的指令在 6800、8080、8085 和 Z80 中都有 (p_0 、 p_1 、 q_0 、 q_1 的存储单元要受一定的限制)。8080、8085 和 Z80 还有一条执行双字长加法用的指令 (例如 HL: +DE)。结果的第 17 位在进位标志 K 中。

若两个双字长整数分别存在 MM1234 和 MM1236 中，要求其和在 MM1238 中，则可用下述指令串之一实现加法：

- (i) (6800): A: = M1235
A: + M1237
M1239: = A
A: = M1234
A: ++ M1236
M1238: = A
(18 个字节, 使用寄存器 A)
- (ii) (6800): IX: = 1234
A: = M01X
A: + M03X

M05X: = A

A: = M00X

A: ++ M02X

M04X: = A

(15 个字节, 使用寄存器 A、IX)

(iii) (8080、8085、Z80):

HL: = MM1234

HL: = :DE (见 § 2.3.4)

HL: = MM1236

HL: + DE

MM1238: = HL

(11 个字节, 使用寄存器 D、E、H、L)

2.4.3.3 多字长加法

简单地将双字长加法程序加以扩充就可达到这一目的。最低一对字节之和由简单的加法形成, 其它各对对应的字节(从低到高)之和则用带进位加法形成。逻辑设计人员将会发现, “简单加法”类似于半加器的作用, “带进位加法”类似于全加器的作用。

Z80 有双字长带进位加法指令, 可使字长较长的加法所需的步骤减少一半。例如 HL: ++BC。

2.4.3.4 字长不等的数的加法

地址计算就是字长不等的数的加法之一。

(i) 在变址寻址中, 将由一个双字长数(在变址寄存器中)与一个单字长数(J 字节)加起来形成地址。这两个数基本上是无符号的。整个操作可看作先给单字长数补上由 8 位“0”组成的高字节使其形成双字长数, 然后再执行一般的双字长加法。

(ii) 在相对寻址中, 单字长数被看作是带符号的, 因此转移

既可向前(J 为正)也可向后(J 为负)。加法操作可看成是给单字长数补上由 8 个与低字节的最高位相同的位组成的高字节,使其变成双字长数,然后执行一般的双字长加法。

一般说来,长度不等的两个数相加时,若先给较短的字的左边补上足够的“填充位”,使其与较长的字长度相等,则就可执行加法。若该数是带符号数,则填充位必须与其最高位相同(见 § 4.5.1)。

2.4.4 取反和取负

在无符号表示法中,字节 $d_7d_6d_5d_4d_3d_2d_1d_0$ 表示一个数

$$p = \sum_{i=0}^7 d_i 2^i$$

现在考虑将该字节各位取反(即 0 变 1, 1 变 0)形成的字节 $\bar{d}_7\bar{d}_6\bar{d}_5\bar{d}_4\bar{d}_3\bar{d}_2\bar{d}_1\bar{d}_0$ 。

上述取反后的字节所表示的数是:

$$\bar{p} = \sum_{i=0}^7 \bar{d}_i 2^i = \sum_{i=0}^7 (1 - d_i) 2^i = (2^8 - 1) - p$$

在带符号表示法中,若原来的字节表示为:

$$q = -2^7 d_7 + \sum_{i=0}^6 d_i 2^i$$

则取反后的字节表示为:

$$\begin{aligned} \bar{q} &= -(1 - d_7) 2^7 + \sum_{i=0}^6 (1 - d_i) 2^i \\ &= -2^7 + (2^7 - 1) + 2^7 d_7 - \sum_{i=0}^6 d_i 2^i = -1 - q \end{aligned}$$

每种微处理机都有一条对累加器内容取反的单字节指令,这条指令可写成:

A: # (意思是 A: = \bar{A})

现在假设在取反后的字节上加 01(十六进制)。在无符号

表示法中,就有

$$\bar{p}+1=(2^8-1)-p+1=2^8-p$$

只有当原字节是 00(十六进制)时进位标志才会被置位。

在带符号表示法中,加法后可得:

$$\bar{q}+1=-1-q+1=-q$$

只有当原字节是 80(十六进制,十进制为 -128)时,结果才会超出单字长的范围。在这种情况下结果不变(因为 80 取反后得 7F,再加 01 又得 80),但是出现一个溢出状态,如果有溢出标志的话就会被置位。因此,除非 A 中的值为 80(十进制为 -128),否则 A: # 后面跟一条 A: +01 指令就可使 A 中的带符号数取负。如果原数不为 00,那么用这两条指令对无符号数进行操作就给出该值相对于 2^8 的补码(即原数为 p ,则得 2^8-p)。如果原数为 00,则进位标志被置位。

6800 和 Z80 都有一条单字节指令,其作用相当于 A: # 后面跟一条 A: +01。这条指令写作 A: - (是 A: = -A 的简写)。而 8080 和 8085 则没有这样的指令。

双字长(或多倍字长)数的负数可这样来形成:每个字节都取反,然后再加 1(注意,取反必须在加 1 之前完成)。

2.4.5 减法

2.4.5.1 单字长减法

(i) 两个无符号单字长数的减法

由于两个无符号单字长数 p 、 q 的范围均在 $0\sim 255$ (十进制)之内,因此其差 $p-q$ 的范围也在 $-255\sim (+)255$ 之内。处理机中的减法操作要使用一个累加器和进位标志。若 $0\leq p-q\leq 255$,则累加器中的结果是正确的,进位标志被复位($K:=0$)。

若 $-255\leq p-q\leq -1$,则将借入 $256(2^8)$,累加器中的数是 $p-q+256$ 。由于 $-255\leq p-q\leq -1$,就有 $(+)1\leq p-q+256$

$\leq (+)255$, 这个量处在无符号单字长数的范围内。借位状态则通过设置进位标志 ($K: = 1$) 来保存。

(ii) 两个带符号单字长数的减法

由于两个带符号单字长数 p 、 q 的范围均在 $-128 \sim +127$ (十进制) 之内, 因此其差 $p - q$ 的范围也在 $-255 \sim +255$ 之内。可以象在讨论带符号单字长数的加法时那样考虑各种可能性。机器将把 p 和 q 当作无符号数进行处理。

(a) 若 p 、 q 均为正数, 则 $-127 \leq p - q \leq +127$, 累加器中的结果是正确的。若结果为负, 则将进位标志置位; 若结果为正, 则将进位标志复位。

(b) 若 p 为正数、 q 为负数, 则 $+1 \leq p - q \leq +255$ 。若 $+1 \leq p - q \leq +127$, 则累加器中的结果是正确的; 若 $+128 \leq p - q \leq +255$, 则累加器中将存有一个负数 ($p - q - 256$), 如果有溢出标志的话将被置位。

(c) 若 p 为负数、 q 为正数, 则 $-255 \leq p - q \leq -1$ 。若 $-128 \leq p - q \leq -1$, 则累加器中的结果是正确的; 若 $-255 \leq p - q \leq -129$, 则累加器中将是一个正数 ($p - q + 256$), 如果有溢出标志的话将被置位。

(d) 若 p 、 q 都是负数, 则 $-127 \leq p - q \leq +127$, 累加器将存有正确的结果。若结果为负, 则将进位标志置位; 若结果为正, 则将进位标志复位。

总之, 若两个带符号单字长数之差是一个带符号的单字长数, 则单字长累加器中就是正确的结果。若差值超出了带符号单字长数的范围 (只有当操作数符号相反时才会发生这种情况), 可由累加器的符号位 (或 N 标志也一样) 与减数 (q) 的符号相同, 或者由溢出标志 (如果有的话) 的置位状态来表示结果不正确。

减法用符号“-”来表示。符号“-”表示减“去”累加器(即从累加器中减去)。因此, $A:-B$ ($A:=A-B$ 的简写)的意思是“从 A 的值中减去 B 的值, 其差值取代 A 中的值”。与此相比, $A-B$ 的意思只是“形成两者之差, 但不取代 A 或 B 中的任何一个”, 见 § 2.4.7 “测试和比较操作”。与其它的算术运算一样, 对标志和程序计数器的附加操作也是自动完成的。

$A:-B$ 表示一条单字节指令, 第二个操作数在一个寄存器(寄存器 B)中。

$A:-43$ 表示一条双字节指令, 第二个操作数(43)在 J 字节中, 是一个立即数。

2.4.5.2 双字长减法

(i) 两个 16 位无符号数的减法

采用与双字长加法一节对应的表示法, 并写作 $s=p-q$
 $=2^8s_1+s_0$, 则从 p_0 中减去 q_0 可得 -2^8k_0 (进位标志) 和 $+2^8k_0+p_0-q_0$ (在累加器中)。在第二阶段, 必须从 p_1 中减去 q_1 和进位标志值。所以, 利用带进位减法(也称为带借位减法)指令可得 -2^8k_1 (进位标志) 和 $+2^8k_1+p_1-q_1-k_0$ (在累加器中)。

因此, $s_0=2^8k_0+p_0-q_0$

$$s_1=2^8k_1+p_1-q_1-k_0$$

可得

$$\begin{aligned} s &= -2^{16}k_1 + 2^{16}k_1 + 2^8p_1 - 2^8q_1 - 2^8k_0 \\ &\quad + 2^8k_0 + p_0 - q_0 = 2^8(p_1 - q_1) + (p_0 - q_0) \\ &= p - q \quad (\text{所需的结果}) \end{aligned}$$

微处理机都有“带进位减法”或“带借位减法”操作, 这里用“-”来表示。例如 $A:-27$ (是 $A:=A-K-27$ 的简写) 就是实现该操作的指令。利用这种类型的指令就可通过下述指令串来完成双字长减法:

$A := p_0$

$A := -q_0$ (执行此指令后 A 中为 s_0 , K 中为 k_0)

$\left. \begin{array}{l} s_0 := A \\ A := p_1 \end{array} \right\}$ 这些指令不影响 K

$A := -q_1$ (执行此指令后 A 中为 s_1 , K 中为 k_1)

$s_1 := A$ (若 K 被置位, 即 $k_1=1$ 表示结果超出双字长的范围)。

(ii) 两个 16 位带符号数的减法

若两个带符号双字长数 p 、 q 的代数差 $p-q$ 在带符号双字长数的范围内, 则上述无符号双字长数减法用的程序可给出正确的带符号双字长结果 $s=p-q$ 。若两者之差超出了带符号双字长数的范围, 则可用溢出标志(如果有的话)或对操作数带符号部分的“带进位减”的结果来表示。

上一段(i)中的程序所用的指令在 6800、8080、8085 和 Z80 中都有。Z80 还有一条“带借位双字长减法”指令, 例如 HL: --BC(十六进制 ED42)。若保证在执行指令之前进位标志被复位, 则这条指令也可用于简单的双字长减法(没有 HL: -BC 指令)。执行该指令后 K 中的值与 (i) 中的程序所设置的值相同, 因此也与 V 中的值相同。

2.4.5.3 多倍字长减法

这种操作完全与多字长加法相类似 (§ 2.4.3.3)。

2.4.5.4 字长不等的数的减法

有关字长不等的数的加法一节 (§ 2.4.3.4) 中最后一段的结论同样适用于减法。

2.4.6 逻辑(布尔)操作

有关逻辑取反(非)、逻辑乘(与)、逻辑加(或)和不等(异或)的操作定义如下。X、Y 是逻辑变量(单个的位)。

取反	X	非 X
	0	1
	1	0

(在大多数课本里写作 $\neg X$ 或 \bar{X} 。)

逻辑乘	X	Y	X 与 Y
	0	0	0
	0	1	0
	1	1	1
	1	0	0

(常写作 $X \wedge Y$, XY , $X \cdot Y$ 或 $X \& Y$)

逻辑加	X	Y	X 或 Y
	0	0	0
	0	1	1
	1	1	1
	1	0	1

(常写作 $X \vee Y$ 或 $X + Y$)

异或:	X	Y	X 异或 Y
	0	0	0
	0	1	1
	1	1	0
	1	0	1

(常写作 $X \oplus Y$, $X \oplus Y$, $X \neq Y$ 或 $X \neq Y_0$)

如对 8 位的字执行这样的操作, 则规定为是对各位(“非”)或对应的各位(与、或、异或)平行地进行操作。因此:

若	p	为	10110010(B2)
且	q	为	00101111(2F)
则	\bar{p}	为	01001101(4D)

$p \wedge q$ 为 00100010(22)

$p \vee q$ 为 10111111(BF)

$p \nabla q$ 为 10011101(9D)

微处理机都有执行这些 8 位逻辑操作的单字节指令，这些指令要使用一个累加器，且操作的结果取代累加器的内容。因此：

对于“非”操作就有 $A := \bar{A}$

对于“与”操作就有 $A := A \wedge q$

对于“或”操作就有 $A := A \vee q$

对于异或操作就有 $A := A \nabla q$

这里 A 表示累加器中的数， q 可以是另一个寄存器或一个立即数。

普通的控制台键盘上都没有 \wedge 、 \vee 、 ∇ 、 \oplus 、 \neg 等符号，也无法在字上画线；而“+”号则用于加法。所以这里采用下述记号：

$A := \#$ 表示 $A := \bar{A}$

$A := \&q$ 表示 $A := A \wedge q$

$A := Uq$ 表示 $A := A \vee q$

$A := \#q$ 表示 $A := A \nabla q$

8080、8085 和 Z80 都有将进位标志值取反的指令，这条指令将写作：

$K := \#$

2.4.7 “测试”和“比较”操作

上面介绍的单字长算术指令都会影响进位标志 K 和(6800、Z80 中的)溢出标志 V ，还会影响另外两个标志： Z (零)和 N (负)。在执行这些操作以后：

若操作结果为零(00000000), 则 $Z=1$;

若结果非零, 则 $Z=0$;

若结果为负, 即 $d_7=1$, 则 $N=1$;

若结果为正或零(非负, $d_7=0$), 则 $N=0$ 。

上一节介绍的逻辑运算也会影响这些标志。但是各种处理机对标志的影响是不同的, 例如 8080、8085 和 Z80 的指令 $A:\#$ 不影响这些标志, 但在 6800 中这条指令会影响标志。有关的详细情况可参阅具体的说明(第三章)。

常常会遇到下述这种情形: 程序员希望知道两个量之间是否有某种关系——例如两个字节是否相同或一个数是否大于另一个数。

假定已算好一个带符号数存在 A 中, 而某处存有另一个带符号数 q 。若 A 中的数小于 q , 则继续执行程序时必须采用计算出的值; 若 A 中的数大于或等于 q , 则必须用 q 取代 A 继续进行计算。这种要求在“高级”语言(例如 ALGOL)中表达如下:

if $A \geq q$ then $A := q$ (i)

处理这一问题的一种方法是(每行代表一条微处理机指令):

$A := -q$	q 减“去” A (从 A 中减去 q)
┌	Jump if $N=1$ 若结果为负则转移
├	$A := q$ q 存入 A
├	Jump 无条件转移
└	$A := +q$ 恢复 A 中的原始值
└	→ (继续)

另一种办法是:

$B := A$

$A := -q$

```

┌ Jump if N=1
│ B:=q
└ A:=B

```

(继续)

由于在这些办法中必须处理计算值与 q 之间的实际差值，所以是很笨拙的。好在我们并不需要研究这个差值，而只需考虑其符号。因此可以用所谓的“比较”操作来解决这个问题。该操作执行减法，并根据其结果设置条件标志，但是结果并不送入累加器。

借助于完成这一操作的指令(所有的微处理机都有)，上例可简化为：

$A - q$ 根据 $A - q$ 的值设置标志

```

┌ Jump if N=1
│ A:=q
└ (继续)

```

读者可以将这种情形与高级语言表示式(i)比较一下。

表示式 $A - q$ (无冒号)指明结果不送入 A ，因此 A 中保持操作前原有的值。这种表示法要比“比较 A, q ”的缩写优越，因为前者肯定了所要求的差值是 $A - q$ ，而不是 $q - A$ 。

读者应该记得，只有当 $A - q$ 的值在带符号单字长数的范围内时， N 才能正确地表示 $A - q$ 的符号(见 § 2.4.5.1)。若 A, q 的值是无符号的数，则差值 $A - q$ 的符号由 K 给出(若差为正或零，则 $K=0$ ；若差为负，则 $K=1$)，而并非由 N 给出。

在 6800 和 Z80 中，还可使用溢出标志 V 。在 6800 中值得注意的还有：根据 $K \vee Z$ 、 $N \vee V$ 、 $Z \vee (N \vee V)$ 及其反码等条件实现的相对转移操作。在执行带符号减法以后，只有当实际差值为负(小于零)时，条件 $N \vee V$ 才成立($N \vee V = 1$) (见第三章)。

8080 或 8085 没有溢出标志。在带符号算术运算中若 $A - q$ 可能超出范围, 则 K 和 N 就不足以给出其符号。有一种技巧能避免采用双字长减法, 即先形成 $A + 80$ 和 $q + 80$, 然后在比较了 $(A + 80) - (q + 80)$ 以后若 $A - q$ 为负, 则将进位标志置位 ($K = 1$); 否则将其复位 ($K = 0$)。只有当 $A - q$ 在单字长范围内时, 标志 N 才是正确的。

在 6800 中, 还有一些操作可按照某个值设置条件标志。

在写作“ $A \& q$ ”形式的 6800 指令中, 会形成“ $A \& q$ ”值, 但是不送入 A , 且会影响 N 和 Z 的标志。

在简单地写成 A 或 $M1234$ 的“测试”指令中, 将根据规定的值(这里就是指 A 中的值或 $M1234$ 中的值)设置标志 N 和 Z 。 V 和 K 被清除, 其它标志均不改变。

还有一个“比较变址寄存器”操作, 为简单起见写成 $IX - q$ 。读者应该注意, 该操作并不涉及双字长减法。若 IX 的高、低两半分别写成 IX_U 和 IX_L , 数值 q 的高、低两半写作 q_U 和 q_L , 则该操作就好像计算了两个单字长数之差 $IX_U - q_U$ 和 $IX_L - q_L$ 一样。因此, 若两个差都是零, 则 Z 标志置 1; 若 $IX_U - q_U$ 为负, 则 N 标志置位; 若计算 $IX_U - q_U$ 时发生溢出, 则将 V 标志置位; 其它标志不受影响。所以实际上只有 Z 给出的是有关双字长差值 $IX - q$ 的直接可用的信息。

2.4.8 “移位”和“循环移位”操作

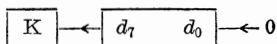
一些有经验的程序员习惯于用一条指令把 32 位或 64 位的数在任一方向上移动 n 位。而在我们讨论的这些微处理机中, 一条移位指令只能将一个数移动一位(作为例外, 也有移四位的)。所以这些程序员可能会觉得很难办。此外, 还会感到奇怪, 什么场合需要使用九位信息循环移动一位的循环指令呢? 即使在进行了大量的程序设计工作以后, 对给定的这几种微处理

机为什么提供这些指令仍然有些莫明其妙。不过，即使有时必须借助于计数循环操作完成移位，但至少这些指令能实现移位并能获得合理的结果。

在 6800、8080、8085 和 Z80 这四种微处理机中有九种不同类型的移位或循环移位操作，下面将分别进行介绍。介绍之后还列出了每种处理机所具备的移位操作的一览表。

这四种处理机的进位标志都起了很重要的作用。

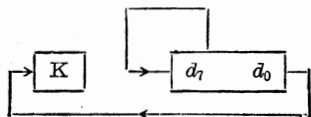
1. 算术左移(单字长数乘 2)



此时符号位 d_7 移入进位标志； d_6 位移入 d_7 的位置； d_5 位移入 d_6 的位置； \dots ； d_0 位移入 d_1 的位置；最后在 d_0 的位置上补以“0”(见上图)。若移位后进位位和符号位相等，移位结果就是一个等于原值两倍的带符号数。若原值被看作是一个无符号数，则状态 $K=1$ 表示原值乘以 2 后超出了单字长的范围。

这个操作作用于单字长量 q 时写作 $q:*2$ 。

2. 算术右移(单字长截尾除 2)



此时 d_0 位移入进位标志； d_1 位移入 d_0 的位置； \dots ； d_7 位移入 d_6 的位置； d_7 位上的数字保持不变(操作完成后 $d_7=d_6$)。

这个操作在带符号表示法中相当于除以 2；商取代了原来的带符号数，余数(0 或 1)在进位标志中。由于余数必须为正，所以(举例而言)就有：

3 除以 2 得商为 1 余数为 1

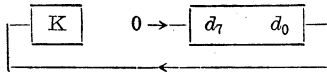
-3 除以 2 得商为 -2 余数为 1

-1 除以 2 得商为 -1 余数为 1

-2 除以 2 得商为 -1 余数为 0

商总是单字长数。该操作作用于单字长量 q 时写作 $q:/2$ 。

3. “逻辑”右移



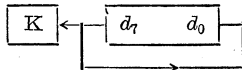
该操作与上述算术右移操作相似，只是最后在 d_7 的位置上补以“0”。

若被移位的量是个无符号整数，则该操作相当于除以 2，用商取代原数，余数(0 或 1)存在进位标志中。

在把被移位的量看作一系列相互无关的“位”的情况下，该操作也许更常用。可利用该操作(顺序地)逐位取出各位数字。

该操作作用于单字长量 q 时写作 $q:->$ 。

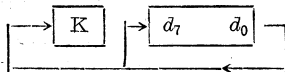
4: 循环左移



在该操作中， K 中移入原来 d_7 位的值，操作数中所有 8 位都向左移一位，原来的 d_7 位还移入 d_0 (见上图)。

这个操作作用于单字长量 q 时写作 $q:@L$ 。符号 @ 是 ASCII 码之一，是一个长期沿用下来的字符，电传打字机和其它控制台设备上都有这个字符。其形状可提示读者循环移位的概念。

5. 循环右移



在这个操作中，原来 d_0 位的值移入 K 中，操作数中所有 8

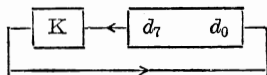
位都向右移一位, d_7 位移入原来 d_0 位的数字(见上图)。

该操作于单字长量 q 时写作 $q:@R$ 。

(练习: 下述操作的作用如何?)

- (i) $q:@L$ 后面紧跟着 $q:@R$;
- (ii) $q:@R$ 后面紧跟着 $q:@L$ 。

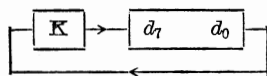
6. 九位循环左移



此时 K 被当作操作数的第 9 位, 处在 d_7 和 d_0 之间。所有各位均左移一位, K 位进入 d_0 位置, d_7 位进入进位标志。

该操作于单字长量 q 及 K 时写作 $qK:@L$ 。

7. 九位循环右移



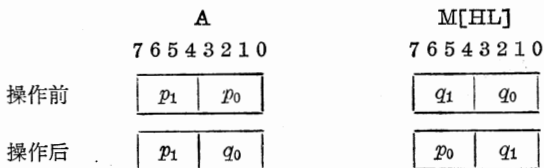
如图所示, 该操作恰好与九位循环左移操作相反。用于单字长量 q 及 K 时写作 $qK:@R$ 。

8. 四位字节左移(只有 Z80 才有)

	A	M[HL]				
	7 6 5 4 3 2 1 0	7 6 5 4 3 2 1 0				
移位前	<table style="border: none; width: 100%;"> <tr> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">p_1</td> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">p_0</td> </tr> </table>	p_1	p_0	<table style="border: none; width: 100%;"> <tr> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">q_1</td> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">q_0</td> </tr> </table>	q_1	q_0
p_1	p_0					
q_1	q_0					
移位后	<table style="border: none; width: 100%;"> <tr> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">p_1</td> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">q_1</td> </tr> </table>	p_1	q_1	<table style="border: none; width: 100%;"> <tr> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">q_0</td> <td style="border: 1px solid black; width: 50%; text-align: center;">p_0</td> </tr> </table>	q_0	p_0
p_1	q_1					
q_0	p_0					

在此操作(以及“四位循环右移”操作)中, 有两个单字长量 p (在寄存器 A 中)和 q (在 HL 的内容规定的存贮单元中)。其作用是 p 的高四位字节(图中的 p_1)保持不动, 而其它三个四位字节循环左移四位。该指令被写作 $A3M:@4L$ (可向读者提示 A 的 0~3 位和 M[HL] 所有各位都循环左移 4 位)。

9. 四位字节右移(只有 Z80 才有)



如图所示, 这个操作是“四位字节左移”的反操作, 写作 $A3M:@4R$ 。

各机种提供的移位功能如下:

	6800	8080/8085	Z80
1. $q:*2$	(i)	(ii)	(iv)
2. $q:/2$	(i)	—	(iv)
3. $q:->$	(i)	—	(iv)
4. $q:@L$	—	(iii)	(iv)
5. $q:@R$	—	(iii)	(iv)
6. $qK:@L$	(i)	(iii)	(iv)
7. $qK:@R$	(i)	(iii)	(iv)
8. $A3M:@4L$	—	—	(v)
9. $A3M:@4R$	—	—	(v)

(i) q 可在任何累加器(A 或 B)或以直接(JK)或变址(IX)寻址方式进行寻址的任何存贮单元中。

(ii) 无此指令, 但是 $A:+A$ (单字长加法)或 $HL:+HL$ (双字长加法)可起同样的作用。

(iii) q 必须在累加器 A 中。

(iv) q 可在任何单字长寄存器(A、B、C、D、E、H、L)中, 或在由 HL 间接寻址的存贮单元中, 或在由变址(IX、IY)寻址方式进行寻址的存贮单元中。

(v) 操作数只能在 A 和 M[HL] 中。

一无此操作。

2.4.9 其它算术和逻辑操作

2.4.9.1 加一和减一

“加一”和“减一”操作(即“加法计数”和“减法计数”)执行得很频繁,因此所讨论的四种处理机都有对所有累加器,实际上是对所有的存贮单元(仅受寻址能力限制)执行加一和减一操作的专用指令。

现分别将这些操作写成“: +1”和“: -1”。例如,使用这些操作的指令可以是:

```
6800          A: +1(4C)  SP: -1(34)  M1234: -1(7A 12 34)
8080/8085/Z80 B: -1(02)  HL: +1(23)  M: +1(1C, M[HL]: +1)
Z80           M12Y: -1  (FD35 12)  IX: +1(DD23)
```

8080、8085 和 Z80 对单字长量执行加一和减一操作的指令会影响常用的标志位,但不影响 K 的状态;对双字长寄存器执行这些操作则完全不影响标志值。

在 6800 中,对标志的处理也一样,只是对变址寄存器(IX)执行加一或减一操作时会影响零标志 Z。

[注意: 指令 A: +01 (其第二个操作数由两个十六进制数字表示,成为指令的 J 字节)表示一般的加法,执行时会影响进位标志 K。而指令 A: +1 (只有一个数字)对 A 所起的作用与上面那条指令相同,但是不会影响进位标志。这一点同样也适用于 A: -01 和 A: -1 以及涉及其它单字长或双字长累加器的各对相应的指令。]

2.4.9.2 十进制调整

这种奇怪并有点复杂的操作在这四种处理机中都由一条单字节指令实现。这个操作用来协助完成二-十进制编码(BCD)的算术运算。在二-十进制算术运算中,一位十进制数字由其值在 0000(0)~1001(9)内的四位字节来表示,因此单字长寄存器可存入两个这样的数字。假设有两对这样的数字,每对代表一

个 0~99 之内的无符号十进制整数。应如何将这两对数字加起来形成二-十进制的和数呢? 首先来看一下对给定的两位二-十进制数执行简单(二进制)加法的效果。

若 p 是 01010011 (53)

q 是 01000110 (46)

二进制加法得 10011001 (99) (正确)

但是, 若 p 是 00110101 (35)

q 是 01000110 (46)

二进制加法得 01111011 (7B) (不是所要求的结果)

结果应是 10000001 (81)

又, 若 p 是 00111001 (39)

q 是 01011000 (58)

二进制加法得 10010001 (91) (不是所要求的结果)

结果应是 10010111 (97)

若 p 是 10011001 (99)

q 是 01100111 (67)

二进制加法得(1) 00000000 (K, 00) (不是所要求的结果)

结果应是(1) 01100110 (K, 66), 进位标志表示有 100(十进制)的溢出。

在上述这些情况下, 都要在二进制加法后立即执行一条“十进制调整”指令, 以完成把简单二进制加法的结果变换成所需的二-十进制结果。调整操作依靠专用的条件标志 H (半进位) 来实现, 半进位表示二进制加法是否在累加器的 d_3 和 d_4 之间产生了进位。此外还取决于 K—(全)进位标志。因此, 取入累加器的二进制数, 或除两个二-十进制数的加法以外的其它任何过程产生的二进制数, 一般都不能单独由十进制调整操作转换成二-十进制数。

Z80 的“十进制调整”指令也可用在减法(带借位或不带借位均可)或取负操作之后。这样做必须增加一位标志位(称为 S),由减法指令置位,而由其它所有的指令复位。而 6800、8080 或 8085 则无此特性。

在执行了有效的十进制调整操作后,进位标志 K 的意义与无符号二进制加法或减法后 K 的意义类似。

若 $K=0$, 累加器中的结果是正确的。

若加法经调整后 $K=1$, 真正的结果就比累加器中的结果大 100 (十进制)。

若减法经调整后 $K=1$ (只限于 Z80) 真正的结果就比累加器中的结果小 100, 所以是负的。

十进制调整的过程可总结如下。在任何情况下要调整的值都应在累加器 A 中。将 A 中高、低四位字节分别写作 a_1 和 a_0 。

二进制加法后所需的调整是:

若 $a_0 > 9 \vee H$, 则 $A: +06$; 若 $a_1 > 9 \vee K$, 则 $A: +60$ 。

二进制减法后所需的调整是:

若 $H=1$, 则 $A: -06$; 若 $K=1$, 则 $A: -60$ 。

若二进制加法或减法使 K 置位了, 则在整个调整过程中将保持置位状态。若在调整之前 K 是 0, 则可被某个调整步骤所置位, 一经置位就不会再被清除了。

对于不熟悉上述“ALGOL 类”表示法的读者来说, 上式可翻译成: 加法后若 $a_0 > 9$ 或 H 被置位, 则将 06 (十六进制) 加入 A; 若 $a_1 > 9$ 或 K 被置位, 则将 60 (十六进制) 加入 A; 这两个修正步骤都是必须执行的。在减法之后, 若 H 被置位, 则从 A 中减去 06; 若 K 被置位, 则从 A 中减去 60; 这两个修正步骤也都是必须执行的。

读者可以发现, 若以本节开始时所举的加法例子以及类似

的减法例子进行调整步骤的练习,则很有好处。

这条指令在本书中的书写形式是 DEC。

其它的二-十进制操作将在 § 4.7 中讨论。

§ 2.5 堆 栈 操 作

堆栈的概念非常简单,但对计算机设计和程序设计却有着重要的、深远的影响。使用堆栈很有经验的程序员将会发现,如果没有堆栈则将会受到很大的束缚。这里只能介绍一下堆栈的结构及其实现方法,而在后面几章说明其应用^⑦。

对我们来说,堆栈就是一堆数。可将一个新的数放到堆栈顶上,堆栈顶上的数也可被取走。只有当堆栈中某一个数之上的所有的数逐个地被取走之后才能对该数进行存取。这个规则就是“后进-先出”。

单字长数的堆栈可借助于一个寻址寄存器用主存贮器(RAM)来实现,该寻址寄存器将用作“堆栈指示器”。首先把一个数值置入堆栈指示器,从而决定堆栈的基地址。这个基地址一般是一个高地址,堆栈向低地址扩展。因此,把一个数放到堆栈上去的操作(“压入”)就是:

- (i) 将该数送入地址为堆栈指示器之值的存贮单元;
- (ii) 使堆栈指示器的值减一。

从堆栈中取出一个数(“弹出”)并将其送入(例如)累加器中的操作是,

- (i) 使堆栈指示器的值加一;
- (ii) 将存贮单元(其地址在堆栈指示器寄存器中)的内容送入累加器。

⑦: IEEE 计算机汇刊 1977 年 5 月号 (Vol. 10, No. 5) 化了很大篇幅介绍堆栈计算机。

因此,若堆栈指示器寄存器为 SP,要用的累加器是 A,且任意规定堆栈的基地址为 7FFF,则:

建立堆栈的操作是: $SP = 7FFF$

压入操作是: $M[SP] = A; SP - 1$

弹出操作是: $SP + 1; A = M[SP]$ 。

注意,如这样安排的话,堆栈指示器总是指向“高于”栈顶的那个存贮单元——将要存入下一个新元素的空单元^⑧。

6800 的堆栈就与这种结构完全相同,用一个 16 位的寄存器 SP 作为堆栈指示器,“压入”和“弹出”指令可对两个累加器 A、B 之一进行操作。

可借助于写作 $SP = 7FFF$ (十六进制 8E 7F 7F) 的指令把规定的数值送入堆栈指示器。

$S = A$ (十六进制 36,意思是把 A 的内容送上堆栈)的作用 是 $M[SP] = A; SP - 1$ 。

$A = S$ (十六进制 32,意思是“将栈顶的值送入 A”)的作用 是 $SP + 1; A = M[SP]$ 。

对于累加器 B 则用 $S = B$ (十六进制 37) 和 $B = S$ (十六进制 33)。

在 8080、8085 和 Z80 中,其堆栈的安排则与 6800 的大不相同。主要的差别是:涉及的堆栈操作是双字节量而不是单字节量。这些机器都有对各个双字长寄存器(除程序计数器以外)执行堆栈操作的“压入”和“弹出”指令。这些指令都可使堆栈指示器的值加二或减二。另一个差别是堆栈指示器总是指向实际的栈顶元素,而不是其上的第一个空单元。

⑧:有些读者也许熟悉一些其它堆栈结构,很难把弹出一个堆栈元素与使堆栈指示器加一的操作联系起来。那末可以这样来理解:堆栈画在一页纸上,其各行按常规进行编号,最低号码在顶上,而最高号码在底部。

因此就有:

SP: = 17F4 (十六进制 31 F4 17) 将规定的数值放入堆栈指示器;

ST: = BC (十六进制 C5) 是“压入”指令, 相当于 SP: -2;
MM[SP]: = BC;

BC: = ST (十六进制 C1) 是“弹出”指令, 相当于 BC: = MM
[SP]; SP: +2。

类似的指令也可对其它的双字长寄存器进行操作。

这些机器还有与栈顶单元进行交换的交换操作(见 § 2.3.4)。

指令 HL: = :ST (十六进制 E3) 将 HL 中的值与栈顶的值进行交换, 而对堆栈指示器的值没有影响。

所有的机器都有对堆栈指示器进行“加一”和“减一”操作的指令。在所有的情况下都只对堆栈指示器加一或减一。

在进入一个子程序(见 § 2.7)时, 就把一个数值(返回地址)放上堆栈。脱离子程序时就把该值移出堆栈。用堆栈保存返回地址是完全合理的, 但是遗憾的是没有专门供这一目的使用的堆栈或堆栈指示器。因此, 就无法方便地用堆栈把数值送入子程序或从子程序中取出。若在一个包含有子程序的程序中使用几个堆栈, 则必须非常仔细才行。

§ 2.6 转 移

在“地址和存贮单元”一节(§ 2.3.6)中曾以无条件转移指令为例作过介绍。这条指令的作用就是把一个转移地址(新值)送入程序计数器; 从而可从该转移地址取出待执行的下一条指令, 而不是顺序地取出下一个存贮单元的指令。程序计数器的新值可由该指令本身给出(字节 JK), 从而形成直接转移; 或者

可放在一个寄存器(间接转移)中;还可将一个带符号数(J字节)与程序计数器的原值相加而得(相对转移)。

只要满足某种规定条件(这种条件一般是指定的某个标志具有规定的值),条件转移指令也能执行转移操作。要是条件不满足,则条件转移指令就只能使程序计数器执行正常的增量操作,按原顺序执行下一条指令。

条件转移的例子是:

JZ 1234 若 $Z=1$, 则转至 1234($PC:=1234$); 否则, 不做任何操作($PC:+3$)

JNK+12 若 $K=0$, 向前越过 12 个字节(十进制是 18 个!)($PC:+14$); 否则不做任何操作($PC:+2$)。(参阅 § 2.3.6)

§ 2.7 子 程 序

子程序是在程序执行过程中随时都可能执行的一段程序。例如,由于微处理机没有乘法指令,就必须用一个子程序来完成乘法(见 § 4.5.3)。可以用一段程序计算给定在单字长寄存器中的两个单字长数的乘积,并将其放在一个双字长寄存器中。因此,在需要进行乘法时,主程序可把两个因数分别放入两个单字长寄存器中,然后转至乘法子程序的入口地址。执行完子程序后,必须用一条转移指令返回原来跟在“转子”指令后的那条指令。这条指令将是使用留在双字长寄存器中的乘积的指令串中的第一条指令。

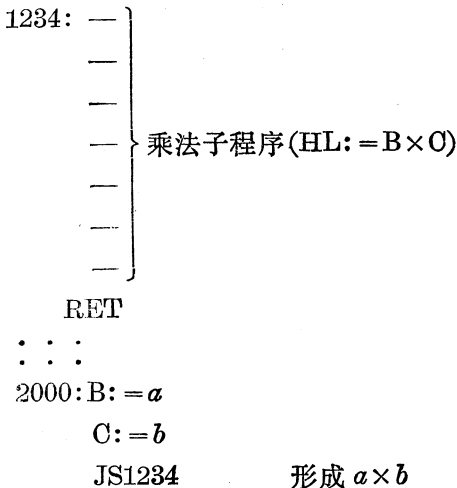
存储器中只有一份乘法子程序。从主程序的若干地方转至子程序的第一条指令去是没有什么困难的。问题是每次调用子程序后必须正确地返回主程序。微处理机是用堆栈来解决这个问题的。就在转至子程序的第一条指令去之前,程序把程序计数器的“正常”值压入堆栈。该值是在静态顺序中紧跟着转移指

令的那条指令的地址,也即在动态顺序中执行完子程序后,必须通过的指令的地址。所以,子程序末尾必须放一条把返回地址“弹出”堆栈并送入程序计数器(PC:=ST)的指令。

每种微处理机都有转子程序(子程序调用)用的专用指令。例如,存在 0123 号单元中的指令 JS1234 的作用是把 0126(0123+3)压入堆栈,然后转至 1234。

每种微处理机也都有从子程序返回的专用指令。例如,若从 1234 开始的子程序执行到 RET(返回)指令时,就把堆栈中的数值(0126)送入程序计数器(相当于转移至 0126)。

编写一段短程序也许更说明问题。若要求计算 $x=a \times b + c \times d + e \times f$ 的值,式中 a 、 b 、 c 、 d 、 e 、 f 都是单字长数, x 是双字长结果。所用的机器是 8080。有一个乘法子程序,其第一条指令存在 1234 号单元之中。该子程序将给定在寄存器 B 和 C 中的数相乘,其乘积放在 HL 中。子程序(在动态顺序中)以 RET 指令结束。整个程序从 2000 号单元开始。



HL: =:DE	将 $a \times b$ 放入 DE
B: =c	
C: =d	
JS1234	形成 $c \times d$
HL: +DE	形成 $a \times b + c \times d$
HL: =:DE	将 $a \times b + c \times d$ 放入 DE
B: =e	
C: =f	
JS1234	形成 $e \times f$
HL: +DE	形成 $a \times b + c \times d + e \times f$
x: =HL	存贮结果。

在这个子程序中，程序员假定该子程序不会影响 DE 的内容。

上述“转子”指令还有一些变相形式。6800 具有采用相对地址或变址地址的子程序调用指令。8080、8085 和 Z80 的子程序调用只能采用直接寻址方式，但是每种处理机都有一组与条件转移对应的条件子程序调用指令以及一组条件返回指令。这些机器还有八个特殊的地址(0000、0008、0010、0018、0020、0028、0030、0038)。若子程序的第一条指令位于这八个地址之一内，则可用一条单字节指令来调用。因此，JSS1 (十六进制 CF, 一个字节)就相当于 JS0008(CD 08 00, 三个字节)。

出于某种莫明其妙的原因，这些特殊的子程序调用指令在制造厂的手册里被称为“再启动”指令(见 § 2.9)。

上述简单程序并未解释为什么要用堆栈保存返回地址。在任何复杂一些的程序中，子程序本身可能需要调用其它子程序，这些子程序还可能再调用其它子程序。在任何时候，栈顶的返回地址总是最后调用的子程序的返回地址。栈顶之下的返回地

址将按要求的顺序一个一个地出现。

现在就可以明白为什么需要用第二个堆栈指示器(不受程序员控制)来保存返回地址了。在实际的安排中,很难借助于堆栈与子程序交换数据。由于返回地址放在堆栈中,就使得再将新值压入堆栈指示器变得很危险。

有了第二个堆栈指示器后,返回地址就可存放在它专用的堆栈中,同时程序员可完全自由地按问题所需的性质借助于若干个堆栈之一与子程序交换数据。

§ 2.8 输入-输出

在 6800 的指令系统中没有专用的输入或输出指令。这并不是说 6800 无法使用外围设备,而只能说明外围设备必须作为存贮器的一部分(占用一个或多个存贮单元)而与 6800 系统相接口。这样,执行把这些地址单元内的值送入处理机寄存器的指令(例如 $A := M1234$)就可完成输入操作。相反,将数值送入这些单元(例如用 $M1234 := A$ 之类的指令)就可完成输出操作。

在讨论半导体存贮器时 (§ 1.3.2), 强调了 PROM 和 RAM 的存取时间与处理机的时钟频率适配的重要性。同样,有关外围设备的第一个问题就是它们都属于低速设备,甚至要进行人工操作(如对键盘进行操作)。第二个问题是系统欲与外界传送的信息的性质,可能需与系统内信息(以 8 位的字节为基础)的性质相适应。

让我们来考虑用电传打字机键盘作为系统的输入设备的情况。

图 2.1 是供程序员用的框图。在接口的微处理机一边,执行读指令(例如 $A := M1234$)时,先要将地址(1234)送到地址总线上,并向接口提供一个时序信号(控制信号),然后就把接口的

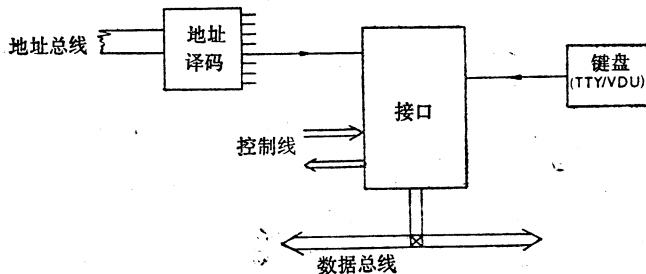


图 2.1 键盘接口

数据总线端上的信息读入。

在键盘一边, 每当按下一个键时, 接口就从键盘得到一串二进制信息, 通常是一个起始位、八个信息位和两个停止位。这些信息是以一定的波特率(每秒 110~330 位)发出的。在两次键盘操作之间则没有其它信息可供接收。

详细讨论接口设计已超出了本书的范围^⑨。接口可以有几种实现方法, 因此设计出来的程序也不尽相同。

下面分别介绍几种接口实现方法:

(i) 逐位串行

在这种接口方式中, 接口的功能是顺序地使由键盘发来的各位信息(包括起始位和停止位)变成数据总线上的各位信息后再提供使用。可用一个子程序来读入字符, 每当要读入一个字符时, 就调用该子程序。该子程序从一个循环程序开始, 该循环程序读入接口数据(例如 $A := M1234$)——送入 A 的 8 位数据中只有一位有意义。然后对该位进行测试, 并用条件转移使循环重复执行直至出现起始位时为止。当检测出起始位以后, 就不

^⑨ 见 D. Zissos, System Design with Microprocessors Academic press, 1978.

再进行循环。经数毫秒(3 或 9 毫秒)之后, 才能得到第一个信息位, 所以将用一个“延时”循环来消磨时间。然后再读入接口数据, 此时第一位信息位就会存入 A。出于安全起见, 将该位信息放入另一个寄存器, 然后重复执行“延时”循环并读取第二个信息位。将该位放在第一位信息的旁边。这个过程一直进行到 8 个信息位在第二个寄存器中装配成一个字节为止。此后, 还必须执行“延时”循环, 以便接收停止位。然后子程序才能结束, 并能立即或随时再次调用该子程序以处理其它的输入字符。

这个子程序不太容易编写或测试。但是一旦写成后, 就可永久地存贮在只读存储器中, 此后读取字符操作就只是调用该子程序罢了。

莫托洛拉公司设计的 MEK 6800 套件中就有这种类型的接口。该接口包括一个存在 ROM 中的子程序, 占用 65 个字节, 每次读一个字符。

(ii) 串行至并行

在这种接口方式中, 接口设计得能接收并保持键盘所发送的一个字符的所有各位, 并在接口的数据端上将 8 个信息位提供给系统。

只有当 8 位信息都可用时, 处理机才能执行“读”指令。所以, “读字符”子程序从一个循环开始, 该循环重复执行到一位控制信息(“数据准备好”)变零为止。数据准备好信号出现在接口的第二个地址上。

这类接口用的子程序比(i)中所介绍的子程序简单得多, 相当多的工作要由接口的硬件来完成。英特尔公司设计了一种具有这种规格的接口, 配合其 8251 通用同步/异步收发器使用。该接口所需的子程序只有 8 个字节。与此类似, 莫托洛拉公司采用 6850 异步通信接口转接器(ACIA)所设计的接口, 也能完

成同样的功能。这是微处理机系统接收和发送串行数据最常用的办法。

(iii) “等待”接口

在这种接口方式中，接口硬件承担了所有的工作。程序中只需用一条读数据指令(例如 $A := M1234$)读取字符，而不需要子程序。(ii)中的“数据准备好”位并不出现在数据总线上供处理机读入，而是作为一个电路的输入信号。只要该信号为零，这个电路就使处理机处于“暂停状态”。一旦“数据准备好”信号变成1，就允许处理机执行读指令。执行读指令后，“数据准备好”信号立即复位，以防同一个字符被读入两次。

8080、8085、Z80和6800都可采用这些类型的接口，所有的机种都可以同样的方式使用地址。(ii)和(iii)型接口也可以设计得由双字长读取指令一次读入16位(两个连续的字节)数据。还可设计出与此类似但以相反的方式工作的接口，供电传打字机和目视显示部件之类的外围设备使用。

8080、8085和Z80还有一个特性：除了16位地址总线提供的65536个地址外，还有256个特殊地址(“外围设备编号”)。这些特殊地址是专供执行处理机的输入和输出指令时用的。每个特殊地址可由一个输入-输出转接口占用。写作 $A := G23$ (十六进制DB23)的指令(意思是“把*23转接口上出现的数值送入A”)的执行过程如下。把特殊地址放到地址总线上，但是处理机发出的不是进行“读存贮器”操作的时序脉冲，而是进行“读输入设备”操作的时序脉冲。因此不会影响任何存贮单元，但是允许从输入转接口来的输入字节进入寄存器A。

相反的操作可把一个字节输出至一个输出转接口(例如*24转接口)，写作 $G24 := A$ (十六进制D324)。

Z80还有其它一些指令，可间接地通过一个单字长寄存器

(寄存器 C)规定特殊地址,而数据寄存器可以是任何寄存器(包括寄存器 A)。Z80 的“单步”和“循环”操作(见 § 2.10)可直接在输入-输出转接口与一个存贮单元或一组存贮单元之间传送数据。每次传送时转接口和存贮单元都是间接寻址的。

§ 2.9 中 断

假定存贮器中有两个程序(A 和 B)。处理机正在执行程序 A,而不执行程序 B。突然,出于微处理机系统之外的某种原因,有必要尽快执行程序 B。但是程序 A 已经做了一半的工作当然也不能丢掉。为解决这个问题就要“中断”程序 A 的执行,转而执行程序 B,然后再从断点开始继续执行程序 A。

由于处理机是由时钟驱动的时序电路,执行任何程序都必须与时钟同步,时钟本身不受中断的影响。但是,处理机是通过重复状态数不同的指令周期而工作的。若允许在任何时钟脉冲内进行中断,即允许在指令周期的任何阶段进行中断,则安排继续执行已部分执行过的指令(任何指令,在任何阶段被中断)就是一个极端困难的问题。显然,若使程序 B 等待到现行执行周期完成以后再由处理机执行,则问题就简单得多了。

基本的中断过程可概括如下:

- (i) 向处理机发一个信号,表示需要中断正在执行的程序。
- (ii) 处理机执行完一条现行指令。
- (iii) 处理机保存好程序计数器的内容(可将返回地址压入堆栈)。
- (iv) 处理机(从数据总线)接收信息(程序 B 的起始地址),使处理机能开始执行中断程序 B。
- (v) 然后正常地执行程序 B。若 B 以“返回”指令结束,则被中断的程序立即从其断点开始继续执行。

这个过程类似于以 A 作为主程序, B 作为子程序时的子程序调用过程——只是调用 B 是由一个外部信号, 而非 A 中的指令引起的。若欲不损害 A 的执行过程, 则中断后使 A 能继续正确执行下去所需的全部信息(寄存器内容、状态标志)在执行 B 时必须予以保存, 并在继续执行 A 之前加以恢复。

在某些情况下, 可能不希望中断一个程序(或某一段程序)。例如, 若上一节(i)中介绍的“逐位串行”子程序在执行时被中断了, 则键盘发送出来的字符中的若干位就会得不到该子程序的处理。继续工作时子程序会试图读入这后几位信息, 但为时过晚了。因此, 必须修改中断过程, 以便考虑到这种可能性。若处理机中有一个触发器(I)可由程序中的指令置位或复位, 则可用该触发器来控制允许还是推迟中断, 其过程如下:

(i) 由一个外部信号请求中断目前执行的程序。

(ii) 若 $I=1$, 则程序可被中断; 完成现行指令周期并采取上述(iii)、(iv)和(v)中的步骤。但是, 若接收到中断请求时 $I=0$, 则必须拒绝这一请求, 只有当 I 被程序 A 置成 1 时才允许发生中断。

8080 就采用上述那种中断方式, 它有一个“中断标志”(I)。该标志可被置位($I:=1$, 十六进制 FB), 表示“开中断”(允许中断发生); 或被复位($I:=0$, 十六进制 F3), 表示“关中断”(禁止中断发生)。这个标志的状态由处理机的输出信号 INTE (“中断开放”)给出。处理机接收中断请求信号 INT, 若 $I=1$, 则在指令周期结束后由处理机给出 INTA (“中断响应”)信号。出现这个信号就迫使一条指令(一般是子程序调用指令——一或三个字节)被送到数据总线上。再把这条指令取到指令寄存器内, 开始执行中断程序。

指令 $I:=0$ 和 $I:=1$ 是 8080 指令系统中仅有的与中断有

关的指令,但还可参阅下文有关“停机”(HALT)一节的内容。程序员必须确保:中断处理程序要把被中断的程序继续正确执行所需的全部信息保存起来,而在最后再加以恢复。

如上文(iii)所建议的(实际上微处理机也是这样做的),若用堆栈保存返回地址,则原则上中断程序本身还可被中断(就象子程序本身可调用子程序那样)。这就提出了这样一种可能性——中断请求可来自一个以上的中断源,且当 $I=0$ 时可能有若干个这样的中断等待着处理。当再次允许中断时($I:=1$),应以什么顺序处理这些中断请求呢?是以到达的迟早(排队),还是按照某种相对优先级的概念进行处理?中断处理方案必须由硬件实现,这些硬件将接受若干个中断源来的中断请求,产生送至处理机的“INT”信号,并把有关的指令放到数据总线上,从而允许第一个中断起作用。

被中断的程序 A 与待执行的程序 B 之间的关系可以有几种:

(i) 这两个程序可相互独立,用存贮器的不同部分作为暂存区,尽管它们很可能要调用同一个子程序。

(ii) B 可对 A 获得的结果进行处理。例如, B 的目的可能是根据操作员的请求打印和报告 A 的进程。

(iii) A 可对 B 获得的结果进行处理。例如, B 的目的是尽可能快地向 A 提供 A 所需的新信息。若该信息来自一个数据源(也许是连接监控某个化学过程的仪器的外围设备),且只在很短的时间内有效,则中断请求就很急迫。如果不足够快地允许这个请求的话,就会错过机会。

在第(i)种情况下,编写程序 A 时可不必考虑中断问题。程序 B 则必须编写得在其执行结束时保持处理机和任何与 A 公用的存贮单元的状态与其开始执行前一样。在(ii)、(iii)两种

情况下,编写程序 A 时必须考虑到 B 的活动。例如在(ii)的情况下,若 A 连续计算若干组结果,就可能希望只有当能提供一组完整的新结果时才允许 B 报告进程,而在计算一组结果的过程中,则不允许 B 报告。这时可使用标志 I 来进行管理。在第(iii)种情况下,可能在有些时间内 A 能接受新的信息,而在另一些时间内不能接受新的信息。这时仍可用标志 I 加以控制。但是由于有紧急请求的可能性,所以在逻辑上实现起来可能有些困难。

当所有的可能性相互结合——中断又被中断、有不同紧迫程度的请求和有人工控制的程序时,程序设计就变得非常困难。有关这个问题的全面讨论已超出了基础课本的范围。

在 6800、8085 和 Z80 的指令系统中,有关中断的安排比 8080 巧妙得多。

在 6800 中,有一个条件标志 I,但是其意义与 8080 中的 I 正相反。在 6800 中, $I=0$ 意味着中断请求将被接受; $I=1$ 意味着普通的请求不被接受。普通的请求是指“IRQ”(“中断请求”)端接收的请求。另一个输入端——“NMI”(“不可屏蔽中断”)端接收的请求无论 I 的状态如何都将在当前指令周期结束时被接受,而且优先级比 IRQ 端的请求高。这既给程序设计带来了好处,也带来了困难。

在接受一个中断时,6800 处理机的动作比 8080 的动作复杂得多。所有寄存器的内容(累加器 A 和 B、条件标志寄存器 C 和变址寄存器 IX)都与返回地址一起存入堆栈。相应地,有一条“由中断返回指令”(RI, 十六进制 3B)可用于中断的结尾处,该指令会在转回至堆栈内的返回地址之前,将存入堆栈的值送入寄存器。

中断过程(将寄存器内容存入堆栈后)以间接转移转至

MMFFF8(IRQ) 或 MMFFFC(NMI)单元中的地址作为结束(参阅上述第(iv)步)。因此,必须使 MMFFF8 或 MMFFFC 能给出中断例行程序的第一条实际指令地址。

有的程序(例如第(iii)种情况中的 A)可能要到程序 B 中断了它,并供给它新信息之后才能继续执行下去。6800 的设计者预计到会有这种困难,因此,用了一条“等待中断”指令 WI(十六进制 3E)。这条指令能有效地使程序处于暂停状态,直至发生中断并完成中断处理为止。简而言之,其作用如下:首先,该指令将其(静态顺序中的)下一条指令的地址存入堆栈作为返回地址,并将寄存器的内容存入堆栈。然后处理机处于等待状态,直至接收到预期的请求(IRQ)为止。一当接收到这一请求,处理机转移至 MMFFF8 中的地址去,从而结束 WI 的执行。

8080 中出现类似的情况时将使用停机(HALT, 十六进制 76)指令。执行这条指令就将使机器进入暂停状态,直至接收到一个输入信号(RESET、INT、HOLD)为止。若机器停机时接收到一个 INT 信号,就允许中断。在中断完成后,被中断的程序将从(静态顺序)HALT 指令后的那条指令开始继续执行。

6800 还有一个特点,即由 SI(十六进制 3F)引起的“软件中断”。这并不是普通所说的中断,而把它看作是一种特殊形式的子程序调用更为确切。执行 SI 指令就将返回地址和寄存器内容存入堆栈,然后转移到存在 MMFFFA 这一对单元之内的地址去。用这种转移方式调用的子程序不应该用普通的返回指令 RET(39) 而应该用 RI(3B) 指令结束,因为必须把寄存器的内容从堆栈中取出来。

Z80 有两个中断请求输入端,一个是普通中断请求用的 INT 输入端,另一个是紧急请求用的 NMI 输入端(与 6800 中的一样)。Z80 对 NMI 端的请求作出的响应是完成现行指令,然

后不管 I 的状态如何都按通常的方式将返回地址存入堆栈并转至 0066 号单元(总是这个单元)。Z80 对 INT 端的请求作出的响应取决于其当时的“中断模式”。中断模式可以是 0、1 或 2。在复位(RESET)时该模式被置成 0, 除此以外其它任何时间都可根据需要用 IM:=0 (ED 46)、IM:=1 (ED 56)或 IM:=2 (ED 5E)等指令之一来设置中断模式。

在 0 模式时, 处理机对 INT 端的请求作出的响应与 8080 的相同。即若 I=1, 就将返回地址存入堆栈, 并执行由中断设备放到数据总线上的(任何)指令。

在 1 模式时若 I=1, 则将返回地址存入堆栈, 并转至地址 0038。

在 2 模式时若 I=1, 则将返回地址存入堆栈, 并转至存在 MM[Q//p]单元中的地址去。这里 p 是由中断设备放入数据总线的一个数值为偶数的字节; Q 是一个专用的单字长寄存器, 该寄存器的内容可从寄存器 A 传送过去(见第三章 Z80 的指令系统)。Q//p 表示一个 16 位的值, 其高字节是 Q 中的值, 低字节是 p。

若 I=0, 则对 INT 端的请求不予理睬, 其停机(HALT)指令(76)与 8080 的一样。

8085 的中断

8085 有五个中断请求端, 即 INTR、RST5.5、RST6.5、RST7.5 和 TRAP。每个指令周期内都要检查这五个输入端, 检查的顺序是 TRAP、RST7.5、RST6.5、RST5.5、INTR。无论 I 的状态如何, TRAP 端的请求都会被接受, 其作用是将返回地址存入堆栈并转至 0024 号单元。RST 端的请求可通过设置“中断屏蔽”(IM)字的对应各位(见第三章)而加以屏蔽(即关闭)。只有当 I=1 且屏蔽位为 0 时才接受 RST 请求。其作用

是将返回地址存入堆栈并转至 0030(RST7.5)、0034(RST6.5) 或 0020(RST5.5)号单元。对 INTR 端的请求的处理过程完全与 8080 的一样。当接受一个中断请求时 I: = 0。

§ 2.10 Z80 的其它指令

辅助寄存器

Z80 除了寄存器 A、B、C、D、E、F、H、L 外，还有一套辅助寄存器 A'、B'、C'、D'、E'、F'、H'、L'。有两条交换指令(见 § 2.3.4)与这些辅助寄存器有关：

AF: = :XX (十六进制 08)的作用是：

$$A: = :A'; F: = :F'$$

BL: = :XX (十六进制 D9)的作用是：

$$B: = :B'; C: = :C'; D: = :D';$$

$$E: = :E'; H: = :H'; L: = :L'。$$

其它指令都与辅助寄存器无关。所以，辅助寄存器的基本用途是，在执行需使用普通寄存器的子程序、中断或其它指令串时，用来安全可靠地保存普通寄存器的内容。

位操作

§ 2.3.5 介绍了个别位的表示法，即用 $q.i$ 表示寄存器或存储单元 q 的第 i 位。在下文中， q 可以是 A、B、C、D、E、H、L 或 M(代表 M[HL])，或 $M_{j,i}X$ 或 $M_{j,i}Y$ (采用变址地址的存储单元，见 § 2.3.6)之一。

Z: = # $q.i$ 若 $q.i = 0$ 则将零标志置成 1。

$q.i = 1$ 则将零标志置成 0。

$q.i: = 0$ 将 $q.i$ 置成 0，不影响 q 的其余各位。

$q.i: = 1$ 将 $q.i$ 置成 1，不影响 q 的其余各位。

计数转移

在 Z80 中, “B: -1; JNZ+ j_1j_0 ”(三个字节)这对指令可由一条只用两个字节而作用相同的指令来代替。这条指令最主要的用途是对指令循环进行循环次数计数, 所以转移可以是向后的(偏移量为负)。

这里将该指令写作

B: -1, JNZ+F8

式中的逗号表示这是一条指令而不是两条, F8 是 J 字节的值(也可以是其它值)。

这类指令只能涉及寄存器 B 和条件标志 NZ, 没有对其它寄存器和其它标志进行操作的类似指令。

单步和字组操作

Z80 有十六条对连续的存贮单元进行操作的指令, 按下面介绍的那样以四条为一组。其中每条指令都有两个字节的操作码(I_0, I_1), 而无 J 或 K 字节。

(i) 复制(Copy)

指令 ED B0 (十六进制)的作用如下:

W: M[DE] := M[HL];

DE: +1;

HL: +1;

BC: -1;

if BC \neq 0000 then go to W;

因此, 若 BC 中的原始值是 n ($1 \leq n \leq 65535$, 十进制), 则 will 把 n 个字节从连续的一“块”单元复制到另一块去。注意, 若 BC 中的原始值为零, 则该循环将执行 65536 遍, 而不是零遍!

指令 ED B8 (十六进制)的作用与此相同, 只是循环时 DE 和 HL 中的值每次减一。

指令 ED A0 (十六进制)的作用是执行 ED B0 的一步, 即:

M[DE] := M[HL];

DE: +1;

HL: +1;

BC: -1。

指令 ED A8 (十六进制)的作用是执行 ED B8 的一步。

(ii) 搜索 (Search)

指令 ED B1 的作用是:

W: A - M[HL];

HL: +1;

BC: -1;

if BC ≠ 0000 ∧ Z then go to W

在执行这条指令后,若标志 Z=0,且 BC=0000;说明检查的 n 个单元内没有与 A 的内容相同的数值。

但是,若执行后 Z=1,则表示发现了内容与 A 中内容相同的存贮单元。该单元的地址为 HL 中的值减一。

指令 ED B9 (十六进制)的作用与此相同,只是 HL 中的值每步减一,因此是“向后”搜索地通过一块存贮单元。

指令 ED A1 (十六进制)的作用是执行 ED B1 的一步:

A - M[HL];

HL: +1;

BC: -1。

执行这条指令后,标志 N、Z 的设置状态与执行了减法操作一样。且若 BC ≠ 0 则标志 P (一般的溢出标志)被置 1;若 BC=0 则被置 0。

指令 ED A9 的作用是执行 ED B9 的一步。

(iii) 输入 (Input)

指令 ED B2 (十六进制)的作用是:

```

W:M[HL]:=G[C];
HL:+1;    B:-1;
if B≠0 then go to W。

```

若 B 中的原始值是 $n(1 \leq n \leq 255)$ ，则将从输入转接口 O (即设备号存在 C 中的转接口) 读入 n 个字节，并送入存储器中连续的单元内。若 B 中的原始值是 00，则将读取 256 个字节。

就象对待其它输入、输出指令一样，使用这条指令时也必须十分小心。处理机在 4MHz 时钟频率下全速运行时，两次连续的读操作之间的时间间隔将为 $5^{1/4}$ 微秒。电传打字机只能每隔 100000 或 33333 微秒提供一个字符，每秒 1000 个字符的纸带输入机也只能每 1000 微秒提供一个字符。除非转接口 O 上的外围设备能每隔 $5^{1/4}$ 微秒产生一个新的有效数值，否则若使用这条指令的话就必须采用 § 2.8 所述的“等待”接口，或者利用中断技术(如下所述)。

指令 ED BA 的作用与此相同，只是 HL 中的值每步减一。

指令 ED A2 的作用是执行 ED B2 的一步：

```
M[HL]:=G[C]; HL:+1; B:-1;
```

而指令 ED AA 是执行 ED BA 的一步。

(iv) 输出(Output)

指令 ED B3 (十六进制)的作用是：

```

W:G[C]:=M[HL]; HL:+1; B:-1;
if B≠0 then go to W。

```

这条指令的作用与 ED B2 正相反。

ED BB (十六进制)的作用与此相同，只是 HL 中的值每步减一。

指令 ED A3 的作用是执行 ED B3 的一步：

```
G[C]:=M[HL]; HL:+1; B:-1;
```

而 ED AB 的作用是执行 ED BB 的一步。

与“输入”指令一样,使用这条指令时也必须十分小心。

中断

八条字组处理指令 (ED B0、ED B1、ED B2、ED B3、ED B8、ED B9、ED BA、ED BB) 有一点是特殊的,即可在其执行过程中的任何一步之后接受中断。在执行这些指令期间发出的中断请求都会在完成当前这一步之后立即被接受。从中断返回后将继续执行被中断的指令。字组输入与字组输出指令的中断问题需特别仔细地进行考虑。

附注

这些指令的简短具体的表达形式(与前面的表示法一致)列在于下。但是,用这种表达形式作为程序设计语言的指令则太长了。为此,可使用更方便的由三个字母组成的缩写,各个字母的含意是: C——复制; S——检索; I——输入; O——输出; S——单步; B——字组; U——加计数; D——减计数。这组缩写写在右边一栏给出。

表 2.2

机器码	作用	缩写
ED A0	$M[DE: + 1] := M[HL: + 1], BC: - 1$	CSU
ED A1	$A - M[HL: + 1], BC: - 1$	SSU
ED A2	$M[HL: + 1] := G[C], B: - 1$	ISU
ED A3	$G[C] := M[HL: + 1], B: - 1$	OSU
ED A8	$M[DE: - 1] := M[HL: - 1], BC: - 1$	CSD
ED A9	$A - M[HL: - 1], BC: - 1$	SSD
ED AA	$M[HL: - 1] := G[C], B: - 1$	ISD
ED AB	$G[C] := M[HL: - 1], B: - 1$	OSD
ED B0	repeat $M[DE: + 1] := M[HL: + 1], BC: - 1$ until $BC = 0000$	CBU
ED B1	repeat $A - M[HL: + 1], BC: - 1$ until $BC = 0000 \vee Z$	SBU
ED B2	repeat $M[HL: + 1] := G[C], B: - 1$ until Z	IBU
ED B3	repeat $G[C] := M[HL: + 1], B: - 1$ until Z	OBU
ED B8	repeat $M[DE: - 1] := M[HL: - 1], BC: - 1$ until $BC = 0000$	CBD
ED B9	repeat $A - M[HL: - 1], BC: - 1$ until $BC = 0000 \vee Z$	SBD
ED BA	repeat $M[HL: - 1] := G[C], B: - 1$ until Z	IBD
ED.BB	repeat $G[C] := M[HL: - 1], BC: - 1$ until Z	OBD

第三章 指令系统

§ 3.1 说 明

本章将以相同的形式和相同的表示方法完整地列出 6800、8080、8085 及 Z 80 这四种微处理机的指令系统表格。

正如读者将看到的那样，每种机型的说明都从有关寄存器与标志的表格开始。若寄存器是由标志或其它寄存器构成的，则将注明。符号“||”表示连接或并列；例如 $HL \equiv H || L$ 表示 HL 就是 H 与 L 相连，连接方法是 H_0 位紧接在 L_7 位的左边。

本章还将定义各种专用符号。然后是一张详尽的表格，列出了每条指令的二进制指令码以及本书软件部分所采用的书写形式，并对其作用作了说明。作用一般分三个部分：(i)对寄存器、存贮器、转接口以及独立的标志的影响；(ii)对标志寄存器中的标志的影响；(iii)使程序计数器增量。接下来的一栏是对第二章中有关的说明材料的索引。表格的各行是按照最右边一栏给出的分类法排列的。

在指令的二进制码一栏中有许多位由 m 、 r' 、 op 或 $cond$ 之类的符号占据着，每组符号可以有 1~4 位。对每种符号都有一张辅助表格(代换表)，列出了可能在书写形式或说明中代替这种符号的各种组合情况。实际使用指令时必须用其中的一种组合取代该符号。例如，在 6800 的表格中有：

二进制指令码	十六进制	书写形式	操作说明
I 76543210	制码		
0011001r	3-	$r := S$	$SP := +1; r := M[SP]$

而辅助表格(代换表)为:

r	书写形式	说明
0	A	A
1	B	B

所以,总表中每一行代表两行:

00110010	32	A: =S	SP: +1; A: =M[SP]
00110011	33	B: =S	SP: +1; B: =M[SP]

这两条指令是“弹出”或“出栈”操作(见 § 2.5)。

在所有的表格中, j_1 与 j_0 分别表示指令中 J 字节的高半与低半(十六进制数字), k_1 与 k_0 表示 K 字节的高半与低半。在二进制指令码一栏中将用四位二进制码代替这些符号, 在其余各栏中都将用相应的十六进制数字来代表这些符号(见 § 2.3.1、§ 2.3.5)。

在空间窄小的表格中,需作出注解之处将注明,然后将注解列于表后。在标志栏中,带撇号的量(例如 A_7')表示标志取结果中规定位的值;没有撇号的量表示应取指令执行前的值。注解之后是一张表示该机指令系统的卡诺图。这些图的格局如表 3.1 所示。每个方块内的值与相邻方块内的值只有一位不同,而且与关于图中各条轴与其对称的各方块内的值也只相差一位。为便于说明,读者可看 00 方块,与该方块只差一位的八个值是 01、02、04、08、10、20、40 和 80; 与 AF 方块只差一位的一组方块是 AE、AD、AB、A7、BF、8F、EF 和 2F。这样的图将各组有关的指令集中了起来,非常清楚地说明了整个指令系统的结构。在实际编写程序时用这种图作为简明参照表是非常有用的。

卡诺图之后是一张按操作码(I)的数值顺序排列的指令表)

表 3.1 八位操作码用的卡诺图的格局

		I ₆ =0 I ₅ I ₄ I ₃								I ₆ =1 I ₅ I ₄ I ₃							
		000	010	110	100	101	111	011	001	001	011	111	101	100	110	010	000
I ₇ =0	000	00	02	06	04	05	07	03	01	41	43	47	45	44	46	42	40
	010	10	12	16	14	15	17	13	11	51	53	57	55	54	56	52	50
	110	30	32	36	34	35	37	33	31	71	73	77	75	74	76	72	70
	100	20	22	26	24	25	27	23	21	61	63	67	65	64	66	62	60
	101	28	2A	2E	2C	2D	2F	2B	29	69	6B	6F	6D	6C	6E	6A	68
	111	38	3A	3E	3C	3D	3F	3B	39	79	7B	7F	7D	7C	7E	7A	78
	011	18	1A	1E	1C	1D	1F	1B	19	59	5B	5F	5D	5C	5E	5A	58
	001	08	0A	0E	0C	0D	0F	0B	09	49	4B	4F	4D	4C	4E	4A	48
I ₇ =1	001	88	8A	8E	8C	8D	8F	8B	89	C9	CB	CF	CD	CC	CE	CA	C8
	011	98	9A	9E	9C	9D	9F	9B	99	D9	DB	DF	DD	DC	DE	DA	D8
	111	B8	BA	BE	BC	BD	BF	BB	B9	F9	FB	FF	FD	FC	FE	FA	F8
	101	A8	AA	AE	AC	AD	AF	AB	A9	E9	EB	EF	ED	EC	EE	EA	E8
	100	A0	A2	A6	A4	A5	A7	A3	A1	E1	E3	E7	E5	E4	E6	E2	E0
	110	B0	B2	B6	B4	B5	B7	B3	B1	F1	F3	F7	F5	F4	F6	F2	F0
	010	90	92	96	94	95	97	93	91	D1	D3	D7	D5	D4	D6	D2	D0
	000	80	82	86	84	85	87	83	81	C1	C3	C7	C5	C4	C6	C2	C0

并给出了本书所用的书写形式。书写形式中出现的“12”是表示典型的单字节值，意味着该指令还有一个J字节。显然，可用00~FF之间的任何十六进制值取代“12”。同样，“1234”表示典型的双字节值，意味着指令还有J字节与K字节；该值可用任何有四位十六进制数字的量来代替。在程序设计时用这张表作为参照表也是很有用的。

Z80 扩充的指令系统必须用比其它机种的总指令表更充实的表格来表示。而且 Z80 的卡诺图有五个部分，一个通用部分（与 8080 的卡诺图相同，只是空格中填入了内容）以及 I₀ 值为

CB、DD、ED、FD时的四个部分。

最后有一张包括这四种处理机的所有指令，按字母顺序排列的指令汇总表。

读者起先很可能会认为这些表格太多了，但是随着时间的推移这些表格会变成一组很容易查阅的参考资料。无论哪种处理机，主要的说明文件都是总指令表；卡诺图与按数值排列的指令表仅仅是形式上的概括，每种表格都将为某些读者的某些应用提供方便。指令汇总表以另一种形式进行了概括，这种形式也可能很有用，而指令的执行时间在其它表格中是不容易排进去的。随着读者的经验与兴趣的增长，这些参考材料的实际使用情况也会有所变化。

§ 3.2 Motorola 6800

6800 微处理机

字长：8 位 地址：16 位

单字长寄存器：A、B、C

双字长寄存器：IX、SP、PC

条件标志： $H \equiv C.5$ (条件码寄存器第 5 位，“半进位”)

$I \equiv C.4$ (中断禁止)

$N \equiv C.3$ (负)

$Z \equiv C.2$ (零)

$V \equiv C.1$ (溢出)

$K \equiv C.0$ (进位)

(注：C.7=1, C.6=1, 都是常数)

堆栈指示器： SP

变址寄存器： IX

程序计数器： PC

累加器: A, B
 双字长寻址: $MM[x] \equiv M[x] \parallel M[x+1]$
 复位信号的作用: $I: = 1$; $PC: = MMFFFE$
 保留地址: FFF8、FFF9: 中断请求(见注4及下文)
 FFFA、FFFB: 软件中断(见注5)
 FFFC、FFFD: 不可屏蔽中断(见下文)
 FFFE、FFFF: 复位(见上文)

对中断请求信号的响应:

(i) IRQ: 完成现行指令后, 若 $I=0$, 则:

$MM[SP-1]: = PC+1$;

$MM[SP-3]: = IX$;

$M[SP-4]: = A$;

$M[SP-5]: = B$;

$M[SP-6]: = C$;

$SP: -7$;

$I: = 1$;

$PC: = MMFFF8$

(ii) NMI: 执行完现行指令后:

$MM[SP-1]: = PC+1$;

$MM[SP-3]: = IX$;

$M[SP-4]: = A$;

$M[SP-5]: = B$;

$M[SP-6]: = C$;

$SP: -7$;

$I: = 1$;

$PC: = MMFFFO$

6800 指令系统——总表

表 3.2 6800 指令系统——总表

I 76543210	十六进制 进制码	书写形式	操作说明	标志(注1)							索引	分类		
				H	I	N	Z	V	K	PC:+				
00000001	01	NULL		1		空操作	
1r a 0110	-6	r:=a	r:=a	.	.	a	a	0	.	.	1,2,3	2,3	单字长 标志 寄存器 堆栈 赋值	
1r a' 0111	-7	a':=r	a':=r	.	.	r	r	0	.	.	1,2,3	2,3		
00010110	16	B:=A	B:=A	.	.	A	A	0	.	.	1	2,3		
00010111	17	A:=B	A:=B	.	.	B	B	0	.	.	1	2,3		
01β 1111	-F	β:=0	β:=0	.	.	0	1	0	0	0	1,2,3	2,3		
00000111	07	A:=C	A:=C	1	2,3		
00000110	06	C:=A	C:=A	A ₇	A ₆	A ₅	A ₄	A ₃	A ₂	A ₁	A ₀	1		2,3
0011001r	3-	r:=S	SP:=+1; r:=M[SP]	1	2,5		
0011011r	3-	S:=r	M[SP]:=r; SP:=-1	1	2,5		
1p γ 1110	-E	p:=γ		.	.	γ ₁₅	γ	0	.	.	1,2,3	2,3,2,5		
1p γ' 1111	-F	γ':=p	γ':=p	.	.	p ₁₅	p	0	.	.	1,2,3	2,3,2,5		
00110000	30	IX:=SP+1	IX:=SP+1	1	2,3,2,5		
00110101	35	SP:=IX-1	SP:=IX-1	1	2,3,2,5		
0000101b	0-	V:=b		b	.	.	1	2,3,7		
0000110b	0-	K:=b		b	.	.	1	2,3,7		
0000111b	0-	I:=b		.	.	b	1	2,9		
01β 1100	-C	β:=+1	β:=+1	.	.	β'	β'	β'	.	.	1,2,3	2,4,9	单字长 双字长 标志 加一/减一	
01β 1010	-A	β:=-1	β:=-1	.	.	β'	β'	β'	.	.	1,2,3	2,4,9		
00001000	08	IX:=+1	IX:=+1	.	.	.	IX'	.	.	.	1	2,4,9		
00001001	09	IX:=-1	IX:=-1	.	.	.	IX'	.	.	.	1	2,4,9		
00110001	31	SP:=+1	SP:=+1	1	2,4,9		
00110100	34	SP:=-1	SP:=-1	1	2,4,9		
01β 0011	-3	β:=#	β:=-β	.	.	β'	β'	0	1	.	1,2,3	2,4,4	一/二 操作 算数 特殊 逻辑 移位 和 环移	
01β 0000	-0	β:=-	β:=-β	.	.	β'	β'	0	0	0	1,2,3	2,4,4		
1r a op	-	ropu		0	.	r'	r'	r'	r'	.	1,2,3	2,4		
00010001	11	A-B	A-B	.	.	√	√	√	√	√	1	2,4,7		
00011011	1B	A+B	A+B	A	.	A'	A'	A'	A'	1	2,4,3,1			
00010000	10	A-B	A-B	.	.	A'	A'	A'	A'	1	2,4,5,1			
00011001	19	DEC	(注2)	.	.	A'	A'	A'	0	1	2,4,9			
01β 1101	-D	β		.	.	β'	β'	0	0	0	1,2,3	2,4,7		
10 γ 1100	-C	IX-γ	(注7)	.	.	0	β'	0	0	0	1,2,3	2,4,7		
01β 0100	-4	β:=-γ		.	.	0	β'	0	β ₀	0	1,2,3	2,4,8		
01β 1000	-8	β:=2		.	.	β ₀	β'	0	β ₇	0	1,2,3	2,4,8		
01β 0111	-7	β:=2	} (注6)	.	.	β ₀	β'	0	β ₇	0	1,2,3	2,4,8		
01β 1001	-9	βK:@L			.	.	β ₀	β'	0	β ₇	0	1,2,3	2,4,8	
01β 0110	-6	βK:@R			.	.	K	β'	0	β ₀	0	1,2,3	2,4,8	
01101110	6E	JjjoX	PC:=IX+J	-	2,6	控制传递	
01111110	7E	Jjjakiko	PC:=JK	-	2,6		
0010cond	2-	Jcond+jjo	(注8)	-	2,6		
10001101	8D	JS+jjo	(注9)	-	2,7		
10111101	BD	JSjjakiko	(注10)	-	2,7		
10101101	AD	JSjjoX	(注11)	-	2,7		
00111001	39	RET	(注12)	-	2,7		
00111011	3B	RL	(注3)	-	2,9		
00111110	3E	WI	(注4)	.	.	0	-	2,9		
01111111	3F	SI	(注5)	.	.	0	-	2,7		

6800 代换表

表 3.3a

r	书写形式	说明
0	A	A
1	B	B

ρ	书写形式	说明
0	SP	SP
1	IX	IX

b	书写形式	说明
0	e	o
1	l	l

α	书写形式	说明
00	jjo	J
01	MZjjo	M[0 J]
10	MjjoX	M[IX+J]
11	Mj,jok,ko	M[JK]

α'	书写形式	说明
00		(未定)
01	MZjjo	M[0 J]
10	MjjoX	M[IX+J]
11	Mj,jok,ko	M[JK]

β	书写形式	说明
00	A	A
01	B	B
10	MjjoX	M[IX+J]
11	Mj,jok,ko	M[JK]

γ	书写形式	说明
00	j,jok,ko	JK
01	MMZjjo	MM[0 J]
10	MMjjoX	MM[IX+J]
11	MMj,jok,ko	MM[JK]

γ'	书写形式	说明
00		(未定)
01	MMZjjo	MM[0 J]
10	MMjjoX	MM[IX+J]
11	MMj,jok,ko	MM[JK]

(注: 在上述表格中, 0||J 表示 J 字节的八位跟在全零字节后。IX+J 表示 IX+0||J。)

表 3.3b

cond	书写形式	说明
0000		1
0001		(未定)
0010	NKZ	$\neg(K \vee Z)$
0011	KZ	$K \vee Z$
0100	NK	$\neg K$
0101	K	K
0110	NZ	$\neg Z$
0111	Z	Z
1000	NV	$\neg V$
1001	V	V
1010	NN	$\neg N$
1011	N	N
1100	NY	$\neg(N \vee V)$
1101	Y	$N \vee V$
1110	NYZ	$\neg(Z \vee (N \vee V))$
1111	YZ	$Z \vee (N \vee V)$

op	书写形式	说明
0000	:-	:-
0001	-	-
0010	:- -	:- -
0011		(未定)
0100	:&	:\^
0101	&	\^
0110		(见 r:= α)
0111		(见 α' := r)
1000	:#	:\#
1001	:+ +	:\# + +
1010	:\U	:\U
1011	:\+	:\+
1100		(见 IX- γ)
1101		(见 JS..)
1110		(见 ρ := γ)
1111		(见 γ' := ρ)

6800 注解

1. 如表中所示, 每个操作都要影响条件标志 H、N、Z、V、K;

✓ 其值由操作的结果决定

0, 1 操作后的实际值(无论操作数为何值)

• 操作前后数值不变

α_r 与数据位有关, 标志取操作前该位的值

α'_r 与数据位有关, 标志取结果中该位的值

α 与数值有关, 若该值为零, 则 $Z: = 1$; 若不为零, 则 $Z: = 0$

α' 与结果有关, 标志 H、Z、V、K 的取值可见第二章的定义

① 只有当 $\beta' = 80$ (十六进制)时 $V: = 1$; 否则 $V: = 0$

② 只有当 $\beta' = 00$ (十六进制)时 $K: = 1$; 否则 $K: = 0$

③ 移位后 $V = N \vee K$

④ $K: = K \vee (A > 99)$

⑤ H 只受 $:+$ 与 $::+$ 影响; 不受其它操作符干扰。

⑥ 见注 4 与注 5

⑦ 见注 7。

2. 十进制调整指令 19(十六进制码)写作 $A = 2^4 a_1 + a_0$, 相当于:

if $a_0 > 9 \vee H$ **then** $A: + 06$;

if $a_1 > 9 \vee K$ **then** $A: + 60$; (见 § 2.4.9)。

3. 从中断返回, 相当于:

$SP: + 7$; $C: = M[SP - 6]$; $B: = M[SP - 5]$; $A: = M[SP - 4]$; $IX: = MM[SP - 3]$; $PC: = MM[SP - 1]$ 。

4. 等待中断, 相当于:

$MM[SP-1] := PC+1;$
 $MM[SP-3] := IX;$
 $M[SP-4] := A;$
 $M[SP-5] := B;$
 $M[SP-6] := C;$
 $SP: -7;$ (等待 IRQ 信号);
 $I := 1; PC := MMFFF8。$

(注意: 除非 $I=0$, 否则机器不接受 IRQ 信号。)

5. “软件中断”——相当于:

$MM[SP-1] := PC+1;$
 $MM[SP-3] := IX;$
 $M[SP-4] := A;$
 $M[SP-5] := B;$
 $M[SP-6] := C;$
 $SP: -7; I := 1;$
 $PC := MMFFFA。$

6. 这个操作的说明见 § 2.4.8。

7. § 2.4.7 介绍了该操作。标志 N 设置得与从 IX 的高半中减去 γ 的高半形成的结果的最高位一样。若在上述部分减法中产生溢出, 则标志 V 置位(如 § 2.4.5 讨论的那样)。若 γ 的十六位值与 IX 的值相同, 则标志 Z 置位。不影响其它标志。

8. **if cond then** $PC := PC+J$ **else** $PC := PC+2。$

9. $MM[SP-1] := PC+2; SP: -2; PC := PC+J+2。$

10. $MM[SP-1] := PC+3; SP: -2; PC := JK。$

11. $MM[SP-1] := PC+2; SP: -2; PC := IX+J。$

12. $SP: +2; PC := MM[SP-1]。$

6800 卡诺图

6800 指令表(按操作码的数值排列)

表 3.5 6800 指令表

00		40	A:-	80	12	A:-12	C0	12	B:-12		
01	NULL	41		81	12	A-12	C1	12	B-12		
02		42		82	12	A:-12	C2	12	B:-12		
03		43	A:#	83			C3				
04		44	A:->	84	12	A:&12	C4	12	B:&12		
05		45		85	12	A&12	C5	12	B&12		
06	C:=A	46	AK:@R	86	12	A:=12	C6	12	B:=12		
07	A:=C	47	A:/2	87			C7				
08	IX:+1	48	A:*2	88	12	A:#12	C8	12	B:#12		
09	IX:-1	49	AK:@L	89	12	A:++12	C9	12	B:++12		
0A	V:=0	4A	A:-1	8A	12	A:U12	CA	12	B:U12		
0B	V:=1	4B		8B	12	A:+12	CB	12	B:+12		
0C	K:=0	4C	A:+1	8C	12 34	IX-1234	CC				
0D	K:=1	4D	A	8D	12	JS+12	CD				
0E	I:=0	4E		8E	12 34	SP:=1234	CE	12 34	IX:=1234		
0F	I:=1	4F	A:=0	8F			CF				
10	A:-B	50	B:-	90	12	A:-MMZ12	D0	12	B:-MMZ12		
11	A-B	51		91	12	A-MMZ12	D1	12	B-MMZ12		
12		52		92	12	A:-MMZ12	D2	12	B:-MMZ12		
13		53	B:#	93			D3				
14		54	B:->	94	12	A:&MMZ12	D4	12	B:&MMZ12		
15		55		95	12	A&MMZ12	D5	12	B&MMZ12		
16	B:=A	56	BK:@R	96	12	A:=MMZ12	D6	12	B:=MMZ12		
17	A:=B	57	B:/2	97	12	MZ12:=A	D7	12	MZ12:=B		
18		58	B:*2	98	12	A:#MMZ12	D8	12	B:#MMZ12		
19	DEC	59	BK:@L	99	12	A:++MMZ12	D9	12	B:++MMZ12		
1A		5A	B:-1	9A	12	A:UMZ12	DA	12	B:UMZ12		
1B	A:+B	5B		9B	12	A:+MMZ12	DB	12	B:+MMZ12		
1C		5C	B:+1	9C	12	IX-MMZ12	DC				
1D		5D	B	9D			DD				
1E		5E		9E	12	SP:=MMZ12	DE	12	IX:=MMZ12		
1F		5F	B:=0	9F	12	MMZ12:=SP	DF		MMZ12:=IX		
20	12	J+12	60	12	M12X:-	A0	12	A:-M12X	E0	12	B:-M12X
21			61			A1	12	A-M12X	E1	12	B-M12X
22	12	JNKZ+12	62			A2	12	A:-M12X	E2	12	B:-M12X
23	12	JKZ+12	63	12	M12X:#	A3			E3		
24	12	JNK+12	64	12	M12X:->	A4	12	A:&M12X	E4	12	B:&M12X
25	12	JK+12	65	12	M12XK:@R	A5	12	A&M12X	E5	12	B&M12X
26	12	JNZ+12	66	12	M12X:/2	A6	12	A:=M12X	E6	12	B:=M12X
27	12	JZ+12	67	12	M12X:/2	A7	12	M12X:=A	E7	12	B:=M12X
28	12	JNV+12	68	12	M12X:*2	A8	12	A:#M12X	E8	12	B:#M12X
29	12	JV+12	69	12	M12XK:@L	A9	12	A:++M12X	E9	12	B:++M12X
2A	12	JNN+12	6A	12	M12X:-1	AA	12	A:UM12X	EA	12	B:UM12X
2B	12	JN+12	6B			AB	12	A:=M12X	EB	12	B:=M12X
2C	12	JNY+12	6C	12	M12X:+1	AC	12	IX-MM12X	EC		
2D	12	JY+12	6D	12	M12X	AD	12	JS12X	ED		
2E	12	JYZ+12	6E	12	J12X	AE	12	SP:=MM12X	EE	12	IX:=MM12X
2F	12	JYZ+12	6F	12	M12X:=0	AF	12	MM12X:=SP	EF	12	MM12X:=IX
30	IX:=SP+1	70	12 34	M1234:-	B0	12 34	A:-M1234	F0	12 34	B:-M1234	
31	SP:+1	71			B1	12 34	A-M1234	F1	12 34	B-M1234	
32	A:=S	72			B2	12 34	A:-M1234	F2	12 34	B:-M1234	
33	B:=S	73	12 34	M1234:#	B3			F3			
34	SP:-1	74	12 34	M1234:->	B4	12 34	A:&M1234	F4	12 34	B:&M1234	
35	SP:=IX-1	75			B5	12 34	A&M1234	F5	12 34	B&M1234	
36	S:=A	76	12 34	M1234K:@R	B6	12 34	A:=M1234	F6	12 34	B:=M1234	
37	S:=B	77	12 34	M1234:/2	B7	12 34	M1234:=A	F7	12 34	M1234:=B	
38		78	12 34	M1234*2	B8	12 34	A:#M1234	F8	12 34	B:#M1234	
39	RET	79	12 34	M1234K:@L	B9	12 34	A:++M1234	F9	12 34	B:++M1234	
3A		7A	12 34	M1234:-1	BA	12 34	A:UM1234	FA	12 34	B:UM1234	
3B	RI	7B			BB	12 34	A:=M1234	FB	12 34	B:=M1234	
3C		7C	12 34	M1234:+1	BC	12 34	IX-MM1234	FC			
3D		7D	12 34	M1234	BD	12 34	JS1234	FD			
3E	WI	7E	12 34	J1234	BE	12 34	SP:=MM1234	FE	12 34	IX:=MM1234	
3F	SI	7F	12 34	M1234:=0	BF	12 34	MM1234:=SP	FF	12 34	MM1234:=IX	

§ 3.3 Intel 8080 与 8085

8080 微处理机

字长: 8 位 地址: 16 位

单字长寄存器: A、B、C、D、E、F、H、L

双字长寄存器: BC \equiv B || C、DE \equiv D || E、HL \equiv H || L、AF
 \equiv A || F、SP、PC

条件标志: (i) 条件标志寄存器中:

N \equiv F.7 (“负”) Z \equiv F.6 (“零”)

H \equiv F.4 (“半进位”) P \equiv F.2 (“偶校验”)

K \equiv F.0 (“进位”)

(注: F.5=0, F.3=0, F.1=1, 都是常数)

(ii) 独立的标志:

I(中断开放)

堆栈指示器: SP

程序计数器: PC

累加器: A、HL

双字长寻址: MM[x] \equiv M[x+1] || M[x]

复位信号的作用: I: =0; PC: =00C0

对中断请求信号 INT 的响应:

执行完现行指令后, 若 I=1, 则:

I: =0; SP: -2; MM[SP]: =PC

然后执行在 INTA 时放在数据总线上的一条单字节指令

(若使用“系统控制器”8228, 则可将任意指令放到数据总线上)。

专用地址(不属于 M0000~MFFFF):

00~FF 供 G00~GFF 输入-输出转接口用。

8080 指令系统——总表

表 3.6 8080 指令系统——总表

I 76543210	十六进制形式 进制码	书写形式	操作说明	标志(注1) N Z H P K	PC :+	索引	分类	
00000000	00	NULL		1		空操作	
00 r 110	—	r:=jjo	r:=J	2	2.3	单字长	
00 p 0001	-1	p:=k _i kojjo	p:=KJ	3	2.3		
01 r ₁ r ₂	—	r ₁ : = r ₂	r ₁ : = r ₂	1	2.3		
00110010	32	Mk _i kojjo:=A	M[KJ]: = A	3	2.3		
00111010	3A	A:=Mk _i kojjo	A:=M[KJ]	3	2.3		
00000010	02	M[BC]: = A	M[BC]: = A	1	2.3		
00001010	0A	A:=M[BC]	A:=M[BC]	1	2.3		
00010010	12	M[DE]: = A	M[DE]: = A	1	2.3		
00011010	1A	A:=M[DE]	A:=M[DE]	1	2.3		
00100010	22	MMk _i kojjo:=HL	MM[KJ]: = HL	3	2.3		双字长 标志 赋值
00101010	2A	HL:=MMk _i kojjo	HL:=MM[KJ]	3	2.3		
11111001	F9	SP:=HL	SP:=HL	1	2.3, 2.5		
00110111	37	K:=1		1	2.3.7		
11111011	FB	I:=1	(见注5)	1	2.9		
11110011	F3	I:=0	I:=0	1	2.9		
11011011	DB	A:=G _j jo	A:=G[J]	2	2.8		
11010011	D3	G _j jo:=A	G[J]: = A	2	2.8		
11p'0001	-1	p': = ST	p': = MM[SP]; SP:+2	1	2.5	堆栈 交换	
11p'0101	-5	ST:=p'	SP:-2; MM[SP]: = p'	1	2.5		
11101011	EB	HL:=:DE	HL:=:DE	1	2.3.4		
11100011	E3	HL:=:ST	HL:=:MM[SP]	1	2.3.4, 2.5		
00 r 100	—	r:+1	r:+1	r ₇ r ₆ r ₅ r ₄	1	2.4.9	加一/减一	
00 r 101	—	r:-1	r:-1	r ₇ r ₆ r ₅ r ₄	1	2.4.9		
00 p 0011	-3	p:+1	p:+1	1	2.4.9		
00 p 1011	-B	p:-1	p:-1	1	2.4.9		
10op r	—	Aopr	Aopr	A ₇ A ₆ A ₅ A ₄ A ₃	1	2.4	算术-逻辑 单字长	
11op 110	—	Aopjjo	Aopj	A ₇ A ₆ A ₅ A ₄ A ₃	2	2.4		
00101111	2F	A:=#	A:=~A	1	2.4.6		
00100111	27	DEC	(见注2)	A ₇ A ₆ A ₅ A ₄ A ₃	1	2.4.9		
00000111	07	A:@L		A ₇	2.4.8		
00001111	0F	A:@R		A ₀	2.4.8		
00010111	17	AK:@L		A ₇	2.4.8		
00011111	1F	AK:@R		A ₀	2.4.8		
00 p 1001	-9	HL:+p	HL:+p	0	1 2.4.3.2		双字长 标志
00111111	3F	K:=#		K	1 2.3.7		
11101001	E9	J[HL]	PC:=HL	—	2.6	转移-调用 返回-特殊	
11000011	C3	Jk _i kojjo	PC:=KJ	—	2.6		
11end010	—	Jendk _i kojjo	(见注6)	—	2.6		
11001101	CD	JSk _i kojjo	(见注7)	—	2.7		
11end100	—	JSendk _i kojjo	(见注8)	—	2.7		
11 s 111	—	JSSs	(见注9)	—	2.7		
11001001	C9	RET	(见注10)	—	2.7		
11end000	—	Rend	(见注11)	—	2.7		
01110110	76	HALT	(见注3)	(1)	2.9		

8080 代换表

表 3.7 8080 代换表

r r ₁ r ₂	书写形式	说明
000	B	B
001	C	C
010	D	D
011	E	E
100	H	H
101	L	L
110	M	M[HL]
111	A	A

p	书写形式	说明
00	BC	BC
01	DE	DE
10	HL	HL
11	SP	SP

p'	书写形式	说明
00	BC	BC
01	DE	DE
10	HL	HL
11	AF	AF

† 若 $r_1=r_2=110$, 则不定 (见 HALT)

op	书写形式	说明
000	:+	:+
001	::+	::+
010	:-	:-
011	::-	::-
100	:&	:A
101	:#	:V
110	:U	:V
111	-	-

end	书写形式	说明
000	NZ	-Z
001	Z	Z
010	NK	-K
011	K	K
100	NP	-P
101	P	P
110	NN	-N
111	N	N

s	书写形式	说明
000	0	0
001	1	1
010	2	2
011	3	3
100	4	4
101	5	5
110	6	6
111	7	7

8080 注解

1. 如表中所示, 每个操作都要影响条件标志 **N**、**Z**、**H**、**P**、**K**。

• 操作前后数值不变

* 除非是 AF: -ST(十六进制 F1)操作, 否则不受影响。

A₇ 标志取操作前该位的值

A'₇ 标志取结果中该位的值

对 Z 标志: r' 表示若操作后 r=00, 则 Z:=1; 否则 Z:=0

对 H 标志: r' 表示若操作产生 r₃ 向 r₄ 的进位, 则 H:=1; 否则 H:=0

对 P 标志: r' 表示 P:= $\neg(r'_7 \vee r'_6 \vee r'_5 \vee r'_4 \vee r'_3 \vee r'_2 \vee r'_1 \vee r'_0)$ (即若操作的结果 r' 有偶数个“1”, 则

P: =1)

对 K 标志: r' 表示若操作在 r_7 产生进位, 则 $K: =1$

① 表示若操作在 H_7 产生进位, 则 $K: =1$

在 :#、:U 操作后 $K=0$ 、 $H=0$

在 :& 操作后 $K=0$ 、 $H=1$

$\rho: +1$ 或 $\rho: -1$ 不影响任何标志

K 不受 $r: +1$ 或 $r: -1$ 影响

只有 K 可能受 $HL: +\rho$ 影响。

2. 十进制调整指令 27(十六进制码)写作 $A = 2^4 a_1 + a_0$, 相当于:

if $a_0 > 9 \vee H$ **then** $A: +06$;

if $a_1 > 9 \vee K$ **then** $A: +60$; (见 § 2.4.9)。

3. HALT 指令 76(十六进制码): 停止执行指令周期, 直至接收到一个(硬件)信号 RESET 或 INT 为止。

4. “循环移位”: 该操作的说明见 § 2.4.8。

5. 执行完下一条指令后 $I: =1$ 。

6. **if** **end** **then** $PC: =KJ$ **else** $PC: +3$

7. $SP: -2$; $MM[SP]: =PC+3$; $PC: =KJ$

8. **if** **end** **then** **begin** $SP: -2$; $MM[SP]: =PC+3$;

$PC: =KJ$ **end**

else $PC: +3$ 。

9. $SP: -2$; $MM[SP]: =PC+1$; $PC: =8 \times S$ 。

10. $SP: +2$; $PC: =MM[SP-2]$ 。

11. **if** **end** **then** **begin** $SP: +2$; $PC: =MM[SP-2]$

end

else $PC: +1$ 。

8080 卡诺图

8080 指令表(按操作码的数值排列)

表 3.9 8080 指令表

00		NULL	40	B:=B	80	A: +B	C0	RNZ
01	34 12	BC:=1234	41	B:=C	81	A: +C	C1	BC:=ST
02		M[BC]:=A	42	B:=D	82	A: +D	C2 34 12	JNZ1234
03		BC:+1	43	B:=E	83	A: +E	C3 34 12	J1234
04		B:+1	44	B:=H	84	A: +H	C5 34 12	JSNZ1234
05		B:-1	45	B:=L	85	ST:=L	C6	ST:=BC
06	12	B:=12	46	B:=M	86	A: +M	C6 12	A: +12
07		A:@L	47	B:=A	87	A: +A	C7	JSS0
08			48	C:=B	88	A: +B	C8	RZ
09		HL: +BC	49	C:=C	89	A: +C	C9	RET
0A		A:=M[BC]	4A	C:=D	8A	A: +D	CA 34 12	JZ1234
0B		BC:-1	4B	C:=E	8B	A: +E	CB	
0C		C:+1	4C	C:=H	8C	A: +H	CC 34 12	JSZ1234
0D		C:-1	4D	C:=L	8D	A: +L	CD 34 12	JS1234
0E	12	C:=12	4E	C:=M	8E	A: +M	CE 12	A: + +12
0F		A:@R	4F	C:=A	8F	A: +A	CF	JSS1
10			50	D:=B	90	A: -B	D0	RNK
11	34 12	DE:=1234	51	D:=C	91	A: -C	D1	DE:=ST
12		M[DE]:=A	52	D:=D	92	A: -D	D2 34 12	JNK1234
13		DE:+1	53	D:=E	93	A: -E	D3 12	G12:=A
14		D:+1	54	D:=H	94	A: -H	D4 34 12	JSNK1234
15		D:-1	55	D:=L	95	A: -L	D5	ST:=DE
16	12	D:=12	56	D:=M	96	A: -M	D6 12	A: -12
17		AK:@L	57	D:=A	97	A: -A	D7	JSS2
18			58	E:=B	98	A: - -B	D8	RK
19		HL: +DE	59	E:=C	99	A: - -C	D9	
1A		A:=M[DE]	5A	E:=D	9A	A: - -D	DA 34 12	JK1234
1B		DE:-1	5B	E:=E	9B	A: - -E	DB 12	A: =G12
1C		E:+1	5C	E:=H	9C	A: - -H	DC 34 12	JSK1234
1D		E:-1	5D	E:=L	9D	A: - -L	DD	
1E	12	E:=12	5E	E:=M	9E	A: - -M	DE 12	A: - -12
1F		AK:@R	5F	E:=A	9F	A: - -A	DF	JSS3
20			60	H:=B	A0	A: &B	E0	RNP
21	34 12	HL:=1234	61	H:=C	A1	A: &C	E1	HL:=ST
22	34 12	MM1234:=HL	62	H:=D	A2	A: &D	E2 34 12	JNP1234
23		HL:+1	63	H:=E	A3	A: &E	E3	HL:=ST
24		H:+1	64	H:=H	A4	A: &H	E4 34 12	JSNP1234
25		H:-1	65	H:=L	A5	A: &L	E5	ST:=HL
26	12	H:=12	66	H:=M	A6	A: &M	E6 12	A: &12
27		DEC	67	H:=A	A7	A: &A	E7	JSS4
28			68	L:=B	A8	A: #B	E8	RP
29		HL: +HL	69	L:=C	A9	A: #C	E9	J[HL]
2A	34 12	HL:=MM1234	6A	L:=D	AA	A: #D	EA 34 12	JP1234
2B		HL:-1	6B	L:=E	AB	A: #E	EB	HL:=:DE
2C		L:+1	6C	L:=H	AC	A: #H	EC 34 12	JSP1234
2D		L:-1	6D	L:=L	AD	A: #L	ED	
2E	12	L:=12	6E	L:=M	AE	A: #M	EE 12	A: #12
2F		A: #	6F	L:=A	AF	A: #A	EF	JSS5
30			70	M:=B	B0	A: UB	F0	RNN
31	34 12	SP:=1234	71	M:=C	B1	A: UC	F1	AF:=ST
32	34 12	M1234:=A	72	M:=D	B2	A: UD	F2 34 12	JNN1234
33		SP:+1	73	M:=E	B3	A: UE	F3	I:=0
34		M:+1	74	M:=H	B4	A: UH	F4 34 12	JSNN1234
35		M:-1	75	M:=L	B5	A: UL	F5	ST:=AF
36	12	M:=12	76	HALT	B6	A: UM	F6 12	A: U12
37		K:=1	77	M:=A	B7	A: UA	F7	JSS6
38			78	A:=B	B8	A: -B	F8	RN
39		HL: +SP	79	A:=C	B9	A: -C	F9	SP:=HL
3A	34 12	A:=M1234	7A	A:=D	BA	A: -D	FA 34 12	JN1234
3B		SP:-1	7B	A:=E	BB	A: -E	FB	I:=1
3C		A:+1	7C	A:=H	BC	A: -H	FC 34 12	JSN1234
3D		A:-1	7D	A:=L	BD	A: -L	FD	
3E	12	A:=12	7E	A:=M	BE	A: -M	FE 12	A: -12
3F		K: #	7F	A:=A	BF	A: -A	FF	JSS7

8085 微处理机

除下述情况外, 8080 的说明也适用于 8085。

条件标志: 除 8080 已有的以外, 还有:

(iii) 三位的中断屏蔽标志 $IM = IM7 \parallel IM6 \parallel IM5$

(iv) “串行输出数据”T, 表示 SOD (串行输出数据) 端数值有效。

复位信号: 其作用是:

$I: = 0; IM: = 111; T: = 0; PC: = 0000$

对中断请求信号的响应: 完成现行指令后

if TRAP then begin I: = 0; JS0024 end

else if I then begin if RST 7.5 \wedge $\overline{IM7}$ then

begin I: = 0; JS003C end

else if RST6.5 \wedge $\overline{IM6}$ then

begin I: = 0; JS0034 end

else if RST5.5 \wedge $\overline{IM5}$ then

begin I: = 0; JS002C end

else if INTR then

begin I: = 0; ST: = PC;

<bus> end

其中 JS003C 表示 $SP: - 2; MM[SP]: = PC; PC: = 003C;$

$ST: = PC$ 表示 $SP: - 2; MM[SP]: = PC;$

<bus> 表示“执行中断设备放到数据总线上的指令”。

指令系统: 与 8080 的指令系统相同, 只是再增加下述两条指令:

00100000 20 A: = IM (注 5)..... 1

00110000 30 IM: = A (注 6)..... 1

代换表: 与 8080 的相同

注解：与 8080 的相同，但增加下述两条：

5 其作用是：

$$A_0: = IM5; A_1: = IM6; A_2: = IM7; A_3: = I;$$

$$A_4: = RST5.5; A_5: = RST6.5; A_6: = RST7.5;$$

$$A_7: = SID。$$

6 其作用是：

$$IM5: = IM5 \wedge \bar{A}_3 \vee A_0 \wedge A_3;$$

$$IM6: = IM6 \wedge \bar{A}_3 \vee A_1 \wedge A_3;$$

$$IM7: = (IM7 \wedge \bar{A}_3 \vee A_2 \wedge A_3) \wedge \bar{A}_4;$$

$$T: = T \wedge \bar{A}_6 \vee A_7 \wedge A_6。$$

卡诺图与指令表中应插入新增加的两条指令 20(A: = IM)
与 30(IM: = A)。

§ 3.4 Zilog Z80

Z80 微处理机

字长：8 位

地址：16 位

单字长寄存器：A、B、C、D、E、F、H、L、Q、R

双字长寄存器：BC \equiv B || C、DE \equiv D || E、HL \equiv H || L、AF \equiv
A || F、IX、IY、PC、SP、B'O'、D'E'、H'L'、
A'F'

条件标志：(i) 条件标志寄存器中：

N \equiv F.7(负)

Z \equiv F.6(零)

H \equiv F.4(半进位)

P \equiv V \equiv F.2(偶校验或溢出)

S \equiv F.1(减法) K \equiv F.0(进位)

(F.5 与 F.3 的值不定)

(ii) 独立的标志:

IM(中断模式)

堆栈指示器: SP

变址寄存器: IX、IY

程序计数器: PC

累加器: A、HL、IX、IY

专用寄存器: Q(中断模式 2 所用的间接地址的高半——见下文)

R(7 位——动态 RAM 再生地址计数器)

双字长寻址: $MM[x] \equiv M[x+1] \parallel M[x]$

专用地址(不属于 M0000~MFFFF):

00~FF 供 G00~GFF 输入-输出转接口用

复位信号的作用: I: = 0; IM: = 0; Q: = 00; R: = 00; PC: = 0000

对中断请求信号的响应:

INT: 完成现行指令后,若 I=1,则:

I: = 0; SP: -2; MM[SP]: = PC; 然后:

若 IM=0 执行中断设备放在数据总线上的指令(任意指令)。

若 IM=1 PC: = 0038。

若 IM=2 PC: = MM[Q || p], 其中 p 是中断设备放在数据总线上的数值为偶数的一个字节。

NMI: 完成现行指令后无论 I 为何值都执行:

SP: -2; MM[SP]: = PC; PC: = 0066。

在这个中断过程中, I=0; 返回至被中断的程序(RNMI)时 I 恢复其原值。

Z80 指令系统——总表。

表 3.10 Z80 指令系统——总表

I ₀	I ₁ 或 I ₂		I ₀	I ₁	I ₂	K	书 写 形 式	操 作 说 明	标 志 (注 1)	PC 索 引	类 别
	76543210	76543210									
00000000	01 r ₁ r ₂	00					NULL		N Z H P S K +	1	空操作
00 r 110	00 r 110	--					r ₁ :=r ₂			2,3	
00100010	Mk(koj) ₁ :j:=A	32	ko				M(kj):=A			2	
00110010	A:=Mk(koj) ₁	3A	k ₁	ko			A:=M(kj)			3	
00000010	M(BC) ₁ :j:=A	02	k ₁	k ₂			M(BC):=A			3	
00001040	A:=M(BC) ₁	0A					A:=M(BC)			3	
00010010	M(DE) ₁ :j:=A	12					M(DE):=A			3	
00010010	A:=M(DE) ₁	1A					A:=M(DE)			3	
00101010	Mj(jk):s:=kiko	--	k ₁	ko		-D	Mj(jk):s:=kiko			4	
01 r 110	Mj(jk):r	-D				-D	r:=Mj(jk)			2,3,3	
0110 r	r:=Mj(jk)	7				-D	r:=M(jk+s)			2,3,3	
00p0001	p:=M(koj) ₁	--	k ₁	ko			p:=M(koj)			3	
00p0001	p:=M(koj)	21				-D	k:=k(koj) ₁			4	
00000010	MMk(koj) ₁ :j:=HL	22					MMk(koj) ₁ :j:=HL			3	
00101010	HL:=MMk(koj)	2A	k ₁	ko			HL:=MMk(koj)			3	
01p 0011	MMk(koj) ₁ :p	ED -3	k ₁	ko			MMk(koj) ₁ :p			4	
01p 0011	p:=MMk(koj)	ED -B	k ₁	ko			p:=MMk(koj)			4	
01k1101	MMk(koj) ₁ :j:=lk	-D 22	k ₁	ko			MMk(koj) ₁ :j:=lk			4	
00101010	lk:=MMk(koj)	-D 2A					lk:=MMk(koj)			4	
1111001	SP:=HL	F9	k ₁	ko			SP:=HL			2,3	
1111001	SP:=lk	F9					SP:=lk			2,3	
11001011	rs:=b	-D					rs:=b			2	
11001011	rs:=b	CB	l	s 110			rs:=b			2,10	
11k1101	K:=1	-D CB					M(lk+j) ₁ :s:=b			4	
11110011	Mj(jk):s:=b	37					K:=1			1	
01 s 1	I:=b	F					(注 7)			1	
11001011	Z:=#rs	-D CB					Z:=-(c+s)			2	
11010101	A:=#Mj(jk):s	-D DB	jo	01 s 110			Z:=-(M(lk+j) ₁ :s)			2,10	
11010101	A:=G(j)	DB	jo	jo			A:=G(j)			2	
11010101	G(j):=A	D3	jo	jo			G(j):=A			2,8	
01 r 000	G(j):r	ED --					r:=G(j)			2,2,8	
01 r 001	Q:=r	ED --					Q:=r			2,2,8	
01000111	Q:=Q	ED 47					Q:=A		G: G 0 0 2 2,8	2,9	
01010101	A:=Q	ED 57					A:=Q		Q: Q 0 1 0 2,9	2,10	
01000111	R:=A	ED 4E					R:=A		R: R 0 1 0 2,10	2,10	
01010101	A:=R	ED 5F					A:=R		R: R 0 1 0 2,10	2,10	
11c0001	p':=ST	-1					p':=MM(ISP) ₁ :SP+2			1	
11c0101	ST:=p'	-5					SP:=2; MM(ISP) ₁ :p'			2,5	
11k1101	lk:=ST	-D E5					lk:=MM(ISP) ₁ :SP+2;			2,5	
11k1101	ST:=lk	-D E1					SP:=2; MM(ISP) ₁ :lk			2,5	
11000104	HL:=ST	E3					HL:=MM(ISP) ₁ :SP+2			2,3,2,5	
11000111	lk:=ST	-D E3					lk:=MM(ISP)			2,3,2,5	
11100101	HL:=DE	EB					HL:=DE			1	
11101011	AF:=AF	08					AF:=A:F'			1	
00001000	BL:=XX	08								1	
1101001	BL:=XX	D9					(注 8)			1	

(续表)

00r	010m	0200m	0300m01	0400m01	0500m01	0600m01	0700m01	0800m01	0900m01	1000m01	1100m01	1200m01	1300m01	1400m01	1500m01	1600m01	1700m01	1800m01	1900m01	2000m01	2100m01	2200m01	2300m01	2400m01	2500m01	2600m01	2700m01	2800m01	2900m01	3000m01	3100m01	3200m01	3300m01	3400m01	3500m01	3600m01	3700m01	3800m01	3900m01	4000m01	4100m01	4200m01	4300m01	4400m01	4500m01	4600m01	4700m01	4800m01	4900m01	5000m01
11x11101	010100m	--	3--	--	rm	Mix+J:mi	!	v	v	v	v	m	1	2,4,9																																				
11x11101	00p0011	--	--	--	rm	Mix	!	v	v	v	v	m	1	2,4,9																																				
11x11101	0010m01	-D	2-	--	rm	ix:mi	!	v	v	v	v	m	2	2,4,9																																				
11x11101	0100110	--	--	--	Apr		!	v	v	v	v	m	1	2,4																																				
11x11101	0101110	-D	--	--	Apr	Apr	!	v	v	v	v	m	2	2,4																																				
11101101	01000110	ED	4A	--	AprM	AprM[ix+1]	!	v	v	v	v	m	2	2,4,6																																				
00100111	00100111	ED	4A	07	A:-	A:-	!	v	v	v	v	1	2,4,6																																					
00001111	00001111	ED	4A	07	DEC	DEC	!	v	v	v	v	1	2,4,9																																					
00001111	00001111	ED	4A	0F	A:@L	A:@L	!	v	v	v	v	1	2,4,8																																					
00001111	00001111	ED	4A	0F	A:@R	A:@R	!	v	v	v	v	1	2,4,8																																					
00001111	00001111	ED	4A	0F	AK:@L	AK:@L	!	v	v	v	v	1	2,4,8																																					
00001111	00001111	ED	4A	0F	AK:@R	AK:@R	!	v	v	v	v	1	2,4,8																																					
00001111	00001111	ED	4A	0F	rf	rf	!	v	v	v	v	1	2,4,8																																					
11001011	0010111	CB	--	1F	MI:sdF	MI:sdF	!	v	v	v	v	0	2,4,8																																					
11x11101	1100111	-D	CB	00	MI:sdF	MI:sdF	!	v	v	v	v	0	2,4,8																																					
1101101	0110111	ED	6F	--	A:M:@L	A:M:@L	!	v	v	v	v	0	2,4,8																																					
1101101	0110011	ED	6F	--	A:M:@R	A:M:@R	!	v	v	v	v	0	2,4,8																																					
0101001	0100101	ED	6F	9	HL:+p	HL:+p	!	v	v	v	v	0	2,4,3,2																																					
1101101	0110101	ED	4A	09	HL:+p	HL:+p	!	v	v	v	v	0	2,4,3,2																																					
1101101	0110010	ED	4A	09	HL:-p	HL:-p	!	v	v	v	v	0	2,4,3,2																																					
11x11101	00p-0001	-D	9	--	ix:+p-	ix:+p-	!	v	v	v	v	0	2,4,3,2																																					
00111111	00111111	ED	3F	--	K:#	K:#	!	v	v	v	v	0	2,4,3,2																																					
11100011	11100011	C3	--	--	Jk:kdjjs	Jk:kdjjs	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
11101001	11101001	E9	--	--	JHJ	JHJ	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
11101001	11101001	E9	--	--	JHJ	JHJ	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
11x11101	00010000	-D	18	--	J+js	J+js	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
11x11101	00010000	--	18	--	J+js	J+js	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
11x11101	00010000	--	20	--	J+js	J+js	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
00100000	00100000	--	20	--	JZ+js	JZ+js	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
00100000	00100000	--	28	--	JZ+js	JZ+js	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
00100000	00100000	--	30	--	JNK+js	JNK+js	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
00100000	00100000	--	38	--	JNK+js	JNK+js	!	v	v	v	v	0	2,6																																					
00100000	00100000	--	10	--	B-1JNZ+js	B-1JNZ+js	!	v	v	v	v	0	2,10																																					
11001001	11001001	CD	--	--	JSk:kdjjs	JSk:kdjjs	!	v	v	v	v	0	2,7																																					
11001001	11001001	CD	--	--	JSS	JSS	!	v	v	v	v	0	2,7																																					
11x11101	11001001	--	--	--	JSendk:kdjjs	JSendk:kdjjs	!	v	v	v	v	0	2,7																																					
11001001	11001001	--	--	--	RET	RET	!	v	v	v	v	0	2,7																																					
11x11101	11001001	--	--	--	Rnd	Rnd	!	v	v	v	v	0	2,7																																					
11001001	11001001	ED	4D	--	RI	RI	!	v	v	v	v	0	2,7																																					
1101101	0100101	ED	4D	45	RNM	RNM	!	v	v	v	v	0	2,9																																					
1101101	0100101	ED	4D	45	RM:im	RM:im	!	v	v	v	v	0	2,9																																					
1101101	101000e	ED	--	--	read	read	!	v	v	v	v	0	2,9																																					
1101101	0110101	ED	--	76	HALT	HALT	!	v	v	v	v	0	2,9																																					
							!	v	v	v	v	0	2,9																																					

Z80 代换表

表 3.11

r r ₁ r ₂	书写形式	说 明	r	书写形式	说 明
000	B	B	000	B	B
001	C	C	001	C	C
010	D	D	010	D	D
011	E	E	011	E	E
100	H	H	100	H	H
101	L	L	101	L	L
110	M	M[HL]†	110		(未定)
111	A	A	111	A	A

† 若 r₁=r₂=110, 则不定(见 HALT)。

表 3.12

ρ	书写形式	说明	ρ'	书写形式	说明	ρ''	书写形式	说明	ρ'''	书写形式	说明
00	BC	BC	00	BC	BC	00	BC	BC	00	BC	BC
01	DE	DE	01	DE	DE	01	DE	DE	01	DE	DE
10	HL	HL	10	HL	HL	10	Ix	Ix	10		(未定)
11	SP	SP	11	AF	AF	11	SP'	SP	11	SP	SP

x	书写形式	说明	b	书写形式	说明	m	书写形式	说明	im	书写形式	说明
0	X	X	0	0	0	0	+	+	00	0	0
1	Y	Y	1	1	1	1	-	-	01		(未定)
									10	1	1
									11	2	2

s	书写形式	说明†	op	书写形式	说明	shf	书写形式	说明
000	0	0(0000)	000	:+	:+	000	:@L	} 见 §2.4.8
001	1	1(0008)	001	:+ +	:+ +	001	:@R	
010	2	2(0010)	010	:-	:-	010	K:@L	
011	3	3(0018)	011	:- -	:- -	011	K:@R	
100	4	4(0020)	100	:@	:@	100	*2	
101	5	5(0028)	101	:@	:@	101	/2	} (未定)
110	6	6(0030)	110	:@	:@	110		
111	7	7(0038)	111	-	-	111	:- >	

† 有关 s 的表中括号内的值是十六进制值 8×s, 即所调用的地址。

表 3 13

cmd	书写形式	说明
000	NZ	$\neg Z$
001	Z	Z
010	NK	$\neg K$
011	K	K
100	NP	$\neg P$
101	P	P
110	NN	$\neg N$
111	N	N

gd	书写形式	说明
00	C	复制
01	S	搜索
10	I	输入
11	O	输出

c	书写形式	说明
0	S	单步
1	B	字组

d	书写形式	说明
0	U	向前
1	D	向后

Z80 注解

1. 如表中所示, 每个操作都要影响条件标志 N、Z、H、P($\equiv V$)、S、K:

- 操作前后数据不变
- * 除非是 AF: =ST(十六进制 F1)操作, 否则不受影响。
- A₇ 标志取操作前该位的值
- A'₇ 标志取结果中该位的值
- e 标志取“.”右边表达式的值
- ? 操作后标志值不定

对 N 标志: 标志取结果的最高位的值

对 Z 标志: 若结果为零, 则 Z: =1; 否则 Z: =0 G、Q、R
若传送值为零, 则 Z: =1; 否则 Z: =0

对 H 标志: 若操作产生第 3 位向第 4 位的进位, 则 H: =
1; 否则 H: =0

对 P(V)标志:

P: 若结果有偶数个“1”, 则 P: =1(参阅 8080 注
1); 否则 P: =0

V: 若操作产生溢出, 则 P: =1(参阅 § 2.4.3~
§ 2.4.7); 否则 P: =0

对 K 标志: 若操作在最高位产生进位, 则 K: =1; 否则

K: = 0

- ① 在 :&、: #、: U 中 H: = 1。
- ② 在 :&、: #、: U 中 P: = p; 否则 P = v。
- ③ 在 :-、: --、- 后 S = 1; 否则 S = 0。
- ④ 在 :&、: #、: U 后 K = 0。

还可参阅注 6。

注意: 在 Z80 与 8080 的若干指令中, 对标志 H、P 的处理是不同的, 这在 Z80 总表中标志栏旁用“!”来表示。

2. 十进制调整指令 27(十六进制码)写作 $A = 2^4 a_1 + a_0$, 相当于:

对 S = 0: if $a_0 > 9 \vee H$ then A: +06;

if $a_1 > 9 \vee K$ then A: +60;

对 S = 1: if H then A: -06; if K then A: -60;

参阅 § 2.4.9。

3. 这几个“移位”与“循环移位”操作在 § 2.4.8 中已介绍了。

标志: 注意: 指令 07、0F、17、1F 与 8080 中对应的指令不同之处是 Z80 清除 H, 而 8080 不影响 H 值。就基本作用而言, 指令 0B 07、0B 0F、0B 17、0B 1F 分别与指令 07、0F、17、1F 相同; 但是前一组中的指令影响 N、Z 与 P 标志, 而后一组中的指令则不影响这些标志。

4. 从中断返回: 执行这些指令中任意一条的作用都与 RET(C9) 指令相同。但是, Zilog 公司的 Z80PIO 与 Z80SIO(见 § 1.4.1) 与 Z80 处理机一样能识别出数据总线上的这些指令。

5. HALT 指令 76(十六进制码): 停止执行指令周期, 直至接收到(硬件)信号 RESET、INT 或 NMI 时为止。

6. “复制”类指令 (ED A0、ED B0、ED A8、ED B8): N、Z、K 不受影响。H: = 0, S: = 0。指令后若 BC = 0000, 则 P =

0; 否则 $P=1$ 。

“搜索”类指令 (ED A1、ED B1、ED A9、ED B9): N、Z、H 标志根据(最后的)减法 $A-M[HL]$ 的结果进行设置。但是 K 不受影响。S: =1。执行指令后若 $BC=0000$, 则 $P=0$; 否则 $P=1$ 。

“输入”与“输出”类指令 (ED A2、ED B2、ED AA、ED BA、ED A3、ED B3、ED AB、ED BB): 对 N、H、P 的作用不定; K 不受影响; S: =1。指令后若 $B=00$, 则 $Z=1$; 否则 $Z=0$ 。

这些指令在 § 2.10 进行介绍。

7. $I: =b$ (若 $b=1$, 则执行时间延长一个指令周期)。

8. $BC: =:B'C'$; $DE: =:D'E'$; $HL: =:H'L'$ 。

9. **if end then** $PC: =KJ$ **else** $PC: +3$ 。

10. **if** $\neg Z$ **then** $PC: =PC+J+2$ **else** $PC: +2$ 。

11. **if** Z **then** $PC: =PC+J+2$ **else** $PC: +2$ 。

12. **if** $\neg K$ **then** $PC: =PC+J+2$ **else** $PC: +2$ 。

13. **if** K **then** $PC: =PC+J+2$ **else** $PC: +2$ 。

14. $B: -1$; **if** $\neg Z$ **then** $PC: =PC+J+2$ **else** $PC: +2$ 。

15. $SP: -2$; $MM[SP]: =PC+3$; $PC: =KJ$ 。

16. $SP: -2$; $MM[SP]: =PC+1$; $PC: =8 \times S$ 。

17. **if end then begin** $SP: -2$; $MM[SP]: =PC+3$; $PC: =KJ$; **end else** $PC: +3$ 。

18. $SP: +2$; $PC: =MM[SP-2]$ 。

19. **if end then begin** $SP: +2$; $PC: =MM[SP-2]$ **end else** $PC: +1$ 。

20. $SP: +2$; $PC: =MM[SP-2]$ 。

21. *gp q d* (见 § 2.10)

Z80 卡诺图

表 3.14 Z80 卡诺图

BC	00	01	02	03	04	05	06	07	08	09
DE	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
SP	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29
HL	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39
HL	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49
SP	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59
DE	60	61	62	63	64	65	66	67	68	69
BC	70	71	72	73	74	75	76	77	78	79
BC	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89
BC	90	91	92	93	94	95	96	97	98	99

BC	00	01	02	03	04	05	06	07	08	09
DE	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
SP	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29
HL	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39
HL	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49
SP	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59
DE	60	61	62	63	64	65	66	67	68	69
BC	70	71	72	73	74	75	76	77	78	79
BC	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89
BC	90	91	92	93	94	95	96	97	98	99

GM P

表 3.15 Z80 卡诺图(I₀~CB)

I ₄	b=0										b=1									
	C	B	D	M[HL]	H	L	A	E	C		C	F	A	L	H	M[HL]	D	B		
移位	00	02	04	04	05	07	03	01		41	43	47	45	44	44	44	42	40	0	
:0L	10	12	16	14	15	17	13	11		51	53	57	55	54	54	54	52	50	2	
K:0L										71	73	77	75	74	74	72	70	6		
:02	20	22	24	24	25	27	23	21		61	63	67	65	64	64	62	60	4		
:2	38	3A	3E	3C	3D	3A	3B	39		09	0B	0F	0D	0C	0E	0A	08	5		
:-->	3E	3A	3E	3C	3D	3F	3B	39		79	7B	7F	7D	7C	7E	7A	78	7		
K:0R	18	1A	1E	1C	1D	1F	1B	19		59	5B	5F	5D	5C	5E	5A	58	3		
:0R	08	0A	0E	0C	0D	0F	0B	09		49	4B	4F	4D	4C	4E	4A	48	1		
1	8B	8A	8E	8C	8D	8F	8B	89		C9	CB	CF	CD	CC	CE	CA	CB	1		
3	9B	9A	9E	9C	9D	9F	9B	99		D9	DB	DF	DD	DC	DE	DA	DB	3		
7	EB	EA	EE	EC	ED	EF	EB	E9		F9	FB	FF	FD	FC	FE	FA	FB	7		
5	AB	AA	AE	AC	AD	AF	AB	A9		E9	EB	EF	ED	EC	EE	EA	EB	5		
4	AD	A2	A4	A4	A5	A7	A3	A1		B9	B3	B7	B5	B4	B6	B2	B0	4		
6	80	82	84	84	85	87	83	81		F9	F3	F7	F5	F4	F6	F2	F0	6		
2	90	92	94	94	95	97	93	91		D1	D3	D7	D5	D4	D6	D2	D0	2		
0	08	0F	08	04	05	07	03	01		C1	C3	C7	C5	C4	C6	C2	C0	0		
I ₄	C <th>B</th> <th>D</th> <th>M[HL]</th> <th>H</th> <th>L</th> <th>A</th> <th>E</th> <th>C</th> <td>C<th>F</th><th>A</th><th>L</th><th>H</th><th>M[HL]</th><th>D</th><th>B</th><td>I₄</td> </td>	B	D	M[HL]	H	L	A	E	C	C <th>F</th> <th>A</th> <th>L</th> <th>H</th> <th>M[HL]</th> <th>D</th> <th>B</th> <td>I₄</td>	F	A	L	H	M[HL]	D	B	I ₄		



表 3.16 Z80 卡诺图 ($I_0=DD, I_1=FD$)

$I_0=DD, x=x'$
 $I_1=FD, x=y'$
 I_2

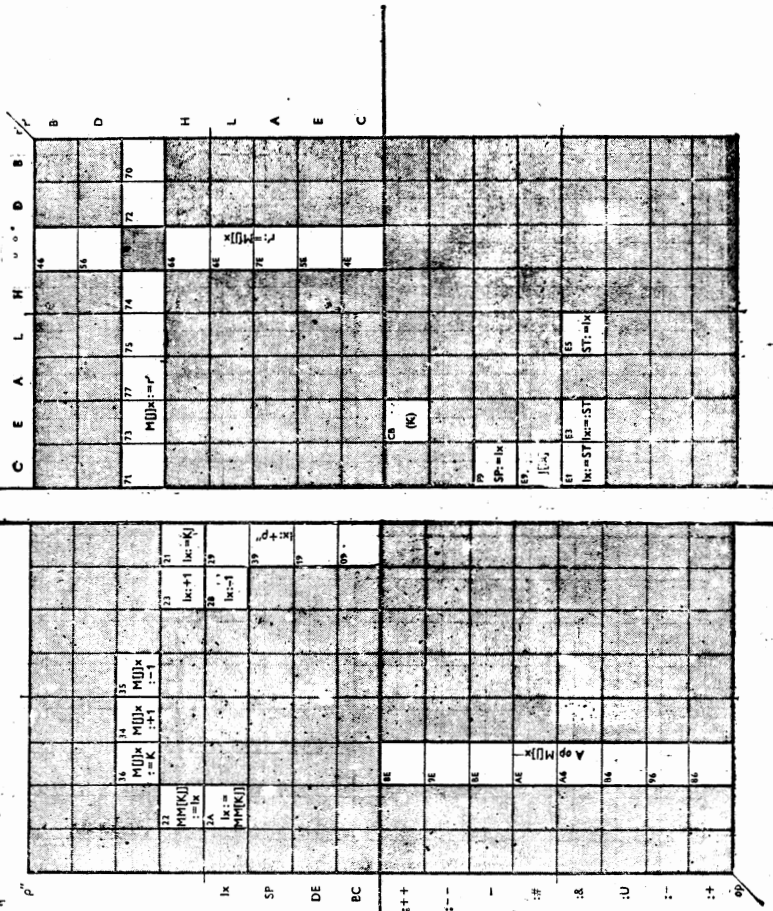


表 3.17 Z80 卡诺图 ($I_0=DD, I_1=CB$)

$I_0=DD, I_1=CB$
 $K=FD, X=CB$
 $K=FD, X=CB$

移位	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
:eL																
K:eL																
:e2																
:f2																
:e>																
K:eR																
:eR																
1																
3																
7																
5																
4																
6																
2																
0																

Z80 指令表(按操作码的数值排列)

Z80 的指令系统与 8080 的相同,只是增加下述各条:

08		AF: = :XX
10	12	B: -1, JNZ+12
18	12	J+12
20	12	JNZ+12
28	12	JZ+12
30	12	JNK+12
38	12	JK+12
D9		BL: = :XX

CB 00~CB FF(包括这两条指令在内):

若第二个字节(I_1)表示成八进制(见 § 2.2), 变成三个八进制数字 tsr , 则:

r 表示一个寄存器或 $M[HL]$ (见 r 的代换表), 并且:

若 $t=0$ 指令是移位指令 $r\ shf$, 其中 $shf=s$ (见 shf 的代换表)。

若 $t=1$ 指令是 $Z: = \#r.s$, 其中 s 是一个位号(见 s 的代换表)。

若 $t=2$ 指令是 $r.s: = 0$, 其中 s 是一个位号(见 s 的代换表)。

若 $t=3$ 指令是 $r.s: = 1$, 其中 s 是一个位号(见 s 的代换表)。

(注: CB 30~CB 37 的操作尚未定义)。

§ 3.5 四个机种的指令汇总表

下面是一张 6800、8080、8085 与 Z80 的指令汇总表, 采用本书中的指令书写形式按字母顺序排列。汇总时的顺序(扩充

表 3.19

DD 09		IX: +BC	DD 72 12	M12X: = D
DD 19		IX: +DE	DD 73 12	M12X: = E
DD 21 34 12		IX: = I234	DD 74 12	M12X: = H
DD 22 34 12		MM1234: = IX	DD 75 12	M12X: = L
DD 23		IX: +1	DD 77 12	M12X: = A
DD 29		IX: +IX	DD 7E 12	A: = M12X
DD 2A 34 12		IX: = MM1234	DD 86 12	A: +M12X
DD 2B		IX: -I	DD 8E 12	A: + +M12X
DD 34 12		M12X: +1	DD 96 12	A: - M12X
DD 35 12		M12X: -1	DD 9E 12	A: - -M12X
DD 36 12 34		M12X: = 34	DD A6 12	A: &M12X
DD 39		IX: +SP	DD AE 12	A: #M12X
DD 46 12		B: = M12X	DD B6 12	A: UM12X
DD 4E 12		C: = M12X	DD BE 12	A - M12X
DD 56 12		D: = M12X	DD CB	—见下面)
DD 5E 12		E: = M12X	DD E1	IX: = ST
DD 66 12		H: = M12X	DD E3	IX: = ST
DD 6E 12		L: = M12X	DD E5	ST: = IX
DD 70 12		M12X: = B	DD E9	J[IX]
DD 71 12		M12X: = C	DD F9	SP: = IX

DD CB 12 06	M12X: @L	DD CB 12 86	M12X.0: = 0
DD CB 12 0E	M12X: @R	DD CB 12 8E	M12X.1: = 0
DD CB 12 16	M12XK: @L	DD CB 12 96	M12X.2: = 0
DD CB 12 1E	M12XK: @R	DD CB 12 9E	M12X.3: = 0
DD CB 12 26	M12X: *2	DD CB 12 A6	M12X.4: = 0
DD CB 12 2E	M12X: /2	DD CB 12 AE	M12X.5: = 0
DD CB 12 36		DD CB 12 B6	M12X.6: = 0
DD CB 12 3E	M12X: - >	DD CB 12 BE	M12X.7: = 0
DD CB 12 46	Z: = #M12X.0	DD CB 12 C6	M12X.0: = 1
DD CB 12 4E	Z: = #M12X.1	DD CB 12 CE	M12X.1: = 1
DD CB 12 56	Z: = #M12X.2	DD CB 12 D6	M12X.2: = 1
DD CB 12 5E	Z: = #M12X.3	DD CB 12 DE	M12X.3: = 1
DD CB 12 66	Z: = #M12X.4	DD CB 12 E6	M12X.4: = 1
DD CB 12 6E	Z: = #M12X.5	DD CB 12 EE	M12X.5: = 1
DD CB 12 76	Z: = #M12X.6	DD CB 12 F6	M12X.6: = 1
DD CB 12 7E	Z: = #M12X.7	DD CB 12 FE	M12X.7: = 1

ED 40	B: = G[C]	ED 58	E: = G[C]
ED 41	G[C]: = B	ED 59	G[C]: = E
ED 42	HL: - -BC	ED 5A	HL: + +DE
ED 43 34 12	MM1234: = BC	ED 5B 34 12	DE: = MM1234
ED 44	A: -	ED 5E	IM: = 2
ED 45	RNM1	ED 5F	A: = R
ED 46	IM: = 0	ED 60	H: = G[C]
ED 47	Q: = A	ED 61	G[C]: = H
ED 48	C: = G[C]	ED 62	HL: - -HL
ED 49	G[C]: = C	ED 67	A3M: @4R
ED 4A	HL: + +BC	ED 68	L: = G[C]
ED 4B 34 12	BC: = MM1234	ED 69	G[C]: = L
ED 4D	R1	ED 6A	HL: + +HL
ED 4F	R: = A	ED 6F	A3M: @4L
ED 50	D: = G[C]	ED 72	HL: - -SP
ED 51	G[C]: = D	ED 73 34 12	MM1234: = SP
ED 52	HL: - -DE	ED 78	A: = G[C]
ED 53 34 12	MM1234: = DE	ED 79	G[C]: = A
ED 56	IM: = 1	ED 7A	HL: + +SP
ED 57	A: = Q	ED 7B 34 12	SP: = MM1234

ED A0	复制单步向前	ED B0	复制字组向前
ED A1	搜索单步向前	ED B1	搜索字组向前
ED A2	输入单步向前	ED B2	输入字组向前
ED A3	输出单步向前	ED B3	输出字组向前
ED A8	复制单步向后	ED B8	复制字组向后
ED A9	搜索单步向后	ED B9	搜索字组向后
ED AA	输入单步向后	ED BA	输入字组向后
ED AB	输出单步向后	ED BB	输出字组向后

FD...在上述指令表内 I₀ = DD 的各条指令中用 FD 代替 DD, 用 Y 代替 X。

的字母顺序)由下一章表 4.1 的 ASCII 码决定。

表中还给出了对应的机器码(一般用十六进制表示)。与本章前面的表格一样,用“12”与“1234”来代表单字节或双字节值。某些指令中的“7”表示一个典型的三位二进制值。在这种情况下,对应的机器码指令中的一个字节是用八进制来表示的,中间的八进制数字是“7”。可以用两个其它的八进制数字代替这些“7”,这样就可用十六进制数表示这个八进制字节了。

注意: 8080 的指令系统与 8085 的相同,只是 8085 增加了两条指令 A: = IM 与 IM: = A。

四种机器上每条指令的执行时间分别用四栏给出。所有的时间单位都是“时钟周期”,各种系统的时钟周期可不同,其范围

表 3.20

指令	机器码			时钟周期				索引
	6800	8080/8085 Z80		6800	8080	8085	Z80	
A	4D			2				↑ 2.4.7 ↓
A&12	85 12			2				
A&M1234	B5 12 34			4				
A&M12X	A5 12			5				
A&MZ12	95 12			3				
A-12	81 12	FE 12	FE 12	2	7	7	7	
A-A		BF	BF		4	4	4	
A-B	11	B8	B8	2	4	4	4	
A-C		B9	B9		4	4	4	
A-D		BA	BA		4	4	4	
A-E		BB	BB		4	4	4	
A-H		BC	BC		4	4	4	
A-L		BD	BD		4	4	4	
A-M		BE	BE		7	7	7	
A-M1234	B1 12 34			4				
A-M12X	A1 12		DD BE 12	5			19	
A-M12Y			FD BE 12				19	
A-MZ12	91 12			3				
A.7: = 0			CB 277				8 2.10	
A.7: = 1			CB 377				8 2.10	
A3M:@4L			ED 6F				18 2.4.8	
A3M:@4R			ED 67				18 2.4.8	

表 3.21

指令	机器码		时钟周期				索引	
	6800	8080/8085 Z80	68 00	80 80	80 85	Z 80		
A:#	43	2F	2F	2	4	4	4	↑
A:#12	88 12	EE 12	EE 12	2	7	7	7	
A:#A		AF	AF		4	4	4	
A:#B		A8	A8		4	4	4	
A:#C		A9	A9		4	4	4	
A:#D		AA	AA		4	4	4	
A:#E		AB	AB		4	4	4	
A:#H		AC	AC		4	4	4	
A:#L		AD	AD		4	4	4	
A:#M		AE	AE		7	7	7	
A:#M1234	B8 12 34			4				
A:#M12X	A8 12		DD AE 12	5			19	
A:#M12Y			FD AE 12				19	
A:#MZ12	98 12			3				
A:&12	84 12	E6 12	E6 12	2	7	7	7	
A:&A		A7	A7		4	4	4	
A:&B		A0	A0		4	4	4	
A:&C		A1	A1		4	4	4	
A:&D		A2	A2		4	4	4	
A:&E		A3	A3		4	4	4	
A:&H		A4	A4		4	4	4	
A:&L		A5	A5		4	4	4	
A:&M		A6	A6		7	7	7	
A:&M1234	B4 12 34			4				
A:&M12X	A4 12		DD A6 12	5			19	
A:&M12Y			FD A6 12				19	
A:&MZ12	94 12			3				
A:*2	48		CB 27	2			8	
A:++12	89 12	CE 12	CE 12	2	7	7	7	
A:++A		8F	8F		4	4	4	
A:++B		88	88		4	4	4	
A:++C		89	89		4	4	4	
A:++D		8A	8A		4	4	4	
A:++E		8B	8B		4	4	4	
A:++H		8C	8C		4	4	4	
A:++L		8D	8D		4	4	4	
A:++M		8E	8E		7	7	7	
A:++M1234	B9 12 34			4				
A:++M12X	A9 12		DD 8E 12	5			19	
A:++M12Y			FD 8E 12				19	
A:++MZ12	99 12			3				

2.4.6

2.4.8

2.4.3.2

表 3.22

指令	机器码			时钟周期				索引
	6800	8080/8085	Z80	6800	8080	8085	Z80	
A:+1	4C	3C	3C	2	5	4	4	2.4.9
A:+12	8B 12	C6 12	C6 12	2	7	7	7	↑ 2.4.3.1 ↓
A:+A		87	87		4	4	4	
A:+B	1B	80	80	2	4	4	4	
A:+C		81	81		4	4	4	
A:+D		82	82		4	4	4	
A:+E		83	83		4	4	4	
A:+H		84	84		4	4	4	
A:+L		85	85		4	4	4	
A:+M		86	86		7	7	7	
A:+M1234	BB 12 34			4				
A:+M12X	AB 12		DD 86 12	5			19	
A:+M12Y			FD 86 12				19	
A:+MZ12	9B 12			3				
A:-	40		ED 44	2			8	2.4.4
A:--12	82 12	DE 12	DE 12	2	7	7	7	↑ 2.4.5.2 ↓
A:--A		9F	9F		4	4	4	
A:--B		98	98		4	4	4	
A:--C		99	99		4	4	4	
A:--D		9A	9A		4	4	4	
A:--E		9B	9B		4	4	4	
A:--H		9C	9C		4	4	4	
A:--L		9D	9D		4	4	4	
A:--M		9E	9E		7	7	7	
A:--M1234	B2 12 34			4				
A:--M12X	A2 12		DD 9E 12	5			19	
A:--M12Y			FD 9E 12				19	
A:--MZ12	92 12			3				
A:-1	4A	3D	3D	2	5	4	4	2.4.9
A:-12	80 12	D6 12	D6 12	2	7	7	7	2.4.5.1
A:->	44		CB 3F	2			8	2.4.8
A:-A		97	97		4	4	4	↑ 2.4.5.1 ↓
A:-B	10	90	90	2	4	4	4	
A:-C		91	91		4	4	4	
A:-D		92	92		4	4	4	
A:-E		93	93		4	4	4	
A:-H		94	94		4	4	4	
A:-L		95	95		4	4	4	
A:-M		96	96		7	7	7	
A:-M1234	B0 12 34			4				
A:-M12X	A0 12		DD 96 12	5			19	

表 3.23

指令	机器码			时钟周期				索引	
	6800	8080/8085	Z80	6800	8080	8085	Z80		
A:-M12Y			FD 96 12				19	2.4.5.1	
A:-MZ12	90 12			3				2.4.5.1	
A:/2	47		CB 2F	2			8	2.4.8	
A:=0	4F			2				↑	
A:=12	86 12	3E 12	3E 12	2	7	7	7		
A:=A		7F	7F		5	4	4		
A:=B	17	78	78	2	5	4	4		2.3.3
A:=C	07	79	79	2	5	4	4		
A:=D		7A	7A		5	4	4		
A:=E		7B	7B		5	4	4		
A:=G12		DB 12	DB 12		10	10	11		2.8
A:=G[C]			ED 78				12		2.8
A:=H		7C	7C		5	4	4		2.3.3
A:=1M		20					4	2.9	
A:=L		7D	7D		5	4	4	↑	
A:=M		7E	7E		7	7	7		
A:=M1234	B6 12 34	3A 34 12	3A 34 12	4	13	13	13		
A:=M12X	A6 12		DD 7E 12	5			19		2.3.3
A:=M12Y			FD 7E 12				19		
A:=MZ12	96 12			3					
A:=M[BC]		0A	0A		7	7	7		
A:=M[DE]		1A	1A		7	7	7		
A:=Q			ED 57				9		2.9
A:=R			ED 5F				9		2.10
A:=S	32			4				2.5	
A:@L		07	07		4	4	4	2.4.8	
A:@R		0F	0F		4	4	4	2.4.8	
A:U12	8A 12	F6 12	F6 12	2	7	7	7	↑	
A:UA		B7	B7		4	4	4		
A:UB		B0	B0		4	4	4		
A:UC		B1	B1		4	4	4		
A:UD		B2	B2		4	4	4		
A:UE		B3	B3		4	4	4		
A:UH		B4	B4		4	4	4		2.4.6
A:UL		B5	B5		4	4	4		
A:UM		B6	B6		7	7	7		
A:UM1234	BA 12 34			4					
A:UM12X	AA 12		DD B6 12	5			19		
A:UM12Y			FD B6 12				19		
A:UMZ12	9A 12			3					
AF:=:XX			08				4	2.10	

表 3.24

指令	机器码			时钟周期				索引		
	6800	8080/8085	Z80	68	80	80	Z			
				00	80	85	80			
AF: = ST		F1	F1	10	10	10		2.5		
AK:@L	49	17	17	2	4	4	4	2.4.8		
AK:@R	46	1F	1F	2	4	4	4	2.4.8		
B	5D			2				↑ 2.4.7 ↓		
B&12	C5 12			2						
B&M1234	F5 12 34			4						
B&M12X	E5 12			5						
B&MZ12	D5 12			3						
B-12	C1 12			2						
B-M1234	F1 12 34			4						
B-M12X	E1 12			5						
B-MZ12	D1 12			3						
B.7: = 0			CB 270			8			2.10	
B.7: = 1			CB 370			8			2.10	
B: #	53			2					2.4.4	
B: #12	C8 12			2					↑ 2.4.6 ↓	
B: #M1234	F8 12 34			4						
B: #M12X	E8 12			5						
B: #MZ12	D8 12			3						
B&12	C4 12			2						
B&M1234	F4 12 34			4						
B&M12X	E4 12			5						
B&MZ12	D4 12			3						
B*2	58		CB 20	2		8		2.4.8		
B: + 12	C9 12			2				↑ 2.4.3.2 ↓		
B: + M1234	F9 12 34			4						
B: + M12X	E9 12			5						
B: + MZ12	D9 12			3						
B: + 1	5C	04	04	2	5	4	4			2.4.9
B: + 12	CB 12			2						2.4.3.1
B: + M1234	FB 12 34			4					↑	
B: + M12X	EB 12			5					2.4.3.1	
B: + MZ12	DB 12			3					↓	
B: -	50			2					2.4.4	
B: - - 12	C2 12			2					↑ 2.4.5.2 ↓	
B: - - M1234	F2 12 34			4						
B: - - M12X	E2 12			5						
B: - - MZ12	D2 12			3						
B: - 1	5A	05	05	2	5	4	4			2.4.9
B: - 1 JNZ + 12			10 12				8/13	2.10		
B: - 12	C0 12			2				2.4.5.1		

表 3.25

指令	机器码			时钟周期				索引
	6800	8080/8085 Z80		68 00	80 80	80 85	Z 80	
B:-M1234	F0 12 34			4				↑
B:-M12X	E0 12			5				2.4.5.1
B:-MZ12	D0 12			3				↓
B:->	54		CB 38	2		8		2.4.8
B:/2	57		CB 28	2		8		2.4.8
B:=0	5F			2				
B:=12	C6 12	06 12	06 12	2	7	7	7	↑
B:=A	16	47	47	2	5	4	4	
B:=B		40	40		5	4	4	2.3
B:=C		41	41		5	4	4	
B:=D		42	42		5	4	4	
B:=E		43	43		5	4	4	
B:=G[C]			ED 40				12	2.8
B:=H		44	44		5	4	4	↑
B:=L		45	45		5	4	4	
B:=M		46	46		7	7	7	2.3
B:=M1234	F6 12 34			4				↓
B:=M12X	E6 12		DD 46 12	5		19		
B:=M12Y			FD 46 12			19		2.3
B:=MZ12	D6 12			3				2.3
B:=S	33			4				2.5
B:@L			CB 00				8	2.4.8
B:@R			CB 08				8	2.4.8
B:U12	CA 12			2				↑
B:UM1234	FA 12 34			4				2.4.6
B:UM12X	EA 12			5				
B:UMZ12	DA 12			3				↓
BC:+1		03	03		5	6	6	2.4.9
BC:-1		0B	0B		5	6	6	2.4.9
BC:=1234		01 34 12	01 34 12		10	10	10	2.3
BC:=MM1234			ED 4B 34 12				20	2.3
BC:=ST		C1	C1		10	10	10	2.5
BK:@L	59		CB 10	2			8	2.4.8
BK:@R	56		CB 18	2			8	2.4.8
BL:=:XX			D9				4	2.10
C.7:=0			CB 271				8	2.10
C.7:=1			CB 371				8	2.10
C.*2			CB 21				8	2.4.8
C:+1		0C	0C		5	4	4	2.4.9
C:-1		0D	0D		5	4	4	2.4.9
C:->			CB 39				8	2.4.8

表 3.25

指令	机器码		时钟周期				索引
	6800	8080/8085 Z80	6800	8080	8085	Z80	
C:/2		CB 29				8	2.4.8
C:=12		0E 12		7	7	7	↑
C:=A	06	4F	4F	2	5	4 4	↑
C:=B		48	48		5	4 4	2.3
C:=C		49	49		5	4 4	↓
C:=D		4A	4A		5	4 4	↓
C:=E		4B	4B		5	4 4	2.3
C:=G[C]			ED 48			12	2.8
C:=H		4C	4C		5	4 4	↑
C:=L		4D	4D		5	4 4	↑
C:=M		4E	4E		7	7 7	2.3
C:=M12X			DD 4E 12			19	↓
C:=M12Y			FD 4E 12			19	↓
C:@L			CB 01			8	2.4.8
C:@R			CB 09			8	2.4.8
CBD			ED B8			*	2.10
CBU			ED B0			*	2.10
CK:@L			CB 11			8	2.4.8
CK:@R			CB 19			8	2.4.8
CSD			ED A8			16	2.10
CSU			ED A0			16	2.10
D.7:=0			CB 272			8	2.10
D.7:=1			CB 372			8	2.10
D:*2			CB 22			8	2.4.8
D:+1		14	14		5	4 4	2.4.9
D:-1		15	15		5	4 4	2.4.9
D:->			CB 3A			8	2.4.8
D:/2			CB 2A			8	2.4.8
D:=12		16 12	16 12		7	7 7	↑
D:=A		57	57		5	4 4	↑
D:=B		50	50		5	4 4	2.3
D:=C		51	51		5	4 4	↓
D:=D		52	52		5	4 4	↓
D:=E		53	53		5	4 4	↓
D:=G[C]			ED 50			12	2.8
D:=H		54	54		5	4 4	↑
D:=L		55	55		5	4 4	↑
D:=M		56	56		7	7 7	2.3
D:=M12X			DD 56 12			19	↓
D:=M12Y			FD 56 12			19	↓
D:@L			CB 02			8	2.4.8

表 3.27

指令	机器码			时钟周期				索引
	6800	8080/8085	Z80	6800	8080	8085	Z80	
D:@R			CB 0A				8	2.4.8
DE:+1		13	13	5	6	6	6	2.4.9
DE:-1		1B	1B	5	6	6	6	2.4.9
DE:=1234		11 34 12	11 34 12	10	10	10	10	2.3
DE:=MM1234			ED 5B 34 12				20	2.3
DE:=ST		D1	D1	10	10	10	10	2.5
DEC	19	27	27	2	4	4	4	2.4.9
DK:@L			CB 12				8	2.4.8
DK:@R			CB 1A				8	2.4.8
E.7:=0			CB 273				8	2.10
E.7:=1			CB 373				8	2.10
E:*2			CB 23				8	2.4.8
E:+1		1C	1C	5	4	4	4	2.4.9
E:-1		1D	1D	5	4	4	4	2.4.9
E:->			CB 3B				8	2.4.8
E:/2			CB 2B				8	2.4.8
E:=12		1E 12	1E 12	7	7	7	7	↑
E:=A		5F	5F	5	4	4	4	↑
E:=B		58	58	5	4	4	4	2.3
E:=C		59	59	5	4	4	4	↑
E:=D		5A	5A	5	4	4	4	↑
E:=E		5B	5B	5	4	4	4	↑
E:=G[C]			ED 58				12	2.8
E:=H		5C	5C	5	4	4	4	↑
E:=L		5D	5D	5	4	4	4	↑
E:=M		5E	5E	7	7	7	7	2.3
E:=M12X			DD 5E 12				19	↑
E:=M12Y			FD 5E 12				19	↑
E:@L			CB 03				8	↑
E:@R			CB 0B				8	2.4.8
EK:@L			CB 13				8	↑
EK:@R			CB 1B				8	↑
G12:=A		D3 12	D3 12	10	10	11	11	↑
G[C]:=A			ED 79				12	↑
G[C]:=B			ED 41				12	↑
G[C]:=C			ED 49				12	2.8
G[C]:=D			ED 51				12	↑
G[C]:=E			ED 59				12	↑
G[C]:=H			ED 61				12	↑
G[C]:=L			ED 69				12	↑
H.7:=0			CR 274				8	2.10

表 3.28

指令	机器码		时钟周期				索引
	6800	8080/8085 Z80	68 00	80 80	80 85	Z 80	
H.7: = 1		CB 374				8	2.10
H: *2		CB 24				8	2.4.8
H: +1	24	24	5	4	4		2.4.9
H: -1	25	25	5	4	4		2.4.9
H: - >		CB 3C				8	2.4.8
H: /2		CB 2C				8	2.4.8
H: = 12	26 12	26 12	7	7	7		
H: = A	67	67	5	4	4		
H: = B	60	60	5	4	4		2.3
H: = C	61	61	5	4	4		
H: = D	62	62	5	4	4		
H: = E	63	63	5	4	4		2.3
H: = G[C]		ED 60				12	2.8
H: = H	64	64	5	4	4		
H: = L	65	65	5	4	4		
H: = M	66	66	7	7	7		2.3
H: = M12X		DD 66 12				19	
H: = M12Y		FD 66 12				19	
H: @L		CB 04				8	2.4.8
H: @R		CB 0C				8	2.4.8
HALT	76	76	7	5	4		2.9
HK: @L		CB 14				8	2.4.8
HK: @R		CB 1C				8	2.4.8
HL: ++BC		ED 4A				15	
HL: ++DE		ED 5A				15	2.4.3.2
HL: ++HL		ED 6A				15	
HL: ++SP		ED 7A				15	
HL: +1	23	23	5	6	6		2.4.9
HL: +BC	09	09	10	10	11		
HL: +DE	19	19	10	10	11		2.4.3.2
HL: +HL	29	29	10	10	11		
HL: +SP	39	39	10	10	11		
HL: --BC		ED 42				15	
HL: --DE		ED 52				15	2.4.5.2
HL: --HL		ED 62				15	
HL: --SP		ED 72				15	
HL: -1	2B	2B	5	6	6		2.4.9
HL: =DE	EB	EB	4	4	4		2.3.4
HL: =:ST	E3	E3	18	16	19		2.3.4, 2.5
HL: =:1234	21 34 12	21 34 12	10	10	10		2.3
HL: =:MM1234	2A 34 12	2A 34 12	16	16	16		2.3

表 3.29

指令	机器码			时钟周期				索引
	6800	8080/8085	Z80	68	80	80	Z	
				00	80	85	80	.
HL:=ST		E1	E1	10	10	10		2.5
I:=0	0E	F3	F3	2	4	4	4	2.9
I:=1	0F	FB	FB	2	4	4	4	2.9
IBD			ED BA				*	2.10
IBU			ED B2				*	2.10
IM:=0			ED 46				8	↑
IM:=1			ED 56				8	2.9
IM:=2			ED 5E				8	↓
IM:=A		30				4		↓
ISD			ED AA				16	2.10
ISU			ED A2				16	2.10
IX-1234	8C 12 34			3				↑
IX-MM1234	BC 12 34			5				2.4.7
IX-MM12X	AC 12			6				↓
IX-MMZ12	9C 12			4				↓
IX:+1	08		DD 23	4			10	2.4.9
IX:+BC			DD 09				15	↑
IX:+DE			DD 19				15	2.4.3.2
IX:+IX			DD 29				15	↓
IX:+SP			DD 39				15	↓
IX:-1	09		DD 2B	4			10	2.4.9
IX:=:ST			DD E3				23	2.3.4, 2.5
IX:=1234	CE 12 34		DD 21 34 12	3			14	↑
IX:=MM1234	FE 12 34		DD 2A 34 12	5			20	2.3
IX:=MM12X	EE 12			6				↓
IX:=MMZ12	DE 12			4				↓
IX:=SP+1	30			4				2.3, 2.5
IX:=ST			DD E1				14	2.5
IY:+1			FD 23				10	2.4.9
IY:+BC			FD 09				15	↑
IY:+DE			FD 19				15	2.4.3.2
IY:+IY			FD 29				15	↓
IY:+SP			FD 39				15	↓
IY:-1			FD 2B				10	2.4.9
IY:=:ST			FD E3				23	2.3.4, 2.5
IY:=1234			FD 21 34 12				14	2.3
IY:=MM1234			FD 2A 34 12				20	2.3
IY:=ST			FD E1				14	2.5
J+12	20 12		18 12	4			12	↑
J1234	7E 12 34	C3 34 12	C3 34 12	3	10	10	10	2.6
J12X	6E 12			4				↓

表 3.30

指令	机器码		时钟周期				索引
	6800	8080/8085 Z80	68	80	80	Z	
			00	80	85	80	
JK + 12	25 12	38 12	4		7/12		↑ 2.6
JK1234		DA 34 12 DA 34 12		10	7/10	10	
JKZ + 12	23 12		4				
JN + 12	2B 12		4				
JN1234		FA 34 12 FA 34 12		10	7/10	10	
JNK + 12	24 12	30 12	4		7/12		
JNK1234		D2 34 12 D2 34 12		10	7/10	10	
JNKZ + 12	22 12		4				
JNN + 12	2A 12		4				
JNN1234		F2 34 12 F2 34 12		10	7/10	10	
JNPI234		E2 34 12 E2 34 12		10	7/10	10	
JNV + 12	28 12		4				
JNY + 12	2C 12		4				
JNYZ + 12	2E 12		4				
JNZ + 12	26 12	20 12	4		7/12		
JNZ1234		C2 34 12 C2 34 12		10	7/10	10	
JP1234		EA 34 12 EA 34 12		10	7/10	10	
JS + 12	8D 12		8				
JS1234	BD 12 34	CD 34 12 CD 34 12	9	17	18	17	
JS12X	AD 12		8				
JSK1234		DC 34 12 DC 34 12		11/17	9/18	10/17	
JSN1234		FC 34 12 FC 34 12		11/17	9/18	10/17	
JSNK1234		D4 34 12 D4 34 12		11/17	9/18	10/17	
JSNN1234		F4 34 12 F4 34 12		11/17	9/18	10/17	
JSNPI234		E4 34 12 E4 34 12		11/17	9/18	10/17	
JSNZ1234		C4 34 12 C4 34 12		11/17	9/18	10/17	
JSP1234		EC 34 12 EC 34 12		11/17	9/18	10/17	
JSS7		377 377		11	12	11	
JSZ1234		CC 34 12 CC 34 12		11/17	9/18	10/17	
JV + 12	29 12		4				
JY + 12	2D 12		4				
JYZ + 12	2F 12		4				
JZ + 12	27 12	28 12	4		7/12		
JZ1234		CA 34 12 CA 34 12		10	7/10	10	
J[HL]		E9 E9		5	6	4	
J[IX]		DD E9				8	
J[IY]		FD E9				8	
K: #		3F 3F		4	4	4	
K: = 0	0C			2			
K: = 1	0D	37 37		2	4	4	
L: = 0		CB 275				8	
						2.10	

表 3.31

指令	机器码		时钟周期				索引
	6800	8080/8085 Z80	68 00	80 80	80 85	Z 80	
L.7:=1		CB 375				8	2.10
L:*2		CB 25				8	2.4.8
L:+1	2C	2C		5	4	4	2.4.9
L:-1	2D	2D		5	4	4	2.4.9
L:->		CB 3D				8	2.4.8
L:/2		CB 2D				8	2.4.8
L:=12	2E 12	2E 12		7	7	7	
L:=A	6F	6F		5	4	4	
L:=B	68	68		5	4	4	2.3
L:=C	69	69		5	4	4	
L:=D	6A	6A		5	4	4	
L:=E	6B	6B		5	4	4	
L:=G[C]		ED 68				12	2.8
L:=H	6C	6C		5	4	4	
L:=L	6D	6D		5	4	4	
L:=M	6E	6E		7	7	7	2.3
L:=M12X		DD 6E 12				19	
L:=M12Y		FD 6E 12				19	
L:@L		CB 05				8	
L:@R		CB 0D				8	2.4.8
LK:@L		CB 15				8	
LK:@R		CB 1D				8	
M1234	7D 12 34			6			2.4.7
M1234:#	73 12 34			6			2.4.4
M1234:*2	78 12 34			6			2.4.8
M1234:+1	7C 12 34			6			2.4.9
M1234:-	70 12 34			6			2.4.4
M1234:-1	7A 12 34			6			2.4.9
M1234:->	74 12 34			6			2.4.8
M1234:/2	77 12 34			6			2.4.8
M1234:=0	7F 12 34			6			
M1234:=A	B7 12 34	32 34 12	32 34 12	5	10	10 13	2.3
M1234:=B	F7 12 34			5			
M1234K:@L	79 12 34			6			2.4.8
M1234K:@R	76 12 34			6			2.4.8
M12X	6D 12			7			2.4.7
M12X.7:=0		DD CB 12 276				23	2.10
M12X.7:=1		DD CB 12'376				23	2.10
M12X:#	63 12			7			2.4.4
M12X:*2	68 12	DD CB 12 26		7		23	2.4.8
M12X:+1	6C 12	DD 34 12		7		23	2.4.9

表 3.32

指令	机器码			时钟周期				索引
	6800	8080/8085	Z80	68 00	80 80	80 85	Z 80	
M12X:-	60 12			7				2.4.4
M12X:-1	6A 12		DD 35 12	7			23	2.4.9
M12X:->	64 12		DD CB 12 3E	7			23	2.4.8
M12X:/2	67 12		DD CB 12 2E	7			23	2.4.8
M12X:=0	6F 12			7				
M12X:=34			DD 36 12 34				19	
M12X:=A	A7 12		DD 77 12	6			19	
M12X:=B	E7 12		DD 70 12	6			19	
M12X:=C			DD 71 12				19	2.3
M12X:=D			DD 72 12				19	
M12X:=E			DD 73 12				19	
M12X:=H			DD 74 12				19	
M12X:=L			DD 75 12				19	
M12X:@L			DD CB 12 06				23	
M12X:@R			DD CB 12 0E				23	2.4.8
M12XK:@L	69 12		DD CB 12 16				23	
M12XK:@R	66 12		DD CB 12 1E				23	
M12Y.7:=0			FD CB 12 276				23	2.10
M12Y.7:=1			FD CB 12 376				23	2.10
M12Y:*2			FD CB 12 26				23	2.4.8
M12Y:+1			FD 34 12				23	2.4.9
M12Y:-1			FD 35 12				23	2.4.9
M12Y:->			FD CB 12 3E				23	2.4.8
M12Y:/2			FD CB 12 2E				23	2.4.8
M12Y:=34			FD 36 12 34				19	
M12Y:=A			FD 77 12				19	
M12Y:=B			FD 70 12				19	
M12Y:=C			FD 71 12				19	2.3
M12Y:=D			FD 72 12				19	
M12Y:=E			FD 73 12				19	
M12Y:=H			FD 74 12				19	
M12Y:=L			FD 75 12				19	
M12Y:@L			FD CB 12 06				23	
M12Y:@R			FD CB 12 0E				23	2.4.8
M12YK:@L			FD CB 12 16				23	
M12YK:@R			FD CB 12 1E				23	
M.7:=0			CB 276				15	2.10
M.7:=1			CB 376				15	2.10
M:*2			CB 26				15	2.10
M:+1	34	34		10	10	11		2.4.9
M:-1	35	35		10	10	11		2.4.9

表 3 33

指令	机器码		时钟周期				索引	
	6800	8080/8085 Z80	68	80	80	Z		
M:->		CB 3E				15	2.4.8	
M:/2		CB 2E				15	2.4.8	
M:=12	36 12	36 12	7	7	10		↑ 2.3 ↓	
M:=A	77	77	7	7	7			
M:=B	70	70	7	7	7			
M:=C	71	71	7	7	7			
M:=D	72	72	7	7	7			
M:=E	73	73	7	7	7			
M:=H	74	74	7	7	7			
M:=L	75	75	7	7	7			
M:@L		CB 06				15		↑ 2.4.8 ↓
M:@R		CB 0E				15		
MK:@L		CB 16				15		
MK:@R		CB 1E				15		
MM1234:=BC		ED 43 34 12				20		
MM1234:=DE		ED 53 34 12				20		
MM1234:=HL	22 34 12	22 34 12	16	16	16			
MM1234:=IX	FF 12 34	DD 22 34 12	6		20			
MM1234:=IY		FD 22 34 12			20			
MM1234:=SP	BF 12 34	ED 73 34 12	6		20			
MM12X:=IX	EF 12		7				↑ 2.3 ↓	
MM12X:=SP	AF 12		7					
MMZ12:=IX	DF 12		5					
MMZ12:=SP	9F 12		5					
MZ12:=A	97 12		4					
MZ12:=B	D7 12		4					
M[BC]:=A	02	02	7	7	7			
M[DE]:=A	12	12	7	7	7			
NULL	01	00	2	4	4	4		
OB		ED BB				*		↑ 2.10 ↓
OB		ED B3				*		
OS		ED AB				16		
OS		ED A3				16		
Q:=A		ED 47				9		
R:=A		ED 4F				9		
RET	39	C9	5	10	10	10		
RI	3B	ED 4D	10			14		
RK		D8		$\frac{5}{11}$	$\frac{6}{12}$	$\frac{5}{11}$	2.7	
RN		F8		$\frac{5}{11}$	$\frac{6}{12}$	$\frac{5}{11}$	2.7	
RNK		D0		$\frac{5}{11}$	$\frac{6}{12}$	$\frac{5}{11}$	2.7	
RNMI		ED 45				14	2.9	

表 3.34

指令	机器码			时钟周期				索引
	6800	8080/8085	Z80	68	80	80	Z	
RNN		F0	F0	5/11	6/12	5/11		↑
RNP		E0	E0	5/11	6/12	5/11		
RNZ		C0	C0	5/11	6/12	5/11		2.7
RP		E8	E8	5/11	6/12	5/11		↓
RZ		C8	C8	5/11	6/12	5/11		
S:=A	36			4				2.5
S:=B	37			4				2.5
SBD			ED B9				*	2.10
SBU			ED B1				*	2.10
SI	3F			12				2.7
SP:+1	31	33	33	4	5	6	6	2.4.9
SP:-1	34	3B	3B	4	5	6	6	2.4.9
SP:=1234	8E 12 34	31 34 12	31 34 12	3	10	10	10	
SP:=HL		F9	F9		5	6	6	
SP:=IX			DD F9				10	
SP:=IX-1	35			4				2.3, 2.5
SP:=IY			FD F9				10	
SP:=MM1234	BE 12 34		ED 7B 34 12	5			20	
SP:=MM12X	AE 12			6				
SP:=MMZ12	9E 12			4				
SSD			ED A9				16	2.10
SSU			ED A1				16	2.10
ST:=AF		F5	F5		11	12	11	
ST:=BC		C5	C5		11	12	11	
ST:=DE		D5	D5		11	12	11	2.5
ST:=HL		E5	E5		11	12	11	
ST:=IX			DD E5				15	
ST:=IY			FD E5				15	2.5
V:=0	0A			2				2.3.7
V:=1	0B			2				2.3.7
WI	3E			9				2.9
Z:=#A.7			CB 177				8	
Z:=#B.7			CB 170				8	
Z:=#C.7			CB 171				8	
Z:=#D.7			CB 172				8	
Z:=#E.7			CB 173				8	2.10
Z:=#H.7			CB 174				8	
Z:=#L.7			CB 175				8	
Z:=#M.7			CB 176				12	
Z:=#M12X.7			DD CB 12 176				20	
Z:=#M12Y.7			FD CB 12 176				20	

大致如下:

6800: $1.0 \mu s \sim 10 \mu s$

8080/8085: $0.32 \mu s \sim 2.0 \mu s$

Z80: $0.25 \mu s \sim 2.2 \mu s$

在一些特殊情况下给出了两个时间,此时执行时间取决于条件。较长的时间对应于满足条件的情况,此时要执行整个操作。Z80“字组处理”指令(表格中用 * 表示)的执行时间在任何情况下都是 $21n-5$ 个时钟周期,其中 n 是执行的步数 ($n \geq 1$)。

最后一栏给出了第二章讨论各有关类型指令的节号。

第四章 算术运算的程序设计

§ 4.1 可供实用的最小系统和软件

程序设计这种注重实践的工作，一直要到程序能在实际的机器上用实际的数据正确运行时设计才算结束。对程序进行测试和修改(调试)是程序员的一部分不可缺少的任务。所以，重要的是读者必须有机会使用适当的微处理机系统。

虽然有些初学者已能熟练地使用十六键的计算器键盘以及一组七段数字显示器，但是如果可能的话，初学者使用的系统应该有一个适当的控制台，最好配有 ASCII 码(见 § 4.2)的键盘和显示器(打印机或目视显示部件)。随机存取存储器(RAM)要作为一个实用的暂存存储器，最少需要 256 个字节的容量；如果有一个存有基本的监督程序的小容量可编程序只读存储器(PROM)，则能省却许多麻烦，因此也几乎是必备的。

一开始最好不要用配备昂贵软件的大型系统从事程序设计。毫无疑问，与大型计算机的用户相比，微处理机的用户尤其必须了解硬件，而且首先需熟悉机器和机器码。这样，用户就能评估后阶段可供使用的软件。如果软件质量较好，就能提高用户的工作效率；而软件的质量较差，就会使用户遇到不必要的困难，造成意想不到的损失。

在几个初步的程序设计例子中，只作如下假定：

(i) 可用的 RAM 地址为 1000~10FF(256 个字节)。

(ii) 有一个存有简单的监督程序的 PROM(也许是 ROM)。可借助于系统的复位信号(RESET)进入这个监督程序(即开始

执行监督程序)。这个程序至少应该有下列功能:

(a) 读入一系列字节(以成对的十六进制数字进行输入), 并将其存入 RAM 中连续的单元内;

(b) 读取任意的一个地址(四个十六进制数字), 并转至该地址。例如, 可以用这个操作启动执行 RAM 中的一个程序;

(c) 显示处理机寄存器的内容;

(d) 显示存贮单元的内容, 以及(若为 RAM 单元的话)改变这些单元的内容。

(iii) PROM 中有两个基本的子程序(是为监督程序配备的, 但是其它程序也可使用):

(a) “输入一个字符”——用于从键盘读入一个字符, 并将其“ASCII 值”(见 § 4.2)存入寄存器 A;

(b) “输出一个字符”——用于显示一个字符, 该字符的 ASCII 值已存在寄存器 A 中(见 § 2.8)。

(iv) 控制台能读入和显示 ASCII 码字符。

若现有系统的有关细节与上述规格不同, 则下述例子中的程序可能需要进行修改。例如, 系统中 RAM 的地址可能不是 1000, 而是其它的地址; 输入-输出子程序可能使用寄存器 A 之外的其它寄存器。如果没有 ASCII 码的控制台, 就会降低装入程序、输入数据和输出结果的速度。如果不考虑输入输出的速度, 则上述控制台还是切实可行的。

为了能获得妥善的解决办法, 必须考虑到输入-输出子程序的一些细节。“输入一个字符”子程序存在 PROM 中, 入口地址为 0231。该子程序将一个字符读入寄存器 A, 不使用其它的寄存器。“输出一个字符”子程序存在 PROM 中, 入口地址为 0312。该子程序输出寄存器 A 中的字符, 不使用其它的寄存器。

在下述例子中，调用“输入一个字符”子程序将被写作“A:=inchar”；调用“输出一个字符”子程序写作“outchar(A)”。

有一点是用惯磁芯存贮器的程序员应特别注意的。虽然微处理机系统用的程序最初是写在RAM中，并在RAM中进行研制的，但是其最后形式多半是编入PROM中去。由于PROM是“只读”型的存贮装置，因此不可能象在磁芯存贮器中那样对指令进行修改。“暂存区”必须在RAM中，所以在这些例子中必须妥善安排，使暂时存贮所需的单元与那些用于保存指令的单元分开。

§ 4.2 ASCII 码

表 4.1 是七位的 ASCII 码 (美国信息交换标准代码)。若将 ASCII 字符表示成八位的数值，则对于附加的一位常用下列两种约定：

- (i) 最高位为零；
- (ii) 最高位为奇偶位。

在现有的控制台设备上，这两种方法都可能使用。假定这里介绍的子程序能以适当的表示方法与控制台设备进行通信，而送入寄存器 A 以及从 A 中取出的字符字节都是最高位为零的字符字节。

在这些例子中只需使用 20~5F 之间的符号 (字母、数字和其它打印字符)、0A (换行)、0D (回车) 以及 1B (换码)。

§ 4.3 读取十进制数字

调用了“A:=inchar”子程序以后，该子程序将执行到对键盘上的一个键进行操作为止。若按下的是“5”键，则寄存器 A 中的结果将是 16 进制 35 (00110101)。为了将这个结果转换成

表 4.1 七位的 ASCII 码

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
	0000	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111	1000	1001	1010	1011	1100	1101	1110	1111
0	NUL	SOH	STX	ETX	EOT	ENQ	ACK	BEL	BS	HT	LF	VT	FF	CR	SO	SI
1	DLE	DC1	DC2	DC3	DC4	NAK	SYN	ETB	CAN	EM	SUB	ESC	FS	GS	RS	VS
2	Space	!	"	#	\$	%	&	'	()	*	+	,	-	.	/
3	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	:	;	<	=	>	?
4	@	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O
5	P	Q	R	S	T	U	V	W	X	Y	Z	[\]	^	←
6	/	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o
7	p	q	r	s	t	u	v	w	x	y	z	{		}	~	DEL

5 的二进制值(00000101), 必须减去十六进制的 30(00110000)。因此, 若按下的键是标有“0”~“9”的键中的一个, 则下述指令串将给出 00000000~00001001 范围内的二进制值:

```
A: =inchar
```

```
A: -30
```

但是若按下的是其它的键, 则寄存器 A 中就是一个无意义的值。因此, 当程序希望输入一个十进制数字时有一个较好的办法, 就是检查子程序输入的数值是否在 30~39 范围内。若在此范围内, 则一切正常; 若不在此范围内, 则程序必须转入“出错例行程序”——其功能也许是打印(显示)一个问号, 然后尝试第二次读入。

下述指令串将读取、检查一个十进制数字, 并将其转换成二进制值:

```
A: =inchar
```

```
A -30
```

```
JN(至出错例行程序)
```

```
A -3A
```

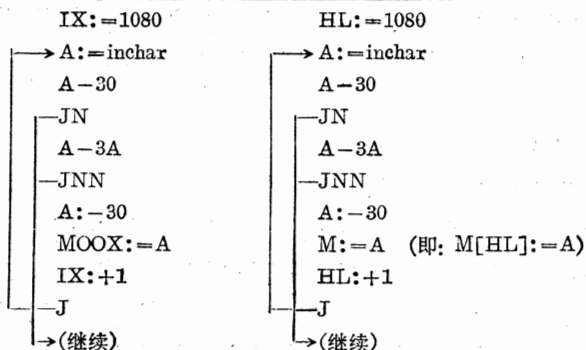
```
JNN(至出错例行程序)
```

```
A: -30
```

这串指令将作为例 1 中程序的核心。

例 1 编写一个从 1000 号单元开始的程序, 该程序读取一串十进制数字并将其二进制值存入从 1080 开始的连续单元内。当读入一个非数字字符时该程序结束, 并将这个字符的 ASCII 值存在寄存器 A 中。

首先请注意, 因“出错”而转出“读取、检查和转换”部分时, 寄存器 A 仍存有刚读入的字符的 ASCII 值。所以程序的最后部分不会有什么困难。为了将数值存入连续的存贮单元, 必须



采用变址寻址或使用计数寄存器的间接寻址。变址值或计数值必须预置成起始地址值 1080。在读取、检查和转换了每个数字以后,必须将其存贮起来,并在读取下一个字符之前将变址寄存器或计数寄存器的内容加 1。

自此以后,6800 用的程序与 8080、8085 和 Z80 用的程序就开始不同了。6800 可用变址寄存器 IX;而其它微处理机则可用 HL 寄存器对,这是一个有“加 1”指令的寻址寄存器。

在上述程序的说明中,用箭头表示转移指令转向何处。下面说明另一种约定。在这种约定中,转移指令所转向的那些指令的左边加一个标号。在每条转移指令中都用标号代替了目的单元的“绝对”地址。标号的形式和引用这些标号的方式必须是第八章介绍的汇编程序所能够接受的。目前,标号将被看作表示尚未确定存贮单元的指令的标记。除了一、二个例外情况外,在后面的例子中都将采用标号这种约定,而不画箭头。程序员已由此而分成两部分:一部分认为在这类说明中采用箭头有用,另一部分则认为箭头说明方法不足取。属于前一部分的读者将发现画上这些箭头比后一部分读者擦掉这些箭头容易。

6800	8080, 8085, Z80	注释
IX:=1080	HL:=1080	设置起始地址
01: A:=inchar	01: A:=inchar	读取 ASCII 字符
A-30	A-30	} 若非数字, 则转至出口
JN(L02)	JN(L02)	
A-3A	A-3A	
JNN(L02)	JNN(L02)	
A:-30	A:-30	从 ASCII 码转换成二进制
MOOX:=A	M:=A	存入设定的地址
IX:+1	HL:+1	地址加一
J(L01)	J(L01)	返回, 读取下一个字符
02:	02:	

现在再来讨论这个例子, 下一步工作是用第三章中的表格把程序转换成机器码(十六进制)。此时必须知道输入子程序的起始地址(入口)。在 6800 中, 由于采用了相对转移指令, 所以必须计算出指令之间的字节数; 在其它机器中, 由于采用了直接(绝对)转移指令, 所以必须知道每条指令存在何处。这两种情况下的全部结果如图 4.1 所示。

在 6800 的程序中, 最巧妙的是算出放在 1014 号单元中的值。1013 和 1014 中的指令是一条向后转移指令, 所以所需的数值是个负数。“正常”的顺序是 1015, 但是程序要求转至 1003, 即向后 12 (十六进制; 十进制中为 18) 个字节。由表 2.1 可得: -18(十进制)相当于 EE(十六进制)。这是一种计算方法, 但是实际上 6800 的程序员可能会变得非常精于以十六进制计算向前和向后的字节数。

8080-8085-Z80 的程序相当简单, 但是切勿忽视双字长数值(在 1001, 1002, 1004, 1005 等单元中)中两个字节的顺序。

在将这个程序放入 RAM 中进行测试之前, 必须在程序结

```

▶1000.1016
1000 CE IX=I080;
1003 BD JS0231;
1006 81 A-30;
1008 23 JN+0B;
100A 81 A-3A;
100C 3A JNN+07;
100E 80 A-30;
1010 A7 M00X=A;
1012 08 IX+1;
1013 20 J+EE;
1015 01 NULL;

```

```

#MONITOR
▶D1000.1015
1000 CE 10 80 8D 02 31 81 30 23 0B 8 3A 3A 07 80 30
1010 A7 00 08 20 FE 01
▶

```

6800 文本

```

62800.
1000 21 HL=I080;
1003 CD JS0231;
1006 FE A-30;
1C08 FA JN1017;
100B FE A-3A;
1C0D F2 JNN1017;
1010 D6 A1-30;
1012 77 M1=A;
1013 23 HL+1;
1014 C3 J1003;
1017 00 NULL;

```

```

#MONITOR
▶D1000.1017
1000 21 80 10 CD 31 02 FE 30 FA 17 16 FE 3A F2 17 10
1010 B6 30 77 23 C3 03 10 00
▶

```

8080 文本

图 4.1

尾处使其返回监督程序(因为这是我们讨论的第一个程序,所以在编写其它程序之前对其进行测试比较好些)。究竟如何处理,取决于监督程序;可能需要一个无条件转移或子程序调用操作,或者(在 6800 上)需要一个所谓的“软件中断”。许多 8080 的初学者都会写上一条 HALT(停机)指令。但是很快就会发现,这样做所产生的麻烦是:从表面上看起来停机与无限的重复循环是无法区别的。但是,现在只要进入监督程序(无论用何种方法)就肯定地表示到达了程序的末尾,并使机器进入处理监督程序的命令的正确状态。

可用下述步骤开始进行测试:

(i) 用监督程序打入用户程序。

(ii) 用监督程序开始执行 1000 号单元的程序。执行过程应在 1003 单元第一次调用“A:=inchar”子程序时停机。

(iii) 打入一些十进制数字,接着打入某个其它的字符。若一切顺利,则将重新进入监督程序并准备。

(iv) 显示寄存器 A 和 1080 以上单元的内容。

如果未出现预期的作用,或者未获得正确的结果,那么就必须找出问题的原因,并加以修正。

问题:若 6800 的程序中 1014 号单元的值误打成 EF,或者 8080、8085、Z80 的程序中 1015 号单元的内容误打成 04,则运行这样的程序时会出现什么现象?

若把例 1 中的程序编成为一个子程序,则其它程序在需要时就可调用这个子程序。作为一个子程序使用,如果使寻址寄存器在每次调用时能分别进行预置,则该子程序更为有用。所以每次调用时的起始地址将作为一个参数送入子程序。

代替图 4.1 程序的子程序如图 4.2 所示。值得注意的是,即使 6800 子程序的转移指令与原程序中的转移指令转向的是

>1000, 1013

```
1000 BD JS0231;
1003 81 A-30;
1005 2B JN+0B;
1007 81 A-3A;
1009 2A JNN+07;
100B 80 A:-30;
100D A7 M00X:=A;
100F 08 IX:+1;
1010 20 J+EE;
1012 39 RET;
```

MONITOR

>D1000, 1012

```
1000 BD 02 31 81 30 2B 0F
    81 3A 2A 07 80 30 A7 00 08
1010 20 EE 39
```

>

G2800

```
1000 CD JS0231;
1003 FE A-30;
1005 F8 RN;
1006 FE A-3A;
1008 F0 RNN;
1009 D6 A:-30;
100B 77 M:=A;
100C 23 HL:+1;
100D C3 J1000;
```

MONITOR

>D1000, 100F

```
1000 CD 31 02 FE 30 F8 FE
    3A F0 D6 30 77 23 C3 00 10
```

>

6800 文本

8080 文本

图 4.2

不同的单元,但是由于转移地址是相对地址,所以这两条指令是一样的。8080-8085-Z80 程序中的条件转移指令已被条件返回指令(6800 无此指令)取代之。

练习

1. 编写一个子程序,该子程序读取一系列字母并将其存入一系列连续的存储单元内,这些单元的起始地址由一个参数给定。当读入一个非字母字符时,该子程序就结束执行,而将这个字符存在寄存器 A 中。

2. 由一系列字母和数字混合组成的一组信息以一个句点(ASCII 码 2E)作为结尾。编写一个程序,用现有的子程序读入这组信息,并将其所有的字母存入从 M1080 向上的连续单元内,将其所有的数字存入从 M10C0 向上的连续单元内。

3. 继续编写“练习 2”的程序,用“输出一个字符”子程序(入口为 0312)打印出存在 M1080 以上单元内的字母串。

§ 4.4 十进制整数的输入和输出

下述子程序将从键盘读入一个十进制数字,检查是否是数字,并将其转换成二进制。若按下的是非数字键,则将打印出一个问号(ASCII 码 3F),并允许继续按键输入其它数字。

01: A := inchar

A - 30

JN(L02)

A - 3A

JNN(L02)

A: - 30

RET

02: A := 3F

outchar(A)

J(L01)

调用这个子程序的操作可写作“A := decdig”。现在来考虑下述子程序。中间一列是每条指令的“注释”。由于程序中有两处调用了“A := decdig”,所以该子程序是读入两个十进制数字。这两个数字可分别称为 t 和 u 。指令 2~6 用寄存器 B 作为 $2t$ 的暂存器,将 t 乘以 10(若已知结果是单字长数,则这种办法也许是各种乘 10 的办法中最快的了。执行速度在其它程序中可能是一个需要认真考虑的问题,而在这个程序中速度则不太重要,因为两次读操作之间有相当长的一段空闲时间)。当读取 u 时用寄存器 B 保存 $10t$,最后的结果是存在寄存器 A 中的 $10t + u$ 。换言之,该子程序读入一个两位的十进制整数,并将其

6800	注释	8080、8085、Z80
A:=decdig	1:A:=t	A:=decdig
A:*2	2:A:=2t	A:+A
B:=A	3:B:=2t	B:=A
A:*2	4:A:=4t	A:+A
A:*2	5:A:=8t	A:+A
A:+B	6:A:=10t	A:+B
B:=A	7:B:=10t	B:=A
A:=decdig	8:A:=u	A:=decdig
A*+B	9:A:=10t+u	A:+B
RET		RET

二进制值存入寄存器 A。例如，若读入的是“93”，则寄存器 A 中就存入“01011101”（十六进制 5D）。

该子程序可处理任何无符号的两位整数，即可以处理 00~99 范围内的任意十进制整数。但是带符号单字长数的整个数值范围是 $-128 \sim +127$ ，其中包括带符号或不带符号，有一、二或三个有效数字的数。第八章列出了一个能读取这个范围内的任意数的 8080 子程序（存贮区为 0E74~0EB9）。读者应该仔细地研究这个程序，并注意下述各点：

(i) 当符号为“+”时，符号可有可无。

(ii) 只有当读入跟在数的最后一位数字之后的字符时，该子程序才结束。这个符号不是一个数字，但是读入这个字符不应引起出错。这个字符应该送入一个寄存器，以便检查（0020 的“输入-输出”子程序将其结果同时送入寄存器 A 和 C）。

(iii) 必须对数值进行检查，以免其值超出范围。即使是以 1 开头的三位数也有可能超出范围。

满足这些要求的子程序与读取双字长带符号十进制整数（其范围是 $-32768 \sim +32767$ ）的其它子程序（见第八章，存贮单元

0EBA~0F16) 一起都应该成为任何正式使用的系统的基本软件的组成部分。

现在再回过头来讨论这一系列练习。考虑与输入相反的问题,即显示该范围内的二进制整数的十进制值(00~99)。为此,必须将该数除以 10,要打印的两个数字就分别是商和余数。在这个程序中除法的速度是无关紧要的,所以采用重复减 10 的简单方法就行了。

B: =00	置十位数字为 0。
01: A - 0A	当 A 小于 10 时, 则转出; A 就是个位数字
JN(L02)	
A: - 0A	从“个位数”中减去 10
B: +1	“十位数”加 1
J(L01)	重复测试
02: B - 0A	若产生的十位数字大于 9, 则出错
JNN(出错)	
(继续)	十位数字在 B 中, 个位数字在 A 中

由于 6800 与 8080、8085 和 Z80 的内部结构不同, 所以将这一设想编入打印子程序时, 要求的处理方法也各异(图 4.3)。

在 6800 的程序中, 值得注意的是寄存器 A 和 B 的作用互换了一下。因此十位数字(先打印)存在 A 中, 在打印十位数字的过程中, 个位数字保存在 B 中。还可以注意到, 出错转出时是先经过无条件转移, 然后才进入出错处理程序。因为实用时常常必须这样做, 所以在例子中已经这样安排了。相对转移的范围只是向前 127 个字节, 向后 128 个字节。而无条件转移(操作码为十六进制 7E)可转向任何地址, 因而出错处理程序可以距打印程序 127 或 128 个字节以上。

6800	8080, 8085, Z80
A	A-00
JN+1B (至 L01)	JN(出错)
B:=A	B:=00
A:=0	02:A-0A
02:B-0A	JN(L01)
JN+05 (至 L03)	A:-0A
B:-0A	B:+1
A:+1	J(L02)
J+F7 (至 L02)	01:C:=A
03:A-0A	A:=B
JNN+0C (至 L01)	A-0A
A:+30	JNN(出错)
outchar(A)	A:+30
B:+30	outchar(A)
A:=B	A:=C
outchar(A)	A:+30
RET	outchar(A)
01:J(failure)	RET

图 4.3

在 8080-8085-Z80 的程序中，由于具有要求的特性的单字长累加器只有一个（寄存器 A），所以另用寄存器 C 作为暂存器。

两位数字的读入和打印子程序的全编码文本如图 4.4 和图 4.5 所示。其入口是：

A:=decdig	在两种文本中都是 1000
读入	6800 中为 1015; 8080 中为 1018
打印	6800 中为 1023; 8080 中为 1026。

除了提供出错处理程序的地址这一点以外，这两个打印子程序都是完整的。在“A:=decdig”子程序（入口为 1000）中，

```

>1000, 1044
1000 BD JS0231;
1003 81 A-30;
1005 2B JN+07;
1007 81 A-3A;
1009 2A JNN+03;
100B 80 A:-30;
100D 39 RET;
100E 86 A:=3F;
1010 BD JS0312;
1013 20 J+EB;
1015 BD JS1000;
1018 48 A:*2;
1019 16 B:=A;
101A 48 A:*2;
101B 48 A:*2;
101C 1B A:+B;
101D 16 B:=A;
101E BD JS1000;
1021 1B A:+B;
1022 39 RET;
1023 4D A;
1024 2B JN+1B;
1026 16 B:=A;
1027 4F A:=0;
1028 C1 B-0A;
102A 2B JN+05;
102C C0 B:-0A;
102E 4C A:+1;
102F 20 J+F7;
1031 81 A-0A;
1033 2A JNN+0C;
1035 8B A:+30;
1037 BD JS0312;
103A CB B:+30;
103C 17 A:=B;
103D BD JS0312;
1040 39 RET;
1041 7E J9999;

```

MONITOR

>D1000, 1043

```

BD 02 31 81 30 2B 07 81 3A 2A 03 80 30 39 86 3F
BD 03 12 20 EB BD 10 00 48 16 48 48 1B 16 BD 10
00 1B 39 4D 2B 1B 16 4F C1 0A 2B 05 C0 0A 4C 20
F7 81 0A 2A 0C 8B 30 BD 03 12 CB 30 17 BD 03 12
39 7E 99 99

```

∨

图 4.4

G2800

1000	CD	JS0231;
1003	FE	A-30;
1005	FA	JN1010;
1008	FE	A-3A;
100A	F2	JNN1010;
100D	D6	A:-30;
100F	C9	RET;
1010	3E	A:=3F;
1012	CD	JS0312;
1015	C3	J1000;
1018	CD	JS1000;
101B	87	A:+A;
101C	47	B:=A;
101D	87	A:+A;
101E	87	A:+A;
101F	80	A:+B;
1020	47	B:=A;
1021	CD	JS1000;
1024	80	A:+B;
1025	C9	RET;
1026	FE	A-00;
1028	FA	JN00B4;
102B	06	B:=00;
102D	FE	A-0A;
102F	FA	JN1038;
1032	D6	A:-0A;
1034	04	B:+1;
1035	C3	J102D;
1038	4F	C:=A;
1039	78	A:=B;
103A	FE	A-0A;
103C	F2	JNN00B4;
103F	C6	A:+30;
1041	CD	JS0312;
1044	79	A:=C;
1045	C6	A:+30;
1047	CD	JS0312;
104A	C9	RET;

MONITOR

>D1000, 104A

```

1000 CD 31 02 FE 30FA 10 10 FE 3A F2 10 10 D6 30 C9
1010 3E 3F CD 12 03 C3 00 10 CD 00 10 87 47 87 87-80
1020 47 CD 00 10 80 C9 FE 00 FA B4 00 06 00 FE 0A FA
1030 38 10 D6 0A 04 C3 2D 10 4F 78 FE 0A F2 B4 00 C6
1040 30 CD 12 03 79 C6 30 CD 12 03 C9

```

>

图 4.5

“出错”只是表示发生了打印错误。对出错的处理只是简单地打出一个问号引起操作员注意,并允许重新打入正确的数字。“读入”子程序调用两次“A:=decdig”子程序,两次调用过程中出现的错误,只须用同样的办法进行处理就行了。

打印子程序中的错误则完全不同,因为这表示寄存器 A 中需要由该子程序打印的值是该子程序无法打印的值。一种简单易行的办法就是转入监督程序中的出错处理程序(如果有的话)。一个好的监督程序最后能将执行过程返回至程序的起点,甚至能返回至程序中计算开始出错的数据之处。在这样处理时,必须克服存在于这些子程序内而又不能忽略的一个问题。

在这两种打印子程序中,出错转出时都只是转移出该子程序。若发生这一转移,则所离开的子程序的返回地址仍然留在堆栈中。实际上,若打印子程序是被另一个子程序所调用的,而该子程序又被其它的子程序所调用(如此等等),则上述返回地址“之下”还可能其它的返回地址。究竟会发生什么情况取决于打印完错误报告(错误信息)后要做什么工作。更确切地说,就是程序将如何继续下去。若程序必须从头开始执行,则必须取消这些返回地址(例如可重新预置堆栈指示器)。但是,若知道只有一个返回地址存在堆栈中,则用“SP: +1; SP: +1”这对指令就可取消这个地址,程序就可从子程序之外的任意点开始继续执行下去。

许多程序员认为出错时从子程序转出是一种笨办法,因而不惜任何代价避免这样做。若在执行子程序时检测到一个错误状态,它们就使该子程序打印出一个错误报告(如果适当的话),然后正常地返回调用它的程序,返回时将表示出错的某种标志值存在某处。调用程序或子程序显然必须对这个值(常常只有

一位——即一个软件“标志”)进行测试,并决定如何继续执行下去。

下述程序将读入两个整数并将其相加。若结果在允许的范围内,则将其打印出来。若超出了允许的范围,则将打印两个问号。无论出现哪种情况,该程序都将重复执行,重复的遍数是任意的。每重复一遍,打印输出就换一行。

6800	8080, 8085, Z80
01: A:=0A	01: A:=0A
outchar(A)	outchar(A)
A:=0D	A:=0D
outchar(A)	outchar(A)
JS1015	JS1018
S:=A	D:=A
JS1015	JS1018
B:=S	A:+D
A:+B	JS1026
JS1023	J(L01)
J(L01)	(出错): SP:+1
(出错): SP:+1	SP:+1
SP:+1	A:=3F
A:=3F	outchar(A)
outchar(A)	outchar(A)
outchar(A)	J(L01)
J(L01)	

许多程序设计专家认为以这种(无穷循环)方式编写程序是不足取的,因为这样就无处使用他们的理论中的“复位”(RESET)信号。有了“复位”信号后,就可任何阶段很容易地放弃执行这个程序,而不会产生任何问题。附带说一句,可以注意到在这个程序中监督程序本身也几乎肯定是一个无穷循环的

程序。在这两种机器的程序中，读取第二个数时第一个数将被存入一个暂存器。在 8080、8085 和 Z80 的程序中，可使用寄存器 D；但是在 6800 中没有空闲的寄存器可供使用，所以用堆栈作为暂存器 ($S := A; \dots; B := S$)。当程序被翻译成机器码并与子程序一起存入 RAM 中时，因出错从打印子程序转出的地址将是上述程序中标明“(出错)”的指令的单元地址。

练习

下述每个程序都要求执行一遍就换一行；同一行上的两个连续的数之间应该用一个空格分开。

1. 编写一个程序，该程序读入若干个“成对”的数 a 和 b ；打印出各对数之和 $x = a + b$ 以及差 $y = a - b$ 。

2. 编写一个程序，该程序读入每组由三个数 a 、 b 、 c 组成的若干组数，顺序打印每组的和数 $x = b + c$ 、 $y = c + a$ 以及 $z = a + b$ 。

3. 利用打印子程序中所用的除法技术编写一个程序，该程序读入若干个“成对”的数 a 和 b ，打印出各“成对”数之商 q 及余数 r (注： $a = b \times q + r$ ， $0 \leq r < b$ 。除非 $b = 0$ ，否则 q 与 r 必定在允许的数值范围内，见 § 4.5.5)。

第八章给出了适用于整个单字长整数和双字长整数范围的两个输出子程序，两个程序一起存在 0DCA~0E73 单元内，入口是 0E68 (输出寄存器 A 中的单字长带符号整数) 与 0DCA (输出寄存器对 HL 中的双字长带符号整数)。

§ 4.5 二进制整数的算术运算

上一节已讨论了将整数读入单字长和双字长寄存器的程序，以及打印存在这类寄存器中的整数值的程序。这些数值的外部形式都是十进制的，而其内部形式则是二进制的。本节和

下一节将讨论二进制整数的算术运算。

§ 2.4.3 和 § 2.4.5 已讨论了无符号和带符号二进制整数的加法和减法。

4.5.1 改变数的长度

将一个单字长无符号整数转变成双字长数，只须加上一个全零的高字节即可。在将一个双字长无符号整数转变成单字长数时，必须先检查高字节，以保证要去除的高字节是全零字节。

6800	8080, 8085, Z80
(单字长数在 A 中)	(单字长数在 A 中)
B: = A	L: = A
A: = 0	H: = 00
B	A - H
JNN + 01	RNN
A: - 1	H: - 1
RET	RET
(双字长数在 AB 中)	(双字长数在 HL 中)

为将一个单字长带符号整数转变成双字长数，必须形成一个八位都与符号位(即给定数值的最高位)相同的高字节。这一工作值得用一个子程序来完成。若欲将一个双字长带符号整数转变成单字长数，必须先检查高字节中的八位是否与低字节的最高位一样。这一工作同样值得用一个子程序来完成。

扩充多字长整数的长度相当简单，对于无符号整数只须增加一个全零字节，而对于带符号整数则需增加一个八位都与原数的符号位一样的字节。与此相反，若多字长无符号数的最高字节为全 0，或带符号数最高字节中的八位都与下一个字节的最高位一样，则多字长整数的长度就可缩短一个字节。

(双字长数在 AB 中)

B
JNN+01
A: +1
JNZ+02
A: =B
RET
J(出错)

(单字长数在 A 中)

(双字长数在 HL 中)

A: =L
A: &L
JNN(L01)
H: +1
01: A: =H
A: &L
JNZ(出错)
A: =L
RET

(单字长数在 A 中)

4.5.2 比较

§ 2.4.7 介绍并讨论了“测试”和“比较”指令。

比较两个多字长整数(长度相等!)显然可以通过检查多字长减法的结果来实现。但是,如果能完成比较操作而不必存放减法的结果,就不需要存贮多字长的差值,当然非常有利。

假定 a 、 b 是两个 n 倍字长的整数,各个字节分别为 a_{n-1} 、 a_{n-2} 、 \dots 、 a_0 和 b_{n-1} 、 b_{n-2} 、 \dots 、 b_0 , 因此有:

$$a = \sum_{i=0}^{n-1} a_i 2^{8i} \quad \text{及} \quad b = \sum_{i=0}^{n-1} b_i 2^{8i}$$

若 $a_{n-1} < b_{n-1}$ 则 $a < b$; 若 $a_{n-1} > b_{n-1}$ 则 $a > b$

在上述情况下都只须比较最高字节。但是若 $a_{n-1} = b_{n-1}$, 则必须对下一个字节 a_{n-2} 、 b_{n-2} 进行比较。若二者不等,则比较操作完成;但是若二者相等,则必须再比较下一对字节。如果必要的话这个过程必须进行下去,直至对 a_0 、 b_0 也进行了比较为止。只有当比较的各对字节都相等时才能确定 a 与 b 相等。

因此,比较过程可以表示成:

$$i := n - 1$$

```

01:  $a_i - b_i$ 
    RNZ
     $i: - 1$ 
    JNN(L01)
    RET

```

若转出时 $i < 0$, 则 $a = b$ (各对字节都相等)。否则就有:

(i) 若 a, b 是无符号整数, 或 a, b 是带符号数且 $i < n - 1$, 则若 $K = 1$ 就是 $a < b$, 若 $K = 0$ 就是 $a > b$;

(ii) 若 a, b 是带符号整数且 $i = n - 1$, 则比较操作就是比较两个带符号单字长整数 a_{n-1}, b_{n-1} (见 § 2.4.7)。

特别简单的比较过程是下述 8080、8085 或 Z80 用的子程序, 该程序将对分别给定于 HL 和 DE 中的无符号整数 a, b 进行比较, 若 $a = b$ 则 $Z = 1$; 若 $a < b$ 则 $Z = 0, K = 1$; 若 $a > b$ 则 $Z = 0, K = 0$ 。程序将不可避免地使用寄存器 A。

A: = H; A - D; RNZ; A: = L; A - E; RET。

4.5.3 单字长乘法

两个 8 位的整数 a, b 的乘积 $a \times b$ 的字长有 16 位。虽然某些微处理机有乘法指令, 但 6800、8080、8085 和 Z80 都没有。产生乘积 (甚至更高级的功能) 的一种办法是利用外部硬件。例如, 可采用乘法集成电路实现乘法。这类器件可装配在系统内, 占用四个地址。若 a 和 b 被“写入”其中两个地址, 则读取另一对地址就可获得其乘积。另一种办法就是用一子程序来完成乘法^①。

① 能完成其它算术运算且与微处理机系统兼容的集成电路, 现在有很多种可供使用, 其中有些能完成全部浮点操作 (见 § 4.7)、计算几种三角函数或其它函数 (见 § 6.3)。将这样的器件装入系统需采用 § 5.7 提及的那些技术, 每种类型的器件都需具体进行考虑 (设计超出这些器件的运算功能的程序时, 也可能用到这些器件)。

常用的乘法过程很象是算术里的“多位数乘法”。例如，在十进制中 $5 \times 7 = 35$ 。

在二进制中就是：

```

      00000101
    × 00000111
    ───────────
      00000101
      00000101·
      00000101··
      00000000...
      00000000...·
      00000000...·
      00000000...·
      00000000...·
      00000000...·
    ───────────
    000000000100011
  
```

实际上这很简单：若乘数(00000111)中有一位是1，就在该位上将被乘数(00000101)加入部分乘积。说得更确切一点就是若 $b_i = 1$ ($i = 00 \sim 07$ 或 $00 \sim 17$)，则将 $a \times 2^i$ 加入部分乘积。

下面是一个单字长乘法子程序。在该子程序的运算过程中，其乘积形成于 AB(6800)或 HL(8080、8085、Z80)中。该乘积是两个无符号单字长整数的无符号双字长乘积。

6800	8080, 8085, Z80
(假定 a, b 在 RAM 中)	(a, b 分别在寄存器 C、E 中)
A: = 0	HL: = 0000
B: = 0	A: = C
IX: = 0008	D: = H
02: A: * 2	B: = 08
B: * 2	02: HL: + HL
A: + + 00	A: @L
M(a): * 2	JNK(L01)
JNK(L01)	HL: + DE
B: + M(b)	01: B: - 1
A: + + 00	JNZ(L02)
01: IX: - 1	RET
JNZ(L02)	(结果 $a \times b$ 在 HL 中)
RET	
(结果 $a \times b$ 在 AB 中)	

但是,若二因数之一是带符号的,则该子程序就不会产生预期的结果。这是因为符号位具有特殊的意义,而在上述子程序中对每个因数中八位数字的处理是一样的。为了理解如何根据因数的符号对产生的乘积进行修正,可回顾一下带符号整数值的定义(见 § 2.4.2)。即:

$$a = -2^7 a_7 + \sum_{i=0}^6 a_i 2^i$$

和

$$b = -2^7 b_7 + \sum_{i=0}^6 b_i 2^i$$

该子程序产生的乘积是:

$$\begin{aligned} P &= \sum_{i=0}^7 a_i 2^i \times \sum_{i=0}^7 b_i 2^i \\ &= (a_7 2^8 + a) \times (b_7 2^8 + b) \\ &= a \times b + 2^8 (a_7 \times b + b_7 \times a) \end{aligned}$$

(由于乘积只有 16 位,所以 2^{10} 项会丢失。)因此为给出带符号的乘积而必须对 P 进行的符号修正就是加上 $-2^8 (a_7 \times b + b_7 \times a)$ 。换言之,就是:

- (i) 若 a 为负,则必须从产生的乘积的高字节中减去 b ;
- (ii) 若 b 为负,则必须从产生的乘积的高字节中减去 a 。

显然,若 a 和 b 都是负,则两种符号修正步骤都要进行。

如下所示,在多字长带符号数的乘法中,必须能将(i)两个无符号数,(ii)一个带符号数与一个无符号数,以及(iii)两个带符号数乘在一起。所以,将这两种符号修正过程编成子程序是很有用处的。

两个带符号单字长整数相乘形成带符号双字长乘积的过程如下:

无符号乘法

根据 a 的符号进行修正

(要修正的乘积在 AB 中)

M(a)

JNN(L01)

A: -M(b)

01: RET

(根据 a 的符号进行修正)

(要修正的乘积在 AB 中)

M(b)

JNN(L02)

A: -M(a)

02: RET

(根据 b 的符号进行修正)

(要修正的乘积在 HL 中)

A: =C

A-00

RNN

A: =H

A: -E

H: =A

RET

(C 中存有根据 a 的符号
进行修正后的乘积)

(要修正的乘积在 HL 中)

A: =E

A-00

RNN

A: =H

A: -C

H: =A

RET

(E 中存有根据 b 的符号
进行修正后的乘积)

根据 b 的符号进行修正

返回

本节介绍的子程序是第八章给出的软件的一部分，占用的单元是 0F18~0F43。

4.5.4 多字长乘法

考虑两个三倍字长整数乘法的过程：

$$a = 2^{16}a_2 + 2^8a_1 + a_0, \quad b = 2^{16}b_2 + 2^8b_1 + b_0$$

可得：

$$\begin{aligned} a \times b = & 2^{32}a_2b_2 + 2^{24}(a_2b_1 + a_1b_2) + 2^{16}(a_2b_0 + a_1b_1 + a_0b_2) \\ & + 2^8(a_1b_0 + a_0b_1) + a_0b_0 \end{aligned}$$

结果 $a \times b$ 需要占用六个字节。根据双字长的部分乘积形成最后的乘积的过程如下所示(该过程称为“Wallace 树”,某些读者可能很熟悉):

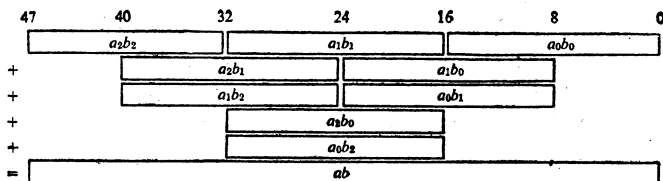


图 4.6

若 a 与 b 是两个无符号整数,则经过这个过程就会产生其无符号乘积。若 a 与 b 是带符号整数,则形成带符号乘积的过程是:
 (i)若 a 为负,则从乘积的高半段中减去 b ; (ii)若 b 为负,则从乘积的高半段中减去 a 。因此,根据上图继续画下去的话,有两种编制符号修正程序的办法。一种办法是如图所示,先形成无符号乘积,然后根据两个符号进行修正。另一种办法是记住四个部分积 (a_1b_1 、 a_1b_0 、 a_0b_1 、 a_0b_0) 是两个无符号数的乘积,另外四个部分积 (a_2b_1 、 a_2b_0 、 a_1b_2 、 a_0b_2) 是由一个带符号数与一个无符号数形成的乘积,而第九个部分积 (a_2b_2) 是两个带符号数的乘积。在形成后五个部分积时可顺序地逐个进行符号修正。但是也不能忘记:这五个部分积的前四个中都可能产生进位,这些进位必须加入乘积的较高字节中去。

8080、8085 和 Z80 都有几个寄存器,且有双字长加法指令,

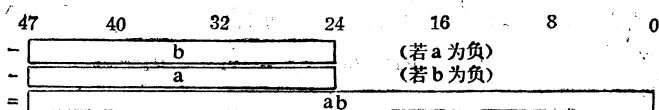


图 4.7

用于实现双字长或三字长乘法是很方便的。这一点留待第八章介绍另一种乘法子程序时再加以说明。以 2400 号单元为入口的子程序根据 BC 和 DE 中的两个 16 位无符号整数而求得其 32 位的乘积, 存在 DEHL 中。该子程序采用 § 4.5.3 介绍的方法, 但是每步执行的都是十六位的加法。以 2420 号单元为入口的子程序利用了以 2400 号单元为入口的子程序计算两个带符号整数的带符号乘积。该子程序与入口为 0F 3A 的子程序不同, 在开始进行无符号数的乘法之前就先将符号修正量准备在结果寄存器中。这样只需增加很少几条指令就可实现以 2556 号单元为入口的单符号修正子程序以及以 2562 号单元为入口的子程序。以 250A 单元为入口的子程序能根据 BHL 和 ODE 中的两个 24 位带符号整数产生 48 位带符号的乘积, 存在 BCDEHL 中。该子程序采用的办法是将每个因数分割成 8 位带符号的“头”与 16 位无符号的“尾”。然后, 顺序把“尾”的乘积(用以 2400 为入口的子程序)、第一个因数的“头”与第二个因数的“尾”的乘积(用以 2556 为入口的子程序)、两个“头”的乘积(用以 0F 3A 为入口的子程序)及第二个因数的“头”与第一个因数的“尾”的乘积(用以 2562 单元为入口的子程序)累加起来, 实现带增量符号修正的 Wallace 树的作用。为了避免直接写出 RAM 单元的地址, 在形成结果时该子程序采用堆栈指示器对这些部分积进行寻址。如果有其它堆栈指示器的话, 就不必这样滥用堆栈(参阅 § 2.5 和 § 2.7)。

这些子程序是供 8080 和 8085 使用的。由于 Z80 有其它的寄存器和指令可供使用, 所以用于 Z80 时无疑可缩短一些。

上述子程序全都是常规的多位数乘法为基础的。实现带符号乘法的另一种办法是使用“Booth 算法”。这一过程将有规律地使用心算中常用的技巧。例如, 在计算 77×99 时, 可以先

将 77 乘以 100, 得 7700; 然后减去 77×1 , 得结果 7623。在这种特殊情况下, 这比统统乘出来短得多。这种算法将乘数看作从最低位开始的一串二进制数字。只要这串数字为 0, 就不执行任何操作。当这串数字一变成 1, 则遇到第一个“1”时执行一次减法; 而对于其后的“1”则不执行任何操作。当这串数字再变成“0”时, 则遇到第一个“0”时执行一次加法; 而对其后的“0”则不执行任何操作。所以, 在计算 $5(00000101) \times 7(00000111)$ 时, 该算法将 7 看作为三个“1”后跟有五个“0”的一串数字。对于第一个“1”, 该算法将减去 5×2^0 , 形成部分结果 $-5(11111011)$ 。对于第二和第三个“1”, 则不执行任何操作。下一位 d_3 是“0”, 所以要加 $5 \times 2^3(00101000)$, 得到最后的结果 $00100011(35)$ 。因此, 这种办法用一次减法与一次加法(乘数中数字串改变了两次)代替了常规算法中的三次加法(乘数中有三个“1”)。

但是, 若将两个相乘的数交换一下, 用 Booth 算法计算 7×5 , 就需要两次加法与两次减法 ($0 + 7 \times 2^0 + 7 \times 2^1 - 7 \times 2^2 + 7 \times 2^3 = 35$)。而常规算法只需要执行两次加法(乘数中有两个“1”)。在将两个 n 位数相乘形成 $2n$ 位的乘积时, 每种算法都需要一个执行 n 遍的程序循环。若乘数有 m 个“1”, 则采用常规算法, 在 n 个步骤中的 m 步将执行加法。常规算法进行符号修正时还可能需要执行一或二次减法; 而 Booth 算法能直接给出带符号乘积。但是, 常规算法所需的指令数稍少一些。

4.5.5 单字长除法

整数 a 除以整数 b 的操作将产生两个整数值——商 q 及余数 r 。

若 a, b 是无符号整数, 则 q, r 由下述关系来定义:

$$a = q \times b + r \quad (0 \leq r < b)$$

若除数 b 为 0, 则除法无意义。

若 a, b 是无符号单字长整数且 $b \neq 0$, 则 q 和 r 都是无符号单字长整数。

根据该定义就可得到一种简单的计算 q 和 r 的算法。

$q := 0$

$r := a$

01: $r - b$

RN

$r := -b$

$q := +1$

J(L01)

实际上这就是 § 4.4 中除以 10 所用的办法。在 § 4.4 中就已认为这种办法是一种很慢的办法。用作十进制输出子程序时速度是不重要的, 但是在其它情况下就可能太慢了(在 $a=255$, $b=1$ 的最坏情况下该循环要执行 255 遍)。

较快的一种方法是以“多位数除法”为基础的。首先将除数左移, 直至再移一位就将大于被除数 a 为止。若左移了 s 位, 则得 $2^s b$, 且 $2^s b \leq a < 2^{s+1} b$ 。从被除数中减去移位后的除数, 被除数就变为 $a - 2^s b$, 同时得到商 q 的一位 $q_s (q_s = 1)$ 。然后将除数右移, 直至小于剩下的被除数为止。然后再执行一次减法, 得到商中的另一位。当除数返回其原始位置时, 就停止“右移并作减法”的过程。这一过程当然比前一种办法复杂得多, 但是在大多数情况下也快得多。用程序(符号)来表示就是:

$p := 1$

$s := 1$

01: $b - a$

JNN(L02)

$p := +1$

```

s: +1
b: *2
JNN(L01) } *
bK: @R
p: -1
02: q: =0
03: q: *2
a - b
JN(L04)
a: -b
q: +1
04: a: *2
p: -1
JNZ(L03)
RET

```

在返回原程序时，商为 q ，余数为 $r = a \times 2^{-s}$ 。其中 s 为位置计数器 p 所达到的最大值。注明“*”的指令是防止除数侵入符号位用的（必须用 $bK: @R$ 产生与 $b: *2$ 相反的作用）。若不需要余数，则可去掉指令 $s: = 1, s: + 1$ 。

若 a 与 b 是带符号整数，则 q 与 r 的定义为：

$$a = q \times b + r$$

若 $b > 0$ ，则 $0 \leq r < b$

若 $b < 0$ ，则 $b < r \leq 0$

根据上述定义可将简单而速度较慢的算法分成以下四种情况：

(i) $a \geq 0, b > 0$

$q: = 0$

(ii) $a < 0, b > 0$

$q: = 0$

$$r := a$$

$$01: r - b$$

RN

$$r := -b$$

$$q := +1$$

J(L01)

$$(iii) a \geq 0, b < 0$$

$$q := 0$$

$$r := a$$

$$03: b - r$$

RN

$$r := +b$$

$$q := -1$$

J(L03)

$$r := a$$

$$02: r - b$$

RN

$$r := +b$$

$$q := -1$$

J(L02)

$$(iv) a < 0, b < 0$$

$$q := 0$$

$$r := a$$

$$04: b - r$$

RN

$$r := -b$$

$$q := +1$$

J(L04)

较快的过程也可按这四种情形进行划分。但是在许多场合没有必要这样地考虑余数，只须将 $|a|$ 除以 $|b|$ 得到 $|q|$ 就够了。若 a 、 b 的符号不同，则 $q = -|q|$ 。

4.5.5.1 单字长数除法形成的多字长商数

在上一节介绍的多位数除法过程中，若用 $p := +1$ 代替第一条指令 $p := 1$ ，且进入该过程时 p 是个正整数值（例如 p_0 ），则结束时 q 的值就是：

$$q = \frac{a}{b} \times 2^{p_0}$$

但是这并非简单地将原来的 q 左移 p_0 位。相反，右边的 p_0 个数字也是有效数字——执行的除法实际上是 $a \times 2^{p_0}$ 除以 b 。当然，由于 a/b 是单字长数，因此这个新的 q 需要 $8 + p_0$ 位。若 p_0 的范围为 $0 \leq p_0 \leq 8$ ，则任意商数都处在双字长范围内。

现在讨论一下在特定的情况下如何使用 p_0 。假设 $a=27$ (十进制), $b=10$ (十进制), 则 $a/b=2.7$ 。

$$\text{若 } p_0=0, \text{ 可得 } q = \frac{27 \times 2^0}{10} = 2$$

$$p_0=1 \quad q = \frac{27 \times 2^1}{10} = 5 \quad (2 \times 2.5) \quad \left(2\frac{1}{2}\right)$$

$$p_0=2 \quad q = \frac{27 \times 2^2}{10} = 10 \quad (4 \times 2.5) \quad \left(2\frac{2}{4}\right)$$

$$p_0=4 \quad q = \frac{27 \times 2^4}{10} = 43 \quad (16 \times 2.6875) \quad \left(2\frac{11}{16}\right)$$

$$p_0=8 \quad q = \frac{27 \times 2^8}{10} = 691 \quad (256 \times 2.6992) \quad \left(2\frac{179}{256}\right)$$

p_0 的值越大, a 与 b 实际形成的商数的小数部分越接近真值。 $p_0=8$ 的情形特别有趣。在该例中这种情形下的结果是整数 691 (十进制)。若分别观察结果的两个字节, 则高字节的值为 2 (27/10 的整数部分); 低字节的值为 179 (十进制), 表示 2.7 的小数部分的近似值为 179/256。

这是我们第一次遇到非整数的表示法。以后将会详细介绍这种表示法及其它一些表示法。增加 p_0 的范围显然能产生比双字长更长的商数。

第八章有一个供 8080/8085/Z80 用的单字长整数的无符号除法子程序, 其入口为 0F 50。该子程序的 p_0 限于 8 以下, 因此其结果为双字长数。此外还有一个带符号除法子程序, 其入口为 0F 76。

4.5.6 多字长整数的除法

若上一节介绍的程序中每一步都编制得可对适当长度的数进行处理, 则可用来执行双字长整数的除法。根据单字长整数的除法形成双字长整数除法的商数是行不通的。

第八章给出了双倍字长子程序, 其入口地址分别为 0F9B 和 0FCD; 与前一节末尾所提及的 8080/8085/Z80 除法子程序相对应。

当除法的字长更长时, 采用另一种办法可能更好些, 即求出除数的倒数, 并与被除数相乘。若处理的是非整数量, 则可考虑采用倒数法。

§ 4.6 非整数量的二进制算术运算

4.6.1 非整数量的“定点”表示法

数 2.75 有一个整数部分 2 与一个小数部分 0.75。可以将该数看作为 $2 + 75/100$, 或 275×10^{-2} 。这两种表示法中都只含有整数。我们称 2.75 有两个十进制小数位; 有三位有效数字。

同样的概念也适用于非整数量的二进制表示法。二进制数 10.11 有一个整数部分 10 (十进制 2) 与一个小数部分 0.11 ($3/4$)。可以将其看作 $10 + 011/100$ 或 $1011/0100$, 这两种表示法也都只含有 (二进制) 整数。我们称 10.11 有两个二进制小数位; 有四位有效数字。

因为在微处理机系统中一个字节 (或一个字) 只能容纳 8 位, 两位之间无处放二进制小数点。但是程序员可认为在字节中的某处有一个二进制小数点, 而编写算术运算程序时就好象有小数点一样。

因此, 在知道 d_1 与 d_2 之间有一个二进制小数点, 即该字节有两个二进制小数位时, $2 \frac{3}{4}$ (10.11) 就可表示成一个字节 00001011。

另一个数 $3 \frac{7}{8}$ (11.111) 可表示成一个字节 00011111, 此时假想的小数点在 d_2 与 d_3 之间, 或者说有三个二进制小数位。

4.6.2 乘法

若用带符号或无符号乘法子程序将上述两个字节乘起来，则可得 16 位的乘积：

0000000101010101

作为一个整数时其值为 341(十进制)。但是，相乘的两个字节分别有两个和三个二进制小数位。所以，这个乘积有五个(2+3)二进制小数位，表示的是：

$$1010.10101 \quad \left(10\frac{21}{32}\right)$$

$2\frac{3}{4} \times 3\frac{7}{8} = 10\frac{21}{32}$ ，所以结果是正确的。

若存贮的一个数 x 有 m 个二进制小数位，而存贮的另一个数 y 有 n 个二进制小数位，则二数相乘之积 xy 就有 $m+n$ 个二进制小数位。为说明这一点，可以用另一种方式来看待这种表示法。 x 在机器中实际是由整数 $x \times 2^m$ 表示的， y 则由 $y \times 2^n$ 表示，由整数乘法给出的乘积是 $xy \times 2^{(m+n)}$ ，即把 xy 表示成有 $m+n$ 个二进制小数位。

在上述例子中， $2\frac{3}{4}$ 表示成 $2\frac{3}{4} \times 2^2 = 11(00001011)$ ， $3\frac{7}{8}$ 表示成 $3\frac{7}{8} \times 2^3 = 31(00011111)$ ； $11 \times 31 = 341 = 10\frac{21}{32} \times 2^5$ 。

4.6.3 加法与减法

加法稍微复杂一些。先考虑上述二数(2.75 与 3.875)执行十进制加法的情形。相加之前必须先对准小数点(至少在心里)因此就有：

$$\begin{array}{r} 2.75 \\ 3.875 \\ \hline 6.625 \end{array} \quad \left(6\frac{5}{8}\right)$$

与此相仿,在执行二进制加法之前也必须对准二进制小数点:

$$\begin{array}{r} 10.11 \\ 11.111 \\ \hline 110.101 \end{array} \quad \left(6\frac{5}{8}\right)$$

换言之,每个加数都必须用同样位数的二进制小数位(b.p)来表示。

在相加之前,一个加数有两个二进制小数位,另一个加数有三个二进制小数位。若将有三个二进制小数位的数右移一位,使两个加数都是两个二进制小数位,则该数将损失最低位数字,这当然是不希望发生的。所以应将有两个二进制小数位的数左移一位,使两个数都有三个二进制小数位。然后执行整数加法:

$$\begin{array}{r} 00001011(2b.p) \quad 00010110(3b.p) \\ +00011111(3b.p) \\ \hline 00110101(3b.p) \end{array}$$

由于相加的两个数均为三个二进制小数位,所以和数也是三个二进制小数位。因此结果就表示 $110.101 \left(6\frac{5}{8}\right)$, 是正确的。

由此可知,若一数 x 有 m 个二进制小数位,另一数 y 有 n 个二进制小数位,则:

(i) 若 $m=n$, 直接相加可得和数 $x+y$, 和数也有 $m(=n)$ 个二进制小数位;

(ii) 若 $m>n$, 则 y 必须左移 $(m-n)$ 位,然后相加得 $x+y$, 和数有 m 个二进制小数位;

(iii) 若 $m<n$, 则 x 必须左移 $(n-m)$ 位,然后相加得 $x+y$,

和数有 n 个二进制小数位。

在第一种情况下，由于 $m=n$ ， x 、 y 分别表示成 $x \times 2^m$ 与 $y \times 2^m$ 。二者相加，可得 $x \times 2^m + y \times 2^m = (x+y) \times 2^m$ ，即 $x+y$ 有 m 个二进制小数位。

在第二种情况下， x 表示成 $x \times 2^m$ ；移位之前 y 表示成 $y \times 2^n$ ，移位后则表示成 $y \times 2^n \times 2^{m-n} = y \times 2^m$ 。

与(i)一样， $x \times 2^m$ 与 $y \times 2^m$ 相加可得 $(x+y)2^m$ 。

在第三种情况下，移位前 x 表示成 $x \times 2^m$ ，移位后 x 表示成 $x \times 2^m \times 2^{n-m} = x \times 2^n$ ； y 表示成 $y \times 2^n$ 。 $x \times 2^n$ 与 $y \times 2^n$ 相加可得 $(x+y) \times 2^n$ ，即 $x+y$ 有 n 个二进制小数位。

减法完全与加法类似。

但是，有一个困难不应忽视。在将任何数左移时，都有溢出的危险。在带符号数的算术运算中，最高有效位（正数最左边的1或负数最左边的0）决不允许移入符号位。

在许多情况下，程序员知道计算的结果不会导致发生上述情形；但是在大多数情况下却无法保证这一点。所以，一般说来，在每次左移之前必须先进行检查。若检查结果说明左移将出错，则进行加、减法的唯一可能办法就是将另一个数右移。

正如前面所述，右移将损失部分信息。若不得已这样做，则应保证损失的信息尽可能少（可参阅§4.6.4有关四舍五入的内容）。

加、减法本身也可能产生溢出（加法中二数符号相同，且接近于数值范围的界限，或减法中二数符号相反；且接近于数值范围的界限时都会产生这种情况）。但是，由于溢出的结果可被右移（应当小心！），使结果落在范围内（比通常预期的结果少一个二进制小数位），所以这种情形并不可怕。

4.6.4 除法

除法与乘法相似,不必进行移位就可完成。 x (m 个二进制小数位)除以 y (n 个二进制小数位)就得 x/y [$(m-n)$ 个二进制小数位]。但是,若 m 与 n 相等或接近,则结果的二进制小数位就可能太少,即不能满足所要求的运算精度。因此,必须采用 § 4.5.5.1 中所介绍的“ p_0 ”概念。

具有这种“ p_0 ”功能的除法子程序能给出有 $(m-n+p_0)$ 个二进制小数位的商 x/y 。例如:

$$\text{取 } x = 2.75 \text{ (2b. p)}$$

$$y = 3.875 \text{ (3b. p)}$$

若 $p_0=0$ (或无 p_0 功能),则商数将是零 ($-1b. p^{\text{②}}$),这与真正的商数 0.7097 相去甚远。

但是若 $p_0=8$,则商数就是下式的整数部分:

$$\frac{(2.75 \times 2^8) \times 2^8}{(3.875 \times 2^3)} = 90$$

该数在二进制中就是 000000001011010。二进制小数位的位数为 $2-3+8=7$ 。因此,商数就是 0.1011010,即 $90/128=0.703125$,与真正的商数 0.7097 较接近了。

这个例子说明了在这类应用中应如何修改除法子程序,以给出较好的结果。若根据余数的数值四舍五入至商数,则结果就更好:

$$\frac{(2.75 \times 2^8) \times 2^8}{3.875 \times 2^3} = \frac{2816}{31} = 90 \text{ 余 } 26。$$

由于 26 大于除数 31 的一半,因此四舍五入使商数为 91。所以,改善后的结果就是:

$$000000001011011 \text{ (7b. p)}$$

② 二进制小数位 (b. p) 为负数表示假想的小数点在现有最低位的右边。

即 0.1011011 , 等于 $91/128=0.7109$, 更接近于 0.7097 。

读者可验证一下, 若 $p_0=16$, 并采用四舍五入的除法, 则结果 (15b. p) 为 $23255/32768=0.7097$ (二进制结果与真正结果的误差在 0.01% 以内)。

§ 4.7 “浮点”二进制数

在程序中采用 § 4.6 提出的概念时, 主要需解决的问题是对各种移位操作加以控制, 以保证达到所需的精度 (二进制小数位数), 同时保持数值不超出范围。为此, 程序员不仅必须知道数值的范围和每个输入量的精度, 以及每个结果的范围和所需的精度, 而且必须在设计程序之前, 了解程序执行过程中产生的每个中间结果的范围和精度。

在许多小任务中, 这个工作相当简单, 增加这点麻烦是值得的。这样产生的程序可以既简短又有效。但是, 在规模较大、较复杂的任务中, 这个问题就变得很复杂、冗长且很费时。最糟糕的是, 可能会导致程序设计出错, 特别是产生极难判断与修正的隐蔽的错误。

当然, 解决的办法是由机器来完成这一工作。若如前所述假想操作数有一个二进制小数点, 则在编写对存贮器中的数值进行操作的程序时, 必须考虑这个小数点的位置。但是, 还有一种办法是为存贮器中的每个数配上一个整数 (多占用一个字节), 其值表示二进制小数点的位置。§ 4.6 采用的技术是以下述假定为基础的, 即存在特定单元或寄存器中并由特定指令进行处理的每一个数值都具有同样数量的二进制小数位。换言之, 每个值都是定点变量。在本节介绍的方案中, 每个数值都伴有一个整数, 以决定其二进制小数点位置。上述数值可利用这些有关整数的子程序进行处理。这样表示的数称为浮点数。

在用“尾数”和“阶码”表示十进制数的所谓“科学记数法”中,这种概念已经是很熟识的了。阶码是一个十的整数幂,与尾数相乘后给出所表示的数值。因此, 3×10^{10} 可代替 30000000000; 1.727×10^{-7} 可代替 0.0000001727。在数值范围很大的情况下,采用这种记数法的优点是能避免写出前面或后面很多个零。在这种情况下,这种写法很简短,抄写时不易出错,也容易读。习惯上总是将这些“十进制浮点”数的尾数写成 $1 \sim 10$ (或 $-10 \sim -1$) 之内的数,在列表时尾数采用同样个数的有效数字。

4.7.1 表示法与习惯

在计算机中,有若干种不同的表示浮点二进制数的习惯,但是这些习惯都是出于同样的考虑。

数值 x 由一对数 a 、 b 来表示,使 $x = a \times 2^b$ 。尾数 a 是“规格化”的,即其最高有效数字(正数最左边的一个 1 或负数最左边的一个 0)总是处于其所占用的存贮空间的最左边一位上,阶码 b (总是整数)的值就是根据这一点决定的。从这方面来看,浮点数的表示方法很多(有些较主要,有些较次要),以至无法形成一个“通用”的浮点系统。所以,下面就以 8080 和 8085 中已采用的浮点表示法加以说明。

在这种表示法中,每个浮点数要用四个字节,尾数 a 用三个字节,阶码 b 用一个字节。

尾数表示成一个有 22 个二进制小数位的带符号三字长定点二进制数。除了 $a=0$ 的情形以外,尾数的最高位总是 a_{21} 位。由于在 8080 中,双字长数的高字节总是存在两个单元中地址较高的一个内,所以浮点数的阶码占据四个单元中地址最高的一个单元,尾数占用其次的三个单元。

例如, 10 就被表示成:

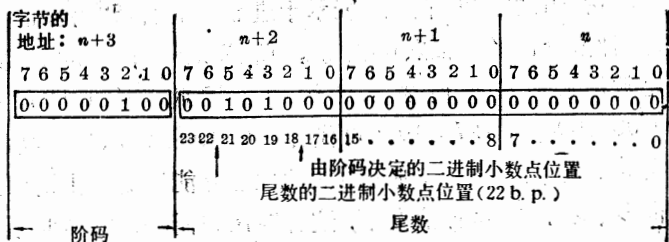


图 4.8

此时 $a = \frac{5}{8}$, $b = 4 \left(10 = \frac{5}{8} \times 2^4 \right)$ 。因此, 一般情形是:

$$\begin{aligned}
 \text{若 } x=0; & \quad a=0, & \quad b=0 \\
 x>0; & \quad \frac{1}{2} \leq a < 1, & \quad -128 \leq b < +127 \\
 x<0; & \quad -1 \leq a < -\frac{1}{2}, & \quad -128 \leq b \leq +127
 \end{aligned}$$

所以, 在这种表示方案中, 可表示下述范围内的任意 x 值:

$$x = 0$$

或 $2^{-129} < |x| < 2^{+127}$;

即 $1.47 \times 10^{-39} < |x| < 1.70 \times 10^{+38}$

其精度为 $\frac{1}{2^{22}}$ (十进制有效数字在六位以上)。

变异的表示法

尾数较长或较短将影响精度, 而不影响表达的数值范围。32 位尾数约相当于 9 位有效数字, 16 位尾数相当于 4 位有效数字。阶码增加到 16 位将使数值范围从约 $10^{\pm 38}$ 增大到约 $10^{\pm 9864}$ 。 $10^{\pm 38}$ 的范围是非常有用的数值范围(虽然偶尔也不够用); 而 $10^{\pm 9864}$ 的范围非常大, 一般无此必要。有些大型计算机折衷采用十六进制的阶码, 因此尾数 a 和阶码 b 不表示 $a \times 2^b$ 而表示

$a \times 16^b$ 。这样就将范围扩大到 $10^{\pm 154}$ 左右，这个范围在几乎所有的正常情况下都够用。但是，这一改变产生了一个非常不理想的副作用。由于尾数用 16 乘或用 16 除时阶码才能改变 1，所以尾数的最高有效数字可能不是在“通常”的位置上，而在通常位置右边 1 位、2 位或 3 位处。在最后一种情况下，有效位数减少了三位，也即要减少一位十进制有效数字。在尾数为 24 位的系统中，十进制有效数字从 6 位下降到 5 位，精度下降得太过分，这是个严重的缺点。

允许尾数的最高有效数字位于符号位旁边就可多得到一位有效位。然而在执行加、减法时就有可能产生溢出(见下文)。溢出不用溢出标志来处理，所以增加一点麻烦也是合算的。

表 4.2 列出了选定的一些值的浮点表示法。表中“^”号指示二进制小数点的位置，是由阶码决定的。

4.7.2 规格化

将一个单字长、双字长或三字长的整数转换成浮点数是相当简单的。转换时，把该整数转换成一个三倍字长的整数，作为尾数；而阶码则规定成 22(十进制)。此时产生的是一个非规格化的浮点数，因此还必须进行规格化。规格化包括将尾数移位，使其最高有效数字处于正确的位置，并相应地调整阶码。规格化的过程如下：

- (i) 若尾数为零，则阶码也为零。
- (ii) 若尾数的最高位是 01... 或 10...，则尾数必须右移一位，阶码加 1。右移时必须进行四舍五入，可于移位前在尾数的最低位上加 1 来实现^③。
- (iii) 若尾数的最高位是 000... 或 111...，则尾数必须左移

^③ 若加上这个 1 后有可能产生溢出(即要转换的整数是 $(2^{22}-1)$ ，则必须用某种办法避免这样的四舍五入。

表 4.2

十进制值	十六进制值																注																				
	阶码	尾数	二进制值												尾数																						
	D	E	H	L	7	6	5	4	3	2	1	0	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
1	01	20	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10	04	28	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
100	07	32	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1000	0A	3E	80	00	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10000	0E	27	10	00	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
100000	11	30	D4	00	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1000000	14	3D	69	00	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁴	18	26	25	A0	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁸	1B	2F	AF	08	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ¹⁶	36	23	86	F2	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ³²	6B	27	71	6B	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0-1	6D	33	33	33	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0-01	EA	38	F3	C3	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0-0001	F7	20	C4	9C	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0-00001	F3	34	6D	C6	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁻³	F0	29	F1	68	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁻⁴	ED	21	8D	EF	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁻⁷	E9	35	AF	E5	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁻⁸	E6	2A	E6	3C	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁻¹⁶	CB	39	A5	65	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
10 ⁻³²	96	33	EC	48	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\frac{1}{\pi} = 3.14159$	02	32	43	F7	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\frac{1}{e} = 0.31831$	EF	28	BE	61	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\frac{1}{180} = 0.017453$	EB	21	BE	8D	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\log_{10} \pi = 0.49715$	06	39	4B	9B	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\log_{10} e = 0.43429$	FF	3F	A2	98	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$e = 2.71828$	01	24	A1	A1	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\log_{10} e = 0.43429$	02	2B	7E	15	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\log_{10} e = 0.43429$	FF	37	96	F6	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\log_{10} e = 0.43429$	01	2E	2A	8F	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\gamma = 0.57722$	00	24	F1	1A	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
$\sqrt{2} = 1.41421$	01	2D	41	3D	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\ln 2 = 0.69315$	00	2C	5C	86	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\ln 10 = 2.30259$	02	24	D7	63	00	00	00	00	00	00	00	00	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

二进制小数点在尾数各位的右边

二进制小数点在尾数各位的左边

到最高位是 001... 或 110... 为止。并必须从阶码中减去所移的位数。

定点数转换成浮点数的过程与此相同，只是最后要从阶码中减去二进制小数位的位数。

在第八章给出的 8080/8085 程序中，上述第(ii)种情况由入口为 25CB 的子程序完成，第(i)、(iii)种情况由入口为 25A3 的子程序完成。两个程序都将阶码存在寄存器 B 中，尾数存在 AHL 中。AHL 的右移操作(2568—2576)比较困难，但在 6800 和 Z80 中却较简单。

4.7.3 辅助程序

由于浮点数的加、减、乘、除子程序处理的都是三字长数，所以在介绍这些子程序之前，必须先介绍几种对三字长数进行处理的操作。大部分这类操作本身也必须编写成子程序。

4.7.3.1 三字长数的移位

上文考虑规格化时已提及三字长数的算术移位。在 8080/8085 程序包中有下列子程序：

(i) 以 2568 为入口的子程序是一个 AHL 的截尾(丢失最低位)右移子程序。

(ii) 以 2577 为入口的子程序是 AHL 的四舍五入右移子程序(如 § 4.7.2 所述，移位前最低位加 1)。

(iii) 以 2583 为入口的子程序是一个 AHL 的截尾右移子程序，移位数等于寄存器 B 中的整数。

(iv) 以 258B 为入口的子程序是一个 AHL 的四舍五入右移子程序，移位数等于寄存器 B 中的整数(移位前将 $2^B \times d_0$ 加入 AHL，实现四舍五入)。

4.7.3.2 二进制小数位数相同的三字长数加法

AHL: +CDE 就是 HL: +DE

A:++O

4.7.3.3 二进制小数位位数相同的三字长数减法
在 Z80 中, AHL: -CDE 就是 A:&A (清除 K)

HL: --DE

A: --O

但在 8080 和 8085 中所需要的指令较多, 必须用一个有 12 个字节的子程序(入口为 25D8)来完成。

4.7.3.4 三字长数的乘法

BCDEHL: = BHL × CDE (带符号) 操作由以 250A 为入口的子程序完成。该子程序又要使用入口为 2400 的双字长乘法子程序与入口为 0F3A 的单字长乘法子程序。在研究入口为 250A 的子程序时, 读者应该注意该子程序是如何用堆栈作为寄存器的。

将 48 位的乘积减少到三倍字长 (24 位) 是由入口为 25E4 的子程序完成的。乘法程序假定两个相乘的数都有 22 位二进制小数位, 所以 48 位的乘积就有 44 位二进制小数位。将乘积左移两位(形成 46 个二进制小数位), 然后去掉后面 24 位, 剩下一个有 22 位 (46 - 24) 二进制小数位的三字长数。然而, 在最后一步中若去掉的 24 位的最高位为 1, 则需在留下部分的最低位上加 1 以实现四舍五入。

顺序使用这两个子程序所产生的结果就是将两个有 22 位二进制小数位的数相乘形成有 22 位二进制小数位的乘积。

4.7.3.5 三字长数的除法

用单字长和双字长除法实现三字长除法不是一种实用的办法。直接进行三字长除法的子程序更现实一些, 但这可能不是最好的办法。由于已经有了乘法子程序, 为什么不用 x 乘以 y 的倒数形成商 x/y 呢? 虽然倒数子程序与一般的除法采用的办

法相似,但是由于被除数是一个“1”后面跟一串“0”,所以不必再用寄存器保存被除数,因此倒数子程序要简单一些。但是这里仍然需要一些技巧,且此时无法用堆栈作为暂存存贮器。

入口为 267A 的倒数子程序可求得一个无符号(正的)浮点数的倒数,该浮点数的阶码由寄存器 D 给出,尾数存在 EHL 中。因此,若该子程序用于 $x = a \times 2^b$, 则其结果是将 $(-b-s)$ 存在寄存器 D 中,将 $2^s/a$ (22 位二进制小数位)存在 EHL 中, s 是尾数规格化所需的移位次数。

以 26D9 为入口的子程序可求出带符号浮点数的倒数。该子程序先用无符号程序求出模的倒数,然后根据需要改变其符号。

4.7.4 浮点子程序概述

8080、8085 和 Z80 有足够数量的内部寄存器,可以相当方便地处理长度为四个字节的数。在这里介绍的浮点“程序包”内,DEHL 四个寄存器可实现浮点累加器的功能。D 寄存阶码,EHL 寄存尾数(最高字节在 E 中,最低字节在 L 中)。双字长寄存器 BC 用作寻址寄存器。

浮点子程序的作用也可用机器指令中所采用的符号系统来描述。例如,若浮点数占用的一组存贮单元是 M1234、M1235、M1236 和 M1237;则可写作 MMMM1234 或更简单地写成 M^41234 。阶码将存在 M1237 中,尾数的最高字节存在 M1236 中,中间字节存在 M1235 中,最低字节存在 M1234 中(该“字组地址”是 1234)。

浮点程序包将包括下述子程序:

“存贮”: $M^4[BC] := DEHL$

将浮点累加器中的浮点数存入一组单元,字组地址由 BC 给出(入口为 2608)。

“取数”：DEHL: = M⁴[BC]

与“存贮”子程序的功能相反(入口为 2619)。

“乘法”：DEHL: × M⁴[BC]

浮点累加器中的数与字组地址由 BC 给出的存贮单元中的数相乘, 乘积保存在浮点累加器中。BC 中的值保持不变(入口为 264B)。

“倒数”：DEHL: /

浮点累加器中的数被其倒数所取代(入口为 26D9)。

“除法”：DEHL: / M⁴[BC]

浮点累加器中的数除以地址由 BC 给出的单元中的数, 商保存在浮点累加器中。BC 中的值保持不变(入口为 26E0)。

“改变累加器中数的符号”：DEHL: -

改变浮点累加器中数的符号(入口为 265B)。

“改变存贮器中数的符号”：M⁴[DE]: -

改变地址由 DE 给出的单元内的数的符号(注意: 地址寄存器不是 BC。“减法”子程序要用该子程序, 见下文)(入口为 266A)。

“加法”：DEHL: = M⁴[HL] + M⁴[DE]

将地址由 HL 与 DE 给出的两组单元内的数之和存入浮点累加器中(入口为 26F7)。(这种作法显然是很笨的, 若规定 DEHL: + M⁴[BC], 则与其它子程序更一致, 且易于使用。但这样规定主要是为了避免难以处理的堆栈操作。)

“减法”：DEHL: = M⁴[HL] - M⁴[DE]

将地址由 HL 与 DE 给出的两组单元内的二数之差存入浮点累加器中(入口为 2731)。

“取数”与“存贮”子程序很简单，要用寄存器对 BC 作为变址寄存器。在这两个子程序的调用过程中，都用堆栈保存 AF 值(这称为该子程序对于 AF 是“透明的”)。

“乘法”子程序一开始借助于堆栈将两个尾数分别存入 BHL 与 CDE, 形成阶码之和存在寄存器 A 中。然后将阶码之和存入堆栈, 并在 AHL 中形成尾数的乘积。再从堆栈中取出阶码之和存入寄存器 B, 并对 BAHL 进行规格化。最后将 BA 中的数值送入 DE, 因此在 DEHL 中得到浮点乘积。

“倒数”子程序已在 § 4.7.3.5 中简单作了介绍。

“除法”子程序开始时先将 DEHL(被除数)入栈。然后将除数取入 DEHL, 并用其倒数取代之。最后转入乘法子程序的第四条指令——将被除数乘以除数的倒数。

“加法”子程序相当复杂(有经验的程序员无疑会发现在本书所给出的文本中有修改的痕迹)。其第一部分检查两个尾数的最高字节。若二者之一为零, 加法的结果就是另一个数。若二者均不为零, 则必须执行加法(从 26FE 开始的程序)。加法过程是先形成阶码之差(存在寄存器 B 中), 将要右移的尾数放入 AHL(规格化的数不能左移)。然后(若右移位不为零的话)用条件子程序调用指令调用一个子程序进行移位。移位后执行尾数的加法, 将适当的阶码存入寄存器 B, 并完成全部的规格化过程, 最后(结束时)结果存在 DEHL 中。

“减法”子程序开始时先就地改变减数的符号。然后调用加法子程序(用 $\bar{a} + (-b)$ 实现 $a - b$), 最后恢复改变了的符号。

4.7.5 浮点输入与输出

浮点读入子程序的功能是接受控制台键盘上以某种形式的十进制浮点表示法打入的数值, 并将其转换成规格化的浮点二

进制数存入机器中。与此相反，浮点打印或显示子程序应以某种可接受的十进制浮点数的形式输出给定的规格化浮点二进制数。

十进制浮点数的尾数通常规格化成 $-10 \sim -1$ (负数) 或 $+1 \sim +10$ (正数) 范围内的数, 或零。尾数的有效数字不应超过由计算过程 (输出时) 或原始信息的精度 (输入时) 所决定的位数。阶码只是一个一位或两位数字的带符号十进制整数。

4.7.5.1 浮点输出

入口为 2B80 的子程序打印出一个有六位有效数字的带符号尾数, 并打印一个带符号的一位或两位数的阶码。尾数和阶码之间用字母 E 分开。被打印的数值应以规格化的浮点二进制数的形式存入 DEHL 中。

例如, 数值 0.0000610351 将显示成:

$$+6.10351E-5$$

该子程序的作用如下: 先打印尾数的符号, 若该数为负, 则其符号取反后存在浮点累加器 DEHL 中; 若尾数为零, 则跳过第二步 (2B91~2BDE); 若尾数不为零, 则与表示 10 (打印十进制尾数的上限) 的浮点常数进行比较, 若该数大于或等于 10, 则除以 10, 并使十进制阶码加 1, 然后重复这种比较与除 10 操作, 直至余数小于 10 为止。这一步骤对原来就小于 10 的数无影响。然后再与 1 (数值范围的下限) 进行比较。若该数小于 1, 则重复乘以 10, 直至产生的数大于或等于 1 为止。经过这一步骤的处理就产生一个表示成 $1 \sim 10$ 范围内的浮点二进制数的尾数 p , 以及一个表示成二进制整数的阶码 q 。这样, 欲打印的数即为 $w = p \times 10^q$ 。接着是打印尾数。表示 w 的浮点二进制数被简化为四倍字长的定点数, 存入 DEHL 中, 有 24 个二进制小数位。寄存器 D 存有尾数的整数部分。此时, 还要加上一个“十

进制四舍五入”量 $\frac{1}{2} \times 10^{-5}$ (十六进制 00.000054)。先打印寄存器 D 的值, 然后调用“打印分数”子程序(入口地址为 07E6), 打印十进制小数点和五个十进制小数位。打印时逐次将余数乘以 10(如 § 4.4 所述), 并取其整数部分作为各次的打印值。最后打印“E”与十进制阶码值, 在打印尾数时阶码存放在堆栈中。

这个子程序可能会使电传打字机产生“停顿”。若打印的数的阶码很大(正或负), 则重复进行乘、除法所需的时间可能大于打印机全速工作时, 连续两次打印动作之间的间隔时间($\frac{1}{30} \sim \frac{1}{10}$ 秒)。此时可以注意到在符号与尾数第一个数字之间有一个停顿(浮点乘、除法最长需时 4.5 ms)。尾数 1.00000 偶尔会打印成 10.00000。这是由于“最后时刻”的进位使该数超出了正常的范围。这一数值虽然是非“标准”形式, 但是打印的值仍然是正确的。

若对该子程序进行改进, 例如避免产生“停顿”、预计到最后的进位以及由参数规定打印的有效数字个数等, 甚至会使该子程序的长度更长。

用户必须注意, 不要认为所打印的尾数中的数字都是有效数字, 这些数字并未根据数据及产生这个结果的计算过程进行验证。

4.7.5.2 浮点输入

入口为 2745 的子程序从键盘读入一个数, 并将其转换成浮点二进制数存入 DEHL 中。尾数和阶码都可以以标准或非标准的形式打入, 但是必须先打入尾数, 后打入阶码。例如, “1”可以用下述方式之一打入:

$$\begin{aligned}
 &1E0 \\
 &+1.00000E+00 \\
 &+0.001E+3 \\
 &1000E-3
 \end{aligned}$$

因此,读入的第一个字符可能是符号,也可能是数字。若第一个字符是符号,则该子程序设置一个标记;若为数字,则将该标记置成表示“+”号,并将数字寄存起来。此后根据打印输入,在AHL中形成一个整数。若在任一阶段内(包括在第一个字符处)出现一个点“.”,则对其后出现的位数进行计数。这个整数被转换成浮点数并存入堆栈。然后用普通的“读单字长整数”子程序读入阶码,并从阶码中减去尾数中十进制小数点后的位数。从而得到应该与该浮点整数值相乘的10的幂。子程序中存有 10^1 、 10^2 、 10^4 、 10^8 、 10^{16} 、 10^{32} 的值。然后逐位检查阶码的各位,并根据检查结果使该浮点数乘以或除以10的幂。这是一种与10的幂相乘的简捷办法(见从27AD开始的程序)。

4.7.6 用浮点子程序编制简单的程序

若浮点子程序可供使用,则简单问题的编程工作将减少到只不过是写一系列子程序调用指令。

例 编写一个将华氏温度转换成摄氏温度的程序,转换公式为 $C = (F - 32) \times \frac{5}{9}$ 。操作员先打入常数32、5、9,机器就回车、换行。然后打入华氏温度,机器的响应则是打出对应的摄氏温度值,并回车、换行准备读入下一个温度值并进行处理。这个处理程序如下:

JS2745	}	操作员打入“32E0”,机器读入该值 并将其存入M ⁴ 1300。
BC: =1300		
JS2608		

JS2745 }
 BC: =1304 } 读入“5E0”并存入 M⁴1304。
 JS2608 }

JS2745 }
 BC: =1308 } 读入“9E0”并存入 M⁴1308。
 JS2608 }

01: JS2000 “回车换行”(见第八章)

JS2745 }
 BC: =130C } 操作员打入华氏温度值, 该值被存
 JS2608 } 入 M⁴130C。

HL: =130C }
 DE: =1300 } 机器形成 F-32, 并存入 DEHL 中。
 JS2731 }

BC: =1304 } 机器形成 (F-32) × 5, 并存入 DEHL
 JS264B } 中。

BC: =1308 } 机器形成 $(F-32) \times \frac{5}{9} = C$, 并存入
 JS26EC } DEHL 中。

JS2B80 } 机器打印 C 的值(无条件转移, 准备重
 J(L01) } 复执行该程序)。

从下述附属的说明中可以看出该程序是如何输入计算机, 以及如何使用的。监督程序、汇编程序和反汇编程序的具体用法见 § 6.1。

G0C00

进入汇编程序

JS2745;	CD	45	27
BC: =1300;	01	00	13
JS2608;	CD	08	26

JS2745;	CD	45	27
BC: =1304;	01	04	13
JS2608;	CD	08	26
JS2745;	CD	45	27
BC: =1308;	01	08	13

当操作员打入每条指令时，机器以十六进制码作为响应

JS2608;	CD	08	26
01, JS0200;	CD	00	02
JS2745;	CD	45	27
BC: =130C;	01	0C	13
JS2608;	CD	08	26
HL: =130C;	21	0C	13
DE: =1300;	11	00	13
JS2731;	CD	31	27
BC: =1304;	01	04	13
JS264B;	CD	4B	26
BC: =1308;	01	08	13
JS26EC;	CD	EC	26
JS2B80;	CD	80	2B
J(L01);	C3	1B	10

文本输入结束

FINISH;
MONITOR

>S1010 C2- 11-
>M1180, 11C1, 1000

表示程序的长度
程序传送至运行时的单元去

>X

NZHPK	A	BC	DE	HL	SP	PC
01110	10	2020	0010	10C0	17F2	0CEF

1042 1000 准备执行反汇编程序

>G2800

进入反汇编程序

1000	CD	JS2745;
1003	01	BC: = 1300;
1006	CD	JS2608;
1009	CD	JS2745;
100C	01	BC: = 1304;
100F	CD	JS2608;
1012	CD	JS2745;
1015	01	BC: = 1308;

反汇编程序的输入,注意:在
103F 中用绝对地址代替
了标号

1018	CD	JS2608;
101B	CD	JS0200;
101E	CD	JS2745;
1021	01	BC: = 130C;
1024	CD	JS2608;
1027	21	HL: = 130C;
102A	11	DE: = 1300;
102D	CD	JS2731;
1030	01	BC: = 1304;
1033	CD	JS264B;
1036	01	BC: = 1308;
1039	CD	JS26EC;
103C	CD	JS2B80;

103F C3 J101B;

MONITOR

>

D1000, 1041

十六进制打印输出

1000 CD 45 27 01 00 13 CD 08 26 CD 45 27 01 04 13 CD
1010 08 26 CD 45 27 01 08 13 CD 08 26 CD 00 02 CD 45
1020 27 01 0C 13 CD 08 26 21 0C 13 11 00 13 CD 31 27
1030 01 04 13 CD 4B 26 01 08 13 CD E0 26 CD 80 2B C3
1040 1B 10

>G1000

进入应用程序

32E0 5E0 9E0

打入常数

32E0 +0.00000E0

212E0 +1.00000E2

984E-1+3.68888E1

打入华氏温度值后，机器以对应的摄氏温度值作为响应，并换一行。

-4E1 -4.00000E1

98.4E0 +3.68888E1

-40E0 -4.00000E1

-459.67E0-2.73150E2

68E0+2.00000E1

50E0+1.00000E1

MONITOR

复位至监督程序

>

练习

1. 编写将摄氏温度转换成华氏温度的反变换程序。

2. 编写一个计算并联电阻的程序 $\left(\frac{1}{R} = \frac{1}{R1} + \frac{1}{R2}\right)$ 。该程序能读入 R1 与 R2，并打印出 R 值。

4.7.7 条件标志与浮点数

程序刚从计算一个新的浮点数并将其存入 DEHL 中的子程序转出时, 条件标志的值不一定能给出有关这个数的任何有用信息。但是, 可以非常简单地设置这些标志。

例如, 若 DEHL 中内容为零, 则下述指令串将设置“Z”标志; 若 DEHL 为负, 则将设置“N”标志。

A: =E

A:&A

因该值为规格化的值, 故只需要检查尾数的最高字节。

但是读者应该记得, 浮点算术运算与整数算术运算不同, 其运算本身就是不精确的, 所以计算值恰好等于零通常并没有什么意义。在大部分情况下, 所需知道的只是计算值是否足够小, 也即是否是在一定允差内的零值。说得更精确些就是, 若 $|x| < E$, 则认为在绝对误差为 E 的条件下 x 值为零。

所以, 若 x 存在 DEHL 中, 则可用下述程序进行判断:

A: =E

A:&A

JNN(L01)

JS265B

将 $|x|$ 存入 $M^4(a)$

01: BC: =a

JS2608

HL: =a

DE: =b

形成 $|x| - E$ (假定 E 在 $M^4(b)$ 中)

JS2731

A: =E

A:&A

JNN

x 不为零

(x 为零)

由于计数基本上是精确的整数值，所以显然不能采用浮点数进行计数。

§4.8 二-十进制(BCD)算术运算

说明“十进制调整”指令时 (§ 2.4.9) 已介绍了 BCD 算术运算，其基础是将一个字节解释成两位十进制数字。0~99 范围内的无符号十进制数可以以两个“半字节”(四位字节)的形式存在一个字节内，每个半字节表示一个十进制数字。因此，0~9999 范围内的无符号十进制整数可存在相邻的两个字节内。这一数值范围比无符号二进制整数的范围(单字长为 0~255，双字长为 0~65535)窄得多。

无符号 BCD 整数的输入与输出显然很简单：可直接使用 § 4.4 末尾给出的那种子程序，唯一必须修改之处是在输入子程序中用“A:=decdig”代替“A:=one hex(一位十六进制数)”。

但是，即使采用了“十进制调整”指令，对 BCD 数进行算术运算仍然是很麻烦的。这一点在介绍了基本程序之后就会明白。BCD 算术运算的实际用途是非常有限的。有些计算器用户知道计算器集成电路是采用 BCD 算术运算的，可能会对这种说法感到奇怪。但是这样说并没有矛盾。计算器通常需要将其操作过程中产生的每一个数都显示出来：输入的每一个数要显示；每个计算步骤的结果以及每个内部传送操作的结果也必须显示出来。所以简化计算器的 BCD 输入/输出操作是十分重要的。而在微处理机系统中，要显示或打印的结果很可能是由一长串操作产生的，因此宁可使输入和输出的十-二及二-十进制转换复杂一点，也要采用十分简单的二进制运算，因为这样做要合算得多。因而内部运算一般都采用二进制，偶尔需要进行少

量相当简单的计算时,在微处理机中可方便地用 BCD 算术运算结合简单的 BCD 输入-输出子程序加以实现。

在下述各段中,假定一个有 $2n$ 位十进制数字的十进制整数存在存贮器中一个有 n 个字节的存贮区内。各位数字分别用 $a_{2n-1}, a_{2n-2}, \dots, a_1, a_0$ 来表示,而各个字节中分别存有 $a_{2n-1}a_{2n-2}, a_{2n-3}a_{2n-4}, \dots, a_1a_0$ 。最高位数字(10^{2n-1} 的系数)是 a_{2n-1} , 最低位数字(个位)是 a_0 。

4.8.1 无符号整数的加法

4.8.1.1 单字长加法

若 $a = a_1a_0$, $b = b_1b_0$, 则这两个数都可存入一个字节。其和数 $c = a + b$ 处于 $0 \sim 198$ (十进制)范围内,表示成 $c = c_2c_1c_0$ 。其中 c_1c_0 存放在累加器中, c_2 (0 或 1)保存在进位标志中。对于本书所叙述的四种微处理机,都可写作:

$$A := a_1a_0$$

$$A := + b_1b_0$$

DEC

$$(c_2)c_1c_0 := (K)A$$

最后一行表示 A 中存有结果的个位与十位数字,而进位标志 K 中存有百位数字。若 $K = 0$, 则结果就落在单字长范围内。

4.8.1.2 双字长加法

在双字长的情况下,高两位数字相加时必须考虑低两位数字相加产生的进位:

$$A := a_1a_0$$

$$A := + b_1b_0$$

DEC

$$\left. \begin{array}{l} c_1c_0 := A \\ A := a_3a_2 \end{array} \right\} \text{这些指令不影响进位标志}$$

A: ++b₃b₂

DEC

(c₄)c₃c₂: = (K)A

4.8.1.3 多字长加法

8080、8085 和 Z80 都有寻址寄存器，可用于对存在一组连续的单元内的长整数进行寻址。假设 $a = a_{2n-1}a_{2n-2} \cdots a_1a_0$ 存在 $p \sim p+n-1$ (包括该单元) 单元内， a_1a_0 存在 p 单元内， a_3a_2 存在 $p+1$ 单元内， $\cdots a_{2n-1}a_{2n-2}$ 存在 $p+n-1$ 单元内 (这样安排为的是与这些机器中的实际寻址机构相一致)。同样，假设 b (长度与 a 相同) 存在 $q \sim q+n-1$ 中，所需的结果 c 存在 $r \sim r+n-1$ 中。

最好用一个子程序来完成加法。执行该子程序前要求将 a 、 b 、 c 的基地址 p 、 q 、 r 存入寻址寄存器，而加法长度 n 则存入计数寄存器中。若将调用该子程序的过程写作 “long BCD add”，则程序就应编成：

DE: = p

HL: = q

BC: = r

A: = n

long BCD add

而子程序本身可编写如下：

A: &A (或能清除 K 的其它适当的指令)

ST: = AF (保存字节计数器)

01: A: = M[DE] (取 a 的下一个字节)

A: ++M (带进位加入 b 的下一个字节)

DEC (对部分结果进行十进制调整)

M[BC]: = A (存贮结果的下一个字节)

DE: +1	
HL: +1	(寻址寄存器加 1)
BC: +1	
HL: = :ST(减计数)	} 这些指令都不影响进位标志
H: -1	
HL: = :ST	
JNZ(L01)	
HL: = ST	(清除堆栈)
RET	(K 存有结果中 10^{2n} 的系数, 较低位数字已被存贮起来)

在这个程序示例中采用这种笨拙的计数办法以及随后丢失 HL 中的地址是由于“AF: =ST”会破坏“带进位加”所需的进位内容。A 不可能单独从堆栈中“弹出”来。最好用“SP: -1; SP: -1”来代替“HL: =ST”。

若已知结果在 $2n$ 个数字的数值范围内, 则从子程序中转出时可不考虑 K; 但是若稍有疑问, 则程序应该检查 K, 并根据其值执行适当的操作。

因为 6800 不能如此有效地使用寻址寄存器, 所以与此子程序对应的 6800 子程序就要复杂得多。在编写该程序时, 管理寻址操作的工作比算术运算的工作多得多, 这将在叙述非数值操作的第五章中进行讨论。

4.8.2 带符号的 BCD 整数

在讨论减法问题之前, 必须先决定在 BCD 数中如何表示负的整数。

与二进制算术运算相似, 建议采用“10 的补码”表示法。在这种表示法中, 一个字节表示的数值范围不是 00~99 之间的无符号整数, 而是 -50~+49 之间的带符号整数。这样, 就有可

能形成一种统一的加、减法实施方案；但是乘法用这种表示法时就会变得很复杂。另一种办法是用一个附加位（可能需占用一个半字节或一个字节）来表示 100 的“借位”。因此，将借位值写在括号内时：

$$+23 \text{ 将表示成 } (0)23 \quad (0 \times 100 + 23)$$

$$-23 \text{ 将表示成 } (1)77 \quad (-1 \times 100 + 77)$$

用借位位以及一个字节可表示 $-100 \sim +99$ 之内的任意带符号整数。

两个这样的数之和在 $-200 \sim +198$ 范围内，而二者之差在 $-199 \sim +199$ 范围内。

就字节中的数字而言，用这种方法表示的带符号整数的加法与无符号整数的加法相同，但是还必须对借位进行特殊的处理。字节加法经调整后产生的进位“1”表示 $+100$ ，借位的每个“1”表示 -100 。因此可列成下表。若操作数符号相同，则可能产生溢出，溢出状态由字节加法产生的进位表示。

借位	进位	结果
0, 0	0	正, 在范围内
0, 0	1	正, 超出范围(溢出)
0, 1 或 1, 0	0	负, 在范围内
0, 1 或 1, 0	1	正, 在范围内
1, 1	0	负, 超出范围(溢出)
1, 1	1	负, 在范围内

除非 $x = -100$ ，否则都有可能求出 x 的负数；当 $x = -100$ 时， $-x$ 超出了单字长的范围。

假设 $-99 \leq x \leq +99$ 。对于其正半部分 ($+1 \leq x \leq +99$)， x 的值由一个“0”借位与 BCD 数值 x 表示， $-x$ 值由借位“1”和 BCD 数值 $100 - x$ ($+1 \leq 100 - x \leq +99$) 表示。

对于负半部分 ($-99 \leq x \leq -1$), x 由借位位“1”与 BCD 值 $100+x$ 表示。 $-x$ 的值由“0”借位位及 BCD 数值 $-x$ 表示 ($-x = 100 - (100+x)$ 且 $+1 \leq -x \leq +99$)。

因此在这种情况下,取负可通过将借位值取反,并形成此数 BCD 数值部分关于 100 的补码来实现。下述指令就可形成所需的补码:

A: =99

A: -x

A: +01

DEC

由于减法能直接以 BCD 方式给出 $99-x$, 所以不需要进行调整。而与 01 相加后的调整步骤将照常执行。

现在还必须考虑 $x=0$ 的情形。此时借位位为“0”, BCD 数字是两个零。借位位取反后变成 1, 而 BCD 数字取补将使 $K=1$, $A=00$ 。 $K=1$ 可解释为 +100, 借位位为 1 表示 -100, 显然二者将相互抵消, 结果与原值一样 ($-x=0$)。

在 $x=-100$ 的特殊情况下, 原值的借位位为“1”, 两个 BCD 数字为零。借位位取反变为 0, BCD 数值取补使 $K=1$, $A=00$ 。结果超出了单字节范围(溢出)。结果的状态是借位位与 BCD 数字表示的数值都为零, 而由进位标志表示的数值超出了范围(并代表进位值 +100)。

这样一来, 带符号 BCD 值的减法可由取负再相加来实现 ($a-b \equiv a+(-b)$)。

在 6800、8080 和 8085 中将用下述指令串:

A: =99

A: -b

A: +01

DEC

A: +a

DEC

但是在 Z80 中由于减法后也可执行十进制调整, 所以可简化成:

A: =a

A: -b

DEC

将这一过程引伸到多字长数的情形与多字长加法的情形大致相同。在上述两个指令串中, 除了第一对字节的减法以外, 都要用“A: - -b”来代替指令“A: -b”。

4.8.3 BCD 乘法

考虑下述子程序:

A: = 00

01: B: -1

RN

A: +C

DEC

J(L01)

若进入该子程序时, $00 \leq (B, C) \leq 09$, 则转出时 $00 \leq A \leq 81$ 。A 是原来存在 B 与 C 中的 BCD 数字之积。

现在再来考虑下述子程序:

HL: = 0000

02: B: -1

RN

A: =L

A: +C

DEC

```

L: = A
A: = H
A: + + 00
DEC
HL: = A
J(L02)

```

若进入该子程序时 $00 \leq B \leq 09$, $00 \leq C \leq 99$ (都有两个 BCD 数字), 则转出时 $0000 \leq HL \leq 0891$ 。HL 就是 B 中的 BCD 数字与 C 中的无符号两位数 BCD 整数之积。

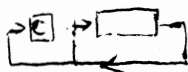
也可用第二个子程序来形成给定于 B、C 中的两个无符号两位的 BCD 整数之积。

将调用该子程序的过程写作 $HL := B_0 \times C(\text{BCD})$, 则下述子程序将产生给定于 B、C 中的两个无符号两位的 BCD 整数的四位 BCD 乘积, 存在 HL 中。

```

D: = B
A: = B
A: &F0
A: @R
A: @R
A: @R
A: @R
B: = A
HL: = B0 × U(BCD)
HL: + HL
HL: + HL
HL: + HL
HL: + HL

```



```

A: = D
HL: = : DE
A: &0F
B: = A
HL: = B0 × C (BCD)
A: = E
A: + L
DEC
L: = A
A: = D
A: + + H
DEC
H: = A
RET

```

调用该子程序的过程可写作 HL: = B × C (BCD)。

显然,借助于 § 4.5.4 提出的办法可用该子程序形成多位 BCD 整数的乘积。

这个子程序也可用于带符号数的乘法,所需的符号修正操作与二进制乘法中的相似(参阅 § 4.5.3)。在相乘的两个数中若有一个为负,则应从乘积的高半中减去另一个数。

上述无符号 BCD 乘法子程序需要 50 个字节,能将两个 0~99 范围内的整数相乘,形成 0~9801 范围内的乘积。

与此相比,第八章中入口为 2400 的无符号二进制乘法子程序 DEHL: = BC × DE 只占用 32 个字节,能将两个 0~65535 范围内的整数相乘,产生 0~4294836225 范围内的乘积。

如果读者仍然不认为 BCD 算术运算是麻烦的,则可编写一个 BCD 乘法子程序,使其操作数范围与这个二进制乘法子程序

相当。

4.8.4 BCD 小数

与定点二进制操作 (§ 4.6) 相似, 在 BCD 算术运算中也可考虑十进制小数点的位置。在加、减法中, 执行加、减操作之前必须先对准假想的十进制小数点的位置。若十进制小数位的位数相差偶数个, 则准备操作必须保证每一步都正确地对相应的各对字节进行寻址。但是, 若十进制小数位的位数相差奇数位, 则必须完成将 BCD 数之一左移四位的棘手任务。这个任务在带“半字节移位”指令的 Z80 上也许是容易的, 但是在其它机器上就很麻烦。

注意: 计算总金额时最好不要以有两位十进制小数位的镑(元、先令等)为单位, 而应以整数“新便士”(分、分尼等)为单位。这样, 在简单的“借贷”计算中就可使用 BCD 算术运算。但是, 只要涉及“百分比计算”形式的乘法(股份、营业税、价值附加税、折扣), 则无疑会发现二进制算术运算比 BCD 算术运算功能强得多, 而且方便得多。截尾或四舍五入成整数值的作用与数制无关。将有 p 个二进制小数位的二进制量四舍五入成 d 个十进制小数位, 可近似地通过在该数上加 $\frac{1}{2} 10^{-d} 2^p$ 来实现。

第五章 非数值操作的程序设计

§ 5.1 非数值量

在有关指令与算术运算的章节里我们遇到过许多主要不是作为数值使用的量。也遇到过许多不属于算术范围的操作。例如，属于前者的有指令、地址、标志的状态和表示字符的 ASCII 码；属于后者的有代码转换、为进入一个子程序而准备地址以及区分数字与字母的代码 (§ 4.3 练习 2)。

第八章给出的软件中相当大的一部分是“汇编程序”和“反汇编程序”，这两个程序的功能是在两种“语言”之间进行“翻译”，即在为便于人们理解而引入的记号与微处理机所需的二进制数字串之间进行“翻译”。这些程序虽然也使用了许多算术指令，但只是偶尔才涉及算术操作与数值。其计算工作只是反复地确定一种“语言”中的哪一串二进制数字(或符号)与另一种“语言”中的哪一串符号(或数字)相对应。

但是，不应过分地强调或误解“数值”计算与“非数值”计算之间的区别。这种区别只须记在程序员和用户的脑子里就行了；二者在机器里都是一串二进制数字。进入指令寄存器的二进制数字串就是指令；系统里其它的二进制数字串只表示它们约定的意义。通常认为“数据处理”或“信息处理”对于程序员和电子电路来说在某种程度上比单纯数值计算更高级，这种概念是错误的。

§ 5.2 复制成组的信息

§ 2.10 介绍的 Z80 “字组复制”指令能将成组的信息(即占

据地址是连续的存贮单元的一组字节)从存贮器的一个部分复制到另一个部分(当然必须是 RAM)去。

其作用(ED B0 是加, ED B8 是减)可写作:

repeat M[DE: ±1] := M[HL: ±1],

BC: -1 **until** BC: = 0000;

若在其它处理机里需执行同样的操作, 则必须编写一段程序。即使在 Z80 上也应该知道若这个操作需要改变一下的话, 应如何用简单的指令编写这样的程序。

在 8080 与 8085 上, 可使用与 Z80 中相同的寄存器。直接翻译成 8080 或 8085 子程序就是:

```
(ST: = AF)
01: A: = M
    HL: ±1
    M[DE]: = A
    DE: ±1
    BC: -1
    A: = B
    A: UC
    JNZ(L01)
    (AF: = ST)
RET
```

这里首先要注意的是, 8080 与 8085 没有直接的存贮器至存贮器复制指令可供使用, 必须用寄存器 A 作为“中间手段”。堆栈操作被编成任选指令, 以便使子程序对于 A 是“透明的”(即: 使子程序执行前后寄存器 A 的内容保持不变)。“加 1”与“减 1”指令不影响任何条件标志, 所以需用括号内的三条指令来测试计数器是否已减到零了, 这当然是个笨办法(若 B 与 C 中都没

有“1”了,则 A 将被清除)。

只有当字组长度可能超过 256 个字节时,才需使用双字长寄存器作为计数器。若不会超出这个范围,则使用单字长计数器就够了,且括号内的三条指令只要由 B: -1 来代替即可。

由于 6800 只有一个寻址寄存器 IX, 所以很难将这个程序翻译成 6800 程序。但是,在满足下述限制的情况下,则子程序可能相当简单。这种限制就是源与目的地两个“起始地址”的间隔应小于 256 个字节,且要复制的信息不超过 256 个字节。此时,可采用下述程序:

```
(S: = A)
01. A: = M00X
    M(j)X: = A   (j)表示一对十六进制数字
    IX: ±1
    B: -1
    JNZ+F8      (转至 LC1)
    (A: =S)
    RET
```

这段程序中假定第一个“目的”地址的值比第一个“源”地址的值大 j 。若情况与此相反,则其中的 00 与 (j) 字节必须互换。在前一种情况下,进入该子程序前必须将第一个源地址存入 IX; 在后一种情况下,则将第一个目的地址存入 IX。由于在这两种情况下都必须将 (j) “置入”子程序体(这是一种很拙笨的编程技术,出现得比磁芯还早),只有该子程序(或其中一部分)存在 RAM 中时才有可能采用这种技术,所以这个子程序是不够满意的。

需要作相当多的努力才能充分利用 Z80 的技术性能。由于实际工作中要用三个双字长计数器,所以必须占用 RAM 的六

个字节作为暂存空间。在进入子程序之前，必须将第一个源地址存入 MM(source)，将第一个目的地址存入 MM(destination)，并把要复制的字节数存入 MM(count)。

(S: = A)

01: IX = MM(source)

A: = M00X

IX: ±1

MM(source): = IX

IX: = MM(destination)

M00X: = A

IX: ±1

MM(destination): = IX

IX: = MM(count)

IX: -1

MM(count): = IX

JNZ+E4 (至 L01)

(A: = S)

RET

是采用 Z80 的“字组复制”指令还是采用这些子程序之一，必须在仔细考虑了下述重要问题之后才能决定。

若源字组与目的字组是不交叉的(即没有公用的单元)，则不会产生什么问题。但是若二者重迭，则在重迭区内的单元(作为信息源)被复制之前有可能(作为目的地)被写入其它信息。

图 5.1 之类的图形能清楚地说明这一点。在(I)情况下，若复制过程是递增进行的，则(a)与(b)之间的源信息在复制之前就会丢失；但是若递减进行，则整个操作将正确地完成。在第

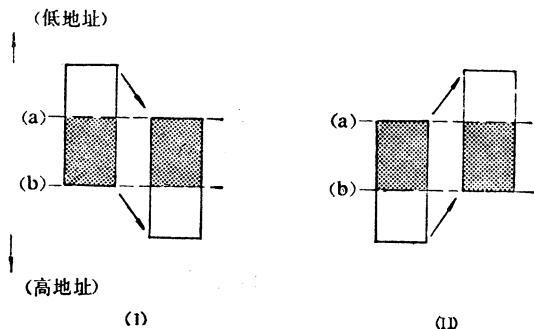


图 5.1

(II)种情况下,递增过程将产生正确的结果,而递减过程将出问题。

获得正确结果的一般规律(无论是否重迭)如下所述。若最低源地址高于最低目的地址,则采用递增法——向前。若最低源地址低于最低目的地址,则采用递减法——向后。在后一种情况下,复制过程应从最高源地址与最高目的地址开始进行。

进行地址比较时必须记住,地址是无符号双字长整数。写作“IX-q”的6800操作可用于测试地址是否相等,但是不能直接用于其它比较操作(见§2.4.7)。

监督程序的“字组复制”操作在第八章进行介绍;占用的单元是0180~01E5。

§5.3 检索表格

Z80具有“字组检索”指令ED B1(+)与ED B9(-),其作用是(见§2.10):

repeat A-M[HL:±1], BC:-1**until** BC=0000∨Z;
基本作用相同的8080~8085子程序是:

```

ST: = DE
D: = A
01: A - M
HL:  $\pm 1$ 
BC: -1
JZ(L02)
A: = B
A: UC
A: = D
JNZ (L01)
K: = 1
02: DE: = ST
RET

```

在转出该子程序时, $Z=0$ 。若 $K=0$, 则已找到其值与 A 中的值相等的元素, 其地址是 HL 中的值减一。若 $K=1$, 则未找到所需的元素, 且 $BC=0000$ 。

然而与 Z80 指令的作用稍有不同而更完善的子程序如下述 (a) 所示。此时, 若转出时 $K=0$, 则 HL 中存有所需元素的地址。如果不要该子程序对于 D 是透明的, 则可使用较短的子程序 (b); 若字组长度不会超过 256 个字节, 则可使用更短的子程序 (c)。

ST: = DE	D: = A	01: A - M
D: = A	01: A - M	RZ
01: A - M	RZ	HL: ± 1
JZ(L02)	HL: ± 1	B: -1
HL: ± 1	BC: -1	JNZ(L01)
BC: -1	A: = B	K: = 1

```

A := B      A: UC      RET
A: UC      A := D
A := D      JNZ(L01)
JNZ(L01)    K := 1
K := 1      RET
02. DE := ST
RET

```

(a) (b) (c)

上述子程序(c)几乎可直接翻译成 6800 程序:

```

01. A - M00X
    JZ + 05      (至 L02)
    IX: ±1
    B: -1
    JNZ + F8     (至 L01)
    K: = 1
02. RET

```

若字组长度超过 256 个字节, 则须用下述程序:

```

MM(address) := 起始地址
MM(count) := 字组长度
01. IX := MM(address)
    A - M00X
    JZ + (至 L02)
    IX: ±1
    MM(address) := IX
    IX := MM(count)
    IX: -1
    MM(count) := IX

```

JNZ+ (至 L01)

K: =1

02. RET

但是, 将字组分割成包含的字节数在 256 个或更少一些的段落, 从而避免使用该子程序可能更可取些。

求出一个字组中数值最大或最小的元素, 是经常需要进行的一种操作。例如, 若一个字组中的元素是用 ASCII 码表示的字母, 要求按字母顺序排列或打印这些字母, 则在这个字组中检索到的最小元素就是新表格的第一个元素或要打印的第一个字母。按递减顺序排列各数的问题同样要从检索最大元素开始。

寻找一个字组中最小元素的过程可表示如下:

$m := m0;$

for $i := 1$ to n **do**

if $a_i < m$ **then begin** $m := a_i; j := i$ **end**

其中 $m0$ 是大于字组中每一个元素的任意数; n 是字组中的元素数目; a_i 是字组中的第 i 个元素。这个过程将逐个检查各个元素; 若发现一个元素小于 m 中的值, 则用该值取代 m 值, 并将其位置记录在 j 中。因此, 结束时 m 就存有最小元素的值, 其位置由 j 给出。

假设这些元素都是大写字母的 ASCII 码, 则其范围在 (十六进制) 41(A) ~ 5A(Z) 之间。第一个元素的地址将存在 IX (6800) 或 HL (8080、8085、Z80) 中, 元素个数存在寄存器 B 中。结果的值将存在寄存器 A (6800) 或 C (8080、8085、Z80) 中, 这个最小元素的地址存在 MM(address) 或寄存器对 DE 中。若具有最小值的元素有一个以上, 则转出时的地址是第一个被发现的具有最小值的元素的地址——即这些具有最小值的元素中地址值最低的那个地址。在 6800 程序中, 将 “JKZ” 改成 “JK” 将

6800	8080, 8085, Z80
A: =5B	C: =5B
01: A - M00X	01: A: =M
JKZ+05 (至 L02)	A - C
A: =M00X	JNK(L02)
MM(address): =IX	C: =A
02: IX: +1	D: =H
B: -1	E: =L
JNZ+F3 (至 L01)	02: HL: +1
RET	B: -1
	JNZ(L01)
	RET

} 在 Z80 中是
一条指令

给出这些元素中地址值最高的那个地址。若要求(或允许)这样做,则下述 8080、8085 和 Z80 子程序将缩短一个字节并可避免使用寄存器 C:

```

A: = 5B
01: A - M
JK(L02)
A: = M
D: = H
E: = L
02: HL: +1
B: -1
JNZ(L01)
RET (结果在 A 中,地址在 DE 中)

```

在这个程序中应该注意的是, m 的最初值也可以是 $5A$, 即恰好是可能达到的最大值。因此,若字组中每个字母都是 Z, 则转出时寄存器 A 中将存有 $5A(Z)$, 寄存器对 DE 中将存有字组中最

后一个元素的地址。

搜寻字组中的最大值的过程与此相仿,只是 m 的初值应该小于或等于(取决于所用的文本)元素的最小可能值。

在这个例子中,由于元素的值是无符号整数,所以用进位标志 K 作为判别标志。在元素是带符号数的情况下,则数值比较的方法以及随后对标志值的用法都必须考虑 § 2.4.7 所提及的各点。

若要检查的元素不是存在连续的单元内,而是等间距地相隔不多几个字节,则对这些子程序进行简单的修改,在已有的加 1 指令后增加若干条加 1 指令($IX: +1$ 或 $HL: +1$)就可适用。

若元素具有多倍字长,则显然必须预置多倍字长的初始值,并执行多倍字长比较操作(见 § 4.5.2)。

§ 5.4 排 序

排序问题本身就是一个相当大的课题,已出版了几本有关的教科书^①。这里只能简要地论及几种最简单和最有用的方法。

若已具备上节介绍的子程序,则直接使用这些子程序,或以其思路作为线索显然是值得的。

按递减的顺序打印出一组存在连续单元内的计算值就是一个相当简单的排序问题。解决这个问题的过程可表示如下:

```
repeat (找出组中最大值;  
      打印最大值;  
      从组中删除刚打印的值) until 全组数值均打  
      完。
```

^① Robert P. Rich, Internal Sorting Methods Illustrated with PL/I Programs. Englewood Cliffs NJ: prentice-Hall Inc., 1972.

若没有“删除”这一步，则该过程将无休止地重复打印该组元素的最大值。究竟用何种办法实现删除取决于：(a) 表格是否仍需保存在存贮器里，供进一步计算用；(b) 元素值的范围。

若打印后表格毋须保留，则只要用一个超过 m 的初始值的数值取代一个元素就可将其删除。这样可保证该元素不会再次被选中打印。若无超出 m 的初始值的数值可用，则办法之一是用这个字组中的最后一个元素值取代刚打印的元素值，并将字组长度减一。

若表格打印完后仍需保留，则删除方法主要有两种。若有足够的 RAM 可供使用，则可将表格复制到 RAM 的空单元中去，并根据复制的表格进行打印。另一种办法是打印一个元素后在其上作一个“标记”（而不是“删除”），并对检索例行程序进行修改，使其不再打印带标记的元素。若元素中有未用的位可容纳标记，就可采用标记法；打印完以后，可能还须将标记除去。

在任何情况下，每个步骤都必须执行 n 遍，每遍都是打印剩余部分的最大值。因此，整个过程将具有计数循环的形式，从 n 开始递减计数。这个计数循环向“求最大值”子程序提供起始地址及（剩余的）表格占用的字组长度，从而为执行下一步作准备。

若要求把按序排列的表格存在 RAM 的另一部分里，采用这些技术也很简单。唯一需修改之处是程序中不调用打印子程序，而用一串指令将有关的值填入一张表格中去，使其成为该表格的一个新元素。

但是较常提出的要求也许是在原有的空间内对表格进行排序，即不用任何“便笺式”暂时存贮器。有关排序的教科书中讨论了具有不同的速度、长度与风格的几种排序办法。下面讨论的方法并不是最快的，但肯定是最简单的办法之一。

这种算法称为“希氏排序”法 (Shellsort)，是 J. Boothroyd

以 D. A. Shell^② 的工作为基础研制出来的一种 ALGOL 60 算法。这一过程的基本部分的文本如下(不熟悉 ALGOL 60 的读者可跳过这一段,但是在读完了本节其余部分以后再回过头来看这一段程序,理解起来就不会感到太难了):

```

procedure Shellsort(a, n); value n; real array a;
  integer n;
  (注释:按递增的顺序排列数组 a 中的 n 个元素)
  begin integer i, j, k, m; real w;
    m := n;
    for m := m ÷ 2 while m ≠ 0 do
      begin k := n - m;
        for j := 1 step 1 until k do
          begin for i := j step -m until 1 do
            begin if  $a_{i+m} \geq a_i$  then go to L1;
              w :=  $a_i$ ;  $a_i := a_{i+m}$ ;  $a_{i+m} := w$ 
            end i;
          L1: end j;
        end m;
      end Shellsort;
  
```

注释:按递减顺序排列时只须用“ \leq ”代替“ \geq ”即可。

描述这个过程的 ALGOL 语句与本书所介绍并使用的表示法之间的“文字”对应关系如下:

^② J. Boothroyd, "Algorithm 201". Communications ACM, 6, 445 (1963);
D. A. Shell, "A high-speed sorting procedure", Communications ACM, 2, 30 (1959)。

```

begin integer  $i, j, k, m$ ; real  $w$ ;
   $m := n$ 
06.  $m := /2$ 
  JZ(L05)
   $k := n - m$ 
   $j := 1$ 
04.  $k - j$ 
  JN(L03)
   $i := j$ 
02.  $i - 1$ 
  JN(L01)
   $a_{i+m} - a_i$ 
  JNN(L01)
   $a_{i+m} := a_i$ 
   $i := -m$ 
  J(L02)
01.  $j + 1$ 
  J(L04)
03. NULL
  J(L06)
05. RET

   $m := n$ ;
  for  $m := m \div 2$ 
    while  $m \neq 0$ 
      do begin  $k := n - m$ ;
        for  $j := 1$  step 1
          until  $k$ 
            do begin for  $i := j$  step  $-m$ 
              until 1
                do begin if  $a_{i+m} \geq a_i$ 
                  then go to L1;
                   $w := a_i$ ;  $a_i := a_{i+m}$ ;  $a_{i+m} := w$ 
                end  $i$ ;
              L1: end  $j$ ;
            end  $m$ ;
          end Shellsort

```

实际供微处理机使用时，可将上述程序缩短成更符合“习惯”的文本：

步骤

```

1       $m := n$ 
2      06.  $m := /2$ 
3      RZ

```

步骤

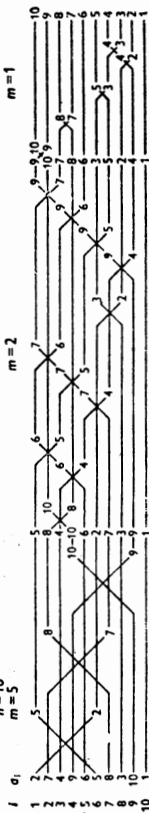
4	$k := n - m$
5	$j := 0$
6	01: $j + 1$
7	$k - j$
8	JN(L06)
9	$i := j$
10	02: $i - 1$
11	JN(L01)
12*	$a_{i+m} - a_i$
13	JNN(L01)
14	$a_{i+m} := a_i$
15	$i := -m$
16	J(L02)

* (若按递减顺序排列, 则只须用 $a_i - a_{i+m}$ 代替这条指令)

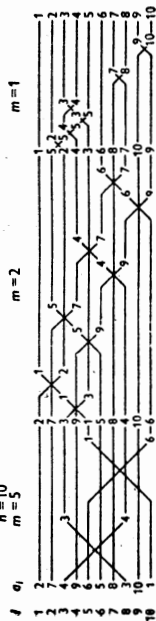
若给定 n 个元素 a_1, \dots, a_n , 上述过程将使其按递增的顺序排列, 因此转出这段程序时就有 $a_1 \leq a_2 \leq a_3 \leq \dots \leq a_n$ 。若根据注释进行修改, 就会按递减顺序排列, 因此转出时就有 $a_1 \geq a_2 \geq a_3 \geq \dots \geq a_n$ 。

图 5.2 说明了这段程序对数值较小的整数组成的简短的表进行处理的全过程。处理工作的核心是将一对元素的值进行比较; 若二者的排列顺序不正确, 则相互交换位置。在第一阶段, 选择进行比较的元素是相隔 $n/2$ 个单元的元素 (这里“/”表示截尾整数除法, 所以 $10/2=5$, $5/2=2$ 等等), 对所有这种“元素对”都进行比较。在下一阶段中, 间隔单元数减半 ($m:/2$)。因此一个数值经过 m 数不同的几个步骤就可从其开始时所处的位置移到表格的顶部。这一工作是通过将其与每步末尾的元素进行比

(i) 将 $a = \{2, 7, 4, 9, 6, 5, 8, 3, 10, 1\}$ 按递减顺序进行排列。



(ii) 将 $a = \{2, 7, 4, 9, 6, 5, 8, 3, 10, 1\}$ 按递增顺序进行排列。



(iii) 将 $a = \{7, 2, 4, 5, 7, 1, 1, 8, 7\}$ 按递减顺序进行排列。

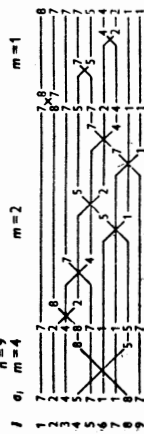


图 5.2 “希氏排序”法的应用实例

较并交换，直至遇到与其相比排列顺序正确的元素为止。在最后阶段 $m=1$ ；经过这一阶段的处理后，程序结束且所有的元素将按要求的顺序进行排列。

读者将发现，用电话号码之类的数字在纸上亲自对这一过程的整个步骤进行处理练习是很有益处的。

在将任何这样的过程编成机器码之前，必须考虑到变量可能达到的数值范围。在 8080/8085 用的第一个文本中，采用了使子程序最简单的数值范围。

首先，假设要进行排序的数据项是无符号单字长整数。每一项占据一个字节，所以整个表格占用 RAM 中 n 个字节组成的一个区域。 n 值必须是正值；从第 1~8 步可看出， m 、 k 、 j 也都是正的，且数值不会超过 n 值。在 12~14 步中， i 必须在 $1 \sim n-m$ 范围内，即 i 为正值且小于 n 。但是第 15 步会产生一些小问题，这一步可能使 i 变负（若出现这种情况，则在第 11 步时会发生转移）。因此考虑到 i 的全部取值，则 i 是范围为 $-(n/2) \sim +n$ 的带符号变量。若将 i 看作为带符号单字长量，则 n 、 m 、 k 、 j 都是正的，而且特别是 n 不应超过 128。

m 、 n 、 k 、 j 、 i 可分别安排在寄存器 B、C、D、E、H 中。这个程序中最棘手的部分将是第 12 步与第 14 步，在这两步中要计算地址。暂时不考虑这一点，则将其余部分转变成机器码不会有什么困难。

步骤

1	$m := n$	B := C;
2	06: $m := /2$	06: A := B; A: &FE; A: @R; B := A;
3	RZ	RZ;
4	$k := n - m$	A := C; A := -B; D := A;
5	$j := 0$	E := 00;

步骤

6	01: $j: +1$	01: $E: +1;$
7	$k-j$	$A: = D; A \leftarrow E;$
8	JN(L06)	JN(L06);
9	$i: = j$	$H: = E;$
10	02: $i-1$	02: $H: -1;$
11	JN(L01)	JN(L01); $H: +1;$
12	$a_{i+m} - a_i$	$a_{i+m} - a_i;$
13	JNN(L01)	JNK(L01);
14	$a_{i+m}: = a_i$	$a_{i+m}: = a_i;$
15	$i: -m$	$A: = H; A: -B; H: = A;$
16	J(L02)	J(L02);

应当注意的是，在机器码文本的第 13 行，用标志 K(进位)而不用标志 N(负)来表示两个无符号整数的比较结果(见 § 2.4.7)。其余部分需要仔细对待。在 8080 上最好的办法也许是在执行寻址操作时用堆栈保存信息。如果这样做的话，可将 a_i 的地址存入 HL，将 i 存入 A，将 m 存入 B。因此，可写成：

12	HL: $-1;$	(设想的) a_0 的地址
	C: = A;	i
	A: = B;	m
	B: = 00;	
	HL: +BC;	a_i 的地址存入 HL
	D: = H	
	E: = L;	a_i 的地址存入 DE
	C: = A;	m
	HL: +BC;	a_{i+m} 的地址存入 HL
	HL: = :DE;	地址交换(见程序文本)

```

A := M[DE];      ai+m
A - M            ai+m - ai
13  JNK(L01);
      B := A;
      A := M;
      M[DE] := A;
      M := B;      ai+m := ai

```

最后必须将这一段指令填入上述程序。在执行这个操作时产生的麻烦是在进入该子程序时基地址(a_1 的地址)应在 HL 中, 并必须保存起来以供每次执行上面给出的这段指令时使用。图 5.3 是一种可实现的子程序的全译码文本, 其入口是 1000。

进入该子程序时 n 值应存入 C, a_1 的地址存入 HL, 该子程序就将 a_1, \dots, a_n 的值按递增的顺序进行排列。若用空操作 (NULL) 代替交换指令 HL := DE, 则修改后的子程序就将这些值按递减顺序排列。

这个子程序可以有許多变化形式, 其中有一些可供读者作为练习, 例如:

(i) 表格的长度

在 100F 与 1015 处采用条件转移指令就可使该子程序处理元素数多达 255 个的表格。100F 处可用“若有进位则转移”指令代替, 另一个单元(1015)应该用什么指令代替呢? 完全采用双字长操作当然就能对更长的表格进行排序。

(ii) 其它类型的表格

(a) 若表格中的元素是带符号单字长整数, 则 $a_{i+m} - a_i$ 之差可能超出单字长范围, 因此 102A 处的比较操作 A - M 就不适用了(见 § 2.4.7 和 § 4.5.2)。

(b) 若表格中的元素是双字长数, 则地址计算、元素值比较

G2800			G2800		
1000	41	B: =C;	1020	78	A: =B̄;
1001	78	A: =B;	1021	06	B: =00;
1002	E6	A: &FE;	1023	09	HL: +BC;
1004	0F	A: 0R;	1024	54	D: =H;
1005	47	B: =A;	1025	5D	E: =L;
1006	C8	RZ;	1026	4F	C: =A;
1007	79	A: =C;	1027	09	HL: +BC;
1008	90	A: -B;	1028	EB	HL: =:DE;
1009	57	D: =A;	1029	1A	A: =M[DE];
100A	1E	E: =00;	102A	BE	A -M;
100C	1C	E: +1;	102B	D2	JNK1032;
100D	7A	A: =D;	102E	47	B: =A;
100E	BB	A -E;	102F	7E	A: =M;
100F	FA	JN1001;	1030	12	M[DE]: =A;
1012	E5	ST: =HL;	1031	70	M: =B;
1013	63	H: =E;	1032	C1	BC: =ST;
1014	25	H: -1;	1033	D1	DE: =ST;
1015	FA	JN103F;	1034	E1	HL: =ST;
1018	24	H: +1;	1035	E3	HL: =:ST;
1019	7C	A: =H;	1036	D2	JNK103F;
101A	E3	HL: =:ST;	1039	7C	A: =H;
101B	E5	ST: =HL;	103A	90	A: -B;
101C	D5	ST: =DE;	103B	67	H: =A;
101D	C5	ST: =BC;	103C	C3	J1014;
101E	2B	HL: -1;	103F	E1	HL: =ST;
101F	4F	C: =A;	1040	C3	J100C;

MONITOR

>D1000, 1042

1000 41 78 E6 FE 0F 47 C8 79 90 57 1E 00 1C 7A BB FA
 1010 01 10 E5 63 25 FA 3F 10 24 7C E3 E5 D5 C5 2B 4F
 1020 78 06 00 09 54 5D 4F 09 EB 1A BE D2 32 10 47 7E
 1030 12 70 C1 D1 E1 E3 D2 3F 10 7C 90 67 C3 14 10 E1
 1040 C3 0C 10

>

图 5.3

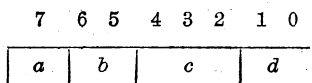
和交换操作都必须修改。

(o) “名称”是一种可能需要排序的重要的多字长量。“名称”是由数量不同的字母组成的,要求按字母顺序进行排列。较方便的办法是为每个名称保留一个小字组(例如每个字组有十六个字节)。因此,每个名称应该在字组内“向左调整”——即第一个字母应存入“最高字节”;而不用的字节排在右边(直至“最低字节”),并填入空格码(ASCII码 20)。对按这种方式存贮的名称进行比较的比较操作就完全与多字长无符号整数的比较操作一样。实际情况是每个名称都可能是一个记录的一部分(见 § 5.6),要求的就是对这些记录进行排序。若这些记录占用同样长度的存贮区域,则各个名称之间的间距就相等。因此能规则地对名称进行寻址;比较操作只涉及名称,但是交换操作必须对两个完整的记录进行交换。

§ 5.5 “组装式”信息——长度小于一个字节的量

几乎在每个应用问题中都有一些数值范围非常有限的量,保存这些信息所需的位数还不到一个字节。四位二进制数字组成的BCD数字就是“人为的”这样一种量,两个这样的量可以存在一个字节内,§ 4.8详细讨论了BCD数。有关逻辑条件的例子就更“自然”了,每个逻辑条件只需要一位。最重要的一些逻辑条件保存在条件标志内,并把几个条件标志放在一起形成一个标志寄存器。此外,一个特定的程序还可能涉及其它的条件或只有一位的变量,这些条件和量需作为普通字节的一部分进行存贮。这种情形我们至少已遇到过两种,一种是在读入一个输入量的数值时用一个标志表示该数的符号(§ 4.4),另一种是用一个标志注出正在进行某种处理的表格中已处理过的项(§ 5.3)。

假设有四个量 a 、 b 、 c 、 d ，分别有 1、2、3、2 位。如下所示，将它们“组装”成一个字节也许是值得的：



信息的“组装”与“拆散”可用下述指令串完成：

$A := a$	$B := A$
$2 \times A := +A (2 \times A := *2)$	$A := \&03$
$A := +b$	$d := A$
$3 \times A := +A$	$A := B$
$A := +c$	$A := \&1C$
$2 \times A := +A$	$2 \times A := @R (2 \times A := ->)$
$A := +d$	$c := A$
	$A := B$
	$A := \&60$
	$3 \times A := @L (5 \times A := ->)$
	$b := A$
	$A := B$
	$A := \&80$
	$A := @L (2 \times AK := @L)$
	$a := A$

左边的一列指令将 a 、 b 、 c 与 d 组装成一个字节存在寄存器 A 中；右边的一列将 A 中的一个字节拆散成四个部分。指令左边的“ $2 \times$ ”、“ $3 \times$ ”、“ $5 \times$ ”等记号表示该指令应该写 2、3 或 5 遍。括号中的指令是在本例中具有同样作用的另一种方法。

在监督程序 (§ 8.2.3) 中， X 指令的处理分支必须将标志寄存器的内容拆成五个一位的值，而且还必须能将五个给定的位

组装成一个字节以便送入标志寄存器(024D—0263, 0312—031E; 0296—02AB, 031F—032C)。

反汇编程序(§ 8.4)将被处理的程序中的每一个操作码字节看作是一个“组装式”字节。从第三章中有关8080操作码的卡诺图中可清楚地看出,8080操作码主要可分成下述类别:

01.....	寄存器间传送, $r_1 = r_2$ (除 01110110 外)
10.....	累加器操作, A—操作码—寄存器
11...110	累加器操作, A—操作码—J 字节
11...0.1	条件转移与返回
11...100	条件调用
11...0.01	堆栈操作
11...111	特殊子程序调用
00...0.1	双字长寄存器操作
00...10.	单字长寄存器操作
00...110	单字长寄存器操作
00...010	存取操作
00...111	移位及其它操作
11...1.01	其它操作
11...011	其它操作
00...000	空操作或未定义的操作

反汇编程序可根据操作码“10010101”(95)的最左边两位识别出该操作是累加器操作。然后分离出“操作码字段”(接下来的三位,“010”表示“:-”)与“寄存器字段”(最后三位,“101”表示“L”)。反汇编程序从一张简单的表格中查出各项内容,然后顺序打印出“A”、“:-”、“L”,整个指令就是“A:-L”(参阅§ 8.8中28A3以下的程序)。

与此相反,若给出“A:-L”,则汇编程序必须将与“A”(累

加器操作)、“-”(减法)、“L”(寄存器)对应的元素组装在一起,以形成目的程序字节“10010101”(参阅 § 8.8 中 04A6 以下的程序)。

§ 5.6 记录与文件

组装在一起的信息常常成为文件中每个记录的一部分。文件的概念来源于簿记学。在簿记学中,文件表示形式相同的一组记录,每个记录与一个特定的帐目有关。在计算机里,“文件”具有更广泛的意义,是指一组信息(称为“记录”),每组信息具有同样的“结构”,即由数量相同的信息“项”构成或由以同样的方式相互关联的信息段构成。

从这个意义上来说,目视显示部件(v.d.u.)显示的一个图形就是一个简单的文件,图形的每一点对应于一个由一对坐标值组成的记录,也许每个座标占用一个字节。在更复杂的文件中,记录可能是仪表的一组读数(例如时钟时间、各种温度、压力等等),所以这个文件就表示了物理过程的变化“历史”。

文件的“处理”一般意味着顺序对其每一个记录执行同样的操作(“顺序处理”)或对按某种计算出来的顺序选中的一组记录执行同样的操作(“随机处理”)。在上述图形的例子中,通过对这些记录执行同样的变换就可实现图形的变换、旋转或比例变换。在上述“物理过程”的例子中,可根据满足某种判据的记录作出人们所关心的事件的报告。

在现有的许多微型计算机应用中,都要进行文件处理,但是处理操作很少以上述形态出现。若所有的记录同时都存在RAM中(如 § 5.3 和 § 5.4 中的排序与检索问题那样),则构成一个文件的意义不大。“真正的”文件处理所涉及的是存在辅助存贮器(见 § 1.3.1)中的文件,一般是磁带(或盒式磁带)上的顺

序文件及磁盘上的随机存取文件。这些设备与有关的程序设计问题超出了本书的范围。

§ 5.7 特殊的外围设备

§ 2.7 扼要地讨论了微处理机系统与控制台设备之间的各种接口。许多外围设备可由非常简单的接口进行管理。例如，从逻辑上来说，由计算机程序控制的通断开关 S 只需如图 5.4 所示进行控制。

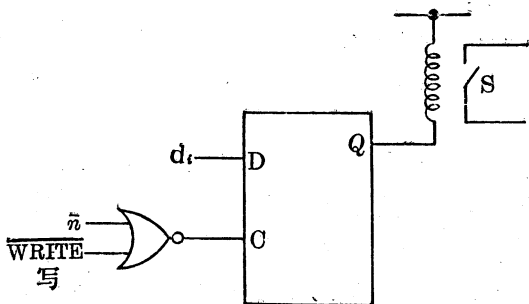


图 5.4

图中 $Q=1$ 时开关 S 断开, $Q=0$ 时闭合。C 端接收到一个脉冲时, Q 的值就是 D 端的值。若地址总线译码形成地址 “ n ” 时微处理机产生了一个“写”脉冲, 则 C 端就接收到一个脉冲。此时, Q 将取得数据总线上 d_i 位的值。因此, 下述指令将使开关 S 闭合:

$A := 00$ (或 $d_i=0$ 的其它任何值)

$M(n) := A$ (若适用的话也可用 $G(n) := A$)

而下述指令将使开关 S 断开:

$A := FF$ (或 $d_i=1$ 的其它任何值)

$M(n) := A$ (若适用的话也可用 $G(n) := A$)

接至 Q 端上的也可以是其它一些设备, 例如由 Q 上的脉冲驱动的逻辑电路。下述指令串可在 Q 端产生一个脉冲:

$A := 00$	} (或上面提及的其它指令)
$M(n) := A$	
$A := FF$	
$M(n) := A$	
$A := 00$	
$M(n) := A$	

脉冲的宽度是第 4 与第 6 条指令中使触发器触发的两个相应的时刻之间的时间。这段时间与最后两条指令的执行时间之和一样。

第三章末尾的指令表列出了以时钟周期为单位的指令执行时间。在上述例子中, 若采用接近于最高频率的时钟, 则脉冲宽度将为 $5 \sim 7 \mu\text{s}$ 。若这样的脉冲宽度可以接受, 则不会产生什么问题。若要求脉冲宽度较窄, 则可能需在 Q 上接一个具有适当的定时元件的单稳电路。若要求脉冲宽度较宽, 当然也可使用单稳电路。但还可在最后两条输出指令之间插入延时指令, 用程序产生要求的时间。一条“空指令”需时 $1 \sim 2 \mu\text{s}$; 其它指令需时更长。延时指令当然必须仔细地进行选择。借助于简单的计数循环, 可获得高达 1 或 1.5 ms 的延时:

$A := \text{某个值}$

01: $A := -1$

JNZ (L01)

采用双字长寄存器可使延时范围增大到 $\frac{1}{4}$ 或 $\frac{1}{3}$ 秒。在任何情况下, 定时精度当然都取决于实际的时钟频率。

注意：包含有时间要求很严格的段落的程序在新的系统上运行之前必须进行调整。虽然 8080 与 8085 的指令系统大体相同，但是在许多情况下两者的定时是不同的。在 Z80 与 8080 指令系统的相同部分中，定时也不同。

实际上，图 5.4 所示的接口不会由另外的分立逻辑元件构成，而是现成的输出转接口的一部分。例如，英特尔 8212 有八套这样的电路，最多可控制八个上述类型的输出。也可使用 § 1.4.1 提及的并行接口转接器，可控制 16 或 24 条输出线。在所有这些情况下，程序设计方面需考虑的问题都是一样的，控制脉冲宽度也可采用同样的技术。

在只有一位的输入设备中，最简单的接口也许是图 5.5 所示的接口。一条“ $A := M(n)$ ”之类的指令就可启用三态缓冲器。这样，输入位 X 的值将被读入寄存器 A 的第 i 位。同样可用 8212 与并行接口提供这种硬件功能。

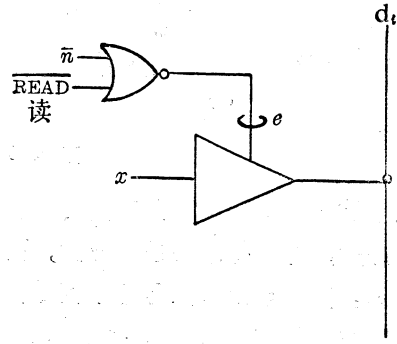


图 5.5

遗憾的是，并非所有的输入都能这样简单地进行处理。若系统本身对 X 端的信号的有效性有所限制（例如在一段时间内信号处于未定状态），则需要使用更复杂的接口。这个问题超出了本书的范围。

实践证明，上述输入-输出技术是适用于 PROM 编程器的 (§ 8.1 和 § 8.2.5)。图 5.6 是该电路接至 6820 (6800 系统) 以及接至 8255 (8080 系统) 上的接法 (见 § 1.4.1)。八条“数据”线

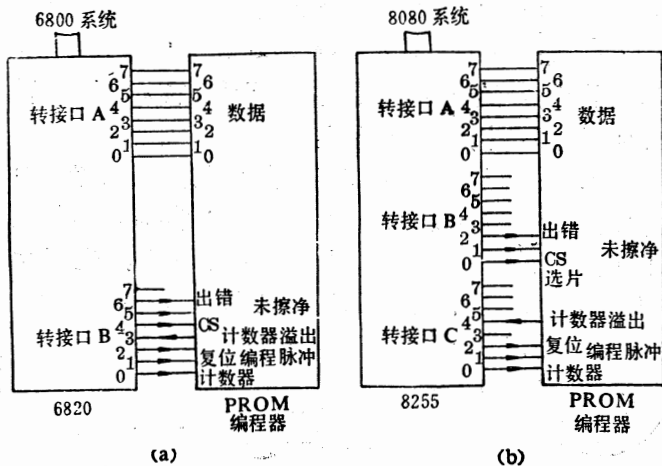


图 5.6

以上述工作方式在不同时间内或者作为输入,或者作为输出。对“程序”脉冲应仔细地进行测量,而“计数”脉冲宽度则几乎可以任取。其余输出都只是电平信号。可以在任何时刻相当简单地读取唯一的控制输入(计数器溢出)。

第六章 用高级语言的程序设计

§ 6.1 用机器码进行程序设计的基本工具

§ 4.1 介绍了基本的监督程序的特性。借助于这样一个监督程序,就有可能对第四、五章的例子和练习进行处理。也可以继续用监督程序编写与测试实用的程序,但是大多数程序员会感到做这项工作既枯燥乏味又十分单调,而且速度太慢。为克服这些缺点,并尽可能使程序设计成为一项不太繁杂的工作,就需要一些有力而可靠的软件“工具”,能将烦琐的程序设计工作交付给机器去完成。

到目前为止,我们都是用“机器码”进行程序设计的,即解决每个问题用的程序都是用微处理机指令系统内的指令编写的。虽然在书写时能用相当易读的记号表示这些指令,但是将每条指令打入系统时必须将其表示成一对十六进制数字。如果说这种程序设计工作并不完全是用机器码进行的话,那唯一的含意就是已经使用了子程序。通过建立一组有用的子程序,就有可能在程序的任何地方用一条指令来引出一个子程序,而子程序可包含非常复杂的操作。

能直接改善程序员的工作状况的办法有以下三种:

(i) 将监督程序加以扩充,为程序的测试、修改与运行提供更多更好的功能;

(ii) 将子程序集编入 PROM,并按研制“软件库”的要求进行安排。

(iii) 提供以某种书写形式将指令直接打入计算机,并由计

计算机将其转换成机器码的手段。

具有某种功能的监督程序(见 § 6.1.1)是第八章给出的软件包的一部分。该监督程序及其子程序一起共占用了 864 (十进制)个字节(0000~035 F); § 8.2 给出了有关的技术说明。第四、五章编写、介绍或提及的各个子程序以及正确使用这些子程序所需的信息列于 § 6.2 中。有关的技术说明可参阅 § 8.2.2、§ 8.2.4、§ 8.5 和 § 8.6, 这些子程序带注释的文本列于 § 8.8。哪些子程序准备永久性地存入 PROM, 哪些准备存在盒式磁带、纸带之类的辅助存贮媒介上或留在纸上显然必须由每个用户(或每组用户)作出选择。

为实现第(iii)条功能,则需要一个程序,能读入以程序员所用的书写格式写成的任何指令,并产生相应的机器码字节。该程序还必须满足后面讨论的各项要求。在任何处理机上采用本书所用的表示法都需要一个约有 1.5 K 字节的“转录程序”。为供实用,转录程序必须能读入一系列指令(也许在每读入一条指令后还立即将其对应的机器码打印出来),并将这一系列机器码字节存贮起来。所以在执行完转录操作后,存贮器中就存有一个随时准备运行的程序。为提高其实用价值,这个转录程序还应能提供其它的功能,幸而增加这些功能所需的存贮空间或工作量很小。

正如举例时那样,编写程序时程序中的“绝对”地址常常是不知道的。此外,在任何情况下,相对转移的范围都很难计算,而且还可能受到修改。所以,汇编程序必须能读取标号,并能处理涉及标号的操作。对这一工作如何进行管理可参阅 § 8.3。同时,汇编程序还可提供建立常数与定义暂存存贮区的手段。第八章给出的 8080 汇编程序(其技术说明见 § 8.3, 文本见 § 8.8)能提供这些功能,约占用 2 1/4 K 字节的存贮空间,其用户指南

将在 § 6.1.2 中介绍。

与汇编程序的作用相反的程序——反汇编程序也非常有用。这样一个程序约需 1K 字节 (Z80 的多一些, 8080 的少一些)。该程序能取出存在存贮器中的程序(或程序段), 并打印出其“汇编语言”文本。本书中的说明就是用第八章给出的 8080 反汇编程序(其技术说明见 § 8.4, 文本见 § 8.8 2800-2B7F)产生的。在实际工作中, 使用反汇编程序要比使用汇编程序频繁得多。对程序进行修改或纠正后, 可用反汇编程序产生易读而精确的文件。反汇编程序的用户指南见 § 6.1.3。

这些程序设计手段配上 PROM 编程器(及其软件, 见 § 6.1.4)就向着满足第一段中所提出的要求的方向大大前进一步。但是, 即使有了这些手段, 程序员还得完全在机器码这一级上编写程序, 因为在汇编程序(或反汇编程序)中书写的指令与机器指令是一一对应的。§ 6.3 将叙述用高级语言设计程序的问题。

6.1.1 监督程序

当系统接通电源或复位时, 或者其它程序调用监督程序时, 都会打印或显示“MONITOR”(监督程序), 然后在下一行的左边边沿打印提示符“>”。完成下述 D、I、M、S、X 操作后也会打印这个提示符。该符号表示监督程序准备接受需立即执行的命令。每条监督程序命令只有一个字母(D、G、I、M、R、S、X)。如后文所规定的, 在命令符的后面还可能跟有一个或多个地址。地址必须正确地打成四个紧密相连的十六进制数字; 字节必须打成两个紧密相连的十六进制数字。在检测到任何键盘误操作后, 监督程序将放弃执行其现行的命令, 打印一个“?”, 然后换行, 打印一个提示符。在下述说明中, 实际的数值只是举例而已, 任何这样的值都可被长度相同的其它任何值所取代。在任

何情况下,逗号(“,”)都可由空格来代替。

D——“显示”命令

打入“D1234, 1269”后, 监督程序就会把起始地址 1234 至结束地址 1269(包括这两个地址)内的全部信息以十六进制数字的形式显示(或打印)出来, 例如:

```
D 1234, 1269
1234 B9 19 5B 08 00 1F 6B 04 3B CB 24 99
1240 FE 2A 77 08 FB 48 DD 14 ED 09 FE 85 FF 4E E5 02
1250 FF A3 FB 42 E9 6C 7D 20 FF 92 FB CF F7 1A FF 06
1260 FB 04 37 03 4E 03 05 02 FB 03
```

>

在显示过程的任何时刻, 都可通过按下“escape”(换码)键来中止显示过程, 例如:

```
D 1234, 1269
1234 B9 19 5B 08 00 1F 6B 04 3B CB 24 99
1240 FE 2A 77 08 FB 48 DD 14 ED 09 FE 85 FF 4E E5 02
1250 FF A3 FB 42 E9 6C 7D 20
```

>

G——“执行”命令

打入“G1234”后监督程序的响应是换行, 然后转移至 1234, 此时的标志与寄存器值是最近一次进入监督程序时所保护的, 但它可能受到“X”命令的修改(见“X”命令和“R”命令)。

I——“输入”命令

本命令用于将一组连续的字节值装入 RAM 中从起始地址开始的连续单元内。打入“I1234”引起的响应是换行, 然后机器将读入任何数量的成对十六进制数字, 并将其值存入连续的存储单元中去。打印时, 可随意地用空格、逗号及回车等字符改变

字节在打字纸上或屏幕上的布局，但是一个字节中的两个数字不可分开。这些分隔符不会被存入存贮器。按下“escape”键就可结束该操作。所有完整的成对数字将被存贮起来。若输入的一对数字中的第二个数字不是十六进制数字，则会引起出错响应。指定存入该奇数数字的单元不受影响。所有完整的字节仍将存贮起来。

M——“复制”命令

打入“M1234, 1269, 1475”会使 1234~1269 单元(包括这两个单元)内的信息被复制到 1475~14AA 单元(包括这两个单元)中(这些单元当然必须在 RAM 中)。若采用其它一些地址值，则目的字块可能与源字块部分重迭，但在完成该操作时，目的字块总能得到源字块的拷贝(见 § 5.2)。若第二个地址低于第一个地址，则出错。

注：“M”并不表示“传送”。虽然源字块的一部分可能被重写，但是除了这种情况以外源字块都保持不变。

R——“继续执行程序”命令

打入“R”后产生的响应是换行，并在最后一次调用监督程序的程序“断点”处继续执行下去(见下文有关“断点”的叙述)。说得更确切一点，若程序用“JSS1”(十六进制 CF)调用了监督程序，且调用监督程序期间只执行了不影响 PC 内容的 D、I、M、S 或 X 命令(见下文“X”命令)，则使用“R”命令后就会转移至存有“CF”值的那个单元之后的第一个单元去，但是保存的标志与寄存器值可能已受到 X 命令的修改。

S——“代换”命令

这条命令用于检查存贮器中个别单元或一小组连续单元的内容，若有必要的话可对其内容进行修改。顺序打入“S”、一个地址及一个空格或逗号，机器的响应是显示存在该地址单元内

的值,后面跟一个连字符(减号“-”)。这时就可打入一个新值,或保持现有的数值不变(不作键盘操作)。若打入空格或逗号,机器将显示存在下一个地址单元中的数值,后面跟一个连字符。同样,这个值可以保持或用新值取代。若打入“回车”,则结束“代换”操作。

X——“检查寄存器”命令

打入“X”命令,机器将打印标志值与寄存器的内容,其打印顺序如下:

>X

```
N Z H P K  A  BC  DE  HL  SP  PC  
0 1 0 1 0  27 0D3E F3B2 00C3 17F2 0021
```

若欲改变任何标志值,可打入一组(五位)新的数值,这样滑架就会移过两个空格,以对准“A”。若不改变标志值,则按一次空格键,滑架也会移动到对准“A”的位置。

这时可打入“A”的新值;再打入一个空格符就使滑架对准“BC”。其余的寄存器都作为双字长寄存器进行处理。在对应的位置上打入一个四位数的数值就可改变其中任何一个寄存器的内容。在任何时刻只要打入“回车”就会结束整个操作。

注:“PC”值是随后的“R”命令(如果有的话)要用的地址;若用X操作改变PC的内容后,则接着的R命令,与用“G”命令转入同一个新地址(PC值)的作用完全一样。

虽然任何时刻都能用RESET(复位)信号使控制返回至监督程序,但是只有当程序误入歧途需要恢复环境时才使用复位信号。程序员将会发现,动态地用“JSS1”(十六进制CF)结束程序更实用些。这样就能从适当的入口进入监督程序,从而保存所有的标志与寄存器值;此外,这样做对在程序的适当间隔处安置断点也很有用。每个断点处可安排一条“JSS1”(CF)指令。执

行该程序时，在每个断点处都会调用监督程序，此时可利用监督程序的功能研究所发生的情况并作出必要的修改。然后可用“R”命令继续执行用户程序。用“S”命令将每个“OF”改成“00”（空操作）就可方便地去掉断点。

6.1.2 汇编程序

为了正确地运行汇编程序，需使用监督程序及其子程序。如第八章所述，汇编程序能产生长达 1646（十六进制）个字节的程序的程序。

指令必须以第三章所列的 8080 指令的形式提供给汇编程序。在指令表中，单字节值都用“12”来代表。可用任何表示成两个十六进制数字的其它数值取代“12”这个值。该值将转换成所产生的机器码指令的第二个字节（J 字节）。

在指令表中双字长数值都用“1234”来代表，该值将成为所产生的机器码指令的第二和第三个字节（J 和 K 字节）。例如，“J1234”将汇编成“C3 34 12”。任何这样的值都可由形式如下的任意数值所取代（在这些数据形式中，“h”表示十六进制数字，每次出现“h”时都可选择任意的十六进制数值）：

- (i) hhhh 四个十六进制数字
- (ii) (L hh) 标号形式（注出两个十六进制数字）。汇编程序将这两个数字翻译成标号的地址“hh”（见下文）。
- (iii) (Xh) 这个数据将被翻译成 Xh 字组的起始地址。
- (iv) (Xh ± hh) 比 Xh 字组的起始地址高（+）或低（-）“hh”个字节的地址。注意，这里 hh 是一个无符号整数，所以 ±hh 的范围就是 ±255（十进制）。
- (v) (I ± hh) 翻译成比（静态顺序中）下一条指令的地

址高或低“hh”个字节的地址。“hh”也是无符号整数。

任何指令前面都可加一个“hh:”形式的标号。在第八章程序中,只能采用 64 (十进制)个标号(“00:”~“3F:”)。特别重要的是,子程序的第一条指令之前应该有标号。所以,若子程序以“07:A:=B”开始,则可用“JS(L07)”来调用这个子程序。

在源程序的开头可以对“X 字组”进行说明,每个字组不超过 255(十进制)个字节,字组数不超过 16 个。例如,一个程序的开头可以是:

```
X0:20; X3:10; XE:80; 01:A:=00;
```

在对应的目的程序中, X0 字组的起始地址将为 1000 (第一个 RAM 地址); X3 字组的起始地址将为 1020; XE 字组的起始地址将为 1030; 标号“01:”的地址将是 10B0。说明的形式是“Xh:hh”。在程序的第一条指令后不能再出现 X 说明语句。X 字组有下列两个用途: (i) 在 RAM 中保留暂存空间; (ii) 将目标程序的第一条指令安排在规定的地址。

紧接着最后一条 X 说明(如果有的话), 或紧接着任何无条件转移(非子程序转移)或无条件返回指令之后, 可插入一个常数值字组。有一条写作“VALUES”的汇编程序命令可完成这一工作, 该命令一般应加上标号, 因此可有:

```
02:VALUES;  
"ASCII-STRING"
```

汇编程序将引号内字符的 ASCII 值插入从标号地址开始的连续单元内。又如:

```
03:VALUES;  
#01 23 45 67#
```

将插入由各对十六进制数字表示的数值。其中的数字必须是偶

数个;各对数字之间的空格、换行、回车字符将被滤除;一个字节的两个数字不得分开。

汇编程序由监督程序命令“G0C00”输入至机器内。然后可打入 X 说明(如果有的话)以及指令和常数字组。每项内容必须用“;”或“回车”作为结束。机器将打印(显示)一个分号以及相应的目的码(最多三个字节),然后返回下一行的开头准备打印下一项内容。若提供的指令涉及尚未出现的标号,则机器就以“FD”(向前)作为第三个字节打印出来。否则如上所述,机器将打印第二、三个字节的真正数值。若命令打入得不正确,可按下“擦除”(删除)键消除之。机器将打印“?”,但不会在目标程序上增添新的字节。然后可重新打入所需命令。然而,若已输入的误打命令是以“;”或“回车”结束的,则机器将产生三个全零(00 00 00)的目的码字节,并仍打印出“?”。

程序的结尾(即其文本的结尾)必须用命令“FINISH”(结束)来表示。机器辨认出该命令时就将“FD”涉及的地址填入这些单元,并返回至监督程序。

此时, RAM 就存有下列信息,这些信息可借助于监督程序的命令显示出来:

- 1180 以上 目的程序的指令与常数
- 1010~1011 紧接着目标程序最后一个字节的存贮单元地址
- 1020~103D 字组 X1~XF 的起始地址。X0 从 1000 号单元开始。MM(1020+2h) 中存有 X(h-1) 的起始地址。
- 103E~103F 要执行的程序的第一条指令的地址。
- 1040~10BF 标号的地址。运行时标号 hh 将存在 MM(1040+2hh) 规定的单元内。

在执行之前,目标程序的指令与常数必须复制到由 103E 规

定的单元中去。只须使用监督程序命令“M1180, x, y ”就可完成这一工作,其中 $x=MM1010-1$, $y=MM103E$ (注:若无 X 字组,则 $y=1000$)。

§ 4.7.6 有一个简单程序的汇编和执行情况的记录。

6.1.3 反汇编程序

反汇编程序由监督程序命令“G2800”调用。其输出形式如 § 8.8 及若干实例所示。调用反汇编程序处理的有关内容的起始与结束地址分别由 HL 与 DE 给出,通常由监督程序的 X 命令进行预置。明确地说,若调用反汇编程序时 $HL=x$, $DE=y$, 则打印输出将从 x 单元开始(假定 $x < y$), 打印到 y 之前的最后一个 I 字节所形成的指令为止。反汇编程序最后以“JSS1”(CF)指令调用监督程序作为结束。

反汇编程序不会区分指令与其它形式的信息。例如,若用反汇编程序对数值字组进行处理,则结果是毫无意义的。

6.1.4 PROM 的编程与读出

只有采用如 § 5.7 所示的特殊的 PROM 编程器接口时,才能使用入口为 0360 与 03C0 的程序。这种编程器是为 2708/8708 型 1K 字节的 PROM 设计的。若将一块空白的 PROM 插入编程器,并用“G0360”命令调用编程程序,则 1000~13FF 号 RAM 单元中的信息将被写入 PROM。该编程程序开始时检查 PROM 是否擦干净了;最后还能把新编程的 PROM 逐字节地读出来,将其内容与信息源的内容进行比较。若发现有不相符之处,则点亮报警灯。用“G03C0”调用 PROM 读入程序,将使插在 PROM 编程器上的 PROM 中的信息被复制到 1000~13FF 号 RAM 单元中去(若 PROM 未插,则 RAM 中将填入全 1 字节)。

这些程序与监督程序的功能相结合,能非常方便地对

PROM 进行编程与编辑。本书中的软件都是用这些手段研制的。

当然,若使用其它类型的编程器或其它型号的 PROM, 则程序也必须作相应的改变。

§ 6.2 子 程 序

在使用某一子程序之前,必须知道以下情形:该子程序能完成什么功能[其结果如何,使用哪些寄存器和再调用哪些子程序(如果有的话)];进入该子程序时需要那些信息(入口状态);转出该子程序时遗留何种状态(出口状态);若调用该子程序所处理的数据无效,则结果如何(出错处理);其它一些特点(注解)以及该子程序的入口地址。

下面分四节介绍与第八章的子程序有关的情形:输入子程序(§ 6.2.1)、输出子程序(§ 6.2.2)、定点算术运算子程序(§ 6.2.3)和浮点算术运算子程序(§ 6.2.4)。除此之外,第八章另外还有几个子程序,但是这几个子程序是为特殊应用编写的,其它地方不太可能使用。

6.2.1 输入子程序

A: = inchar(输入字符)

入口: 0038, 由 JSS7(十六进制 FF)调用。

结果: 从键盘读入 ASCII 字符送入寄存器 A 与 C。

出口状态: ASCII 值(无奇偶位,见 § 4.2)存在寄存器 A、C 中。

需使用: 寄存器 A、C。

In-out(输入-输出)

入口: 0020, 由 JSS4(十六进制 E7)调用。

结果: 从键盘读入 ASCII 字符,并将其回送(见 § 6.2.2)给打印机(或显示器)。

出口状态: A、B、C中都存有(最后)输出字符的 ASCII 值。
需使用: 寄存器 A、B、C; 入口为 0010、0038 的子程序。

In string(ESC) (输入字符串)

入口: 03EC。
入口状态: 把字符串的第一个字符所指定的地址存在 HL 中。
结果: 读入与打印 ASCII 字符串, 并将其写入从给定地址起始的存贮单元中。按下结束符号“escape”(1B) 键将结束这个操作, 其值也被存入存贮器。
出口状态: HL 的内容是存有“escape”字符的单元地址。
需使用: 寄存器 A、B、C、H、L; 入口为 0018 和 0038 的子程序。

A:=in byte (输入字节)

入口: 0220
结果: 读入一对十六进制数字, 将其组成一个字节存在 A 中。
出口状态: 结果在 A 中; 第一个数字的十六进制值在 D 中。
需使用: 寄存器 A、B、C、D; 具有下列入口的各子程序: 0010、0020、0028、0038、01E6。
出错处理: 若有一个数字不是 0~9 或 A~F 中的字符, 则转至监督程序。
其它入口: 若第一个数字的 ASCII 值已在 A 中, 则可从 0221 进入该子程序。若第一个数字的十六进制值(用二进制表示)已在 A 中, 则可从 0225

进入该子程序。

HL: = in address(输入地址)

入口: 01F7

结果: 读入四个十六进制数字, 将其组成一个双字长整数存入 HL。

出口状态: 结果存在 HL 中, 第二个字节在 A 中。

需使用: 寄存器 A、B、C、D、H、L; 具有下列入口的各子程序: 0010、0020、0028、0038、0220、01E6。

A: = in decimal integer(输入十进制整数)

入口: 0E74

结果: 读入带符号十进制整数 n ($-128 \leq n \leq +127$), 符号有无皆可, 数字最多为三个, 其二进制值将存在 A 中。

出口状态: n 的值在 A 中; 结束字符(ASCII 值)在 C 中。

出错处理: 若整数超出范围或读入不正确的字符, 则转至监督程序。

需使用: 寄存器 A、B、C、D、E; 入口为 0020、0028、01E6 的各子程序。

HL: = in decimal integer(输入十进制整数)

入口: 0EBA

结果: 读入带符号十进制整数 n ($-32768 \leq n \leq +32767$), 符号有无皆可, 数字最多为五个, 并将其转换成二进制, 存在 HL 中。

出口状态: n 的值在 HL 中; 结束字符(ASCII 值)在 C 中。

出错处理: 若整数超出范围或读入不正确的字符, 则转至监督程序。

需使用: 全部寄存器; 入口为 0020、0028、01E6 各子程序。

DEHL: = in f. p. number(输入浮点数)

入口: 2745

结果: 从键盘读入十进制浮点数, 将其转换成二进制浮点数 (§ 4.7.1), 存在 DEHL 中。

出口状态: 浮点数在 DEHL 中; 结束字符丢失。

需使用: 全部寄存器; 具有下列入口的各子程序 0020、0E74、25A3、264B、26EC、265B。

注解: (i) 输入形式: 尾数是一串数字, 十进制小数点与符号有无皆可; 指数是“E”与一个带符号单字长整数(符号有无皆可), 最后以非数字结尾。

(ii) 输入值 x 的范围: $2.9388E-38 \leq |x| \leq 3.4028E+38$ 。尾数不超过七位数字(对输入数值有效性的检查是彻底的), 若发现错误则转至监督程序。

(iii) 常数: 浮点常数的存贮单元如下: 10 在 27DF 中, 100 在 27E3 中, 10^4 在 27E7 中, 10^8 在 27EB 中, 10^{16} 在 27EF 中, 10^{32} 在 27F3 中。

6.2.2 输出子程序

Out char(C) (输出字符)

入口: 0018, 由 JSS3(D7)调用。

入口状态: C 中存有字符的 ASCII 值(见 § 4.2)。

结果: 打印(或显示)相应的字符。

出口状态: A、C 中都是给定的 ASCII 值。

需使用: 寄存器 A、C。

Echo (回送)

入口: 0010, 由 JSS2(D7)调用。

入口状态: C 中存有字符的 ASCII 值。

结果: 若 ASCII 值为 1B 则打印“\$” (换码); 若为 0D (回车) 则先打印回车, 再打换行; 否则打印与给定值对应的字符。

出口状态: A、B、C 中都存有 (最后打印的字符的 ASCII 值)。

需使用: 寄存器 A、B、C; 入口为 0018 的子程序。

CRLF (换行)

入口: 0200

结果: 输出“回车”, 接着一个“换行”。

出口状态: A=B=C=0A

需使用: 寄存器 A、B、C; 入口分别为 0010、0018 的子程序。

Out string(B) (输出字符串)

入口: 005F

入口状态: 一串 ASCII 值存在连续的存贮单元内; 字符个数存在 B 中; 第一个字符的地址在 HL 中。

结果: 打印相应的一串字符。

出口状态: B=00; HL 的增量等于打印的字符数; 最后打印的字符的 ASCII 值存在 A、C 中。

需使用: 寄存器 A、B、C、H、L; 入口为 0018 的子程序。

Out string(ESC) (输出字符串)

入口: 03F6

入口状态: 一串 ASCII 值存在连续的存贮单元内; 最后一个必须是“1B”。第一个字符的地址在 HL 中。

结果: 打印相应的字符串, 直至“换码”(1B)为止, 但“换码”不打印。

需使用: 寄存器 A、B、C、H、L; 入口为 0018 的子程序。

Out byte(A) (输出字节)

入口: 0204

入口状态: 要打印的字节在 A 中。

结果: 将 A 中的值打成两个十六进制数字。

需使用: 寄存器 A、B、C; 入口分别为 0018 和 0030 的子程序。

Out decimal integer(A) (输出十进制整数)

入口: 0E68

入口状态: A 中存有一个带符号二进制整数。

结果: 打印该整数的值(符号以及最多三位十进制数字), 在宽度为六个字符的字段内靠右排齐。

需使用: 全部寄存器; 入口为 0018 和 005F 的子程序。

Out decimal fraction (HL) (输出十进制小数)

入口: 07E6

入口状态: 由无符号整数 $x \times 2^{18}$ 表示的小数 $x(0 \leq x < 1)$ 存在 HL 中。

结果: 打印十进制小数点与 x 的前五位十进制小数位的值。

出口状态: B=00

需使用: 全部寄存器; 入口为 0018、0231、0C1A、0CF1 的各子程序。

其它入口: 若要求打印的位数 $n(1 \leq n \leq 16)$ 已在 B 中, 则可从 07E8 进入该子程序。

Out signed fraction (HL, 15b.p.) (输出带符号小数, 15 位二进制小数)

入口: 由带符号整数 $x \times 2^{15}$ 表示的 x 值 ($|x| < 1$) 存在 HL 中。

结果: x 值的打印顺序是: 符号、“0”、四个十进制数字。

需使用: 全部寄存器; 入口为 0018、07EB 和 0F93 的各程序。

注解: 从 24E8 进入该子程序将使结果前面增加一个空格。

F·p·print(DEHL) (打印浮点数)

入口: 2B80

入口状态: x 的浮点值(见 § 4.7.1)在 DEHL 中。

结果: 打印 x 的十进制浮点值。

需使用: 全部寄存器; 具有下列入口的各子程序: 0020、0E74、25A3、264B、26EC、265B。

注解: (i) 输出形式: 尾数 m (符号及五个十进制小数位) 的值规格化成 $m=0$ 或 $1 \leq |m| \leq 10$ (因此 1.00000 与 10.00000 都可能出现); 阶码是“E”后跟一个整数, 若为正值则不打印符号。

(ii) 二~十进制转换过程会使打印出来的尾数值产生的最大误差为 $\pm 4 \times 10^{-5}$ 。

6.2.3 定点算术运算子程序

ASCII-Hex (ASCII-十六进制转换)

入口: 0028, 由 JSS5(EF)调用。

入口状态: ASCII 值(见 § 4.2)在 A 中; 要求数值为 30~39 (表示 0~9) 或 41~46 (表示 A~F)。(见

下面的“Check hex”子程序)

结果: (若给定值符合要求)相应的十六进制(用二进制表示)值存在 A 中(范围是 00~0F)。

需使用: 寄存器 A。

Hex-ASCII (十六进制-ASCII转换)

入口: 0030, 由 JSS6 (F7)调用。

入口状态: 00~0F 范围内的值在 A 内(见下面的“Check hex”子程序)

结果: 与十六进制数字对应的 ASCII 值存在 A 中。

需使用: 寄存器 A。

Check hex (十六进制检验)

入口: 01E6

入口状态: 需检查的值在 A 中。

结果: 若 A 中的数值在 00~0F 范围内,则无操作。

出错处理: 否则转至监督程序。不改变任何寄存器的内容。

HL-DE (比较)

入口: (i)0231, (ii)0C1A

入口状态: 无符号双字长整数在 HL、DE 中。

结果: 根据 HL-DE 的值来设置 N、Z 标志。

出口状态: HL、DE 内容不变。

需使用: (i)寄存器 A、B、C; (ii)寄存器 A。

注解: 见 § 4.5.2。

HL:-DE (双字长减法)

入口: 0CF1

入口状态: 双字长整数 x 、 y 分别在 HL、DE 中。

结果: 双字长值 $(x-y)$ 在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中, y 在 DE 中。

需使用: 寄存器 A、HL、(DE)。

AHL: -CDE (三字长减法)

入口: 25D8

入口状态: 三字长整数 x 在 AHL 中, y 在 CDE 中。

结果: 三字长值 $(x-y)$ 在 AHL 中。

出口状态: 结果在 AHL 中, y 在 CDE 中。

需使用: 寄存器 AHL、(CDE)。

HL:/2 (双字长右移)

入口: 24CF

入口状态: 带符号数在 HL 中。

结果: 原数带符号四舍五入右移一位, 存在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中。

需使用: 寄存器 A、HL; 入口为 0FF1 的子程序。

AHL:/2 (三字长右移, 见 § 4.7.3.1)

入口: 2568 与 2577。

AHL:/2^B (三字长右移, 见 § 4.7.3.1)

入口: 2583 与 258B

HL: =C×E(unsigned) (无符号乘法)

入口: 0F20

入口状态: 无符号整数 x 在 C 中, y 在 E 中。

结果: $x \times y$ 的无符号值在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中, B=D=00, C= x , E= y 。

需使用: 寄存器 A、B、(C)、D、(E)、H、L。

HL: =C×E(signed) (带符号乘法)

入口: 0F3A

入口状态: 带符号整数 x 在 C 中, y 在 E 中。

结果: 带符号值 $x \times y$ 在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中, $B=D=00$, $C=x$, $E=y$ 。

需使用: 寄存器 A、B、(C)、D、(E)、H、L; 入口为 0F18、0F20、0F32 的各子程序。

DE: = D × E (unsigned) (无符号乘法)

入口: 0F44

入口状态: 无符号整数 x 在 D 中, y 在 E 中。

结果: 无符号值 $x \times y$ 在 DE 中。

出口状态: 结果在 DE 中; 其它寄存器不变。

需使用: 寄存器 D、E; 入口为 0F20 的子程序。

DEHL: = BC × DE (unsigned) (无符号双字长乘法)

入口: 2400

入口状态: 16 位无符号整数 x 在 BC 中, y 在 DE 中。

结果: 32 位无符号整数 $x \times y$ 在 DEHL 中。

出口状态: 结果在 DEHL 中, x 在 BC 中。

需使用: 寄存器 A、(BC)、DE、HL。

DEHL: = BC × DE (signed) (双字长带符号乘法)

入口: 2420

入口状态: 16 位带符号整数 x 在 BC 中, y 在 DE 中。

结果: 32 位带符号整数 $x \times y$ 在 DEHL 中。

出口状态: 结果在 DEHL 中。

需使用: 全部寄存器; 入口地址为 2400 的子程序。

HL: = BC × DE (15b. p.) (小数乘法)

入口: 2440

入口状态: x (15b. p.) 在 BC 中; y (15b.p.) 在 DE 中; $-1 \leq x, y < +1$ 。

结果: $x \times y$ (15b.p.) 在 HL 中 ($x=y=-1$ 除外)。

出口状态: 结果在 HL 中。

需使用: 全部寄存器; 入口为 2400 和 2420 的子程序。

BCDEHL: = BHL × CDE (signed) (带符号三字长乘法)

入口: 250A

入口状态: 24 位带符号整数 x 在 BHL 中, y 在 CDE 中。

结果: 48 位带符号整数 $x \times y$ 在 BCDEHL 中。

出口状态: 结果在 BCDEHL 中。

需使用: 全部寄存器; 具有下列入口的各子程序 0F3A、2400、2556、2562。

HL: = (B/D) × 2^C (unsigned)

入口: 0F50

入口状态: 无符号整数 y 在 B 中, x 在 D 中, p 在 C 中 ($0 \leq p \leq 14$ 十进制)。

结果: $(y/x) \times 2^p$ 的无符号值(见下文)在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中; C=00。

出错处理: 若结果超出范围, 则转至监督程序。

需使用: 寄存器 A、B、C、D、H、L。

注解: p 为特定值的情形: 当 $p=0$ 时, 结果为双字长整数, 在 HL 中; 当 $p=8$ 时, 结果为单字长整数, 在 H 中; 当 $p=14$ 时, 结果有 14 位二进制小数位, 在 HL 中。 $(y > 63 \wedge y > x) \wedge ((y/2] \times 2 \neq y)$ 时, 结果为 $[(y/2)/x] \times 2^{p+1}$, 否则结果将正确地被截尾。

HL: = (B/D) × 2^C (signed)

入口: 0F76

入口状态: 带符号整数 y 在 B 中, x 在 D 中, p 在 C 中 ($0 \leq p \leq 14$)。

结果: $(y/x) \times 2^p$ 的带符号值在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中; $C=00$ 。

出错处理: 若结果超出范围, 则转至监督程序。

需使用: 全部寄存器; 子程序 0F50。

注解: 与 0F50 的注解相同, 但是 x 、 y 只读入 $|x|$ 、 $|y|$ 。

HL: = (BC/DE) $\times 2^4$ (unsigned)

入口: 0F9B

入口状态: 无符号双字长整数 y 在 BC 中, x 在 DE 中; 无符号整数 p 在 A 中 ($0 \leq p \leq 14$)。

结果: $(y/x) \times 2^p$ 的无符号值存在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中。

出错处理: 若结果超出范围, 则转至监督程序。

需使用: 全部寄存器; 入口为 0231 和 0CF1 的子程序。

HL: = (BC/DE) $\times 2^4$ (signed)

入口: 0FCD

入口状态: 带符号双字长整数 y 在 BC 中, x 在 DE 中; 无符号整数 p 在 A 中 ($0 \leq p \leq 14$)。

结果: $(y/x) \times 2^p$ 的带符号值在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中。

出错处理: 若结果超出范围, 则转至监督程序。

需使用: 全部寄存器; 入口为 0231、0CF1、0F9B 的各子程序。

HL: = sqrt(BC) $\times 2^7$

入口: 0BE0

入口状态: 正整数 x 在 BC 中 ($0 \leq x \leq 16383$)。

结果: 正值 $2^7 \times x$ 在 HL 中 ($0 \leq 2^7 x \leq 16383$)。

出口状态: 结果在 HL 中, x 在 BC 中。

需使用: 寄存器 A、(BC)、DE、HL; 入口为 0231、

0CF1、0F9B 的子程序。

注解：见 § 6.3。

HL: =sqrt(HL) × 2⁸

入口： 0D6F

入口状态： 正整数 x 在 HL 中 ($0 \leq x \leq 16383$)。

结果： $2^8 \times y$ 的值在 HL 中，其中 $y = x$ 且 $0 \leq 2^8 \times y \leq 32767$ 。

出口状态： 结果在 HL 中。

出错处理： 若 x 超出范围(变负)，则转至监督程序。

需使用： 寄存器 A、HL；具有下列入口的各子程序：
0231、0BE0、0C1A、0CF1、0E9B。

注解： 转出该子程序时，H 中存有 y 的整数部分。

Polynomial(15b.p.) (求多项式的值)

入口： 2452

入口状态： 自变量 x (15b.p.) 在 BC 中 ($-1 \leq x < +1$)，多项式的次数 n (整数) 在 A 中； a_n 的单元地址在 HL 中；系数 a_n, \dots, a_0 存在连续的各对单元中，都有 15 位二进制小数位。

结果： 多项式的值 p (15b.p.) 在 HL 中，其中：

$$p = \sum_{i=0}^n a_i x^i$$

出口状态： 结果在 HL 中， a_0 在 DE 中，A = 00。

需使用： 全部寄存器；入口为 2440 的子程序。

注解： 见 § 6.3。

HL: =sin(HL) 15b.p. (正弦)

入口： 2470

入口状态： 自变量 x (15b.p., 弧度) 在 HL 中， $|x| < 1$ 。

结果: $\sin(x)$ (15b.p.) 在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中。

需使用: 全部寄存器; 入口为 2440 和 2452 的子程序。

注解: 要求 $|x| \leq \pi/4$ 。在这个范围内的误差小于 ± 0.0004
(见 § 6.3、§ 8.5)。

HL: = cos(HL) 15b.p. (余弦)

入口: 2490

入口状态: 自变量 x (15b.p., 弧度) 在 HL 中, $0 < |x| < 1$ 。

结果: $\cos(x)$ (15b.p.) 在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中。

需使用: 全部寄存器; 具有下列入口的各子程序、
0CF1、0D6F、0FF1、2440、2470。

注解: 要求 $0 < |x| \leq \pi/4$ 。在这个范围内的误差小于
 ± 0.0004 (见 § 6.3)。

HL: = tan(HL) 15b.p. (正切)

入口: 24D9

入口状态: 自变量 x (15b.p., 弧度) 在 HL 中, $0 < |x| < \pi/4$ 。

结果: $\tan(x)$ (15b.p.) 在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中。

需使用: 全部寄存器; 具有下列入口的各子程序 0CF1、
0D6F、0FCD、0FF1、2440、2470、2490。

注解: 误差小于 ± 0.0007 (见 § 6.3)。

Degrees to radians (度-弧度转换)

入口: (i) 24C1, (ii) 24C4

入口状态: (i) 度数 (整数) d 在 A 中, $|d| \leq 57$ (十进制);
(ii) 度数 (8b.p.) d 在 HL 中, $|d| < 57.3$ 。

结果: 对应的弧度(15b.p.)在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中。

需使用: 全部寄存器; 入口为 2400 和 2420 的子程序

Radians to degrees (弧度-度转换)

入口: 2500

入口状态: 弧度数 r (15b.p.) 在 HL 中, $-1 \leq r < +1$ 。

结果: 对应的度数(8b.p.)在 HL 中。

出口状态: 结果在 HL 中; r (15b.p.) 在 BC 中。

需使用: 全部寄存器; 入口为 2400 和 2420 的子程序。

6.2.4 浮点算术运算子程序

Normalize up (向左规格化)

入口: (i) 25A1, (ii) 25A3

入口状态: (i) x 在 AHL 中 $-2^{22} \leq x \leq 2^{22}$

(ii) p (整数) 在 B 中; 与(i)相同, x 在 AHL 中。

结果: y 在 AHL 中, q 在 B 中, 满足 $y = x = 0$ 且 $q = 0$, 或者 $2^{21} \leq y < 2^{22}$ 或 $-2^{22} \leq y < -2^{21}$ 且 (i) $y = x \times 2^q$ 或 (ii) $y \times 2^p = x \times 2^q$ (见 § 4.7.2)。

出口状态: 结果 q 在 B 中, y 在 AHL 中。

需使用: 寄存器 A、B、H、L。

Normalize down (向右规格化)

入口: 25CB

入口状态: x 在 AHL 中; p 在 B 中。

结果: 若 $-2^{22} \leq x < 2^{22}$, 则 x 、 p 在 AHL、B 中不变; 否则 AHL 中为 $x/2$ (四舍五入), B 中为 $p+1$ (见 § 4.7.2)。

出口状态: 结果在 B、AHL 中。

需使用: 寄存器 A、B、C、H、L; 入口为 2577 的子程序。

在 § 4.7.4 中介绍了以下子程序:

Store (存贮)	$M^4[BC] := DEHL$	入口 2608
Fetch (取数)	$DEHL := M^4[BC]$	入口 2619
Multiply (乘法)	$DEHL := M^4[BC]$	入口 264B
Negate (改变累加器的符号)	$DEHL := -$	入口 265B
Negate (改变存贮器中数的符号)	$M^4[DE] := -$	入口 266A
Reciprocal (倒数)	$DEHL := /$	入口 26D9
Divide (除法)	$DEHL := /M^4[BC]$	入口 26EC
Add (加法)	$DEHL := M^4[HL] + M^4[DE]$	入口 26F7
Subtract (减法)	$DEHL := M^4[HL] - M^4[DE]$	入口 2731
Read (读入)	$DEHL :=$ 输入浮点数	入口 2745
Print (打印)	浮点打印(DEHL)	入口 2B80

最后两个子程序的外部(十进制)格式已在 § 6.2.1 与 § 6.2.2 进行了介绍。

§ 6.3 从机器码向高级语言发展

借助于监督程序, 可将十六进制(用二进制表示)信息输入至系统、从系统的一个部分复制到另一个部分去、修改其内容并加以显示; 以及输入程序、中断或继续执行程序。有了汇编程序, 就可将用易读的形式书写的程序直接送入机器; 并可用反汇编程序将程序(或部分程序)以同样易读(即易为操作员理解)的形式显示出来。但是这些软件都还不能提高程序员的表达能

力,即仍然受到具体处理机的指令系统的限制。然而,指令系统中包含有关于子程序的指令,正是由于研制了驻留的子程序库,才有可能用比大多数机器指令更高级的语言来表示程序(至少能表示某些程序的一部分)。一个“驻留”的子程序(即存在 PROM 中固定单元中的子程序)能使指令系统增加一条功能很强的新指令,这种办法颇为有效。例如,借助于 PROM 中的浮点子程序,就可用 8080 指令“JS2731”(CD 31 27)表示“将两个给定的浮点数的浮点差送入浮点累加器”操作,这是一个需执行大量简单指令的操作。从 § 4.7.6 温度转换程序的简单例子中已看到,若有正确的子程序可供使用,特别是当这些子程序已被设计成一个完整的子程序集时,程序可简化成一系列子程序的调用操作,也许中间还要加上一些存、取参数的指令。

认为浮点子程序很有用的读者肯定希望将这个子程序集加以扩充,使之包括如所周知的“高级程序设计语言”的“标准函数”(平方根、正弦、反正切、对数等等)。若希望任何新的子程序与现有的子程序集一致,则其规格是很明确的。例如,“余弦子程序”将用 $\cos(x)$ 的值取代浮点累加器中的 x 值。用符号表示就是:

$$\text{DEHL} := \cos(\text{DEHL})$$

或者简写成:

$$\text{DEHL} : \cos$$

本书给出的定点子程序包括一个双字长平方根子程序(入口为 0BE0)与一个 15 位二进制小数的多项式计算子程序(入口为 2452)。这些子程序所用的算法也可用于浮点子程序。

平方根子程序采用的是牛顿迭代算法。若 $f(x) = 0$ 的根 y 的一个近似值是 y_0 (f 是一个性能良好的函数),则

$$y_1 = y_0 - \frac{f(y_0)}{f'(y_0)}$$

就是比 y_0 更精确的近似值。

以求平方根的情况为例,若 y_0 是 \sqrt{x} 的一个近似值,则 $y_1 = \frac{1}{2} \left(y_0 + \frac{x}{y_0} \right)$ 就是一个更好的近似值。表示成子程序的形成就是:

```
y:=y0
01: b:=y
    a:=x
    a:/y
    a:+y
    a:/2
    y:=a
    y-b
    JNZ(L01)
    RET
```

其中“JNZ”表示“若两次连续迭代的结果(y 与 b)仍可区分,则转回”(见§4.7.7)。在入口为0BEO的定点平方根子程序中,当 y 与 b 相等或仅最低位有差异时,则整个操作结束。最初预测的 y_0 值无关紧要;可采用在结果的上下限之间的任何值。为了在双字长范围内给出尽可能多的有效数字,该子程序计算的是 $2^7 \times \sqrt{x}$ (即 \sqrt{x} 有7位二进制小数位)。“ $a:/y$ ”这一步骤是通过使 $A=0E(p_0=14)$,见§4.5.5.1)时调用“HL:=(BC/DE) $\times 2^4$ ”来实现的。结果的绝对误差在 $\pm 4 \times 10^{-3}$ 内。实际上,若 $2^7 \sqrt{x}$ 是一个整数,则结果是精确的。否则当 x 较小时,其相对误差在 $\pm 0.16\%$ 内;而当 x 较大时,相对误差在 $\pm 0.003\%$ 内。

将这种算法用于浮点自变量(产生浮点结果)可有几种途

径。最明显的办法也许是程序中每步都调用一个现有的浮点子程序。另一种办法是将自变量看作为包含有一个阶码与一个尾数。若阶码为奇数,则将阶码减 1,并将尾数左移一位。然后将阶码除以 2 并求出尾数的平方根。尾数是一个有 22 个二进制小数位的三字长数,编写处理这种数的子程序时,在某些方面需要仔细一些。但是,这种子程序一旦编好以后,整个程序就比“全浮点”式程序快得多,也短得多。

多项式计算子程序(入口为 2452)所用的方法称为嵌套乘法。三次多项式 $a_3x^3 + a_2x^2 + a_1x + a_0$ 包括六次乘法与三次加法。但是,若表示成 $[(a_3x + a_2)x + a_1]x + a_0$ 则可减少到三次乘法与三次加法。 n 次的多项式

$$p = \sum_{i=0}^{i=n} a_i x^i$$

用嵌套乘法进行计算,只需要 n 次[而不是 $\frac{1}{2}n(n+1)$ 次]乘法:

$$\begin{array}{l}
 i := n \\
 p := a_n \\
 01: i - 0 \\
 \text{RZ} \\
 i := -1 \\
 p := p \times x \\
 p := p + a_i \\
 \text{J(L01)}
 \end{array}
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} i := n \\ p := a_n \\ 01: i - 0 \\ \text{RZ} \\ i := -1 \\ p := p \times x \\ p := p + a_i \\ \text{J(L01)} \end{array}} \right\} \text{或} \left\{ \begin{array}{l}
 i := n \\
 p := 0 \\
 01: p + a_i \\
 i - 0 \\
 \text{RZ} \\
 i := -1 \\
 p := p \times x \\
 \text{J(L01)}
 \end{array} \right.$$

入口为 2452 的子程序使用这两种形式中的第二种。处理浮点多项式时用第一种形式可能更方便些:

ST := HL

a_n 的地址

ST := BO

x 的地址

ST: = AF	次数 n 存入 A
B: = H	
C: = L	
JS2619	取 a_n
01: AF: = ST	i
BC: = ST	x 的地址
A - 00	
JZ(L02)	
ST: = BC	
ST: = AF	
JS264B	$p: \times x$
BC: = 17FC	
JS2608	存贮 p
AF: = ST	
A: - 1	$i: - 1$
BC: = ST	
HL: = ST	
4 \times HL: + 1	(参阅 § 5.5)
ST: = HL	
ST: = BC	
ST: = AF	
DE: = 17FC	
JS26F7	$p: + a_i$
J(L01)	
02: BC: = ST	(清除堆栈)
RET	

注解: M⁴17FC 是监督程序保存程序计数器与堆栈指示器

值用的单元,普通的子程序使用该单元是很危险的。只有符合下述条件时,一个合格的驻留子程序才能使用 M417FC: (i) 该子程序工作时监督程序不需保存寄存器值; (ii) 驻留子程序所用的 RAM(而不是堆栈)应保持在尽可能小的范围内。

入口为 2470 的定点“正弦”子程序使用定点多项式子程序计算截尾的台劳级数(见 § 8.5)。这种办法在自变量 $|x| \leq \pi/4$ 时是一种很好的近似算法,结果有 15 位二进制小数位。但是,若自变量是任意范围内的浮点变量,则这种办法就不是最好的办法。用简便的契比雪夫级数、连分数或其它办法计算三角函数及其它函数的近似值的办法在许多有关数学计算的书上都有介绍。为微处理机编制子程序集的程序员必须考虑到应用时的特定环境;采用的大型计算机上所用的子程序技术不一定是好办法。

除了需要一组算术运算子程序以及计算三角函数和其它函数用的子程序以外,还需要一组执行其它操作的子程序(也许后者能代替前者)。例如,一个与研制本书的程序时所用的系统相似的系统,就增加了一个 PROM 存贮空间,用来保存一组图形显示器用的子程序。如果可能的话,这些子程序应设计得相互统一。例如,一个子程序的结果可留在约定之处,供另一个子程序作为数据用;而且就数学计算而言,这些子程序在二进制小数位、数的长度等方面是“相容”的。

无论这些实际的驻留子程序集如何,都会出现大量的(一、二百或更多)“JS2731”(OD 31 27)之类的子程序调用指令,这些调用指令在系统中具有专门的意义。虽然“JS2731”的意义与其机器码指令所表达的意义相同,即“转移至入口为 2731 的子程序去”,但是在根据现有的子程序库形成的高级语言中,这种表示法与“D6 12”表示“减法”同样不适合、不明确。所以考虑

为汇编程序引入一种新的书写形式(每个子程序一条)是值得提的。开始时可采用 § 6.2 表中所用的描述性标题。这些标题肯定能使 § 4.7.6 中的温度转换程序更加易懂易读:

DEHL: = 输入浮点数

BC: = 1300

M4[BC]: = DEHL

DEHL: = 输入浮点数

BC: = 1304

M4[BC]: = DEHL

DEHL: = 输入浮点数

BC: = 1308

M4[BC]: = DEHL

01: 换行

DEHL: = 输入浮点数

BC: = 130C

M4[BC]: = DEHL

HL: = 130C

DE: = 1300

DEHL: = M4[HL] - M4[DE]

BC: = 1304

DEHL: × M4[BC]

BC: = 1308

DEHL: / M4[BC]

打印浮点数(DEHL)

J(L01)

对该程序作一些整理,例如缩短浮点读入部分的文本、不用小写字母(实际计算机的实用程序中不会出现小写字母)等,这个程

序就可用一个不比原先的汇编程序大很多的汇编程序进行读入。但是, 每条机器指令仍然要占用一行; 而且由于需要读取参数, 所以包含相当数量的重复操作。例如, 前三行(除了地址不同以外)在程序中重复了三次以上。每一组(三行)表示式在高级语言里表示一个操作——读入一个值并将其存入规定的单元内。这个操作可以用本书所用的表示法来表示, 例如表示成“M4(1300) := READ”。同时, 汇编程序也需加以扩充, 使其能读入这段程序并产生九个机器码字节“CD 45 27 01 00 13 CD 08 26”。这样, 温度转换程序就简化成:

```
M4(1300) := READ
M4(1304) := READ
M4(1308) := READ
01: NEWLINE (换行)
M4(130C) := READ
DEHL := M4(130C) - M4(1300)
DEHL: × M4(1304)
DEHL: / M4(1308)
PRINT(DEHL) (打印)
J(L01)
```

就一行可代表几条机器指令而言, 这个程序文本是我们遇到的第一个高级语言文本。但是根据其中出现的寄存器名称, 仍可识别出该文本是为 8080、还是为 8085, 或是为 Z80 编写的。而且, 该文本仍然采用绝对地址。下面这段文本是第一个脱离具体机种的程序文本, 上一个文本的寄存器名称与地址已由符号名称所取代。其水平相当于五十年代广泛采用的“自动代真”技术, 只需作很少的修改就可被自动代真编译程序所接受。

```
W0 := READ
```

```

W1: = READ
W2: = READ
01: NEWLINE (换行)
W3: = READ
R: = W3 - W0
R: × W1
R: / W2
PRINT(R)
J(L01)

```

虽然也许能看出这段程序用的是带累加器的计算机，但是整个文本中并没有迹象表明这是哪种计算机用的程序：是 8080 用的或别的微处理机用的程序，还是其它某种计算机用的程序？但是，肯定可以用一种扩充的汇编程序将其翻译成 § 4.7.6 所示的机器码程序或其它某种处理机用的类似程序。汇编程序扩充到这一步才能被称为编译程序或翻译程序。

获得脱离具体机种的文本后，还有可能继续加以改善，将常数写成中间操作数，而由编译程序管理存贮器中的内容：

```

01: NEWLINE (换行)
W3: = READ
R: = W3 - 32
R: × 5
R: / 9
PRINT(R)
J(L01)

```

由于对算术表达式进行翻译的技术早在 1951 年就已出现了，所以还可用更高级的表示方法表达这段程序：

```

01: NEWLINE (换行)

```

```

F: = READ
C: = (F - 32) × 5/9
PRINT(C)
J(L01)

```

为使这段程序能成为 BASIC、FORTRAN、ALGOL 或 PL/I 程序，只需在连接部分作些微小的修改。将程序的内部结构表达得明确些就可得：

```

repeat(new line; F: = read;
      C: = (F - 32) × 5/9; print(C))

```

这个程序除了没有结尾以外完全可以看作为高级语言程序。

至少可从两方面来看待用上述各种文本代替 § 4.7.6 中的程序作为微处理机系统的源程序的各个阶段。其一是将每一阶段看作为用较高级的表达式代替前一级(较低级)的一类表达式；其二是将每一阶段看作为能提供比前一阶段更强的表达能力。可能出现的一种情况是每一阶段配置一个新的编译程序，最后一级的编译程序并不比第一级的编译程序大得多或复杂得多。另一种可能的情况是所有级别的表达式都使用同一个编译程序，这可能会使系统的软件比我们所预期的更庞大。

若采用第一种办法，则最后的结果可能是有二个编译程序：一个是低级(机器码级)的编译程序，处理由具体控制机器操作的指令组成的程序；另一个是高级的编译程序，处理用方便的高级语言表达的程序。换言之，最后就象在大型机上那样只有汇编语言与一种高级语言，两者的表达能力是相差很多的。

若编译程序的容量与速度仍能控制在适当范围内的话，则第二种办法为微处理机用户提供了一种新的途径，是非常值得一试的。这是一种供“多级语言”使用的编译程序，既能接受低级表达式，又能接受高级表达式；在这种语言中有可能用同样的

功能通过程序控制输出至外设去的标准宽度脉冲或对从仪表来的读数进行计算。

§ 6.4 将高级语言翻译成机器码


无论用哪个级别的语言表达程序(或程序的一部分),其运行时都是执行一系列机器指令。

§ 5.4 举了一个用高级语言文本产生机器码程序的处理过程的例子。ALGOL60 型希氏排序程序被翻译成 8080 子程序的形式。在该例中,没有严格地运用预定的变换规则来介绍翻译过程,而是以若干非正式而直观的步骤进行介绍的。在各个阶段,都必须决定所涉及的各种量的类型与范围,从而也决定了产生的子程序的适用范围。无论用“人工”方法,(如 § 5.4 的办法)进行翻译,还是由机器自动进行翻译(如下文所述),都必须作出这些决定。该例是将 n 个元素 a_1, \dots, a_n 按数值大小的顺序进行排列,每个元素都是实数。 n 的值没有限制,但应该是整数,从而可以对其进行计数(见 § 4.7.7)。若允许的 n 值范围不同,则产生的子程序也有所不同。对于实数的排序通常用浮点算术操作来实现,但是也许需要的是对更简单的类型的数值进行排序的子程序,这在高级语言中是看不出什么区别的。因此,排序子程序的第一个文本编写得只能处理无符号单字长整数(即具有同样数量的二进制小数位的定点数),并提出了编制处理其它类型数值的排序子程序的可能性。最后应说明,下标在 ALGOL 语言中只表示这些元素是编号的;该子程序的每种文本都要求将这些元素存在间距相同的存贮单元内。

假设已有一个能直接读入 ALGOL 文本并产生相应的机器码子程序的编译程序或翻译程序。该编译程序可能产生许多不同的程序文本(§ 5.4 介绍的只是其中的一种),我们希望产生哪

种文本呢？特别是编译程序如何决定 n 的上下限、元素值的数值类型以及如何进行存贮呢？若除了 ALGOL 文本外没有其它任何信息，则据推测对计数器应采用双字长整数算术运算，而元素应采用浮点数并假定这些元素存在连续的单元内。这样，就可对 RAM 中的任意一组浮点数进行排序，这就是可预期的结论。若 ALGOL 文本规定的是整数数组 a ，就应产生处理双字长整数元素的文本。因为 ALGOL 60 中只有实数与整数两种数，因此无法产生超出这一范围的文本。其它某些高级语言 (ALGOL68、PASCAL、PL/1) 允许采用其它类型的数值，就这一点来说可能比 ALGOL 60、BASIC 与 FORTRAN 更适于作为设计微处理机用的高级语言的基础。但是，若准备以这几种语言之一为基础设计微处理机高级语言的话，就会发现对这种语言的用途作出必要的限制所需的工作量与扩充其它语言所需的工作量差不多，ALGOL 68 与 PL/1 则尤其是这样。供其中几种语言的不同文本用的几个编译程序已编写了出来，最常用的语言是 BASIC。在必须进行数值计算的场合，能规定执行整数与浮点算术运算的编译程序实际上是非常有用的。有几种编译程序以及较浅的高级语言编译程序只能进行整数的算术运算，因此毫无实用价值。其中有些受其性质及所编译的语言的性质所限，无法接受 PROM 编程器所需的那类程序 (§ 8.8 0360~03FD) 的表示式，这类程序需要仔细的定时并需详细规定对非标准外围设备的操作。其它的编译程序可以接受这类程序，但是先必须解决大量的“概念混乱”问题。编制这类程序的方法必须改成能适应所采用的语言的其它方法，产生勉强而难懂的操作表达式。而这些操作用机器码来表达是非常清楚的。

若一个程序员对其最喜欢用的高级语言有深入的了解，但是在他喜欢使用的微处理机上却没有这种语言的编译程序，则



他将发现,用 § 5.7 介绍的方法把任何短的程序或处理过程,翻译并改编成机器码程序并不太困难。如果这个工作很麻烦,那末总有一定的回旋余地将个别的表达式翻译成目标程序(如何处理 § 5.7 中希氏排序算法的嵌套循环结构?)。

在第 7 章中将讨论一种既可采用高级表达式又可采用低级表达式的语言的设计问题。

第七章 软件的组织、语言与结构

§ 7.1 计算机软件的发展

在 1977 年国际信息处理联合会会议上,大多数著名的权威都认为微处理机使程序设计技术倒退了 25 年。遗憾的是,这一论调并不完全对。

1952 年,“软件”这个词尚未出现。新的计算机必须从零开始进行程序设计,无法求助于其它计算机及其软件,也不受它们的干扰。但是二十五年后,新问世的微处理机却诞生在一个计算机大家族中,其中许多计算机很庞大,但也有许多计算机受到了四分之一世纪任其发展的软件所拖累而踌躇不前。若新机器是一个微处理机系列的最新产品,则一出现就具有该系列近二、三年积累起来的软件。将所有这些软件(当然包括第八章的软件)与多年来许多人积累起来的软件进行比较也许是不公道的。但是实际上要吃透那怕一台大型机上现有的软件,并将其削减到合适的大小都是一件很艰巨的任务。如果对任何一个机器实现这一点,就能以此作为将来的微处理机软件的模型。然而,这个工作还没有人去,所以我们应当注意,不要模仿因袭下来的错误作法,也不要仿效现有机器的浪费状况。1978 年曾有过这样一则广告:介绍一个包含用 FORTRAN 语言编写的模拟程序的系统,而该系统需要一个很大的 FORTRAN 编译程序、一个 24K 字的暂存存贮器、一个磁盘机以及一个人机对话式终端。所有这一切都用作为研制微处理机用的初级程序的手段。如果这台大计算机不仅是为此目的而专用的,则可能还有一些社会

价值;但是,若用这样一大堆软件和硬件来实现原来用规模适度的微处理机系统就能很有效地完成的工作,则是很荒唐的。

六十年代是以大型、集中式计算机为主的时代,当时软件的增长非常迅速。这种计算机是个威严的庞然大物,俨然是位于宇宙的中心,由它决定处理什么信息,而且只有在其附近的外部设备才能与其进行联络。在这一阶段的初期, FORTRAN 编译程序约有 20000 条指令,而良好的 ALGOL 编译程序还少得多。一、二年后,据说出现了其编译程序长度超过 25 万条指令的语言。而且,计算机并不只满足于编译程序,此外还有汇编程序、编辑程序、装入程序、模拟程序、仿真程序、操作系统……,包含数十万甚至上百万条指令。这些软件并不便宜,某些段落的价值要用“人-世纪”来计算(罗马教皇礼拜堂的天花板也只得 4 人-年)。这些软件并非总是设计或编制得很好的。一个明显的例子是,某软件包连续地月月宣布其中某些部分作废,每次作废都表示修正了上千个错误。当然没有必要对追究这种情况的人作出解释。由于计算机要发展,所以软件就会积累起来,不仅规模会增大,而且功能与影响也会增强。

正是由于半导体工艺的发展,才打破了计算机对信息处理工作的“垄断”。小型计算机不仅满足了互不相关的分散的计算工作的需要,而且在信息处理方面比中央计算机更能满足要求,因为在中央计算机上有大量的用户要争夺机器的使用权。在“实时处理”、“过程控制”、“物理系统”(physical system)等场合都有这种情况,即计算机必须与其它部件进行通讯。

微处理机(一种超大规模集成电路)及其有关的存贮器和接口器件非常灵活、适用、轻便,而且功能也很强。这些器件的价格非常便宜,运行成本极低,开销甚微。它开辟了一个崭新的应用领域,在这种情况下,可就地独立地完成大量的计算工作,而

且绝对可靠。以前使用中央计算机的地方,现在可以使用数百、甚至数千台本地计算机,这些本地计算机的机型也许只有几种。显然,在这样的情况下所研制的软件将不能再竭力效仿二十五年来所积累的软件了。微处理机的软件必须力求经济,并避免无计划的增长。

练习

假设你有一台 X 型微型计算机系统,并获得了一些在与之相当的 Y 型微型计算机上运行的程序(例如总共有 α 个字节)。若希望使用这些程序,并已知你自己的时间的价值,则 α 值达到多大时就应该购买一台 Y 型机器? α 值处于哪个范围时才值得使用在 Z 型小型或微型计算机上运行的 Y—X 交叉编译程序—模拟程序? 若你购买了一台 Y 型机,则使用 Y 型机时 X 型机将做什么? 是否有关系? 另一方面,若只限于使用 X 型标准化的系统,则又将如何?

微处理机的发展有可能产生许多新型的 CPU,以及与之对应的许多指令系统。虽然许多现有的和将来的处理机无疑将会消失,但是予先赋予任何一个处理机或指令系统将来会需要的性能也是很不合算的。这种见解尚未出现。

作为一个程序员,有可能遇到各种机器、各种机器码以及高级语言。虽然日常工作只限于使用一、二种处理机,但是,能阅读并理解为若干不同系统所编写的程序这一优越性也是显而易见的。程序设计的发展历史中最奇怪的现象之一是“语言惰性”。这种惰性仍然表现在两个主要的方面。其一,相当数量的程序员在学习程序设计时只使用一种语言,他们似乎会变得接受不了任何其它的语言或程序设计风格;其二,某些早期语言的非实质性的、表面的形式竟被保留了下来,虽经一番据理力争的过程,但仍然把它们作为这些语言后继版本的特点。为避免这一

现象对将来产生的阻碍作用，应该鼓励那些易于接受新概念的
人运用第二种语言，并希望新的一代懂多种语言的程序员跳出
老框框，更好地推动程序语言的合理发展。

§ 7.2 软件的规划与设计出的一些考虑

任何一种基本软件(不属于“较高级”的软件)的规格都只能
满足少数潜在的用户的需要。而且也不存在某些典型的用户或
典型系统。

第八章的软件及本章所考虑的要点都可看作是特殊的(甚
至人为的)环境的产物，这种环境就是州立大学数理工学院的
“计算机科学”系，而州立大学无疑与其它部分一样都感到经费
奇缺。

在这个系中攻读“计算机科学与数学”的学生在三年内要学
习某些数学、学习在计算发展史与当前实践中具有深远意义
的一些知识、获得进行程序设计与基本的计算机设计的能力，并真
正理解已供其使用的一些工具。而攻读数学、物理学、医学及其
它学科的学生所接受的课程要短得多，主要是使他们熟悉一些
普通的设计思想，并获得一些程序设计的经验。第三种学生是
参加夜校和假期短期学习的成年学生，他们的目的是使自己能
跟得上新的发展。参加有关微处理机及其应用课程的人员(工
业上的设计工程师、武装部队成员、商业公司的董事、医学考古
学家、教师、打字员、店主等)不仅影响了成人教育课程的内容，
而且影响了大学课程的内容。他们的关心甚至常常比前两类学
生和他们的雇员的关心更直接，也更有用。

微处理机对所有这些课程可能会产生很深远的影响。以往
大学里要么干脆不讲计算机设计，要么泛泛谈一些计算机中极
简单的逻辑电路设计，从不详细讨论程序设计实习用的具体计

算机的设计。由于过去一般使用的是中央计算机,这种计算机终日忙个不停,而且距离太远,所以无法用于说明计算机设计问题。然而现在有了微处理机及其有关部件,事情就好办了。这些部件的特点是:

(i) 从概念上说是基本逻辑设计教学中广泛采用的 TTL 和 CMOS 系列集成电路的发展,实际上也与 TTL 和 CMOS 系列集成电路兼容;

(ii) 学生可以了解和掌握这些部件的内部结构,并能评价其优劣,用这些部件可以组装成一台完整的计算机,借以说明过去在课堂上学不到的那些计算机设计原理和计算机总体结构。

(iii) 可构成一个有用的计算机,能够毫无困难地实现以前只能在中央计算机上进行的程序设计实习。

总之,微处理机能提供大学里计算机科学系教学所需的全部东西,只缺少有关大型系统的某些特点的一些内容(如果这些特点尚未过时或暂时不会过时,则可作为专题加以讨论)。尽管多个微型计算机系统的投资比普通花在中央计算机设施上的投资要少得多,但却能提供各式各样的系统,使学生广泛了解各种处理机的差异,在数量上更能让每个学生有充裕的时间进行程序设计实习,以及从事计算机设计实验。当然也会有足够的微型计算机供不需使用大型机及其软件的研究人员和毕业生们使用。

在其它部门(例如前面提到的成人学习班),虽然许多方面的要求有所不同,但是有理由认为他们也需要数量较多的微型计算机。

凡是配备有多台计算机的部门,多半是把其中一些计算机用于研制程序,而其它的计算机则可能主要用于“生产性”工作,即用于运行成熟的程序。这些功能可以互换与不能互换的范围

是与软件设计有关的一个重要问题。

生产性计算机的设计方案是由该机的若干应用中的目的程序提出的要求共同决定的。能否(或是否应该)用同一台(或同类的)机器研制程序?还是必须用专用的“开发系统”(甚至也许是以另一种处理机为基础构成的开发系统)完成研制程序这一特别任务呢?由于研制工作的最后阶段必须在目的机器(生产性计算机)上测试目的程序的运行情况,所以目的系统显然必须成为开发系统的一部分。因此,上述问题就变成了究竟需要为研制工作的前一阶段增加多少装备。

就这件事发表意见的人们当中已出现了一种倾向,即夸大程序的编写与调试工作的困难,主张使用很大、很复杂并且很昂贵的系统,而且怂恿人们要求使用很小、很便宜的目的系统和目的程序。实际上,最好的开发系统基本上应该是目的机器再增添两个部分:(i)存有任何必要的开发软件(汇编程序、反汇编程序、高级解释程序或编译程序)的 PROM;(ii)存贮被研制程序的辅助存贮器(也许是 § 6.1.4 介绍的 PROM 编程器或盒式磁带机)。实施一个系统时,必须充分强调其经济效果,犹如敲核桃不必使用大铁锤那样。在小钢琴上不会演奏的孩子在教堂的大琴上也不可能演奏得更好。开发系统比上述扩充的目的系统多不了什么东西;而开发软件应与其功能相适应,尽可能地简单。这里还应指出的是,虽然半导体存贮器越来越便宜,但是仍然比纸张要贵数百倍。因而没有必要把程序都存入半导体存贮器。

§ 7.3 指令表示法与语言

第二、三章说明了四种微处理机的指令系统及其指令的表示法。其中 8080 与 8085 两种机型的指令系统大体相同。Z80 除了包括 8080 的指令系统外,还有其它一些指令,诸如明显

地受到 6800 指令系统启发而形成的许多指令。而 6800 与 8080 的指令系统差异很大。

第三章与 § 2.10(末尾)列出了一些表格,这说明有可能用一致的、系统而易读的表示法来表示几乎所有指令系统的基本功用。例外的二、三种情况是那些结果依赖于外部信号(“复位”或中断请求)的指令。在某些情况(特别值得指出的是 Z80 的“字组处理”与“单步”指令)下,这种表示法需要使用相当长的表达式。为了简明扼要,第三章的表格中使用了一小组字母来表示这些指令,在实用程序与设计好的软件中也采用这种表示法。

这种表示法的用途已在若干方面反映了出来,其中有一些列于 § 2.2 中。此外,第四、五、六章介绍的这种表示法本身,就说明它是可以简单地,而且是首尾一贯地发展而成的一种表示法,它能表示高级程序步骤以及那些尚未落实到具体机型去的程序步骤。这样就可以同时为各种处理机研制功能相当的子程序。任何一种处理机用的子程序或程序都可用同一种方式来表达。

对于这种表示法的用途,以及将其扩充到其它处理机与其它软件(除低级汇编程序以外)去的可能性提出了以下一些问题:

问题 1 其它微处理机的指令系统能否用这一种符号系统表达?

答:有些机器肯定适用(不敢说全部)。原来的四种处理机最初采用该系统时都需对该系统特别进行扩充,该系统用于新的处理机时可能还需进一步加以扩充。然而,重要的是这种扩充不应影响这种表示系统的核心部分,而且应保持系统尽可能简单,并且在概念上尽可能首尾一致。

问题 2 对于具体的某种处理机而言,这种表示法能在何

种软件中起作用？

答：在与 8080 的汇编程序和反汇编程序类似的软件中肯定可以起作用。其它处理机用的类似程序有的已编好，有的正在编。§ 6.3 提出了一种编制高级编译程序的可能性，下面将讨论一种具有高级表达式的“语言”设想。

问题 3 能否实现指令系统之间的翻译程序？

答：也许不能。处理条件标志的细节问题使这一工作变得极端困难。在任何情况下，用编写该程序时准备使用的机种运行该程序，比通过翻译在其它某种机器上运行或进行模拟要容易得多，也便宜得多。

问题 4 能否实现供几种机器的组合指令系统用的软件？

答：不能。一个程序只在一种机器上有意义。若多处理机系统中包含不同型号的处理机，则多处理机程序就是一组单处理机程序的集合。但是，某些高级表达式可以脱离具体的体型，所以能翻译成若干种机器码。

设计常规计算机用的高级程序设计语言的工作，常常被认为就是为一台抽象的计算机规定高级指令系统，而这台抽象计算机是由实际的计算机模拟而成的。虽然这种办法（更不必说设计与机器无关的高级算法语言的理论方法了）对阐明某些概念是有好处的，但是由于微处理机用的语言基本上必须保持能表达微处理机的每条指令的操作，所以这种办法用在微处理机上并不完全满意。

在 § 8.8 的文本中的许多地方都对这种困难作了说明。03C0—03EB 的 PROM 读入程序是一个最说明问题的实例（注：03D1—03EB 的子程序还供入口为 0360 的 PROM 编程程序使用）。这是一个相当简单的实现微处理机与特殊外围设备之间的通信用的程序。该程序采用的是供接至并行接口转接器上

的其它设备所用的那种技术(见 5.7)。这个程序是一种为模/数转换器、图形显示器、行式打印机、磁盘存贮器等设备研制的典型的基础软件。这类程序无法用 BASIC 或 FORTRAN 语言来表达,即使能用其它某种高级语言来编写,表达得恐怕也有些勉强(见 § 6.4)。讨论这个例子可有助于确定用那一级(高级或初级)语言来表达这类程序最为适宜。首先应该考虑程序的规格。这种外围设备及其有关的引出端如图 7.1 所示。该设备可容纳 1024 个字节的的信息,并认为这些字节是连续编号的。无论何时只要在“计数”端接收到一个脉冲,该设备就在“数据输出”端依次送出下一个字节。若在“复位”端接收到一个脉冲,则下一个字节就是编号最低的字节。在传送完 1024 个字节后,该设备会产生“计数器溢出”信号。

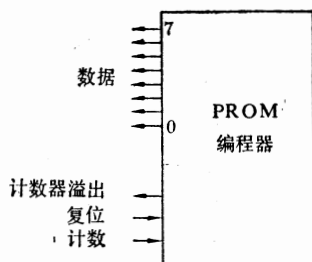


图 7.1

完 1024 个字节后,该设备会产生“计数器溢出”信号。该设备接至 8255 型器件上,如图 5.8(b) 所示,所有的信号都与 8255 兼容。PROM 读入程序的作用是将该设备的信息读出来,写入 RAM 的 1000~13FF(十六进制)各单元中去。“复位”与“计数”脉冲的宽度是无关紧要的。如果这样安排的话,程序的功能就与机型有很大关系。但是,如果未提及接口的性质,那末程序设计应进行到何种程度呢?回答是不会太深。考虑到整个程序的功能,可以用 § 6.3(温度转换程序)的方法提升原低级程序的级别。然后将该程序(及其子程序)与 PROM 编程程序编在一起,使占用的存贮空间尽可能小。这样做的一个不良后果是,用任何简明的符号表示法表达该子程序的操作都相当困难。例如,入口为 03E3 的子程序使 HL 加 1,向 8255 的 C 转接口的 0 号

线输出一个正脉冲,并根据 C 转接口的 4 号线上的信号状态设置 Z 标志。这些操作几乎不可能用一条程序设计语言的语句来表达。若程序必须尽可能短,则 § 8.8 中的表达式可能就是最好的了。但是,若其它标准(例如结构清楚优雅)比紧凑更重要,则较有可能获得相当高级的表达式。若不使用子程序,则原来的程序可写成:

```

    A: = 98
    GF7: = A } 预置接口
    A: = 04
    GF6: = A }
    A: = -A } 向 PROM 编程器输出“复位脉冲”
    GF6: = A }
    HL: = 1000 —
01: A: = GF4 } 从 PROM 读入下一个字节并将其存贮起
    M: = A } 来
    HL: +1 —
    A: = 01
    GF6: = A }
    A: = -A } 向 PROM 编程器输出“计数”脉冲
    GF6: = A }
    A: = GF6 }
    A: &10 } 读取并测试“计数器溢出”信号
    JZ(L01) —
    JSS1 —

```

括起来的每组机器指令对应于一个完整而独立的接口操作。若软件的功能中没有提及 8255 接口的性质,则操作的注释只能达到上述程度。可以象 § 6.3 中那样为每组操作设计一种记号,

从而产生该程序的一种较高级的表达式。用这种表示法表示的程序显然是专供 8255 用的；若使用 6820 或 Z80PIO 的话，机器码程序就将不同，并需使用其它的专用记号。若将设备号为 F4~F7 的设备的 A 转接口写作“GF4.A”，则程序的一种可能形式就是：

```
GF4.CONTROL:=98
GF4.C.2:=PULSE
HL:=1000
01: M:=GF4.A
HL:+1
GF4.C.0:=PULSE
Z:=#GF4.C.4
JZ(L01)
MONITOR
```

借助于标识符(符号名称, 见 § 6.3)可将这段程序变成:

```
PP.CONTROL:=98
PP.RESET:=PULSE
HL:=1000
01: M:=PP.DATA
HL:+1
PP.COUNT:=PULSE
Z:=#PP.OVERFLOW
JZ(L01)
MONITOR
```

若欲使程序的这个文本能为编译程序所接受，则编译程序中显然必须包含下述信息：PROM 编程器的“复位”端接至 I/O 设备号为 F4~F7 的 8255 的 C 转接口的第 2 位上，以及诸如此

类的一些信息。(在理论上可以这样安排,并通知机器操作员使其能正确地进行连接,但具体实现是很困难的。)若系统是固定的,则这种信息将隐含在编译程序中;增添任何新的外围设备都需对编译程序进行扩充,去掉任何外围设备也意味着应该缩短编译程序。使用能说明外围设备的编译程序,在某些情况下也可能是合理的,这种程序能处理一个程序中包含的有关决定目的系统中使用何种外围设备并安排在何处之类的信息。

可以象 § 6.3 那样去掉标号,将程序的结构表示成:

```
PP.CONTROL: = 98;  
PP.RESET: = PULSE;  
HL: = 1000;  
repeat(M[HL: + 1]: = PP.DATA;  
      PP.COUNT: = PULSE)  
until PP.OVERFLOW;  
MONITOR
```

除了可以不用 HL 作为寻址寄存器以外,这个文本也许就是能获得的最高级的文本了。该程序文本是 8080 指令与高级程序结构的混合程序。该程序仍然是与具体机型有关的(特别是其第一行);除了第一行外,这个程序很容易理解。只有详细了解 8255 的性能才能理解“98”的含意。这就使人注意到另一个困难,这个困难一般与接口所用的元件有关。虽然 8255 是个相当简单的器件,但几乎可把该器件本身作为一个微处理机来看待;控制值“98”与所有其它的控制值不同,其意义无法用一、二个 ASCII 字符来表达。其它的并行接口转接器也有独特的问题,更不必说串行器件、专用接口以及新出现的各种元件了。目前尚不了解这些元件的全貌,所以无法确定能否用一种通用的方法来描述其操作的高级表达式。这些元件品种繁多,其设计技

巧也各不相同。要不了多久，每种新元件都可能象一种新的微处理机那样要求增添许多新型的表达式。

不与其他人交往的程序员当然可以完全自由地接受或拒绝向他提出的各种表示方法，并想出一些只有他自己能理解的缩写记号，构成其专用的符号系统，用于编写他自己的程序。但是，这种自由度是非常有限的。其原因是：可供他使用的软件很有限，所有的程序都必须按这种特殊规定编写或重新编写；而且他还有必要与完全不懂这种符号使用法的其他人交往。换言之，每个程序员迟早都将使用为用户所能理解的语言或由机器上已配备的程序设计语言来编写程序，甚至要同时用到上述两种语言。

没有任何软件的机器，其本身也有一种程序设计语言，这就是由指令系统组成的机器码语言。由于程序员可阅读指令的说明，并观察机器执行这些指令的情况，所以这种语言可以被程序员所理解。但是，由于这种语言采用二进制(或八进制、十六进制)表示法，也就无法向读者提示这部分程序的意义，所以用这种语言写的程序很难读。因此，通常在书写时用能提示指令意义的形式来表示指令。把用这种书写形式表示的指令转换成二进制码所用的程序一般还具有其它一些功能(例如 § 6.1.2 介绍的功能)，称为汇编程序。汇编程序能处理的语言称为汇编语言。由于用汇编语言编写的程序的每一个语句都只与一条机器指令对应，所以汇编语言是一种低级语言。

近年来已研制了许多高级语言。其特点通常是：一个高级语句(或程序步骤)会产生许多机器码指令操作。一种良好的、设计完善的高级语言对程序员有相当大的吸引力。最明显的是使用高级语言编写的程序非常接近于原始问题的描述语言，常常借用问题中变量的名称作为程序中的标识符。这种语言能接

受某种按一般规则构成的表达式(公式)。高级语言对子程序以及重复或迭代结构(见§ 7.4)的处理能力很强,因此原来的计算表示式可原封不动地用在程序中作为表达式。用良好的高级语言编写的程序即使写几遍也比用低级语言编程序快,而且错误少得多。高级程序甚至已达到与具体机型无关的程度,所以有可能用于已配备有这种语言的任何机器。使用高级语言所花的代价是要有这种语言的编译程序以及便于用这种语言进行程序研制的其它软件。

供某些微处理机使用的某些高级语言的编译程序可以购得。购买其中最好的编译程序是值得的。但是,有些编译程序所要求的存贮容量似乎太大了一点;也还有一些编译程序如上述所指出的那样,是华而不实的。

肯定有许多用户一时会认为某种编译程序已能满足其所有的程序设计方面的要求。同样,也有一些人认为满足不了他们的要求。这些用户可能已经发现了低级汇编语言的限制。他们的要求实际上是希望能用不同级别的语言来表示程序。有些程序很自然地可以用高级语言来编写;还有些程序由于直接与接口有关,可能需要使用低级表达式;第三类程序可能要求有些段落用高级语言编写,有些段落用低级语言编写,段落之间要用多种级别的语言编写,因此希望有一种“多级”程序设计语言,能接受任何程序。这些程序可以用机器码来表达,但是程序中的各个不同部分可以用最适宜的语言来写。低级语言可用来编写所有的程序,但非常麻烦;高级语言能提供方便并提高程序员的效率,但并不是任何高级语言都可表达系统要求执行的每件工作,并且很少能以最合适的方式来表达。

如果要满足上述要求,问题就成了逐步地对低级语言加以扩充(如§ 6.1.2 举例说明的那样),使其能提高到§ 6.3 和§ 6.4

及本章所达到的程度。与此同时还必须为不同发展阶段的语言配上编译程序或解释程序,使各级语言可供实用。并提供辅助软件,为程序员编写与修改程序的任务提供方便。

在较早期的计算机上这个问题不象现在这样突出。这也许是由于早期倾向于把为大型机服务的程序员分成“系统程序员”和“应用程序员”。系统程序员集中考虑使计算机尽可能通用的问题;应用程序员主要是用机器及其各种设备解决一系列具体的问题。这种区分的结果似乎扩大了低级语言程序设计与高级语言程序设计之间的距离。

拟定整个多级语言的范式和功能决不是轻而易举的事。某些阶段做起来困难不大,例如为调用驻留子程序操作提供记号(例如“HL: = C × E”)。但是有些阶段(例如引入各种类型的符号名称和常数)就需要非常仔细。若有可能出现 PROM 读入程序的最后一个文本那样的程序,则也可能会碰到问题。

下一节将扼要地介绍一个可行的研制计划的几个阶段,以及能使程序表达得较优雅,而所需的结构方面的特点。

§ 7.4 程序设计语言的结构与风格

微处理机用的多级语言范式必须符合某些标准。首先,机器码中的每一条指令必须能表示成多级语言中的一个语句。第二,在最高一级上的表达能力必须与目前能在微处理机上实现的高级语言的表达能力相仿。第三,必须可以实现从低级到高级的不同级别的语言。能在某一级别上运行的程序也必须能在任何较高的级别上运行。在任何级别上,与一条机器指令对应的语句产生的目的码必须仅仅表示那条指令(实现较高级的语句时规定不会这样严格)。第四,这个范式不应使任何级别的编译程序所占用的存贮容量达到不合理的程度。

这个语言的基础显然必须包括在表示机器指令的记号表(如第三章所列出的指令表)中。此外,在最低级别上也必须能在指令前加标号,并能用对标号的访问代替对地址的访问。

§ 6.3 提出的第一个扩充步骤是采用能表达某种意义的子程序调用操作。这就要求对准备编制的子程序库进行仔细的考虑;每个子程序库对应着特定的一组操作(例如浮点算术运算),这一组子程序应作为一个整体来看待,并考虑到相互间的兼容性。每个子程序调用操作的书写形式在风格上应该与其它子程序调用操作的书写形式以及指令的书写形式相适应;而且如果可能的话,其格式应该与现有的书写形式一致。注意到这些问题有助于简化这一阶段的工作以及减小编译程序长度。

§ 6.3 提出的第二步是允许每个表达式代表几条机器指令(子程序调用和参数处理指令),这一步不会产生新问题;但是相关性、风格与结构仍然很重要。这些“宏指令”无疑会蕴含地使用寄存器。程序员必须了解这些寄存器在这些“宏指令”中的使用情况。犹如在一个普通的子程序调用过程中,要知道哪些寄存器会受影响那样。

无论如何也不能说这两个扩充步骤是将要作出的其它扩充步骤所必须的。有些读者可能觉得他们需要这些步骤,有些则认为不需要。在任何情况下,此时的语言作为程序设计语言,从概念上来说都是非常简单的。其基本的语句形式也许只有四、五种。其中之一是“a op b”(a“操作”b),其中第三个成分(或者第二和第三个成分)可以不出现;另一种形式是“J mode cond addr”(J模式、条件、地址);还有一种形式是供“其余”操作用的,即“标识符”形式。语句的组成成分包括作为标识符用的寄存器名称、标志、中断屏蔽字、存贮器及一组输入-输出转接口,以及作为数值用的二进制的一位、两个十六进制数字、四个十六进制

数字和访问标号的各种量。其语法应该能简单地模仿 ALGOL 60 报告或其派生语种之一进行定义。其语意必须比第三章中一节的内容稍多一些，增加的部分是子程序的部分。就我们现在的目的而言，只要能决定哪些指令要与该语言中的某条语句对应就够了；没有必要定义机器码的语意。§ 6.3 所提出的其它扩充步骤引入了范围有限的标识符和非十六进制形式的常数值，这些步骤必须在决定了某些结构问题之后再考虑。

其中主要的问题与这种语言的使用方法有关。本书中假设程序(或程序中的模块)是脱离计算机而编写的，然后在计算机上作为一个整体进行测试。有些程序员喜欢在控制台设备的键盘上以交互式工作方式边编写程序边进行测试，某些类型的程序采用这种办法较为有利。APL 与 BASIC 之类的语言似乎较适合于这类用途，而 ALGOL 60 及其派生语种的模块结构则不适于这类工作方式。其它的问题都一样，选择交互式程序设计还是分离式程序设计方式取决于程序员的爱好，但事实说明后一种方式所产生的程序在风格与结构方面来得好些。除非准备采用交互式程序设计，否则进一步研制微处理机语言最好是以 ALGOL 60 的模块结构为基础。

程序员可说明(规定)一个标识符在模块中代替给定的某种类型的变量，特别方便的是按具体的微处理机中寄存器或标志的名称对标识符进行命名，或者以与这些寄存器或标志的用途相适配的形式对标识符进行命名。此外，可以说明一个模块中(或模块中的某种数值)的数字是十进制或者十六进制等。整个机构应该与具体机型无关，但是程序中任何影响寄存器或标志名称的说明将使该程序只能用于特定的一组机器(甚至只能用于一种机器)。这样地进行扩充以后，就为接受用户的变量名称以及使用方便的(十进制)表示法所表示的数值创造了条件。但

是,为不致于给程序员造成不必要的麻烦,要求在定义扩充部分的语意时非常仔细。如果如上所述提供了说明,那末还需对合并表达式或公式采取一些步骤。其中最重要的问题是保证单义性,不应模稜两可(即“二义性”)。必须竭力避免通常的“自上而下”语言定义中所出现的那种松散结构。

无论是否运用 ALGOL 60 的模块概念,在程序设计中定义“构件”时采用这种概念肯定能使结构清晰。一条语句既可表示一条机器指令,也可表示一条上述的那种“宏”指令,或者象 ALGOL 60 中那样表示一个适当的模块。因此,定义条件(或选择)语句,甚至定义多种选择(“case”)语句就成了很简单的事。引入计数和迭代结构也不困难。后面两种结构就是“for”和“repeat”(“while”或“until”)语句,本书中许多地方(例如 § 2.10)已非正式地引入了这些结构。

与模块概念有关的最后一个扩充部分也许是将子程序变换成带参数的“过程”。这个过程可以进行得很深;如果不先考虑上述任何建议对编译程序以及目的程序造成的后果,就将其规定在语言的范式中,那是很笨拙的。

有充分的理由认为在各种扩充步骤之中最迫切需要的是增添构件。当然,没有构件也可编写结构良好的程序①。但是,除非采用规则的结构,而不滥用无条件转移与条件转移,否则程序容易变得曲折隐晦、无法阅读并充满错误。但是,由于每种处理机的硬件都有自己的特色(特权编址就是一例),所以无法完全排除转移指令。虽然在为结构性较强的问题编制程序时应该尽量避免使用“go to”(“转向”)语句,但有时仍然必须使用 go to 语句。也有排序子程序之类相当混乱的情况(见图 5.5)。排序子

①: 注 O. J. Dahl, E. W. Dijkstra 和 A. R. Hoare: “Structured Programming”。

程序的基本过程有三个“嵌套”循环，即一个套着一个的三重循环。最后产生的子程序的形式是三个联锁的循环，这种形式是无法单独用常规的构件来表示的。这个子程序的结构是否良好？或由于过分地要求节省存贮单元而不用这种结构是否值得？与这种算法已有的各种结构相比，这种算法的最佳结构是哪种结构？是否通得过正确性检验？你的回答是否取决于你是不是仍然喜欢使用程序设计计算机？

有一点是很清楚的，设计微处理机用的语言所涉及的问题远未完全解决。虽然有许多用户一时将满足于已有的“高级”编译程序，而不研究该程序是如何工作的；但是有些人发现，寻找比目前更适宜的手段表达微处理机程序时将遇到困难。

虽然近 25 年来的经验并不容人们乐观，但是设想一个读者正在继续为在 2003 年出版“微微处理机程序设计与软件研制”一书而努力，并能写道：“虽然新的微微处理机 (picoprocessor) 刚一问世就使程序设计落后了 25 年，但是这 25 年来取得的进步使我们有可能在几个月内就为微微处理机配上最好的软件”并不完全是幻想。

第八章 小型 8080 系统用的 第一个软件

§ 8.1 历 史

本章的软件(即程序与子程序的集合)是随同相应的系统一道生成的。除了 8080 系统以外没有使用其它的计算机。该软件是从 1976 年 12 月 30 日开始编写的; 1977 年 3 月完成了前 4K 程序(监督程序、汇编程序和基本算术运算程序)的编写工作, 6 月完成了其余 2K 程序(反汇编程序和浮点算术运算程序)的编写工作。此后, 监督程序与反汇编程序均有一处需要改正。这两个错误都非常重要, 所以后面作了简单的说明。花在这个软件上的全部工作量不超过三个人/月。主要的工作期是圣诞节与复活节假期, 两个假期之间隔着一个春季学期, 被学生与同事们分散了许多注意力。作这样一个说明是为了给那些对编写程序有畏难情绪的人鼓气, 也希望读者对说明这个软件时将指出的一些较粗糙之处给予谅解。

最初编写该软件包时, 使用的是未加修改的英特尔公司 SDK(系统设计套件)单板机, 以及配有容量为 1K 字节的 ROM 的 MCS-80 监督程序、3K 字节的空白 PROM(三块 2708)与 1K 字节的 RAM(八块 2111)。并使用一台 KSR-33 型电传打字机, 接至 SDK 中的 8251 接口上(参阅 § 1.4.1 与 § 2.8)。一个月后由 K. R. Brooks^①设计的 PROM 编程器投入使用, 通过

^① K. R. Brooks: "Microprocessor-controlled PROM programming" *New Electronics*, 2, 23(1976)。

SDK 中的 8255 与系统相接。二月份在 SDK 板上的绕接区(用户区)里增加了 1K 字节的 RAM 组件,并用存有下面将介绍的监督程序以及 PROM 编程程序的 PROM 取代了原来的监督程序 ROM。三月份安装了一小块扩充板,使系统具有 6K 的 PROM(六块 2708)。

该软件研制的进程如下:

(i) 编入 PROM 的第一个程序就是 PROM 编程程序 (PPP) 本身。借助于这个程序以及英特尔公司的监督程序逐段地对存在 RAM 中的汇编程序主体进行了测试,并将其写入 PROM。汇编程序的最后一部分被写入存有“PROM 编程程序”的 PROM 的多余空间里。在这一阶段, RAM 容量只有 1K (1000~13FF) 须用作监督程序的暂存贮区。因而在主汇编程序的每块 PROM 中最后 30 个字节都存有零碎的子程序,这些内容是后来补进去的。

(ii) 在编写新的监督程序时,汇编程序被搁置起来。这个监督程序的功能比英特尔公司 ROM 监督程序稍强一些,并节省约 15% 的存贮空间。节省下来的存贮空间 (0360~03FF) 足以容纳一个 PROM 编程程序、一个 PROM 读出程序以及字符串输入与输出用的子程序。由于只能在没有监督程序可用的情况下对新的监督程序进行测试与修改,所以这项工作是这个软件包研制过程中最困难的环节。

(iii) 在新的监督程序与 PROM 编程程序投入使用以后,再借助于汇编程序,研制了后来被填入四块 PROM 内的各种子程序。直至此时才增添了另外的 1K 字节的 RAM,并可使用监督程序与汇编程序 PROM 底部的多余空间。

(iv) 如前所述,增加了一块 PROM 扩充板后才提供了新添的 2K PROM 空间。然后编写了反汇编程序并编入这两块

PROM 之一；最后设计的是浮点程序包，并安排在多余的存贮空间内。

(v) 还有其它一些程序(例如反波兰解释程序以及图形监督程序)也存在 PROM 中。借助于 PROM 读入程序就可将 PROM 编程器当作一种非常快速与方便的输入设备，使这些程序用几秒钟时间就能输入 RAM 中。

这些 PROM 软件已复制了几套正在使用。但是，在最新的 8080 与 8085 系统中用的是 2716 型 2K PROM，而不是 2708 型 1K PROM。

下面将逐段介绍这些软件。每个程序或子程序都有一简略的说明。这个说明之后就是由反汇编程序打印输出的整个软件包文本，并对文本作了详细的注释。本章末还列出了 6K PROM 的无注释的十六进制码文本。

该系统的地址与设备号分配如下：

PROM 0000-0FFF, 2400-2BFF

RAM 1000-17FF

8251 设备号 FA、FB (供电传打字机或目视显示部件用)

8255 设备号 F4、F5、F6、F7 (供 PROM 编程器用)

§ 8.2 监督程序 PROM(0000~03FF)

在这块 PROM 占用的存贮区域内有几个地址需特别加以考虑：

(i) “复位”(“RESET”)地址(0000)。当开启系统电源或按下复位键后，程序计数器复位至 0000，因此执行该单元内的指令。所以，把为建立其它程序提供手段的监督程序的起始地址安排在 0000 单元。

(ii) “专用(再启动)子程序”地址 0000、0008、0010、0018、0020、0028、0030、0038。第一条指令位于这些单元之中的子程序,可以用一条单字节的指令来调用(在其它任何单元内的子程序需用三字节指令调用)。所以,最常用的子程序应写入这些单元内。但是,其中有一个地址是 0000(“复位”地址),其用途已在上一节说明了。另一个地址 0008 由 JSS1(十六进制 CF)调用,供其它程序调用监督程序本身时使用,所以该地址已被用作监督程序的“正常”入口。剩下的还有其它六个地址,间隔 8 个字节。

8.2.1 监督程序——主体部分

复位信号不仅加到 CPU 上,而且会作用于外围设备接口,特别是加到计算机与控制台设备之间的 8251 上。从复位入口进入监督程序时,前四条指令(0000~0007)用于预置 8251 接口。这些指令执行的操作之一是规定要传送的信息(一个字符)的格式;规定的具体内容由制造厂有关 8251 的说明给出。从程序设计的观点来看,应该注意:(i) 复位后必须对 8251 进行预置;(ii) 若在使用接口之后与发出另一个复位信号之前再次执行预置指令,则其作用并不是重新进行预置。由于不能(或不希望)用软件产生复位信号,所以不应该通过软件从 00 重新进入监督程序。供通过软件进入监督程序的入口必须避免出现 8251 预置指令。这就是必须通过调用专用子程序 SS1(JSS1,十六进制 CF)从 0008 重新进入监督程序的原因。

从 0008 开始,监督程序必须仔细地把执行用户程序出口处的 JSS1 指令时所有寄存器的内容存在“安全区”内。由于专用子程序占用了 0010~0066 这一块存贮区,所以 000D 处有一条无条件转移指令,转至 0067 号单元。0008~000C 与 0067~007D 内的指令将寄存器的信息存入 M17F4~M17FF(系统

RAM的“高端”)。处理SP与AF的内容会遇到一些小问题,所以需要相当巧妙地进行处理。PC值已被子程序调用指令JSS1存入堆栈,作为返回地址用。注意,复位和接口预置过程与这段指令是重复的,但是在复位和接口预置过程后执行这段指令没有害处。

007E~0086内的指令使电传打字机打印(或使目视显示部件显示)信息“MONITOR”。打印这个信息是表示已通过复位或软件调用操作进入了监督程序。

0087~00B9内的指令构成了监督程序的主循环。这段程序首先将堆栈指示器置成17F4,所以监督程序使用的堆栈在保存寄存器内容的安全区之上。然后换一行打印(或显示)提示符号“>”,监督程序准备接受需执行的命令(0090)。监督程序的命令可以是D、G、I、M、R、S、X七个字母之一。若打入其中一个字母,就执行相应的监督程序分支部分。D、I、M、S、X各分支以转至0087的操作结尾。0087是主循环的第一条指令。G、R分支的结束状态是进入其它某个(规定的)程序,在该程序中可在适当的时间再次从0008进入监督程序。若按下的是除这七个命令字母之外的其它键,则监督程序将打印一个问号“?”并返回循环的入口0087等待下一步的操作。

8.2.2 专用子程序

在讨论监督程序的各个分支之前必须先介绍一下专用子程序,因为监督程序要用到它们。

以0038为入口的专用子程序SS7(“A:=inchar”),该子程序用于从控制台设备读出一个字符。在调用该子程序的过程中,该子程序不断地循环(0038~003B),直至操作员按下键盘上的一个键为止。按键操作后,转接口FB的第1位给出一个“1”,转接口FA将相应的字符送入寄存器A。任何奇偶位(A₇)

都将被去除,输入字符将存入寄存器 A 与 C 中。

系统的硬件不会将输入字符“返回”或“回送”给电传打字机的打印部件或目视显示部件的显示屏。因此调用 SS7 只读出一个字符,但并不显示。

基本的输出子程序是专用子程序 SS3(“outchar(O)”),其入口为 0018。由于 0018~0020 之间存贮容量太小,所以该子程序一开始就转至 0045 号单元。该子程序在 0045 进入一个循环,直至转接口 FB 的第 0 位为“1”,即一直循环到打印机或目视显示部件准备好接受下一个字符时为止。一当第 0 位改变成“1”时,字符就被输至转接口 FA。

入口为 0010 的子程序是 SS2(“echo”),该子程序也许是多余的。排入这个子程序是为了便于处理某些控制字符。一般情况下该子程序只将给定于寄存器 O 中的字符输出至外设;但是若该字符是十六进制 1B(“换码”),则该子程序输出十六进制 24(“\$”);若该字符是十六进制 0D(“回车”),则连续输出两个字符 0D(“回车”)与 0A(“换行”)。

入口为 0020 的子程序是 SS4(“in-out”),该子程序实质上是先调用“A:=inchar”,再调用“echo”。因此调用“in-out”时除将一个字符读入计算机以外。还将其打在纸上或在显示屏上显示出来以供验证。利用该子程序可通过一次键盘操作达到换行的目的,并能显示出操作“换码”键的地方(见下文 I、D 部分)。

有些系统具有自动的“返回”或“回送”功能。但是,有些情况并不希望有这个功能。所以没有自动回送功能的方案更可取些,因为在这种情况下可通过程序控制产生回送。

其余两个专用子程序 SS5 与 SS6 非常简单。“ASCII-Hex”子程序将给定在 A 中的 ASCII 值(其值在 30~39、41~4F 之

内)转换成对应的十六进制值(00~0F)。“Hex-ASCII”子程序的作用与此相反。

监督程序将调用全部专用子程序; 这些子程序当然也可供其它程序使用。

8.2.3 监督程序——分支部分

本节先讨论 I、S、D、m 分支, 然后再讨论分别从 00C4、00CA 地址开始的 G、R 分支。

I(“输入”, 入口 00E3)

该分支开始时用入口为 01F7 的子程序读出起始地址。然后重复执行下述循环操作读入一对十六进制数字、将其合成一个字节并存入该地址内, 然后将地址加一。字节之间打入的空格、逗号与回车符均不预理睬(因此可用这些字符来控制打印记录的格式), 打入“换码”字符时使操作结束。

S(“代换”, 入口 0106)

该分支开始时也是用入口为 01F7 的子程序读出起始地址。若打入空格或逗号(在 01D9 存有 JSS4), 机器将打印规定地址单元的内容, 然后打一个连字符(减号“-”); 若打入任何其它字符, 则结束操作。在打出“-”以后, 用户可打入一对十六进制数字, 这对数字将合成为一个字节并取代刚才显示的值。或者在打入这对十六进制数字后, 用户可打入(i)一个空格或逗号, 此时机器将显示下一个较高地址单元的内容, 并可继续如上所述采用该值或写入新值; (ii) 另一个字符, 此时该操作结束。

D(“显示”或“打印”, 入口 0133)

这个分支在监督程序中用来以十六进制打印存储器内容(如本章末尾的打印输出表所示)。正如读者看到的那样, 输出清单中的一行由存放在连续单元中的十六个字节组成, 中间用空格分隔开, 每行开头都打印该行起始单元的地址。

这个分支开始时读入两个地址(两个地址之间用空格或逗号隔开)。若(i)打入的地址不正确, (ii)第一个地址后不是空格或逗号而是其它字符, (iii)第二个地址低于第一个地址, 则操作无效。若操作正确, 则从 014D 进入一个循环, 其操作结果是显示存储器中从第一个地址到第二个地址(包括这两个地址)的所有单元的内容。该循环先打印出下一个单元的地址, 然后进入一个内部循环(0158~017B), 打印连续单元内的值, 直至打印的单元地址是十六的倍数为止。此时, 内部循环返回至外部循环。这个操作一般继续执行到打印完结束地址中的内容为止, 但是还有一组指令(015F~016E)用于在任意时刻中止显示操作。每通过这段指令时就检查键盘接口(见上文 S57)。若(i) FB 转接口的第 1 位为 1, 以及(ii) FA 转接口的值为 1B(即按下的是“换码”键), 则显示将立即停止, 并从 0087 开始执行监督程序的主循环(016C)。

M(“复制”, 入口 0180)

该分支执行的是 § 5.2 讨论的那种“字组复制”操作。该分支从 0180 开始, 读入三个地址, 各地址之间由空格或逗号分开。这三个地址分别是源起始地址、源结束地址与目的起始地址(此程序中用源结束地址代替 § 5.2 例子中所需的复制的字节数)。若第二个地址小于第一个地址, 则由一个错误出口转至 00B4*。若不出错, 则程序将两个起始地址进行比较, 并根据比较结果决定复制过程是向前(01B2)还是向后(01C4)。在后一种情况下必须执行一些简单的计算(01C4~01D6)以建立新的起始与结束条件。

其余的监督程序操作 G(执行)、R(继续执行程序)与 X(检查寄存器)是相互关联的, 也许比上述各个分支更难于理解。

* 此处原文误为 0034——译者。

任何程序(例如汇编程序或 RAM 中待测试的用户程序)都应该象是调用 0008 处的子程序那样,以 JSS1(CF)调用监督程序作为结尾。正如上文 § 8.2.1 所解释的,这样就会在调用时把寄存器(AF、BC、DE、HL、SP、PC)的内容存入“安全”单元 M17F4~M17FF。这些单元可通过 G、R、X 操作来存取。

R(“继续执行程序”, 00CA)

将保存在存储器中的寄存器值恢复到寄存器中去的过程如下。首先将堆栈指示器置成 17F4,从而可将 DE、BC、AF 的值弹出堆栈。然后将 MM17FE 中的值经由 HL 恢复到堆栈指示器中去。再将程序计数器的值(MM17FC)存入堆栈,并恢复 HL 的值(MM17FA)。由最后的“RET”(00E0)指令完成恢复程序计数器的值的工作。

最后,返回到调用监督程序的程序,从监督程序调用指令后面的一条指令继续执行下去,且寄存器中的值保持调用时的状态(监督程序的性质就好像是一个完全透明的子程序)。

G(“执行”, 入口 0DC4)

“执行”操作是 R 分支的变形,用于从规定点进入某个程序,特别是可以从较适宜的入口进入某个程序。该分支在执行 R 分支之前先读入一个入口地址。该地址值立即被写入 MM17FC,改变其中所存的程序计数器值。

虽然精确地说,一条完整的“执行”指令(例如“G1234”)的作用是“寄存器保持其在最后一次调用 0008 处的子程序之前的数值,转移至 1234”,但是常常可以将该指令的作用看作是“进入从 1234 开始的程序”。

监督程序在 G 与 R 命令中严格保证的“透明性”会受到最后介绍的监督程序操作-X 操作的破坏。X 操作的作用是显示所保存的寄存器值,并可通过键盘改变其中的某些内容。

X(“检查寄存器”, 入口 0215)

这是监督程序中最复杂的一个操作。该分支本身需要使用几个子程序。其操作过程是先在第一行上打印出标志与寄存器的名称, 然后就在各个名称下打印存贮器中保存的与之对应的各项数值。标志以二进制值(0、1)打印; 其余的数值用十六进制打印。然后用键盘上的空格键作为“标志”(“tab”)键, 使滑架(或光标)对准需修改的具体数值。然后可在原有值下打入新值, 从而代替原来的值。任何时刻只要打入“回车”, 就会使控制返回至监督程序的主循环(0087)去。

X分支占用存贮器 0215~021A 以及 0245~0311 单元, 其子程序存在 0312~0359 中。在打印所保存的值时, 打印标志值的部分(024D~025F)将五次调用 0312~031E 中的子程序。每次调用时, 该子程序找到一个标志值并将其打印出来。打印其它寄存器的部分(0260~0287)更简单一些。其余部分(0288~02E9)则稍微复杂一些。在滑架(或光标)对准 N 标志值时, 可打入五个新的二进制值取代原来的标志值, 或者再按一次空格键使滑架(或光标)对准 A 寄存器的值, 或者可使用回车键结束整个操作。可对 A、BC、DE、HL、SP 与 PC 值重复进行这种选择过程。通过连续调用 031F~032C 中的子程序, 可将新的标志值读入机器并组合成一个新的标志寄存器值存入 M17F8。每个寄存器对或双字长寄存器都调用 033C~0359 中的子程序进行处理。每次调用该子程序时都可以象在标志值的情况下那样对三种选择进行处理。值得注意的是: 0348 的条件转移指令, 若执行该指令, 则堆栈中尚留有一个未使用过的返回地址。但是, 堆栈指示器立刻就会复位, 所以这一点没什么关系。

8.2.4 其它子程序

在监督程序 PROM 中, 还有一些子程序, 供监督程序及其

它软件调用,现将这些子程序入口及其功能简单叙述如下:

- 01E6: “十六进制检查”, 可用于“ASCII-hex”之后或“Hex-ASCII”之前。若寄存器 A 中的值在 00~0F 范围内(包括 00 和 0F 在内), 则该子程序无影响; 若 A 中的值超出该范围, 则从一个出错出口转至监督程序(00B4)。
- 0220: “A:=in byte”, 读入并检查两个十六进制数字。若一切正常, 则将其装配成一个字节存入寄存器 A。
- 0204: “outbyte(A)”, 将寄存器 A 中的字节拆成两个十六进制数字, 然后打印出来。
- 0200: “CRLF”(换行), 只是在 C 中存入 0D(回车)并调用“echo”(回送)子程序。
- 01F7: “HL:=in address”, 只是两次调用“A:=in byte”, 分别将输入值存入 H 与 L。
- 005F: “Outstring(B)”: 在 B 中规定一个 n , 在 HL 中规定一个地址 a , 则该子程序将打印 n 个字符, 字符的 ASCII 值存在 $M(a)$, $M(a+1)$, \dots , $M(a+n-1)$ 中。
- 03F6: “Outstring(ESC)”: 在 HL 中规定一个地址 a , 该子程序将打印一串字符, 字符的 ASCII 值在从 $M(a)$ 开始的一些单元中, 打印过程一直进行到遇到 1B(换码)值为止。此时该子程序不打印 1B 而返回原程序。
- 03EC: “Instring(ESC)”: 在 HL 中规定一个地址 a , 该子程序读入一串字符, 并将其 ASCII 值存入 $M(a)$ 开始的单元中。当读入 1B(换码)时就将 1B 也存贮起来, 可供以后“Outstring(ESC)”子程序使用, 并返回原程序。
- 0231: “HL-DE”, 根据给定的 HL 与 DE 中的两个无符号双字长整数(一般是地址)之差 HL-DE 设置条件标志 N、Z。

返回主程序时若 $HL-DE=0$ ($HL=DE$) 则

$N=0, Z=1;$

若 $HL-DE>0$ ($HL>DE$) 则

$N=0, Z=0;$

若 $HL-DE<0$ ($HL<DE$) 则

$N=1, Z=0。$

最后,在 01F4 有一条转至 0010 (“echo”子程序的第一条指令)的无条件转移指令,在 021B 有一条转至 0038 (“A:=inchar”子程序的第一条指令)的无条件转移指令。提供这两条指令是为了使某些原来用英特尔公司 SDK 监督程序(包括汇编程序)编写的程序尽量少改动就可借助于这个新的监督程序投入运行。

8.2.5 PROM 编程器用的程序(0360~03EB)

这里采用的技术已在 § 5.7 中介绍了。这两个程序(0360 的“PROM 编程程序”与 03C0 的“PROM 读出程序”)是配合某种型号的 PROM 编程器对特定型号的 PROM(如 2708 或 8708 等)编程用的,编程器必须以规定的方式与设备号为 F4~F7 的 8255 接口器件相连。PROM 编程器的接口特点及其接法可见 § 5.7。

“PROM 编程程序”(入口为 0360)的工作分成三个阶段。第一个阶段是每次一个字节地读插在编程器上认为是空白的 PROM。只要读入的字节是十六进制 FF(全 1,即“擦净”状态),读入过程就继续下去。当读入一个非 FF 字节时程序停机(03BA),并点亮编程器上“未擦净”报警灯。在成功地检查完整块 PROM 后,接口被安排成写入状态(0371~0376),并开始编程操作。对于 8708 与 2708 型器件而言,编程过程采用内外循环结合的方法。对 PROM 的每 1024 个字节执行一次内循环

(0384~039A), 而外循环(037D~039E)重复 200 遍。这是由 PROM 的物理性质决定的。内循环中是一个计时循环(见 § 5.7), 该计时循环测量编程脉冲的宽度。这个过程最后部分是检验, 此时要求将接口安排成读入状态(039F~03A2)。新编程的 PROM 中的每个字节被读回寄存器 A, 与其原始值(仍在 RAM 的 1000~13FF 单元中)进行比较。若发现任何不符之处, 则点亮编程器上的“出错”灯(03BB~03BE), 并调用监督程序(03BF); 然后可用监督程序的 X 操作命令来检查不相符的单元(HL)。

“PROM 读入程序”(入口 03C0)主要是一个简单的循环, 逐个字节地读入插在 PROM 编程器上的 PROM 中的信息, 并将其存入 RAM 中 1000~13FF 单元(与 PROM 编程程序使用的单元相同)。

§ 8.3 汇编程序(0400~07E2, 0800~0BDF, 0C00~0D6E, 0D85~0DC9)

汇编程序未使用 07E3~07FF 与 0BE0~0BFF 的原因可参阅 § 8.1。

汇编程序所用的 RAM 单元具体情况如下:

- 1000~100F 存贮正在处理的源程序的字符(ASCII 值)。
- 1010~1011 目的程序计数器(即存贮下一个汇编成的字节的单元地址), 预置成 1180。
- 1012~1013 转移表计数器(存贮转移表下一项内容的单元地址)。
- 1014 标记(预置为 00; 由被编译的第一条指令置成 01)。

- 1015~101F 未用
- 1020~103D X表(X0总是从1000开始;MM(1020+2(h-1))是Xh的第一个元素运行时的地址($1 \leq h \leq F$)。)
- 103E~103F 被编译的程序第一条指令运行时的地址。
- 1040~10BF 标号表: 标号L运行时的地址在MM(1040+2L)中($0 \leq L \leq 3F$)。
- 10C0~117F 转移表。该表中每一项元素由三个字节组成。这三个字节是一个标号与一个地址, 该地址中有一条涉及标号的指令。汇编时若发现一个操作涉及的标号尚未出现过, 则在该表中增加一项。在完成汇编(FINISH)时, 借助于这张表以及标号表提供遗漏的地址。转移表最多可容纳64(十进制)项内容。
- 1180以上 汇编成的目的程序的指令与常数。这个部分的长度受堆栈范围限制。

汇编程序的入口是0C00, 通常是通过监督程序指令G0C00进入汇编程序的。

汇编程序的第一部分是:

- 0C00~0C19: 预置: X表、标号表与转移表被清除(置成“0”), 标记(1014)被清除并转移至0400。
- 0400~0457: 读指令例行程序: 滤除任何“空格”或“换行”字符, 读入形成一条源程序的字符并将其存入M1000以上的单元内。在这个过程中只要操作员在键盘上按下“删除”键, 就会使本程序打印一个“?”并重新从0406开始执行。源指令以“;”或“回车”结束。遇到这两个字符后该例行程序打印一个“;”, 然后打出足够的空格使滑架(或光标)对准距左边

沿有二十个字符的位置。

这时由汇编程序处理刚读入的指令(0C20 以上)。在产生目的程序字节(最多三个字节)后,汇编程序将按适当情况转到输出例行程序的若干入口点之一继续执行下去。

0460~0485 输出例行程序:本程序将利用“out object byte”(输出目的字节)子程序(0458~045B、0486~0499)。该子程序将存在 A 中的字节存入目的程序的末尾(1180 以上),并打印其值与一个空格。

输出例行程序有几个入口:

047A——输出存在寄存器 A 中的一个字节。

0479——输出一个字节,该字节由 A 与 C 中的值相加而成。

0475——输出存放在寄存器 B 中的一个字节。

0472——顺序输出 A、B 中的两个字节。

0467——顺序输出 A、B、E 中的三个字节。

0463——(出错入口)输出三个全零字节(00 00 00)。

0460——若标志 Z 被置位($Z=1$),则输出寄存器 B 中的一个字节。

若 Z 复位($Z=0$),则输出三个全零字节(000000)。

047D——不输出任何字节(处理的是 X 或 VALUES 命令)。

在输出所需个数的字节后,该例行程序检查刚处理的指令的最后一个字符后是否立即出现分号“;”。若未出现,则打印“?”。在 0436,该程序打印“换行”,并准备从 0406 开始读出另一条指令。

0C20 以上:处理一条指令

这个部分是汇编程序的主要部分,是一个树形结构,每个分支处理以相同字母开头的全部指令。这些分支的起始单元如下:

A 04A6	F 0CC1	K 07C7	S 08C7
B 0585	G 0633	L 0DA3	V 0D05
C 060A	H 0654	M 0DAF	X 0C2E
D 0616	I 0725	N 09A1	labels 0C93
E 0976	J 074B	R 0895	

每个分支将顺序检查指令中的各个字符，最后通过转入输出例行程序适当的入口点而离开该分支。下面将对各分支可能调用的子程序作出说明。

有几个分支需要特别进行注释。

只有当标记为零时才能进入 X 分支。处理一条 X 命令(暂存存贮模块的说明)将在 X 表中增添一项内容。不输出任何字节。遇到不以 X 开头的第一条指令时标记被置成 01 (非零)，并在处理该指令之前计算好所有已说明的 X 字组的起始地址(0C59)。此后，将拒绝接受任何以 X 开头的指令。第一个目标字节运行时的地址就是紧接着最后一个 X 字组的单元地址。

V 分支(“VALUES”)不产生任何指令字节，但是可将一串 ASCII 字符或十六进制值编入目的程序。

标号分支将把一项内容存入标号表。在检查了标号后是否紧跟有冒号(“:”)以后，标号分支转移至 04A0 开始处理加有该标号的指令。

F 分支不产生任何目的字节。该分支扫描转移表并完成目的程序中所有的向前引用，最后以调用监督程序为结束(0CEE)。

汇编程序用的子程序

“ASCII-Hex(assembly)”(汇编程序用 ASCII-Hex 转换子程序, 入口 0B00)

若将一个 ASCII 值放入寄存器 A 中, 该子程序将在 A 与 B 中产生对应的十六进制数字; 但是若这个 ASCII 值不是十六进制数字的一个值, 则该子程序将 FF 存入 B。

“operator”(操作符, 入口 0B20)

在进入该子程序之前, HL 指向源指令中下一个字符; 接着的一、二或三个字符将作为操作符用。返回时若已发现一个操作符, 则 C 中的结果以及 HL 的增量如下所示:

若为	“: +”	则 C: =00	HL: +1
	“: ++”	C: =01	HL: +2
	“: -”	C: =02	HL: +1
	“: --”	C: =03	HL: +2
	“: &”	C: =04	HL: +1
	“: #”	C: =05	HL: +1
	“: U”	C: =06	HL: +1
	“_”	C: =07	HL: +0
	“: =”	C: =08	HL: +1

若未发现任何操作符, 则 C: =FF。在这种情况下 HL 加一, 表示发现了冒号“:”, 但是下一个字符不是 +、-、&、#、U、= 等字符之一。

“Construct J”(构成 J 字节, 入口为 0B60)

源指令的下面两个字符(应该是十六进制数字)的 ASCII 码被转换成十六进制数字, 并组成一个单字节值存在寄存器 A 中。若两个字符之一不是十六进制数字字符, 则 C 中存入出错值 FF。

“Single-length register or J”(单字长寄存器或 J, 入口为 0B1B)

调用该子程序时接下来的一、二个字符应该是(i)单字长寄

寄存器的名称或 M, (ii) 加一或减一, (iii) 构成一个 J 字节值的两个十六进制数字。转出该子程序时结果是:

(i) 若名称为“B”, 则 C=00; 若为“C”, 则 C=01; 若为“D”, 则 C=02; 若为“E”, 则 C=03; 若为“H”, 则 C=04; 若为“L”则 C=05; 若为“M”, 则 C=06; 若为“A”, 则 C=07。

(ii) 若为“1”, 则 C=09。

(iii) 若能形成 J 字节, 则 C=08, 字节的值存放在 A 中, HL 加一。否则 C=FF(出错值)。

“Condition”(条件, 入口为 0BC0)

源指令中接下来的一、二个字符应该是条件标志的名称。转出该子程序时其结果为:

若为 NZ 则 C=00

若为 NP 则 C=04

若为 Z 则 C=01

若为 P 则 C=05

若为 NK 则 C=02

若为 NN 则 C=06

若为 K 则 C=03

若为 N 则 C=07

否则 C=FF(出错值)。

“Form JK”(形成 J、K 字节, 入口为 0A00)

要求源指令中接下来的四个字符是十六进制数字。若是十六进制数字, 则对前两个字符进行转换并组合成 K 字节值存入寄存器 E 中, 后两个字符形成 J 字节值存在寄存器 A 中,

“Construct JK”(构成 J、K 字节, 入口为 0B80)

这是一个大而复杂的子程序, 处理在汇编程序中可构成地址的各种数据。结果一般是绝对地址的低字节(J 字节)存放在 A 中, 高字节(K 字节)存放在 E 中。

若为直接地址(四个十六进制数字“hhhh”), A 与 E 中就是“Form JK”子程序产生的值。

若为标号形式的地址“(Lhh)”, 则从标号表中查出标号的

地址。若有此标号地址,则由 A、E 给出。若无此地址,则在转移表中增加一项; E 中给出“FD”(向前引用)值。

若为 X 形式的地址(“Xh”或“Xh+hh”或“Xh-hh”),则由 X 表给出有关的 X 字组的地址,若有必要可加上或减去位移量。

若为 I 形式的地址(“I+hh”或“I-hh”),则 A、E 中的地址是由 MM1010、MM103E 与给定的位移量经计算而得的地址(见本节开头有关 RAM 用途的说明)。

§ 8.4 反汇编程序(2800~2B7F)

反汇编程序用于打印输出本章后面所示的那种软件文本。对于每条指令,先打印存贮单元地址,然后打印操作码(I 字节),最后用本书所用的书写格式打印出指令。进入反汇编程序时应将起始地址存放在 HL 中,结束地址存在 DE 中。然后反汇编程序将从起始地址开始处理存贮器中的内容,一直处理至指令的 I 字节的地址等于或大于结束地址为止。

反汇编程序认为它所处理的文本只由连续的指令组成。若反汇编程序处理到存有其它信息(例如 ASCII 文本或浮点数)的存贮区,则其打印输出是毫无意义的。

反汇编程序的结构是简单的计数循环。每次通过这个循环时,在打印完地址与 I 字节后要用 I 字节的最高两位选择执行四个主分支之一。每个分支与第三章给出的卡诺图中的一个象限相对应。反汇编程序每个分支内的结构都根据卡诺图的结构进行安排。由于图的左下角的结构是完全规则的,所以处理 $I=10\cdots$ 的分支(28A3)非常简单。其左上角被分成几个部分,每部分包括若干单元。因此处理 $I=00\cdots$ 的分支(2960)中包括一些连续的段,一段对应于一个 I 字节值。

指令的书写形式可包括三部分，在有些情况下其中一个或两个部分可略去。这三个部分是“首字符串”、“J 或 KJ 值”以及“尾字符串”。例如，指令“MM2345: =HL”三个部分都有，这三部分分别为“MM”、“2345”以及“: =HL”；指令“C: =25”只有前两个部分，分别是“C: =”与“25”；指令“K: =1”将作为只有一个尾字符串处理。

查阅带注释的文本可以很容易地发现打印某条指令的方法。许多分支结束时都转移至 2828~284F 范围内的某个地址去，以便打印尾字符串。读者可发现其中使用了许多技巧。将数据相继地存入寄存器对 DE 是一种节省存贮空间的技巧，反汇编程序在 283A~284C 中采用了这种技巧，在到达 284C 时，寄存器 B 中存有一个有限范围内的某个数。若转入 2838，则将把 02 存入 B，继而将一个无用的值存入空着的寄存器对 DE。转移到 2841（这些无用值之一的第二个字节）将把 05 存入寄存器 B，而把较简单的无用值存入 DE。只有当有必要节省存贮空间时才有理由使用这种技巧（现在就有这种必要），且只能使用到这里指出的与所解释的程度。

反汇编程序的子程序有“Find name of register”（找寄存器名称，入口为 2860）、“Print value of KJ”（打印 KJ 值，入口 286F）、“Find name of register pair”（找寄存器对名称，入口为 2940）、“Ordinary register pair”（普通寄存器对，入口为 2936）、“Stacking register pair”（找存入堆栈的寄存器对名称，入口为 2955）、“print name of Condition”（打印条件名称，入口为 2A56）。这些子程序都很简单明了。

“Find and print symbols for op”（找出并打印操作符，入口为 2900）子程序被编成一对相互嵌套的子程序（在 2905 处调用内部的一个子程序），以便利用 8080 的单字节条件返回指令。

若将其编成单级子程序，则在存有条件返回或无条件返回指令之处(最后一条除外)都应使用一条三字节的转移指令。

§ 8.5 整数与定点算术运算的子程序

本节介绍的许多子程序已在第四章介绍了。这里将列出这些子程序，并给出第四章中与这些子程序有关的节号，以及 § 8.8 中写不下的其它注释。

- 07E6/8 “out decimal fraction(HL)” (输出十进制小数)
HL 中给出 $X = f \times 2^{16}$ ($0 \leq X \leq 65535$)，该子程序以 5 个 (07E6) 或 B 个 (07E8) 十进制小数位打印出 f 的近似值。
- 0BE0 “HL := sqrt(BC) $\times 2^7$ ”
本子程序的算法是牛顿算法 (见 § 6.3)。双字长除法的 p_0 值 (见 § 4.5.5.1) 是 14 (十进制)。当连续两次的近似值相等 (0BF3) 或只差最低位数字 (0BF5~0BFA) 时迭代过程结束。
- 0F18~0F4F 单字长乘法 (见 § 4.5.3)。
0F50~0F9A 单字长除法 (见 § 4.5.5)。
0F9B~0FF0 双字长除法 (见 § 4.5.5)。
0FF1/2 “HL: /2”
由 0FF1 进入本子程序时在最低位加一，完成四舍五入 (见 § 4.6.4)。
- 2400~243E 双字长乘法，所用的方法与 § 4.5.3 介绍的方法相同，但是尽可能使用双字长寄存器及双字长操作。(见 § 4.5.4)。

2440 乘法 (15 位二进制小数位)——使用双字长整数乘法 (入口为 2420) 给出 $(x \times 2^{15}) \times (y \times 2^{15}) = xy \times 2^{30}$, 然后左移一位形成 $xy \times 2^{31}$; 再四舍五入成双字长数, 给出所需的结果 $(xy \times 2^{31}) \times 2^{-6} = xy \times 2^{15}$ 。

2452 多项式 (15 位二进制小数位, 见 § 6.3)。

2470 “HL: = sin(HL)15b. p”

若在 HL 中给出 $x \times 2^{15}$, 则本子程序可对下式进行计算:

$$\left(2 \times x \times \left(\left(\left(-\frac{x^2}{2 \times 7!} + \frac{1}{2 \times 5!} \right) \times x^2 - \frac{1}{2 \times 3!} \right) \times x^2 + \frac{1}{2} \right) \times 2^{15} \right)$$

注: $-2^{14} \div 7! = -3(\text{FFFD})$

$+2^{14} \div 5! = +137(\text{0089})$

$-2^{14} \div 3! = -2731(\text{F555})$

$+2^{14} = +16384(\text{4000})$

2490 “HL: = cos (HL) 15b. p”

$$\cos(x) = (1 - \sin^2(x))^{\frac{1}{2}}$$

250A—2567 三倍字长带符号整数乘法 (见 § 4.5.4 与 § 4.7.3.4)。

2568—25A0 三倍字长算术右移 (见 § 4.7.3.1)。

25E4 四舍五入 (44b. p 至 22b. p, 见 § 4.7.3.4)。

§ 8.6 浮点子程序

250A—25A1 与 25D7—2602 内的三倍字长子程序是准备供浮点子程序集作为辅助子程序用的 (见 § 4.7.3)。规格化

(25A1—25D7)已在§4.7.2介绍了。

§4.7.4介绍了浮点算术运算子程序(2608—2629、263E—2744、24A7—24BF)，§4.7.5介绍了浮点输入与输出子程序(2745—27FF、2B80—2BFF、262A—263D)。

§8.7 错误与缺点

在§8.1中曾提到监督程序与反汇编程序中原来各有一个错误，用了几个月才查出。

监督程序中的那个错误实质上是遗漏了0081单元中的指令“SP:=17F4”。这条指令的目的是保证将调用“out string”(输出字符串)子程序及其内部调用“out char”(输出字符)子程序时的返回地址都写入RAM，而不会写入PROM某处或无处可写。在补上这条指令之前，监督程序在大部分时间内工作都是正确的。非常凑巧，几乎每次开机时堆栈指示器中的“随机”值总是指向RAM中的地址。偶尔当堆栈指示器中的“随机”值不指向RAM时，就不能正确地打印“MONITOR”这个信息，因此就责怪电源馈线上有浪涌或电路板上绕接点接触不良。后来在另一个系统中安装了同样的监督程序PROM。但是在该系统中只是偶然能够工作。原始的与复制的监督程序PROM几乎都无法在第二个系统中工作；而在第一个系统中却几乎总是能工作。程序中的这个错误一经查出，立即就知道两个机器原来都没有问题。

反汇编程序中的错误是遗漏了另一条指令——K:=1(十六进制37)。大概在前八个月中使用反汇编程序的任何人都没有准备设置进位标志，所以这个错误没有暴露出来。

任何有经验的程序员只要仔细地寻找一下就很容易发现该软件文本有修正与增删的痕迹。

虽然这个软件在规划时只有一个梗概,但是最后的细节就是在这个基础上生成的。现在正在对这个软件进行修改和编辑,并考虑到了高级语言程序设计的需要(见§6.3)。

在该软件中有几处是可能节省监督程序 PROM 的指令空间的。例如,入口为 0231 的子程序有 22 个字节(现在看起来似乎相当好),但可以用 §4.5.2 给出的只有 6 个字节的子程序取而代之。节省的空间足以将反汇编程序编成为监督程序的一个分支,而且还可编入对 2708/8708 以外的其它类型的 PROM 进行编程与读入的程序,这一切都编在同一块 1024 字节的 PROM 内。

这个软件中最早编写的部分是汇编程序,这也是最需要改进的部分。肯定可以用小于 2K 字节的存贮空间提供现有的功能,也许还可增加少量的功能(例如采用相对于标号的地址以及采用十进制和浮点值)。更重要的是可对汇编程序进行改编,使其成为 §6.3 所讨论的高级程序设计语言的基础。首先需增加一块 2K 字节的存贮空间。

然后将算术子程序与其它子程序整齐地编入 2K 字节的空间内,使第二个版本总共有 8K 字节(8×2708 或 4×2716)。“15b. p.”型的子程序可以删去,用浮点多项式和三角函数子程序取而代之。修改时当然应该对现有子程序的明显的缺点(例如对输入的十进制整数的检查不完善、除法以后四舍五入的处理以及 §4.7.5 提及的浮点输出问题)加以补救。

§8.8 软件的带注释的文本

下面是由反汇编程序产生的整个软件的打印输出,总共有 6K 字节(0000—0FFF 以及 2400—2BFF)。

指令的格式是: I 字节的存贮单元, I 字节的数值, 指令的书

写形式。如果有 J 和 K 字节的话,将在书写形式中表现出来。

ASCII 文本部分(即一组以 ASCII 码存贮的字符)的格式是:第一个字符的存贮单元,引号,文本,引号。

数值部分(二进制常数)的格式是:第一个字节的存贮单元,符号“#”,十六进制值(每个字节两个十六进制数字),符号“#”。

为便于打印,将文本分成了长度适中的若干段,均按地址值顺序排列,但下述几条指令例外:

0010—0066 跟在 00C3 后

035A—035F 跟在 0244 后

01E6—0230 跟在 035F 后

07E6—07EF 跟在 0E71 后

24A7—24C0 跟在 2744 后

我们希望文本的注释能说明些问题,读者可以结合 § 8.2~§ 8.6 各节中的一般介绍进行阅读。

G2800

0000 3E A: =CF; (SS0) 监督程序的“RESET”(复位)入口

0002 D3 GFB: =A;

0004 3E A: =27; 预置 TTY/VDU 接口

0006 D3 GFB: =A;

0008 22 MM17FA: =HL; (SS1) 监督程序的正常入口

000B F5 ST: =AF;

000C E1 HL: =ST;

000D C3 J0067;

MONITOR

>

G2800

0067 22 MM17F8: =HL;

006A	F1	HL: =ST;	} 保存寄存器内容	} MM17F4: =DE MM17F6: =BC MM17F8: =AF MM17FA: =HL MM17FC: =PC MM17FE: =SP
006B	22	MM17FC: =HL;		
006E	21	HL: =0000;		
0071	39	HL: +SP;		
0072	22	MM17FE: =HL;		
0075	60	H: =B;		
0076	69	L: =C;		
0077	22	MM17F6: =HL;		
007A	EB	HL: =:DE;		
007B	22	MM17F4: =HL		
007E	21	HL: =00BA;		
0081	31	SP: =17F4;	打印信息“MONITOR”	
0084	CD	JS03F6;		
0087	31	SP: =17F4;	执行正常的监督程序命令后重入监督	
008A	CD	JS0200;	程序; 预置堆栈指示器; 换一行打印	
008D	0E	C: =3E;	提示符号“>”	
008F	DF	JSS3;		
0090	E7	JSS4;	读入下一条监督程序命令	
0091	FE	A-44;		
0093	CA	JZ0133;	若为“D”, 转至 0133	
0096	FE	A-47;		
0098	CA	JZ00C4;	若为“G”, 转至 00C4	
009B	FE	A-49;		
009D	CA	JZ00E3;	若为“I”, 转至 00E3	
00A0	FE	A-4D;		
00A2	CA	JZ0180;	若为“M”, 转至 0180	
00A5	FE	A-52;		
00A7	CA	JZ00CA;	若为“R”, 转至 00CA	
00AA	FE	A-53;		
00AC	CA	JZ0106;	若为“S”, 转至 0106	
00AF	FE	A-58;		

00B1	CA	JZ0215;	若为“X”,转至 0215
00B4	0E	C:=3F;	
00B6	DF	JSS3;	出错:打印“?”
00B7	C3	J0087;	循环,执行下一条监督程序命令

MONITOR

>

00BA “MONITOR”

G2800

0010	41	B:=C;	(SS2)“回送”子程序入口
0011	3E	A:=1B;	
0013	B8	A-B;	
0014	C3	J0050;	
0017	00	NULL;	
0018	C3	J0045;	(SS3)“输出字符(C)”子程序入口
001B	0E	C:=0A;	
001D	DF	JSS3;	
001E	48	C:=B;	
001F	C9	RET;	
0020	FE	JSS7;	(SS4)“输入-输出”子程序入口
0021	4F	C:=A;	
0022	D7	JSS2;	
0023	79	A:=C;	
0024	C9	RET;	
0025	00	NULL;	
0026	00	NULL;	
0027	00	NULL;	
0028	D6	A:-39;	(SS5)“ASCII-十六进制转换”子程序入口
002A	FE	A-0A;	
002C	F8	RN;	

002D	D6	A: -07;	
002F	C9	RET;	
0030	C6	A: +30;	(SS6)“十六进制-ASCII 转换”子程序入口
0032	FE	A-3A;	
0034	F8	RN;	
0035	C6	A: +07;	
0037	C9	RET;	
0038	DB	A: =GFB;	(SS7)“A: =输入字符”子程序入口
003A	E6	A:&02;	
003C	CA	JZ0038;	
003F	DB	A: =GFA;	
0041	E6	A:&7F;	
0043	4F	C: =A;	
0044	C9	RET;	
0045	DE	A: =GFB;	SS3 的继续
0047	E6	A:&01;	
0049	CA	JZ0045;	
004C	79	A: =C;	
004D	D3	GFA: =A;	
004F	C9	RET;	
0050	C2	JNZ0055;	SS2 的继续
0053	0E	C: =24;	
0055	DF	JSS3;	
0056	3E	A: =0D;	
0058	B8	A-B;	
0059	CA	JZ001B;	
005C	48	C: =B;	
005D	C9	RET;	
005E	00	NULL;	
005F	4E	C: =M;	“输出字符串(B)”子程序入口

```

0060 DF JSS3;
0061 23 HL: +1;
0062 05 B: -1;
0063 C2 JNZ005F;
0066 C9 RET;

```

MONITOR

>

G2800

```

00C4 CD JS01F7;           "G"MM17FC: = 输入地址
00C7 22 MM17FC: = HL;
00CA F3 I: = 0;          "R"
00CB CD JS0200;          换行
00CE 31 SP: = 17F4;
00D1 D1 DE: = ST;
00D2 C1 BC: = ST;
00D3 F1 AF: = ST;
00D4 2A HL: = MM17FE;    } 恢复寄存器内容
00D7 F9 SP: = HL;
00D8 2A HL: = MM17FC;
00DB E5 ST: = HL;
00DC 2A HL: = MM17FA;    }
00DF FB I: = 1;
00ED C9 RET;
00E1 00 NULL;
00E2 00 NULL;
00E3 CD JS01F7;          "I"HL: = 输入地址
00E6 CD JS0200;          换行
00E9 E7 JSS4;           "输入-输出"
00EA FE A - 20;
00EC CA JZ00E9;

```

```

DE: = MM17F4
BC: = MM17F6
AF: = MM17F8
SP: = MM17FE
HL: = MM17FA
PC: = MM17FC

```

00EF	FE	A-2C;	
00F1	CA	JZ00E9;	滤除空格,逗号,回车符
00F4	FE	A-0D;	
00F6	CA	JZ00E9;	
00F9	FE	A-1B;	
00FB	CA	JZ0087;	至“换码”结束
00FE	CD	JS0221;	读第二个字符并形成字节
0101	77	M: = A;	} 存贮并使寻址寄存器加一
0102	23	HL: +1;	
0103	C3	J00E9;	循环,准备下一次输入
0106	CD	JS01F7;	“S”HL: = 输入地址
0109	E7	JSS4;	“输入-输出”
010A	FE	A-20;	
010C	CA	JZ0114;	
010F	FE	A-2C;	
0111	C2	JNZ0087;	若非空格或逗号,则结束
0114	7E	A: = M;	显示被寻址的单元的内容
0115	CD	JS0204;	
0118	0E	C: = 2D;	显示“-”
011A	DF	JSS3;	
011B	E7	JSS4;	“输入-输出”
011C	47	B: = A;	
011D	EF	JSS5;	“ASCII-十六进制转换”
011E	FE	A-00;	} 若非十六进制码,转至 012E
0120	FA	JN012E;	
0123	FE	A-10;	
0125	F2	JNN012E;	
0128	CD	JS0225;	否则完成整个字节
012B	77	M: = A;	存贮新值
012C	E7	JSS4;	“输入-输出”
012D	48	B: = A;	

012E	78	A: =B;	
012F	23	HL: +1;	寻址寄存器加一
0130	C3	J010A;	循环(继续或结束)

MONITOR

>

G2800

0133	CD	JS01F7;	“D”
0136	E5	ST: =HL;	将起始地址读入堆栈
0137	E7	JSS4;	读入并打印分隔符
0138	FE	A - 20;	
013A	CA	JZ0142;	
013D	FE	A - 2C;	
013F	C2	JNZ00B4;	若分隔符不是空格或逗号,则出错
0142	CD	JS01F7;	读入结束地址
0145	D1	DE: =ST;	
0146	CD	JS0231;	若小于起始地址,则出错
0149	FA	JN00B4;	
014C	EB	HL: =:DE;	HL 中是当前地址,DE 中是结束地址
014D	CD	JS0200;	换行
0150	7C	A: =H;	
0151	CD	JS0204;	打印当前地址
0154	7D	A: =L;	
0155	CD	JS0204;	
0158	0E	C: =20;	打印空格
015A	DE	JSS3;	
015B	7E	A: =M;	打印当前字节
015C	CD	JS0204;	
015F	DB	A: =GFB;	
0161	E6	A: &02;	有来自键盘的输入?
0163	CA	JZ016F;	若没有,跳至 016F

0166	DB	A: =GFA;	若有, 则读入该字符(见 SS7)
0168	E6	A: &7F;	
016A	FE	A-1B;	
016C	CA	JZ0087;	若刚读入的是“换码”, 则结束
016F	CD	JS0231;	若当前地址等于结束地址, 则结束
0172	CA	JZ0087;	
0175	23	HL: +1;	寻址寄存器加一
0176	7D	A: =L;	
0177	E6	A: &0F;	新的当前地址可被 16 除尽?
0179	C2	JNZ0158;	若不能除尽, 则下一个字节在同一行上
0170	C3	J014D;	若能除尽, 则换行
017F	00	NULL;	

MONITOR

>

G2800			
0180	CD	JS01F7;	“M”
0183	E5	ST: =HL;	源起始地址入栈
0184	E7	JSS4;	读入并打印分隔符
0185	FE	A-20;	
0187	CA	JZ018F;	
018A	FE	A-2C;	
018C	C2	JNZ00B4;	若非空格或逗号, 则出错
018F	CD	JS01F7;	读源结束地址
0192	D1	DE: =ST;	
0193	CD	JS0231;	
0196	FA	JN00B4;	若源地址不协调, 则出错
0199	E5	ST: =HL;	
019A	D5	ST: =DE;	
019B	E7	JSS4;	读入并打印分隔符

019C FE A-20;
 019E CA JZ01A6;
 01A1 FE A-2C;
 01A3 C2 JNZ00B4;
 01A6 CD JS01F7;
 01A9 E5 ST:=HL;
 01AA D1 DE:=ST;
 01AB E1 HL:=ST;
 01AC CD JS0231;
 01AF FA JN01C4;
 01B2 42 B:=D;
 01B3 4B C:=E;
 01B4 D1 DE:=ST;
 01B5 7E A:=M;
 01B6 02 M[BC]:=A;
 01B7 C5 ST:=BC;
 01B8 CD JS0231;

 01BB C1 BC:=ST;
 01BC CA JZ0087;
 01BF 03 BC:+1;
 01C0 23 HL:+1;
 01C1 C3 J01B5;

若非空格或逗号, 则出错
 目的地起始地址入栈

比较起始地址
 转至 01C4, “向后”进行复制

BC 中是目的地址
 DE 中是源结束地址

复制完最后一个源地址以后结束复制
 循环(§ 5.2)

MONITOR

>

G2800

01C4 EB HL:=:DE;
 01C5 44 B:=H;
 01C6 4D C:=L;
 01C7 7A A:=D;

“向后”复制(见 § 5.2)

01C8 2F A: #;
 01C9 67 H: =A;

 01CA 7B A: =E;
 01CB 2F A?#;
 01CC 6F L: =A;
 01CD 23 HL: +1;
 01CE 09 HL: +BC;
 01CF EB HL: =:DE;
 01D0 E3 HL: =:ST;
 01D1 FB HL: =:DE;
 01D2 19 HL: +DE;
 01D3 44 B: =H;
 01D4 4D C: =L;
 01D5 E1 HL: =ST;
 01D6 EB HL: =:DE;
 01D7 7E A: =M;
 01D8 02 M[BC]: =A;

 01D9 C5 ST: =BC;
 01DA CD JS0231;
 01DD C1 BC: =ST;
 01DE CA JZ0087;
 01E1 0B BC: -1;
 01E2 2B HL: -1;
 01E3 C3 J01D7;

01C5~01CE(包括这两个单元)中的指令等效于“HL: -DE”

01D3~01E3 中的指令与 0102~01C1 中的类似

MONITOR

>

G2800

01E6 FE A-00;

“十六进制检查”子程序入口

01E8	FA	JN01F1;	
01EB	FE	A-10;	
01ED	F2	JNN01F1;	
01F0	C9	RET;	
01F1	C3	J00B4;	
01F4	C3	J0010;	“回送”子程序(SS2)的另一个入口
01F7	CD	JS0220;	“HL:=输入地址”子程序入口
01FA	67	H:=A;	
01FB	CD	JS0220;	
01FE	6F	L:=A;	
01FF	C9	RET;	
0200	0E	C:=0D;	“换行”(CRLF)子程序入口
0202	D7	JSS2;	
0203	C9	RET;	
0204	47	B:=A;	“输出字节(A)”子程序入口
0205	0F	A:@R;	
0206	0F	A:@R;	
0207	0F	A:@R;	
0208	0F	A:@R;	
0209	E6	A:&0F;	
020B	F7	JSS6;	
020C	4F	C:=A;	
020D	DF	JSS3;	
020E	78	A:=B;	
020F	E6	A:&0F;	
0211	F7	JSS6;	
0212	4F	C:=A;	
0213	DF	JSS3;	
0214	C9	RET;	
0215	CD	JS0200;	“X”换行
0218	C3	J0245;	转至 0245 继续执行

021B	C3	J0038;	“A:=输入字符”子程序 (SS7) 的另一个入口
021E	00	NULL;	
021F	00	NULL;	
0220	E7	JSS4;	“A:=输入字节”子程序入口
0221	EF	JSS5;	
0222	CD	JS01E6;	
0225	87	A: + A;	
0226	87	A: + A;	
0227	87	A: + A;	
0228	87	A: + A;	
0229	57	D: = A;	
022A	E7	JSS4;	
022B	EF	JSS5;	
022C	CD	JS01E6;	
022F	S2	A: + D;	
0230	C9	RET;	

MONITOR

>

G2800

0231	44	B: = H;	“HL-DE”子程序入口
0232	4A	C: = D;	
0233	78	A: = B;	
0234	B9	A - C;	
0235	C2	JNZ023D;	
0238	45	B: = L;	
0239	4B	C: = E;	
023A	78	A: = B;	
023B	B9	A - C;	
023C	C8	RZ;	

023D A9 A: #C;
023E FA JN035A;
0241 78 A: =B;
0242 91 A: -C;
0243 C9 RET;
0244 00 NULL;

MONITOR

>

G2800

035A 79 A: =C;
035B F6 A: U7F;
035D C9 RET;
035E 00 NULL;
035F 00 NULL;

“HL-DE”子程序的继续

MONITOR

>

G2800

0245 06 B: =23;
0247 21 HL: =02EA;
024A CD JS005F;
024D 3A A: =M17F8;
0250 A7 A: &A;
0251 CD JS0313;
0254 CD JS0313;
0257 CD JS0312;
025A CD JS0312;
025D CD JS0312;
0260 0E C: =20;
0262 DF JSS3;

“X”分支的继续

打印标题行

打印标志值

0263	DF	JSS3;	
0264	3A	A: = M17F9;	
0267	CD	JS0204;	打印 A(M17F9)的值
026A	21	HL: = 17F6;	
026D	CD	JS032D;	BC(MM17F6)
0270	21	HL: = 17F4;	
0273	CD	JS032D;	DE(MM17F4)
0276	21	HL: = 17FA;	
0279	CD	JS032D;	HL(MM17FA)
027C	21	HL: = 17FE;	
027F	CD	JS032D;	SP(MM17FE)
0282	21	HL: = 17FC;	
0285	CD	JS032D;	PC(MM17FC)
0288	CD	JS0200;	换行
028B	E7	JSS4;	读取并打印输入字符
028C	FE	A - 20;	
028E	CA	JZ02B1;	若为空格,则转至 02B1
0291	FE	A - 0D;	
0293	CA	JZ0087;	若为回车,则结束操作
0296	CD	JS0324;	
0299	CD	JS0322;	
029C	CD	JS031F;	
029F	CD	JS031F;	若非空格与回车,则将新值存入“N”标志,读取并设置其它标志的新值
02A2	82	A: + D;	
02A3	82	A: + D;	
02A4	87	A: + A;	
02A5	3C	A: + 1;	
02A6	CD	JS0322;	
02A9	82	A: + D;	
02AA	82	A: + D;	
02AB	32	M17F8: = A;	F 的新值在 M17F8 中

02AE C3 J02B5;

MONITOR

>

G2800

02B1	DF	JSS3	若标志值不变,则打印空格
02B2	DF	JSS3	
02B3	DF	JSS3	
02B4	DF	JSS3	
02B5	0E	C:=20;	打印空格以对准 A 值
02B7	DF	JSS3;	
02B8	DF	JSS3;	
02B9	E7	JSS4;	读取并打印输入字符
02BA	FE	A-20;	
02BC	CA	JZ02C8;	若为空格,转至 02C8
02BF	CD	JS0221;	若非空格,完成字节读取操作,并存入
02C2	32	M17F9:=A; }	寄存器 A 用的存贮单元(M17F9)
02C5	C3	J02C9;	
02C8	DF	JSS3;	若 A 值不变,打印空格
02C9	21	HL:=17F6;	
02CC	CD	JS033C;	
02CF	21	HL:=17F4;	
02D2	CD	JS033C;	
02D5	21	HL:=17FA;	BC、DE、HL、SP、PC 的任何改变都用
02D8	CD	JS033C;	033C 的子程序处理
02DB	21	HL:=17FE;	
02DE	CD	JS033C;	
02E1	21	HL:=17FC;	
02E4	CD	JS033C;	
02E7	C3	J0087;	结束

MONITOR

>

02EA "NZHPK A BC DE HL SP PC"

G2800

0312	87	A: + A;	"位输出(A6)"子程序入口
0313	47	B: = A;	"位输出(A7)"子程序入口
0314	3E	A: = 30;	
0316	F2	JNN031A;	
0319	3C	A: + 1;	
031A	4F	C: = A;	
031B	DF	JSS3;	
031C	78	A: = B;	
031D	87	A: + A;	
031E	C9	RET;	
031F	82	A: + D;	"位输入"子程序入口 1
0320	82	A: + D;	
0321	87	A: + A;	
0322	57	D: = A;	"位输入"子程序入口 2
0323	E7	JSS4;	
0324	D6	A: - 30;	"位输入"子程序入口 3
0326	C8	RZ;	
0327	FE	A - 01;	
0329	C8	RZ;	
032A	C3	J00B4;	
032D	0E	C: = 20;	"寄存器输出"子程序入口
032F	DF	JSS3;	
0330	DF	JSS3;	
0331	23	HL: + 1;	
0332	7E	A: = M;	输出两个空格, 然后输出 MM(HL)的 值(四位十六进制数字的整数)
0333	CD	JS0204;	
0336	2B	HL: - 1;	

0337	7E	A: =M;	
0338	CD	JS0204;	
033B	C9	RET;	
033C	0E	C: =20;	“寄存器输入”子程序入口
033E	DF	JSS3;	输出两个空格
033F	DF	JSS3;	
0340	E7	JSS4;	读取并打印输入字符
0341	FE	A-20;	
0343	CA	JZ0356;	若为空格,则转至 0356
0346	FE	A-0D;	
0348	CA	JZ0087;	若为回车,则结束操作
034B	CD	JS0221;	
034E	23	HL: +1;	
034F	77	M: =A;	否则, 完成四个十六进制数字的整数
0350	CD	JS0220;	值的读入操作, 并将其值存入 MM
0353	2B	HL: -1;	(HL)
0354	77	M: =A;	
0355	C9	RET;	
0356	DF	JSS3;	
0357	DF	JSS3;	
0358	DF	JSS3;	
0359	C9	RET;	打印空格以对准位置
035A	79	A: =C;	
035B	F6	A: U7F;	
035D	C9	RET;	
035E	00	NULL;	
035F	00	NULL;	

MONITOR

>

G2800

0360	CD	JS03D1;	“PROM 编程”程序入口, 预置
0363	DB	A: =GF4;	从 PROM 读入字节
0365	3C	A: +1;	
0366	C2	JNZ03B6;	若非 FF 值, 则转至出错处理例行程序
			序
0369	CD	JS03E4;	测试
036C	CA	JZ0363;	循环, 直至检查完所有的 PROM 单元
036F	3E	A: =88;	
0371	D3	GF7: =A;	为写入操作准备接口
0373	3E	A: =01;	
0375	D3	GF5: =A;	设置 PROM 的“写入”位
0377	21	HL: =1000;	RAM 基地址
037A	E5	ST: =HL;	
037B	06	B: =C8;	重复次数计算器(十六进制 C8 二十进制 200)
037D	3E	A: =04;	
037F	CD	JS03DD;	“复位”脉冲发至编程器中的计数器去
0382	E1	HL: =ST;	
0383	E5	ST: =HL;	
0384	7E	A: =M;	从 RAM 读入下一个字节
0385	D3	GF4: =A;	字节发至 PROM 数据端
0387	00	NULL;	
0388	00	NULL;	建立时间
0389	3E	A: =02;	
038B	D3	GF6: =A;	编程脉冲的上升沿
038D	3E	A: =35;	
038F	3D	A: -1;	脉宽计时
0390	C2	JNZ038F;	
0393	D3	GF6: =A;	编程脉冲的下降沿
0395	CD	JS03E3;	地址加一
0398	CA	JZ0384;	循环, 准备对下一字节进行操作, 直至

全部完成

039B	05	B: = -1;	
039C	C2	JNZ037D;	重复, 直至完成 200 遍
039F	3E	A: = 98;	为读入操作准备接口
03A1	D3	GF7: = A;	
03A3	E1	HL: = ST;	
03A4	DB	A: = GF4;	从 PROM 读入下一个字节
03A6	BE	A - M;	与 RAM 中的原始值比较
03A7	C2	JNZ03BB;	若不同, 转至出错处理例行程序
03AA	CD	JS03E3;	测试地址加一
03AD	C2	JNZ03A4;	循环, 直至全部检查完
03B0	76	HALT;	操作完成
03B1	00	NULL;	
03B2	00	NULL;	
03B3	00	NULL;	(未用)
03B4	00	NULL;	
03B5	00	NULL;	
03B6	3E	A: = 02;	出错: 显示未擦净信号
03B8	D3	GF5: = A;	
03BA	76	HALT;	出错: 显示“出错”信号
03BB	3E	A: = 04;	
03BD	D3	GF5: = A;	
03BF	CF	JSS1;	

MONITOR

>

G2800

03C0	00	NULL;	“PROM 读入”程序入口
03C1	CD	JS03D1;	预置接口
03C4	21	HL: = 1000;	设置 RAM 基地址
03C7	DB	A: = GF4;	从 PROM 读入字节

03C9	77	M: = A;	存入 RAM
03CA	CD	JS03E3;	地址加一
03CD	CA	JZ03C7;	循环, 直至全部完成
03D0	CF	JSS1;	调用监督程序
03D1	3E	A: = 98;	“预置接口”子程序入口
03D3	D3	GF7: = A;	
03D5	3E	A: = 04;	
03D7	CD	JS03DD;	
03DA	C9	RET;	
03DB	3E	A: = 01;	“A ₀ 脉冲发至接口”入口
03DD	D3	GF6: = A;	“脉冲发至接口”入口
03DF	97	A: - A;	
03E0	D3	GF6: = A;	
03E2	C9	RET;	
03E3	23	HL: + 1;	“测试地址加一”入口
03E4	CD	JS03DB;	“测试”入口
03E7	DB	A: = GF6;	
03E9	E6	A: & 10;	
03EB	C9	RET;	
03EC	FF	JSS7;	“输入字符串(ESC)”子程序入口
03ED	77	M: = A;	
03EE	FE	A - 1B;	
03F0	C8	RZ;	
03F1	DF	JSS3;	
03F2	23	HL: + 1;	
03F3	C3	J03EC;	
03F6	4E	C: = M;	“输出字符串(ESC)”子程序入口
03F7	79	A: = C;	
03F8	FE	A - 1B;	
03FA	C8	RZ;	
03FB	DF	JSS3;	

03FC 23 HL: +1;
 03FD C3 J03F6;

MONITOR

>

G2800

0400	21	HL: =1180;	(读指令例行程序)
0403	22	MM1010: =HL;	预置目的程序计数器
0406	21	HL: =1000;	预置源字符地址
0409	16	D: =0E;	最大指令长度为 14
040B	CD	JS021B;	读字符(不打印)
040E	FE	A -20;	
0410	CA	JZ040B;	
0413	FE	A -0A;	
0415	CA	JZ040B;	滤除空格或换行
0418	FE	A -7F;	
041A	CA	JZ0431;	若读入“删除”,则放弃该指令
041D	FE	A -3B;	
041F	CA	JZ043E;	
0422	FE	A -0D;	
0424	CA	JZ043E;	指令以“;”或回车作为结束
0427	77	M: =A;	存贮源字符
0428	23	HL: +1;	地址加一
0429	4F	C: =A;	
042A	CD	JS01F4;	回送收到的字符
042D	15	D: -1;	减计数,若读入字符数 <14 则循环;否则出错
042E	C2	JNZ040B;	
0431	0E	C: =3F;	
0433	CD	JS01F4;	打印“?”
0436	0E	C: =0D;	

0438	CD	JS01F4;	换行
043B	C3	J0406;	循环,准备读下一条指令
043E	36	M:=FF;	存储十六进制 FF 作为结束符
0440	0F	C:=3B;	
0442	CD	JS01F4;	输出“:”
0445	7A	A:=D;	
0446	C6	A:+05;	
0448	57	D:=A;	
0449	0E	C:=20;	输出足够的空格,以使字车对准第二十个位置
044B	CD	JS01F4;	
044E	15	D:-1;	
044F	C2	JNZ0449;	
0452	21	HL:=1000;	源字符地址复位
0455	C3	J0C20;	转至 0C20,处理指令
0458	C5	ST:=BC;	“输出目的字节”子程序入口
0459	C3	J0486;	转至 0486,继续执行
045C	00	NULL;	
045D	00	NULL;	
045E	00	NULL;	
045F	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

0460	CA	JZ0475;	(输出例行程序)
0463	3E	A:=00;	若 Z=1,则转至 0475
0465	47	B:=A;	准备三个全 0 字节
0466	5F	E:=A;	
0467	CD	JS0458;	输出目的字节
046A	78	A:=B;	

046B	CD	JS0458;	输出目的字节
046E	78	A: = E;	
046F	C3	J047A;	转至 047A
0472	CD	JS0458;	输出目的字节
0475	78	A: = B;	
0476	C3	J047A;	转至 047A
0479	81	A: + C;	
047A	CD	JS0458;	输出目的字节
047D	23	HL: + 1;	
047E	7F	A: = M;	取下一个源符号
047F	3C	A: + 1;	
0480	C2	JNZ0431;	若非结束符(FF), 则出错
0483	C3	J0436;	重入读指令例行程序的主循环
0486	E5	ST: = HL;	“输出目的字节”子程序的继续
0487	2A	HL: = MM1010;	取目的程序计数器值
048A	77	M: = A;	存贮新的目的字节
048B	23	HL: + 1;	
048C	22	MM1010: = HL;	存贮加一后的目的程序计数器值
048F	E1	HL: = ST;	
0490	CD	JS0204;	打印目的字节
0493	0F	C: = 20;	
0495	CD	JS01F4;	打印空格
0498	C1	BC: = ST;	
0499	C9	RET;	
049A	00	NULL;	
049B	3E	A: = 3C;	(“A: + 1”)
049D	C3	J047A;	输出一个字节(3C)

MONITOR

>

G 2800

04A0	7E	A: =M;	(第一个字符,非“X”)
04A1	FE	A-41;	
04A3	C2	JNZ0580;	若非“A”,则转至 0580
04A6	23	HL: +1;	(“A”)
04A7	7E	A: =M;	下一个字符
04A8	FE	A-3A;	
04AA	CA	JZ09D1;	若为“:”,则转至 09D1
04AD	C3	J09B8;	若非“:”,则至 09B8 继续执行

MONITOR

>

G 2800

04B0	79	A: =C;	(“A _{op} ”)
04B1	FE	A-FF;	
04B3	CA	JZ0463;	未发现操作符,出错
04B6	FE	A-08;	
04B8	CA	JZ04F1;	若为“A: =”转至 04F1
04BB	59	E: =C;	
04BC	CD	JS0B1B;	单字长寄存器或 J 值
04BF	47	B: =A;	
04C0	79	A: =C;	
04C1	FE	A-FF;	
04C3	CA	JZ0463;	若无结束符,则出错
04C6	FE	A-08;	
04C8	CA	JZ04E8;	若为“A _{op} J”转至 04E8
04CB	FE	A-09;	
04CD	CA	JZ04D9;	若为“A _{op} I”转至 04D9
04D0	7B	A: =E;	(“A _{op} X”)
04D1	87	A: +A;	形成 I
04D2	87	A: +A;	
04D3	87	A: +A;	

04D4	C6	A: + 80;	
04D6	C3	J0479;	输出是一个字节
04D9	7B	A: = E;	("A _{0pi} ")
04DA	FE	A - 00;	
04DC	CA	JZ049B;	若为"A: + 1"转至 049B
04DF	FE	A - 02;	
04E1	06	B: = 3D;	
04E3	C3	J0460;	输出一个字节(3D), 表示"A: - 1"
04E6	00	NULL;	
04E7	00	NULL;	
04E8	7B	A: = E;	("A _{0pi} J")
04E9	87	A: + A;	形成 I
04EA	87	A: + A;	
04EB	87	A: + A;	
04EC	C6	A: + C6;	
04EE	C3	J0472;	输出两个字节
04F1	CD	JS0B1B;	("A: =")单字长寄存器或 J 值
04F4	47	B: = A;	
04F5	FE	A - 47;	
04F7	CA	JZ0528;	若为"A: = C"转至 0528
04FA	79	A: = C;	
04FB	FE	A - 08;	
04FD	C2	JNZ0505;	若非 J 值, 转至 0505
0500	3E	A: = 3E;	("A: = J")
0502	C3	J0472;	输出两个字节(3EJ)

MONITOR

>

G 2800

0505	FE	A - FF;	("A: = r")
0507	CA	JZ050F;	若无寄存器, 则转至 050F

050A	3E	A: =78;	
050C	C3	J0479;	输出一个字节
050F	23	HL: +1;	
0510	7E	A: =M;	下一个字符
0511	FE	A-FF;	
0513	C2	JNZ051A;	若非结束符, 转至 051A
0516	2B	HL: -1;	("A: =M")
0517	C3	J050A;	转回, 输出一个字节
051A	FE	A-5B;	
051C	CA	JZ0532;	若为"[", 转至 0532
051F	CD	US0B80;	构成 JK
0522	47	B: =A;	("A: =MKKjj")
0523	3E	A: =3A;	
0525	C3	J0467;	输出三个字节(3A J K)
0528	23	HL: +1;	("A: =G")
0529	CD	JS0B60;	构成 J
052C	47	B: =A;	("A: =Gjj")
052D	3E	A: =DB;	
052F	C3	J0472;	输出两个字节(DBJ)
0532	23	HL: +1;	("A: =M[")
0533	7E	A: =M;	下一个字符
0534	FE	A-42;	
0536	CA	JZ054E;	若为"B", 转至 054E
0539	FE	A-44;	("A: =M[D"]?)
053B	C2	JNZ0463;	若非"D", 则出错
053E	23	HL: +1;	
053F	7E	A: =M;	下一个字符
0540	FE	A-45;	
0542	C2	JNZ0463;	若非"E", 则出错
0545	06	B: =1A;	I 的值
0547	23	HL: +1;	

0548	7E	A: =M;	
0549	FE	A-5D;	
054B	C3	J0460;	(“A: =M[DE]”) 输出一个字节(IA)
054E	23	HL: +1;	(“A: =M[B]”)
054F	7E	A: =M;	下一个字符
0550	FE	A-43;	
0552	C2	JNZ0463;	若非“C”, 则出错
0555	06	B: =0A;	I 的值
0557	C3	J0547;	检查“J”并输出 0A, 表示“A: =M[BC]”

MONITOR

>

G2800

055A	23	HL: +1;	(“AF”)
055B	7E	A: =M;	第三个字符
055C	FE	A-3A;	
055E	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
0561	23	HL: +1;	
0562	7E	A: =M;	第四个字符
0563	FE	A-3D;	
0565	C2	JNZ0463;	若非“=”, 则出错
0568	23	HL: +1;	
0569	7E	A: =M;	第五个字符
056A	FE	A-53;	
056C	C2	JNZ0463;	若非“S”, 则出错
056F	23	HL: +1;	
0570	7E	A: =M;	第六个字符
0571	FE	A-54;	
0573	06	B: =F1;	
0575	C3	J0460;	(“AF: =ST”) 输出一个字节(F1)
0578	FE	A-43;	(“DE”)

057A	06	B: =27;	
057C	C3	J0460;	(“DEC”)输出一个字节(27)
057F	00	NULL;	

MONITOR

>

G2800

0580	FE	A-42;	(第一个字符)
0582	C2	JNZ0605;	若非 B 转至 0605
0585	23	HL: +1;	(“B”)
0586	7E	A: =M;	第二个字符
0587	FE	A-43;	
0589	CA	JZ05CE;	若为“C”, 则转至 05CE
058C	1E	E: =40;	(r 或 r ₁ 将存入 B)
058E	FE	A-3A;	
0590	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
0593	23	HL: +1;	(“r:”)
0594	7E	A: =M;	第三个字符
0595	FE	A-2B;	
0597	CA	JZ05BD;	若为“+”, 则转至 05BD
059A	FE	A-2D;	
059C	CA	JZ05C3;	若为“-”, 则转至 05C3
059F	FE	A-3D;	
05A1	C2	JNZ0463;	若非“=”, 则出错
05A4	CD	JS0B1B;	(“r: =”)单字长寄存器或 J
05A7	47	B: =A;	
05A8	79	A: =C;	
05A9	FE	A-08;	
05AB	C2	JNZ05B4;	若非 J, 则转至 05B4
05AE	7B	A: =E;	(“r: =jj”)
05AF	C6	A: +C6;	

05B1	C3	J0472;	输出两个字节
05B4	E6	A:&F8;	
05B6	C2	JNZ0463;	若非 r_2 , 则出错
05B9	7B	A:=E;	} (“ $r_1:=r_2$ ”)输出一个字节
05BA	C3	J0479;	
05BD	7B	A:=E;	(“r: +”)
05BE	C6	A:+C4;	
05C0	C3	J05C6;	
05C3	7B	A:=E;	(“r: -”)
05C4	C6	A:+C5;	
05C6	47	B:=A;	
05C7	23	HL:+1;	
05C8	7E	A:=M;	下一个字符
05C9	FE	A-31;	
05CB	C3	J0460;	(“r: +1”或“r: -1”)输出一个字节

MONITOR

>

G 2800

05CE	23	HL:+1;	(“BC”)
05CF	7E	A:=M;	第三个字符
05D0	FE	A-3A;	
05D2	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
05D5	0E	C:=00;	基数 I=00 表示 BC
05D7	23	HL:+1;	
05D8	7E	A:=M;	第四个字符
05D9	FE	A-2B;	
05DB	CA	JZ0960;	若为“+”, 转至 0960
05DE	FE	A-2D;	
05E0	CA	JZ0966;	若为“-”, 转至 0966
05E3	FE	A-3D;	

05E5	C2	JNZ0463;	若非“=”，则出错
05E8	23	HL: +1;	
05E9	7E	A: =M;	第五个字符
05EA	FE	A - 53;	
05EC	CA	JZ05F8;	若为“S”，转至 05F8
05EF	0C	C: +1;	修改 I，以供“打入立即数”
05F0	C3	J0764;	转至 0764 继续执行
05F3	79	A: =C;	(未用)
05F4	3C	A: +1;	
05F5	C3	J0467;	
05F8	23	HL: +1;	(“BC: =S”)
05F9	7E	A: =M;	第六个字符
05FA	FE	A - 54;	
05FC	C2	JNZ0463;	若非“T”，则出错
05FF	79	A: =C;	(“出栈”指令)
0600	C6	A: +C1;	结果 C1、D1、E1 或 F1
0602	C3	J047A;	输出一个字节

MONITOR

>

G 2800

0605	FE	A - 43;	(第一个字符)
0607	C2	JNZ0611;	若非“C”，转至 0611
060A	23	HL: +1;	(“C”)
060B	7E	A: =M;	第二个字符
060C	1E	E: =48;	(r 或 r ₁ 将存入 C)
060E	C3	J058E;	转至 058E 继续执行
0611	FE	A - 44;	(第一个字符)
0613	C2	JNZ062E;	若非“D”转至 062E
0616	23	HL: +1;	(“D”)
0617	7E	A: =M;	第二个字符

0618	FE	A-45;	
061A	CA	JZ0622;	若为“E”,则转至 0622
061D	1E	E:=50;	(r 或 r ₁ 将存入 D)
061F	C3	J058E;	转至 058E 继续执行
0622	23	HL:+1;	(“DE”)
0623	7E	A:=M;	第三个字符
0624	FE	A-3A;	
0626	C2	JNZ0578;	若非“:”,则转至 0578
0629	0E	C:=10;	(“DE”)基数 I=10,表示 0E
062B	C3	J05D7;	转至 05D7 继续执行(继续读入,用 DE 代替 BC)
062E	FE	A-47;	(第一个字符)
0630	C2	JNZ064F;	若非 G 转至 064F
0633	23	HL:+1;	(“G”)
0634	CD	JS0B60;	构成 J
0637	47	B:=A;	
0638	23	HL:+1;	
0639	7E	A:=M;	下一个字符
063A	FE	A-3A;	
063C	C2	JNZ0463;	若非“:”,则出错
063F	23	HL:+1;	
0640	7E	A:=M;	下一个字符
0641	FE	A+3D;	
0643	C2	JNZ0463;	若非“=”,则出错
0646	23	HL:+1;	
0647	7E	A:=M;	下一个字符
0648	FE	A-41;	
064A	3E	A:=D3;	
064C	CA	JZ0472;	(“Gjj:=A”)输出两个字符 (D3J)
064F	FE	A-48;	(第一个字符)

0651	C2	JNZ0720;	若非 H, 转至 0720
0654	23	HL: +1;	(“H”)
0655	7E	A: =M;	第二个字符
0656	FE	A - 3A;	
0658	C2	JNZ0660;	若非“:”转至 0660
065B	1E	E: =60;	(r 或 r ₁ 将存入 H)
065D	C3	J0593;	转至 0593 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0660	FE	A - 4C;	(“H”)(第二个字符)
0662	C2	JNZ0987;	若非“L”, 转至 0987
0665	23	HL: +1;	(“HL”)
0666	7E	A: =M;	第三个字符
0667	FE	A - 3A;	
0669	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
066C	23	HL: +1;	
066D	7E	A: =M;	第四个字符
066E	FE	A - 2D;	
0670	CA	JZ06BC;	若为“-”, 转至 06BC
0673	FE	A - 2B;	
0675	C2	JNZ06C5;	若非“+”, 转至 06C5
0678	23	HL: +1;	(“HL: +”)
0679	7E	A: =M;	第五个字符
067A	FE	A - 31;	
067C	C2	JNZ0684;	若非“1”, 转至 0684
067F	3E	A: =23;	
0681	C3	J047A;	(“HL: +1”)输出一个字节(23)
0684	FE	A - 42;	(“HL: +”)(第五个字符)
0686	C2	JNZ0692;	若非“B”转至 0692

0689	23	HL: +1;	(“HL: +B”)
068A	7E	A: =M;	第六个字符
068B	FE	A -43;	
068D	06	B: =09;	
068F	C3	J0460;	输出一个字节(09)表示“HL: +BC”
0692	FE	A -44;	(“HL: +”)(第五个字符)
0694	C2	JNZ06A0;	若非“D”, 转至 06A0
0697	23	HL: +1;	(“HL: +D”)
0698	7E	A: =M;	第六个字符
0699	FE	A -45;	
069B	06	B: =19;	
069D	C3	J0460;	输出一个字节(19)表示“HL: +DF”
06A0	FE	A -48;	(“HL: +”)(第五个字符)
06A2	C2	JNZ06AE;	若非“H”, 则转至 06AE
06A5	23	HL: +1;	(“HL: +H”)
06A6	7E	A: =M;	第六个字符
06A7	FE	A -4C;	
06A9	06	B: =29;	
06AB	C3	J0460;	输出一个字节(29)表示“HL: +HL”
06AE	FE	A -53;	(“HL: +”)(第五个字符)
06B0	C2	JNZ0463;	若非“S”, 则出错
06B3	23	HL: +1;	(“HL: +S”)
06B4	7E	A: =M;	第六个字符
06B5	FE	A -50;	
06B7	06	B: =39;	
06B9	C3	J0460;	输出一个字节(39)表示“HL: +SP”
06BC	23	HL: +1;	(“HL: -”)
06BD	7E	A: =M;	第五个字符
06BE	FE	A -31;	
06C0	06	B: =2B;	
06C2	C3	J0460;	输出一个字节(2B)表示“HL: -1”

MONITOR

>

G 2800

06C5	FE	A-3D;	(“HL:”)(第四个字符)
06C7	C2	JNZ0463;	若非“-”,则出错
06CA	23	HL:+1;	(“HL:=-”)
06CB	7E	A:=M;	第五个字符
06CC	FE	A-3A;	
06CE	C2	JNZ06EF;	若非“:”,转至 06EF
06D1	23	HL:+1;	(“HL:=:”)
06D2	7E	A:=M;	第六个字符
06D3	FE	A-53;	
06D5	C2	JNZ06E1;	若非“S”,转至 06E1
06D8	23	HL:+1;	(“HL:=-:S”)
06D9	7E	A:=M;	第七个字符
06DA	FE	A-54;	
06DC	06	B:=E3;	
06DE	C3	J0460;	输出一个字节(E3)表示“HL:=-:ST”
06E1	FE	A-44;	(“HL:=:”)(第六个字符)
06E3	C2	JNZ0463;	若非“D”,则出错
06E6	23	HL:+1;	(“HL:=-:D”)
06E7	7E	A:=M;	第七个字符
06E8	FE	A-45;	
06EA	06	B:=EB;	
06EC	C3	J0460;	输出一个字节(EB)表示“HL:=-:DE”
06EF	FE	A-53;	(“HL:=-”)(第五个字符)
06F1	C2	JNZ0700;	若非“S”,转至 0700]
06F4	23	HL:+1;	(“HL:=-S”)
06F5	7E	A:=M;	第六个字符
06F6	FE	A-54;	
06F8	06	B:=E1;	

06FA	C3	J0460;	输出一个字节(E1)表示“HL:=ST”
06FD	00	NULL;	(未用)
06FE	00	NULL;	
06FF	00	NULL;	
0700	FE	A-4D;	(“HL:=”)(第五个字符)
0702	C2	JNZ0716;	若非“M”, 转至 0716
0705	23	HL:+1;	(“HL:=M”)
0706	7E	A:=M;	第六个字符
0707	FE	A-4D;	
0709	C2	JNZ0463;	若非“M”, 则出错
070C	23	HL:+1;	(“HL:=MM”)
070D	CD	JS0B80;	构成 JK
0710	47	B:=A;	
0711	3E	A:=2A;	
0713	C3	J0467;	输出三个字节(2AJK)表示“HL:= MMKKjj”
0716	CD	JS0B80;	(“HL:=”)构成 JK
0719	47	B:=A;	
071A	3E	A:=21;	
071C	C3	J0467;	输出三个字节(21JK)表示“HL:= KKjj”
071F	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

0720	FE	A-49;	(第一个字符)
0722	C2	JNZ0746;	若非“T”, 转至 0746
0725	23	HL:+1;	(“T”)
0726	7E	A:=M;	第二个字符
0727	FE	A-3A;	

0729	C2	JNZ0463;	若非“:”,则出错
072C	23	HL: +1;	
072D	7E	A: =M;	第三个字符
072E	FE	A -3D;	
0730	C2	JNZ0463;	若非“=”,则出错
0733	23	HL: +1;	
0734	7E	A: =M;	第四个字符
0735	FE	A -30;	
0737	C2	JNZ073F;	若非“0”,转至 073F
073A	3E	A: =F3;	(“I: =0”)
073C	C3	J047A;	输出一个字节(F3)
073F	FE	A -31;	(“I: =”)
0741	06	B: =FB;	
0743	C3	J0460;	输出一个字节(FB)表示“I: =1”
0746	FE	A -4A;	(第一个字符)
0748	C2	JNZ07C2;	若非“J”,转至 07C2
074B	23	HL: +1;	(“J”)
074C	7E	A: =M;	第二个字符
074D	FE	A -53;	
074F	C2	JNZ078B;	若非“S”,转至 078B
0752	23	HL: +1;	(“JS”)
0753	7E	A: =M;	第三个字符
0754	CD	JS0BC0;	条件
0757	79	A: =C;	
0758	FE	A -FF;	
075A	CA	JZ076C;	若无条件,则转至 076C
075D	87	A: +A;	(“JSend”)
075E	87	A: +A;	
075F	87	A: +A;	形成 I 字节
0760	C6	A: +C4;	
0762	4F	C: =A;	

0763	23	HL: +1;	
0764	C5	ST: =BC;	
0765	CD	JS0B80;	构成 JK
0768	C1	BC: =ST;	
0769	C3	J07DE;	转至 07DE 继续执行
076C	7E	A: =M;	("JS")(第三个字符)
076D	FE	A-53;	
076F	C2	JNZ0783;	若非“S”, 转至 0783
0772	23	HL: +1;	("JSS")
0773	7E	A: =M;	第四个字符
0774	D6	A: -30;	
0776	FE	A-08;	
0778	F2	JNN0463;	若不是八进制数字, 则出错
077B	87	A: +A;	形成 I 字节
077C	87	A: +A;	
077D	87	A: +A;	
077E	C6	A: +C7;	
0780	C3	J047A;	输出一个字节代表“JSSs”
0783	0E	C: =CD;	("JS")(第三个字符)
0785	C3	J0764;	用“CD”作为 I 字节转至 0764 继续执行
0788	00	NULL;	
0789	00	NULL;	
078A	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

078B	CD	JS0BC0;	("J")条件
078E	79	A: =C;	
078F	FE	A-FF;	
0791	CA	JZ079C;	若无条件, 转至 0790

0794	87	A: +A;	("Jcnd")
0795	87	A: +A;	
0796	87	A: +A;	
0797	C6	A: +C2;	形成 I 字节
0799	C3	J0762;	转至 0762 继续执行
079C	7E	A: =M;	("J")(第二个字符)
079D	FE	A -5B;	
079F	CA	JZ07AB;	若为"[", 转至 07AB
07A2	CD	JS0B80;	("J")构成 JK
07A5	47	B: =A;	
07A6	3E	A: =C3;	
07A8	C3	J0467;	输出三个字节(C3JK)表示"JKKjj"
07AB	23	HL: +1;	("J[")
07AC	7E	A: =M;	第三个字符
07AD	FE	A -48;	
07AF	C2	JNZ0463;	若非"H", 则出错
07B2	23	HL: +1;	
07B3	7E	A: =M;	第四个字符
07B4	FE	A -4C;	
07B6	C2	JNZ0463;	若非"L", 则出错
07B9	23	HL: +1;	
07BA	7E	A: =M;	第五个字符
07BB	FE	A -5D;	
07BD	06	B: =E9;	
07BF	C3	J0460;	输出一个字节(E9)表示"J[HL]"
07C2	FE	A -4B;	(第一个字符)
07C4	C2	JNZ0D9E;	若非"K", 转至 0D9E
07C7	23	HL: +1;	("K")
07C8	7E	A: =M;	第二个字符
07C9	FE	A -3A;	
07CB	C2	JNZ0463;	若非":", 则出错

07CE	23	HL: +1;	
07CF	7E	A: =M;	第三个字符
07D0	FE	A-3D;	
07D2	C2	JNZ0980;	若非“=”，则转至 0980
07D5	23	HL: +1;	(“K: =”)
07D6	7E	A: =M;	
07D7	FE	A-31;	
07D9	06	B: =37;	
07DB	C3	J0460;	输出一个字节(37)表示“K: =1”
07DE	47	B: =A;	(由 0769 转至此)
07DF	79	A: =C;	
07E0	C3	J0467;	输出三个字节
07E3	00	NULL;	
07E4	00	NULL;	
07E5	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

0800	3E	A: =70;	(未用)
0802	C3	J0593;	
0805	FE	A-5B;	(“M”)(第二个字符)
0807	C2	JNZ0847;	若非“[”，转至 0847
080A	23	HL: +1;	(“M[”)
080B	7E	A: =M;	第三个字符
080C	FE	A-42;	
080E	C2	JNZ081D;	若非“B”，转至 081D
0811	23	HL: +1;	(“M[B”)
0812	7E	A: =M;	第四个字符
0813	FE	A-43;	
0815	C2	JNZ0463;	若非“C”，则出错

6818	06	B:=02;	置 I=02
081A	C3	J082B;	转至 082B 继续执行
081D	FE	A-44;	(“M”)(第三个字符)
081F	C2	JNZ0463;	若非“D”,则出错
0822	23	HL:+1;	(“M[D”)
0823	7E	A:=M;	第四个字符
0824	FE	A-45;	
0826	C2	JNZ0463;	若非“E”,则出错
0829	06	B:=12;	置 I=12
082B	23	HL:+1;	
082C	7E	A:=M;	第五个字符
082D	FE	A-5D;	
082F	C2	JNZ0463;	若非“J”,则出错
0832	23	HL:+1;	
0833	7E	A:=M;	第六个字符
0834	FE	A-3A;	
0836	C2	JNZ0463;	若非“:”,则出错
0839	23	HL:+1;	
083A	7E	A:=M;	第七个字符
083B	FE	A-3D;	
083D	C2	JNZ0463;	若非“=”,则出错
0840	23	HL:+1;	
0841	7E	A:=M;	第八个字符
0842	FE	A-41;	
0844	C3	J0460;	若为 A, 输出一个字节(02 或 12)

MONITOR

>

G 2800

0847	FE	A-4D;	(“M”)(第二个字符)
0849	C2	JNZ0872;	若非“M”,转至 0872

084C	23	HL: +1;	(“MM”)
084D	CD	JS0B80;	构成 JK
0850	47	B: = A;	
0851	23	HL: +1;	
0852	7E	A: = M;	下一个字符
0853	FE	A - 3A;	
0855	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
0858	23	HL: +1;	
0859	7E	A: = M;	下一个字符
085A	FE	A - 3D;	
085C	C2	JNZ0463;	若非“=”, 则出错
085F	23	HL: +1;	
0860	7E	A: = M;	下一个字符
0861	FE	A - 48;	
0863	C2	JNZ0463;	若非“H”, 则出错
0866	23	HL: +1;	
0867	7E	A: = M;	下一个字符
0868	FE	A - 4C;	
086A	C2	JNZ0463;	若非“L”, 则出错
086D	3E	A: = 22;	
086F	C3	J0467;	输出三个字节(22JK)表示“MMKKjj: =HL”
0872	CD	JS0B80;	(“M”)构成 JK
0875	47	B: = A;	
0876	23	HL: +1;	
0877	7E	A: = M;	下一个字符
0878	FE	A - 3A;	
087A	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
087D	23	HL: +1;	
087E	7E	A: = M;	下一个字符
087F	FE	A - 3D;	

0881	C2	JNZ0463;	若非“=”,则出错
0884	23	HL: +1;	
0885	7E	A: =M;	下一个字符
0886	FE	A - 41;	
0888	C2	JNZ0463;	若非“A”,则出错
088B	3E	A: =32;	
088D	C3	J0467;	输出三个字节(32JK)表示“MKKjj: =A”

MONITOR

>

G 2800

0890	FE	A - 52;	(第一个字符)
0892	C2	JNZ08C2;	若非“R”,转至 08C2
0895	23	HL: +1;	(“R”)
0896	7E	A: =M;	第二个字符
0897	FE	A - FF;	
0899	C2	JNZ08A2;	若非结束符,转至 08A2
089C	3E	A: =C9;	(“R”)
089E	2B	HL: -1;	
089F	C3	J047A;	输出一个字节(C9)表示“R”
08A2	CD	JS0BC0;	(“R”)条件
08A5	79	A: =C;	
08A6	FE	A - FF;	
08A8	CA	JZ08B3;	若无条件,转至 08B3
08AB	87	A: + A;	(“Rend”)
08AC	87	A: + A;	
08AD	87	A: + A;	
08AE	C6	A: + C0;	形成 I 字节
08B0	C3	J047A;	输出一个字节
08B3	7E	A: =M;	(“R”)(第二个字符)

08B4	FE	A-45;	
08B6	C2	JNZ0463;	若非“E”，则出错
08B9	23	HL: +1;	
08BA	7E	A: =M;	第三个字符
08BB	FE	A-54;	
08BD	06	B: =C9;	
08BF	C3	J0460;	输出一个字节(C9)表示“RET”

MONITOR

>

G 2800

08C2	FE	A-53;	(第一个字符)
08C4	C2	JNZ0971;	若非“S”，转至 0971
08C7	23	HL: +1;	(“S”)
08C8	7E	A: =M;	第二个字符
08C9	FE	A-50;	
08CB	C2	JNZ090D;	若非“P”，转至 090D
08CE	23	HL: +1;	(“SP”)
08CF	7E	A: =M;	第三个字符
08D0	FE	A-3A;	
08D2	C2	JNZ0463;	若非“:”，则出错
08D5	23	HL: +1;	
08D6	7E	A: =M;	第四个字符
08D7	FE	A-3D;	
08D9	C2	JNZ08F5;	若非“=”，转至 08F5
08DC	23	HL: +1;	(“SP: =”)
08DD	7E	A: =M;	第五个字符
08DE	FE	A-48;	
08E0	C2	JNZ08EC;	若非“H”，转至 08EC
08E3	23	HL: +1;	(“SP: =H”)
08E4	7E	A: =M;	第六个字符

08E5	FE	A-4C;	
08E7	06	B:=F9;	
08E9	C3	J0460;	输出一个字节(F9)表示“SP:=HL”
08EC	CD	JS0B80;	(“SP:=”)构成 JK
08EF	47	B:=A;	
08F0	3E	A:=31;	
08F2	C3	J0467;	输出三个字节(31JK)表示“SP:=
			KKjj”
08F5	FE	A-2B;	(“SP:”)(第四个字符)
08F7	C2	JNZ08FF;	若非“+”,转至 08FF
08FA	06	B:=33;	(“SP:+”)
08FC	C3	J0906;	I=33,转至 0906 继续执行
08FF	FE	A--2D;	(“SP:”)(第四个字符)
0901	C2	JNZ0463;	若非“-”,则出错
0904	06	B:=-3B;	置 I=3B
0906	23	HL:+1;	
0907	7E	A:=M;	第五个字符
0908	FE	A-31;	
090A	C3	J0460;	输出一个字节(33或3B)表示“SP:±1”

MONITOR

>

G 2800

090D	FE	A--54;	(“S”)(第二个字符)
090F	C2	JNZ0463;	若非“T”,则出错
0912	23	HL:+1;	(“ST”)
0913	7E	A:=M;	第三个字符
0914	FE	A-3A;	
0916	C2	JNZ0463;	若非“:”,则出错
0919	23	HL:+1;	
091A	7E	A:=M;	第四个字符

091B	FE	A-3D;	
091D	C2	JNZ0463;	若非“=”,则出错
0920	23	HL:+1;	
0921	7E	A:=M;	第五个字符
0922	FE	A-42;	
0924	C2	JNZ0930;	若非“B”,转至 0930
0927	23	HL:+1;	(“ST:=B”)
0928	7E	A:=M;	第六个字符
0929	FE	A-43;	
092B	06	B:=C5;	
092D	C3	J0460;	输出一个字节(C5)表示“ST:=BC”
0930	FE	A-44;	(“ST:=”)(第五个字符)
0932	C2	JNZ093E;	若非“D”,转至 093E
0935	23	HL:+1;	(“ST:=D”)
0936	7E	A:=M;	第六个字符
0937	FE	A-45;	
0939	06	B:=D5;	
093B	C3	J0460;	输出一个字节(D5)表示“ST:=DE”
093E	FE	A-48;	(“ST:=”)(第五个字符)
0940	C2	JNZ094C;	若非“H”,转至 094C
0943	23	HL:+1;	(“ST:=H”)
0944	7E	A:=M;	第六个字符
0945	FE	A-4C;	
0947	06	B:=E5;	
0949	C3	J0460;	输出一个字节(E5)表示“ST:=HL”
094C	FE	A-41;	(“ST:=”)(第五个字符)
094E	C2	JNZ0463;	若非“A”,则出错
0951	23	HL:+1;	(“ST=A”)
0952	7E	A:=M;	第六个字符
0953	FE	A-46;	
0955	06	B:=F5;	

0957 C3 J0460;

输出一个字节(F5)表示“ST: -AF”

MONITOR

>

G 2800

095A D1 DE: =ST;

(由 0A82 转至此)

095B C3 J0ABB;

转至 0ABB 继续执行

095E 00 NULL;

095F 00 NULL;

0960 79 A: =C;

(“BC: +”)(或其它寄存器对)

0961 C6 A: +03;

修改 I (增量)

0963 C3 J0969;

0966 79 A: =C;

(“BC: -”)(或其它寄存器对)

0967 C6 A: +0B;

修改 I (减量)

0969 47 B: =A;

096A 23 HL: +1;

096B 7E A: =M;

第五个字符

096C FE A -31;

096E C3 J0460;

若为 1, 则输出一个字节

MONITOR

>

G 2800

0971 FE A -45;

(第一个字符

0973 C2 JNZ099C;

若非“E”, 转至 099C

0976 23 HL: +1;

(“E”)

0977 7E A: =M;

第二个字符

0978 1E E: =58;

(r 或 r₁ 将存入 E)

097A C3 J058E;

转至 058E 继续执行

097D 00 NULL;

097E	00	NULL;	
097F	00	NULL;	
0980	FE	A-23;	(“K:”)
0982	06	B:=3F;	
0984	C3	J0460;	输出一个字节(3F)表示“K:井”
0987	FE	A-41;	(“H”)(第二个字符)
0989	C2	JNZ0463;	若非“A”,则出错
098C	23	HL:+1;	(“HA”)
098D	7E	A:=M;	第三个字符
098E	FE	A-4C;	
0990	C2	JNZ0463;	若非“L”,则出错
0993	23	HL:+1;	(“HAL”)
0994	7E	A:=M;	第四个字符
0995	FE	A-54;	
0997	06	B:=76;	
0999	C3	J0460;	输出一个字节(76)表示“HALT”
099C	FE	A-4E;	(第一个字符)
099E	C2	JNZ0CF8;	若非“N”,转至 0CF8
09A1	23	HL:+1;	(“N”)
09A2	7E	A:=M;	第二个字符
09A3	FE	A-55;	
09A5	C2	JNZ0463;	若非“U”,则出错
09A8	23	HL:+1;	(“NU”)
09A9	7E	A:=M;	第三个字符
09AA	FE	A-4C;	
09AC	C2	JNZ0463;	若非“L”,则出错
09AF	23	HL:+1;	(“NUL”)
09B0	7E	A:=M;	第四个字符
09B1	FE	A-4C;	
09B3	06	B:=00;	
09B5	C3	J0460;	输出一个字节(00)表示“NULL”

MONITOR

>

G 2800

09B8	FE	A-46;	(第二个字符)
09BA	CA	JZ055A;	若为“F”, 转至 055A
09BD	FE	A-4B;	
09BF	C2	JNZ09E5;	若非“K”, 转至 09E5
09C2	23	HL: +1;	(“AK”)
09C3	7E	A: =M;	下一个字符
09C4	FE	A-3A;	
09C6	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
09C9	23	HL: +1;	(“AK:”)
09CA	7E	A: =M;	下一个字符
09CB	01	BC: =171F;	目的字节可能是 17, 1F
09CE	C3	J09EE;	转至 09EE 继续执行
09D1	23	HL: +1;	(“A:”)
09D2	7E	A: =M;	下一个字符
09D3	FE	A-23;	
09D5	C2	JNZ09EB;	若非“#”, 转至 09EB
09D8	23	HL: +1;	(“A: #”)
09D9	7E	A: =M;	下一个字符
09DA	2B	HL: -1;	
09DB	3C	A: +1;	
09DC	C2	JNZ09E4;	若非结束符, 转至 09E4
09DF	3E	A: =2F;	(“A: #”)
09E1	C3	J047A;	输出一个字节(2F)
09E4	2B	HL: -1;	(“A: #”)
09E5	CD	JS0B20;	操作符
09E8	C3	J04B0;	转至 04B0 继续执行
09EB	01	BC: =070F;	(“A:”)目的字节可能是 07, 0F
09EE	FE	A-40;	第三个字符

09F0	C2	JNZ09E4;	若非“@”,转至 09E4
09F3	23	HL: +1;	
09F4	7E	A: =M;	下一个字符
09F5	FE	A-4C;	
09F7	CA	JZ0475;	(“A:@L”)输出一个字节(07)
09FA	FE	A-52;	
09FC	41	B: =C;	
09FD	C3	J0460;	(“A:@R”)输出一个字节(0F)

MONITOR

>

G 2800

0A00	CD	JS0B60;	“形成 JK”子程序入口
0A03	5F	E: =A;	K 的值在 E 中
0A04	23	HL: +1;	
0A05	CD	JS0B60;	构成 J
0A08	C9	RET;	J 的值在 A 中

MONITOR

>

G 2800

0A09	FE	A-00;	(由 0B86 转至此)
0A0B	FA	JN0A12;	若非十六进制数字,转至 0A12
0A0E	CD	JS0A00;	形成 JK
0A11	C9	RET;	J 在 A 中,K 在 E 中,返回
0A12	79	A: =C;	(非十六进制数字)
0A13	FE	A-28;	
0A15	C2	JNZ0463;	若非“(”,则出错
0A18	23	HL: +1;	(“(”)
0A19	7E	A: =M;	下一个字符
0A1A	FE	A-4C;	

0A1C	C2	JNZ0A5C;	若非“L”,转至 0A5C
0A1F	23	HL: +1;	(“L”)
0A20	CD	JS0B60;	构成 J
0A23	E5	ST: =HL;	
0A24	26	H: =00;	从标号表中找到相应的元素
0A26	6F	L: =A;	
0A27	4F	C: =A;	
0A28	29	HL: +HL;	
0A29	EB	HL: =:DE;	
0A2A	21	HL: =1040;	(标号表基地址)
0A2D	19	HL: +DE;	
0A2E	5E	E: =M;	
0A2F	23	HL: +1;	
0A30	56	D: =M;	该元素的地址在 DE 中
0A31	7B	A: =E;	
0A32	FE	A-00;	
0A34	C2	JNZ0A3D;	
0A37	7A	A: =D;	
0A38	FE	A-00;	
0A3A	CA	JZ0A40;	若元素为零,转至 0A40
0A3D	C3	J0AB3;	(找到元素)转至 0AB3 继续执行
0A40	2A	HL: =MM1010;	(提前引用)
0A43	23	HL: +1;	
0A44	EB	HL: =:DE;	DE 中是目的程序中存有当前这个转移地址的单元地址
0A45	2A	HL: =MM1012;	转移表计数器
0A48	71	M: =C;	将元素存入转移表(见注)
0A49	23	HL: +1;	
0A4A	73	M: =E;	
0A4B	23	HL: +1;	
0A4C	72	M: =D;	

0A4D	23	HL: +1;	
0A4E	22	MM1012: =HL;	增加后的转移表计数器
0A51	16	D: =FD;	用“FD”表示提前引用
0A53	C3	J0AB3;	转至 0AB3 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0A56	FE	A -58;	(“(”)
0A58	C2	JNZ0AC0;	若非“X”, 转至 0AC0
0A5B	23	HL: +1;	(“(X”)
0A5C	7E	A: =M;	下一个字符
0A5D	4F	C: =A;	
0A5E	CD	JS0B00;	ASCII-hex 转换
0A61	78	A: =B;	
0A62	FE	A -00;	
0A64	FA	JN0463;	若非十六进制数字, 则出错
0A67	E5	ST: =HL;	
0A68	CA	JZ0A85;	若为“0”, 转至 0A85
0A6B	21	HL: =101E;	X表的基地址
0A6E	5F	E: =A;	
0A6F	16	D: =00;	
0A71	19	HL: +DE;	
0A72	19	HL: +DE;	X表入口的地址
0A73	4E	C: =M;	
0A74	23	HL: +1;	
0A75	46	B: =M;	X字组的起始地址
0A76	60	H: =B;	
0A77	69	L: =C;	
0A78	EB	HL: =:DE;	
0A79	E1	HL: =ST;	

0A7A	D5	ST:=DE;	
0A7B	23	HL:+1;	
0A7C	7E	A:=M;	下一个字符
0A7D	FE	A-29;	
0A7F	C2	JNZ0A8B;	若非“),转至 0A8B
0A82	C3	J095A;	(“(Xh”)转至 095A 继续执行
0A85	21	HL:=1000;	(“(X0”)X0 的起始地址
0A88	C3	J0A78;	转至 0A78 继续执行
0A8B	FE	A-2B;	(“(Xh”)(下一个字符)
0A8D	C2	JNZ0A95;	若非“+”,转至 0A95
0A90	0E	C:=00;	(“(Xh+)”
0A92	C3	J0A9C;	C=00,转至 0A9C 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0A95	FE	A-2D;	(“(Xh”)(下一个字符)
0A97	C2	JNZ0463;	若非“-”,则出错
0A9A	0E	C:=01;	C=01(符号标记)
0A9C	23	HL:+1;	
0A9D	CD	JS0B60;	构成 J(位移量)
0AA0	E3	HL:=:ST;	X 字组的起始地址在 HL 中
0AA1	5F	E:=A;	
0AA2	16	D:=00;	位移量在 DE 中
0AA4	79	A:=C;	位移的符号
0AA5	FE	A-00;	
0AA7	CA	JZ0AB1;	若位移量为正,跳至 0AB1
0AAA	7A	A:=D;	DE:-
0AAB	2F	A:#;	
0AAC	57	D:=-A;	
0AAD	7B	A:=E;	

0AAE 2F	A: #;	
0AAF 5F	E: =A;	
0AB0 13	DE: +1;	
0AB1 19	HL: +DE;	位移量加至起始地址
0AB2 EB	HL: =:DE;	计算出来的JK值
0AB3 E1	HL: =ST;	
0AB4 23	HL: +1;	
0AB5 7E	A: =M;	下一个字符
0AB6 FE	A-29;	
0AB8 C2	JNZ0463;	若非“)””,则出错
0ABB 7B	A: =E;	
0ABC 5A	E: =D;	
0ABD C9	RET;	J在A中, K在E中, 返回
0ABE 00	NULL;	
0ABF 00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

0AC0 FE	A-49;	(“(”)
0AC2 C2	JNZ0463;	若非“(””,则出错
0AC5 23	HL: +1;	(“(”)
0AC6 7E	A: =M;	下一个字符
0AC7 FE	A-2B;	
0AC9 C2	JNZ0AD1;	若非“+”, 转至0AD1
0ACC 0E	C: =00;	置C=00作为符号标记
0ACE C3	J0AD8;	转至0AD8继续执行
0AD1 FE	A-2D;	
0AD3 C2	JNZ0463;	若非“-”, 则出错
0AD6 0E	C: =01;	置C=01作为符号标记
0AD8 23	HL: +1;	

0AD9	CD	JS0B60;	构成 J
0ADC	E5	ST: =HL;	
0ADD	5F	E: =A;	
0ADE	16	D: =00;	位置量在 DE 中
0AE0	79	A: =C;	
0AE1	FE	A-00;	
0AE3	CA	JZ0AED;	若位移量为正, 跳至 0AED
0AE6	7A	A: =D;	“DE: -”
0AE7	2F	A: #;	
0AE8	57	D: =A;	
0AE9	7B	A: =E;	
0AEA	2F	A: #;	
0AEB	5F	E: =A;	
0AEC	13	DE: +1;	
0AED	2A	HL: =MM103E;	目的程序第一条指令运行时的单元地址
0AF0	19	HL: +DE;	
0AF1	EB	HL: =:DE;	
0AF2	2A	HL: =MM1010;	目的程序计数器
0AF5	19	HL: +DE;	
0AF6	23	HL: +1;	加三(当前指令的长度)
0AF7	23	HL: +1;	
0AF8	23	HL: +1;	
0AF9	11	DE: =EE80;	减 1180 作为编译时的基地址
0AFC	19	HL: +DE;	
0AFD	C3	J0AB2;	转至 0AB2 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0B00	D6	A: -30;	汇编程序用“ASCII-hex”转换子程序
------	----	---------	-----------------------

的入口

0B02 FA JN0B14;
0B05 FE A-0A;
0B07 FA JN0B19;
0B0A D6 A:-11;
0B0C FA JN0B14;
0B0F FE A-06;
0B11 FA JN0B17;
0B14 06 B:=FF;
0B16 C9 RET;
0B17 C6 A:+0A;
0B19 47 B:=A;
0B1A C9 RET;
0B1B 23 HL:+1;
0B1C 23 HL:+1;
0B1D C3 J0B89;

无十六进制数字,将 FF 存入 B

十六进制数字,其值在 A 与 B 中
“单字长寄存器或 J”子程序入口

转至 0B89 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0B20 0E C:=00;
0B22 7E A:=M;
0B23 FE A-3A;
0B25 CA JZ0B2F;
0B28 FE A-2D;
0B2A CA JZ0B52;
0B2D 0D C:-1;
0B2E C9 RET;
0B2F 23 HL:+1;
0B30 7E A:=M;
0B31 FE A-2B;

“操作符”子程序入口

下一个字符

若为“:”,转至 0B2F

若为“-”,转至 0B52

出错,C=FF 并返回

(“:”)

下一个字符

0B33	CA	JZ0B55;	若为“+”,转至 0B55
0B36	0C	C: +1;	(“:”)
0B37	0C	C: +1;	
0B38	FE	A-2D;	
0B3A	CA	JZ0B55;	若为“-”,转至 0B55
0B3D	0C	C: +1;	
0B3E	0C	C: +1;	
0B3F	FE	A-26;	
0B41	CA	RZ;	C=04(表示“:&”)并返回
0B42	0C	C: +1;	
0B43	FE	A-23;	
0B45	C8	RZ;	C=05(表示“: #”)并返回
0B46	0C	C: +1;	
0B47	FE	A-55;	
0B49	C8	RZ;	C=06(表示“:U”)并返回
0B4A	0C	C: +1;	
0B4B	0C	C: +1;	
0B4C	FE	A-3D;	
0B4E	C8	RZ;	C=08(表示“:=”)并返回
0B4F	0E	C:=FF;	
0B51	C9	RET;	出错,C=FF 并返回
0B52	0E	C:=07;	(“-”)
0B54	C9	RET;	C=07(表示“-”)并返回
0B55	47	B:=A;	(“:+”)或(“-”)
0B56	23	HL: +1;	
0B57	7E	A:=M;	下一个字符
0B58	B8	A-B;	
0B59	C2	JNZ0B5E;	若非“+”或“-”,转至 0B5E
0B5C	0C	C: +1;	(“:++”)或(“:--”)
0B5D	C9	RET;	若为“:++”,C=01 并返回; 若为“:--”,C=03 并返回

0B5E 2B HL: -1;
0B5F C9 RET;

(“:+”)或(“-”)
若为“:+”, C=00 并返回;
若为“-”, C=02 并返回

MONITOR

>

G 2800

0B60 7E A: =M;
0B61 CD JS0B00;
0B64 78 A: =B;
0B65 3C A: +1;
0B66 CA JZ0B7B;
0B69 50 D: =B;
0B6A 23 HL: +1;
0B6B 7E A: =M;
0B6C CD JS0B00;
0B6F 78 A: =B;
0B70 3C A: +1;
0B71 CA JZ0B7B;
0B74 7A A: =D;
0B75 87 A: +A;
0B76 87 A: +A;
0B77 87 A: +A;
0B78 87 A: +A;
0B79 80 A: +B;
0B7A C9 RET;
0B7B 0E C: =FF;
0B7D 7E A: =M;
0B7E C9 RET;
0B7F 00 NULL;
0B80 7E A: =M;

“构成 J”子程序入口
ASCII-hex 转换

若无十六进制数字, 转至 0B7B

下一个字符
ASCII-hex 转换

若无十六进制数字, 转至 0B7B
高位数字左移

加入低位数字
构成 J 值后返回
(非十六进制数字)

字符存在 A 中且 C=FF, 返回

“构成 JK”子程序入口

0B31	4F	C: = A;	
0B82	CD	JS0B00;	ASCII-hex 转换
0B85	78	A: = B;	
0B86	C3	J0A09;	转至 0A09 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0B89	7E	A: = M;	(由 0B1D 转至此)
0B8A	FE	A - FF;	
0B8C	2B	HL: - 1;	
0B8D	C2	JNZ0BB6;	若留下的字符超过一个, 转至 0BB6
0B90	7E	A: = M;	
0B91	0E	C: = 00;	
0B93	D6	A: - 42;	
0B95	C8	RZ;	C=00(表示“B”), 返回
0B96	0C	C: + 1;	
0B97	3D	A: - 1;	
0B98	C8	RZ;	C=01(表示“C”), 返回
0B99	0C	C: + 1;	
0B9A	3D	A: - 1;	
0B9B	C8	RZ;	C=02(表示“D”), 返回
0B9C	0C	C: + 1;	
0B9D	3D	A: - 1;	
0B9E	C8	RZ;	C=03(表示“E”), 返回
0B9F	0C	C: + 1;	
0BA0	D6	A: - 03;	
0BA2	C8	RZ;	C=04(表示“H”), 返回
0BA3	0C	C: + 1;	
0BA4	D6	A: - 04;	
0BA6	C8	RZ;	C=05(表示“L”), 返回

0BA7	0C	C: +1;	
0BA8	3D	A: -1;	
0BA9	C8	RZ;	C=06(表示“M”), 返回
0BAA	0C	C: +1;	
0BAB	C6	A: +0C;	
0BAD	C8	RZ;	C=07(表示“A”), 返回
0BAE	0C	C: +1;	
0BAF	0C	C: +1;	
0BB0	C6	A: +10;	
0BB2	C8	RZ;	C=09(表示“I”), 返回
0BB3	0E	C: =FF;	
0BB5	C9	RET;	出错, C=FF 并返回
0BB6	0E	C: =08;	
0BB8	CD	JS0B60;	构成 J 字节
0BBB	C9	RET;	C=08, J 字节在 A 中, 返回
0BBC	00	NULL;	
0BBD	00	NULL;	
0BBE	00	NULL;	
0BBF	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

0BC0	FE	A-4E;	“条件”子程序入口
0BC2	C2	JNZ0D85;	若非“N”, 转至 0D85
0BC5	0E	C: =07;	
0BC7	23	HL: +1;	
0BC8	7E	A: =M;	下一个字符
0BC9	FE	A-47;	
0BCB	F2	JNN0BD0;	若为“F”之后的字母, 转至 0BD0
0BCE	2B	HL: -1;	

0BCF	C9	RET;	C=07(表示“N”),返回
0BD0	0D	C: -1;	
0BD1	FE	A-4E;	
0BD3	C8	RZ;	C=06(表示“NN”),返回
0BD4	0D	C: -1;	
0BD5	0D	C: -1;	
0BD6	FE	A-50;	
0BD8	C8	RZ;	C=04(表示“NP”),返回
0BD9	0D	C: -1;	
0BDA	0D	C: -1;	
0BDB	FE	A-4B;	
0BDD	C3	J0D97;	转至 0D97 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0BE0	26	H: =30;	“HL: =sqrt(BC) × 2 ⁷ ”子程序入口
0BE2	EB	HL: =:DE;	
0BE3	3E	A: =0E;	
0BE5	C5	ST: =BC;	
0BE6	D5	ST: =DE;	
0BE7	CD	JS0F9B;	HL: = (BC/DE) × 2 ⁴
0BEA	D1	DE: =ST;	
0BEB	C1	BC: =ST;	
0BEC	19	HL: +DE;	
0BED	CD	JS0FF1;	HL: /2(无符号, 四舍五入)
0BF0	CD	JS0C1A;	HL - DE
0BF3	C8	RZ;	
0BF4	E5	ST: =HL;	
0BF5	CD	JS0CF1;	HL: -DE
0BF8	23	HL: +1;	

```

0BF9 7C  A: =H;
0BFA B5  A:UL;
0BFB E1  HL: =ST;
0BFC C2  JNZ0BE2;
0BFF C9  RET;

```

MONITOR

>

G 2800

```

0C00 06  B: =00;           “汇编程序”入口
0C02 21  HL: =1020;
0C05 70  M: =B;
0C06 23  HL: +1;       清除 X 表与标号表
0C07 7D  A: =L;
0C08 FE  A - C0;
0C0A C2  JNZ0C05;
0C0D 78  A: =B;
0C0E 32  M1014: =A;     预置标记与转移表计数器
0C11 21  HL: =10C0;
0C14 22  MM1012: =HL;
0C17 C3  J0400;       转至指令读入程序
0C1A C5  ST: =BC;     “HL-DE(对 BC 是透明的)”子程序入口
                        口
0C1B CD  JS0231;
0C1E C1  BC: =ST;
0C1F C9  RET;

```

MONITOR

>

G 2800

```

0C20 3A  A: =M1014;     .(处理指令)

```

0C23	FE	A-00;	
0C25	C2	JNZ0C8A;	若标记已设置, 则转至 0C8A
0C28	7E	A:=M;	源指令的第一个字符
0C29	FE	A-58;	
0C2B	C2	JNZ0C59;	若非“X”, 转至 0C59
0C2E	23	HL:+1;	(“X”)
0C2F	7E	A:=M;	下一个字符
0C30	CD	JS0B00;	“ASCII-hex”转换
0C33	78	A:=B;	
0C34	FE	A-00;	
0C36	FA	JN0463;	若非十六进制数, 则出错
0C39	E5	ST:=HL;	
0C3A	26	H:=00;	
0C3C	6F	L:=A;	
0C3D	29	HL:+HL;	
0C3E	EB	HL:=:DE;	
0C3F	21	HL:=1020;	
0C42	19	HL:+DE;	X 表元素的地址
0C43	E3	HL:=:ST;	
0C44	23	HL:+1;	
0C45	7E	A:=M;	下一个字符
0C46	FE	A-3A;	
0C48	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
0C4B	23	HL:+1;	
0C4C	CD	JS0B60;	构成 J
0C4F	E3	HL:=:ST;	
0C50	77	M:=A;	} 将 J 值存入 X 表(高字节为零)
0C51	23	HL:+1;	
0C52	3E	A:=00;	
0C54	77	M:=A;	
0C55	E1	HL:=:ST;	

0C56 C3 J047D; 转至输出例行程序(无输出字节)

MONITOR

>

G 2800

0C59	3E	A: =01;	(非“X”)
0C5B	32	M1014: =A;	设置标记(没有其它的 X 字组了)
0C5E	E5	ST: =HL;	
0C5F	2A	HL: =MM1020;	X0 字组的长度
0C62	EB	HL: =:DE;	
0C63	21	HL: =1000;	目的程序(X0)用的 RAM 基地址
0C66	19	HL: +DE;	
0C67	22	MM1020: =HL;	X1 的地址
0C6A	21	HL: =1020;	X 表的地址
0C6D	4E	C: =M;	
0C6E	23	HL: +1;	取 X 表的元素(X 字组的地址)
0C6F	46	B: =M;	
0C70	23	HL: +1;	
0C71	5E	E: =M;	
0C72	23	HL: +1;	取 X 表的元素(X 字组的长度)
0C73	56	D: =M;	
0C74	EB	HL: =:DE;	
0C75	09	HL: +BC;	
0C76	EB	HL: =:DE;	
0C77	72	M: =D;	
0C78	2B	HL: -1;	存 X 表的元素(下一个 X 字组的地址)
0C79	73	M: =E;	
0C7A	7C	A: =H;	
0C7B	FE	A -10;	
0C7D	C2	JNZ0C6D;	
0C80	7D	A: =L;	

0C81	FE	A-3E;	
0C83	C2	JNZ0C6D;	重复执行,直至处理完十六个元素
0C86	E1	HL:=ST;	
0C87	C3	J04A0;	转至 04A0 继续执行
0C8A	7E	A:=M;	(标记已置)第一个字符
0C8B	FE	A-58;	
0C8D	CA	JZ0463;	若为“X”,则出错
0C90	C3	J04A1;	转至 04A1 继续执行

MONITOR

>

G 2800

0C93	CD	JS0B60;	(标号)构成 J
0C96	FE	A-40;	
0C98	F2	JNN0463;	若超出范围,则出错
0C9B	E5	ST:=HL;	
0C9C	2A	HL:=MM103E;	目的程序第一条指令运行时的单元地址
0C9F	EB	HL:=:DE;	
0CA0	2A	HL:=MM1010;	目的程序计数器
0CA3	19	HL:+DE;	
0CA4	EB	HL:=:DE;	
0CA5	21	HL:=EE80;	减 1180 作为编译时的基地址
0CA8	19	HL:+DE;	
0CA9	EB	HL:=:DE;	标号运行时的单元地址在 DE 中
0CAA	06	B:=00;	
0CAC	4F	C:=A;	标号
0CAD	21	HL:=1040;	标号表的基地址
0CB0	09	HL:+BC;	
0CB1	09	HL:+BC;	
0CB2	73	M:=E;	

0CB3	23	HL: +1;	
0CB4	72	M: =D;	标号存入标号表
0CB5	E1	HL: =ST;	
0CB6	23	HL: +1;	
0CB7	7E	A: =M;	下一个字符
0CB8	FE	A-3A;	
0CBA	C2	JNZ0463;	若非“:”, 则出错
0CBD	23	HL: +1;	
0CBE	C3	J04A0;	转至 04A0 继续执行
0CC1	21	HL: =10C0;	(“F”)转移表的基地址
0CC4	3A	A: =M1012;	转移表计数器(低半)
0CC7	BD	A-L;	
0CC8	C2	JNZ0CD2;	
0CCB	3A	A: =M1013;	转移表计数器(高半)
0CCE	BC	A-H;	
0CCF	CA	JZ0CEE;	若全部完成, 转至 0CEE
0CD2	7E	A: =M;	
0CD3	E5	ST: =HL;	
0CD4	26	H: =00;	
0CD6	6F	L: =A;	
0CD7	29	HL: +HL;	
0CD8	EB	HL: =:DE;	
0CD9	21	HL: =1040;	标号表的基地址
0CDC	19	HL: +DE;	
0CDD	5E	E: =M;	
0CDE	23	HL: +1;	
0CDF	56	D: =M;	标号的绝对地址在 DE 中
0CE0	E1	HL: =ST;	
0CE1	23	HL: +1;	
0CE2	4E	C: =M;	
0CE3	23	HL: +1;	

0CE4	46	B: = M;	要填入 J 字节的单元地址在 BC 中
0CE5	7B	A: = E;	
0CE6	02	M[BC]: = A;	填入 J 字节
0CE7	03	BC: + 1;	
0CE8	7A	A: = D;	
0CE9	02	M[BC]: = A;	填入 K 字节
0CEA	23	HL: + 1;	
0CEB	C3	J0CC4;	循环至 0CC4
0CEE	CF	JSS1;	汇编完成, 调用监督程序
0CEF	00	NULL;	
0CF0	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

0CF1	7D	A: = L;	“HL: -DE”子程序入口
0CF2	93	A: - E;	
0CF3	6F	L: = A;	
0CF4	7C	A: = H;	
0CF5	9A	A: - - D;	
0CF6	67	H: = A;	
0CF7	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

0CF8	FE	A - 46;	(第一个字符)
0CFA	C2	JNZ0D00;	若非“F”, 转至 0D00
0CFD	C3	J0CC1;	若为“F”, 转至 0CC1
0D00	FE	A - 56;	(第一个字符)
0D02	C2	JNZ0C93;	若非“V”, 转至 0C93

0D05	CD	JS0200;	(“V”), 换行(控制台)
0D08	CD	JS0D66;	输入-输出
0D0B	FE	A-22;	
0D0D	C2	JNZ 01E;	若非引号, 转至 0D1E
0D10	CD	JS0D66;	(“”)输入-输出
0D13	FE	A-22;	
0D15	CA	JZ0436;	若为反引号, 转至 0436
0D18	CD	JS0D59;	存贮字节
0D1B	C3	J0D10;	循环至 0D10
0D1E	FE	A-23;	
0D20	C2	JNZ0463;	若非“#”, 则出错
0D23	CD	JS0D63;	输入-输出
0D26	CD	JS0E00;	“ASCII-hex”转换
0D29	78	A:=B;	
0D2A	FE	A-00;	
0D2C	FA	JN0463;	若非十六进制数, 则出错
0D2F	87	A:+A;	
0D30	87	A:+A;	
0D31	87	A:+A;	
0D32	87	A:+A;	
0D33	57	D:=A;	高半
0D34	CD	JS0D66;	输入-输出
0D37	CD	JS0B00;	“ASCII-hex”转换
0D3A	78	A:=B;	
0D3B	FE	A-00;	
0D3D	FA	JN0463;	若非十六进制数, 则出错
0D40	82	A:+D;	低半
0D41	CD	JS0D59;	存贮字节
0D44	CD	JS0D66;	输入-输出
0D47	FE	A-20;	
0D49	CA	JZ0D44;	

0D4C	FE	A-0D;	
0D4E	CA	JZ0D44;	滤除空格或回车
0D51	FE	A-23;	
0D53	C2	JNZ0D26;	若非“#”，则循环
0D56	C3	J0436;	转至 0436(主循环内)

MONITOR

>

G 2800

0D59	C5	ST:=BC;	“存贮字节”子程序入口
0D5A	E5	ST:=HL;	
0D5B	2A	HL:=MM1010;	目的程序计数器
0D5E	77	M:=A;	
0D5F	23	HL:+1;	
0D60	22	MM1010:=HL;	
0D63	E1	HL:=ST;	
0D64	C1	BC:=ST;	
0D65	C9	RET;	
0D66	CD	JS021B;	“输入-输出”子程序入口
0D69	4F	C:=A;	
0D6A	CD	JS01F4;	
0D6D	79	A:=C;	
0D6E	C9	RET;	
0D6F	C5	ST:=BC;	“HL:=sqrt(HL)×2 ⁸ ”子程序入口
0D70	D5	ST:=DE;	
0D71	44	B:=H;	
0D72	4D	C:=L;	
0D73	78	A:=B;	
0D74	E6	A:&C0;	
0D76	C2	JNZ00B4;	若超出范围,则出错
0D79	CD	JS0BE0;	HL:=sqrt(BC),7b.p.

0D7C 29 HL: +HL; **8b.p**
 0D7D D1 DE: =ST;
 0D7E C1 BC: =ST;
 0D7F C9 RET;
 0D80 00 NULL;
 0D81 00 NULL;
 0D82 00 NULL;
 0D83 00 NULL;
 0D84 00 NULL;

MONITOR

>

G 2800

0D85 0E C: =05; (由 0BC2 转至此)
 0D87 FE A-50;
 0D89 C8 RZ; C=05(表示“P”), 返回
 0D8A 0D C: -1;
 0D8B 0D C: -1;
 0D8C FE A-4B;
 0D8E C8 RZ; C=03(表示“K”), 返回
 0D8F 0D C: -1;
 0D90 0D C: -1;
 0D91 FE A-5A;
 0D93 C8 RZ; C=01(表示“Z”), 返回
 0D94 0D C: -1;
 0D95 0D C: -1;
 0D96 C9 RET; 出错, C=FF 并返回
 0D97 C8 RZ; C=02(表示“NK”), 返回
 0D98 0D C: -1;
 0D99 0D C: -1;
 0D9A C3 J0DC5; 转至 0DC5 继续执行

0D9D	00	NULL;	
0D9E	FE	A-4C;	(第一个字符)
0DA0	C2	JNZ0DAA;	若非“L”,转至0DAA
0DA3	23	HL:+1;	(“L”)
0DA4	7E	A:=M;	第二个字符
0DA5	1E	E:=68;	(r 或 r ₁ 将存入 L)
0DA7	C3	J058E;	转至058E继续执行
0DAA	FE	A-4D;	(第一个字符)
0DAC	C2	JNZ0890;	若非“M”转至0890
0DAF	23	HL:+1;	(“M”)
0DB0	7E	A:=M;	第二个字符
0DB1	FE	A-3A;	
0DB3	C2	JNZ0805;	若非“:”,转至0805
0DB6	23	HL:+1;	(“M:”)
0DB7	23	HL:+1;	
0DB8	7E	A:=M;	第四个字符
0DB9	FE	A-4D;	
0DBB	CA	JZ0463;	若为“M”,则出错
0DBE	2B	HL:-1;	
0DBF	2B	HL:-1;	
0DC0	1E	E:=70;	(r 或 r ₁ 将存入 M)
0DC2	C3	J0593;	转至0593继续执行
0DC5	FE	A-5A;	(由0D9A转至此)
0DC7	C8	RZ;	C=00(表示“NZ”)返回
0DC8	0D	C:-1;	
0DC9	C9	RET;	出错,C=FF并返回

MONITOR

>

G 2800

0DCA 16 D:=2B; “输出十进制整数(HL)”子程序入口

0DCC	7C	A: = H;	
0DCD	FE	A - 80;	
0DCF	C2	JNZ0DD9;	
0DD2	7D	A: = L;	
0DD3	FE	A - 00;	
0DD5	CA	JZ0E4E;	若 HL=8000, 转至 0E4E
0DD8	7C	A: = H;	
0DD9	FE	A - 00;	
0ddb	F2	JNN0DE6;	除非数值为负, 否则转至 0DE6
0DDE	14	D: + 1;	(负)
0DDF	14	D: + 1;	将“+”改为“-”
0DE0	2F	A: #;	
0DE1	67	H: = A;	
0DE2	7D	A: = L;	
0DE3	2F	A: #;	
0DE4	6F	L: = A;	
0DE5	23	HL: + 1;	取负操作
0DE6	01	BC: = D8F0;	
0DE9	CD	JS0E5D;	除以 10000
0DEC	01	BC: = 2710;	
0DEF	09	HL: + BC;	
0DF0	7B	A: = E;	ASCII 形式的 d ₄
0DF1	FE	A - 30;	
0DF3	C2	JNZ0DF9;	若商不是零, 跳至 0DF9
0DF6	5A	E: = D;	移动符号, 去除无意义的零
0DF7	16	D: = 20;	
0DF9	D5	ST: = DE;	
0DFA	01	BC: = EC18;	
0DFD	CD	JS0E5D;	除以 1000
0E00	01	BC: = 03E8;	
0E03	09	HL: + BC;	

0E04	53	D: =E;	ASCII 形式的 d_3
0E05	01	BC: =FF9C;	
0E08	CD	JS0E5D;	除以 100
0E0B	01	BC: =0064;	
0E0E	09	HL: +BC;	ASCII 形式的 d_2
0E0F	26	H: =30;	
0E11	7D	A: =L;	
0E12	FE	A-0A;	
0E14	FA	JN0E1D;	除以 10 (单字长)
0E17	D6	A: -0A;	
0E19	24	H: +1;	ASCII 形式的 d_1 在 H 中
0E1A	C3	J0E12;	
MONITOR			
>			
G 2800			
0E1D	C6	A: +30;	
0E1F	6F	L: =A;	ASCII 形式的 d_0 在 L 中
0E20	C1	BC: =ST;	
0E21	78	A: =B;	
0E22	FE	A-20;	
0E24	C2	JNZ0E3F;	去掉无意义的零, 将符号移至紧靠最高有效数字
0E27	7A	A: =D;	
0E28	FE	A-30;	
0E2A	C2	JNZ0E3F;	
0E2D	51	D: =C;	
0E2E	48	C: =B;	
0E2F	7B	A: =E;	
0E30	FE	A-30;	
0E32	C2	JNZ0E3F;	

0E35 5A E: =D;
0E36 51 D: =C;
0E37 7C A: =H;
0E38 FE A-30;
0E3A C2 JNZ0E3F;

打印形成十进制值的各位字符,在六位
的字段内靠右对齐

0E3D 63 H: =E;
0E3E 5A E: =D;
0E3F 79 A: =C;
0E40 48 C: =B;
0E41 47 B: =A;
0E42 DF JSS3;
0E43 48 C: =B;
0E44 DF JSS3;
0E45 4A C: =D;
0E46 DF JSS3;
0E47 4B C: =E;
0E48 DF JSS3;
0E49 4C C: =H;
0E4A DF JSS3;
0E4B 4D C: =L;
0E4C DF JSS3;
0E4D C9 RET;
0E4E 21 HL: =0E57;
0E51 06 B: =06;
0E53 CD JS005F;
0E56 C9 RET;

(无法取负的)负极值的特殊处理

MONITOR

>

0E57 "-32768";

G 2800

0E5D	1E	E: =30;	十进制输出用的“除法”子程序入口
0E5F	09	HL: +BC;	
0E60	7C	A: =H;	
0E61	FE	A-00;	
0E63	F8	RN;	
0E64	1C	E: +1;	
0E65	C3	J0E5F;	
0E68	26	H: =00;	“输出十进制整数(A)”子程序入口
0E6A	6F	L: =A;	将数值改成双字长, 存在 HL 中, 并转至 0DCA
0E6B	FE	A-00;	
0E6D	F2	JNN0DCA;	
0E70	25	H: -1;	
0E71	C3	J0DCA;	

MONITOR

>

G 2800

07E6	06	B: =05;	“输出十进制分数(HL), 5d.p”.子程序入口
07E8	0E	C: =2E;	“输出十进制分数(HL), Bd.p”.子程序入口
07EA	DF	JSS3;	打印十进制小数点
07EB	97	A: -A;	
07EC	29	HL: +HL;	
07ED	8F	A: ++A;	HL乘 10, 形成结果的整数部分存在 A 中, 结果的分数部分存在 HL 中
07EE	4F	C: =A;	
07EF	54	D: =H;	
07F0	5D	E: =L;	

07F1	29	HL: + HL;	
07F2	8F	A: ++ A;	
07F3	29	HL: + HL;	
07F4	8F	A: ++ A;	
07F5	19	HL: + DE;	
07F6	89	A: ++ C;	下一位数字在 A 中
07F7	C6	A: + 30;	数字的 ASCII 形式
07F9	4F	C: = A;	
07FA	DF	JSS3;	打印数字
07FB	05	B: - 1;	
07FC	C2	JNZ07EB;	重复执行, 直至打印完规定的位数
07FF	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

0E74	11	DE: = 0000;	"A: = 输入十进制整数"子程序入口
0E77	E7	JSS4;	读入第一个字符
0E78	FE	A - 2B;	
0E7A	CA	JZ0E83;	若为 "+", 跳至 0E83
0E7D	FE	A - 2D;	
0E7F	C2	JNZ0E84;	若非符号, 跳至 0E84
0E82	14	D: + 1;	若为 "-", 则设置负标记
0E83	E7	JSS4;	读入符号后的字符
0E84	EF	JSS5;	"ASCII-hex"转换
0E85	CD	JS01E6;	十六进制检查
0E88	5F	E: = A;	
0E89	E7	JSS4;	读下一个字符
0E8A	FE	A - 30;	
0E8C	FA	JN0EB4;	
0E8F	FE	A - 3A;	

0E91	F2	JNN0EB4;	若非十进制数字,则转至 OEB4
0E94	D6	A: -30;	数字的二进制值
0E96	47	B: =A;	
0E97	7B	A: =E;	
0E98	FE	A -0D;	
0E9A	F2	JNN00B4;	若先前的值为 13 以上,则出错
0E9D	87	A: +A;	
0E9E	4F	C: =A;	
0E9F	87	A: +A;	先前的值乘以 10, 并加至新的数字上
0EA0	87	A: +A;	
0EA1	81	A: +C;	
0EA2	80	A: +B;	
0EA3	5F	E: =A;	
0EA4	FE	A -00;	
0EA6	F2	JNN0E89;	若在范围内,则读入下一位数字
0EA9	87	A: +A;	
0EAA	C2	JNZ00B4;	} 若为 +128 与 ±129, 则出错, 但可接受 -128
0EAD	15	D: -1;	
0EAE	C2	JNZ00B4;	
0EB1	E7	JSS4;	} 读取结束字符(A:80)
0EB2	7B	A: =E;	
0EB3	C9	RET;	
0EB4	7B	A: =E;	
0EB5	15	D: -1;	
0EB6	F8	RN;	已读入正值, 返回
0EB7	2F	A: #;	A 取补
0EB8	3C	A: +1;	
0EB9	C9	RET;	已读入负值, 返回

MONITOR

>

G 2800

0EBA	21	HL: = 0000;	“HL: = 输入十进制整数”子程序入口
0EBD	54	D: = H;	
0EBE	E7	JSS4;	读第一个字符
0EBF	FE	A - 2B;	
0EC1	CA	JZ0ECA;	若为“+”, 跳至0ECA
0EC4	FE	A - 2D;	
0EC6	C2	JNZ0ECB;	若非符号, 跳至0ECB
0EC9	14	D: + 1;	若为“-”, 则设置负标记
0ECA	E7	JSS4;	读取符号后的字符
0ECB	EF	JSS5;	“ASCII-hex”转换
0ECC	CD	JS01E6;	十六进制检查
0ECF	6F	L: = A;	
0ED0	E7	JSS4;	读入下一个字符
0ED1	FE	A - 30;	
0ED3	FA	JN0F0D;	
0ED6	FE	A - 3A;	
0ED8	F2	JNN0F0D;	若非十进制数字, 转至0F0D
0EDB	D6	A: - 30;	数字的二进制值
0EDD	5F	E: = A;	
0EDE	01	BC: = F333;	-3277(十进制)
0EE1	09	HL: + BC;	
0EE2	7C	A: = H;	
0EE3	FE	A - 00;	
0EE5	F2	JNN00B4;	若先前的值为 3277 以上, 则出错
0EE8	01	BC: = 0CCD;	+3277(十进制)
0EEB	09	HL: + BC;	
0EEC	29	HL: + HL;	
0EED	44	B: = H;	
0EEE	4D	C: = L;	
0EEF	29	HL: + HL;	} 先前的值乘以 10 并加至新数字上
0EF0	29	HL: + HL;	

0EF1 09 HL: +BC;
 0EF2 06 B: =00;
 0EF4 4B C: =E;
 0EF5 09 HL: +BC;
 0EF6 7C A: +H;
 0EF7 FE A -00;
 0EF9 F2 JNN0ED0;
 0EFC FE A -80;
 0EFE C2 JNZ00B4;
 0F01 7D A: =L;
 0F02 FE A -00;
 0F04 C2 JNZ00B4;
 0F07 15 D: -1;
 0F08 C2 JNZ00B4;
 0F0B F7 JSS4;
 0F0C C9 RET;
 0F0D 15 D: -1;
 0F0E F8 RN;
 0F0F 7C A: =H;
 0F10 2F A: #;
 0F11 67 H: =A;
 0F12 7D A: =L;
 0F13 2F A: #;
 0F14 6F L: =A;
 0F15 23 HL: +1;
 0F16 C9 RET;
 0F17 00 NULL;

若在范围内, 则读入下一位数字

若为 ± 32768 , ± 32769 则出错, 但可接受 -32768

读取结束字符
(HL=8000)

已读入正值, 返回

HL取补

已读入负值, 返回

MONITOR

>

G 2800

0F18	79	A: =C;	“符号修正(C)”子程序入口
0F19	FE	A-00;	
0F1B	F0	RNN;	
0F1C	7C	A: =H;	
0F1D	93	A: -E;	
0F1E	67	H: =A;	
0F1F	C9	RET;	
0F20	21	HL: =0000;	“HL: =C×E(无符号)”子程序入口
0F23	79	A: =C;	
0F24	54	D: =H;	
0F25	06	B: =08;	
0F27	29	HL: +HL;	
0F28	07	A:@L;	
0F29	D2	JNK0F2D;	
0F2C	19	HL: +DE;	
0F2D	05	B: -1;	
0F2E	C2	JNZ0F27;	
0F31	C9	RET;	
0F32	7B	A: =E;	“符号修正(E)”子程序入口
0F33	FE	A-00;	
0F35	F0	RNN;	
0F36	7C	A: =H;	
0F37	91	A: -C;	
0F38	67	H: =A;	
0F39	C9	RET;	
0F3A	CD	JS0F29;	“HL: =C×E(带符号)”子程序入口
0F3D	CD	JS0F18;	
0F40	CD	JS0F32;	
0F43	C9	RET;	
0F44	F5	ST: =AF;	“DE: =D×E(无符号)”子程序入口
0F45	C5	ST: =BC;	


```

0F46 E5 ST:=HL;
0F47 4A C:=D;
0F48 CD JS0F20;
0F4B EB HL:=DE;
0F4C E1 HL:=ST;
0F4D C1 BC:=ST;
0F4E F1 AF:=ST;
0F4F C9 RET;

```

MONITOR

>

G 2800

```

0F50 0C C:+1;          “HL:=(B/D)×20(无符号)”子程序
                        入口
0F51 7A A:=D;
0F52 B8 A-B;
0F53 F2 JNN0F5D;
0F56 0C C:+1;
0F57 87 A:+A;
0F58 F2 JNN0F52;
0F5B 1F AK:@R;
0F5C 0D C:-1;
0F5D 57 D:=A;
0F5E 21 HL:=0000;      (见 § 4.5.5)
0F61 29 HL:+HL;
0F62 7C A:=H;
0F63 FE A-00;
0F65 FA JN00B4;
0F68 78 A:=B;
0F69 BA A-D;
0F6A FA JN0F6F;

```

0F6D	92	A: -D;	
0F6E	23	HL: +1;	
0F6F	87	A: +A;	
0F70	47	B: =A;	
0F71	0D	C: -1;	
0F72	C2	JNZ0F61;	
0F75	C9	RET;	
0F76	1E	E: =00;	“HL: =(BC) × 2 ⁰ (带符号)”子程序入口
0F78	78	A: =B;	
0F79	FE	A -00;	
0F7B	F2	JNN0F82;	被除数的绝对值
0F7E	2F	A: #;	
0F7F	3C	A: +1;	
0F80	47	B: =A;	
0F81	1C	E: +1;	
0F82	7A	A: =D;	
0F83	FE	A -00;	
0F85	F2	JNN0F8C;	除数的绝对值
0F88	2F	A: #;	
0F89	3C	A: +1;	
0F8A	57	D: =A;	
0F8B	1D	E: -1;	
0F8C	CD	JS0F50;	无符号除法
0F8F	7B	A: =E;	
0F90	FE	A -00;	符号检验
0F92	C8	RZ;	已得到正的商, 返回
0F93	7C	A: =H;	
0F94	2F	A: #;	
0F95	67	H: =A;	
0F96	7D	A: =L;	改变 HL 的符号

0F97 2F A: #;
 0F98 6F L: = A;
 0F99 23 HL: +1;
 0F9A C9 RET;

已得到负的商, 返回

MONITOR

>

G 2800

0F9B EB HL: =:DE;

“HL: = (BC/DE) × 2⁴ (无符号)”子程序入口

0F9C C5 ST: =BC;

0F9D D1 DE: =ST;

0F9E 47 B: =A;

0F9F 04 B: +1;

0FA0 CD JS0C1A;

HL-DE

0FA3 F2 JNN0FAF;

0FA6 04 B: +1;

0FA7 29 HL: +HL;

0FA8 D2 JNK0FA0;

0FAB CD JS0FF2;

HL:/2(无符号, 截尾)

0FAE 05 B: -1;

0FAF EB HL: =:DE;

0FB0 E5 ST: =HL;

0FB1 21 HL: =0000;

(见 § 4.5.6)

0FB4 29 HL: +HL;

0FB5 DA JK00B4;

0FB8 E3 HL: =:ST;

0FB9 CD JS0C1A;

HL-DE

0FBC FA JN0FC5;

0FBF CD JS0CF1;

HL:-DE

0FC2 E3 HL: =:ST;

0FC3	23	HL: +1;	
0FC4	E3	HL: =:ST;	
0FC5	29	HL: +HL;	
0FC6	E3	HL: =:ST;	
0FC7	05	B: -1;	
0FC8	C2	JNZ0FB4;	
0FCB	C1	BC: =:ST;	
0FCC	C9	RET;	
0FCD	F5	ST: =AF;	“HL: =(BC/DE) × 2 ^A (带符号)”子程 序入口
0FCE	26	H: =00;	
0FD0	78	A: =B;	
0FD1	A7	A: &A;	
0FD2	F2	JNN0FDC;	被除数的绝对值
0FD5	2F	A: #;	
0FD6	47	B: =A;	
0FD7	79	A: =C;	
0FD8	2F	A: #;	
0FD9	4F	C: =A;	
0FDA	03	BC: +1;	
0FDB	24	H: +1;	
0FDC	7A	A: =D;	
0FDD	A7	A: &A;	
0FDE	F2	JNN0FE8;	除数的绝对值
0FE1	2F	A: #;	
0FE2	57	D: =A;	
0FE3	7B	A: =E;	
0FE4	2F	A: #;	
0FE5	5F	E: =A;	
0FE6	13	DE: +1;	
0FE7	25	H: -1;	

0FE8 F1 AF: =ST;
 0FE9 E5 ST: =HL;
 0FEA CD JS0F9B;
 0FED F1 AF: =ST;
 0FEE C3 J0F90;

无符号除法

转至 0F90 进行符号修正

MONITOR

>

G 2800

0FF1 23 HL: +1;

“HL:/2(无符号,四舍五入)”子程序入口

0FF2 7D A: =L;

“HL:/2(无符号,截尾)”子程序入口

0FF3 E6 A: &FE;

0FF5 0F A: @R;

0FF6 6F L: =A;

0FF7 7C A: =H;

0FF8 1F AK: @R;

0FF9 67 H: =A;

0FFA D0 RNK;

0FFB 7D A: =L;

0FFC EE A: #80;

0FFE 6F L: =A;

0FFF C9 RET;

MONITOR

>

G 2800

2400 3E A: =10;

“DEHL: =BC×DE(无符号)”子程序入口

2402 F5 ST: =AF;

2403 97 A: -A;

2404 67 H: = A;
 2405 6F L: = A;
 2406 EB HL: = :DE;
 2407 29 HL: + HL;
 2408 EB HL: = :DE;
 2409 1F AK: @R;
 240A A7 A: &A;
 240B 29 HL: + HL;
 240C D2 JNK2410;
 240F 13 DE: + 1;
 2410 F2 JNN2418;
 2413 09 HL: + BC;
 2414 D2 JNK2418;
 2417 13 DE: + 1;
 2418 E3 HL: = :ST;
 2419 25 H: - 1;
 241A E3 HL: = :ST;
 241B C2 JNZ2406;
 241E F1 AF: = ST;
 241F C9 RET;
 2420 21 HL: = 0000;
 2423 78 A: = B;
 2424 A7 A: &A;
 2425 F2 JNN2429;
 2428 19 HL: + DE;
 2429 7A A: = D;
 242A A7 A: &A;
 242B F2 JNN242F;
 242E 09 HL: + BC;
 242F 7C A: = H;

(见 § 4.5.3)

“DEHL: = BC × DE(带符号)”子程序
入口

对 BC 进行符号修正

对 DE 进行符号修正

2430	2F	A: #;	
2431	67	H: =A;	
2432	7D	A: =L;	
2433	2F	A: #;	
2434	6F	L: =A;	
2435	23	HL: +1;	总的符号修正值取补
2436	E5	ST: =HL;	
2437	CD	JS2400;	DEHL: =BC×DE(无符号)
243A	EB	HL: =:DE;	
243B	C1	BC: =ST;	
243C	09	HL: +BC;	符号修正
243D	EB	HL: =:DE;	
243E	C9	RET;	
243F	00	NULL;	
2440	CD	JS2420;	“HL: =BC×DE(全部是 15b. p.)”子程序入口
2443	EB	HL: =:DE;	
2444	29	HL: +HL;	
2445	EB	HL: =:DE;	
2446	29	HL: +HL;	
2447	D2	JNK244B;	
244A	13	DE: +1;	DEHL 左移一位
244B	29	HL: +HL;	
244C	D2	JNK2450;	
244F	13	DE: +1;	
2450	EB	HL: =:DE;	结果四舍五入成双字长
2451	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

2452	11	DE:=0000;	“多项式(15b.p.)”P:=0 子程序入口
2455	D5	ST:=DE;	
2456	5E	E:=M;	
2457	23	HL:+1;	
2458	56	D:=M;	下一个字数 a_i 送入 DE
2459	23	HL:+1;	
245A	E3	HL:=:ST;	
245B	19	HL:+DE;	P:+ a_i
245C	A7	A:&A;	
245D	CA	JZ246D;	若 $i=0$, 则结束
2460	3D	A:-1;	$i:-1$
2461	EB	HL:=:DE;	
2462	F5	ST:=AF;	
2463	C5	ST:=BC;	
2464	CD	JS2440;	HL:=BC×DE(全部是 15b.p.)P:×x
2467	C1	BC:=ST;	
2468	F1	AF:=ST;	
2469	E3	HL:=:ST;	
246A	C3	J2456;	循环, 计算下一个系数
246D	D1	DE:=ST;	
246E	C9	RET;	
246F	00	NULL;	
2470	E5	ST:=HL;	“HL:=sin(HL)15b.p.”子程序入口
2471	EB	HL:=:DE;	
2472	42	B:=D;	
2473	4B	C:=E;	
2474	CD	JS2440;	HL:=BC×DE(15b.p.)
2477	44	B:=H;	
2478	4D	C:=L;	自变量的值
2479	3E	A:=03;	多项式的次数
247B	21	HL:=2488;	系数的存储单元

247E	CD	JS2452;	求多项式的值(15b.p.)
2481	EB	HL: =:DE;	
2482	C1	BC: =ST;	
2483	CD	JS2440;	HL: =BC×DE(15b.p.)
2486	29	HL: +HL;	
2487	C9	RET;	

MONITOR

>

2488 # FD FF 89 00 55 F5 00 40 #

G 2800

2490	CD	JS2470;	“HL: =cos(HL)15b.p.”子程序的入口
2493	EB	HL: =:DE;	正弦值在 DE 中
2494	42	B: =D;	
2495	4B	C: =E;	
2496	CD	JS2440;	HL: =BC×DE(15b.p.)
2499	CD	JS24CF;	HL:/2(带符号,四舍五入)
249C	EB	HL: =DE;	
249D	21	HL: =4000;	
24A0	CD	JS0CF1;	HL: -DE
24A3	CD	JS0D6F;	HL: =sqrt(HL)×2 ⁸
24A6	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

24C1	67	H: =A;	“HL(弧度, 15b.p.): =A(度, 0b.p.)” 子程序入口
24C2	2E	L: =00;	
24C4	29	HL: +HL;	“HL(弧度, 15b.p.): =HL(度, 8b.p.)” 子程序入口

24C5	44	B: =H;	
24C6	4D	C: =L;	
24C7	11	DE: =477D;	($\pi/180$, 20b.p.)
24CA	CD	JS2440;	HL: =BC \times DE(15b.p.)
24CD	29	HL: +HL;	
24CE	C9	RET;	
24CF	CD	JS0FF1;	“HL:/2 (带符号, 四舍五入)”子程序入口
24D2	7C	A: =H;	
24D3	E6	A:&40;	作为无符号数右移并复制符号位
24D5	87	A: +A;	
24D6	84	A: +H;	
24D7	67	H: =A;	
24D8	C9	RET;	
24D9	CD	JS2470;	“HL: =tan(HL)15b.p.”子程序入口
24DC	E5	ST: =HL;	正弦值存入堆栈
24DD	CD	JS2493;	求余弦(从较后的入口进入)
24E0	C1	BC: =ST;	
24E1	EB	HL: =:DE;	
24E2	3E	A: =0F;	
24E4	CD	JS0FCD;	$\tan = \sin/\cos$
24E7	C9	RET;	
24E8	0E	C: =20;	“输出带符号分数(HL15b.p.)”子程序入口
24EA	DF	JSS3;	
24EB	0E	C: =2B;	
24ED	29	HL: +HL;	16b.p.
24EE	D2	JNK24F6;	
24F1	CD	JS0F93;	HL: -
24F4	0E	C: = 2D;	
24F6	DF	JSS3;	
24F7	0E	C: =30;	

24F9	DF	JSS3;	打印“+0”或“-0”
24FA	06	B:=04;	四个十进制小数位
24FC	CD	JS07E8;	输出十进制分数
24FF	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

2500	44	B:=H;	“HL(度, 8b.p.):=HL(弧度, 15b.p.)” 子程序入口
2501	4D	C:=L;	
2502	11	DE:=7297;	(180/π, 9b.p.)
2505	CD	JS2420;	DEHL:=BC×DE(带符号)
2508	EB	HL:=:DE;	
2509	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

250A	E5	ST:=HL;	“BCDEHL:=BHL×CDE(带符号)” 子程序入口
250B	D5	ST:=DE;	
250C	C5	ST:=BC;	
250D	44	B:=H;	
250E	4D	C:=L;	
250F	CD	JS2400;	DEHL:=BC×DE(无符号)
2512	C1	BC:=ST;	
2513	E3	HL:=:ST;	
2514	D5	ST:=DE;	
2515	C5	ST:=BC;	
2516	EB	HL:=:DE;	

2517	48	C: =B;	
2518	79	A: =C;	
2519	17	AK:@L;	
251A	9F	A: -- A;	
251B	47	B: =A;	
251C	CD	JS2556;	DEHL: =BC(带符号)×DE(无符号)
251F	E3	HL: =:ST;	
2520	D5	ST: =DE;	
2521	EB	HL: =:DE;	
2522	4A	C: =D;	
2523	CD	JS0F3A;	HL: =C×E(带符号)
2526	E5	ST: =HL;	
2527	7B	A: =E;	
2528	17	AK:@L;	
2529	9F	A: -- A;	
252A	57	D: =A;	
252B	21	HL: =000A;	
252E	39	HL: +SP;	
252F	F9	SP: =HL;	
2530	C1	BC: =ST;	
2531	21	HL: =FFF4;	
2534	39	HL: +SP;	
2535	F9	SP: =HL;	
2536	CD	JS2562;	DEHL: =BC(无符号)×DE(带符号)
2539	C1	BC: =ST;	
253A	EB	HL: =:DE;	
253B	09	HL: +BC;	
253C	44	B: =H;	
253D	4D	C: =L;	
253E	E1	HL: =ST;	
253F	09	HL: +BC;	

2540	44	B: =H;	
2541	4D	C: =L;	
2542	E1	HL: =ST;	
2543	19	HL: +DE;	
2544	D2	JNK2548;	
2547	03	BC: +1;	
2548	54	D: =H;	
2549	5D	E: =L;	
254A	E1	HL: =ST;	
254B	19	HL: +DE;	
254C	D2	JNK2550;	
254F	03	BC: +1;	
2550	54	D: =H;	
2551	5D	E: =L;	
2552	E1	HL: =ST;	
2553	33	SP: +1;	
2554	33	SP: +1;	
2555	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

2556	21	HL: =0000;	“DEHL: =BC(带符号)×DE(无符号)” 子程序入口
2559	78	A: =B;	
255A	A7	A: &A;	
255B	F2	JNN242F;	} 若有必要, 则对 BC 进行符号修正, 并 转至 242F
255E	19	HL: +DE;	
255F	C3	J242F;	
2562	21	HL: =0000;	“DEHL: =BC(无符号)×DE(带符号)” 子程序入口

2565	C3	J2429;	避免对 BC 进行符号修正
2568	F5	ST: = AF;	“AHL:/2(截尾)”子程序入口
2569	CD	JS0FF2;	HL:/2(无符号, 截尾)
256C	F1	AF: = ST;	
256D	07	A: @L;	
256E	1F	AK: @R;	
256F	1F	AK: @R;	
2570	F5	ST: = AF;	
2571	7C	A: = H;	
2572	17	AK: @L;	
2573	0F	A: @R;	
2574	67	H: = A;	
2575	F1	AF: = ST;	
2576	C9	RET;	
2577	D5	ST: = DE;	“AHL:/2(四舍五入)”子程序入口
2578	11	DE: = 0001;	
257B	19	HL: + DE;	
257C	CE	A: + + 00;	
257E	CD	JS2568;	AHL:/2(截尾)
2581	D1	DE: = ST;	
2582	C9	RET;	
2583	CD	JS2568;	“AHL:/2 ^B (截尾)”子程序入口
2586	05	B: - 1;	
2587	C2	JNZ2583;	
258A	C9	RET;	
258B	05	B: - 1;	“AHL:/2 ^B (四舍五入)”子程序入口
258C	CA	JZ2595;	
258F	CD	JS2568;	AHL:/2(截尾)
2592	C3	J258B;	
2595	D5	ST: = DE;	
2596	11	DE: = 0001;	

2599	19	HL: +DE;	
259A	CE	A: + +00;	
259C	CD	JS2568;	AHL:/2(截尾)
259F	D1	DE: =ST;	
25A0	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

25A1	06	B: =00;	“左规格化(AHL)”子程序入口
25A3	F5	ST: =AF;	“左规格化”入口
25A4	A7	A:&A;	
25A5	C2	JNZ25B2;	
25A8	7C	A: =H;	
25A9	A7	A:&A;	
25AA	C2	JNZ25B2;	
25AD	7D	A: =L;	
25AE	A7	A:&A;	
25AF	CA	JZ25C7;	
25B2	F1	AF: =ST;	
25B3	F5	ST: =AF;	
25B4	E6	A:&E0;	
25B6	FE	A - 20;	
25B8	CA	JZ25C9;	
25BB	FE	A - C0;	
25BD	CA	JZ25C9;	
25C0	F1	AF: =ST;	
25C1	29	HL: +HL;	
25C2	8F	A: + +A;	
25C3	05	B: -1;	
25C4	C3	J25A3;	

25C7 06 B: =00;
 25C9 F1 AF: =ST;
 25CA C9 RET;
 25CB 4F C: =A;
 25CC 07 A:@L;
 25CD 17 AK:@L;
 25CE CE A:++00;
 25D0 1F AK:@R;
 25D1 79 A:=C;
 25D2 D0 RNK;
 25D3 04 B:+1;
 25D4 CD JS2577;
 25D7 C9 RET;
 25D8 C5 ST:=BC;
 25D9 47 B:=A;
 25DA 7D A:=L;
 25DB 93 A:-F;
 25DC 6F L:=A;
 25DD 7C A:=H;
 25DE 9A A:--D;
 25DF 67 H:=A;
 25E0 78 A:=B;
 25E1 99 A:--C;
 25E2 C1 BC:=ST;
 25E3 C9 RET;

“右规格化”子程序入口

AHL:/2(四舍五入)

“AHL:-CDE”子程序入口

MONITOR

>

G 2800

25F4 EB HL: =:DE;

“AHL(23b.p.): =BCDEHL(44b.p.)

四舍五入”子程序入口

25E5	50	D: =B;
25E6	59	E: =C;
25E7	01	BC: =0020;
25EA	09	HL: +BC;
25EB	D2	JNK 25EF;
25EE	13	DE: +1;
25EF	EB	HL: =:DE;
25F0	29	HL: +HL;
25F1	EB	HL: =:DE;
25F2	29	HL: +HL;
25F3	D2	JNK25F7;
25F6	13	DE: +1;
25F7	EB	HL: =:DE;
25F8	29	HL: +HL;
25F9	EB	HL: =:DE;
25FA	29	HL: +HL;
25FB	D2	JNK25FF;
25FE	13	DE: +1;
25FF	6C	L: =H;
2600	63	H: =E;
2601	7A	A: =D;
2602	C9	RET;
2603	00	NULL;
2604	00	NULL;
2605	00	NULL;
2606	00	NULL;
2607	00	NULL;

MONITOR

>

G 2800

2608	F5	ST:=AF;	“M4[BC]:=DEHL” (浮点存数)子程序入口
2609	7D	A:=L;	
260A	02	M[BC]:=A;	
260B	03	BC:+1;	
260C	7C	A:=H;	
260D	02	M[BC]:=A;	
260E	03	BC:+1;	
260F	7B	A:=E;	
2610	02	M[BC]:=A;	
2611	03	BC:+1;	
2612	7A	A:=D;	
2613	02	M[BC]:=A;	
2614	0B	B:-1;	
2615	0B	BC:-1;	
2616	0B	BC:-1;	
2617	F1	AF:=ST;	
2618	C9	RET;	
2619	F5	ST:=AF;	“DEHL:=M4[BC]” (浮点取数)子程序入口
261A	0A	A:=M[BC];	
261B	6F	L:=A;	
261C	03	BC:+1;	
261D	0A	A:=M[BC];	
261E	67	H:=A;	
261F	03	BC:+1;	
2620	0A	A:=M[BC];	
2621	5F	E:=A;	
2622	03	BC:+1;	
2623	0A	A:=M[BC];	
2624	57	D:=A;	

2625 0B BC: -1;
2626 0B BC: -1;
2627 0B BC: -1;
2628 F1 AF: =ST;
2629 C9 RET;

MONITOR

>

G 2800

262A 2F A: #;
262B 3C A: +1;
262C 0E A: =30;
262E D6 A: -0A;
2630 FA JN2637;
2633 0C C: +1;
2634 C3 J262E;
2637 C6 A: +3A;
2639 47 B: =A;
263A 79 A: =C;
263B C3 J27F7;
263E CD JS250A;
2641 CD JS25E4;
2644 C1 BC: =ST;
2645 CD JS25A3;
2648 50 D: =B;
2649 5F E: =A;
264A C9 RET;

(浮点打印子程序的继续)

(浮点乘法子程序的继续)
尾数之乘积截成 22b. p.

左规格化

MONITOR

>

G 2800

264B	D5	ST: =DE;	“DEHL: × M4[BC]” (浮点乘法)子程序入口
264C	E5	ST: =HL;	
264D	CD	JS2619;	取浮点数
2650	7A	A: =D;	
2651	43	B: =E;	
2652	D1	DE: =ST;	
2653	E3	HL: =:ST;	
2654	84	A: +H;	阶码的和
2655	4D	C: =L;	
2656	E1	HL: =ST;	尾数在 BHL, CDE 中
2657	F5	ST: =AF;	
2658	C3	J263E;	转至 263E 继续执行
265B	EB	HL: =:DE;	“DEHL: -” (浮点取补)子程序入口
265C	44	B: =H;	
265D	4D	C: =L;	
265E	97	A: -A;	
265F	67	H: =A;	清除 AHL
2660	6F	L: =A;	
2661	CD	JS25D2;	AHL: -CDE
2664	CD	JS25CB;	右规格化
2667	5F	E: =A;	
2668	50	D: =B;	
2669	C9	RET;	
266A	D5	ST: =DE;	“M4[DE]: -”子程序入口
266B	42	B: =D;	
266C	4B	C: =E;	
266D	CD	JS2619;	取浮点数
2670	CD	JS265B;	浮点数取补
2673	C1	BC: =ST;	
2674	C5	ST: =BC;	

2675	CD	JS2608;	存浮点数
2678	D1	DE:=ST;	
2679	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

267A	7A	A:=D;	“DEHL:=1/DEHL”(浮点, 无符号) 子程序入口
267B	2F	A: #;	
267C	3C	A: +1;	
267D	3C	A: +1;	
267E	F5	ST:=AF;	
267F	EB	HL:=:DE;	
2680	4D	C:=L;	
2681	21	HL:=0000;	
2684	3E	A:=20;	
2686	06	B:=17;	
2688	F5	ST:=AF;	
2689	E5	ST:=HL;	
268A	7C	A:=H;	
268B	29	HL:+HL;	
268C	8F	A: ++A;	
268D	FA	JN00B4;	
2690	E3	HL:=:ST;	
2691	F5	ST:=AF;	
2692	33	SP: +1;	
2693	33	SP: +1;	
2694	33	SP: +1;	
2695	33	SP: +1;	
2696	F1	AF:=ST;	

2697 3B SP: -1;
2698 3B SP: -1;
2699 3B SP: -1;
269A 3B SP: -1;
269B 3B SP: -1;
269C 3B SP: -1;
269D CD JS25D8;
26A0 F2 JNN26B7;
26A3 19 HL: +DE;
26A4 89 A: ++C;
26A5 29 HL: +HL;
26A6 8F A: ++A;
26A7 33 SP: +1;
26A8 33 SP: +1;
26A9 33 SP: +1;
26AA 33 SP: +1;
26AB 33 SP: +1;
26AC 33 SP: +1;
26AD F5 ST: =AF;
26AE 3B SP: -1;
26AF 3B SP: -1;
26B0 3B SP: -1;
26B1 3B SP: -1;
26B2 F1 AF: =ST;
26B3 E3 HL: =:ST;
26B4 C3 J26CE;

AHL: -CDE

MONITOR

>

G 2800

26B7 29 HL: +HL;

(DEHL: =1/DEHL子程序的继续)

26B8	8F	A:++A;	
26B9	33	SP:+1;	
26BA	33	SP:+1;	
26BB	33	SP:+1;	
26BC	33	SP:+1;	
26BD	33	SP:+1;	
26BE	33	SP:+1;	
26BF	F5	ST:=AF;	
26C0	3B	SP:-1;	
26C1	3B	SP:-1;	
26C2	3B	SP:-1;	
26C3	3B	SP:-1;	
26C4	F1	AF:=ST;	
26C5	E3	HL:=:ST;	
26C6	D5	ST:=DE;	
26C7	11	DE:=0001;	
26CA	19	HL:+DE;	
26CB	CE	A:++00;	
26CD	D1	DE:=ST;	
26CE	05	B:-1;	步数计数器
26CF	C2	JNZ268B;	重复移位与减法,直至完成 23 遍
26D2	D1	DE:=ST;	
26D3	D1	DE:=ST;	
26D4	C1	BC:=ST;	
26D5	C3	J2664;	转至 2664,右规格化
26D8	00	NULL;	
26D9	7B	A:=E;	“DEHL:=1/DEHL(带符号)”(浮点 倒数)子程序入口
26DA	A7	A:&A;	
26DB	FA	JN26E2;	根据尾数的符号转移(§ 4.7.7)
26DE	CD	JS267A;	求无符号的倒数

26E1	C9	RET;	已得正的结果, 返回
26E2	0D	JS265B;	浮点数取补
26E5	0D	JS267A;	求无符号的倒数
26E8	CD	JS265B;	浮点数取补
26EB	C9	RET;	已得负的结果, 返回
26EC	D5	ST:=DE;	“DEHL:/M4[BC]” (浮点除法) 子程序入口
26ED	E5	ST:=HL;	
26EE	CD	JS2619;	取浮点数
26F1	CD	JS26D9;	浮点倒数
26F4	C3	J2650;	转至 2650, 执行乘法

MONITOR

>

G 2800

26F7	E5	ST:=HL;	“DEHL:=M4[HL]+M4[DE]”(浮点加法)子程序入口
26F8	D5	ST:=DE;	
26F9	23	HL:+1;	
26FA	23	HL:+1;	
26FB	C3	J24A7;	转至 24A7 继续执行
26FE	13	DE:+1;	(浮点加法的继续)
26FF	1A	A:=M[DE];	
2700	96	A:-M;	阶码的差
2701	FA	JN270C;	
2704	47	B:=A;	若为正, 尾数互换
2705	D1	DE:=ST;	
2706	E1	HL:=ST;	
2707	D5	ST:=DE;	
2708	EB	HL:=:DE;	
2709	C3	J2710;	

270C	2F	A: #;	若为负, 则改变符号
270D	3C	A: +1;	
270E	47	B: =A;	
270F	D1	DE: =ST;	
2710	1A	A: =M[DE];	取要移位的尾数
2711	CF	L: =A;	
2712	13	DE: +1;	
2713	1A	A: =M[DE];	
2714	67	H: =A;	
2715	13	DE: +1;	
2716	1A	A: =M[DE];	
2717	C4	JSN258B;	若 B>0, 则 AHL:/2 ^B (四舍五入)
271A	E3	HL: =:ST;	
271B	5E	E: =M;	取另一个尾数
271C	23	HL: +1;	
271D	56	D: =M;	
271E	23	HL: +1;	
271F	4E	C: =M;	
2720	23	HL: +1;	
2721	E3	HL: =:ST;	
2722	19	HL: +DE;	尾数相加(二进制小数位已相等)
2723	89	A: ++C;	
2724	D1	DE: =ST;	
2725	EB	HL: =:DE;	
2726	46	B: =M;	未规格化的阶码
2727	EB	HL: =:DE;	
2728	CD	JS25CB;	右规格化
272B	CD	JS25A3;	左规格化
272E	5F	E: =A;	
272F	50	D: =B;	
2730	C9	RET;	

2731	D5	ST:=DE;	“DEHL:=M4[HL]-M4[DE]”(浮点 减法)子程序入口
2732	E5	ST:=HL;	
2733	CD	JS266A;	M4[DE]:-
2736	E1	HL:=ST;	
2737	CD	JS26F7;	浮点加法
273A	C1	BC:=ST;	
273B	E5	ST:=HL;	
273C	D5	ST:=DE;	
273D	50	D:=B;	
273E	59	E:=C;	
273F	CD	JS266A;	M4[DE]:-
2742	D1	DE:=ST;	
2743	E1	HL:=ST;	
2744	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

24A7	7E	A:=M;	(浮点加法的继续)
24A8	A7	A:&A;	
24A9	CA	JZ24BA;	若 M4[HL]=0E0, 则转至 24BA
24AC	23	HL:+1;	
24AD	13	DE:+1;	
24AE	13	DE:+1;	
24AF	1A	A:=M[DE];	
24B0	A7	A:=&A;	
24B1	C2	JNZ26FE;	除 M4[DE]=0E0 外均转至 26FE
24B4	F1	AF:=ST;	(M4[DE]=0E0)
24B5	C1	BC:=ST;	
24B6	CD	JS2619;	取浮点数

24B9	C9	RET;	结果是 M4[HL]
24BA	C1	BC: =ST;	(M4[HL] = 0E0)
24BB	F1	AF: =ST;	
24BC	CD	JS2619;	取浮点数
24BF	C9	RET;	结果是 M4[DE]
24C0	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

2745	E7	JSS4;	“DEHL: = 输入浮点数”(浮点读入)子 程序入口
2746	01	BC: =0000;	
2749	FE	A - 2B;	
274B	CA	JZ2753;	
274E	FE	A - 2D;	
2750	CA	JZ2757;	
2753	4F	C: = A;	
2754	C3	J2753;	
2757	05	B: - 1;	
2758	C5	ST: = BC;	符号标记入栈
2759	97	A: - A;	清除 AHL 并
275A	67	H: = A;	
275B	6C	L: = H;	
275C	E5	ST: = HL;	将其存入堆栈作为尾数的起始值
275D	F5	ST: = AF;	
275E	79	A: = C;	
275F	A7	A: &A;	
2760	C2	JNZ2764;	
2763	E7	JSS4;	读下一个字符
2764	D6	A: - 30;	

2766	FA	JN278C;	
2769	FE	A-0A;	尾数结束时转至 278C
276B	F2	JNN278C;	
276E	4F	C:=A;	(读入十进制数字)
276F	F1	AF:=ST;	
2770	E3	HL: =:ST;	尾数的先前值在 AHL 中
2771	29	HL: +HL;	
2772	8F	A: ++A;	
2773	47	B: =A;	
2774	54	D: =H;	
2775	5D	E: =L;	
2776	29	HL: +HL;	
2777	8F	A: ++A;	
2778	29	HL: +HL;	
2779	8F	A: ++A;	
277A	19	HL: +DE;	
277B	88	A: ++B;	先前值乘以 10
277C	16	D: =00;	
277E	59	E: =C;	
277F	19	HL: +DE;	
2780	8A	A: ++D;	新数字加入先前值
2781	E3	HL: =:ST;	
2782	F5	ST: =AF;	新的尾数值存入堆栈
2783	7C	A: =H;	
2784	A7	A:&A;	十进制小数点标记
2785	CA	JZ2763;	若无标记, 转回读入下一个字符
2788	2D	L: -1;	若有标记, 从十进制阶码中取出“1”
2789	C3	J2763;	循环, 取下一个字符

MONITOR

>

G 2800

278C	FE	A- FE;	(浮点读入子程序的继续)
278E	C2	JNZ2795;	若结束符非十进制小数点, 转至 2795
2791	24	H: +1;	} 设置十进制小数点标记并继续读入尾数
2792	C3	J2763;	
2795	45	B: =L;	尾数中十进制小数位的负计数值
2796	F1	AF: =ST;	
2797	E1	HL: =ST;	
2798	C5	ST: =BC;	
2799	06	B: =16;	
279B	CD	JS25A3;	规格化
279E	50	D: =B;	
279F	5F	E: =A;	
27A0	D5	ST: =DE;	
27A1	E5	ST: =HL;	以浮点整数形式将尾数存入堆栈
27A2	CD	JS0E74;	A: =输入十进制整数(阶码)
27A5	E1	HL: =ST;	
27A6	D1	DE: =ST;	
27A7	C1	BC: =ST;	
27A8	80	A: +B;	阶码小于尾数中十进制小数位的位数
27A9	01	BC: =27DF;	10 的幂所在的存贮单元
27AC	E5	ST: =HL;	
27AD	26	H: =00;	
27AF	A7	A: &A;	
27B0	F2	JNN27B6;	
27B3	2F	A: #;	
27B4	3C	A: +1;	
27B5	25	H: -1;	阶码的符号与模分开
27B6	0F	A: @R;	模的下一位存入 K
27B7	D2	JNK27D0;	若该位为零, 跳至 27D0
27BA	6F	L: =A;	

27BB	7C	A: =H;	
27BC	E3	HL: =:ST;	
27BD	A7	A:&A;	
27BE	C5	ST: =BC;	
27BF	F4	JSNN264B;	若阶码为正, 执行乘法
27C2	C1	BC: =ST;	
27C3	E3	HL: =:ST;	
27C4	7C	A: =H;	
27C5	E3	HL: =:ST;	
27C6	A7	A:&A;	
27C7	C5	ST: =BC;	
27C8	FC	JSN26EC;	若阶码为负, 执行除法
27CB	C1	BC: =ST;	
27CC	E3	HL: =:ST;	
27CD	7D	A: =L;	
27CE	E6	A:&7F;	
27D0	03	BC: +1;	BC: +4, 处理高一次的10的幂
27D1	03	BC: +1;	
27D2	03	BC: +1;	
27D3	03	BC: +1;	
27D4	A7	A:&A;	
27D5	C2	JNZ27B6;	若阶码中仍有非零位, 则循环
27D8	E1	HL: =ST;	
27D9	F1	AF: =ST;	
27DA	A7	A:&A;	尾数的符号
27DB	FC	JSN265B;	若为负, 则浮点数取补
27DE	C9	RET;	

MONITOR

>

27DF	#00	00	23	04#	10 ¹ 的浮点值
27E3	#00	00	32	07#	10 ²

27E7	#00	10	27	0E#	10 ⁴
27EB	#08	AF	2F	1B#	10 ⁸
27EF	#F2	86	23	36#	10 ¹⁶
27E3	#6B	71	27	6B#	10 ³²

G 2800

27F7	FE	A-30;	(浮点打印子程序的继续)
27F9	CA	JZ27FD;	
27FC	DF	JSS3;	打印阶码非零的十位数字
27FD	48	C:=B;	
27FE	DF	JSS3;	打印阶码的个位数字
27FF	C9	RET;	

MONITOR

>

G 2800

2800	D5	ST:=DE;	“反汇编程序”入口
2801	E5	ST:=HL;	将上、下限地址存入堆栈
2802	7C	A:=H;	
2803	CD	JS0204;	打印当前地址
2806	7D	A:=L;	
2807	CD	JS0204;	
280A	0E	C:=20;	
280C	DF	JSS3;	两个空格
280D	DF	JSS3;	
280E	7E	A:=M;	
280F	CD	JS0204;	打印 I 字节
2812	0E	C:=20;	
2814	DF	JSS3;	两个空格
2815	DF	JSS3;	
2816	7E	A:=M;	恢复 I
2817	87	A:+A;	

2818	DA	JK2821;	
281B	FA	JN2839;	若 I=01……, 转至 2839
281E	C3	J2960;	若 I=00……, 转至 2960
2821	FA	JN2A79;	若 I=11……, 转至 2A70
2824	C3	J28A3;	若 I=10……, 转至 28A3
2827	00	NULL;	
2828	06	B:=06;	
282A	11	DE:=0406;	282B 06 B:=04
282D	CD	JS005F;	打印前导字符串
2830	E1	HL:=ST;	
2831	CD	JS286F;	打印 KJ 值
2834	E5	ST:=HL;	
2835	C3	J284F;	转至 284F
2838	06	B:=02;	
283A	11	DE:=0306;	283B 06 B:=03
283D	11	DE:=0406;	283E 06 B:=04
2840	11	DE:=0506;	2841 06 B:=05
2843	11	DE:=0606;	2844 06 B:=06
2846	11	DE:=0706;	2847 06 B:=07
2849	11	DE:=0806;	284A 06 B:=08
284C	CD	JS005F;	打印尾字符串
284F	0F	C:=3B;	打印分号
2851	DF	JSS3;	
2852	CD	JS0200;	换引
2855	E1	HL:=ST;	
2856	23	HL:+1;	寻址寄存器加一
2857	D1	DE:=ST;	
2858	D5	ST:=DF;	
2859	CD	JS0231;	比较地址, 并循环, 直至结束
285C	FA	JN2801;	
285F	CF	JSS1;	调用监督程序

MONITOR

>

G 2800

2860 11 DE: = 2867;
2863 83 A: + E;
2864 5F E: = A;
2865 1A A: = M[DE];
2866 C9 RET;

“找寄存器名称”子程序入口

MONITOR

>

2867 “BCDEHLMA”;

G 2800

286F 23 HL: +1;
2870 5E E: = M;
2871 23 HL: +1;
2872 7E A: = M;
2873 CD JS0204;
2876 7B A: = E;
2877 CD JS0204;
287A C9 RET;
287B 00 NULL;

“打印 KJ 值”子程序入口

MONITOR

>

287C “HALT”

G 2800

2880 47 B: = A;
2881 FE A - EC;
2883 CA JZ28FA;
2886 E6 A: & 70;

(I = 01.....)

(EC = 2 × 76)

若为“HALT”，转至 28FA

否则指令就是“r₁ := r₂”

2888	0F	A:@R;	
2889	0F	A:@R;	
288A	0F	A:@R;	
288B	0F	A:@R;	
288C	CD	JS2860;	找 r ₁ 的名称
288F	4F	C:=A;	
2890	DF	JSS3;	打印 r ₁ 的名称
2891	0E	C:=3A;	
2893	DF	JSS3;	打印“:=”
2894	0E	C:=3D;	
2896	DF	JSS3;	
2897	78	A:=B;	
2898	E6	A:&0E;	
289A	0F	A:@R;	
289B	CD	JS2860;	找 r ₂ 的名称
289E	4F	C:=A;	
289F	DF	JSS3;	打印 r ₂ 的名称
28A0	C3	J284F;	转回至主循环
28A3	47	B:=A;	(I=10……)指令是“A _{opr} ”
28A4	0E	C:=41;	
28A6	DF	JSS3;	打印“A”
28A7	CD	JS2900;	找出操作符并打印
28AA	78	A:=B;	
28AB	C3	J2898;	转至 2898,象处理 r ₂ 那样处理 r
28AE	00	NULL;	
28AF	00	NULL;	
28B0		“NULLA:=M[BC]:=A:”	
28C0		“=M[DE]:=A:\$DECA:”	
28D0		“@LA:@RAK:@LAK:@R”	
28E0		“K:#[]:=HL:=MM[:+1”	
28F0		“:-1HL:+”	

G 2800

28F7	00	NULL;	
28F8	00	NULL;	
28F9	00	NULL;	
28FA	21	HL: =287C;	} “HALT”的存贮单元,将“HALT”作为 尾字符串打印出来
28FD	C3	J283E;	
2900	CD	JS2905;	“找出操作符并打印出来”子程序入口
2903	DF	JSS3;	
2904	C9	RET;	
2905	78	A: =B;	“找操作符”的主干部分入口
2906	E6	A:&70;	
2908	FE	A-70;	
290A	0E	C: =2D;	
290C	C8	RZ;	找到“-”,返回
290D	0E	C: =3A;	
290F	DF	JSS3;	打印“:”
2910	78	A: =B;	
2911	F6	A:&70;	
2913	0F	A:@R;	用掩码取出“操作符”并右移
2914	0F	A:@R;	
2915	0F	A:@R;	
2916	0F	A:@R;	
2917	0E	C: =2B;	
2919	C8	RZ;	找到“+”,返回
291A	3D	A: -1;	
291B	C2	JNZ2920;	若非“++”,转至 2920
291E	DF	JSS3;	} 若为“++”,则打印“+”,并带着“+” 码返回
291F	C9	RET;	
2920	0E	C: =2D;	
2922	3D	A: -1;	
2923	C8	RZ;	找到“-”,返回

2924	3D	A: -1;	
2925	C2	JNZ292A;	若非“--”, 转至 292A
2928	DF	JSS3;	若为“--”, 打印“-”, 并带着“-”码 返回
2929	C9	RET;	
292A	0E	C: =26;	
292C	3D	A: -1;	
292D	C8	RZ;	找到“&”, 返回
292E	0E	C: =23;	
2930	3D	A: -1;	
2931	C8	RZ;	找到“#”, 返回
2932	0E	C: =55;	
2934	C9	RET;	找到“U”, 返回
2935	00	NULL;	

MONITOR

>

G 2800

2936	11	DE: =5053;	“普通寄存器对”子程序入口
2939	CD	JS2940;	找寄存器对的名称
293C	DF	JSS3;	
293D	48	C: =B;	打印寄存器对的名称
293E	DF	JSS3;	
293F	C9	RET;	
2940	01	BC: =4342;	“找寄存器对的名称”子程序入口
2943	E6	A: &30;	
2945	C8	RZ;	找到“BC”, 返回
2946	01	BC: =4544;	
2949	FE	A -10;	
294B	C8	RZ;	找到“DE”, 返回
294C	01	BC: =4C43;	

294F	FE	A-20;	
2951	C8	RZ;	找到“HL”,返回
2952	42	B:=D;	
2953	4B	C:=E;	
2954	C9	RET;	找到“SP”或“AF”,返回
2955	78	A:=B;	“找堆栈操作的寄存器对名称”子程序入口
2956	11	DE:=4641;	用“AF”代替“SP”
2959	C3	J2939;	

MONITOR

>

295C “ZKPN”

G 2800

2960	0F	A:@R;	(I=00……)
2961	47	B:=A;	
2962	5F	E:=A;	
2963	21	HL:=28B0;	
2966	A7	A:&A;	
2967	CA	JZ283E;	若为十六进制 00, 打印“NULL”
296A	2E	L:=B7;	
296C	FE	A-02;	
296E	CA	JZ284A;	若号 02, 打印“A:=M[BC]”
2971	2E	L:=B4;	
2973	FE	A-0A;	
2975	CA	JZ284A;	若号 0A, 打印“M[BC]:=A”
2978	2E	L:=C1;	
297A	FE	A-12;	若号 12, 打印“A:=M[DE]”
297C	CA	JZ284A;	
297F	2E	L:=BE;	
2981	FE	A-1A;	

2983	CA	JZ284A;	若号 IA, 打印“M[DE]:=A”
2986	2E	L:=C8;	
2988	FE	A-2F;	
298A	CA	JZ283B;	若号 2F, 打印“A: #”
298D	2E	L:=CB;	
298F	FE	A-27;	
2991	CA	JZ283B;	若号 27, 打印“DEC”
2994	2E	L:=CE;	
2996	FE	A-07;	
2998	CA	JZ283E;	若号 07, 打印“A:@L”
299B	2E	L:=D2;	
299D	FE	A-0F;	
299F	CA	JZ283E;	若号 0F, 打印“A:@R”
29A2	2E	L:=D6;	
29A4	FE	A-17;	
29A6	CA	JZ2841;	若号 17, 打印“AK:@L”
29A9	2E	L:=DB;	
29AB	FE	A-1F;	
29AD	CA	JZ2841;	若号 1F, 打印“AK:@R”
29B0	2E	L:=E0;	
29B2	FE	A-3F;	
29B4	CA	JZ283B;	若号 3F, 打印“K: #”
29B7	FE	A-32;	
29B9	C2	JNZ29CA;	若非 32, 转至 29CA
29BC	0F	C:=4D;	(I=32), 打印“M”
29BE	DF	JSS3;	
29BF	E1	HL:=ST;	
29C0	CD	JS286F;	打印 KJ 值
29C3	E5	ST:=HL;	
29C4	21	HL:=28BC; } }	“:=A”的存储单元, 将“:=A”作为尾 字符串打印出来
29C7	C3	J283B;	

MONITOR

>

G 2800

29CA	2E	L: = B4;	(I=00……的继续)
29CC	FE	A - 3A;	
29CE	CA	JZ282B;	若为 3A, 前导字符串为“A: = M”
29D1	FE	A - 22;	
29D3	C2	JNZ29E8;	若非 22, 转至 29E8
29D6	2E	L: = EA;	(I=22)
29D8	06	B: = 02;	
29DA	CD	JS005F;	打印“MM”
29DD	E1	HL: = ST;	
29DE	CD	JS286F;	打印 KJ 值
29E1	E5	ST: = HL;	
29E2	21	HL: = 28E4;	} “: = HL” 的存储单元, 将 “: = HL” 作为尾字符串打印出来
29E5	C3	J283E;	
29E8	FE	A - 2A;	
29EA	C2	JNZ2B72;	若非 2A, 转至 2B72
29ED	2E	L: = E6;	
29EF	06	B: = 06;	
29F1	C3	J282D;	若为 2A, 前导字符串为“HL: = MM”
29F4	E6	A: &04;	
29F6	CA	JZ2A21;	若为寄存器对指令, 转至 2A21
29F9	78	A: = B;	(I=00…1…)
29FA	E6	A: &38;	
29FC	0F	A: @R;	用掩码取出“r”并右移
29FD	0F	A: @R;	
29FE	0F	A: @R;	
29FF	CD	JS2860;	找寄存器的名称
2A02	4F	C: = A;	
2A03	DF	JSS3;	打印寄存器的名称

2A04	78	A: =B;	
2A05	0F	A:@R;	
2A06	2E	L: =F0;	} 若为 I=00...101,尾字符串就是“:-1”
2A08	DA	JK283B;	
2A0B	0F	A:@R;	
2A0C	2E	L: =ED;	} 若为 I=00...100,尾字符串就是“:+1”
2A0E	D2	JNK283B;	
2A11	0E	C: =3A;	(I=00...110)
2A13	DF	JSS3;	打印“: =”
2A14	0E	C: =3D;	
2A16	DF	JSS3;	
2A17	E1	HL: =ST;	取 J 字节并打印
2A18	23	HL: +1;	
2A19	7E	A: =M;	
2A1A	E5	ST: =HL;	
2A1B	CD	JS0204;	
2A1E	C3	J284F;	转回主循环

MONITOR

>

G 2800

2A21	68	L: =B;	(I=00...0.1)
2A22	78	A: =B;	
2A23	E6	A:&0F;	
2A25	FE	A-09;	
2A27	C2	JNZ2A38;	若非双字长加法,转至 2A38
2A2A	2E	L: =F3;	(I=00...1001)
2A2C	06	B: =04;	
2A2E	CD	JS005F;	打印“HL: +”
2A31	7B	A: =E;	
2A32	CD	JS2936;	普通寄存器对

2A35	C3	J284F;	转回主循环
2A38	7D	A:=L;	
2A39	CD	JS2936;	普通寄存器对
2A3C	7D	A:=L;	
2A3D	E6	A:&0F;	
2A3F	2E	L:=ED;	
2A41	FE	A-03;	若为 I=00...0011, 尾字符串就是 “:+1”
2A43	CA	JZ283B; }	
2A46	2E	L:=F0;	
2A48	FE	A-0B;	若为 I=00...1011, 尾字符串就是 “:-1”
2A4A	CA	JZ283B; }	
2A4D	0E	C:=3A;	
2A4F	DF	JSS3;	
2A50	0E	C:=3D;	打印“:=”
2A52	DF	JSS3;	
2A53	C3	J2830;	转回, 打印 KJ 值
2A56	78	A:=B;	“打印条件名称”子程序入口
2A57	E6	A:&08;	
2A59	C2	JNZ2A5F;	
2A5C	0E	C:=4E;	
2A5E	DF	JSS3;	打印“N”表示“N...”条件
2A5F	78	A:=B;	
2A60	E6	A:&30;	
2A62	0F	A:@R;	
2A63	0F	A:@R;	
2A64	0F	A:@R;	
2A65	0F	A:@R;	
2A66	11	DE:=295C;	“ZKPN”的单元
2A69	83	A:+E;	
2A6A	5F	E:=A;	
2A6B	1A	A:=M[DE];	

2A6C 4F C:=A;
2A6D DF JSS3;
2A6E C9 RET;
2A6F 00 NULL;

打印“Z”，“K”，“P”或“N”

MONITOR

>

G 2800

2A70 1F AK:@R;
2A71 47 B:=A;
2A72 21 HL:=2B40;
2A75 FE A-F9;
2A77 CA JZ2844;
2A7A 2E L:=44;
2A7C FE A-EB;
2A7E CA JZ2847;
2A81 2E L:=4B;
2A83 FE A-E3;
2A85 CA JZ2847;
2A88 2E L:=56;
2A8A FE A-FB;
2A8C CA JZ283E;
2A8F 2E L:=5A;
2A91 FE A-F3;
2A93 CA JZ283E;
2A96 2E L:=5E;
2A98 FE A-E9;
2A9A CA JZ2841;
2A9D 2E L:=63;
2A9F FE A-C9;
2AA1 CA JZ283B;

(I=11.....)

若为十六进制 F9, 则打印“SP:=HL”

若为 EB, 则打印“HL:=DE”

若为 E3, 则打印“HL:=ST”

若为 FB, 则打印“I:=1”

若为 F3, 则打印“I:=0”

若为 F9, 则打印“J[HL]”

若为 C9, 则打印“RET”

2AA4	2E	L: =68;	
2AA6	FE	A-DB;	
2AA8	C2	JNZ2AB3;	若非 DB, 转至 2AB3
2AAB	06	B: =04;	(I=十六进制 DB)
2AAD	CD	JS005F;	打印“A:=G”
2AB0	C3	J2A17;	转至 2A17, 打印 J 字节
2AB3	FE	A-D3;	
2AB5	C2	JNZ2AC8;	若非 D3, 转至 2AC8
2AB8	0F	C: =47;	(I=十六进制 D3)
2ABA	DF	JSS3;	打印“G”
2ABB	E1	HL: =ST;	
2ABC	23	HL: +1;	寻址寄存器加一
2ABD	7E	A: =M;	取 J 字节
2ABE	E5	ST: =HL;	
2ABF	CD	JS0204;	打印 J 值
2AC2	21	HL: =2B66;	} “:=A”的存贮单元, 将“:=A”作为尾 } 字符串打印出来
2AC5	C3	J283B;	
2AC8	0E	C: =4A;	
2ACA	FE	A-C3;	
2ACC	CA	JZ2AD7;	若为 C3, 则打印“J”并且
2ACF	FE	A-CD;	
2AD1	C2	JNZ2ADB;	
2AD4	DF	JSS3;	若为 CD, 打印“DS”, 然后
2AD5	0E	C: =53;	
2AD7	DF	JSS3;	
2AD8	C3	J2830;	转至 2830, 打印 KJ 值

MONITOR

>

G 2800

2ADB E6 A:&07;

2ADD	C2	JNZ2AE9;	
2AE0	0E	C:=52;	(条件返回)
2AE2	DF	JSS3;	打印“R”
2AE3	CD	JS2A56;	打印条件名称
2AE6	C3	J284F;	转回至循环
2AE9	3D	A:-1;	
2AEA	C2	JNZ2AF6;	
2AED	CD	JS2955;	(“出栈”操作)找堆栈操作的寄存器对名称
2AF0	21	HL:=2B52;	} “:=ST”的存储单元, 将“:=ST”作为尾字符串打印出去
2AF3	C3	J283E;	
2AF6	3D	A:-1;	
2AF7	C2	JNZ2B03;	
2AFA	0E	C:=4A;	(条件转移)
2AFC	DF	JSS3;	打印“J”
2AFD	CD	JS2A56;	打印条件标志
2B00	C3	J2830;	转至 2830, 打印 KJ 值
2B03	3D	A:-1;	
2B04	3D	A:-1;	
2B05	C2	JNZ2B10;	
2B08	0E	C:=4A;	(条件子程序调用)
2B0A	DF	JSS3;	
2B0B	0E	C:=53;	打印“JS”
2B0D	C3	J2AFC;	其后的过程与条件转移指令一样
2B10	3D	A:-1;	
2B11	C2	JNZ2B23;	
2B14	2E	L:=50;	(“入栈”操作)
2B16	C5	ST:=BC;	
2B17	06	B:=04;	
2B19	CD	JS005F;	打印“ST:=”
2B1C	C1	BC:=ST;	

2B1D	CD	JS2955;	找堆栈操作的寄存器对名称
2B20	C3	J284F;	转回主循环
2B23	3D	A: -1;	
2B24	C2	JNZ2B33;	
2B27	0E	C: =41;	(A _{op} J 型指令)
2B29	DF	JSS3;	打印“A”
2B2A	78	A: =B;	
2B2B	87	A: +A;	
2B2C	47	B: =A;	
2B2D	CD	JS2900;	找出操作并打印
2B30	C3	J2A17;	转至 2A17, 处理 J 字节
2B33	0E	C: =4A;	(专用子程序调用)
2B35	DF	JSS3;	打印“J”
2B36	0E	C: =53;	
2B38	DF	JSS3;	打印“SS”
2B39	DF	JSS3;	
2B3A	78	A: =B;	
2B3B	0F	A: @R;	
2B3C	0F	A: @R;	取出专用子程序编号
2B3D	C3	J2B6C;	

MONITOR

>

2B40 “SP: =HL: =:DEHL: =:”
 2B50 “ST: =STI: =1I: =0J[”
 2B60 “HLJRET: =A: =G”

G 2800

2B6C	0F	A: @R;	(由 2B3D 转至此)
2B6D	E6	A: &37;	将编号变成 ASCII 形式
2B6F	C3	J289E;	转至 289E, 打印并重入主循环
2B72	FE	A-37;	(由 29EA 转至此)

2B74	C2	JNZ29F4;	若非 37, 转至 29F4
2B77	0E	C:=4B;	(I=十六进制 37)
2B79	DF	JSS3;	打印“K”
2B7A	21	HL:=-2B57;	
2B7D	C3	J283B;	尾字符串是“:=1”

MONITOR

>

G 2800

2B80	7B	A:=E;	“浮点打印(DEHL)”子程序入口
2B81	0F	C:=2B;	
2B83	A7	A:&A;	尾数的符号
2B84	F2	JNN2B8C;	
2B87	CD	JS265B;	浮点数取外
2B8A	0F	C:=2D;	
2B8C	DF	JSS3;	打印符号
2B8D	97	A:-A;	将十进制阶码置成 0
2B8E	F5	ST:=AF;	
2B8F	7B	A:=E;	
2B90	A7	A:&A;	
2B91	CA	JZ2BDE;	若尾数为零, 转至 2BDE
2B94	7B	A:=E;	
2B95	D6	A:-2B;	
2B97	7A	A:=D;	
2B98	DE	A:--04;	
2B9A	FA	JN2BA9;	若数值小于 10, 转至 2BA9
2B9D	01	BC:=27DF;	“10”的存贮单元
2BA0	CD	JS26EC;	浮点除法
2BA3	F1	AF:=ST;	
2BA4	3C	A:+1;	十进制阶码加一
2BA5	F5	ST:=AF;	

2BA6	C3	J2B94;	循环至 2B94
2BA9	7B	A: =E;	
2BAA	D6	A: -20;	
2BAC	7A	A: =D;	
2BAD	DE	A: --01;	
2BAF	F2	JNN2BBE;	若数值不小于1, 转至 2BBE
2BB2	01	BC: =27DF;	"10"的存贮单元
2BB5	CD	JS264B;	浮点乘法
2BB8	F1	AF: =ST;	
2BB9	3D	A: -1;	从十进制阶码中减一
2BBA	F5	ST: =AF;	
2BBB	C3	J2BA9;	循环至 2BA9

MONITOR

>

G 2800

2BBE	7A	A: =D;	(浮点打印子程序的继续)
2BBF	3C	A: +1;	
2BC0	16	D: =00;	
2BC2	EB	HL: =:DE;	DEHL 左移
2BC3	29	HL: +HL;	
2BC4	EB	HL: =:DE;	
2BC5	29	HL: +HL;	
2BC6	D2	JNK2BCA;	
2BC9	13	DE: +1;	
2BCA	3D	A: -1;	A 减计数
2BCB	F2	JNN2BC2;	循环至 2BC2
2BCE	01	BC: =0054;	十进制四舍五入(十六进制 00.000054
			$=\frac{1}{2} \times 10^{-5}$)
2BD1	09	HL: +BC;	

2BD2	D2	JNK2BD6;	
2BD5	13	DE: +1;	
2BD6	4D	C: =L;	
2BD7	09	HL: +BC;	
2BD8	D2	JNK2BDC;	
2BDB	13	DE: +1;	
2BDC	6C	L: =H;	
2BDD	63	H: =E;	HL 中是尾数的分数部分
2BDE	7A	A: =D;	A 是尾数的整数部分
2BDF	FE	A - 0A;	
2BE1	CA	JZ2BE9;	
2BE4	F7	JSS6;	“Hex.-ASCII”转换
2BE5	4F	C: =A;	
2BE6	C3	J2BED;	
2BE9	0F	C: =31;	(由于四舍五入的结果, 尾数的整数部分可以是 10)
2BEB	DF	JSS3;	
2BEC	0D	C: -1;	
2BED	DF	JSS3;	打印尾数的整数部分
2BEE	CD	JS07E6;	打印尾数的分数部分
2BF1	0E	C: =45;	
2BF3	DF	JSS3;	打印“E”
2BF4	F1	AF: =ST;	
2BF5	F2	JNN262C;	若阶码为正, 跳至 262C
2BF8	F5	ST: =AF;	
2BF9	0E	C: =2D;	} 打印“-”
2BFB	DF	JSS3;	
2BFC	F1	AF: =ST;	
2BFD	C3	J262A;	转至 262A 继续执行

MONITOR

>

§ 8.9 软件的十六进制文本

表 8.1

D000,01FF																
0000	3E	CF	D3	FB	3E	27	D3	FE	22	FA	17	F5	E1	C3	67	00
0010	41	3E	1B	B8	C3	50	00	00	C3	45	00	0E	0A	DF	48	C9
0020	FF	4F	D7	79	C9	00	00	00	D6	30	FE	0A	F8	D6	07	C9
0030	C6	30	FE	3A	F8	C6	07	C9	DB	FE	E6	02	CA	38	00	DB
0040	FA	E6	7F	4F	C9	DB	FB	E6	01	CA	45	00	79	D3	FA	C9
0050	C2	55	00	0E	24	DF	3F	0D	B8	CA	1B	00	48	C9	00	4E
0060	DF	23	05	C2	5F	00	C9	22	F8	17	E1	22	FC	17	21	00
0070	00	39	22	FE	17	60	69	22	F6	17	EB	22	F4	17	21	BA
0080	00	31	F4	17	CD	F6	03	31	F4	17	CD	00	02	0E	3E	DF
0090	E7	FE	44	CA	33	01	FE	47	CA	CA	00	FE	49	CA	E3	00
00A0	FE	4D	CA	80	01	FE	52	CA	CA	00	FE	53	CA	06	01	FE
00B0	58	CA	15	02	0E	3F	DF	C3	87	00	0D	0A	4D	4F	4E	49
00C0	54	4F	52	1B	CD	F7	01	22	FC	17	F3	CD	00	02	31	F4
00D0	17	D1	C1	F1	2A	FE	17	F9	2A	FC	17	E5	2A	FA	17	FB
00E0	C9	00	00	CD	F7	01	CD	00	02	E7	FE	20	CA	E9	00	FE
00F0	2C	CA	E9	00	FF	0D	CA	E9	00	FE	1B	CA	87	00	CD	21
0100	02	77	23	C3	E9	00	CD	F7	01	E7	FE	20	CA	14	01	FE
0110	2C	C2	87	00	7E	CD	04	02	0E	2D	DF	E7	47	EF	FE	00
0120	FA	2E	01	FE	10	F2	2E	01	CD	25	C2	77	E7	47	76	23
0130	C3	0A	01	CD	F7	01	E5	E7	FE	20	CA	42	01	FE	2C	C2
0140	R4	00	CD	F7	01	D1	CD	31	02	FA	B4	00	EB	CD	00	02
0150	7C	CD	04	02	7D	CD	04	02	0E	20	DF	7E	CD	04	02	DB
0160	FB	E6	02	CA	6F	01	DB	FA	E6	7F	FE	1B	CA	87	00	CD
0170	31	02	CA	87	00	23	7D	E6	0F	C2	58	01	C3	4D	C1	09
0180	CD	F7	01	E5	E7	FE	20	CA	8F	01	FE	2C	C2	B4	00	CD
0190	F7	01	D1	CD	31	02	FA	B4	00	E5	D5	E7	FE	20	CA	8E
01A0	01	FE	2C	C2	B4	00	CD	F7	01	15	D1	E1	CD	31	02	FA
01B0	CA	01	42	4B	D1	7E	02	C5	CD	31	02	C1	CA	87	00	03
01C0	23	C3	B5	01	EB	44	4D	7A	2F	67	7B	2F	6F	23	09	EB
01D0	E8	EB	19	44	4D	E1	EB	7E	02	C5	CD	31	02	C1	CA	87
01E0	00	0B	2B	C3	D7	01	FE	00	FA	F1	01	FE	10	F2	F1	01
01F0	C9	C3	B4	00	C3	10	00	CD	20	02	67	CD	20	02	6F	C9
D0200,03FF																
0200	0E	0D	D7	C9	47	0F	0F	0F	0F	E6	0F	F7	4F	DF	78	E6
0210	0F	F7	4F	DF	C9	CD	00	02	C3	45	02	C3	38	00	00	00
0220	E7	EF	CD	E6	01	67	87	87	57	E7	EF	CD	E6	01	62	
0230	C9	44	4A	78	B9	C2	3D	02	45	4B	78	B9	C8	A9	FA	5A
0240	03	78	91	C9	00	06	28	21	EA	02	CD	5F	00	3A	F8	17
0250	A7	CD	13	03	CD	13	03	CD	12	03	CD	12	03	CD	12	03
0260	0E	20	DF	DF	3A	F9	17	CD	04	02	21	F6	17	CD	2D	03
0270	21	F4	17	CD	2D	03	21	FA	17	CD	2D	03	21	FE	17	CD
0280	2D	03	21	FC	17	CD	2D	03	CD	00	02	E7	FE	20	CA	B1
0290	02	FE	0D	CA	87	00	CD	24	03	CD	22	03	CD	1F	03	CD
02A0	1F	03	82	82	87	3C	CD	22	03	82	82	32	F8	17	C3	E5
02B0	02	DF	DF	DF	DF	0E	20	DF	DF	E7	FE	20	CA	C8	02	CD
02C0	21	02	32	F9	17	C3	C9	02	DF	21	F6	17	CD	3C	03	21
02D0	F4	17	CD	3C	03	21	FA	17	CD	3C	03	21	FE	17	CD	3C
02E0	03	21	FC	17	CD	3C	03	C3	87	00	4E	5A	48	50	4B	20
02F0	20	41	20	20	20	20	20	42	43	20	20	20	44	45	20	20
0300	20	20	48	4C	20	20	20	20	53	50	20	20	20	20	50	43
0310	0D	0A	87	47	3E	30	F2	1A	03	3C	4F	DF	78	87	C9	82
0320	82	87	57	E7	D6	30	C8	FE	01	C8	C3	B4	00	0E	20	DF
0330	DF	23	7E	CD	04	02	2B	7E	CD	04	02	C9	0E	20	DF	DF
0340	E7	FE	20	CA	56	03	FE	0D	CA	87	00	CD	21	02	23	77
0350	CD	20	02	2B	77	C9	DF	DF	DF	C9	79	F6	7F	C9	00	00
0360	CD	D1	03	DB	F4	3C	C2	B6	03	CD	E4	03	CA	63	03	3E
0370	88	D3	F7	3E	01	D3	F5	21	00	10	E5	06	C8	3E	04	CD
0380	DD	03	E1	F5	7E	D3	F4	00	00	3E	02	D3	F6	3E	35	30
0390	C2	8F	03	D3	F6	CD	E3	03	CA	84	03	05	C2	7D	03	3E
03A0	98	D3	F7	E1	DB	FA	BE	C2	BB	03	CD	E3	03	C2	A4	03
03B0	76	00	00	00	00	00	3E	02	D3	F5	76	3E	04	D3	F5	0F
03C0	00	CD	D1	03	21	00	10	DB	F4	77	CD	E3	03	CA	C7	C3
03D0	CF	3E	98	D3	F7	3E	04	CD	DD	03	C9	3E	01	D3	F6	97
03E0	D3	F6	C9	23	CD	DB	03	DB	F6	E6	10	C9	FF	77	FE	1B
03F0	C8	DF	23	C3	EC	03	4E	79	FE	1B	C8	DF	23	C3	F6	03

表 8.2

D0400.05FF

0400	21	80	11	22	10	10	21	00	10	16	0E	CD	1B	02	FE	20
0410	CA	0B	04	FE	0A	CA	0B	04	FE	7F	CA	31	04	FE	3B	CA
0420	3E	04	FE	0D	CA	3E	04	77	23	4F	CD	F4	01	15	C2	0B
0430	04	0E	3F	CD	F4	01	0E	0D	CD	F4	01	C3	06	04	36	FF
0440	0E	3B	CD	F4	01	7A	C6	05	57	0E	20	CD	F4	01	15	C2
0450	49	04	21	00	10	C3	20	0C	C5	C3	86	04	00	00	00	00
0460	CA	75	04	3E	00	47	5F	CD	58	04	78	CD	58	04	7B	C3
0470	7A	04	CD	58	04	78	C3	7A	04	81	CD	58	04	23	7E	C3
0480	C2	31	04	C3	36	04	E5	2A	10	10	77	23	22	10	10	E1
0490	CD	04	02	0E	20	CD	F4	01	C1	C9	00	3E	3C	C3	7A	04
04A0	7E	FE	41	C2	80	05	23	7E	FE	3A	CA	D1	09	C3	B8	09
04B0	79	FE	FF	CA	63	04	FE	08	CA	F1	04	59	CD	1B	0B	47
04C0	79	FE	FF	CA	63	04	FE	08	CA	E8	04	FE	09	CA	D9	04
04D0	7B	87	87	87	C6	80	C3	79	04	7B	FE	00	CA	9B	04	FE
04E0	02	06	3D	C3	60	04	00	00	7B	87	87	87	C6	C6	C3	72
04F0	04	CD	1B	0B	47	FE	47	CA	28	05	79	FE	08	C2	05	05
0500	3E	3E	C3	72	04	FE	FF	CA	0F	05	3E	78	C3	79	04	23
0510	7E	FE	FF	C2	1A	05	2B	C3	0A	05	FE	5B	CA	32	05	CD
0520	80	0B	47	3E	3A	C3	67	04	23	CD	60	0B	47	3E	DB	C3
0530	72	04	23	7E	FE	42	CA	4E	05	FE	44	C2	63	04	23	7E
0540	FE	45	C2	63	04	06	1A	23	7E	FE	5D	C3	60	04	23	7E
0550	FE	43	C2	63	04	06	0A	C3	47	05	23	7E	FE	3A	C2	63
0560	04	23	7E	FE	3D	C2	63	04	23	7E	FE	53	C2	63	04	23
0570	7E	FE	54	06	F1	C3	60	04	FE	43	06	27	C3	60	04	00
0580	FE	42	C2	05	06	23	7E	FE	43	CA	CE	05	1E	40	FE	3A
0590	C2	63	04	23	7E	FE	2B	CA	BD	05	FE	2D	CA	C3	05	FE
05A0	3D	C2	63	04	CD	1B	0B	47	79	FE	08	C2	B4	05	7B	C6
05B0	C6	C3	72	04	E6	F8	C2	63	04	7B	C3	79	04	7B	C6	CA
05C0	C3	C6	05	7B	C6	C5	47	23	7E	FE	31	C3	60	04	23	7E
05D0	FE	3A	C2	63	04	0E	00	23	7E	FE	2B	CA	60	09	FE	2D
05E0	CA	66	09	FE	3D	C2	63	04	23	7E	FE	53	CA	F8	05	0C
05F0	C3	64	07	79	3C	C3	67	04	23	7E	FE	54	C2	63	04	79

D0600.07FF

0600	C6	C1	C3	7A	04	FE	43	C2	11	06	23	7E	1E	48	C3	8E
0610	05	FE	44	C2	2E	06	23	7E	FE	45	CA	22	06	1E	50	C3
0620	8E	05	23	7E	FE	3A	C2	78	05	0E	10	C3	D7	05	FE	47
0630	C2	4F	06	23	CD	60	0B	47	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23
0640	7E	FE	3D	C2	63	04	23	7E	FE	41	3E	D3	CA	72	04	FE
0650	48	C2	20	07	23	7E	FE	3A	C2	60	06	1E	60	C3	93	05
0660	FE	4C	C2	87	09	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E	FE	2D
0670	CA	BC	06	FE	2B	C2	C5	06	23	7E	FE	31	C2	84	06	3E
0680	23	C3	7A	04	FE	42	C2	92	06	23	7E	FE	43	06	09	C3
0690	60	04	FE	44	C2	A0	06	23	7E	FE	45	06	19	C3	60	04
06A0	FE	48	C2	A0	06	23	7E	FE	4C	06	29	C3	60	04	FE	53
06B0	C2	63	04	23	7E	FE	50	06	39	C3	60	04	23	7E	FE	31
06C0	06	2B	C3	60	04	FE	3D	C2	63	04	23	7E	FE	3A	C2	FF
06D0	06	23	7E	FE	53	C2	E1	06	23	7E	FE	54	06	E3	C3	60
06E0	04	FE	44	C2	63	04	23	7E	FE	45	06	EB	C3	60	04	FE
06F0	53	C2	00	07	23	7E	FE	54	06	E1	C3	60	04	00	00	00
0700	FE	4D	C2	16	07	23	7E	FE	4D	C2	63	04	23	CD	80	0B
0710	47	3E	2A	C3	67	04	CD	80	0B	47	3E	21	C3	67	04	00
0720	FE	49	C2	46	07	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E	FE	3D
0730	C2	63	04	23	7E	FE	30	C2	3F	07	3E	F3	C3	7A	04	FE
0740	31	06	FB	C3	60	04	FE	4A	C2	C2	07	23	7E	FE	53	C2
0750	8B	07	23	7E	CD	C0	0B	79	FE	FF	CA	6C	07	87	87	87
0760	C6	C4	4F	23	C5	CD	80	0B	C1	C3	DE	07	7E	FE	53	C2
0770	83	07	23	7E	D6	30	FE	08	F2	63	04	87	87	87	C6	C7
0780	C3	7A	04	0E	CD	C3	64	07	00	00	00	CD	C0	0B	79	FE
0790	FF	CA	9C	07	87	87	87	C6	C2	C3	62	07	7E	FE	5B	CA
07A0	AB	07	CD	80	0B	47	3E	C3	C3	67	04	23	7E	FE	48	C2
07B0	63	04	23	7E	FE	4C	C2	63	04	23	7E	FE	5D	06	E9	C3
07C0	60	04	FE	4B	C2	9E	0D	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E
07D0	FE	3D	C2	80	09	23	7E	FE	31	06	37	C3	60	04	47	79
07E0	C3	67	04	00	00	00	06	05	DE	EE	DF	97	29	8F	4F	54
07F0	5D	29	8F	29	8F	19	89	C6	30	4F	DF	05	C2	EB	D7	C9

表 8.3

D0800.09FF

0800	3E	70	C3	93	05	FE	5B	C2	47	08	23	7E	FE	42	C2	1D
0810	08	23	7E	FE	43	C2	63	04	06	02	C3	2B	08	FE	44	C2
0820	63	04	23	7E	FE	45	C2	63	04	06	12	23	7E	FE	5D	C2
0830	63	04	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E	FE	3D	C2	63	04
0840	23	7E	FE	41	C3	60	04	FE	4D	C2	72	08	23	CD	80	0B
0850	47	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E	FE	3D	C2	63	04	23
0860	7E	FE	48	C2	63	04	23	7E	FE	4C	C2	63	04	3E	22	C3
0870	67	04	CD	80	0B	47	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E	FE
0880	3D	C2	63	04	23	7E	FE	41	C2	63	04	3E	32	C3	67	04
0890	FE	52	C2	C2	08	23	7E	FE	FF	C2	A2	08	3E	C9	2B	C3
08A0	7A	04	CD	C0	0B	79	FE	FF	CA	B3	08	87	87	87	C6	C0
08B0	C3	7A	04	7E	FE	45	C2	63	04	23	7E	FE	54	06	C9	C3
08C0	60	04	FE	53	C2	71	09	23	7E	FE	50	C2	0D	09	23	7E
08D0	FE	3A	C2	63	04	23	7E	FE	3D	C2	F5	08	23	7E	FE	48
08E0	C2	E2	08	23	7E	FE	4C	06	F9	C3	60	04	CD	80	0B	47
08F0	3E	31	C3	67	04	FE	2B	C2	FF	08	06	33	C3	06	09	FE
0900	2D	C2	63	04	06	3B	23	7E	FE	31	C3	60	04	FE	54	C2
0910	63	04	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E	FE	3D	C2	63	04
0920	23	7E	FE	42	C2	30	09	23	7E	FE	43	06	C5	C3	60	04
0930	FE	44	C2	3E	09	23	7E	FE	45	06	D5	C3	60	04	FE	48
0940	C2	4C	09	23	7E	FE	4C	06	E5	C3	60	04	FE	41	C2	63
0950	04	23	7E	FE	46	06	F5	C3	60	04	D1	C3	BB	0A	00	00
0960	79	C6	03	C3	69	09	79	C6	0B	47	23	7E	FE	31	C3	60
0970	04	FE	45	C2	9C	09	23	7E	1E	58	C3	BE	05	00	00	00
0980	FE	23	06	3F	C3	60	04	FE	41	C2	63	04	23	7E	FE	4C
0990	C2	63	04	23	7E	FE	54	06	76	C3	60	04	FE	4E	C2	F8
09A0	0C	23	7E	FE	55	C2	63	04	23	7E	FE	4C	C2	63	04	23
09B0	7E	FE	4C	06	00	C3	60	04	FE	46	CA	5A	05	FE	4B	C2
09C0	E5	09	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	7E	01	1F	17	C3	EE
09D0	09	23	7E	FE	23	C2	EB	09	23	7E	2B	3C	C2	E4	09	3E
09E0	2F	C3	7A	04	2B	CD	20	0B	C3	B0	04	01	0F	07	FE	40
09F0	C2	E4	09	23	7E	FE	4C	CA	75	04	FE	52	41	C3	60	04

D0A00.0BFF

0A00	CD	60	0B	5F	23	CD	60	0B	C9	FE	00	FA	12	0A	CD	00	
0A10	0A	C9	79	FE	28	C2	63	04	23	7E	FE	4C	C2	56	0A	23	
0A20	CD	60	0B	E5	26	00	6F	4F	29	EB	21	40	10	19	5E	23	
0A30	56	7B	FE	00	C2	3D	0A	7A	FE	00	CA	40	0A	C3	B3	0A	
0A40	2A	10	10	23	EB	2A	12	10	71	23	73	23	72	23	22	12	
0A50	10	16	FD	C3	B3	0A	FE	58	C2	C0	0A	23	7E	4F	CD	00	
0A60	0B	78	FE	00	FA	63	04	E5	CA	E5	0A	21	1E	10	5F	16	
0A70	00	19	19	4E	23	46	60	69	EB	E1	D5	23	7E	FE	29	C2	
0A80	8B	0A	C3	5A	09	21	00	10	C3	78	0A	FE	2B	C2	95	0A	
0A90	0E	00	C3	9C	0A	FE	2D	C2	63	04	0E	01	23	CD	60	0B	
0AA0	E3	5F	16	00	79	FE	00	CA	B1	0A	7A	2F	57	7B	2F	5F	
0AB0	13	19	EB	E1	23	7E	FE	29	C2	63	04	7B	5A	C9	00	00	
0AC0	FE	49	C2	63	04	23	7E	FE	2B	C2	D1	0A	0E	00	C3	D8	
0AD0	0A	FE	2D	C2	63	04	0E	01	23	CD	60	0B	E5	5F	16	00	
0AE0	79	FE	00	CA	ED	0A	7A	2F	57	7B	2F	5F	13	2A	3E	10	
0AF0	19	EB	2A	10	10	19	23	23	23	11	80	EE	19	C3	B2	0A	
0B00	D6	30	FA	14	0B	FE	0A	FA	19	0B	D6	11	FA	14	0B	FE	
0B10	06	FA	17	0B	06	FF	C9	C6	0A	47	C9	23	23	C3	89	0B	
0B20	0E	00	7E	FE	3A	CA	2F	0B	FE	2D	CA	52	0B	0D	C9	23	
0B30	7E	FE	2B	CA	55	0B	0C	0C	FE	2D	CA	55	0B	0C	0C	FE	
0B40	26	C8	0C	FE	23	C8	0C	FE	55	C8	0C	0C	FE	3D	C8	0E	
0B50	FF	C9	0E	07	C9	47	23	7E	B8	C2	5E	0B	0C	C9	2B	C9	
0B60	7E	CD	00	0B	78	3C	CA	7B	0B	50	23	7E	CD	00	0B	78	
0B70	3C	CA	7B	0B	7A	87	87	87	80	C9	0E	FF	7E	C9	00	00	
0B80	7E	4F	CD	00	0B	78	3C	CA	7B	0B	50	23	7E	CD	00	0B	78
0B90	7E	0E	00	D6	42	C8	0C	3D	C8	0C	3D	C8	0C	3D	C8	0C	0C
0BA0	D6	03	C8	0C	D6	04	C8	0C	3D	C8	0C	C6	0C	C8	0C	0C	
0BB0	C6	10	C8	0E	FF	C9	0E	0B	CD	60	0B	C9	00	00	00	00	
0BC0	FE	4E	C2	85	0D	0E	07	23	7E	FE	47	F2	D0	0B	2B	C9	
0BD0	0D	FE	4E	C8	0D	0D	FF	50	C8	0D	0D	FE	4B	C3	97	0D	
0BE0	26	30	EB	3E	0E	C5	D5	CD	9B	0F	D1	C1	19	CD	F1	0F	
0BF0	CD	1A	0C	C6	E5	CD	F1	0C	23	7C	B5	E1	C2	E2	0B	C9	

表 8.4

DOCOO.OFFF

OC00	06	00	21	20	10	70	23	7D	FF	C0	C2	05	0C	78	32	14
OC10	10	21	C0	10	22	12	10	C3	00	04	C5	CD	31	02	C1	C9
OC20	3A	14	10	FE	00	C2	8A	0C	7E	FE	58	C2	59	0C	23	7E
OC30	CD	00	0B	78	FE	00	FA	63	04	E5	26	00	6F	29	EB	21
OC40	20	10	19	E3	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	CD	60	08	E3
OC50	77	23	3E	00	77	E1	C3	7D	04	3E	01	32	14	10	E5	2A
OC60	20	10	EB	21	00	10	19	22	20	10	21	20	10	4E	23	46
OC70	23	5E	23	56	EB	09	EB	72	2B	73	7C	FE	10	C2	6D	0C
OC80	7D	FE	3E	C2	6D	0C	E1	C3	A0	04	7E	FE	58	CA	63	04
OC90	C3	A1	04	CD	60	0B	FE	40	F2	63	04	E5	2A	3E	10	EB
OCA0	2A	10	10	19	EB	21	80	EE	19	EB	06	00	4F	21	40	10
OCB0	09	09	73	23	72	E1	23	7E	FE	3A	C2	63	04	23	C3	A0
OCC0	04	21	C0	10	3A	12	10	BE	C2	D2	0C	3A	13	10	BC	CA
OCD0	EE	0C	7E	E5	26	00	6F	29	EB	21	40	10	19	5E	23	56
OCE0	E1	23	4E	23	46	7B	02	03	7A	02	23	C3	C4	0C	CF	00
OCFO	00	7D	93	6F	7C	9A	67	C9	FE	46	C2	00	0D	C3	C1	0C
OD00	FE	56	C2	93	0C	CD	00	02	CD	66	0D	FE	22	C2	1E	0D
OD10	CE	66	0D	FE	22	CA	36	04	CD	59	0D	C3	10	0D	FE	23
OD20	C2	63	04	CD	66	0D	CD	00	0B	78	FE	00	FA	63	04	87
OD30	87	87	87	87	87	87	87	87	87	87	87	87	87	87	87	87
OD40	32	CD	59	0D	CD	66	0D	FE	20	CA	44	0D	FE	0D	CA	44
OD50	0D	FE	23	C2	26	0D	C3	36	04	C5	E5	2A	10	10	77	23
OD60	22	10	10	E1	C1	C9	CD	1B	02	4F	CD	F4	01	79	C9	C5
OD70	D5	44	4D	78	E6	C0	C2	B4	00	CD	E0	0B	29	D1	C1	C9
OD80	00	00	00	00	00	0E	05	FE	50	C8	0D	0D	FE	4B	C8	0D
OD90	0D	FE	5A	C8	0D	0D	C9	C8	0D	0D	C3	C5	0D	00	FE	4C
ODA0	C2	AA	0D	23	7E	1E	68	C3	8E	05	FE	4D	C2	90	08	23
ODB0	7E	FE	3A	C2	05	08	23	23	7E	FE	4D	CA	63	04	2B	2B
ODC0	1E	70	C3	93	05	FE	5A	C8	0D	C9	16	2B	7C	FE	80	C2
ODE0	D9	0D	7D	FE	00	CA	4E	0E	7C	FE	00	F2	E6	0E	14	14
ODE0	2F	67	7D	2F	6F	23	01	F0	D8	CD	5D	0E	01	10	27	09
ODFO	7B	FE	30	C2	F9	0D	5A	16	20	D5	01	18	FC	CD	5D	0E

DOEOO.OFFF

OE00	01	E8	03	09	53	01	9C	FF	CD	5D	0E	01	64	00	09	26
OE10	30	7D	FE	0A	FA	1D	0E	D6	0A	24	C3	12	0E	C6	30	6F
OE20	C1	78	FE	20	C2	3F	0E	7A	FE	30	C2	3F	0E	51	48	7E
OE30	FE	30	C2	3F	0E	5A	51	7C	FE	30	C2	3F	0E	63	5A	79
OE40	48	47	DF	48	DF	4A	DF	4B	DF	4C	DF	4D	DF	C9	21	57
OE50	0E	06	06	CD	5F	00	C9	2D	33	32	37	36	38	1E	30	09
OE60	7C	FE	00	F8	1C	C3	5F	0E	26	00	6F	FE	00	F2	CA	0D
OE70	25	C3	CA	0D	11	00	00	E7	FE	2B	CA	83	0E	FE	2D	C2
OE80	64	0E	14	E7	EF	CD	E6	01	5F	E7	FE	30	FA	B4	0E	FE
OE90	3A	F2	B4	0E	D6	30	47	7B	FE	0C	F2	B4	00	87	4F	87
OEAO	87	61	80	5F	FE	00	F2	89	0E	87	C2	B4	00	15	C2	B4
OEBO	00	E7	7B	C9	7B	15	F8	2F	3C	C9	21	00	00	54	E7	FE
OECO	2B	CA	CA	0E	FE	2D	C2	CB	0E	14	E7	EF	CD	E6	01	6F
OEEO	E7	FE	30	FA	0D	0F	FE	3A	F2	0D	0F	D6	30	5F	01	33
OEEO	F3	09	7C	FE	00	F2	B4	00	01	CD	0C	09	29	44	4D	29
OEFO	29	09	06	00	4B	09	7C	FE	00	F2	00	0E	FE	80	C2	B4
OEFO	00	7D	FE	00	C2	B4	00	15	C2	B4	00	E7	C9	15	F8	7C
OE10	2F	67	7D	2F	6F	23	C9	00	79	FE	00	F0	7C	93	67	C9
OF20	21	00	00	79	54	06	08	29	07	D2	2D	0F	19	05	C2	27
OF30	0F	C9	7B	FE	00	F0	7C	91	67	C9	CD	20	0F	CD	18	0F
OF40	CD	32	0F	C9	F5	C5	E5	4A	CD	20	0F	EB	E1	C1	F1	C9
OF50	0C	7A	B8	F2	5D	0F	0C	87	F2	52	0F	1F	0D	57	21	00
OF60	00	29	7C	FE	00	FA	B4	00	78	BA	FA	6F	0F	92	23	87
OF70	47	0D	C2	61	0F	C9	1E	00	78	FE	00	F2	82	0F	2F	3C
OF80	47	1C	7A	FE	00	F2	8C	0F	2F	3C	57	1D	CD	50	0F	7B
OF90	FE	00	C8	7C	2F	67	7D	2F	6F	23	C9	EB	C5	D1	47	04
OFA0	CD	1A	0C	F2	AF	0F	04	29	D2	A0	0F	CD	F2	0F	05	EB
OFBO	F5	21	00	00	29	DA	B4	00	E3	CD	1A	0C	FA	C5	0F	CD
OFC0	F1	0C	E3	23	E3	29	E3	05	C2	B4	0F	C1	C9	F5	26	00
OFDO	78	A7	F2	DC	0F	2F	47	79	2F	4F	03	24	7A	A7	F2	E8
OFEO	0F	2F	57	7B	2F	5F	13	25	F1	E5	CD	9B	0F	F1	C3	90
OFFO	0F	23	7D	E6	FE	0F	6F	7C	1F	67	D0	7D	EE	80	6F	C9

表 8.5

D2400, 25FF

2400	3E	10	F5	97	67	6F	EB	29	EB	1F	A7	29	D2	10	24	13
2410	F2	18	24	09	D2	18	24	13	E3	25	E3	C2	06	24	F1	09
2420	21	00	00	78	A7	F2	29	24	19	7A	A7	F2	2F	24	09	7C
2430	2F	67	7D	2F	6F	27	E5	CD	00	24	EB	C1	09	EB	C9	00
2440	CD	20	24	EB	29	EB	29	D2	4B	24	13	29	D2	50	24	13
2450	EB	C9	11	00	00	D5	5E	23	56	23	E3	19	A7	CA	6D	24
2460	3D	EB	F5	C5	CD	40	24	C1	F1	E3	C3	56	24	D1	C9	00
2470	E5	EB	42	4B	CD	40	24	44	4D	3E	03	21	88	24	CD	52
2480	24	EB	C1	CD	40	24	29	C9	FD	FF	89	00	55	F5	00	40
2490	CD	70	24	EB	42	43	CD	40	24	CD	CF	24	EB	21	00	40
24A0	CD	F1	0C	CD	6F	0D	C9	7E	A7	CA	BA	24	23	13	13	1A
24B0	A7	C2	FE	26	F1	C1	CD	19	26	C9	C1	F1	CD	19	26	C9
24C0	00	67	2E	00	29	44	4D	11	7D	47	CD	40	24	29	C9	CD
24D0	F1	0F	7C	E6	40	87	84	67	C9	CD	70	24	E5	CD	93	24
24E0	C1	EB	3E	0F	CD	CD	CF	C9	0E	20	DF	0E	2B	29	D2	F6
24F0	24	CD	93	0F	0E	2D	DF	0E	30	DF	06	04	CD	EB	07	C9
2500	44	4D	11	97	72	CD	20	24	EB	C9	E5	D5	C5	44	4D	CD
2510	00	24	C1	E3	D5	C5	EB	48	79	17	9F	47	CD	56	25	E3
2520	D5	EB	4A	CD	3A	0F	E5	7B	17	9F	57	21	0A	00	39	F9
2530	C1	21	F4	FF	39	F9	CD	62	25	C1	EB	09	44	4D	E1	09
2540	44	40	E1	19	D2	48	25	03	54	5D	E1	19	D2	50	25	03
2550	54	5D	E1	33	33	C9	21	00	00	78	A7	F2	2F	24	19	C3
2560	2F	24	21	00	00	C3	29	24	F5	CD	F2	0F	F1	07	1F	1F
2570	F5	7C	17	0F	67	F1	C9	D5	11	01	00	19	CE	00	CD	68
2580	25	D1	C9	CD	68	25	05	C2	83	25	C9	05	CA	95	25	CD
2590	68	25	C3	8B	25	D5	11	01	00	19	CE	00	CD	68	25	D1
25A0	C9	06	00	F5	A7	C2	B2	25	7C	A7	C2	B2	25	7D	A7	CA
25B0	C7	25	F1	F5	E6	E0	FE	20	CA	C9	25	FE	CO	CA	C9	25
25C0	F1	29	8F	05	C3	A3	25	06	00	F1	C9	4F	07	17	CE	00
25D0	1F	79	D0	04	CD	77	25	C9	C5	47	7D	93	6F	7C	9A	67
25E0	78	99	C1	C9	EB	50	59	01	20	00	09	D2	EF	25	13	EB
25F0	29	EB	29	D2	F7	25	13	EB	29	EB	29	D2	FF	25	13	6C

D2600, 27FF

2600	63	7A	C9	00	00	00	00	F5	7D	02	03	7C	02	03	7B		
2610	02	03	7A	02	0B	0B	0B	F1	C9	F5	0A	6F	03	0A	67	03	
2620	0A	5F	03	0A	57	0B	0B	F1	C9	2F	3C	0E	30	D6	0A		
2630	FA	37	26	0C	C3	2E	26	C6	3A	47	79	C3	F7	27	CD	0A	
2640	25	CD	E4	25	C1	CD	A3	25	50	5F	C9	D5	E5	CD	19	26	
2650	7A	43	D1	E3	84	4D	E1	F5	C3	3E	26	EB	44	4D	97	67	
2660	6F	CD	D8	25	CD	CB	25	5F	50	C9	D5	42	4B	CD	19	26	
2670	CD	5B	26	C1	C5	CD	08	26	D1	C9	7A	2F	3C	3C	F5	EB	
2680	4D	21	00	00	3E	20	06	17	F5	E5	7C	29	8F	FA	B4	00	
2690	E3	F5	33	33	33	F1	3B	3B	3B	3B	3B	3B	CD	D8	25		
26A0	F2	B7	26	19	89	29	8F	33	33	33	33	33	F5	3B	3B		
26B0	3B	3B	F1	E3	C3	CE	26	29	8F	33	33	33	33	33	F5		
26C0	3B	3B	3B	3B	F1	E3	D5	11	01	00	19	CE	00	D1	05	C2	
26D0	8B	26	D1	D1	C1	C3	64	26	00	7B	A7	FA	E2	25	CD	7A	
26E0	26	C9	CD	5B	26	CD	7A	26	CD	5B	26	C9	D5	E5	CD	19	
26F0	26	CD	D9	26	C3	50	26	E5	D5	23	23	C3	A7	24	13	1A	
2700	96	FA	0C	27	47	D1	E1	D5	EB	C3	10	27	2F	3C	47	D1	
2710	1A	6F	13	1A	67	13	1A	CA	8B	25	E3	5E	23	56	23	4E	
2720	23	E3	19	89	D1	EB	46	EB	CD	CB	25	CD	A3	25	5F	50	
2730	C9	D5	E5	CD	6A	26	E1	CD	F7	26	C1	E5	D5	50	89	CD	
2740	6A	26	D1	E1	C9	E7	01	00	00	FE	25	CA	58	27	FE	2D	
2750	CA	57	27	4F	C3	58	27	05	C5	97	67	6C	15	F5	79	A7	
2760	C2	64	27	E7	D6	30	FA	8C	27	FE	0A	F2	8C	27	4F	F1	
2770	E3	29	8F	47	54	5D	29	8F	29	8F	19	88	16	00	59	19	
2780	8A	E3	F5	7C	A7	CA	63	27	2D	C3	63	27	FE	FE	C2	95	
2790	27	24	C3	63	27	45	F1	E1	05	06	16	CD	A3	25	50	5F	
27A0	D5	E5	CD	7A	0E	E1	D1	C1	80	01	DF	27	E5	26	00	A7	
27B0	F2	B6	27	2F	2F	3C	25	0F	D2	D0	27	6F	7C	E3	A7	C5	FA
27C0	4B	26	C1	E3	7C	E3	A7	C5	FC	EC	26	C1	E3	7D	E6	7F	
27D0	03	03	03	03	A7	C2	B6	27	E1	F1	A7	FC	5B	26	C9	00	
27E0	D0	28	04	00	00	32	07	00	10	27	0E	08	AF	2F	1B	F2	
27F0	86	23	36	6B	71	27	6B	FE	30	CA	FD	27	DF	48	DF	C9	

表 8.6

D2800, 29FF

2800	D5	E5	7C	CD	04	02	7D	CD	04	02	0E	20	DF	DF	7E	CD
2810	04	02	0E	20	DF	DF	7E	87	DA	21	28	FA	80	28	C3	60
2820	29	FA	70	2A	C3	A3	28	00	06	06	11	06	04	CD	5F	00
2830	E1	CD	6F	28	E5	C3	4F	28	06	02	11	06	03	11	06	04
2840	11	06	05	11	06	06	11	06	07	11	06	08	CD	5F	00	0E
2850	3B	DF	CD	00	02	E1	23	D1	D5	CD	31	02	FA	01	28	CF
2860	11	67	28	83	5F	1A	C9	42	43	44	45	48	4C	4D	41	23
2870	5E	23	7E	CD	04	02	7B	CD	04	02	C9	00	48	41	4C	54
2880	47	FE	EC	CA	FA	28	E6	70	0F	0F	0F	0F	CD	60	28	4F
2890	DF	0E	3A	DF	0E	3D	DF	78	E6	0E	0F	CD	60	28	4F	DF
28A0	C3	4F	28	47	0E	41	DF	CD	00	29	78	C3	98	28	00	00
28B0	4E	55	4C	4C	41	3A	3D	4D	5B	42	43	5D	3A	3D	41	3A
28C0	3D	4D	5B	44	45	5D	3A	3D	41	3A	23	44	45	43	41	3A
28D0	40	4C	41	3A	40	52	41	4B	3A	40	4C	41	4B	3A	40	52
28E0	4B	3A	23	5D	3A	3D	48	4C	3A	3D	4D	4D	5B	3A	2B	31
28F0	3A	2D	31	48	4C	3A	2B	00	00	00	21	7C	28	C3	3E	28
2900	CD	05	29	DF	C9	78	E6	70	FE	70	0E	2D	C8	0E	3A	DF
2910	78	E6	70	0F	0F	0F	0F	0E	2B	C8	3D	C2	20	29	DF	C9
2920	0E	2D	3D	C8	3D	C2	2A	29	DF	C9	0E	26	3B	C8	0E	23
2930	3D	C8	0E	55	C9	00	11	53	50	CD	40	29	DF	48	DF	C9
2940	01	42	43	E6	30	C8	01	44	45	FE	10	C8	01	48	4C	FE
2950	20	C8	42	4B	C9	78	11	41	46	C3	39	29	5A	4B	50	4E
2960	0F	47	5F	21	B0	28	A7	CA	3E	28	2E	B7	FE	02	CA	4A
2970	28	2E	B4	FE	0A	CA	4A	28	2E	C1	FE	12	CA	4A	28	2E
2980	BE	FE	1A	CA	4A	28	2E	C8	FE	2F	CA	3B	28	2E	CB	FE
2990	27	CA	3B	28	2E	CE	FE	07	CA	3E	28	2E	D2	FE	0F	CA
29A0	3E	28	2E	D6	FE	17	CA	41	28	2E	DB	FE	1F	CA	41	28
29B0	2E	E0	FE	3F	CA	3B	28	FE	32	C2	CA	29	0E	4D	DF	E1
29C0	CD	6F	28	E5	21	BC	28	C3	3B	28	2E	B4	FE	3A	CA	2B
29D0	28	FE	22	C2	E8	29	2E	EA	06	02	CD	5F	00	E1	CD	6F
29E0	28	E5	21	E4	28	C3	3E	28	FE	2A	C2	72	2B	2E	E6	06
29F0	06	C3	2D	28	E6	04	CA	21	2A	78	E6	38	0F	0F	0F	CD

D2A00, 2BFF

2A00	60	28	4F	DF	78	0F	2E	F0	DA	3B	28	0F	2E	ED	D2	3B
2A10	28	0E	3A	DF	0E	3D	DF	E1	23	7E	E5	CD	04	02	C3	4F
2A20	28	68	78	E6	0F	FE	09	C2	38	2A	2E	F3	06	04	CD	5F
2A30	00	7B	CD	36	29	C3	4F	28	7D	CD	36	29	7D	E6	0F	2E
2A40	ED	FE	03	CA	3B	28	2E	F0	FE	0B	CA	3B	28	0E	3A	DF
2A50	0E	3D	DF	C3	30	28	78	E6	0B	C2	5F	2A	0E	4E	DF	78
2A60	E6	30	0F	0F	0F	0F	11	5C	29	83	5F	1A	4F	DF	C9	00
2A70	1F	47	21	40	2B	FE	F9	CA	44	28	2E	44	FE	EB	CA	47
2A80	28	2E	4B	FE	E3	CA	47	28	2E	56	FE	FB	CA	3E	28	2E
2A90	5A	FE	F3	CA	3E	28	2E	5E	FE	F9	CA	41	28	2E	63	FE
2AA0	C9	CA	3B	28	2E	68	FE	DB	C2	B3	2A	06	04	CD	5F	00
2AB0	C3	17	2A	FE	D3	C2	C8	2A	0E	47	DF	E1	23	7E	E5	CD
2AC0	04	02	21	66	2B	C3	3B	28	0E	4A	FE	C3	CA	D7	2A	FE
2AD0	CD	C2	DB	2A	DF	0E	53	DF	C3	30	28	E6	07	C2	E9	2A
2AE0	0E	52	DF	CD	56	2A	C3	4F	28	3D	C2	F6	2A	CD	55	29
2AF0	21	52	2B	C3	3E	28	3D	C2	03	2B	0E	4A	DF	CD	56	2A
2B00	C3	30	28	3D	3D	C2	10	2B	0E	4A	DF	0E	53	C3	FC	2A
2B10	3D	C2	23	2B	2F	50	C5	06	04	CD	5F	00	C1	CD	55	29
2B20	C3	4F	28	3D	C2	33	2B	0E	41	DF	78	87	47	CD	00	29
2B30	C3	17	2A	0E	4A	DF	0E	53	DF	DF	78	0F	0F	C3	6C	2B
2B40	53	50	3A	3D	48	4C	3A	3D	3A	44	45	48	4C	3A	3D	3A
2B50	53	54	3A	3D	53	54	49	3A	3D	31	49	3A	3D	30	4A	5B
2B60	48	4C	5D	52	45	54	3A	3D	41	3A	3D	47	0F	E6	37	C3
2B70	9E	28	FE	37	62	FA	29	0E	4B	DF	21	57	2E	C3	3B	28
2B80	7B	0E	2B	A7	F2	8C	2B	CD	5B	26	0E	2D	DF	97	F5	7E
2B90	A7	CA	DE	2B	7B	D6	28	7A	DE	04	FA	A9	2B	01	DF	27
2BA0	CD	EC	26	F1	3C	F5	C3	94	2B	7B	D6	20	7A	DE	01	F2
2BB0	BE	2B	01	DF	27	CD	4B	26	F1	3D	F5	C3	A9	2B	7A	3C
2BC0	16	00	EB	29	EB	29	D2	CA	2B	13	3D	F2	C2	2B	01	54
2BD0	00	09	D2	D6	2B	13	4D	09	D2	CD	2B	13	68	63	7A	FE
2BE0	0A	CA	E9	2B	F7	4F	C3	ED	28	0E	31	DF	0D	DF	CD	E6
2BF0	07	0E	45	DF	F1	F2	2C	26	F5	0E	2D	DF	F1	C3	2A	26

微处理机的程序设计
和软件研制
[英] F·G·邓肯 著
白英彩 译

*

上海科学技术文献出版社出版
(上海市武康路2号)
新华书店上海发行所发行
宜兴南漕印刷厂印刷

*

开本 787×1092 1/32 印张 14.25 字数 341,000

1982年8月第1版 1985年2月第3次印刷

印数: 24,801—48,600

书号: 15192·217 定价: 2.00元

《科技新书目》86-234