
MS-DOS 5.0

内核剖析

李凤华 周利华 赵丽松 编著 (中册)

西安电子科技大学出版社

MS-DOS 5.0 内核剖析

(中册)

李风华 周利华 赵丽松 编著

西安电子科技大学出版社

1992

(陕)新登字 010 号

内 容 简 介

作者对 DOS 操作系统的最新版本 MS-DOS 5.0 的核心程序进行了完整、详细的分析,同时结合从事 DOS 操作系统开发和改造的实践经验,全面地介绍了 DOS 操作系统的设计思想及 MS-DOS 5.0 的具体实现,为读者提供了 MS-DOS 5.0 内核的完整信息。

《MS-DOS 5.0 内核剖析》分上、中、下三册出版,全书分为十一个章节。它主要介绍了 DOS 操作系统的结构和设计思想、配置系统、引导过程、设备管理、内存管理、文件系统、进程管理、DOS 功能调用、DOS 核心文件的编程环境,并提供了 MS-DOS 5.0 的 IO.SYS 和 MSDOS.SYS 两个系统文件的源程序注释清单。第八章给出了包括内部保留(未公开)功能调用在内的所有 DOS 功能调用的详细信息,同时为了方便读者阅读 IO.SYS 和 MSDOS.SYS 源程序,书中还提供了这两个核心文件的源程序索引。

本书适合于计算机系统软件开发人员、微机开发和应用人员参考,也可作为大专院校“操作系统”、“系统程序设计”、“计算机外设联机技术”等有关课程的教学参考书,本书也可供从事微机的加/解密和计算机病毒防治等方面的技术人员参考。

MS-DOS 5.0 内核剖析(中册)

李风华 周利华 赵丽松 编著

责任编辑 殷咸安

西安电子科技大学出版社出版发行

西安电子科技大学印刷厂印刷

新华书店经销

开本 787×1092 1/16 印张 27 4/16 字数 834 千字

1992 年 10 月第 1 版 1992 年 10 月第 1 次印刷 印数 1—4 000

ISBN7-5606-0213-4/TP·0076

全套定价:80.00 元

目 录

第十章 IO.SYS 源程序

§ 10.1 IO.SYS 的编程基础	(1)
§ 10.2 IO.SYS 的组成	(1)
§ 10.3 IO.SYS 的各个模块的功能	(2)
10.3.1 Loader 模块	(2)
10.3.2 IO1 模块	(3)
10.3.3 IO2 模块	(4)
10.3.4 IO3 模块	(7)
§ 10.4 IO.SYS 源程序注释清单	(11)
10.4.1 IO.SYS 源程序的编译和连接方式	(11)
10.4.2 BIO.STR 的源程序清单	(11)
10.4.3 Loader 模块的源程序注释清单	(14)
10.4.4 IO1 模块的源程序注释清单	(27)
10.4.5 IO2 模块的源程序注释清单	(109)
10.4.6 IO3 模块的源程序注释清单	(207)
§ 10.5 IO.SYS 源程序索引	(391)
10.5.1 IO.SYS 源程序的过程名索引	(391)
10.5.2 IO.SYS 源程序的变量名索引	(408)

第十章 IO.SYS 源程序

本章详细地介绍 MS-DOS 5.0 的 IO.SYS 系统文件的各个组成部分的内容和功能,并给出了 IO.SYS 源程序注释清单。这些资料是读者深入理解和掌握 MS-DOS 5.0 核心所需要的。

IO.SYS 系统文件的主要功能是进行 DOS 的系统引导和初始化、处理 CONFIG.SYS 文件和配置系统、提供系统基本配置的设备的设备驱动程序,它是 MSDOS.SYS 系统文件的基础。

§ 10.1 IO.SYS 的编程基础

IO.SYS 系统文件是建立在 ROM BIOS 的基础之上,它的运行环境是以下几个方面:

- (1) 硬盘分区信息表;
- (2) 引导记录提供的 BPB 参数块(对于 MS-DOS 5.0,引导记录提供扩充 BPB 参数块);
- (3) 由 ROM BIOS 提供的软盘参数表和硬盘参数表;
- (4) 由 ROM BIOS 提供的中断服务程序——INT 10H~INT 1AH。

§ 10.2 IO.SYS 的组成

IO.SYS 系统文件由 Loader 模块、IO1 模块、IO2 模块和 IO3 模块组成(如表 10.1 所示),有关这四个模块的各自作用将在下一节详细介绍。IO.SYS 系统文件的这种结构是根据如下思想编程的:

表 10.1

模块名	长度(字节数)	相对起始段内偏移	在源程序中的位置(行号)
Loader	05A6H	0000H	1~518
IO1	2570H	0000H	519~3817
IO2	1A60H	0030H	3818~7889
IO3	3D20H	0000H	7890~15417
IO.SYS	33430(字节)		

- (1) Loader 是 IO.SYS 系统文件的装入程序;
- (2) IO1 模块由驻留在常规内存低端的接口程序和数据区、以及系统初始化程序 SysInt-1 组成;
- (3) IO2 模块是设备驱动程序集,它允许安装在常规内存(如图 5.7)或安装在 HMA(如图 5.9);
- (4) IO3 模块负责处理系统配置文件 CONFIG.SYS。

§ 10.3 IO.SYS 的各个模块的功能

10.3.1 Loader 模块

Loader 模块长 05A6H 字节,它由引导记录读入并存放在常规内存 0000:0070H 处。有关引导盘的信息(如引导盘的物理驱动器号、介质描述符和数据区的起始扇区号、IO.SYS 和 MSDOS.SYS 系统文件的目录项等)是由引导记录提供的。当 CPU 的执行控制权由引导记录转到 Loader 模块时,Loader 模块负责装入 IO.SYS 系统文件的其它三个模块——IO1 模块、IO2 模块和 IO3 模块,装入的过程如图 10.1 所示。

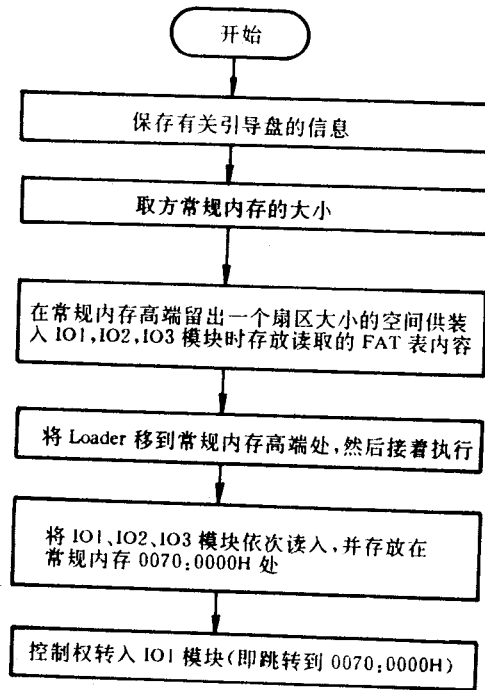


图 10.1 Loader 模块的工作过程

Loader 模块的作用如下:

(1)通过 Loader 模块安装 IO.SYS 系统文件的主体程序,使得 IO.SYS 的文件长度对引导记录透明,从而使得 MS-DOS 5.0 的引导记录能在以后的版本中保持不变;

(2)MS-DOS 5.0 允许 IO.SYS 和 MSDOS.SYS 系统文件的内容存于引导盘数据区的任意处,而不是引导盘数据区的起始位置。MS-DOS 5.0 只要求根目录的头两个目录项分别对应于 IO.SYS 和 MSDOS.SYS 即可。Loader 模块使得安装 MS-DOS 5.0 更方便。

MS-DOS 5.0 允许在不破坏系统盘数据的情况下安装,它的这一新特点正是由 Loader 模块来保证的。Loader 模块在 IO1 模块获得控制之后就失去了作用,并终止存在和被覆盖。

10.3.2 IO1 模块

IO1 模块长 2570H 字节,它由 Loader 读入并存放在常规内存 0070:0000H 处。由引导记录提供的有关引导盘的信息通过 Loader 模块转传给 IO1 模块。

一、IO1 模块的组成

IO1 模块由以下 7 部分组成:

(1)DOS 提供的所有设备驱动程序对应的设备驱动程序标题(如 CON、AUX、PRN、CLOCK \$、块设备、COM1、LPT1、LPT2、LPT3、COM2、COM3、COM4,如图 4.1 所示。在源程序中的行号为 604~708)和调用 IO2 模块提供的设备驱动程序的接口程序(在源程序中的行号为 940~1014);

(2)提供了 INT 1BH、INT 29H、INT 6CH 中断服务程序(在源程序中的行号分别为 931~939、1015~1034、1682~1939);

(3)INT 13H 中断接管程序(在源程序中的行号为 1035~1071、1365~1590);

(4)A20 地址线管理程序(在源程序中的行号为 1073~1140);

(5)INT 19H 中断接管程序(在源程序中的行号为 1141~1191),它是为保证系统重新启动的环境而设置的(因为当 DOS 启动后,它接管或更改了 INT 10H、INT 13H、INT 15H、INT 19H、INT 1BH 中断服务程序;以外,当 CONFIG.SYS 文件中指定了 stacks 系统配置命令后,它还接管了 INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 77H 中断服务程序,以便给它们提供动态堆栈);

(6)IO1 模块的驻留部分及 IO2 模块的数据区和 BDPB 数据结构所需的内存;

(7)系统初始化程序 SysInt-I (在源程序中的行号为 1941~3817)。

其中,1~6 项为 IO1 模块的驻留部分,但它们的驻留长度与具体的机器相关(即与微机系统配置的软硬盘数、硬盘分区数、机器型号、ROM BIOS 版本号等有关),具体计算方法如下(参见源程序 2531~2625)。

二、SysInt-I 的功能

SysInt-I 是 DOS 操作系统的初始化程序,它具体建立了 DOS 内核(设备驱动程序和 MSDOS.SYS 系统文件的基本运行环境,分析 DOS 操作系统的读者从此开始逐步地深入将会了解 DOS 操作系统是如何启动的、以及如何管理磁盘等设备的。当 SysInt-I 执行完后,CPU 的控制权就转到 IO3 模块的系统初始化程序 SysInt-II。SysInt-I 具体地完成以下五个方面的工作:

(1)确定并保存系统配置(包括保护和重新设置中断向量);

(2)初始化串并端口;

(3)建立软硬盘的 BDPB 数据结构;

(4)确定 IO1 模块的驻留长度和 MSDOS1 模块在常规内存低端的最终位置;

(5)读取 MSDOS.SYS 系统文件内容到常规内存 083F:0000H 处(083FH=0070H+7CF0H/16,这里 7CF0H 是 IO.SYS 系统文件的 IO1、IO2 和 IO3 模块的长度和,即 MSDOS.SYS 系统文件暂时存于 IO3 模块之后)。

三、IO1 模块的驻留长度

IO1 模块的驻留长度(KL)是按如下算法计算的:

(1) 若机器配置了硬盘,则转到(3)。

(2) 若 ROM BIOS 不支持软盘的 Change Line 功能,则 $KL=08FEH$, 否则, $KL=0918HH$ 。

(3) 若机器为 AT 档次机器、ROM BIOS 版本号为“01/10/84”,则 $KL=KL+(140CH-12DEH)=KL+012EH$;若机器为 COMPQA,ROM BIOS 是 1986 年 8 月 4 号以前开发的,则 $KL=KL+(142DH-140CH)=KL+0021H$ 。

(4) 若机器有实时时钟,则 $KL=KL+(1509H-142EH)=KL+00DCH$

(5) 若 INT 15H 中断服务程序支持 $AX=4101H$ 功能,则 $KL=KL+(16D4-150A)=KL+01CBH$ 。

根据上述算法,IO1 模块的驻留长度范围为 $08FEH\sim(12DEH+012EH+00DCH+01CBH)$,即 $08FEH\sim16B3H$ 。

10.3.3 IO2 模块

IO2 模块长 1A60H 字节,它是 DOS 操作系统提供的设备驱动程序集,由 CON、PRN、AUX、CLOCK \$ 和块设备等设备驱动程序组成(如表 10.2 和表 10.3a~10.3e 所示,其中表 10.3a 对应于 CON 设备驱动程序、表 10.3b 对应于 PRN 设备驱动程序、表 10.3c 对应于 AUX 设备驱动程序、表 10.3d 对应于 CLOCK \$ 设备驱动程序、表 10.3e 对应于块设备驱动程序);此外,它包含了 INT 13H 中断接管程序(在源程序中的行号为 6995~7344)和 INT 2FH 中断服务程序(在源程序中的行号为 6686~6840)。IO2 模块全部驻留内存,它的编程起始地址偏移为 0030H,这是因为当 IO2 模块安装在 HMA 起始位置时,在 8086/8088 指令体系下,访问 HMA 是通过使能 A20 地址线并利用段地址 0FFFFH+段内偏移来实现的,因而 0FFFFH:0010H 才是 HMA 的起始地址;此外,HIMEM.SYS 等扩充内存管理程序使用 HMA 的起始 32 个字节来存放它们的安装标志和使用扩充内存的管理信息等。

表 10.2

设备名	起始行号	结束行号
CON	4002	4145
PRN	4146	4324
AUX	4325	4465
CLOCK \$	4466	4638
块设备	4640	7882

表 10. 3a

命令码(H)	起始行号	结束行号
4	4002	4056
5	4057	4109
17	4130	4145
8 或 9	4110	4129

表 10. 3b

命令码(H)	起始行号	结束行号
4	4146	4156
8 和 9	4157	4195
0A	4196	4236
10	4237	4272
13	4273	4302
19	4303	4324

表 10. 3c

命令码(H)	起始行号	结束行号
4	4325	4347
5	4366	4389
7	4418	4429
8 和 9	4430	4454
0A	4390	4404

表 10. 3d

命令码(H)	起始行号	结束行号
4	4562	4617
8 和 9	4509	4561

表 10. 3e

命令码(H)		起始行号	结束行号
0		7346	7356
1		4687	4745
2		4775	4809
4, 8 和 9		5186	5210
0D		5129	5143
0E		5144	5160
0F		5161	5173
子 功 能 码 (H)	40	5837	5927
	41	6073	6171
	42	5928	6028
	46	6487	6531
	47	6597	6612
	60	5797	5836
	61	6073	6171
	62	6029	6072
	66	6457	6486
	67	6580	6596
68	6643	6684	
17 和 18		6391	6427
19		6613	6642

CON 设备驱动程序是标准的显示器和键盘的驱动程序,所有键盘输入和以电传方式显示服务都是由它提供的。但是显示器和键盘是两个独立的设备,应用程序(包括系统程序)是由 CON 设备驱动程序从键盘上输入一个字符,然后将该输入字符输出到 CON 设备驱动程序,显示在显示器上。用户所见到的“输入并回显”就是分上述两步完成的。

PRN 设备驱动程序是标准并行打印机设备驱动程序,它在程序控制下发送单字节数据,不支持中断驱动式的打印。设备名 LPT1 等于 PRN,它们都对应于并行端口 1;LPT2 和 LPT3 分别对应于并行端口 2 和 3。

AUX 设备驱动程序是标准异步通讯(即串行通讯)设备驱动程序,它只能在程序控制下发送或接收字节数据,也不支持中断驱动式的数据传输和 XON/XOFF 这样的协议。设备名 COM1 等于 AUX,它们都对应于串行端口 1;COM2、COM3 和 COM4 分别对应于串行端口 2、3 和 4。

CLOCK \$ 设备驱动程序提供了标准时间服务,DOS 内核通过它取出或设置当前日期或时间。

块设备驱动程序提供了磁盘服务,用户通过逻辑驱动器符来访问具体的磁盘介质。

10.3.4 IO3 模块

IO3 模块长 3D20H 字节,它的主要内容是系统初始化程序 SysInt- I。SysInt- I 负责处理 CONFIG.SYS 系统配置文件,为 DOS 设置各种数据结构和其它工作环境。当位于 IO1 模块里的 SysInt- I 执行完后,CPU 的控制权就转到这里。

一、IO3 模块的组成

IO3 模块由以下十个部分组成:

(1)INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 74H、INT 76H~INT 77H 的中断接管程序,它们为各自的中断提供动态堆栈。当 CONFIG.SYS 中有 stacks 系统配置命令,那么 SysInt- I 将驻留这部分程序(在源程序中的行号为 7943~8292);

(2)系统初始化程序 SysInt- I (在源程序中的行号为 8293~8819);

(3)负责安装 IO2 模块和 MSDOS2 模块的程序(在源程序中的行号为 8820~9103);

(4)DOS 启动时使用的 HMA 管理程序(在源程序中的行号为 9104~9263);

(5)建立逻辑驱动器的当前目录结构(CDS)的子程序(在源程序中的行号为 9297~9375);

(6)在作为 DOS 数据段的第一个内存块中为 DOS 内核建立 SFT 表数组、盘缓冲区、CDS 数组、动态堆栈等各种数据块的子程序(在源程序中的行号为 9376~9773);

(7)处理 install 系统配置命令,并在 DOS 启动过程中安装 DOS 内存驻留程序的程序(在源程序中的行号为 9774~9925);

(8)建立动态堆栈的控制块,并安装 INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 74H、INT 76H~INT 77H 的中断接管程序(在源程序中的行号为 10013~10481);

(9)取系统配置命令的参数(开关参数、整数参数、开关状态、关键字串、文件名说明串)程序,它在源程序中的行号为 10482~11752;

(10)CONFIG.SYS 允许的系统配置命令的参数说明信息和处理 CONFIG.SYS 的程序。它在源程序中的行号分别为 11753~12069、12071~15417。

二、SysInt- I 的执行过程

在 MS-DOS 5.0 中,IO2 模块、MSDOS2 模块和盘缓冲区可以安装在 HMA;在 80386 或更高档微机系统中,允许在 UMB 中安装某些设备驱动程序和其它一些应用程序;还允许使用 install 系统配置命令在 DOS 启动时安装 DOS 内存驻留程序。MS-DOS 5.0 的这些特点决定了对 CONFIG.SYS 的处理必须按一定的先后次序,CONFIG.SYS 的处理过程与先前旧的 DOS 版本有很大的差别。SysInt- I 的执行过程如图 10.2 所示,它反映了 SysInt- I 所完成的工作。

在分析 SysInt- I 程序时,应注意下列几个方面的问题:

1. 转换 CONFIG.SYS 的文件内容

完成 CONFIG.SYS 文件内容转换的程序为 14309~14537,它具体的转换方法和所完成的工作如下:

(1)小写字符转换成大写字符;

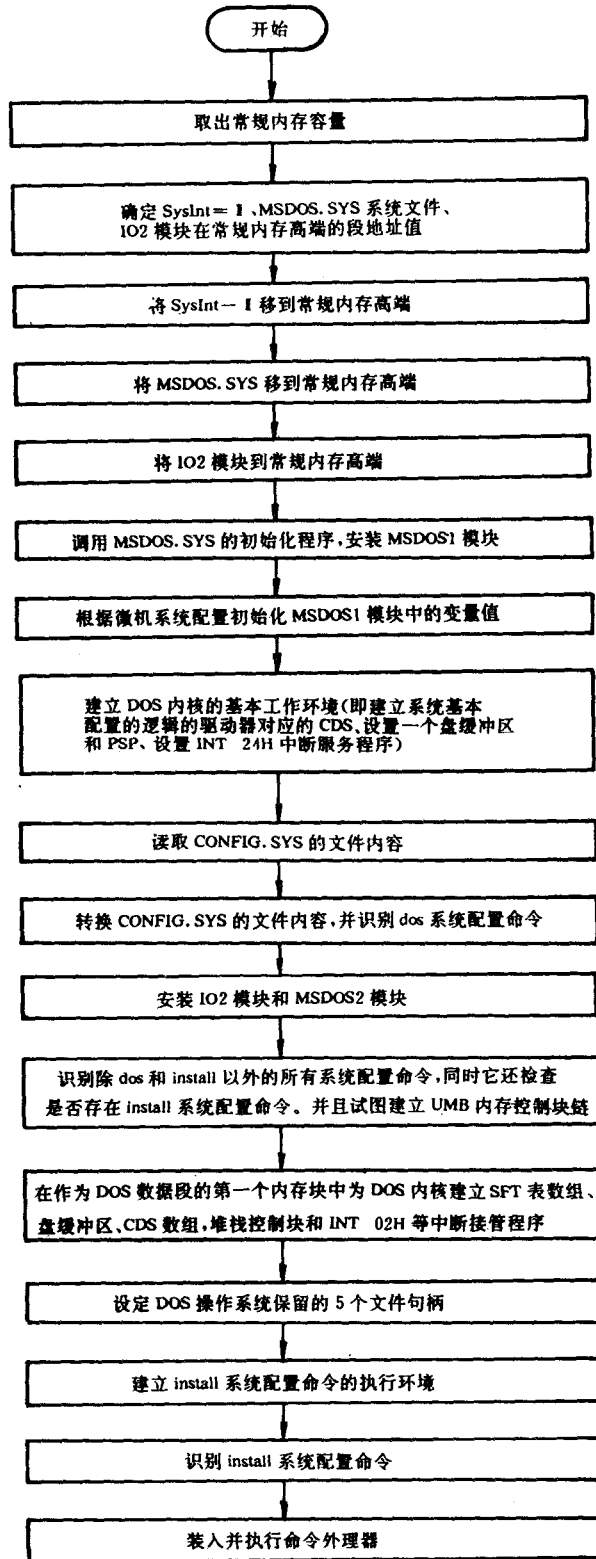


图 10.2 SysInt-1 的执行过程

- (2) 丢掉每个 CONFIG. SYS 命令行的所有起始参数分隔符；
 (3) 系统配置命令名用对应的缩写关键字取代，如表 10.4 所示：

表 10.4

系统配置命令名	缩写字符	系统配置命令名	缩写字符	系统配置命令名	缩写字符
break	C	dos	H	multitrack	M
buffers	B	drivparm	P	rem	O
comment	Y	febs	X	shell	S
country	Q	files	F	stacks	K
device	D	install	I	switches	l
devicehigh	U	lastdrive	L		

- (4) 识别 comment 系统配置命令，并丢掉在它之后的所有注释字符串；
 (5) 命令行的结束符只使用换行符(0AH)，而回车符(0DH)被丢掉；
 (6) 结束符(00H)代替文件名说明串后的参数分隔符；
 (7) 用“Z”字符和换行符(0AH)代替整个非法的命令行；
 (8) 给 devicehigh 命令行追加一个空参数项，以确保能正确地处理 devicehigh 系统配置命令的两种格式。

2. dos 系统配置命令

dos 系统配置命令的使用已在第二章中进行了介绍。由于 dos 系统配置命令是用于指定 DOS 的 IO2 模块、MSDOS2 模块和盘缓冲区的安装位置(即它们是被 SysInt - I 安装在常规内存低端或 HMA 中)；同时，它还指定设备驱动程序是否被安装在 UMB 中。鉴于 dos 系统配置命令的特殊作用，它必须首先被识别和处理。

3. 扩充内存管理程序 HIMEM. SYS

HIMEM. SYS 是扩充内存管理程序，它管理对扩充内存(包括高内存区 HMA)的使用。当 DOS 的 IO2 模块、MSDOS2 模块和盘缓冲区欲安装在 HMA 时，除 CONFIG. SYS 文件中有“dos=high”语句之外，还应有安装 HIMEM. SYS 的 device 命令(它必须安放在其它所有使用扩充内存的程序或设备驱动程序的 device 命令之前)。有关 HIMEM. SYS 的使用方法请参见第二章。

4. 高内存块管理程序 EMM386. EXE

EMM386. EXE 使得 DOS 操作系统和应用程序能够使用 80386 或更高档微机的高内存块(UMB)，同时，EMM386. EXE 还允许 SysInt - I 将设备驱动程序装入 UMB。使用 EMM386. EXE 之前必须安装 HIMEM. SYS。

EMM386. EXE 允许存取 UMB，MS - DOS 5.0 通过它可以分配和使用 UMB。有关 EMM386. EXE 的使用方法请参见第二章、第五章。

5. install 系统配置命令

DOS 操作系统的许多系统扩充(如 FASTOPEN、KEYB、NLSFUNC 和 SHARE 等)是通过 DOS 内存驻留程序提供的，它允许用户根据使用的需要有选择地过安装和使用。若用户不需要某一功能，就可以不安装对应的系统扩充命令，从而为用户留出更多的常规内存空间。

DOS 操作系统的这种功能分配使得 DOS 的核心文件尽可能地短小,使用户可以得到最佳的存贮——性能比或存贮——功能比。

在 DOS 4.0 以前,DOS 的这些系统扩充由 AUTOEXEC. BAT 或由用户通过命令行装入。在 DOS 启动时,这种处理方式使得设备驱动程序无法使用这些扩充,为了克服这个缺点,从 DOS 4.0 开始增加了 install 系统配置命令。

install 系统配置命令在 SysInt - I 执行过程中装入 DOS 内存驻留程序(如 SHARE. EXE、KEYB. COM 等),它不为装入程序生成环境块,因而它比从 AUTOEXEC. BAT 批文件或命令行下装入程序占用的内存少。

由于 install 系统配置命令装入程序时命令处理器尚未被装入运行,因而它不能装入要求 COMMAND. COM 管理临界错误的程序。另外,它也不能保证需要使用环境变量的装入程序的正常运行。

6. stacks 系统配置命令

stacks 系统配置命令允许用户指定多达 64 个动态堆栈,这些动态堆栈是提供给 INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 74H、INT 76H~INT 77H 中断服务程序使用的。DOS 操作系统通过接管上述硬中断的中断服务程序方式来提供动态堆栈服务的。当上述硬中断发生时,DOS 就从用户定义的动态堆栈中分配一个堆栈,但当 stacks = n, s 的 n 值指定为 0 时,DOS 将不接管上述硬中断对应的中断服务程序,此时,每个运行程序必须有足够的栈空间供硬中断各自对应的中断服务程序使用。

(1) stacks 系统配置命令执行后需要的内存容量

①INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 74H、INT 76H~INT 77H 中断接管程序的长度为 0267H 字节;

②动态堆栈需要的内存字节数 = $(8 + s) * n$, 其中, 8 为每个动态堆栈的控制块所需的字节数;

③堆栈对应的子段控制块的字节数 = 16。

整个 stacks 系统配置命令执行后所需的内存是上述三项之和。

(2) 堆栈控制块(SCB)

动态堆栈控制块(Stack Control Block, 简称为 SCB)的数据结构如表 10.5 所示,它保存了堆栈的使用状态、先前的堆栈指针寄存器值和它对应的动态堆栈的指针值。

表 10.5

SCB	Struc	
SCB_UseMark	DB ?	; 动态堆栈的使用标志,其值的意义如下: 00: 动态堆栈空闲 01: 动态堆栈已被分配 03: 动态堆栈被破坏,该动态堆栈不再被分配
	DB ?	; 未使用
SCB_SPValue	DW ?	; 保存先前的 SP 寄存器值
SCB_SSValue	DW ?	; 保存先前的 SS 寄存器值
SCB_AddrOfStack	DW ?	; 指向对应的动态堆栈的栈顶(它的值为新的 SP 寄存器值)
SCB	Ends	

§ 10.4 IO.SYS 源程序注释清单

10.4.1 IO.SYS 源程序的编译和连接方式:

IO.SYS 源程序的编译和连接方法如下

```
C>MASM LOADER;↵
C>LINK LOADER;↵
C>EXE2BIN LOADER.EXE LOADER.COM;↵
C>MASM IO1;↵
C>MASM IO3;↵
C>LINK IO1+IO3;↵
C>EXE2BIN IO1.EXE IO1.COM↵
C>COPY/B LOADER.COM+IO1.COM IO.SYS↵
```

10.4.2 BIO.STR 的源程序清单

```
CR                EQU    0DH
LF                EQU    0AH
TAB              EQU    9
SysInt..II..OFS   EQU    267H
SysInt..II..SEG   EQU    46DH
ROM..SEG         EQU    0F000H
BIO..SEG         EQU    70H
BDPB..Len        EQU    64H
BPB..Len1        EQU    19H
BPB..Len2        EQU    1FH
DOS..0024        EQU    24H
DOS..008C        EQU    8CH
FileNameLen      EQU    0BH
;
BDPB              STRUC
    BDPB..NextPtr..OFS    DW    -1           ;0
    BDPB..NextPtr..SEG    DW    BIO..SEG      ;2
    BDPB..DriveNumber     DB    ?           ;4
    BDPB..LogicalNumber   DB    ?           ;5
;Start of Build BPB
    BDPB..BytesPerSector1 DW    512          ;6
    BDPB..SectorsPerCluster1 DB    ?        ;8
    BDPB..ReservedSectors1 DW    1          ;9
    BDPB..NumberOfFAT1    DB    2          ;B
    BDPB..TotalOfRootDir1 DW    ?          ;C
```

```

BDPB_TotalSector1      DW    ?      ;E
BDPB_MediaByte1        DB    ?      ;10
BDPB_SectorsPerFAT1    DW    ?      ;11
BDPB_SectorsPerTrack1  DW    ?      ;13
BDPB_NumberOfHead1     DW    ?      ;15
BDPB_HiddenSectors1    DD    0      ;17
BDPB_BigTotalSector1   DD    0      ;1B
;End of Build BPB
BDPB_SizeFlag          DB    0      ;1F
BDPB_DeviceOpen        DW    0      ;20
BDPB_DeviceType        DB    3      ;22
BDPB_Attr_Status       DW    20H     ;23
BDPB_NumberOfCylinder  DW    28H     ;25
;Start of Default BPB
BDPB_BytesPerSector2   DW    512     ;27
BDPB_SectorsPerCluster2 DB    ?      ;29
BDPB_ReservedSectors2  DW    ?      ;2A
BDPB_NumberOfFAT2      DB    ?      ;2C
BDPB_TotalOfRootDir2   DW    ?      ;2D
BDPB_TotalSector2      DW    ?      ;2F
BDPB_MediaByte2        DB    ?      ;31
BDPB_SectorsPerFAT2    DW    ?      ;32
BDPB_SectorsPerTrack2  DW    ?      ;34
BDPB_NumberOfHead2     DW    ?      ;36
BDPB_HiddenSectors2    DD    0      ;38
BDPB_BigTotalSector2   DD    0      ;3C
;End of Default BPB
BDPB_ReservedFeild     DB    6 Dup(0) ;40
BDPB_CylinderOperated  DB    -1     ;46
BDPB_Clock1orCylinderFlag DW    -1     ;47
BDPB_Clock2orCylinder DW    -1     ;49
BDPB_VolumeID          DB    ' NO NAME',0 ;4B
BDPB_SerialNumber      DD    0      ;57
BDPB_FileSystemType    DB    ' FAT12',0 ;5B
BDPB
ENDS
;
BPB
STRUC
BPB_BytesPerSector     DW    512     ;0
BPB_SectorsPerCluster  DB    ?      ;2
BPB_ReservedSector     DW    ?      ;3
BPB_NumberOfFAT        DB    ?      ;5
BPB_TotalOfBootDir     DW    ?      ;6
BPB_TotalSector        DW    ?      ;8

```

```

    BPB_MediaByte          DB      ?           ;A
    BPB_SectorsPerFAT     DW      ?           ;B
    BPB_SectorsPerTrack   DW      ?           ;D
    BPB_NumberOfHead      DW      ?           ;F
    BPB_HiddenSectors     DD      ?           ;11
    BPB_BigTotalSector    DD      0           ;15
BPB
    ENDS
;
FPT
    STRUC
    FPT_ControlByte1     DB      ?           ;0
    FPT_ControlByte2     DB      ?           ;1
    FPT_Motor_DelayTime  DB      ?           ;2
    FPT_SectorSize       DB      ?           ;3
    FPT_SectorsPerTrack  DB      ?           ;4
    FPT_ByteBetweenSector DB      ?           ;5
    FPT_BytesPerSector   DB      ?           ;6
    FPT_LengthOfGapInFMT DB      ?           ;7
    FPT_WriteByteInFMT   DB      ?           ;8
    FPT_HeadLoadTime     DB      ?           ;9
    FPT_StartupWaitTime  DB      ?           ;A
FPT
    ENDS
;
FDT
    STRUC
    FDT_FileName         DB      8 Dup(' ') ;0
    FDT_FileType         DB      3 Dup(' ') ;8
    FDT_FileAttribute    DB      ?           ;B
    FDT_Reserved         DB      10 Dup(0)  ;C
    FDT_TimeLastUpdated  DW      ?           ;16
    FDT_DateLastUpdated  DW      ?           ;18
    FDT_StartingCluster  DW      ?           ;1A
    FDT_FileLength       DD      0           ;1C
FDT
    ENDS
;
MCB
    STRUC
    MCB_Location         DB      ?           ;0
    MCB_ProcessID        DW      ?           ;1
    MCB_AllocationAmount DW      ?           ;3
    MCB_Reserved         DB      3 Dup(0)   ;5
    MCB_ProgramName      DB      8 Dup(?)   ;8
MCB
    ENDS
;
DriverRequestHeader
    STRUC
    DRH_Length          DB      ?           ;0

```

```

DRH_SubUnit          DB    ?           ;1
DRH_Command          DB    ?           ;2
DRH_Status           DW    ?           ;3
DRH_Reserved         DB    8 dup(?)    ;5
DRH_Media            DB    ?           ;D
DRH_TransAddr        DD    ?           ;E
DRH_Count            DW    ?           ;12
DRH_StartingSector   DW    ?           ;14
DRH_VolumeIDPtr      DD    ?           ;16
DRH_BigStartingSector DD    ?           ;1A
DriverRequestHeader  ENDS

;
StackCB              STRUC
    SCB_UseMark       DB    0           ;0
    SCB_Reserved      DB    0           ;1
    SCB_SPValue       DW    0           ;2
    SCB_SSValue       DW    0           ;4
    SCB_AddrOfStack   DW    0           ;6
StackCB              ENDS

;
EXECParaBlock        STRUC
    EXEC_Environment  DW    0           ;0
    EXEC_CMDLine_OFS  DW    ?           ;2
    EXEC_CMDLine_SEG  DW    ?           ;4
    EXEC_FCB1_OFS     DW    ?           ;6
    EXEC_FCB1_SEG     DW    ?           ;8
    EXEC_FCB2_OFS     DW    ?           ;A
    EXEC_FCB2_SEG     DW    ?           ;C
EXECParaBlock        ENDS

```

10.4.3 Loader 模块的源程序注释清单

- 1: PAGE 60,132
- 2: ;Program Name; Loader. ASM
- 3: ;Version; MS--DOS5.00
- 4: ;Compiler; Macro Assembler Version 5.10
- 5: ;
- 6: ;Disk Boot Record Layout(DBRL)
- 7: DBRL_BytesPerSector EQU 7C0BH ;每扇区字节数
- 8: DBRL_SectorsPerCluster EQU 7C0DH ;每簇扇区数
- 9: DBRL_ReservedSectors EQU 7C0EH ;保留扇区数
- 10: DBRL_MaxNumOfRootDirEntries EQU 7C11H ;最大根目录登记项数
- 11: DBRL_TotalOfSector_16Bits EQU 7C13H ;总扇区数(本字段定义小于 32MB 的硬盘分区或软盘。若本字段为 0 表示使用 32 位的


```

;双字单元存放总扇区数)
12: DBRL_SectorsPerFAT EQU 7C16H ;每个 FAT 表占用的扇区数
13: DBRL_SectorsPerTrack EQU 7C18H ;每道扇区数
14: DBRL_NumberOfHead EQU 7C1AH ;磁头数
15: DBRL_HiddenSectors EQU 7C1CH ;隐含扇区数
16: DBRL_TotalOfSector_32Bits EQU 7C20H ;总扇区数(本字段定义大于 32MB 的硬盘分
;区)
17: DBRL_ExtBootRecordMark EQU 7C26H ;扩充引导记录的标志
18: BIO_SEG EQU 70H ;DOS 的 BIOS 模块在常规内存中的段地址值
19: Vector_1EH_OFS EQU 78H ;7
20: Vector_1EH_SEG EQU 7AH ;| 中断向量的存放地址
21: Vector_2FH_OFS EQU 0BCH ;|
22: Vector_2FH_SEG EQU 0BEH ;J
23: Info_51AH EQU 51AH ;存放"IO.SYS 系统文件的起始簇号"的内存
;地址
24: Info_522H EQU 522H ;存放"软盘参数表"的 BIOS 通讯区的地址
25: ;=====
26: ;功能:读取 IO.SYS 系统文件的实际有效程序部分(对应于 IO2.ASM、IO3.ASM)
27: ;入口参数:AX;BX=引导盘数据区的起始扇区号(由于 MS-DOS5.00 允许 IO.SYS 系统文件的内
容存放在引导盘数据区的任意地方,因而 AX;BX 指定的扇区号不一定是 IO.SYS 文件
的起始扇区号,这一点与 MS-DOS3.30 以下版本不同)
28: ; CH=引导盘的介质描述符
29: ; DL=引导盘的物理驱动器号
30: ; DS;SI 指向系统引导前(ROM 自检时)设定的软盘参数表(即 INT 1EH 中断向量)
31: ;=====
32: .286c
33: ;
34: Loader SEGMENT 'CODE'
35: ASSUME CS;Loader, DS;Loader
36: ORG 0
37: IO_Loader PROC FAR
38: JMP Loader_1
39: DW 5
40: DW 128 Dup(0) ;7 IO.SYS 系统文件的装入程序使用的堆栈
41: StackOfLoader EQU $ ;J
42: NumberOfHead DW 0 ;保存引导盘的磁头数
43: BytesPerCluster DW 0 ;保存引导盘的每簇扇区数
44: StartSectorNo DD 0 ;存放当前欲读取的 FAT 表或 IO.SYS 系统文件内容
;对应的起始扇区号
45: TempWordVar DW 0 ;存放磁道号/圆柱号的高 16 位值
46: ClusterNo DW 0 ;当簇项值位于相邻两个扇区时,它存放簇项值的高、
;低字节值
47: SectorNoOfFAT DW -1 ;保存上次读取的 FAT 表内容对应的相对扇区号

```

48:	ReadingSectors	DW	0	; 存放欲读取的扇区数
49:	SectorsPerFAT	DW	0	; 保存引导盘上每个 FAT 表占用的扇区数
50:	HiddenSectors	DD	0	; 保存引导盘的隐含扇区数
51:	BytesPerSector	DW	0	; 保存引导盘的每扇区字节数
52:	ReservedSectors	DW	0	; 保存引导盘的保留扇区数
53:	CurrentCluster	DW	0	; 在读取 IO.SYS 系统文件时,它存放当前欲读取的文件内容对应的簇号
54:	LoaderUsedAP	DW	0	; 在读取 IO.SYS 系统文件时,它存放读取的文件内容;在内存中存放地址的偏移值
55:	FirstDataSectorNo	DD	0	; 保存引导盘数据区的起始扇区号
56:	TotalOfSector	DD	0	; 保存引导盘的总扇区数(对于硬盘,它为活动分区的总扇区数)
57:	SectorsPerTrack	DW	0	; 保存引导盘的每道扇区数
58:	BootDriveNo	DB	0	; 保存引导盘的物理驱动器号
59:	TypeOfFAT	DB	0	; 存放引导盘 FAT 表的类型码(1:12 位 FAT 表;4:16 位 FAT 表)
60:	MediaDescriptor	DB	0	; 保存引导盘的介质描述符
61:	EOF_IOSYS	DB	0	; IO.SYS 系统文件的读操作标志(0:IO.SYS 系统文件未读完;-1:IO.SYS 系统文件内容已被全部读出)
62:	Old_INT1EH_Vector	DD	0	; 保存系统引导前(ROM 自检时)设定的 INT 1EH 中断向量
63:	AddrOfBuffer_SEG	DW	0	; 存放读取 FAT 表时使用的传送缓冲区的段地址值
64:	SectorsPerCluster	DB	0	; 保存引导盘的每簇扇区数
65:	Loader_1;			

66:	MOV	WORD PTR CS,FirstDataSectorNo,BX		; 保存引导盘数据区的起始扇区号的低 ; 字值
67:	MOV	CS;MediaDescriptor,CH		; 保存引导盘的“介质描述符”
68:	MOV	CS;BootDriveNo,DL		; 保存引导盘的物理驱动器号
69:	MOV	WORD PTR CS;Old_INT1EH_Vector,SI		; 保存系统引导前设定的 INT 1EH 中
70:	PUSH	DS		; 断向量
71:	POP	WORD PTR CS;Old_INT1EH_Vector+2		; 断向量
72:	XOR	CX,CX		; 断向量
73:	MOV	DS,CX		; DS,ES 指向中断向量表
74:	PUSH	ES		; 断向量
75:	MOV	ES,CX		; 断向量
76:	MOV	SI,DS;Vector_1EH_OFS		; DS;SI 指向软盘参数表
77:	MOV	DS,DS;Vector_1EH_SEG		; 断向量
78:	MOV	DI,Info_522H		; 断向量
79:	MOV	CX,0BH		; 将 ROM BIOS 设定的软盘参数表复制到
80:	CLD			; BIOS 通讯区(0:0522H~0:52CH)中
81:	REP	MOVSB		; 断向量
82:	PUSH	ES		; DS 指向中断向量表

```

83:   POP     DS                                ;J
84:   MOV     WORD PTR DS;Vector_1EH_OFS,Info_522H ;J 设置 INT 1EH 中断向量(即
85:   MOV     WORD PTR DS;Vector_1EH_SEG,DS      ;J 保存软盘参数表的起始地址)
86:   POP     ES
87:   MOV     CX,DS;DBRL BytesPerSector          ;J 取出并保存“每扇区字节数”
88:   MOV     CS;BytesPerSector,CX              ;J
89:   MOV     CL,DS;DBRL SectorsPerCluster      ;J 取出并保存“每簇扇区数”
90:   MOV     CS;SectorsPerCluster,CL          ;J
91:   MOV     CX,DS;DBRL SectorsPerTrack        ;J 取出并保存“每道扇区数”
92:   MOV     CS;SectorsPerTrack,CX            ;J
93:   MOV     CX,DS;DBRL NumberOfHead          ;J 取出并保存“磁头数”
94:   MOV     CS;NumberOfHead,CX               ;J
95:   MOV     CX,DS;DBRL SectorsPerFAT          ;J 取出并保存“每个 FAT 表占用的扇区
96:   MOV     CS;SectorsPerFAT,CX              ;J 数”
97:   MOV     CX,DS;DBRL ReservedSectors        ;J 取出并保存“保留扇区数”
98:   MOV     CS;ReservedSectors,CX            ;J
99:   MOV     CX,DS;DBRL HiddenSectors          ;J 取出并保存“隐含扇区数”的低字值
100:  MOV     WORD PTR CS;HiddenSectors,CX      ;J
101:  MOV     CX,DS;DBRL TotalOfSector_16Bits    ;J 取出并保存“总扇区数”
102:  MOV     WORD PTR CS;TotalOfSector,CX      ;J
103:  CMP     BYTE PTR DS;DBRL ExtBootRecordMark,29H ;J 若引导记录中没有使用扩充的
104:  JNE     Loader_2                            ;J BPB 参数块,则跳转
105:  MOV     WORD PTR CS;FirstDataSectorNo+2,AX ;保存引导盘数据区的起始扇区号
                                           ;的高字值
106:  MOV     AX,DS;DBRL HiddenSectors+2        ;J 取出并保存“隐含扇区数”的高
107:  MOV     WORD PTR CS;HiddenSectors+2,AX     ;J 字值
108:  CMP     CX,0                                ;J 若引导软盘或硬盘活动分区的总扇区
109:  JNE     Loader_2                            ;J 数用 16 位表示,则跳转
110:  MOV     AX,DS;DBRL TotalOfSector_32Bits    ;J
111:  MOV     WORD PTR CS;TotalOfSector,AX       ;J 取出并保存用 32 位双字表示的总扇区
112:  MOV     AX,DS;DBRL TotalOfSector_32Bits+2 ;J 数
113:  MOV     WORD PTR CS;TotalOfSector+2,AX     ;J
114:  Loader_2;
115:  CLD
116:  XOR     SI,SI
117:  MOV     DI,SI
118:  INT     12H                                ;取出系统的常规内存大小→AX(以 1KB 为单
                                           ;位)
119:  MOV     CL,6                                ;J 将系统的常规内存大小转换成以节为单位
120:  SHL     AX,CL                               ;J
121:  XOR     BX,BX                                ;J
122:  MOV     DS,BX                                ;J DS;BX←INT 2FH 中断服务
123:  MOV     BX,DS;Vector_2FH_OFS                ;J 程序的入口地址

```

```

124:  MOV    DS,DS:Vector_2FH_SEG      ;┘
125:  CMP    WORD PTR [BX+3], ' PR'
126:  JNE    Loader_3
127:  CMP    BYTE PTR [BX+5], ' L'
128:  JNE    Loader_3
129:  MOV    DX,AX
130:  MOV    AX,4A06H
131:  INT    2FH
132:  MOV    AX,DX
133: Loader_3:
134:  MOV    CL,4                        ;┘ 将“每扇区字节数”变换  ┘ 设定读取 FAT
135:  MOV    DX,CS:BytesPerSector       ;┘ 成以节为单位(DX=以  ┘ 表时使用的
136:  SHR    DX,CL                       ;┘ 节为单位的每扇区(字  ┘ 传送缓冲区
137:  INC    DX                           ;┘ 节数)                    ┘ 的段地址值
138:  SUB    AX,DX                       ;留出一个扇区的内存空间
139:  MOV    CS,AddrOfBuffer_SEG,AX     ;
140:  MOV    DX,offset IO_Loader_End    ;┘ 计算 IO.SYS 系统文件的装入程序的
141:  SHR    DX,CL                       ;┘ 节数→DX
142:  INC    DX                           ;┘
143:  SUB    AX,DX                       ;留出 IO.SYS 系统文件的装入程序所需的内
                                         ;存空间
144:  MOV    ES,AX                       ;┘
145:  PUSH   CS                          ;┘ 将 IO.SYS 系统文件的装
146:  POP    DS                          ;┘ 入程序移到常规内存的
147:  MOV    CX,offset IO_Loader_End     ;┘ 高端区域
148:  REP    MOVSB                       ;┘
149:  PUSH   ES                          ;┘
150:  MOV    AX,offset Loader_4          ;┘ 控制权转到常规内存的高端,接着执行
151:  PUSH   AX                          ;┘ IO.SYS 装入程序的后续程序
152:  RET                                  ;┘
153: Loader_4:
154:  MOV    AX,CS                       ;┘
155:  MOV    SS,AX                       ;┘ 建立堆栈指针
156:  MOV    SP,offset StackOfLoader    ;┘
157:  XOR    AX,AX                       ;┘ DS←引导记录在常规内存中的段地址值
158:  MOV    DS,AX                       ;┘
159:  MOV    AX,DS:DBRL.BytesPerSector  ;┘
160:  XOR    BX,BX                       ;┘ 计算“每簇字节数”→DX;AX
161:  MOV    BL,DS:DBRL.SectorsPerCluster ;┘
162:  MUL    BX                           ;┘
163:  MOV    CS:BytesPerCluster,AX      ;保存“每簇字节数”
164:  MOV    CS:TypeOfFAT,1              ;设置 FAT 表的类型码(1.引导盘  ┘
                                         ;使用 12 位 FAT 表)          ┘

```

```

165:  MOV    DX,WORD PTR CS:TotalOfSector+2    ; 7 DS:AX←总扇区数
166:  MOV    AX,WORD PTR CS:TotalOfSector      ; ↓
167:  SUB    AX,CS;ReservedSectors             ; 7 减去“保留扇区数”
168:  SBB   DX,0                               ; ↓
169:  MOV    BX,CS;SectorsPerFAT               ; 7
170:  SHL   BX,1                               ; | 减去“FAT 表占用的扇区数”
171:  SUB    AX,BX                             ; |
172:  SBB   DX,0                               ; ↓
173:  MOV    BX,DS;DBRL.MaxNumOfRootDirEntries ; 7
174:  MOV    CL,4                              ; |
175:  SHR   BX,CL                              ; | 减去“根目录区占用的扇区数”
176:  SUB    AX,BX                             ; |
177:  SBB   DX,0                               ; ↓
178:  XOR   CX,CX                              ; 7 CX←每簇扇区数
179:  MOV    CL,DS;DBRL.SectorsPerCluster     ; ↓
180:  PUSH  AX                                  ;
181:  MOV    AX,DX                              ; 7 计算引导盘“簇数的高 16
182:  XOR   DX,DX                              ; | 位”值→AX
183:  DIV   CX                                  ; ↓
184:  MOV    CS;TempWordVar,AX                 ; 保存引导盘“簇数的高 16 位”值
185:  POP   AX                                  ; 7 计算引导盘“簇数的低
186:  DIV   CX                                  ; ↓ 16 位”值→AX
187:  CMP   AX,0FF6H                           ; 7 若簇数<4086,则跳转
188:  JB   Loader_5                             ; ↓
189:  MOV   CS;TypeOfFAT,4                     ; 设置 FAT 表的类型码(4:引导盘使用 16
                                           ; 位 FAT 表)
190:  Loader_5;                                ; ↓
191:  MOV   AX,DS;Info_51AH                    ; AX←IO.SYS 系统文件的起始簇号
192:  DEC   AX                                  ; 7 设置欲读取的 IO.SYS 系统文件
193:  DEC   AX                                  ; | 内容对应的簇号
194:  MOV   CS;CurrentCluster,AX               ; ↓
195:  MOV   AX,3                                ; AX←3(引导记录 Bootstrap 已读出的 IO.SYS
                                           ; 系统文件的扇区数)
196:  DIV   CS;SectorsPerCluster               ; 计算下次欲读取的 IO.SYS 系统文件内容对
                                           ; 应的簇号
197:  CMP   AH,0                               ; 7 若下次读取 IO.SYS 系统文件时是从整簇
198:  JE   Loader_6                             ; ↓ 开始的,则跳转
199: ; 引导记录在读出 3 个扇区的 IO.SYS 系统文件内容之后,下次读取的位置不是从整簇开始的情况
200:  XOR   AH,AH                              ; AX=已读取的 IO.SYS 系统文件内容对应的
                                           ; 整簇数
201:  PUSH  AX                                  ; 7
202:  MOV   CX,WORD PTR CS;FirstDataSectorNo  ; |
203:  MOV   WORD PTR CS;StartSectorNo,CX      ; |

```



```

204:  MOV    CX,WORD PTR CS;FirstDataSectorNo+2 ;|
205:  MOV    WORD PTR CS;StartSectorNo+2,CX    ;|
206:  MUL    CS;SectorsPerCluster              ;| 计算由引导记录在读
207:  ADD    WORD PTR CS;StartSectorNo,AX      ;| 出 3 个扇区的 IO.SYS
208:  ADC    WORD PTR CS;StartSectorNo+2,0     ;| 系统文件内容之后,未
209:  MOV    AX,WORD PTR DS;Info.51AH         ;| 全部读出整簇的文件
210:  DEC    AX                                 ;| 内容对应的起始扇区号
211:  DEC    AX                                 ;|
212:  XOR    BX,BX                              ;|
213:  MOV    BL,CS;SectorsPerCluster           ;|
214:  MUL    BX                                 ;|
215:  ADD    WORD PTR CS;StartSectorNo,AX      ;|
216:  ADC    WORD PTR CS;StartSectorNo+2,DX    ;|
217:  POP    AX                                 ;|
218:  PUSH   AX                                 ;|
219:  MUL    CS;BytesPerCluster                ;|
220:  MOV    DI,BIO_SEG*16                    ;|
221:  ADD    DI,AX                             ;| 传送缓冲区的地址→ES:DI
222:  XOR    AX,AX                             ;|
223:  MOV    ES,AX                             ;|
224:  MOV    AL,CS;SectorsPerCluster           ;| 设定欲读取的 IO.SYS 系统文件内容的扇
225:  MOV    CS;ReadingSectors,AX             ;| 区数
226:  CALL   ReadDisk                          ;| 读取一个簇的 IO.SYS 系统文件内容
227:  POP    AX                                 ;| AX=IO.SYS 系统文件已被读出的簇数
228:  INC    AX                                 ;|
229:  Loader.6:                               ;| AX=IO.SYS 系统文件已被读出的簇数
230:  INC    AX                                 ;| 设定下次读取 IO.SYS 系统文件时的起
231:  ADD    CS;CurrentCluster,AX              ;| 始簇号
232:  DEC    AX                                 ;|
233:  PUSH   DS                                 ;|
234:  MUL    CS;BytesPerCluster                ;| 计算 IO.SYS 系统文件已被读出的字节数
                                           ;| →AX
235:  SUB    AX,offset IO.Loader.End           ;| 减去 IO.SYS 装入程序的程序长度,此时
                                           ;| AX=已读出的 IO.SYS 主体程序的字节数
236:  MOV    CX,AX                             ;|
237:  MOV    AX,BIO_SEG                        ;|
238:  MOV    DS,AX                             ;| 将已读出的 IO.SYS 系统
239:  MOV    ES,AX                             ;| 文件的主体程序复制
240:  MOV    SI,offset IO.MainCode             ;| 到内存的正确位置处
241:  XOR    DI,DI                              ;|
242:  REP    MOVSB                             ;|
243:  MOV    CS;LoaderUsedAP,DI                ;| 设置存放下次读出的 IO.SYS 系统文件内
                                           ;| 容的内存地址偏移值

```

```

244:   POP     DS
245: Loader_7:                                ;按整簇方式并以簇为单位依次读取 IO.SYS
                                           ;系统文件的剩余文件内容
246:   XOR     AH,AH                            ;↑ AX←每簇扇区数
247:   MOV     AL,CS;SectorsPerCluster        ;↓
248:   MOV     CS;ReadingSectors,AX          ;设置欲读取的扇区数(即读取整个簇的文件
                                           ;内容)
249:   PUSH   CS;ReadingSectors              ;↑
250:   CALL   Get_NextCluster                 ;↓取出并保存当前欲读取的 IO.SYS 系统
251:   POP     CS;ReadingSectors              ;↓文件内容对应的簇号
252:   MOV     CS;CurrentCluster,AX          ;↓
253:   CMP     CS;EOF_IOSYS,0FFH             ;↑若 IO.SYS 系统文件已被全部读入常规内
254:   JE     ExecuteIO                       ;↓存,则跳转
255:   XOR     DX,DX                            ;↑
256:   SUB     AX,2                             ;↓
257:   XOR     CH,CH                            ;↓计算当前簇号对应的相对扇区号
258:   MOV     CL,CS;SectorsPerCluster        ;↓→DX;AX
259:   MUL     CX                              ;↓
260:   ADD     AX,WORD PTR CS;FirstDataSectorNo ;↑加上引导盘数据区的起始扇区号
261:   ADC     DX,WORD PTR CS;FirstDataSectorNo+2 ;↓
262:   MOV     WORD PTR CS;StartSectorNo,AX    ;↑保存当前欲读取的 IO.SYS 系统文
263:   MOV     WORD PTR CS;StartSectorNo+2,DX  ;↓件内容对应的起始扇区号
264:   MOV     DI,CS;LoaderUsedAP             ;DI←存放当前欲读取的 IO.SYS 系统文件
                                           ;内容的内存地址偏移值
265:   PUSH   CS;ReadingSectors
266:   MOV     AX,BIO_SEG                      ;↑ES←IO.SYS 系统文件装入常规内存时的
267:   MOV     ES,AX                          ;↓段地址值
268:   CALL   ReadDisk                        ;读取 IO.SYS 系统文件的当前簇内容到常
                                           ;规内存中
269:   POP     AX                              ;↑修改存放下次读取的 IO.SYS 系统文件
270:   MUL     CS;BytesPerSector              ;↓内容的内存地址偏移值
271:   ADD     CS;LoaderUsedAP,AX              ;↓
272:   JMP     SHORT Loader_7                  ;转去读取 IO.SYS 系统文件的后续内容
273: ExecuteIO:
274:   MOV     CH,CS;MediaDescriptor          ;CH←引导盘的介质描述符
275:   MOV     DL,CS;BootDriveNo              ;DL←引导盘的物理驱动器号
276:   MOV     BX,WORD PTR CS;FirstDataSectorNo ;↑AX;BX←引导盘数据区的起始扇区
277:   MOV     AX,WORD PTR CS;FirstDataSectorNo+2 ;↓号
278:   DB     0EAH                            ;↑
279:   DW     0,BIO_SEG                       ;↓控制权转到 IO.SYS 的后续部分,即
280:   ;JMP   FAR PTR 0070:0000                ;↓IO.SYS 的初始化程序(对应于 IO1.ASM)
281: IO_Loader ENDP
282: ;=====

```

```

283: ;相对地址偏移:03B4
284: ;功能:读取指定个数的扇区
285: ;入口参数:ES:DI 指向传送缓冲区
286: ;出口参数:无
287: ;=====
288: ReadDisk PROC NEAR
289:     MOV     CX,5                ;CX←出错重试次数
290: ReadDisk_1:
291:     PUSH    CX                    ;保护出错重试次数
292:     MOV     AX,WORD PTR CS;StartSectorNo    ;↑ DX:AX←当前欲读取的文件内容对
293:     MOV     DX,WORD PTR CS;StartSectorNo+2  ;↓ 应的起始扇区号
294:     PUSH    AX
295:     MOV     AX,DX                ;↑
296:     XOR     DX,DX                ;↓ 计算并保存磁道号的高16位值
297:     DIV     CS;SectorsPerTrack    ;↑
298:     MOV     CS;TempWordVar,AX     ;↓
299:     POP     AX                    ;↑ 计算磁道号的低16位值
300:     DIV     CS;SectorsPerTrack    ;↓
301:     MOV     BX,CS;SectorsPerTrack ;↑
302:     SUB     BX,DX                ;↓ 计算当前道内允许读取的扇区数→SI
303:     MOV     SI,BX                ;↓
304:     CMP     CS;ReadingSectors,SI   ;↑ 若欲读取的内容在两个磁道上,则跳转
305:     JAE     ReadDisk_2           ;↓
306:     MOV     SI,CS;ReadingSectors   ;SI←当前读取的扇区数
307: ReadDisk_2:
308:     INC     DL                    ;↑ BL←道内起始扇区号
309:     MOV     BL,DL                ;↓
310:     MOV     DX,CS;TempWordVar     ;↑
311:     PUSH    AX                    ;↓
312:     MOV     AX,DX                ;↑ 计算并保存圆柱号的高16位值
313:     XOR     DX,DX                ;↓
314:     DIV     CS;NumberOfHead        ;↑
315:     MOV     CS;TempWordVar,AX     ;↓
316:     POP     AX                    ;↑ 计算圆柱号的低16位值→AX
317:     DIV     CS;NumberOfHead        ;↓
318:     MOV     DH,DL                ;DH←磁头号
319:     MOV     CL,6                  ;↑
320:     SHL     AH,CL                 ;↓
321:     OR      AH,BL                 ;↑ 拼成 INT 13H 所规定的入口参数格式
322:     MOV     CH,AL                 ;↓
323:     MOV     CL,AH                 ;↓
324:     MOV     BX,DI                 ;ES:BI 指向传送缓冲区
325:     MOV     DL,CS;BootDriveNo     ;DL←引导盘的物理驱动器号

```

```

326:  MOV  AX,SI                ;AL←当前欲读取的扇区数
327:  MOV  AH,2                 ;┐
328:  PUSH AX                   ;├
329:  PUSH DI                   ;┤ 读取指定个数的扇区内容
330:  INT  13H                 ;├
331:  POP  DI                   ;┤
332:  POP  AX                   ;┘
333:  POP  CX
334:  JNC  ReadDisk_4          ;若读操作成功,则跳转
335:  MOV  BX,DI                ;BX←传送缓冲区的地址偏移值
336:  XOR  AH,AH                ;┐
337:  PUSH CX                   ;├
338:  MOV  DL,CS;BootDriveNo   ;┤
339:  PUSH DI                   ;┤ 复位引导盘对应的驱动器
340:  INT  13H                 ;├
341:  POP  DI                   ;┤
342:  POP  CX                   ;┘
343:  DEC  CX                   ;┐ 若重试过5次仍未成功,则跳转
344:  JZ   ReadDisk_3          ;┘
345:  JMP  ReadDisk_1          ;转去重新读取指定的文件内容
346: ReadDisk_3:
347:  JMP  RestartOS           ;转去显示“系统引导失败”的提示信息,
                               ;并试图重新引导DOS操作系统

348: ReadDisk_4:
349:  XOR  AH,AH                ;┐ 修改未完成的扇区数
350:  SUB  CS,ReadingSectors,AX ;┘
351:  JZ   ReadDisk_RET        ;若全部读完指定的扇区数,则直接返回
352:  ADD  WORD PTR CS;StartSectorNo,AX ;┐ 修改下次读取的文件内容所对应的起始
353:  ADC  WORD PTR CS;StartSectorNo+2,0 ;┘ 扇区号
354:  XOR  BX,BX                ;┐
355:  MOV  BL,AL                ;├
356:  MOV  AX,CS;BytesPerSector ;┤ 修改传送缓冲区的地址
357:  MUL  BX                   ;├
358:  ADD  DI,AX                ;┘
359:  JMP  ReadDisk             ;转去继续读取后续的文件内容
360: ReadDisk_RET:
361:  RET
362: ReadDisk ENDP
363: ;=====
364: ;相对地址偏移:0463
365: ;功能:取出IO.SYS系统文件的后续簇号
366: ;入口参数:无
367: ;出口参数:AX=取出的IO.SYS系统文件的后续簇号

```

```

368: ;=====
369: Get_NextCluster      PROC      NEAR
370:     PUSH     ES
371:     MOV     AX,CS;AddrOfBuffer_SEG      ;↑ ES←常规内存高端的传送缓冲区(一个扇
372:     MOV     ES,AX                       ;区大小)的段地址值
373:     MOV     CS;EOF_IOSYS,0FFH          ;设置 IO.SYS 系统文件已被全部读完的标志
374:     MOV     AX,CS;CurrentCluster        ;AX←当前簇号
375:     CMP     CS;TypeOfFAT,1             ;↑ 若引导软盘或硬盘活动分区使用 16 位
376:     JNE     Get_NextCluster_5          ;区 FAT 表,则跳转
377: ;12 位 FAT 表,AX=簇号
378:     MOV     SI,AX                       ;↑
379:     SHR     AX,1                         ;|
380:     ADD     SI,AX                       ;| 计算 AX 指定簇号的簇项值在 FAT 表中
381:     PUSH    DX                           ;| 的偏移→DX;SI
382:     XOR     DX,DX                       ;↓
383:     CALL   ReadFATTable                 ;读取指定簇号的簇项值所在的扇区
384:     POP     DX
385:     JNZ     Get_NextCluster_1           ;若指定簇号的簇项值全部在当前读出的扇
;区中,则跳转
386:     MOV     AL,ES:[BX]                 ;↑ 保存指定簇号的簇项值低字节值
387:     MOV     BYTE PTR CS;ClusterNo,AL   ;↓
388:     INC     SI                           ;↑ 重新设定指定簇号的簇项值在 FAT 表中
389:     PUSH    DX                           ;| 的偏移→DX;SI,以便读取存放在下一个
390:     XOR     DX,DX                       ;扇区中的簇项值高字节值
391:     CALL   ReadFATTable                 ;读取指定簇号的簇项值高字节所在的扇区
392:     POP     DX
393:     MOV     AL,BYTE PTR ES:[0]         ;↑ 保存指定簇号的簇项值高字节值
394:     MOV     BYTE PTR CS;ClusterNo+1,AL ;↓
395:     MOV     AX,CS;ClusterNo            ;AX←指定簇号的簇项值
396:     JMP     SHORT Get_NextCluster_2
397: Get_NextCluster_1;
398:     MOV     AX,ES:[BX]                 ;AX←指定簇号的簇项值
399: Get_NextCluster_2;
400:     TEST    CS;CurrentCluster,1        ;↑ 若是取奇数簇号的簇项值,则跳转
401:     JNZ     Get_NextCluster_3          ;↓
402:     AND     AX,0FFFH                   ;校正簇项值(去掉无效的高 4 位值)
403:     JMP     SHORT Get_NextCluster_4
404: Get_NextCluster_3;
405:     MOV     CL,4                       ;↑ 校正簇项值(去掉无效的低 4 位值)
406:     SHR     AX,CL                       ;↓
407: Get_NextCluster_4;
408:     CMP     AX,0FF8H                   ;↑ 若当前簇号是 IO.SYS 系统文件的最后
409:     JAE     Get_NextCluster_7          ;簇,则跳转

```

```

410:    JMP    SHORT Get_NextCluster_6      ;转去置 IO.SYS 系统文件未结束的标志
411: Get_NextCluster_5:                    ;16 位 FAT 表,AX=簇号
412:    PUSH   DX
413:    XOR    DX,DX                          ;┐
414:    SHL    AX,1                          ;┐ 计算 AX 指定簇号的簇项值在 FAT 表中
415:    ADC    DX,0                          ;┐ 的偏移→DX;SI
416:    MOV    SI,AX                          ;┘
417:    CALL  ReadFATTable                    ;读取指定簇号的簇项值所在的扇区
418:    POP    DX
419:    MOV    AX,ES:[BX]                    ;AX←指定簇号的簇项值
420:    CMP    AX,0FFF8H                     ;┐ 若当前簇号是 IO.SYS 系统文件的最后
421:    JAE    Get_NextCluster_7             ;┘ 簇,则跳转
422: Get_NextCluster_6:
423:    MOV    CS,EOF_IOSYS,0                ;设置 IO.SYS 系统文件未结束的标志
424: Get_NextCluster_7:
425:    POP    ES
426:    RET
427: Get_NextCluster      ENDP
428: ;=====
429: ;相对地址偏移:04E2
430: ;功能:读取一个扇区的 FAT 表内容
431: ;入口参数:DX;SI=欲读取的 FAT 表内容的起始位置(字节数)
432: ;          ES=读取 FAT 表时使用的传送缓冲区的段地址值
433: ;出口参数:BX=存放簇项值的地址偏移量
434: ;          ZF=0,簇项值只在当前扇区中;ZF=1,簇项值在两个相邻的扇区中
435: ;=====
436: ReadFATTable      PROC    NEAR
437:    PUSH   AX
438:    PUSH   SI
439:    PUSH   DI
440:    MOV    AX,SI                          ;┐ 计算相对扇区号,其中 AX=相对扇区
441:    MOV    CX,CS:BytesPerSector           ;┐ 号 DX=扇区内的偏移量
442:    DIV    CX                              ;┘
443:    CMP    AX,CS:SectorNoOfFAT           ;┐ 若欲读取的 FAT 表内容所在的扇区先
444:    JE     ReadFATTable_1                 ;┘ 前已读出,则跳转
445:    MOV    CS:SectorNoOfFAT,AX           ;保存当前欲读取的 FAT 表内容对应的相
                                        ;对扇区号
446:    PUSH   DX
447:    XOR    DX,DX                          ;DX;AX=欲读取的 FAT 表内容对应的相
                                        ;对扇区号
448:    ADD    AX,WORD PTR CS:HiddenSectors   ;┐ 加上“隐含扇区数”
449:    ADC    DX,WORD PTR CS:HiddenSectors+2 ;┘
450:    ADD    AX,CS:ReservedSectors          ;┐ 加上“保留扇区数”

```

```

451:   ADC    DX,0           ;┘
452:   MOV    WORD PTR CS;StartSectorNo,AX   ;┘ 保存当前欲读取的 FAT 表内容对应的
453:   MOV    WORD PTR CS;StartSectorNo+2,DX ;┘ 起始扇区号
454:   MOV    CS;ReadingSectors,1           ;设置欲读取的扇区数
455:   XOR    DI,DI             ;设置传送缓冲区的地址偏移值
456:   CALL  ReadDisk          ;读取 FAT 表的内容
457:   POP    DX
458:   MOV    CX,CS;BytesPerSector           ;CX←每扇区字节数
459: ReadFATTable_1:
460:   DEC    CX                 ;┘ 判定簇项值是否存放在两个相邻的扇区
461:   CMP    DX,CX             ;┘ 中(ZF=1,是;ZF=0,不是)
462:   MOV    BX,DX             ;BX←簇项值在扇区中的偏移
463:   POP    DI
464:   POP    SI
465:   POP    AX
466:   RET
467: ReadFATTable   ENDP
468: ;=====
469: ;相对地址偏移:0532
470: ;功能:显示“系统引导失败”的错误提示信息,并试图重新引导 DOS 操作系统
471: ;入口参数:无
472: ;出口参数:无
473: ;=====
474: RestartOS      PROC      NEAR
475:   PUSH   CS                 ;┘ DS:SI 指向“系统引导失败”的错误提示
476:   POP    DS                 ;┘ 信息串
477:   MOV    SI,offset PromptingMessage ;┘
478:   CALL  DisplayString      ;显示错误提示信息串
479:   XOR    AH,AH             ;┘ 等待键盘输入
480:   INT    16H              ;┘
481:   XOR    BX,BX             ;┘
482:   MOV    DS,BX             ;┘ 恢复系统引导前设定的软盘参数表
483:   LES   BX,Old_INT1EH_Vector ;┘ (说明:此处程序有错,LES BX,Old_
484:   MOV    SI,Vector_1EH_OFS ;┘ INT1EH_Vector 应为 LES BX,CS;
485:   MOV    [SI],BX           ;┘ Old_INT1EH_Vector)
486:   MOV    [SI+2],ES         ;┘
487:   INT    19H              ;重新引导操作系统
488: RestartOS      ENDP
489: ;=====
490: ;相对地址偏移:0550
491: ;功能:显示 DS:SI 指定的以 0 结尾的字符串
492: ;入口参数:DS:SI 指向以 0 结尾的字符串
493: ;出口参数:无

```

```

494: ;=====
495: DisplayString PROC    NEAR
496:     LODSB                ;AL←当前字符
497:     OR     AL,AL          ;| 若字符串结束,则直接返回
498:     JZ     DisplayString RET ;|
499:     MOV    AH,0EH        ;|
500:     MOV    BL,7          ;| 以电传方式显示当前字符
501:     INT    10H          ;|
502:     JMP    SHORT DisplayString ;转去显示字符串的后续字符
503: DisplayString RET;
504:     RET
505: DisplayString    ENDP
506: ;“系统引导失败”的错误提示信息串
507: PromptingMessage DB    0DH, 0AH, ' Non-System disk or disk error' , 0DH, 0AH
508:                   DB    ' Replace and press any key when ready' , 0DH, 0AH, 0
509: ;相对地址偏移:05A6
510: IO Loader End     EQU     $           ;IO.SYS 装入程序的终止地址
511: IO_MainCode      EQU     $           ;IO.SYS 主体程序的起始地址
512: ;
513: Loader          ENDS
514:     END
515:
516:
517:
518:

```

10.4.4 IO1 模块的源程序注释清单

```

519: PAGE    60,132
520: ;Program Name: IO1.ASM
521: ;Version: MS-DOS5.00
522: ;Compiler: Marco Assembler Version 5.10
523: ;
524: PUBLIC  AllowHMA,HIMEMAddr,ReadKeyCode,GetKeyStatus,Switch_T,MultiTrack
525: PUBLIC  CompatibleFDiskFlag,Ptr_SearchSCB,Ptr_SCBArray,StackFlag,IO3_Flag
526: PUBLIC  SizeOfDynamicStk,D_08D0,FreeMemOFSofHMA,PreEntry7
527: ;
528: IO3_0271     EQU     0271H           ;|
529: IO3_0273     EQU     0273H           ;|
530: IO3_0275     EQU     0275H           ;| SysInt— I 变量
531: IO3_0292     EQU     0292H           ;|
532: IO3_0296     EQU     0296H           ;|
533: IO3_03FF     EQU     03FFH           ;|
534: Vector_0FH_OFS EQU     3CH           ;|

```


535:	Vector_0FH	SEG EQU	3EH	;	
536:	Vector_13H	OFS EQU	4CH	;	
537:	Vector_13H	SEG EQU	4EH	;	
538:	Vector_15H	OFS EQU	54H	;	
539:	Vector_15H	SEG EQU	56H	;	
540:	Vector_19H	OFS EQU	64H	;	
541:	Vector_19H	SEG EQU	66H	;	
542:	Vector_1BH	OFS EQU	6CH	;	存放中断向量的地址
543:	Vector_1BH	SEG EQU	6EH	;	
544:	Vector_1EH	OFS EQU	78H	;	
545:	Vector_1EH	SEG EQU	7AH	;	
546:	Vector_29H	OFS EQU	0A4H	;	
547:	Vector_29H	SEG EQU	0A6H	;	
548:	Vector_2FH	OFS EQU	0BCH	;	
549:	Vector_2FH	SEG EQU	0BEH	;	
550:	Vector_6CH	OFS EQU	1B0H	;	
551:	Vector_6CH	SEG EQU	1B2H	;	
552:	Info_17H	EQU	17H	;	
553:	Info_42H	EQU	42H	;	
554:	Info_43H	EQU	43H	;	
555:	Info_44H	EQU	44H	;	
556:	Info_45H	EQU	45H	;	
557:	Info_46H	EQU	46H	;	DOS 通讯区(段地址为 40H)
558:	Info_47H	EQU	47H	;	
559:	Info_48H	EQU	48H	;	
560:	Info_74H	EQU	74H	;	
561:	Info_75H	EQU	75H	;	
562:	Info_76H	EQU	76H	;	
563:	Info_496H	EQU	496H	;	
564:	Info_500H	EQU	500H	;	
565:	Info_504H	EQU	504H	;	
566:	Info_522H	EQU	522H	;	DOS 通讯区(段地址为 0)
567:	Info_52BH	EQU	52BH	;	
568:	Info_52CH	EQU	52CH	;	
569:	Info_534H	EQU	534H	;	
570:	MSDOS_Cluster	EQU	53AH	;	MSDOS.SYS 系统文件起始簇号的存放地址 ;(段地址为 0)
571:	Bootstrap_7C16H	EQU	7C16H	;	引导扇区中 BPB 参数块参数(每个 FAT 表占 ;用的扇区数,段地址为 0)
572:	ROMAddr_000E	EQU	0EH	;	ROM BIOS 常量(段地址为 0F000H)
573:	ROMAddr_FFFE	EQU	0FFFEH	;	
574:	;				
575:	.286c				

```

576: INCLUDE BIO.STR
577: ;
578: IO1 SEGMENT 'CODE'
579: ASSUME CS:IO1,DS:IO1,ES:IO1,SS:IO1
580: ORG 0
581: JMP SysInt_1_Entry
582: MSDOS1_SEG DW 0 ;保存 MSDOS1 模块在常规内存低端的段地址值
583: ;相对地址偏移:0005
584: DB 0EAH ;↑ 由 IO1 模块定义的 INT 2FH 中断服务程序的程
585: DW ShiftInterface, BIO_SEG ;↓ 序转移接口(它供 MSDOS2 模块使用)
586: ;JMP 0070,0893H ;↓
587: DW 0 ;未使用
588: CON_Buffer DB 0 ;CON 输入设备的输入缓冲区,它暂存等待输入字
;符的 ASCII 码
589: AllowHMA DB 0 ;标志(0:IO2 模块和 MSDOS2 模块被安装在常规内
;存低端;-1:HMA 的自由内存区的起始地址偏移
;已确定,即 IO2 模块和 MSDOS2 模块已被安装在
;HMA 中)
590: HIMEMAddr DD 0 ;保存"HIMEM.SYS 提供的扩充内存管理程序"的
;入口地址
591: DRH_Ptr DD 0 ;保存设备驱动程序请求标题的起始地址
592: ;作为 AUX 设备的输入缓冲区,它暂存等待输入字符的 ASCII 码
593: AUX_Buffer DB 0 ;AUX(COM1)的输入缓冲区
594: DB 0 ;COM2 的输入缓冲区
595: DB 0 ;COM3 的输入缓冲区
596: DB 0 ;COM4 的输入缓冲区
597: ZeroValue DW 0 ;中断向量表、BIOS 通讯区和 DOS 通讯区的段地址
;值(0000H)
598: DSValue DW 0 ;保存 INT 13H 的入口参数 DS 寄存器值
599: AXValue DW 0 ;保存 INT 13H 的入口参数 AX 寄存器值
600: UncompletedSectors DB 0 ;存放"未读完的扇区数"
601: ;相对地址偏移:0021
602: Device_No DB 0 ;存放设备单元号
603: DB 0 ;未使用
604: ;相对地址偏移:002
605: ;CON Device Driver Header
606: CON_DriverHeader DW AUX_DriverHeader ;↑ 指向设备驱动程序标题链中下一个设备驱动程
;序标题
607: DW BIO_SEG ;↓
608: DW 8013H ;CON 设备属性
609: DW Strategy ;策略过程入口
610: DW CON_Intr ;中断过程入口
611: DB 'CON' ;设备名

```

612: ;相对地址偏移:0035

613: ;AUX Device Driver Header

614: AUX_DriverHeader DW PRN_DriverHeader ;↑ 指向下一个设备驱动程序标题

615: DW BIO_SEG ;↓

616: DW 8000H ;AUX 设备属性

617: DW Strategy ;策略过程入口

618: DW AUX_Intr ;中断过程入口

619: DB 'AUX' ;设备名

620: ;相对地址偏移:0047

621: ;PRN Device Driver Header

622: PRN_DriverHeader DW CLOCK\$_DriverHeader ;↑ 指向下一个设备驱动程序标题

623: DW BIO_SEG ;↓

624: DW 0A0C0H ;PRN 设备属性

625: DW Strategy ;策略过程入口

626: DW PRN_Intr ;中断过程入口

627: DB 'PRN' ;设备名

628: ;相对地址偏移:0059

629: ;CLOCK \$ Device Driver Header

630: CLOCK\$_DriverHeader DW Disk_DriverHeader ;↑ 下一个设备驱动程序标题

631: DW BIO_SEG ;↓

632: DW 8008H ;时钟(CLOCK \$)设备属性

633: DW Strategy ;策略过程入口

634: DW CLOCK\$_Intr ;中断过程入口

635: DB 'CLOCK \$' ;设备名

636: ;相对地址偏移:006B

637: ;Disk Device Driver Header

638: Disk_DriverHeader DW COM1_DriverHeader ;↑ 指向下一个设备驱动程序标题

639: DW BIO_SEG ;↓

640: DW 08C2H ;块设备的设备属性

641: DW Strategy ;策略过程入口

642: DW Disk_Intr ;中断过程入口

643: ;相对地址偏移:0075

644: TotalOfBlockDev DB 4 ;系统允许访问的逻辑驱动器数

645: DiskNumber DB 0FEH ;暂存当前操作的物理驱动器号

646: ChangeLine DB 0 ;Change Line 允许标志(0:软盘驱动器不支持
;Change Line;1:软盘驱动器支持 Change Line)

647: SingleFDisk DB 0 ;逻辑驱动器 A、B 共用同一物理驱动器的标志(0:
;不共用;1:共用;2:A、B 共用同一物理驱动器,当
;前正在建立逻辑驱动器 B 的 BDPB)

648: Support_15H DB 0 ;ROM BIOS 支持“等待事件”功能请求的标志(0:不
;支持;1:支持)

649: EnableWR_Flag DB 0 ;DOS 通讯区的 0:504H 字节单元的写操作允许标
;志(0:不允许写;1:允许写)

```

650: ;相对地址偏移:007B
651: ;COM1 Device Driver Header
652: COM1_DriverHeader DW LPT1_DriverHeader ;└ 指向下一个设备驱动程序标题
653: DW BIO_SEG ;└
654: DW 8000H ;COM1 设备属性
655: DW Strategy ;策略过程入口
656: DW COM1_Intr ;中断过程入口
657: DB 'COM1' ;设备名
658: ;相对地址偏移:008D
659: ;LPT1 Device Driver Header
660: LPT1_DriverHeader DW LPT2_DriverHeader ;└ 指向下一个设备驱动程序标题
661: DW BIO_SEG ;└
662: DW 0A0C0H ;LPT1 设备属性
663: DW Strategy ;策略过程入口
664: DW LPT1_Intr ;中断过程入口
665: DB 'LPT1' ;设备名
666: ;相对地址偏移:009F
667: ;LPT2 Device Driver Header
668: LPT2_DriverHeader DW LPT3_DriverHeader ;└ 指向下一个设备驱动程序标题
669: DW BIO_SEG ;└
670: DW 0A0C0H ;LPT2 设备属性
671: DW Strategy ;策略过程入口
672: DW LPT2_Intr ;中断过程入口
673: DB 'LPT2' ;设备名
674: DB 0, 0, 0 ;未使用
675: ;相对地址偏移:00B4
676: INT13H_Shift_Entry DD 0 ;保存依据不同机器而设定的 INT 13H 中断接管程
;序的入口地址
677: ;相对地址偏移:00B8
678: ;LPT3 Device Driver Header
679: LPT3_DriverHeader DW COM2_DriverHeader ;└ 指向下一个设备驱动程序标题
680: DW BIO_SEG ;└
681: DW 0A0C0H ;LPT3 设备属性
682: DW Strategy ;策略过程入口
683: DW LPT3_Intr ;中断过程入口
684: DB 'LPT3' ;设备名
685: ;相对地址偏移:00CA
686: ;COM2 Device Driver Header
687: COM2_DriverHeader DW COM3_DriverHeader ;└ 指向下一个设备驱动程序标题
688: DW BIO_SEG ;└
689: DW 8000H ;COM2 设备属性
690: DW Strategy ;策略过程入口
691: DW COM2_Intr ;中断过程入口

```

692: DB 'COM2' ;设备名

693: ;相对地址偏移:00DC

694: ;COM3 Device Driver Header

695: COM3_DriverHeader DW COM4_DriverHeader ;↑ 指向下一个设备驱动程序标题

696: DW BIO_SEG ;↓

697: DW 8000H ;COM3 设备属性

698: DW Strategy ;策略过程入口

699: DW COM3_Intr ;中断过程入口

700: DB 'COM3' ;设备名

701: ;相对地址偏移:00EE

702: ;COM4 Device Driver Header

703: COM4_DriverHeader DW -1 ;↑ 由 IO1 模块提供的设备驱动程序

704: DW BIO_SEG ;↓ 序标题链的尾结点指针域

705: DW 8000H ;COM4 设备属性

706: DW Strategy ;策略过程入口

707: DW COM4_Intr ;中断过程入口

708: DB 'COM4' ;设备名

709: ;相对地址偏移:0100

710: ;保存 ROM BIOS 自检时设定的中断向量的数据块,它确保了 INT 19H 热启动的工作环境

711: INT10H_Number DB 10H ;INT 10H 的中断号

712: DD 0 ;INT 10H 的中断向量

713: DB 13H ;INT 13H 的中断号

714: Old_INT13H_Vector DD 0 ;INT 13H 的中断向量

715: DB 15H ;INT 15H 的中断号

716: Old_INT15H_Vector DD 0 ;INT 15H 的中断向量

717: DB 19H ;INT 19H 的中断号

718: Old_INT19H_Vector DD 0 ;INT 19H 的中断向量

719: DB 1BH ;INT 1BH 的中断号

720: DD 0 ;INT 1BH 的中断向量

721: ;相对地址偏移:0119

722: BDPB_Head DW FDiskBDPB1 ;↑ BDPB 链的头结点指针

723: DW BIO_SEG ;↓

724: Operate_Times DB 0 ;在测试时钟计数时,它存放时钟计数值未改变的
;测试次数(时钟计数值未改变的计数器)

725: Drive_Number DB -1 ;暂存当前操作的物理驱动器号。若为-1,则表明
;盘操作出错(或盘片已被更换)

726: DiskMedia DB 0 ;当前正在读的盘片的介质描述符

727: INT13H_CMDCode DB 2 ;存放 INT 13H 中断请求的命令码

728: VerifyFlag DB 0 ;写验证标志(0:不验证;1:验证)

729: SectorsOfRemain DW 0 ;存放未完成(待操作)的扇区数

730: DB 0 ;未使用

731: NumberOfFDisk1 DB 1 ;保存系统配置的软盘驱动器数目

732: StartupWaitTime DB 0 ;保存先前的软盘参数表的“马达启动时间”

733:	HeadLoadTime	DB	0		;保存先前的软盘参数表的“寻道后磁头的稳定时间”
734:	NewHeadLoadTime	DB	0		;新的软盘参数表的“寻道后磁头的稳定时间”
735:		DB	0		;未使用
736:	HeadLoadTime.BAK	DB	0		;保存先前的软盘参数表的“寻道后磁头的稳定时间”
737:	SectorsPerTrack	BAK	DB	0	;保存先前的软盘参数表的“每道扇区数”
738:	MaxSectorsPerTrack	DB	9		;保存每道最大扇区数
739:	Old_INT1EH.Vector	DD	0		;保存 INT 1EH 中断先前的中断向量
740:	SectorNumber	DB	0		;存放 INT 13H 中断请求时的道内扇区号
741:	HeadNumber	DB	0		;存放 INT 13H 中断请求时的磁头号
742:	Cylinder	DW	0		;存放 INT 13H 中断请求时的圆柱面号
743:	SPValue	DW	0		;SP 寄存器值的暂存单元
744:	SecPerTK.FMT	DB	8		;在格式化并验证逻辑设备的磁道时它存放“每道扇区数”
745:	Head.FMT	DB	0		;在格式化并验证逻辑设备的磁道时它存放“磁头号”
746:	Cylinder.FMT	DW	0		;在格式化并验证逻辑设备的磁道时它存放“圆柱面号”
747:	GapLength.FMT	DB	50H		;在格式化时它存放扇区间的间隔长度
748:	;相对地址偏移:013C				
749:	INT13H.RetCode	DB	0CCH, 80H, 40H, 10H, 8, 6, 4, 3		;INT 13H 中断请求返回的错误码表
750:	INT13H.TS	DB	0		;INT 13H 中断请求返回的状态字节(AH 寄存器)值,它作为查 INT13H.RetCode 表的结束标志
751:	Drive.ErrCode	DB	0AH, 2, 6, 4, 4, 0FH, 8, 0, 0CH		;用于转换 INT 13H 中断请求返回的错误码到设备驱动程序返回的错误码表
752:	;相对地址偏移:014E				
753:	DiskBuffer	DB	512	Dup(0)	;盘 I/O 缓冲区
754:	;相对地址偏移:034E				;第 1 个软盘驱动器的 BDPB
755:	FDiskBDPB1	BDPB	<FDiskBDPB2,,0,0,,-1,,40H,168H,0,2,9,1,,,,,,1,1,2,0E0H,168H,0F0H,2,9,2,,,,,,>		
756:	;相对地址偏移:03B2				;第 2 个软盘驱动器的 BDPB
757:	FDiskBDPB2	BDPB	<FDiskBDPB3,,0,0,,-1,,40H,168H,0,2,9,1,,,,,,1,1,2,0E0H,168H,0F0H,2,9,2,,,,,,>		
758:	;相对地址偏移:0416				;第 3 个软盘驱动器的 BDPB
759:	FDiskBDPB3	BDPB	<FDiskBDPB4,,0,0,,-1,,40H,168H,0,2,9,1,,,,,,1,1,2,0E0H,168H,0F0H,2,9,2,,,,,,>		
760:	;相对地址偏移:047A				;第 4 个软盘驱动器的 BDPB
761:	FDiskBDPB4	BDPB	<,,0,0,,-1,,40H,168H,0,2,9,1,,,,,,1,1,2,0E0H,168H,0F0H,2,9,2,,,,,,>		
762:	;相对地址偏移:04DE				
763:	HDtoDD.BPB	Para	DB	3	;高密软盘驱动器作低密用时“每个 FAT 表占用的扇区数”

764:	DB	9		;高密软盘驱动器作低密用时“每道扇区数”
765:	DB	70H		;高密软盘驱动器作低密用时“最大根目录登记项 ;数”
766:	DW	05A0H		;高密软盘驱动器作低密用时“总扇区数”
767:	DB	2		;高密软盘驱动器作低密用时“磁头数”
768:	DB	2		;高密软盘驱动器作低密用时“每簇扇区数”
769:	;相对地址偏移:04E5			
770:	ReadKeyCode	DB	0	;“读常规键盘/读扩展键盘”输入的命令码(00H/ ;10H),其中 00H 对应于“switches=/K”
771:	GetKeyStatus	DB	1	;“取常规键盘/取扩展键盘”状态的命令码(01H/ ;11H),其中 01H 对应于“switches=/K”
772:	OutDeviceNo	DB	0	;存放标准输出设备的设备名号(0=PRN,1 ;=LPT1,2=LPT2,...)
773:	;相对地址偏移:04E8			
774:	PRN_RepeatCount	DW	50H, 50H, 50H, 50H	;PRN 设备(LPT1~LPT4)的出错重试次数表
775:	;相对地址偏移:04F0			
776:	DayCount	DW	0	;存放当前日期对应的总天数
777:	Switch_T	DB	0	;switches 系统配置命令的“/T 开关”标志(1:有/T ;开关,此时 INT 1AH AH=0 中断服务返回的 AL ;>0 表示日期天数加 1;0:无/T,开关此时 INT ;1AH AH=0 中断服务返回的 AL=日期天数增加 ;值)
778:	RTCFlag	DB	0	;实时钟存在标志(0:不存在;1:存在)
779:	Century	DB	19	;存放世纪号
780:	Year	DB	80	;存放年号
781:	DayPerMonth	DB	31	;┐
782:	Febmary	DB	28	;┐一年中每月的天数表
783:		DB	31, 30, 31, 30, 31, 31	;┐
784:		DB	30, 31, 30, 31	;┐
785:	;相对地址偏移:0502			
786:	PreEntry1	DW	ConvertData	;┐ 存放子程序(ConvertData)的入口地址,该子程 ;┐ 序由 IO1 模块定义,其功能是将 AL 指定的二进 ;┐ 制数据转换成 BCD 码格式
787:		DW	BIO_SEG	
788:	PreEntry2	DW	BINtoBCD	;┐ 存放子程序(BINtoBCD)的入口地址,该子程序 ;┐ 由 IO1 模块定义,其功能是将日期数据转换 ;┐ 成 BCD 码数据格式
789:		DW	BIO_SEG	
790:	;相对地址偏移:050A			
791:	ChangeFlag	DB	0	;更换“卷系列号、卷标名和文件系统类型标志串” ;的控制标志(1:需要更换;2:已更换)
792:	FAT_12Bits	DB	' FAT12 ',0	;文件系统类型标志串,它表明 FAT 表的每项长 12 ;位
793:	FAT_16Bits	DB	' FAT16 ',0	;文件系统类型标志串,它表明 FAT 表的每项长 16 ;位

794:	DefaultVolume	DB	' NO NAME ', 0	;缺省的磁盘卷标名	
795:			;相对地址偏移:0529		
796:	Temp_HW	DW	0	;它暂存参数值的高16位(如圆柱面数、磁道号等)	
797:	StartingSector	HW	DW	0	;保存32位起始扇区号的高16位值(即高字值)
798:	StartingSector	LW	DW	0	;保存绝对的起始扇区号的低16位值(即低字值)
799:	MultiTrack	DW	0	;MultiTrack 检查状态(1:OFF;80:ON。参见IO3模 ;块)	
800:	CompatibleFDiskFlag	DB	0	;兼容的3.5英寸软盘驱动器标志(bit0=1表示A ;驱动器是一个兼容的3.5英寸软盘驱动器;bit1 ;=1表示B驱动器是一个兼容的3.5英寸软盘驱 ;动器;...)	
801:	RetriesForUnECC	DW	0	;保存出错重试次数(非ECC纠正数据错误)的重 ;试次数	
802:	RetriesForECC	DW	0	;保存出错重试次数(ECC纠正数据错误)的重试次 ;数	
803:	MultiTrack	OpFlag	DB	0	;多磁道操作的标志(0:只对一个磁道操作;1:多 ;磁道操作)
804:	ESDSValue	DW	0	;暂存段寄存器值(它暂存传送缓冲区的段地址值; ;或格式化磁道时,它保存DS寄存器值)	
805:			;相对地址偏移:0539		
806:			;地址域数组,它的每一个地址域格式如下:		
807:			;第一个字节:圆柱面号		
808:			;第二个字节:磁头号		
809:			;第三个字节:扇区号		
810:			;第四个字节:每扇区字节数的标志值(0=128,1=256,2=512,3=1024)		
811:	AddressField	DW	24H	;磁道中的扇区数(即地址域数组中的扇区数)	
812:	DB	0, 0, 1, 2			
813:	DB	0, 0, 2, 2			
814:	DB	0, 0, 3, 2			
815:	DB	0, 0, 4, 2			
816:	DB	0, 0, 5, 2			
817:	DB	0, 0, 6, 2			
818:	DB	0, 0, 7, 2			
819:	DB	0, 0, 8, 2			
820:	DB	0, 0, 9, 2			
821:	DB	0, 0, 0AH, 2			
822:	DB	0, 0, 0BH, 2			
823:	DB	0, 0, 0CH, 2			
824:	DB	0, 0, 0DH, 2			
825:	DB	0, 0, 0EH, 2			
826:	DB	0, 0, 0FH, 2			
827:	DB	0, 0, 10H, 2			
828:	DB	0, 0, 11H, 2			

829: DB 0, 0, 12H, 2

830: DB 0, 0, 13H, 2

831: DB 0, 0, 14H, 2

832: DB 0, 0, 15H, 2

833: DB 0, 0, 16H, 2

834: DB 0, 0, 17H, 2

835: DB 0, 0, 18H, 2

836: DB 0, 0, 19H, 2

837: DB 0, 0, 1AH, 2

838: DB 0, 0, 1BH, 2

839: DB 0, 0, 1CH, 2

840: DB 0, 0, 1DH, 2

841: DB 0, 0, 1EH, 2

842: DB 0, 0, 1FH, 2

843: DB 0, 0, 20H, 2

844: DB 0, 0, 21H, 2

845: DB 0, 0, 22H, 2

846: DB 0, 0, 23H, 2

847: DB 0, 0, 24H, 2

848: DB 27 * 4 Dup(0)

849: ;相对地址偏移:0637

850: MediaTypeFlag DB 0 ;当驱动器中实际介质不能被确定时使用的介质类型
;型(0:1.2MB 软驱存取 1.2MB 盘片;1:1.2MB
;软驱存取 360KB 盘片)

851: ModifyFlag DB 0 ;INT 1EH 中断向量更换标志(0:未更换;1:更换,
;即不允许再修改软盘参数表的参数值,此时该软
;盘参数表是由“为格式化而设置介质类型”返
;回的)

852: FMTopStatus DB 0 ;“格式化磁道操作”失败标志(0:成功;1:失败)

853: Old_INT1EH_Vector FMT DD -1 ;在格式化磁道时,它存放先前的 INT 1EH 中断向
;量

854: ModelByte_Init DB -1 ;机器型号字节

855: SubmodelByte_Init DB 0 ;机器子型号字节

856: StackFlag DB 0 ;动态堆栈建立标志(0:没有动态堆栈;1:通过
;stacks 系统配置命令设置了动态堆栈)

857: ;

858: PUBLIC Old_INT02H_Vector1, Old_INT08H_Vector1, Old_INT09H_Vector1

859: PUBLIC Old_INT0AH_Vector1, Old_INT0BH_Vector1, Old_INT0CH_Vector1, Old_INT0DH_Vector1

860: PUBLIC Old_INT0EH_Vector1, Old_INT70H_Vector1, Old_INT72H_Vector1, Old_INT73H_Vector1

861: PUBLIC Old_INT74H_Vector1, Old_INT76H_Vector1, Old_INT77H_Vector1

862: ;相对地址偏移:0641

863: ;部分硬中断的中断向量数组。在系统配置时,如果使用 stacks 系统配置命令指定了动态堆栈,那么
;DOS 操作系统在启动时就接管 INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 74H、INT

;76H~INT 77H 的中断服务程序,以便给它们提供动态堆栈。此时,DOS 使用该数组存放先前的
;中断向量值。

864:	HardIntVectorArray	EQU	\$	
865:		DB	2	;INT 02H 的中断号
866:	Old_INT02H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 02H 中断向量
867:		DB	08	;INT 08H 的中断号
868:	Old_INT08H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 08H 中断向量
869:		DB	09	;INT 09H 的中断号
870:	Old_INT09H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 09H 中断向量
871:		DB	0AH	;INT 0AH 的中断号
872:	Old_INT0AH_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 0AH 中断向量
873:		DB	0BH	;INT 0BH 的中断号
874:	Old_INT0BH_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 0BH 中断向量
875:		DB	0CH	;INT 0CH 的中断号
876:	Old_INT0CH_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 0CH 中断向量
877:		DB	0DH	;INT 0DH 的中断号
878:	Old_INT0DH_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 0DH 中断向量
879:		DB	0EH	;INT 0EH 的中断号
880:	Old_INT0EH_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 0EH 中断向量
881:		DB	70H	;INT 70H 的中断号
882:	Old_INT70H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 70H 中断向量
883:		DB	72H	;INT 72H 的中断号
884:	Old_INT72H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 72H 中断向量
885:		DB	73H	;INT 73H 的中断号
886:	Old_INT73H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 73H 中断向量
887:		DB	74H	;INT 74H 的中断号
888:	Old_INT74H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 74H 中断向量
889:		DB	76H	;INT 76H 的中断号
890:	Old_INT76H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 76H 中断向量
891:		DB	77H	;INT 77H 的中断号
892:	Old_INT77H_Vector1	DD	-1	;保存原来的 INT 77H 中断向量
893:	;相对地址偏移:0687			
894:	BPB_Ptr_Array	DW	FDiskBDPB1+6	;┌
895:		DW	FDiskBDPB2+6	; 缺省的软盘 BPB 参数块指针数组
896:		DW	FDiskBDPB3+6	;
897:		DW	FDiskBDPB4+6	;└
898:		DW	22 DUP (0)	;缺省的硬盘 BPB 参数块指针数组
899:	;相对地址偏移:06BB			
900:	ReturnAddr	DW	0	;┌ 存放返回地址
901:		DW	0	;└
902:	RealTimeRetPara1	DB	0	;存放实时时钟“日期/时间”操作返回的世纪号/小 ;时数据
903:	RealTimeRetPara2	DB	0	;存放实时时钟“日期/时间”操作返回的年月/分数

```

;据
904: RealTimeRetPara3    DB      0      ;存放实时时钟“日期/时间”操作返回的月份号/秒
;数据
905: RealTimeRetPara4    DB      0      ;存放实时时钟“日期/时间”操作返回的日期值/夏
;时制标志数据

906: ;相对地址偏移:06C3
907: ;当前月份以前的所有月份对应的天数累加和表
908: TotalOfDay..Table   DW      0      ;1月份以前的天数
909:           DW      31      ;2月份以前的天数
910:           DW      59      ;3月份以前的天数
911:           DW      90      ;4月份以前的天数
912:           DW     120      ;5月份以前的天数
913:           DW     151      ;6月份以前的天数
914:           DW     181      ;7月份以前的天数
915:           DW     212      ;8月份以前的天数
916:           DW     243      ;9月份以前的天数
917:           DW     273      ;10月份以前的天数
918:           DW     304      ;11月份以前的天数
919:           DW     334      ;12月份以前的天数
920: ;相对地址偏移:06DB
921: ClockFlag DW      0      ;在实时时钟日期操作时,它存放错误码或当前日
;期对应的总天数和
922:           DB      0      ;未使用
923: PreEntry3 DW     43H      ;↑ 存放设备驱动程序的统一中断过程的入口地
;址,该统一中断过程由 IO2 模块定义
924:           DW     2C7H      ;↓
925: PreEntry4 DW     396H      ;↑ 保存“将时间转换成时钟计数值”的子程序的入
;址,该子程序由 IO2 模块定义
926:           DW     2C7H      ;↓ 入口地址,该子程序由 IO2 模块定义
927: PreEntry5 DW    1302H      ;↑ 保存由 IO2 模块定义的 INT 2FH 中断服务程
;序的入口地址
928:           DW     2C7H      ;↓
929: PreEntry6 DW    154BH      ;↑ 保存由 IO2 模块定义的 INT 13H 中断服务程
;序的入口地址
930:           DW     2C7H      ;↓
931: ;=====
932: ;相对地址偏移:06EE
933: ;功能: INT 1BH 中断服务程序
934: ;=====
935: INT1BH_ISR    PROC    FAR
936:     MOV     BYTE PTR CS,CON Buffer,03 ;在 CON 输入设备的字符缓冲区中存放 ASCII 值
;03H(Ctrl+Break)
937: DummyISR LABEL    FAR ;虚拟的中断服务程序
938:     IRET
939: INT1BH_ISRENDP
940: ;=====

```

```

941: ; 相对地址偏移:06F5
942: ; 功能: 设备驱动程序的统一策略过程
943: ; =====
944: Strategy PROC FAR
945: MOV WORD PTR CS,DRH_Ptr,BX ; 保存设备驱动程序请求标题的起始地址
946: MOV WORD PTR CS,DRH_Ptr+2,ES ;
947: RETF
948: Strategy ENDP
949: ; =====
950: ; 相对地址偏移:0700
951: ; 功能: 设备驱动程序的中断过程
952: ; =====
953: IO1_Interrupt PROC FAR
954: CON_Intr LABEL NEAR ; CON 设备驱动程序的中断过程入口
955: CALL PublicIntrProcess ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
; 便完成指定的功能
956: DW CON_CMDNum ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“CON 设备
; 驱动程序支持的最大命令码”
957: PRN_Intr LABEL NEAR ; PRN 设备驱动程序的中断过程入口
958: CALL PublicIntrProcess ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
; 便完成指定的功能
959: DW PRN_CMDNum ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“PRN 设备
; 驱动程序支持的最大命令码”
960: DW 0 ; 高字节为设备标识号(PRN=0);低字节为设备号
; (PRN=0)
961: LPT1_Intr LABEL NEAR ; LPT1 设备驱动程序的中断过程入口
962: CALL PublicIntrProcess ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
; 便完成指定的功能
963: DW PRN_CMDNum ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“LPT1 设
; 备驱动程序支持的最大命令码”
964: DW 0100H ; 高字节为设备标识号(LPT1=1);低字节为设备号
; (LPT1=0)
965: LPT2_Intr LABEL NEAR ; LPT2 设备驱动程序的中断过程入口
966: CALL PublicIntrProcess ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
; 便完成指定的功能
967: DW PRN_CMDNum ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“LPT2 设
; 备驱动程序支持的最大命令码”
968: DW 0201H ; 高字节为设备标识号(LPT2=2);低字节为设备号
; (LPT2=1)
969: LPT3_Intr LABEL NEAR ; LPT3 设备驱动程序的中断过程入口
970: CALL PublicIntrProcess ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
; 便完成指定的功能
971: DW PRN_CMDNum ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“LPT3 设

```

```

972:    DW    0302H                ; 备驱动程序支持的最大命令码”
                                ; 高字节为设备标识号(LPT3=3)低字节为设备号
                                ; (LPT3=2)
973:  AUX_Intr LABEL NEAR          ; AUX 设备驱动程序的中断过程入口
974:  COM1_Intr LABEL NEAR         ; COM1 设备驱动程序的中断过程入口
975:    CALL  PublicIntrProcess     ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
                                ; 便完成指定的功能
976:    DW    AUX_CMDNum            ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“COM1 设
                                ; 备驱动程序支持的最大命令码”
977:    DB    0                      ; 设备号(COM1=0,AUX=0)
978:  COM2_Intr LABEL NEAR         ; COM2 设备驱动程序的中断过程入口
979:    CALL  PublicIntrProcess     ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
                                ; 便完成指定的功能
980:    DW    AUX_CMDNum            ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“COM2 设
                                ; 备驱动程序支持的最大命令码”
981:    DB    1                      ; 设备号(COM2=1)
982:  COM3_Intr LABEL NEAR         ; COM3 设备驱动程序的中断过程入口
983:    CALL  PublicIntrProcess     ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
                                ; 便完成指定的功能
984:    DW    AUX_CMDNum            ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“COM3 设
                                ; 备驱动程序支持的最大命令码”
985:    DB    2                      ; 设备号(COM3=2)
986:  COM4_Intr LABEL NEAR         ; COM4 设备驱动程序的中断过程入口
987:    CALL  PublicIntrProcess     ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
                                ; 便完成指定的功能
988:    DW    AUX_CMDNum            ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“COM4 设
                                ; 备驱动程序支持的最大命令码”
989:    DB    3                      ; 设备号(COM4=3)
990:  CLOCK $ Intr LABEL NEAR      ; CLOCK $ 设备驱动程序的中断过程入口
991:    CALL  PublicIntrProcess     ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
                                ; 便完成指定的功能
992:    DW    CLOCK $ CMDNum         ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“CLOCK
                                ; $ 设备动程序支持的最大命令码”
993:  Disk_Intr LABEL NEAR         ; 块设备驱动程序的中断过程入口
994:    CALL  PublicIntrProcess     ; 控制权转入由 IO2 模块定义的统一中断过程,以
                                ; 便完成指定的功能
995:    DW    Disk_CMDNum            ; 存放字节单元的地址,该字节单元存放“块设备驱
                                ; 动程序支持的最大命令码”
996:  IO1_Interrupt ENDP
997: ; =====
998: ; 相对地址偏移:0743
999: ; 功能:通过将控制权转入 IO2 模块来调用对应的处理子程序,以便完成指定的功能
1000: ; =====

```

```

1001: PublicIntrProcess      PROC    NEAR
1002:   CMP    BYTE PTR CS:AllowHMA,0      ;┐ 若 IO2 模块和 MSDOS2 模块被安装在常规内存
1003:   JE     PubIntrP_1                ;┘ 低端,则跳转
1004:   PUSH   AX                          ;┐
1005:   MOV    AX,CS:MSDOS1_SEG            ;┘ 若当前“执行设备驱动程序请求”不是 DOS
1006:   CMP    WORD PTR CS:DRH_Ptr+2,AX    ;┘ kernel 模块发出的,则跳转
1007:   POP    AX                           ;┘
1008:   JNZ   PubIntrP_2                ;┘
1009: PubIntrP_1:
1010:   JMP    DWORD PTR CS:PreEntry3      ;控制权转入 IO2 模块提供的设备驱动程序的统一
                                           ;中断过程

1011: PubIntrP_2:
1012:   CALL   EnableI_A20                ;局部使能 A20 地址线
1013:   JMP    SHORT PubIntrP_1
1014: PublicIntrProcess      ENDP
1015: ;=====
1016: ;相对地址偏移:0762
1017: ;功能: INT 29H 中断服务程序
1018: ;=====
1019: INT29H_ISR PROC      FAR
1020:   PUSH   AX
1021:   PUSH   SI
1022:   PUSH   DI
1023:   PUSH   BP
1024:   PUSH   BX
1025:   MOV    AH,0EH                      ;┐
1026:   MOV    BX,7                          ;┘ 以电传方式显示 AL 指定的字符
1027:   INT    10H                          ;┘
1028:   POP    BX
1029:   POP    BP
1030:   POP    DI
1031:   POP    SI
1032:   POP    AX
1033:   IRET
1034: INT29H_ISR ENDP
1035: ;=====
1036: ;相对地址偏移:0774
1037: ;功能: INT 13H 中断服务程序
1038: ;=====
1039: INT13H_ISR PROC      FAR
1040:   CMP    BYTE PTR CS:AllowHMA,0      ;┐ 若 IO2 模块和 MSDOS2 模块被安装在常规内存
1041:   JE     INT13H_ISR_1                ;┘ 低端,则跳转
1042:   CALL   CheckA20                    ;检查 A20 地址线的状态

```

```

1043: JNZ INT13H_ISR_1 ;若 A20 地址线已被使能,则跳转
1044: CALL Enable2_A20 ;局部使能 A20 地址线
1045: INT13H_ISR_1;
1046: MOV WORD PTR CS;DSValue,DS ;↑
1047: PUSHF ;| 调用由 IO2 模块定义的 INT 13H 中断服务程
1048: CALL DWORD PTR CS;PreEntry6 ;| 序,完成指定的功能
1049: MOV DS,WORD PTR CS;DSValue ;↓
1050: RETF 2 ;中断返回
1051: ;=====
1052: ;相对地址偏移:0797
1053: ;功能: INT 13H 中断服务程序,它供 IO2 模块调用,以便与先前的 INT 13H 中断服务程序链接起来
1054: ;=====
1055: IO1 INT13H_ISR LABEL NEAR
1056: MOV DS,WORD PTR DSValue ;↑
1057: PUSHF ;| 调用先前的 INT 13H 中断服务程序
1058: CALL DWORD PTR CS;INT13H_Shift_Entry ;|
1059: MOV WORD PTR CS;DSValue,DS ;↓
1060: PUSH CS
1061: POP DS
1062: PUSHF ;保护 INT 13H 中断返回的标志寄存器值
1063: CMP BYTE PTR CS;AllowHMA,0 ;↑ 若 IO2 模块和 MSDOS2 模块被安装在常规内存
1064: JE INT13H_ISR_2 ;↓ 低端,则跳转
1065: CALL CheckA20 ;检查 A20 地址线的状态
1066: JNZ INT13H_ISR_2 ;若 A20 地址线已被使能,则跳转
1067: CALL Enable2_A20 ;局部使能 A20 地址线
1068: INT13H_ISR_2;
1069: POPF
1070: RETF
1071: INT13H_ISRENDP
1072: ;
1073: HMAAddress DW 0090H ;HMA 的内存地址,它表示 HMA 的相对段内偏移
;值 0080H
1074: DW -1
1075: VectorAddress DW 0080H ;它表示常规内存低端的内存地址 0000;0080H
1076: DW 0
1077: ;=====
1078: ;相对地址偏移:07C3
1079: ;功能:局部使能 A20 地址线。若 A20 地址线先前已被使能,则直接返回
1080: ;入口参数:无
1081: ;出口参数:无
1082: ;=====
1083: Enable1_A20 PROC NEAR
1084: CALL CheckA20 ;检查 A20 地址线的状态

```

```

1085:    JZ      Enable2 A20          ;若 A20 地址线已被禁止,则跳转
1086:    RET
1087: Enable1 A20 ENDP
1088: ;=====
1089: ;相对地址偏移:07C9
1090: ;功能:局部使能 A20 地址线
1091: ;入口参数:无
1092: ;出口参数:无
1093: ;=====
1094: Enable2 A20      PROC      NEAR
1095:    PUSH    AX
1096:    PUSH    BX
1097:    MOV     AH,5          ;↑ 调用由 HIMEM.SYS 提供的扩充内存管理程
1098:    CALL   CS;HIMEMAdd;   ;↓ 序,局部使能 A20 地址线
1099:    POP     BX
1100:    POP     AX
1101:    RET
1102: Enable2 A20      ENDP
1103: ;=====
1104: ;相对地址偏移:07D5
1105: ;功能:检查 A20 地址线的状态
1106: ;入口参数:无
1107: ;出口参数:ZF=0,A20 地址线已被使能;ZF=1,A20 地址线已被禁止
1108: ;=====
1109: CheckA20      PROC      NEAR
1110:    PUSH    DS
1111:    PUSH    ES
1112:    PUSH    CX
1113:    PUSH    SI
1114:    PUSH    DI
1115:    LDS    SI,DWORD PTR CS;HMAAddress
1116:    LES    DI,DWORD PTR CS;VectorAddress
1117:    MOV    CX,8
1118:    REPE  CMPSW
1119:    POP    DI
1120:    POP    SI
1121:    POP    CX
1122:    POP    ES
1123:    POP    DS
1124:    RET
1125: CheckA20      ENDP
1126: ;=====
1127: ;相对地址偏移:07E5

```



```

1128: ;功能:局部禁止 A20 地址线
1129: ;入口参数:无
1130: ;出口参数:无
1131: ;=====
1132: DisableA20 PROC NEAR
1133:     PUSH    AX
1134:     PUSH    BX
1135:     MOV     AH,6                ;↑ 调用由 HIMEM.SYS 提供的扩充内存管理程
1136:     CALL    CS:HIMEMAddr        ;↓ 序,局部禁止 A20 地址线
1137:     POP     BX
1138:     POP     AX
1139:     RET
1140: DisableA20 ENDP
1141: ;=====
1142: ;相对地址偏移:07FB
1143: ;功能:INT 19H 中断服务程序
1144: ;=====
1145: INT19H_ISR PROC FAR
1146:     PUSH    CS
1147:     POP     DS
1148:     MOV     ES,ZeroValue        ;ES←0(中断向量表的段地址)
1149:     MOV     CX,5                ;CX←5(在热启动前应恢复的中断向量个数)
1150:     MOV     SI,offset INT10H Number ;DS;SI 指向中断向量的数据块
1151: INT19H_ISR_1:
1152:     LODSB                       ;↑ AX←即将恢复中断向量的中断号
1153:     CBW                         ;↓
1154:     SHL     AX,1                ;↑
1155:     SHL     AX,1                ;↓ ES;DI=保存中断向量的双字单元地址
1156:     MOV     DI,AX              ;↓
1157:     LODSW                       ;↑
1158:     STOSW                       ;↓ 恢复中断向量
1159:     LODSW                       ;↑
1160:     STOSW                       ;↓
1161:     LOOP   INT19H_ISR_1
1162:     CMP     StackFlag,0        ;↑ 若没有因指定动态堆栈而接管中断服务程序,
1163:     JE      INT19H_ISR_4      ;↓ 则跳转
1164:     MOV     SI,offset HardIntVectorArray ;↑
1165:     MOV     CX,0EH            ;↓
1166: INT19H_ISR_2:                ;↑
1167:     LODSB                       ;↓
1168:     CBW                         ;↑
1169:     MOV     DI,AX              ;↓
1170:     LODSW                       ;↓

```

```

1171:  MOV  BX,AX                ;|
1172:  LODSW                      ;|
1173:  CMP  BX,-1                 ;| 恢复 INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、
1174:  JE   INT19H_ISR_3         ;|  INT 72H~INT 74H、INT 76H~INT 77H
1175:  CMP  AX,-1                 ;| 的中断向量
1176:  JE   INT19H_ISR_3         ;|
1177:  ADD  DI,DI                 ;|
1178:  ADD  DI,DI                 ;|
1179:  XCHG AX,BX                ;|
1180:  STOSW                      ;|
1181:  XCHG AX,BX                ;|
1182:  STOSW                      ;|
1183:  INT19H_ISR_3;             ;|
1184:  LOOP INT19H_ISR_2         ;|
1185:  INT19H_ISR_4;             ;|
1186:  CMP  BYTE PTR AllowHMA,0   ;| 若 DOS 操作系统没有使用 HMA(即 IO2 模块、
                                ;|  MSDOS2 模块和盘缓冲区建在常规内存),则跳
1187:  JE   INT19H_ISR_5         ;| 转
1188:  CALL ClearStartingHMA     ;| 破坏 HMA 内存区的起始 32 个字节值,为热启动
                                ;| 建立正常的工作环境

1189:  INT19H_ISR_5;
1190:  INT  19H                   ;重新启动 DOS 操作系统(热启动)
1191:  INT19H_ISR                ENDP
1192:  ;=====
1193:  ;相对地址偏移:084A
1194:  ;功能: INT 15H 中断服务程序
1195:  ;=====
1196:  INT15H_ISR                PROC  FAR
1197:  CMP  AX,4F53H
1198:  JE   INT15H_ISR_1
1199:  JMP  CS:Old_INT15H_Vector ;控制权转入先前的 INT 15H 中断服务程序
1200:  INT15H_ISR_1;
1201:  PUSH DS
1202:  PUSH AX
1203:  MOV  AX,40H                ;|
1204:  MOV  DS,AX                 ;| AL 中保存 Alt、Ctrl 键的状态
1205:  MOV  AL,DS:Info_17H        ;|
1206:  AND  AL,0CH                ;|
1207:  CMP  AL,0CH                ;| 若 Alt、Ctrl 键未按下或未同时按下,则跳转
1208:  JNE  INT15H_ISR_2         ;|
1209:  PUSH CS                    ;|
1210:  POP  DS                    ;| 若 DOS 未使用 HMA,则跳转
1211:  CMP  BYTE PTR AllowHMA,0   ;|

```

```

1212:    JE      INT15H_ISR_2          ;J
1213:    CALL   ClearStartingHMA      ;清 HMA 内存区的起始 32 个字节值,它保存了
                                       ;HIMEM.SYS 的安装标志

1214: INT15H_ISR_2:
1215:    POP    AX
1216:    POP    DS
1217:    STC                                ;CF←1
1218:    JMP    CS:0*1 INT15H_Vector    ;控制权转入先前的 INT 15H 中断服务程序
1219: INT15H_ISR      ENDP

1220: ;=====
1221: ;相对地址偏移:0878
1222: ;功能:清 HMA 内存区的起始 32 个字节值,它保存了 HIMEM.SYS 的安装标志。清除它是为了热启
        ;动时 DOS 能使用 HMA
1223: ;=====
1224: ClearStartingHMA  PROC  NEAR
1225:    PUSH  AX
1226:    PUSH  CX
1227:    PUSH  DI
1228:    PUSH  ES
1229:    CALL  Enable1_A20              ;局部使能 A20 地址线
1230:    MOV  AX,0FFFFH                ;I
1231:    MOV  ES,AX                    ;I
1232:    MOV  DI,10H                   ;I 清除 HMA 内存区的起始 32 个字节值
1233:    MOV  CX,10H                   ;I
1234:    XOR  AX,AX                    ;I
1235:    REP  STOSW                    ;J
1236:    POP  ES
1237:    POP  DI
1238:    POP  CX
1239:    POP  AX
1240:    RET
1241: ClearStartingHMA  ENDP

1242: ;=====
1243: ;相对地址偏移:0893
1244: ;功能:程序转换接口
1245: ;=====
1246: ShiftInterface  PROC  FAR
1247:    JMP   DWORD PTR CS:PreEntry5    ;控制权转入 IO2 模块中的 INT 2FH 中断服务程
                                       ;序(即多用途程序接口的中断服务程序)
1248: BizDevIntrEntry LABEL  NEAR      ;块设备驱动程序的中断过程的入口
1249:    JMP   Disk_Intr
1250: RetfEntry  LABEL  NEAR          ;长返回的接口
1251:    REIF

```

```

1252: ShiftInterface ENDP
1253: ; 相对地址偏移:089C
1254: D_089C    DW    3
1255: D_089E    DW    0
1256: D_08A0    DW    0
1257:           DB    8 DUP (0)
1258:           DB    0AEH, 8, 70H, 0, 0, 0
1259:           DB    50H, 0, 2, 0, 0EH, 0, 50H, 0
1260:           DB    14H, 0, 0CH, 0, 70H, 0, 1, 0
1261: Ptr_SearchSCB DD    0 ; 保存“下次可供分配的动态堆栈控制块的指针值”
1262:           DB    2, 0
1263: Ptr_SCBArray DD    0 ; 保存动态堆栈控制块数组的起始地址
1264: SizeOfDynamicStk DW    0 ; 保存动态堆栈占用的总内存字节数(包括动态堆
; 栈的控制块和动态堆栈本身)

1265:           DB    0,0,0,0
1266: D_08D0    DB    0
1267: ; =====
1268: ; 相对地址偏移:08D1
1269: ; 功能: 未知,它的功能与 DOS 内核无关
1270: ; =====
1271: SUB_08D1  PROC    FAR
1272:     PUBLIC SUB_08D1
1273:     PUSH    DI
1274:     PUSH    ES
1275:     PUSH    BX
1276:     PUSH    AX
1277:     XOR     DI,DI
1278:     MOV     ES,DI
1279:     MOV     BX,0015H
1280:     MOV     AX,1684H
1281:     INT     2FH
1282:     MOV     AX,ES
1283:     OR     AX,DI
1284:     JZ     L_08F2
1285:     PUSH    CS
1286:     MOV     AX,offset L_08F2
1287:     PUSH    AX
1288:     PUSH    ES
1289:     PUSH    DI
1290:     MOV     AX,1
1291:     RETF
1292: L_08F2:
1293:     POP     AX

```

```

1294: POP BX
1295: POP ES
1296: POP DI
1297: RET
1298: SUB_08D1 ENDP
1299: ;相对地址偏移:08F7
1300: FreeMemOFSofHMA DW -1 ;存放高内存区(HMA)的自由(未被使用)内存区的
;起始地址偏移值
1301: PreEntry7 DW 0A84H ;7 IO3 模块中的子程序的入口地址,该子程序的
;1 功能是“试图在 HMA 安装 IO2 模块和 MSDOS2
1302: DW 46DH ;1 模块,然后确定 HMA 自由内存区的起始地址”
1303: IO3_Flag DB 0 ;IO3 模块有效标志 (0:IO3 模块不存在,即 IO3 模
;块已执行完;1:IO3 模块存在,即 IO3 模块正在执
;行)
1304: ;相对地址偏移:08FE
1305: FreeAddress1 EQU $
1306: DW 0 ;未使用
1307: DefaultVolID DB ' NO NAME ',0 ;缺省的卷标字符串
1308: VolumeIDBuffer DB ' NO NAME ',0 ;存放驱动器上当前介质的卷标名的缓冲区
1309: ;相对地址偏移:0918
1310: FreeAddress2 EQU $
1311: DB 80H
1312: ;相对地址偏移:0919
1313: ;以下定义硬盘的基本 DOS 分区和扩充 DOS 分区对应的逻辑驱动器的 BDPB
1314: ExtendedBDPB1 BDPB <.0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
0,,,,1,0,,>
1315: ;
1316: ExtendedBDPB2 BDPB <.0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
0,,,,1,0,,>
1317: ;
1318: ExtendedBDPB3 BDPB <.0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
0,,,,1,0,,>
1319: ;
1320: ExtendedBDPB4 BDPB <.0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
0,,,,1,0,,>
1321: ;
1322: ExtendedBDPB5 BDPB <.0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
0,,,,1,0,,>
1323: ;
1324: ExtendedBDPB6 BDPB <.0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
0,,,,1,0,,>
1325: ;
1326: ExtendedBDPB7 BDPB <.0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,

```



```

1355: ;
1356: ExtendedBDPB22 BDPB <,0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
    0,,,,,1,0,,>
1357: ;
1358: ExtendedBDPB23 BDPB <,0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
    0,,,,,1,0,,>
1359: ;
1360: ExtendedBDPB24 BDPB <,0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
    0,,,,,1,0,,>
1361: ;
1362: ExtendedBDPB25 BDPB <,0,50H,3,,1,1,2,10H,0,0F8H,1,0,0,,,,,,0,0,0,0,0,0,0,0,
    0,,,,,1,0,,>
1363: ;
1364: DB 0
1365: ;=====
1366: ;相对地址偏移:12DE
1367: ;功能:INT 13H 中断接管程序,它对应于 AT 机的 ROM BIOS 1/10/84 版本
1368: ;入口参数:无
1369: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
1370: ;=====
1371: INT13H_ILR1 PROC FAR
1372: CMP DL,80H ; 若是对软盘进行操作,则跳转
1373: JB INT13H_ILR1_1 ; 下
1374: CMP AH,2 ; 若是读硬盘操作,则跳转
1375: JZ INT13H_ILR1_2 ; 下
1376: CMP AH,0AH ; 若是“读长扇区”操作,则跳转
1377: JZ INT13H_ILR1_2 ; 下
1378: INT13H_ILR1_1:
1379: JMP CS:Old_INT13H_Vector ; 控制权转到先前的 INT 13H 中断服务程序
1380: INT13H_ILR1_2:
1381: PUSH BX
1382: PUSH CX
1383: PUSH DX
1384: PUSH DI
1385: PUSH DS
1386: PUSH ES
1387: PUSH AX
1388: MOV AX,40H ;  DS←BIOS 通讯区的段地址值
1389: MOV DS,AX ; 下
1390: MOV BYTE PTR DS,Info_74H,0 ; 清硬盘操作的状态(0:无错误)
1391: AND DL,7FH ; 下
1392: CMP DL,BYTE PTR DS,Info_75H ; 若存在指定的硬盘驱动器,则跳转
1393: JB INT13H_ILR1_3 ; 下

```

```

1394:  MOV  BYTE PTR DS:Info.74H,1      ;设置硬盘操作的状态(1:指定的硬盘驱动器无效)
1395:  JMP   Short INT13H_ILR1.4
1396: INT13H_ILR1.3:
1397:  PUSH  BX                          ;↓
1398:  MOV  AX,ES                        ;↓
1399:  SHR  BX,04                        ;| 转换用户程序指定的传送缓冲区的地址值格
1400:  ADD  AX,BX                        ;| 式,使得能对整个内存段进行存取而不发生段
1401:  MOV  ES,AX                        ;| 溢出错误
1402:  POP  BX                          ;↓
1403:  AND  BX,0FH                       ;↓
1404:  PUSH  CS                          ;| 检查 DMA 是否会越界溢出
1405:  CALL ROMBIOS6                     ;↓
1406:  JB   INT13H_ILR1.4                ;若 DMA 会越界溢出,则跳转
1407:  POP  AX
1408:  PUSH  AX
1409:  CALL BuildCDB                     ;建立“命令数据块”
1410:  MOV  DX,03F6H                    ;| 置附加磁头任选
1411:  OUT  DX,AL                        ;↓
1412:  CALL SendCDB                      ;向硬盘控制器发送“命令数据块”,并读取指定个
                                          ;数的扇区内容

1413: INT13H_ILR1.4:
1414:  POP  AX
1415:  MOV  AH,DS:Info.74H              ;|
1416:  OR   AH,AH                       ;| 若硬盘“读操作”成功,则跳转
1417:  JZ   INT13H_ILR1.5              ;↓
1418:  STC                               ;CF←1(失败)
1419: INT13H_ILR1.5:
1420:  POP  ES
1421:  POP  DS
1422:  POP  DI
1423:  POP  DX
1424:  POP  CX
1425:  POP  BX
1426:  RETF  2
1427: INT13H_ILR1      ENDP

1428: ;=====
1429: ;相对地址偏移:1346
1430: ;功能:建立“命令数据块”
1431: ;入口参数:AL=欲读取的扇区数;DS=0040H(BIOS 通讯区的段地址值)
1432: ;出口参数:AL=硬盘参数表的“控制字节值”
1433: ;=====
1434: BuildCDB          PROC  NEAR
1435:  MOV  BYTE PTR DS:Info.43H,AL    ;设置“欲读取的扇区数”

```



```

1436:  MOV  BYTE PTR DS:Info_48H,20H      ;设置命令码(20H:读)
1437:  CMP  AH,2                          ;若当前硬盘操作为“读操作”,则跳转
1438:  JE   BuildCDB_1                    ;↓
1439:  MOV  BYTE PTR DS:Info_48H,22H      ;设置命令码(22H:读长扇区)
1440: BuildCDB_1:
1441:  MOV  AL,CL                          ;↑
1442:  AND  AL,3FH                        ;| 设置“道内扇区号”
1443:  MOV  BYTE PTR DS:Info_44H,AL       ;↓
1444:  MOV  BYTE PTR DS:Info_45H,CH       ;↑
1445:  MOV  AL,CL                          ;| 设置“圆柱面号”
1446:  SHR  AL,6                          ;|
1447:  MOV  BYTE PTR DS:Info_46H,AL       ;↓
1448:  MOV  AX,DX                          ;↑
1449:  SHL  AL,4                          ;|
1450:  AND  AH,0FH                        ;| 设置“驱动器号和磁头号”
1451:  OR   AL,AH                          ;|
1452:  OR   AL,0A0H                       ;|
1453:  MOV  BYTE PTR DS:Info_47H,AL       ;↓
1454:  PUSH ES
1455:  PUSH BX
1456:  PUSH CS                            ;↑ 取硬盘参数表的起始地址→ES,BX
1457:  CALL ROMBIOS1                      ;↓
1458:  MOV  AX,ES:[BX+5]                  ;↑
1459:  SHR  AX,2                          ;| 取置“写预补偿圆柱面号”
1460:  MOV  BYTE PTR DS:Info_42H,AL       ;↓
1461:  MOV  AL,ES:[BX+8]                  ;AL←硬盘参数表的“控制字节”值
1462:  POP  BX
1463:  POP  ES
1464:  MOV  AH,DS:Info_76H                ;↑
1465:  AND  AH,0C0H                       ;| 设置新的“控制字节”值
1466:  OR   AH,AL                          ;|
1467:  MOV  DS:Info_76H,AH                ;↓
1468:  RET
1469: BuildCDB ENDP
1470: ;=====
1471: ;相对地址偏移:139E
1472: ;功能:向硬盘控制器发送“命令数据块”,并读取指定个数的扇区内容
1473: ;入口参数:DS=0040H(BIOS 通讯区的段地址值)
1474: ;      ES:BX 指向用户指定的传送缓冲区
1475: ;出口参数:无
1476: ;=====
1477: SendCDB  PROC  NEAR
1478:  MOV  DI,BX

```

```

1479:   PUSH   CS                               ;┌ 向硬盘控制器发送“命令数据块”
1480:   CALL   ROMBIOS2                          ;└
1481:   JNZ    SendCDB_RET                       ;若控制器有故障,则直接返回
1482: SendCDB_1:
1483:   PUSH   CS                               ;┌ 等待数据请求中断
1484:   CALL   ROMBIOS3                          ;└
1485:   JNZ    SendCDB_RET                       ;若设置超时,则直接返回
1486:   MOV    CX,100H                           ;
1487:   MOV    DX,1F0H                           ;
1488:   CLD                                       ;清除方式标志
1489:   CLI                                       ;
1490: SendCDB_2:
1491:   INSW                                       ;
1492:   LOOP  SendCDB_2                          ;
1493:   STI                                       ;└
1494:   TEST   BYTE PTR DS:Info_48H,2           ;┌ 若不是“读长扇区”操作,则跳转
1495:   JZ     SendCDB_3                          ;└
1496:   PUSH   CS                               ;┌ 等待数据请求
1497:   CALL   ROMBIOS4                          ;└
1498:   JC     SendCDB_RET                       ;若设置超时,则直接返回
1499:   MOV    CX,4                               ;┌
1500:   MOV    DX,1F0H                           ;└从硬盘数据寄存器端口中读取 4 个字节的 ECC
1501:   CLI                                       ;└数据
1502:   REP    INSB                              ;└
1503:   STI                                       ;└
1504: SendCDB_3:
1505:   PUSH   CS                               ;┌ 检查硬盘状态
1506:   CALL   ROMBIOS5                          ;└
1507:   JNZ    SendCDB_RET                       ;若有错误,则直接返回
1508:   DEC    BYTE PTR DS:Info_43H              ;┌ 若“欲读取的扇区数”未读完,则转去继续读取
1509:   JNZ    SendCDB_1                          ;└指定的扇区内容
1510: SendCDB_RET:
1511:   RET
1512: SendCDB ENDP
1513: ;=====
1514: ;相对地址偏移:13DC
1515: ;功能:请求调用 ROM BIOS 的子程序,这些子程序是 ROM BIOS 的 INT 13H 中断服务程序的组成部分
1516: ;=====
1517: CALL ROMBIOS PROC NEAR
1518: ;功能:取硬盘参数表的起始地址
1519: ;入口:DL=物理驱动器号(80H:第 1 个硬盘;81H:第 2 个硬盘)
1520: ;出口:ES:BX 指向对应的硬盘参数表

```

1521: ROMBIOS1 LABEL NEAR ;13DC
1522: PUSH 0FF65H ;压入长返回指令的地址偏移
1523: DB 0EAH ;7
1524: DW 2F8EH, ROM SEG ;| 控制权转入 ROM BIOS
1525: ;JMP FAR 0F000H;2F8EH ;J
1526: ;功能:向硬盘控制器发送“命令数据块”
1527: ;入口:40:42H~40:48H 存放了“命令数据块”(参见 1428~1469)
1528: ;出口:ZF=1,成功;ZF=0,失败
1529: ROMBIOS2 LABEL NEAR ;13E4
1530: PUSH 0FF65H ;压入长返回指令的地址偏移
1531: DB 0EAH ;7 控制权转入 ROM BIOS
1532: DW 2E1EH, ROM SEG ;|
1533: ;JMP 0F000H;2E1EH ;J
1534: ;功能:等待数据请求中断
1535: ;入口:无
1536: ;出口:ZF=1,有中断;ZF=0,设备超时
1537: ROMBIOS3 LABEL NEAR ;13EC
1538: PUSH 0FF65H ;压入长返回指令的地址偏移
1539: DB 0EAH ;7
1540: DW 2E7FH, ROM SEG ;| 控制权转入 ROM BIOS
1541: ;JMP 0F000H;2E7FH ;J
1542: ;功能:等待数据请求
1543: ;入口:无
1544: ;出口:CF=0,有数据请求;CF=0,设备超时
1545: ROMBIOS4 LABEL NEAR ;13F4
1546: PUSH 0FF65H ;压入长返回指令的地址偏移
1547: DB 0EAH ;7
1548: DW 2EE2H, ROM SEG ;| 控制权转入 ROM BIOS
1549: ;JMP 0F000H;2EE2H ;J
1550: ;功能:检查硬盘状态
1551: ;入口:无
1552: ;出口:ZF=0,无错误;ZF=0,有错误
1553: ROMBIOS5 LABEL NEAR ;13FC
1554: PUSH 0FF65H ;压入长返回指令的地址偏移
1555: DB 0EAH ;7
1556: DW 2EF8H, ROM SEG ;| 控制权转入 ROM BIOS
1557: ;JMP 0F000H;2EF8H ;J
1558: ;功能:检查 DMA 是否会越界溢出(即超越 64KB 边界)
1559: ;入口:40:42H~40:48H 存放了“命令数据块”(参见 1428~1469)
1560: ;出口:CF=0,DMA 操作不会越界;CF=1,DMA 操作会越界
1561: ROMBIOS6 LABEL NEAR ;1404
1562: PUSH 0FF65H ;压入长返回指令的地址偏移
1563: DB 0EAH ;7

```

1564: DW 2F69H, ROM_SEG ; | 控制权转入 ROM BIOS
1565: ; JMP 0F000H:2F69H ; |
1566: CALL ROMBIOS ENDP
1567: TailOfINT13H_ILR1 EQU $
1568: ; =====
1569: ; 相对地址偏移:140C
1570: ; 功能:INT13H 中断接管程序,它对应于安装 1986 年 8 月 4 号以前开发的 ROM BIOS 的 COMPQA
      机器
1571: ; =====
1572: INT13H_ILR2 PROC FAR
1573: CMP AH,15H ; | 若功能号>15H,则跳转
1574: JA INT13H_ILR2_2 ; |
1575: INT13H_ILR2_1:
1576: JMP CS:Old INT13H_Vector ; | 控制权转入先前的 INT 13H 中断服务程序
1577: INT13H_ILR2_2:
1578: CMP DL,80H ; | 若是对软盘驱动器操作,则跳转
1579: JB INT13H_ILR2_1 ; |
1580: PUSH DS
1581: PUSH AX ; |
1582: MOV AX,40H ; | DS←BIOS 通讯区的段地址值
1583: MOV DS,AX ; |
1584: POP AX ; |
1585: PUSHF ; | 调用先前的 INT 13H 中断服务程序
1586: CALL CS:Old INT13H_Vector ; |
1587: POP DS
1588: RETF 2 ; | 中断返回
1589: INT13H_ILR2 ENDP
1590: TailOfINT13H_ILR2 EQU $
1591: DB 0
1592: ; =====
1593: ; 相对地址偏移:142E
1594: ; 功能:将二进制表示的日期数据转换成 BCD 码格式
1595: ; 入口参数:无
1596: ; 出口参数:CH=BCD 码格式的世纪号
1597: ; CL=BCD 码格式的年号
1598: ; DH=BCD 码格式的月份号
1599: ; DL=BCD 码格式的日期号
1600: ; =====
1601: BINtoBCD PROC FAR
1602: PUSH CS;DayCount ; | 保护从 1980 年 1 月 1 号起至今的总天数
1603: CMP WORD PTR CS;DayCount,7305 ; | 若世纪号为 20,则跳转
1604: JNB BIN_BCD1 ; |
1605: MOV BYTE PTR CS;Century, 19 ; | 设置世纪号

```

```

1606:  MOV  BYTE PTR CS:Year, 80      ;设置起始年号
1607:  JMP  SHORT BIN_BCD2
1608:  BIN_BCD1:
1609:  MOV  BYTE PTR CS:Century, 20    ;设置世纪号
1610:  MOV  BYTE PTR CS:Year, 0        ;设置起始年号
1611:  SUB  WORD PTR CS:DayCount, 7305  ;修改日期数据
1612:  BIN_BCD2:
1613:  XOR  DX, DX                      ;|
1614:  MOV  AX, CS:DayCount             ;|
1615:  MOV  BX, 1461                    ;|
1616:  DIV  BX                          ;|
1617:  MOV  CS:DayCount, DX             ;|
1618:  MOV  BL, 4                       ;|
1619:  MUL  BL                          ;|
1620:  ADD  CS:Year, AL                 ;|
1621:  INC  WORD PTR CS:DayCount        ;|
1622:  CMP  WORD PTR CS:DayCount, 366   ;| 计算年号
1623:  JBE  BIN_BCD4                    ;|
1624:  INC  BYTE PTR CS:Year            ;|
1625:  SUB  WORD PTR CS:DayCount, 366   ;|
1626:  MOV  CX, 3                       ;|
1627:  BIN_BCD3:                        ;|
1628:  CMP  CS:DayCount, 365            ;|
1629:  JBE  BIN_BCD5                    ;|
1630:  INC  CS:Year                     ;|
1631:  SUB  CS:DayCount, 365            ;|
1632:  LOOP BIN_BCD3                    ;|
1633:  BIN_BCD4:                        ;|
1634:  MOV  BYTE PTR CS:February, 29    ;修改二月份的天数值
1635:  BIN_BCD5:
1636:  XOR  BX, BX                       ;|
1637:  XOR  DX, DX                       ;|
1638:  MOV  AX, CS:DayCount              ;|
1639:  MOV  SI, offset DayPerMonth      ;|
1640:  MOV  CX, 0CH                      ;|
1641:  BIN_BCD6:                        ;|
1642:  INC  BL                          ;| 计算月份号→BL
1643:  MOV  DL, [SI]                     ;| 计算日期号→AX
1644:  CMP  AX, DX                       ;|
1645:  JBE  BIN_BCD7                    ;|
1646:  INC  SI                          ;|
1647:  SUB  AX, DX                       ;|
1648:  LOOP BIN_BCD6                    ;|

```

```

1649: BIN BCD7:
1650:  MOV   BYTE PTR CS:Febmary,28      ;设置缺省的二月份的天数
1651:  MOV   DL,BL                          ;DL←月份号
1652:  MOV   DH,CS:Year                     ;DH←年号
1653:  MOV   CL,CS:Century                  ;CL←世纪号
1654:  CALL  DWORD PTR CS:PreEntry1        ;┌ 计算日期号的BCD码格式数据→DL
1655:  XCHG  DL,AL                          ;└
1656:  CALL  DWORD PTR CS:PreEntry1        ;┌ 计算月份号的BCD码格式数据→DH
1657:  XCHG  DH,AL                          ;└
1658:  CALL  DWORD PTR CS:PreEntry1        ;┌ 计算年号的BCD码格式数据→CL
1659:  XCHG  CL,AL                          ;└
1660:  CALL  DWORD PTR CS:PreEntry1        ;┌ 计算世纪号的BCD码格式数据→CH
1661:  MOV   CH,AL                          ;└
1662:  POP   CS:DayCount                    ;恢复从1980年1月1号起至今的总天数
1663:  RET
1664: BINtoBCD  ENDP
1665: TailOfBINtoBCD  EQU  $
1666: ;=====
1667: ;相对地址偏移:14FF
1668: ;功能:将二进制数转换成十进制BCD码数据
1669: ;入口参数:AL=二进制数
1670: ;出口参数:AL=十进制数
1671: ;=====
1672: ConvertData  PROC  FAR
1673:  PUSH  CX
1674:  AAM
1675:  MOV  CL,4
1676:  SHL  AH,CL
1677:  OR   AL,AH
1678:  POP  CX
1679:  RET
1680: ConvertData  ENDP
1681: TailOfConvertData  EQU  $
1682: ;=====
1683: ;相对地址偏移:150A
1684: ;功能:INT 6CH 中断服务程序(设置时钟计数值)
1685: ;=====
1686: INT6CH  ISR  PROC  FAR
1687:  PUSH  CS                               ;┌
1688:  POP   DS                               ;└ 保存中断返回地址,同时还弹出标志寄存器的
1689:  POP   ReturnAddr                       ;└ 值
1690:  POP   ReturnAddr+2                     ;└
1691:  POPF

```

```

1692: CALL    Calcuat DayCount          ;|
1693: CLI                      ;| 计算当前日期对应的总天数→SI
1694: MOV     DayCount, SI          ;|
1695: STI                      ;|
1696: CALL    Read_Clock2          ;读实时钟时间,并转换成时钟计数→CX;DX 中
1697: CLI                      ;|
1698: MOV     AH, 1                ;| 设置时钟计数
1699: INT     1AH                  ;|
1700: STI                      ;|
1701: JMP     DWORD PTR ReturnAddr   ;转到原返回地址处执行
1702: INT6CH ISR                ENDP
1703: ;=====
1704: ;相对地址偏移:152B
1705: ;功能:读取实时钟日期,并计算当前日期对应的总天数
1706: ;入口参数:无
1707: ;出口参数:CF=0,SI=日期对应的总天数和;
1708: ;      CF=1,SI=实时钟日期操作的错误码(1=无实时钟工作,2=数据格式错,3=数据值错)
1709: ;=====
1710: Calcuat DayCount PROC    NEAR
1711: PUSH   AX                    ;|
1712: PUSH   CX                    ;|
1713: PUSH   DX                    ;|
1714: XOR    AH,AH                 ;| 读取时钟计数值
1715: INT    1AH                   ;|
1716: POP    DX                    ;|
1717: POP    CX                    ;|
1718: POP    AX                    ;|
1719: PUSH   AX                    ;|
1720: PUSH   BX                    ;|
1721: PUSH   CX                    ;|
1722: PUSH   DX                    ;|
1723: MOV    WORD PTR CS,ClockFlag,1 ;置无实时钟工作的错误码
1724: MOV    AH,4                  ;|
1725: INT    1AH                   ;| 读实时钟日期,若实时钟工作,则跳转
1726: JNB    Cal_Day1             ;|
1727: JMP    Cal_Day6             ;若实时钟不工作,则跳转
1728: Cal_Day1:
1729: MOV    RealTimeRetPara1,CH    ;保存 BCD 码的世纪号
1730: MOV    RealTimeRetPara2,CL    ;保存 BCD 码的年月号
1731: MOV    RealTimeRetPara3,DH    ;保存 BCD 码的月份号
1732: MOV    RealTimeRetPara4,DL    ;保存 BCD 码的日期号
1733: MOV    WORD PTR CS,ClockFlag,2 ;置实时钟日期数据格式错的错误码
1734: CALL   Test_BCDData         ;| 若实时钟日期数据不是 BCD 码格式,则跳转

```

1735:	JC	Cal_Day6	;┘
1736:	MOV	WORD PTR CS;ClockFlag,3	;置实时钟日期数据值错的错误码
1737:	CALL	Test_DayData	;┐ 若实时钟日期数据值错误,则跳转
1738:	JC	Cal_Day6	;┘
1739:	MOV	WORD PTR CS;ClockFlag,0	;清实时钟日期操作的错误码
1740:	CALL	Time_To_ClockCount	;将 BCD 码格式表示的日期数据转换成二进制格式
1741:	MOV	AL,RealTimeRetPara2	;┐ AX←年号
1742:	CBW		;┘
1743:	CMP	RealTimeRetPara1,20	;┐ 若世纪号不为 20,则跳转
1744:	JNE	Cal_Day2	;┘
1745:	ADD	AX,100	;修改年号
1746:	Cal_Day2:		
1747:	SUB	AX,80	;┐
1748:	MOV	CL,4	;┘
1749:	DIV	CL	;┘
1750:	MOV	BL,AH	;┘ 计算年号对应的日期总天数→AX
1751:	CBW		;┘
1752:	MOV	CX,1461	;┘
1753:	MUL	CX	;┘
1754:	MOV	WORD PTR CS;ClockFlag,AX	;┘
1755:	MOV	AL,BL	;┐
1756:	CBW		;┘ 若年号能被 4 整除,则跳转
1757:	OR	AX,AX	;┘
1758:	JZ	Cal_Day3	;┘
1759:	MOV	CX,365	;┐
1760:	MUL	CX	;┘ 累计上不足四年的年号日期天数和
1761:	ADD	WORD PTR CS;ClockFlag,AX	;┘
1762:	JMP	SHORT Cal_Day4	
1763:	Cal_Day3:		;二月份为 29 天
1764:	CMP	RealTimeRetPara3,2	;┐ 若月份小于 3 月,则跳转
1765:	JBE	Cal_Day5	;┘
1766:	Cal_Day4:		
1767:	INC	WORD PTR CS;ClockFlag	;因为二月份为 29 天,所以总日期天数加 1
1768:	Cal_Day5:		
1769:	MOV	CL,RealTimeRetPara4	;┐
1770:	XOR	CH,CH	;┘ 日期天数加上日期号
1771:	DEC	CX	;┘
1772:	ADD	WORD PTR CS;ClockFlag,CX	;┘
1773:	MOV	CL,RealTimeRetPara3	;┐
1774:	XOR	CH,CH	;┘
1775:	DEC	CX	;┘
1776:	SHL	CX,1	;┘ 查表得出当前月份号以前各月的天数和→AX
1777:	MOV	SI,offset TotalOfDay_Table	;┘


```

1778:  ADD    SI,CX          ;|
1779:  MOV    AX,[SI]        ;|
1780:  ADD    WORD PTR CS,ClockFlag,AX ;加上月份对应的日期天数
1781:  Cal: Day6:
1782:  MOV    SI,WORD PTR CS;ClockFlag ;SI←实时钟日期操作的错误码或当前日期对应的
;总天数

1783:  POP    DX
1784:  POP    CX
1785:  POP    BX
1786:  POP    AX
1787:  RET
1788:  Calculate_DayCount  ENDP
1789:  ;=====
1790:  ;相对地址偏移:15E6
1791:  ;功能:将实时钟时间转换成时钟计数值
1792:  ;入口参数:无
1793:  ;出口参数:CX;DX=时钟计数值
1794:  ;=====
1795:  Read_ClockCount  PROC  NEAR
1796:  Read_Clock1:          ;将时钟计数值清零
1797:  XOR    CX,CX
1798:  XOR    DX,DX
1799:  JMP    SHORT Read_Clock_RET
1800:  Read_Clock2  LABEL  NEAR ;将实时钟时间转换成时钟计数值
1801:  MOV    AH,2          ;|
1802:  INT    1AH          ;|若无实时钟工作,则跳转
1803:  JB     Read_Clock1  ;|
1804:  MOV    RealTimeRetPara1,CH ;保存BCD码格式的小时
1805:  MOV    RealTimeRetPara2,CL ;保存BCD码格式的分
1806:  MOV    RealTimeRetPara3,DH ;保存BCD码格式的秒
1807:  MOV    BYTE PTR RealTimeRetPara4,0 ;置百分秒为0
1808:  CALL   Test_BCDData ;|若实时钟时间数据不是BCD码格式,则跳转
1809:  JB     Read_Clock1  ;|
1810:  CALL   Test_TimeData ;|若实时钟时间数据值错,则跳转
1811:  JB     Read_Clock1  ;|
1812:  CALL   Time_To_ClockCount ;将BCD码格式的时间数据转换成二进制格式
1813:  MOV    CH,RealTimeRetPara1 ;CH←小时
1814:  MOV    CL,RealTimeRetPara2 ;CL←分
1815:  MOV    DH,RealTimeRetPara3 ;DH←秒
1816:  MOV    DL,RealTimeRetPara4 ;DL←百分秒
1817:  CALL   DWORD PTR PreEntry4 ;将时间化成时钟计数值→CX;DX
1818:  Read_Clock_RET:
1819:  RET

```

```

1820: Read_ClockCount      ENDP
1821: ;=====
1822: ;相对地址偏移:1625
1823: ;功能:将实时钟的BCD码格式的日期/时间数据转换成对应的二进制值
1824: ;入口参数:无
1825: ;出口参数:无
1826: ;=====
1827: Time_To_ClockCount  PROC   NEAR
1828:   MOV     AL,RealTimeRetPara1      ;┐
1829:   CALL   BCDtoBIN                 ;├ 转换世纪号/小时
1830:   MOV     RealTimeRetPara1, AL      ;┤
1831:   MOV     AL, RealTimeRetPara2      ;┐
1832:   CALL   BCDtoBIN                 ;├ 转换年号/分
1833:   MOV     RealTimeRetPara2, AL      ;┤
1834:   MOV     AL, RealTimeRetPara3      ;┐
1835:   CALL   BCDtoBIN                 ;├ 转换月份/秒
1836:   MOV     RealTimeRetPara3, AL      ;┤
1837:   MOV     AL, RealTimeRetPara4      ;┐
1838:   CALL   BCDtoBIN                 ;├ 转换日期号/百分秒
1839:   MOV     RealTimeRetPara4, AL      ;┤
1840:   RET
1841: Time_To_ClockCount  ENDP
1842: ;=====
1843: ;相对地址偏移:164A
1844: ;功能:将BCD码格式的数据转换成二进制格式的数据
1845: ;入口参数:AL=BCD码数据
1846: ;出口参数:AL=二进制数据
1847: ;=====
1848: BCDtoBIN  PROC   NEAR
1849:   MOV     AH, AL
1850:   AND     AL, 0FH
1851:   MOV     CL, 4
1852:   SHR     AH, CL
1853:   AAD
1854:   RET
1855: BCDtoBIN  ENDP
1856: ;=====
1857: ;相对地址偏移:1655
1858: ;功能:判定BCD码格式的日期数据值是否正确
1859: ;入口参数:无
1860: ;出口参数:CF=0,数据值正确;CF=1,数据值错误
1861: ;=====
1862: Test_DayData  PROC   NEAR

```

```

1863:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara1,20H ; 若世纪号>20,则出错返回
1864:  JA     Test_DayD2                      ;↓
1865:  JZ     Test_DayD1                      ;若世纪号为20,则跳转
1866:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara1,19H ; 若世纪号<19,则出错返回
1867:  JB     Test_DayD2                      ;↓
1868:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara2,80H ; 若年号<1980,则出错返回
1869:  JB     Test_DayD2                      ;↓
1870:  Test_DayD1:                          ;世纪号、年号正确
1871:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara2,99H ; 若号>99,则出错返回
1872:  JA     Test_DayD2                      ;↓
1873:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara3,12H ; 若月份>12,则出错返回
1874:  JA     Test_DayD2                      ;↓
1875:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara3,0   ; 若月份≤0,则出错返回
1876:  JBE   Test_DayD2                      ;↓
1877:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara4,31H ; 若日期号>31,则出错返回
1878:  JA     Test_DayD2                      ;↓
1879:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara4,0   ; 若日期≤0,则出错返回
1880:  JBE   Test_DayD2                      ;↓
1881:  CLC                                     ;置数据值正确标志(CF=0)
1882:  RET
1883:  Test_DayD2:
1884:  STC                                     ;置数据值错误标志(CF=1)
1885:  RET
1886:  Test_DayData      ENDP
1887:  ;=====
1888:  ;相对地址偏移:1693
1889:  ;功能:判定BCD码格式的时间数据值是否正确
1890:  ;入口参数:无
1891:  ;出口参数:CF=0,数据值正确;CF=1,数据值错误
1892:  ;=====
1893:  Test_TimeData     PROC   NEAR
1894:  Test_TimeD1:
1895:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara1,24H ; 若小时>24,则出错返回
1896:  JA     Test_TimeD2                      ;↓
1897:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara2,59H ; 若分>59,则出错返回
1898:  JA     Test_TimeD2                      ;↓
1899:  CMP   BYTE PTR RealTimeRetPara3,59H ; 若秒>59,则出错返回
1900:  JA     Test_TimeD2                      ;↓
1901:  CLC                                     ;置数据值正确标志(CF=0)
1902:  RET
1903:  Test_TimeD2:
1904:  STC                                     ;置数据值出错标志(CF=1)
1905:  RET

```

```

1906: Test .TimeData      ENDP
1907: ;=====
1908: ;相对地址偏移:16AC
1909: ;功能:判定实时钟日期/时间操作返回的数据是否是BCD码格式
1910: ;入口参数:无
1911: ;出口参数:CF=0,格式正确;CF=1,格式错
1912: ;=====
1913: Test .BCDData      PROC      NEAR
1914:     MOV     CX,4                ;数据个数
1915:     MOV     BX, offset RealTimeRetPara1
1916: Test .BCDD1;
1917:     MOV     AL,[BX]              ;取出当前要测试的数据值
1918:     MOV     AH,AL                ;↓
1919:     AND     AX,0F00FH            ;↑
1920:     CMP     AL,0AH                ;若低位不是BCD码格式,则出错返回
1921:     JA     Test .BCDD2            ;↓
1922:     SHR     AH,1                  ;↑
1923:     SHR     AH,1                  ;↓
1924:     SHR     AH,1                  ;↓
1925:     SHR     AH,1                  ;若高位不是BCD码格式,则出错返回
1926:     AND     AH,0FH                ;↓
1927:     CMP     AH,0AH                ;↓
1928:     JA     Test .BCDD2            ;↓
1929:     INC     BX                    ;↑
1930:     DEC     CX                    ;若数据未检测完,则转去继续测试下一个数据
1931:     JNZ     Test .BCDD1            ;↓
1932:     CLC                          ;置数据格式正确标志(CF=0)
1933:     RET
1934: Test .BCDD2;
1935:     STC                          ;置数据格式错标志(CF=1)
1936:     RET
1937: Test BCDData      ENDP
1938: ;
1939: TailOfINT6CH ISR EQU      $
1940:     NOP
1941: ;相对地址偏移:16D6
1942: BootDriveNo      DB      0        ;保存引导盘对应的逻辑驱动器号(0=A,2=C,...)
1943: BootMediaDescriptor DB      0        ;保存引导盘的介质描述符
1944: SectorNumber .Init DD      0        ;存放引导盘数据区的起始扇区号,或引导盘数据
;区的相对起始扇区号(减去了隐含扇区数)
1945: Sectors Init      DW      0        ;在读取MSDOS.SYS系统文件时,它存放当前允许
;读取的扇区数
1946: FATType Init      DB      0        ;文件系统类型码(bit7=1,簇数≥65536;bit6=1,

```

				;16位 FAT 表, bit6=0, 12 位 FAT)
1947:	Seg_FATBuffer	DW	0	;在 DOS 操作系统启动时,它存放“读取 FAT 表所 ;使用的传送缓冲区的段地址值”
1948:	Seg_DPTBuffer	DW	0	;在 DOS 操作系统启动时,它存放“读取硬盘分区 ;信息表所使用的传送缓冲区的段地址值”
1949:	DriveNo_Init	DB	80H	;在建立硬盘驱动器的 BDPB 时,它暂存物理驱动 ;器号
1950:	BytesPerSector_Init	DW	200H	;保存引导盘的每扇区字节数
1951:	ClusterNo_Init	DW	0	;当簇项值位于相邻两个扇区时,它存放簇项值的 ;高、低字节值
1952:	SectorNoOfFAT_Init	DW	-1	;保存上次读取的 FAT 表内容对应的起始扇区号
1953:	Heads_Init	DB	2	;存放软盘驱动器支持的“磁头数”
1954:	SectorsPerTrack_Init	DB	9	;存放软盘驱动器支持的“每道扇区数”
1955:	Cylinders_Init	DB	28H	;存放软盘驱动器支持的“最大圆柱面数”
1956:	FDI_Flag_IO1	DB	0	;软盘驱动器安装标志(0:安装了软驱;1:没有安装 ;软驱)
1957:	;相对地址偏移:16EE			
1958:	DB	0, 2, 0, 1,	40H, 0, 0	;
1959:	DB	0, 0, 8, 1, 2,	70H, 0	;
1960:	DB	0, 0, 0, 20H,	2, 4, 0	; 无用数据
1961:	DB	1, 0, 0, 0A8H,	7FH, 3, 8	;
1962:	DB	0, 2, 0, 0, -1,	-1, 4	;
1963:	DB	10H, 0, 4, 0,	0	;
1964:	;相对地址偏移:1716			
1965:	;硬盘分区参数表数组,它由 7 个硬盘分区参数表组成,其中每一个表长 10 个字节,格式如下:			
1966:	;第一项,双字表示的分区最大可用扇区数(低字在后,高字在前);			
1967:	;第二项,字表示每簇扇区数的幂指数值(移位因子);			
1968:	;第三项,字节表示每簇扇区数			
1969:	;第四项,字表示最大根目录项数			
1970:	;第五项,特标志字节(bit6=1,表示 FAT 表每项长 16 位,否则为 12 位)			
1971:	;第六项,字节,保留待用			
1972:	FixedDiskPara	DW	0,07FA8H	;
1973:	DB	3, 8		; 扇区数≤32680
1974:	DW	200H		;
1975:	DB	0, 0		;
1976:	DW	4, 0		;
1977:	DB	2, 4		; 32680<扇区数≤262144
1978:	DW	200H		;
1979:	DB	40H, 0		;
1980:	DW	8, 0		;
1981:	DB	3, 8		; 262144<扇区数≤524288
1982:	DW	200H		;
1983:	DB	40H, 0		;

1984:	DW	10H,0	;7
1985:	DB	4, 10H	; 524288<扇区数≤1048576
1986:	DW	200H	;
1987:	DB	40H,0	;J
1988:	DW	20H,0	;7
1989:	DB	5, 20H	; 1048 76<扇区数≤2097152
1990:	DW	200H	;
1991:	DB	40H,0	;J
1992:	DW	40H,0	;7
1993:	DB	6, 40H	; 2097152<扇区数≤4194304
1994:	DW	200H	;
1995:	DB	40H,0	;J
1996:	DW	80H,0	;7
1997:	DB	7, 80H	; 4194304<扇区数≤8388608
1998:	DW	200H	;
1999:	DB	40H,0	;J
2000:	;相对地址偏移:175C		
2001:	DriveNumber_Init	DB 0	;当前硬盘驱动器的物理驱动器号
2002:	FixedDiskNumber	DB 0	;存放系统配置的硬盘驱动器数
2003:	Ptr..BPBArray	DW BPB Ptr Array	;BPB 参数块指针数组的访问(写入)指针
2004:	Ptr FreeBDPB	DW ExtendedBDPB1	;空闲(可供使用)的 BDPB 的指针
2005:	HeadsOfFixed_Init	DW 0	;当前硬盘驱动器的磁头数
2006:	SectorsPerTrackOfFixed	DW 0	;当前硬盘的每道扇区数
2007:	ROMBIOS_Version	DB ' 01/10/84' ,0	;ROM BIOS 版本标志串
2008:		DB 90H	
2009:	;相对地址偏移:1770		
2010:	DriveType0	DW 512	;7
2011:	DB	2	;
2012:	DW	1	;
2013:	DB	2	;
2014:	DW	112	;
2015:	DW	2D0H	; 软盘驱动器类型 0(160KB/180KB 或 320KB/
2016:	DB	0FDH	; 360KB 5.25 英寸软盘)对应的 Default BPB
2017:	DW	2	; 参数块
2018:	DW	9	;
2019:	DW	2	;
2020:	DD	0	;
2021:	DD	0	;J
2022:	DB	90H	
2023:	;相对地址偏移:178A		
2024:	DriveType1	DW 512	;7
2025:	DB	1	;
2026:	DW	1	;

2027:	DB	2		;
2028:	DW	224		;
2029:	DW	960H		; 软盘驱动类型 1(1.2MB 5.25 英寸软盘)对应
2030:	DB	0F9H		; 的 Default BPB 参数块
2031:	DW	7		;
2032:	DW	0FH		;
2033:	DW	2		;
2034:	DD	0		;
2035:	DD	0		;
2036:	DB	90H		;
2037:	; 相对地址偏移: 17A4			
2038:	DriveType2	DB	512	;
2039:	DB	2		;
2040:	DW	1		;
2041:	DB	2		;
2042:	DW	112		;
2043:	DW	5A0H		; 软盘驱动器类型 2(720KB 3.5 英寸软盘)对应
2044:	DB	0F9H		; 的 DefaultBPB 参数块
2045:	DW	3		;
2046:	DW	9		;
2047:	DW	2		;
2048:	DD	0		;
2049:	DD	0		;
2050:	DB	90H		;
2051:	; 相对地址偏移: 17BE			
2052:	DriveType9	DW	512	;
2053:	DB	2		;
2054:	DW	1		;
2055:	DB	2		;
2056:	DW	240		;
2057:	DW	1680H		; 软盘驱动器类型 9(2.88MB 3.5 英寸软盘)对应
2058:	DB	0F0H		; 的 Default BPB 参数块
2059:	DW	9		;
2060:	DW	36		;
2061:	DW	2		;
2062:	DD	0		;
2063:	DD	0		;
2064:	DB	90H		;
2065:	; 相对地址偏移: 17D8			
2066:	Ptr .BPB .Array	DW	DriveType0	;
2067:	DW	DriveType1		;
2068:	DW	DriveType2		;
2069:	DW	DriveType2		;

```

2070:   DW   DriveType2           ; | 各类型的软盘驱动器对应的 Default BPB 参数
2071:   DW   DriveType2           ; | 块指针数组
2072:   DW   DriveType2           ; |
2073:   DW   DriveType2           ; |
2074:   DW   DriveType2           ; |
2075:   DW   DriveType9          ; |
2076: OFS_RetfIO2   DW   IO2_Inter3      ; 存放 IO2 模块中 RETF 指令的偏移地址
2077: ; =====
2078: ; 相对地址偏移:17EE
2079: ; 功能:调用由 BP 指定的在 IO2 模块中定义的子程序
2080: ; 入口参数:BP=子程序的偏移地址
2081: ; 其它参数参见具体被调用的子程序
2082: ; 出口参数:参见具体被调用的子程序
2083: ; =====
2084: CallSubInIO2      PROC   NEAR
2085:   PUSH  CS;OFS_RetfIO2      ; 压入长返回指令的偏移地址
2086:   PUSH  WORD PTR CS;PreEntry3+2 ; |
2087:   PUSH  BP                  ; | 控制权转入 IO2 模块中由 BP 指定的子程序
2088:   RETF                      ; |
2089: CallSubInIO2 ENDP
2090: ; 相对地址偏移:17FA
2091: NumberOfFDisk2  DB   0          ; 保存系统配置的软盘驱动器数目
2092: ; =====
2093: ; 相对地址偏移:17FB
2094: ; 功能:系统初始化入口
2095: ; 入口参数:AX;BX=引导盘数据区的起始扇区号;
2096: ; CH=引导盘的介质描述符;
2097: ; DL=引导盘的物理驱动器号
2098: ; 出口参数:无
2099: ; =====
2100: SysInt 1 Entry    PROC   NEAR
2101:   CLI                      ; 关中断
2102:   PUSH  AX                  ; |
2103:   XOR   AX,AX               ; | DS 指向中断向量表
2104:   MOV   DS,AX               ; |
2105:   POP   AX                  ; |
2106:   MOV   WORD PTR CS;SectorNumber.Init+2,AX ; | 保存引导盘数据区的起始扇区号
2107:   MOV   WORD PTR CS;SectorNumber.Init,BX ; |
2108:   PUSH  CS                  ; | ES←IO1 模块在常规内存 |
2109:   POP   ES                  ; | 低端的段地址值 |
2110:   PUSH  CX                  ; |
2111:   PUSH  DI                  ; |
2112:   MOV   CX,5                ; CX←要保存中断向量的中 |

```



```

2113:  MOV    SI,offset INT10H_Number      ;断个数 SI←保存中断向量
                                           ;数据块的起始地址
2114:  SysInt_I_E_1:                       ;
2115:  LODS   BYTE PTR CS:[SI]              ;↑ AX←中断号
2116:  CBW                                     ;↑      | 保存 INT 10H、
2117:  SHL    AX,1                          ;↑      | INT 13H、
2118:  SHL    AX,1                          ;|      | INT 15H、
2119:  MOV    DI,AX                          ;|      | INT 19H、
2120:  XCHG   SI,DI                          ;| 保存指定中断号的中断 | INT 1BH
2121:  LODSW                                     ;| 向量 | 的中断向量
2122:  STOSW                                     ;|
2123:  LODSW                                     ;|
2124:  STOSW                                     ;|
2125:  XCHG   SI,DI                          ;↑
2126:  LOOP   SysInt_I_E_1                   ;
2127:  POP    DI                              ;
2128:  POP    CX                              ;↑
2129:  MOV    AX,WORD PTR CS;Old_INT13H_Vector ;↑
2130:  MOV    WORD PTR CS;INT13H_Shift_Entry,AX ;| 设置(补缺)INT 13H 中断接
2131:  MOV    AX,WORD PTR CS;Old_INT13H_Vector+2 ;| 管程序的入口地址
2132:  MOV    WORD PTR CS;INT13H_Shift_Entry+2,AX ;↑
2133:  MOV    WORD PTR DS;Vector_13H_OFS,offset INT13H_ISR ;↑ 重新设置 INT
2134:  MOV    DS;Vector_13H_SEG,CS            ;↑ 13H 中断向量
2135:  MOV    WORD PTR DS;Vector_15H_OFS,offset INT15H_ISR ;↑ 重新设置 INT
2136:  MOV    DS;Vector_15H_SEG,CS            ;↑ 15H 中断向量
2137:  MOV    WORD PTR DS;Vector_19H_OFS,offset INT19H_ISR ;↑ 重新设置 INT
2138:  MOV    DS;Vector_19H_SEG,CS            ;↑ 19H 中断向量
2139:  STI                                     ;开中断
2140:  INT    11H                             ;取出系统配置的设备信息
2141:  TEST   AX,1                             ;↑ 若安装了软盘驱动器,则跳转
2142:  JNZ    SysInt_I_E_4                     ;↑
2143:  PUSH   AX
2144:  PUSH   BX
2145:  PUSH   CX
2146:  PUSH   DX
2147:  PUSH   DI
2148:  PUSH   ES
2149:  MOV    AH,8                             ;↑
2150:  MOV    DL,0                             ;| 取软盘驱动器参数
2151:  INT    13H                             ;↑
2152:  JC     SysInt_I_E_2
2153:  MOV    CS;NumberOfFDisk2,DL             ;保存系统中安装的软盘驱动器的数目
2154:  SysInt_I_E_2:

```

2155:	POP	ES	
2156:	POP	DI	
2157:	POP	DX	
2158:	POP	CX	
2159:	POP	BX	
2160:	POP	AX	
2161:	JC	SysInt..I..E..4	
2162:	CMP	CS;NumberOfFDisk2,0	; 若没有安装软盘驱动器,则跳转
2163:	JE	SysInt..I..E..3	; 丿
2164:	MOV	AL,CS;NumberOfFDisk2	; 丿 AL←软盘驱动器数-1
2165:	DEC	AL	; 丿
2166:	JMP	SHORT SysInt..I..E..5	
2167:	SysInt..I..E..3;		
2168:	MOV	CS;FDI..Flag..IO1,1	; 置未安装软盘驱动器的标志
2169:	MOV	AX,1	
2170:	JMP	SHORT SysInt..I..E..6	
2171:	SysInt..I..E..4;		
2172:	ROL	AL,1	; 丿 AL 低两位存放“软盘驱动器数”的信息
2173:	ROL	AL,1	; 丿
2174:	SysInt..I..E..5;		
2175:	AND	AX,3	; AX=软盘驱动器数-1
2176:	JNZ	SysInt..I..E..7	; 若有 1 个以上的软盘驱动器,则跳转
2177:	INC	AX	; 虚设一个 B 软盘驱动器(即 A、B 两个逻辑驱动器 ; 共用同一个物理驱动器)
2178:	SysInt..I..E..6;		
2179:	INC	CS;SingleFDisk	; 设置系统只配置一个软盘驱动器的标志,即 A、B ; 两个逻辑驱动器共用同一物理驱动器的标志
2180:	SysInt..I..E..7;		
2181:	INC	AX	; 丿 CL←软盘驱动器数
2182:	MOV	CL,AL	; 丿
2183:	TEST	DL,80H	; 丿 若是硬盘活动分区引导 DOS 操作系统,则跳转
2184:	JNZ	SysInt..I..E..8	; 丿
2185:	XOR	AX,AX	; 设置软盘 A 引导 DOS 操作系统的逻辑驱动器号
2186:	SysInt..I..E..8;		
2187:	XOR	DX,DX	
2188:	CLI		; 丿
2189:	MOV	SS,DX	; 建立堆栈指针
2190:	MOV	SP,BIO..SEG*16	;
2191:	STI		; 丿
2192:	PUSH	CX	; 保存软盘驱动器数
2193:	MOV	AH,CH	; 丿 保存引导盘的介质描述符和引导盘对应的逻辑 ; 驱动器号(AL=0,软盘引导 DOS 操作系统;否 ; 则,硬盘引导 DOS 操作系统

2194:	PUSH	AX	;↓	
2195:	MOV	AH,0C0H	;↑	取出系统配置参数,若 ROM BIOS 支持该功能,
2196:	INT	15H	;↓	则 ES:BX 指向系统描述符表
2197:	JC	SysInt 1.E.9	;↑	若系统 ROM BIOS 不支持该功能(如 XT 档次机
2198:	CMP	AH,0	;↓	器),则跳转
2199:	JNE	SysInt 1.E.9	;↓	
2200:	MOV	AL,BYTE PTR ES:[BX+2]	;↑	取出并保存“机器型号”
2201:	MOV	CS;ModelByte_Init,AL	;↓	
2202:	MOV	AL,BYTE PTR ES:[BX+3]	;↑	取出并保存“机器子型号”
2203:	MOV	CS;SubmodelByte_Init,AL	;↓	
2204:	JMP	SHORT SysInt 1.E.10		
2205:	SysInt 1.E.9:			
2206:	MOV	SI,0FFFFH	;↑	
2207:	MOV	ES,SI	;↓	取出并保存 XT 档次机器的“机器型号”
2208:	MOV	AL,BYTE PTR ES:[000EH]	;↓	
2209:	MOV	CS;ModelByte_Init,AL	;↓	
2210:	SysInt 1.E.10:			
2211:	MOV	AL,20H	;↑	清除中断请求
2212:	OUT	20H,AL	;↓	
2213:	CMP	CS;ModelByte_Init,0	;↓	
2214:	JNE	SysInt 1.E.11	;↓	
2215:	IN	AL,66H	;↓	
2216:	TEST	AL,20H	;↓	
2217:	JZ	SysInt 1.E.11	;↓	
2218:	MOV	AL,0FH	;↓	
2219:	OUT	50H,AL	;↓	
2220:	IN	AL,50H	;↓	
2221:	TEST	AL,1	;↓	初始化
2222:	JZ	SysInt 1.E.12	;↓	COM1~
2223:	SysInt 1.E.11:			
2224:	MOV	AL,3	;↑	初始化 COM4 串行端 行端口
2225:	CALL	Init COM Adapter	;↓	口
2226:	MOV	AL,2	;↑	初始化 COM3 串行端
2227:	CALL	Init COM Adapter	;↓	口
2228:	MOV	AL,1	;↑	初始化 COM2 串行端
2229:	CALL	Init COM Adapter	;↓	口
2230:	XOR	AL,AL	;↑	初始化 COM1 串行端
2231:	CALL	Init COM Adapter	;↓	口
2232:	SysInt 1.E.12:			
2233:	MOV	AL,2	;↑	初始化 LPT3 串行端口
2234:	CALL	Init PRN Adapter	;↓	
2235:	MOV	AL,1	;↑	初始化 LPT2 串行端口
2236:	CALL	Init PRN Adapter	;↓	

2237:	XOR	AL,AL	; 初始化 LPT1 串行端口
2238:	CALL	Init PRN Adapter	; ↓
2239:	XOR	DX,DX	; ↑
2240:	MOV	DS,DX	;
2241:	MOV	ES,DX	;
2242:	XOR	AX,AX	; 初始化 DOS 通讯区
2243:	MOV	DI,Info.534H	;
2244:	STOSW		;
2245:	STOSW		; ↓
2246:	MOV	AX,CS	
2247:	MOV	WORD PTR DS;Vector.1BH.OFS,offset INT1BH.ISR	; 重新设置 INT
2248:	MOV	DS;Vector.1BH.SEG,AX	; ↓ 1BH 中断向量
2249:	MOV	WORD PTR DS;Vector.29H.OFS,offset INT29H.ISR	; 设置 INT 29H
2250:	MOV	DS;Vector.29H.SEG,AX	; ↓ 中断向量
2251:	MOV	DI,4	
2252:	MOV	BX,offset DummyISR	; AX;BX 指向虚设的中断服务程序(即该中断服务 ;程序直接中断返回)
2253:	XCHG	AX,BX	; ↑
2254:	STOSW		; 设置 INT 01H 中断向量
2255:	XCHG	AX,BX	;
2256:	STOSW		; ↓
2257:	ADD	DI,4	
2258:	XCHG	AX,BX	; ↑
2259:	STOSW		; 设置 INT 03H 中断向量
2260:	XCHG	AX,BX	;
2261:	STOSW		; ↓
2262:	XCHG	AX,BX	; ↑
2263:	STOSW		; 设置 INT 04H 中断向量
2264:	XCHG	AX,BX	;
2265:	STOSW		; ↓
2266:	MOV	DS;Info.500H,DX	; 清 DOS 通讯区中的控制屏幕打印状态的标志字节
2267:	MOV	DS;Info.504H,DX	; 在只有一个软盘驱动器的系统中,清 0 表明该软 ;盘驱动器当前作为逻辑驱动器 A
2268:	MOV	AL,DS;Info.52CH	; 保存软盘参数表的“马达启动时间”
2269:	MOV	CS;StartupWaitTime,AL	; ↓
2270:	CMP	CS;ModelByte.Init,0FDH	; 若是 PC/AT 等高档机器,则跳转
2271:	JB	SysInt.I.E.13	; ↓
2272:	MOV	WORD PTR DS;Info.52BH,20FH	; 修改软盘参数表的“寻道后磁头的稳定时间”和 ;“马达启动时间”
2273:	MOV	BYTE PTR DS;Info.522H,0DFH	; 修改软盘参数表的“步进速率”和“磁头卸载时间”
2274:	SysInt.I.E.13;		
2275:	INT	12H	; 取出系统中的常规内存容量→AX(以 1KB 为单 ;位)

```

2276:  MOV    CL,6                ;  AX=以节为单位的常规内存容量
2277:  SHL    AX,CL                ;  ↓
2278:  POP    CX                    ;  保存引导盘的介质描述符和引导盘对应的逻辑
2279:  MOV    WORD PTR CS,BootDriveNo,CX ;  ↓ 驱动器号
2280:  PUSH   AX
2281:  PUSH   DS
2282:  PUSH   BX
2283:  XOR    BX,BX                ;  ↓
2284:  MOV    DS,BX                ;  |  DS,BX=INT 2FH 的中断向量
2285:  MOV    BX,WORD PTR DS;Vector_2FH_OFS ;  |
2286:  MOV    DS,WORD PTR DS;Vector_2FH_SEG ;  ↓
2287:  CMP    WORD PTR [BX+3], ' PR' ;
2288:  JNE    SysInt_I_E_14        ;
2289:  CMP    BYTE PTR [BX+5], ' L' ;
2290:  JNE    SysInt_I_E_14        ;
2291:  MOV    DX,AX
2292:  MOV    AX,4A06H
2293:  INT    2FH
2294:  MOV    AX,DX
2295:  SysInt_I_E_14;
2296:  POP    BX
2297:  POP    DS
2298:  SUB    AX,40H                ;  确定读取 FAT 表时使用的传送缓冲区的段地址
2299:  MOV    CS;Seg.FATBuffer,AX   ;  ↓ 值(缓冲区为 1KB)
2300:  SUB    AX,40H                ;  确定读取硬盘分区信息表时使用的传送缓冲区
2301:  MOV    CS;Seg.DPTBuffer,AX   ;  ↓ 的段地址值(缓冲区为 1KB)
2302:  POP    AX                    ;  AX=以节为单位的常规内存容量
2303:  MOV    DX,SysInt_II_SEG      ;  设置 DS SysInt- II 的段地址值
2304:  MOV    DS,DX                ;  ↓
2305:  MOV    WORD PTR DS;IO3_0273,offset CON_DriverHeader ;  设置 SysInt- II 的变量(设
;  | 备驱动程序标题链表头结点
;  ↓ 指针)
2306:  MOV    WORD PTR DS;IO3_0275,CS
2307:  MOV    WORD PTR DS;IO3_0292,AX ;  设置 SysInt- II 的变量(以节为单位的常规内存容
;  量)
2308:  INC    CL                    ;  设置 SysInt- II 的变量(引导盘对应的驱动器
;  ↓ 号,1=A,2=B,...)
2309:  MOV    BYTE PTR DS;IO3_0296,CL
2310:  MOV    WORD PTR DS;IO3_0271,83FH ;  设置 MSDOS.SYS 系统文件初始读入时在常规内
;  存中的段地址值(83FH=70H+7CF0H/16)
2311:  MOV    AX,SysInt_II_SEG      ;  设置 ES←SysInt- II 的段地址值  ↓
2312:  MOV    ES,AX                ;  ↓
2313:  XOR    AX,AX                ;  设置 DS 指向中断向量表 |
2314:  MOV    DS,AX                ;  ↓
2315:  MOV    AX,DS;Vector_0FH_SEG ;  若 INT 0FH 中断向量由程序提 |

```

2316;	CMP	AX,FS;103_0292	; 供,则跳转	
2317;	JBE	SysInt_1.E_15	; ↓	修改
2318;	CMP	AX,0F000H	; ↑ 若 INT 0FH 中断向量由扩展卡	INT 0FH
2319;	JNE	SysInt_1.E_16	; ↓ 提供,则跳转	中断向量
2320;		SysInt_1.E_15;	;	
2321;	MOV	DS;Vector_0FH_OFS,offset DummySR	;	
2322;	MOV	DS;Vector_0FH_SEG,CS	;	
2323;		SysInt_1.E_16;	;	
2324;	XOR	CX,CX	; ↑	
2325;	MOV	DS,CX	; CL←键盘状态字节值	
2326;	MOV	CL,DS;Info_496H	; ↓	
2327;	TEST	CL,10H	; ↑ 若安装的键盘不是 101/102 键盘,则跳转	
2328;	JZ	SysInt_1.E_17	; ↓	
2329;	MOV	CS;ReadKeyCode,10H	; 设置“读扩展键盘(101/102 键盘)输入”的命令码	
2330;	MOV	CS;GetKeyStatus,11H	; 设置“取扩展键盘(101/102 键盘)状态”的命令码	
2331;		SysInt_1.E_17;		
2332;	PUSH	CS		
2333;	POP	DS		
2334;	PUSH	CS		
2335;	POP	ES		
2336;	CALL	Process_RTC	; 处理实时时钟,并计算当前日期对应的总天数	
2337;	MOV	WORD PTR DS:[0],918H	; 清除 IO1 模块的第一条指令	
2338;	POP	AX	; AL=软盘驱动器数	
2339;	XOR	AH,AH		
2340;	MOV	TotalOfBlockDev,AL	; 初置系统允许访问的逻辑驱动器数	
2341;	MOV	NumberOfFDisk1,AL	; 保存系统配置的软盘驱动器数	
2342;	SHL	AX,1	; ↑ 修改 BPB 参数块指针数组的操作指针值,以便 ; 使它等于第一个硬盘的 BPB 参数块指针值的	
2343;	ADD	Ptr BPBArray,AX	; ↓ 存放地址	
2344;	MOV	DL,80H	; ↑	
2345;	MOV	AH,8	; 读取硬盘驱动器参数	
2346;	INT	13H	; ↓	
2347;	JC	SysInt_1.E_18		
2348;	MOV	FixedDiskNumber,DL	; 保存系统配置的硬盘驱动器数	
2349;		SysInt_1.E_18;		
2350;	XOR	DL,DL	; DL←逻辑驱动器号(0=A)	
2351;	PUSH	CS		
2352;	POP	DS		
2353;	MOV	MaxSectorsPerTrack,9	; 补缺“每道最大扇区数”值	
2354;	MOV	D1,offset BDPB_Head	; D1=BDPB 链的头结点指针	
2355;	CMP	FDI_Flag_IO1,1	; ↑ 若安装了软盘驱动器,则跳转	
2356;	JNE	SysInt_1.E_19	; ↓	
2357;	MOV	D1,[D1]	; ↑ DS:D1 指向第一个软盘驱动器对应的 BDPB	

2358:	MOV	DI,[DI]	;↓
2359:	MOV	WORD PTR [DI],0FFFFH	;设置 BDPB 链尾结点的指针域
2360:	JMP	SysInt..I..E..32	;转去建立初始的硬盘驱动器对应的 BDPB
2361:	SysInt..I..E..19;		
2362:	CMP	DL,TotalOfBlockDev	;↑ 若软盘驱动器对应的 BDPB 未初始化完,则跳转
2363:	JB	SysInt..I..E..20	;↓
2364:	JMP	SysInt..I..E..31	;转去建立初始的硬盘驱动器对应的 BDPB
2365:	SysInt..I..E..20;		
2366:	XOR	CX,CX	
2367:	MOV	DI,[DI]	;DS:DI 指向当前软盘驱动器对应的 BDPB
2368:	MOV	DH,0	
2369:	MOV	Cylinders..Init,40	;补缺“圆柱面数”
2370:	PUSH	DS	
2371:	PUSH	DI	
2372:	PUSH	DX	
2373:	PUSH	CX	
2374:	PUSH	ES	
2375:	MOV	AH,8	;↑ 读取 DL 指定的软盘驱动器的参数
2376:	INT	13H	;↓
2377:	JC	SysInt..I..E..27	;若 DL 指定的软盘驱动器无效,则跳转
2378:	CMP	CH,0	;↑ 若最大圆柱面号低 8 位不为 0,则跳转
2379:	JNE	SysInt..I..E..21	;↓
2380:	MOV	CH,27H	;CH←最大圆柱面号
2381:	MOV	CL,9	;CL←每道扇区数
2382:	MOV	DH,1	;DH←最大磁头号
2383:	SysInt..I..E..21;		
2384:	INC	DH	;DH←磁头号
2385:	INC	CH	;CH←圆柱面数
2386:	MOV	Heads..Init,DH	;保存“磁头号”
2387:	AND	CL,3FH	;↑ 保存“每道扇区数”
2388:	MOV	SectorsPerTrack..Init,CL	;↓
2389:	MOV	Cylinders..Init,CH	;保存“圆柱面数”
2390:	CMP	CL,MaxSectorsPerTrack	;↑
2391:	JBE	SysInt..I..E..22	;↓ 修改“每道最大扇区数”值
2392:	MOV	MaxSectorsPerTrack,CL	;↓
2393:	SysInt..I..E..22;		
2394:	POP	ES	
2395:	POP	CX	
2396:	POP	DX	
2397:	POP	DI	
2398:	POP	DS	
2399:	MOV	AH,15H	;↑ 读取软盘驱动器的 DASD 类型
2400:	INT	13H	;↓

2401;	JC	SysInt..I..E..23	;若 ROM BIOS 不支持该功能调用,则跳转
2402;	CMP	AH,2	;若 软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
2403;	JNE	SysInt..I..E..23	;↓
2404;	OR	CL,2	;设置软盘驱动器支持 Change Line 标志
2405;	MOV	ChangeLine,1	;↓
2406;	SysInt..I..E..23;		
2407;	CMP	Cylinders..Init,40	;↑
2408;	JNE	SysInt..I..E..25	;↓
2409;	CMP	SectorsPerTrack..Init,9	;↓
2410;	JBE	SysInt..I..E..28	;↓
2411;	SysInt..I..E..24;		;↓
2412;	MOV	DH,7	;↓
2413;	JMP	SHORT SysInt..I..E..28	;确定软盘驱动器类型字节值→DH(1:1.2MB
2414;	SysInt..I..E..25;		;5.25 英寸软盘驱;驱动器 2:720KB 3.5 英寸软盘
2415;	CMP	Cylinders..Init,80	;驱动器;7:1.44MB 3.5 英寸软盘驱动器;9:
2416;	JNE	SysInt..I..E..24	;2.88MB 3.5 英寸软盘驱动器)
2417;	MOV	DH,9	;↓
2418;	CMP	SectorsPerTrack..Init,36	;↓
2419;	JE	SysInt..I..E..28	;↓
2420;	CMP	SectorsPerTrack..Init,15	;↓
2421;	JE	SysInt..I..E..26	;↓
2422;	CMP	SectorsPerTrack..Init,9	;↓
2423;	JNE	SysInt..I..E..24	;↓
2424;	MOV	DH,2	;↓
2425;	JMP	SHORT SysInt..I..E..28	;↓
2426;	SysInt..I..E..26;		;↓
2427;	MOV	DH,1	;↓
2428;	JMP	SHORT SysInt..I..E..28	;↓
2429;	SysInt..I..E..27;		
2430;	POP	ES	
2431;	POP	CX	
2432;	POP	DX	
2433;	POP	DI	
2434;	POP	DS	
2435;	MOV	AH,15H	;↑ 读取软盘驱动器的 DASD 类型
2436;	INT	13H	;↓
2437;	JC	SysInt..I..E..28	;若 ROM BIOS 不支持该功能调用,则跳转
2438;	CMP	AH,2	;若 软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
2439;	JNE	SysInt..I..E..28	;↓
2440;	OR	CL,2	;设置软盘驱动器支持 Change Line 标志
2441;	MOV	ChangeLine,1	;↓
2442;	MOV	Cylinders..Init,80	;设置“圆柱面数”
2443;	MOV	DH,1	;DH←“磁头数”

2444:	MOV	AL, 0FH	;AL←“每道扇区数”
2445:	CMP	AL, MaxSectorsPerTrack	;↑
2446:	JBE	SysInt_1_E_28	;↓ 保存“每道最大扇区数”值
2447:	MOV	MaxSectorsPerTrack, AL	;↓
2448:	SysInt_1_E_28;		
2449:	OR	CL, 20H	;设置 BDPB 处于就绪状态(活动状态)的标志位
2450:	MOV	BH, DL	;BH←软盘的物理驱动器号
2451:	CMP	SingleFDisk, 2	;↑ 若逻辑驱动器 A、B 各自对应一个物理驱动器,
2452:	JNE	SysInt_1_E_29	;↓ 则跳转
2453:	DEC	BH	;BH=逻辑驱动器 A、B 共用同一物理驱动器时,逻辑驱动器 B 对应的物理驱动器号
2454:	XOR	CL, 20H	;清除逻辑驱动器 B 对应的 BDPB 的就绪状态(活动状态)标志位
2455:	SysInt_1_E_29;		
2456:	XOR	AX, AX	;↑
2457:	MOV	AL, Heads_Init	;↓ “磁头数”→BDPB
2458:	MOV	[DI]. BDPB_NumberOfHead2, AX	;↓
2459:	MOV	AL, SectorsPerTrack_Init	;↑ “每道扇区数”→BDPB
2460:	MOV	[DI]. BDPB_SectorsPerTrack2, AX	;↓
2461:	MOV	[DI]. BDPB_Attr_Status, CX	;“设备属性和 BDPB 状态标志”→BDPB
2462:	MOV	[DI]. BDPB_DeviceType, DH	;“设备类型码”→BDPB
2463:	MOV	[DI]. BDPB_LogicalNumber, DL	;“逻辑驱动器号”→BDPB
2464:	MOV	[DI]. BDPB_DriveNumber, BH	;“物理驱动器号”→BDPB
2465:	MOV	BL, Cylinders_Init	;↑ “圆柱面数”→BDPB
2466:	MOV	BYTE PTR [DI]. BDPB_NumberOfCylinder, BL	;↓
2467:	CMP	SingleFDisk, 1	;↑ 若逻辑驱动器 A、B 不用共同一物理驱动器,则
2468:	JNE	SysInt_1_E_30	;↓ 跳转
2469:	MOV	SingleFDisk, 2	;更改逻辑驱动器 A、B 共用同一物理驱动器的标志值,表明下次处理逻辑驱动器 B
2470:	DB	83H, 0C9H	;↑
2471:	DB	10H	;↓ 设置当前 BDPB 的驱动器标志位(物理驱动器
2472:	OR	CX, +10H	;↓ 具有多个逻辑驱动器名)
2473:	OR	[DI]. BDPB_Attr_Status, CX	;↓
2474:	MOV	DI, [DI]	;DS;DI 指向虚拟的逻辑驱动器 B 对应的 BDPB
2475:	INC	DL	;逻辑驱动器号加 1
2476:	JMP	SHORT SysInt_1_E_28	;转去初始化虚拟的逻辑驱动器 B 对应的 BDPB
2477:	SysInt_1_E_30;		
2478:	INC	DL	;逻辑驱动器号加 1
2479:	JMP	SysInt_1_E_19	;转去初始化其它逻辑驱动器对应的 BDPB
2480:	SysInt_1_E_31;		
2481:	MOV	WORD PTR [DI], 0FFFFH	;设置 BDPB 链尾结点的指针域
2482:	SysInt_1_E_32;		
2483:	MOV	DH, FixedDiskNumber	;DH←硬盘驱动器数

2484:	OR	DH, DH	; 7 若系统中未安装硬盘, 则跳转
2485:	JZ	SysInt..I..E..38	; ↓
2486:	MOV	DL, 80H	; DL ← 第 1 个硬盘的物理驱动器号
2487:	SysInt..I..E..33;		
2488:	PUSH	DX	
2489:	MOV	DI, Ptr..FreeBDPB	; DS; DI 指向当前可供使用的空闲 BDPB
2490:	MOV	BL, TotalOfBlockDev	; BL ← 逻辑驱动器号
2491:	MOV	BH, 0	; BH ← 0 (表明建立硬盘基本 DOS 分区对应的逻辑 ; 驱动器的 BDPB)
2492:	CALL	Build..FixedDisk..BDPB	; 建立硬盘基本 DOS 分区对应的逻辑驱动器的 ; BDPB
2493:	JC	SysInt..I..E..34	; 若不能建立 BDPB, 则跳转
2494:	CALL	CheckLogicDriveNum	; 检测逻辑驱动器是否超过 26 个 (即是否还有空 ; 闲 BDPB)
2495:	JNC	SysInt..I..E..34	; 若 BDPB 已全部用完, 则跳转
2496:	CALL	App..New..Node	; 将当前 BDPB 插入到 BDPB 链尾
2497:	SysInt..I..E..34;		
2498:	POP	DX	
2499:	INC	DL	; DL ← 下一个硬盘的物理驱动器号
2500:	DEC	DH	; DH ← 未建立基本 DOS 分区对应的 BDPB 的硬盘 ; 驱动器数
2501:	JNZ	SysInt..I..E..33	; 转去建立其它硬盘基本 DOS 分区对应的逻辑驱动 ; 器的 BDPB
2502:	CALL	Build..ExtendedDisk..BDPB	; 建立硬盘扩展 DOS 分区对应的逻辑驱动器的 ; BDPB
2503:	; 建立硬盘其它 (非第 1 个) 基本 DOS 分区对应的逻辑驱动器的 BDPB		
2504:	MOV	DH, FixedDiskNumber	; DH ← 硬盘驱动器数
2505:	MOV	DL, 80H	; DL ← 第 1 个硬盘的物理驱动器号
2506:	SysInt..I..E..35;		
2507:	MOV	BH, 1	; BH ← 1 (表明建立硬盘其它基本 DOS 分区对应的 ; 逻辑驱动器的 BDPB)
2508:	SysInt..I..E..36;		
2509:	PUSH	DX	
2510:	PUSH	BX	
2511:	MOV	DI, Ptr..FreeBDPB	; DS; DI 指向当前可供使用的空闲 BDPB
2512:	MOV	BL, TotalOfBlockDev	; BL ← 逻辑驱动器号
2513:	CALL	Build..FixedDisk..BDPB	; 建立硬盘其它基本 DOS 分区对应的逻辑驱动器的 ; BDPB
2514:	JC	SysInt..I..E..37	; 若不能建立 BDPB, 则跳转
2515:	CALL	CheckLogicDriveNum	; 7 若没有其它的空闲 BDPB, 则跳转
2516:	JNC	SysInt..I..E..37	; ↓
2517:	CALL	App..New..Node	; 将当前 BDPB 插入到 BDPB 链尾
2518:	POP	BX	

```

2519: POP DX
2520: INC BH ; 转去建立后续的有关基本 DOS 分区对应的逻辑
2521: JMP SHORT SysInt_1_E_36 ; 驱动器的 BDPB
2522: SysInt_1_E_37:
2523: POP BX
2524: POP DX
2525: INC DL ; DL←下一个硬盘的物理驱动器号
2526: DEC DH ; 转去建立其它硬盘的有关基本 DOS 分区对应的
2527: JNZ SysInt_1_E_35 ; 逻辑驱动器的 BDPB
2528: CMP NumberOfDisk1,2 ; 若系统安装的软盘驱动器数≤2,则跳转
2529: JBE SysInt_1_E_38 ; ↓
2530: CALL RedefineDriveLogicName ; 重新编排驱动器的名称
2531: SysInt_1_E_38:
2532: MOV DI,Ptr_FreeBDPB ;
2533: CMP DI,offset ExtendedBDPB1 ; 若机器配置了硬盘,则跳转 | DI=101
2534: JNE SysInt_1_E_39 ; ↓ | 模块当
2535: MOV DI,offset FreeAddress2 ; | 前可被
2536: CMP ChangeLine,0 ; | 覆盖的
2537: JNE SysInt_1_E_39 ; | 地址偏
2538: MOV DI,offset FreeAddress1 ; | 移值
2539: SysInt_1_E_39: ; ↓
2540: PUSH CS
2541: POP ES
2542: CLD
2543: CMP ModelByte_Init,0FCH ; 若不是 AT 档机器,则跳转
2544: JNE SysInt_1_E_40 ; ↓
2545: CMP FixedDiskNumber,0 ; 若没有安装硬盘,则跳转
2546: JE SysInt_1_E_40 ; ↓
2547: ; DI=101 模块在常规内存中可被覆盖的地址偏移值
2548: XCHG AX,DI ; |
2549: MOV SI,0F000H ; |
2550: MOV ES,SI ; |
2551: MOV SI,offset ROMBIOS_Version ; |
2552: MOV DI,0FFF5H ; | 若 ROM BIOS 不是“1984 年 1 月 10 号”的,则
2553: MOV CX,9 ; | 跳转
2554: REPE CMPSB ; |
2555: XCHG AX,DI ; |
2556: JNZ SysInt_1_E_40 ; ↓
2557: MOV CX,offset TailOfINT13H_ILR1 ; CX←INT13H 中断接管程序(INT13H_ILR1)的终
; 止地址偏移值
2558: MOV SI,offset INT13H_ILR1 ; SI←INT13H 中断接管程序(INT13H_ILR1)的起
; 始地址偏移值
2559: JMP SHORT SysInt_1_E_42

```

```

2560: SysInt_1_E_40;
2561:  MOV    AX,0F000H                ;↑ ES←ROM BIOS的段地址值
2562:  MOV    ES,AX                    ;↓
2563:  CMP    WORD PTR ES:[0FFEAH], 'OC' ;↑
2564:  JNE    SysInt_1_E_43            ;|
2565:  CMP    WORD PTR ES:[0FFECH], 'PM' ;| 若不是 COMPQA 机器,则跳转
2566:  JNE    SysInt_1_E_43            ;|
2567:  CMP    WORD PTR ES:[0FEEH], 'QA' ;|
2568:  JNE    SysInt_1_E_43            ;↓
2569:  MOV    AX,ES:[0FFFBH]           ;↑
2570:  XCHG  AH,AL                    ;|
2571:  CMP    AX,'86'                 ;|
2572:  JA     SysInt_1_E_43            ;|
2573:  JC     SysInt_1_E_41            ;|
2574:  MOV    AX,ES:[0FFF5H]           ;|
2575:  XCHG  AH,AL                    ;| 若 ROM BIOS 是 86 年 8 月 4 号以后开发的,则
2576:  CMP    AX,'08'                 ;| 跳转
2577:  JA     SysInt_1_E_43            ;|
2578:  JC     SysInt_1_E_41            ;|
2579:  MOV    AX,ES:[0FFF8H]           ;|
2580:  XCHG  AH,AL                    ;|
2581:  CMP    AX,'04'                 ;|
2582:  JAE   SysInt_1_E_43            ;|
2583: SysInt_1_E_41;                 ;↓
2584:  MOV    CX,offset TailOfINT13H_ILR2 ;CX←INT 13H 中断接管程序(INT13_ILR2)的终
;止地址偏移值
2585:  MOV    SI,offset INT13H_ILR2    ;SI←INT 13H 中断接管程序(INT13_ILR2)的起
;始地址偏移值

2586: SysInt_1_E_42;
2587:  PUSH  CS                        ;↑ 将 INT 13H
2588:  POP   ES                        ;| 中断接管
2589:  MOV   WORD PTR INT13H_Shift_Entry,D1 ;↑ 保存 INT 13H 中断接管程 ;| 程序移到
;序的入口地址 ;| IO1 模块在
2590:  MOV   WORD PTR INT13H_Shift_Entry+2,CS;↓ ;| 常规内存
2591:  SUB   CX,SI                      ;| 中的正确
2592:  REP   MOVSB                      ;↓ 位置处

2593: SysInt_1_E_43;
2594:  PUSH  CS
2595:  POP   ES
2596:  CMP   RTCFlag,1                 ;↑ 若机器没有实时时钟,则跳转
2597:  JNE   SysInt_1_E_44            ;↓
2598:  MOV   PreEntry2,D1              ;设置“将二进制表示的日期数据转换成 BCD 码格
;式”的子程序入口地址偏移值

```

```

2599:  MOV    CX,offset TailOfBINtoBCD - offset BINtoBCD    ; 将 BINtoBCD 子程序移到 IO1 模
2600:  MOV    SI,offset BINtoBCD                               ; 块在常规内存中的正确位置处
2601:  REP    MOVSB                                           ; ↓
2602:  MOV    PreEntry1,DI                                     ; 设置“将 AL 指定的二进制数据转换成 BCD 码格
; 式”的子程序入口地址偏移值
2603:  MOV    CX,offset TailOfConvertData - offset ConvertData ; 将 ConvertData 子程序移到 IO1
2604:  MOV    SI,offset ConvertData                           ; 模块在常规内存中的正确位置处
2605:  REP    MOVSB                                           ; ↓
2606:  SysInt_1_E_44;
2607:  PUSH  DI                                               ; 保存 IO1 模块在常规内存中可被覆盖的地址偏移
; 值
2608:  MOV    AX,4101H                                         ; AH=41H(等待一个事件);AL=1(事件类型)
2609:  MOV    BL,1                                             ; BL←1(超过值)
2610:  MOV    BH,ES:[DI]                                       ; BH←事件标志
2611:  STC
2612:  INT    15H                                             ; 请求 INT 15H 中断服务
2613:  POP    DI
2614:  JC     SysInt_1_E_45
2615:  MOV    Support_15H,1                                     ; 设置 ROM BIOS 支持“等待事件”功能请求的标志
; (1:支持)
2616:  PUSH  DS                                               ; ↑
2617:  XOR    AX,AX                                           ; ↓
2618:  MOV    DS,AX                                           ; ↓ 设置 INT 6CH 中断向量
2619:  MOV    DS:Vector_6CH_OFS,DI                             ; ↓
2620:  MOV    DS:Vector_6CH_SEG,CS                             ; ↓
2621:  POP    DS                                               ; ↓
2622:  MOV    SI,offset INT6CH_ISR                             ; 将 INT 6CH 中断服务程序及其
; 相关程序移到 IO1 模块在常规
2623:  MOV    CX,offset TailOfINT6CH_ISR - offset INT6CH_ISR ; 内存中的正确位置处
2624:  REP    MOVSB                                           ; ↓
2625:  SysInt_1_E_45;
2626:  PUSH  CS
2627:  POP    DS
2628:  ADD    DI,0FH                                           ; ↑
2629:  SHR    DI,1                                             ; ↓
2630:  SHR    DI,1                                             ; ↓
2631:  SHR    DI,1                                             ; ↓ 计算 MSDOS1 模块在常规内存低端的段地址
2632:  SHR    DI,1                                             ; ↓ →DI
2633:  DB    81H,0C7H                                         ; ↓
2634:  DW    BIO_SEG                                           ; ↓
2635:  ;ADD   DI,0070H                                         ; ↓
2636:  MOV    MSDOS1_SEG,DI                                     ; 保存 MSDOS1 模块在常规内存低端的段地址值
2637:  MOV    AX,WORD PTR BootDriveNo                         ; AL←引导盘的逻辑驱动器 ↑

```

```

;号 | 取出引导盘对
2638: MOV BP,offset Get_BDPB_Node ; | 应的BDPB入口
2639: PUSH CS ; | 地址→ES;DI
2640: CALL CallSubInIO2 ; |
2641: MOV BP,offset Modify_BuildBPB ; | 根据引导盘的引导记录参数,设置引导盘对应
2642: PUSH CS ; | 的BDPB的“BuildBPB参数块”参数值
2643: CALL CallSubInIO2 ; |
2644: PUSH ES
2645: POP DS
2646: XOR DI,DI ; |
2647: MOV AL,ES:[DI] ; | 修改引导盘的介质描述符
2648: MOV ES;BootMediaDescriptor,AL ; |
2649: MOV AX,WORD PTR ES;BootDriveNo ; | AL←引导盘的逻辑驱动器号;AH←引导盘的介质
;描述符
2650: PUSH ES ; |
2651: PUSH DS ; |
2652: POP ES ; |
2653: PUSH CS ; |
2654: POP DS ; |
2655: MOV BP,offset Get_BDPB_Node ; | 取出引导盘对应的BDPB入口地址→ES;DI
2656: PUSH CS ; |
2657: CALL CallSubInIO2 ; |
2658: PUSH ES ; |
2659: POP DS ; |
2660: POP ES ; |
2661: MOV BX,[DI].BDPB_BytesPerSector1 ; | 取出并保存引导盘的“每扇区字节数”
2662: MOV CS;BytesPerSector_Init,BX ; |
2663: MOV BL,[DI].BDPB_SizeFlag ; | 取出并保存引导盘的“文件系统类型码”
2664: MOV ES;FATType_Init,BL ; |
2665: MOV CL,[DI].BDPB_SectorsPerCluster1 ; |
2666: MOV AX,WORD PTR [DI].BDPB_HiddenSectors1 ; | 计算引导盘数 |
2667: SUB WORD PTR ES;SectorNumber_Init,AX ; | 据区的相对起 | CX←每
2668: MOV AX,WORD PTR [DI].BDPB_HiddenSectors1+2 ; | 始扇区号 | 簇扇区
2669: SBB WORD PTR ES;SectorNumber_Init+2,AX ; | 数
2670: XOR CH,CH ; |
2671: PUSH DS ; |
2672: XOR DI,DI ; |
2673: MOV DS,DI ; | 取出MSDOS.SYS系统文件的起始簇号→BX
2674: MOV BX,DS;MSDOS_Cluster ; |
2675: POP DS ; |
2676: Repeat ReadMSDOS;
2677: MOV AX,SysInt_11_SEG ; | ES←MSDOS.SYS系统文件初始读入时在常规
2678: MOV ES,AX ; | 内存中的段地址值

```

```

2679: MOV ES,ES;IO3_0271 ;┘
2680: CALL Read MSDOS ;读取 MSDOS.SYS 系统文件的内容
2681: TEST CS;FATType.Init,40H ;┘
2682: JNZ SysInt_ReadDOS1 ;┘
2683: CMP BX,0FF7H ;┘
2684: J2MP SHORT SysInt_ReadDOS2 ;┘ | 若 MSDOS.SYS 系统文件未读完,则继续读操作
2685: SysInt_ReadDOS1; ;┘
2686: CMP BX,-9 ;┘
2687: SysInt_ReadDOS2; ;┘
2688: JE Repeat_ReadMSDOS ;┘
2689: CALL Build_BDPB_DefaultBPB ;建立 BDPB 链中所有表结点的 Default BPB 参
;数块
2690: DB 0EAH ;┘ 控制权转入 SysInt-1 初始化程序,处理 CON
2691: DW SysInt_11_OFS ;┘ | FIG.SYS 系统配置文件及加载 COMMAND.
2692: DW SysInt_11_SEG ;┘ | COM 等工作
2693: ;JMP FAR PTR 046D;0267H ;┘
2694: SysInt_1_Entry ENDP
2695: ;=====
2696: ;相对地址偏移:1D58
2697: ;功能:当系统配置了两个以上的软盘驱动器时,该子程序重新编排驱动器的逻辑名符(即重新设置
BDPB 的“逻辑驱动器号”字段值),其编排顺序如下:
2698: ; 1. 第一个和第二个软盘驱动器,它们的逻辑驱动器名符分别为 A 和 B;
2699: ; 2. 硬盘的基本 DOS 分区,它的逻辑驱动器名符从 C 开始;
2700: ; 3. 硬盘的扩展 DOS 分区,它的逻辑驱动器名符紧接着第 2 步;
2701: ; 4. 第三个和第三个以上的软盘驱动器,它们的逻辑驱动器名符紧接着第 3 步。
2702: ; 同时,该子程序还重新校正引导盘的逻辑驱动器号
2703: ;入口参数:无
2704: ;出口参数:无
2705: ;=====
2706: RedefineDriveLogicName PROC NEAR
2707: MOV DI,CS;BDPB_Head ;DS;DI 指向第 1 个 BDPB
2708: RedefDriveLN_1:
2709: CMP [DI].BDPB_DriveNumber,80H ;┘
2710: JE RedefDriveLN_2 ;┘
2711: MOV DI,[DI] ;┘
2712: CMP DI,-1 ;┘ | 若系统未安装硬盘,则直接返回
2713: JNE RedefDriveLN_1 ;┘
2714: JMP SHORT RedefDriveLN_RET ;┘
2715: RedefDriveLN_2; ;┘
2716: MOV AL,2 ;AL←第 1 个硬盘的起始逻辑驱动器号
2717: RedefDriveLN_3; ;┘
2718: MOV [DI].BDPB_LogicalNumber,AL ;┘
2719: MOV DI,[DI] ;┘ | 设置硬盘基本 DOS 分区和扩展 DOS 分区对应

```

```

2720:  INC    AL                      ; | 的 BDPB 的“逻辑驱动器号”字段值
2721:  CMP    DI, -1                   ; |
2722:  JNE    RedefDriveLN 3          ; ↓
2723:  MOV    DI, CS;BDPB_Head        ; ↑ DS;DI 指向第 2 个 BDPB
2724:  MOV    DI, [DI]                 ; ↓
2725:  MOV    AH, CS;NumberOfFDisk1   ; ↑ AH←-软盘驱动器数-2
2726:  SUB    AH, 2                    ; ↓
2727:  RedefDriveLN 4;                 ; ↑
2728:  MOV    DI, [DI]                 ; |
2729:  MOV    [DI].BDPB_LogicalNumber, AL ; | 设置软盘驱动器对应的 BDPB 的“逻辑驱动器
2730:  INC    AL                       ; | 号”字段值
2731:  DEC    AH                       ; |
2732:  JNZ    RedefDriveLN 4          ; ↓
2733:  MOV    AL, CS;BootDriveNo       ; ↑
2734:  CMP    AL, 2                    ; | 若由 A 驱动器引导 DOS 操作系统,则直接返回
2735:  JB     RedefDriveLN RET        ; ↓
2736:  SUB    AL, CS;NumberOfFDisk1   ; ↑
2737:  JC     RedefDriveLN 5          ; |
2738:  ADD    AL, 2                    ; |
2739:  JMP    SHORT RedefDriveLN 6    ; | 校正引导盘的逻辑驱动器号(0=A,1=B,...)
2740:  RedefDriveLN 5;                 ; |
2741:  ADD    AL, CS;TotalOfBlockDev   ; |
2742:  RedefDriveLN 6;                 ; |
2743:  MOV    CS, BootDriveNo.AL       ; ↓
2744:  INC    AL                       ; ↑
2745:  PUSH   DS                       ; |
2746:  MOV    DI, SysInt II SEG        ; | 设置 SysInt- II 的变量(引导盘的驱动器号,1=
2747:  MOV    DS, DI                   ; | A,2=B,...)
2748:  MOV    DS, IO3_0296.AL          ; |
2749:  POP    DS                       ; ↓
2750:  RedefDriveLN RET;
2751:  RET
2752:  RedefineDriveLogicName  ENDP
2753:  ;=====
2754:  ;相对地址偏移:1DBD
2755:  ;功能:读取硬盘的第一个扇区(即硬盘的主引导记录),并判定它是否是引导记录
2756:  ;入口参数:无
2757:  ;出口参数:CF=0,是引导记录;CF=1,不是引导记录
2758:  ;=====
2759:  Read_BootstrapSector1 PROC  NEAR
2760:  MOV    AX, CS;Seg_DPTBuffer     ; ↑
2761:  MOV    ES, AX                   ; |
2762:  MOV    BX, 200H                 ; |

```



```

2763:  MOV    AX,201H                ; | 读取硬盘的第一个扇区
2764:  XOR    DH,DH                  ; |
2765:  MOV    CX,1                   ; |
2766:  INT    13H                    ; |
2767:  JC     Read_BSS1              ; 若读操作失败,则跳转
2768:  CMP    ES,[3FEH],0AA55H      ; | 若是引导记录,则直接返回
2769:  JE     Read_BSS_RET          ; |
2770:  Read_BSS1;
2771:  STC
2772:  Read_BSS_RET;
2773:  RET
2774:  Read_BootstrapSector1 ENDP
2775:  ;=====
2776:  ;相对地址偏移:1DDD
2777:  ;功能:依据硬盘的DOS分区信息和驱动器参数填写对应的BDPB中的BuildBPB参数块
2778:  ;入口参数:BL=逻辑驱动器号;
2779:  ;      BH=控制字节(0:建立硬盘基本DOS分区对应的BDPB,此时活动分区优先于非活动分区;BH≥1:建立硬盘的其它基本DOS分区对应的BDPB);
2780:  ;      DL=物理驱动器号;
2781:  ;      DS;DI指向BDPB
2782:  ;出口参数:CF=0,成功建立了一个BDPB;CF=1,失败,未能建立一个BDPB
2783:  ;=====
2784:  Build_FixedDisk_BDPB PROC NEAR
2785:  PUSH  DI
2786:  PUSH  BX
2787:  PUSH  DS
2788:  PUSH  ES
2789:  MOV   [DI].BDPB_LogicalNumber,BL ;“逻辑驱动器号”→BDPB
2790:  MOV   [DI].BDPB_DriveNumber,DL   ;“物理驱动器号”→BDPB
2791:  OR    BYTE PTR [DI].BDPB_Attr_Status,01 ;设置“介质不可装卸(移动)标志位”
2792:  MOV   BYTE PTR [DI].BDPB_DeviceType,5 ;设置“设备类型”为硬盘
2793:  MOV   FATType_Init,0             ;清文件系统类型码(FAT表每项长12位)
2794:  MOV   DH,BH                      ;DH←控制字节值
2795:  PUSH  DX
2796:  MOV   AH,8                        ; | 读硬盘驱动器参数
2797:  INT   13H                          ; |
2798:  INC   DH                            ; | “磁头数”→BDPB
2799:  MOV   BYTE PTR [DI].BDPB_NumberOfHead1,DH ; |
2800:  POP   DX
2801:  JC    Build_FixedDisk_BDPB_7      ; 若指定的硬盘驱动器无效,则跳转
2802:  AND   CL,3FH                       ; | 每道扇区数→BDPB
2803:  MOV   BYTE PTR [DI].BDPB_SectorsPerTrack1,CL ; |
2804:  PUSH  DX                            ; |

```

2805:	CALL	Read_BootstrapSector1	; 读取硬盘主引导记录
2806:	POP	DX	;
2807:	JC	Build_FixedDisk_BDPB_7	; 若读操作失败,则跳转
2808:	MOV	BX,3C2H	; ES:BX 指向第一个硬盘分区表的“分区类型码”字 ;段
2809: Build_FixedDisk_BDPB_1;			
2810:	TEST	BYTE PTR ES:[BX-4],80H	; 若当前硬盘分区不是活动分区,则跳转
2811:	JE	Build_FixedDisk_BDPB_3	;
2812:	CMP	BYTE PTR ES:[BX],1	;
2813:	JE	Build_FixedDisk_BDPB_2	;
2814:	CMP	BYTE PTR ES:[BX],4	;
2815:	JE	Build_FixedDisk_BDPB_2	; 若当前硬盘活动分区不是基本 DOS 分区,则跳
2816:	CMP	BYTE PTR ES:[BX],6	; 转
2817:	JNE	Build_FixedDisk_BDPB_3	;
2818: Build_FixedDisk_BDPB_2;			
2819:	OR	DH,DH	; 若是建立硬盘活动 DOS 分区对应的 BDPB,则跳
2820:	JE	Build_FixedDisk_BDPB_8	; 转
2821:	DEC	DH	
2822: Build_FixedDisk_BDPB_3;			
2823:	ADD	BX,10H	; ES:BX 指向下一个硬盘分区表
2824:	CMP	BX,402H	; 若还有其它硬盘分区,则继续
2825:	JNE	Build_FixedDisk_BDPB_1	;
2826:	MOV	BX,3C2H	; ES:BX 指向第一个硬盘分区表的“分区类型码”字 ;段
2827: Build_FixedDisk_BDPB_4;			
2828:	TEST	BYTE PTR ES:[BX-4],80H	; 若当前硬盘分区是活动分区,
2829:	JNE	Build_FixedDisk_BDPB_6	; 则跳转
2830:	CMP	BYTE PTR ES:[BX],1	;
2831:	JE	Build_FixedDisk_BDPB_5	;
2832:	CMP	BYTE PTR ES:[BX],4	;
2833:	JE	Build_FixedDisk_BDPB_5	; 若当前硬盘分区不是基本 DOS 分区,则跳转
2834:	CMP	BYTE PTR ES:[BX],6	;
2835:	JNE	Build_FixedDisk_BDPB_6	;
2836: Build_FixedDisk_BDPB_5;			
2837:	OR	DH,DH	; 若建立硬盘非活动的基本 DOS 分区对应的
2838:	JE	Build_FixedDisk_BDPB_8	; BDPB,则跳转
2839:	DEC	DH	
2840: Build_FixedDisk_BDPB_6;			
2841:	ADD	BX,10H	; ES:BX 指向下一个硬盘分区表
2842:	CMP	BX,402H	; 若还有其它硬盘分区,则继续
2843:	JNE	Build_FixedDisk_BDPB_4	;
2844: Build_FixedDisk_BDPB_7;			
2845:	STC		; 出错返回

```

2846:   JMP      Build_FixedDisk_BDPB_36      ;┘
2847: Build_FixedDisk_BDPB_8:
2848:   MOV     CS,DriveNo_Init,DL            ;保存物理驱动器号
2849:   MOV     AX,ES:[BX+4]                  ;┐ DX:AX=本 DOS 分区的起始扇区号
2850:   MOV     DX,ES:[BX+6]                  ;┘
2851:   SUB     AX,1                          ;┐
2852:   SBB     DX,0                          ;┐ 加上本 DOS 分区使用的扇区数,此时 DX:AX=
2853:   ADD     AX,ES:[BX+8]                  ;┐ 本 DOS 分区的结束扇区号
2854:   ADC     DX,ES:[BX+0AH]                ;┘
2855:   JNB     Build_FixedDisk_BDPB_9      ;若本 DOS 分区占用的扇区数大于 1,则跳转
2856:   OR      FATType_Init,80H
2857: Build_FixedDisk_BDPB_9:
2858:   MOV     AX,ES:[BX+4]                  ;┐
2859:   MOV     WORD PTR [DI].BDPB_HiddenSectors1,AX ;┐ “隐含扇区数”→BDPB
2860:   MOV     AX,ES:[BX+6]                  ;┐
2861:   MOV     WORD PTR [DI].BDPB_HiddenSectors1+2,AX ;┘
2862:   MOV     DX,ES:[BX+0AH]                ;┐
2863:   MOV     AX,ES:[BX+8]                  ;┐ “总扇区数”→BDPB
2864:   MCV     WORD PTR [DI].BDPB_BigTotalSector1+2,DX ;┐
2865:   MOV     WORD PTR [DI].BDPB_BigTotalSector1,AX ;┘
2866:   CMP     DX,0                          ;┐
2867:   JA      Build_FixedDisk_BDPB_10      ;┐
2868:   CMP     AX,40H                        ;┐ 若本 DOS 分区占用的扇区数<64,则
2869:   JB      Build_FixedDisk_BDPB_7      ;┐ 出错返回
2870: Build_FixedDisk_BDPB_10:
2871:   MOV     DX,WORD PTR [DI].BDPB_HiddenSectors1+2 ;┐ DS:AX←“隐含扇区数”(即本
2872:   MOV     AX,WORD PTR [DI].BDPB_HiddenSectors1 ;┘ DOS 分区的起始扇区号)
2873:   XOR     BX,BX                          ;┐ BX←“每道扇区数”
2874:   MOV     BL,BYTE PTR [DI].BDPB_SectorsPerTrack1 ;┘
2875:   PUSH    AX                             ;┐
2876:   MOV     AX,DX                          ;┐
2877:   XOR     DX,DX                          ;┐ 计算并保存 DOS 分区起始位置对应的磁道号
2878:   DIV     BX                             ;┐ 高 16 位值
2879:   MOV     CS,Temp_HW,AX                  ;┐
2880:   POP     AX                             ;┘
2881:   DIV     BX                             ;┐ AX←DOS 分区起始位置对应的磁道号低 16 位
2882:   MOV     CL,DL                          ;┐ 值 CL←DOS 分区起始位置对应的道内扇区号
2883:   INC     CL                             ;┘
2884:   XOR     BX,BX                          ;┐ BX←“磁头数”
2885:   MOV     BL,BYTE PTR [DI].BDPB_NumberOfHead1 ;┘
2886:   PUSH    AX                             ;┐
2887:   XOR     DX,DX                          ;┐
2888:   MOV     AX,CS:Temp_HW                  ;┐ 计算并保存 DOS 分区起始位置对应的圆柱号高

```

2889:	DIV	BX	; 16 位
2890:	MOV	CS;Temp-HW,AX	;
2891:	POP	AX	;┘
2892:	DIV	BX	;AX←DOS 分区起始位置对应的圆柱号的低 16 位 ;值;DX←DOS 分区起始位置对应的磁头号
2893:	CMP	CS;Temp-HW,0	;┘
2894:	JA	Build.FixedDisk.BDPB-17	; 若 DOS 分区起始位置对应的圆柱号>1024,
2895:	CMP	AX,400H	; 则跳转
2896:	JA	Build.FixedDisk.BDPB-17	;┘
2897:	CMP	WORD PTR [DI].BDPB-Clock1orCylinderFlag,1;┘	校正本 DOS 分区的起始圆柱面号
2898:	JNE	Build.FixedDisk.BDPB-11	; (因为该 DOS 分区为扩展 DOS 分
2899:	ADD	AX,[DI].BDPB-Clock2orCylinder	; 区)
2900:	Build.FixedDisk.BDPB-11;		;┘
2901:	ROR	AH,1	;┘
2902:	ROR	AH,1	; 将圆柱面号和道内扇区号
2903:	AND	AH,0C0H	; 拼成 INT 13H 所规定的入口
2904:	OR	CL,AH	; 参数格式
2905:	MOV	CH,AL	;┘ 读取当
2906:	MOV	DH,DL	;DH←磁头号 前 DOS
2907:	MOV	DL,CS;DriveNo.Init	;DL←物理驱动器号 分区的
2908:	PUSH	CS	;┘ 引导记
2909:	POP	ES	; ES:BX 指向传送缓冲区 录
2910:	MOV	BX,offset DiskBuffer	;┘
2911:	MOV	AX,201H	;
2912:	INT	13H	;
2913:	MOV	BX,offset DiskBuffer	;CS:BX 指向当前 DOS 分区的引导记录
2914:	PUSH	BX	
2915:	PUSH	AX	
2916:	CMP	BYTE PTR CS:[BX],0E9H	;┘
2917:	JE	Build.FixedDisk.BDPB-12	;
2918:	CMP	BYTE PTR CS:[BX],0EBH	;
2919:	JNE	Build.FixedDisk.BDPB-14	; 若 DOS 分区的引导记录格式不对,则跳转
2920:	CMP	BYTE PTR CS:[BX+2],90H	;
2921:	JNE	Build.FixedDisk.BDPB-14	;
2922:	Build.FixedDisk.BDPB-12;		;┘
2923:	MOV	BX,offset DiskBuffer+0BH	;CS:BX 指向引导记录中的 BPB 参数块
2924:	MOV	AL,BYTE PTR CS:[BX].BPB.MediaByte	;AL←“介质描述符”
2925:	AND	AL,0F0H	;┘
2926:	CMP	AL,0F0H	; 若介描述符无效,则跳转
2927:	JNE	Build.FixedDisk.BDPB-14	;┘
2928:	CMP	WORD PTR CS:[BX],200H	;┘ 若每扇区字节数≠512,则跳转
2929:	JNE	Build.FixedDisk.BDPB-14	;┘
2930:	MOV	AL,BYTE PTR CS:[BX+2]	;┘

```

2931:   OR      AL,AL           ;| 若每簇扇区数=0,则跳转
2932:   JZ      Build_FixedDisk_BDPB_14 ;↓
2933: Build_FixedDisk_BDPB_13; ;↑
2934:   SHR     AL,1           ;| 若每簇扇区数为2的幂,则跳转
2935:   JNC     Build_FixedDisk_BDPB_13 ;|
2936:   JZ      Build_FixedDisk_BDPB_15 ;↓
2937: Build_FixedDisk_BDPB_14;
2938:   POP     AX
2939:   POP     BX
2940:   JMP     Build_FixedDisk_BDPB_28
2941: Build_FixedDisk_BDPB_15;
2942:   POP     AX
2943:   POP     BX
2944:   CMP     WORD PTR CS:[BX+8],'.2' ;↑
2945:   JNE     Build_FixedDisk_BDPB_19 ;| 若DOS版本号不是2.0,则跳转
2946:   CMP     BYTE PTR CS:[BX+0AH],'.0' ;|
2947:   JNE     Build_FixedDisk_BDPB_19 ;↓
2948: Build_FixedDisk_BDPB_16;
2949:   JMP     SHORT Build_FixedDisk_BDPB_21
2950: Build_FixedDisk_BDPB_17;
2951:   DB      0E9H
2952:   DW      0FEFBH
2953:   ;JMP    Build_FixedDisk_BDPB_16
2954: Build_FixedDisk_BDPB_18;
2955:   JMP     Build_FixedDisk_BDPB_29
2956: Build_FixedDisk_BDPB_19;
2957:   CALL    VerifyTotalSector      ;校验DOS分区的总扇区数
2958:   CMP     WORD PTR CS:[BX+8],'.0' ;
2959:   JNE     Build_FixedDisk_BDPB_20
2960:   MOV     AL,BYTE PTR CS:[BX+7]
2961:   SUB     AL,31H                 ;'.1'
2962:   AND     AL,0FEH
2963:   JZ      Build_FixedDisk_BDPB_21
2964:   JMP     Build_FixedDisk_BDPB_28
2965: Build_FixedDisk_BDPB_20;
2966:   CMP     WORD PTR CS:[BX+8],'.3' ;↑
2967:   JB      Build_FixedDisk_BDPB_18 ;|
2968:   JNZ     Build_FixedDisk_BDPB_21 ;| 若DOS版本号<3.1,则跳转
2969:   CMP     BYTE PTR CS:[BX+0AH],'.1' ;|
2970:   JB      Build_FixedDisk_BDPB_18 ;↓
2971: Build_FixedDisk_BDPB_21;
2972:   CMP     BYTE PTR CS:DiskBuffer+26H,29H ;若不是扩充BPB参数块,则跳转
2973:   JNE     Build_FixedDisk_BDPB_23 ;↓

```

```

2974:  CMP   BYTE PTR CS, DiskBuffer + 10H, 0 ; 若 FAT 首个数 ≠ 0, 则跳转
2975:  JNE   Build_FixedDisk_BDPB_23 ; ↓
2976:  PUSH  DI ;
2977:  PUSH  DS ;
2978:  PUSH  DS ;
2979:  POP   ES ;
2980:  PUSH  CS ;
2981:  POP   DS ;
2982:  MOV   SI, offset DiskBuffer + 0BH ; DS; SI 指向扩充 BPB 参数块
2983:  ADD   DI, 6 ; ES; DI 指向 BDPB 的 Build BPB 参数块
2984:  CMP   WORD PTR CS, [SI + 8], 0 ; ↑
2985:  JNE   Build_FixedDisk_BDPB_22 ; ↓
2986:  CMP   WORD PTR CS, [SI + 15H], 0 ; ↓ 若扩充 BPB 参数块的“总扇区数”字段值
2987:  JNE   Build_FixedDisk_BDPB_22 ; ↓ 非零, 则跳转
2988:  CMP   WORD PTR CS, [SI + 17H], 0 ; ↓
2989:  JNE   Build_FixedDisk_BDPB_22 ; ↓
2990:  MOV   AX, WORD PTR [DI].BDPB_SectorsPerCluster1 ; ↑
2991:  MOV   WORD PTR CS, [SI + 8], AX ; ↓
2992:  MOV   AX, [DI].BDPB_NumberOfHead1 ; ↓ 按 DOS 分区表指定的“总扇区数”
2993:  MOV   WORD PTR CS, [SI].BPB_BigTotalSector, AX ; ↓ 补缺扩充 BPB 参数块的“总扇区
2994:  MOV   AX, WORD PTR [DI].BDPB_HiddenSectors1 ; ↓ 数”
2995:  MOV   WORD PTR CS, [SI].BPB_BigTotalSector + 2, AX ; ↓
2996:  Build_FixedDisk_BDPB_22;
2997:  MOV   CX, BPB_Len1 ; CX ← BPB 参数块长度
2998:  REP   MOVSB ; 根据 DOS 分区引导记录中的扩充 BPB 参数块设
; 置 BDPB 的“Build BPB 参数块”
2999:  POP   DS ;
3000:  POP   DI ; DS; DI 指向 BDPB
3001:  PUSH  ES ; ↑
3002:  PUSH  DS ; ↓
3003:  POP   ES ; ↓
3004:  PUSH  CS ; ↓
3005:  POP   DS ; ↓ 依据扩充 BPB 参数块设置 BDPB 的“卷系
3006:  MOV   BP, offset Set_BDPBEx*MediaState ; ↓ 列号、卷标名、文件系统类型”
3007:  PUSH  CS ; ↓
3008:  CALL  CallSubInIO2 ; ↓
3009:  PUSH  ES ; ↓
3010:  POP   DS ;
3011:  POP   ES ;
3012:  JMP   Build_FixedDisk_BDPB_35 ; 转去设置 BDPB 的“特征状态字节”值
3013:  Build_FixedDisk_BDPB_23; ; 处理一般的 BPB 参数块(非扩充 BPB 参数块)
3014:  MOV   SI, offset DiskBuffer + 0BH ; CS; SI 指向 BPB 参数块

```

```

3015:  XOR    DX,DX                                ;┘
3016:  MOV    AX,WORD PTR CS:[SI+18]              ;|
3017:  OR     AX,AX                                ;|
3018:  JNZ    Build_FixedDisk_BDPB_24            ;|
3019:  MOV    AX,WORD PTR CS:[SI+15H]            ;|
3020:  MOV    DX,WORD PTR CS:[SI+17H]            ;| 根据 BPB 参数块的“总扇区数”
3021:  MOV    CX,DX                                ;| 更换 BDPB 的“总扇区数”字段值
3022:  OR     CX,AX                                ;|
3023:  JZ     Build_FixedDisk_BDPB_25            ;|
3024:  Build_FixedDisk_BDPB_24;                    ;|
3025:  MOV    WORD PTR [DI],BDPB_BigTotalSector1,AX ;|
3026:  MOV    WORD PTR [DI],BDPB_BigTotalSector1+2,DX ;|
3027:  Build_FixedDisk_BDPB_25;                    ;┘
3028:  MOV    AX,WORD PTR [DI],BDPB_BigTotalSector1 ;┘ DX:AX←DOS分区的总扇区数
3029:  MOV    DX,WORD PTR [DI],BDPB_BigTotalSector1+2 ;┘
3030:  MOV    BX,CS:[SI],BPB_ReservedSector ;┘ “保留扇区数”→BDPB
3031:  MOV    [DI],BDPB_ReservedSectors1,BX ;┘
3032:  SUB    AX,BX                                ;┘ 减去“保留扇区数”
3033:  SBB   DX,0                                  ;┘
3034:  MOV    BX,CS:[SI],BPB_SectorsPerFAT ;┘ “每个 FAT 表占用的扇区数”→
3035:  MOV    WORD PTR DS:[DI],BDPB_SectorsPerFAT1,BX ;┘ BDPB
3036:  SHL   BX,1                                  ;┘
3037:  SUB    AX,BX                                ;| 减去“FAT 表占用的扇区数”
3038:  SBB   DX,0                                  ;┘
3039:  MOV    BX,WORD PTR CS:[SI+0BH] ;┘ “最大根目录项数”→BDPB
3040:  MOV    [DI],BDPB_TotalOfRootDir1,BX ;┘
3041:  MOV    CL,4                                  ;┘
3042:  SHR   BX,CL                                  ;| 减去“根目录占用的扇区数”
3043:  SUB    AX,BX                                ;|
3044:  SBB   DX,0                                  ;┘
3045:  XOR    CX,CX                                ;┘
3046:  MOV    CL,BYTE PTR CS:[SI+2] ;| “每簇扇区数”→BDPB
3047:  MOV    [DI],BDPB_SectorsPerCluster1,CL ;┘
3048:  ;DX:AX=数据区的扇区数,CX=每簇扇区数
3049:  PUSH  AX                                    ;┘
3050:  MOV    AX,DX                                ;|
3051:  XOR    DX,DX                                ;|
3052:  DIV   CX                                    ;| 计算 DOS 分区的簇数
3053:  MOV    CS,Temp_HW,AX                       ;|
3054:  POP   AX                                    ;|
3055:  DIV   CX                                    ;┘
3056:  CMP   CS,Temp_HW,0 ;┘ 若 DOS 分区的簇数≥65536,则跳转
3057:  JA    Build_FixedDisk_BDPB_27 ;┘

```

```

3058:   CMP     AX,0FF6H           ; 若 DOS 分区的簇数 < 4086, 则跳转
3059:   JB      Build FixedDisk BDPB 26 ; ↓
3060:   OR      FATType Init,40H    ; 置 FAT 表的特征标志位, 表示 DOS 分区的簇数在
                                   ; 4086~65535 之间, FAT 表每项长 16 位

3061: Build FixedDisk BDPB 26:
3062:   PUSH   ES                 ; ↑
3063:   PUSH   DS                 ; |
3064:   POP    ES                 ; |
3065:   PUSH   CS                 ; |
3066:   POP    DS                 ; | 依据扩充 BPB 参数块设置 BDPB 中的“卷系
3067:   MOV    BP,offset Set BDPBExtMediaState ; | 列号、卷标名、文件系统类型”
3068:   PUSH   CS                 ; |
3069:   CALL  CallSubInIO2       ; |
3070:   PUSH   ES                 ; |
3071:   POP    DS                 ; |
3072:   POP    ES                 ; ↓
3073:   JMP    Build FixedDisk BDPB 34 ; 转去处理 BDPB 的“总扇区数”字段值, 并设置
                                   ; BDPB 的“特征状态字节”值

3074: Build FixedDisk BDPB 27:
3075:   OR      CS,FATType Init,80H ; 置特征标志位, 表示 DOS 分区的簇数 ≥ 65536
3076:   JMP    Build FixedDisk BDPB 35 ; 转去设置 BDPB 的“特征状态字节”值

3077: Build FixedDisk BDPB 28:
3078:   OR      [DI],BDPB Attr Status,200H
3079: Build FixedDisk BDPB 29:           ; 处理 DOS 3.1 版本以下的情况
3080:   MOV    DX,WORD PTR [DI],BDPB BigTotalSector1+2 ; ↑ DX: AX ← DOS 分区的总扇
3081:   MOV    AX,WORD PTR [DI],BDPB BigTotalSector1 ; ↓ 区数
3082:   MOV    SI,offset FixedDiskPara ; SI 指向硬盘分区参数表数组
3083: Build FixedDisk BDPB 30:
3084:   CMP    DX,CS:[SI]         ; ↑
3085:   JB      Build FixedDisk BDPB 32 ; |
3086:   JA      Build FixedDisk BDPB 31 ; | 若找到了匹配的硬盘分区参数表, 则跳转
3087:   CMP    AX,WORD PTR CS:[SI+2] ; |
3088:   JBE    Build FixedDisk BDPB 32 ; |
3089: Build FixedDisk BDPB 31:         ; ↓
3090:   ADD    SI,0AH             ; SI 指向下一个硬盘分区参数表
3091:   JMP    SHORT Build FixedDisk BDPB 30 ; 转去继续搜索匹配的硬盘分区参数表
3092: Build FixedDisk BDPB 32:         ; 找到合适的硬盘分区参数表
3093:   MOV    CL,[SI+8]          ; ↑ 设置“文件系统类型码”
3094:   OR      FATType Init,CL    ; ↓
3095:   MOV    CX,WORD PTR CS:[SI+4] ; CL ← 移位因子, CH ← 每簇扇区数
3096:   MOV    DX,WORD PTR CS:[SI+6] ; ↑ “最大根目录数” → BDPB
3097:   MOV    [DI],BDPB TotalOfRootDir1,DX ; ↓
3098:   MOV    DX,WORD PTR [DI],BDPB BigTotalSector1+2 ; ↑ DX: AX ← DOS 分区的总扇区数

```



```

3099:  MOV  AX,WORD PTR [DI].BDPB.BigTotalSector1 ;┘
3100:  MOV  [DI].BDPB.SectorsPerCluster1,CH ;“每簇扇区数”→BDPB
3101:  TEST  FATType.Init,40H ;┐ 若 DOS 分区使用 16 位 FAT 表,则跳转
3102:  JNZ  Build.FixedDisk.BDPB.33 ;┘
3103:  XOR  BX,BX ;┐ ;┘
3104:  MOV  BL,CH ;┐ ;┘
3105:  DEC  BX ;┐ ;┘
3106:  ADD  BX,AX ;┐ ;| 计算 DOS 分区的簇数→ |
3107:  SHR  BX,CL ;┐ ;| BX |
3108:  INC  BX ;┐ ;| ;| “每个 FAT
3109:  AND  BL,0FEH ;┘ ;| ;| 表占用的
3110:  MOV  SI,BX ;┐ ;| 每个 FAT 表占用的字节 | 扇区数”
3111:  SHR  BX,1 ;┐ ;| 数→BX | →BDPB
3112:  ADD  BX,SI ;┘ ;|
3113:  ADD  EX,1FFH ;┐ ;| 每个 FAT 表占用的扇区 |
3114:  SHR  BH,1 ;┘ ;| 数→BH |
3115:  MOV  BYTE PTR [DI].BDPB.SectorsPerFAT1,BH ;┘ ;|
3116:  JMP  SHORT Build.FixedDisk.BDPB.34 ;转去处理 BDPB 的“总扇区数”字段值,并设置 ;BDPB 的“特征状态字节”值
3117:  Build.FixedDisk.BDPB.33: ;DOS 分区使用 16 位 FAT 表
3118:  MOV  CL,4 ;┐
3119:  PUSH  DX ;┐
3120:  MOV  DX,[DI].BDPB.TotalOfRootDir1 ;┐
3121:  SHR  DX,CL ;┐
3122:  SUB  AX,DX ;┐
3123:  POP  DX ;┐
3124:  SBB  DX,0 ;┐
3125:  SUB  AX,1 ;┐ ;| 计算每个 FAT 表占用的扇区数→AX
3126:  SBB  DX,0 ;┐
3127:  MOV  BL,2 ;┐
3128:  MOV  BH,[DI].BDPB.SectorsPerCluster1 ;┐
3129:  ADD  AX,BX ;┐
3130:  ADC  DX,0 ;┐
3131:  SUB  AX,1 ;┐
3132:  SBB  DX,0 ;┐
3133:  DIV  BX ;┘
3134:  MOV  [DI].BDPB.SectorsPerFAT1,AX ;“每个 FAT 表占用的扇区数”→BDPB
3135:  MOV  BL,FATType.Init ;┐ ;| “文件系统类型码”→BDPB
3136:  MOV  [DI].BDPB.SizeFlag,BL ;┘
3137:  PUSH  DS ;┐
3138:  PUSH  DS ;┐
3139:  POP  ES ;┐
3140:  PUSH  CS ;┐ ;| 设置 BDPB 的 缺省卷系列号、缺省卷标名,

```

```

3141: POP DS ; | 以及文件系统类型标志串”
3142: MOV BP,offset Set_BDPBDefExtMediaState ; |
3143: PUSH CS ; |
3144: CALL CallSubInIO2 ; |
3145: POP DS ; |
3146: Build..FixedDisk..BDPB..34;
3147: MOV DX,WORD PTR [DI].BDPB..BigTotalSector1+2 ; | DX;AX← |
; | DOS分区 |
; | 的总扇区 |
3148: MOV AX,WORD PTR [DI].BDPB..BigTotalSector1 ; | 数 |
3149: CMP DX,0 ; |
3150: JA Build..FixedDisk..BDPB..35 ; | 若DOS分区使用 |
3151: CMP WORD PTR [DI].BDPB..HiddenSectors1+2,0; | 的扇区数号≥ |
3152: JA Build..FixedDisk..BDPB..35 ; | 65536,则跳转 |
3153: ADD AX,WORD PTR [DI].BDPB..HiddenSectors1 ; |
3154: JC Build..FixedDisk..BDPB..35 ; |
3155: MOV AX,WORD PTR [DI].BDPB..BigTotalSector1 ; | DOS分区的“总扇区数”用16位 |
3156: MOV [DI].BDPB..TotalSector1,AX ; | 表示 |
3157: MOV WORD PTR [DI].BDPB..BigTotalSector1,0 ; |
3158: Build..FixedDisk..BDPB..35;
3159: MOV BL,FATType..Init ; | “文件系统类型码”→BDPB |
3160: MOV [DI].BDPB..SizeFlag,BL ; |
3161: CLC
3162: Build..FixedDisk..BDPB..36;
3163: POP ES
3164: POP DS
3165: POP BX
3166: POP DI
3167: RET
3168: Build..FixedDisk..BDPB..ENDP
3169: ;=====
3170: ;相对地址偏移:2156
3171: ;功能:校证DOS分区的总扇区数
3172: ;入口参数:无
3173: ;出口参数:无
3174: ;=====
3175: VerifyTotalSector PROC NEAR
3176: PUSH AX
3177: PUSH DX
3178: PUSH SI
3179: CMP BYTE PTR CS:[DiskBuffer+26H,29H] ; | 若DOS引导记录存放扩充BPB参数块,则 |
3180: JE VerifyTotalSec..2 ; | 跳转 |
3181: CMP WORD PTR CS:[BX+7],3031H

```

```

3182: JNE VerifyTotalSec.1
3183: CMP BYTE PTR CS:[BX+0AH], '0'
3184: JNE VerifyTotalSec.2
3185: VerifyTotalSec.1:
3186: MOV SI,offset DiskBuffer+0BH ;CS:SI 指向 BPB 参数块
3187: CMP WORD PTR CS:[SI+8],0 ;若 DOS 分区的“总扇区数”用 32 位表示,则跳
3188: JE VerifyTotalSec.2 ;J 转
3189: MOV AX,WORD PTR CS:[SI+8] ;J
3190: ADD AX,WORD PTR CS:[SI+11H] ;若 DOS 分区的结束扇区号<65536,或>
3191: JNC VerifyTotalSec.2 ;| 65536,则跳转
3192: JNZ VerifyTotalSec.2 ;J
3193: DEC WORD PTR CS:[SI+8] ;若 DOS 分区的结束扇区号=65536
3194: SUB WORD PTR [DI].BDPB.BigTotalSector1,1 ;|,则丢掉一个尾扇区
3195: SBB WORD PTR [DI].BDPB.BigTotalSector1+2,0 ;J
3196: VerifyTotalSec.2:
3197: POP SI
3198: POP DX
3199: POP AX
3200: RET
3201: VerifyTotalSector ENDP
3202: ;
3203: Value 2 DW 2 ;2/3 的分子值(用于计算 12 位 FAT 表占用的扇
;区数)
3204: Value 3 DW 3 ;2/3 的分母值(用于计算 12 位 FAT 表占用的扇
;区数)
3205: BytesPerSector DW 200H ;每扇区字节数(用于计算 12 位 FAT 表占用的
;扇区数)
3206: ;
3207: ;=====
3208: ;相对地址偏移:219C
3209: ;功能:建立 BDPB 链中所有表结点的 Default BPB 参数块
3210: ;入口参数:无
3211: ;出口参数:无
3212: ;=====
3213: Build_BDPB_DefaultBPB PROC NEAR
3214: XOR BX,BX
3215: LES DI,DWORD PTR BDPB.Head ;ES:DI 指向第一个 BDPB
3216: Build_BDPB.DB.1;
3217: PUSH ES
3218: PUSH DI
3219: MOV BL,ES:[DI].BDPB.DeviceType ;若当前 BDPB 对应的不是硬盘驱动器,则
3220: CMP BL,5 ;| 跳转
3221: JNE Build_BDPB.DB.4 ;J

```

```

3222: XOR    DX,DX                ;|
3223: MOV    AX,ES:[DI].BDPB.TotalSector1 ;|
3224: OR     AX,AX                ;|
3225: JNE    Build.BDPB.DB.2      ;| DX:AX←DOS分区使用的总
3226: MOV    DX,WORD PTR ES:[DI].BDPB.BigTotalSector1+2 ;| 扇区数
3227: MOV    AX,WORD PTR ES:[DI].BDPB.BigTotalSector1 ;|
3228: Build.BDPB.DB.2;          ;|
3229: PUSH  DX                    ;|
3230: PUSH  AX                    ;|
3231: MOV    AX,ES:[DI].BDPB.NumberOfHead1 ;|
3232: MUL   WORD PTR ES:[DI].BDPB.SectorsPerTrack1 ;| 计算每个圆柱面的扇区
3233: MOV    CX,AX                ;| 数→CX
3234: POP   AX                    ;|
3235: POP   DX                    ;|
3236: PUSH  AX                    ;|
3237: MOV   AX,DX                ;|
3238: XOR   DX,DX                ;| 计算并保存圆柱面数的高16位值
3239: DIV   CX                    ;|
3240: MOV   CS:Temp.HW,AX        ;|
3241: POP   AX                    ;|
3242: DIV   CX                    ;|
3243: OR    DX,DX                ;|
3244: JE    Build.BDPB.DB.3      ;| 圆柱面数的低16位值→AX
3245: INC   AX                    ;|
3246: Build.BDPB.DB.3;          ;|
3247: MOV   ES:[DI].BDPB.NumberOfCylinder,AX ;| “圆柱面数”→BDPB
3248: PUSH  ES                    ;| DS:SI指向硬盘对应的BDPB的BuildBPB
3249: POP   DS                    ;| 参数块
3250: LEA   SI,[DI].BDPB.BytesPerSector1 ;|
3251: JMP   SHORT Build.BDPB.DB.9 ;| 转去设置硬盘对应的BDPB的DefaultBPB参数
                                   ;| 块
3252: Build.BDPB.DB.4;
3253: PUSH  CS
3254: POP   DS
3255: CMP   CS:FDI.Flag.101,01    ;| 若未安装软盘驱动器,则跳转
3256: JE    Build.BDPB.DB.10      ;|
3257: CMP   BL,7                  ;| 若不是1.44MB 3.5英寸软盘驱动器,则跳转
3258: JNE   Build.BDPB.DB.8      ;|
3259: XOR   DX,DX
3260: MOV   AX,[DI].BDPB.NumberOfCylinder ;| AX←“圆柱面数”
3261: MUL   [DI].BDPB.NumberOfHead2 ;| DX:AX←“磁道数”
3262: MUL   [DI].BDPB.SectorsPerTrack2 ;| DX:AX←“总扇区数”
3263: MOV   [DI].BDPB.TotalSector2,AX ;| “总扇区数”→BDPB

```

```

3264:   DEC   AX           ;┘
3265:   MOV   DL,1        ;┘
3266: Build BDPB..DB 5;   ;┘
3267:   CMP   AX,0FF6H    ;┘
3268:   JB    Build BDPB DB 6 ;┘ 计算簇数、每簇扇区数(AX=)簇数;DL=每簇
3269:   SHR   AX,1        ;┘ 扇区数
3270:   SHL   DL,1        ;┘
3271:   JMP   SHORT Build BDPB DB 5 ;┘
3272: Build..BDPB..DB 6;   ;┘
3273:   CMP   DL,1        ;┘
3274:   JE    Build BDPB DB 7 ;┘ 修改 BDPB 的“最大根目录项数”字段值
3275:   MOV   [DI].BDPB.TotalOfRootDir2,00F0H ;┘
3276: Build BDPB..DB 7;   ;┘
3277:   MOV   [DI].BDPB.SectorsPerCluster2,DL ;“每簇扇区数”→BDPB
3278:   MUL   CS,Value 3   ;┘
3279:   DIV   CS,Value 2   ;┘
3280:   XOR   DX,DX        ;┘ 计算每个 FAT 表占用的扇区数→AX
3281:   DIV   CS,BytesPerSector ;┘
3282:   INC   AX           ;┘
3283:   MOV   [DI].BDPB.SectorsPerFAT2,AX ;“每个 FAT 表占用的扇区数”→BDPB
3284:   JMP   SHORT Build BDPB DB 10 ;┘
3285: Build BDPB DB 8;   ;┘
3286:   SHL   BX,1        ;┘ DS:SI 指向当前软盘驱动器类型对应的 Default
3287:   MOV   SI,offset Ptr BPB Array ;┘ BPB 参数块
3288:   MOV   SI,[BX+SI]   ;┘
3289: Build..BDPB..DB 9;   ;┘
3290:   LEA   DI,[DI].BDPB.BytesPerSector2 ;┘
3291:   MOV   CX,BPB.Len1 ;┘ 建立 BDPB 的 Default BPB 参数块
3292:   REP   MOVSB        ;┘
3293: Build BDPB..DB 10;  ;┘
3294:   POP   DI           ;┘
3295:   POP   ES           ;┘
3296:   LES   DI,DWORD PTR ES:[DI].BDPB.NextPtr OFS ;ES:DI 指向下一个 BDPB
3297:   CMP   DI,-1        ;┘ 若 BDPB 链所有结点都处理完,则结束返回
3298:   JE    Build BDPB DB RET ;┘
3299:   JMP   Build BDPB DB 1 ;┘ 转去继续建立后续 BDPB 的 Default BPB 参数块
3300: Build BDPB..DB RET; ;┘
3301:   RET                ;┘
3302: Build BDPB.DefaultBPB ENDP
3303: ;=====
3304: ;相对地址偏移:2257
3305: ;功能:初始化并行端口
3306: ;入口参数:AL=打印机号(0=LPT1,1=LPT2,2=LPT3)

```

```

3307: ;出口参数:AH=打印机状态
3308: ;=====
3309: Init PRN Adapter PROC NEAR
3310: CBW ; 7 DX←打印机号
3311: MOV DX,AX ; ↓
3312: MOV AH,1 ; AH←“初始化打印机”的命令码
3313: INT 17H ;请求并行打印机服务
3314: RET
3315: Init PRN Adapter ENDP
3316: ;=====
3317: ;相对地址偏移:225F
3318: ;功能:初始化串行端口
3319: ;入口参数:AL=串行端口号(0=COM1,1=COM2,2=COM3,3=COM4)
3320: ;出口参数:AH=线路状态
3321: ;=====
3322: Init COM Adapter PROC NEAR
3323: CBW ; 7 DX←串行端口号
3324: MOV DX,AX ; ↓
3325: MOV AL,0A3H ; AL←串行端口初始化参数(波特率为2400,没有
;奇偶位、2个结束位、8位字符)
3326: MOV AH,0 ; AH←“初始化串行通信端口”的命令码
3327: INT 14H ;请求串行通信服务
3328: RET
3329: Init COM Adapter ENDP
3330: ;=====
3331: ;相对地址偏移:2269
3332: ;功能:建立系统配置的所有硬盘扩展DOS分区对应的逻辑驱动器的BDPB
3333: ;入口参数:无
3334: ;出口参数:无
3335: ;=====
3336: Build ExtendedDisk BDPB PROC NEAR
3337: MOV DH,FixedDiskNumber ; DH←硬盘驱动器数
3338: CMP DH,0 ; 7 若未安装硬盘,则直接返回
3339: JE Build_ExtDisk BDPB RET ; ↓
3340: MOV DL,80H ; DL←第1台硬盘驱动器的物理驱动器号
3341: Build_ExtDisk BDPB 1;
3342: PUSH DX ;
3343: MOV DriveNumber_Init,DL ;保存硬盘驱动器的物理驱动器号
3344: MOV AH,8 ; 7 读取硬盘驱动器参数
3345: INT 13H ; ↓
3346: INC DH ; 7
3347: XOR AX,AX ; | AX←“磁头数”
3348: MOV AL,DH ; ↓

```

```

3349:  MOV  HeadsOfFixed_Init,AX          ;保存硬盘驱动器的“磁头数”
3350:  AND  CL,3FH                        ;┐
3351:  MOV  AL,CL                          ;| 保存硬盘的“每道扇区数”
3352:  MOV  SectorsPerTrackOfFixed,AX     ;┘
3353:  PUSH ES
3354:  MOV  DL,DriveNumber_Init           ;DL←硬盘驱动器的物理驱动器号
3355:  CALL Read_BootstrapSector1         ;读取硬盘的第一个扇区,即硬盘的主引导记录
3356:  JC   Build_ExtDisk_BDPB_2         ;若读操作失败,则跳转
3357:  CALL Init_ExtendedDisk_BDPB       ;建立当前硬盘扩展 DOS 分区对应的逻辑驱动器的
;BDPB

3358: Build_ExtDisk_BDPB_2;
3359:  POP  ES
3360:  POP  DX
3361:  INC  DL                              ;DL←下一个硬盘驱动器的物理驱动器号
3362:  DEC  DH                              ;┐ 若还有硬盘,则转去建立它的扩展 DOS 分区对
;| 应的逻辑驱动器的 BDPB
3363:  JNZ  Build_ExtDisk_BDPB_1         ;┘
3364: Build_ExtDisk_BDPB_RET;
3365:  RET
3366: Build_ExtendedDisk_BDPBENDP
3367: ;=====
3368: ;相对地址偏移:22A4
3369: ;功能:建立并初始化一个硬盘扩展 DOS 分区对应的逻辑驱动器的 BDPB,及其子扩展 DOS 分区对
;应的逻辑驱动器的 BDPB,有关它实现的策略请参见第四章
3370: ;入口参数:ES:BX 指向存放硬盘分区表的引导记录的缓冲区
3371: ;出口参数:无
3372: ;=====
3373: Init_ExtendedDisk_BDPB      PROC   NEAR
3374:  ADD  BX,1C2H                  ;ES:BX 指向第一个硬盘分区表的“分区类型码”字
;段
3375: Init_ExtBDPB_1;
3376:  CMP  BYTE PTR ES:[BX],5      ;┐ 若当前硬盘分区为扩展 DOS 分区,则跳转
3377:  JE   Init_ExtBDPB_2         ;┘
3378:  ADD  BX,10H                  ;┐
3379:  CMP  BX,402H                 ;| 继续搜索其它硬盘分区
3380:  JNE  Init_ExtBDPB_1         ;┘
3381:  JMP  SHORT Init_ExtBDPB_RET ;硬盘没有扩展 DOS 分区,直接返回
3382: Init_ExtBDPB_2;
3383:  CALL CheckLogicDriveNum      ;检测逻辑驱动器是否超过 26 个
3384:  JNB  Init_ExtBDPB_RET       ;若超过 26 个,则结束返回
3385:  MOV  DI,Ptr_FreeBDPB        ;DS:DI 指向当前可供使用的空闲 BDPB
3386:  MOV  [DI].BDPB_ClockIorCylinderFlag,1 ;设置要校验起始圆柱面号的标志(因为该 BDPB 对
;应于扩展 DOS 分区)

```

3387:	OR	[DI].BDPB.Attr Status,01	;设置“介质不可装卸”的标志位
3388:	MOV	[DI].BDPB.DeviceType,5	;“设备类型”(硬盘)→BDPB
3389:	MOV	FATType Init,0	;清文件系统类型码(FAT表每项长16位)
3390:	MOV	AX,HeadsOfFixed.Init	;“磁头数”→BDPB
3391:	MOV	[DI].BDPB.NumberOfHead1,AX	;↓
3392:	MOV	AX,SectorsPerTrackOfFixed	;“每道扇区数”→BDPB
3393:	MOV	[DI].BDPB.SectorsPerTrack1,AX	;↓
3394:	MOV	AL,DriveNumber Init	;“物理驱动器号”→BDPB
3395:	MOV	[DI].BDPB.DriveNumber,AL	;↓
3396:	MOV	AL,TotalOfBlockDev	;“逻辑驱动器号”→BDPB
3397:	MOV	[DI].BDPB.LogicalNumber,AL	;↓
3398:	CMP	WORD PTR ES:[BX+0AH],00	;若扩展DOS分区使用 ; 的扇区数>65536,则 若扩展DOS分 ; 跳转 区使用的扇区 ; 数<64,则直接
3399:	JA	Init ExtBDPB 3	;↓
3400:	CMP	WORD PTR ES:[BX+8],40H	;若扩展DOS分区使用 返回
3401:	JB	Init ExtBDPB RET	;↓ 的扇区数<64,则跳转
3402:	Init ExtBDPB 3;		; ↓
3403:	SUB	BX,4	;ES:BX指向当前扩展DOS分区表
3404:	MOV	DH,ES:[BX+2]	;↓
3405:	AND	DH,0C0H	;
3406:	ROL	DH,1	; “当前扩展DOS分区的起始圆柱面号”→BDPB
3407:	ROL	DH,1	;
3408:	MOV	DL,ES:[BX+3]	;
3409:	MOV	[DI].BDPB.Clock2orCylinder,DX	;↓
3410:	MOV	CX,ES:[BX+2]	;CX←起始圆柱面号、扇区号
3411:	MOV	DH,ES:[BX+1]	;DH←起始磁头号
3412:	MOV	DL,DriveNumber Init	;DL←物理驱动器号
3413:	MOV	BX,200H	;↓
3414:	MOV	AX,201H	; 读取硬盘扩展DOS分区的分区信息表
3415:	INT	13H	;↓
3416:	JC	Init ExtBDPB RET	;若读操作失败,则跳转
3417:	MOV	BX,3C2H	;↓
3418:	PUSH	ES	; 初始化硬盘扩展DOS分区对应的逻辑驱动器
3419:	CALL	Init FixedBDPB	; 的 BDPB
3420:	POP	ES	;↓
3421:	JC	Init ExtBDPB 4	
3422:	CALL	App New Node	;将当前BDPB插入到BDPB链尾
3423:	Init ExtBDPB 4;		
3424:	JMP	Init ExtBDPB 1	;转去建立当前硬盘扩展DOS分区的子扩展DOS ;分区(或子DOS分区)对应的BDPB
3425:	Init ExtBDPB RET;		
3426:	RET		


```

3427: Init_ExtendedDisk_BDPB      ENDP
3428: ;=====
3429: ;相对地址偏移:2336
3430: ;功能:初始化硬盘 DOS 分区对应的逻辑驱动器的 BDPB
3431: ;入口参数:ES:BX 指向硬盘分区信息表
3432: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,没有基本 DOS 分区
3433: ;=====
3434: Init_FixedBDPB      PROC      NEAR
3435:     PUSH    DI
3436:     PUSH    BX
3437:     PUSH    DS
3438:     PUSH    ES
3439: Init_FixedBDPB_1:
3440:     CMP     BYTE PTR ES:[BX],1           ;|
3441:     JE      Init_FixedBDPB_2           ;|
3442:     CMP     BYTE PTR ES:[BX],4         ;| 若当前硬盘分区是一个基本 DOS 分区,则跳转
3443:     JE      Init_FixedBDPB_2           ;|
3444:     CMP     BYTE PTR ES:[BX],6         ;|
3445:     JE      Init_FixedBDPB_2           ;|
3446:     ADD     .BX,10H                    ;ES:BX 指向下一个硬盘分区表
3447:     CMP     BX,402H                    ;| 若硬盘分区信息表未搜索完,则转去继续搜索
3448:     JNE     Init_FixedBDPB_1           ;|
3449:     STC
3450:     POP     ES
3451:     POP     DS
3452:     POP     BX
3453:     POP     DI
3454:     RET
3455: Init_FixedBDPB_2:
3456:     JMP     Build_FixedDisk_BDPB_8     ;转去初始化硬盘 DOS 分区对应的逻辑驱动器的
                                           ;BDPB
3457: Init_FixedBDPB      ENDP
3458: ;=====
3459: ;相对地址偏移:235E
3460: ;功能:检测逻辑驱动器是否超过 26 个
3461: ;入口参数:无
3462: ;出口参数:CF=1,未超过;0:超过
3463: ;=====
3464: CheckLogicDriveNum  PROC      NEAR
3465:     CMP     TotalOfBlockDev,1AH        ;| 若逻辑驱动器未超过 26 个,则直接返回
3466:     JB      ChkLogicDriveNum_RET      ;|
3467:     PUSH    ES
3468:     MOV     AX, SysInt_11 SEG          ;| 设置 SysInt_11 的变量(逻辑驱动器超过 26 个

```

```

3469:   MOV     ES,AX                ;| 的标志)
3470:   MOV     BYTE PTR ES,IO3_03FF,1 ;|
3471:   POP     ES                    ;┘
3472:   ChkLogicDriveNum RET;
3473:   RET
3474:   CheckLogicDriveNum ENDP
3475:   ;=====
3476:   ;相对地址偏移:2373
3477:   ;功能:将当前 BDPB 结点追加到 BDPB 链表尾
3478:   ;入口参数:DS:DI 指向当前逻辑驱动器对应的 BDPB
3479:   ;出口参数:无
3480:   ;=====
3481:   App-New-Node PROC NEAR
3482:   PUSH   SI
3483:   PUSH   BX
3484:   MOV     SI,BDPB-Head          ;DS:SI 指向 BDPB 链的头结点
3485:   App-New-Node-1;                ;┘
3486:   CMP     WORD PTR [SI],0FFFFH ;|
3487:   JE      App-New-Node-2        ;| 搜索 BDPB 链的尾结点
3488:   MOV     SI,[SI]                ;|
3489:   JMP     SHORT App-New-Node-1  ;┘
3490:   App-New-Node-2;
3491:   MOV     [SI],DI                ;┘ 将 DS:DI 指定的 BDPB 结点加入到 BDPB 链表
3492:   MOV     [SI].BDPB-NextPtr-SEG,DS ;┘ 尾
3493:   MOV     WORD PTR [DI],0FFFFH ;┘ 设置尾结点的指针域
3494:   MOV     [DI].BDPB-NextPtr-SEG,DS ;┘
3495:   LEA     BX,[DI].BDPB-BytesPerSector1 ;┘
3496:   MOV     SI,Ptr-BPBArray        ;| 设置当前逻辑驱动器的 BPB 参数块指针值
3497:   MOV     [SI],BX                ;|
3498:   ADD     Ptr-BPBArray,2         ;┘
3499:   INC     TotalOfBlockDev        ;系统允许访问的逻辑驱动器数加 1
3500:   ADD     Ptr-FreeBDPB,BDPB-Len ;修改空闲 BDPB 的指针,使之指向下次可供使用的 ;BDPB
3501:   POP     BX
3502:   POP     SI
3503:   RET
3504:   App-New-Node ENDP
3505:   ;=====
3506:   ;相对地址偏移:23A8
3507:   ;功能:处理实时时钟,并保存当前日期对应的总天数和
3508:   ;入口参数:无
3509:   ;出口参数:无
3510:   ;=====

```

```

3511: Process RTC          PROC    NEAR
3512:   PUSH  AX
3513:   PUSH  CX
3514:   PUSH  DX
3515:   PUSH  BP
3516:   XOR   BP, BP
3517: Process RTC1:
3518:   XOR   CX, CX          ;┐
3519:   XOR   DX, DX          ;┐ 读实时时钟时间
3520:   MOV   AH, 2          ;┐
3521:   INT   1AH            ;┘
3522:   CMP   CX, 0          ;┐
3523:   JNE   Process RTC3   ;┐ 若实时时钟工作,则跳转
3524:   CMP   DX, 0          ;┐
3525:   JNE   Process RTC3   ;┘
3526:   CMP   BP, 1          ;┐ 若实时时钟未工作,则跳转
3527:   JE    Process RTC4   ;┘
3528:   INC   BP
3529:   MOV   CX, 4000H      ;┐
3530: Process RTC2:          ;┐ 延时一段时间
3531:   LOOP  Process RTC2   ;┘
3532:   JMP   SHORT Process RTC1 ;转去重新读取实时时钟时间
3533: Process RTC3:
3534:   MOV   CS:RTCFlag, 1   ;置实时时钟工作标志
3535:   CALL  Init RTC        ;初始化实时时钟
3536:   PUSH  SI
3537:   CALL  Calcuate DayCount ;读取实时时钟日期,并计算当前日期对应的总天
                          ;数
3538:   CLI
                          ;┐
3539:   MOV   DayCount, SI    ;┐ 保存当前日期对应的总天数
3540:   STI
                          ;┘
3541:   POP   SI
3542: Process RTC4:
3543:   POP   BP
3544:   POP   DX
3545:   POP   CX
3546:   POP   AX
3547:   RET
3548: Process RTC          ENDP
3549: ;=====
3550: ;相对地址偏移:23E6
3551: ;功能:根据机器型号决定是否初始化实时时钟
3552: ;入口参数:无

```

```

3553: ;出口参数:无
3554: ;=====
3555: Init RTC          PROC    NEAR
3556:   PUSH    AX
3557:   CMP     CS,ModelByte Init,0FCH      ;┐
3558:   JNE     Init RTC2                  ;|
3559:   CMP     CS,SubmodelByte Init,6     ;| 若不是 AT 档次机器,则跳转
3560:   JE      Init RTC1                  ;|
3561:   CMP     CS,SubmodelByte Init,4     ;|
3562:   JAE     Init RTC2                  ;┘
3563: Init RTC1:
3564:   MOV     AL,8AH                      ;┐ 设置 RTC 状态寄存器 A 的值(即设置基准时钟
3565:   MOV     AH,26H                      ;| 频率为 32.768kHz,输出时钟频率为 1.024kHz)
3566:   CALL    Set RTCPara                 ;┘
3567:   MOV     AL,8BH                      ;┐ 取出 RTC 状态寄存器 B 的值→AL
3568:   CALL    Get RTCPara                 ;┘
3569:   AND     AL,7                        ;┐
3570:   MOV     AH,AL                      ;| 修改 RTC 状态寄存器 B 的值
3571:   MOV     AL,0BH                      ;|
3572:   CALL    Set RTCPara                 ;┘
3573: Init RTC2:
3574:   POP     AX
3575:   RET
3576: Init RTC          ENDP
3577: ;=====
3578: ;相对地址偏移:2416
3579: ;功能:取出 AL 指定的 CMOS RAM 地址单元值
3580: ;入口参数:AL=CMOS RAM 地址
3581: ;出口参数:AL=指定的 CMOS RAM 单元内容
3582: ;=====
3583: Get RTCPara       PROC    NEAR
3584:   PUSHF
3585:   CLI
3586:   PUSH   BX
3587:   PUSH   AX
3588:   OR     AL,80H                      ;NMI 无效
3589:   OUT    70H,AL                      ;设置 CMOS RAM 地址
3590:   NOP
3591:   IN     AL,71H                      ;取出上面指定的 CMOS RAM 单元内容
3592:   MOV    BX,AX                       ;BL←CMOS ROM 单元内容
3593:   POP    AX
3594:   AND    AL,80H                      ;保留"NMI 无效/有效"控制位
3595:   OR     AL,0FH                      ;设置 CMOS RAM 地址(0FH 单元存放关机原因)

```

```

3596:  OUT    70H,AL                ;↑
3597:  NOP                                ;↓ 取出关机原因→AL
3598:  IN     AL,71H                  ;↓
3599:  MOV    AX,BX                    ;AL←指定的 CMOS RAM 单元内容
3600:  POP    BX
3601:  PUSH   CS                        ;↑ 清除当前中断控制
3602:  CALL   Clear_Intrrupt          ;↓
3603:  RET
3604:  Get_RTCPara      ENDP
3605:  ;=====
3606:  ;相对地址偏移:2435
3607:  ;功能:清除当前中断控制
3608:  ;入口参数:无
3609:  ;出口参数:无
3610:  ;=====
3611:  Clear_Intrrupt   PROC    NEAR
3612:  IRET
3613:  Clear_Intrrupt   ENDP
3614:  ;=====
3615:  ;相对地址偏移:2436
3616:  ;功能:设置 AL 指定的 CMOS RAM 地址单元值
3617:  ;入口参数:AL=CMOS RAM 单元的地址(其中:bit6~bit0,表示 CMOS RAM 的地址;bit7=1,表示
        NMI 无效,=0,表示 NMI 有效);
3618:  ;      AH=指定单元被设定的值
3619:  ;出口参数:无
3620:  ;=====
3621:  Set_RTCPara     PROC    NEAR
3622:  PUSHF
3623:  PUSH   AX
3624:  CLI
3625:  PUSH   AX
3626:  OR     AL,80H                    ;NMI 无效
3627:  OUT    70H,AL                    ;设置 CMOS RAM 地址
3628:  NOP
3629:  MOV    AL,AH                      ;↑ 向上面指定的 CMOS RAM 单元写数据
3630:  OUT    71H,AL                    ;↓
3631:  POP    AX
3632:  AND    AL,80H                    ;保留"NMI 无效/有效"控制位
3633:  OR     AL,0FH                    ;设置 CMOS RAM 地址(0FH 单元存放关机原因)
3634:  OUT    70H,AL                    ;↑
3635:  NOP                                ;↓ 取出关机原因
3636:  IN     AL,71H                    ;↓
3637:  POP    AX

```

```

3638:   PUSH   CS                ; 清除当前中断控制
3639:   CALL   Clear_Intrrupt    ; 清除当前中断控制
3640:   RET
3641: Set_RTCPara      ENDP
3642: ;=====
3643: ;相对地址偏移:2453
3644: ;功能:读取当前簇及其后续连续簇的 MSDOS.SYS 系统文件的内容
3645: ;入口参数:BX=当前准备读取的 MSDOS.SYS 系统文件内容对应的起始簇号
3646: ;         CX=每簇扇区数
3647: ;         ES:DI=当前准备读取的 MSDOS.SYS 系统文件内容在内存中存放的地址
3648: ;出口参数:BX=下次读取内容对应的簇号
3649: ;         ES:DI=下次读取 MSDOS.SYS 系统文件内容的存放地址
3650: ;=====
3651: Read_MSDOS      PROC   NEAR
3652:   PUSH   CX
3653:   PUSH   DI
3654:   MOV    CS,Sectors_Init,CX      ;保存准备读取的扇区数
3655:   MOV    AX,BX                    ; 保存准备读取的扇区数
3656:   DEC    AX                        ; 保存准备读取的扇区数
3657:   DEC    AX                        ; | 计算 MSDOS.SYS 系统文件的起始扇区
3658:   MUL    CX                        ; | 号→DX;AX
3659:   ADD    AX,WORD PTR CS;SectorNumber_Init ; |
3660:   ADC    DX,WORD PTR CS;SectorNumber_Init+2 ; 保存准备读取的扇区数
3661: Read_MSDOS_1:
3662:   PUSH   DS
3663:   PUSH   AX
3664:   PUSH   BX
3665:   MOV    SI,CS;Seg_FATBuffer      ; 读取 FAT 表时使用的传送缓冲区的段地址
3666:   MOV    DS,SI                    ; 地址
3667:   MOV    SI,BX                    ; SI←当前簇号
3668:   TEST   CS;FATType_Init,40H      ; 若引导软盘或硬盘活动分区使用 16 位 FAT 表,
3669:   JNZ   Read_MSDOS_4              ; 则跳转
3670:   SHR    SI,1                      ; 右移一位
3671:   ADD    SI,BX                    ; | 计算 SI 指定簇号的簇项 | 读取指定簇
3672:   PUSH   DX                        ; | 值在 FAT 表中的偏移 | 号的簇项值
3673:   XOR    DX,DX                    ; 清除 DX
3674:   CALL   ReadASectorOfFAT          ; 读取指定簇的扇区
3675:   POP    DX                        ; 恢复 DX
3676:   MOV    AX,[BX]                  ; AX←指定簇号的簇项值
3677:   JNZ   Read_MSDOS_2              ; 若指定簇号的簇项值全部在当前读出的扇区中,
3678:   MOV    AL,[BX]                  ; 则跳转
3679:   MOV    BYTE PTR CS;ClusterNo_Init,AL ; 保存指定簇号的簇项值的低字节值

```

```

3680:   INC     SI                ; 7
3681:   PUSH    DX                ; |
3682:   XOR     DX,DX              ; | 读取指定簇号的簇项值高字节所在的扇区
3683:   CALL   ReadASectorOfFAT   ; |
3684:   POP     DX                ; 7
3685:   MOV     AL,BYTE PTR DS:[0] ; 7 保存指定簇号的簇项值高字节值
3686:   MOV     BYTE PTR CS;ClusterNo..Init+1,AL ; 7
3687:   MOV     AX,CS;ClusterNo..Init ; AX←指定簇号的簇项值
3688: Read MSDOS 2;
3689:   POP     BX                ; 7
3690:   PUSH    BX                ; | 若是取奇数簇号的簇项值,则跳转
3691:   SHR     BX,1              ; |
3692:   JNC    Read.MSDOS.3      ; 7
3693:   SHR     AX,1              ; 7
3694:   SHR     AX,1              ; |
3695:   SHR     AX,1              ; |
3696:   SHR     AX,1              ; | BX←指定簇号的簇项值
3697: Read MSDOS 3;
3698:   MOV     BX,AX            ; |
3699:   AND     BX,0FFFH         ; 7
3700:   JMP     SHORT Read.MSDOS.5
3701: Read MSDOS 4;                ; 使用 16 位 FAT 表
3702:   PUSH    DX
3703:   XOR     DX,DX            ; 7 计算 SI 指定簇号的簇项值在 FAT 表中的偏移
3704:   SHL     SI,1             ; | →DX;SI
3705:   ADC     DX,0             ; 7
3706:   CALL   ReadASectorOfFAT ; 读取指定簇号的簇项值所在的扇区
3707:   POP     DX
3708:   MOV     BX,[BX]          ; BX←指定簇号的簇项值
3709: Read MSDOS 5;
3710:   POP     SI
3711:   POP     AX
3712:   POP     DS
3713:   SUB     SI,BX            ; 7 若 MSDOS.SYS 系统文件的两个逻辑簇在物理
3714:   CMP     SI,0FFFFH        ; | 上不相邻(即当前簇号与后续簇号不连续),则
3715:   JNE    Read.MSDOS.6      ; 7 跳转
3716:   ADD     CS;Sectors..Init,CX ; 累加可一次连续读取的扇区数
3717:   JMP     SHORT Read.MSDOS.1 ; 转去继续判定后续簇是否是连续的,以便使得一
                                   ; 次读取的 MSDOS.SYS 文件内容最多,减少读取次
                                   ; 数
3718: Read MSDOS 6;
3719:   PUSH    BX                ;
3720:   PUSH    DX                ;

```

```

3721:  PUSH  AX
3722:  MOV   AX,WORD PTR CS;BootDriveNo ;AL←引导盘对应的逻辑驱 |
;驱动器号 | 读取 CX 个扇区
3723:  MOV   CX,CS;Sectors .Init ;CX←当前欲读取的扇区数 | 的 MSDOS.SYS
3724:  POP   DX ;DX←起始扇区号的低字值 | 系统文件内容
3725:  POP   CS;StartingSector .HW ;起始扇区号的高字值 | 到内存
3726:  PUSH  DS
3727:  PUSH  CS
3728:  POP   DS
3729:  PUSH  CS
3730:  MOV   BP,offset Disk Read
3731:  CALL  CallSubInIO2
3732:  POP   DS
3733:  POP   BX
3734:  POP   DI
3735:  MOV   AX,CS;Sectors .Init ;┘
3736:  XCHG AH,AL ;| 确定存放下次读取的 MSDOS.SYS
3737:  SHL  AX,1 ;| 文件内容的内存地址偏移值
3738:  ADD  DI,AX ;┘
3739:  POP   CX
3740:  RET
3741:  Read MSDOS      ENDP
3742:  ;=====
3743:  ;相对地址偏移:2506
3744:  ;功能:读取一个扇区的 FAT 表内容
3745:  ;入口参数:DX,SI=欲读取的 FAT 表内容的起始位置(字节数)
3746:  ;      DS=读取 FAT 表时使用的传送缓冲区的段地址值
3747:  ;出口参数:BX=存放簇项值的地址偏移量
3748:  ;      ZF=0,簇项值只在当前扇区中;ZF=1,簇项值在两个相邻的扇区中
3749:  ;=====
3750:  ReadASectorOfFAT  PROC  NEAR
3751:  PUSH  AX
3752:  PUSH  CX
3753:  PUSH  DI
3754:  PUSH  SI
3755:  PUSH  ES
3756:  PUSH  DS
3757:  MOV   AX,SI ;┘ 计算相对扇区号,其中 AX=相对扇区号;DX=
3758:  MOV   CX,CS;BytesPerSector .Init ;| 扇区内的偏移量
3759:  DIV  CX ;┘
3760:  NOP
3761:  PUSH  ES
3762:  PUSH  DS

```


3763:	PUSH	DI		
3764:	PUSH	AX	:	┌
3765:	PUSH	CS	:	
3766:	POP	DS	:	
3767:	MOV	AX,WORD PTR CS;BootDriveNo	;AL←引导盘对应的逻辑驱	取出引导盘对应
3768:	MOV	BP,offset Get_BDPB_Node	;驱动器号	的BDPB入口地
3769:	PUSH	CS	:	址→ES;DI
3770:	CALL	CallSubInIO2	:	
3771:	POP	AX	:	└
3772:	ADD	AX,ES:[DI].BDPB.ReservedSectors1	;AX←FAT表的起始扇区号	
3773:	POP	DI		
3774:	POP	DS		
3775:	POP	ES		
3776:	CMP	AX,CS;SectorNoOfFAT_Init	;┌若欲读取的FAT表内容所在的扇区先前已读	
3777:	JE	ReadASectorOfFAT_1	;└出,则跳转	
3778:	MOV	CS;SectorNoOfFAT_Init,AX	;保存当前欲读取的FAT表内容对应的起始扇区号	
3779:	PUSH	DX		
3780:	MOV	CS;StartingSector..HW,0	;┌设置欲读取的FAT表内容所在扇区的扇区号	
3781:	MOV	DX,AX	;└	
3782:	MOV	CX,1	;CX←欲读取FAT表内容的扇区数	
3783:	MOV	AX,WORD PTR CS;BootDriveNo	;AL←逻辑驱动器号	
3784:	PUSH	DS	;┌	
3785:	POP	ES	;└ES;DI指向存放FAT表内容的传送缓冲区	
3786:	XOR	DI,DI	;└	
3787:	PUSH	DS	;┌	
3788:	PUSH	CS	;└	
3789:	POP	DS	;└	
3790:	PUSH	CS	;└读取一个扇区的FAT表内容	
3791:	MOV	BP,offset Disk_Read	;└	
3792:	CALL	CallSubInIO2	;└	
3793:	POP	DS	;└	
3794:	POP	DX		
3795:	MOV	CX,CS;BytesPerSector_Init	;CX←每扇区字节数	
3796:	ReadASectorOfFAT_1:			
3797:	DEC	CX	;┌判定簇项值是否存放在两个相邻的扇区中(ZF	
3798:	CMP	DX,CX	;└=1,是;ZF=0,不是)	
3799:	MOV	BX,DX	;BX←簇项值在扇区中的偏移	
3800:	POP	DS		
3801:	POP	ES		
3802:	POP	SI		
3803:	POP	DI		
3804:	POP	CX		
3805:	POP	AX		

```

3806:   RET
3807: ReadASectorOfFAT   ENDP
3808: ;
3809: SysInt_1.End       EQU      $
3810: ;
3811: IO1   ENDS
3812: ;   END
3813: INCLUDE  IO2.ASM
3814:
3815:
3816:
3817:

```

10.4.5 IO2 模块的源程序注释清单

```

3818: PAGE 60,132
3819: ;Program Name: IO2.ASM
3820: ;Version: MS-DOS5.00
3821: ;Compiler: Marco Assembler Version 5.10
3822: ;
3823: IO2      SEGMENT PARA 'CODE'
3824:          ASSUME CS:IO2, DS:IO1, ES:IO1
3825:          ORG 30H
3826: IO1_SEG  DW  BIO_SEG                      ;存放 IO1 模块在常规内存低端的段地址值
3827: ;=====
3828: ;相对地址偏移:0032
3829: ;功能:修改被 IO1 模块调用但由 IO2 模块定义的子程序入口地址的段地址值
3830: ;入口参数:AX=IO2 模块当前在内存中的段地址值
3831: ;出口参数:无
3832: ;=====
3833: ModifySegAddr  PROC  FAR
3834:   MOV  ES,CS:IO1_SEG                      ; ES:DI 指向在 IO1 模块中保存由 IO2 模块定义
3835:   MOV  DI,offset PreEntry3+2              ; 的子程序的入口地址表
3836:   MOV  CX,4                                ; CX←子程序个数
3837: ModifySegAddr 1:                          ; 1
3838:   STOSW                                    ; | 修改在 IO1 模块中保存由 IO2 模块定义的子程
3839:   INC  DI                                  ; | 序的段地址值
3840:   INC  DI                                  ; |
3841:   LOOP ModifySegAddr 1                    ; |
3842:   RET
3843: ModifySegAddr  ENDP
3844: ;=====
3845: ;相对地址偏移:0043
3846: ;功能:由 DOS BIOS 模块提供的设备驱动程序的一致中断过程

```

```

3847: ; =====
3848: IO2 Interrupt PROC FAR
3849:     PUSH    SI
3850:     PUSH    AX
3851:     PUSH    CX
3852:     PUSH    DX
3853:     PUSH    DI
3854:     PUSH    BP
3855:     PUSH    DS
3856:     PUSH    ES
3857:     PUSH    BX
3858:     MOV     BP,SP
3859:     MOV     SI,[BP+12H]           ; 7 DS:SI 指向存放“设备驱动程序支持的最大命
3860:     MOV     DS,CS;IO1 SEG       ; 8 令码”的单元地址
3861:     MOV     AX,[SI+02]           ; 7 取出并保存“设备号”(如 LPT1=0,LPT2=1,
3862:     MOV     Device No,AL        ; 8 令码)
3863:     MOV     OutDeviceNo,AH      ; 保存设备标识号(如 LPT1=1,LPT2=2,...)
3864:     MOV     SI,[SI]             ; CS:SI 指向设备驱动程序处理命令的子程序入口
                                    ; 地址表
3865:     LES     BX,DRH Ptr          ; ES:BX 指向设备驱动程序请求标题
3866:     MOV     AL,ES:[BX].DRH SubUnit ; AL←一块设备的部件号(即逻辑驱动器号,它对字符
                                    ; 设备无意义)
3867:     MOV     AH,ES:[BX].DRH Media ; AH←一块设备的介质描述符(对字符设备无意义)
3868:     MOV     CX,ES:[BX].DRH Count ; CX←计数值(对块设备为扇区个数,对字符设备为
                                    ; 字符个数)
3869:     MOV     DX,ES:[BX].DRH StartingSector ; DX←起始扇区号(对字符设备无意义)
3870:     CMP     SI,offset Disk CMDNum ; 7 若当前是请求字符设备驱动程序完成 I/O 操
                                    ; 作,则跳转
3871:     JNZ     IO2 Inter1         ; 8 令码
3872:     MOV     StartingSector HW,0 ; 清起始扇区号的高 16 位值(对字符设备无意义)
3873:     CMP     DX,-1              ; 7 若起始扇区用 16 位表示,则跳转(对字符设备
3874:     JNZ     IO2 Inter1         ; 8 令码无意义)
3875:     MOV     DX,WORD PTR ES:[BX].DRH BigStartingSector +2 ; 7 设置起始扇区号的高 16 位值
3876:     MOV     StartingSector HW,DX ; 8 令码(对字符设备无意义)
3877:     MOV     DX,WORD PTR ES:[BX].DRH BigStartingSector ; DX←起始扇区号的低 16 位值
                                    ; (对字符设备无意义)
3878: IO2 Inter1:
3879:     XCHG   AX,DI               ; 保存部件号和介质描述符值
3880:     MOV     AL,ES:[BX].DRH Command ; AL←命令码
3881:     CMP     AL,CS:[SI]         ; 7 命令码的合法性,若是无效的命令码,则跳
3882:     JNB     IO2 Inter4         ; 8 令码
3883:     CBW                          ; 9 令码
3884:     SHL     AX,1               ; 10 令码
                                    ; 11 SI←该命令码对应的处理程序的入口地址指针

```

```

3885:   ADD    SI,AX                ;J 值
3886:   XCHG  AX,DI                ;恢复部件号(即逻辑驱动器号)和介质描述符值
3887:   LES   DI,ES:[BX].DRH.TransAddr ;ES:DI 指向传送缓冲区
3888:   CLD
3889:   CALL  WORD PTR CS:[SI+1]    ;执行命令码对应的处理程序
3890:   JB   IO2_Inter2            ;若失败,则跳转
3891:   MOV   AH,1                  ;置完成位
3892: IO2_Inter2:
3893:   MOV   DS,CS;IO1_SEG        ;J DS:BX 指向设备驱动程序请求标题
3894:   LDS  BX,DRH_Ptr            ;J
3895:   MOV  [BX].DRH.Status,AX    ;设置设备驱动程序的返回状态字
3896:   POP  BX
3897:   POP  ES
3898:   POP  DS
3899:   POP  BP
3900:   POP  DI
3901:   POP  DX
3902:   POP  CX
3903:   POP  AX
3904:   POP  SI
3905:   ADD  SP,2                  ;废弃子程序调用的返回地址
3906: IO2_Inter3:
3907:   RETF                        ;中断过程的返回指令(它使控制权返回到请求者,
                                   ;如 DOS Kernel 模块)
3908: IO2_Inter4:
3909:   CALL  InvalidCmd           ;设置“错误代码、错误位和完成位”
3910:   JMP  Short IO2_Inter2     ;转去设置设备驱动程序的返回状态字
3911: IO2_Interrupt ENDP
3912:   DB   0,0                  ;未使用
3913: PUBLIC IO2_00D0
3914: ;相对地址偏移:00D0
3915: IO2_00D0 DB 5 Dup(0)       ;保存 DOS 的远调用指令(它的内容等于 0:00C0H
                                   ;~0:00C4H)
3916: ;=====
3917: ;相对地址偏移:00D5
3918: ;功能:设置设备驱动程序返回状态字的“错误位和完成位,以及错误码”
3919: ;入口参数:无
3920: ;出口参数:CF=1,失败,AX=设备驱动程序返回的状态字值
3921: ;=====
3922: InvalidCmd PROC NEAR
3923:   MOV  AL,3                  ;AL←错误码 3(非法命令码)
3924: SetErrorDoneBit LABEL NEAR ;出错结束处理
3925:   LES  BX,DRH_Ptr            ;DS:BX 指向设备驱动程序请求标题

```

```

3926:  SUB     ES:[BX].DRH.Count,CX      ;计算实际完成的字节或扇区数
3927:  MOV     AH,81H                      ;设置返回状态字的“错误位和完成位”
3928:  STC
3929:  RET
3930: InvalidCmd ENDP
3931:  DB     0
3932: ;相对地址偏移:00E4
3933: CON CMDNum DB 0BH                    ;CON 设备驱动程序支持的最大命令码
3934: ;CON 设备驱动程序支持的命令码对应的处理程序入口地址表
3935: CON CMDTab DB PUB_NOP_Sub          ;驱动程序初始化
3936:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;介质检查
3937:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;建立 BPB 参数块
3938:  DW     InvalidCmd                  ;I/O 控制读
3939:  DW     CON_RD                       ;读
3940:  DW     CON_ND_RD                    ;不等待的无破坏性读
3941:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;输入状态
3942:  DW     CON_Inp_Flush                ;刷新输入缓冲区
3943:  DW     CON_WR                       ;写
3944:  DW     CON_WR_Verify                ;写同时验证
3945:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;输入状态
3946: ;相对地址偏移:00FB
3947: PRN CMDNum DB 1AH                    ;打印机设备驱动程序支持的最大命令码
3948: ;PRN 设备驱动程序支持的命令码对应的处理程序入口地址表
3949: PRN CMDTab DW PUB_NOP_Sub          ;驱动程序初始化
3950:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;介质检查
3951:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;建立 BPB 参数块
3952:  DW     InvalidCmd                  ;I/O 控制读
3953:  DW     PRN_RD                       ;读
3954:  DW     PUB_ND_RD                    ;不等待的无破坏性读
3955:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;输入状态
3956:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;刷新输入缓冲区
3957:  DW     PRN_WR                       ;写
3958:  DW     PRN_WR_Verify                ;写同时验证
3959:  DW     PRN_Outp_Status              ;输出状态
3960:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;刷新输出缓冲区
3961:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;I/O 控制写
3962:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;设备打开
3963:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;设备关闭
3964:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;可更换介质
3965:  DW     PRN_Outp_Busy                ;输出直到忙
3966:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;保留命令码
3967:  DW     PUB_NOP_Sub                  ;
3968:  DW     PRN_Generic_IOCTL            ;类属 IOCTL 请求

```

```

3969: DW PUB NOP Sub ;|
3970: DW PUB NOP Sub ;|
3971: DW PUB NOP Sub ;| 保留命令码
3972: DW PUB NOP Sub ;|
3973: DW PUB NOP Sub ;|
3974: DW PRN 19H ;检查类属 IOCTL 请求的类中子功能码
3975: ;相对地址偏移:0130
3976: AUX.CMDNum DB 0BH ;AUX 设备驱动程序支持的最大命令码
3977: ;AUX 设备驱动程序支持的命令码对应的处理程序入口地址表
3978: AUX.CMDTab DW PUB NOP Sub ;驱动程序初始化
3979: DW PUB NOP Sub ;介质检查
3980: DW PUB NOP Sub ;建立 BPB 参数块
3981: DW InvalidCmd ;I/O 控制读
3982: DW AUX RD ;读
3983: DW AUX ND RD ;不等待的无破坏性读
3984: DW PUB NOP Sub ;输入状态
3985: DW AUX Inp.Flush ;刷新输入缓冲区
3986: DW AUX WR ;写
3987: DW AUX WR Verify ;写同时验证
3988: DW AUX Outp Status ;输出状态
3989: ;相对地址偏移:0147
3990: CLOCK $.CMDNum DB 0AH ;时钟(CLOCK $)设备驱动程序支持的最大命令码
3991: ;CLOCK $ 设备驱动程序支持的命令码对应的处理程序入口地址表
3992: CLOCK $.CMDTab DW PUB NOP Sub ;驱动程序初始化
3993: DW PUB NOP Sub ;介质检查
3994: DW PUB NOP Sub ;建立 BPB 参数块
3995: DW InvalidCmd ;I/O 控制读
3996: DW CLOCK $ RD ;读
3997: DW PUB ND RD ;不等待的无破坏性读
3998: DW PUB NOP Sub ;输入状态
3999: DW PUB NOP Sub ;刷新输入缓冲区
4000: DW CLOCK $ WR ;写
4001: DW CLOCK $ WR Verify ;写同时验证
4002: ;=====
4003: ;相对地址偏移:015C
4004: ;功能:“读”CON 设备的处理程序(命令码=4)
4005: ;入口参数: CX=要读取的字节数;
4006: ; ES:DI 指向传送缓冲区
4007: ;出口参数: CF=0,成功
4008: ;=====
4009: CON RD PROC NEAR
4010: JCXZ CRD2 ;若要读取的字节数为 0,则结束返回
4011: CRD1:

```

```

4012: CALL Get Char ;读取一个字符(字符的 ASCII 码值存于 AL 中)
4013: STOSB ;将字符存入传送缓冲区中
4014: LOOP CRD1 ;继续读取后续字符
4015: CRD2;
4016: CLC ;正常结束
4017: RET
4018: CON RD ENDP
4019: ;=====
4020: ;相对地址偏移:0166
4021: ;功能:从标准输入设备(键盘)上读取一个字符
4022: ;入口参数:无
4023: ;出口参数:AL=读取的字符 ASCII 码(或扩展键的标志符)
4024: ; AH=扫描码
4025: ;=====
4026: Get Char PROC NEAR
4027: Get Chr Start;
4028: MOV AH,ReadKeyCode ;AH←“读常规键盘输入/读扩展键盘输入”的命令
;码
4029: XOR AL,AL
4030: XCHG AL,CON Buffer ;试图取出缓存的输入字符,并清字符缓冲区
4031: OR AL,AL ;∟ 若有缓存字符,则直接返回
4032: JNZ Get Chr RET ;∟
4033: INT 16H ;等待并从键盘读取一个字符,同时也返回键盘的
;扫描码
4034: OR AX,AX ;∟ 若是 NUL,则转去重新读取一个字符
4035: JZ Get Chr Start ;∟
4036: CMP AX,7200H ;∟ 若不是 Print Screen 键,则跳转
4037: JNE Get Chr1 ;∟
4038: MOV AL,10H ;设置 ASCII 码为 DLE(即 ^ P),当作 Ctrl+P 处理
4039: JMP ShortGet Chr RET
4040: Get Chr1;
4041: CMP ReadKeyCode,00 ;∟ 若读常规键盘输入,则跳转
4042: JZ Get Chr2 ;∟
4043: CMP AL,0E0H ;∟ 若当前键入的不是扩充键,则跳转
4044: JNZ Get Chr2 ;∟
4045: OR AH,AH
4046: JZ Get Chr RET
4047: XOR AL,AL
4048: JMP Short Get Chr3
4049: Get Chr2;
4050: OR AL,AL ;∟ 若当前键入的不是扩展键,则直接返回
4051: JNZGet Chr RET ;∟
4052: Get Chr3;

```

```

4053:  MOV    CON Buffer,AH                ;缓存扩展键的扫描码
4054:  Get Chr RET:
4055:  RET
4056:  Get Char ENDP
4057:  ;=====
4058:  ;相对地址偏移:019F
4059:  ;功能:“不等待的无破坏性读”CON 设备的处理程序(命令码=5)
4060:  ;入口参数:无
4061:  ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AH=返回状态字的高字节值
4062:  ;=====
4063:  CON ND Read PROC NEAR
4064:  CON ND RD LABEL NEAR                ;CON 的“不等待的无破坏性读”处理程序入口
4065:  MOV    AL,CON Buffer                  ;取出缓存的输入字符
4066:  OR     AL,AL                          ;┐ 若有缓存的字符,则跳转
4067:  JNZ   CON ND RD5                      ;┘
4068:  MOV    AH,GetKeyStatus                ;┐ 读取键盘状态
4069:  INT    16H                            ;┘
4070:  JNZ   CON ND RD2                      ;若有字符输入,则跳转
4071:  CMP    Support 15H,0                  ;┐ 若 ROM BIOS 不支持“等待事件”的功能请求,则
4072:  JE     CON ND RD1                      ;┘ 跳转
4073:  LES    BX,DRH Ptr                     ;ES:BX 指向设备驱动程序请求标题
4074:  TEST   WORD PTR ES:[BX],DRH Status,0400H
4075:  JZ     CON ND RD1
4076:  MOV    AX,4100H
4077:  XOR    BL,BL
4078:  INT    15H
4079:  CON ND RD1:
4080:  PUB ND RD LABEL NEAR
4081:  STC                                       ;CF←1(失败)
4082:  MOV    AH,03                            ;AH←3(置设备忙位和完成位)
4083:  RET                                       ;失败结束
4084:  CON ND RD2:
4085:  OR     AX,AX                            ;┐ 若不是 NUL,则跳转
4086:  JNZ   CON ND RD3                      ;┘
4087:  MOV    AH,ReadKeyCode                  ;┐ 取出键盘输入的 NUL
4088:  INT    16H                            ;┘
4089:  JMP    Short CON ND RD                ;转去继续执行“不等待的无破坏性读”
4090:  CON ND RD3:
4091:  CMP    AX,7200H                        ;┐ 若不是 Print Screen 键,则跳转
4092:  JNZ   CON ND RD4                      ;┘
4093:  MOV    AL,10H                          ;设置 ASCII 码为 DLE(即 ^ P)
4094:  JMP    Short CON ND RD5
4095:  CON ND RD4:

```



```

4096:  CMP    ReadKeyCode,0          ; 7 若是对常规键盘操作,则跳转
4097:  JZ     CON_ND_RD5              ; ↓
4098:  CMP    AL,0E0H                 ; 7
4099:  JNZ    CON_ND_RD5              ; ↓
4100:  CMP    AH,0                     ; | 转换扩充键的 ASCII 码
4101:  JZ     CON_ND_RD5              ; |
4102:  MOV    AL,0                     ; |
4103:  CON_ND_RD5:                    ; ↓
4104:  LES    BX,DRH_Ptr              ; ES:BX 指向设备驱动程序请求标题
4105:  MOV    ES:[BX+0DH],AL          ; 填写返回的字符,即将字符存入设备驱动程序请
                                        ; 求标题中

4106:  PUB_NOP_Sub LABEL NEAR
4107:  CLC                                ; CF←0(成功)
4108:  RET                                ; 正常结束
4109:  CON_ND_Read ENDP
4110:  ;=====
4111:  ;相对地址偏移:01FD
4112:  ;功能:“写/写同时验证”CON 设备的处理程序(命令码=8/9)
4113:  ;入口参数: CX=要写的字符个数;
4114:  ;          ES:DI 指向传送缓冲区
4115:  ;出口参数: CF=0,成功
4116:  ;=====
4117:  CON_Write PROC NEAR
4118:  CON_WR LABEL NEAR
4119:  CON_WR_Verify LABEL NEAR
4120:  JCXZ   PUB_NOP_Sub            ; 若待写的字符数为 0,则结束返回
4121:  CON_WR_Ver1:
4122:  MOV    AL,ES:[DI]              ; 从传送缓冲区中取出一个字符
4123:  INC    DI                       ; 修改传送缓冲区的地址
4124:  INT    29H                     ; 以电传方式显示该字符
4125:  LOOP   CON_WR_Ver1            ; 继续写操作,直到全部写完
4126:  CON_WR_Ver2:
4127:  CLC                                ; CF←0(成功)
4128:  RET                                ; 正常结束
4129:  CON_Write ENDP
4130:  ;=====
4131:  ;相对地址偏移:0209
4132:  ;功能:“刷新(清洗)CON 的输入缓冲区”的处理程序(命令码=7)
4133:  ;入口参数: 无
4134:  ;出口参数: CF=0,成功
4135:  ;=====
4136:  CON_Inp_Flush PROC NEAR
4137:  MOV    BYTE PTR CON_Buffer,0    ; 清 CON 的字符缓冲区

```

```

4138: CON_Inp1;
4139:  MOV    AH,1                ;读键盘状态
4140:  INT    16H                 ;↓
4141:  JZ     CON_WR_Ver2         ;若没有键等待被输入,则跳转
4142:  XOR    AH,AH               ;读从键盘上读取当前字符
4143:  INT    16H                 ;↓
4144:  JMP    SHORT CON_Inp1      ;重新开始,直到键盘缓冲区空为止
4145: CON_Inp_Flush ENDP
4146: ;=====
4147: ;相对地址偏移:021A
4148: ;功能:"读"标准输出设备的的处理程序(命令码=4)
4149: ;入口参数:无
4150: ;出口参数:CF=0,成功
4151: ;=====
4152: PRN_RD PROC NEAR
4153:  CALL  SetErrorDoneBit      ;设置返回状态字的"错误位和完成位"
4154:  CLC
4155:  RET
4156: PRN_RD ENDP
4157: ;=====
4158: ;相对地址偏移:021F
4159: ;功能:"写/写同时验证"标准输出设备的处理程序(命令码=8/9)
4160: ;入口参数:CX=要写的字符个数;
4161: ;          ES:DI 指向传送缓冲区
4162: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AH=返回状态字的高字节值
4163: ;=====
4164: PRN_Output PROC NEAR
4165: PRN_WR LABEL NEAR
4166: PRN_WR Verify LABEL NEAR
4167:  JCXZ  PRN_Output7         ;若待写的字符数为0,则结束返回
4168: PRN_Output1;
4169:  MOV    BX,2                ;BX←2(出错重试次数)
4170: PRN_Output2;
4171:  CALL  GetPRNStatus         ;若打印机未准备好,则跳转
4172:  JNZ   PRN_Output4         ;↓
4173:  MOV    AL,ES:[DI]          ;取出当前要写的字符
4174:  XOR    AH,AH               ;送一字符到指定的打印机
4175:  CALL  PRN_Request         ;↓
4176:  JZ    PRN_Output6         ;若成功地写了一个字符,则跳转
4177:  CMP    AH,-1              ;↓
4178:  JNZ   PRN_Output3         ;清空CON设备的输入缓冲区
4179:  MOV    AL,0CH              ;↓
4180:  MOV    CON_Buffer,0       ;↓

```

```

4181:   JMP     Short PRN .Output5
4182: PRN .Output3:
4183:   TEST    AH,01                ; 若打印机未超时,则跳转
4184:   JZ      PRN .Output6        ; ↓
4185: PRN .Output4:
4186:   DEC     BX                    ; 若出错重试次数未完,则跳转
4187:   JNZ     PRN .Output2        ; ↓
4188: PRN .Output5:
4189:   JMP     SetErrorDoneBit      ; 转去设置返回状态字的“错误位和完成位”
4190: PRN .Output6:
4191:   INC     DI                    ; 修改传送缓冲区的地址
4192:   LOOP   PRN .Output1        ; 继续写操作,直到全部写完
4193: PRN .Output7:
4194:   CLC
4195:   RET
4196: ;取标准输出设备的“输出状态”的处理程序(命令码=0AH)
4197: PRN Outp Status LABEL NEAR
4198:   CALL   GetPRNStatus         ; 测试打印机的状态,若打印机未就绪,则跳转
4199:   JNZ    PRN .Output5        ; ↓
4200:   TEST   AH,80H              ; 若是打印机空闲,则跳转
4201:   JNZ    PRN .Output7        ; ↓
4202:   JMP    PUB ND .RD          ; 转去设置“设备忙位和完成位”
4203: PRN .Output ENDP
4204: ;=====
4205: ;相对地址偏移:025E
4206: ;功能:取打印机状态
4207: ;入口参数:无
4208: ;出口参数:AL=驱动程序返回的错误码;AH=打印机状态
4209: ;          ZF=0,打印机未准备好;ZF=1,打印机已就绪
4210: ;=====
4211: GetPRNStatus PROC NEAR
4212:   MOV    AH,2                ; AH←2(取打印机状态)
4213: PRN Request LABEL NEAR
4214:   MOV    DX,WORD PTR Device No ; DX←设备号
4215:   INT    17H                ; 请求 INT 17H 中断服务
4216:   PUSH  AX
4217:   AND    AH,30H              ; |
4218:   CMP    AH,30H              ; | 若打印机不处于“已被选择且缺纸”状态,则跳
4219:   POP    AX                  ; | 转
4220:   JNZ    GetPRNS1           ; ↓
4221:   AND    AH,0DFH             ; 清打印机“缺纸”的错误位
4222:   OR     AH,08                ; 置打印机“I/O 错”的错误位
4223: GetPRNS1:

```

```

4224: TEST AH,28H ;若打印机“没有 I/O 错且不缺纸”,则跳转
4225: JZ GetPRNS2 ;↓
4226: MOV AL,9 ;设置“打印机缺纸”的错误码
4227: TEST AH,20H ;若打印机缺纸,则跳转
4228: JNZ GetPRNS.RET ;↓
4229: INC AL ;设置“写失败”的错误码
4230: GetPRNS.RET:
4231: RET
4232: GetPRNS2:
4233: MOV AL,2 ;设置“设备未就绪”的错误码
4234: TEST AH,1 ;判定打印机是否超时
4235: RET
4236: GetPRNStatus ENDP
4237: ;=====
4238: ;相对地址偏移:028B
4239: ;功能:标准输出设备的“输出直到忙”的处理程序(命令码=10H)
4240: ;入口参数: CX=要输出的字符个数;
4241: ; ES:DI 指向传送缓冲区
4242: ;出口参数: CF=0,成功;CF=1,失败,AH=返回状态字的高字节值
4243: ;=====
4244: PRN_Outp_Busy PROC NEAR
4245: MOV SI,DI ;ES:SI 指向存放待输出字符的传送缓冲区
4246: PRN_Busy1:
4247: PUSH CX
4248: PUSH BX ;↑
4249: XOR BH,BH ;↓
4250: MOV BL,OutDeviceNo ;| CX←标准输出设备出错时的重试次数
4251: SHL BX,1 ;↓
4252: MOV CX,PRN_RepeatCount[BX] ;↓
4253: POP BX ;↓
4254: PRN_Busy2:
4255: CALL GetPRNStatus ;取出打印机的状态
4256: JNZ PRN_Busy3 ;若设备未准备好(忙)或出错,则跳转
4257: TEST AH,80H ;若打印机不忙,则跳转
4258: LOOPZ PRN_Busy2 ;↓
4259: POP CX ;CX=待输出的字符个数
4260: JZ PRN_Busy4
4261: LODS ES, BYTE PTR ES:[SI] ;取出一个待输出的字符
4262: XOR AH,AH ;若输出一个字符
4263: CALL PRN_Request ;↓
4264: JNZ PRN_Busy4 ;若输出错,则跳转
4265: LOOP PRN_Busy1 ;继续输出,直到设备忙或全部输出完成为止
4266: CLC ;CF←0(成功)

```

```

4267:    RET
4268: PRN Busy3:
4269:    POP    CX
4270: PRN Busy4:
4271:    JMP    SetErrorDoneBit          ;转去设置返回状态字的“错误位和完成位”
4272: PRN Outp Busy ENDP
4273: ;=====
4274: ;相对地址偏移:02BA
4275: ;功能:标准输出设备的“类属 IOCTL 请求”的处理程序(命令码=131H)
4276: ;入口参数:无
4277: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AX=返回状态字的值
4278: ;=====
4279: PRN Generic IOCTL PROC NEAR
4280:    LES    DI,DRH Ptr              ;ES:DI 指向设备驱动程序请求标题
4281:    CMP    BYTE PTR ES:[DI+0DH],5 ;┐ 若是 LPTx 设备(即打印机设备),则跳转
4282:    JZ     PRN Gen2                ;┘
4283: PRN Gen1:
4284:    JMP    InvalidCmd              ;转去设置“未知命令”的错误码
4285: PRN Gen2:
4286:    MOV    AL, BYTE PTR ES:[DI+0EH] ;取出类属 IOCTL 请求的功能码
4287:    LES    DI, ES:[DI+13H]          ;ES:DI 指向类属 IOCTL 请求包
4288:    XOR    BH, BH                  ;┐
4289:    MOV    BL, OutDeviceNo         ;┘ CX=当前指定的 LPTx 设备的出错重试次数
4290:    SHL    BX, 1                   ;┘
4291:    MOV    CX, PRN RepeatCount[BX] ;┘
4292:    CMP    AL, 65H                 ;┐ 若是“取出重试次数”的功能,则跳转
4293:    JZ     PRN Gen3                ;┘
4294:    CMP    AL, 45H                 ;┐ 若不是“设置重试次数”的功能,则跳转
4295:    JNZ    PRN Gen1                ;┘
4296:    MOV    CX, ES:[DI]             ;取出重新指定的重试次数值→CX
4297: PRN Gen3:
4298:    MOV    PRN RepeatCount[BX],CX  ;设置指定的标准输出设备重试次数值
4299:    MOV    ES:[DI],CX              ;设置设备驱动程序的返回值(即指定的标准输出
                                        ;设备的重试次数)
4300:    CLC
4301:    RET                              ;CF←0(成功)
                                        ;正常结束
4302: PRN Generic IOCTL ENDP
4303: ;=====
4304: ;相对地址偏移:02F0
4305: ;功能:标准输出设备的“检查类属 IOCTL 请求的类中子功能码是否有效”的处理程序(命令码=
        191H)
4306: ;入口参数:无
4307: ;出口参数:CF=0,类属 IOCTL 请求的类中子功能码正确;CF=1,类属 IOCTL 请求的类中子功能码

```

错误,此时 AX=返回状态字的值

```
4308: ;=====
4309: PRN 19H PROC NEAR
4310: LFS DI, DRH Ptr ;ES:DI 指向设备驱动程序请求标题
4311: CMP BYTE PTR ES:[DI+0DH],5 ;⌈ 若是 LPTx 设备(即打印机设备),则跳转
4312: JNZ PRN 19H2 ;⌋
4313: MOV AL, BYTE PTR ES:[DI+0EH] ;取出类属 IOCTL 请求的功能码
4314: CMP AL, 65H ;⌈ 若是“取出重试次数”的功能,则跳转
4315: JZ PRN 19H1 ;⌋
4316: CMP AL, 45H ;⌈ 若不是“设置重试次数”的功能,则跳转
4317: JNZ PRN 19H2 ;⌋
4318: PRN 19H1:
4319: CLC ;CF←0(成功)
4320: RET ;正常结束
4321: PRN 19H2:
4322: STC ;CF←1(失败)
4323: JMP InvalidCmd ;转去设置“未知命令”的错误码
4324: PRN 19H ENDP
4325: ;=====
4326: ;相对地址偏移:030D
4327: ;功能:“读”标准辅助设备的处理程序(命令码=4)
4328: ;入口参数:CX=要读取的字符个数;
4329: ; ES:DI 指向传送缓冲区
4330: ;出口参数:CF=0,成功,此时读取的数据存于传送缓冲区中
4331: ;=====
4332: AUX RD PROC NEAR
4333: JCXZ AUX RD3 ;若要读的字符数为 0,则结束返回
4334: CALL GetChrBuf ;取出标准辅助设备的输入字符的暂存单元地址→
;BX
4335: XOR AL, AL ;⌈ 取出字符暂存单元中的内容,并清除该暂存单
4336: XCHG AL, [BX] ;⌋元
4337: OR AL, AL ;⌈ 若暂存单元中有待读取的字符,则跳转
4338: JNZ AUX RD2 ;⌋
4339: AUX RD1:
4340: CALL GetChar ;从标准辅助设备上读取一个字符
4341: AUX RD2:
4342: STOSB ;保存当前字符
4343: LOOP AUX RD1 ;继续读操作,直到所需的字符全部被读取为止
4344: AUX RD3:
4345: CLC ;CF←0(成功)
4346: RET ;正常结束
4347: AUX RD ENDP
4348: ;=====
```

```

4349: ;相对地址偏移:0322
4350: ;功能:从串行端口上读取一个字符
4351: ;入口参数:无
4352: ;出口参数:AL=读取字符的 ASCII 码
4353: ;=====
4354: GetChar PROC NEAR
4355:     MOV     AH,2                ;┌ 从指定的串行端口上读取一个字符,同时返回
4356:     CALL   GetChrStatus        ;└ 串行端口的状态
4357:     TEST   AH,0EH              ;┌ 检查串行端口的状态。若无错误,则跳转
4358:     JNZ   GetChar1             ;└
4359:     RET
4360: GetChar1:
4361:     POP    AX                  ;去掉程序的返回地址,保证堆栈指针正确
4362:     XOR    AL,AL
4363:     OR     AL,0BH              ;AL←“读失败”的错误码(此值应为 0BH)
4364:     JMP    SetErrorDoneBit     ;转去设置返回状态字的“错误位和完成位”
4365: GetChar ENDP
4366: ;=====
4367: ;相对地址偏移:0335
4368: ;功能:“不等待的无破坏性读”标准辅助设备的处理程序(命令码=5)
4369: ;入口参数:CX=要读取的字符个数;
4370: ;         ES:DI 指向传送缓冲区
4371: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AH=返回状态字的高字节值
4372: ;=====
4373: AUX ND RD PROC NEAR
4374:     CALL   GetChrBuf           ;取出标准辅助设备的输入字符的暂存单元地址→
;BX
4375:     MOV    AL,[BX]             ;AL←输入字符的暂存单元中的内容
4376:     OR     AL,AL               ;┌ 若有先前输入的字符,则跳转
4377:     JNZ   AUX ND RD1          ;└
4378:     CALL   GetPortStatus       ;读取指定串行端口的状态
4379:     TEST   AH,01              ;┌ 若串行端口数据未准备好,则跳转
4380:     JZ    AUX ND RD2          ;└
4381:     TEST   AL,20H              ;┌ 若 modem 数据集未准备好,则跳转
4382:     JZ    AUX ND RD2          ;└
4383:     CALL   GetChar             ;从指定的串行端口中读取一个字符→AL
4384:     MOV    [BX],AL             ;缓存当前读取的字符
4385: AUX ND RD1:
4386:     JMP    CON ND RD5          ;转去设置驱动程序返回的数据(即设置设备驱动
;程序请求标题)
4387: AUX ND RD2:
4388:     JMP    PUB ND RD          ;转去设置“忙位和完成位”
4389: AUX ND RD ENDP

```

```

4390: ;=====
4391: ;相对地址偏移:0355
4392: ;功能:取标准辅助设备的“输入状态”的处理程序(命令码=0AH)
4393: ;入口参数:无
4394: ;出口参数:CF=0,成功;
4395: ;=====
4396: AUX_Outp_Status PROC NEAR
4397:     CALL    GetPortStatus           ;读取指定的串行端口的状态
4398:     TEST    AL, 20H                 ;若 modem 数据集未准备好,则跳转
4399:     JZ      AUX_ND_RD2             ;↓
4400:     TEST    AH, 20H                 ;若发送保持寄存器不空,则跳转
4401:     JZ      AUX_ND_RD2             ;↓
4402:     CLC                                ;CF←0(成功)
4403:     RET                                ;正常结束
4404: AUX_Outp_Status ENDP
4405: ;=====
4406: ;相对地址偏移:0363
4407: ;功能:取指定的串行端口的状态
4408: ;入口参数:无
4409: ;出口参数:AH=线路状态,AL=调制解调器的状态
4410: ;=====
4411: GetPortStatus PROC NEAR
4412:     MOV     AH, 3                   ;AH←3(功能:取串行端口的状态)
4413: GetChrStatus LABEL NEAR
4414:     MOV     DX, WORD PTR Device_No ;DX←设备号
4415:     INT     14H                     ;返回指定的串行端口的状态
4416:     RET
4417: GetPortStatus ENDP
4418: ;=====
4419: ;相对地址偏移:036C
4420: ;功能:“清洗标准辅助设备的输入缓冲区”的处理程序(命令码=7)
4421: ;入口参数:无
4422: ;出口参数:CF=0,成功
4423: ;=====
4424: AUX_Inp_Flush PROC NEAR
4425:     CALL    GetChrBuf               ;取出标准辅助设备的输入字符的暂存单元地址→
                                        ;BX
4426:     MOV     BYTE PTR [BX], 0        ;清除输入字符的暂存单元内容,即刷新输入缓冲区
4427:     CLC                                ;CF←0(成功)
4428:     RET                                ;正常结束
4429: AUX_Inp_Flush ENDP
4430: ;=====
4431: ;相对地址偏移:0374

```



```

4432; ;功能:“写/写同时验证”标准辅助设备的处理程序(命令码=8/9)
4433; ;入口参数: CX=要写的字节数;
4434; ;          ES,DI 指向传送缓冲区
4435; ;出口参数: CF=0,成功;CF=1,失败, AX=返回状态字的值
4436; ;=====
4437; AUX Write PROC NEAR
4438; AUX WR LABEL NEAR
4439; AUX WR Verify LABEL NEAR
4440; JCXZ AUX RD3 ;若待写的字符数为0,则跳转
4441; AUX WR Ver1;
4442; MOV AL,ES:[DI] ;AL←当前待写的字符
4443; INC DI ;修改待写内容的传送缓冲区的地址
4444; MOV AH,1 ;I 向指定的串行端口写一个字符,并返回串行端
4445; CALL GetChrStatus ;I 口的当前状态
4446; TEST AH,80H ;I 若操作成功,则跳转
4447; JZ AUX WR Ver2 ;I
4448; MOV AL,CAH ;设置“写失败”的错误码
4449; JMP SetErrorDoneBit ;转去设置返回状态字的“错误位和完成位”
4450; AUX WR Ver2;
4451; LOOP AUX WR Ver1 ;继续写操作,直到全部写完为止
4452; CLC ;CF←0(成功)
4453; RET ;正常结束
4454; AUX Write ENDP
4455; ;=====
4456; ;相对地址偏移:038D
4457; ;功能:取出标准辅助设备的输入字符的暂存单元地址
4458; ;入口参数:无
4459; ;出口参数: BX←当前操作所指定的标准辅助设备的输入字符暂存单元地址
4460; ;=====
4461; GetChrBuf PROC NEAR
4462; MOV BX,WORD PTR Device No ;BX←当前操作所指定的串行端口号
4463; ADD BX,offset AUX Buffer ;BX←对应的暂存单元地址
4464; RET
4465; GetChrBuf ENDP
4466; ;=====
4467; ;相对地址偏移:0396
4468; ;功能:将时间转换成时钟计数值
4469; ;入口参数: CH=小时,CI=分,DH=秒,DL=百分秒
4470; ;出口参数: CX:DX←时钟计数值,其中CX为高字,DX为低字
4471; ;=====
4472; CascadeClockCount PROC FAR
4473; MOV AL,60 ;I
4474; MUL CH ;I 将小时转换成分,其结果存于 AX 中

```

```

4475:  MOV    CH,0                ; |
4476:  ADD    AX,CX                ; |
4477:  MOV    CX,6000              ; 1分钟=60秒=6000百分秒
4478:  MOV    BX,DX                ; BX=秒,BL=百分秒
4479:  MUL    CX                    ; 将分转换成百分秒→DX;AX
4480:  MOV    CX,AX                ; 将百分秒数的低字→CX
4481:  MOV    AL,100               ; 1秒=100百分秒
4482:  MUL    BH                    ; 将秒转换成百分秒
4483:  ADD    CX,AX                ; |
4484:  ADC    DX,0                 ; |
4485:  MOV    BH,0                 ; | 计算总的百分秒数→DX;CX
4486:  ADD    CX,BX                ; |
4487:  ADC    DX,0                 ; |
4488:  XCHG  AX,DX                ; | 总的百分秒数→CX;DX
4489:  XCHG  AX,CX                ; |
4490:  MOV    BX,59659             ; |
4491:  MUL    BX                    ; |
4492:  XCHG  DX,CX                ; |
4493:  XCHG  AX,DX                ; | 计算百分秒×59659÷65536→AX;DX
4494:  MUL    BX                    ; |
4495:  ADD    AX,CX                ; |
4496:  ADC    DX,0                 ; |
4497:  XCHG  AX,DX                ; |
4498:  MOV    BX,5                 ; |
4499:  DIV    BL                    ; | 计算时钟计数值的高字 |
4500:  MOV    CL,AL                ; | 部分→CX |
4501:  MOV    CH,0                 ; |
4502:  MOV    AL,AH                ; |
4503:  CBW                          ; | 计算时钟计数值的低字 | 18.20648193
4504:  XCHG  AX,DX                ; | 部分→DX |
4505:  DIV    BX                    ; |
4506:  MOV    DX,AX                ; |
4507:  RET                          ; |
4508: CalculateClockCount ENDP
4509: ;=====
4510: ;相对地址偏移:03DB
4511: ;功能:"写/写同时验证"时钟设备的处理程序(命令码=8/9)
4512: ;入口参数:传送缓冲区的内容格式如下:
4513: ; 偏移地址 长度 内容
4514: ; 0 DW 日期值(从1980年1月1号算起)
4515: ; 2 DB 分
4516: ; 3 DB 小时
4517: ; 4 DB 百分秒

```

```

4518: ; 5 DB 秒
4519: ;出口参数;CF=0,成功
4520: ;=====
4521: CLOCK $ Write PROC NEAR
4522: CLOCK $ WR LABEL NEAR
4523: CLOCK $ WR Verify LABEL NEAR
4524: MOV AX, ES:[DI] ;AX←日期
4525: PUSH AX ;
4526: CMP BYTE PTR RTCFlag, 0 ;┐ 若系统中没有实时时钟,则跳转
4527: JZ CLOCK $ WR Ver1 ;┘
4528: MOV AL, ES:[DI+3] ;┐
4529: CALL DWORD PTR PreEntry1 ;┘ 将小时数据转换成 BCD 格式→CH
4530: MOV CH, AL ;┘
4531: MOV AL, ES:[DI+2] ;┐
4532: CALL DWORD PTR PreEntry1 ;┘ 将分数数据转换成 BCD 格式→CL
4533: MOV CL, AL ;┘
4534: MOV AL, ES:[DI+5] ;┐
4535: CALL DWORD PTR PreEntry1 ;┘ 将秒数据转换成 BCD 格式→DH
4536: MOV DH, AL ;┘
4537: MOV DL, 0 ;没有白昼时间选择(Daylight savings time option)
4538: CLI ;┐
4539: MOV AH, 03 ;┘ 设置实时时钟时间
4540: INT 1AH ;┘
4541: STI ;┘
4542: CLOCK $ WR Ver1:
4543: MOV CX, ES:[DI+2] ;小时→CH,分→CL
4544: MOV DX, ES:[DI+4] ;秒→DH,百分秒→DL
4545: CALL DWORD PTR PreEntry4 ;将时间数据转换成时钟计数值→CX;DX
4546: CLI
4547: MOV AH, 1 ;┐ 设置时钟计数值
4548: INT 1AH ;┘
4549: POP DayCount ;设置日期
4550: STI
4551: CMP BYTE PTR RTCFlag, 0 ;┐ 若系统中没有实时时钟,则跳转
4552: JZ CLOCK $ WR Ver2 ;┘
4553: CALL DWORD PTR PreEntry2 ;将二进制表示的日期数据转换成 BCD 格式
4554: CLI ;┐
4555: MOV AH, 5 ;┘ 设置实时时钟日期
4556: INT 1AH ;┘
4557: STI ;┘
4558: CLOCK $ WR Ver2:
4559: CLC ;CF←0(成功)
4560: RET ;正常结束

```

```

4561: CLOCK $ Write ENDP
4562: ;=====
4563: ;相对地址偏移:0435
4564: ;功能:“读”时钟设备的处理程序(命令码=4)
4565: ;入口参数:无
4566: ;出口参数:CF=0,成功,此时传送缓冲区的内容如下:
4567: ;  偏移地址  长度      内容
4568: ;    0        DW      日期值(从1980年1月1号算起)
4569: ;    2        DB      分
4570: ;    3        DB      小时
4571: ;    4        DB      百分秒
4572: ;    5        DB      秒
4573: ;=====
4574: CLOCK $ RD PROC NEAR
4575: CALL ReadClockCount          ;读取时钟计数值并校正日期数据值
4576: MOV SI, DayCount             ;SI←日期值
4577: MOV AX, CX                   ;↑
4578: MOV BX, DX                   ;↓
4579: SHL DX, 1                   ;↓
4580: RCL CX, 1                   ;↑
4581: SHL DX, 1                   ;↓ 将时钟计数值×5→DX;AX
4582: RCL CX, 1                   ;↑
4583: ADD DX, BX                   ;↓
4584: ADC AX, CX                   ;↓
4585: XCHG AX, DX                 ;↓
4586: MOV CX, 59659               ;59659÷5=11931.8(即8253-5计时芯片的时
                                ;钟)
4587: DIV CX                       ;↑
4588: MOV BX, AX                   ;↓
4589: XOR AX, AX                   ;↓ (DX;AX)×65536÷59659→DX;AX
4590: DIV CX                       ;↑
4591: MOV DX, BX                   ;↓
4592: MOV CX, 200                 ;DX;AX=百分秒数值,CX=200百分秒
4593: DIV CX                       ;AX=秒(以2秒为单位)
4594: CMP DL, 100                 ;↑
4595: JB CLOCK $ RD1              ;↓ DX=百分秒
4596: SUB DL, 100                 ;↓
4597: CLOCK $ RD1;
4598: CMC                          ;决定进位标志
4599: MOV BL, DL                   ;BL←百分秒
4600: RCL AX, 1                   ;↑
4601: MOV DL, 0                   ;↓ DX;AX=秒数
4602: RCL DX, 1                   ;↓

```

```

4603:  MOV    CX,60                ;将秒转换成分,AX=分,DX=秒
4604:  DIV    CX                    ;┘
4605:  MOV    BH,DL                ;BH←秒
4606:  DIV    CL                    ;将分转换成小时,AL=小时,AH=分
4607:  XCHG  AL,AH                ;AH=小时,AL=分
4608:  PUSH  AX
4609:  MOV    AX,SI                ;将日期值存入传送缓冲区中
4610:  STOSW                        ;┘
4611:  POP    AX                    ;将小时和分存入传送缓冲区中
4612:  STOSW                        ;┘
4613:  MOV    AX,BX                ;将秒和百分秒存入传送缓冲区中
4614:  STOSW                        ;┘
4615:  CLC                          ;CF←0(成功)
4616:  RET                          ;正常结束
4617:  CLOCK $ RD ENDP
4618:  ;=====
4619:  ;相对地址偏移:0486
4620:  ;功能:读取时钟计数值,同时还校正日期数据值
4621:  ;入口参数:无
4622:  ;出口参数:CX:DX=时钟计数值
4623:  ;=====
4624:  ReadClockCount PROC NEAR
4625:  XOR    AH,AH                ;读时钟计数值
4626:  INT    1AH                  ;┘
4627:  CMP    Switch T,00          ;若系统配置命令 switches 指定了"/T"开关(即
; | switches=/T,它表明当 AL>0 时,日期天数加
4628:  JNZ    ReadClockCount 1     ;┘ 1),则跳转
4629:  XOR    AH,AH                ;累计日期值
4630:  ADD    DayCount,AX          ;┘
4631:  RET
4632:  ReadClockCount 1:
4633:  OR     AL,AL                ;若自开电源以来未超过 24 小时,则跳转
4634:  JZ     ReadClockCount 2     ;┘
4635:  INC    WORD PTR DayCount    ;日期单元值加 1
4636:  ReadClockCount 2:
4637:  RET
4638:  ReadClockCount ENDP
4639:  DB    0
4640:  ;相对地址偏移:04A2
4641:  Disk CMDNum DB 1AH          ;块设备驱动程序支持的最大命令码
4642:  ;块设备驱动程序支持的命令码对应的处理程序入口地址表
4643:  Disk CMDTab DW Disk-Init    ;块设备驱动程序的初始化
4644:  DW     Disk Media-Check     ;介质检查

```

```

4645: DW Disk_Build BPB ;建立 BPB 参数块
4646: DW InvalidCmd ;I/O 控制读
4647: DW Disk_RD ;读
4648: DW Disk_ND_RD ;不等待的无破坏性读
4649: DW Disk_NOP_Sub ;输入状态
4650: DW Disk_NOP_Sub ;刷新输入缓冲区
4651: DW Disk_WR ;写
4652: DW Disk_WR_Verify ;写同时验证
4653: DW Disk_NOP_Sub ;输出状态
4654: DW Disk_NOP_Sub ;刷新输出缓冲区
4655: DW InvalidCmd ;I/O 控制写
4656: Disk_CMD0DH DW Disk_Dev_Open ;设备打开
4657: DW Disk_Dev_Close ;设备关闭
4658: DW Disk_Rem_Media ;可更换介质
4659: DW Disk_NOP_Sub ;输出直到忙
4660: DW Disk_NOP_Sub ;⌋ 保留命令码
4661: DW Disk_NOP_Sub ;⌋
4662: DW Disk_Generic_IOCTL ;类属(一般的)IOCTL 请求
4663: DW Disk_NOP_Sub ;⌋
4664: DW Disk_NOP_Sub ;⌋ 保留命令码
4665: DW Disk_NOP_Sub ;⌋
4666: DW Disk_Get_Map ;取逻辑驱动器
4667: DW Disk_Set_Map ;设置逻辑驱动器
4668: DW Disk_19H ;检查类属 IOCTL 请求的类中子功能码
4669: ;=====
4670: ;相对地址偏移:04D7
4671: ;功能:取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB 的入口地址
4672: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
4673: ;出口参数:CF=0,成功,ES:DI 指向对应的 BDPB;CF=1,失败
4674: ;=====
4675: Get BDPB Node PROC NEAR
4676: LES DI,DWORD PTR BDPB.Head ;ES:DI 指向第一个 BDPB
4677: Get BDPB Node1:
4678: CMP ES:[DI].BDPB_LogicalNumber,AL ;⌋ 若找到指定逻辑驱动器对应的 BDPB,则跳转
4679: JE Get_BDPB_Node2 ;⌋
4680: LES DI,DWORD PTR ES:[DI].BDPB_NextPtr OFS ;ES:DI 指向下一个 BDPB
4681: CMP DI,-1 ;⌋ 若当前结点不是尾结点,则转去继续查找
4682: JNE Get_BDPB_Node1 ;⌋
4683: STC ;置未找到对应的 BDPB 的错误标志
4684: Get_BDPB_Node2:
4685: RET
4686: Get_BDPB_Node ENDP
4687: ;=====

```

```

4688: ;相对地址偏移:04EB
4689: ;功能:“介质检查”的处理程序(块设备的命令码=1)
4690: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
4691: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AX=设备驱动程序返回的状态字值
4692: ;=====
4693: Disk_Media_Check PROC NEAR
4694: CALL Get_BDPB_Node ;取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB
4695: MOV SI, 0001 ;置介质更换码为 1(表示盘片未被更换)
4696: TEST BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status+1,01 ;若介质的磁道未被重新格式化,
4697: JZ Disk_Media_Chk1 ;则跳转
4698: AND WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status, 0FEFFH;清除介质格式化的标志位
4699: MOV BYTE PTR Drive_Number, -1 ;置介质更换标志
4700: TEST BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status, 1 ;若介质是可装卸的,则跳转
4701: JZ Disk_Media_Chk2 ;
4702: MOV SI, -1 ;置介质更换码为-1(表示介质已更换)
4703: JMP Short Disk_Media_Chk5
4704: Disk_Media_Chk1:
4705: TEST BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status, 1 ;若驱动器是硬盘(即介质不可装卸),
4706: JNZ Disk_Media_Chk5 ;则跳转
4707: Disk_Media_Chk2:
4708: XOR SI, SI ;置介质更换码为 0(表示不知介质更换否)
4709: CMP ChangeLine, 0 ;若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
4710: JZ Disk_Media_Chk3 ;
4711: CALL ChkMediaRemove ;检查软盘介质是否被更换
4712: JB Disk_Media_Chk8 ;若盘操作出错,则跳转
4713: CALL Test_ChangeLineStatus ;若软盘驱动器支持 Change Line,则跳转
4714: JNZ Disk_Media_Chk5 ;
4715: Disk_Media_Chk3:
4716: MOV SI, 1 ;置介质更换码为 1(表示介质未更换)
4717: MOV AL, Drive_Number ;若检查的驱动器不是当前操作的驱动器(它表
4718: CMP AL, ES:[DI].BDPB_DriveNumber ;明不能确定介质是否被更换),则跳转
4719: JNZ Disk_Media_Chk4 ;
4720: CALL Set_MediaChangedCode ;依据同一软盘驱动器最近两次相邻的盘操作间隔
;时间是否超过 2 秒来设置介质更换码
4721: JMP Short Disk_Media_Chk5
4722: Disk_Media_Chk4:
4723: DEC SI ;置介质更换码为 0(表示不知介质更换否)
4724: Disk_Media_Chk5:
4725: PUSH ES ;
4726: LES BX, DRH_Ptr ;设置设备驱动程序返回的介质更换码
4727: MOV ES:[BX+0EH], SI ;
4728: POP ES ;
4729: OR SI, SI ;若介质未被更换或不能断定介质是否被更换,

```

```

4730:   JNS     Disk_Media_Chk7           ;┘ 则跳转
4731:   CMP     ChangeLine,0              ;┘ 若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
4732:   JZ      Disk_Media_Chk6           ;┘
4733:   CALL    Set_LastVolumeID          ;设置设备驱动程序返回的先前存取介质的卷标 ID
                                        ;指针值

4734: Disk_Media_Chk6;
4735:   MOV     Drive_Number,-1           ;置介质更换标志
4736: Disk_NOP_Sub LABEL NEAR
4737: Disk_Media_Chk7;
4738:   CLC                                  ;CF←0(成功)
4739:   RET                                    ;正常结束
4740: Disk_Media_Chk8;
4741:   CALL    Set_CodeOfDriver          ;将 INT 13H 返回的错误码转换成设备驱动程序返
                                        ;回的错误码

4742: Disk_Media_Chk9;
4743:   MOV     AH,81H                    ;设置设备驱动程序返回的状态字高字节值(置错
                                        ;误位和完成位)

4744:   RET
4745: Disk_Media_Check ENDP
4746: ;=====
4747: ;相对地址偏移:0560
4748: ;功能:根据同一软盘驱动器最近两次相邻的操作时间间隔是否小于 2 秒来设置介质更换码
4749: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
4750: ;出口参数:SI=介质更换码(0:未知介质更换否;1:介质未被更换)
4751: ;=====
4752: Set_MediaChangedCode PROC NEAR
4753:   MOV     SI,1                       ;置介质更换码为 1(表示介质未被更换)
4754:   CALL    ReadClockCount             ;读取时钟计数值→CX:DX
4755:   MOV     AX,ES:[DI].BDPB.Clock1orCylinderFlag ;┘
4756:   SUB     DX,AX                      ;┘ 计算两次盘操作之间的间隔时钟计数
4757:   MOV     AX,ES:[DI].BDPB.Clock2orCylinder ;┘ 值→CX:DX
4758:   SBB     CX,AX                      ;┘
4759:   JNZ     SMCC2                      ;若间隔时钟计数值>65536 时,则跳转
4760:   OR      DX,DX                      ;┘ 若间隔时钟计数值≠0,则跳转
4761:   JNZ     SMCC1                      ;┘
4762:   INC     Operate_Times              ;时钟计数值未变化的计数器值加 1
4763:   CMP     Operate_Times,5            ;┘ 若时钟在工作,但两次盘操作之间的间隔时间
4764:   JB      SMCC_RET                  ;┘ 很短(<<<2 秒),则直接返回
4765:   DEC     Operate_Times              ;┘ 若时钟可能不工作,则跳转
4766:   JMP     SHORT SMCC2                ;┘
4767: SMCC1;
4768:   CMP     DX,24H                    ;┘ 若两次盘操作的间隔时间<2 秒,则直接返回
4769:   JBE     SMCC_RET                  ;┘

```



```

4770: SMCC2:
4771:   DEC   SI                               ;置介质更换码为 0(表示不知介质更换否)
4772: SMCC_RET:
4773:   RET
4774: Set_MediaChangedCode ENDP
4775: ;=====
4776: ;相对地址偏移:0592
4777: ;功能:“建立 BPB 参数块”的处理程序(块设备的命令码=2)
4778: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
4779: ;出口参数:CF=0,成功
4780: ;=====
4781: Build BPB PROC NEAR
4782: ;Build BPB1:
4783:   JMP   Short Disk_Media_Chk8           ;无用指令
4784: Disk_Build BPB LABEL NEAR              ;建立 BPB 参数块
4785:   MOV   AH, ES:[DI]                     ;无用指令
4786:   CALL  Get_BDPB_Node                   ;取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB
4787:   TEST  BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,1 ;⌋ 若介质不可装卸,则跳转
4788:   JNZ   Build BPB2                       ;⌋
4789:   CALL  Set_BDPBDefExtMediaState        ;设置 BDPB 的“缺省卷系列号、缺省卷标名,以及文
                                           ;件系统类型标志串”
4790:   MOV   ChangeFlag,1                    ;⌋ 建立 Build BPB 参数块,并且还设置“卷系列号、
4791:   CALL  Modify_BuildBPB                 ;⌋ 卷标名和文件系统类型标志串”
4792:   JB    Disk_Media_Chk9                 ;若建立 Build BPB 参数块失败,则跳转
4793:   CMP   ChangeFlag,02                   ;⌋
4794:   MOV   ChangeFlag,00                   ;⌋ 若已设置了“卷系列号、卷标名和文件系统类型
4795:   JZ    Build BPB2                       ;⌋ 标志串”,则跳转
4796:   CMP   ChangeLine,0                    ;⌋ 若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
4797:   JZ    Build BPB2                       ;⌋
4798:   CALL  VolumeIDtoBDPB                  ;设置 BDPB 的卷标名
4799: Build BPB2:
4800:   ADD   DI, 6                            ;ES:DI 指向 Build BPB 参数块
4801: Build BPB3:
4802:   MOV   CX, ES
4803:   LES   BX, DRH.Ptr                      ;ES:BX 指向设备驱动程序请求标题
4804:   MOV   ES:[BX+0DH], AH                  ;设置介质描述符/块设备的部件数
4805:   MOV   ES:[BX+12H], DI                  ;⌋ 设置块设备新的 Build BPB 参数块指针值/BPB
4806:   MOV   ES:[BX+14H], CX                  ;⌋ 参数块指针数组的起始地址
4807:   CLC
4808:   RET                                    ;正常结束
4809: Build BPB ENDP
4810: ;=====
4811: ;相对地址偏移:05D9

```

```

4812: ;功能:设置 BDPB 的“缺省卷系列号、缺省卷标名和文件系统类型标志串”
4813: ;入口参数:DS=IO1 模块在常规内存低端的段地址值
4814: ;          ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
4815: ;出口参数:无
4816: ;=====
4817: Set_BDPBDefExtMediaState PROC NEAR
4818:     PUSH    DI
4819:     XOR     CX,CX                                ;7
4820:     MOV     WORD PTR ES:[DI].BDPB.SerialNumber,CX ;| 缺省卷系列号→BDPB
4821:     MOV     WORD PTR ES:[DI].BDPB.SerialNumber+2,CX ;|
4822:     MOV     CX,FileNameLen                       ;7
4823:     MOV     SI,offset DefaultVolume              ;| 缺省卷标名→BDPB
4824:     ADD     DI,4BH                                ;|
4825:     REP     MOVSB
4826:     TEST    BYTE PTR ES:[DI].BDPB.SizeFlag,40H; 7
4827:     MOV     SI,offset FAT_16Bits                  ;SI 指向 16 位 FAT 表的|
                                                ;文件系统标志串 |
4828:     JNZ     Set_BDPBDefExtMediaState_1           ;|
4829:     MOV     SI,offset FAT_12Bits                  ;SI 指向 12 位 FAT 表的|“文件系统类型标志
                                                ;文件系统标志串 | 串”→BDPB
4830: Set_BDPBDefExtMediaState_1:                     ;|
4831:     MOV     CX,8                                  ;CX←文件系统标志串 |
                                                ;长度 |
4832:     ADD     DI,5                                  ;ES;DI 指向 BDPB 中存|
                                                ;放文件系统标志串的 |
                                                ;缓冲区 |
4833:     REP     MOVSB                                  ;|
4834:     POP     DI
4835:     RET
4836: Set_BDPBDefExtMediaState ENDP
4837: ;=====
4838: ;相对地址偏移;0606
4839: ;功能:根据引导记录或介质描述符修改 Build BPB 参数块的参数值
4840: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
4841: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
4842: ;=====
4843: Modify_BuildBPB PROC NEAR
4844:     TEST    BYTE PTR ES:[DI].BDPB.Attr.Status,5 ;7 若软盘驱动器的 Default BPB 参数块被
4845:     JZ      Modify_BuildBPB1                     ;| 修改了,则跳转
4846:     JMP     Modify_BuildBPB_RET                   ;直接返回
4847: Modify_BuildBPB1:
4848:     PUSH    CX
4849:     PUSH    DX

```

4850:	PUSH	BX	
4851:	CALL	Read_BootstrapSector2	; 读取引导记录
4852:	JC	Modify_BuildBPB2	; 若读操作失败,则跳转
4853:	OR	BX,BX	; 若第一个扇区不是引导记录,则跳转
4854:	JNE	Modify_BuildBPB3	; ↓
4855:	CALL	Get_BPBPPara	; 取出引导记录中 BPB 参数块的参数值
4856:	JMP	SHORT Modify_BuildBPB8	; 转去设置 Build BPB 参数块的参数值
4857:	Modify_BuildBPB2;		
4858:	JMP	Modify_BuildBPB10	
4859:	Modify_BuildBPB3;		
4860:	CALL	Read_SecondSector	; 从第 2 个扇区中取出介质描述符
4861:	JC	Modify_BuildBPB2	; 若读第 2 个扇区时出错,则跳转
4862:	CMP	ChangeLine,0	; 若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
4863:	JZ	Modify_BuildBPB4	; ↓
4864:	CALL	Update_BuildBPB	; 依据软盘驱动器的类型决定是否修改 BPB 参数块
			; 的参数值
4865:	Modify_BuildBPB4;		
4866:	CMP	ES:[DI].BDPB_DeviceType,2	; 若软盘驱动器不是 720KB(3.5 英寸),则跳转
4867:	JNE	Modify_BuildBPB6	; ↓
4868:	CMP	AH,0F9H	; 若不是高密软盘驱动器,则跳转
4869:	JNE	Modify_BuildBPB11	; ↓
4870:	Modify_BuildBPB5;		
4871:	MOV	BX,offset HDtoDD.BPB_Para	; BX 指向高密软盘驱动器作低密用时 BPB 参数块
			; 的参数值表
4872:	DB	8AH,87H	; ↓
4873:	DW	0	; AL←每个 FAT 表占用的扇区数
4874:	;MOV	AL,[BX+0000H]	; ↓
4875:	DB	8BH,8FH	; ↓
4876:	DW	3	; CX←总扇区数
4877:	;MOV	CX,[BX+0003H]	; ↓
4878:	DB	8BH,97H	; ↓
4879:	DW	5	; DH←每簇扇区数,DL←磁头数
4880:	;MOV	DX,[BX+0005H]	; ↓
4881:	DB	8BH,9FH	; ↓
4882:	DW	1	; BH←最大根目录项数,BL←每道扇区数
4883:	;MOV	BX,[BX+0001H]	; ↓
4884:	JMP	SHORT Modify_BuildBPB8	
4885:	Modify_BuildBPB6;		
4886:	CMP	AH,0F8H	; 若介质描述符不正确,则跳转
4887:	JC	Modify_BuildBPB11	; ↓
4888:	MOV	AL,1	; ↓
4889:	MOV	BX,4008H	; 单面、每道 8 个扇区的盘片的部分参数
4890:	MOV	CX,140H	;

```

4891:  MOV    DX,101H                ;┘
4892:  TEST   AH,2                    ;┐ 若每道 8 个扇区,则跳转
4893:  JNZ    Modify_BuildBPB7        ;┘
4894:  INC    AL                      ;每个 FAT 表占用的扇区数为 2
4895:  INC    BL                      ;每道扇区数为 9
4896:  ADD    CX,40                   ;总的扇区数为 360 个扇区
4897:  Modify_BuildBPB7;
4898:  TEST   AH,1                    ;┐ 若是单面软盘,则跳转
4899:  JZ     Modify_BuildBPB8        ;┘
4900:  ADD    CX,CX                   ;总的扇区数加倍
4901:  MOV    BH,70H                  ;最大根目录项数为 112
4902:  INC    DH                      ;每簇扇区数为 2
4903:  INC    DL                      ;磁头数为 2
4904:  Modify_BuildBPB8;              ;设置 Build BPB 参数块的参数值
4905:  MOV    ES:[DI].BDPB_SectorsPerCluster1,DH ;每簇扇区数→BDPB
4906:  MOV    BYTE PTR ES:[DI].BDPB_TotalOfRootDir1,BH ;最大根目录项数→BDPB
4907:  MOV    ES:[DI].BDPB_TotalSector1,CX    ;总扇区数→BDPB
4908:  MOV    ES:[DI].BDPB_MediaByte1,AH     ;介质描述符→BDPB
4909:  MOV    BYTE PTR ES:[DI].BDPB_SectorsPerFAT1,AL ;每个 FAT 表占用的扇区数→BDPB
4910:  MOV    BYTE PTR ES:[DI].BDPB_SectorsPerTrack1,BL ;每道扇区数→BDPB
4911:  MOV    BYTE PTR ES:[DI].BDPB_NumberOfHead1,DL ;磁头数→BDPB
4912:  MOV    WORD PTR ES:[DI].BDPB_HiddenSectors1+2,0 ;清 BDPB 的“隐含扇区数”字段值
4913:  MOV    WORD PTR ES:[DI].BDPB_HiddenSectors1,0* ;┘
4914:  MOV    WORD PTR ES:[DI].BDPB_BigTotalSector1+2,0 ;清 BDPB 的“32 位双字表示的总扇
                                                ;区数”字段值
4915:  Modify_BuildBPB9;
4916:  POP    BX
4917:  POP    DX
4918:  POP    CX
4919:  Modify_BuildBPB_RET;
4920:  RET
4921:  Modify_BuildBPB10;
4922:  MOV    ChangeFlag,00           ;清更换“卷系列号、卷标名和文件系统类型标志
                                                ;串”的控制标志
4923:  CALL   Set_CodeOfDriver        ;将 INT 13H 返回的错误码转换成设备驱动程序返
                                                ;回的错误码
4924:  JMP    SHORT Modify_BuildBPB9
4925:  Modify_BuildBPB11;
4926:  MOV    ChangeFlag,00           ;清更换“卷系列号、卷标名和文件系统类型标志
                                                ;串”的控制标志
4927:  MOV    AL,7                    ;置“未知介质”的错误码
4928:  STC                                ;CF←1(错误标志)
4929:  JMP    SHORT Modify_BuildBPB9

```

```

4930: Modify_BuildBPB ENDP
4931: ;=====
4932: ;相对地址偏移:06C3
4933: ;功能:读取盘上第一个扇区,并判定它是否是 DOS 操作系统的引导记录
4934: ;入口参数:无
4935: ;出口参数:CF=0,成功,BX=0 表示第一个扇区为引导记录、BX=1 表示第一个扇区不是引导记录;CF=1,失败
4936: ;=====
4937: Read_BootstrapSector2 PROC NEAR
4938:     MOV     DH,0                ;|
4939:     MOV     CX,1                ;| 读取第一个扇区(即引导记录)
4940:     CALL    Read_Disk           ;|
4941:     JC      Read_BS_RET        ;若读操作失败,则直接返回
4942:     XOR     BX,BX
4943:     CMP     BYTE PTR DiskBuffer,69H ;|
4944:     JE      Read_BS1           ;|
4945:     CMP     BYTE PTR DiskBuffer,0E9H ;|
4946:     JE      Read_BS1           ;| 判定是否符合引导记录的格式,若不符合,则跳
4947:     CMP     BYTE PTR DiskBuffer,0EBH ;| 转
4948:     JNE     Read_BS3           ;|
4949:     CMP     BYTE PTR DiskBuffer+2,90H ;|
4950:     JNE     Read_BS3           ;|
4951: Read_BS1:                       ;|
4952:     MOV     AL,DiskBuffer+15H    ;AL←介质描述符
4953:     AND     AL,0F0H             ;|
4954:     CMP     AL,0F0H            ;| 若介质描述符格式不对,则跳转
4955:     JNE     Read_BS3           ;|
4956:     MOV     AL,DiskBuffer+15H    ;AL←介质描述符
4957:     CMP     AL,0F0H            ;| 若是未定义的介质类型,则跳转
4958:     JZ      Read_BS4           ;|
4959:     TEST    AL,1               ;| 若是双面盘,则跳转
4960:     JNZ     Read_BS4           ;|
4961:     CMP     WORD PTR DiskBuffer+8,' .3' ;|
4962:     JNE     Read_BS2           ;|
4963:     CMP     BYTE PTR DiskBuffer+0AH,' 2' ;| 若是 DOS 3.20 以下版本,则跳转
4964:     JAE     Read_BS4           ;|
4965: Read_BS2:                       ;|
4966:     MOV     BYTE PTR DiskBuffer+0DH,1 ;置每簇扇区数为 1
4967:     JMP     SHORT Read_BS4
4968: Read_BS3:
4969:     INC     BX
4970: Read_BS4:
4971:     CLC

```

```

4972:    RET
4973: Read_BS RET:
4974:    RET
4975: Read_BootstrapSector2 ENDP
4976: ;=====
4977: ;相对地址偏移:0719
4978: ;功能:取出引导记录中 BPB 参数块的参数值
4979: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
4980: ;出口参数:AL=每个 FAT 表占用的扇区数;
4981: ;    AH=介质描述符;
4982: ;    BL=每道扇区数;
4983: ;    BH=最大根目录登记项数;
4984: ;    CX=总扇区数;
4985: ;    DL=磁头数;
4986: ;    DH=每簇扇区数
4987: ;=====
4988: Get_BPBP Para PROC NEAR
4989:    MOV    DH, BYTE PTR DiskBuffer+0DH    ;DH←每簇扇区数
4990:    MOV    BH, BYTE PTR DiskBuffer+11H    ;BH←最大根目录登记项数
4991:    MOV    CX, WORD PTR DiskBuffer+13H    ;CX←总扇区数
4992:    MOV    AH, BYTE PTR DiskBuffer+15H    ;AH←介质描述符
4993:    MOV    AL, BYTE PTR DiskBuffer+16H    ;AL←每个 FAT 表占用的扇区数
4994:    MOV    BL, BYTE PTR DiskBuffer+18H    ;BL←每道扇区数
4995:    MOV    DL, BYTE PTR DiskBuffer+1AH    ;DL←磁头数
4996:    CMP    ChangeFlag, 01                ;若 不更改“卷系列号、卷标名和文件系统类型标
4997:    JNZ    Get_BPBP2                    ;志串”,则跳转
4998:    CALL   Set_BDPBExtMediaState        ;依据扩充 BPB 参数块设置 BDPB 中的“卷系列号、
                                        ;卷标名和文件系统类型标志串”
4999:    JB     Get_BPBP1                    ;若未设置(即 BPB 参数块不是扩充 BPB 参数块),
                                        ;则跳转
5000:    MOV    ChangeFlag, 02                ;设置已成功地更换标志
5001: Get_BPBP1:
5002:    CMP    ChangeLine, 1                ;若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
5003:    JNZ    Get_BPBP2                    ;
5004:    CALL   Clear_ModifyBPBPFlag        ;清“重建 BPB 参数块”的标志位
5005: Get_BPBP2:
5006:    CLC                                  ;DS=IO1 模块在内存中的段地址
5007:    RET
5008: Get_BPBP Para ENDP
5009: ;=====
5010: ;相对地址偏移:0751
5011: ;功能:依据扩充 BPB 参数块设置 BDPB 中的“卷系列号、卷标名和文件系统类型标志串”
5012: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB

```

```

5013: ;出口参数:CF=0,已设置;CF=1,未设置(即 BPB 参数块不是扩充 BPB 参数块)
5014: ;=====
5015: Set_BDPBExtMediaState PROC NEAR
5016:   CMP    BYTE PTR DiskBuffer+26H,29H ;| 若引导记录中存放一般 BPB 参数块,则跳转
5017:   JNZ    Set_BDPBExtMediaState-1 ;|
5018:   PUSH   CX
5019:   MOV    CX,WORD PTR DiskBuffer+27H ;|
5020:   MOV    WORD PTR ES:[DI].BDPB.SerialNumber,CX ;| 卷系列号→BDPB
5021:   MOV    CX,WORD PTR DiskBuffer+29H ;|
5022:   MOV    WORD PTR ES:[DI].BDPB.SerialNumber+2,CX ;|
5023:   PUSH   DI
5024:   PUSH   SI
5025:   MOV    CX,FileNameLen ;|
5026:   MOV    SI,offset DiskBuffer+2BH ;| 卷标名→BDPB
5027:   ADD    DI,4BH ;|
5028:   REP    MOVSB ;|
5029:   MOV    CX,8 ;|
5030:   MOV    SI,offset DiskBuffer+36H ;| 文件系统类型标志串→BDPB
5031:   ADD    DI,5 ;|
5032:   REP    MOVSB ;|
5033:   POP    SI
5034:   POP    DI ;|
5035:   POP    CX
5036:   CLC
5037:   RET
5038: Set_BDPBExtMediaState-1:
5039:   STC
5040:   RET
5041: Set_BDPBExtMediaState ENDP
5042: ;=====
5043: ;相对地址偏移:0788
5044: ;功能:从第2个扇区(FAT表)中取出介质描述符
5045: ;入口参数:无
5046: ;出口参数:CF=0,成功,AH=介质描述符;CF=1,失败
5047: ;=====
5048: Read_SecondSector PROC NEAR
5049:   MOV    DH,0 ;|
5050:   MOV    CX,2 ;| 读取第2个扇区,
5051:   CALL   Read_Disk ;|
5052:   JC     Read_SS.RET ;| 若读操作失败,则结束返回
5053:   MOV    AH,[BX] ;| AH←介质描述符
5054: Read_SS.RET:
5055:   RET

```

```

5056: Read_SecondSector ENDP
5057: ;=====
5058: ;相对地址偏移:0795
5059: ;功能:读取一个指定的扇区内容,并修改 BDPB 中的“时钟计数和圆柱面号”的参数值
5060: ;入口参数:CL=扇区号(其中高 2 位为圆柱面号的高 2 位);
5061: ;      CH=圆柱面号低八位值;
5062: ;      DH=磁头号;
5063: ;      DS=IO1 模块在常规内存低端的段地址值(70H);
5064: ;      ES,DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5065: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
5066: ;=====
5067: Read_Disk PROC NEAR
5068:     PUSH    BP
5069:     MOV     BP,3 ;BP←出错重试次数
5070:     MOV     DL,ES:[DI].BDPB_DriveNumber ;DL←物理驱动器号
5071:     MOV     BX,offset DiskBuffer ;BX=传送缓冲区的地址偏移值(该传送缓冲区位
;于 IO1 模块中)

5072: Read_Disk1:
5073:     PUSH    ES ;↑
5074:     PUSH    DS ;|
5075:     POP     ES ;| 读取一个指定的扇区
5076:     MOV     AX,201H ;|
5077:     INT     13H ;|
5078:     POP     ES ;↓
5079:     JNC    Read_Disk6 ;若该操作成功,则跳转

5080: Read_Disk2:
5081:     CALL   ResetDiskControler ;复位软盘和硬盘控制器
5082:     JZ     Read_Disk5 ;若复位失败并且不允许出错重试,则跳转
5083:     TEST   BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,1 ;↑ 若介质不可装卸,则跳转
5084:     JNZ   Read_Disk1 ;↓
5085:     CMP   ModifyFlag,00 ;↑ 若已修改 INT 1EH 中断 ↑
5086:     JNZ   Read_Disk3 ;↓ 向量,则跳转 |
5087:     PUSH  AX ; |
5088:     PUSH  DS ; |
5089:     LDS   SI,Old_INT1EH_Vector ;DS;SI 指向软盘参数表 |
5090:     MOV   AL,[SI].FPT_HeadLoadTime ;AL←“寻道后磁头的稳定时
;间” |
5091:     MOV   BYTE PTR [SI].FPT_HeadLoadTime,0FH ;修改“寻道后磁头的稳定时 | 修改“寻道后
;间” | 磁头的稳定
5092:     POP   DS ; | 时间”,并重
5093:     MOV   HeadLoadTime_BAK,AL ;保存软盘参数表的先前 | 新读取指定
;“寻道后磁头的稳定时间” | 的扇区

```



```

;数值
5094: POP AX ;
5095: Read Disk3: ;
5096: PUSH ES ;|
5097: PUSH DS ;|
5098: POP ES ;| 读取一个指定的扇区
5099: MOV AX,201H ;|
5100: INT 13H ;|
5101: POP ES ;|
5102: PUSHF
5103: CMP ModifyFlag,00 ;| 若已修改 INT 1EH 中断向量,则跳转
5104: JNZ Read_Disk4 ;|
5105: PUSH AX ;|
5106: MOV AL, HeadLoadTime..BAK ;|
5107: PUSH DS ;|
5108: LDS SI, Old..INT1EH..Vector ;| 恢复原来的“寻道后磁头的稳定时间”参数值
5109: MOV [SI].FPT..HeadLoadTime, AL ;|
5110: POP DS ;|
5111: POP AX ;|
5112: Read Disk4:
5113: POPF
5114: JNB Read..Disk6 ;| 若读操作成功,则跳转
5115: JMP ShortRead..Disk2 ;| 转去重试刚才的读操作
5116: Read Disk5:
5117: MOV DL,-1 ;| 设置盘操作出错的标志
5118: STC
5119: Read Disk6:
5120: MOV DiskNumber,DL ;| 保存当前操作的物理驱动器号,若为-1表明盘
5121: MOV Drive..Number,DL ;| 操作出错
5122: MOV ES:[DI].BDPB..CylinderOperated,CH ;| 当前盘操作的圆柱面号的低八位值→BDPB
5123: PUSHF ;|
5124: CALL Update..ClockCount ;| 设置 BDPB 中的当前时钟计数值
5125: POPF ;|
5126: POP BP
5127: RET
5128: Read..Disk ENDP
5129: ;=====
5130: ;相对地址偏移:080A
5131: ;功能:“打开块设备”的处理程序(块设备的命令码=0DH)
5132: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
5133: ;出口参数:CF=0,成功
5134: ;=====
5135: Disk Dev..Open PROC NEAR

```

```

5136:   CMP    ChangeLine,0           ; 若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
5137:   JZ     Disk_Dev_Open1         ; ↓
5138:   CALL   Get_BDPB_Node          ; 取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB 设备
5139:   INC    ES:[DI].BDPB_DeviceOpen ; 打开计数器加 1
5140: Disk_Dev_Open1:
5141:   CLC
5142:   RET
5143: Disk_Dev_Open ENDP
5144: ;=====
5145: ;相对地址偏移:081A
5146: ;功能:“关闭块设备”的处理程序(块设备的命令码=0EH)
5147: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
5148: ;出口参数:CF=0,成功
5149: ;=====
5150: Disk_Dev_Close PROC NEAR
5151:   CMP    ChangeLine,0           ; 若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
5152:   JZ     Disk_Dev_Close1        ; ↓
5153:   CALL   Get_BDPB_Node          ; 取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB
5154:   CMP    ES:[DI].BDPB_DeviceOpen,0 ; 若
5155:   JZ     Disk_Dev_Close1        ; ↓ 设备打开计数器减 1
5156:   DEC    ES:[DI].BDPB_DeviceOpen ; ↓
5157: Disk_Dev_Close1:
5158:   CLC
5159:   RET
5160: Disk_Dev_Close ENDP
5161: ;=====
5162: ;相对地址偏移:0831
5163: ;功能:“可更换介质”的处理程序(块设备的命令码=0FH)
5164: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
5165: ;出口参数:CF=0,介质可装卸;CF=1,AH=设备驱动程序返回状态字的高字节值(忙位=1,表明
          介质不能装卸)
5166: ;=====
5167: Disk_Rem_Media PROC NEAR
5168:   CALL   Get_BDPB_Node          ; 取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB
5169:   TEST   BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,1 ; 若根据介质是否允许装卸来设置设备驱动
5170:   JNZ    Disk_ND_RD             ; ↓ 程序返回的状态字值
5171:   CLC                             ; CF←0(介质可装卸)
5172:   RET
5173: Disk_Rem_Media ENDP
5174: ;=====
5175: ;相对地址偏移:083D
5176: ;功能:“不等待的无破坏性读”块设备的处理程序(块设备的命令码为 05H)
5177: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号

```

```

5178: ;出口参数:CF=1,AH=设备驱动程序返回的状态字的高字节值
5179: ;=====
5180: Disk_ND_RD PROC NEAR
5181:     MOV     AH,3                ;置设备忙位、完成位
5182:     STC
5183: Disk_ND_RD RET;
5184:     RET
5185: Disk_ND_RD ENDP
5186: ;=====
5187: ;相对地址偏移:0841
5188: ;功能:磁盘“读/写”操作的处理程序(块设备的命令码=4/8/9)
5189: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号;
5190: ;         AH=介质描述符;
5191: ;         CX=欲读/写的扇区数;
5192: ;         DX=起始扇区号;
5193: ;         ES:DI 指向传送缓冲区
5194: ;出口参数:无
5195: ;=====
5196: Disk_WR_RD PROC NEAR
5197: Disk_WR_Verify LABEL NEAR      ;写同时验证(命令码=9)
5198:     MOV     WORD PTR INT13H CMDCode,0103H ;置写操作的命令码和校验标志
5199:     JMP     Short Disk_WRD1
5200: Disk_WR_LABEL NEAR            ;磁盘写操作(命令码=8)
5201:     MOV     WORD PTR INT13H CMDCode,3 ;置写操作的命令码,并清校验标志
5202: Disk_WRD1;
5203:     CALL   Disk_Operation      ;进行磁盘写操作
5204: Disk_WRD2;
5205:     JNB     Disk_ND_RD_RET     ;正常结束返回
5206:     JMP     SetErrorDoneBit    ;转去设置返回状态字的“错误位和完成位”
5207: Disk_RD_LABEL NEAR           ;磁盘读操作(命令码=4)
5208:     CALL   Disk_Read          ;进行磁盘读操作
5209:     JMP     Short Disk_WRD2
5210: Disk_WR_RD ENDP
5211: ;=====
5212: ;相对地址偏移:085C
5213: ;功能:处理一个物理软盘驱动器具有多个逻辑驱动器名符的情况,它通过给出提示信息由用户确
    认的方法来确保对指定的介质进行操作。同时,当 A、B 两个逻辑驱动器名共用同一物理驱动
    器时,它还设置 DOS 通讯区的驱动器工作状态变量
5214: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5215: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
5216: ;=====
5217: MultiDriveName PROC NEAR
5218:     PUSH   AX

```

```

5219:  PUSH  BX
5220:  MOV   BX,ES:[DI].BDPB_Attr_Status ;↑
5221:  TEST  BL,21H ;| 若物理驱动器使用当前逻辑驱动器名,则结束
5222:  JNZ   MultiDriveName5 ;| 返回
5223:  TEST  BL,10H ;| 若物理驱动器只使用一个逻辑驱动器名,则结
5224:  JZ    MultiDriveName5 ;| 束返回
5225:  MOV   AL,ES:[DI].BDPB_DriveNumber ;AL←物理驱动器号
5226:  PUSH  ES
5227:  PUSH  DI
5228:  LES   DI,DWORD PTR BDPB_Head ;ES,DI 指向第一个 BDPB
5229:  MultiDriveName1;
5230:  CMP   ES:[DI].BDPB_DriveNumber,AL ;↑ 若物理驱动器号不同,则跳转
5231:  JNE   MultiDriveName4 ;|
5232:  MOV   BL,20H
5233:  TEST  BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,BL ;↑ 若当前 BDPB 处于备用状态(即物理驱
5234:  JZ    MultiDriveName4 ;| 动器当前不对应于该 BDPB),则跳转
5235:  XOR   BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,BL
5236:  POP   DI
5237:  POP   ES
5238:  OR    BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,BL
5239:  CMP   EnableWR_Flag,1 ;↑ 若不允许写 DOS 通讯区,则跳转
5240:  JNZ   MultiDriveName2 ;|
5241:  CMP   ES:[DI].BDPB_DriveNumber,0 ;↑ 若 BDPB 不对应于第一个物理驱动器,则跳转
5242:  JNZ   MultiDriveName5 ;|
5243:  MOV   AL,ES:[DI].BDPB_LogicalNumber ;↑
5244:  PUSH  ES ;| 第一个物理驱动器对应的逻辑驱动器号→DOS
5245:  MOV   ES,ZeroValue ;| 通讯区
5246:  MOV   ES,Info_504H,AL ;|
5247:  POP   ES ;|
5248:  JMP   Short MultiDriveName5
5249:  MultiDriveName2;
5250:  CMP   SingleFDisk,2 ;↑ 若 A、B 不共用同一物理驱动器,则跳转
5251:  JNZ   MultiDriveName3 ;|
5252:  PUSH  AX ;↑
5253:  MOV   AL,ES:[DI].BDPB_LogicalNumber ;|
5254:  MOV   AH,AL ;|
5255:  PUSH  ES ;| 若 A、B 共用同一物理驱动器,并且逻辑驱动器
5256:  MOV   ES,ZeroValue ;| 名未被改变,则跳转
5257:  XCHG AL,BYTE PTR ES,Info_504H ;|
5258:  POP   ES ;|
5259:  CMP   AH,AL ;|
5260:  POP   AX ;|
5261:  JZ    MultiDriveName5 ;|

```

```

5262: MultiDriveName3;
5263:   CALL   Disp.Insert.FDisk           ;显示在指定的逻辑驱动器中插入盘片的提示信息
5264:   JMP    SHORT MultiDriveName5
5265: MultiDriveName4;
5266:   LES   DI,DWORD PTR ES:[DI].BDPB.NextPtr.OFS ;ES:DI指向下一个BDPB
5267:   CMP   DI,-1                          ;J 若还有BDPB未检查,则跳转
5268:   JNZ   MultiDriveName1                ;J
5269:   STC
5270:   POP   DI
5271:   POP   ES
5272: MultiDriveName5;
5273:   POP   BX
5274:   POP   AX
5275:   RET
5276: MultiDriveName ENDP
5277: ;相对地址偏移:08DD
5278: Temp1 PROC NEAR
5279: Temp1_1;
5280:   MOV   AL,8                            ;置“扇区未找到”的错误码
5281:   JMP   SHORTTemp1_3
5282: Temp1_2;
5283:   MOV   AL,7                            ;置“未知介质”的错误码
5284: Temp1_3;
5285:   STC                                    ;CF←1(错误标志)
5286: Temp1_RET;
5287:   RET
5288: Temp1 ENDP
5289: ;相对地址偏移:08E5
5290: Disk Read PROC NEAR
5291:   MOV   BYTE PTR INT13H.CMDCode,2      ;置读操作的命令码
5292: ;=====
5293: ;相对地址偏移:08EA
5294: ;功能:完成磁盘的读/写操作
5295: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号;
5296: ;          CX=欲读取/写的扇区数;
5297: ;          DX=起始扇区号的低16位值;
5298: ;          ES:DI指向传送缓冲区
5299: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AL=设备驱动程序返回的错误码
5300: ;=====
5301: Disk Operation LABEL NEAR
5302:   MOV   BX,DI                            ;ES:BX指向传送缓冲区
5303:   MOV   ES,DSValue,ES                    ;保存“传送缓冲区的段地址值”
5304:   CALL  Get.BDPB.Node                    ;取出AL指定的逻辑驱动器对应的BDPB

```

```

5305:  MOV    AL,ES:[DI].BDPB_MediaByte1    ; 保存盘介质描述符
5306:  MOV    DiskMedia,AL                    ; ↓
5307:  JCXZ   Temp1_RET                       ; 若要读/写的扇区数为 0,则直接返回
5308:  TEST   BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Atr_Status+1,2 ; 若驱动器中的介质未格式化,此时
                                           ; | 它不允许磁盘访问,那么转去置
5309:  JNZ    Temp1_2                          ; ↓ “未知介质”的错误码
5310:  MOV    SectorsOfRemain,CX               ; 设置未完成的扇区数
5311:  MOV    SPValue,SP                       ; 保存 SP 寄存器值
5312:  MOV    AX,DX                            ; AX←起始扇区号的低 16 位值
5313:  XOR    SI,SI                            ;  SI:DX←终止的扇区号(当介质的总扇区数用
5314:  ADD    DX,CX                            ; | 16 位表示时)
5315:  ADC    SI,0                              ; ↓
5316:  CMP    ES:[DI].BDPB_TotalSector1,0     ; 若介质的总扇区用 32 位表示,则跳转
5317:  JZ     Disk_Op1                          ; ↓
5318:  CMP    SI,0                              ;  |
5319:  JNZ    Temp1_1                          ; | 若要读/写的扇区超出介质允许的范围,则跳转
5320:  CMP    DX,ES:[DI].BDPB_TotalSector1    ; |
5321:  JA     Temp1_1                          ; ↓
5322:  JMP    SHORT Disk_Op2
5323:  Disk_Op1;
5324:  ADD    SI,StartingSector_HW             ; SI:DX←终止的扇区号(当介质的总扇区数用
                                           ; 32 位表示时)
5325:  CMP    SI,WORD PTR ES:[DI].BDPB_BigTotalSector1+2 ;  |
5326:  JB     Disk_Op2                          ; |
5327:  JA     Temp1_1                          ; | 若要读/写的扇区超出介质允
5328:  CMP    DX,WORD PTR ES:[DI].BDPB_BigTotalSector1 ; | 许的范围,则跳转
5329:  JA     Temp1_1                          ; ↓
5330:  Disk_Op2;
5331:  MOV    DX,StartingSector_HW             ;  |
5332:  ADD    AX,WORD PTR ES:[DI].BDPB_HiddenSectors1 ; | 加上隐含扇区数,此时 DX:AX
5333:  ADC    DX,WORD PTR ES:[DI].BDPB_HiddenSectors1+2 ; ↓ = 绝对的起始扇区号
5334:  MOV    StartingSector_LW,AX             ; 保存绝对的起始扇区号的低 16 位值
5335:  PUSH   ES                               ;  |
5336:  MOV    ES,ZeroValue                     ; |
5337:  LES    SI,DWORD PTR ES:Vector_1EH_OFS   ; | 保存 INT 1EH(软盘参数表)中断向量
5338:  MOV    WORD PTR Old_INT1EH_Vector,SI    ; |
5339:  MOV    WORD PTR Old_INT1EH_Vector+2,ES  ; |
5340:  POP    ES                               ; ↓
5341:  TEST   BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Atr_Status,1 ; 若读/写硬盘(介质不可更换),则跳
5342:  JNZ    Disk_Op4                          ; ↓ 转
5343:  CALL   MultiDriveName                   ; 处理一个物理驱动器具有多个逻辑驱动
                                           ; 器名符的情况,确保对指定的介质进行
                                           ; 读/写操作

```

```

5344:  CMP    ChangeLine,0                ; 若软盘驱动器不支持 Change Line,则
5345:  JZ     Disk_Op3                    ; 跳转
5346:  CALL  Rebuild_BPB                 ; 试图重建 BPB 参数块
5347:  Disk_Op3;
5348:  CALL  Update_FPT_Para             ; 修改软盘参数表的参数
5349:  Disk_Op4;
5350:  MOV    AX,DX                      ; |
5351:  XOR    DX,DX                      ; |
5352:  DIV   WORD PTR ES:[DI].BDPB.SectorsPerTrack1; | 计算磁道号的道内扇区号
5353:  MOV    Temp_HW,AX                 ; |
5354:  MOV    AX,StartingSector_LW      ; |
5355:  DIV   WORD PTR ES:[DI].BDPB.SectorsPerTrack1; |
5356:  INC    DL                          ; | 保存道内扇区号
5357:  MOV    SectorNumber,DL            ; |
5358:  MOV    CX,ES:[DI].BDPB.NumberOfHead1 ; |
5359:  PUSH  AX                          ; |
5360:  XOR    DX,DX                      ; |
5361:  MOV    AX,Temp_HW                 ; | 计算圆柱面号和磁头号
5362:  DIV   CX                          ; |
5363:  MOV    Temp_HW,AX                 ; |
5364:  POP   AX                          ; |
5365:  DIV   CX                          ; |
5366:  CMP    Temp_HW,0                  ; |
5367:  JA    Disk_Op5                    ; | 若圆柱面号>1024,则跳转
5368:  CMP    AX,0400H                   ; |
5369:  JA    Disk_Op5                    ; |
5370:  MOV    HeadNumber,DL              ; 保存磁头号
5371:  MOV    Cylinder,AX                ; 保存圆柱面号
5372:  MOV    AX,SectorsOfRemain         ; AX←待读/写的扇区数
5373:  CALL  Disk_Operate1               ; 执行盘操作
5374:  CALL  Set_Recover_Para            ; 处理软盘操作的后续工作
5375:  RET
5376:  Disk_Op5;
5377:  JMP    Temp1_1
5378:  Disk_Read ENDP
5379:  ;=====
5380:  ;相对地址偏移:09BD
5381:  ;功能:修改软盘参数表的参数:每道扇区数,马达启动时间、寻道后磁头的稳定时间
5382:  ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5383:  ;出口参数:无
5384:  ;=====
5385:  Update_FPT_Para PROC NEAR
5386:  MOV    AL,ES:[DI].BDPB.DriveNumber ; AL←物理驱动器号

```

```

5387:  MOV    Drive_Number,AL          ;设置当前操作的物理驱动器号
5388:  CMP    ModifyFlag,00            ;若已重新设置了INT 1EH中断向量
5389:  JNZ    Update_FPT_Para.RET     ;J (即更换了软盘参数表),则直接返回
5390:  MOV    AL,MaxSectorsPerTrack   ;AL←每道最大扇区数
5391:  PUSH   DS
5392:  LDS    SI,Old_INT1EH_Vector     ;DS:SI指向软盘参数表
5393:  MOV    [SI].FPT_SectorsPerTrack,AL ;修改软盘参数表的“每道扇区数”
5394:  MOV    AL,[SI].FPT_StartupWaitTime ;AL←软盘参数表的“马达启动时间”
5395:  MOV    AH,[SI].FPT_SectorsPerTrack ;AH←每道扇区数
5396:  POP    DS
5397:  MOV    StartupWaitTime,AL       ;保存原来的软盘参数表的“马达启动时
;间”
5398:  MOV    SectorsPerTrack.BAK,AH   ;保存软盘参数表的“每道扇区数”
5399:  PUSH   DS
5400:  LDS    SI,Old_INT1EH_Vector     ;DS:SI指向软盘参数表
5401:  CMP    BYTE PTR ES:[DI].BDPB_DeviceType,2 ;若软盘驱动器不是720KB(3.5英寸),
5402:  JNE    Update_FPT_Para1        ;J则跳转
5403:  MOV    AL,4                     ;若修改软盘参数表的“马达启动时间”
5404:  XCHG  AL,[SI].FPT_StartupWaitTime ;J
5405:  Update_FPT_Para1;
5406:  XOR    AL,AL                    ;J
5407:  INC    AL                       ;|修改软盘参数表的“寻道后磁头的稳
5408:  XCHG  AL,[SI].FPT_HeadLoadTime ;J定时间”
5409:  POP    DS
5410:  MOV    HeadLoadTime,AL          ;保存原来的软盘参数表的“寻道后磁头
;的稳定时间”
5411:  MOV    AL,0FH                   ;J设置新的“寻道后磁头的稳定时间”
5412:  MOV    BYTE PTR NewHeadLoadTime,AL ;J
5413:  Update_FPT_Para.RET;
5414:  RET
5415:  Update_FPT_Para ENDP
5416:  ;=====
5417:  ;相对地址偏移:0A06
5418:  ;功能:处理软盘操作的后续工作(设置当前操作的时钟计数值、恢复软盘参数表的部分被修改的参
;数值)
5419:  ;入口参数:ES:DI指向指定逻辑驱动器对应的BDPB
5420:  ;出口参数:无
5421:  ;=====
5422:  Set_Recover_Para PROC NEAR
5423:  TEST  BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,1 ;若介质不可移动(即硬盘),则直接返
5424:  JNZ  Set_RP.RET                    ;J回
5425:  CALL  Update_ClockCount            ;当前操作的时钟计数值→BDPB
5426:  Set_Recover_Para1;

```



```

5427:   PUSHF
5428:   CMP   ModifyFlag,00           ; 若先前已更换软盘参数表,则结束返
5429:   JNZ   Set_Recover_Para2      ; 回
5430:   PUSH  AX
5431:   PUSH  ES
5432:   LES   SI,Old_INT1EH_Vector   ; ES:SI 指向软盘参数表
5433:   MOV   AL,SectorsPerTrack_BAK ; 回
5434:   MOV   ES:[SI].FPT_SectorsPerTrack,AL ; 恢复软盘参数表中的“每道扇区数、寻
5435:   MOV   AL,HeadLoadTime       ; 道后磁头的稳定时间、每个扇区字节
5436:   MOV   AH,StartupWaitTime     ; 数、马达启动时间”等参数值
5437:   MOV   ES:[SI].FPT_HeadLoadTime,AL ; 回
5438:   MOV   BYTE PTR ES:[SI].FPT_SectorSize,2 ; 回
5439:   MOV   ES:[SI].FPT_StartupWaitTime,AH ; 回
5440:   POP   ES                     ; 回
5441:   POP   AX
5442: Set_Recover_Para2:
5443:   POPF
5444: Set_RP_RET:
5445:   RET
5446: Set_Recover_Para ENDP
5447: ;=====
5448: ;相对地址偏移:0A3D
5449: ;功能:依据具体情况完成盘操作
5450: ;入口参数:AX=欲读/写的扇区数;
5451: ;          BX=传送缓冲区的地址偏移值;
5452: ;          ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5453: ;出口参数:无
5454: ;=====
5455: Disk Operate1 PROC NEAR
5456:   OR    AX,AX                 ; 若要读/写的扇区数为 0,则直接返回
5457:   JZ    Set_RP_RET           ; 回
5458:   TEST  BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,1 ; 若介质是可移动的,则跳转
5459:   JZ    Disk_Op1_1          ; 回
5460:   TEST  BYTE PTR MultiTrack,80H ; 若“multitrack=OFF”,则跳转
5461:   JZ    Disk_Op1_1          ; 回
5462:   CALL  Disk_Operate2       ; 执行具体的读/写操作
5463:   XOR   AX,AX
5464:   RET
5465: Disk Op1_1:
5466:   MOV   CL,BYTE PTR ES:[DI].BDPB_SectorsPerTrack1 ; 回
5467:   INC   CL                   ; 回
5468:   SUB   CL,SectorNumber     ; 回
5469:   XOR   CH,CH               ; 计算当前允许读/写的扇区数

```

```

5470:   CMP     AX,CX                ;| →CX
5471:   JAE     Disk_Op1_2            ;|
5472:   MOV     CX,AX                ;|
5473: Disk_Op1_2:
5474:   PUSH   AX                    ;AX=未完成读/写的扇区数
5475:   PUSH   CX                    ;当前准备读/写的扇区数
5476:   MOV     AX,CX                ;| 读/写 AX 指定的扇区数
5477:   CALL   Disk_Operate2        ;|
5478:   POP     CX
5479:   POP     AX
5480:   SUB     AX,CX                ;修改未完成读/写的扇区数
5481:   SHL     CL,1                 ;| 修改传送缓冲区的地址偏移值
5482:   ADD     BH,CL                ;|
5483:   JMP     SHORT Disk_Operate1  ;转去继续读/写未完成的扇区
5484: Disk_Operate1 ENDP
5485: ;
5486: Disk_Op2_1:
5487:   JMP     Disk_Op2_16
5488: ;=====
5489: ;相对地址偏移:0A7B
5490: ;功能:完成读、写或验证等磁盘操作
5491: ;入口参数:AX=欲操作的扇区数
5492: ;         BX=传送缓冲区的地址偏移值
5493: ;出口参数:CX=未完成的扇区数
5494: ;=====
5495: Disk_Operate2 PROC NEAR
5496:   MOV     BP,5                 ;|
5497:   TEST   BYTE PTR ES:[DI].BDPB.Attr.Status,1 ;|
5498:   JZ     Disk_Op2_2            ;| 设置出错重试次数(BP=出错重试次
5499:   CMP     AH,4                 ;| 数)
5500:   JZ     Disk_Op2_2            ;|
5501:   MOV     BP,2                 ;|
5502: Disk_Op2_2:                    ;|
5503:   MOV     RetriesForUnECC,BP   ;设置“非 ECC 纠正数据错误”的重试次数
5504:   MOV     RetriesForECC,BP    ;设置“ECC 纠正数据错误”的重试次数
5505:   MOV     AH,BYTE PTR INT13H_CMDCode ;AH←INT 13H 的命令码
5506: Disk_Op2_3:
5507:   PUSH   AX
5508:   MOV     DX,Cylinder          ;DX←圆柱面号
5509:   TEST   BYTE PTR ES:[DI].BDPB.Attr.Status,1 ;| 若介质可移动,则跳转
5510:   JZ     Disk_Op2_4            ;|
5511:   CMP     WORD PTR ES:[DI].BDPB.Clock1orCylinderFlag,1 ;|
5512:   JNE     Disk_Op2_4            ;| 校正硬盘的圆柱面号

```

```

5513:  ADD    DX,ES:[DI].BDPB_Clock2orCylinder      ;|
5514:  Disk_Op2_4:                                   ;|
5515:  ROR    DH,1                                     ;|
5516:  ROR    DH,1                                     ;|
5517:  OR     DH,SectorNumber                         ;| 将圆柱面号与道内扇区号拼成 INT
5518:  MOV    CX,DX                                   ;| 13H 的入口参数 CX 寄存器值的格式
5519:  XCHG  CH,CL                                    ;|
5520:  MOV    DH,HeadNumber                           ;磁头号→DH
5521:  MOV    DL,ES:[DI].BDPB_DriveNumber             ;物理驱动器号→DL
5522:  CMP    ES:[DI].BDPB_DeviceType,5              ;| 若是硬盘(介质不可移动),则跳转
5523:  JE     Disk_Op2_6                               ;|
5524:  CMP    BYTE PTR DiskNumber,--1                 ;| 若盘片已更换,则跳转
5525:  JE     Disk_Op2_5                               ;|
5526:  CMP    AH,2                                     ;| 若是读盘操作,则跳转
5527:  JE     Disk_Op2_6                               ;|
5528:  CMP    AH,4                                     ;| 若是验证盘扇区,则跳转
5529:  JE     Disk_Op2_6                               ;|
5530:  Disk_Op2_5:
5531:  JMP    SHORT Disk_Op2_12
5532:  Disk_Op2_6:
5533:  CALL  CALL INT13H                               ;请求 INT 13H 中断服务以便完成指定的
                                           ;工作
5534:  Disk_Op2_7:
5535:  JB     Disk_Op2_1                               ;若盘操作失败,则跳转
5536:  MOV    DiskNumber,DL                           ;存放当前操作的物理驱动器号
5537:  MOV    ES:[DI].BDPB_CylinderOperated,CH       ;当前操作的圆柱面号的低八位值→BDPB
5538:  CMP    WORD PTR INT13H_CMDCode,0103H         ;| 若是写且验证,则跳转
5539:  JZ     Disk_Op2_14                               ;|
5540:  Disk_Op2_8:
5541:  POP    AX                                       ;AL=当前完成的扇区数
5542:  TEST  BYTE PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,1    ;| 若介质可移动,则跳转
5543:  JZ     Disk_Op2_9                               ;|
5544:  TEST  BYTE PTR MultiTrack,80H                 ;| 若"multitrack=ON",则跳转
5545:  JNZ   Disk_Op2_11                               ;|
5546:  Disk_Op2_9:
5547:  AND    CL,3FH                                   ;CL←扇区号
5548:  XOR    AH,AH                                    ;| 计算未完成的扇区数
5549:  SUB    SectorsOfRemain,AX                       ;|
5550:  ADD    CL,AL                                    ;| 计算下次操作的道内扇区号
5551:  MOV    SectorNumber,CL                         ;|
5552:  CMP    CL,BYTE PTR ES:[DI].BDPB_SectorsPerTrack1 ;| 若不需要修改磁头号、道内扇区号、
5553:  JBE    Disk_Op2_11                               ;| 圆柱面号,则跳转
5554:  MOV    BYTE PTR SectorNumber,1                 ;|

```

```

5555:  MOV    DH,HeadNumber          ;|
5556:  INC    DH                      ;|
5557:  CMP    DH,BYTE PTR ES:[DI].BDPB.NumberOfHead;|
5558:  JB     Disk..Op2..10          ;| 修改道内扇区号、磁头号、圆柱面号
5559:  XOR    DH,DH                   ;|
5560:  INC    WORD PTR Cylinder      ;|
5561:  Disk..Op2..10:                ;|
5562:  MOV    HeadNumber,DH          ;↓
5563:  Disk..Op2..11:                ;|
5564:  CLC
5565:  RET
5566:  Disk..Op2..12:                ;|
5567:  CMP    DL,BYTE PTR DiskNumber ;| 若驱动器工作不正常,则跳转
5568:  JNE    Disk..Op2..13          ;↓
5569:  CMP    CH,ES:[DI].BDPB.CylinderOperated ;| 若圆柱面号的低八位相同,则跳转
5570:  JE     Disk..Op2..6           ;↓
5571:  Disk..Op2..13:                ;|
5572:  CALL   Retry..INT13H          ;变换软盘参数表的参数,重新请求 INT 13H 中
                                   ;断服务
5573:  JMP    SHORT Disk..Op2..7
5574:  Disk..Op2..14:                ;|
5575:  POP    AX                      ;| AH=命令码,AL=当前操作的扇区数
5576:  PUSH  AX                      ;↓
5577:  MOV    AH,4                    ;| 检验先前写的扇区
5578:  CALL   CALL..INT13H          ;↓
5579:  JNB    Disk..Op2..8           ;| 若检验正确,则跳转
5580:  CMP    AH,11H                 ;| 若不是“ECC 纠正数据错误”,则跳转
5581:  JNZ    Disk..Op2..15          ;↓
5582:  DEC    WORD PTR RetriesForECC ;| 若规定的出错重试次数已用完,则跳转
5583:  JZ     Disk..Op2..8           ;↓
5584:  CALL   Reset_Drive           ;复位软盘和硬盘控制器
5585:  JMP    SHORT Disk..Op2..21
5586:  Disk..Op2..15:                ;|
5587:  CALL   Reset_Drive           ;复位软盘和硬盘控制器
5588:  DEC    WORD PTR RetriesForUnECC ;允许“非 ECC 纠正数据错误”的出错重试次数减 1
5589:  JMP    SHORT Disk..Op2..19
5590:  Disk..Op2..16:                ;|
5591:  CMP    ChangeLine,0           ;| 若软盘驱动器不支持 Chagne Line,则跳转
5592:  JZ     Disk..Op2..17          ;↓
5593:  CALL   Process..RemMedia      ;若驱动器上的介质已被更换,则进行相应的处理
5594:  Disk..Op2..17:                ;|
5595:  CMP    MultiTrack..OpFlag,01 ;| 若当前的盘操作只在一个磁道中,则跳转
5596:  JNZ    Disk..Op2..18          ;↓

```

```

5597:  MOV    BP,1                ;BP←出错重试次数
5598:  MOV    MultiTrack OpFlag,00 ;消“多磁道操作”的标志
5599:  Disk Op2. 18:
5600:  CALL   ResetDiskControler    ;复位软盘和硬盘控制器,并检查是否允许出错重
;试
5601:  Disk Op2. 19:
5602:  JZ     Disk Op2. 23          ;若不允出许出错重试,则跳转
5603:  TEST   BYTE PTR ES,[DI].BDPB Attr Status,1;⌋ 若介质不可移动,则跳转
5604:  JNZ   Disk Op2. 20          ;⌋
5605:  CMP    AH,80H               ;⌋ 若是“驱动器未就绪”错,则跳转
5606:  JZ     Disk Op2. 23          ;⌋
5607:  Disk Op2. 20:
5608:  CMP    AH,0CCH              ;⌋ 若写硬盘失败,则跳转
5609:  JZ     Disk Op2. 22          ;⌋
5610:  MOV    RetriesForECC,5      ;重新设置“ECC纠正数据错误”的出错重试次数
5611:  Disk Op2. 21:
5612:  POP    AX                   ;AL=欲操作的扇区数
5613:  JMP    Disk Op2. 3          ;转去重新执行刚才的磁盘操作
5614:  Disk Op2. 22:
5615:  MOV    BP,1                ;BP←允许的出错重试次数
5616:  JMP    SHORT Disk Op2. 21
5617:  Disk Op2. 23:
5618:  CALL   Set CodeOfDriver     ;依据 INT 13H 返回的错误码设置设备驱动程序返
;回的错误码
5619:  Disk Op2. 24:
5620:  MOV    Drive Number,-1      ;置操作失败的标志
5621:  MOV    CX,SectorsOfRemain   ;CX=未完成的扇区数
5622:  MOV    SP,SPValue          ;恢复堆栈指针值
5623:  JMP    Set Recover Para1    ;转去恢复软盘参数表的部分被修改的参数值
5624:  Disk Operate2 ENDP
5625:  ;=====
5626:  ;相对地址偏移:0BB8
5627:  ;功能:变换软盘参数表中的“寻道后磁头的稳定时间”,并且重新请求 INT 13H 磁盘操作服务
5628:  ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5629:  ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AH=错误码(INT 13H 返回的错误码)
5630:  ;=====
5631:  Retry INT13H PROC NEAR
5632:  CMP    ModifyFlag,00        ;⌋ 若先前已更换软盘参数表,则跳转
5633:  JNZ   CALL INT13H          ;⌋
5634:  PUSH  ES                   ;⌋
5635:  PUSH  AX                   ;⌋
5636:  MOV   AL,NewHeadLoadTime   ;⌋
5637:  LES   SI,Old INT1EH Vector ;⌋

```

```

5638:  MOV     ES:[SI].FPT_HeadLoadTime,AL ;| 在改变“寻道后磁头的稳定时间”之后发出 INT
5639:  POP     AX                               ;| 13H 中断请求
5640:  POP     ES                               ;|
5641:  CALL   CALL INT13H                       ;|
5642:  PUSH   ES                               ;|
5643:  LES    SI,Old_INT1EH_Vector             ;|
5644:  MOV    ES:[SI].FPT_HeadLoadTime,l      ;|
5645:  POP    ES                               ;|
5646:  RET
5647:  Retry INT13H ENDP
5648:  ;=====
5649:  ;相对地址偏移:0BDD
5650:  ;功能:执行 INT 13H 的中断请求
5651:  ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB,其它参数参见具体的功能
5652:  ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AH=错误码(INT 13H 返回的错误码)
5653:  ;=====
5654:  CALL INT13H PROC NEAR
5655:  TEST   ES:[DI].BDPB_SizeFlag,80H      ;| 若介质超出了 DOS 的管理范围,则跳转
5656:  JNZ   CALL INT13H1                     ;|
5657:  PUSH  ES                               ;|
5658:  MOV   ES,ESDSValue                     ;|
5659:  INT   13H                              ;| 请求 INT 13H 中断服务
5660:  MOV   ESDSValue,ES                     ;|
5661:  POP   ES                               ;|
5662:  RET
5663:  CALL INT13H1;
5664:  STC                                       ;CF←1(失败)
5665:  MOV   AH,80H                             ;AH←超时的错误码
5666:  RET
5667:  CALL INT13H ENDP
5668:  ;=====
5669:  ;相对地址偏移:0BF5
5670:  ;功能:依据 INT 13H 返回的错误码,经查表得到设备驱动程序返回的错误码
5671:  ;入口参数:AH=INT 13H 返回的状态字节值(即错误码)
5672:  ;出口参数:AL=设备驱动程序返回的错误码
5673:  ;=====
5674:  Set CodeOfDriver PROC NEAR
5675:  PUSH  CX
5676:  PUSH  ES
5677:  PUSH  DS
5678:  POP   ES
5679:  MOV   AL,AH                             ;AL←INT 13H 中断返回的状态字节值
5680:  MOV   INT13H_TS,AL                       ;保存 INT 13H 返回的状态字节值,它作为

```

```

;INT 13H .RetCode 表的结束标志
5681:  MOV  CX,9                ;表的长度
5682:  MOV  DI, offset INT13H .RetCode ;查表得出表的序号
5683:  REPNE SCASB              ;J
5684:  DB   8AH,85H            ;J
5685:  DW   8                  ;| AL←对应的设备驱动程序返回的错误码
5686:  ;MOV  AL,[DI+8]         ;J
5687:  POP  ES
5688:  POP  CX
5689:  STC
5690:  RET
5691: Set CodeOfDriver  ENDP
5692: ;=====
5693: ;相对地址偏移:0C0E
5694: ;功能:设置指定 BDPB 的当前操作的时钟计数值
5695: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5696: ;出口参数:无
5697: ;=====
5698: Update ClockCount  PROC  NEAR
5699:  PUSH  AX
5700:  CALL  ReadClockCount      ;读取时钟计数值→CX:DX
5701:  CMP  DX,ES:[DI].BDPB .Clock1orCylinderFlag ;J
5702:  JNZ  Update .CC1         ;|
5703:  CMP  CX,ES:[DI].BDPB .Clock2orCylinder   ;| 判定是否要更换 BDPB 中的时钟计数值,
5704:  JE   Update .CC2         ;| 若不更换,则结束返回
5705: Update .CC1:              ;J
5706:  MOV  Operate .Times,0    ;清时钟计数未改变的计数器值
5707:  MOV  ES:[DI].BDPB .Clock1orCylinderFlag,DX ;J 时钟计数值→BDPB
5708:  MOV  ES:[DI].BDPB .Clock2orCylinder,CX   ;J
5709: Update .CC2:
5710:  CLC
5711:  POP  AX
5712:  RET
5713: Update ClockCount  ENDP
5714: ;=====
5715: ;相对地址偏移:0C2E
5716: ;功能:复位软盘和硬盘控制器,并检查是否允许出错重试
5717: ;入口参数:BP=出错重试次数
5718: ;出口参数:ZF=0,复位成功或允许出错重试;ZF=1,复位失败并且不允许出错重试
5719: ;=====
5720: ResetDiskControler  PROC  NEAR
5721:  CALL  Reset Drive      ;复位软盘和硬盘控制器
5722:  CMP  AH,6              ;J 若软盘驱动器中没有盘片,则跳转

```

5723:	JZ	ResetDiskControier-1	;」
5724:	DEC	BP	;出错重试次数减1
5725:	RET		
5726:		ResetDiskControier-1;	
5727:	OR	AH,AH	;设置返回标志值(ZF=0,复位成功)
5728:	RET		
5729:		ResetDiskControier ENDP	
5730:	DB	0	
5731:		;相对地址偏移:0C3C	
5732:	Get_GenericIOCTL_CMDNum	DB 8	;块设备的类属 IOCTL 请求的类中子读取功能数 ;-1
5733:	DW	Get_DevicePara	;取设备参数(类中子功能码为 60H)
5734:	DW	Read_DeviceTrack	;读逻辑设备磁道(类中子功能码为 61H)
5735:	DW	VerifyTrack	;验证逻辑设备磁道(类中子功能码为 62H)
5736:	DW	InvalidSubCmd	;保留待用的类中子功能码 63H
5737:	DW	InvalidSubCmd	;保留待用的类中子功能码 64H
5738:	DW	InvalidSubCmd	;保留待用的类中子功能码 65H
5739:	DW	Get_ExtMediaState	;取磁盘的“卷系列号、卷标名和文件系统类型标志 ;串”(类中子功能码为 67H)
5740:	DW	Get_AccessState	;取访问标志(类中子功能码为 67H)
5741:	DW	Get_68H	;测试 INT 13H 中断服务程序是否支持功能 20H ;(类中子功能码为 68H)
5742:		;相对地址偏移:0C4F	
5743:	Set_GenericIOCTL_CMDNum	DB 7	;块设备的类属 IOCTL 请求的类中子设置功能数 ;-1
5744:	DW	Set_DevicePara	;设置设备参数(类中子功能码为 40H)
5745:	DW	Write_DeviceTrack	;写逻辑设备磁道(类中子功能码为 41H)
5746:	DW	FormatTrack	;格式化并验证逻辑设备磁道(类中子功能码为 ;42H)
5747:	DW	InvalidSubCmd	;保留待用的类中子功能码 43H
5748:	DW	InvalidSubCmd	;保留待用的类中子功能码 44H
5749:	DW	InvalidSubCmd	;保留待用的类中子功能码 45H
5750:	DW	Set_ExtMediaState	;设置磁盘的“卷系列号、卷标名和文件系统类型标 ;志串”(类中子功能码为 46H)
5751:	DW	Set_AccessState	;设置访问标志(类中子功能码为 47H)
5752:		;相对地址偏移:0C60	
5753:		;块设备驱动程序支持的类属 IOCTL 请求的类中子功能码表	
5754:	GenericIOCTLFuncCode	DB 60H,40H	
5755:	DB	61H,41H	
5756:	DB	62H,42H	
5757:	DB	66H,46H	
5758:	DB	67H,47H	
5759:	DB	68H	


```

5760: ;=====
5761: ;相对地址偏移:0C6B
5762: ;功能:“类属 IOCTL 请求”的处理程序(块设备的命令码=13H)
5763: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
5764: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AX=设备驱动程序返回的状态字值
5765: ;=====
5766: Disk_Generic_IOCTL_PROC_NEAR
5767: CALL Get_BDPB_Node ;取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB
5768: PUSH ES
5769: LESBX, DRH_Ptr ;ES:BX 指向设备驱动程序请求标题
5770: CMP BYTE PTR ES:[BX+0DH], 08 ;7
5771: MOV AL, BYTE PTR ES:[BX+0EH] ;| 若不是块设备类型(即设备类型不对),则跳转
5772: POP ES ;|
5773: JNZ Disk_Gen2 ;J
5774: ;AL=类中子功能码
5775: MOV SI, offset Get_GenericIOCTL_CMDNum ;SI 指向读取操作的命令分转表
5776: TEST AL, 20H ;7 若是取块设备信息的操作,则跳转
5777: JNZ Disk_Gen1 ;J
5778: MOV SI, offset Set_GenericIOCTL_CMDNum ;SI 指向设置操作的命令分转表
5779: Disk_Gen1:
5780: AND AL, 0DFH ;7
5781: SUB AL, 40H ;| 若类中子功能码是未定义的,则跳转
5782: CMP AL, CS:[SI] ;|
5783: JA Disk_Gen2 ;J
5784: CBW ;7
5785: SHL AX, 1 ;|
5786: INC SI ;| 调用类中子功能码对应的处理程序
5787: ADD SI, AX ;|
5788: CALL CS:[SI] ;J
5789: MOV DS, CS:IO1_SEG ;DS←IO1 模块在常规内存中的段地址值
5790: MOV AH, 81H ;AH←设备驱动程序返回状态字的高字节值
5791: RET
5792: InvalidSubCmd LABEL_NEAR
5793: POP DX
5794: Disk_Gen2:
5795: JMP InvalidCmd ;转去设置设备驱动程序返回的状态字值
5796: Disk_Generic_IOCTL_ENDP
5797: ;=====
5798: ;相对地址偏移:0CA7
5799: ;功能:取块设备参数(类中子功能码=60H)
5800: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5801: ;出口参数:CF=0,类属 IOCTL 请求的参数块中的数据有效;CF=1,类属 IOCTL 请求的参数块中的
数据无效

```

```

5802: ;=====
5803: Get_DevicePara PROC NEAR
5804:   LDS   BX, DRH_Ptr           ;DS;BX 指向设备驱动程序请求标题
5805:   LDS   BX,[BX+13H]          ;DS;BX 指向存放返回信息的类属 IOCTL 请求的
                               ;参数块
5806:   MOV   AL, ES:[DI].BDPB_DeviceType ;7 “设备类型”→类属 IOCTL 请求的参数块
5807:   MOV   [BX+1], AL           ;↓
5808:   MOV   AX, ES:[DI].BDPB_Attr_Status ;7
5809:   AND   AX, 3                ;1 “设备属性”→类属 IOCTL 请求的参数块
5810:   MOV   [BX+2], AX           ;↓
5811:   MOV   AX, ES:[DI].BDPB_NumberOfCylinder ;7 块设备支持的柱面数→类属 IOCTL 请求的
5812:   MOV   [BX+4], AX           ;↓ 参数块
5813:   XOR   AL, AL               ;7 设置类属 IOCTL 请求的参数块中的“介质类型”
5814:   MOV   [BX+6], AL           ;↓ 为缺省值
5815:   LEA   SI, [DI].BDPB_BytesPerSector2 ;ES;SI 指向 Default BPB 参数块
5816:   TEST  BYTE PTR [BX], 1     ;7 若是取设备的 Default BPB 参数块,则跳转
5817:   JZ    Get_DevP1           ;↓
5818:   PUSH  DS
5819:   MOV   DS,CS;IO1_SEG       ;DS←IO1 模块在常规内存低端的段地址(70H)
5820:   CALL  MultiDriveName      ;处理一个物理软盘驱动器具有多个逻辑驱动器名
                               ;的情况,确保对指定的介质进行操作
5821:   CALL  Modify_BuildBPB     ;建立 Build BPB 参数块
5822:   POP   DS
5823:   JB    Get_DevP_RET        ;若建立 Build BPB 参数块失败,则跳转
5824:   LEA   SI, [DI].BDPB_BytesPerSector1 ;ES;SI 指向重建的 Build BPB 参数块
5825: Get_DevP1:
5826:   LEA   DI, [BX+07]         ;7
5827:   MOV   CX, BPB_Len1        ;1
5828:   PUSH  DS                   ;1 块设备的 BPB 参数块→类属 IOCTL 请求的参数
5829:   PUSH  ES                   ;1 块
5830:   POP   DS                   ;↓
5831:   POP   ES                   ;↓
5832:   REP   MOVSB                ;↓
5833:   CLC
5834: Get_DevP_RET:
5835:   RET
5836: Get_DevicePara ENDP
5837: ;=====
5838: ;相对地址偏移:0CF3
5839: ;功能:设置块设备的参数(类中子功能码=40H)
5840: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5841: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AL=错误码(0CH)
5842: ;=====

```

```

5843: Set_DevicePara PROC NEAR
5844:   LDS   BX,DRH_Ptr           ;DS:BX 指向设备驱动程序请求标题
5845:   LDS   BX,[BX+13H]         ;DS:BX 指向类属 IOCTL 请求的参数块
5846:   OR    WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,0140H;设置块设备参数变化的标志
5847:   TEST  BYTE PTR [BX],02    ;⌋ 若除 Track Layout 字段外忽略类属 IOCTL 请求
                               ;| 的参数块中的其它所有字段,则转去处理磁道
5848:   JNZ   Set_DevP5           ;⌋ 布局(Track Layout)字段
5849:   MOV   AL,[BX+1]          ;⌋ “设备类型”→BDPB
5850:   MOV   ES:[DI].BDPB_DeviceType,AL ;⌋
5851:   MOV   AX,[BX+4]          ;⌋ 圆柱面数→BDPB
5852:   MOV   ES:[DI].BDPB_NumberOfCylinder,AX ;⌋
5853:   MOV   AX,[BX+2]          ;AX←设备属性
5854:   PUSH  DS                 ;⌋
5855:   MOV   DS,CS:IO1_SEG     ;|
5856:   CMP   ChangeLine,0      ;| 若不允许取消 Change Line,则跳转
5857:   POP   DS                 ;|
5858:   JNZ   Set_DevP1         ;⌋
5859:   AND   AX,0FFFDH         ;设置软盘驱动器不支持 Change Line 的标志位
5860: Set_DevP1:
5861:   AND   AX,3              ;⌋
5862:   MOV   CX,ES:[DI].BDPB_Attr_Status ;| 设置 BDPB 的“设备属性”字段值(其中,“介质装
5863:   AND   CX,0DFD4H         ;| 卸位、Change Line 功能位、磁道中扇区特性位、
5864:   OR    AX,CX             ;| 访问标志位”允许被改变)
5865:   MOV   ES:[DI].BDPB_Attr_Status,AX ;⌋
5866:   MOV   AL,[BX+6]         ;⌋
5867:   PUSH  DS                 ;| 取出并保存当驱动器中实际介质不能被确定时
5868:   MOV   DS,CS:IO1_SEG     ;| 使用的介质类型
5869:   MOV   MediaTypeFlag,AL  ;|
5870:   POP   DS                 ;⌋
5871:   OR    WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,0080H ;置“设备参数”修改标志位
5872:   PUSH  DI
5873:   TEST  BYTE PTR [BX],1   ;⌋ 若“所有以后的 Build BPB 请求均
                               ;| 返回类属 IOCTL 请求的参数块中
5874:   JNZ   Set_DevP3         ;⌋ 的 Device BPB”,则跳转
5875:   TEST  WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,4 ;⌋
5876:   JZ    Set_DevP2         ;| 设置 Default BPB 参数块被更换的
5877:   AND   WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,-05 ;| 标志位值
5878: Set_DevP2:
                               ;⌋
5879:   MOV   CX,BPB_Len2       ;⌋ 准备更换“Default BPB 参数块”
5880:   LEA   DI,[DI].BDPB_BytesPerSector2 ;⌋
5881:   JMP   SHORT Set_DevP4   ;转去更换 Default BPB 参数块
5882: Set_DevP3:
5883:   OR    WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,+4 ;置“Build BPB 参数块”被更换的标志

```

			;位
5884:	MOV	CX, BPB_Len1	; 准备更换 Build BPB 参数块
5885:	LEA	DI, [DI]. BDPB_BytesPerSector1	; 1
5886:	Set_DevP4:		
5887:	LEA	SI, [BX+7]	; 更换“BPB 参数块”的参数值
5888:	REP	MOVSB	; 1
5889:	PUSH	DS	; 1
5890:	MOV	DS, CS; IO1_SEG	; 试图恢复 INT 1EH 中断向量
5891:	CALL	Recover_INT1EH	;
5892:	POP	DS	; 1
5893:	POP	DI	
5894:	Set_DevP5:		; 处理“磁道布局”字段
5895:	MOV	CX, [BX+26H]	; CX ← “磁道布局”字段中的总扇区数
5896:	PUSH	DS	
5897:	MOV	DS, CS; IO1_SEG	
5898:	MOV	AddressField, CX	; 设置“磁道中扇区数”
5899:	POP	DS	
5900:	AND	WORD PTR ES: [DI]. BDPB_Attr_Status, -09	; 设置“磁道中所有扇区大小不同”的 标志位值
5901:	TEST	BYTE PTR [BX], 4	; 1 若磁道中的所有扇区大小不同,
5902:	JZ	Set_DevP6	; 1 则跳转
5903:	OR	WORD PTR ES: [DI]. BDPB_Attr_Status, +08	; 设置“磁道中所有扇区大小相同”的 标志位值
5904:	Set_DevP6:		
5905:	CMP	CX, 3FH	; 1 若“磁道布局”字段中的 1
5906:	JA	Set_DevP9	; 1 扇区数 > 63, 则跳转
5907:	JCXZ	Set_DevP8	; 若“磁道布局”字段中的扇
			; 区数为 0, 则跳转
5908:	MOV	DI, offset AddressField+2	; DI 指向存放地址域数组
			; 的缓冲区
5909:	LEA	SI, [BX+28H]	;
5910:	MOV	ES, CS; IO1_SEG	; 更
5911:	Set_DevP7:		; 换
5912:	INC	DI	; 1 跳过地址域中的圆柱面 磁
5913:	INC	DI	; 1 号和磁头号 道
5914:	LODSW		; 1 复制扇区号 布
5915:	STOSB		; 1 局
5916:	LODSW		; AX ← 每扇区字节数
5917:	CALL	Set_BytesPerSector	; 将“每扇区字节数”转换成
			; 对应的标志值 → AL
5918:	STOSB		; 设置“每扇区字节数”的标
			; 志值

```

5919: LOOP Set_DevP7 ;继续设置地址域数组的参数|
5920: Set_DevP8; ;
5921: CLC
5922: RET
5923: Set_DevP9;
5924: MOV AL,0CH ;AL←“一般性错误”的错误码
5925: STC
5926: RET
5927: Set_DevicePara ENDP
5928: ;=====
5929: ;相对地址偏移:0DC1
5930: ;功能:格式化并验证逻辑设备的磁道(类中子功能码=42H)
5931: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
5932: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,AL=设备驱动程序返回的错误码
5933: ;=====
5934: FormatTrack PROC NEAR
5935: LDS BX,DRH_Ptr ;DS;BX 指向设备驱动程序请求标题
5936: LDS BX,[BX+13H] ;DS;BX 指向类属 IOCTL 请求的参数块
5937: TEST BYTE PTR [BX],01 ;若 是“格式化并验证调用”,则跳转
5938: JZ FormatT1 ;↓
5939: ;“格式化状态检查”的功能调用
5940: PUSH DS ;↓
5941: MOV DS,CS;IO1_SEG ;↓ 进行格式化状态检查
5942: CALL Check_FMTStatus ;↓
5943: POP DS ;↓
5944: MOV [BX],AL ;格式化状态检查码→类属 IOCTL 请求的参数块
5945: CLC
5946: RET
5947: FormatT1:
5948: CMP BYTE PTR ES:[DI],BDPB_DeviceType,05 ;若块设备不是硬盘,则跳转
5949: JNZ FormatT2 ;↓
5950: MOV DS,CS;IO1_SEG ;DS←IO1 模块在常规内存低端的段地址值
5951: JMP VerifyTrack ;转去验证逻辑设备的磁道
5952: FormatT2:
5953: MOV CX,[BX+1] ;CX←磁头号
5954: MOV DX,[BX+3] ;DX←圆柱面号
5955: TEST BYTE PTR [BX],02 ;↓
5956: MOV DS,CS;IO1_SEG ;↓ 若只格式化一个磁道,则跳转
5957: JZ FormatT3 ;↓
5958: JMP VerifyTrack2 ;若同时格式化多个磁道,则转去设置错误码
5959: FormatT3:
5960: CALL Check_FMTStatus ;进行格式化状态检查
5961: CMP AL,1 ;若 ROM BIOS 不支持“格式化状态检查”的功能,

```

```

5962:  JE      FormatT4          ;J 则跳转
5963:  CMP     AL,3              ;I  ROM BIOS 支持“格式化状态检查”,并返回确切
5964:  JNE     FormatT5          ;J 的信息,则跳转
5965:  JMP     SHORT FormatT10    ;若软盘驱动器中没有盘片,则跳转
5966:  FormatT4:
5967:  PUSH   DX                 ;I
5968:  CALL   Set_DASDType       ;I 为格式化软盘而设置 DASD 类型码
5969:  POP    DX                 ;J
5970:  FormatT5:
5971:  CALL   MultiDriveName     ;处理一个物理驱动器具有多个逻辑驱动器名的情
                               ;况,确保对指定的介质进行格式化操作
5972:  MOV    AX,DX              ;I 设置圆柱面号
5973:  MOV    Cylinder FMT,AX    ;J
5974:  MOV    Head_FMT,CL        ;设置“磁头号”
5975:  MOV    AH,CL              ;I
5976:  MOV    BX, offset AddressField+2 ;I
5977:  MOV    CX,AddressField    ;I
5978:  FormatT6:
5979:  MOV    WORD PTR [BX],AX   ;I
5980:  ADD    BX,4               ;I
5981:  LOOP   FormatT6           ;J
5982:  MOV    CX,5               ;CX←格式化磁道的出错重试次数
5983:  FormatT7:
5984:  PUSH   CX
5985:  MOV    BX, offset AddressField+2 ;ES:BX 指向存放“地址域数组”的缓冲区
5986:  MOV    AL, BYTE PTR AddressField ;AL←要格式化的扇区数
5987:  MOV    AH,5
5988:  MOV    ES,ESDValue,DS    ;I 格式化指定的磁道
5989:  CALL   Do_INT13H         ;J
5990:  POP    CX
5991:  JB     FormatT8           ;若格式化指定的磁道失败,则跳转
5992:  PUSH   CX                ;I
5993:  PUSH   BX                ;I
5994:  XOR    BX,BX              ;I
5995:  MOV    ES,ESDValue,BX    ;I
5996:  MOV    AL, BYTE PTR AddressField ;I 验证指定的磁道
5997:  MOV    AH,4              ;I
5998:  MOV    CL,1              ;I
5999:  CALL   Do_INT13H         ;I
6000:  POP    BX                ;I
6001:  POP    CX                ;J
6002:  JNB    FormatT12         ;经验指定的磁道,若格式化指定的磁道成功,则
                               ;跳转

```

```

6003: FormatT8:
6004:   CALL   Reset_Drive           ;复位软盘和硬盘控制器
6005:   MOV    FMTOpStatus,1         ;置格式化磁道操作的失败标志
6006:   PUSH  AX
6007:   PUSH  CX
6008:   PUSH  DX
6009:   CALL  Check_FMTStatus        ;进行格式化状态检查
6010:   CMP   AL,1                   ;若 ROM BIOS 支持“格式化状态检查”,则跳转
6011:   JNE   FormatT9                ;↓
6012:   CALL  Set_DASDType           ;为格式化软盘而设置 DASD 类型码
6013: FormatT9:
6014:   POP   DX
6015:   POP   CX
6016:   POP   AX
6017:   LOOP  FormatT7                ;试图重新格式化指定的磁道
6018: FormatT10:
6019:   MOV   FMTOpStatus,1         ;格式化指定的磁道失败
6020:   CMP   AH,6                   ;置格式化磁道操作的失败标志
6021:   JNE   FormatT11              ;若软盘片被取出,则置“超时”错误码
6022:   MOV   AH,80H                ;↓
6023: FormatT11:
6024:   JMP   Set_CodeOfDriver       ;转去依据 INT 13H 返回的错误码设置设备驱动程序
                                   ;序返回的错误码

6025: FormatT12:
6026:   MOV   FMTOpStatus,0         ;清格式化磁道操作的失败标志
6027:   RET
6028: FormatTrack ENDP
6029: ;=====
6030: ;相对地址偏移:0E86
6031: ;功能:验证逻辑设备的磁道(类中子功能码=62H)
6032: ;入口参数:ES,DI=指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6033: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AL=设备驱动程序返回的错误码
6034: ;=====
6035: VerifyTrack PROC NEAR
6036:   PUSH  DS
6037:   LDS  BX,DRH_Ptr             ;DS:BX 指向设备驱动程序请求标题
6038:   LDS  BX,[BX+13H]           ;DS:BX 指向类属 IOCTL 请求的参数块
6039:   MOV  CX,[BX+3]             ;CX←圆柱面号
6040:   MOV  AX,[BX+1]             ;AX←磁头号
6041:   MOV  DX,[BX+5]             ;DX←磁道数
6042:   MOV  BL,[BX]               ;BL←专用功能码(Special Functions)
6043:   POP  DS
6044:   MOV  INT13H_CMDCode,4      ;设置“验证扇区”的命令码

```

```

6045:  MOV    Cylinder,CX          ;设置“圆柱面号”
6046:  MOV    HeadNumber,AL        ;设置磁头号
6047:  MOV    CX,AddressField      ;CX←每个磁道的扇区数
6048:  TEST   BL,2                 ;┐ 若只验证一个磁道,则跳转
6049:  JZ     VerifyTrack1        ;┘
6050:  MOV    AX,DX                ;AX←磁道数
6051:  OR     AH,AH                ;┐ 若磁道数≥256,则跳转
6052:  JNZ   VerifyTrack2        ;┘
6053:  MUL   CL                   ;计算要验证的扇区数→AX
6054:  OR     AH,AH                ;┐ 若一次验证的扇区数≥256,则跳转
6055:  JNZ   VerifyTrack2        ;┘
6056:  MOV    CX,AX                ;CX←要验证的扇区数
6057:  TEST   WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,1 ;┐ 若介质可移动(即软盘),则跳转
6058:  JZ     VerifyTrack1        ;┘
6059:  TEST   WORD PTR MultiTrack,0080H ;┐ 若“multitrack=OFF”,则跳转
6060:  JZ     VerifyTrack1        ;┘
6061:  MOV    MultiTrack_OpFlag,1  ;设置“多磁道操作”的标志
6062:  VerifyTrack1:
6063:  XOR    AX,AX                ;AX←磁道内的起始扇区号
6064:  XOR    BX,BX                ;┐ 设置传送缓冲区的地址
6065:  MOV    ES,ESDV alue,BX     ;┘
6066:  CALL   Track_Operation      ;请求验证磁道的操作
6067:  MOV    MultiTrack_OpFlag,00 ;清“多磁道操作”的标志
6068:  RET
6069:  VerifyTrack2:
6070:  MOV    AH,1                 ;AH←1(错误码,其意义为“一般错误”)
6071:  JMP    Set_CodeOfDriver     ;转去依据刚设定的 INT 13H 的错误码来设置设备
                                ;驱动程序返回的错误码

6072:  VerifyTrack  ENDP
6073:  ;=====
6074:  ;相对地址偏移:0EE8
6075:  ;功能:读/写逻辑设备的磁道(类中子功能码=61H/41H)
6076:  ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6077:  ;出口参数:无
6078:  ;=====
6079:  Process_DevTrack  PROC  NEAR
6080:  Read_DeviceTrack LABEL  NEAR ;读逻辑设备的磁道(类中的子功能码=61H)
6081:  MOV    INT13H_CMDCode,02    ;设置“读磁盘”的命令码
6082:  JMP    SHORT Pro_DevTK1
6083:  Write_DeviceTrac LABEL  NEAR ;写逻辑设备的磁道(类中的子功能码=41H)
6084:  MOV    INT13H_CMDCode,03    ;设置“写磁盘”的命令码
6085:  Pro_DevTK1:
6086:  PUSH  ES

```



```

6087:  LES    BX,DRH.Ptr          ;ES:BX 指向设备驱动程序请求标题
6088:  LES    BX,ES:[BX+13H]      ;ES:BX 指向类属 IOCTL 请求的参数块
6089:  MOV    AX,ES:[BX+03]       ;↑ 取出并保存“圆柱面号”
6090:  MOV    Cylinder,AX         ;↓
6091:  MOV    AX,ES:[BX+01]       ;↑ 取出并保存“磁头号”
6092:  MOV    HeadNumber,AL       ;↓
6093:  MOV    AX,ES:[BX+05]       ;AX←读/写的起始扇区号(磁道内的起始扇区号)
6094:  MOV    CX,ES:[BX+07]       ;CX←读/写的扇区数
6095:  LES    BX,ES:[BX+09]       ;ES:BX 指向传送缓冲区
6096:  MOV    ESDSValue,ES        ;设置“传送缓冲区”的段地址值
6097:  POP    ES
6098:  ;=====
6099:  ;相对地址偏移:0F1C
6100:  ;功能:进行磁道的读、写或验证操作
6101:  ;入口参数:AX=磁道内的起始扇区号;
6102:  ;          BX=传送缓冲区的地址偏移值;
6103:  ;          CX=扇区数
6104:  ;出口参数:无
6105:  ;=====
6106:  Track Operation LABEL NEAR
6107:  MOV    SPValue,SP          ;保存堆栈指针寄存器
6108:  CALL   MultiDriveName      ;处理一个物理软盘驱动器具有多个逻辑驱动器名
                                ;的情况,确保对指定的介质进行操作
6109:  CMP    ModifyFlag,1        ;↑ 若已更换过软盘参数表,则跳转
6110:  JE     Pro_DevTK2          ;↓
6111:  PUSH   AX                  ;↑
6112:  PUSH   CX                  ;| 修改软盘基数表的部分参数值:每道扇区数、马
6113:  CALL   Update_FPT_Para     ;| 达启动时间、磁头的平稳时间
6114:  POP    CX                  ;|
6115:  POP    AX                  ;↓
6116:  Pro_DevTK2:
6117:  MOV    SI,offset AddressField+2 ;SI←“地址域缓冲区”的地址偏移值
6118:  SHL    AX,1                ;↑
6119:  SHL    AX,1                ;| 计算指定的扇区号对应的“地址域”的地址偏移
6120:  ADD    SI,AX                ;↓ 值→SI
6121:  MOV    DX,1                ;↑
6122:  TEST   WORD PTR ES,[DI].BDPB_Attr_Status,8 ;| 通过判定磁道中所有扇区大小是否相
6123:  JZ     Pro_DevTK3          ;| 同来决定欲操作的扇区数是否一次完
6124:  XCHG   DX,CX                ;↓ 成
6125:  Pro_DevTK3:                ;CX=循环次数;DX=一次完成的扇区数
6126:  PUSH   CX
6127:  PUSH   DX
6128:  INC    SI                  ;↑

```

```

6129:  INC    SI                      ; | 取出并保存道内扇区号
6130:  LODSB                          ; |
6131:  MOV    SectorNumber,AL         ; |
6132:  TEST   WORD PTR ES:[DI],BDPB_Attr_Status,1 ; | 若介质可装卸,则跳转
6133:  JZ     Pro_DevTK4              ; |
6134:  TEST   WORD PTR MultiTrack,0080H ; | 若“multitrack=OFF”,则跳转
6135:  JZ     Pro_DevTK4              ; |
6136:  MOV    SectorsOfRemain,DX      ; | 保存当前欲操作的扇区数
6137:  MOV    AX,DX                   ; | 对 AX 指定的扇区数进行操作
6138:  CALL   Disk_Operate2          ; |
6139:  POP    DX
6140:  POP    CX
6141:  CLC
6142:  RET
6143:  Pro_DevTK4:
6144:  LODSB                          ; | AL←“每扇区字节数”的标志值
6145:  PUSH  AX
6146:  PUSH  SI
6147:  PUSH  DS                       ; |
6148:  PUSH  AX                       ; |
6149:  MOV    AH,MaxSectorsPerTrack   ; |
6150:  LDS   SI,Old_INT1EH_Vector     ; | 修改软盘参数表中的“每扇区字节数、每道扇区
6151:  MOV    [SI].FPT_SectorSize,AL  ; | 数”的参数值
6152:  MOV    [SI].FPT_SectorsPerTrack,AH ; |
6153:  POP    AX                       ; |
6154:  POP    DS                       ; |
6155:  MOV    AL,DL                   ; | 设置欲操作的扇区数
6156:  MOV    SectorsOfRemain,AX      ; |
6157:  CALL   Disk_Operate2          ; | 对 AX 指定的扇区数进行操作
6158:  POP    SI
6159:  POP    AX
6160:  CALL   Calculate_Bytes         ; | 计算完成的字节数(即一个扇区的字节数)→AX
6161:  ADD    BX,AX                   ; | 修改传送缓冲区的地址偏移
6162:  POP    DX
6163:  POP    CX
6164:  LOOP  Pro_DevTK3              ; | 继续盘操作,直到全部完成指定的扇区数为止
6165:  CMP    ModifyFlag,1           ; | 若更换过软盘参数表的,则跳转
6166:  JE     Pro_DevTK5              ; |
6167:  CALL   Set_Recover_Para       ; | 处理软盘操作的后续工作
6168:  Pro_DevTK5:
6169:  CLC
6170:  RET
6171:  Process_DevTrack  ENDP

```

```

6172: ;=====
6173: ;相对地址偏移:0FA0
6174: ;功能:确定“每扇区字节数”的标志值(0=128,1=256,2=512,3=1024)
6175: ;入口参数:AX=每扇区字节数
6176: ;出口参数:AL=“每扇区字节数”的标志值
6177: ;=====
6178: Set_BytesPerSector PROC NEAR
6179:     CMP     AH,2
6180:     JA      Set_BytesPerSector_1
6181:     MOV     AL,AH
6182:     RET
6183: Set_BytesPerSector_1:
6184:     MOV     AL,3
6185:     RET
6186: Set_BytesPerSector ENDP
6187: ;=====
6188: ;相对地址偏移:0FAB
6189: ;功能:计算一个扇区的字节数
6190: ;入口参数:AL=“每扇区字节数”的标志值(0=128,1=256,2=512,3=1024)
6191: ;出口参数:AX=一个扇区的字节数
6192: ;=====
6193: Calculate_Bytes PROC NEAR
6194:     MOV     CL,AL
6195:     MOV     AX,80H
6196:     SHL     AX,CL
6197:     RET
6198: Calculate_Bytes ENDP
6199: ;=====
6200: ;相对地址偏移:0FB3
6201: ;功能:为格式化软盘而设置 DASD 类型码,DASD 类型码的意义如下:
6202: ;         AL=1 320/360KB 盘片在 360KB 驱动器中
6203: ;         AL=2 360KB 盘片在 1.2MB 驱动器中
6204: ;         AL=3 1.2MB 盘片在 1.2MB 驱动器中
6205: ;         AL=4 720KB 盘片在 720KB 驱动器中
6206: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6207: ;出口参数:无
6208: ;=====
6209: Set_DASDType PROC NEAR
6210:     CMP     FMTOpStatus,1 ;↑ 若磁道格式化操作失败,则跳转
6211:     JE      Set_DASDT1 ;↓
6212:     TEST    WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr.Status,80H;↑ 若未修改“设备参数:设备类型、圆柱
6213:     JZ      Set_DASDT4 ;↓ 面数、设备属性”,则跳转
6214:     AND     WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr.Status,0FF7FH ;清“设备参数修改位”(它表明修改

```

;的设备参数已被软盘驱动器接收)

```

6215: Set_DASDT1:
6216:  MOV  FMTTopStatus,0                ;清磁道格式化操作的失败标志
6217:  MOV  GapLength_FMT,50H             ;设置格式化时扇区间的间隔长度
6218:  MOV  AL,4                          ;720KB,3.5英寸低密软盘驱动器
6219:  CMP  BYTE PTR ES:[DI].BDPB_DeviceType,2 ;若软盘驱动器是720KB,则跳转
6220:  JE   Set_DASDT3                    ;↓
6221:  CMP  BYTE PTR ES:[DI].BDPB_DeviceType,1 ;若软盘驱动器是1.2MB,则跳转
6222:  JE   Set_DASDT2                    ;↓
6223:  MOV  AL,1                          ;320/360KB,5.25英寸低密软盘驱动器
                                           ;DASD
                                           ;类型
6224:  JMP  SHORT Set_DASDT3              ;码→
6225: Set_DASDT2:
                                           ; AL
6226:  MOV  AL,2                          ;1.2MB的高密软盘驱动器作低密
                                           ;(360KB)用
6227:  CMP  MediaTypeFlag,0              ;若是高密软盘驱动器作低密用,
6228:  JNE  Set_DASDT3                    ;↓则跳转
6229:  MOV  AL,3                          ;1.2MB的高密软盘驱动器存取
                                           ;1.2MB的盘片
6230:  MOV  GapLength_FMT,54H            ;设置格式化时扇区间的间隔长度
6231: Set_DASDT3:
                                           ; ↓
6232:  PUSH DS                            ;↑
6233:  PUSH SI                            ;↓
6234:  MOV  DS,ZeroValue                 ;↓
6235:  LDS  SI,DWORD PTR DS:Vector_1EH_OF5 ;修改软盘参数表的“磁头平稳时间”
6236:  MOV  [SI].FPT_HeadLoadTime,0FH    ;↓
6237:  POP  SI                            ;↓
6238:  POP  DS                            ;↓
6239:  MOV  AH,17H                       ;↑
6240:  MOV  DL,ES:[DI].BDPB_DriveNumber  ;↓为格式化软盘而设置DASD类型码
6241:  INT  13H                           ;↓
6242: Set_DASDT4:
6243:  MOV  AH,BYTE PTR ES:[DI].BDPB_SectorsPerTrack1 ;取出并保存“每道扇区数”
6244:  MOV  SecPerTK_FMT,AH                ;↓
6245:  RET
6246: Set_DASDType ENDP
6247: ;=====
6248: ;相对地址偏移:1017
6249: ;功能:进行格式化状态检查,决定是否支持指定的磁道数和每道扇区数的组合
6250: ;入口参数:ES:DI指向指定逻辑驱动器对应的BDPB
6251: ;出口参数:AL=0;ROM BIOS支持“格式化状态检查”,软盘驱动器支持磁道数和每道扇区数的指
        ;定组合;
6252: ; AL=1;ROM BIOS不支持“格式化状态检查”;

```

```

6253: ;           AL=2;ROM BIOS 支持“格式化状态检查”,但软盘驱动器不支持磁道数和每道扇区数
           的指定组合;
6254: ;           AL=3;ROM BIOS 支持“格式化状态检查”,但 ROM BIOS 不能决定是否允许该磁道数和
           每道扇区数的指定组合,因为这个软盘驱动器是空的
6255: ;=====
6256: Check_FMTStatus PROC NEAR
6257:   PUSH   CX
6258:   PUSH   DX
6259:   CMP    FMTOpStatus,1           ; 若“格式化磁道操作”失败,则跳转
6260:   JE     Check_FMTS2           ; 丿
6261:   XOR    AL,AL
6262:   CMP    ModifyFlag,1           ; 若格式化时未修改 INT 1EH 中断向量,
6263:   JNE    Check_FMTS1           ; 丿 则跳转
6264:   JMP    Check_FMTS8
6265: Check_FMTS1:
6266:   PUSH   ES                     ; 丿
6267:   PUSH   SI                     ; |
6268:   MOV    ES,ZeroValue           ; |
6269:   LES   SI,DWORD PTR ES;Vector_1EH_OF5 ; | 取出并保存先前的 INT 1EH 中断向量,
6270:   MOV   WORD PTR Old_INT1EH_Vector,SI ; | 同时还修改软盘参数表的“磁头平稳时
6271:   MOV   WORD PTR Old_INT1EH_Vector+2,ES ; | 间”
6272:   MOV   ES,[SI].FPT_HeadLoadTime,0FH ; |
6273:   POP   SI                     ; |
6274:   POP   ES                     ; 丿
6275: Check_FMTS2:
6276:   MOV   CX,ES:[DI].BDPB_NumberOfCylinder ; CX←设备支持的最大圆柱面数
6277:   DEC   CX                     ; 丿
6278:   AND   CH,03                  ; |
6279:   ROR   CH,1                   ; | 拼成 INT 13H 的入口参数格式(CX
6280:   ROR   CH,1                   ; | 寄存器值)
6281:   XCHG CH,CL                   ; |
6282:   OR   CL,BYTE PTR ES:[DI].BDPB_SectorsPerTrack1; 丿
6283:   MOV   DL,ES:[DI].BDPB_DriveNumber ; DL←物理驱动器号
6284:   PUSH   ES
6285:   PUSH   DS
6286:   PUSH   SI
6287:   PUSH   DI
6288:   MOV   AH,18H                 ; 丿 为格式化而设置介质类型
6289:   INT   13H                   ; 丿
6290:   JC    Check_FMTS4           ; 若失败,则跳转
6291:   CMP   FMTOpStatus,1         ; 丿 若格式化操作失败过,则跳转
6292:   JE     Check_FMTS3         ; 丿
6293:   PUSH   ES                     ; 丿

```

```

6294:  MOV    ES,ZeroValue                ;| 保存并修改 INT 1EH 中断向量(即
6295:  LES    SI,DWORD PTR ES;Vector_1EH_OFS ;| 保存先前的软盘参数表的入口地
6296:  MOV    WORD PTR Old_INT1EH_Vector_FMT,SI ;| 址,同时更换当前使用的软盘参数
6297:  MOV    WORD PTR Old_INT1EH_Vector_FMT+2,ES ;| 表)
6298:  MOV    ES,ZeroValue                ;|
6299:  MOV    ES;Vector_1EH_OFS,DI        ;|
6300:  POP    ES;Vector_1EH_SEG           ;|
6301:  MOV    ModifyFlag,1                ;置 INT 1EH 中断向量的更换标志
6302:  Check_FMTS3;
6303:  XOR    AL,AL                        ;置“ROM BIOS 支持格式化状态检查,并允
;许磁道数和每道扇区数的指定组合”的返
;回码
6304:  MOV    FMTopStatus,AL              ;置“格式化状态检查”成功的标志
6305:  JMP    SHORT Check_FMTS7
6306:  Check_FMTS4;
6307:  CMP    AH,0CH                      ;| 若请求的介质类型不存在(即不允许磁
6308:  JE     Check_FMTS5                 ;| 道数和每道扇区数的相合),则跳转
6309:  CMP    AH,80H                      ;| 若设备超时,则跳转
6310:  JE     Check_FMTS6                 ;|
6311:  MOV    AL,1                        ;置“ROM BIOS 不支持格式化状态检查”的
;返回码
6312:  JMP    SHORT Check_FMTS7
6313:  Check_FMTS5;
6314:  MOV    AL,2                        ;置“ROM BIOS 支持格式化状态检查,但不
;允许磁道数和每道扇区数的指定组合”的
;返回码
6315:  JMP    SHORT Check_FMTS7
6316:  Check_FMTS6;
6317:  MOV    AL,3                        ;置“ROM BIOS 支持格式化状态检查,但软
;盘驱动器为空”的返回码
6318:  Check_FMTS7;
6319:  POP    DI
6320:  POP    SI
6321:  POP    DS
6322:  POP    ES
6323:  Check_FMTS8;
6324:  POP    DX
6325:  POP    CX
6326:  RET
6327:  Check_FMTStatus ENDP
6328:  ;=====
6329:  ;相对地址偏移:10B4
6330:  ;功能:复位软盘和硬盘控制器

```

```

6331: ;入口参数:无
6332: ;出口参数:CF=0,成功,此时 AH=0;CF=1,失败,此时 AH=错误码
6333: ;=====
6334: Reset_Drive PROC NEAR
6335:     PUSH    AX
6336:     CMP     ModifyFlag,1           ;┌ 若没有更换软盘参数表,则跳转
6337:     JNZ     Reset_Drive1         ;└
6338:     MOV     FMTOpStatus,1        ;设置“磁道格式化操作”的失败标志
6339: Reset_Drive1:
6340:     XOR     AH,AH                 ;┌ 复位软盘和硬盘控制器
6341:     INT     13H                  ;└
6342:     MOV     DiskNumber,-1        ;置当前驱动器操作失败的标志
6343:     POP     AX
6344:     RET
6345: Reset_Drive ENDP

6346: ;=====
6347: ;相对地址偏移:10CC
6348: ;功能:完成 AH 指定的 INT 13H 的磁盘操作服务
6349: ;入口参数:AL=扇区数;
6350: ;         AH=功能码;
6351: ;         CL=扇区号
6352: ;出口参数:CF=0 成功;CF=1,失败,此时 AH=错误码
6353: ;=====
6354: Do_INT13H PROC NEAR
6355:     PUSH    BX
6356:     PUSH    SI
6357:     TEST    BYTE PTR ModifyFlag,1 ;┌ 若没有更换软盘参数表,则跳转
6358:     JNZ     Do_13H2              ;└
6359:     PUSH    AX
6360:     PUSH    ES
6361:     CMP     BYTE PTR ES:[DI],BDPB_DeviceType,2 ;
6362:     PUSHF
6363:     MOV     ES,ZeroValue         ;┌
6364:     LES     SI,DWORD PTR ES:Vector_1EH_OFS ;┌ 保存 INT 1EH 的中断向量
6365:     MOV     WORD PTR Old_INT1EH_Vector,SI ;└
6366:     MOV     WORD PTR Old_INT1EH_Vector+2,ES ;└
6367:     MOV     AL,SecPerTK_FMT      ;┌ 修改“每道扇区数”
6368:     MOV     ES:[SI].FPT_SectorsPerTrack,AL ;└
6369:     MOV     AL,GapLength_FMT    ;┌ 修改“格式化时扇区间的间”
6370:     MOV     ES:[SI].FPT_LengthOfGapInFMT,AL ;└ 隔长度
6371:     MOV     ES:[SI].FPT_HeadLoadTime,0FH ;修改“磁头平稳时间”
6372:     POPF

```

```

6373:   JNE     Do_13H1                ;若不是 720KB 的 3.5 英寸软盘驱 | 分
                                           ;驱动器,则跳转                    | 参
6374:   MOV     ES:[SI],FPT_StartupWaitTime,04 ;修改“马达启动时间”          | 数
6375: Do_13H1;                          ; |
6376:   POP     ES                       ; |
6377:   POP     AX                       ; |
6378: Do_13H2;                          ; |
6379:   MOV     DX,Cylinder_FMT          ; CH←圆柱面号
6380:   MOV     CH,DL                    ; |
6381:   MOV     DL,ES:[DI],BDPB_DriveNumber ;DL←物理驱动器号
6382:   MOV     DH,Head_FMT              ;DH←磁头号
6383:   PUSH    ES                       ; |
6384:   MOV     ES,ESDSValue             ; | 请求 AH 指定的 INT 13H 的磁盘操作服
6385:   INT     13H                      ; | 务
6386:   POP     ES                       ; |
6387:   POP     SI                       ; |
6388:   POP     BX                       ; |
6389:   RET
6390: Do_INT13H ENDP
6391: ;=====
6392: ;相对地址偏移:1124
6393: ;功能:取、置逻辑驱动器(块设备的命令码=17H/18H)
6394: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号(0=A,1=B,...)
6395: ;出口参数:CF=0,成功
6396: ;=====
6397: Disk_Map PROC NEAR
6398: Disk_Get_Map LABEL NEAR          ;取逻辑驱动器(块设备的命令码=17H)
6399:   CALL    Get_BDPB_Node           ;取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB
6400:   MOV     AL,ES:[DI].BDPB_DriveNumber ;AL←物理驱动器号
6401:   LES     DI,DWORD PTR BDPB_Head   ;ES:DI 指向第一个 BDPB
6402: Get_Map1;                          ; |
6403:   CMP     ES:[DI].BDPB_DriveNumber,AL ; |
6404:   JNE     Get_Map2                ; | 确定 AL 指定的物理驱动器当前对
6405:   TEST    WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,0020H; | 应的逻辑驱动器的 BDPB(即确定物
6406:   JNZ     Set_Map1                ; | 理驱动器当前使用的逻辑驱动器
6407: Get_Map2;                          ; | 名)
6408:   LES     DI,DWORD PTR ES:[DI].BDPB_NextPtr-OFS; |
6409:   JMP     SHORT Get_Map1          ; |
6410: ;相对地址偏移:1142
6411: Disk_Set_Map LABEL NEAR          ;设置逻辑驱动器(块设备的命令码=18H)
6412:   CALL    Get_BDPB_Node           ;取出 AL 指定的逻辑驱动器对应的 BDPB
6413:   MOV     EnableWR_Flag,1         ; | 处理一个物理软盘驱动器具有多个逻辑
6414:   CALL    MultiDriveName          ; | 驱动器名的情况,确保对指定的介质进

```



```

6415:  MOV    EnableWR_Flag, 0                ;J 行操作
6416:  Set_Map1;                               ;J
6417:  XOR    CL,CL                             ;|
6418:  TEST   WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,10H ;| 设置返回的参数值(即物理驱动器
6419:  JZ     Set_Map2                           ;| 当前使用的逻辑驱动器号(0=当前
6420:  MOV    CL,ES:[DI].BDPB_LogicalNumber     ;| 使用的驱动器名或物理驱动器只有
6421:  INC    CL                                 ;| 一个逻辑驱动器名,1=A,2=B,
6422:  Set_Map2;                               ;J ...)
6423:  LDS    BX,DRH_Ptr                         ;DS:BX 指向设备驱动程序请求标题
6424:  MOV    [BX+01],CL                         ; 设置返回的参数值(0=当前使用的驱动器
                                           ; 名或物理驱动器只有一个逻辑驱动器名,
                                           ; 1=A,2=B,...)
6425:  CLC                                       ;CF←0(成功)
6426:  RET                                        ;正常结束
6427:  Disk_Map ENDP
6428:  ;=====
6429:  ;相对地址偏移:116B
6430:  ;功能:试图恢复 INT 1EH 的中断向量
6431:  ;入口参数:无
6432:  ;出口参数:无
6433:  ;=====
6434:  Recover_INT1EH PROC NEAR
6435:  PUSH  AX
6436:  XOR   AL,AL                               ;J 清“格式化磁道操作”的失败标志
6437:  MOV   FMTopStatus,AL                     ;J
6438:  XCHG  AL,ModifyFlag                      ;取出 INT 1EH 中断向量的更换标志,同时
                                           ;还清除该标志
6439:  OR    AL,AL                               ;J 若未更换 INT 1EH 中断向量,则跳转
6440:  JZ    Rec_1EH1                            ;J
6441:  PUSH  SI                                  ;J
6442:  PUSH  DS                                  ;|
6443:  PUSH  ES                                  ;|
6444:  LDS   SI,DWORD PTR Old_INT1EH_Vector_FMT ;| 恢复原先的 INT 1EH 中断向量(即
6445:  MOV   ES,CS;IO1_SEG                      ;| 使用原来的软盘参数表)
6446:  MOV   ES,ES;ZeroValue                    ;|
6447:  MOV   ES;Vector_1EH_OFS,SI               ;|
6448:  MOV   ES;Vector_1EH_SEG,DS               ;|
6449:  POP   ES                                  ;|
6450:  POP   DS                                  ;|
6451:  POP   SI                                  ;J
6452:  Rec_1EH1;
6453:  POP   AX
6454:  CLC

```

```

6455:    RET
6456: Recover_INT1EH ENDP
6457: ;=====
6458: ;相对地址偏移:119A
6459: ;功能:取磁盘的卷系列号、卷标名和文件系统类型标志串(类中子功能码=66H)
6460: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6461: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AL=错误码(07H)
6462: ;=====
6463: Get_ExtMediaState PROC NEAR
6464:    CALL    Set_RebuildBPBFlag                ;设置软盘驱动器对应的 BDPB 的“重建 BPB
                                           ;参数块标志位”
6465:    MOV     AL,BYTE PTR ES:[DI].BDPB.LogicalNumber ;AL←逻辑驱动器号 7
6466:    MOV     BYTE PTR INT13H..CMDCode,2         ;“读扇区”的命令码 | 读取引导记
6467:    CALL    ReadBootSector                    ;                               | 录
6468:    JC     Get_ExtMediaS_2                   ;若读引导记录失败,则跳转
6469:    CMP     BYTE PTR DiskBuffer+15H,0F0H      ;7 若“介质描述符”非法,则跳转
6470:    JB     Get_ExtMediaS_1                   ;7
6471:    CMP     BYTE PTR DiskBuffer+26H,29H      ;7 若引导记录中没有扩充 BPB 参数块,则
6472:    JNE     Get_ExtMediaS_1                   ;7 跳转
6473:    LES     DI,DRH.Ptr                        ;7 ES:DI 指向类属 IOCTL 请求的参数块
6474:    LES     DI,DWORD PTR ES:[BX+13H]         ;7
6475:    MOV     SI,offset DiskBuffer+27H         ;DS:SI 指向位于引导记录中的“卷系列号”
6476:    ADD     DI,2                              ;7
6477:    MOV     CX,17H                            ;| “卷系列号、卷标名和文件系统类型标志
6478:    REP     MOVSB                             ;| 串”→类属 IOCTL 请求的参数块
6479:    CLC                                       ;CF←0(成功)
6480:    RET
6481: Get_ExtMediaS_1;
6482:    MOV     AL,7                              ;AL←“未知介质”的错误码
6483:    STC                                       ;CF←1(失败)
6484: Get_ExtMediaS_2;
6485:    RET
6486: Get_ExtMediaState ENDP
6487: ;=====
6488: ;相对地址偏移:11D2
6489: ;功能:设置磁盘的卷系列号、卷标名和文件系统类型标志串(类中子功能码=46H)
6490: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6491: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AL=错误码(07H)
6492: ;=====
6493: Set_ExtMediaState PROC NEAR
6494:    CALL    Set_RebuildBPBFlag                ;设置软盘驱动器对应的 BDPB 的“重建 BPB
                                           ;参数块标志位”
6495:    MOV     AL,BYTE PTR ES:[DI].BDPB.LogicalNumber ;AL←逻辑驱动器号 7

```

```

6496:  MOV    DL,AL                ;
6497:  MOV    BYTE PTR INT13H_CMDCode,2    ;“读扇区”的命令码 | 读取引导记录
6498:  PUSH   DX                    ;
6499:  CALL   ReadBootSector        ;
6500:  POP    DX                     ;
6501:  JC     Set_ExtMediaS_2       ;若读引导记录失败,则跳转
6502:  CMP    BYTE PTR DiskBuffer+15H,0F0H ;若“介质描述符”非法,则跳转
6503:  JB     Set_ExtMediaS_1       ;↓
6504:  CMP    BYTE PTR DiskBuffer+26H,29H ;若引导记录中没有扩充 BPB 参数块,则
6505:  JNE    Set_ExtMediaS_1       ;↓ 跳转
6506:  PUSH   ES
6507:  PUSH   DI
6508:  PUSH   DS                    ; ES,DI 指向存放“卷系列号、卷标名和文
6509:  POP    ES                    ; | 件系统类型标志串”的缓冲区
6510:  MOV    DI,offset DiskBuffer+27H    ;↓
6511:  LDS    SI,DRH_Ptr            ; DS,SI 指向类属 IOCTL 请求的参数块
6512:  LDS    SI,DWORD PTR [SI+13H]      ;↓
6513:  ADD    SI,2                  ; 更换引导记录中的“卷系列号、卷标名和
6514:  MOV    CX,17H                ; | 文件系统类型标志串”
6515:  REP    MOVSB                 ;↓
6516:  PUSH   ES
6517:  POP    DS
6518:  POP    DI
6519:  POP    ES
6520:  CALL   Set..BDPBEExtMediaState    ;更换 BDPB 的“卷系列号、卷标名和文件系
; 统类型标志串”
6521:  MOV    AL,DL                ;
; 将修改后的引
6522:  MOV    BYTE PTR INT13H_CMDCode,3    ;“写扇区”的命令码 | 导记录写回到
6523:  CALL   ReadBootSector        ;
; 对应的介质上
6524:  MOV    Drive_Number,0FFH        ;置“介质更换”标志
6525:  RET
6526: Set_ExtMediaS_1:
6527:  MOV    AL,7                  ;AL←“未知介质”的错误码
6528:  STC                            ;CF←1(失败)
6529: Set_ExtMediaS_2:
6530:  RET
6531: Set..ExtMediaState ENDP
6532: ;=====
6533: ;相对地址偏移:1226
6534: ;功能:读取引导记录所在扇区的内容
6535: ;入口参数:AL=逻辑驱动器号
6536: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AL=设备驱动程序返回的错误码
6537: ;=====

```

```

6538: ReadBootSector PROC NEAR
6539:   PUSH   ES
6540:   PUSH   DI
6541:   PUSH   BX
6542:   PUSH   DS                               ;↑
6543:   POP    ES                               ;| ES;DI 指向传送缓冲区(该传送缓冲区
6544:   MOV    DI,offset DiskBuffer           ;| 位于 IO1 模块中)
6545:   XOR    DX,DX                           ;↑ 设置起始扇区号(即引导记录所在的扇
6546:   MOV    StartingSector_HW,DX          ;| 区)
6547:   MOV    CX,1                             ;CX←读取的扇区数
6548:   CALL   Disk_Operation                 ;读取引导记录所在的扇区
6549:   POP    BX
6550:   POP    DI
6551:   POP    ES
6552:   RET
6553: ReadBootSector ENDP
6554: ;=====
6555: ;相对地址偏移:123E
6556: ;功能:设置软盘驱动器对应的 BDPB 的“重建 BPB 参数块标志位”
6557: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6558: ;出口参数:无
6559: ;=====
6560: Set_RebuildBPBFlag PROC NEAR
6561:   MOV    DL,BYTE PTR ES:[DI].BDPB.DriveNumber ;DL←物理驱动器号
6562:   OR     DL,DL                            ;↑ 若指定的逻辑驱动器对应于硬盘,则直
6563:   JS     Set_RebuildBPBF_RET              ;| 接返回
6564:   TEST   WORD PTR ES:[DI].BDPB.Attr_Status,4 ;↑ 若通过类属 IOCTL 请求重建过 Build BPB
6565:   JNZ    Set_RebuildBPBF_RET              ;| 参数块,则直接返回
6566:   CMP    ChangeLine,1                     ;↑ 若软盘驱动器支持 Change Line,则直接
6567:   JNE    Set_RebuildBPBF_RET              ;| 返回
6568:   CALL   Test_ChangeLineStatus            ;↑ 若软盘驱动器不支持 Change Line,则直
6569:   JZ     Set_RebuildBPBF_RET              ;| 接返回
6570:   MOV    AH,16H                           ;↑ 取软盘驱动器的 Change Line 状态→AH
6571:   INT    13H                               ;|
6572:   JNC    Set_RebuildBPBF_RET              ;若 ROM BIOS 支持该功能,则直接返回
6573:   PUSH   BX                               ;↑
6574:   MOV    BX,40H                            ;| 设置 BDPB 的“重建 BPB 参数块标志位”
6575:   CALL   Set_BDPB_DevInfo                 ;|
6576:   POP    BX                               ;|
6577: Set_RebuildBPBF_RET;
6578:   RET
6579: Set_RebuildBPBFlag ENDP
6580: ;=====

```

```

6581: ;相对地址偏移:1269
6582: ;功能:取访问标志(类中子功能码=67H)
6583: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6584: ;出口参数:"访问标志"值→类属 IOCTL 请求的参数块
6585: ;=====
6586: Get_AccessState PROC NEAR
6587:     LDS     BX,DRH_Ptr                      ;DS:BX 指向设备驱动程序请求标题
6588:     LDS     BX,DWORD PTR [BX+13H]          ;DS:BX 指向类属 IOCTL 请求的参数块
6589:     MOV     AL,0                            ;|
6590:     TEST    WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,200H ;|
6591:     JNZ     Get_AccessS_1                   ;| AL←"访问标志"值(0:不允许磁盘
6592:     INC     AL                              ;| 访问;1:允许磁盘访问)
6593: Get_AccessS_1:                             ;|
6594:     MOV     BYTE PTR [BX+1],AL             ;访问标志值→类属 IOCTL 请求的参数块
6595:     RET
6596: Get_AccessState ENDP
6597: ;=====
6598: ;相对地址偏移:1280
6599: ;功能:设置访问标志(类中子功能码=47H)
6600: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6601: ;出口参数:"访问标志"值→BDPB
6602: ;=====
6603: Set_AccessState PROC NEAR
6604:     LDS     BX,DRH_Ptr                      ;DS:BX 指向设备驱动程序请求标题
6605:     LDS     BX,DWORD PTR [BX+13H]          ;DS:BX 指向类属 IOCTL 请求的参数块
6606:     AND     WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,0FDFFH ;|
6607:     CMP     BYTE PTR [BX+1],0              ;|
6608:     JNE     Set_AccessS_RET                ;| "访问标志"值→BDPB
6609:     OR      WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,0200H ;|
6610: Set_AccessS_RET:                          ;|
6611:     RET
6612: Set_AccessState ENDP
6613: ;=====
6614: ;相对地址偏移:129A
6615: ;功能:判定块设备的类属 IOCTL 请求的类中子功能码是否有效(块设备的命令码=19H)
6616: ;入口参数:无
6617: ;出口参数:CF=0,有效;CF=1,失败,AX=设备驱动程序返回的状态字值
6618: ;=====
6619: Disk_19H PROC NEAR
6620:     PUSH    ES
6621:     LES     BX,DRH_Ptr                      ;ES:BX 指向设备驱动程序请求标题
6622:     MOV     AX,WORD PTR ES:[BX+0DH]        ;AL←设备类型码,AH←类中子功能码
6623:     CMP     AL,8                            ;| 若设备不是块设备,则跳转

```

```

6624: JNE Disk_19H_2 ;J
6625: PUSH CS
6626: POP ES
6627: MOV CX,0BH ;CX←块设备驱动程序支持类属 IOCTL 请
;求的类中子功能码个数
6628: MOV DI,offset GenericIOCTLFuncCode ;ES;DI 指向块设备驱动程序支持的类属
;IOCTL 请求的类中子功能码表
6629: XCHG AL,AH ;I
6630: REPNE SCASB ;I 若类属 IOCTO 请求的类中子功能码非
6631: JNZ Disk_19H_2 ;J 法,则跳转
6632: MOV AX,100H ;AH←块设备驱动程序返回的状态字值
6633: JMP SHORT Disk_19H_1
6634: Disk_19H_1:
6635: POP ES
6636: CLC ;CF←0(有效)
6637: RET
6638: Disk_19H_2:
6639: POP ES
6640: JMP InvalidCmd ;转去置“非法命令”的错误信息(返回状态
;字的“错误位、完成位”以及错误码)

6641: Disk_19H ENDP
6642:
6643: ;=====
6644: ;相对地址偏移:12CI
6645: ;功能:测试 INT 13H 中断服务程序是否支持功能 20H,并取回相应的信息
6646: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
6647: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,AX=设备驱动程序返回的状态字值
6648: ;=====
6649: Get_68H PROC NEAR
6650: LDS BX,DRH.Ptr ;DS;BX 指向设备驱动程序请求标题
6651: LDS BX,DWORD PTR [BX+13H] ;DS;BX 指向类属 IOCTL 请求的参数块
6652: MOV WORD PTR [BX],0 ;清 INT 13H 中断服务程序支持功能 20H 的
;标志
6653: MOV DL,BYTE PTR ES:[DI].BDPB_DriveNumber ;DL←物理驱动器号
6654: XOR DH,DH
6655: MOV AH,20H
6656: INT 13H
6657: JC Get_68H_3
6658: INC BYTE PTR [BX] ;设置 INT 13H 中断服务程序支持功能 20H 的标志
6659: Get_68H_1:
6660: DEC AL
6661: CMP AL,2
6662: JE Get_68H_2

```

```

6663:  ADD    AL,4
6664:  CMP    AL,7
6665:  JE     Get_68H_2
6666:  CMP    AL,9
6667:  JNE   Get_68H_4
6668: Get_68H_2:
6669:  MOV    BYTE PTR DS:[BX+1],AL
6670:  CLC                                ;CF←0(成功)
6671:  RET
6672: Get_68H_3:
6673:  CMP    AH,32H
6674:  JE     Get_68H_1
6675:  MOV    AL,2                        ;AL←“驱动器未就绪”的错误码
6676:  CMP    AH,31H                      ;若指定的驱动器未就绪,则跳转
6677:  JE     Get_68H_5                    ;↓
6678: Get_68H_4:
6679:  MOV    AL,7                        ;AL←“未知介质”的错误码
6680: Get_68H_5:
6681:  MOV    AH,81H                      ;设置返回状态字的“错误位、完成位”
6682:  STC                                ;CF←1(失败)
6683:  RET
6684: Get_68H ENDP
6685:  DB    0
6686: ;=====
6687: ;相对地址偏移:1302
6688: ;功能:由 IO2 模块提供的 INT 2FH 中断服务程序
6689: ;=====
6690: IO2_INT2F_ISR PROC FAR
6691:  CMP    AH,13H                      ;若“设置 INT 13H 中断服务程序的入口地址”
6692:  JZ     IO2_INT2F_ISR2              ;↓ 的功能,则跳转
6693:  CMP    AH,8                        ;若“支持 driver.sys”的功能,则跳转
6694:  JE     IO2_INT2F_ISR4              ;↓
6695:  CMP    AH,16H                      ;若“支持 windows”功能,则跳转
6696:  JE     IO2_INT2F_ISR9              ;↓
6697:  CMP    AH,4AH                      ;↓
6698:  JNE   IO2_INT2F_ISR1              ;若“访问高内存区(HMA)”的功能,则跳转
6699:  JMP    IO2_INT2F_ISR12            ;↓
6700: IO2_INT2F_ISR1:
6701:  IRET                                ;中断返回
6702: IO2_INT2F_ISR2:
6703:  PUSH  AX                            ;设置 INT 13H 中断服务程序的入口地址
6704:  MOV   AX,DS
6705:  MOV   DS,CS;IO1_SEG                ;DS←IO1 模块在常规内存低端的段地址值

```

6706:	PUSH	WORD PTR DS:[0B4H]	; 保存原来的 INT 13H 中断服务程序的入口地址
6707:	PUSH	WORD PTR DS:[0B6H]	; ↓
6708:	PUSH	WORD PTR DS:[106H]	; 保存在系统热启动时恢复的 INT 13H 中断服务
			; 程序的入口地址(在系统热启动时,一般应使用
6709:	PUSH	WORD PTR DS:[108H]	; ↓ ROM BIOS 自检时设定的中断向量)
6710:	MOV	WORD PTR DS:[0B4H],DX	; 设置新的 INT 13H 中断服务程序的入口地址
6711:	MOV	WORD PTR DS:[0B6H],AX	; ↓
6712:	MOV	WORD PTR DS:[106H],BX	; 更换在系统热启动时恢复的 INT 13H 中断服务
6713:	MOV	WORD PTR DS:[108H],ES	; ↓ 程序的入口地址
6714:	POP	ES	; 7 ES;BX=先前设定的在系统热启动时恢复的
6715:	POP	BX	; ↓ INT 13H 中断服务程序的入口地址
6716:	POP	DS	; 7 DS;DX=先前设定的 INT 13H 中断服务程序的
6717:	POP	DX	; ↓ 入口地址
6718:	POP	AX	
6719:	IO2_INT2F_ISR3;		
6720:	IRET		; 中断返回
6721:	IO2_INT2F_ISR4;		
			; 支持“driver.sys”运行的功能
6722:	CMP	AL,0F8H	; 7 若子功能码不合法,则中断返回
6723:	JAE	IO2_INT2F_ISR3	; ↓
6724:	OR	AL,AL	; 7 若不是“取安装状态”,则跳转
6725:	JNZ	IO2_INT2F_ISR5	; ↓
6726:	MOV	AL,0FFH	; AL←—1(表示已安装)
6727:	JMP	SHORT IO2_INT2F_ISR3	
6728:	IO2_INT2F_ISR5;		
6729:	CMP	AL,1	; 7 若是“增加新的块设备”,则跳转
6730:	JE	IO2_INT2F_ISR6	; ↓
6731:	CMP	AL,3	; 7 若是“取BDPB链”,则跳转
6732:	JE	IO2_INT2F_ISR7	; ↓
6733:	; 处理“执行设备驱动程序请求”的子功能		
6734:	PUSH	DS	; 7
6735:	MOV	DS,CS;IO1_SEG	;
6736:	MOV	WORD PTR DRH_Ptr,BX	; 保存设备驱动程序请求标题的指针值
6737:	MOV	WORD PTR DRH_Ptr+2,ES	;
6738:	POP	DS	; ↓
6739:	DB	0EAH	; 7
6740:	DW	offset BlkDevIntrEntry	; 转入 IO1 模块提供的块设备驱动程序的中断过
6741:	DW	BIO_SEG	; 程
6742:	;JMP	FAR PTR 0070,0898H	; ↓
6743:	IO2_INT2F_ISR6;		
			; 处理“增加新的设备”的子功能,此时 DS;DI 指向
			; BDPB
6744:	PUSH	ES	
6745:	PUSH	DS	
6746:	PUSH	DS	; 7 ES;DI 指向 BDPB


```

6747:  POP    ES                ;J
6748:  MOV    DS,CS;IO1_SEG      ;DS←IO1 模块在常规内存低端的段地址值(70H)
6749:  CALL  AppendNewBDPB      ;将新增加的块设备对应的 BDPB 插入到 BDPB 链
                                ;尾

6750:  POP    DS
6751:  POP    ES
6752:  JMP    SHORT IO2_INT2F_ISR3
6753:  IO2_INT2F_ISR7;          ;处理“取 BDPB 链”的子功能
6754:  MOV    DS,CS;IO1_SEG      ;J DS;DI 指向 BDPB 链的头结点
6755:  LDS    DI,DWORD PTR BDPB_Head ;J
6756:  IO2_INT2F_ISR8;
6757:  JMP    SHORT IO2_INT2F_ISR3
6758:  IO2_INT2F_ISR9;
6759:  PUSH  DS
6760:  MOV    DS,CS;IO1_SEG
6761:  CMP    AL,5
6762:  JE     IO2_INT2F_ISR10
6763:  CMP    AL,6
6764:  JNE   IO2_INT2F_ISR11
6765:  TEST  DX,1
6766:  JNZ   IO2_INT2F_ISR11
6767:  AND   D,08D0,0
6768:  JMP    SHORT IO2_INT2F_ISR11
6769:  IO2_INT2F_ISR10;
6770:  TEST  DX,1
6771:  JNZ   IO2_INT2F_ISR11
6772:  OR    D,08D0,1
6773:  MOV   WORD PTR DS;D,089E,BX
6774:  MOV   D,08A0,ES
6775:  MOV   BX,offset D,089C
6776:  PUSH  DS
6777:  POP   ES
6778:  IO2_INT2F_ISR11;
6779:  POP   DS
6780:  JMP   SHORT IO2_INT2F_ISR3
6781:  IO2_INT2F_ISR12;          ;处理“访问高内存区(HMA)”的功能
6782:  CMP   AL,1                ;J 若不是“取 HMA 自由(未被使用)内存区的起始
6783:  JNE   IO2_INT2F_ISR14      ;J 地址和大小”,则跳转
6784:  PUSH  DS
6785:  CALL  Get_OFS_FreeHMA      ;取出 HMA 的自由内存区的起始地址偏移
6786:  MOV   BX,-1                ;J ES=高内存区的段地址值
6787:  MOV   ES,BX                ;J
6788:  MOV   BX,DI                ;J

```

```

6789:   NOT    BX           ;|
6790:   OR     BX,BX        ;| BX=HMA 的自由内存的大小(字节数)
6791:   JZ     IO2_INT2F_ISR13 ;|
6792:   INC    BX           ;|
6793: IO2_INT2F_ISR13; ;|
6794:   POP    DS           ;|
6795:   JMP    SHORT IO2_INT2F_ISR8 ;转中断返回
6796: IO2_INT2F_ISR14;
6797:   CMP    AL,2         ;| 若不是“分配 HMA 内存”,则跳转
6798:   JNE    IO2_INT2F_ISR17 ;|
6799:   PUSH   DS           ;|
6800:   MOV    DI,-1        ;| ES=HMA 的段地址值
6801:   MOV    ES,DI        ;|
6802:   CALL   Get_OFS_FreeHMA ;取出 HMA 的自由内存区的起始地址偏移
6803:   CMP    DI,-1        ;| 若 HMA 的内存已全部被占用完,则跳转
6804:   JE     IO2_INT2F_ISR16 ;|
6805:   NEG    DI           ;| DI=HMA 的自由内存大小(字节数)
6806:   CMP    BX,DI        ;| 若有足够的自由内存供分配,则跳转
6807:   JBE    IO2_INT2F_ISR15 ;|
6808:   MOV    DI,-1        ;置“没有足够的 HMA 内存”的标志
6809:   JMP    SHORT IO2_INT2F_ISR16
6810: IO2_INT2F_ISR15;
6811:   MOV    DI,FreeMemOFSofHMA ;|
6812:   ADD    BX,0FH       ;|
6813:   AND    BX,-10H      ;|
6814:   ADD    FreeMemOFSofHMA,BX ;| 修改 HMA 的自由内存区的起始地址偏移值
6815:   JNZ    IO2_INT2F_ISR16 ;|
6816:   MOV    FreeMemOFSofHMA,0FFFFH ;|
6817: IO2_INT2F_ISR16; ;|
6818:   POP    DS           ;|
6819:   JMP    IO2_INT2F_ISR8 ;转中断返回
6820: IO2_INT2F_ISR17;
6821:   JMP    IO2_INT2F_ISR8 ;转中断返回
6822: IO2_INT2F_ISR ENDP
6823: ;=====
6824: ;相对地址偏移:1413
6825: ;功能:取出 HMA 的自由内存区的起始地址偏移
6826: ;入口参数:无
6827: ;出口参数:DI=HMA 的自由内存区的起始地址偏移值
6828: ;=====
6829: Get_OFS_FreeHMA PROC NEAR
6830:   MOV    DS,CS;IO1_SEG ;| DI←HMA 的自由内存区的起始地址偏移
6831:   MOV    DI,FreeMemOFSofHMA ;|

```

```

6832:   CMP    DI,-1                ; 若起始地址偏移值有效,则直接返回
6833:   JNE    Get_OFS_FreeHMA_RET ; ↓
6834:   CMP    IO3_Flag,00          ; 若 IO3 模块无效(此时 DI=-1,表明此起始
6835:   JE     Get_OFS_FreeHMA_RET ; ↓ 地址偏移有效),则直接返回
6836:   CALL  DWORD PTR PreEntry7   ; 调用由 IO3 模块定义的子程序,试图在 HMA 中安
; 装 IO2 模块和 MSDOS2 模块,然后确定 HMA 的自
; 由内存区的起始地址
6837:   MOV    DI,FreeMemOfSofHMA   ; DI←HMA 的自由内存区的起始地址偏移
6838: Get_OFS_FreeHMA_RET;
6839:   RET
6840: Get_OFS_FreeHMA ENDP
6841: ;=====
6842: ;相对地址偏移:1431
6843: ;功能:传送一个扇区的数据
6844: ;入口参数:DS:SI 指向存放源数据的缓冲区;
6845: ;          ES:DI 指向目的缓冲区
6846: ;出口参数:无
6847: ;=====
6848: TransferData PROC NEAR
6849:   CLD
6850:   PUSH  CX
6851:   MOV   CX,100H
6852:   CMP  SI,0FE00H
6853:   JA   TransferData..1
6854:   CMP  DI,0FE00H
6855:   JA   TransferData..1
6856:   REP  MOVSW
6857:   POP  CX
6858:   RET
6859: TransferData..1;
6860:   SHL  CX,1
6861:   REP  MOVSB
6862:   POP  CX
6863:   RET
6864: TransferData ENDP
6865: ;=====
6866: ;相对地址偏移:144C
6867: ;功能:校正 INT 13H 的入口参数
6868: ;入口参数:CL=扇区号(其中高 2 位为圆柱面号的高 2 位)
6869: ;          CH=圆柱面号;
6870: ;          DL=物理驱动器号;
6871: ;          DH=磁头号
6872: ;出口参数:CL=扇区号(其中高 2 位为圆柱面号的高 2 位)

```

```

6873: ;          CH=圆柱面号;
6874: ;          DL=物理驱动器号;
6875: ;          DH=磁头号
6876: ;=====
6877: Verify_INT13H_Para PROC NEAR
6878:   PUSH   AX
6879:   PUSH   BX
6880:   PUSH   ES
6881:   PUSH   DI
6882:   CALL   Seek_BDPB                ;取出 DL 指定的物理驱动器号对应的 BDPB
6883:   JB     Verify_INT13HP3          ;若 DL 指定的驱动器无效,则结束返回
6884:   TEST   WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr.Status,1 ;若介质是可装卸的,则结束返回
6885:   JZ     Verify_INT13HP3          ;┘
6886:   MOV    BX,ES:[DI].BDPB.SectorsPerTrack1 ;BX←每道扇区数
6887:   MOV    AX,CX                    ;┘
6888:   AND    AX,003FH                 ;| 若扇区号≤每道扇区数,则跳转
6889:   CMP    AX,BX                    ;|
6890:   JBE   Verify_INT13HP3          ;┘
6891:   DIV   BL                        ;┘
6892:   OR    AH,AH                     ;| AL←磁头号的增量
6893:   JNZ   Verify_INT13HP1          ;|
6894:   MOV   AH,BL                     ;| AH←新的道内扇区号
6895:   DEC   AL                        ;┘
6896: Verify_INT13HP1:
6897:   AND   CL,0C0H                   ;┘ 形成新的道内扇区号→CL
6898:   OR    CL,AH                     ;┘
6899:   XOR   AH,AH                     ;┘
6900:   INC   AX                        ;| 形成新的磁头号→AX
6901:   ADD   AL,DH                     ;|
6902:   ADC   AH,0                       ;┘
6903:   CMP   AX,ES:[DI].BDPB_NumberOfHead1 ;┘ 若磁头号正确,则跳转
6904:   JBE   Verify_INT13HP4          ;┘
6905:   PUSH  DX                        ;┘
6906:   XOR   DX,DX                      ;|
6907:   MOV   BX,ES:[DI].BDPB_NumberOfHead1 ;|
6908:   DIV   BX                          ;|
6909:   OR    DX,DX                      ;| 计算圆柱面号的增量→AX
6910:   JNZ   Verify_INT13HP2          ;| 磁头号→DL
6911:   MOV   DX,BX                      ;|
6912:   OR    AX,AX                      ;|
6913:   JZ    Verify_INT13HP2          ;|
6914:   DEC   AX                          ;┘

```

```

6915: Verify_INT13HP2:
6916:  MOV    BH,DL          ; 7
6917:  POP    DX             ; | DH←磁头号
6918:  DEC    BH             ; |
6919:  MOV    DH,BH         ; ↓
6920:  MOV    BH,CL         ; 7 BH←道内扇区号
6921:  AND    BH,3FH        ; ↓
6922:  MOV    BL,6          ; 7
6923:  XCHG  CL,BL         ; | BL←圆柱面号的高二位值
6924:  SHR    BL,CL         ; ↓
6925:  ADD    CH,AL         ; 7 BL:CH←圆柱面号
6926:  ADC    BL,AH         ; ↓
6927:  SHL    BL,CL         ; 7
6928:  XCHG  BL,CL         ; | 形成新的 CL 值
6929:  OR     CL,BH         ; ↓
6930: Verify_INT13HP3:
6931:  CLC
6932:  POP    DI
6933:  POP    ES
6934:  POP    BX
6935:  POP    AX
6936:  RET
6937: Verify_INT13HP4:
6938:  MOV    DH,AL        ; 7 DH←磁头号
6939:  DEC    DH           ; ↓
6940:  JMP    SHORT Verify_INT13HP3
6941: Verify_INT13H_Para ENDP
6942: ;=====
6943: ;相对地址偏移:14C3
6944: ;功能:查找与 DL 指定的物理驱动器相对应的 BDPB
6945: ;入口参数:DL=物理驱动器号
6946: ;出口参数:CF=0,成功,ES:DI 指向对应的 BDPB;CF=1,失败
6947: ;=====
6948: Seek_BDPB PROC NEAR
6949:  LES    DI,DWORD PTR BDPB_Head ;ES:DI 指向第一个 BDPB
6950: Seek_BDPB_1:
6951:  CMP    ES:[DI].BDPB_DriveNumber,DL ; 7 若物理驱动器号匹配(即找到与指定驱动器相
6952:  JE     Seek_BDPB_RET             ; ↓ 关的 BDPB),则跳转
6953:  LES    DI,DWORD PTR ES:[DI].BDPB_NextPtr-OFS ;ES:DI 指向下一个 BDPB
6954:  CMP    DI,-1                     ; 7 若当前结点不是尾结点,则跳转
6955:  JNE    Seek_BDPB_1               ; ↓
6956:  STC                               ;CF←1(未找到对应的 BDPB)
6957: Seek_BDPB RET;

```

```

6958:   RET
6959: Seek_BDPB ENDP
6960: ;=====
6961: ;相对地址偏移:14D7
6962: ;功能:链接原来的 INT 13H 中断服务程序
6963: ;出口参数:DH=磁头号
6964: ;入口参数:无
6965: ;=====
6966: Link_Old_INT13H PROC NEAR
6967:   DB    8AH,96H           ;|
6968:   DW    8                 ;| DL←物理驱动器号
6969:   ;MOV  DL,[BP+0008H]     ;|
6970:   XOR   AH,AH            ;
6971:   OR    AL,AL            ;| 若盘操作的扇区数为 0,则直接返回
6972:   JZ    Link_Old13H_RET ;|
6973:   DB    8AH,0A6H         ;|
6974:   DW    3                 ;| AH←功能码
6975:   ;MOV  AH,[BP+0003H]     ;|
6976:   DB    0FFH,0B6H        ;|
6977:   DW    10H              ;| 恢复 INT 13H 中断请求者的状态寄存器值
6978:   ;PUSH WORD PTR [BP+0010H] ;|
6979:   POPF                          ;|
6980:   DB    9AH              ;|
6981:   DW    offset IO1_INT13H_ISR ;| 调用由 IO1 模块定义的 INT 13H 中断处理的链
6982:   DW    BIO_SEG           ;| 接程序,以便完成指定的工作
6983:   ;CALL 0070:0797H        ;|
6984:   PUSHF                      ;|
6985:   DB    8FH,86H          ;| 设置中断返回的状态寄存器值
6986:   DW    10H              ;|
6987:   ;POP  WORD PTR [BP+0010H] ;|
6988: Link_Old13H_RET:
6989:   RET
6990: Link_Old_INT13H ENDP
6991: ;相对地址偏移:14F5
6992: ;BIOS 通讯区的“软盘驱动器(0 号和 1 号)介质状态”的起始单元地址(软盘驱动器 0 使用 40:90H
        单元;软盘驱动器 1 使用 40:91H 单元)
6993: AddrForMediaStatus DW 90H
6994:   DW    40H
6995: ;=====
6996: ;相对地址偏移:14F9
6997: ;功能:由 IO2 模块定义的 INT 13H 中断接管程序
6998: ;=====
6999: INT13H_ILR PROC FAR

```

```

7000: INT13H_ILR_1; ;处理“格式化磁道柱面”的功能
7001:  CMP   ChangeLine,0 ;若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
7002:  JE    INT13H_ILR_5 ;↓
7003:  PUSH  BX ;↑
7004:  MOV   BX,140H ;设置 BDPB 的“重建 BPB 参数块标志位、磁道格
7005:  CALL  Set_BDPB_DevInfo ;式化标志位”
7006:  POP   BX ;↓
7007:  JMP   SHORT INT13H_ILR_5
7008: INT13H_ILR_2;
7009:  TEST  DL,DL ;若是对硬盘进行操作,则跳转
7010:  JS    INT13H_ILR_6 ;↓
7011: ;设置 BIOS 通讯区的“软盘驱动器介质状态”的单元值
7012:  PUSH  AX ;↑
7013:  PUSH  CX ;|
7014:  MOV   CL,DL ;|
7015:  MOV   AL,1 ;若 DL 指定的软盘驱动器不作为兼容的 3.5 英
7016:  SHL   AL,CL ;寸软盘驱动器使用,则跳转
7017:  TEST  AL,CompatibleFDiskFlag ;|
7018:  POP   CX ;|
7019:  POP   AX ;|
7020:  JZ    INT13H_ILR_6 ;↓
7021:  PUSH  BX ;↑
7022:  PUSH  ES ;|
7023:  LES   BX,DWORD PTR CS:AddrForMediaStatus ;设置 BIOS 通讯区的“软盘驱动器介质状
7024:  ADD   BL,DL ;态”的单元值(93H 表示:数据传输速率
7025:  ADC   BH,0 ;为 250KB/s、不需要双步进、已知介质、在
7026:  MOV   BYTE PTR ES:[BX],93H ;360KB 软盘驱动器中使用 360KB 的盘
7027:  POP   ES ;片)
7028:  POP   BX ;↓
7029:  JMP   SHORT INT13H_ILR_6
7030: INT13H_ILR_3;
7031:  CMP   AXValue,8
7032:  JE    INT13H_ILR_4
7033:  CMP   AXValue,15H
7034:  JNE   INT13H_ILR_7
7035: INT13H_ILR_4;
7036:  PUSH  AX
7037:  MOV   AH,1 ;↑
7038:  DB    9AH ;|
7039:  DW   offset IO1_INT13H_ISR ;取磁盘系统的状态
7040:  DW   BIO_SEG ;|
7041:  ;CALL FAR PTR 0070:0797H ;↓
7042:  POP   AX

```

```

7043:   JMP     SHORT INT13H_ILR_7
7044: ;=====
7045: ;相对地址偏移:154B
7046: ;功能:由 IO2 模块定义的 INT 13H 中断接管程序的入口,它由 IO1 模块的 INT13H_ISR 通过远调用
      而被执行
7047: ;=====
7048: IO2_INT13H_ISR LABEL FAR
7049:   PUSH   DS
7050:   MOV    DS,CS;IO1_SEG           ;DS←IO1 模块在常规内存低端的段地址值(70H)
7051:   MOV    AX,Value,AX             ;保存 INT 13H 的入口参数 AX 寄存器值
7052:   CMP    AH,5                    ;若“格式化磁道柱面”,则跳转
7053:   JE     INT13H_ILR_1            ;↓
7054: INT13H_ILR_5;
7055:   CMP    CompatibleFDiskFlag,0   ;若由 drivparm 系统配置命令指定了兼容的 3.5
7056:   JNE    INT13H_ILR_2            ;↓ 英寸软盘驱动器,则跳转
7057: INT13H_ILR_6;
7058:   DB     9AH                     ;↑
7059:   DW     offset IO1_INT13H_ISR   ;↑ 调用由 IO1 模块定义的 INT 13H 中断处理的链
7060:   DW     BIO_SEG                 ;↑ 接程序,请求完成指定的工作
7061:   ;CALL  FAR PTR 0070;0797H      ;↓
7062:   PUSHF                          ;保护 INT 13H 中断处理返回的状态
7063:   CMP    ModelByte_Init,0FAH     ;若机器是“IBM PS/2 Model 30”,ROM BIOS 为
7064:   JE     INT13H_ILR_3            ;↓ “1986 年 9 月 2 号”,则跳转
7065: INT13H_ILR_7;
7066:   POPF                          ;恢复 INT 13H 中断处理返回的状态
7067:   JC     INT13H_ILR_12           ;若 INT 13H 中断请求失败,则跳转
7068: INT13H_ILR_8;
7069:   POP    DS
7070:   RETF    2                       ;中断返回(废弃先前的标志寄存器值)
7071: INT13H_ILR_9;
7072:   JNC    INT13H_ILR_8            ;若指定的磁道操作成功,则跳转
7073: INT13H_ILR_10;
7074:   CMP    AH,6                    ;若不是“未装入软盘片”错,则跳转
7075:   JNE    INT13H_ILR_11           ;↓
7076:   OR     DL,DL                   ;若是对硬盘进行操作,则跳转
7077:   JS     INT13H_ILR_11           ;↓
7078:   CMP    ChangeLine,0            ;若软盘驱动器不支持 Change Line,则跳转
7079:   JE     INT13H_ILR_11           ;↓
7080:   PUSH   BX
7081:   MOV    BX,40H                  ;↑ 设置 BDPB 的“重建 BPB 参数块标志位”
7082:   CALL   Set_BDPB_DevInfo        ;↑
7083:   POP    BX                       ;↓
7084: INT13H_ILR_11;

```


7085:	STC		;CF←1(失败)
7086:	JMP	SHORT INT13H_ILR_8	
7087:	INT13H_ILR_12;		
7088:	CMP	AH,9	; 7 若是“DMA 段边界超越 64KB”错,则跳转
7089:	JE	INT13H_ILR_20	; ↓
7090:	INT13H_ILR_13;		
7091:	CMP	AH,11H	; 7 若不是“ECC 纠正数据错”,则跳转
7092:	JNE	INT13H_ILR_10	; ↓
7093:	CMP	ModifyFlag,1	; 7 若更换过 INT 1EH 中断向量,则跳转
7094:	JE	INT13H_ILR_10	; ↓
7095:	CMP	BYTE PTR AXValue+1,2	; 7 若不是“读扇区的操作”,则跳转
7096:	JNE	INT13H_ILR_10	; ↓
7097:	XOR	AH,AH	; 7
7098:	DB	9AH	;
7099:	DW	offset IO1..INT13H_ISR	; 复位软盘和硬盘控制器
7100:	DW	BIO_SEG	;
7101:	;CALL	FAR PTR 0070:0797H	; ↓
7102:	MOV	AX,AXValue	; 7
7103:	XOR	AH,AH	; 若只读 1 个扇区,则跳转
7104:	CMP	AL,1	;
7105:	JE	INT13H_ILR_8	; ↓
7106:	PUSH	BX	
7107:	PUSH	CX	
7108:	PUSH	DX	
7109:	MOV	BYTE PTR UncompletedSectors,AL	;设置未读完的扇区数
7110:	INT13H_ILR_14;		
7111:	MOV	AX,201H	; 7
7112:	CALL	Verify INT13H_Para	;
7113:	DB	9AH	; 读取一个扇区
7114:	DW	offset IO1..INT13H_ISR	;
7115:	DW	BIO_SEG	;
7116:	;CALL	FAR PTR 0070:0797H	; ↓
7117:	JNC	INT13H_ILR_15	;若读成功,则跳转
7118:	CMP	AH,9	; 7 若是“DMA 段边界超越 64KB 错”,则跳转
7119:	JE	INT13H_ILR_18	; ↓
7120:	CMP	AH,11H	; 7 若不是“ECC 纠正数据错”,则跳转
7121:	JNE	INT13H_ILR_16	; ↓
7122:	MOV	AH,0	
7123:	XOR	AX,AX	
7124:	INT13H_ILR_15;		
7125:	DEC	BYTE PTR UncompletedSectors	; 7 若指定的扇区数全部被读完,则跳转
7126:	JZ	INT13H_ILR_17	; ↓
7127:	INC	CL	;扇区号加 1

7128:	INC	BH	; 修改传送缓冲区的地址偏移值(BX=BX+
7129:	INC	BH	; 200H)
7130:	JMP	SHORT INT13H_ILR_14	; 转去继续读取后续的扇区
7131:	INT13H_ILR_16;		
7132:	STC		; CF←1(失败)
7133:	INT13H_ILR_17;		
7134:	POP	DX	
7135:	POP	CX	
7136:	POP	BX	
7137:	JMP	SHORT INT13H_ILR_9	
7138:	INT13H_ILR_18;		; 7
7139:	PUSH	ES	;
7140:	PUSH	BX	;
7141:	MOV	BX,offset DiskBuffer	;
7142:	PUSH	DS	;
7143:	POP	ES	;
7144:	MOV	AX,201H	;
7145:	DB	9AH	;
7146:	DW	offset IO1_INT13H_ISR	;
7147:	DW	BIO_SEG	;
7148:	;CALL	FAR PTR 0070:0797H	;
7149:	POP	BX	;
7150:	POP	ES	; 通过内部缓冲区(位于 IO1 模块中)读取当前扇
7151:	JNC	INT13H_ILR_19	; 区的数据
7152:	CMP	AH,11H	;
7153:	JNE	INT13H_ILR_16	;
7154:	INT13H_ILR_19;		;
7155:	PUSH	SI	;
7156:	PUSH	DI	;
7157:	MOV	DI,BX	;
7158:	MOV	SI,offset DiskBuffer	;
7159:	CALL	TransferData	;
7160:	POP	DI	;
7161:	POP	SI	;
7162:	JMP	SHORT INT13H_ILR_15	; 7
7163:	INT13H_ILR_20;		
7164:	MOV	AX,AXValue	; AX←INT 13H 的入口参数 AX 寄存器值
7165:	STI		
7166:	CMP	AH,2	; 7 若功能码<2,则跳转
7167:	JB	INT13H_ILR_22	; 7
7168:	CMP	AH,4	; 7 若是“验证扇区”,则跳转
7169:	JE	INT13H_ILR_23	; 7
7170:	CMP	AH,5	; 7 若是“格式化磁道柱面”,则跳转

```

7171:  JE      INT13H_ILR_25      ;┘
7172:  JA      INT13H_ILR_22      ;若功能码>5,则跳转
7173:  ;对应于“读扇区、写扇区”
7174:  PUSH   DX
7175:  PUSH   CX
7176:  PUSH   BX
7177:  PUSH   AX
7178:  PUSH   BP
7179:  MOV    BP,SP
7180:  MOV    DX,ES                ;┘
7181:  SHL    DX,1                ;|
7182:  SHL    DX,1                ;| 若传送缓冲区的地址不会因读/写一个扇区的
7183:  SHL    DX,1                ;| 数据而发生 DMA 边界错,则跳转
7184:  SHL    DX,1                ;|
7185:  ADD    DX,BX                ;|
7186:  ADD    DX,1FFH              ;|
7187:  JNC    INT13H_ILR_21        ;┘
7188:  JMP    INT13H_ILR_31
7189:  INT13H_ILR_21:
7190:  SHR    DH,1                ;┘
7191:  MOV    AH,80H                ;| 当读/写 AL 个扇区的内容时,传送缓冲区的地
7192:  SUB    AH,DH                ;| 址会发生 DMA 边界错,则跳转
7193:  CMP    AH,AL                ;|
7194:  JB     INT13H_ILR_26        ;┘
7195:  MOV    DH,[BP+9]            ;DH←磁头号
7196:  CALL   Link.Old INT13H      ;链接原来的 INT 13H 中断服务程序,请求完成指
                                ;定的功能
7197:  JMP    INT13H_ILR_35
7198:  INT13H_ILR_22:
7199:  MOV    AH,9                  ;AH←INT 13H 中断返回的错误(“DMA 边界错”)
7200:  STC                                ;CF←1(失败)
7201:  JMP    INT13H_ILR_8
7202:  INT13H_ILR_23:                ;验证扇区
7203:  PUSH   ES
7204:  PUSH   BX
7205:  PUSH   DS
7206:  POP    ES
7207:  INT13H_ILR_24:
7208:  MOV    BX,offset DiskBuffer ;ES:BX 指向由 IO1 模块定义的内部缓冲区
7209:  DB     9AH                    ;┘
7210:  DW    offset IO1_INT13H_ISR ;| 调用由 IO1 模块定义的 INT 13H 中断处理的链
7211:  DW    BIO_SEG                 ;| 接程序,请求完成“验证扇区或格式化磁道柱
7212:  ;CALL 0070,0797H             ;┘ 面”

```

```

7213:  POP    BX
7214:  POP    ES
7215:  JMP    INT13H .ILR 9
7216:  INT13H .ILR 25;          ;格式化磁道柱面
7217:  PUSH   ES
7218:  PUSH   BX
7219:  PUSH   SI          ;┘
7220:  PUSH   DI          ;|
7221:  PUSH   DS          ;|
7222:  PUSH   ES          ;|
7223:  PUSH   DS          ;|
7224:  POP    ES          ;| 传送缓冲区的数据→由 IO1 模块定义的内部缓
7225:  POP    DS          ;| 冲区
7226:  MOV    SI, BX
7227:  MOV    DI, offset DiskBuffer
7228:  CALL   TransferData
7229:  POP    DS          ;|
7230:  POP    DI          ;┘
7231:  POP    SI
7232:  JMP    SHORT INT13H .ILR 24
7233:  INT13H .ILR 26;
7234:  MOV    DX, [BP+8]    ;DH←磁头号;DL←物理驱动器号
7235:  PUSH   CX
7236:  PUSH   ES
7237:  PUSH   DI
7238:  CALL   Seek BDPB    ;查找与 DL 指定的物理驱动器号相对应的 BDPB
7239:  MOV    CX, ES:[DI].BDPB.SectorsPerTrack1 ;CX←每道扇区数
7240:  TEST   WORD PTR ES:[DI].BDPB.Attr.Status, 1
7241:  POP    DI
7242:  POP    ES
7243:  MOV    AL, AH
;AL←当传送缓冲区的地址不发生 DMA 边界错
;时,传送缓冲区允许存取的扇区数
7244:  JZ     INT13H .ILR 27 ;若是存取软盘,则跳转
7245:  MOV    AH, 3FH      ;┘ AH←道内扇区号表示方式允许扇区数
7246:  SUB    AH, CL       ;┘
7247:  INT13H .ILR 27;
7248:  POP    CX
7249:  INT13H .ILR 28;
7250:  CMP    AH, AL       ;┘
7251:  JAE   INT13H .ILR 29 ;|
7252:  PUSH   AX          ;|
7253:  MOV    AL, AH      ;| 保存当前允许存取的扇区数(AH=AL)
7254:  JMP    SHORT INT13H .ILR 30 ;|

```

```

7255: INT13H_ILR_29: ; |
7256:   MOV   AH,AL ; |
7257:   PUSH  AX ; |
7258: INT13H_ILR_30:
7259:   CALL  Link_Old_INT13H ;本次只读/写 AL 个扇区
7260:   JC    INT13H_ILR_35 ;若读/写操作失败,则跳转
7261:   POP   AX
7262:   SUB   [BP+2],AH ;修改未读/写的扇区数
7263:   ADD   CL,AH ;修改道内扇区号
7264:   ADD   BH,AH ;修改传送缓冲区的地址偏移值
7265:   ADD   BH,AH ; |
7266:   CMP   AH,AL ; |
7267:   JE    INT13H_ILR_32
7268:   SUB   AL,AH
7269:   CALL  Verify_INT13H_Para ;重新校正 INT 13H 的入口参数
7270:   JMP   SHORT INT13H_ILR_28
7271: INT13H_ILR_31:
7272:   MOV   DH,[BP+9] ;DH←磁头号
7273: INT13H_ILR_32: ;处理因“会发生 DMA 边界错”而未完成的扇区
7274:   PUSH  BX
7275:   MOV   AH,[BP+3] ;AH←功能码
7276:   CMP   AH,3 ;若不是“写扇区”(即是“读扇区”),则跳转
7277:   JNE   INT13H_ILR_33 ; |
7278: ;处理因“会发生 DMA 边界错”而未写入的扇区
7279:   PUSH  ES
7280:   PUSH  DS ; |
7281:   PUSH  SI ; |
7282:   PUSH  DI ; |
7283:   PUSH  DS ; |
7284:   PUSH  ES ; |
7285:   POP   DS ; |
7286:   POP   ES ; | 将欲写的数据(一个扇区大小)从传送缓冲区中
7287:   MOV   DI,offset DiskBuffer ; | 复制到由 IO1 模块定义的内部缓冲区
7288:   PUSH  DI ; |
7289:   MOV   SI,BX ; |
7290:   CALL  TransferData ; |
7291:   POP   BX ; |
7292:   POP   DI ; |
7293:   POP   SI ; |
7294:   POP   DS ; |
7295:   MOV   AL,1 ; |
7296:   MOV   DL,[BP+8] ; | 将一个扇区的数据写到指定的介质上
7297:   CALL  Verify_INT13H_Para ; |

```

7298:	CALL	Link_Old_INT13H	;┘
7299:	POP	ES	
7300:	JB	INT13H_ILR_35	;若写操作失败,则跳转
7301:	JMP	SHORT INT13H_ILR_34	
7302:	INT13H_ILR_33;		;处理因“会发生 DMA 边界错”而未读取的扇区
7303:	PUSH	ES	;┘
7304:	PUSH	BX	;
7305:	PUSH	DS	;
7306:	POP	ES	;
7307:	MOV	BX,offset DiskBuffer	; 将一个指定的扇区数据读到由 IO1 模块定义的
7308:	MOV	AL,1	; 内部缓冲区中
7309:	MOV	DL,[BP+8]	;
7310:	CALL	Verify_INT13H_Para	;
7311:	CALL	Link_Old_INT13H	;
7312:	POP	BX	;
7313:	POP	ES	;┘
7314:	JC	INT13H_ILR_35	;若读操作失败,则跳转
7315:	PUSH	SI	;┘
7316:	PUSH	DI	;
7317:	MOV	DI,BX	; 将已读取的一个扇区数据从内部缓冲区中复制
7318:	MOV	SI,offset DiskBuffer	; 到传送缓冲区
7319:	CALL	TransferData	;
7320:	POP	DI	;
7321:	POP	SI	;┘
7322:	INT13H_ILR_34;		;修改传送缓冲区的地址偏移,并判定欲读/写的扇
			;区数是否都完成
7323:	POP	BX	
7324:	ADD	BH,2	;修改传送缓冲区的地址偏移值
7325:	INC	CX	;修改道内扇区号
7326:	MOV	AL,[BP+2]	;┘
7327:	CLC		; 若欲读/写的扇区已全部完成,则跳转
7328:	DEC	AL	;
7329:	JZ	INT13H_ILR_35	;┘
7330:	MOV	DL,[BP+8]	;┘
7331:	CALL	Verify_INT13H_Para	; 读/写未完成的扇区
7332:	CALL	Link_Old_INT13H	;┘
7333:	INT13H_ILR_35;		
7334:	MOV	SP,BP	
7335:	POP	BP	
7336:	POP	BX	
7337:	POP	BX	
7338:	POP	CX	
7339:	POP	DX	

```

7340:   JC      INT13H..ILR..36
7341:   JMP     INT13H..ILR..8
7342: INT13H..ILR..36:
7343:   JMP     INT13H..ILR..13
7344: INT13H..ILR  ENDP
7345:   DB     0
7346: ;=====
7347: ;相对地址偏移:1742
7348: ;功能:块设备驱动程序的初始化处理程序(块设备的命令码=0)
7349: ;=====
7350: Disk_Init  PROC  NEAR
7351:   MOV     AH, BYTE PTR TotalOfBlockDev   ;AH←一块设备的部件数
7352:   MOV     DI, offset BPB.Ptr_Array       ;DS:DI 指向 BPB 参数块指针数组
7353:   PUSH   DS
7354:   POP    ES
7355:   JMP     Build_BPB3                     ;转去设置设备驱动程序返回的参数值
7356: Disk_Init  ENDP
7357: ;=====
7358: ;相对地址偏移:174E
7359: ;功能:将 ES:DI 指定的 BDPB 插入到 BDPB 链尾
7360: ;入口参数:ES:DI 指向新增加的驱动器对应的 BDPB
7361: ;出口参数:无
7362: ;=====
7363: AppendNewBDPB  PROC  NEAR
7364:   PUSH   DS
7365:   MOV     SI, offset BDPB.Head           ;DS:SI 指向第一个 BDPB
7366: AppendNewBDPB 1:
7367:   LDS     SI, DWORD PTR [SI]             ;DS:SI 指向当前的 BDPB
7368:   MOV     AL, ES:[DI].BDPB.DriveNumber   ;┘
7369:   CMP     DS:[SI].BDPB.DriveNumber, AL   ;┘ 若物理驱动器名不同,则跳转
7370:   JNE     AppendNewBDPB 2               ;┘
7371:   MOV     BL, 10H                        ;┘
7372:   OR     BYTE PTR ES:[DI].BDPB.Attr.Status, BL ;┘ 设置 BDPB 的“驱动器标志位”
7373:   OR     BYTE PTR [SI].BDPB.Attr.Status, BL ;┘
7374:   AND     BYTE PTR ES:[DI].BDPB.Attr.Status, 0DFH ;清当前 BDPB 的“活动状态位”
7375:   MOV     BL, BYTE PTR [SI].BDPB.Attr.Status ;┘ 依据先前存在的同名物理驱动器对应
7376:   AND     BL, 02                          ;┘ 的 BDPB,修改当前指定的 BDPB 的
7377:   OR     BYTE PTR ES:[DI].BDPB.Attr.Status, BL ;┘ “Change Line 功能位”
7378: AppendNewBDPB 2:
7379:   CMP     WORD PTR [SI], 0FFFFH          ;┘ 若 BDPB 链未完,则跳转
7380:   JNE     AppendNewBDPB 1               ;┘
7381:   MOV     [SI].BDPB.NextPtr, SEG, ES     ;┘ 将当前的 BDPB 插入到 BDPB 链尾
7382:   MOV     [SI], DI                       ;┘

```

```

7383:  MOV  WORD PTR ES:[DI],0FFFFH ;设置 BDPB 链尾结点的指针域
7384:  POP  DS
7385:  RET
7386: AppendNewBDPB ENDP
7387: ;=====
7388: ;相对地址偏移:1786
7389: ;功能:显示在指定的逻辑驱动器中插入盘片的提示信息
7390: ;入口参数:ES,DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7391: ;出口参数:无
7392: ;=====
7393: Disp_Insert_FDisk PROC NEAR
7394:  TEST  D_08D0,1
7395:  JZ    Disp_IFDisk1
7396:  DB   9AH
7397:  DW   offset SUB_08D1
7398:  DW   BIO_SEG
7399:  ;CALL 0070:08D1H
7400: Disp_IFDisk1:
7401:  PUSH  CX
7402:  PUSH  DX
7403:  MOV  DL,ES:[DI].BDPB_LogicalNumber ;DL←逻辑驱动器号
7404:  MOV  DH,DL
7405:  XOR  DH,1
7406:  SUB  CX,CX
7407:  MOV  AX,4A00H
7408:  INT  2FH
7409:  INC  CX
7410:  JZ   Disp_IFDisk3
7411:  ADD  DL,' A' ;↑ 设置逻辑驱动器名符
7412:  MOV  BYTE PTR CS:InsertFDiskSym,DL ;↓
7413:  MOV  SI,offset Str_InsertFDisk ;CS:SI 指向提示插入相应盘片的提示信息
7414:  PUSH  BX
7415:  LODS  BYTE PTR CS:[SI] ;↑
7416: Disp_IFDisk2: ;↓
7417:  INT  29H ;| 输出“在指定的逻辑驱动器中插入相应盘片的
7418:  LODS  BYTE PTR CS:[SI] ;| 提示信息”
7419:  OR  AL,AL ;|
7420:  JNZ  Disp_IFDisk2 ;↓
7421:  CALL CON_Inp_Flush ;清键盘输入缓冲区
7422:  XOR  AH,AH ;↑ 等待键盘输入
7423:  INT  16H ;↓
7424:  POP  BX
7425: Disp_IFDisk3:

```



```

7426: POP DX
7427: POP CX
7428: RET
7429: Disp_Insert_FDisk ENDP
7430: ;相对地址偏移:17C8
7431: Str_InsertFDisk DB 0DH, 0AH, ' Insert diskette for drive '
7432: InsertFDiskSym DB ' A: and press any key when ready' , 0DH, 0AH, 0AH, 0
7433: ;=====
7434: ;相对地址偏移:1807
7435: ;功能:测试设备打开计数器值是否为零
7436: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7437: ;出口参数:ZF=1,为零;ZF=0,不为零
7438: ;=====
7439: Test_DevOpCount PROC NEAR
7440: CMP WORD PTR ES:[DI].BDPB.DeviceOpen,0;判定设备打开计数器值为零否?
7441: RET
7442: Test_DevOpCount ENDP
7443: ;=====
7444: ;相对地址偏移:180D
7445: ;功能:检查盘介质更换否
7446: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7447: ;出口参数:CF=0,成功,SI=介质更换码(0:不知介质更换否;1:介质未被更换;-1:介质已被更
换);CF=1,失败,AL=设备驱动程序返回的错误码
7448: ;=====
7449: ChkMediaRemove PROC NEAR
7450: CALL MultiDriveName ;处理一个物理软盘驱动器具有多个逻辑驱动器名
;的情况,确保对指定的介质进行操作
7451: XOR SI, SI ;SI←0(未知介质更换否)
7452: CALL Test_ChangeLineStatus ;若驱动器不支持 Change Line,则直接返回
7453: JZ ChkMediaRemove_RET ;J
7454: CALL Test_ModifyBPBFlag ;若需要重建 Build BPB 参数块,则跳转
7455: JNZ ChkMediaRemove1 ;J
7456: PUSH AX ;I
7457: PUSH DX ;I
7458: MOV DL, ES:[DI].BDPB.DriveNumber ;| 测试 Change Line 状态
7459: MOV AH, 16H ;|
7460: INT 13H ;|
7461: POP DX ;|
7462: POP AX ;J
7463: JB ChkMediaRemove1 ;若 ROM BIOS 不支持 Change Line 检查,则跳转
7464: MOV SI, I ;SI←-1(介质未被更换)
7465: MOV BL, Drive_Number ;I
7466: CMP ES:[DI].BDPB.DriveNumber,BL ;| 若当前操作的驱动器未更换,则直接返回

```

```

7467: JZ      ChkMediaRemove..RET      ;J
7468: PUSH   AX                          ;7
7469: PUSH   CX                          ;|
7470: PUSH   DX                          ;| 根据同一驱动器最近两次相邻操作的时间间隔
7471: CALL   Set..MediaChangedCode      ;| 是否小于 2 秒来设置介质更换码
7472: POP    DX                          ;|
7473: POP    CX                          ;|
7474: POP    AX                          ;J
7475: OR     SI, SI                       ;7 若返回的是“未知介质更换否”,则跳转
7476: JZ     ChkMediaRemove1            ;J
7477: XOR    SI, SI                       ;SI←0(未知介质更换否)
7478: ChkMediaRemove..RET;
7479: RET
7480: ChkMediaRemove1;
7481: CALL   Modify..BuildBPB           ;重建 Build BPB 参数块
7482: JB     ChkMediaRemove..RET        ;若重建 Build BPB 参数块失败,则直接返回
7483: CALL   ChkWithVolume              ;检查卷系列号或卷标的一致性
7484: JNB    ChkMediaRemove..RET        ;若读卷标时盘操作成功,则直接返回
7485: JMP    Set..CodeOfDriver          ;根据 INT 13H 返回的错误码设置设备驱动程序返
                                         ;回的错误码

7486: ChkMediaRemove ENDP
7487: ;=====
7488: ;相对地址偏移:1854
7489: ;功能:试图重建 BPB 参数块,并测试驱动器中的介质是否已被更换
7490: ;入口参数:ES,DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7491: ;出口参数:CF=0,介质未更换;CF=1,介质已被更换
7492: ;=====
7493: Rebuild..BPB PROC NEAR
7494: CALL   Test..DevOpCount           ;7 若“设备打开计数器”值为 0,则直接返回
7495: JZ     Rebuild..BPB..RET          ;J
7496: CALL   Test..ModifyBPBFlag        ;7 若不需要重建 BPB 参数块,则直接返回
7497: JZ     Rebuild..BPB..RET          ;J
7498: CALL   Modify..BuildBPB           ;7 若重建 BPB 参数块出错,则跳转
7499: JC     Rebuild..BPB2              ;J
7500: CALL   ChkWithVolume              ;根据卷系列号或卷标判断介质是否被更换
7501: JC     Rebuild..BPB1              ;若读卷标时磁盘操作出错,则跳转
7502: OR     SI, SI                       ;7 若介质未更换,则直接返回
7503: JNS    Rebuild..BPB..RET          ;J
7504: CALL   Set..ReturnPara            ;设置设备驱动程序的返回参数(先前存取介质的
                                         ;卷标 ID 指针值)和 INT 13H 返回的错误码

7505: Rebuild..BPB1;
7506: CALL   Set..CodeOfDriver          ;确定设备驱动程序返回的错误码
7507: Rebuild..BPB2;

```

```

7508: STC
7509: POP SI
7510: Rebuild..BPB RET;
7511: RET
7512: Rebuild..BPB ENDP
7513: ;=====
7514: ;相对地址偏移:1875
7515: ;功能:根据介质描述符和卷系列号(或卷标名)来判定介质是否被更换
7516: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7517: ;出口参数:CF=0,SI=0,未知介质更换否;SI=-1,介质已被更换
7518: ; CF=1,读卷标时盘操作出错
7519: ;=====
7520: ChkWithMediaDescript PROC NEAR
7521: CALL Test..MediaDescript ;根据介质描述符来检查介质是否被更换
7522: OR SI,SI ;若介质被更换,则跳转
7523: JS ChkWith..2 ;J
7524: ChkWithVolume LABEL NEAR ;依据卷系列号或卷标名判定介质是否被更换
7525: CMP BYTE PTR DiskBuffer+26H,29H ;若引导记录中存放扩充 BPB 参数块,则跳转
7526: JZ ChkWith..3 ;J
7527: CALL Test..ChangeLineStatus ;若软盘驱动器不支持 Change Line,则直接返回
7528: JZ Rebuild..BPB..RET ;J
7529: XOR SI,SI ;SI←0(未知介质更换否)
7530: CMP BYTE PTR DiskBuffer+10H,00 ;若 FAT 表个数为 0,则直接返回
7531: JZ ChkWith..RET ;J
7532: CALL Get..VolumeID ;读取驱动器上当前盘片的卷标名
7533: JC ChkWith..RET ;若盘操作失败,则直接返回
7534: CALL Test..VolumeID ;判别卷标名是否一致
7535: MOV SI,-1 ;SI←-1(介质已被更换)
7536: JNZ ChkWith..2 ;若卷标中不一致,则跳转
7537: INC SI ;SI←0(未知介质更换否)
7538: ChkWith..1;
7539: CALL Clear..ModifyBPBFlag ;清重建 BPB 参数块标志
7540: CLC
7541: ChkWith RET;
7542: RET
7543: ChkWith 2;
7544: CLC
7545: MOV Drive..Number,-1 ;置介质被更换的标志
7546: RET
7547: ChkWith 3; ;根据卷系列号判定介质是否被更换
7548: PUSH AX
7549: MOV AX,WORD PTR DiskBuffer+27H ;J
7550: CMP AX,WORD PTR ES:[DI].BDPB..SerialNumber ;I

```

```

7551:   JNZ   ChkWith_4                               ; | 若卷系列号不一致(它表明介质
7552:   MOV   AX,WORD PTR DiskBuffer+29H              ; | 自己被更换),则跳转
7553:   CMP   AX,WORD PTR ES:[DI].BDPB.SerialNumber+2; |
7554:   JNZ   ChkWith_4                               ; |
7555:   XOR   SI,SI                                    ;SI←0(未知介质更换否)
7556:   POP   AX
7557:   JMP   SHORT ChkWith_1
7558: ChkWith_4:
7559:   POP   AX
7560:   MOV   SI,-1                                    ;SI←-1(介质已被更换)
7561:   CLC
7562:   JMP   SHORT ChkWith_2
7563: ChkWithMediaDescript ENDP
7564: ;=====
7565: ;相对地址偏移:18CA
7566: ;功能:若驱动器上的介质已被更换,则进行相应的处理
7567: ;入口参数:AH=INT 13H 返回的状态字节值;
7568: ;          ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7569: ;出口参数:无
7570: ;=====
7571: Process_RemMedia PROC NEAR
7572:   CMP   AH,6                                     ; | 若不是“无效的介质更换错”,则直接返回
7573:   JNE   ChkWith_RET                             ; |
7574:   CALL  Test_DevOpCount                         ; | 若“设备打开计数器”值为 0,则直接返回
7575:   JZ    ChkWith_RET                             ; |
7576:   CALL  Modify_BuildBPB                         ;建立 Build BPB 参数块
7577:   JC    Pro_RemM3                                ;若建立 Build BPB 参数块失败,则跳转
7578:   CALL  ChkWithMediaDescript                    ; |
7579:   JC    Pro_RemM2                                ; | 若介质已被更换,则跳转
7580:   OR    SI,SI                                    ; |
7581:   JS    Pro_RemM1                                ; |
7582:   INC   BP                                       ;允许多一次出错重试
7583:   RET
7584: Pro_RemM1:
7585:   CALL  Set_ReturnPara                           ;设置设备驱动程序的返回参数
7586: Pro_RemM2:
7587:   STC
7588:   JMP   Disk_Op2_23
7589: Pro_RemM3:
7590:   JMP   Disk_Op2_24
7591: Process_RemMedia ENDP
7592: ;=====
7593: ;相对地址偏移:18EE

```

```

7594: ;功能:设置设备驱动程序的返回参数(先前存取介质的卷标 ID 指针值)和 INT 13H 返回的错误码
7595: ;入口参数:ES,DI 指向逻辑驱动器对应的 BDPB
7596: ;出口参数:CF=1,AH=INT 13H 返回的错误码;
7597: ;      ES,DI 指向逻辑驱动器对应的 BDPB
7598: ;=====
7599: Set_ReturnPara PROC NEAR
7600:     MOV     SI,0016H
7601:     CALL   Set_LastVolumeID_1      ;设置“先前的卷标 ID 指针值”
7602:     MOV     AH,06                  ;AH←错误码(无效的磁盘更换)
7603:     STC                               ;CF←1(失败)
7604:     RET
7605: Set_ReturnPara ENDP
7606: ;=====
7607: ;相对地址偏移:18F8
7608: ;功能:设置设备驱动程序的返回参数(先前存取介质的卷标 ID 指针值)
7609: ;入口参数:ES,DI 指向逻辑驱动器对应的 BDPB
7610: ;出口参数:ES,DI 指向逻辑驱动器对应的 BDPB
7611: ;=====
7612: Set_LastVolumeID PROC NEAR
7613:     MOV     SI,000FH
7614: Set_LastVolumeID_1 LABEL NEAR      ;DOS Version=4.01,5.00
7615:     PUSH    DS                      ;|
7616:     LDS     BX,DRH_Ptr              ;|
7617:     ADD     DI,4BH                  ;| 设置设备驱动程序的返回参数(先前存取介质
7618:     MOV     [BX+SI],DI              ;| 的卷标 ID 指针值)
7619:     SUB     DI,4BH                  ;|
7620:     MOV     [BX+SI+02],ES          ;|
7621:     POP     DS
7622:     RET
7623: Set_LastVolumeID ENDP
7624: ;=====
7625: ;相对地址偏移:190D
7626: ;功能:设置 1.2MB(5.25 英寸)的高密软盘对应的 Build BPB 参数块的参数值
7627: ;入口参数:AH=介质描述符;
7628: ;      ES,DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7629: ;出口参数:无
7630: ;=====
7631: Update_BuildBPB PROC NEAR
7632:     TEST   WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,2 ;| 若软盘驱动器不支持 Change Line,则
7633:     JZ     Update_BuildBPB_RET        ;| 直接返回
7634:     CMP    BYTE PTR ES:[DI].BDPB_DeviceType,2 ;| 若软盘驱动器是 720KB(3.5 英寸软
7635:     JE     Update_BuildBPB_RET        ;| 盘),则直接返回
7636:     CMP    AH,0F9H                    ;| 若不是高密软盘,则直接返回

```

```

7637: JNE Update_BuildBPB_RET ;J
7638: CMP BYTE PTR ES:[DI].BDPB_DeviceType,7 ;若软盘驱动器是 1.44MB(3.5 英寸软
7639: JE Update_BuildBPB_1 ;盘),则跳转
7640: CMP BYTE PTR ES:[DI].BDPB_DeviceType,9 ;若软盘驱动器是 2.88MB(3.5 英寸软
7641: JE Update_BuildBPB_1 ;盘),则跳转
7642: MOV AL,7 ;设置 BPB 参数块的参数,其中 AL=7(每个 FAT
7643: MOV BX,0E00FH ;| 表占用的扇区数)、BL=15(每道扇区数)、BH=
7644: MOV CX,960H ;| 224(最大根目录项数)、CX=2400(总扇区数)、
7645: MOV DX,102H ;J DL=2(磁头数)、DH=1(每簇扇区数)
7646: ADD SP,2 ;去掉该子程序的返回地址
7647: JMP Modify_BuildBPB8 ;转去设置 Build BPB 参数块的参数值
7648: Update_BuildBPB_1;
7649: ADD SP,2 ;去掉该子程序的返回地址
7650: JMP Modify_BuildBPB5 ;转去修改 Build BPB 参数块的参数值
7651: Update_BuildBPB_RET;
7652: RET
7653: Update_BuildBPB ENDP
7654: ;=====
7655: ;相对地址偏移:1947
7656: ;功能:设置 BDPB 的设备属性和状态标志字
7657: ;入口参数:BX=BDPB 的设备属性和状态标志字的变化值
7658: ; DL=物理驱动器号
7659: ;出口参数:无
7660: ;=====
7661: Set_BDPB_DevInfo PROC NEAR
7662: PUSH ES
7663: PUSH DI
7664: LES DI,DWORD PTR BDPB_Head ;ES:DI 指向第 1 个 BDPB
7665: Set_BDPB_DevInfo1;
7666: CMP ES:[DI].BDPB_DriveNumber,DL ;若物理驱动器号不匹配,则跳转
7667: JNE Set_BDPB_DevInfo2 ;J
7668: OR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,BX ;设置 BDPB 的设备属性和状态标志字的变化值
7669: Set_BDPB_DevInfo2;
7670: LES DI,DWORD PTR ES:[DI].BDPB_NextPtr_OF5 ;ES:DI 指向下一个 BDPB
7671: CMP DI,-1 ;若 BDPB 链表未搜索完,则跳转
7672: JNE Set_BDPB_DevInfo1 ;J
7673: POP DI
7674: POP ES
7675: RET
7676: Set_BDPB_DevInfo ENDP
7677: ;=====
7678: ;相对地址偏移:1962
7679: ;功能:测试是否需要重建 BPB 参数块

```

```

7680: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7681: ;出口参数:ZF=1,不需要重建 BPB 参数块;ZF=0,需要重建 BPB 参数块
7682: ;=====
7683: Test_ModifyBPBFlag PROC NEAR
7684: TEST WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,0040H
7685: RET
7686: Test_ModifyBPBFlag ENDP
7687: ;=====
7688: ;相对地址偏移:1969
7689: ;功能:清重建 BPB 参数块标志(bit6=0 表明 BPB 参数块已更换,不需要重建 BPB 参数块)
7690: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7691: ;出口参数:无
7692: ;=====
7693: Clear_ModifyBPBFlag PROC NEAR
7694: AND WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,-41H
7695: RET
7696: Clear_ModifyBPBFlag ENDP
7697: ;=====
7698: ;相对地址偏移:196F
7699: ;功能:测试软盘驱动器是否支持 Change Line
7700: ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7701: ;出口参数:ZF=1,不支持;ZF=0,支持
7702: ;=====
7703: Test_ChangeLineStatus PROC NEAR
7704: TEST WORD PTR ES:[DI].BDPB_Attr_Status,2
7705: RET
7706: Test_ChangeLineStatus ENDP
7707: ;=====
7708: ;相对地址偏移:1976
7709: ;功能:设置 BDPB 的“卷标名”参数值
7710: ;入口参数:ES,DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7711: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
7712: ;=====
7713: VolumeIDtoBDPB PROC NEAR
7714: PUSH DX
7715: PUSH AX
7716: CALL Test_ChangeLineStatus ;若软盘驱动器不支持 Change Line,则结束返回
7717: JZ VolumeIDtoBDPB1 ;J
7718: CALL Get_VolumeID ;取出或缺驱动器上当前介质的卷标
7719: JB VolumeIDtoBDPB2 ;若磁盘操作失败,则结束返回
7720: CALL ModifyBDPB_VolumeID ;卷标字符串→BDPB
7721: CALL Clear_ModifyBPBFlag ;清重建 BPB 参数块的标志
7722: VolumeIDtoBDPB1;

```

```

7723:   CLC
7724:   POP   AX
7725:   POP   DX
7726:   RET
7727:   VolumeIDtoBDPB2:
7728:   POP   DX
7729:   POP   DX
7730:   RET
7731:   VolumeIDtoBDPB   ENDP
7732:   ;
7733:   SectorOfBootDirectory   DW   0           ;存放当前待搜索的根目录登记项所在扇区的扇区
                                           ;号

7734:   ;
7735:   ;=====
7736:   ;相对地址偏移:1991
7737:   ;功能:读取驱动器上当前介质的卷标名。若没有卷标,则置卷标为缺省的字符串
7738:   ;入口参数:ES;DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7739:   ;出口参数:CF=0,取出了卷标名或缺失了卷标名;CF=1,读目录扇区时盘操作失败
7740:   ;=====
7741:   Get_VolumeID   PROC   NEAR
7742:   PUSH   DX
7743:   PUSH   CX
7744:   PUSH   BX
7745:   PUSH   AX
7746:   PUSH   ES
7747:   PUSH   DI
7748:   PUSH   DS
7749:   POP    ES
7750:   MOV    DI, offset VolumeIDBuffer       ;ES;DI 指向存放当前卷标的缓冲区地址
7751:   MOV    SI, offset DefaultVolID        ;DS;SI 指向缺省的卷标名
7752:   MOV    CX, FileNameLen+1             ;┐ 补缺卷标名
7753:   REP    MOVSB                          ;┘
7754:   POP    DI
7755:   POP    ES
7756:   MOV    AL,ES:[DI].BDPB_NumberOfFAT1;┐
7757:   MOV    CX,ES:[DI].BDPB_SectorsPerFAT1;┐ 计算 FAT 表占用的扇区数→AX
7758:   MUL    CL                             ;┘
7759:   ADD    AX,ES:[DI].BDPB_ReservedSectors1 ;加上保留扇区数
7760:   MOV    CS;SectorOfBootDirectory,AX     ;设置当前待搜索的根目录登记项所在扇区的扇区
                                           ;号
7761:   MOV    AX,ES:[DI].BDPB_TotalOfRootDir;AX←最大根目录登记项数
7762:   MOV    CL,4                           ;┐
7763:   SHR    AX,CL                          ;┘ 计算根目录区占用的扇区数→CX

```



```

7764:  MOV    CX,AX                ;↓
7765:  Get_VolID1:
7766:  PUSH  CX
7767:  MOV   AX,CS;SectorOfBootDirectory ;AX←当前待搜索的根目录登记项所在的扇区号
7768:  MOV   CX,ES:[DI].BDPB_SectorsPerTrack;CX←每道扇区数
7769:  XOR   DX,DX                ;↑
7770:  DIV  CX                    ;| 计算磁道号和道内扇区号,其中 CL=道内扇区
7771:  INC  DX                    ;| 号、AX=磁道号
7772:  MOV  CL,DL                ;↓
7773:  XOR  DX,DX                ;↑
7774:  DIV  WORD PTR ES:[DI].BDPB_NumberOfHead1 ;| 计算圆柱面号和磁头号,其中 DH=磁
7775:  MOV  DH,DL                ;| 头号、CH=圆柱面号
7776:  MOV  CH,AL                ;↓
7777:  CALL Read_Disk            ;读出当前待搜索的根目录登记项所在的一个目录
                          ;扇区
7778:  JC   Get_VolID9          ;若读目录扇区失败,则跳转
7779:  MOV  CX,10H              ;CX←每个目录扇区存放的目录登记项数
7780:  MOV  AL,8                ;AL←卷标的文件属性值
7781:  Get_VolID2:
7782:  CMP  BYTE PTR [BX],0     ;↑ 若当前目录登记项为空,表明以后无有效的目
7783:  JE   Get_VolID8         ;↓ 录登记项,则跳转
7784:  CMP  BYTE PTR [BX],0E5H  ;↑ 若当前目录登记项为一个删除目录项,则跳转
7785:  JE   Get_VolID3         ;↓
7786:  TEST [BX].FDT_FileAttribute,AL ;↑ 若当前目录登记项是卷标,则跳转
7787:  JNZ  Get_VolID5         ;↓
7788:  Get_VolID3:
7789:  ADD  BX,20H              ;ES:BX 指向下一个目录登记项
7790:  LOOP Get_VolID2         ;继续搜索本扇区的后续目录登记项
7791:  POP  CX
7792:  INC  WORD PTR CS;SectorOfBootDirectory ;修改下次待搜索的根目录登记项所在扇区的
                          ;扇区号
7793:  LOOP Get_VolID1         ;继续搜索后续的根目录占用的扇区
7794:  Get_VolID4:
7795:  XOR  SI,SI
7796:  JMP  SHORT Get_VolID6
7797:  Get_VolID5:
7798:  POP  CX
7799:  MOV  SI,BX                ;DS:SI 指向卷标名
7800:  PUSH ES
7801:  PUSH DI
7802:  PUSH DS                ;↑
7803:  POP  ES                ;| ES:DI 指向存放当前卷标的缓冲区
7804:  MOV  DI,offset VolumeIDBuffer ;↓

```

```

7805:  MOV  CX, FileNameLen          ; 复制卷标名
7806:  REP  MOVSB                      ; ↓
7807:  XOR   AL, AL                    ; 置卷标字符串的结束符
7808:  STOSB                          ; ↓
7809:  XOR   SI, SI
7810:  POP   DI
7811:  POP   ES
7812:  Get_VolID6;
7813:  POP   AX
7814:  CLC                              ; CF←0(成功)
7815:  Get_VolID7;
7816:  POP   BX
7817:  POP   CX
7818:  POP   DX
7819:  RET
7820:  Get_VolID8;
7821:  POP   CX
7822:  JMP   SHORT Get_VolID4
7823:  Get_VolID9;
7824:  POP   SI
7825:  POP   SI
7826:  JMP   SHORT Get_VolID7
7827:  Get_VolumeID ENDP
7828:  ; =====
7829:  ; 相对地址偏移: 1A29
7830:  ; 功能: 依据当前操作的介质上指定的卷标名修改对应的 BDPB 的卷标名
7831:  ; 入口参数: ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7832:  ; 出口参数: 无
7833:  ; =====
7834:  ModifyBDPB_VolumeID PROC NEAR
7835:  PUSH  DI
7836:  PUSH  SI
7837:  PUSH  CX
7838:  MOV   SI, offset VolumeIDBuffer ; DS:SI 指向存放由当前介质指定的卷标名的缓冲
                                       ; 区
7839:  ADD   DI, 4BH                    ; ↑
7840:  MOV   CX, FileNameLen+1         ; | 卷标字符串→BDPB
7841:  CLD                               ; |
7842:  REP  MOVSB                      ; ↓
7843:  POP   CX
7844:  POP   SI
7845:  POP   DI
7846:  RET

```

```

7847: ModifyBDPB_VolumeID ENDP
7848: ;=====
7849: ;相对地址偏移:1A3C
7850: ;功能:判定驱动器上由当前介质指定的卷标名是否与对应的 BDPB 中缓存的卷标名相同
7851: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7852: ;出口参数:ZF=0,卷标名不相同;ZF=1,卷标名相同
7853: ;=====
7854: Test_VolumeID PROC NEAR
7855:     PUSH    DI
7856:     PUSH    CX
7857:     MOV     SI,offset VolumeIDBuffer           ;DS:SI 指向存放由当前介质指定的卷标名的缓冲
                                                ;区
7858:     ADD     DI,4BH                             ;┐
7859:     MOV     CX,FileNameLen+1                 ;| 比较卷标的一致性
7860:     CLD                                       ;|
7861:     REPE   CMPSB                             ;┘
7862:     POP     CX
7863:     POP     DI
7864:     RET
7865: Test_VolumeID ENDP
7866: ;=====
7867: ;相对地址偏移:1A4D
7868: ;功能:判定当前操作的软盘的介质描述符是否与对应的 BDPB 中保存的介质描述符相同
7869: ;入口参数:ES:DI 指向指定逻辑驱动器对应的 BDPB
7870: ;出口参数:SI=0,介质描述符相同;SI=-1,介质描述符不相同
7871: ;=====
7872: Test_MediaDescript PROC NEAR
7873:     PUSH    AX
7874:     XOR     SI,SI                             ;SI←0(介质描述符相同)
7875:     MOV     AL,DiskMedia                     ;┐
7876:     CMP     AL,ES:[DI].BDPB_MediaByte1     ;| 若介质描述符相同,则跳转
7877:     JE      Test_MediaDescript1           ;┘
7878:     DEC     SI                               ;SI←-1(介质描述符不同)
7879: Test_MediaDescript1:
7880:     POP     AX
7881:     RET
7882: Test_MediaDescript ENDP
7883:     DB     0,0,0,0;Debug
7884: IO2ENDS
7885:     END
7886:
7887:
7888:

```

7889;

10.4.6 IO3 模块的源程序注释清单

```
7890: PAGE 60,132
7891: ;Program Name: IO3.ASM
7892: ;Version: MS-DOS5.00
7893: ;Compiler: Marco Assembler Version 5.10
7894: ;
7895: EXTRN AllowHMA:BYTE, HIMEMAddr:DWORD, IO2_00D0:BYTE, ReadKeyCode:BYTE
7896: EXTRN GetKeyStatus:BYTE, Switch_T:BYTE, MultiTrack:WORD, Ptr_SearchSCB:DWORD
7897: EXTRN Ptr_SCBArray:DWORD, SizeOfDynamicStk:WORD, CompatibleFDiskFlag:BYTE
7898: EXTRN D_08D0:BYTE
7899: EXTRN FreeMemOFSofHMA:WORD, PreEntry7:DWORD, IO3_Flag:BYTE
7900: EXTRN StackFlag:BYTE, Old_INT02H_Vector1:DWORD ;|
7901: EXTRN Old_INT08H_Vector1:DWORD, Old_INT09H_Vector1:DWORD ;|
7902: EXTRN Old_INT0AH_Vector1:DWORD, Old_INT0BH_Vector1:DWORD ;|
7903: EXTRN Old_INT0CH_Vector1:DWORD, Old_INT0DH_Vector1:DWORD ;| 由 IO1 模块定义
7904: EXTRN Old_INT0EH_Vector1:DWORD, Old_INT70H_Vector1:DWORD ;| 的变量
7905: EXTRN Old_INT72H_Vector1:DWORD, Old_INT73H_Vector1:DWORD ;|
7906: EXTRN Old_INT74H_Vector1:DWORD, Old_INT76H_Vector1:DWORD ;|
7907: EXTRN Old_INT77H_Vector1:DWORD ;|
7908: ;
7909: PUBLIC Addr_MSDOS, Ptr_DriveLinker, RAMSize, DriveNumber_Boot, LogicDriveFlag
7910: ;
7911: Vector_02H_OFS EQU 8 ;|
7912: Vector_08H_OFS EQU 20H ;|
7913: Vector_09H_OFS EQU 24H ;|
7914: Vector_0AH_OFS EQU 28H ;|
7915: Vector_0BH_OFS EQU 2CH ;|
7916: Vector_0CH_OFS EQU 30H ;|
7917: Vector_0DH_OFS EQU 34H ;|
7918: Vector_0EH_OFS EQU 38H ;|
7919: Vector_0FH_OFS EQU 3CH ;|
7920: Vector_13H_OFS EQU 4CH ;|
7921: Vector_13H_SEG EQU 4EH ;|
7922: Vector_19H_OFS EQU 64H ;| 存放中断向量的地址
7923: Vector_19H_SEG EQU 66H ;|
7924: Vector_2FH_OFS EQU 0BCH ;|
7925: Vector_2FH_SEG EQU 0BEH ;|
7926: Vector_30H_OFS EQU 0C0H ;|
7927: Vector_70H_OFS EQU 1C0H ;|
7928: Vector_72H_OFS EQU 1C8H ;|
7929: Vector_73H_OFS EQU 1CCH ;|
```

```

7930: Vector_74H_OFS EQU 1D0H ;|
7931: Vector_76H_OFS EQU 1D8H ;|
7932: Vector_77H_OFS EQU 1DCH ;|
7933: Info_13H EQU 13H ;DOS 通讯区(段地址为40H)
7934: PSPAddr_36 EQU 36H ;PSP 结构块的偏移36H
7935: ROMAddr_FF01 EQU 0FF01H ;| ROM BIOS 常量的地址偏移(段地址为
7936: ROMAddr_FFFE EQU 0FFFEH ;| 0F000H)
7937: ;
7938: INCLUDE BIO_STR
7939: ;
7940: IO3 SEGMENT PARA 'CODE'
7941: ASSUME CS:IO3, DS:IO3
7942: ORG 0
7943: DW 0 ;未使用
7944: n_Stack DW 0 ;保存系统配置命令 stacks 设定的动态堆栈结构数
; (即 stacks=n,s 的 n 参数值)
7945: OFS_Stack DW 0 ;保存动态堆栈区的起始地址偏移(它等于8*n)
7946: s_Stack DW 0 ;保存系统配置命令 stacks 设定的每个堆栈的尺寸
; (字节数,即 stacks=n,s 的 s 参数值)
7947: OFS_ManageBlockHead DW 0 ;| 保存动态堆栈的控制块数组的起始地址
7948: SEG_ManageBlockHead DW 0 ;|
7949: OFS_ManageBlockHead2 DW 8 ;保存动态堆栈的控制块的起始地址偏移值
7950: OFS_ManageBlockTail DW 48H ;保存最后一个堆栈的控制块的起始地址偏移值
7951: OFS_AllocatedManageBlock DW 48H ;保存下次可供分配的动态堆栈对应的控制块的
; 起始地址偏移值
7952: ;
7953: Old_INT02H_Vector2 DD 0 ;存放先前的 INT 02H 中断向量
7954: ;=====
7955: ;相对地址偏移:0016
7956: ;功能:INT 02H 中断服务程序
7957: ;=====
7958: INT02H_Entry PROC FAR
7959: PUSH AX
7960: PUSH ES ;|
7961: MOV AX,ROM_SEG ;|
7962: MOV ES,AX ;| 判定机器型号,是 PC 机可转换型?
7963: CMP BYTE PTR ES:ROMAddr_FFFE,0F9H;|
7964: POP ES ;|
7965: JNZ INT02H_E1 ;若不是,则跳转
7966: IN AL,62H ;取系统状态和开关设置等管理信息
7967: TEST AL,80H
7968: JZ INT02H_E1
7969: POP AX

```

```

7970:   JMP    CS:Old_INT02H_Vector2      ;控制权转到先前的 INT 02H 中断服务程序
                                           ;(即链接原来的中断向量)

7971: INT02H_E1:
7972:   POP    AX
7973:   CALL   Link_PreviousISR           ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 02H,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 02H 中断服务程序
7974:   DW     Old_INT02H_Vector2         ;存放“先前的 INT 02H 中断向量”的双字单元地址
7975: INT02H_Entry ENDP
7976: Old_INT08H_Vector2 DD 0           ;存放先前的 INT 08H 中断向量
7977: ;=====
7978: ;相对地址偏移:003C
7979: ;功能:INT 08H 中断服务程序
7980: ;=====
7981: INT08H_Entry PROC FAR
7982:   CALL   Link_PreviousISR           ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 08H,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 08H 中断服务程序
7983:   DW     Old_INT08H_Vector2         ;存放“先前的 INT 08H 中断向量”的双字单元地址
7984: INT08H_Entry ENDP
7985: Old_INT09H_Vector2 DD 0           ;存放先前的 INT 09H 中断向量
7986: ;=====
7987: ;相对地址偏移:0045
7988: ;功能:INT 09H 中断服务程序
7989: ;=====
7990: INT09H_Entry PROC FAR
7991:   JMP    INT09H_E1
7992:   DB     0
7993: INT09H_E1:
7994:   CALL   Link_PreviousISR           ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 09H,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 09H 中断服务程序
7995:   DW     Old_INT09H_Vector2         ;存放“先前的 INT 09H 中断向量”的双字单元地址
7996: INT09H_Entry ENDP
7997: Old_INT70H_Vector2 DD 0           ;存放先前的 INT 70H 中断向量
7998: ;=====
7999: ;相对地址偏移:0052
8000: ;功能:INT 70H 中断服务程序
8001: ;=====
8002: INT70H_Entry PROC FAR
8003:   CALL   Link_PreviousISR           ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 70H,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 70H 中断服务程序
8004:   DW     Old_INT70H_Vector2         ;存放“先前的 INT 70H 中断向量”的双字单元地址
8005: INT70H_Entry ENDP
8006: ;=====
8007: ;相对地址偏移:0057

```

```

8008: ;功能:INT 0AH 中断服务程序
8009: ;=====
8010: INT0AH_Entry PROC FAR
8011:     JMP     Short INT0AH_E1
8012: Old_INT0AH_Vector2      DD     0           ;存放先前的 INT 0AH 中断向量
8013:     DB     ' KB' ,0
8014:     JMP     Short INT0AH_E2
8015:     DB     0,0,0,0,0,0
8016: INT0AH_E1:
8017:     CALL    Link_PreviousISR           ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 0AH,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 0AH 中断服务程序
8018:     DW     Old_INT0AH_Vector2         ;存放“先前的 INT 0AH 中断向量”的双字单元地址
8019: INT0AH_E2:
8020:     IRET
8021: INT0AH_Entry ENDP
8022: ;=====
8023: ;相对地址偏移:006F
8024: ;功能:INT 0BH 中断服务程序
8025: ;=====
8026: INT0BH_Entry PROC FAR
8027:     JMP     Short INT0BH_E1
8028: Old_INT0BH_Vector2      DD     0           ;存放先前的 INT 0BH 中断向量
8029:     DB     ' KB' ,0
8030:     JMP     Short INT0BH_E2
8031:     DB     0,0,0,0,0,0
8032: INT0BH_E1:
8033:     CALL    Link_PreviousISR           ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 0BH,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 0BH 中断服务程序
8034:     DW     Old_INT0BH_Vector2         ;存放“先前的 INT 0BH 中断向量”的双字单元地址
8035: INT0BH_E2:
8036:     IRET
8037: INT0BH_Entry ENDP
8038: ;=====
8039: ;相对地址偏移:0087
8040: ;功能:INT 0CH 中断服务程序
8041: ;=====
8042: INT0CH_Entry PROC FAR
8043:     JMP     Short INT0CH_E1
8044: Old_INT0CH_Vector2      DD     0           ;存放先前的 INT 0CH 中断向量
8045:     DB     ' KB' ,0
8046:     JMP     Short INT0CH_E2
8047:     DB     0,0,0,0,0,0
8048: INT0CH_E1:

```

```

8049:  CALL  Link_PreviousISR                ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 0CH,并在切换
                                           ;换堆栈之后调用先前的 INT 0CH 中断服务程序
8050:  DW    Old_INT0CH_Vector2              ;存放“先前的 INT 0CH 中断向量”的双字单元地址
8051:  INT0CH_E2;
8052:  IRET
8053:  INT0CH_Entry ENDP
8054:  ;=====
8055:  ;相对地址偏移:009F
8056:  ;功能:INT 0DH 中断服务程序
8057:  ;=====
8058:  INT0DH_Entry PROC FAR
8059:  JMP    Short_INT0DH_E1
8060:  Old_INT0DH_Vector2 DD 0                ;存放先前的 INT 0DH 中断向量
8061:  DB    ' KB' ,0
8062:  JMP    Short_INT0DH_E2
8063:  DB    0,0,0,0,0,0,0
8064:  INT0DH_E1;
8065:  CALL  Link_PreviousISR                ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 0DH,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 0DH 中断服务程序
8066:  DW    Old_INT0DH_Vector2              ;存放“先前的 INT 0DH 中断向量”的双字单元地址
8067:  INT0DH_E2;
8068:  IRET
8069:  INT0DH_Entry ENDP
8070:  ;=====
8071:  ;相对地址偏移:00B7
8072:  ;功能:INT 0EH 中断服务程序
8073:  ;=====
8074:  INT0EH_Entry PROC FAR
8075:  JMP    Short_INT0EH_E1
8076:  Old_INT0EH_Vector2 DD 0                ;存放先前的 INT 0EH 中断向量
8077:  DB    ' KB' ,0
8078:  JMP    Short_INT0EH_E2
8079:  DB    0,0,0,0,0,0,0
8080:  INT0EH_E1;
8081:  CALL  Link_PreviousISR                ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 0EH,并在切换
                                           ;堆栈之后调用先前的 INT 0EH 中断服务程序
8082:  DW    Old_INT0EH_Vector2              ;存放“先前的 INT 0EH 中断向量”的双字单元地址
8083:  INT0EH_E2;
8084:  IRET
8085:  INT0EH_Entry ENDP
8086:  ;=====
8087:  ;相对地址偏移:00CF
8088:  ;功能:INT 72H 中断服务程序

```



```

8089: ;=====
8090: INT72H_Entry PROC FAR
8091: JMP Short INT72H E1
8092: Old_INT72H_Vector2 DD 0 ;存放先前的 INT 72H 中断向量
8093: DB ' KB' ,0
8094: JMP Short INT72H E2
8095: DB 0,0,0,0,0,0,0
8096: INT72H_E1:
8097: CALL Link_PreviousISR ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 72H,并在切换堆
;栈之后调用先前的 INT 72H 中断服务程序
8098: DW Old_INT72H_Vector2 ;存放“先前的 INT 72H 中断向量”的双字单元地址
8099: INT72H_E2:
8100: IRET
8101: INT72H_Entry ENDP
8102: ;=====
8103: ;相对地址偏移:00E7
8104: ;功能:INT 73H 中断服务程序
8105: ;=====
8106: INT73H_Entry PROC FAR
8107: JMP Short INT73H E1
8108: Old_INT73H_Vector2 DD 0 ;存放先前的 INT 73H 中断向量
8109: DB ' KB' ,0
8110: JMP Short INT73H E2
8111: DB 0,0,0,0,0,0,0
8112: INT73H_E1:
8113: CALL Link_PreviousISR ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 73H,并在切换堆
;栈之后调用先前的 INT 73H 中断服务程序
8114: DW Old_INT73H_Vector2 ;存放“先前的 INT 73H 中断向量”的双字单元地址
8115: INT73H_E2:
8116: IRET
8117: INT73H_Entry ENDP
8118: ;=====
8119: ;相对地址偏移:00FF
8120: ;功能:INT 74H 中断服务程序
8121: ;=====
8122: INT74H_Entry PROC FAR
8123: JMP Short INT74H E1
8124: Old_INT74H_Vector2 DD 0 ;存放先前的 INT 74H 中断向量
8125: DB ' KB' ,0
8126: JMP Short INT74H E2
8127: DB 0,0,0,0,0,0,0
8128: INT74H_E1:
8129: CALL Link_PreviousISR ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 74H,并在切换堆

```

```

;栈之后调用先前的 INT 74H 中断服务程序
8130: DW Old_INT74H_Vector2 ;存放“先前的 INT 74H 中断向量”的双字单元地址
8131: INT74H_E2;
8132: IRET
8133: INT74H_Entry ENDP
8134: ;=====
8135: ;相对地址偏移:0117
8136: ;功能:INT 76H 中断服务程序
8137: ;=====
8138: INT76H_Entry PROC FAR
8139: JMP Short INT76H_E1
8140: Old_INT76H_Vector2 DD 0 ;存放先前的 INT 76H 中断向量
8141: DB ' KB' ,0
8142: JMP Short INT76H_E2
8143: DB 0,0,0,0,0,0,0
8144: INT76H_E1;
8145: CALL Link_PreviousISR ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 76H,并在切换堆
;栈之后调用先前的 INT 76H 中断服务程序
8146: DW Old_INT76H_Vector2 ;存放“先前的 INT 76H 中断向量”的双字单元地址
8147: INT76H_E2;
8148: IRET
8149: INT76H_Entry ENDP
8150: ;=====
8151: ;相对地址偏移:012F
8152: ;功能:INT 77H 中断服务程序
8153: ;=====
8154: INT77H_Entry PROC FAR
8155: JMP Short INT77H_E1
8156: Old_INT77H_Vector2 DD 0 ;存放先前的 INT 77H 中断向量
8157: DB ' KB' ,0
8158: JMP Short INT77H_E2
8159: DB 0,0,0,0,0,0,0
8160: INT77H_E1;
8161: CALL Link_PreviousISR ;分配一个空闲的动态堆栈给 INT 77H,并在切换堆
;栈之后调用先前的 INT 77H 中断服务程序
8162: DW Old_INT77H_Vector2 ;存放“先前的 INT 77H 中断向量”的双字单元地址
8163: INT77H_E2;
8164: IRET
8165: INT77H_Entry ENDP
8166: ;=====
8167: ;相对地址偏移:0147
8168: ;功能:分配一个空闲的动态堆栈给当前中断,并在切换堆栈之后调用原来的中断服务程序
8169: ;=====

```

8170:	Link_PreviousISR	PROC	NEAR	
8171:	PUSH	AX		
8172:	PUSH	BP		
8173:	PUSH	ES		
8174:	MOV	ES,CS;SEG_ManageBlockHead		; 7 ES;BP←当前可供分配的动态堆栈控制块的起
8175:	MOV	BP,CS;OFS_AllocatedManageBlock		; 7 始地址
8176:	MOV	AL,1		; 7 设置动态堆栈占用标志,并取出该动态堆栈先
8177:	XCHG	AL,ES:[BP].SCB_UseMark		; 7 前的使用状态
8178:	CMP	AL,0		; 7 若当前动态堆栈不是空闲的,则跳转
8179:	JNZ	Short Link_PreviousISR_2		; 7
8180:	SUB	CS;OFS_AllocatedManageBlock,8		; 7 设置下一个可供分配的动态堆栈控制块的起始地
				; 7 址偏移值
8181:	Link_PreviousISR_1;			
8182:	MOV	ES:[BP].SCB_SPValue,SP		; 7 保存先前的堆栈指针寄存器值
8183:	MOV	ES:[BP].SCB_SSVValue,SS		; 7
8184:	MOV	AX,BP		; 7 AX=当前动态堆栈控制块的起始地址偏移值
8185:	MOV	BP,ES:[BP].SCB_AddrOfStack		; 7 BP←当前堆栈区的栈顶地址偏移值
8186:	CMP	ES:[BP+0],AX		; 7 当前动态堆栈处于正确的空闲状态吗?
8187:	JNE	Link_PreviousISR_4		; 7 若不是,则跳转
8188:	PUSH	BP		; 7
8189:	MOV	BP,SP		; 7 AX←存放“原来的中断服务程序入口地址”的
8190:	MOV	AX,[BP+08]		; 7 双字单元的指针值
8191:	POP	BP		; 7
8192:	PUSH	ES		; 7
8193:	POP	SS		; 7 切换堆栈
8194:	MOV	SP,BP		; 7
8195:	MOV	BP,AX		; 7 CS;BP←存放“原来的中断服务程序入口地址”
8196:	MOV	BP,CS:[BP+0]		; 7 的双字单元的地址
8197:	PUSHF			; 7 调用原来的中断服务程序(即链接原来的中断
8198:	CALL	DWORD PTR CS:[BP+0]		; 7 向量)
8199:	MOV	BP,SP		; 7 ES;BP 指向当前动态堆栈的控制块
8200:	MOV	BP,ES:[BP+0]		; 7
8201:	MOV	SS,ES:[BP].SCB_SSVValue		; 7 恢复先前的堆栈指针寄存器值
8202:	MOV	SP,ES:[BP].SCB_SPValue		; 7
8203:	MOV	ES:[BP].SCB_UseMark,0		; 7 设置动态堆栈的空闲标志
8204:	MOV	CS;OFS_AllocatedManageBlock,BP		; 7 修改下一个可供分配的动态堆栈控制块的起始地
				; 7 址偏移值
8205:	POP	ES		; 7
8206:	POP	BP		; 7 恢复堆栈指针值
8207:	POP	AX		; 7
8208:	ADD	SP,2		; 7 废弃返回地址 7 中断返回
8209:	IRET			; 7
8210:	Link_PreviousISR_2;			

```

8211:    CMP    AL, I                ; 若当前动态堆栈已被占用,则跳转
8212:    JZ     Link_PreviousISR_3    ; ↓
8213:    XCHG  AL, ES; [BP]. SCB_ UseMark ; 恢复当前动态堆栈的先前使用标志值
8214: Link_PreviousISR_3;
8215:    CALL  Allocate_Stack          ; 请求分配一个空闲的动态堆栈给当前的中断服务
                                   ; 程序
8216:    JMP    SHORT Link_PreviousISR_1
8217: Link_PreviousISR_4;
8218:    CMP    BP, CS; OFS_ManageBlockHead2 ; 若 ES; BP 不是指向动态堆栈的控制块,则跳转
8219:    JB     Link_PreviousISR_3     ; ↓
8220:    MOV    BP, AX                ; 设置堆栈区数据操作错的错误标志
8221:    MOV    ES; [BP]. SCB_ UseMark, 3 ; ↓
8222:    JMP    SHORT Link_PreviousISR_3
8223: Link_PreviousISR      ENDP
8224: ; =====
8225: ; 相对地址偏移: 01CA
8226: ; 功能: 试图分配一个空闲的动态堆栈给当前中断服务程序, 若当前没有空闲的动态堆栈供分配, 则
      ; 给出错误信息, 同时系统进入死循环
8227: ; 入口参数: 无
8228: ; 出口参数: ES; BP 指向刚分配的空闲动态堆栈的控制块
8229: ; =====
8230: Allocate_Stack PROC NEAR
8231:    MOV    BP, CS; OFS_ManageBlockTail ; BP ← 最后一个动态堆栈的控制块的起始地址
                                   ; 偏移值
8232: AllocateS1;
8233:    CMP    BYTE PTR ES; [BP]. SCB_ UseMark, 00 ; 若当前动态堆栈不是空闲的, 则跳转
8234:    JNZ    AllocateS2                ; ↓
8235:    MOV    AL, 01                    ; 取出动态堆栈先前的使用标志, 并设置动态堆
8236:    XCHG  AL, ES; [BP]. SCB_ UseMark ; 栈被占用的标志
8237:    CMP    AL, 00                    ; 若当前动态堆栈先前是空闲的, 则成功返回
8238:    JZ     AllocateS3                ; ↓
8239:    CMP    AL, 01                    ; 若当前动态堆栈先前已被分配, 则跳转
8240:    JZ     AllocateS2                ; ↓
8241:    MOV    ES; [BP]. SCB_ UseMark, AL ; 恢复当前动态堆栈的先前使用标志值
8242: AllocateS2;
8243:    CMP    BP, CS; OFS_ManageBlockHead2 ; 若动态堆栈已全部用完, 则转去给出错误信息
8244:    JZ     AllocateS4                ; ↓
8245:    SUB    BP, +08                   ; ES; BP ← 下一个动态堆栈的控制块
8246:    JMP    Short AllocateS1          ; 转去继续搜索空闲的动态堆栈
8247: AllocateS3;
8248:    RET
8249: AllocateS4;
8250:    PUSH  DS                          ; ↓

```

```

8251:  MOV  AX,ROM_SEG          ; |
8252:  MOV  DS,AX              ; | 若机器不是 PC Convertible,则跳转
8253:  CMP  BYTE PTR DS;ROMAddr-FFFE,0F9H; |
8254:  POP  DS                  ; |
8255:  JNZ  AllocateS5         ; |
8256:  MOV  AL,7               ; |
8257:  OUT  72H,AL             ; |
8258: AllocateS5:
8259:  CLI                      ;
8260:  MOV  AL,-1              ; | 设置8259-1      | 禁止所有可屏蔽
8261:  OUT  21H,AL             ; |                | 的中断
8262:  OUT  0A1H,AL           ; | 设置8259-2      |
8263:  MOV  SI,CS              ; |
8264:  MOV  DS,SI              ; | DS:SI 指向错误信息串
8265:  MOV  SI,offset ErrMes   ; |
8266:  PUSH AX
8267:  PUSH DS
8268:  MOV  AX,BIO_SEG
8269:  MOV  DS,AX
8270:  TEST D_08D0,01
8271:  POP  DS
8272:  POP  AX
8273:  JE   AllocateS6
8274:  DB   9AH
8275:  DW   08D1H
8276:  DW   BIO_SEG
8277:  ,CALL 0070:08D1
8278: AllocateS6:           ; |
8279:  LODSB                    ; |
8280:  CMP  AL,' $'            ; |
8281:  JE   AllocateS7         ; | 以电传方式显示动态堆栈操作的错误信息
8282:  MOV  BL,7               ; |
8283:  MOV  AH,0EH             ; |
8284:  INT  10H                ; |
8285:  JMP  SHORT AllocateS6   ; |
8286: AllocateS7:           ; | 系统进入死循环
8287:  JMP  SHORT AllocateS7   ; |
8288: Allocate_Stack ENDP
8289: ; 动态堆栈分配、使用出错时显示的提示信息
8290: ErrMes DB CR, LF, 7, CR, LF
8291: DB ' Internal stack overflow' , CR, LF
8292: DB ' System halted' , CR, LF, ' $'
8293: ; =====

```

8294; ;相对地址偏移:0267

8295; ;功能:系统初始化 SysInt-II 的处理程序

8296; ;=====

8297; SysInt-II-Entry1 PROC FAR

8298; JMP SysII-E1-1

8299; ;相对地址偏移:026A

8300; DOS-Install-Site DB 0 ;DOS 安装控制标志(0;DOS 全部安装在常规内存低端;1;IO2模块
;和 MSDOS2模块已安装在 HMA 中;-1;IO2模块和 MSDOS2模块
;需要安装在 HMA)

8301; Address-ListOfList DD 0 ;调用 MSDOS.SYS 系统文件的初始化程序之后,它存放多重表的
;起始地址

8302; Addr-MSDOS DD 0 ;当前 MSDOS.SYS 系统文件在常规内存中的起始地址。在 SysInt
;-I 执行时,它为 MSDOS.SYS 系统文件初始读入时在常规内
;存中的起始地址在 SysInt-I 执行时,它为 MSDOS.SYS 系统文
;件在常规内存高端的起始地址

8303; Ptr-DriveLinker DD 0 ;指向由 IO1模块提供的设备驱动程序标题链的头结点(即 CON 设
;备驱动程序标题)

8304; Addr-ExtCIMB DD 0 ;存放扩充国家信息管理块的起始地址

8305; SubRoutine1-MSDOS DD 0 ;保存“安装 MSDOS2模块的子程序”的入口地址,该子程序由
;MSDOS2模块定义,其偏移地址为 BAB7H

8306; SizeOfMSDOS2InCMA DW 0 ;保存 MSDOS2模块安装在常规内存中的长度(字节数,值为
;B3E0H-3DD0H)

8307; SizeOfMSDOS2InHMA DW 0 ;保存 MSDOS2模块安装在高内存区(HMA)中的长度(字节数,
;值为 B76AH-3DD0H)

8308; Seg-FirstMCB1 DW 0 ;存放第一个内存块的段地址值

8309; SubRoutine-IO2 DW 32H ;| 保存由 IO2模块定义的子程序的入口地址(当 IO2模块移动时,
;| 该子程序修改保存在 IO1模块里的但由 IO2模块定义的子程序

8310; DW 2C7H ;| 中断地址

8311; FDI-Flag-IO3 DB 0 ;软盘驱动器的安装标志(1;没有安装软盘驱动器)

8312; NumberOfStack DW 9 ;存放 stacks 系统配置命令指定的动态堆栈个数

8313; SizeOfStack DW 80H ;存放 stacks 系统配置命令指定的动态堆栈尺寸(字节数)

8314; OFS-StackField DW 0 ;| 存放 stack(堆栈)数据块的结束地址(处理 CONFIG.SYS 时,
;| OFS-StackField 作为 stack 系统配置命令是否出现的标志(0;
;| 没有;-1;用户指定了))

8315; SEG-StackField DW 0 ;| 没有;-1;用户指定了))

8316; ;相对地址偏移:0292

8317; RAMSize DW 1 ;存放以节为单位的常规内存容量

8318; Unknown DW 0

8319; DriveNumber-Boot DB 0 ;保存引导盘对应的驱动器号(1=A,3=C)

8320; NumberOfBuffer DW -1 ;存放 buffers 系统配置命令指定的磁盘缓冲区数目(即 buffers=x,
;y 的 x 值)

8321; NumberOf2ndBuffer DW 0 ;存放 buffers 系统配置命令指定的第二个高速缓存区中的缓冲区
;数目(即 buffers=x,y 的 y 值)

8322; SizePerBuffer DW 0 ;保存每个盘缓冲区的尺寸(字节数,标准值为 200H+14H=532)

8323:	NumberOfHandle	DB	8	;存放 files 系统配置命令指定的能同时打开的最大文件数
8324:	NumberOfFCB	DB	4	;存放 fcbs 系统配置命令指定的可被 DOS 同时打开的文件控制块 ;(FCB)数目
8325:	NumberOfKeepFCB	DB	0	;存放 fcbs 系统配置命令指定的由 FCB 命令打开而 DOS 不能自动 ;关闭的文件数(在 MS-DOS 5.00 版本中,该值恒为0)
8326:	LastDrive	DB	5	;存放 lastdrive 系统配置命令指定的可以访问的最大逻辑驱动器数
8327:	SEG_Config	DW	0	;保存 CONFIG.SYS 文件内容在常规内存中的段地址值
8328:	Seg_CDSArray	DW	0	;保存块设备的 CDS 数组的段地址值
8329:	;相对地址偏移:02A5			
8330:	Rootpath_CDS	DB	' A:\',0	;当前目录结构的缺省目录路径串(根目录)
8331:	;相对地址偏移:02A9			
8332:	CMDLine	DB	2	;↑
8333:		DB	0,' P'	;↑ 存放命令行参数串
8334:		DB	7EH DUP(0);↓	
8335:	;相对地址偏移:032A			
8336:	TerminatorOfData	DB	0	;数据终止符
8337:	LineCounter	DW	0	;行号计数器(当前正在处理的系统配置命令在 CONFIG.SYS 文本 ;文件中的行号)
8338:	OutputBuffer	DB	' '	;↑ 输出 CONFIG.SYS 命令行的行号时使用
8339:		DB	' ',0DH,0AH,' ¥';↓	的输出缓冲区
8340:	LineNumOfLastBuffer	DW	0	;存放最后一个 buffers 系统配置命令在 CONFIG.SYS 文本文件 ;中的行号
8341:	ModelByte	DB	-1	;机器型号字节(机器 ID 值)
8342:	SubmodelByte	DB	0	;机器子型号字节
8343:	OFS_PreviousBuffer	DW	0	;保存先前建立的盘缓冲区的起始地址偏移值
8344:	;执行命令处理器时使用的 EXEC 功能调用的参数块			
8345:	EXECPB1 EXECParaBlock	<,CMDLine,SysInt-II.SEG,DriveNumber_Boot,SysInt-II.SEG,0329H, SysInt-II.SEG>		
8346:	;相对地址偏移:0349			
8347:	ProcessConfigFlag	DB	0	;处理 CONFIG.SYS 文件时使用的控制标志,其值的含义如下:
8348:				;0:只识别 dos 系统配置命令,决定 MS-DOS 的安装位置
8349:				;1:检查是否存在 install 系统配置命令,并识别 buffers、break、 ;multitrack、devicehigh、device、drivparm、stacks、shell、fcbs 命令;
8350:				;2:不识别任何命令;
8351:				;3:处理 install 命令;
8352:				;0BH:未能打开 CONFIG.SYS 文件,即不存在 CONFIG.SYS 文件。
8353:	Install Flag	DW	0	;install 系统配置命令使用的标志(位0=1,表示 CONFIG.SYS 文件 ;中有 install 系统配置命令;位1=1,表示在常规内存中建立了一 ;个临时子段,该子段用来存放控制 install 系统配置命令指定的 ;DOS 内存驻留程序运行的子程序)
8354:	LengthOfConfig	DW	0	;保存 CONFIG.SYS 文件长度(字节数)
8355:	SubRoutine IO3	DD	0	;保存由 IO3模块定义子程序(ExecuteDOSFunction)的入口地址, ;此时该子程序已被安装在常规内存的一个临时子段中,它控制

				;install 系统配置命令指定的 DOS 内存驻留程序的运行
8356;	LabelAddr_IO3	DD	0	;保存后续程序段(Process_Install_5)的入口地址,该程序段是子程序(ExecuteDOSFunction)的一个组成部分
8357;	AccumulatedCode	DW	0	;当 SysInt_II 执行时,它保存 CONFIG.SYS 文件内容和 IO3 模块有效代码的累加和。当由 install 系统配置命令指定的 DOS 内存驻留程序执行后,它用来检测 CONFIG.SYS 文件内容和 IO3 模块是否被破坏
8358;	FirstFCB	EQU	This BYTE	;EXEC 功能参数块中的 FCB1
8359;	SecondFCB	DB	20 Dup(' ')	;EXEC 功能参数块中的 FCB2
8360;				;相对地址偏移;036C
8361;	LengthOfPara	DB	0	;保存程序参数(命令行参数)的字符数
8362;	TempParaBuf	DB	20H	;程序参数的暂存区,它保存 install 系统配置命令指定的
8363;		DB	50H Dup(0)	;程序参数
8364;				;相对地址偏移;03BE
8365;				;EXEC 功能调用的参数块,它用于装入并执行由 install 系统配置命令指定的 DOS 内存驻留程序
8366;	EXECPB2	EXECParaBlock	<, LengthOfPara, SysInt_II_SEG, FirstFCB, SysInt_II_SEG, SecondFCB, SysInt_II_SEG>	
8367;				;相对地址偏移;03CC
8368;	QuotationMark	DB	0	;双引号作用标志(0:双引号已配对;1:双引号未配对)
8369;	CharsOfPreface	DB	0	;保存 comment 系统配置命令指定的注释前导符 ; ;的组成字符个数 ; 为0时表示未
8370;	FirstCharOfPreface	DB	0	;保存 comment 系统配置命令指定的注释前导符 ; 定义注释前的第1个组成字符 ; 导符
8371;	SecondCharOfPreface	DB	0	;保存 comment 系统配置命令指定的注释前导符 ; ;的第2个组成字符 ;
8372;	KeySign	DB	0	;保存(暂存)当前匹配的系统配置命令的缩写关键字符(如 buffers ;系统配置命令的' B')
8373;	ErrorCtrlFlag	DB	0	;错误位置信息的输出控制标志(1:不输出错误系统配置命令在 ;CONFIG.SYS 文本文件中的位置信息)
8374;	ConfigCount	DW	0	;CONFIG.SYS 待处理的字符计数器
8375;	BytesOfConfig	DW	0	;保存 CONFIG.SYS 文件内容转换后的字节数(即有效内容大小)
8376;	Ptr_Config	DW	0	;CONFIG.SYS 待处理内容的读指针
8377;	FileHandle	DW	0	;存放国家信息文件的文件句柄
8378;	Seg_FirstMCB2	DW	0	;存放第一个内存块的段地址值
8379;	SizeOfDDB	DW	0	;在第一个内存块中,DOS 的各种数据块(如 CDS 数组等)和设备 ;驱动程序占用的内存大小(字节数)
8380;	OFS_FreeMemory	DW	0	;当前常规自由内存区的可供使用的起始地址
8381;	SEG_FreeMemory	DW	0	;
8382;				;相对地址偏移;03E2
8383;		DW	0	;未使用
8384;	SEG_AllocatedMemory	DW	0	;保存当前分配到的自由内存区的段地址值
8385;				;相对地址偏移;03E6 ;设备驱动程序的初始化请求标题
8386;	RequestForInit	DB	18H	;初始化请求标题的长度

8387:	DB	0	; 部件号
8388:	DB	0	; 初始化的命令码
8389:	DW	0	; 状态字
8390:	DB	8	Dup(0) ; 保留区
8391:	DB	0	; 返回的块设备部件数(对块设备)
8392:	DD	0	; 结束地址
8393:	DW	0	; 程序名/BPB 指针数组的起始地址
8394:	DW	0	; ↓
8395:	DB	0	; 起始逻辑驱动器号(对块设备)
8396: DispLineNumFlag	DW	0	; 标志(≠0, 给出错误的系统配置命令行在 CONFIG.SYS 文本文件 ; 中的行号)
8397: LogicDriveFlag	DB	0	; 逻辑驱动器标志(1: 逻辑驱动器超过26个; 0: 逻辑驱动器数未超 ; 过26个)
8398: Seg_102	DW	2C7H	; 保存 IO2 模块在内存中的段地址值
8399: ValidIO3_101	DW	103_Flag	; 程序名/BPB 指针数组的起始地址
8400:	DW	BIO_SEG	; ↓ Z01 模块中
8401:	DB	128 DUP (0)	; 未使用
8402:			; 相对地址偏移: 0486
8403: SysII_E1_1:			
8404: MOV AH, 0C0H			; 取出系统配置参数, 若 ROM BIOS 支持该功能,
8405: INT 15H			; ↓ 则 ES:BX 指向系统描述表
8406: JB SysII_E1_2			; ↓
8407: CMP AH, 00			; 若系统 ROM BIOS 不支持该功能, 则跳转
8408: JNZ SysII_E1_2			; ↓
8409: MOV AL, ES:[BX+02]			; ↓
8410: MOV CS:ModelByte, AL			; 保存机器型号(即机器 ID 值)
8411: MOV AL, ES:[BX+03]			;
8412: MOV CS:SubmodelByte, AL			; ↓
8413: JMP Short SysII_E1_4			
8414: SysII_E1_2:			; XT 档次机器
8415: MOV AX, ROM_SEG			; ↓
8416: MOV DS, AX			; 从 ROM 数据区中取出机器 ID 值, 并保存
8417: MOV AL, DS:ROMAddr_FFFE			; 该 ID 值
8418: MOV CS:ModelByte, AL			; ↓
8419: SysII_E1_3:			
8420: INT 11H			; 取出系统配置的设备信息
8421: TEST AX, 0001			; ↓ 若安装了软盘驱动器, 则跳转
8422: JNE SysII_E1_4			; ↓
8423: PUSH ES			; ↓
8424: XOR CL, CL			;
8425: MOV AH, 08			; 取软盘驱动器参数
8426: MOV DL, 00			;
8427: INT 13H			;

```

8428: POP     ES                ;┘
8429: JB      SysII_E1_4        ;┘
8430: CMP     CL,0              ;|
8431: JE      SysII_E1_4        ;| 若没有能工作的软盘驱动器,则跳转
8432: OR      DL,DL            ;|
8433: JNE     SysII_E1_4        ;┘
8434: MOV     CS;FDI_Flag_103,01 ;置没有安装软盘驱动器的标志
8435: SysII_E1_4;
8436: CLD
8437: XOR     SI,SI
8438: MOV     DI,SI
8439: MOV     CX,CS;RAMSize    ;CX=系统常规内存容量(节单位)
8440: PUSH   CS                ;┘ DS←SysInt- I 所在的段地址值
8441: POP     DS                ;┘
8442: DEC     CX
8443: XOR     BX,BX            ;┘
8444: MOV     ES,BX            ;| ES:BX=INT 2FH 的中断向量
8445: MOV     BX,ES;Vector_2FH_OFS ;|
8446: MOV     ES,ES;Vector_2FH_SEG ;┘
8447:
8448: CMP     WORD PTR ES:[BX+3], ' PR'
8449: JNE     SysII_E1_5
8450: CMP     BYTE PTR ES:[BX+5], ' L'
8451: JNE     SysII_E1_5
8452: MOV     DX,CX
8453: PUSH   DX
8454: MOV     AX,4A06H
8455: INT     2FH
8456: POP     AX
8457: MOV     CX,DX
8458: CMP     DX,AX
8459: JE      SysII_E1_5
8460: MOV     CS;Unknown,DX
8461: DEC     CX
8462: SysII_E1_5;
8463: MOV     AX,offset End_SysInt_II ;┘ 计算 SysInt- I 程序的节数
8464: CALL   ConvertToParagraphs    ;┘
8465: SUB     CX,AX              ;在常规内存高端留出存放 ┘
                               ;SysInt- I 的内存空间 |
8466: SUB     CX,0A00H          ;在常规内存高端留出 |
                               ;MSDOS.SYS 系统文件 | 确定 SysInt- I 移
                               ;所需的内存空间 | 至常规内存高端的
8467: MOV     AX,1A60H         ;┘ 计算 IO2 模块的节数 | 段地址

```

```

8468: CALL ConvertToParagraphs ;┘ |
8469: SUB CX,AX ;在常规内存高端留出 IO2 |
;模块(即设备驱动程序)所 |
;需的内存空间 ┘
8470: MOV ES,CX ;┘
8471: MOV CX,offset End..SysInt..II ;┘
8472: SHR CX,1 ;| 将 SysInt- II 复制到常规内存高端
8473: REP MOVSW ;┘
8474: PUSH ES ;┘
8475: MOV AX,offset SysInt..II..Entry2 ;| 控制权转移到 SysInt- II 的后续部分接着执行
8476: PUSH AX ;|
8477: RETF ;┘
8478: SysInt..II..Entry1 ENDP
8479: ;=====
8480: ;功能:系统初始化 SysInt..II 的处理程序
8481: ;=====
8482: SysInt..II..Entry2 PROC FAR
8483: MOV AX,BIO_SEG ;┘ DS←IO1模块在常规内存低端的段地址值
8484: MOV DS,AX ;┘
8485: MOV WORD PTR PreEntry7+2,CS ;设置 IO3模块定义的子程序(CalledByIO2)的段地
;址值
8486: MOV IO3_Flag,01 ;设置 IO3模块正在执行的标志(它被 IO1模块使
;用)
8487: MOV AX,offset End..SysInt..II ;AX←SysInt- II 程序的字节数
8488: CALL ConvertToParagraphs ;计算 SysInt- II 程序的节数
8489: MOV CX,CS ;┘
8490: ADD AX,CX ;| ES=MSDOS.SYS 系统文件在常规内存高端的
8491: MOV ES,AX ;┘ 段地址值
8492: XOR SI,SI ;┘
8493: MOV DI,SI ;|
8494: MOV DS,WORD PTR CS;Addr..MSDOS+2 ;| 将 MSDOS.SYS 移到常规内存高端,以便执行
8495: MOV CX,5000H ;| 其初始化部分
8496: REP MOVSW ;┘
8497: MOV WORD PTR CS;Addr..MSDOS+2,ES ;设置 MSDOS.SYS 系统文件在常规内存高端的
;段地址值
8498: MOV AX,DS:[3] ;┘ 变换 MSDOS.SYS 系统文件在常规内存高端
8499: MOV WORD PTR CS;Addr..MSDOS,AX ;| 的地址格式(这是因为 MSDOS.SYS 系统文件
8500: CALL ConvertToParagraphs ;| 是按起始地址偏移3DD0H 编程的,请参阅
8501: SUB WORD PTR CS;Addr..MSDOS+2,AX ;┘ MSDOS.SYS 的源程序 DOS1.ASM)
8502: MOV AX,ES ;┘
8503: ADD AX,0A00H ;|
8504: MOV ES,AX ;|
8505: XCHG AX,WORD PTR CS;SubRoutine..IO2+2 ;|

```

8506:	MOV	DS, AX	; 将 DOS BIOS 模块 (IO.SYS 系统文件) 提供
8507:	MOV	SI, 0030H	; 的设备驱动程序 (IO2 模块) 移到常规内存
8508:	MOV	DI, SI	; 高端
8509:	MOV	CX, 1A60H	;
8510:	SUB	CX, SI	;
8511:	SHR	CX, 1	;
8512:	REP	MOVSW	;
8513:	MOV	AX, ES	; 修改被 IO1 模块调用但由 IO2 模块定义的子程 ; 序入口地址 (只改段地址值), 这些子程序的入
8514:	CALL	DWORD PTR CS, SubRoutine_IO2	; 口地址保存在 IO1 模块里
8515:	LES	DI, DWORD PTR CS; ValidIO3_IO1	; ES; DI 指向 "IO3 模块有效标志" (ES; DI = 70H; ; 8FDH)
8516:	LDS	SI, CS; Ptr_DriveLinker	; DS; SI 指向设备驱动程序标题链的头结点 (即 CON ; 设备驱动程序标题)
8517:	MOV	DX, CS; RAMSize	; DX = 系统的常规内存字节数
8518:	CLI		;
8519:	MOV	AX, CS	;
8520:	MOV	SS, AX	; 设定堆栈指针
8521:		SysInt_II_E2_1;	;
8522:	MOV	SP, offset SysInt_II_E2_1	;
8523:	STI		;
8524:	CALL	DWORD PTR CS; Addr_MSDDOS	; 调用 MSDOS.SYS 系统文件的初始化程序, 返回 ; 时, DS = 第一个内存块的段地址值, ES; DI 指向 ; DOS 核心数据块指针数组 (XXXX; 0D28H)
8525:	MOV	CS; Seg_FirstMCB1, DS	; 保存第一个内存块的段地址值
8526:	MOV	CS; SizeOfMSDOS2InHMA, AX	; 保存 MSDOS2 模块安装在 HMA 中的长度 (字节 ; 数)
8527:	MOV	CS; SizeOfMSDOS2InCMA, CX	; 保存 MSDOS2 模块安装在常规内存中的长度 (字节 ; 数)
8528:	MOV	WORD PTR CS; SubRoutine1_MSDDOS, DX	; 保存 "安装 MSDOS2 模块的子程序" 的入 ; 口地址偏移值
8529:	MOV	AX, ES; [DI]	;
8530:	MOV	WORD PTR CS; Address_ListOfList, AX	; 取出并保存多重表的起始地址
8531:	MOV	AX, ES; [DI+2]	;
8532:	MOV	WORD PTR CS; Address_ListOfList+2, AX	;
8533:	MOV	AX, ES; [DI+4]	;
8534:	MOV	WORD PTR CS; Addr_ExtCIMB, AX	; 取出并保存扩充国家信息控制块的起 ; 始地址
8535:	MOV	AX, ES; [DI+6]	;
8536:	MOV	WORD PTR CS; Addr_ExtCIMB+2, AX	;
8537:	MOV	ES, WORD PTR CS; Addr_MSDDOS+2	; 设置 "安装 MSDOS2 模块的子程序" 的
8538:	MOV	WORD PTR CS; SubRoutine1_MSDDOS+2, ES	; 入口段地址
8539:	CMP	CS; Unknown, 0	
8540:	JE	SysInt_II_E2_2	

```

8541:  MOV    BX,0FFFFH
8542:  MOV    AH,48H
8543:  INT    21H
8544:  MOV    AH,48H
8545:  INT    21H
8546:  MOV    ES,AX
8547:  PUSH   ES
8548:  SUB    AX,CS;Unknown
8549:  NEG    AX
8550:  DEC    AX
8551:  MOV    BX,AX
8552:  MOV    AH,4AH
8553:  INT    21H
8554:  MOV    BX,0FFFFH
8555:  MOV    AH,48H
8556:  INT    21H
8557:  MOV    AH,48H
8558:  INT    21H
8559:  DEC    AX
8560:  MOV    ES,AX
8561:  MOV    ES;MCB ProcessID,0008      ;设置内存块 PID 值(8表示内存块被 DOS 操作系统
                                   ;使用)
8562:  MOV    WORD PTR ES:[0008],5052H  ;↑
8563:  MOV    WORD PTR ES:[000AH],004CH ;| 设置内存控制块的“程序名域”(RPL)
8564:  MOV    WORD PTR ES:[000CH],0     ;|
8565:  MOV    WORD PTR ES:[000EH],0     ;↓
8566:  POP    ES
8567:  MOV    AH,49H
8568:  INT    21H
8569:  SysInt .11.E2 .2;
8570:  LES    DI,CS;Address .ListOfList ;ES:DI 指向多重表
8571:  CLC
8572:  MOV    AH,88H                    ;↑ 取扩充内存大小(AX=以节为单位的扩充内存
8573:  INT    15H                       ;↓ 容量)
8574:  JB    SysInt .11.E2 .3           ;若 ROM BIOS 不支持该功能(如 XT 档次机器),则
                                   ;跳转
8575:  MOV    ES:[DI+45H],AX            ;将“扩充内存大小”保存在 DOS 内核数据区中
8576:  OR     AX,AX                      ;↑ 若系统没有扩充内存,则跳转
8577:  JE    SysInt .11.E2 .3           ;↓
8578:  CALL   ClearHIMEMMark            ;清除扩充内存的起始32个字节,即清除 HIMEM.
                                   ;SYS 的安装标志
8579:  SysInt .11.E2 .3;
8580:  MOV    AX,ES:[DI+10H]            ;AX←一块设备的扇区大小(字节数)

```

8581;	ADD	AX,14H	;加上盘缓冲区控制块所需的字节数
8582;	MOV	CS;SizePerBuffer,AX	;保存每个盘缓冲区所需的字节数
8583;	MOV	AL,CS;DriveNumber_Boot	;将“引导盘的驱动器号(1=A,3=C)”保存在
8584;	MOV	ES:[DI+43H],AL	;DOS内核数据区中
8585;	PUSHF		
8586;	PUSH	BX	
8587;	XOR	BX,BX	;清CPU类型标志
8588;	XOR	AX,AX	;
8589;	PUSH	AX	;
8590;	POPF		;
8591;	PUSHF		; 若机器的CPU为8086/8088或80186/80188,则
8592;	POP	AX	; 跳转
8593;	AND	AX,0F000H	;
8594;	CMP	AX,0F000H	;
8595;	JE	SysInt_II_E2_5	;
8596;	MOV	AX,0F000H	;
8597;	PUSH	AX	;
8598;	POPF		;
8599;	PUSHF		; 若机器的CPU为80286,则跳转
8600;	POP	AX	;
8601;	AND	AX,0F000H	;
8602;	JZ	SysInt_II_E2_4	;
8603;	INC	BX	
8604;	SysInt_II_E2_4;		
8605;	INC	BX	
8606;	SysInt_II_E2_5;		
8607;	MOV	AX,BX	
8608;	POP	BX	
8609;	POPF		
8610;	CMP	AX,2	; 若机器的CPU不为80386或80486,则跳转
8611;	JNE	SysInt_II_E2_6	;
8612;	MOV	BYTE PTR ES:[DI+44H],1	;设置MSDOS1模块中的CPU标志变量
8613;	SysInt_II_E2_6;		
8614;	MOV	AL,ES:[DI+20H]	; 保存系统中的逻辑驱动器数
8615;	MOV	CS;RequestForInit+16H,AL	;
8616;	MOV	AX,CS	; 留出一个PSP
8617;	SUB	AX,11H	; 所需的内存
8618;	MOV	CX,CS;SizePerBuffer	;
8619;	SHR	CX,1	; 留出一个盘缓冲 预确定存放CONFIG.SYS
8620;	SHR	CX,1	; 区所需的内存 文件内容的缓存区的段
8621;	SHR	CX,1	; 地址值
8622;	SHR	CX,1	;
8623;	INC	CX	;

8624:	SUB	AX,CX	;┘	┘
8625:	MOV	CS,SEG_Config,AX		
8626:	PUSH	ES		
8627:	PUSH	DI		
8628:	LES	DI,ES:[DI+12H]		;ES,DI←保存盘缓冲区链头结点指针值的双字单元地址
8629:	MOV	WORD PTR ES:[DI+4],0		
8630:	MOV	WORD PTR ES:[DI],0		;┘ 设置盘缓冲区双链表头结点的指针值
8631:	MOV	WORD PTR ES:[DI+2],AX		;┘
8632:	MOV	ES,AX		;┘
8633:	XOR	AX,AX		;┘
8634:	MOV	DI,AX		;┘
8635:	MOV	ES:[DI],AX		;┘ 初始化盘缓冲区双链表头结点的控制块(此时
8636:	MOV	WORD PTR ES:[DI+2],AX		;┘ 盘缓冲区双链表只有一个结点,且它为空闲状
8637:	MOV	WORD PTR ES:[DI+4],0FFH		;┘ 态)
8638:	MOV	WORD PTR ES:[DI+6],0		;┘
8639:	MOV	WORD PTR ES:[DI+8],0		;┘
8640:	POP	DI		
8641:	POP	ES		
8642:	PUSH	CS		;┘
8643:	POP	DS		;┘ 在常规内存高端为每个逻辑驱动器建立一个
8644:	CALL	Create_CDS		;┘ CDS
8645:	MOV	DS,CS:Seg_FirstMCB1		;DS←第一个内存块的段地址
8646:	DB	9AH		;┘
8647:	DW	089BH		;┘ 此指令系列无任何作用
8648:	DW	BIO_SEG		;┘
8649:	;CALL	FAR PTR 0070:089BH		;┘
8650:	STI			
8651:	CLD			;┘
8652:	MOV	BX,CS		;┘
8653:	SUB	BX,+10H		;┘
8654:	MOV	ES,BX		;┘ 复制当前的程序段前缀 PSP 到常规内存高端
8655:	XOR	SI,SI		;┘
8656:	MOV	DI,SI		;┘
8657:	MOV	CX,0080H		;┘
8658:	REP	MOVSW		;┘
8659:	MOV	WORD PTR ES:PSPAddr-36,ES		;修改 PSP 的“文件句柄表”的段地址值
8660:	MOV	AH,50H		;┘ 设定当前活动进程的 PSP 段地址
8661:	INT	21H		;┘
8662:	PUSH	DS		
8663:	PUSH	CS		;┘
8664:	POP	DS		;┘
8665:	MOV	DX,offset INT24H_ISR		;┘ 建立 INT 24H 的中断向量

```

8666;  MOV    AX, 2524H                ; |
8667;  INT     21H                      ; |
8668;  CMP     LogicDriveFlag, 00       ; | 若逻辑驱动器未超过26个,则跳转
8669;  JE      SysInt_II_E2_7          ; |
8670;  MOV     DX, offset Err_LogicalDrive ; | 显示“逻辑驱动器超过26个”的错误提示信息
8671;  CALL    DisplayString            ; |
8672;  SysInt_II_E2_7;
8673;  POP     DS                        ; DS= 第一个内存块的段地址值
8674;  MOV     DL, CS; DriveNumber_Boot ; |
8675;  OR      DL, DL                    ; | 若不是 DOS 操作系统启动系统而执行
8676;  JZ      SysInt_II_E2_8          ; | SysInt- II ,则跳转
8677;  DEC     DL                        ; | 选择 DL 指定的逻辑驱动器作为缺省(当前)的
8678;  MOV     AH, 0EH                  ; | 驱动器(即引导盘作为当前驱动器)
8679;  INT     21H                      ; |
8680;  SysInt_II_E2_8;
8681;  CALL    Process_Config           ; 转换 CONFIG.SYS 的文件内容,并识别 dos 系统配
; 置命令
8682;  CMP     CS; DOS_Install_Site, 0   ; | 若 DOS 全部安装在常规内存中,则跳转
8683;  JE      SysInt_II_E2_9          ; |
8684;  MOV     ES, WORD PTR CS; Addr_MSDOS+2 ; | 修改与 MSDOS2模块相关的变量,以及由
8685;  XOR     AX, AX                    ; | 由 MSDOS2模块定义的子程序和中断服
8686;  CALL    DWORD PTR CS; SubRoutine1_MSDOS ; | 服务程序的段地址值
8687;  JMP     SHORT SysInt_II_E2_10
8688;  SysInt_II_E2_9;
8689;  XOR     BX, BX                    ; | 将 DOS 操作系统的 IO2模块和 MSDOS2模块安
8690;  CALL    Install_IO2_MSDOS2_InCMA ; | 装在常规内存低端
8691;  MOV     AX, 1                      ; | 修改与 MSDOS2模块相关的变量,以及由
8692;  MOV     ES, WORD PTR CS; Addr_MSDOS+2 ; | MSDOS2模块定义的中断服务程序的段地
8693;  CALL    DWORD PTR CS; SubRoutine1_MSDOS ; | 址值
8694;  SysInt_II_E2_10;
8695;  CALL    ApplyAllAvailableMem       ; 申请全部可用的常规内存,为建立 DOS 的各种数
; 据结构和在常规内存安装设备驱动程序作准备工
; 作
8696;  INC     CS; ProcessConfigFlag     ; | 识别(处理)buffers、break、multitrack、device、
; | devicehigh、country、files、lastdrive、drivparm、
; | stacks、shell、fcbs 等系统配置命令;并检查是
8697;  CALL    Pro_Config4                ; | 否存在 install 命令
8698;  CALL    ModifyUMBSize              ; 修改作为 DOS 数据段的 UMB 内存块的大小
8699;  CALL    SetEndFlagOfCMC            ; 设置常规内存控制块链的结束标志
8700;  INC     CS; ProcessConfigFlag     ; | 不识别任何系统配置命令
8701;  CALL    Pro_Config4                ; |
8702;  CALL    Create_ControlBlock        ; 在作为 DOS 数据段的第一个内存块中为 DOS 内
; 核建立各种数据块(如 SFT 表、盘缓冲区循环双链

```


;表、CDS 数组等);建立动态堆栈;以及为 install 系
;统配置命令的执行作为准备

```

8703:  MOV    AX,BIO_SEG
8704:  MOV    ES,AX
8705:  MOV    BYTE PTR ES,IO3_Flag,0
8706:  TEST   WORD PTR CS,Install_Flag,1    ; 若 CONFIG.SYS 文件中没有 install 命令,则跳转
8707:  JZ     SysInt_II_E2_11                ; 下
8708:  INC    CS,ProcessConfigFlag          ; 识别 install 命令
8709:  CALL   Pro_Config4                    ; 下
8710:  SysInt_II_E2_11;
8711:  CMP    CS,DOS_Install_Site,0FFH      ; 若 DOS 的 IO2模块和 MSDOS2模块已被安装在
8712:  JNE    SysInt_II_E2_12                ; 下 HMA 中或常规内存中,则跳转
8713:  CALL   Install_IO2_MSDOS2            ; 在 HMA 中安装 IO2模块和 MSDOS2模块
8714:  SysInt_II_E2_12;
8715:  CMP    CS,DOS_Install_Site,0         ; 若 DOS 的 IO2模块和 MSDOS2模块安装在常规
8716:  JE     SysInt_II_E2_13                ; 下 内存中,则跳转
8717:  CALL   CopyDOSFarCallToIO2           ; 将 DOS 远调用指令从中断向量表中复制到位于
                                           ; HMA 的 IO2模块中
8718:  SysInt_II_E2_13;
8719:  MOV    CS>ErrorCtrlFlag,1            ; 置“错误位置信息的输出控制标志”(1:不输出错
                                           ; 误位置信息)
8720:  MOV    ES,CS;SEG_AllocatedMemory     ; 释放由 SysInt_II 初始化时临时占用的内存块,
8721:  MOV    AH,49H                        ; 下 它保存了 CONFIG.SYS 文件内容、CDS 表、IO3
8722:  INT    21H                            ; 下 和 IO2模块,以及 MSDOS.SYS 文件内容等
8723:  TEST   WORD PTR CS,Install_Flag,2    ; 若没有安装支持 install 命令的临时程序段,则跳
8724:  JZ     SysInt_II_E2_14                ; 下 转
8725:  PUSH   ES
8726:  PUSH   BX
8727:  MOV    ES,CS;Seg_FirstMCB2           ; 下
8728:  MOV    BX,CS;SizeOfDDB               ; 下 释放支持 install 命令的临时程序段占用的内存
8729:  MOV    AH,4AH                        ; 下 块
8730:  INT    21H                            ; 下
8731:  MOV    AX,ES                          ; 下
8732:  DEC    AX                              ; 下 设置作为 DOS 数据段的内存控制块信息(PID
8733:  MOV    ES,AX                          ; 下 值、文件名)
8734:  MOV    WORD PTR ES,MCB_ProcessID,8   ; 下
8735:  MOV    WORD PTR ES:[8], 'DS'         ; 下
8736:  POP    BX
8737:  POP    ES
8738:  SysInt_II_E2_14;
8739:  CMP    CS,DOS_Install_Site,0         ; 若 DOS 的 IO2模块和 MSDOS2模块安装在常规
8740:  JE     SysInt_II_E2_15                ; 下 内存中,则跳转
8741:  CALL   SetHIMEMMark                  ; 建立 HIMEM.SYS 的安装标志

```

```

8742: SysInt-II-E2-15;
8743:  PUSH  CS           ;|
8744:  POP   DS           ;|
8745:  MOV   SI,offset CMDLine+1 ;|
8746:  PUSH  DS           ;|
8747:  POP   ES           ;|
8748:  MOV   DI,SI        ;| 计算传给命令处理器(即 Shell 模块,缺省为
8749:  MOV   CL,-1        ;| command.com)的命令行参数的字符串长度
8750: SysInt-II-E2-16; ;| →CL
8751:  INC   CL           ;|
8752:  LODSB              ;|
8753:  STOSB              ;|
8754:  OR    AL,AL        ;|
8755:  JNZ   SysInt-II-E2-16 ;|
8756:  DEC   DI           ;|
8757:  MOV   AL,CR        ;| 设置命令行参数的结束符
8758:  STOSB              ;|
8759:  MOV   CMDLine,CL   ;| 设置命令行参数的长度(字符数)
8760:  MOV   DX, offset Path_Shell ;| DS:DX 指向命令处理器对应的文件名说明串
8761:  PUSH  DX           ;|
8762:  MOV   BX,-1        ;|
8763:  MOV   AH,48H       ;| 测试可用的常规内存大小(节单位)
8764:  INT   21H          ;|
8765:  MOV   AH,48H       ;| 申请所有可用的常规内存
8766:  INT   21H          ;|
8767:  JC    SysInt-II-E2-17 ;|
8768:  MOV   ES,AX        ;|
8769:  MOV   AH,49H       ;| 释放刚申请的全部可用的常规内存
8770:  INT   21H          ;|
8771:  MOV   BP,BX        ;| BP=当前可用的常规内存的大小(节单位)
8772:  MOV   BX,RAMSize   ;|
8773:  MOV   AX,CS        ;|
8774:  SUB   BX,AX        ;| 还有空闲的常规内存供装入命令处理器?
8775:  ADD   BX,11H       ;|
8776:  SUB   BP,BX        ;|
8777:  JC    SysInt-II-E2-17 ;| 若不能装入,则跳转
8778:  MOV   AX,3D00H     ;|
8779:  STC                      ;| 以“读方式”打开命令处理器(缺省为 command.
8780:  INT   21H          ;| com 文件)
8781:  JC    SysInt-II-E2-19 ;|
8782:  MOV   BX,AX        ;|
8783:  XOR   CX,CX        ;|
8784:  XOR   DX,DX        ;| 测试 command.com 文件的字节长度

```

```

8785:  MOV    AX,4202H          ;|
8786:  STC                          ;|
8787:  INT    21H                  ;┘
8788:  JC     SysInt_II_E2_19
8789:  ADD    AX,000FH            ;┐
8790:  ADC    DX,0                 ;|
8791:  CALL   ConvertToParagraphs ;|
8792:  MOV    CL,0CH              ;| 计算 command.com 文件的节数
8793:  SHL   DX,CL                ;|
8794:  OR    AX,DX                ;┘
8795:  ADD    AX,0010H           ;加上程序段前缀的节数
8796:  CMP    AX,BP              ;自由内存能装入 command.com 文件吗?
8797:  JB     SysInt_II_E2_18    ;若能装入,则跳转
8798: SysInt_II_E2_17;
8799:  JMP    MemoryError        ;转去显示错误信息“Configuration too large for
                               ;memory”

8800: SysInt_II_E2_18;
8801:  MOV    AH,3EH              ;┐ 关闭 command.com 文件
8802:  INT    21H                  ;┘
8803:  POP    DX
8804:  PUSH   CS                  ;┐
8805:  POP    ES                  ;|
8806:  MOV    BX,offset EXECBP1   ;| 设定 EXEC 功能调用的参数值
8807:  MOV    [BX].EXEC_CMDLine_SEG,CS ;|
8808:  MOV    [BX].EXEC_FCB1_SEG,CS ;|
8809:  MOV    [BX].EXEC_FCB2_SEG,CS ;┘
8810:  XOR    AX,AX              ;┐
8811:  MOV    AH,4BH              ;| 装入并执行 command.com 文件
8812:  STC                          ;|
8813:  INT    21H                  ;┘
8814: SysInt_II_E2_19;
8815:  MOV    DX,offset CMD_Inter ;┐ 显示错误信息“Command Interpreter?”
8816:  CALL   Disp_ErrorInfo      ;┘
8817: SysInt_II_E2_20;
8818:  JMP    SHORT SysInt_II_E2_20 ;系统进入死循环
8819: SysInt_II_Entry2 ENDP
8820: ;=====
8821: ;相对地址偏移;089B
8822: ;功能:申请全部可用的常规内存
8823: ;入口参数:无
8824: ;出口参数:无
8825: ;=====
8826: ApplyAllAvailableMem  PROC  NEAR

```

```

8827:  MOV    BX,0FFFFH                ;|
8828:  MOV    AH,48H                    ;| 测试可用的常规内存大小(节数)
8829:  INT    21H                        ;|
8830:  MOV    AH,48H                    ;| 分配全部可用的常规内存
8831:  INT    21H                        ;|
8832:  MOV    CS;SEG_AllocatedMemory,AX  ;保存作为 DOS 数据段的常规内存块的段地址值
8833:  MOV    CS;SEG_FreeMemory,AX      ;初始化自由内存块的段地址值
8834:  RET
8835: ApplyAllAvailableMem  ENDP
8836: ;
8837: HMANotAvailable  DB    ' HMA not available ; Loading DOS low' , 0DH, 0AH, ' $'
8838: CannotAllocateMem  DB    ' Fatal Error;Cannot allocate Memory for DOS' , 0DH, 0AH, ' $'
8839: ;
8840: ;=====
8841: ;相对地址偏移:0902
8842: ;功能:依据先 HMA、后常规内存的原则安装 IO2模块和 MSDOS2模块
8843: ;入口参数:无
8844: ;出口参数:无
8845: ;=====
8846: Install_IO2_MSDOS2  PROC  NEAR
8847:  CALL  Install1_IO2_MSDOS2_InHMA    ;试图在 HMA 中安装 IO2模块和 MSDOS2模块
8848:  JC    Install_IO2_MSDOS2_1        ;若不能安装在 HMA 中,则跳转
8849:  RET
8850: Install_IO2_MSDOS2_1;
8851:  PUSH  CS                          ;|
8852:  POP   DS                          ;|
8853:  MOV   AH,9                        ;| 显示提示信息“HMA not available;Loading DOS
8854:  MOV   DX,offset HMANotAvailable   ;| low”
8855:  INT   21H                          ;|
8856:  MOV   BX,1                          ;| 在常规内存中安装 IO2模块和 MSDOS2模块
8857:  CALL  Install_IO2_MSDOS2_InCMA    ;|
8858:  MOV   ES,WORD PTR CS;Addr_MSDOS+2 ;| 修改与 MSDOS2模块相关的变量,以及由
8859:  XOR   AX,AX                          ;| MSDOS2模块定义的子程序和中断服务程序
8860:  CALL  DWORD PTR CS;SubRoutine1_MSDOS;| 的段地址值
8861:  MOV   CS;DOS_Install_Site,0        ;清 DOS 安装控制标志(0: DOS 全部安装在常规内
;存中)
8862:  RET
8863: Install_IO2_MSDOS2      ENDP
8864: ;=====
8865: ;相对地址偏移:092A
8866: ;功能:在高内存区(HMA)中安装 IO2模块和 MSDOS2模块,并确定 HMA 的自由内存区的起始地址
8867: ;入口参数:无
8868: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败

```

```

8869: ;=====
8870: Install1_IO2_MSDOS2_InHMA      PROC      NEAR
8871:   CALL   Install2_IO2_MSDOS2_InHMA      ;在 HMA 中安装 IO2模块和 MSDOS2模块
8872:   JC     Install1_IO2_MSDOS2_InHMA_RET ;若安装失败,则结束返回
8873:   MOV    ES,WORD PTR CS;Addr_MSDOS+2   ;7 修改与 MSDOS2模块相关的变量,以及由
8874:   XOR    AX,AX                          ;| MSDOS2模块定义的子程序和中断服务程
8875:   CALL   DWORD PTR CS;SubRoutine1_MSDOS;J 序的段地址值
8876:   MOV    CS;DOS.Install.Site,1          ;设置 IO2模块和 MSDOS2模块在 HMA 的安装标志
8877:   CLC                                     ;CF←0(成功)
8878: Install1_IO2_MSDOS2_InHMA_RET;
8879:   RET
8880: Install1_IO2_MSDOS2_InHMA  ENDP
8881: ;=====
8882: ;相对地址偏移:0943
8883: ;功能:在高内存区(HMA)中安装 IO2模块和 MSDOS2模块,并确定 HMA 的自由内存区的起始地址
8884: ;入口参数:无
8885: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
8886: ;=====
8887: Install2_IO2_MSDOS2_InHMA      PROC      NEAR
8888:   CALL   ChkHMA                        ;检查 HMA 是否存在,以及是否允许存取它
8889:   JC     Install2_IO2_MSDOS2_InHMA_RET;若不允许存取 HMA,则直接返回
8890:   MOV    AX,0FFFFH                      ;7
8891:   MOV    ES,AX                          ;| 将 IO2模块安装在 HMA 中(即扩充内存的起始
8892:   CALL   Install_IO2                    ;J 64KB)
8893:   MOV    CX,CS;SizeOfMSDOS2InHMA       ;7 将 MSDOS2模块安装在 HMA 中
8894:   CALL   Install_MSDOS2                  ;J
8895:   CALL   Set_OFS_FreeHMA                 ;确定 HMA 的自由内存区的起始地址
8896:   CLC
8897: Install2_IO2_MSDOS2_InHMA_RET;
8898:   RET
8899: Install2_IO2_MSDOS2_InHMA  ENDP
8900: ;=====
8901: ;相对地址偏移:095D
8902: ;功能:在常规内存中安装 IO2模块和 MSDOS2模块
8903: ;入口参数:BX=IO2模块和 MSDOS2模块的安装标志(0;MS-DOS 启动时安装;≠0;非 MS-DOS
      启动时安装)
8904: ;出口参数:无
8905: ;=====
8906: Install_IO2_MSDOS2_InCMA      PROC      NEAR
8907:   CALL   Seg_IO2_MSDOS2_InLoad          ;7 ES←IO2模块和 MSDOS 模块在常规内存中的
8908:   MOV    ES,AX                          ;J 装入段地址
8909:   CALL   Install_IO2                    ;在常规内存中安装 IO2模块
8910:   MOV    CX,CS;SizeOfMSDOS2InCMA       ;7 在常规内存中安装 MSDOS2模块

```

```

8911: CALL Install..MSDOS2 ;J
8912: RET
8913: Install..IO2..MSDOS2..InCMA ENDP
8914: ;=====
8915: ;相对地址偏移:096E
8916: ;功能:安装 IO2模块
8917: ;入口参数:ES=IO2模块的装入段地址值
8918: ;出口参数:无
8919: ;=====
8920: Install..IO2 PROC NEAR
8921: MOV DS,WORD PTR CS;SubRoutine..IO2+2;J DS;SI 指向 IO2模块的有效内容的起始位置
8922: MOV SI,30H ;J
8923: MOV DI,SI ;ES;DI 指向 IO2模块最终在内存中的装入位置
8924: MOV CX,1A60H ;J
8925: SUB CX,SI ;| 将 IO2模块安装到最终位置
8926: SHR CX,1 ;|
8927: REP MOVSW ;J
8928: PUSH ES
8929: PUSH DI
8930: MOV AX,ES ;J 保存 IO2模块最终在内存中的段地址值
8931: MOV CS;Seg..IO2,AX ;J
8932: CALL DWORD PTR CS;SubRoutine..IO2 ;修改由 IO2模块定义的子程序入口的段地址值(这
;些子程序被 IO1模块调用)
8933: POP DI
8934: POP ES
8935: RET
8936: Install..IO2 ENDP
8937: ;=====
8938: ;相对地址偏移:0991
8939: ;功能:安装 MSDOS2模块
8940: ;入口参数:CX=MSDOS2模块的大小(字节数)
8941: ; ES;DI 指向 MSDOS2模块的装入位置
8942: ;出口参数:无
8943: ;=====
8944: Install..MSDOS2 PROC NEAR
8945: PUSH ES
8946: PUSH DI
8947: LDS SI,DWORD PTR CS;Addr..MSDOS ;J 将 MSDOS2模块安装到最终位置
8948: REP MOVSB ;J
8949: POP BX ;J
8950: MOV AX,WORD PTR CS;Addr..MSDOS ;|
8951: SUB AX,BX ;| 变换 MSDOS2模块的起始地址格式(这是因
8952: CALL ConvertToParagraphs ;| 为 MSDOS2模块是按起始地址偏移3DD0H 编

```

```

8953: POP    BX                                ; | 程的)
8954: SUB    BX,AX                              ; |
8955: MOV    WORD PTR CS,Addr-MSDOS+2,BX ; |
8956: RET
8957: Install-MSDOS2 ENDP
8958: ;=====
8959: ;相对地址偏移:09AD
8960: ;功能:确定 IO2模块和 MSDOS2模块在常规内存中的装入段地址。当内存不够时,给出错误信息并
      停机
8961: ;入口参数:BX=IO2模块和 MSDOS2模块的安装标志(0:MS-DOS 启动时安装,≠0:非 MS-DOS
      启动时安装)
8962: ;出口参数:AX=IO2模块和 MSDOS2模块的装入段地址
8963: ;=====
8964: Seg-IO2-MSDOS2-InLoad PROC NEAR
8965: MOV    AX,1A60H                          ;AX←IO2模块的长度(字节数)
8966: SUB    AX,30H                             ;AX=IO2模块的有效内容的字节数
8967: ADD    AX,CS,SizeOfMSDOS2InCMA          ;加上 MSDOS2模块的长度(字节数)
8968: ADD    AX,0FH                             ; | 计算 IO2模块和 MSDOS2模块占用的总字节数
8969: CALL  ConvertToParagraphs                ; | →AX
8970: OR     BX,BX
8971: MOV    BX,AX
8972: JZ     Seg-IO2-MSDOS2-InLoad-1          ;若 IO2模块和 MSDOS2模块安装在常规内存低端,
      ;则跳转
8973: MOV    AH,48H                             ; | 申请安装 IO2模块和 MSDOS2模块所需的内存
8974: INT    21H                               ; | 空间
8975: JC     Seg-IO2-MSDOS2-InLoad-2          ;若没有足够的内存,则跳转
8976: SUB    AX,3                               ; | ES←IO2模块和 MSDOS2模块的装入段地址(减
      ; | "3"是因为 IO2模块是从地址偏移30H 开始编
      ; | 程的)
8977: MOV    ES,AX
8978: MOV    WORD PTR ES:[0021H],8             ; | 重新设置内存控制块的参数值(PID 值、文件名)
8979: MOV    WORD PTR ES:[0028H],' CS'        ; |
8980: RET
8981: Seg-IO2-MSDOS2-InLoad-1:                ;BX=IO2模块和 MSDOS2模块占用的总字节数
8982: PUSH  DS
8983: PUSH  DI
8984: PUSH  CX
8985: PUSH  DX
8986: LDS   DI,CS,Address-ListOfList          ; |
8987: DEC   DI                                  ; | ES←第一个内存控制块的段地址值
8988: DEC   DI                                  ; |
8989: MOV   ES,[DI]                             ; |
8990: MOV   CX,WORD PTR ES:[0003]              ;CX←第一个内存块的大小(字节数)
8991: CMP   CX,BX                              ; | 若没有足够内存装入 DOS 操作系统,则跳转

```

```

8992:  JB      Seg_IO2_MSDOS2_InLoad_2      ;┘
8993:  MOV     DL,BYTE PTR ES:[0]            ;DL←第一个内存块的标志符
8994:  MOV     AX,ES                          ;┘ 修改第一个内存控制块的段地址,此时给 IO2模
8995:  ADD     AX,BX                          ;┘ 块和 MSDOS2模块留出安装时所需的内存空间
8996:  MOV     [DI],AX                        ;┘
8997:  MOV     DS,AX                          ;┘
8998:  MOV     BYTE PTR DS:[0],DL            ;┘
8999:  MOV     WORD PTR DS:[1],0              ;┘ 重新设置第一个内存控制块的参数值
9000:  SUB     CX,BX                          ;┘
9001:  MOV     WORD PTR DS:[3],CX            ;┘
9002:  MOV     AX,ES                          ;┘ AX←IO2模块和 MSDOS2模块安装在常规内存
;┘ 低端时的段地址值(减“3”是因为 IO2模块是从
;┘ 地址偏移30H 开始编程的)
9003:  SUB     AX,3
9004:  POP     DX
9005:  POP     CX
9006:  POP     DI
9007:  POP     DS
9008:  RET
9009:  Seg_IO2_MSDOS2_InLoad_2;
9010:  PUSH   CS                              ;┘
9011:  POP     DS                              ;┘ 显示错误信息“Fatal Error; Can not allocate
9012:  MOV     DX,offset CannotAllocateMem    ;┘ Memory for DOS”
9013:  MOV     AH,9                            ;┘
9014:  INT     21H                             ;┘
9015:  CLI
;┘ 关中断
9016:  HLT
;┘ 停机
9017:  Seg_IO2_MSDOS2_InLoad  ENDP
9018:  ;=====
9019:  ;相对地址偏移:0A26
9020:  ;功能:检查高内存区是否存在,以及是否允许存取它
9021:  ;入口参数:无
9022:  ;出口参数:CF=0,允许存取 HMA;CF=1,不允许存取 HMA 或 HMA 根本就不存在
9023:  ;=====
9024:  ChkHMA  PROC  NEAR
9025:  PUSH   DS
9026:  MOV     AX,BIO_SEG                      ;┘ DS←IO1模块在常规内存低端的段地址值
9027:  MOV     DS,AX                          ;┘
9028:  CALL   GetInstallStateOfHIMEM          ;取 HIMEM.SYS 的安装状态
9029:  JNZ    ChkHMA_2                        ;若 HIMEM.SYS 未安装,则跳转
9030:  MOV     AX,4310H                        ;┘ 取 HIMEM.SYS 提供的扩充内存管理程序的入
9031:  INT     2FH                             ;┘ 口地址
9032:  MOV     WORD PTR HIMEMAddr,BX          ;┘ 保存 HIMEM.SYS 提供的扩充内存管理程序的
9033:  MOV     WORD PTR HIMEMAddr+2,ES        ;┘ 入口地址

```



```

9034:  MOV  AH,1                ;┐
9035:  MOV  DX,0FFFFH           ;| 请求 HMA
9036:  CALL DWORD PTR HIMEMAddr ;┘
9037:  DEC  AX                  ;┐ 若允许存取 HMA,则跳转
9038:  JZ   ChkHMA_1            ;┘
9039:  MOV  AH,88H              ;┐ 取扩充内存大小(AX=以节为单位的扩充内存
9040:  INT  15H                 ;┘ 容量)
9041:  CMP  AX,40H              ;┐ 若扩充内存<64KB,则跳转
9042:  JB   ChkHMA_2            ;┘
9043:  ChkHMA_1;
9044:  MOV  AH,5                ;┐ 使能 A20地址线
9045:  CALL DWORD PTR HIMEMAddr ;┘
9046:  DEC  AX                  ;┐ 若使能 A20地址线失败,则跳转
9047:  JNZ  ChkHMA_2            ;┘
9048:  CALL ChkHIMEMMark        ;检查 HIMEM.SYS 是否安装
9049:  JZ   ChkHMA_2            ;若已安装,则跳转
9050:  MOV  AX,0FFFFH           ;┐ 通过对 HMA 进行存取访问来判定系统中是否
9051:  MOV  ES,AX                ;| 有扩充内存或 CPU 是否为80286、80386或80486
9052:  MOV  WORD PTR ES:[10H],1234H ;| 等高档芯片.若没有扩充内存或 CPU 为8086/
9053:  CMP  WORD PTR ES:[10H],1234H ;| 8088,则跳转
9054:  JNE  ChkHMA_2            ;┘
9055:  CLC
9056:  POP  DS
9057:  RET
9058:  ChkHMA_2;
9059:  STC
9060:  POP  DS
9061:  RET
9062:  ChkHMA  ENDP
9063:  ;=====
9064:  ;相对地址偏移:0A7C
9065:  ;功能:取 HIMEM.SYS 的安装状态
9066:  ;入口参数:无
9067:  ;出口参数:ZF=0,HIMEM.SYS 未安装;CF=1,HIMEM.SYS 已安装
9068:  ;=====
9069:  GetInstallStateOfHIMEM PROC NEAR
9070:  MOV  AX,4300H            ;┐ 取 HIMEM.SYS 的安装状态
9071:  INT  2FH                 ;┘
9072:  CMP  AL,80H              ;判定 HIMEM.SYS 是否已安装
9073:  RET
9074:  GetInstallStateOfHIMEM ENDP
9075:  ;=====
9076:  ;相对地址偏移:0A84

```

```

9077: ;功能:该子程序由 IO2模块调用,它试图在 HMA 中安装 IO2模块和 MSDOS2模块,然后确定 HMA
      的自由内存区的起始地址
9078: ;入口参数:无
9079: ;出口参数:无
9080: ;=====
9081: CalledByIO2 PROC FAR
9082:     PUSH    AX
9083:     PUSH    BX
9084:     PUSH    CX
9085:     PUSH    DX
9086:     PUSH    SI
9087:     PUSH    DI
9088:     PUSH    DS
9089:     PUSH    ES
9090:     CMP     CS,DOS_Install_Site,-1      ;若 DOS 的 IO2模块和 MSDOS2模块安装在常规
9091:     JNE     CalledByIO2_1                ;内存中或已被安装在 HMA 中,则跳转
9092:     CALL    Install1_IO2_MSDOS2_InHMA    ;在 HMA 中安装 IO2模块和 MSDOS2模块,并确定
                                          ;HMA 的自由内存区的起始地址
9093: CalledByIO2_1:
9094:     POP     ES
9095:     POP     DS
9096:     POP     DI
9097:     POP     SI
9098:     POP     DX
9099:     POP     CX
9100:     POP     BX
9101:     POP     AX
9102:     RETF
9103: CalledByIO2 ENDP
9104: ;相对地址偏移:0AA0
9105: ;功能:虚拟的 VDISK.SYS 设备驱动程序标题和内存使用的控制信息,它确保后续的 VDISK.SYS 能
      正常安装
9106: VDisk_Mark    DD    0                    ;
9107:                DW    8000H                ;| 虚拟的设备驱动程序标题
9108:                DW    0                    ;|
9109:                DW    0                    ;|
9110:                DB    1,0,0,0,0,0,0,0,0    ;└
9111:                DB    ' VDISK V3.3'        ;虚拟磁盘管理程序(VDISK.SYS)的安装标志
9112:                DB    15 DUP (0)           ;
9113:                DB    0,0,11H              ;24位表示的终止地址(字节单位,110000H 表
                                          ;示1.64MB)
9114:                DB    0EAH                ;JMP XXXX:YYYY 的指令┐
                                          ;机器码 | 链接先前的 INT

```

```

9115:          DW    0          ; 7  以前的 INT 19H 中断向 | 13H 中断服务
9116:          DW    0          ; 量          | 程序
9117: ; 相对地址偏移:0AD4
9118: ; 功能:扩充内存管理程序(HIMEM.SYS)的安装标志和内存使用的控制信息
9119: HIMEM_Mark  DB    0, 0, 0
9120:          DB    ' VDISK3.3'      ; 扩充内存管理程序(HIMEM.SYS)的安装标志
9121:          DB    80H, 0, 1, 1, 0, 1
9122:          DW    40H          ; 使用的扩充内存大小(以 KB 为单位)
9123:          DB    0, 2, 0FEH, 6
9124:          DB    0, 8, 0, 1, 0, 0, 0
9125:          DW    440H        ; 16位表示的终止地址(以 KB 为单位,440H 表
; 示1.64MB)

9126: ; =====
9127: ; 相对地址偏移:0AF4
9128: ; 功能:建立 HIMEM.SYS 的安装标志(或 IO2模块和 MSDOS2模块安装在 HMA 中的标志)
9129: ; 入口参数:无
9130: ; 出口参数:无
9131: ; =====
9132: SetHIMEMMark PROC NEAR
9133:   XOR    AX,AX          ; 7
9134:   MOV    DS,AX          ; |
9135:   MOV    AX,DS;Vector_19H_OFS ; | 设置 INT 19H 中断向量
9136:   MOV    WORD PTR CS;VDisk_Mark+30H,AX ; |
9137:   MOV    AX,DS;Vector_19H_SEG ; |
9138:   MOV    WORD PTR CS;VDisk_Mark+32H,AX ; 7
9139:   MOV    AH,48H        ; 7
9140:   MOV    BX,4          ; | 申请64个字节的内存块
9141:   INT    21H          ; 7
9142:   DEC    AX            ; |
9143:   MOV    ES,AX        ; |
9144:   MOV    WORD PTR ES;MCB_ProcessID,8 ; | 修改内存控制块的 PID 值(8表示 DOS 内
9145:   MOV    WORD PTR ES:[8],' CS' ; | 核使用)并修改内存控制块的文件名
9146:   INC    AX            ; | (' SC' 表示系统代码)
9147:   MOV    ES,AX        ; 7
9148:   CLI          ; 关中断
9149:   MOV    WORD PTR DS;Vector_19H_OFS,2FH ; 7 重新设置 INT 7 建立虚拟的 VDISK.
9150:   MOV    DS;Vector_19H_SEG,AX ; 7 19H 的中断向量 | SYS 设备驱动程序
9151:   MOV    CX,34H        ; | 标题和内存使用的
9152:   MOV    SI,offset VDisk_Mark ; | 控制信息,以便确保
9153:   XOR    DI,DI        ; | 扩充内存的起始64KB
9154:   PUSH  CS            ; | 内存不被 VDISK.SYS
9155:   POP   DS            ; | 使用(因为这个64KB
9156:   CLD          ; | 的高内存区由 DOS 内

```

```

9157:  REP  MOVSB                                ;                      ) 核使用)
9158:  STI
9159:  PUSH DI                                    ; 7
9160:  PUSH ES                                    ; |
9161:  MOV  AX,0FFFFH                             ; |
9162:  MOV  ES,AX                                 ; |
9163:  MOV  DI,10H                                ; | 在 HMA 的起始位置设立 HIMEM.SYS 的
9164:  MOV  CX,20H                                ; | 安装标志
9165:  MOV  SI,offset HIMEM_Mark                  ; |
9166:  REP  MOVSB                                ; |
9167:  POP  DI                                    ; |
9168:  POP  ES                                    ; 7
9169:  RET
9170: SetHIMEMMark ENDP
9171: ;相对地址偏移:0B4E
9172: ;当通过 ROM BIOS 提供的 INT 15H 中断服务来使用扩充内存时,它必须工作在保护方式下,为此
      必须建立一个全局描述符表(GDT),它由6个描述符组成,每个描述符占用8个字节,如下所示:
9173: GDT  DB  8 DUP (0)                          ;BIOS 要求的伪描述符(全0)
9174:  DB  8 DUP (0)                              ;BIOS 要求的伪描述符(全0)
9175:  DW  -1                                      ;段内范围                      7
9176: Source_Addr LW  DW  0                        ;7 24位物理基地址            |
9177: Source_Addr HB  DB  0                        ;7 | 源段描述符
9178:  DB  93H                                    ;访问权字节                    |
9179:  DW  0                                      ;保留                          7
9180:  DW  -1                                      ;段内范围                      7
9181:  DW  0                                      ;7 24位物理基地址(1MB)      |
9182:  DB  10H                                    ;7 | 目的段描述符
9183:  DB  93H                                    ;访问权字节                    |
9184:  DW  0                                      ;保留                          7
9185:  DB  8 Dup(0)                              ;BIOS 要求的伪描述符(全0)
9186:  DB  8 Dup(0)                              ;BIOS 要求的伪描述符(全0)
9187: SourceData DW  16 Dup(0)                    ;源段的数据缓冲区
9188: ;=====
9189: ;相对地址偏移:0B9E
9190: ;功能:清除扩充内存的起始32个字节,即清除 HIMEM.SYS 的安装标志
9191: ;入口参数:无
9192: ;出口参数:无
9193: ;=====
9194: ClearHIMEMMark PROC NEAR
9195:  PUSH  ES
9196:  MOV  AX,CS                                ; 7
9197:  MOV  DX,AX                                ; |
9198:  MOV  CL,0CH                               ; |

```

```

9199:  SHR   DX,CL           ; | 计算“源段数据缓冲区”的24位物理基地址
9200:  MOV   CL,4           ; | →DL;AX
9201:  SHL   AX,CL           ; |
9202:  ADD   AX,offset-SourceData ; |
9203:  ADC   DL,0           ; |
9204:  MOV   CS;Source-Addr-LW,AX ; | 设置“源段数据缓冲区”的24位物理基地址值
9205:  MOV   CS;Source-Addr-HB,DL ; |
9206:  MOV   CX,10H         ; | CX←传送数据的字数
9207:  PUSH  CS             ; |
9208:  POP   ES             ; | ES;SI 指向全局描述符
9209:  MOV   SI,offset GDT ; |
9210:  MOV   AH,87H         ; | 将常规内存中的32个字节数据传送到扩充内
9211:  INT   15H           ; | 存的起始位置,清除 HIMEM.SYS 的安装状态
9212:  POP   ES             ; |
9213:  RET
9214: ClearHIMEMMark ENDP
9215: ;=====
9216: ;相对地址偏移:0BC8
9217: ;功能:确定 HMA 的自由内存区的起始地址
9218: ;入口参数:ES;DI 指向 HMA 的自由内存区
9219: ;出口参数:无
9220: ;=====
9221: Set_OFS_FreeHMA PROC NEAR
9222:  MOV   BX,ES           ; |
9223:  MOV   AX,0FFFFH      ; |
9224:  SUB   AX,BX           ; |
9225:  ADD   DI,0FH         ; | 计算 HMA 的自由内存区的起始地址偏移值
9226:  AND   DI,0FFF0H     ; |
9227:  MOV   CL,4           ; |
9228:  SHL   AX,CL           ; |
9229:  SUB   DI,AX          ; |
9230:  PUSH  DS             ; |
9231:  MOV   AX,BIO-SEG     ; | DS 指向 IO1 模块
9232:  MOV   DS,AX          ; |
9233:  MOV   FreeMemOFSofHMA,DI ; | 设置 HMA 的自由内存区的起始地址偏移值
9234:  MOV   AllowHMA,0FFH ; | 设置 IO1 模块中的变量(已确定 HMA 的自由内存
                       ; | 区的起始地址偏移值)
9235:  POP   DS
9236:  RET
9237: Set_OFS_FreeHMA ENDP
9238: ;=====
9239: ;相对地址偏移:0BEC
9240: ;功能:检查扩充内存管理程序(HIMEM.SYS)的安装标志

```

```

9241: ;入口参数:无
9242: ;出口参数:ZF=0,HIMEM.SYS 未安装;ZF=1,HIMEM.SYS 已被安装
9243: ;=====
9244: ChkHIMEMMark PROC NEAR
9245: XOR AX,AX ;|
9246: MOV DS,AX ;|
9247: MOV DS,DS;Vector_13H_SEG ;|
9248: MOV SI,12H ;|
9249: MOV CX,5 ;| 通过 INT 13H 中断向量来检查扩充内存管理程
9250: PUSH CS ;| 序的安装状态
9251: POP ES ;|
9252: MOV DI,offset VDisk_Mark + 18 ;|
9253: REPE CMPSB ;|
9254: JZ ChkHIMEMMark.RET ;若已安装,则跳转
9255: MOV AX,0FFFFH ;|
9256: MOV DS,AX ;|
9257: MOV SI,13H ;| 检查扩充内存管理程序的安装标志
9258: MOV DI,offset HIMEM..Mark + 3 ;|
9259: MOV CX,5 ;|
9260: REPE CMPSB ;|
9261: ChkHIMEMMark.RET;
9262: RET
9263: ChkHIMEMMark ENDP
9264: ;=====
9265: ;相对地址偏移:0C14
9266: ;功能:将保存在中断向量表中(占用0:00C0H~0:00C3H)的 DOS 远调用指令(如 JMP 0129;109E)
;复制到 IO2模块中
9267: ;入口参数:无
9268: ;出口参数:无
9269: ;=====
9270: CopyDOSFarCallToIO2 PROC NEAR
9271: PUSH DS
9272: MOV CX,0FFFFH
9273: MOV ES,CX
9274: XOR CX,CX
9275: MOV DS,CX
9276: MOV SI,Vector_30H_OFS
9277: MOV DI,offset IO2.00D0
9278: MOV CX,5
9279: CLD
9280: REP MOVS
9282: RET
9283: CopyDOSFarCallToIO2 ENDP

```

```

9284: ;=====
9285: ;相对地址偏移:0C2C
9286: ;功能:AX/16→AX
9287: ;入口参数:AX=地址偏移值
9288: ;出口参数:AX=相对段地址值
9289: ;=====
9290: ConvertToParagraphs PROC NEAR
9291:     SHR     AX,1
9292:     SHR     AX,1
9293:     SHR     AX,1
9294:     SHR     AX,1
9295:     RET
9296: ConvertToParagraphs ENDP
9297: ;=====
9298: ;相对地址偏移:0C35
9299: ;功能:为系统中每个逻辑驱动器建立一个当前目录路径结构(CDS)
9300: ;入口参数:无
9301: ;出口参数:无
9302: ;=====
9303: Create_CDS PROC NEAR
9304:     LES     DI,Address ListOfList           ;ES:DI 指向位于 MSDOS1模块中的多重表
9305:     MOV     CL,ES:[DI+20H]                 ;┌ CX=系统中的逻辑驱动器数
9306:     XOR     CH,CH                          ;└
9307:     MOV     ES:[DI+21H],CL                 ;┌ 补缺系统中允许存取的逻辑驱动器数
9308:     MOV     AL,CL                          ;└
9309:     MOV     AH,58H                         ;┌ AX=逻辑驱动器的 CDS 数组占用内存的字节
9310:     MUL     AH                             ;└ 数
9311:     CALL   Convert_Addr                   ;计算 CDS 数组占用内存的字节数
9312:     MOV     SI,SEG Config                 ;┌
9313:     SUB     SI,AX                         ;└ 确定并保存 CDS 数组在常规内存高端的段地址
9314:     MOV     Seg_CDSArray,SI              ;┌ 值
9315:     MOV     ES:[DI+18H],SI               ;└
9316:     MOV     AX,SI                         ;┌ 设置多重表的参数值(即 CDS 数组的起始地址)
9317:     MOV     WORD PTR ES:[DI+16H],0      ;└
9318:     LDS     SI,DWORD PTR ES:[DI]         ;DS:SI 指向第一个 DOS 驱动器参数块(DDPB),即
                                           ;DDPB 链的头结点
9319:     MOV     ES,AX                         ;┌ ES:DI=CDS 数组的起始地址
9320:     XOR     DI,DI                         ;└
9321: ;相对地址偏移:0C69
9322: Init_CDS LABEL NEAR
9323:     MOV     AX,WORD PTR CS:Rootpath_CDS   ;┌
9324:     STOSW                                     ;└ 填 CDS 中的“当前目录路径说明串”为根
9325:     MOV     AX,WORD PTR CS:Rootpath_CDS+2 ;┌ 目录

```

```

9326: STOSW ;↓
9327: INC BYTE PTR CS;Rootpath.CDS ;修改逻辑驱动器符
9328: XOR AX,AX ;↑
9329: PUSH CX ;| 初始化子目录路径串为空
9330: MOV CX,003FH ;|
9331: REP STOSB ;↓
9332: CMP SI,-1 ;↑ 若是建立最后一个逻辑驱动器的 CDS,则跳转
9333: JE CreateCDS1 ;↓
9334: CMP CS;FDI.Flag.103,01 ;↑ 若有软盘驱动器,则跳转
9335: JNE CreateCDS2 ;↓
9336: CMP BYTE PTR [SI],01 ;↑ 若当前逻辑驱动器对应于硬盘,则跳转
9337: JA CreateCDS2 ;↓
9338: MOV CL,3 ;↑ 初始化 CDS 的“状态字、DDPB 指针域”
9339: REP STOSW ;↓
9340: POP CX
9341: JMP SHORT CreateCDS4
9342: CreateCDS1:
9343: MOV CL,3 ;↑ 初始化 CDS 的“状态字、DDPB 指针域”
9344: REP STOSW ;↓
9345: POP CX
9346: JMP SHORT CreateCDS5
9347: CreateCDS2:
9348: POP CX
9349: CMP BYTE PTR [SI+8],0 ;↑ 若 DDPB 的“每个 FAT 表占用的扇区数”字段值
9350: JE CreateCDS3 ;↓ 为0,则跳转
9351: MOV AX,4000H ;设置逻辑驱动器为本地设备
9352: CreateCDS3:
9353: STOSW ;状态字值→CDS
9354: MOV AX,SI ;↑
9355: STOSW ;| 当前逻辑驱动器的 DDPB 的起始地址→CDS
9356: MOV AX,DS ;|
9357: STOSW ;↓
9358: CreateCDS4:
9359: LDS SI,DWORD PTR [SI+19H] ;DS;SI 指向下一个逻辑驱动器的 DDPB
9360: CreateCDS5:
9361: MOV AX,-1
9362: STOSW ;↑ 设置 CDS 的“重定向记录”指针域
9363: STOSW ;↓
9364: STOSW
9365: MOV AX,2 ;↑ 逻辑驱动器符号名的字符个数→CDS
9366: STOSW ;↓
9367: MOV AL,0
9368: STOSB

```



```

9369: STOSW ;清 CDS 的 IFS 驱动程序的入口地址
9370: STOSW ;↓
9371: STOSW
9372: LOOP Init CDS ;转去初始化其它逻辑驱动器的 CDS
9373: MOV BYTE PTR CS:Rootpath_CDS,' A' ;设定第一个逻辑驱动器符
9374: RET
9375: Create_CDS ENDP
9376: ;=====
9377: ;相对地址偏移:00CCD
9378: ;功能:在作为 DOS 数据段的第一个内存块中为 DOS 内核建立各种数据块(如 SFT 表数组、盘缓冲
; 区的循环双链表、CDS 数组、动态堆栈等);建立 DOS 保留的5个文件句柄;并为 install 系统配
; 置命令的执行作为准备工作
9379: ;入口参数:无
9380: ;出口参数:无
9381: ;=====
9382: Create_ControlBlock PROC NEAR
9383: PUSH DS
9384: MOV AX,BIO_SEG ;清 DS←IO1模块在常规内存低端的段地址值
9385: MOV DS,AX ;↓
9386: CMP MultiTrack,0 ;清 若 CONFIG.SYS 文件中有 multitrack 系统配置
9387: JNE Create_CB_1 ;↓ 命令,则跳转
9388: OR MultiTrack,0080H ;补缺 multitrack 检查状态为“ON”
9389: Create_CB_1:
9390: POP DS
9391: MOV AX,CS;SEG_Config ;清 修改自由内存的最大段地址
9392: MOV CS;Seg_CDSArray,AX ;↓
9393: PUSH CS ;清
9394: POP DS ;↓ 转换自由内存的起始地址值格式
9395: CALL Convert_AddrFMT ;↓
9396: MOV AL,CS;NumberOfHandle ;AL=files 系统配置命令设定的“能同时打开的最
; 大文件数”(即对应于文件句柄的 SFT 表个数)
9397: SUB AL,5 ;减去5个保留的文件数(SFT 表个数),此时 AL=
; 还需要建立的 SFT 表个数
9398: JBE Create_CB_2 ;若不增加 SFT 表,则跳转
9399: PUSH AX ;清
9400: MOV AL,' F' ;↓ 为新增加的 SFT 表数组建立对应的子段控制块
9401: CALL CreateSCB ;↓
9402: POP AX ;↓
9403: XOR AH,AH ;AX=新增加的 SFT 表数目
9404: MOV BX,CS;OFS_FreeMemory ;清 DX;BX←新增加的 SFT 表数组在常规内存中
9405: MOV DX,CS;SEG_FreeMemory ;↓ 的起始地址
9406: LDS DI,CS;Address_ListOfList ;清 DS;DI 指向原来(保留)的 SFT 表数组控制块的
9407: LDS DI,DWORD PTR [DI+4] ;↓ 起始位置

```

```

9408:  MOV    [DI],BX                ; 将新增加的 SFT 表数组控制块链入 SFT 表数组
9409:  MOV    [DI+2],DX              ; 的控制块链中
9410:  PUSH  CS                      ; 7
9411:  POP   DS                      ; | 设置尾结点的指针域值
9412:  LES   DI,DWORD PTR CS;OFS-FreeMemory ; |
9413:  MOV   WORD PTR ES:[DI],-1     ; 7
9414:  MOV   ES:[DI+4],AX            ; SFT 表个数→SFT 表数组的控制块
9415:  MOV   BL,3BH                  ; 7
9416:  MUL  BL                       ; |
9417:  MOV   CX,AX                   ; | 计算新增加的 SFT 表数组占用的字节数,并修
9418:  ADD  CS;OFS-FreeMemory,AX     ; | 改自由内存的起始地址
9419:  MOV   AX,6                    ; |
9420:  ADD  CS;OFS-FreeMemory,AX     ; 7
9421:  OR   CS;FlagOfSCB,02         ; 7 转换自由内存的起始地址值格式,并设置子段
9422:  CALL Convert-AddrFMT         ; 7 的大小
9423:  ADD  DI,AX                    ; 7
9424:  XOR  AX,AX                   ; | 初始化所有新增加的 SFT 表
9425:  REP  STOSB                    ; 7
9426:  Create-CB-2:
9427:  PUSH  CS                      ; 7
9428:  POP   DS                      ; | 转换自由内存的起始地址值格式
9429:  CALL Convert-AddrFMT         ; 7
9430:  MOV   AL,' X'                ; 7 为 FCB 对应的 SFT 表数组建立对应的子段控制
9431:  CALL CreateSCB               ; 7 块
9432:  MOV   AL,CS;NumberOfFCB      ; 7 AX 为 fcbs=m,n 的 m 参数值
9433:  XOR  AH,AH                    ; 7
9434:  MOV   BX,CS;OFS-FreeMemory    ; 7 DX;BX←FCB 对应的 SFT 表数组在常规内存中
9435:  MOV   DX,CS;SEG-FreeMemory    ; 7 的起始地址
9436:  LDS  DI,CS;Address ListOfList ; DS;DI 指向多重表
9437:  MOV  [DI+1AH],BX              ; 7 FCB 对应的 SFT 表数组的控制块链头结点的起
9438:  MOV  [DI+1CH],DX              ; 7 始地址→多重表
9439:  MOV  BL,CS;NumberOfKeepFCB    ; 7
9440:  XOR  BH,BH                    ; | fcbs=m,n 的 n 参数值(在 MS-DOS 5.00 中,该
9441:  MOV  [DI+1EH],BX              ; 7 值固定为0)→多重表
9442:  PUSH  CS                      ; 7
9443:  POP   DS                      ; | 设置 FCB 对应的 SFT 表数组的控制块链尾结点
9444:  LES  DI,DWORD PTR OFS-FreeMemory ; | 指针域
9445:  MOV  WORD PTR ES:[DI],-1     ; 7
9446:  MOV  ES:[DI+4],AX            ; FCB 对应的 SFT 表的个数→SFT 表数组的控制块
9447:  MOV  BL,3BH                  ; 7
9448:  MOV  CX,AX                   ; |
9449:  MUL  BL                       ; | 计算 FCB 对应的 SFT 表数组占用的字节数,并
9450:  ADD  OFS-FreeMemory,AX       ; | 修改自由内存的起始地址

```

```

9451:  MOV    AX,6                ;|
9452:  ADD    OFS_FreeMemory,AX   ;|
9453:  OR     FlagOfSCB,02        ;| 转换自由内存的起始地址值格式,并设置子段
9454:  CALL  Convert_AddrFMT     ;| 的大小
9455:  ADD    DI,AX               ;|
9456:  MOV    AL,' A'            ;|
9457:  Create_CB_3:              ;|
9458:  PUSH  CX                  ;|
9459:  MOV    CX,3BH             ;|
9460:  CLD                          ;| 初始化 FCB 对应的所有 SFT 表
9461:  REP    STOSB               ;|
9462:  MOV    WORD PTR ES:[DI-3BH],0 ;|
9463:  MOV    WORD PTR ES:[DI-26H],0 ;|
9464:  MOV    WORD PTR ES:[DI-24H],0 ;|
9465:  POP    CX                  ;|
9466:  LOOP  Create_CB_3         ;|
9467:  CMP    WORD PTR NumberOfBuffer,-1 ;| 若没有指定盘缓冲区个数,则转去补缺盘缓冲
9468:  JE     Create_CB_4        ;| 区个数
9469:  JMP    Create_CB_10       ;|
9470:  Create_CB_4:              ;| 根据系统的配置情况来决定缺省的盘缓冲区个数
9471:  MOV    NumberOf2ndBuffer,0 ;| 被缺第二个高速缓存区中的缓冲区数目
9472:  MOV    WORD PTR NumberOfBuffer,2 ;| 缺省的盘缓冲区个数(2)
9473:  PUSH  AX                  ;|
9474:  PUSH  DS                  ;|
9475:  LES    BP,CS;Address_ListOfList ;| ES:BP 指向 DDPB 链的头结点
9476:  LES    BP,DWORD PTR ES:[BP+0] ;|
9477:  PUSH  CS                  ;|
9478:  POP    DS                  ;|
9479:  Create_CB_5:              ;|
9480:  MOV    BL,ES:[BP+0]       ;| BL←逻辑驱动器号(0=A,1=B,...)
9481:  INC    BL                  ;| BL←驱动器号(0=当前的,1=A,2=B,...)
9482:  MOV    AX,4408H           ;| 取出 BL 指定的驱动器是否支持可装卸的介质
9483:  INT    21H                ;|
9484:  OR     AX,AX               ;| 若介质不能装卸或指定的块设备不存在,则跳
9485:  JNZ   Create_CB_7        ;| 转
9486:  XOR    BX,BX              ;|
9487:  MOV    BL,ES:[BP+0]       ;| BL←驱动器号(0=当前的,1=A,2=B,...)
9488:  INC    BL                  ;|
9489:  MOV    DX,offset Packet   ;|
9490:  MOV    AX,440DH           ;| 取出设备参数→DS:DX 指定的参数块
9491:  MOV    CX,860H            ;|
9492:  INT    21H                ;|
9493:  JC     Create_CB_7        ;|

```

```

9494:  MOV    BX,TotalSectors          ;BX=驱动器的总扇区数
9495:  MOV    AX,BytesPerSector        ;AX=每个扇区的字节数
9496:  XOR    DX,DX                    ;┐
9497:  MOV    CX,512                   ;┐
9498:  DIV    CX                       ;┐
9499:  MUL    BX                       ;┐
9500:  OR     DX,DX                    ;┐校证缺省的盘缓冲区个数(若安装了360KB以
9501:  JNZ   Create_CB_6              ;┐上的软盘驱动器,则缺省值为3)
9502:  CMP    AX,720                   ;┐
9503:  JBE   Create_CB_7              ;┐
9504:  Create_CB_6:                   ;┐
9505:  MOV    NumberOfBuffer,3         ;┐
9506:  JMP    SHORT Create_CB_8
9507:  Create_CB_7:
9508:  CMP    WORD PTR ES:[BP+19H],-1  ;还有其它的块设备吗?
9509:  JE     Create_CB_8              ;若没有,则跳转
9510:  LES    BP,DWORD PTR ES:[BP+19H] ;ES:BP←下一个块设备对应的 DDPB 的起始地址
9511:  JMP    SHORT Create_CB_5
9512:  Create_CB_8:
9513:  CMP    WORD PTR RAMSize,2000H   ;若常规内存≤128KB,则跳转
9514:  JBE   Create_CB_9
9515:  MOV    NumberOfBuffer,5         ;补缺盘缓冲区个数为5
9516:  CMP    RAMSize,4000H           ;若满足条件128KB<常规内存≤256KB,则跳转
9517:  JBE   Create_CB_9
9518:  MOV    NumberOfBuffer,10        ;补缺盘缓冲区个数为10
9519:  CMP    RAMSize,8000H           ;若满足条件256KB<常规内存≤512KB,则跳转
9520:  JBE   Create_CB_9
9521:  MOV    NumberOfBuffer,15        ;补缺盘缓冲区个数为15
9522:  Create_CB_9:
9523:  POP    DS
9524:  POP    AX
9525:  Create_CB_10:
9526:  LDS    BX,CS:Address_ListOfList ;DS:BX 指向位于 MSDOS1 模块中的多重表
9527:  MOV    AX,CS:NumberOfBuffer     ;┐ 盘缓冲区个数→多重表
9528:  MOV    [BX+3FH],AX              ;┐
9529:  MOV    AX,CS:NumberOf2ndBuffer  ;┐ 第二个高速缓存区中的缓冲区个数→多重表
9530:  MOV    [BX+41H],AX              ;┐
9531:  LDS    BX,[BX+12H]              ;DS:BX←保存“盘缓冲区循环双链表的头结点指
;针值”的双字单元地址
9532:  CALL  Convert_AddrFMT           ;转换自由内存的起始地址值格式,并检查是否有
;空闲内存
9533:  MOV    AL,' B'
9534:  CALL  CreateSCB                 ;┐ 为盘缓冲区所占用的内存块建立对应的子段控
;制块

```

9535:	PUSH	DS	;↓
9536:	PUSH	BX	;↓
9537:	CALL	BulidBufferChain	; 建立盘缓冲区的循环双链表
9538:	POP	BX	;↓
9539:	POP	DS	;↓
9540:	CMP	CS;NumberOf2ndBuffer,00	;↑ 若不建立第二个高速缓存区,则跳转
9541:	JE	Create_CB_11	;↓
9542:	CALL	Convert_AddrFMT	;转换自由内存的起始地址值格式,并检查是否有 ;空闲内存
9543:	MOV	CX,CS;OFS_FreeMemory	;↑
9544:	MOV	[BX+06],CX	; 第二个高速缓存区的起始地址→MSDOS1模块
9545:	MOV	CX,CS;SEG_FreeMemory	;↓
9546:	MOV	[BX+08],CX	;↓
9547:	MOV	CX,CS;NumberOf2ndBuffer	;↑ 第二个高速缓存区的缓冲区个数→MSDOS1模
9548:	MOV	[BX+0AH],CX	;↓ 块
9549:	MOV	AX,200H	;↑ 计算第二个高速缓存区占用的字节数→AX
9550:	MUL	CX	;↓
9551:	MOV	CS;OFS_FreeMemory,AX	;修改自由内存的起始地址
9552:	OR	CS;FlagOfSCB,02	;↑ 转换自由内存的起始地址值格式,并设置子段
9553:	CALL	Convert_AddrFMT	;↓ 的大小
9554:	Create_CB_11;		
9555:	CALL	Convert_AddrFMT	;转换自由内存的起始地址值格式,并检查是否有 ;空闲内存
9556:	PUSH	AX	;↑
9557:	MOV	AX,' L'	; 为 CDS 数组建立对应的子段控制块
9558:	CALL	CreateSCB	;↓
9559:	POP	AX	;↓
9560:	LES	DI,CS;Address_ListOfList	;ES;DI 指向位于 MSDOS1 模块中的多重表
9561:	MOV	CL,ES:[DI+20H]	;CL= 逻辑驱动器数
9562:	CMP	CL,CS;LastDrive	;↑
9563:	JAE	Create_CB_12	;↓
9564:	MOV	CL,CS;LastDrive	; 校验系统允许访问的最大逻辑驱动器数
9565:	Create_CB_12;		
9566:	XOR	CH,CH	;↓
9567:	MOV	ES:[DI+21H],CL	;↓
9568:	MOV	AX,CS;SEG_FreeMemory	;↑
9569:	MOV	ES:[DI+18H],AX	; CDS 数组的起始地址→多重表
9570:	MOV	AX,CS;OFS_FreeMemory	;↓
9571:	MOV	ES:[DI+16H],AX	;↓
9572:	MOV	AL,CL	;↑
9573:	MOV	AH,58H	; 计算 CDS 数组占用的字节数→AX
9574:	MUL	AH	;↓
9575:	CALL	Convert_Addr	;计算 CDS 数组占用的字节数→AX

```

9576:  ADD  CS,SEG_FreeMemory,AX      ;修改自由内存的起始地址
9577:  OR   CS,FlagOfSCB,02          ;┐ 转换自由内存的起始地址值格式,并设置子段
9578:  CALL Convert_AddrFMT          ;┘ 的大小
9579:  LDS  SI,DWORD PTR ES:[DI]     ;DS:SI 指向 DDPB 链的头结点
9580:  LES  DI,DWORD PTR ES:[DI+16H] ;ES:DI←CDS 数组的起始地址
9581:  CALL Init_CDS                 ;初始化 CDS 数组
9582:  PUSH CS
9583:  POP  DS
9584:  CMP  WORD PTR OFS_StackField,-1 ;┐ 若 CONFIG.SYS 文件中有 stacks 系统配置命令,
9585:  JE   Create_CB_13             ;┘ 则跳转
9586:  CMP  BYTE PTR SubmodelByte,0
9587:  JNE  Create_CB_13
9588:  CMP  BYTE PTR ModelByte,0FEH  ;┐ 若是 PC/XT 及兼容机,则跳转
9589:  JNB  Create_CB_14             ;┘
9590:  Create_CB_13;
9591:  MOV  AX,NumberOfStack         ;AX←动态堆栈数(即 stacks=n,s 的 n 参数值)
9592:  OR   AX,AX                    ;┐ 当 n 值为0时,DOS 没有接管任何中断,因而
9593:  JE   Create_CB_14            ;┘ DOS 不更换中断服务程序使用的堆栈
9594:  CALL Convert_AddrFMT          ;转换自由内存的起始地址值格式,并检查是否有
;空闲内存
9595:  MOV  AL,'S'                   ;┐ 为动态堆栈占用的内存块建立子段控制块
9596:  CALL CreateSCB                ;┘
9597:  MOV  AX,SEG_FreeMemory        ;┐
9598:  MOV  ES,AX                    ;┘
9599:  PUSH CS                        ;┐
9600:  POP  DS                        ;┘ 安装 INT 02H,INT 08H~INT 0EH,INT 70H,
9601:  XOR  SI,SI                    ;┘ INT 72H~INT 74H,INT 76H~INT 77H 的中断
9602:  XOR  DI,DI                    ;┘ 接管程序;转换自由内存的起始地址值格式,并
9603:  MOV  CX,offset SysInt_II_Entry1 ;┘ 检查是否有空闲的内存
9604:  MOV  OFS_FreeMemory,CX        ;┐
9605:  CALL Convert_AddrFMT          ;┘
9606:  REP  MOVSB                     ;┘
9607:  PUSH DS
9608:  MOV  AX,BIO_SEG               ;┐
9609:  MOV  DS,AX                    ;┘ 下次可供分配的动态堆栈控制块的指针→IO1
9610:  MOV  WORD PTR Ptr_SearchSCB,0010H ;┘ 模块
9611:  MOV  WORD PTR Ptr_SearchSCB+2,ES ;┘
9612:  MOV  AX,CS;OFS_FreeMemory     ;┐
9613:  MOV  CS;OFS_StackField,AX     ;┘
9614:  MOV  WORD PTR Ptr_SCBArray,AX ;┘ 设置动态堆栈的控制块数组的起始地址
9615:  MOV  AX,CS;SEG_FreeMemory     ;┐
9616:  MOV  CS;SEG_StackField,AX     ;┘
9617:  MOV  WORD PTR Ptr_SCBArray+2,AX ;┘

```

9618:	MOV	AX,8	;AX=每个动态堆栈控制块占用的字节数
9619:	ADD	AX,CS;SizeOfStack	;加上每个动态堆栈占用的字节数,此时AX=每个 ;动态堆栈所需的字节数
9620:	MUL	CS;NumberOfStack	;计算动态堆栈占用的总内存字节数→AX
9621:	MOV	SizeOfDynamicStk,AX	;动态堆栈占用的总内存字节数→IO1模块
9622:	POP	DS	
9623:	CALL	Convert..Addr	;↑ 修改自由内存的起始地址值格式
9624:	ADD	CS;SEG..FreeMemory,AX	;↓
9625:	OR	CS;FlagOfSCB,02	;↑ 转换自由内存的起始地址值格式,并设置子段
9626:	CALL	Convert..AddrFMT	;↓ 的大小
9627:	CALL	Process..Stack	;建立动态堆栈的控制块,并安装INT 02H、INT 08H ;~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 74H、INT ;76H~INT 77H 的中断接管程序
9628:	Create..CB..14;		
9629:	PUSH	CS	
9630:	POP	DS	
9631:	MOV	AL,NumberOfHandle	;↑ AX←允许“能同时打
9632:	XOR	AH,AH	;↓ 开的最大文件数”
9633:	MOV	CX,AX	;CX←循环次数
9634:	XOR	BX,BX	;↑ 关闭0号文件句柄
9635:	MOV	AH,3EH	; (它对应于标准输
9636:	INT	21H	;↓ 入设备)
9637:	MOV	BX,2	;↑
9638:	Create..CB..15;		; 关闭其它所有文件
9639:	MOV	AH,3EH	; 句柄
9640:	INT	21H	; 关闭所有大于或
9641:	INC	BX	; 等2的文件句柄
9642:	LOOP	Create..CB..15	;↓
9643:	MOV	DX,offset CON..Device	;↑
9644:	MOV	AL,2	;
9645:	MOV	AH,3DH	; 以“读/写”方式打开
9646:	STC		; CON 设备
9647:	INT	21H	;↓
9648:	JNC	Create..CB..16	; 将0号、1号、2号文
9649:	CALL	Disp..ErrorInfo	; 件句柄对应于 CON
9650:	JMP	SHORT Create..CB..17	; 设备,使之分别成为
9651:	Create..CB..16;		; 标准输入设备、标准
9652:	PUSH	AX	; 输出设备和标准错
9653:	MOV	BX,1	;↑
9654:	MOV	AH,3EH	; 误设备的文件句柄
9655:	INT	21H	;
9656:	POP	AX	;↓
9657:	MOV	BX,AX	;↑

```

9658:  MOV  AH,45H           ; | 复制文件句柄,使1号和 |
9659:  INT   21H             ; | 2号文件句柄对应于 CON |
9660:  MOV  AH,45H           ; | 设备 |
9661:  INT   21H             ; | |
9662:  Create_CB_17:
9663:  MOV  DX,offset AUX_Device ; | 将3号文件句柄对应于标准辅助设备
9664:  MOV  AL,2             ; |
9665:  CALL OpenDevice       ; |
9666:  MOV  DX,offset PRN_Device ; | 将4号文件句柄对应于标准打印设备
9667:  MOV  AL,1             ; |
9668:  CALL OpenDevice       ; |
9669:  PUSH AX
9670:  PUSH BX
9671:  PUSH DX
9672:  PUSH ES
9673:  MOV  AL,-1
9674:  MOV  DX,2F2H
9675:  OUT  DX,AL
9676:  INC  DX
9677:  OUT  DX,AL
9678:  INC  DX
9679:  OUT  DX,AL
9680:  INC  DX
9681:  OUT  DX,AL
9682:  INC  DX
9683:  OUT  DX,AL
9684:  INC  DX
9685:  OUT  DX,AL
9686:  MOV  AX,ROM_SEG      ; |
9687:  MOV  ES,AX           ; | 若机器是 PC/AT,则跳转
9688:  CMP  BYTE PTR ES:[ROMAddr-FFFE],0FCH ; |
9689:  JE   Create_CB_18   ; |
9690:  MOV  AH,0C0H        ; | 取出系统配置参数
9691:  INT  15H            ; |
9692:  JC   Create_CB_19   ; | 若 ROM BIOS 不支持该功能,则跳转
9693:  TEST BYTE PTR ES:[BX+5],40H ; | 若没有第二个中断芯片,则跳转
9694:  JZ   Create_CB_19   ; |
9695:  Create_CB_18:
9696:  MOV  AL,0FFH
9697:  MOV  DX,6F2H
9698:  OUT  DX,AL
9699:  INC  DX
9700:  OUT  DX,AL

```



```

9701:  INC    DX
9702:  OUT    DX,AL
9703:  INC    DX
9704:  INC    DX
9705:  OUT    DX,AL
9706:  INC    DX
9707:  OUT    DX,AL
9708:  Create - CB - 19:
9709:  POP    ES
9710:  POP    DX
9711:  POP    BX
9712:  POP    AX
9713:  PUSH   AX
9714:  MOV    AX,SEG .FreeMemory      ;↑
9715:  SUB    AX,SEG .AllocatedMemory ;| 保存 DOS 的各种数据块和设备驱动程序占用的
9716:  MOV    SizeOfDDB,AX           ;| 内存大小(字节数)
9717:  MOV    AL,' T'                ;↑ 建立临时程序段的子段控制块,这些临时程序
9718:  CALL   CreateSCB              ;| 段支持 install 系统配置命令
9719:  POP    AX
9720:  MOV    DI,SEG .FreeMemory      ;↑
9721:  MOV    ES,DI                  ;|
9722:  MOV    WORD PTR SubRoutine .IO3+2,DI ;| 设置 ExecuteDOSFunction 子程序的入口地址
9723:  XOR    DI,DI                  ;|
9724:  MOV    WORD PTR SubRoutine .IO3,DI ;|
9725:  MOV    SI,offset ExecuteDOSFunction ;↑
9726:  MOV    CX,offset BulidBufferChain - offset ExecuteDOSFunction ;| 将 ExecuteDOSFunction、
9727:  ADD    OFS .FreeMemory,CX      ;| CalculateAccumulateCode 子
9728:  OR     CS,FlagOfSCB,02         ;| 程序等安装在临时程序段的
9729:  CALL   Convert .AddrFMT        ;| 子段内存块中
9730:  REP    MOVSB                   ;|
9731:  MOV    WORD PTR LabelAddr .IO3,offset Process .Install .5 ;↑ 设置后续程序段 Process -
;| Install - 5的入口地址,该程序
;| 段是 Process .Install 的一个
9732:  MOV    WORD PTR LabelAddr .IO3+2,CS ;| 组成部分
9733:  OR     WORD PTR Install - Flag,2 ;设置 install 系统配置命令的执行环境已建立的标
;志
9734:  CALL   Convert .AddrFMT        ;转换自由内存的起始地址值格式,并检查是否有
;空闲的内存
9735:  MOV    BX,SEG .FreeMemory      ;↑
9736:  MOV    AX,SEG .AllocatedMemory ;|
9737:  MOV    Seg .FirstMCB2,AX       ;|
9738:  MOV    ES,AX                  ;| 修改第一个内存块的大小
9739:  SUB    BX,AX                   ;|

```

```

9740:  MOV  AH,4AH                ;|
9741:  INT  21H                    ;|
9742:  PUSH ES                      ;|
9743:  MOV  AX,ES                    ;| PID 值(8表示 DOS 内核使用)→第一
9744:  DEC  AX                       ;| 个内存控制块文件名("SD"表示系统
9745:  MOV  ES,AX                     ;| 数据块)→第一个内存控制块
9746:  MOV  WORD PTR ES,MCB_ProcessID,8 ;|
9747:  MOV  WORD PTR ES,MCB_ProgramName,' DS' ;|
9748:  POP  ES                       ;|
9749:  MOV  BX,0FFFFH                ;|
9750:  MOV  AH,48H                    ;|
9751:  INT  21H                    ;| 申请系统中全部可用的自由内存
9752:  MOV  AH,48H                    ;|
9753:  INT  21H                    ;|
9754:  MOV  SEG_FreeMemory,AX         ;| 设置自由内存的起始地址
9755:  MOV  OFS_FreeMemory,0         ;|
9756:  MOV  ES,AX                     ;|
9757:  MOV  BX,SEG_Config             ;| 修改自由内存块的大小,确保 CONFIG.SYS 文
9758:  SUB  BX,AX                      ;| 件内容的缓存区、IO3模块等 SysInt- I 执行的
9759:  DEC  BX                       ;| 环境信息不被破坏
9760:  DEC  BX                       ;|
9761:  MOV  AH,4AH                    ;|
9762:  INT  21H                    ;|
9763:  MOV  BX,0FFFFH                ;| 申请作为"CONFIG.SYS 文件内容的缓存区、
9764:  MOV  AH,48H                    ;| IO3模块等 SysInt- I 执行的环境信息缓存区"
9765:  INT  21H                    ;| 的内存块,确保它不被安装 Install 系统配置命
9766:  MOV  AH,48H                    ;| 令指定的内存驻留程序所占用
9767:  INT  21H                    ;|
9768:  MOV  SEG_AllocatedMemory,AX    ;| 保存 SysInt- I 初始化时临时占用的内存块的段
 ;| 地址值
9769:  MOV  ES,SEG_FreeMemory        ;|
9770:  MOV  AH,49H                    ;| 释放可自由使用的内存块
9771:  INT  21H                    ;|
9772:  RET
9773: Create_ControlBlock  ENDP
9774: ;=====
9775: ;相对地址偏移:10CF
9776: ;功能:处理 install 系统配置命令,安装 DOS 的内存驻留程序,并根据安装时的出错类型给出相应的
      错误信息
9777: ;入口参数:ES:SI 指向 install 系统配置命令指定的参数串,它由命令文件的文件名说明串和程序参
      数(或称为命令参数)组成
9778: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
9779: ;=====

```

```

9780: Process_Install PROC NEAR
9781:   PUSH   SI
9782:   PUSH   ES
9783:   PUSH   DS
9784:   POP    ES
9785:   POP    DS
9786:   MOV    DX,SI                ;DS;DX 指向 install 系统配置命令' 指定的命令文
                                ;件的文件名说明串
9787:   XOR    CX,CX                ;清“程序参数”的字符数
9788:   CLD
9789:   MOV    CS;TempParaBuf,20H   ;↑ ES;DI 指向程序参数的暂存区
9790:   MOV    DI,offset TempParaBuf+1 ;↓
9791: Process_Install_1:          ;↑
9792:   LODSB                       ;|
9793:   CMP    AL,0                 ;| 跳过“命令文件的文件名说明串”
9794:   JE     Process_Install_2    ;|
9795:   JMP    SHORT Process_Install_1 ;↓
9796: Process_Install_2:          ;↑
9797:   LODSB                       ;|
9798:   MOV    ES:[DI],AL           ;|
9799:   CMP    AL,0AH               ;| 保存“程序参数”,并计算“程序参数”的字符数
9800:   JE     Process_Install_3    ;| →CL
9801:   INC    CL                    ;|
9802:   INC    DI                    ;|
9803:   JMP    SHORT Process_Install_2 ;↓
9804: Process_Install_3:          ;↑
9805:   MOV    CS;LengthOfPara,CL   ;设置“程序参数”的字符数
9806:   CMP    CL,0                 ;↑ 若“程序参数”有内容,则跳转
9807:   JNE    Process_Install_4    ;↓
9808:   MOV    CS;TempParaBuf,0DH   ;设置程序参数的结束符(此时不存在“程序参数”)
9809: Process_Install_4:          ;↑
9810:   MOV    WORD PTR CS:[0],0
9811:   MOV    AX,CS                ;↑
9812:   MOV    CS;EXECPB2.EXEC_Environment,AX ;设置环境块的段地址 | 建立功能调用
9813:   MOV    CS;EXECPB2.EXEC_CMDLine_SEG,AX;设置命令行的段地址 | 4B00H 的参数块
9814:   MOV    CS;EXECPB2.EXEC_FCB1_SEG,AX ;设置 FCB1的段地址 |
9815:   MOV    CS;EXECPB2.EXEC_FCB2_SEG,AX ;设置 FCB2的段地址 |
9816:   CALL  CalculateAccumulateCode ;↑ 计算并保存 CONFIG.SYS 文件内容和 IO3模块
9817:   MOV    ES;AccumulatedCode,AX ;↓ 有效代码的累加和
9818:   XOR    AX,AX                ;↑ AX←DOS 功能调用码(装入并执行)
9819:   MOV    AH,4BH               ;↓
9820:   MOV    BX,offset EXECPB2    ;ES;BX 指向程序执行的参数块
9821:   PUSH   ES

```

```

9822:   PUSH   DS
9823:   JMP    DWORD PTR CS;SubRoutine_IO3 ;控制权转入 ExecuteDOSFunction,以便装入并执行
                                           ;由 install 系统配置命令指定的 DOS 外部命令文件

9824: Process_Install_5;
9825:   POP    SI ;↑
9826:   PUSH   ES ;↓
9827:   PUSH   DS ;↓ DS;SI 指向 install 系统配置命令指定的参数串
9828:   POP    ES ;↑
9829:   POP    DS ;↓
9830:   JNB   Process_Install_6 ;若 install 系统配置命令指定的程序执行正确,则跳
                                           ;转
9831:   PUSH   SI ;↑
9832:   CALL  Disp_ErrorStr ;↓ 显示错误信息“Bad or missing”和 install 系统配
9833:   POP    SI ;↓ 置命令指定的参数串
9834:   JMP    SHORT Process_Install_RET
9835: Process_Install_6;
9836:   MOV    AH,4DH ;↑ 取返回码
9837:   INT    21H ;↓
9838:   CMP    AH,3 ;↑ 若由 install 系统配置命令安装的程序是正常的
9839:   JZ     Process_Install_RET ;↓ 驻留退出,则结束返回
9840:   CALL  OutputErrSiteInfo ;输出错误系统配置命令在 CONFIG.SYS 文本文件
                                           ;中的位置信息

9841:   STC
9842: Process_Install_RET;
9843:   RET
9844: Process_Install ENDP
9845: ;=====
9846: ;相对地址偏移:1150
9847: ;功能:将地址偏移值转换成相对段地址值
9848: ;入口参数:AX=地址偏移量
9849: ;出口参数:AX=相对段地址值
9850: ;=====
9851: Convert_Addr PROC NEAR
9852:   ADD    AX,0FH
9853:   RCR    AX,1
9854:   SHR    AX,1
9855:   SHR    AX,1
9856:   SHR    AX,1
9857:   RET
9858: Convert_Addr ENDP
9859: ;=====
9860: ;相对地址偏移:115C
9861: ;功能:执行 DOS 功能调用(该子程序是为了完成 install 系统配置命令而设置的)

```

```

9862: ;入口参数:AX=DOS 功能调用码(4B00H)
9863: ;      DS,DI 指向文件名说明串
9864: ;      ES,BX 指向程序执行的参数块
9865: ;出口参数:无
9866: ;=====
9867: ExecuteDOSFunction  PROC  NEAR
9868:     MOV     WORD PTR CS:[0061H],SS      ;0061H=11BD - 115C 保存堆栈指针寄存器值
9869:     MOV     WORD PTR CS:[0063H],SP      ;0063H=11BE - 115C ↓
9870:     INT     21H                          ;请求 DOS 功能调用
9871:     MOV     SS,WORD PTR CS:[0061H]      ;↑ 恢复堆栈指针寄存器值
9872:     MOV     SP,WORD PTR CS:[0063H]      ;↓
9873:     POP     DS
9874:     POP     ES
9875:     JB      ExecDOSFunc_2                ;若装入并执行由 install 系统配置命令指定的程序
                                           ;失败,则跳转
9876:     CALL   CalculateAccumulateCode      ;↑ 若装入并执行由 install 系统配置命令指定的程
9877:     CMP     ES,AccumulatedCode,AX       ;序之后,SysInt-1 的执行环境未被破坏,则跳
9878:     JZ      ExecDOSFunc_2                ;↓ 转
9879:     MOV     AH,9                          ;↑
9880:     PUSH   CS                             ;↓
9881:     POP     DS                             ;↑ 显示错误信息“Memory
9882:     MOV     DX,offset Install_MemErr - offset ExecuteDOSFunction; allocation error”
9883:     INT     21H                          ;↓
9884: ExecDOSFunc_1:                            ;↑ 系统进入死循环
9885:     JMP     SHORT ExecDOSFunc_1          ;↓
9886: ExecDOSFunc_2:
9887:     JMP     DWORD PTR ES:LabelAddr_IO3   ;控制权转入 Process_Install_5处接着执行
9888: ExecuteDOSFunction  ENDP
9889: ;=====
9890: ;相对地址偏移:1190
9891: ;功能:计算 CONFIG.SYS 文件内容和 IO3模块有效代码的累加和
9892: ;入口参数:无
9893: ;出口参数:AX=CONFIG.SYS 文件内容和 IO3模块有效代码的累加和
9894: ;=====
9895: CalculateAccumulateCode  PROC  NEAR
9896:     PUSH   DS
9897:     MOV     AX,ES,SEG_Config              ;↑
9898:     MOV     DS,AX                          ;↓ DS:SI 指向存放 CONFIG.SYS 文件内容的缓存
9899:     XOR     SI,SI                            ;↓ 区
9900:     XOR     AX,AX                          ;清 CONFIG.SYS 文件内容和 IO3模块有效代码的
                                           ;累加和
9901:     MOV     CX,ES:LengthOfConfig          ;↑
9902:     SHR     CX,1                             ;↓

```

```

9903:    JZ      CalcuAccC_2          ; |
9904: CalcuAccC_1;                    ; |
9905:    ADD    AX,[SI]                ; | 计算 CONFIG.SYS 文件内容的累加和
9906:    INC    SI                      ; |
9907:    INC    SI                      ; |
9908:    LOOP   CalcuAccC_1            ; |
9909: CalcuAccC_2;                      ; ↓
9910:    MOV    SI,offset SysInt_II_E2-1 ; ↑
9911:    MOV    CX,offset End_SysInt_II  ; |
9912:    SUB    CX,SI                   ; |
9913:    SHR    CX,1                    ; |
9914: CalcuAccC_3;                      ; | 计算 IO3模块有效代码的累加和
9915:    ADD    AX,ES:[SI]              ; |
9916:    INC    SI                      ; |
9917:    INC    SI                      ; |
9918:    LOOP   CalcuAccC_3            ; ↓
9919:    POP    DS
9920:    RET
9921: CalculateAccumulateCode ENDP
9922: ;相对地址偏移:11BD
9923:    DW     0                        ;保存堆栈指针寄存器 SS 的值
9924:    DW     0                        ;保存堆栈指针寄存器 SP 的值
9925: Install_MemErr DB '0DH, 0AH, ' Memory allocation error ¥' ;错误信息
9926: ;
9927: ;=====
9928: ;相对地址偏移:11DC
9929: ;功能:建立盘缓冲区的循环双链表,并设置 MSDOS1模块中的对应变量
9930: ;入口参数:DS:BX=保存“盘缓冲区循环双链表的头结点指针值”的双字单元地址
9931: ;出口参数:无
9932: ;=====
9933: BulidBufferChain PROC NEAR
9934:    XOR    DL,DL                    ;清盘缓冲区位置标志(0:表示盘缓冲区建在常规
;内存中)
9935:    CALL   AllocateBufferMem        ;分配作为盘缓冲区的内存块
9936:    JZ     BulidBufChain_1          ;若在常规内存中建立盘缓冲区,则跳转
9937:    MOV    DL,1                    ;设置盘缓冲区位置标志(1:表示盘缓冲区建在
;HMA 中)
9938: BulidBufChain_1;
9939:    MOV    [BX],DI                  ;↑ 盘缓冲区的循环双链表的头结点地址→
9940:    MOV    WORD PTR [BX+2],ES       ;↓ MSDOS1模块
9941:    MOV    WORD PTR [BX+4],0
9942:    MOV    AX,DI                    ;↑
9943:    MOV    CX,CS:NumberOfBuffer    ; |

```

```

9944:   PUSH   DI                               ; |
9945: BulidBufChain_2:                          ; |
9946:   CALL   Create_A_Buffer                    ; |
9947:   MOV    DI,AX                              ; | 建立盘缓冲区的循环双链表
9948:   LOOP   BulidBufChain_2                    ; |
9949:   SUB    DI,CS;SizePerBuffer                 ; |
9950:   POP    CX                                 ; |
9951:   MOV    ES:[DI],CX                          ; |
9952:   XCHG  CX,DI                               ; |
9953:   MOV    WORD PTR ES:[DI+2],CX              ; |
9954:   OR     DL,DL                               ; | 若盘缓冲区是建在常规内存中,则跳转
9955:   JZ     BulidBufChain_3                     ; |
9956: ; 盘缓冲区建在 HMA 中
9957:   MOV    BYTE PTR [BX+0CH],1                 ; 盘缓冲区位置标志(1:表示盘缓冲区建在 HMA
; 中)→MSDOS1 模块
9958:   MOV    AX,CS;SEG_FreeMemory                ; |
9959:   MOV    WORD PTR [BX+0DH],0                 ; | “建在常规内存中的一个盘缓存区”的起始地址
9960:   MOV    WORD PTR [BX+0FH],AX                ; | →MSDOS1 模块
9961:   MOV    AX,CS;SizePerBuffer                 ; | AX=盘缓存区占用的字节数
9962:   SUB    AX,14H                              ; |
9963: BulidBufChain_3:
9964:   ADD    CS;OFS_FreeMemory,AX                ; 修改自由内存块的起始地址
9965:   OR     CS;FlagOfSCB,02                     ; | 转换自由内存块的起始地址值格式,并设置子
9966:   CALL   Convert_AddrFMT                     ; | 段的大小
9967:   RET
9968: BulidBufferChain ENDP
9969: ; =====
9970: ; 相对地址偏移:1237
9971: ; 功能:分配作为盘缓冲区的常规内存块或高内存区中的内存块
9972: ; 入口参数:无
9973: ; 出口参数:ES;DI=作为盘缓冲区的内存块的起始地址
9974: ; ZF=0,盘缓冲区建立在 HMA 中;ZF=1,盘缓冲区建立在常规内存中
9975: ; =====
9976: AllocateBufferMem PROC NEAR
9977:   PUSH   BX
9978:   PUSH   DX
9979:   MOV    AX,CS;SizePerBuffer                 ; | 计算盘缓冲区所需的字节数
9980:   MUL    CS;NumberOfBuffer                    ; |
9981:   ADD    AX,0FH                              ; |
9982:   AND    AX,0FFF0H                           ; | BX=在 HMA 中建立盘缓冲区时所需的字节数
9983:   MOV    BX,AX                               ; |
9984:   MOV    AX,4A02H                            ; | 申请建立盘缓冲区所需的 HMA 内存
9985:   INT    2FH                                 ; |

```

```

9986:   CMP    DI,-1                ; 若已分配到可用的 HMA 内存,则跳转
9987:   JNE    AllocateBufMem-1    ; ↓
9988:   MOV    DI,0                ;  ES;DI←作为盘缓冲区的常规内存块的起始地
9989:   MOV    ES,CS;SEG-FreeMemory ; ↓ 址
9990: AllocateBufMem-1:
9991:   POP    DX
9992:   POP    BX
9993:   RET
9994: AllocateBufferMem ENDP
9995: ;=====
9996: ;相对地址偏移:125F
9997: ;功能:建立一个盘缓冲区
9998: ;入口参数:AX=当前盘缓冲区的起始地址偏移值
9999: ;      ES;DI 指向当前盘缓冲区
10000: ;出口参数:AX=下一个盘缓冲区的起始地址偏移值
10001: ;=====
10002: Create_A_Buffer PROC NEAR
10003:   PUSH  CS;OFS-PreviousBuffer ; 设置当前盘缓冲区的反向指针
10004:   POP   WORD PTR ES:[DI+2]    ; ↓
10005:   MOV   CS;OFS-PreviousBuffer,AX ;保存当前盘缓冲区的起始地址偏移值
10006:   ADD   AX,CS;SizePerBuffer   ; 设置当前盘缓冲区的正向指针
10007:   MOV   ES:[DI],AX           ; ↓
10008:   MOV   WORD PTR ES:[DI+4],0FFH ;设置当前盘缓冲区的使用标志(-1;表示未被使
                                   ;用)
10009:   MOV   WORD PTR ES:[DI+6],0   ; 清当前盘缓冲区的逻辑扇区号
10010:   MOV   WORD PTR ES:[DI+8],0   ; ↓
10011:   RET
10012: Create_A_Buffer ENDP
10013: ;=====
10014: ;相对地址偏移:1287
10015: ;功能:建立动态堆栈的控制块,并安装 INT 02H、INT 08H~INT 0EH、INT 70H、INT 72H~INT 74H、
      INT 76H~INT 77H 的中断接管程序
10016: ;入口参数:ES=接管中断的中断接管程序和动态堆栈所占用的内存块的段地址值
10017: ;出口参数:无
10018: ;=====
10019: Process_Stack PROC NEAR
10020:   PUSH  AX
10021:   PUSH  DS
10022:   PUSH  ES
10023:   PUSH  BX
10024:   PUSH  CX
10025:   PUSH  DX

```


10026:	PUSH	DI		
10027:	PUSH	SI		
10028:	PUSH	BP		
10029:	MOV	AX,CS;NumberOfStack	;7	设置动态堆栈的数目
10030:	MOV	WORD PTR ES;n_Stack,AX	;┘	
10031:	MOV	AX,SizeOfStack	;7	保存动态堆栈的尺寸(字节数)
10032:	MOV	ES;s_Stack,AX	;┘	
10033:	MOV	AX,CS;OFS_StackField	;7	
10034:	MOV	ES;OFS_ManageBlockHead,AX	;	设置动态堆栈的控制块数组的起始地址
10035:	MOV	AX,CS;SEG_StackField	;	
10036:	MOV	ES;SEG_ManageBlockHead,AX	;┘	
10037:	MOV	BP,ES;OFS_ManageBlockHead	;7	设置动态堆栈的控制块数组的起始地址偏移
10038:	MOV	ES;OFS_ManageBlockHead2,BP	;┘	
10039:	MOV	AX, 8	;7	
10040:	MOV	CX,WORD PTR ES;n_Stack	;	
10041:	MUL	CX	;	计算并保存动态堆栈区的起始地址偏移
10042:	ADD	AX,BP	;	
10043:	MOV	ES;OFS_Stack,AX	;┘	
10044:	MOV	BX,AX		
10045:	SUB	BX,2		
10046:	MOV	DI,ES;OFS_Stack	; 7	
10047:	MOV	AX,ES;s_Stack	;7	
10048:	MUL	CX	;	计算动态堆栈区占用的
10049:	MOV	CX,AX	;┘	字节数→CX
10050:	XOR	AX,AX	;7	初始化动态堆栈区
10051:	PUSH	ES	;	
10052:	POP	DS	;	初始化作为动态堆栈区
10053:	MOV	ES,DS;SEG_ManageBlockHead	;	的内存块
10054:	CLD		;	
10055:	REP	STOSB	;┘	┘
10056:	MOV	CX,WORD PTR DS;n_Stack	;CX←指定的动态堆栈个数	
10057:	Pro_Stack1;			
10058:	MOV	ES:[BP].SCB_UseMark,0	;清动态堆栈的状态标志 7	
			; (0:空闲)	
10059:	MOV	ES:[BP].SCB_Reserved,AL	;清保留字节	
10060:	MOV	ES:[BP].SCB_SPValue,AX	;7 清先前 SP,SS 寄存器值	
10061:	MOV	ES:[BP].SCB_SSValue,AX	;┘	初始化各个动态堆
10062:	ADD	BX,DS;s_Stack	;7 设置对应的堆栈顶的指	栈的控制块
10063:	MOV	ES:[BP].SCB_AddrOfStack,BX	;┘ 针值	
10064:	MOV	ES:[BX],BP	;在堆栈顶预先存入对应的	
			;控制块的地址偏移值	
10065:	ADD	BP,8	;ES:BP 指向下一个动态堆	
			;栈的控制块	

```

10066:  LOOP   Pro_Stack1                ;
10067:  SUB    BP,8                       ;ES:BP 指向最后一个动态堆栈的控制块
10068:  MOV    DS;OFS_ManageBlockTail,BP ;保存最后一个动态堆栈的控制块
10069:  MOV    DS;OFS_AllocatedManageBlock,BP ;设置下次可供分配的动态堆栈对应的控制块的起
                                       ;始地址偏移值

10070:  PUSH  DS                          ;┘
10071:  MOV    AX,ROM_SEG                 ;|
10072:  MOV    DS,AX                      ;| 是 PC 兼容机吗?
10073:  CMP    BYTE PTR DS;ROMAddr-FFFE,0F9H ;|
10074:  POP    DS                          ;┘
10075:  JNZ    Pro_Stack2                 ;若不是,则跳转
10076:  MOV    AL,7
10077:  OUT    72H,AL

10078:  Pro_Stack2;
10079:  XOR    AX,AX
10080:  MOV    ES,AX
10081:  CLI
10082:  MOV    SI,Vector_02H-OFS          ;┘
10083:  MOV    DI,offset Old_INT02H_Vector1 ;|
10084:  MOV    BX,offset Old_INT02H_Vector2 ;| 安装 INT 02H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10085:  MOV    DX,offset INT02H_Entry      ;|
10086:  CALL  Modify_Vector              ;┘
10087:  MOV    SI,Vector_08H-OFS          ;┘
10088:  MOV    DI,offset Old_INT08H_Vector1 ;|
10089:  MOV    BX,offset Old_INT08H_Vector2 ;| 安装 INT 08H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10090:  MOV    DX,offset INT08H_Entry      ;|
10091:  CALL  Modify_Vector              ;┘
10092:  MOV    SI,Vector_09H-OFS          ;┘
10093:  MOV    DI,offset Old_INT09H_Vector1 ;|
10094:  MOV    BX,offset Old_INT09H_Vector2 ;| 安装 INT 09H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10095:  MOV    DX,offset INT09H_Entry      ;|
10096:  CALL  Modify_Vector              ;┘
10097:  MOV    SI,Vector_70H-OFS          ;┘
10098:  MOV    DI,offset Old_INT70H_Vector1 ;|
10099:  MOV    BX,offset Old_INT70H_Vector2 ;| 安装 INT 70H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10100:  MOV    DX,offset INT70H_Entry      ;|
10101:  CALL  Modify_Vector              ;┘
10102:  MOV    SI,Vector_0AH-OFS          ;┘
10103:  PUSH  DS                          ;|
10104:  LDS   BX,DWORD PTR ES:[SI]        ;|
10105:  PUSH  DS                          ;|
10106:  POP   DX                          ;|
10107:  CMP   DX,0                        ;|

```

```

10108:  JE      Pro_Stack4                ; |
10109:  CMP     BYTE PTR [BX],0CFH        ; |
10110:  JE      Pro_Stack4                ; |
10111:  CMP     WORD PTR [BX+6], 'BK'     ; | 判定是否可以接管 INT 0AH 中断服务程序
10112:  JE      Pro_Stack3                ; | 若不可以,则跳转
10113:  CMP     DX,ROM_SEG                ; |
10114:  JNE     Pro_Stack3                ; |
10115:  PUSH   ES                         ; |
10116:  PUSH   DX                         ; |
10117:  MOV     DX,ROM_SEG                ; |
10118:  MOV     ES,DX                     ; |
10119:  CMP     BX,ES;ROMAddr_FF01       ; |
10120:  POP     DX                         ; |
10121:  POP     ES                         ; |
10122:  JE      Pro_Stack4                ; |
10123:  Pro_Stack3;                       ; |
10124:  POP     DS                         ; |
10125:  MOV     DI, offset Old_INT0AH_Vector1 ; |
10126:  MOV     BX, offset Old_INT0AH_Vector2 ; | 安装 INT 0AH 中断接管程序(为了切换堆栈)
10127:  MOV     DX, offset INT0AH_Entry   ; |
10128:  CALL   Modify_Vector             ; |
10129:  JMP     SHORT Pro_Stack5          ; |
10130:  Pro_Stack4;                       ; |
10131:  POP     DS                         ; |
10132:  Pro_Stack5;                       ; |
10133:  MOV     SI, Vector_0BH_OFS        ; |
10134:  PUSH   DS                         ; |
10135:  LDS     BX, DWORD PTR ES:[SI]     ; |
10136:  PUSH   DS                         ; |
10137:  POP     DX                         ; |
10138:  CMP     DX,0                      ; |
10139:  JE      Pro_Stack7                ; |
10140:  CMP     BYTE PTR [BX],0CFH        ; |
10141:  JE      Pro_Stack7                ; |
10142:  CMP     WORD PTR [BX+6], 'BK'     ; |
10143:  JE      Pro_Stack6                ; | 判定是否可以接管 INT 0BH 中断服务程序,
10144:  CMP     DX,ROM_SEG                ; | 若不可以,则跳转
10145:  JNE     Pro_Stack6                ; |
10146:  PUSH   ES                         ; |
10147:  PUSH   DX                         ; |
10148:  MOV     DX,ROM_SEG                ; |
10149:  MOV     ES,DX                     ; |
10150:  CMP     BX,ES;ROMAddr_FF01       ; |

```

```

10151: POP DX ;|
10152: POP ES ;|
10153: JE Pro_Stack7 ;|
10154: Pro_Stack6: ;┘
10155: POP DS
10156: MOV DI, offset Old_INT0BH_Vector1 ;┐
10157: MOV BX, offset Old_INT0BH_Vector2 ;|
10158: MOV DX, offset INT0BH_Entry ;| 安装 INT 0BH 中断接管程序(为了切换堆栈)
10159: CALL Modify_Vector ;|
10160: JMP SHORT Pro_Stack8 ;┘
10161: Pro_Stack7:
10162: POP DS
10163: Pro_Stack8:
10164: MOV SI, Vector_0CH_OFS ;┐
10165: PUSH DS ;|
10166: LDS BX, DWORD PTR ES:[SI] ;|
10167: PUSH DS ;|
10168: POP DX ;|
10169: CMP DX, 0 ;|
10170: JE Pro_Stack10 ;|
10171: CMP BYTE PTR [BX], 0CFH ;|
10172: JE Pro_Stack10 ;|
10173: CMP WORD PTR [BX+6], 'BK' ;|
10174: JE Pro_Stack9 ;| 判定是否可以接管 INT 0CH 中断服务程序
10175: CMP DX, ROM_SEG ;| 若不可以,则跳转 (12)
10176: JNE Pro_Stack9 ;|
10177: PUSH ES ;|
10178: PUSH DX ;|
10179: MOV DX, ROM_SEG ;|
10180: MOV ES, DX ;|
10181: CMP BX, ES;ROMAddr_FF01 ;|
10182: POP DX ;|
10183: POP ES ;|
10184: JE Pro_Stack10 ;|
10185: Pro_Stack9: ;┘
10186: POP DS
10187: MOV DI, offset Old_INT0CH_Vector1 ;┐
10188: MOV BX, offset Old_INT0CH_Vector2 ;| 安装 INT 0CH 中断接管程序(为了切换堆栈)
10189: MOV DX, offset INT0CH_Entry ;|
10190: CALL Modify_Vector ;┘
10191: JMP SHORT Pro_Stack11
10192: Pro_Stack10:
10193: POP DS

```

```

10194: Pro_Stack11:
10195:  MOV    SI,Vector_0DH_OFS          ;7
10196:  PUSH   DS                          ;|
10197:  LDS    BX,DWORD PTR ES:[SI]       ;|
10198:  PUSH   DS                          ;|
10199:  POP    DX                          ;|
10200:  CMP    DX,0                         ;|
10201:  JE     Pro_Stack13                 ;|
10202:  CMP    BYTE PTR [BX],0CFH         ;|
10203:  JE     Pro_Stack13                 ;|
10204:  CMP    WORD PTR [BX+6],' BK'      ;|
10205:  JE     Pro_Stack12                 ;| 判定是否可以接管 INT 0DH 中断服务程序
10206:  CMP    DX,ROM_SEG                 ;| 若不可以,则跳转
10207:  JNE    Pro_Stack12                 ;|
10208:  PUSH   ES                          ;|
10209:  PUSH   DX                          ;|
10210:  MOV    DX,ROM_SEG                 ;|
10211:  MOV    ES,DX                       ;|
10212:  CMP    BX,ES;ROMAddr_FF01        ;|
10213:  POP    DX                          ;|
10214:  POP    ES                          ;|
10215:  JE     Pro_Stack13                 ;|
10216: Pro_Stack12:
10217:  POP    DS                          ;|
10218:  MOV    DI,offset Old_INT0DH_Vector1 ;7
10219:  MOV    BX,offset Old_INT0DH_Vector2 ;|
10220:  MOV    DX,offset INT0DH_Entry     ;| 安装 INT 0DH 中断接管程序(为了切换堆栈)
10221:  CALL   Modify_Vector             ;|
10222:  JMP    SHORT Pro_Stack14         ;J
10223: Pro_Stack13:
10224:  POP    DS                          ;|
10225: Pro_Stack14:
10226:  MOV    SI,Vector_0EH_OFS          ;7
10227:  PUSH   DS                          ;|
10228:  LDS    BX,DWORD PTR ES:[SI]       ;|
10229:  PUSH   DS                          ;|
10230:  POP    DX                          ;|
10231:  CMP    DX,0                         ;|
10232:  JE     Pro_Stack16                 ;|
10233:  CMP    BYTE PTR [BX],0CFH         ;|
10234:  JE     Pro_Stack16                 ;|
10235:  CMP    WORD PTR [BX+6],' BK'      ;|
10236:  JE     Pro_Stack15                 ;| 判定是否可以接管 INT 0EH 中断服务程序

```

```

10237:  CMP    DX,ROM_SEG           ;| 若不可以,则跳转
10238:  JNE    Pro_Stack15          ;|
10239:  PUSH   ES                    ;|
10240:  PUSH   DX                     ;|
10241:  MOV    DX,ROM_SEG           ;|
10242:  MOV    ES,DX                 ;|
10243:  CMP    BX,ES;ROMAddr_FF01   ;|
10244:  POP    DX                     ;|
10245:  POP    ES                     ;|
10246:  JE     Pro_Stack16          ;|
10247: Pro_Stack15;                 ;|
10248:  POP    DS                     ;|
10249:  MOV    DI, offset Old_INT0EH_Vector1 ;|
10250:  MOV    BX, offset Old_INT0EH_Vector2 ;| 安装 INT 0EH 中断接管程序(为了切换堆栈)
10251:  MOV    DX, offset INT0EH_Entry ;|
10252:  CALL   Modify_Vector        ;|
10253:  JMP    SHORT Pro_Stack17     ;|
10254: Pro_Stack16;                 ;|
10255:  POP    DS                     ;|
10256: Pro_Stack17;                 ;|
10257:  MOV    SI,Vector_72H_OFS     ;|
10258:  PUSH   DS                     ;|
10259:  LDS    BX,DWORD PTR ES:[SI]  ;|
10260:  PUSH   DS                     ;|
10261:  POP    DX                     ;|
10262:  CMP    DX,0                   ;|
10263:  JE     Pro_Stack19          ;|
10264:  CMP    BYTE PTR [BX],0CFH    ;|
10265:  JE     Pro_Stack19          ;|
10266:  CMP    WORD PTR [BX+6], 'BK'  ;|
10267:  JE     Pro_Stack18          ;| 判定是否可以接管 INT 72H 中断服务程序
10268:  CMP    DX,ROM_SEG           ;| 若不可以,则跳转
10269:  JNE    Pro_Stack18          ;|
10270:  PUSH   ES                     ;|
10271:  PUSH   DX                     ;|
10272:  MOV    DX,ROM_SEG           ;|
10273:  MOV    ES,DX                 ;|
10274:  CMP    BX,ES;ROMAddr_FF01   ;|
10275:  POP    DX                     ;|
10276:  POP    ES                     ;|
10277:  JE     Pro_Stack19          ;|
10278: Pro_Stack18;                 ;|
10279:  POP    DS                     ;|

```

```

10280:  MOV    DI, offset Old_INT72H_Vector1    ;7
10281:  MOV    BX, offset Old_INT72H_Vector2    ;| 安装 INT 72H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10282:  MOV    DX, offset INT72H_Entry          ;|
10283:  CALL   Modify_Vector                    ;J
10284:  JMP    SHORT Pro_Stack20
10285: Pro_Stack19:
10286:  POP    DS
10287: Pro_Stack20:
10288:  MOV    SI, Vector_73H_OFS                ;7
10289:  PUSH   DS                                ;|
10290:  LDS    BX, DWORD PTR ES:[SI]            ;|
10291:  PUSH   DS                                ;|
10292:  POP    DX                                ;|
10293:  CMP    DX, 0                             ;|
10294:  JE     Pro_Stack22                        ;|
10295:  CMP    BYTE PTR [BX], 0CFH               ;|
10296:  JE     Pro_Stack22                        ;|
10297:  CMP    WORD PTR [BX+6], 'BK'             ;|
10298:  JE     Pro_Stack21                        ;| 判定是否可以接管 INT 73H 中断服务程序
10299:  CMP    DX, ROM_SEG                       ;| 若不可以,则跳转
10300:  JNE    Pro_Stack21                        ;|
10301:  PUSH   ES                                ;|
10302:  PUSH   DX                                ;|
10303:  MOV    DX, ROM_SEG                       ;|
10304:  MOV    ES, DX                             ;|
10305:  CMP    BX, ES, ROMAddr_FF01             ;|
10306:  POP    DX                                ;|
10307:  POP    ES                                ;|
10308:  JE     Pro_Stack22                        ;|
10309: Pro_Stack21:
10310:  POP    DS
10311:  MOV    DI, offset Old_INT73H_Vector1    ;7
10312:  MOV    BX, offset Old_INT73H_Vector2    ;| 安装 INT 73H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10313:  MOV    DX, offset INT73H_Entry          ;|
10314:  CALL   Modify_Vector                    ;J
10315:  JMP    SHORT Pro_Stack23
10316: Pro_Stack22:
10317:  POP    DS
10318: Pro_Stack23:
10319:  MOV    SI, Vector_74H_OFS                ;7
10320:  PUSH   DS                                ;|
10321:  LDS    BX, DWORD PTR ES:[SI]            ;|
10322:  PUSH   DS                                ;|

```

```

10323:  POP    DX                                ;|
10324:  CMP    DX,0                              ;|
10325:  JE     Pro_Stack25                        ;|
10326:  CMP    BYTE PTR [BX],0CFH                ;|
10327:  JE     Pro_Stack25                        ;|
10328:  CMP    WORD PTR [BX+6], 'BK'             ;|
10329:  JE     Pro_Stack24                        ;| 判定是否可以接管 INT 74H 中断服务程序
10330:  CMP    DX,ROM_SEG                        ;| 若不可以,则跳转
10331:  JNE   Pro_Stack24                        ;|
10332:  PUSH  ES                                ;|
10333:  PUSH  DX                                ;|
10334:  MOV    DX,ROM_SEG                        ;|
10335:  MOV    ES,DX                             ;|
10336:  CMP    BX,ES;ROMAddr_FF01               ;|
10337:  POP    DX                                ;|
10338:  POP    ES                                ;|
10339:  JE     Pro_Stack25                        ;|
10340:  Pro_Stack24:                             ;|
10341:  POP    DS                                ;|
10342:  MOV    DI,offset Old_INT74H_Vector1     ;|
10343:  MOV    BX,offset Old_INT74H_Vector2     ;| 安装 INT 74H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10344:  MOV    DX,offset INT74H_Entry           ;|
10345:  CALL  Modify_Vector                     ;|
10346:  JMP    SHORT Pro_Stack26                 ;|
10347:  Pro_Stack25:                             ;|
10348:  POP    DS                                ;|
10349:  Pro_Stack26:                             ;|
10350:  MOV    SI,Vector_76H_OFS                 ;|
10351:  PUSH  DS                                ;|
10352:  LDS    BX,DWORD PTR ES:[SI]             ;|
10353:  PUSH  DS                                ;|
10354:  POP    DX                                ;|
10355:  CMP    DX,0                              ;|
10356:  JE     Pro_Stack28                        ;|
10357:  CMP    BYTE PTR [BX],0CFH                ;|
10358:  JE     Pro_Stack28                        ;|
10359:  CMP    WORD PTR [BX+6], 'BK'             ;|
10360:  JE     Pro_Stack27                        ;| 判定是否可以接管 INT 76H 中断服务程序
10361:  CMP    DX,ROM_SEG                        ;| 若不可以,则跳转
10362:  JNE   Pro_Stack27                        ;|
10363:  PUSH  ES                                ;|
10364:  PUSH  DX                                ;|
10365:  MOV    DX,ROM_SEG                        ;|

```



```

10366:  MOV  ES,DX                ;|
10367:  CMP   BX,ES,ROMAddr_FF01 ;|
10368:  POP   DX                  ;|
10369:  POP   ES                  ;|
10370:  JE    Pro_Stack28        ;|
10371: Pro_Stack27:              ;┘
10372:  POP   DS                  ;|
10373:  MOV   DI, offset Old_INT76H_Vector1 ;┐
10374:  MOV   BX, offset Old_INT76H_Vector2 ;| 安装 INT 76H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10375:  MOV   DX, offset INT76H_Entry ;|
10376:  CALL  Modify_Vector      ;┘
10377:  JMP   SHORT Pro_Stack29 ;|
10378: Pro_Stack28:              ;|
10379:  POP   DS                  ;|
10380: Pro_Stack29:              ;|
10381:  MOV   SI, Vector_77H_OFS ;┐
10382:  PUSH  DS                  ;|
10383:  LDS   BX, DWORD PTR ES:[SI] ;|
10384:  PUSH  DS                  ;|
10385:  POP   DX                  ;|
10386:  CMP   DX, 0               ;|
10387:  JE    Pro_Stack31        ;|
10388:  CMP   BYTE PTR [BX], 0CFH ;|
10389:  JE    Pro_Stack31        ;|
10390:  CMP   WORD PTR [BX+6], 'BK' ;|
10391:  JE    Pro_Stack30        ;| 判定是否可以接管 INT 77H 中断服务程序
10392:  CMP   DX, ROM_SEG        ;| 若不可以,则跳转
10393:  JNE   Pro_Stack30        ;|
10394:  PUSH  ES                  ;|
10395:  PUSH  DX                  ;|
10396:  MOV   DX, ROM_SEG        ;|
10397:  MOV   ES, DX              ;|
10398:  CMP   BX, ES, ROMAddr_FF01 ;|
10399:  POP   DX                  ;|
10400:  POP   ES                  ;|
10401:  JE    Pro_Stack31        ;|
10402: Pro_Stack30:              ;┘
10403:  POP   DS                  ;|
10404:  MOV   DI, offset Old_INT77H_Vector1 ;┐
10405:  MOV   BX, offset Old_INT77H_Vector2 ;| 安装 INT 77H 中断接管程序(为了切换堆栈)
10406:  MOV   DX, offset INT77H_Entry ;|
10407:  CALL  Modify_Vector      ;┘
10408:  JMP   SHORT Pro_Stack32 ;|

```

```

10409: Pro_Stack31:
10410: POP DS
10411: Pro_Stack32:
10412: PUSH DS ;↑
10413: MOV AX,ROM_SEG ;|
10414: MOV DS,AX ;| 是 PC 兼容机吗?
10415: CMP BYTE PTR DS,ROMAddr_ FF FE,0F9H ;|
10416: POP DS ;↓
10417: JNZ Pro_Stack33 ;若不是,则跳转
10418: MOV AL,27H
10419: OUT 72H,AL
10420: Pro_Stack33:
10421: STI
10422: MOV AX,BIO_SEG ;↑
10423: MOV DS,AX ;| 设置 IO1 模块中的标志变量(指定了动态堆栈)
10424: MOV BYTE PTR StackFlag,1 ;↓
10425: POP BP
10426: POP SI
10427: POP DI
10428: POP DX
10429: POP CX
10430: POP BX
10431: POP ES
10432: POP DS
10433: POP AX
10434: RET
10435: Process_Stack ENDP
10436: ;=====
10437: ;相对地址偏移:1610
10438: ;功能:修改中断向量
10439: ;入口参数:DS;BX=存放原来中断向量的地址;
10440: ; DS;DX=新的中断向量;
10441: ; ES;SI=存放指定中断向量的地址;
10442: ; 70H;DI 指向在 IO1 模块中存放原来中断向量的地址
10443: ;出口参数:无
10444: ;=====
10445: Modify_Vector PROC NEAR
10446: MOV AX,ES:[SI] ;↑
10447: MOV [BX],AX ;| 取出 ES;SI 指定的中断向量,存入 DS;BX 指定
10448: MOV AX,ES:[SI+2] ;| 的地址
10449: MOV [BX+2],AX ;↓
10450: PUSH DS ;↑
10451: MOV AX,BIO_SEG ;|

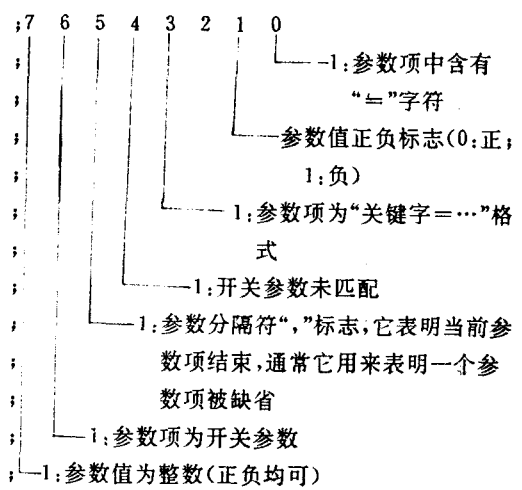
```

```

10452:  MOV    DS,AX                ;|
10453:  MOV    AX,ES:[SI]           ;| 取出 ES:SI 指定的中断向量,存入70H:DI 指定
10454:  MOV    [DI],AX              ;| 的地址
10455:  MOV    AX,ES:[SI+2]         ;|
10456:  MOV    [DI+2],AX            ;|
10457:  POP    DS                    ;|
10458:  MOV    ES:[SI],DX           ;| 修改中断向量
10459:  MOV    ES:[SI+2],DS         ;|
10460:  RET
10461:  Modify_Vector  ENDP
10462:  ;=====
10463:  ;相对地址偏移:1637
10464:  ;功能:在 DOS 数据段中为 DOS 使用的各种数据块建立对应的子段控制块
10465:  ;入口参数:AL=子段用法的标志符
10466:  ;出口参数:无
10467:  ;=====
10468:  CreateSCB  PROC  NEAR
10469:  PUSH   ES
10470:  PUSH   CX
10471:  MOV    CX,CS;SEG_FreeMemory ;| 保存当前子段控制块的段地址值
10472:  MOV    CS;Seg_CurrSCB,CX    ;|
10473:  MOV    ES,CX                ;ES 指向当前子段控制块
10474:  MOV    BYTE PTR ES:[0],AL   ;“表示子段用法”的标志符→子段控制块
10475:  INC    CX                    ;| “子段内存块”的段地址→子段控制块
10476:  MOV    WORD PTR ES:[1],CX   ;|
10477:  POP    CX
10478:  POP    ES
10479:  INC    CS;SEG_FreeMemory    ;修改自由内存的段地址值
10480:  RET
10481:  CreateSCB  ENDP
10482:  ;相对地址偏移:1657
10483:  ; DB    0                    ;未使用
10484:  DriverCounter  DB    0      ;设备驱动程序计数器,它记录了当前正在安装的
;设备驱动程序文件支持的设备驱动程序数
10485:  Seg_CurrSCB    DW    0      ;存放当前子段控制块的段地址值
10486:  FlagOfSCB     DB    0      ;设置子段控制块大小的标志(bit1=1,设置,bit0=
;0,不设置)
10487:  ; DB    0                    ;未使用
10488:  Ptr_ProcessConfig  DD    0  ;保存系统配置命令字符串的待处理内容的起始地
;址。当正在处理的系统配置命令格式错时,通过它
;能输出不能识别的字符串
10489:  ParaNumber    DW    0      ;参数项的序号,它是当前正在取出的参数项的序
;号

```

10490: GetParaRetCode	DW	0	;取参数值的返回码(0:正常,-1:命令正常结束; ;1:有多余的参数项;2:缺少参数项;3:命令参数中 ;有非法的开关参数;6:参数值越界;8:非法的开关 ;状态关键字,即参数值不是 ON 或 OFF;9:参数值 ;错)
10491: EndAddrOfParaItem	DW	0	;存放参数项字符串在命令串中的结束地址
10492: StartAddrOfPVIB	DW	0	;存放参数项的参数值信息块的起始地址
10493: ParaSeparator	DB	0	;存放当前使用的参数分隔符或系统保留字符
10494: Ptr_DBCS	DD	0	;保存双字节字符集(DBCS)的引导字节表的起始地 ;址
10495: NoUse	DB	0	;该变量无实际意义
10496: ParaFeatureFlag	DB	0	;参数项字符串的特征标志,其各位的意义如下:
10497:			
10498:			
10499:			
10500:			
10501:			
10502:			
10503:			
10504:			
10505: StartAddrOfPara	DW	0	;存放参数项字符串在命令串中的起始地址
10506: StartAddrOfKeyword	DW	0	;保存关键字或开关参数说明串的后续参数字符串 ;的起始地址
10507: EndAddrOfTempBuffer	DW	0	;存放参数项暂存区缓存内容的结束地址(无实际 ;意义)
10508: StartAddrOfSwitchPara	DW	0	;存放开关参数对应的字符串的起始地址
10509: ParaStrBuf	DB	128 DUP (0)	;参数项字符串缓冲区
10510:			;扩充国家信息的缓存区
10511: ExtCountryInfoBuf	DB	0FFH	;扩充国家信息的 ID 值(参见功能调用65H 的入口 ;参数 AL 值)
10512:	DD	0	;存放扩充国家信息(如大写表的起始地址等)
10513: ReservedChars	DB	' [] <>+=;,"'	;系统保留字符表
10514: ParaDefaultFlag	DB	0	;参数项的缺省标志(0:指定了参数项;1:参数项被 ;缺省)



10515: ;=====

10516: ;相对地址偏移:1707

10517: ;功能:取出指定参数项的参数值

10518: ;入口参数: CX=先前已取出的参数项数

```

10519; ; DS,SI 指向当前参数项的字符串(即待处理的命令说明串)
10520; ; ES,DI 指向命令的参数信息块
10521; ;出口参数:无
10522; ;=====
10523: GetIndicateParaValue PROC NEAR
10524: MOV WORD PTR CS,NoUse,0
10525: CLD
10526: MOV CS,ParaNumber,CX ;保存先前已取出的参数项数(即设置当前参数项
;序号)
10527: MOV CS,GetParaRetCode,0 ;清“取参数值的返回码”
10528: MOV CS,StartAddrOfSwitchPara,0 ;清开关参数对应的字符串的起始地址
10529: MOV CS,StartAddrOfPVIB,0 ;清参数项的参数值信息块的起始地址
10530: MOV WORD PTR CS,ReservedChars,'][' ;|
10531: MOV WORD PTR CS,ReservedChars+2,'<|' ;|设置“系统保留字符表”
10532: MOV WORD PTR CS,ReservedChars+4,'+>' ;|
10533: MOV WORD PTR CS,ReservedChars+6,'=' ;|
10534: CALL OmitSeparators ;跳过所有参数分隔符,并检查命令说明串是否已
;结束
10535: JNC GetIndParaV_2 ;若命令说明串未结束,则跳转
10536: MOV AX,-1 ;AX←-1(命令已结束,参数项属于正常缺省)
10537: PUSH BX
10538: MOV BX,ES:[DI] ;|若参数属于正常缺省(即当前欲取出的参数项
10539: CMP CL,ES:[BX] ;|属于可选项),则跳转
10540: JAE GetIndParaV_1 ;|
10541: MOV AX,2 ;AX←2(命令已结束,参数项属于错误缺省,即参
;数项不够数)

10542: GetIndParaV_1,
10543: POP BX
10544: JMP GetIndParaV_RET ;转去直接返回
10545: GetIndParaV_2,
10546: MOV CS,StartAddrOfPara,SI ;保存参数项字符串在命令字符串中的起始地址
10547: PUSH BX
10548: PUSH DI
10549: PUSH BP
10550: LEA BX,CS:ParaStrBuf ;BX←保存参数项字符串的暂存缓冲区的写指针值
10551: TEST BYTE PTR CS:ParaFeatureFlag,20H ;|若当前欲取出的参数项被缺省,则跳转
10552: JNZ GetIndParaV_8 ;|
10553: GetIndParaV_3, ; |
10554: LODSB ;AL←参数说明串在当前字符 |
10555: CALL TestSwitchPreface ;|若开关参数格式错,则跳转 |
10556: JC GetIndParaV_7 ;|
10557: CALL ChkTerminator ;检查命令说明串是否结束 |
10558: JZ GetIndParaV_7 ;若命令结束,则跳转 |

```

10559:	CALL	TestSeparator	; 若 AL 指定的字符不是参数分隔符,则	
10560:	JNZ	GetIndParaV_5	; 跳转	
10561:	TEST	BYTE PTR CS; ParaFeatureFlag, 20H	; 若参数分隔符是“,”则跳转	
10562:	JNZ	GetIndParaV_4	; 跳转	
10563:	CALL	OmitSeparators	; 跳过所有后续的参数分隔符	取
10564:	JMP	SHORT GetIndParaV_8	;	出
10565:	GetIndParaV_4;		;	参
10566:	TEST	BYTE PTR CS; ParaFeatureFlag, 41H	; 测试	数
10567:	JZ	GetIndParaV_8	; 恢复先前取出的一个字符,它是	项
10568:	DEC	SI	; 属于下一个参数项的	的
10569:	JMP	SHORT GetIndParaV_8	; 跳转	组
10570:	GetIndParaV_5;		;	成
10571:	MOV	CS; [BX], AL	; 保存当前合法的参数项字符	字
10572:	CMP	AL, '='	; 测试参数项字符串中是否有“=”。	符
10573:	JNE	GetIndParaV_6	; 若有,置相应的标志位	
10574:	OR	BYTE PTR CS; ParaFeatureFlag, 1	; 置标志位	
10575:	GetIndParaV_6;		;	
10576:	INC	BX	; 修改参数项字符串的暂存缓冲区的写指 针值	
10577:	CALL	TestDBCSBootByte	; 若 AL 指定的字符是单字节字符,则跳	
10578:	JNC	GetIndParaV_3	; 跳转	
10579:	LODSB		; 取单字节字符	
10580:	MOV	CS; [BX], AL	; 取出并保存双字节字符的高字节值	
10581:	INC	BX	; 指针	
10582:	JMP	SHORT GetIndParaV_3	; 转去继续取参数项的后续组成字符	
10583:	GetIndParaV_7;		;	
10584:	DEC	SI	; 恢复刚才取出的不属于当前参数项的字符	
10585:	GetIndParaV_8;		;	组
10586:	MOV	CS; EndAddrOfParaItem, SI	; 保存参数项字符串在命令字符串中的结束地址	
10587:	MOV	BYTE PTR CS; [BX], 0	; 设置参数项字符串的结束符	
10588:	MOV	CS; EndAddrOfTempBuffer, BX	; 保存参数项暂存区的写访问指针值	
10589:	MOV	BX, ES; [DI]	; ES; BX 指向命令参数的组成控制信息块	
10590:	LEA	SI, CS; ParaStrBuf	; CS; SI 指向参数项字符串	
10591:	CMP	BYTE PTR CS; [SI], '/'	; 若参数是开关参数,则跳转	
10592:	JE	GetIndParaV_11	; 跳转	
10593:	CMP	BYTE PTR CS; [SI], '"'	; 测试	
10594:	JE	GetIndParaV_9	; 跳转	
10595:	TEST	BYTE PTR CS; ParaFeatureFlag, 1	; 若参数项含有“=”字符,则跳转	
10596:	JNZ	GetIndParaV_14	; 跳转	
10597:	GetIndParaV_9;		; 处理一般的参数项,如整数型、字符串型	
10598:	MOV	AL, BYTE PTR ES; [BX+1]	; AX ← 命令允许的最大参数项个数	
10599:	XOR	AH, AH	; 清除 AH	
10600:	CMP	CS; ParaNumber, AX	; 若当前处理的参数项是多余的命令参数,则跳	

```

10601:   JAE    GetIndParaV_10           ;J 转
10602:   MOV    AX,CS;ParaNumber         ;J
10603:   SHL    AX,1                     ;|
10604:   INC    BX                        ;| ES:BX 指向当前参数项的参数项信息块
10605:   INC    BX                        ;|
10606:   ADD    BX,AX                     ;|
10607:   MOV    BX,ES:[BX]               ;J
10608:   CALL  GetNotSwitchParaValue1    ;取出当前参数项的参数值
10609:   JMP    SHORT GetIndParaV_17
10610: GetIndParaV_10;
10611:   MOV    CS;GetParaRetCode,1      ;设置“取参数值的返回码”(1:表示有多余的参数
;项)
10612:   JMP    SHORT GetIndParaV_17
10613: GetIndParaV_11;                  ;处理开关参数(如“/X”、“/K”等)
10614:   MOV    AL,ES:[BX+1]             ;J
10615:   XOR    AH,AH                     ;|
10616:   INC    AX                         ;|
10617:   SHL    AX,1                     ;| CX←命令允许的开关参数个数
10618:   ADD    BX,AX                     ;|
10619:   MOV    CL,ES:[BX]              ;|
10620:   XOR    CH,CH                     ;J
10621:   OR     CX,CX                     ;J 若命令不允许有开关参数,则跳转
10622:   JZ     GetIndParaV_13           ;J
10623:   INC    BX
10624: GetIndParaV_12;                  ;J
10625:   PUSH  BX                         ;|
10626:   MOV    BX,ES:[BX]              ;|
10627:   CALL  GetSwitchParaValue       ;| 取关键字参数值
10628:   POP   BX                         ;|
10629:   JNC   GetIndParaV_17           ;|
10630:   INC   BX                         ;|
10631:   INC   BX                         ;|
10632:   LOOP  GetIndParaV_12           ;J
10633: GetIndParaV_13;
10634:   MOV    CS;GetParaRetCode,3      ;设置“取参数值的返回码”(3:表示非法开关参数)
10635:   JMP    SHORT GetIndParaV_17
10636: GetIndParaV_14;                  ;处理“关键字=…”格式的参数字(注意 MS-DOS
;5.00不支持该类参数)
10637:   MOV    AL,ES:[BX+1]             ;AL←命令允许的非开关参数个数
10638:   XOR    AH,AH                     ;J
10639:   INC    AX                         ;| 计算存放“命令允许的开关参数个数”的单元地
;址→ES:BX
10640:   SHL    AX,1
10641:   ADD    BX,AX                     ;J

```

```

10642:  MOV    AL,ES:[BX]                ;AX←命令允许的开关参数个数
10643:  XOR    AH,AH                      ;┐
10644:  SHL    AX,1                       ;├ 计算存放“命令允许的含有‘=’字符的参数
10645:  INC    AX                          ;├ 个数”的单元地址→ES;BX
10646:  ADD    BX,AX                       ;└┘
10647:  MOV    CL,ES:[BX]                ;┐ CX←命令允许的含有“=”字符的参数个数
10648:  XOR    CH,CH                      ;└┘
10649:  OR     CX,CX                      ;┐ 若命令不允许含有“=”字符的参数,则跳转
10650:  JZ     GetIndParaV_16             ;└┘
10651:  INC    BX                          ;┐
10652:  GetIndParaV_15;                  ;└┘
10653:  PUSH   BX                          ;├
10654:  MOV    BX,ES:[BX]                ;├
10655:  CALL  IllegalPara                ;├ 取“关键字=…”格式的参数值
10656:  POP    BX                          ;└┘
10657:  JNC   GetIndParaV_17             ;┐
10658:  INC    BX                          ;├
10659:  INC    BX                          ;├
10660:  LOOP  GetIndParaV_15             ;└┘
10661:  GetIndParaV_16;
10662:  MOV    CS,GetParaRetCode,4        ;设置“取数值的返回码”(4:表示非法的“含有
;‘=’字符的参数”)
10663:  GetIndParaV_17;
10664:  POP    BP
10665:  POP    DI
10666:  POP    BX
10667:  MOV    CX,CS;ParaNumber          ;CX←当前取出的参数项序号
10668:  MOV    AX,CS;GetParaRetCode      ;AX←取数值的返回码
10669:  MOV    SI,CS;EndAddrOfParaItem   ;SI←下一个参数项字符串的起始地址
10670:  MOV    DX,CS;StartAddrOfPVIB    ;DX←当前参数项的参数值信息块的起始地址
10671:  MOV    BL,CS;ParaSeparator       ;BL←当前使用的参数分隔符或系统保留字符
10672:  GetIndParaV_RET;
10673:  CLC
10674:  RET
10675:  GetIndicateParaValue  ENDP
10676:  ;=====
10677:  ;相对地址偏移:1882
10678:  ;功能:取非开关参数项的参数值
10679:  ;入口参数:CS;SI 指向参数项字符串;
10680:  ;          ES;BX 指向参数项信息块
10681:  ;出口参数:无
10682:  ;=====
10683:  GetNotSwitchParaValue1  PROC  NEAR

```



```

10684:   PUSH   AX
10685:   MOV    AX,ES:[BX]           ;AX←参数项控制字
10686:   TEST   AX,2                ;若本参数项不影响参数项编号,则跳转
10687:   JNZ   GetNotSwitchParav1_1 ;↓
10688:   INC    CS,ParaNumber       ;已取出的参数项计数值加1(即设定下一个参数项
                                ;的序号)

10689:   GetNotSwitchParav1_1;
10690:   CMP    BYTE PTR CS:[SI],0   ;若当前参数项有内容,则跳转
10691:   JNE   GetNotSwitchParav1_3   ;↓
10692:   TEST   AX,1                ;若当前参数项允许缺省,则跳转
10693:   JNZ   GetNotSwitchParav1_2   ;↓
10694:   MOV    CS,GetParaRetCode,2   ;设置“取参数的返回码”(2:表示“参数项不够数”)
10695:   JMP    SHORT GetNotSwitchParav1_4
10696:   GetNotSwitchParav1_2;
10697:   PUSH   AX                   ;↓
10698:   MOV    AL,3                 ;| 设置参数值信息块(此时 AL=3表示参数项被
10699:   MOV    AH,0FFH              ;| 正常缺省)
10700:   CALL   SetParaInfoBlk       ;|
10701:   POP    AX                   ;↓
10702:   JMP    SHORT GetNotSwitchParav1_4
10703:   GetNotSwitchParav1_3;
10704:   CALL   GetNotSwitchParaValue2 ;取出参数值
10705:   GetNotSwitchParav1_4;
10706:   POP    AX
10707:   RET
10708:   GetNotSwitchParaValue1 ENDP
10709:   ;=====
10710:   ;相对地址偏移:18B4
10711:   ;功能:取“关键字=…”格式的参数值(注意:由于MS-DOS 5.00不支持该类参数,因而此程序仅作
                                ;为一个虚拟扩充的接口程序)
10712:   ;入口参数:无
10713:   ;出口参数:CF=1
10714:   ;=====
10715:   IllegalPara PROC NEAR
10716:   STC
10717:   RET
10718:   IllegalPara ENDP
10719:   ;=====
10720:   ;相对地址偏移:18B6
10721:   ;功能:判定开关参数是否合法
10722:   ;入口参数:CS:SI 指向开关参数的字符串
10723:   ;          ES:BX 指向开关参数的参数项信息块
10724:   ;出口参数:CF=0,开关参数已匹配;CF=1,开关参数未匹配

```

```

10725; ;=====
10726; TestParaLegal PROC NEAR
10727;   PUSH   BP
10728;   PUSH   CX
10729;   MOV    CL,ES,[BX+8]           ;7 CX←命令允许的开关参数说明串的个数
10730;   XOR    CH,CH                 ;↓
10731;   OR     CX,CX                 ;7 若没有开关参数说明串,则跳转
10732;   JZ     TestParaLegal_2       ;↓
10733;   LEA   BP,[BX+9]             ;ES:BP 指向第一个开关参数说明串
10734; TestParaLegal_1:
10735;   CALL  TestKeywordMatch       ;7 若开关参数说明串匹配,则跳转
10736;   JNC   TestParaLegal_3       ;↓
10737;   CALL  PointToNext            ;将 ES:BP 指向下一个命令允许的开关参数说明串
10738;   LOOP  TestParaLegal_1
10739; TestParaLegal_2:
10740;   STC
10741;   JMP   SHORT TestParaLegal_4
10742; TestParaLegal_3:
10743;   MOV   CS,StartAddrOfSwitchPara,BP
10744;   CLC
10745; TestParaLegal_4:
10746;   POP   CX
10747;   POP   BP
10748;   RET
10749; TestParaLegal ENDP
10750; ;=====
10751; ;相对地址偏移:18DB
10752; ;功能:将 ES:BP 指向下一个命令允许的开关参数说明串
10753; ;入口参数:ES:BP 指向当前命令允许的开关参数说明串
10754; ;出口参数:ES:BP 指向下一个命令允许的开关参数说明串
10755; ;=====
10756; PointToNext PROC NEAR
10757; PointToNext_1:
10758;   CMP   BYTE PTR ES,[BP+0],0
10759;   JE    PointToNext_2
10760;   INC   BP
10761;   JMP   SHORT PointToNext_1
10762; PointToNext_2:
10763;   INC   BP
10764;   RET
10765; PointToNext ENDP
10766; ;=====
10767; ;相对地址偏移:18E7

```

```

10768: ;功能:取开关参数值
10769: ;入口参数:CS;SI 指向开关参数的字符串
10770: ;          ES;BX 指向开关参数的参数项信息块
10771: ;出口参数:CF=0,开关参数已匹配;CF=1,开关参数未匹配
10772: ;=====
10773: GetSwitchParaValue PROC NEAR
10774: OR CS;ParaFeatureFlag,10H ;置开关参数未匹配的标志位
10775: CALL TestParaLegal ;若开关参数未匹配,则跳转
10776: JC GetSwitchParaV_3 ;↓
10777: AND CS;ParaFeatureFlag,0EFH ;清开关参数未匹配的标志位
10778: PUSH AX ;↑
10779: MOV AX,CS;StartAddrOfKeyword ;| 修改参数项字符串在命令串中的起始地址(即
10780: SUB AX,SI ;| 设置开关参数的后续参数字符串的起始地址)
10781: ADD CS;StartAddrOfPara,AX ;|
10782: POP AX ;↓
10783: MOV SI,CS;StartAddrOfKeyword ;↑
10784: CMP BYTE PTR CS:[SI],0 ;| 若开关参数还有后续参数,则跳转
10785: JNE GetSwitchParaV_2 ;↓
10786: CMP BYTE PTR CS:[SI-1],':' ;| 若开关参数的后续参数格式正确,则跳转
10787: JNE GetSwitchParaV_1 ;↓
10788: MOV CS;GetParaRetCode,9 ;置“取参数值的返回码”(9;参数值错)
10789: JMP SHORT GetSwitchParaV_4
10790: GetSwitchParaV_1:
10791: CMP WORD PTR ES:[BX],0 ;↑
10792: JE GetSwitchParaV_4 ;|
10793: TEST WORD PTR ES:[BX],1 ;| 若开关参数不允许有后续参数,则跳转
10794: JNZ GetSwitchParaV_4 ;|
10795: MOV CS;GetParaRetCode,2 ;|
10796: JMP SHORT GetSwitchParaV_4 ;↓
10797: GetSwitchParaV_2:
10798: CALL GetNotSwitchParaValue2 ;取出开关参数的后续参数值
10799: CLC
10800: JMP SHORT GetSwitchParaV_RET
10801: GetSwitchParaV_3:
10802: STC
10803: JMP SHORT GetSwitchParaV_RET
10804: GetSwitchParaV_4:
10805: PUSH AX ;↑
10806: MOV AL,3 ;| 设置参数值信息块(此时 AL=3表示参数项无
10807: MOV AH,0FFH ;| 效)
10808: CALL SetParaInfoBlk ;|
10809: POP AX ;↓
10810: CLC

```

```

10811: GetSwitchParaV_RET;
10812:     RET
10813: GetSwitchParaValue ENDP
10814: ;=====
10815: ;相对地址偏移:194A
10816: ;功能:设置参数值信息块
10817: ;入口参数:AL=参数值类型码
10818: ;           1:参数值为整型数。此时,CX:DX=整型数值
10819: ;           2:参数值为关键字(如 ON/OFF,或者 HIGH/LOW、UMB/NOUMB)。此时,AH=关键字
           ;           的编号,DX=关键字字符串的起始地址
10820: ;           3:参数值无效或参数值为开关参数。此时,CS:SI 指向参数项字符串
10821: ;           4:MS-DOS5.00未使用
10822: ;           5:参数值为 ASCIIZ 字符串(如文件名)。此时,CS:SI 指向 ASCIIZ 字符串
10823: ;           6:参数值为最大逻辑驱动器数。此时,DL=最大逻辑驱动器数
10824: ;           ES:BX 指向参数项信息块
10825: ;出口参数:无
10826: ;=====
10827: SetParaInfoBlk PROC NEAR
10828:     PUSH    DI
10829:     MOV     DI,ES:[BX+4]           ;7 设置“参数值信息块”的起始地址
10830:     MOV     CS,StartAddrOfPVIB,DI ;J
10831:     MOV     ES:[DI],AL           ;设置参数值类型码
10832:     MOV     ES:[DI+1],AH        ;设置关键字的编号(只对 AL=2时有效)
10833:     PUSH    AX                   ;7
10834:     MOV     AX,CS;StartAddrOfSwitchPara ;| 保存开关参数对应的字符串的起始地址
10835:     MOV     ES:[DI+2],AX        ;|
10836:     POP     AX                   ;J
10837:     CMP     AL,1
10838:     JNE     SetParaInfoBlk_2
10839: SetParaInfoBlk_1:
10840:     MOV     ES:[DI+4],DX        ;7 保存整型参数值
10841:     MOV     ES:[DI+6],CX        ;J
10842:     JMP     SHORT SetParaInfoBlk_9
10843: SetParaInfoBlk_2:
10844:     CMP     AL,2                 ;7
10845:     JNE     SetParaInfoBlk_3    ;|
10846:     MOV     ES:[DI+4],DX        ;| 设置关键字字符串的起始地址
10847:     JMP     SHORT SetParaInfoBlk_9 ;|
10848: SetParaInfoBlk_3:
           ;J
10849:     CMP     AL,7
10850:     JE      SetParaInfoBlk_1
10851:     CMP     AL,8
10852:     JE      SetParaInfoBlk_1

```

```

10853:  CMP    AL,6                ;7
10854:  JNE    SetParaInfoBlk_4    ;|
10855:  MOV    ES:[DI+4],DL        ;| 保存允许访问的最大逻辑驱动器数
10856:  JMP    SHORT SetParaInfoBlk_9 ;|
10857: SetParaInfoBlk_4:        ;J
10858:  CMP    AL,4
10859:  JNE    SetParaInfoBlk_5
10860:  MOV    AX,CS;StartAddrOfPara
10861:  INC    AX
10862:  MOV    ES:[DI+4],AX
10863:  MOV    ES:[DI+6],DS
10864:  JMP    SHORT SetParaInfoBlk_9
10865: SetParaInfoBlk_5:
10866:  MOV    ES:[DI+4],SI        ;7 保存参数项字符串(AL=3)或 ASCIIZ 字符串
10867:  MOV    ES:[DI+6],CS        ;J (AL=5)的起始地址
10868:  PUSH  AX
10869:  TEST  BYTE PTR ES:[BX+2],1
10870:  JZ     SetParaInfoBlk_6
10871:  MOV    AL,4
10872:  JMP    SHORT SetParaInfoBlk_7
10873: SetParaInfoBlk_6:
10874:  TEST  BYTE PTR ES:[BX+2],2
10875:  JZ     SetParaInfoBlk_8
10876:  MOV    AL,2
10877: SetParaInfoBlk_7:
10878:  CALL  ChangeStrToCaps      ;将 CS:SI 指定的参数字符串转换成大写
10879: SetParaInfoBlk_8:
10880:  POP   AX
10881:  TEST  BYTE PTR ES:[BX+2],10H ;7
10882:  JZ     SetParaInfoBlk_9    ;| 丢掉设备名的结尾符“:”
10883:  CALL  CutTailChar         ;|
10884: SetParaInfoBlk_9:        ;J
10885:  POP   DI
10886:  RET
10887: SetParaInfoBlk  ENDP
10888: ;=====
10889: ;相对地址偏移:19CF
10890: ;功能:取非开关参数项的参数值
10891: ;入口参数:CS,SI 指向参数项字符串
10892: ;          ES,BX 指向参数项信息块
10893: ;出口参数:无
10894: ;=====
10895: GetNotSwitchParaValue2  PROC  NEAR

```

10896:	MOV	CS;ParaDefaultFlag,0	;清参数项的缺省标志(0:指定了参数项)
10897:	PUSH	AX	
10898:	MOV	AX,ES:[BX]	;AX←参数项控制字
10899:	OR	AX,AX	;若参数项的控制字值有效,则跳转
10900:	JNZ	GetNotSwitchParaV2_1	;↓
10901:	PUSH	AX	
10902:	PUSH	BX	
10903:	PUSH	DX	
10904:	PUSH	DI	
10905:	MOV	CS;GetParaRetCode,9	;设置“取参数值的返回码”(9:表示参数值有错)
10906:	MOV	AH,0FFH	;若设置参数值信息块(此时AL=3表示参数项信
10907:	MOV	AL,3	;息块)
10908:	CALL	SetParaInfoBlk	;↓
10909:	POP	DI	
10910:	POP	DX	
10911:	POP	BX	
10912:	POP	AX	
10913:	JMP	SHORT GetNotSwitchParaV2_2	
10914:	GetNotSwitchParaV2_1;		
10915:	JMP	SHORT GetNotSwitchParaV2_3	
10916:	GetNotSwitchParaV2_2;		
10917:	JMP	GetNotSwitchParaV2_8	
10918:	GetNotSwitchParaV2_3;		
10919:	TEST	AX,8000H	;若参数值不是正整数,则跳转
10920:	JZ	GetNotSwitchParaV2_4	;↓
10921:	MOV	CS;GetParaRetCode,0	;清“取参数值的返回码”(0:正常)
10922:	CALL	GetPlusIntegerValue	;取出正整数参数值
10923:	CMP	CS;GetParaRetCode,9	;若不是参数值错,则跳转
10924:	JNE	GetNotSwitchParaV2_8	;↓
10925:	GetNotSwitchParaV2_4;		
10926:	TEST	AX,4000H	;若参数值不是整数,则跳转
10927:	JZ	GetNotSwitchParaV2_5	;↓
10928:	MOV	CS;GetParaRetCode,0	;清“取参数值的返回码”(0:正常)
10929:	CALL	GetIntegerParaValue	;取出整数参数值
10930:	CMP	CS;GetParaRetCode,9	;若不是参数值错,则跳转
10931:	JNE	GetNotSwitchParaV2_8	;↓
10932:	GetNotSwitchParaV2_5;		
10933:	TEST	AX,100H	;若参数值不是逻辑驱动器名符,则跳转
10934:	JZ	GetNotSwitchParaV2_6	;↓
10935:	MOV	CS;GetParaRetCode,0	;清“取参数值的返回码”(0:正常)
10936:	CALL	VerifyParaStr	;校验 ASCIIZ 字符串
10937:	CALL	GetMaxLogicDrivePara	;取出“允许访问的最大逻辑驱动器数”的参数值
10938:	CMP	CS;GetParaRetCode,9	;若不是参数值错,则跳转

```

10939:   JNE   GetNotSwitchParaV2_8           ;┘
10940: GetNotSwitchParaV2_6:
10941:   TEST  AX,200H                          ;┘ 若参数值不是文件名 ASCIIZ 字符串,则跳转
10942:   JZ    GetNotSwitchParaV2_7           ;┘
10943:   MOV   CS:GetParaRetCode,0             ;清“取参数值的返回码”(0:正常)
10944:   CALL  VerifyParaStr                   ;校验文件名的 ASCIIZ 字符串,并保存文件名参数
                                           ;值
10945:   CMP   CS:GetParaRetCode,9             ;┘ 若不是参数值错,则跳转
10946:   JNE   GetNotSwitchParaV2_8           ;┘
10947: GetNotSwitchParaV2_7:
10948:   TEST  AX,2000H                         ;┘ 若参数值不是开关状态(ON/OFF),则跳转
10949:   JZ    GetNotSwitchParaV2_8           ;┘
10950:   MOV   CS:GetParaRetCode,0             ;清“取参数值的返回码”(0:正常)
10951:   CALL  GetSwitchStatusPara             ;取出开关状态(ON/OFF)或关键字(如 HIGH、UMB
                                           ;等)的参数值
10952: GetNotSwitchParaV2_8:
10953:   CMP   CS:ParaDefaultFlag,1            ;┘ 若参数项非空,则跳转
10954:   JNE   GetNotSwitchParaV2_9           ;┘
10955:   CMP   CS:GetParaRetCode,0            ;┘ 设置“取参数值的返回码”(9:表示参数值错)
10956:   JNE   GetNotSwitchParaV2_9           ;|
10957:   MOV   CS:GetParaRetCode,9            ;┘
10958: GetNotSwitchParaV2_9:
10959:   POP   AX
10960:   RET
10961: GetNotSwitchParaValue2 ENDP
10962: ;=====
10963: ;相对地址偏移:1A81
10964: ;功能:丢掉设备名的结尾符“:”,如将“lpt1:”转换成“lpt1”
10965: ;入口参数:CS:SI 指向源 ASCIIZ 字符串
10966: ;出口参数:CS:SI 指向转换后的 ASCIIZ 字符串
10967: ;=====
10968: CutTailChar PROC NEAR
10969:   PUSH  AX
10970:   PUSH  SI
10971: CutTailChar_1:
10972:   MOV   AL,CS:[SI]                       ;┘
10973:   OR    AL,AL                             ;| 若字符串已结束,则跳转
10974:   JZ    CutTailChar_4                     ;┘
10975:   CMP   AL,' '                            ;┘
10976:   JNE   CutTailChar_2                     ;|
10977:   CMP   BYTE PTR CS:[SI+1],0             ;| 丢掉设备名的结尾符“:”
10978:   JNE   CutTailChar_2                     ;|
10979:   MOV   BYTE PTR CS:[SI],0               ;|

```

```

10980:    JMP     SHORT CutTailChar_4           ;┘
10981: CutTailChar_2:
10982:    CALL   TestDBCSBootByte             ;┘ 若 AL 指定的字符为单字节字符,则跳转
10983:    JNC    CutTailChar_3                 ;┘
10984:    INC    SI                             ;跳过双字节字符的第二个字节
10985: CutTailChar_3:
10986:    INC    SI                             ;CS:SI 指向下一个字符
10987:    JMP     SHORT CutTailChar_1
10988: CutTailChar_4:
10989:    POP    SI
10990:    POP    AX
10991:    RET
10992: CutTailChar ENDP
10993: ;=====
10994: ;相对地址偏移:1AA7
10995: ;功能:将 CS:SI 指定的 ASCIIZ 字符串转换成大写
10996: ;入口参数:CS:SI 指向源 ASCIIZ 字符串
10997: ;出口参数:CS:SI 指向转换后的大写 ASCIIZ 字符串
10998: ;=====
10999: ChangeStrToCaps PROC NEAR
11000:    PUSH   SI
11001:    PUSH   DX
11002:    MOV    DL,AL
11003: ChangeStrToCaps_1:
11004:    MOV    AL,CS:[SI]                     ;┘
11005:    CALL   TestDBCSBootByte             ;┘ 若当前字符为双字节字符的引导字节,则跳转
11006:    JC     ChangeStrToCaps_2             ;┘
11007:    OR     AL,AL                          ;┘ 若字符串结束了,则结束返回
11008:    JZ     ChangeStrToCaps_4             ;┘
11009:    CALL   ChangeCharToCap               ;┘ 将当前字符转换成大写
11010:    MOV    CS:[SI],AL                     ;┘
11011:    JMP     SHORT ChangeStrToCaps_3
11012: ChangeStrToCaps_2:
11013:    INC    SI                             ;跳过双字节字符的第二个字节
11014: ChangeStrToCaps_3:
11015:    INC    SI                             ;CS:SI 指向下一个字符
11016:    JMP     SHORT ChangeStrToCaps_1
11017: ChangeStrToCaps_4:
11018:    POP    DX
11019:    POP    SI
11020:    RET
11021: ChangeStrToCaps ENDP
11022: ;=====

```



```

11023: ;相对地址偏移:1AC6
11024: ;功能:将 AL 指定的字符转换成大写
11025: ;入口参数:AL=字符的 ASCII 码;
11026: ;          DL=2(大写表 ID 值,参见功能调用 65H 的入口参数 AL 值)
11027: ;出口参数:AL=大写字母的 ASCII 码
11028: ;=====
11029: ChangeCharToCap PROC NEAR
11030:     CMP     AL,80H                ;若 AL 指定的字符是扩展 ASCII 码,则跳转
11031:     JAE     ChangeCharToCap_1    ;↓
11032:     CMP     AL,' a'              ;↑
11033:     JB      ChangeCharToCap_3    ;若 AL 指定的字符不是英文字母,则跳转
11034:     CMP     AL,' z'              ;↑
11035:     JA      ChangeCharToCap_3    ;↓
11036:     AND     AL,0DFH              ;将 AL 指定的英文字母转换成大写
11037:     JMP     SHORT ChangeCharToCap_3
11038: ChangeCharToCap_1:
11039:     PUSH   BX
11040:     PUSH   ES
11041:     PUSH   DI
11042:     LEA    DI,CS;ExtCountryInfoBuf ;CS:DI 指向存放扩充国家信息的缓冲区
11043:     CMP    CS:[DI],DL            ;若 DL 指定的扩充国家信息(即大写表的起始地
11044:     JE     ChangeCharToCap_2    ;址)已被取出,则跳转
11045:     PUSH   AX                    ;
11046:     PUSH   CX                    ;
11047:     PUSH   DX                    ;
11048:     PUSH   CS                    ;
11049:     POP    ES                    ;
11050:     MOV    AH,65H                ;
11051:     MOV    AL,DL                 ;AL←扩充国家信息 ID 值(2) | 扩充国家信息
11052:     MOV    BX,0FFFFH            ;BX←-1(当前代码页) | (即大写表的起
11053:     MOV    CX,5                 ;CX←返回的数据长度 | 始地址)
11054:     MOV    DX,0FFFFH            ;DX←-1(当前国家信息) |
11055:     INT    21H                  ;
11056:     POP    DX                    ;
11057:     POP    CX                    ;
11058:     POP    AX                    ;
11059: ChangeCharToCap_2:
11060:     MOV    BX,WORD PTR CS:[DI+1] ;若 ES:BX 指向大写表
11061:     MOV    ES,WORD PTR CS:[DI+3] ;↓
11062:     INC    BX                    ;若 跳过大写表的字符数,ES:BX 指向大写表的字
11063:     INC    BX                    ;符表
11064:     SUB    AL,80H                ;若 AL←大写字母的 ASCII 码
11065:     XLAT  ES:[BX]                ;↓

```

```

11066: POP DI
11067: POP ES
11068: POP BX
11069: ChangeCharToCap_3:
11070: RET
11071: ChangeCharToCap ENDP
11072: ;=====
11073: ;相对地址偏移:1B0B
11074: ;功能:取出整数参数值
11075: ;入口参数:CS:SI 指向参数项字符串
11076: ; ES:BX 指向参数项信息块
11077: ;出口参数:无
11078: ;=====
11079: GetIntegerParaValue PROC NEAR
11080: PUSH AX
11081: OR CS,ParaFeatureFlag,80H ;设置“参数值为整数”的标志位
11082: AND CS,ParaFeatureFlag,0FDH ;清“参数值正负”的标志位,表示参数值为正整数
11083: MOV AL,CS:[SI] ;AL←参数项字符串的第一个字符
11084: CMP AL,'+' ;若 AL 指定的字符为“+”,则跳转
11085: JE GetIntParaV_1 ;↓
11086: CMP AL,'-' ;若 AL 指定的字符不为“-”,则跳转
11087: JNE GetIntParaV_2 ;↓
11088: OR CS,ParaFeatureFlag,02 ;置“参数值正负”的标志位,表示参数值为负整数
11089: GetIntParaV_1:
11090: INC SI ;跳过参数值的正负符号
11091: GetIntParaV_2:
11092: CALL GetPlusIntegerValue ;读取整数参数值
11093: POP AX
11094: RET
11095: GetIntegerParaValue ENDP
11096: ;=====
11097: ;相对地址偏移:1B2F
11098: ;功能:取出正整数参数值
11099: ;入口参数:CS:SI 指向参数项字符串
11100: ; ES:BX 指向参数项信息块
11101: ;出口参数:无
11102: ;=====
11103: GetPlusIntegerValue PROC NEAR
11104: PUSH AX
11105: PUSH CX
11106: PUSH DX
11107: PUSH SI
11108: XOR CX,CX ;CX,DX←0(清参数值)

```

11109;	XOR	DX,DX	;↓	
11110;	PUSH	BX		
11111;	GetPlusIntV_1;		;	┌
11112;	MOV	AL,CS:[SI]	;AL←当前数字符	
11113;	OR	AL,AL	;┐ 若参数项已结束,则跳转	
11114;	JZ	GetPlusIntV_3	;↓	
11115;	CALL	CalculateDecimalValue	;计算 AL 指定的十进制	
			;数字符的值→AL	
11116;	JC	GetPlusIntV_2	;若 AL 指定的字符不是数	
			;字符,则跳转	
11117;	XOR	AH,AH	;┐ BP←数字值	
11118;	MOV	BP,AX	;↓	
11119;	SHL	DX,1	;┐	
11120;	RCL	CX,1	;	
11121;	CALL	TestParaOverflow	;	
11122;	JC	GetPlusIntV_2	;	
11123;	MOV	BX,DX	;	
11124;	MOV	AX,CX	;	
11125;	SHL	DX,1	;	
11126;	RCL	CX,1	;	
11127;	CALL	TestParaOverflow	; CX:DX * 10→CX:DX	
11128;	JC	GetPlusIntV_2	;	
11129;	SHL	DX,1	;	计算参数值→
11130;	RCL	CX,1	;	CX:DX
11131;	CALL	TestParaOverflow	;	
11132;	JC	GetPlusIntV_2	;	
11133;	ADD	DX,BX	;	
11134;	ADC	CX,AX	;	
11135;	CALL	TestParaOverflow	;	
11136;	JC	GetPlusIntV_2	;↓	
11137;	ADD	DX,BP	;┐ CX:DX+当前数字值	
11138;	ADC	CX,0	;↓ →CX:DX	
11139;	CALL	TestParaOverflow	;┐ 若数据溢出,则跳转	
11140;	JC	GetPlusIntV_2	;↓	
11141;	INC	SI	;SI 指向下一个待处理的数字符	
11142;	JMP	SHORT GetPlusIntV_1	;	
11143;	GetPlusIntV_2;		;	
11144;	POP	BX	;	
11145;	JMP	GetPlusIntV_12	;	
11146;	GetPlusIntV_3;		;	
11147;	POP	BX		
11148;	TEST	CS;ParaFeatureFlag,2	;┐ 若参数值为正,则跳转	
11149;	JZ	GetPlusIntV_4	;↓	

```

11150:  NOT   CX           ; 7
11151:  NOT   DX           ; | 参数值取补→CX;DX
11152:  ADD   DX,1        ; |
11153:  ADC   CX,0        ; ↓
11154:  GetPlusIntV_4;
11155:  MOV   SI,ES:[BX+6]
11156:  MOV   AL,ES:[SI]
11157:  CMP   AL,0
11158:  JNE   GetPlusIntV_5
11159:  MOV   AL,1
11160:  MOV   AH,0FFH
11161:  JMP   GetPlusIntV_13
11162:  GetPlusIntV_5;
11163:  INC   SI           ; 7 AL←参数值范围的个数
11164:  MOV   AL,ES:[SI] ; ↓
11165:  CMP   AL,0        ; 7 若参数值大小无规定的范围,则跳转
11166:  JE    GetPlusIntV_12 ; ↓
11167:  INC   SI
11168:  GetPlusIntV_6;
11169:  TEST  CS:ParaFeatureFlag,80H ; 7 若参数值为整数,则跳转
11170:  JNZ   GetPlusIntV_8 ; ↓
11171: ; 参数值为正整数
11172:  CMP   CX,ES:[SI+3] ; 7
11173:  JB    GetPlusIntV_10 ; |
11174:  JA    GetPlusIntV_7 ; | 若参数值小于最小值,则跳转
11175:  CMP   DX,WORD PTR ES:[SI+1] ; |
11176:  JB    GetPlusIntV_10 ; |
11177:  GetPlusIntV_7; ; ↓
11178:  CMP   CX,WORD PTR ES:[SI+7] ; 7
11179:  JA    GetPlusIntV_10 ; |
11180:  JC    GetPlusIntV_11 ; | 若参数值≤最大值,则转到 GetPlusIntV_11
11181:  CMP   DX,WORD PTR ES:[SI+5] ; | 若参数值>最大值,则转到 GetPlusIntV_10
11182:  JA    GetPlusIntV_10 ; |
11183:  JMP   SHORT GetPlusIntV_11 ; ↓
11184:  GetPlusIntV_8;
11185:  CMP   CX,WORD PTR ES:[SI+3] ; 7
11186:  JL    GetPlusIntV_10 ; |
11187:  JG    GetPlusIntV_9 ; |
11188:  CMP   DX,WORD PTR ES:[SI+1] ; |
11189:  JL    GetPlusIntV_10 ; | 若参数符合最大值、最小值的要求(方法同上),
11190:  GetPlusIntV_9; ; | 则跳转
11191:  CMP   CX,WORD PTR ES:[SI+7] ; |
11192:  JG    GetPlusIntV_10 ; |

```

```

11193;    JL      GetPlusIntV_11      ; |
11194;    CMP    DX,WORD PTR ES:[SI+5] ; |
11195;    JG      GetPlusIntV_10      ; |
11196;    JMP    SHORT GetPlusIntV_11  ; |
11197; GetPlusIntV_10;                ; ↓
11198;    ADD    SI,9                    ; ES:SI 指向下一个“参数值范围”
11199;    DEC    AL                        ; 修改未检查的“参数值范围”的个数
11200;    JNZ    GetPlusIntV_6          ; 若还有参数值范围未检查,则跳转
11201;    MOV    CS,GetParaRetCode,6    ; 设置“取参数值的返回码”(6:表示参数值越界)
11202;    MOV    AL,1
11203;    MOV    AH,0FFH
11204;    JMP    SHORT GetPlusIntV_13
11205; GetPlusIntV_11;
11206;    MOV    AL,1
11207;    MOV    AH,ES:[SI]
11208;    JMP    SHORT GetPlusIntV_13
11209; GetPlusIntV_12;
11210;    MOV    CS,GetParaRetCode,9    ; 设置“取参数值的返回码”(9:表示参数值错)
11211;    MOV    AL,3
11212;    MOV    AH,0FFH
11213; GetPlusIntV_13;
11214;    CALL   SetParaInfoBlk          ; 保存参数值
11215;    POP    SI
11216;    POP    DX
11217;    POP    CX
11218;    POP    AX
11219;    RET
11220; GetPlusIntegerValue ENDP
11221; ;=====
11222; ;相对地址偏移:1C21
11223; ;功能:判定参数值是否溢出
11224; ;入口参数:无
11225; ;出口参数:CF=0,未溢出;CF=1,溢出
11226; ;=====
11227; TestParaOverflow PROC NEAR
11228;    PUSHF
11229;    TEST   CS;ParaFeatureFlag,2    ; 若参数值为负,则跳转
11230;    JNZ   TestParaOverflow_1      ; ↓
11231;    POPF
11232;    RET
11233; TestParaOverflow_1;
11234;    POPF
11235;    JO    TestParaOverflow_2

```

```

11236:   CLC
11237:   RET
11238: TestParaOverflow_2:
11239:   STC
11240:   RET
11241: TestParaOverflow ENDP
11242: ;=====
11243: ;相对地址偏移:1C33
11244: ;功能:计算 AL 指定的十进制数字字符的数字值
11245: ;入口参数:AL=字符的 ASCII 码
11246: ;出口参数:AL=数字值
11247: ;=====
11248: CalculateDecimalValue PROC NEAR
11249:   CMP     AL,' 0'
11250:   JB      CalcuDeciV_1
11251:   CMP     AL,' 9'
11252:   JA      CalcuDeciV_1
11253:   SUB     AL,' 0'
11254:   CLC
11255:   RET
11256: CalcuDeciV_1:
11257:   STC
11258:   RET
11259: CalculateDecimalValue ENDP
11260: ;=====
11261: ;相对地址偏移:1C41
11262: ;功能:取开关状态的参数值(ON/OFF)或关键字的参数值(如 HIGH、LOW、UMB、NOUMB)
11263: ;入口参数:CS,SI 指向参数项字符串
11264: ;           ES,BX 指向参数项信息块
11265: ;出口参数:无
11266: ;=====
11267: GetSwitchStatusPara PROC NEAR
11268:   PUSH   AX
11269:   PUSH   BX
11270:   PUSH   DX
11271:   PUSH   DI
11272:   MOV    DI,ES:[BX+6]           ;ES:DI 指向关键字的参数值信息块
11273:   MOV    AL,ES:[DI]
11274:   OR     AL,AL
11275:   JNZ    GetSwitchStatusP_1
11276:   MOV    AH,0FFH
11277:   JMP    SHORT GetSwitchStatusP_5
11278: GetSwitchStatusP_1:

```

11279:	CMP	AL,3	
11280:	JNE	GetSwitchStatusP_4	
11281:	INC	DI	;↑
11282:	MOV	AL,ES:[DI]	;↓
11283:	MOV	AH,9	;↓
11284:	MUL	AH	;↓
11285:	INC	AX	;↓ 计算存放“开关状态关键字个数”的单元地址→
11286:	ADD	DI,AX	;↓ ES,DI
11287:	MOV	AL,ES:[DI]	;↓
11288:	MOV	AH,5	;↓
11289:	MUL	AH	;↓
11290:	INC	AX	;↓
11291:	ADD	DI,AX	;↓
11292:	MOV	AL,ES:[DI]	;AL←命令允许的关键字个数
11293:	INC	DI	;↑ ES,DI←存放第一个关键字字符串指针的单元
11294:	INC	DI	;↓ 地址
11295:	GetSwitchStatusP_2:		
11296:	MOV	BP,ES:[DI]	;ES:BP 指向命令允许的关键字字符串
11297:	CALL	TestKeywordMatch	;↑ 若指定的关键字合法,则跳转
11298:	JNC	GetSwitchStatusP_3	;↓
11299:	ADD	DI,3	;ES,DI←存放下一个关键字字符串指针的单元 ;地址
11300:	DEC	AL	;↑ 若还有关键字字符串未比较,则跳转
11301:	JNZ	GetSwitchStatusP_2	;↓
11302:	MOV	CS,GetParaRetCode,8	;设置“取参数值的返回码”(8:表示非法的开关 ;状态关键字,即不是 ON 或 OFF)
11303:	MOV	AH,0FFH	
11304:	JMP	SHORT GetSwitchStatusP_5	
11305:	GetSwitchStatusP_3:		
11306:	MOV	AH,ES:[DI-1]	;AH←关键字的序号
11307:	MOV	AL,2	;AL←参数值类型码(2:关键字)
11308:	MOV	DX,ES:[DI]	;DX←关键字字符串的起始地址
11309:	JMP	SHORT GetSwitchStatusP_6	
11310:	GetSwitchStatusP_4:		
11311:	MOV	CS,GetParaRetCode,9	;设置“取参数值的返回”(9:表示参数值错)
11312:	MOV	AH,0FFH	
11313:	GetSwitchStatusP_5:		
11314:	MOV	AL,3	;AL←参数值类型码(3:参数值无效)
11315:	GetSwitchStatusP_6:		
11316:	CALL	SetParaInfoBik	;保存参数值(即开关状态值)
11317:	POP	DI	
11318:	POP	DX	
11319:	POP	BX	

```

11320: POP    AX
11321: RET
11322: GetSwitchStatusPara ENDP
11323: ;=====
11324: ;相对地址偏移:1CAA
11325: ;功能:判定关键字是否匹配,或者判定开关参数说明串是否匹配
11326: ;入口参数:CS:SI 指向用户指定的参数项字符串
11327: ;      ES:BX 指向参数项信息块
11328: ;      ES:BP 指向命令允许的关键字字符串或开关参数说明串
11329: ;出口参数:CF=0,相同,CF=1,不相同
11330: ;=====
11331: TestKeywordMatch PROC NEAR
11332: PUSH  AX
11333: PUSH  BP
11334: PUSH  DX
11335: PUSH  SI
11336: MOV   DL,2 ;DL←2(大写表的 ID 值,参见功能调用 65H 的
              ;入口参数 AL 值)
11337: TestKeywordM_1:
11338: MOV   AL,CS:[SI] ;AL←参数项的当前字符
11339: CALL  TestDBCSBootByte ;若 AL 指定的字符是双字节字符的引导字节,
11340: JC    TestKeywordM_5 ;J 则跳转
11341: CALL  ChangeCharToCap ;将 AL 指定的字符转换成大写
11342: TEST  CS:ParaFeatureFlag,08 ;若参数项不是“关键字…”格式,则跳转
11343: JZ    TestKeywordM_2 ;J
11344: CMP   AL,'=' ;若关键字或开关参数说明串未匹配完,则跳转
11345: JNE   TestKeywordM_4 ;J
11346: CMP   BYTE PTR ES:[BP+1],0 ;若关键字或开关参数说明串不相同,则跳转
11347: JNE   TestKeywordM_10 ;J
11348: JMP   SHORT TestKeywordM_3
11349: TestKeywordM_2:
11350: TEST  CS:ParaFeatureFlag,10H ;若参数项不是“关键字:…”格式,则跳转
11351: JZ    TestKeywordM_4 ;J
11352: CMP   AL,';' ;若关键字或开关参数说明串未匹配完,则跳转
11353: JNE   TestKeywordM_4 ;J
11354: CMP   BYTE PTR ES:[BP+0],0 ;若关键字或开关参数说明串不相同,则跳转
11355: JNE   TestKeywordM_10 ;J
11356: TestKeywordM_3:
11357: INC   SI ;CS:SI 指向关键字或开关参数说明串的后续参数
              ;字符串
11358: JMP   SHORT TestKeywordM_11
11359: TestKeywordM_4:
11360: CMP   AL,ES:[BP+0] ;若当前关键字不同,则跳转

```



```

11361: JNE TestKeywordM_7 ;┘
11362: OR AL,AL ;┐ 若参数项字符串结束,则跳转
11363: JZ TestKeywordM_11 ;┘
11364: INC SI
11365: INC BP
11366: JMP SHORT TestKeywordM_6
11367: TestKeywordM_5: ;比较双字节字符
11368: CMP AL,ES:[BP+0] ;┐ 若双字节字符的引导字节不相同,表明不是
11369: JNE TestKeywordM_10 ;┘ 当前关键字,则跳转
11370: INC SI ;┐
11371: MOV AL,CS:[SI] ;┐ 若双字节字符的第二个字节不相同,表明不是
11372: INC BP ;┐ 当前关键字,则跳转
11373: CMP AL,ES:[BP+0] ;┐
11374: JNE TestKeywordM_10 ;┘
11375: INC SI
11376: INC BP
11377: TestKeywordM_6:
11378: JMP SHORT TestKeywordM_1 ;转去比较后续的字
11379: TestKeywordM_7:
11380: TEST CS,ParaFeatureFlag,40H ;┐ 若参数项不是开关参数,则跳转
11381: JZ TestKeywordM_8 ;┘
11382: TEST WORD PTR ES:[BX+2],20H ;┐
11383: JZ TestKeywordM_8 ;┐ 若开关参数只要求关键字或开关参数说明串
11384: CMP BYTE PTR ES:[BP+0],0 ;┐ 局部匹配,则跳转
11385: JE TestKeywordM_11 ;┘
11386: TestKeywordM_8:
11387: TEST WORD PTR ES:[BX],10H ;┐
11388: JZ TestKeywordM_10 ;┐
11389: CMP AL,';' ;┐
11390: JNE TestKeywordM_9 ;┐ 若关键字的结尾符“;”不要求匹配,则转到
11391: CMP BYTE PTR ES:[BP+0],0 ;┐ TestKeywordM_11,否则转到 TestKeywordM_10
11392: JNE TestKeywordM_10 ;┐
11393: JMP SHORT TestKeywordM_11 ;┐
11394: TestKeywordM_9: ;┘
11395: CMP AL,0 ;┐
11396: JNE TestKeywordM_10 ;┐ 若关键字或开关参数说明串匹配,则跳转
11397: CMP BYTE PTR ES:[BP+0],';' ;┐
11398: JE TestKeywordM_11 ;┘
11399: TestKeywordM_10:
11400: STC
11401: JMP SHORT TestKeywordM_12
11402: TestKeywordM_11:
11403: MOV CS,StartAddrOfKeyword,SI ;保存关键字或开关参数说明串的后续参数字符

```

;串的起始地址

```
11404: CLC
11405: TestKeywordM_12;
11406: POP SI
11407: POP DX
11408: POP BP
11409: POP AX
11410: RET
11411: TestKeywordMatch ENDP
11412: ;=====
11413: ;相对地址偏移,1D4D
11414: ;功能:根据参数项字符串中是否含有系统保留字符来校正参数项字符串,同时,若是文件名对应的
      参数项,则还保存参数值
11415: ;入口参数:AX=参数项的控制字
11416: ; CS:SI 指向参数项字符串
11417: ; ES:BX 指向参数项信息块
11418: ;出口参数:无
11419: ;=====
11420: VerifyParaStr PROC NEAR
11421: PUSH AX
11422: PUSH DI
11423: PUSH SI
11424: MOV DI,CS;StartAddrOfPara ;DI←参数项字符串在命令字符串中的起始地址
11425: MOV AL,CS:[SI] ;↑
11426: OR AL,AL ;| 若参数项字符串为空串,则跳转
11427: JZ VerifyParaStr_1 ;↓
11428: CALL TestReservedChar ;↑ 若 AL 指定的字符不是系统保留字符,则跳转
11429: JNZ VerifyParaStr_2 ;↓
11430: MOV CS;ParaDefaultFlag,1 ;设置参数项为空字符串的标志
11431: POP SI ;↑ 置“参数项字符串”为空字符串
11432: MOV BYTE PTR CS:[SI],0 ;↓
11433: POP DI
11434: JMP SHORT VerifyParaStr_7
11435: VerifyParaStr_1;
11436: POP SI ;↑ 重新设置“参数项字符串”的结束符(此工作
11437: MOV BYTE PTR CS:[SI],0 ;↓ 无意义)
11438: POP DI
11439: TEST WORD PTR ES:[BX],1 ;↑ 若此参数项允许缺省,则跳转
11440: JNZ VerifyParaStr_7 ;↓
11441: MOV CS;GetParaRetCode,2 ;设置“取参数值的返回码”(2:表示“参数项
      ;不够数”)
11442: JMP SHORT VerifyParaStr_7
11443: VerifyParaStr_2;
```

```

11444: POP AX ; (此工作无意义)
11445: PUSH SI ;
11446: VerifyParaStr_3;
11447: MOV AL,CS:[SI] ;AL←参数项字符串的当前字符
11448: OR AL,AL ; 若参数项字符串已结束,则跳转
11449: JZ VerifyParaStr_6 ;
11450: CALL TestReservedChar ; 若 AL 指定的字符是系统保留字符,则跳转
11451: JZ VerifyParaStr_5 ;
11452: CALL TestDBCSBootByte ; 若 AL 指定的字符是单字节字符,则跳转
11453: JNC VerifyParaStr_4 ;
11454: INC DI ; 跳过双字节字符的高字节
11455: INC SI ;
11456: VerifyParaStr_4;
11457: INC DI ;
11458: INC SI ; | 转去检查下一个字符是否是系统保留字符
11459: JMP SHORT VerifyParaStr_3 ;
11460: VerifyParaStr_5;
11461: MOV CS;ParaSeparator,AL ;保存当前使用的系统保留字符
11462: MOV BYTE PTR CS:[SI],0 ;重新设置“参数项字符串”的结束符,以便截掉从
;系统保留字符开始的所有后续字符
11463: INC DI ; 修改参数项字符串在命令字符串中的结束地址
11464: MOV CS;EndAddrOfParaItem,DI ;
11465: VerifyParaStr_6;
11466: POP SI
11467: POP DI
11468: VerifyParaStr_7;
11469: POP AX ; 若参数值不是作为文件名的 ASCIIZ 字符串,则
11470: TEST AX,200H ; | 直接返回
11471: JZ VerifyParaStr_RET ;
11472: PUSH AX ;
11473: MOV AH,0FFH ; | 设置“文件名 ASCIIZ 字符串”的参数值(此时
11474: MOV AL,5 ; | AL=5 表示参数是 ASCIIZ 字符串)
11475: CALL SetParaInfoBlk ;
11476: POP AX ;
11477: VerifyParaStr_RET;
11478: RET
11479: VerifyParaStr ENDP
11480: ;=====
11481: ;相对地址偏移:1DBE
11482: ;功能:判断 AL 指定的字符是否是系统保留字符
11483: ;入口参数:AL=字符 ASCII 码
11484: ;出口参数:ZF=0,AL 指定的字符不是系统保留字符;ZF=1,AL 指定的字符是系统保留字符
11485: ;=====

```

```

11486: TestReservedChar PROC NEAR
11487:   PUSH   BX
11488:   PUSH   CX
11489:   LEA   BX,CS;ReservedChars      ;CS;BX 指向系统保留字符表
11490:   MOV   CX,9                     ;CX←系统保留字符个数
11491: TestReservedChar_1:
11492:   CMP   AL,CS:[BX]               ;⌋ 若 AL 指定的字符是系统保留字符,则跳转
11493:   JE    TestReservedChar_2      ;⌋
11494:   INC   BX                       ;⌋ 继续与其它系统保留字符相比较
11495:   LOOP  TestReservedChar_1      ;⌋
11496:   INC   CX                       ;设置返回标志值(ZF=0,AL 指定的字符不是系统
                                   ;保留字符)

11497: TestReservedChar_2:
11498:   POP   CX
11499:   POP   BX
11500:   RET
11501: TestReservedChar ENDP
11502: ;=====
11503: ;相对地址偏移:1DD3
11504: ;功能:取出“允许访问的最大逻辑驱动器数”的参数值
11505: ;入口参数:CS;SI 指向参数项字符串
11506: ;出口参数:无
11507: ;=====
11508: GetMaxLogicDrivePara PROC NEAR
11509:   PUSH   AX
11510:   PUSH   DX
11511:   MOV   AL,CS:[SI]               ;AL←参数项字符串的第一个字符
11512:   OR    AL,AL                    ;⌋ 若参数项字符串为空,则结束返回
11513:   JZ    GetMaxLogicDP_3          ;⌋
11514:   CALL  TestDBCSBootByte        ;⌋ 若 AL 指定的字符是双字节字符的引导字节,则
11515:   JC    GetMaxLogicDP_2          ;⌋ 跳转
11516:   CMP   WORD PTR CS:[SI+1],3AH   ;⌋ 若符合逻辑驱动器名符格式(如 B:),则跳转
11517:   JE    GetMaxLogicDP_1          ;⌋
11518:   TEST  WORD PTR ES:[BX],10H     ;⌋
11519:   JZ    GetMaxLogicDP_2          ;⌋ 若逻辑驱动器符非法,则跳转
11520:   CMP   BYTE PTR CS:[SI+1],0    ;⌋
11521:   JNE   GetMaxLogicDP_2          ;⌋
11522: GetMaxLogicDP_1:
11523:   OR    AL,' a' - ' A'          ;⌋
11524:   CMP   AL,' a'                 ;⌋
11525:   JB    GetMaxLogicDP_2          ;⌋ 若逻辑驱动器符非法,则跳转
11526:   CMP   AL,' z'                 ;⌋
11527:   JA    GetMaxLogicDP_2          ;⌋

```

```

11528: SUB    AL,60H                ; DL←允许访问的最大逻辑驱动器数
11529: MOV    DL,AL                ; ↓
11530: MOV    AH,0FFH             ; 设置“允许访问的最大逻辑驱动器数”的参数值
11531: MOV    AL,6                 ; | (此时 AL=6 表示参数值是最大逻辑驱动器数)
11532: CALL  SetParaInfoBlk       ; ↓
11533: JMP    SHORT GetMaxLogicDP_3
11534: GetMaxLogicDP_2:
11535: MOV    CS;GetParaRetCode,9   ; 设置“取参数值的返回码”(9:表示参数错)
11536: GetMaxLogicDP_3:
11537: POP    DX
11538: POP    AX
11539: RET
11540: GetMaxLogicDrivePara ENDP
11541: ;=====
11542: ;相对地址偏移:1E17
11543: ;功能:跳过所有参数分隔符,并检查命令说明串是否已结束
11544: ;入口参数:DS,SI 指向待处理的命令说明串;
11545: ;          ES,DI 指向命令的参数信息块
11546: ;出口参数:DS,SI 指向新的待处理的命令说明串
11547: ;          CF=0,命令未结束;CF=1,命令已结束
11548: ;=====
11549: OmitSeparators PROC NEAR
11550: OmitSeparators_1:
11551: LODSB                ; AL←命令说明串的当前待处理字符
11552: CALL  ChkTerminator   ; 若命令已结束,则转去置返回标志
11553: JZ    OmitSeparators_2 ; ↓
11554: CALL  TestSeparator   ; 若 AL 指定的字符是一个参数项的组成字符,则
11555: JNZ  OmitSeparators_3 ; ↓ 跳转
11556: TEST  CS;ParaFeatureFlag,20H ; 若当前使用的参数分隔符不是“,”,则跳转(因
11557: JZ    OmitSeparators_1 ; ↓ 为“,”常用来表示一个参数项被缺省)
11558: TEST  CS;ParaFeatureFlag,41H ; 若参数项的组成字符中没有“/”或“=”,则结束
11559: JZ    OmitSeparators_5 ; ↓ 返回
11560: DEC   SI              ; 恢复先前取出的一个字符(它是参数项的一个组
                          ; 成字符)
11561: JMP    SHORT OmitSeparators_5
11562: OmitSeparators_2:
11563: STC                ; 置返回标志(CF=1,命令已结束)
11564: JMP    SHORT OmitSeparators_4
11565: OmitSeparators_3:
11566: CLC                ; 置返回标志(CF=0,命令未结束)
11567: OmitSeparators_4:
11568: DEC   SI              ; 恢复先前取出的命令说明串的字符(它是参数项
                          ; 的一个组成字符)

```

```

11569:    RET
11570: OmitSeparators_5;
11571:    CLC                                ;置返回标志(CF=0,命令未结束)
11572:    RET
11573: OmitSeparators ENDP
11574: ;=====
11575: ;相对地址偏移:1E3D
11576: ;功能:检查命令说明串是否结束
11577: ;入口参数:AL=命令说明串的当前字符
11578: ;ES:DI 指向命令的参数信息块
11579: ;出口参数:ZF=0,命令未结束;ZF=1,命令结束
11580: ;=====
11581: ChkTerminator PROC NEAR
11582:    PUSH    BX
11583:    PUSH    CX
11584:    CMP     AL,0DH                        ; 若当前字符是回车符,则结束返回
11585:    JE      ChkTerminator_3              ; 丿
11586:    CMP     AL,0                          ; 若当前字符是命令字符串结束符,则结束返回
11587:    JE      ChkTerminator_3              ; 丿
11588:    CMP     AL,0AH                        ; 若当前字符是换行符,则结束返回
11589:    JE      ChkTerminator_3              ; 丿
11590:    CMP     BYTE PTR ES:[DI+2],2          ; 若没有指定命令结束符表,则结束返回
11591:    JB      ChkTerminator_3              ; 丿
11592:    XOR     BX,BX                          ; BX←参数分隔符表的大小(字节数)
11593:    MOV     BL,ES:[DI+3]                  ; 丿
11594:    ADD     BX,4                            ; ES:BX+DI 指向命令结束符表
11595:    CMP     BYTE PTR ES:[BX+DI],0         ; 若命令结束符表为空表,则转去置返回标志
11596:    JE      ChkTerminator_2              ; 丿
11597:    XOR     CX,CX                          ; CX←扩充的命令结束符个数
11598:    MOV     CL,ES:[BX+DI]                  ; 丿
11599: ChkTerminator_1;                          ; 丿
11600:    INC     BX                            ; 将 AL 指定的字符依次与命令结束符表中的结
11601:    CMP     AL,ES:[BX+DI]                  ; 束符相比较,以判定 AL 指定的字符是不是命令
11602:    JE      ChkTerminator_3              ; 结束符
11603:    LOOP   ChkTerminator_1                ; 丿
11604: ChkTerminator_2;
11605:    CMP     AL,0DH                        ;设置返回标志(ZF=0,命令未结束)
11606: ChkTerminator_3;
11607:    POP     CX
11608:    POP     BX
11609:    RET
11610: ChkTerminator ENDP
11611: ;=====

```

```

11612: ;相对地址偏移:1E73
11613: ;功能:检查 AL 指定的字符是否是参数分隔符
11614: ;入口参数:AL=字符的 ASCII 码;
11615: ;          DS:SI 指向待处理的命令说明串
11616: ;出口参数:AL=字符的 ASCII 码;
11617: ;          DS:SI 指向待处理的命令说明串(SI 值可能被修改)
11618: ;          ZF=0,AL 指定的字符不是参数分隔符;ZF=1,AL 指定的字符是参数分隔符
11619: ;=====
11620: TestSeparator PROC NEAR
11621:   PUSH   BX
11622:   PUSH   CX
11623:   MOV    CS,ParaSeparator,' ' ;补缺当前使用的参数分隔符
11624:   AND    CS,ParaFeatureFlag,0DFH ;清参数分隔符“,”标志,表明未出现“,”
11625:   CMP    AL,' ' ;|
11626:   JE     TestSeparator_4 ;| 若 AL 指定的字符是通常使用的参数分隔符(空
11627:   CMP    AL,9 ;| 格或 Tab),则结束返回
11628:   JE     TestSeparator_4 ;|
11629:   CMP    AL,', ' ;| 若 AL 指定的字符是“,”(它表明有一个参数项
;| 结束,通常它用来表示一个参数项被省略),则
11630:   JE     TestSeparator_5 ;| 跳转
11631:   CMP    AL,' ' ;|
11632:   JNE    TestSeparator_1 ;|
11633:   CMP    BYTE PTR [SI],' ' ;|
11634:   JNE    TestSeparator_1 ;| 当两个空格符相邻时,跳过前面的空格符
11635:   MOV    AL,' ' ;|
11636:   INC    SI ;|
11637:   CMP    AL,AL ;|
11638:   JMP    SHORT TestSeparator_4
11639: TestSeparator_1;
11640:   CMP    BYTE PTR ES:[DI+2],1 ;| 若没有指定参数分隔符表,则结束返回
11641:   JB     TestSeparator_4 ;|
11642:   XOR    CX,CX ;| CX←扩充的参数分隔符个数
11643:   MOV    CL,ES:[DI+3] ;|
11644:   OR     CX,CX ;| 若参数分隔符表为空,则跳转
11645:   JZ     TestSeparator_3 ;|
11646:   MOV    BX,3 ;BX←参数分隔符表的的相对偏移(此时 ES:BX+
;DI 指向参数分隔符表)
11647: TestSeparator_2; ;|
11648:   INC    BX ;| 将 AL 指定的字符依次与参数分隔符表中的分
11649:   CMP    AL,ES:[BX+DI] ;| 隔符相比较,以便判定 AL 指定的字符是否是参
11650:   JE     TestSeparator_5 ;| 数分隔符
11651:   LOOP  TestSeparator_2 ;|
11652: TestSeparator_3;

```

```

11653:   CMP    AL, ' '           ;设置返回标志(ZF=0,AL指定的字符不是参数分
;隔符)

11654: TestSeparator_4:
11655:   POP    CX
11656:   POP    BX
11657:   RET
11658: TestSeparator_5:
11659:   MOV    CS,ParaSeparator,AL   ;保存当前使用的扩充的参数分隔符
11660:   TEST   CS,ParaFeatureFlag,01 ;若参数项中含有“=”字符,则跳转
11661:   JNZ    TestSeparator_6       ;↓
11662:   OR     CS,ParaFeatureFlag,20H ;置参数分隔符“,”标志,表明出现了“,”
11663: TestSeparator_6:
11664:   CMP    AL,AL                ;设置返回标志值(ZF=1,AL指定的字符是参数分
;隔符)

11665:   JMP    SHORT TestSeparator_4
11666: TestSeparator ENDP
11667: ;=====
11668: ;相对地址偏移:1ED4
11669: ;功能:检查 AL 指定的字符是否是开关参数前导符(或称为开关符),若是开关参数前导符,并且开
关参数格式正确,则设置对应的标志位
11670: ;入口参数:AL=字符的 ASCII 码;
11671: ;          BX=保存参数项字符串的暂存缓冲区的写指针值
11672: ;出口参数:CF=0,AL 指定的字符不是开关参数前导符或开关参数格式正确;CF=1,开关参数格式
错
11673: ;=====
11674: TestSwitchPreface PROC NEAR
11675:   LEA   BP,CS:ParaStrBuf      ;↑
11676:   CMP   BX,BP                 ;若 AL 指定的字符是参数项的第一个字符,则跳
11677:   JE    TestSwitchP_2        ;↓ 转
11678:   CMP   AL,'/'                ;若 AL 指定的字符不是开关参数前导符,则跳转
11679:   JNE   TestSwitchP_1        ;↓
11680:   STC                           ;CF←1(开关参数格式错)
11681:   JMP   SHORT TestSwitchP_RET
11682: TestSwitchP_1:
11683:   CLC                           ;CF←0
11684:   JMP   SHORT TestSwitchP_RET
11685: TestSwitchP_2:
11686:   CMP   AL,'/'                ;若 AL 指定的字符不是开关参数前导符,则跳转
11687:   JNE   TestSwitchP_3        ;↓
11688:   OR    CS,ParaFeatureFlag,40H ;置“参数项为开关参数”的标志位
11689: TestSwitchP_3:
11690:   CLC
11691: TestSwitchP_RET;

```



```

11692:    RET
11693: TestSwitchPreface ENDP
11694: ;=====
11695: ;相对地址偏移:1EF2
11696: ;功能:判定 AL 指定的字符是否是双字节字符(DBCS)的引导字节
11697: ;入口参数:AL=字符的 ASCII 码
11698: ;出口参数:CF=0,AL 指定的字符不是双字节字符的引导字节;CF=1,AL 指定的字符是双字节字
        符的引导字节
11699: ;=====
11700: TestDBCSBootByte PROC NEAR
11701:    PUSH    DS
11702:    PUSH    SI
11703:    PUSH    BX
11704:    CMP     WORD PTR CS,Ptr_DBCS+2,0 ; 若已取出双字节字符集的引导字节表,则跳转
11705:    JNE     TestDBCSBootByte_1 ; ↓
11706:    PUSH    AX ; 7
11707:    PUSH    DS ; |
11708:    PUSH    CX ; |
11709:    PUSH    DX ; |
11710:    PUSH    DI ; |
11711:    PUSH    BP ; |
11712:    PUSH    ES ; |
11713:    XOR     SI,SI ; |
11714:    MOV     DS,SI ; |
11715:    MOV     AX,6300H ; | 取双字节字符集的引导字节表
11716:    INT     21H ; |
11717:    MOV     BX,DS ; |
11718:    OR     BX,BX ; |
11719:    POP     ES ; |
11720:    POP     BP ; |
11721:    POP     DI ; |
11722:    POP     DX ; |
11723:    POP     CX ; |
11724:    POP     DS ; |
11725:    POP     AX ; ↓
11726:    JZ     TestDBCSBootByte_4 ; 若 DOS 不支持该功能调用,则结束返回
11727:    MOV     WORD PTR CS,Ptr_DBCS,SI ; 7 保存双字节字符集的引导字节表的起始地址
11728:    MOV     WORD PTR CS,Ptr_DBCS+2,BX ; ↓
11729: TestDBCSBootByte_1:
11730:    MOV     SI,WORD PTR CS,Ptr_DBCS ; 7 DS,SI 指向双字节字符集的引导字节表
11731:    MOV     DS,WORD PTR CS,Ptr_DBCS+2 ; ↓
11732: TestDBCSBootByte_2:
11733:    CMP     WORD PTR [SI],0 ; 7 若双字节字符集的引导字节表为空,则结束返

```

```

11734:    JE      TestDBCSBootByte_4      ;J 回
11735:    CMP     AL,[SI]                    ;J
11736:    JB      TestDBCSBootByte_3        ;| 若 AL 指定的字符不在当前引导字节上下限之
11737:    CMP     AL,[SI+1]                  ;| 内,则跳转
11738:    JA      TestDBCSBootByte_3        ;J
11739:    STC                                     ;CF←1(AL 指定的字符是双字节字符的引导字节)
11740:    JMP     SHORT TestDBCSBootByte_5
11741: TestDBCSBootByte_3:
11742:    INC     SI                          ;J DS:SI 指向下一个引导字节上下限
11743:    INC     SI                          ;J
11744:    JMP     SHORT TestDBCSBootByte_2    ;转去继续检查 AL 指定的字符是否是双字节字符
;的引导字节

11745: TestDBCSBootByte_4:
11746:    CLC                                     ;CF←0(AL 指定的字符不是双字节字符的引导字
;节)

11747: TestDBCSBootByte_5:
11748:    POP     BX
11749:    POP     SI
11750:    POP     DS
11751:    RET
11752: TestDBCSBootByte ENDP
11753: ;相对地址偏移:1F48
11754: ;1F48 Buffers=x [,y][/X]            ;buffers 系统配置命令的参数信息块
11755: CPIB_B    DW     CCIB_B                ;命令参数的组成控制信息块 J
;的地址 |
11756:          DB     1                      ;参数分隔符表和命令结束符 | 命令参数的格
;表的组成标志(1:只有参数 | 式控制信息块
;分隔符表) |
11757:          DB     1                      ;参数分隔符个数 |
11758:          DB     ','                    ;参数分隔符表 |
11759: CCIB_B    DB     1                      ;命令允许缺省的参数项序号 J
11760:          DB     2                      ;命令允许的非开关参数个数 |
11761:          DW     PIB_X_B                ;参数 X 的参数项信息块的地址 | 命令参数的组
11762:          DW     PIB_Y_B                ;参数 Y 的参数项信息块的地址 | 成控制信息块
11763:          DB     1                      ;命令允许的开关参数个数 |
11764:          DW     PIB_SX_B               ;开关参数(/X)的参数项信息块 |
11765:          DB     0                      ;命令允许的含有“=”字符的参
;数个数 |
11766: PIB_X_B   DW     8000H                 ;
; |
11767:          DB     0                      ;
; |
11768:          DB     0                      ;
; | X 参数的参数项
11769:          DW     ParaValueTypeCode     ;参数值信息块的地址 | 信息块
11770:          DW     PSIB_X_B               ;参数值范围信息块的地址 |

```

11771;	DB	0	;	┘
11772; PSIB_X_B	DB	1	;	┘
11773;	DB	1	;	
11774;	DB	1	;	X 参数的参数值
11775;	DD	1	;	X 参数的最小值
11776;	DD	63H	;	X 参数的最大值
11777; PIB_Y_B	DW	8001H	;	┘
11778;	DB	0	;	
11779;	DB	0	;	Y 参数的参数项
11780;	DW	ParaValueTypeCode	;	参数值信息块的地址
11781;	DW	PSIB_Y_B	;	参数值范围信息块的地址
11782;	DB	0	;	┘
11783; PSIB_Y_B	DB	1	;	┘
11784;	DB	1	;	参数值范围个数
11785;	DB	1	;	Y 参数的参数值
11786;	DD	0	;	范围信息块
11787;	DD	8	;	┘
11788; PIB_SX_B	DW	0	;	┘
11789;	DB	0	;	
11790;	DB	0	;	X 开关参数的参
11791;	DW	ParaValueTypeCode	;	参数值信息块的地址
11792;	DW	SIB_Pub	;	开关参数的参数值范围信息
			;	块的地址
11793;	DB	1	;	
11794; SPS_SX_B	DB	' /X' ,0	;	开关参数的说明字符串
11795; X_Buffers	DW	0	;	存放 X 参数值(即盘缓冲区个数)
11796; Y_Buffers	DW	0	;	存放 Y 参数值(即第二个高速缓存区的缓冲区个
			;	数)
11797; SX_Buffers	DB	0	;	存放"/X"开关参数标志(MS-DOS 5.00 已废弃
			;	了该开关参数)
11798; SIB_Pub	DB	0	;	字符、文件名或开关参数的范围信息块
11799; ,相对地址偏移:1F91			;	参数值信息块
11800; ParaValueTypeCode	DB	0	;	参数值类型码(1:整数;2:开关状态,如 ON 或
			;	OFF;3:没有参数;5:ASCIIZ 字符串,如文件名;
			;	6:逻辑驱动器数,1=A,...,26=Z)
11801; KeywordNumber	DB	0	;	关键字的编号。对 dos 系统配置命令,0=HIGH,
			;	1=LOW,2=UMB,3=NOUMB;对 break 系统配置
			;	命令,0=OFF,1=ON 等
11802; StartAddrOfSwitchStr	DW	0	;	开关参数对应的字符串的起始地址
11803; ParaValue	DD	0	;	参数值或 ASCIIZ 字符串的起始地址
11804; ,1F99	Break = ON/OFF		;	break 系统配置命令的参数信息块
11805; CPIB_C	DW	CCIB_C	;	命令参数的组成控制信息块
			;	的地址

11806;	DB	1	;参数分隔符表和命令结束符 ;表的组成标志	命令参数的格式控制信息块
11807;	DB	1	;参数分隔符个数	
11808;	DB	' , '	;参数分隔符表	
11809; CCIB_C	DB	1	;命令允许缺省的参数项序号	
11810;	DB	1	;命令允许的非开关参数个数	
11811;	DW	PIB_C	;参数项信息块的地址	命令参数的组成
11812;	DB	0	;命令允许的开关参数个数	控制信息块
11813;	DB	0	;命令允许的含有“=”字符的 ;参数个数	
11814; PIB_C	DW	2000H	;	
11815;	DB	0	;	
11816;	DB	0	;	参数项信息块
11817;	DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址	
11818;	DW	PSIB_C	;参数值范围信息块的地址	
11819;	DB	0	;	
11820; PSIB_C	DB	3	;	
11821;	DB	0	;	
11822;	DB	0	;	
11823;	DB	2	;关键字个数	
11824;	DB	1	;关键字序号	参数值范围信息
11825;	DW	On_Keyword	;关键字字符串的地址	块
11826;	DB	2	;关键字序号	
11827;	DW	OFF_Keyword	;关键字字符串的地址	
11828; On_Keyword	DB	' ON' ,0	; 关键字字符串	
11829; OFF_Keyword	DB	' OFF' ,0	; 关键字字符串	
11830; Status_Break	DB	0	;存放 break 系统配置命令的开关状态(0;OFF; ;1;ON)	
11831; ;lFBF Country=XXX,[YYY,]Filename			;country 系统配置命令的参数信息块	
11832; CPIB_Q	DW	CCIB_Q	;命令参数的组成控制信息块 ;的地址	
11833;	DB	1	;参数分隔符表和命令结束符 ;表的组成标志	命令参数的格式控制信息块
11834;	DB	1	;参数分隔符个数	
11835;	DB	' , '	;参数分隔符表	
11836; CCIB_Q	DB	1	;命令允许缺省的参数项序号	
11837;	DB	3	;命令允许的非开关参数个数	
11838;	DW	PIB_X_Q	;参数 XXX 的参数项信息块 ;的地址	
11839;	DW	PIB_Y_Q	;参数 YYY 的参数项信息块 ;的地址	命令参数的组成控制信息块
11840;	DW	PIB_F_Q	;文件名参数的参数项信息	

				;块的地址	
11841;	DB	0		;命令允许的开关参数个数	
11842;	DB	0		;命令允许的含有“=”字符的	
				;参数个数	┘
11843; PIB_X_Q	DW	8000H		;	┘
11844;	DB	0		;	
11845;	DB	0		;	XXX 参数的参数
11846;	DW	ParaValueTypeCode		;参数值信息块的地址	项信息块
11847;	DW	PSIB_XY_Q		;参数值范围信息块的地址	
11848;	DB	0		;	┘
11849; PSIB_XY_Q	DB	1		;	┘
11850;	DB	1		;参数值范围个数	XXX 参数和
11851;	DB	1		;	YYY 参数的参
11852;	DD	1		;XXX 参数或 YYY 参数的最小值	数值范围信息
11853;	DD	999		;XXX 参数或 YYY 参数的最大值	块
11854; PIB_Y_Q	DW	8001H		;	┘
11855;	DB	0		;	
11856;	DB	0		;	YYY 参数的参数
11857;	DW	ParaValueTypeCode		;参数值信息块的地址	项信息块
11858;	DW	PSIB_XY_Q		;参数值范围信息块的地址	
11859;	DB	0		;	┘
11860; PIB_F_Q	DW	0201H		;	┘
11861;	DB	0		;	
11862;	DB	0		;	文件名参数的
11863;	DW	ParaValueTypeCode		;参数值信息块的地址	参数项信息块
11864;	DW	SIB_Pub		;文件名参数的参数项范围	
				;信息块的地址	
11865;	DB	0		;	┘
11866; CountryCode	DW	0		;存放 XXX 参数值(即国家代码)	
11867; CodePageNumber	DW	0		;存放 YYY 参数值(即代码页号)	
11868; ;1FF8	Files=n			;files 系统配置命令的参数信息块	
11869; CPIB_F	DW	CCIB_F		;命令参数的组成控制信息块	┘
				;的地址	
11870;	DB	1		;参数分隔符表和命令结束符	命令参数的格
				;表的组成标志	式控制信息块
11871;	DB	1		;参数分隔符个数	
11872;	DB	' ;'		;参数分隔符表	┘
11873; CCIB_F	DB	1		;命令允许缺省的参数项序号	┘
11874;	DB	1		;命令允许的非开关参数个数	
11875;	DW	PIB_n_F		;n 参数的参数项信息块的地址	命令参数的组
11876;	DB	0		;命令允许的开关参数个数	成控制信息块
11877;	DB	0		;命令允许的含有“=”字符的	
				;参数个数	

11878;	PIB_n-F	DW	8000H	;	┘
11879;		DB	0	;	┘
11880;		DB	0	;	
11881;		DW	ParaValueTypeCode	; 参数值信息块的地址	n 参数的参
11882;		DW	PSIB_n-F	; 参数值范围信息块的地址	数项信息块
11883;		DB	0	;	┘
11884;	PSIB_n-F	DB	1	;	┘
11885;		DB	1	; 参数值范围个数	
11886;		DB	1	;	n 参数的参数
11887;		DD	8	; n 参数的最小值	值范围信息块
11888;		DD	255	; n 参数的最大值	┘
11889;	NumberOfSFT	DB	0	; 存放 n 参数值(同时存取的文件数)	
11890;	;2018	FCBs=N [,S]		; fctbs 系统配置命令的参数信息块	
11891;	CPIB_X	DW	CCIB_X	; 命令参数的组成控制信息块	┘
				; 的地址	
11892;		DB	1	; 参数分隔符表和命令结束符	命令参数的格
				; 表的组成标志	式控制信息块
11893;		DB	1	; 参数分隔符个数	
11894;		DB	' , '	; 参数分隔符表	┘
11895;	CCIB_X	DB	1	; 命令允许缺省的参数项序号	┘
11896;		DB	2	; 命令允许的非开关参数个数	
11897;		DW	PIB_N_X	; N 参数的参数项信息块的地址	命令参数的
11898;		DW	PIB_S_X	; S 参数的参数项信息块的地址	组成控制信
11899;		DB	0	; 命令允许的开关参数个数	息块
11900;		DB	0	; 命令允许的含有“=”字符的	
				; 参数个数	┘
11901;	PIB_N_X	DW	8000H	;	┘
11902;		DB	0	;	
11903;		DB	0	;	N 参数的参数项
11904;		DW	ParaValueTypeCode	; 参数值信息块的地址	信息块
11905;		DW	PSIB_N_X	; 参数值范围信息块的地址	
11906;		DB	0	;	┘
11907;	PSIB_N_X	DB	1	;	┘
11908;		DB	1	; 参数值范围个数	N 参数的参数
11909;		DB	1	;	值范围信息块
11910;		DD	1	; N 参数的最小值	
11911;		DD	255	; N 参数的最大值	┘
11912;	PIB_S_X	DW	8000H	;	┘
11913;		DB	0	;	
11914;		DB	0	;	S 参数的参
11915;		DW	ParaValueTypeCode	; 参数值信息块的地址	数项信息块
11916;		DW	PSIB_S_X	; 参数值范围信息块的地址	
11917;		DB	0	;	┘

11918;	PSIB_S-X	DB	1	;	┘
11919;		DB	1	;参数值范围个数	S 参数的参数
11920;		DB	1	;	值范围信息块
11921;		DD	0	;S 参数的最小值	
11922;		DD	255	;S 参数的最大值	┘
11923;	N.FCBS	DB	0	;存放 N 参数值(允许同时打开的 FCB 数)	
11924;	S.FCBS	DB	0	;存放 S 参数值(MS-DOS 5.00 已废弃该参数,它 ;的值恒为 0)	
11925;	;204F		Lastdrive=S	;lastdrive 系统配置命令的参数信息块	
11926;	CPIB_L	DW	CCIB_L	;命令参数的组成控制信息块	┘
				;的地址	
11927;		DB	1	;参数分隔符表和命令结束符	命令参数的格
				;表的组成标志	式控制信息块
11928;		DB	1	;参数分隔符个数	
11929;		DB	' ;'	;参数分隔符表	┘
11930;	CCIB_L	DB	1	;命令允许缺省的参数项序号	┘
11931;		DB	1	;命令允许的非开关参数个数	
11932;		DW	PIB_S_L	;S 参数的参数项信息块的地址	命令参数的组
11933;		DB	0	;命令允许的开关参数个数	成控制信息块
11934;		DB	0	;命令允许的“含有=”字符的 ;参数个数	
					┘
11935;	PIB_S_L	DW	0110H	;	┘
11936;		DB	10H	;	
11937;		DB	0	;	S 参数的参数
11938;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址	项信息块
11939;		DW	SIB_Pub	;驱动器名符的参数项范围信 ;息块的地址	
					┘
11940;		DB	0	;	
11941;	LastDrive_L	DB	0	;存放 S 参数值(1=A, ..., 26=Z)	
11942;	;2064		Stacks=N,S	;stacks 系统配置命令的参数信息块	
11943;	CPIB_K	DW	CCIB_K	;命令参数的组成控制信息块	┘
				;的地址	
11944;		DB	1	;参数分隔符表和命令结束符	命令参数的格
				;表的组成标志	式控制信息块
11945;		DB	1	;参数分隔符个数	
11946;		DB	' ;'	;参数分隔符表	┘
11947;	CCIB_K	DB	2	;命令允许缺省的参数项序号	┘
11948;		DB	2	;命令允许的非开关参数个数	
11949;		DW	PIB_N_K	;N 参数的参数项信息块的地址	命令参数的
11950;		DW	PIB_S_K	;S 参数的参数项信息块的地址	组成控制信
11951;		DB	0	;命令允许的开关参数个数	息块
11952;		DB	0	;命令允许的含有“=”字符的 ;参数个数	
					┘

11953;	PIB_N_K	DW	8000H	;	┘
11954;		DB	0	;	
11955;		DB	0	;	N 参数的参数
11956;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址	项信息块
11957;		DW	PSIB_N_K	;参数值范围信息块的地址	┘
11958;		DB	0	;	┘
11959;	PSIB_N_K	DB	1	;参数值范围个数	
11960;		DB	1	;	N 参数的参数
11961;		DB	1	;	值范围信息块
11962;		DD	0	;N 参数的最小值	
11963;		DD	64	;N 参数的最大值	┘
11964;	PIB_S_K	DW	8000H	;	┘
11965;		DB	0	;	
11966;		DB	0	;	S 参数的参数
11967;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址	项信息块
11968;		DW	PSIB_S_K	;参数值范围信息块的地址	
11969;		DB	0	;	┘
11970;	PSIB_S_K	DB	1	;	┘
11971;		DB	1	;参数值范围个数	S 参数的参数
11972;		DB	1	;	值范围信息块
11973;		DD	0	;S 参数的最小值	
11974;		DD	512	;S 参数的最大值	┘
11975;	N_Stacks	DW	0	;存放 N 参数值(动态堆栈个数)	
11976;	S_Stacks	DW	0	;存放 S 参数值(每个堆栈的大小)	
11977;	;209D		MultiTrack=ON/OFF	;multitrack 系统配置命令的参数信息块	
11978;	CPIB_M	DW	CCIB_M	;命令参数的组成控制信息块	┘
				;的地址	
11979;		DB	1	;参数分隔符表和命令结束符	命令参数的格
				;表的组成标志	式控制信息块
11980;		DB	1	;参数分隔符个数	
11981;		DB	' ;'	;参数分隔符表	┘
11982;	CCIB_M	DB	1	;命令允许缺省的参数项序号	┘
11983;		DB	1	;命令允许的非开关参数个数	命令参数的组
11984;		DW	PIB_M	;参数项信息块的地址	成控制信息块
11985;		DB	0	;命令允许的开关参数个数	
11986;		DB	0	;命令允许的含有“=”字符的	
				;参数个数	┘
11987;	PIB_M	DW	2000H	;	┘
11988;		DB	0	;	
11989;		DB	0	;	参数项信息块
11990;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址	
11991;		DW	PSIB_C	;参数值范围信息块的地址	
11992;		DB	0	;	┘

11993;	SwitchStatus_MDB	0		;存放 multitrack 系统配置命令的开关状态(0;OFF; ;1;ON)
11994;	;20B2	Switches=S		;switches 系统配置命令的参数信息块
11995;	CPiB_1	DW	CCiB_1	;命令参数的组成控制信息块 ;的地址
11996;		DB	1	;参数分隔符表和命令结束符 ;表的组成标志
11997;		DB	1	;参数分隔符个数
11998;		DB	' ;'	;参数分隔符表
11999;	CCiB_1	DB	0	;命令允许缺省的参数项序号
12000;		DB	0	;命令允许的非开关参数个数
12001;		DB	3	;命令允许的开关参数个数
12002;		DW	PIB_SK_1	;/K"开关参数的参数项信息块的地址
12003;		DW	PIB_ST_1	;/T"开关参数的参数项信息块的地址
12004;		DW	PIB_SW_1	;/W"开关参数的参数项信息块的地址
12005;		DB	0	;命令允许的含有"="字符的参数个数
12006;	PIB_SK_1	DW	0	
12007;		DB	0	
12008;		DB	0	
12009;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址
12010;		DW	SIB_Pub	;开关参数的参数值范围信息 ;块的地址
12011;		DB	1	
12012;	SPS_SK_1	DB	' /K' , 0	;/K"开关参数的说明字符串
12013;	PIB_ST_1	DW	0	
12014;		DB	0	
12015;		DB	0	
12016;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址
12017;		DW	SIB_Pub	;开关参数的参数值范围信息 ;块的地址
12018;		DB	1	
12019;	SPS_ST_1	DB	' /T' , 0	;/T"开关参数的说明字符串
12020;	PIB_SW_1	DW	0	
12021;		DB	0	
12022;		DB	0	
12023;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址
12024;		DW	SIB_Pub	;开关参数的参数值范围信息 ;块的地址
12025;		DB	1	
12026;	SPS_SW_1	DB	' /W' , 0	;/W"开关参数的说明字符串
12027;	SK_Switches	DB	0	;存放"/K"开关参数的标志(1;指定了"/K"开关)
12028;	ST_Switches	DB	0	;存放"/T"开关参数的标志(1;指定了"/T"开关)
12029;	SW_Switches	DB	0	;存放"/W"开关参数的标志(1;指定了"/W"开关)

12030;	;20E8	DOS=High/Low	UMB/NOUMB	;dos 系统配置命令的参数信息块	
12031;	CPIB_H	DW	CCIB_H	;命令参数的组成控制信息块	┐
				;的地址	
12032;		DB	1	;参数分隔符表和命令结束符	命令参数的格
				;表的组成标志	式控制信息块
12033;		DB	1	;参数分隔符个数	
12034;		DB	' ,'	;参数分隔符表	┘
12035;	CCIB_H	DB	1	;命令允许缺省的参数项序号	┐
12036;		DB	2	;命令允许的非开关参数个数	
12037;		DW	PIB_H	;参数项信息块的地址	命令参数的组
12038;		DW	PIB_H	;参数项信息块的地址	成控制信息块
12039;		DB	0	;命令允许的开关参数个数	
12040;		DB	0	;命令允许的含有“=”字符的	
				;参数个数	┘
12041;	PIB_H	DW	2000H	;	┐
12042;		DB	0	;	
12043;		DB	0	;	参数项信息块
12044;		DW	ParaValueTypeCode	;参数值信息块的地址	
12045;		DW	PSIB_H	;参数值范围信息块的地址	
12046;		DB	0	;	┘
12047;	;相对地址偏移;20FE			;	┐
12048;		DW	2000H	;	
12049;		DB	0	;	
12050;		DB	0	;	未使用
12051;		DW	ParaValueTypeCode	;	
12052;		DW	PSIB_H	;	
12053;		DB	0	;	┘
12054;	PSIB_H	DB	3	;	┐
12055;		DB	0	;	
12056;		DB	0	;	
12057;		DB	4	;关键字个数	
12058;		DB	1	;关键字序号	
12059;		DW	HIGH_Keyword	;关键字说明申的地址	参数值范
12060;		DB	2	;关键字序号	围信息块
12061;		DW	LOW_Keyword	;关键字说明申的地址	
12062;		DB	3	;关键字序号	
12063;		DW	UMB_Keyword	;关键字说明申的地址	
12064;		DB	4	;关键字序号	
12065;		DW	NOUMB_Keyword	;关键字说明申的地址	┘
12066;	HIGH_Keyword	DB	' HIGH' , 0	;	┐
12067;	LOW_Keyword	DB	' LOW' , 0	;	关键字说明申
12068;	UMB_Keyword	DB	' UMB' , 0	;	
12069;	NOUMB_Keyword	DB	' NOUMB' , 0	;	┘

12070:	DB	0		;未使用
12071:	;相对地址偏移;212B			
12072:	CurrDriverParagraphs	DW	0	;存放当前正在安装的设备驱动程序所需的内存节数
12073:	LoadSeg_CurrDriver	DW	0	;存放当前正在安装的设备驱动程序的装入段地址值
12074:	MaxSeg_CurrDriver	DW	0	;存放当前允许设备驱动程序使用的最大段地址值
12075:	DriverLoadAddr	DD	0	;在系统配置时,它存放当前正在安装的设备驱动程序在内存中的起始地址
12076:	EndAddrOfDriver	DD	0	;存放设备驱动程序初始化后返回的结束地址
12077:	UMB_Flag	DB	0	;DOS在常规内存和UMB之间保持链接的标志(0;noumb;1;umb)
12078:	UMB_StartSeg	DW	0	;在UMB中安装设备驱动程序时,它存放UMB内存块的起始段地址值
12079:	UMB_MB_Size	DW	0	;在UMB中安装设备驱动程序时,它存放UMB内存块的大小(节数)
12080:	Seg_FreeUMB	DW	0	;在UMB中安装设备驱动程序时,它存放UMB内存块的自由内存区的起始段地址值,也就是设备驱动程序的装入段地址值
12081:	UMB_ManageProgramEntry	DD	0	;保存EMM386.EXE提供的UMB管理程序的入口地址
12082:	;相对地址偏移;2144			
12083:	OverlayPPB	LABEL	WORD	;以“覆盖方式”装入程序的参数块
12084:	DW	0		;装入段地址
12085:	DW	0		;重定位因子
12086:	DriverLoadFlag	DB	0	;设备驱动程序的安装标志(0:安装在常规内存中;1:安装在UMB中)
12087:	Hexsize	DW	0	;存放“devicehigh size=hexsize...”命令的hexsize参数值(即可用的最小内存量)
12088:	FlagOfMemory	DB	0	;常规内存大小的修改标志(0:未修改;-1:已修改)
12089:	SizeOfCMA	DW	0	;保存实际的常规内存尺寸(节数),它的值为实际值-1KB
12090:	DriverName	DB	' PROTMAN \$ '	;设备驱动程序名
12091:	UMBChain_Flag	DB	0	;UMB内存控制块链的建立标志(0:未建立;-1:已建立)
12092:	Seg_MSDOS1	DW	0	;保存MSDOS1模块的段地址值,即多重表的段地址值
12093:	Ptr_DriverNameStr	DD	0	;保存正在安装的设备驱动程序的文件名说明串的起始地址
12094:	Terminator	DB	0	;存放参数分隔符或设备驱动程序的文件名说明串的结束符
12095:	;			

```

12096: ;=====
12097: ;相对地址偏移:215E
12098: ;功能:处理 CONFIG.SYS 系统配置文件
12099: ;入口参数:无
12100: ;出口参数:无
12101: ;=====
12102: Process_Config PROC NEAR
12103:     PUSH    CS
12104:     POP     DS
12105:     MOV     AX,3700H           ;取出开关符(即开关参数前导符)
12106:     INT     21H               ;↓
12107:     MOV     CMDLine+1,DL      ;保存开关符
12108:     MOV     DX, offset ConfigFile ;↑
12109:     MOV     AX,3D00H         ;以“读”方式打开 CONFIG.SYS 文件
12110:     STC
12111:     INT     21H               ;↓
12112:     JNC     Pro_Config1       ;若 CONFIG.SYS 存在,则跳转
12113:     MOV     ProcessConfigFlag,0BH ;设置“CONFIG.SYS 文件不存在”的标志值
12114:     RET
12115: Pro_Config1:
12116:     MOV     BX,AX             ;↑
12117:     XOR     CX,CX             ;|
12118:     XOR     DX,DX             ;| 测试 CONFIG.SYS 的文件长度
12119:     MOV     AX,4202H          ;
12120:     INT     21H               ;↑
12121:     MOV     ConfigCount,AX     ;前置 CONFIG.SYS 文件的有效内容长度(字节数)
12122:     XOR     DX,DX             ;↑
12123:     MOV     AX,4200H          ;| 移动文件读写指针到 CONFIG.SYS 文件头
12124:     INT     21H               ;↓
12125:     MOV     DX,SEG_Config     ;
12126:     MOV     AX,ConfigCount    ;↑ 保存 CONFIG.SYS 的文 |
12127:     MOV     LengthOfConfig,AX ;↓ 件长度 | 确定 CONFIG.SYS
12128:     CALL    Convert_Addr     ; | 文件内容在常规内
12129:     SUB     DX,AX             ; | 存中的段地址
12130:     SUB     DX,11H            ;
12131:     MOV     SEG_Config,DX     ;
12132:     CALL    Create_CDS       ;为系统中每个逻辑驱动器建立一个 CDS
12133:     MOV     DX,CS;SEG_Config ;↑
12134:     MOV     DS,DX             ;|
12135:     MOV     ES,DX             ;|
12136:     XOR     DX,DX             ;| 读取整个 CONFIG.SYS 的文件内容到指定的内
12137:     MOV     CX,CS;ConfigCount ;| 存中
12138:     MOV     AH,3FH            ;|

```

```

12139:   STC                               ;|
12140:   INT     21H                       ;┘
12141:   PUSHF
12142:   PUSH   AX
12143:   PUSH   DI
12144:   PUSH   CX
12145:   MOV    AL,1AH                      ;┐
12146:   MOV    DI,DX                       ;| 通过搜索 CONFIG.SYS 的文件结束符(1AH)来
12147:   JCXZ   Pro_Config2                ;| 确定 CONFIG.SYS 文件的有效内容大小(字节
12148:   REPNE  SCASB                       ;| 数)
12149:   JNZ    Pro_Config2                ;|
12150:   DEC    DI                           ;┘
12151: Pro_Config2:
12152:   MOV    AL,CR                       ;┐ 填回车符
12153:   STOSB                               ;┘
12154:   MOV    AL,LF                       ;┐ 填换行符
12155:   STOSB                               ;┘
12156:   SUB    DI,DX                       ;┐ 保存 CONFIG.SYS 的实际有效内容的大小(字
12157:   MOV    CS,ConfigCount,DI           ;┘ 节数)
12158:   POP    CX
12159:   POP    DI
12160:   POP    AX
12161:   PUSH   CS
12162:   POP    DS
12163:   PUSH   AX                           ;┐
12164:   MOV    AH,3EH                      ;| 关闭 CONFIG.SYS 文件
12165:   INT     21H                       ;|
12166:   POP    AX                           ;┘
12167:   POPF
12168:   JC     Pro_Config3                ;若读 CONFIG.SYS 文件时出错,则跳转
12169:   CMP    CX,AX                       ;┐ 若已全部读入 CONFIG.SYS 文件内容,则跳转
12170:   JE     Pro_Config5                ;┘
12171: Pro_Config3:
12172:   MOV    DX,offset ConfigFile        ;┐ 给出读 CONFIG.SYS 文件时出错的错误信息,
12173:   CALL   Disp_ErrorInfo              ;┘ 并结束 CONFIG.SYS 处理
12174: Pro_Config_RET:
12175:   RET
12176: ;=====
12177: ;相对地址偏移:21F2
12178: ;功能:识别(处理)CONFIG.SYS 文件中的系统配置命令
12179: ;入口参数:无
12180: ;出口参数:无
12181: ;=====

```

12182:	Pro_Config4	LABEL	NEAR	
12183:	PUSH	CS		
12184:	POP	DS		
12185:	CMP	ProcessConfigFlag, 0AH		; 若不存在 CONFIG.SYS 文件, 则直接返回
12186:	JAE	Pro_Config_RET		; ↓
12187:	PUSH	SEG_Config		; ES←存放 CONFIG.SYS 文件内容的缓冲区的
12188:	POP	ES		; ↓ 段地址值
12189:	MOV	SI, BytesOfConfig		; 设置 CONFIG.SYS 待处理的字符数
12190:	MOV	ConfigCount, SI		; ↓
12191:	XOR	SI, SI		; 设置 CONFIG.SYS 待处理内容的读指针值
12192:	MOV	Ptr_Config, SI		; ↓
12193:	MOV	LineCounter, SI		; 清行号计数器
12194:	CALL	Get_CharOfConfig		; 取出一个待处理的字符→AL
12195:	JMP	SHORT Pro_Config6		
12196:	Pro_Config5:			
12197:	CALL	ConvertConfig		; 转换 CONFIG.SYS 文件内容(即系统配置命令用 ; 对应的缩写关键字代替等工作)
12198:	CALL	Get_CharOfConfig		; 取出一个待处理的字符→AL
12199:	Pro_Config6:			; 开始识别一个系统配置命令
12200:	JC	Pro_Config_RET		; 若 CONFIG.SYS 文件已处理完, 则直接返回
12201:	INC	LineCounter		; 累计行号(它等于当前被识别的命令行在 ; CONFIG.SYS 文本文件中的行号)
12202:	MOV	DriverCounter, 0		; 清设备驱动程序计数器
12203:	MOV	FlagOfSCB, 0		; 清“设置子段控制块大小”的标志值
12204:	CMP	AL, 0AH		; 若当前系统配置命令行已结束, 则跳转
12205:	JE	Pro_Config8		; ↓
12206:	MOV	AH, AL		; AH←当前待处理的字符
12207:	CALL	Get_CharOfConfig		; 取出一个后续待处理的字符→AL
12208:	JNC	Pro_Config9		; 若 CONFIG.SYS 文件未处理完, 则跳转
12209:	CMP	ProcessConfigFlag, 2		; 若处理 install 系统配置命令, 则直接返回
12210:	JAE	Pro_Config_RET		; ↓
12211:	JMP	Pro_Config155		
12212:	Pro_Config7:			; 为识别下一个命令行作准备工作
12213:	PUSH	CS		; 跳过当前系统配置命令行的所有未处理的字
12214:	POP	DS		; 符, 并取出下一个命令行的第一个字符
12215:	CALL	Omit_A_ConfigCMD		; ↓
12216:	JMP	SHORT Pro_Config6		
12217:	Pro_Config8:			
12218:	CALL	Get_CharOfConfig		; 取出一个待处理的字符→AL
12219:	JMP	SHORT Pro_Config6		
12220:	PUSH	CS		
12221:	POP	DS		
12222:	Pro_Config9:			

```

12223:  CMP    ProcessConfigFlag,0      ;↑
12224:  JNE    Pro_Config10             ;| 若本次只识别 dos 系统配置命令,以决定 DOS
12225:  JMP    Pro_Config40             ;| 决定本身的一部分程序(IO2 模块和 MSDOS2 模
12226: Pro_Config10;                  ;↓ 块)是否装在 HMA,则跳转
12227:  CMP    ProcessConfigFlag,2      ;↑ 若本次不识别任何系统配置命令,则跳转
12228:  JE     Pro_Config14             ;↓
12229:  CMP    ProcessConfigFlag,3      ;↑ 若本次只识别 install 系统配置命令,则跳转
12230:  JE     Pro_Config11             ;↓
12231:  CMP    AH,' H'                  ;↑ 若是 dos 系统配置命令,则跳转
12232:  JE     Pro_Config14             ;↓
12233:  CMP    AH,' I'                  ;↑ 若不是 install 系统配置
12234:  JNE    Pro_Config15             ;↓ 命令,则跳转      | 检查 CONFIG.
12235:  OR     WORD PTR Install_Flag,1  ;置 CONFIG.SYS 文件中有 | | SYS 文件中是否
;install 系统配置命令的标志 | 有 install 系统配
12236:  JMP    SHORT Pro_Config7        ;转去为识别下一个命令行 | 置命令
;作准备      ↓

12237: Pro_Config11;
12238:  CMP    AH,' I'                  ;↑ 若不是 install 系统配置命令,则跳转
12239:  JNE    Pro_Config12             ;↓
12240:  CALL   Process_Install          ;处理 install 系统配置命令,安装 DOS 的内存驻留
;程序
12241:  JMP    SHORT Pro_Config7        ;转去为识别下一个命令行作准备
12242: Pro_Config12;
12243:  CMP    AH,' Y'                  ;↑ 若是 comment 系统配置命令,则跳转
12244:  JE     Pro_Config13             ;↓
12245:  CMP    AH,' Z'                  ;↑ 若是非法的系统配置命令,则跳转
12246:  JE     Pro_Config13             ;↓
12247:  CMP    AH,' 0'                  ;↑ 若不是 rem 系统配置命令,则跳转
12248:  JNE    Pro_Config14             ;↓
12249: Pro_Config13;
12250:  DEC    Ptr_Config               ;↑ 恢复先前取出的一个字符
12251:  INC    ConfigCount              ;↓
12252: Pro_Config14;
12253:  JMP    SHORT Pro_Config7        ;转去为识别下一个命令行作准备
12254: Pro_Config15;
12255:  CMP    AH,' B'                  ;↑ 若不是 buffers 系统配置命令,则跳转
12256:  JNE    Pro_Config24             ;↓
12257: ;处理 CONFIG.SYS 的 buffers 系统配置命令
12258:  MOV    SX_Buffers,0             ;清"/X"开关标志(0:表示没有"/X"开关)
12259:  MOV    DI,offset CPIX_B        ;DI 指向 buffers 命令的参数信息块
12260:  XOR    CX,CX                    ;清已取出的参数项数
12261:  MOV    DX,CX
12262: Pro_Config16;

```

12263;	CALL	GetCurrParaValue	;取出当前参数项的参数值
12264;	JNC	Pro_Config17	;若参数项合法,则跳转
12265;	CALL	OutputErrInfo	;输出 buffers 系统配置命令格式错的错误信息
12266;	JMP	SHORT Pro_Config23	
12267;	Pro_Config17;		
12268;	CMP	AX, -1	;若 buffers 系统配置命令正常结束,则跳转
12269;	JE	Pro_Config21	;↓
12270;	CMP	StartAddrOfSwitchStr, offset SPS_SX_B	;若当前参数项不是“/X”开关,则跳转
12271;	JNE	Pro_Config18	;↓
12272;	JMP	SHORT Pro_Config20	
12273;	Pro_Config18;		
12274;	MOV	AX, WORD PTR ParaValue	;AX←参数值
12275;	CMP	CX, 1	;若当前参数值是指定第二个高速缓存区的缓冲
12276;	JNE	Pro_Config19	;↓区数,则跳转
12277;	MOV	X_Buffers, AX	;保存盘缓冲区数(即 buffers=n, m 的 n 参数值)
12278;	JMP	SHORT Pro_Config20	
12279;	Pro_Config19;		
12280;	MOV	Y_Buffers, AX	;保存第二个高速缓存区的缓冲区数(即 buffers= n, m 的 m 参数值)
12281;	Pro_Config20;		
12282;	JMP	SHORT Pro_Config16	;转去继续取后续参数项
12283;	Pro_Config21;		
12284;	CMP	X_Buffers, 99	;若 n 参数值未超过最大值,则跳转
12285;	JBE	Pro_Config22	;↓
12286;	CALL	OutputErrInfo	;输出 buffers 系统配置命令格式错的错误信息
12287;	MOV	Y_Buffers, 0	;清第二个高速缓存区的缓冲区数
12288;	JMP	SHORT Pro_Config23	
12289;	Pro_Config22;		
12290;	MOV	AX, X_Buffers	;设置盘缓冲区数
12291;	MOV	NumberOfBuffer, AX	;↓
12292;	MOV	AX, Y_Buffers	;设置第二个高速缓存区的缓冲区数
12293;	MOV	NumberOf2ndBuffer, AX	;↓
12294;	MOV	AX, LineCounter	;保存最后一个 buffers 系统配置命令在
12295;	MOV	LineNumOfLastBuffer, AX	;↓ CONFIG.SYS 文本文件中的行号
12296;	Pro_Config23;		
12297;	JMP	Pro_Config7	;转去为识别下一个命令行作准备
12298;	Pro_Config24;		
12299;	CMP	AH, 'C'	;若不是 break 系统配置命令,则跳转
12300;	JNE	Pro_Config31	;↓
12301;	;处理 CONFIG.SYS 的 break 系统配置命令		
12302;	MOV	DI, offset CP1B_C	;DI 指向 break 系统配置命令的参数信息块
12303;	XOR	CX, CX	;清已取出的参数项数
12304;	MOV	DX, CX	


```

12305; Pro_Config25;
12306;   CALL   GetCurrParaValue           ;取出当前参数项的参数值
12307;   JNC    Pro_Config26               ;若参数项合法,则跳转
12308;   CALL   OutputErrInfo              ;输出 break 系统配置命令格式错的错误信息
12309;   JMP    SHORT Pro_Config30
12310; Pro_Config26;
12311;   CMP    AX,-1                       ;若 break 系统配置命令正常结束,则转去设置
12312;   JE     Pro_Config29                 ;若 Ctrl+Break 检查状态
12313;   CMP    KeywordNumber,1             ;若 Ctrl+Break 检查状态为“OFF”,则跳转
12314;   JNE    Pro_Config27                 ;若
12315;   MOV    Status_Break,1               ;保存 Ctrl+Break 检查状态为“ON”的参数值
12316;   JMP    SHORT Pro_Config28
12317; Pro_Config27;
12318;   MOV    Status_Break,0              ;保存 Ctrl+Break 检查状态为“OFF”的参数值
12319; Pro_Config28;
12320;   JMP    SHORT Pro_Config25          ;转去继续取后续参数项,以便检查 break 系统配
;置命令格式的正确性
12321; Pro_Config29;
12322;   MOV    AH,33H                       ;若
12323;   MOV    AL,1                           ;若设置 Ctrl+Break 检查状态
12324;   MOV    DL,Status_Break              ;若
12325;   INT    21H                           ;若
12326; Pro_Config30;
12327;   JMP    Pro_Config7                  ;转去为识别下一个命令行作准备
12328; Pro_Config31;
12329;   CMP    AH,' M'                       ;若不是 multitrack 系统配置命令,则跳转
12330;   JNE    Pro_Config45                 ;若
12331; ;处理 CONFIG.SYS 的 multitrack 系统配置命令
12332;   MOV    DI,offset CPIB_M             ;DI 指向 multitrack 系统配置命令的参数信息块
12333;   XOR    CX,CX                          ;清已取出的参数项数
12334;   MOV    DX,CX
12335; Pro_Config32;
12336;   CALL   GetCurrParaValue           ;取出当前参数项的参数值
12337;   JNC    Pro_Config33                 ;若参数项合法,则跳转
12338;   CALL   OutputErrInfo              ;输出 multitrack 系统配置命令格式错的错误信息
12339;   JMP    SHORT Pro_Config39
12340; Pro_Config33;
12341;   CMP    AX,-1                       ;若 multitrack 系统配置命令正常结束,则转去置
12342;   JE     Pro_Config36                 ;若 IO1 模块的变量值
12343;   CMP    KeywordNumber,1             ;若 multitrack 检查状态为“OFF”,则跳转
12344;   JNE    Pro_Config34                 ;若
12345;   MOV    SwitchStatus_M,1            ;保存 multitrack 检查状态为“ON”的参数值
12346;   JMP    SHORT Pro_Config35
;

```

```

12347: Pro_Config34;
12348:   MOV   SwitchStatus_M,0           ;保存 multitrack 检查状态为“OFF”的参数值
12349: Pro_Config35;
12350:   JMP   SHORT Pro_Config32         ;转去继续取后续参数项,以便检查 multitrack 系统
                                       ;配置命令格式的正确性

12351: Pro_Config36;
12352:   PUSH  DS                         ;|
12353:   MOV   AX,BIO_SEG                 ;|
12354:   MOV   DS,AX                      ;|
12355:   CMP   CS,SwitchStatus_M,0       ;|
12356:   JNE   Pro_Config37               ;|
12357:   MOV   MultiTrack,1               ;| 设置 IO1 模块变量值(1;OFF;80;ON)
12358:   JMP   SHORT Pro_Config38         ;|
12359: Pro_Config37;                      ;|
12360:   MOV   MultiTrack,80H             ;|
12361: Pro_Config38;                      ;|
12362:   POP   DS                         ;|
12363: Pro_Config39;
12364:   JMP   Pro_Config7                ;转去为识别下一个命令行作准备
12365: Pro_Config40;
12366:   CMP   AH,' H'                    ;|
12367:   JE    Pro_Config41               ;| 若不是 dos 系统配置命令,则跳转
12368:   JMP   Pro_Config12               ;|
12369: Pro_Config41;                      ;处理 CONFIG.SYS 的 dos 系统配置命令
12370:   MOV   DI,offset CPIB_H           ;DI 指向 dos 系统配置命令的参数信息块
12371:   XOR   CX,CX                      ;清已取出的参数项数
12372:   MOV   DX,CX
12373: Pro_Config42;
12374:   CALL  GetCurrParaValue           ;取当前参数项的参数值
12375:   JNC   Pro_Config43               ;若参数项合法,则跳转
12376:   CALL  OutputErrInfo              ;输出 dos 系统配置命令格式错的错误信息
12377:   JMP   SHORT Pro_Config44         ;
12378: Pro_Config43;
12379:   CMP   AX,-1                      ;| 若 dos 系统配置命令正常结束,则跳转
12380:   JE    Pro_Config44               ;|
12381:   CALL  Save_dos_Para              ;保存当前参数项的参数值
12382:   JMP   SHORT Pro_Config42         ;转去继续取后续参数项
12383: Pro_Config44;
12384:   JMP   Pro_Config7                ;转去为识别下一个命令行作准备
12385: Pro_Config45;
12386:   CMP   AH,' U'                    ;| 若不是 devicehigh 或 devicehigh size 系统配置命
12387:   JNE   Pro_Config49               ;| 令,则跳转
12388: ;处理 CONFIG.SYS 的 devicehigh 或 devicehigh size 系统配置命令

```

```

12389:  MOV  WORD PTR CS;Ptr_ProcessConfig,SI    ; 保存装入 UMB 的设备驱动程序的文件名
12390:  MOV  WORD PTR CS;Ptr_ProcessConfig+2,ES; 说明串的起始地址
12391:  CALL ProcessHexsizePara                    ;处理 devicehigh size 系统配置命令的 hexsize 参数
12392:  JNC  Pro_Config46                          ;若 hexsize 参数格式正确,则跳转
12393:  CALL OutputErrInfo                         ;输出 devicehigh 系统配置命令格式错的错误信息
12394:  JMP  Pro_Config7                           ;转去为识别下一个命令行作准备
12395: Pro_Config46:                               ;
12396:  PUSH SI                                   ;  ES;SI 指向设备驱动程序
12397:  PUSH ES                                   ;  的文件名说明串
12398: Pro_Config47:                               ;
12399:  MOV  AL,ES,[SI]                           ;
12400:  CMP  AL,0DH                               ;  更换设备驱动
12401:  JE   Pro_Config48                          ;  程序的文件名
12402:  CMP  AL,0AH                               ;  说明串的结束
12403:  JE   Pro_Config48                          ;  符,以便通过
12404:  CALL TestTerminatorOrSeparator            ;  保存设备驱动程序的文件  调用装入设备
12405:  JZ   Pro_Config48                          ;  名说明串的结束符  请求 DOS 功能
12406:  INC  SI                                    ;  驱动程序
12407:  JMP  SHORT Pro_Config47                    ;
12408: Pro_Config48:                               ;
12409:  MOV  CS;Terminator,AL                      ;
12410:  MOV  BYTE PTR ES:[SI],0                   ;  更换文件说明串的结束符
12411:  POP  ES                                    ;
12412:  POP  SI                                    ;
12413:  MOV  CS;DriverLoadFlag,0                  ;清设备驱动程序的安装标志(0:设备驱动程序
;安装在常规内存中)
12414:  CMP  CS;UMB_Flag,0                        ;  若 MS-DOS 没有提供 UMB 的连接(noumb),则
12415:  JE   Pro_Config51                          ;  跳转
12416:  MOV  CS;DriverLoadFlag,1                  ;设置设备驱动程序的安装标志(1:设备驱动程序
;安装在 UMB 中)
12417:  JMP  SHORT Pro_Config51                    ;
12418: Pro_Config49:                               ;
12419:  CMP  AH,' D'                               ;
12420:  JE   Pro_Config50                          ;  若不是 device 系统配置命令,则跳转
12421:  JMP  Pro_Config77                          ;
12422: Pro_Config50:                               ;处理 CONFIG.SYS 的 device 系统配置命令
12423:  MOV  CS;DriverLoadFlag,0                  ;清设备驱动程序的安装标志(0:设备驱动程序安
;装在常规内存中)
12424:  MOV  CS;Hexsize,0                          ;清 hexsize(可用的最小内存量)参数值
12425:  MOV  CS;Terminator,' '                    ;设置参数分隔符
12426: Pro_Config51:                               ;
12427:  MOV  BX,CS
12428:  MOV  DS,BX

```

```

12429:  MOV  WORD PTR CS;RequestForInit+12H,SI ; 设备驱动程序的文件名说明串的起始地址
12430:  MOV  WORD PTR CS;RequestForInit+14H,ES ; 初始化请求标题
12431:  MOV  WORD PTR CS;Ptr..DriverNameStr,SI ; 保存正在安装的设备驱动程序的文件名
12432:  MOV  WORD PTR CS;Ptr..DriverNameStr+2,ES ; 说明串的起始地址
12433:  CALL Convert_AddrFMT ; 转换自由内存的起始地址值格式,并检查是否有
; 空闲内存
12434:  CALL DetermineDriverParagraphs ; 确定正在安装的设备驱动程序所需的内存节数
12435:  JC   Pro..Config53 ; 若指定的设备驱动程序有错,则跳转
12436:  CALL CreateDriverSCB1 ; 建立设备驱动程序的子段控制块,确定设备驱动
; 程序的装入地址
12437:  MOV  AX,CS;LoadSeg..CurrDriver ;
12438:  ADD  AX,CS;CurrDriverParagraphs ; 若有足够的内存空间装入设备驱动程序,则跳
12439:  JC   Pro..Config52 ; 转
12440:  CMP  CS;MaxSeg..CurrDriver,AX ;
12441:  JAE  Pro..Config55 ;
12442:  Pro..Config52;
12443:  JMP  MemoryError ; 转去显示“Configuration too large for memory”
12444:  Pro..Config53;
12445:  CMP  BYTE PTR ES:[SI],0DH ; 若没有指定设备驱动程序的文件名,则跳转
12446:  JNE  Pro..Config54 ;
12447:  JMP  Pro..Config155 ; 转去显示错误信息“Unrecognized command in
; CONFIG.SYS”
12448:  Pro..Config54;
12449:  CALL Disp..ErrorStr ; 输出“Bad or Missing”及设备驱动程序的文件名说
; 明串等信息
12450:  JMP  Pro..Config7 ; 转去为识别下一个命令行作准备
12451:  Pro..Config55;
12452:  PUSH ES ;
12453:  POP  DS ;
12454:  MOV  DX,SI ;
12455:  CALL LoadDriver ; 装入设备驱动程序
12456:  PUSH DS ;
12457:  POP  ES ;
12458:  PUSH CS ;
12459:  POP  DS ;
12460:  JC   Pro..Config53 ; 若装入失败,则跳转
12461:  Pro..Config56;
12462:  PUSH ES ;  ES:SI 指向设备驱动程序的文件名说明串
12463:  PUSH SI ;
12464:  CALL ChangedTerminator ; 将文件名说明串的结束符改为参数分隔符
12465:  PUSH ES ;  ES:SI 指向设备驱动程序文件名后面的参数串
12466:  PUSH SI ;
12467:  PUSH CS ;

```

```

12468; POP     ES
12469; PUSH    DS
12470; PUSH    SI
12471; LDS     SI,CS;DriverLoadAddr      ;↑
12472; TEST    WORD PTR [SI+4],8000H     ;| 若是安装字符设备驱动程序,则跳转
12473; JNZ     Pro_Config57              ;↓
12474; LDS     SI,CS;Address_ListOfList ;↑
12475; CMP     BYTE PTR [SI+20H],1AH    ;| 若已安装的逻辑驱动器数<26,则跳转
12476; JB      Pro_Config57              ;↓
12477; POP     SI
12478; POP     DS
12479; POP     SI
12480; POP     ES
12481; JMP     SHORT Pro_Config61        ;转去显示错误信息“Too many block devices”
12482; Pro_Config57;
12483; POP     SI
12484; POP     DS
12485; CALL    CurrAvailableMem          ;确定当前允许使用的常规内  ↑
                                           ;存大小                      |
12486; CALL    SetAvailableMemSeg        ;设置当前活动进程可使用的  |
                                           ;最大内存段地址            |
12487; CMP     CS;DriverCounter,0       ;↑
12488; JNE     Pro_Config58              ;|
12489; MOV     WORD PTR CS;RequestForInit+0EH,0 ;| 预置设备驱动程序的  |
12490; MOV     BX,CS;MaxSeg-CurrDriver   ;| 结束地址              | 初始化设备
12491; MOV     WORD PTR CS;RequestForInit+10H,BX; | 驱动程序
12492; Pro_Config58;                      ;↓
12493; MOV     BX,6                       ;↑ 执行设备驱动程序的策略 |
12494; CALL    RequestDrive                ;↓ 过程                      |
12495; MOV     BX,8                       ;↑ 执行设备驱动程序的中断 |
12496; CALL    RequestDrive                ;↓ 过程                      |
12497; CALL    RecoverMemSize              ;恢复系统的常规内存大小值 ↓
12498; MOV     AX,WORD PTR CS;RequestForInit+0EH ;↑
12499; MOV     WORD PTR CS;EndAddrOfDriver,AX ;| 设置自由内存的起始地址
12500; MOV     AX,WORD PTR CS;RequestForInit+10H ;|
12501; MOV     WORD PTR CS;EndAddrOfDriver+2,AX ;↓
12502; CMP     CS;UMB_Flag,0              ;↑ 若 DOS 不提供与 UMB 的链接(即设备驱动程序
12503; JE      Pro_Config59                ;↓ 安装在常规内存中),则跳转
12504; CALL    CreateEntireUMBChain        ;合并所有相邻的自由 UMB 内存块
12505; Pro_Config59;
12506; CMP     CS;DOS_Install_Site,0FFH    ;↑ 若 IO2 模块和 MSDOS2 模块安装在常规内存中
12507; JNE     Pro_Config60                ;↓ 或已安装在 HMA 中,则跳转
12508; CALL    Install1_IO2_MSDOS2_InHMA ;将 IO2 模块和 MSDOS2 模块安装在 HMA 中

```

```

12509: Pro_Config60;
12510:  POP    SI
12511:  POP    DS
12512:  MOV    BYTE PTR [SI],0           ;更换文件名说明串的结束符
12513:  PUSH   CS
12514:  POP    DS
12515:  JMP    SHORT Pro_Config64
12516: Pro_Config61;
12517:  PUSH   CS                       ;┐
12518:  POP    DS                       ;┐ 显示错误信息“Too many block devices”
12519:  MOV    DX,offset Err_BlockDev   ;┐
12520:  CALL   DisplayString           ;┐
12521: Pro_Config62;
12522:  POP    SI
12523:  POP    ES
12524:  PUSH   CS
12525:  POP    DS
12526:  CMP    CS,DispLineNumFlag,0     ;┐ 若不显示错误系统配置命令行的行号,则跳转
12527:  JE     Pro_Config63            ;┐
12528:  CALL   OutputErrSiteInfo       ;显示错误信息“Error in CONFIG.SYS Line
;XXXXXX”
12529:  MOV    CS,DispLineNumFlag,0     ;清“允许显示错误系统配置命令行的行号”标志
12530: Pro_Config63;
12531:  JMP    Pro_Config7             ;转去为识别下一个命令行作准备
12532: Pro_Config64;
12533:  MOV    AX,WORD PTR CS;EndAddrOfDriver+2 ;┐
12534:  CMP    AX,CS;MaxSeg-CurrDriver   ;┐ 若有足够内存安装设备驱动程序,则跳
12535:  JBE    Pro_Config65           ;┐ 转
12536:  POP    SI
12537:  POP    ES
12538:  JMP    Pro_Config53           ;当内存不够时,转去进行出错处理
12539: Pro_Config65;
12540:  LDS    DX,CS;DriverLoadAddr     ;┐ DS;DX(SI)指向当前正在安装的设备驱动程序
12541:  MOV    SI,DX                   ;┐
12542:  LES    DI,CS;Address_ListOfList ;ES;DI 指向多重表
12543:  MOV    AX,[SI+4]               ;AX←设备属性字
12544:  TEST   AX,8000H               ;┐ 若正在安装块设备驱动程序,则跳转
12545:  JZ     Pro_Config69           ;┐
12546:  OR     CS;FlagOfSCB,2          ;置“设置子段控制块大小”的标志位
12547:  CALL   ChkDriver               ;转换自由内存的起始地址值格式,并检查内存状
;态
12548: Pro_Config66;
12549:  JC     Pro_Config62           ;若没有足够内存,则跳转

```

```

12550: TEST AX,1 ; 7 若不是安装替代标准输入设备的设备驱动程序
12551: JZ Pro_Config67 ; 8 序,则跳转
12552: MOV ES:[DI+0CH],DX ; 7 保存标准输入设备的设备驱动程序标题的起始
12553: MOV ES:[DI+0EH],DS ; 8 地址
12554: Pro_Config67;
12555: TEST AX,8 ; 7 若不是安装替代时钟设备的设备驱动程序,则
12556: JZ Pro_Config68 ; 8 跳转
12557: MOV ES:[DI+8],DX ; 7 保存时钟设备的设备驱动程序标题的起始地址
12558: MOV ES:[DI+0AH],DS ; 8
12559: Pro_Config68;
12560: JMP Pro_Config74
12561: Pro_Config69;
12562: MOV AL,CS;RequestForInit+0DH ; 7 若块设备驱动程序初始化返回的部件数
12563: OR AL,AL ; 8 (即逻辑驱动器数)为0,则跳转
12564: JZ Pro_Config62 ; 8
12565: MOV [SI+0AH],AL ; 保存块设备驱动程序支持的部件数
12566: CBW ; 7 CX←块设备驱动程序支持的部件数
12567: MOV CX,AX ; 8
12568: MOV DH,AH ; DH←部件号(0,即相对逻辑驱动器号)
12569: MOV DL,ES:[DI+20H] ; DL←起始逻辑驱动器号
12570: MOV AH,DL ; 7
12571: ADD AH,AL ; 8
12572: CMP AH,1AH ; 7 若当前逻辑驱动器总数超过26个,则转去显示
12573: JBE Pro_Config70 ; 8 错误信息“Too many block devices”
12574: JMP Pro_Config61 ; 8
12575: Pro_Config70; ; 8
12576: OR CS,FlagOfSCB,2 ; 置“设置子段控制块大小”的标志位
12577: CALL ChkDriver ; 转换自由内存的起始地址值格式,并检查内存状
; 态
12578: JC Pro_Config66 ; 若没有足够内存,则跳转
12579: ADD ES:[DI+20H],AL ; 修改系统中允许访问的逻辑驱动器数(MSDOS1
; 模块的变量)
12580: ADD CS;RequestForInit+16H,AL ; 指定下一个块设备驱动程序的起始逻辑驱动器号
; (SysInt- I 变量)
12581: LDS BX,DWORD PTR CS;RequestForInit+12H ; 块设备的BPB指针数组的起始地址
; →DS,BX
12582: Pro_Config71;
12583: LES BP,CS;Address_ListOfList ; 7 ES:BP 指向DDPB链的头结点
12584: LES BP,DWORD PTR ES:[BP+0] ; 8
12585: Pro_Config72; ; 7
12586: CMP WORD PTR ES:[BP+19H],0FFFFH ; 8
12587: JE Pro_Config73 ; 7 搜索DDPB链的尾结点
12588: LES BP,DWORD PTR ES:[BP+19H] ; 8

```

```

12589:  JMP    SHORT Pro_Config72                ; |
12590:  Pro_Config73;                            ; |
12591:  MOV    AX, WORD PTR CS; EndAddrOfDriver   ; |
12592:  MOV    ES; [BP+19H], AX                   ; | 在 DDPB 链尾追加一个新的 DDPB 结点
12593:  MOV    AX, WORD PTR CS; EndAddrOfDriver+2 ; |
12594:  MOV    ES; [BP+1BH], AX                   ; |
12595:  LES    BP, DWORD PTR CS; EndAddrOfDriver ; ES; BP 指向新的 DDPB
12596:  ADD    WORD PTR CS; EndAddrOfDriver, 21H  ; 修改自由内存的起始地址, 留出 DDPB 所需
                                           ; 的内存空间
12597:  CALL   ConvertAddrFmt                    ; 转换自由内存的起始地址值格式
12598:  MOV    WORD PTR ES; [BP+19H], 0FFFFH     ; 置尾结点的指针域
12599:  MOV    BYTE PTR ES; [BP+18H], 0FFH      ; 置介质更换标志
12600:  MOV    SI, [BX]                           ; DS; SI 指向当前部件的 BPB 参数块
12601:  INC    BX                                  ; | 修改 BPB 指针数组的访问指针值
12602:  INC    BX                                  ; |
12603:  MOV    ES; [BP], DX                       ; 设置逻辑驱动器号和部件号
12604:  MOV    AH, 53H                            ; | 依据 BPB 参数块设置当前部件的 DDPB 的参数
12605:  INT    21H                                ; | 值
12606:  MOV    AX, ES; [BP+2]                     ; |
12607:  PUSH   ES                                  ; |
12608:  LES    DI, CS; Address_ListOfList         ; | 若块设备的扇区尺寸大于系统允许的扇区大
12609:  CMP    AX, ES; [DI+10H]                   ; | 小, 则转去显示错误信息 "Sector size too large in
12610:  POP    ES                                  ; | file"
12611:  JA     Pro_Config76                        ; |
12612:  PUSH   DS                                  ; |
12613:  PUSH   DX                                  ; |
12614:  LDS    DX, CS; DriverLoadAddr             ; |
12615:  MOV    ES; [BP+13H], DX                   ; | 设备驱动程序标题的起始地址 → DDPB
12616:  MOV    ES; [BP+15H], DS                   ; |
12617:  POP    DX                                  ; |
12618:  POP    DS                                  ; |
12619:  INC    DX                                  ; 修改逻辑驱动器号
12620:  INC    DH                                  ; 修改部件号
12621:  LOOP   Pro_Config71                       ; 转去建立其它部件的 DDPB
12622:  PUSH   CS                                  ; |
12623:  POP    DS                                  ; | 重新为系统中每个逻辑驱动器各自建立一个
12624:  CALL   Create_CDS                          ; | CDS
12625:  Pro_Config74;
12626:  LES    DI, CS; Address_ListOfList         ; ES; DI 指向多重表
12627:  MOV    CX, ES; [DI+22H]                   ; |
12628:  MOV    DX, ES; [DI+24H]                   ; |
12629:  LDS    SI, CS; DriverLoadAddr             ; |
12630:  MOV    ES; [DI+22H], SI                   ; | 将设备驱动程序标题插入到设备驱动程序标题

```



```

12631:  MOV  ES:[DI+24H],DS      ; | 链中,同时它作为新的头结点
12632:  MOV  AX,[SI]            ; |
12633:  MOV  WORD PTR CS;DriverLoadAddr,AX; |
12634:  MOV  [SI],CX            ; |
12635:  MOV  WORD PTR [SI+2],DX ; |
12636:  POP  SI
12637:  POP  ES
12638:  INC  AX                 ; | 若当前装入的设备驱动程序文件中只有一个设
12639:  JZ   Pro_Config75      ; | 备驱动程序,则跳转
12640:  INC  CS;DriverCounter  ; | 设备驱动程序文件支持的设备驱动程序计数器
                               ; | 加 1
12641:  CALL SetSizeOfSCB      ; | 设置设备驱动程序对应的子段内存块的大小,并
                               ; | 确定下次使用的自由内存的起始地址
12642:  JMP  Pro_Config56      ; | 转去初始化其它设备驱动程序
12643: Pro_Config75;
12644:  MOV  CS;DriverCounter,0 ; | 清设备驱动程序文件支持的设备驱动程序计数器
12645:  CALL SetSizeOfSCB      ; | 设置设备驱动程序对应的子段内存块的大小,
                               ; | 并确定下次使用的自由内存的起始地址
12646:  JMP  Pro_Config7       ; | 转去为识别下一个命令行作准备
12647: Pro_Config76;
12648:  POP  SI
12649:  POP  ES
12650:  MOV  DX,offset BigSectorSize ; |
12651:  MOV  BX,offset OutputCRLF   ; | 显示错误信息“Sector size too large in file”
12652:  CALL Disp_CharStr1         ; |
12653:  JMP  Pro_Config7          ; | 转去为识别下一个命令行作准备
12654: Pro_Config77;
12655:  CMP  AH,' Q'             ; |
12656:  JE   Pro_Config78        ; | 若不是 country 系统配置命令,则跳转
12657:  JMP  Pro_Config100       ; |
12658: Pro_Config78;           ; | 处理 CONFIG.SYS 的 country 系统配置命令
12659:  MOV  BYTE PTR CS;CountryFile,0 ; | 清文件名说明串
12660:  MOV  CS;CodePageNumber,0
12661:  MOV  DI,offset CPIB-Q     ; | DI 指向 country 系统配置命令的参数信息块
12662:  XOR  CX,CX               ; | 清已取出的参数项数
12663:  MOV  DX,CX
12664: Pro_Config79;
12665:  CALL GetCurrParaValue    ; | 取出当前参数项的参数值
12666:  JNC  Pro_Config80        ; | 若参数项合法,则跳转
12667:  CALL Pro_Config97        ; | 输出 country 系统配置命令格式错的错误信息
12668:  MOV  CS;CountryCode,0FFFFH ; | 设置 country 系统配置命令格式错的标志
12669:  JMP  SHORT Pro_Config85
12670: Pro_Config80;

```

12671:	CMP	AX, -1	; 若 country 系统配置命令正常结束, 则跳转
12672:	JE	Pro_Config85	;
12673:	CMP	CS; ParaValueTypeCode, 1	; 若当前参数项是指定文件名说明串, 则跳转
12674:	JNE	Pro_Config83	;
12675:	MOV	AX, WORD PTR CS; ParaValue	; AX ← 参数值
12676:	CMP	CX, 1	; 若当前参数项是指定代码页号, 则跳转
12677:	JNE	Pro_Config81	; ↓
12678:	MOV	CS; CountryCode, AX	; 保存国家代码
12679:	JMP	SHORT Pro_Config82	
12680:	Pro_Config81;		
12681:	MOV	CS; CodePageNumber, AX	; 保存代码页号
12682:	Pro_Config82;		
12683:	JMP	SHORT Pro_Config84	
12684:	Pro_Config83;		
12685:	PUSH	DS	; ↓
12686:	PUSH	ES	; ↓
12687:	PUSH	SI	; ↓
12688:	PUSH	DI	; ↓
12689:	PUSH	CS	; ↓
12690:	POP	ES	; ↓
12691:	LDS	SI, CS; ParaValue	; ↓ 更换国家信息文件的文件名说明串
12692:	MOV	DI, offset CountryFile	; ↓
12693:	CALL	Copy_String	; ↓
12694:	POP	DI	; ↓
12695:	POP	SI	; ↓
12696:	POP	ES	; ↓
12697:	POP	DS	; ↓
12698:	Pro_Config84;		
12699:	JMP	SHORT Pro_Config79	; 转去继续取后续参数项
12700:	Pro_Config85;		
12701:	CMP	CS; CountryCode, 0FFFFH	; 若 country 系统配置命令格式错, 则转去为识别
12702:	JNE	Pro_Config87	; ↓ 下一个命令行作准备
12703:	JMP	Pro_Config7	; ↓
12704:	Pro_Config86;		
12705:	STC		
12706:	MOV	DX, offset InvalidCodePage	; DX 指向错误信息“Invalid country code or code ; page”
12707:	JMP	Pro_Config95	
12708:	Pro_Config87;		
12709:	CMP	BYTE PTR CS; CountryFile, 0	; 若未指定国家信息文件, 则跳转
12710:	JE	Pro_Config88	; ↓
12711:	MOV	DX, offset CountryFile	; DX 指向由 country 系统配置命令指定的文件名说 ; 明串

12712:	JMP	SHORT Pro_Config89	
12713:		Pro_Config88;	
12714:	MOV	DX,offset CountryFile + 2	;DX 指向缺省的国家信息文件的文件名说明串
12715:		Pro_Config89;	
12716:	MOV	AX,3D00H	;⌋
12717:	STC		; 以“读”方式打开国家信息文件
12718:	INT	21H	;⌋
12719:	JC	Pro_Config91	;当打开失败时,转去给出错误信息
12720:	MOV	CS;FileHandle,AX	;保存国家信息文件的文件句柄
12721:	MOV	BX,AX	;BX←国家信息文件的文件名柄
12722:	MOV	AX,CS;CountryCode	;AX←国家代码
12723:	MOV	DX,CS;CodePageNumber	;DX←代码页号
12724:	MOV	CX,CS;SEG_FreeMemory	;⌋
12725:	ADD	CX,180H	; 没有足够的自由内存用于处理国家信息文件,
12726:	CMP	CX,CS;Seg_CDSArray	; 则跳转
12727:	JA	Pro_Config94	;⌋
12728:	MOV	SI,offset CountryFile	;⌋
12729:	CMP	BYTE PTR [SI],0	;
12730:	JNE	Pro_Config90	; DS:SI 指向当前使用的国家信息文件的文件名
12731:	INC	SI	; 说明串
12732:	INC	SI	;
12733:		Pro_Config90;	;⌋
12734:	LES	DI,CS;Addr_ExtCIMB	;ES;DI 指向位于 MSDOS1 模块中的扩充国家信息 ;管理块
12735:	PUSH	DI	;⌋
12736:	ADD	DI,8	; 修改扩充国家信息管理块中的国家信息文件名
12737:	CALL	Copy_String	;
12738:	POP	DI	;⌋
12739:	MOV	CX,CS;SEG_FreeMemory	;⌋
12740:	MOV	DS,CX	; DS;SI←当前自由内存的起始地址
12741:	XOR	SI,SI	;⌋
12742:	CALL	Process_Country	;根据 country 系统配置命令指定的国家信息文件, ;设置扩充国家信息管理块中的数据
12743:	JNC	Pro_Config95	;若成功,则跳转
12744:	CMP	CX,-1	;⌋ 若指定的国家代码或代码页号非法,则转去显
12745:	JE	Pro_Config86	;⌋ 示错误信息
12746:		Pro_Config91;	
12747:	PUSH	CS	;⌋
12748:	POP	ES	;
12749:	CMP	BYTE PTR CS;CountryFile,0	;
12750:	JE	Pro_Config92	;
12751:	MOV	SI,offset CountryFile	;
12752:	JMP	SHORT Pro_Config93	; 输出错误信息:“Bad or missing”、文件名说明串

```

12753: Pro_Config92: ; | 和错误的 country 系统配置命令的位置信息
12754: MOV SI,offset CountryFile+2 ; |
12755: Pro_Config93: ; |
12756: CALL Disp_ErrorStr ; |
12757: MOV CX,CS;SEG_Config ; |
12758: MOV ES,CX ; |
12759: JMP SHORT Pro_Config96
12760: Pro_Config94:
12761: MOV DX,offset Err_CountryMem ;DX 指向错误信息“Insufficient memory for
;COUNTRY.SYS file”

12762: Pro_Config95:
12763: MOV CX,CS;SEG_Config ; | ES←存放 CONFIG.SYS 文件内容的缓冲区的
12764: MOV ES,CX ; | 段地址值
12765: PUSH CS
12766: POP DS
12767: JNC Pro_Config96 ;若处理指定国家信息文件成功,则跳转
12768: CALL DisplayString ;显示错误信息
12769: CALL OutputErrSiteInfo ;显示错误 country 系统配置命令在 CONFIG.SYS
;文本文件中的位置信息

12770: Pro_Config96:
12771: MOV BX,CS;FileHandle ; |
12772: MOV AH,3EH ; | 关闭指定的国家信息文件
12773: INT 21H ; |
12774: JMP Pro_Config7 ;转去为识别下一个命令行作准备
12775: ;=====
12776: ;相对地址偏移:277A
12777: ;功能:输出 country 系统配置命令格式错的错误信息
12778: ;入口参数:AX=取参数值的返回码
12779: ;出口参数:无
12780: ;=====
12781: Pro_Config97 LABEL NEAR
12782: CMP AX,6 ; | 若不是“参数值越界”错,则跳转
12783: JNE Pro_Config98 ; |
12784: MOV DX,offset InvalidCodePage ;DX 指向错误信息“Invalid country code or code
;page”

12785: JMP SHORT Pro_Config99
12786: Pro_Config98:
12787: MOV DX,offset Err_CountryCMD ;DX 指向错误信息“Error in COUNTRY command”
12788: Pro_Config99:
12789: CALL DisplayString ;显示 DX 指定的错误信息
12790: CALL OutputErrSiteInfo ;输出错误的 country 系统配置命令在 CONFIG.SYS
;文本文件中的位置信息

12791: RET

```

```

12792: Pro_Config100;
12793:   CMP   AH,' F'           ; 若不是 files 系统配置命令,则跳转
12794:   JNE   Pro_Config105     ; 下
12795: ;处理 CONFIG.SYS 的 files 系统配置命令
12796:   MOV   DI,offset CPIB_F   ;DI 指向 files 系统配置命令的参数信息块
12797:   XOR   CX,CX             ;清已取出的参数项数
12798:   MOV   DX,CX
12799: Pro_Config101;
12800:   CALL  GetCurrParaValue   ;取出当前参数项的参数值
12801:   JNC   Pro_Config102     ;若参数项合法,则跳转
12802:   CALL  OutputErrInfo     ;输出 files 系统配置命令格式错的错误信息
12803:   JMP   SHORT Pro_Config104
12804: Pro_Config102;
12805:   CMP   AX,-1             ; 若 files 系统配置命令正常结束,则跳转
12806:   JE    Pro_Config103     ; 下
12807:   MOV   AL,BYTE PTR CS;ParaValue ; 取出并保存“DOS 可以同时存取的文件数”
12808:   MOV   CS;NumberOfSFT,AL ; 下
12809:   JMP   SHORT Pro_Config101 ;转去继续取后续参数项
12810: Pro_Config103;
12811:   MOV   AL,CS;NumberOfSFT  ; 设置“DOS 可以同时存取的文件数”
12812:   MOV   CS;NumberOfHandle,AL ; 下
12813: Pro_Config104;
12814:   JMP   Pro_Config7       ;转去为识别下一个命令行作准备
12815: Pro_Config105;
12816:   CMP   AH,' L'           ; 若不是 lastdrive 系统配置命令,则跳转
12817:   JNE   Pro_Config110     ; 下
12818: ;处理 CONFIG.SYS 的 lastdrive 系统配置命令
12819:   MOV   DI,offset CPIB_L   ;DI 指向 lastdrive 系统配置命令的参数信息块
12820:   XOR   CX,CX             ;清已取出的参数项数
12821:   MOV   DX,CX
12822: Pro_Config106;
12823:   CALL  GetCurrParaValue   ;取出当前参数项的参数值
12824:   JNC   Pro_Config107     ;若参数值合法,则跳转
12825:   CALL  OutputErrInfo     ;输出 lastdrive 系统配置命令格式错的错误信息
12826:   JMP   SHORT Pro_Config109
12827: Pro_Config107;
12828:   CMP   AX,-1             ; 若 lastdrive 系统配置命令正常结束,则跳转
12829:   JE    Pro_Config108     ; 下
12830:   MOV   AL,BYTE PTR CS;ParaValue ; 取出并保存“允许访问的最大逻辑驱动器数”
12831:   MOV   CS;LastDrive_L,AL ; 下
12832:   JMP   SHORT Pro_Config106
12833: Pro_Config108;
12834:   MOV   AL,CS;LastDrive_L ; 设置“允许访问的最大逻辑驱动器数”

```

```

12835:  MOV  CS;LastDrive,AL          ;↓
12836:  Pro_Config109;
12837:  JMP   Pro_Config7              ;转去为识别下一个命令行作准备
12838:  Pro_Config110;
12839:  CMP   AH,' P'                 ;↑ 若不是 drivparm 系统配置命令,则跳转
12840:  JNE   Pro_Config112          ;↓
12841:  ;处理 CONFIG.SYS 的 drivparm 系统配置命令
12842:  CALL  Process_DrivParm        ;取出 drivparm 系统配置命令参数,并参考 drivparm
                                       ;系统配置命令指定的开关参数设置对应的设备参
                                       ;数块 Packet
12843:  JC    Pro_Config111          ;若 drivparm 系统配置命令错,则转去显示错误信
                                       ;息
12844:  CALL  Set_DevicePara         ;设置设备参数
12845:  CALL  Set_Packet             ;修改“设备参数块(Packet)”的部分参数值
12846:  JC    Pro_Config111          ;若“设置设备参数”操作失败,则转去显示错误信
                                       ;息
12847:  JMP   Pro_Config7            ;转去为识别下一个命令行作准备
12848:  Pro_Config111;
12849:  JMP   Pro_Config155
12850:  Pro_Config112;
12851:  CMP   AH,' K'                 ;↑
12852:  JE    Pro_Config113          ;↓ 若不是 stacks 系统配置命令,则跳转
12853:  JMP   Pro_Config125          ;↓
12854:  Pro_Config113;              ;处理 CONFIG.SYS 的 stacks 系统配置命令
12855:  MOV   DI,offset CPIB_K       ;DI 指向 stacks 系统配置命令的参数信息块
12856:  XOR   CX,CX                   ;清已取出的参数项数
12857:  MOV   DX,CX
12858:  Pro_Config114;
12859:  CALL  GetCurrParaValue        ;取出当前参数项的参数值
12860:  JNC   Pro_Config115          ;若参数项合法,则跳转
12861:  MOV   DX,offset InvalidSTPara ;↑ 显示错误信息“Invalid STACK parameters”
12862:  CALL  DisplayString          ;↓
12863:  CALL  OutputErrSiteInfo      ;输出错误 stacks 系统配置命令在 CONFIG.SYS 文
                                       ;本文件中的位置信息
12864:  JMP   Pro_Config124
12865:  Pro_Config115;
12866:  CMP   AX,-1                   ;↑ 若 stacks 系统配置命令正常结束,则跳转
12867:  JE    Pro_Config118          ;↓
12868:  MOV   AX,WORD PTR CS;ParaValue ;AX←当前参数项的参数值
12869:  CMP   CX,1                   ;↑ 若当前参数项是指定“堆栈尺寸”,则跳转
12870:  JNE   Pro_Config116          ;↓
12871:  MOV   CS;N_Stacks,AX         ;保存“动态堆栈数”
12872:  JMP   SHORT Pro_Config117

```

```

12873: Pro_Config116;
12874:   MOV   CS,S_Stacks,AX           ;保存“堆栈尺寸”(字节数)
12875: Pro_Config117;
12876:   JMP   SHORT Pro_Config114       ;转去继续取后续参数项
12877: Pro_Config118;
12878:   CMP   CS,N_Stacks,0             ;|
12879:   JE    Pro_Config121             ;|
12880:   CMP   CS,N_Stacks,8             ;|
12881:   JB    Pro_Config119             ;|
12882:   CMP   CS,S_Stacks,32            ;|
12883:   JAE   Pro_Config120             ;|
12884: Pro_Config119;                    ;| 检查“stacks=n,s”的 n,s 参数值是否满足对最
12885:   MOV   CS,N_Stacks,0FFFFH        ;| 小值的规定
12886: Pro_Config120;                    ;|
12887:   JMP   SHORT Pro_Config122        ;|
12888: Pro_Config121;                    ;|
12889:   CMP   CS,S_Stacks,0             ;|
12890:   JE    Pro_Config122             ;|
12891:   MOV   CS,N_Stacks,0FFFFH        ;|
12892: Pro_Config122;                    ;|
12893:   CMP   CS,N_Stacks,0FFFFH        ;| 若 n 参数值和 s 参数值合法,则跳转
12894:   JNE   Pro_Config123             ;|
12895:   MOV   CS,NumberOfStack,9         ;设置缺省的“动态堆栈数”
12896:   MOV   CS,SizeOfStack,80H         ;设置缺省的“堆栈尺寸”
12897:   MOV   CS,OFS_StackField,0
12898:   MOV   DX,offset InvalidSTPara    ;| 显示错误信息“Invalid STACK parameters”
12899:   CALL  DisplayString              ;|
12900:   CALL  OutputErrSiteInfo          ;输出错误 stacks 系统配置命令在 CONFIG.SYS 文
                                       ;本文件中的位置信息

12901:   JMP   SHORT Pro_Config124
12902: Pro_Config123;
12903:   MOV   AX,CS,N_Stacks            ;| 设置“动态堆栈数”
12904:   MOV   CS,NumberOfStack,AX        ;|
12905:   MOV   AX,CS,S_Stacks            ;| 设置“堆栈尺寸”
12906:   MOV   CS,SizeOfStack,AX         ;|
12907:   MOV   CS,OFS_StackField,0FFFFH   ;设置 CONFIG.SYS 文件中有“stacks 系统配置命
                                       ;令”的标志

12908: Pro_Config124;
12909:   JMP   Pro_Config7               ;转去为识别下一个命令行作准备
12910: Pro_Config125;
12911:   CMP   AH,' S'                   ;| 若不是 shell 系统配置命令,则跳转
12912:   JNE   Pro_Config131             ;|
12913: ;处理 CONFIG.SYS 的 shell 系统配置命令

```

12914;	MOV	CS,CMDLine+1,0	;清执行缺省的命令处理器(COMMAND.COM)时 ;传给它的命令行参数
12915;	MOV	DI,offset Path_Spell+1	;DS;DI指向存放命令处理器文件名说明串的缓冲 ;区
12916;	MOV	[DI-1],AL	;保存属于命令处理器文件名说明串的字符
12917;	Pro_Config126;		;┐
12918;	CALL	Get_CharOfConfig	;┐
12919;	OR	AL;AL	;┐
12920;	JZ	Pro_Config129	;┐
12921;	CMP	AL,' '	;┐替换缺省的命令处理器的文件名说明串
12922;	JB	Pro_Config127	;┐
12923;	MOV	[DI],AL	;┐
12924;	INC	DI	;┐
12925;	JMP	SHORT Pro_Config126	;┘
12926;	Pro_Config127;		
12927;	MOV	BYTE PTR [DI],0	;设置文件名说明串的结束符
12928;	CALL	Get_CharOfConfig	;┐
12929;	CMP	AL,0AH	;┐
12930;	JNE	Pro_Config128	;┐为处理下一个CONFIG.SYS命令作准备
12931;	CALL	Get_CharOfConfig	;┐
12932;	Pro_Config128;		;┘
12933;	JMP	Pro_Config6	
12934;	Pro_Config129;		
12935;	MOV	BYTE PTR [DI],0	;设置文件名说明串的结束符
12936;	MOV	DI,offset CMDLine+1	;┐
12937;	Pro_Config130;		;┐
12938;	CALL	Get_CharOfConfig	;┐
12939;	CMP	AL,' '	;┐设置执行指定的命令处理器时使用的命令行参 ;数
12940;	JB	Pro_Config127	;┐
12941;	MOV	[DI],AL	;┐
12942;	INC	DI	;┐
12943;	JMP	SHORT Pro_Config130	;┘
12944;	Pro_Config131;		
12945;	CMP	AH,' X'	;┐若不是fcbs系统配置命令,则跳转
12946;	JNE	Pro_Config138	;┘
12947;	;处理CONFIG.SYS的fcbs系统配置命令		
12948;	MOV	DI,offset CPIB_X	;DI指向fcbs系统配置命令的参数信息块
12949;	XOR	CX,CX	;清已取出的参数项数
12950;	MOV	DX,CX	
12951;	Pro_Config132;		
12952;	CALL	GetCurrParaValue	;取出当前参数项的参数值
12953;	JNC	Pro_Config133	;若参数项合法,则跳转
12954;	CALL	OutputErrInfo	;输出fcbs系统配置命令格式错的错误信息


```

12955:   JMP   SHORT Pro_Config137
12956: Pro_Config133;
12957:   CMP   AX, -1           ; 若 fcbs 系统配置命令正常结束,则跳转
12958:   JE    Pro_Config136   ; ↓
12959:   MOV   AL, BYTE PTR CS; ParaValue ; AL ← 当前参数项的参数值
12960:   CMP   CX, 1           ; 若当前参数项是指定“fcbs=x,y 的 y 参数”,则
12961:   JNE   Pro_Config134   ; ↓ 跳转
12962:   MOV   CS; N_FCBS, AL ; 保存“fcbs=x,y”的 x 参数值
12963:   JMP   SHORT Pro_Config135
12964: Pro_Config134;
12965:   MOV   CS; S_FCBS, AL ; 保存“fcbs=x,y”的 y 参数值
12966: Pro_Config135;
12967:   JMP   SHORT Pro_Config132
12968: Pro_Config136;
12969:   MOV   AL, CS; N_FCBS ; 设置“DOS 可以同时打开的 FCB 数”
12970:   MOV   CS; NumberOfFCB, AL ; 清“由 FCB 打开而 DOS 不能自动关闭的文件
; 数”(它表示 fcbs=x,y 的 y 参数已无意义)
12971:   MOV   CS; NumberOfKeepFCB, 0
12972: Pro_Config137;
12973:   JMP   Pro_Config7     ; 转去为识别下一个命令行作准备
12974: Pro_Config138;
12975:   CMP   AH, ' Y'       ; 若不是 comment 系统配置命令,则跳转
12976:   JNE   Pro_Config140   ; ↓
12977: Pro_Config139;        ; 处理 CONFIG.SYS 的 comment、rem 系统配置命令
12978:   DEC   CS; Ptr_Config ; 恢复先前取出的字符(它不属于 comment、rem
12979:   INC   CS; ConfigCount ; ↓ 系统配置命令)
12980:   JMP   Pro_Config7     ; 转去为识别下一个命令行作准备
12981: Pro_Config140;
12982:   CMP   AH, ' 0'       ; 若是 rem 系统配置命令,则跳转
12983:   JE    Pro_Config139   ; ↓
12984:   CMP   AH, ' 1'       ; ↓
12985:   JE    Pro_Config141   ; | 若不是 switches 系统配置命令,则跳转
12986:   JMP   Pro_Config150   ; ↓
12987: Pro_Config141;        ; 处理 CONFIG.SYS 的 switches 系统配置命令
12988:   MOV   DI, offset CPIB-1 ; DI 指向 switches 系统配置命令的参数信息块
12989:   XOR   CX, CX         ; CX ← 0(参数项序号)
12990:   MOV   DX, CX
12991: Pro_Config142;
12992:   CALL  GetCurrParaValue ; 取出当前参数项的参数值
12993:   JNC   Pro_Config143   ; 若参数项合法,则跳转
12994:   CALL  OutputErrInfo   ; 输出 switches 系统配置命令格式错的错误信息
12995:   JMP   SHORT Pro_Config149
12996: Pro_Config143;

```

```

12997:  CMP    AX,-1                ; 若 switches 系统配置命令正常结束,则跳转
12998:  JE     Pro_Config146        ; ↓
12999:  CMP    CS;StartAddrOfSwitchStr,offset SPS_SK_1 ; 若当前参数项不是"/K"开关,则跳转
13000:  JNE    Pro_Config144        ; ↓
13001:  MOV    CS;SK_Switches,1    ; 置"/K"开关标志
13002:  JMP    SHORT Pro_Config142  ; 转去继续取后续开关参数
13003: Pro_Config144;
13004:  CMP    CS;StartAddrOfSwitchStr,offset SPS_ST_1 ; 若当前参数项不是"/T"开关,则跳转
13005:  JNE    Pro_Config145        ; ↓
13006:  MOV    CS;ST_Switches,1    ; 置"/T"开关标志
13007:  JMP    SHORT Pro_Config142  ; 转去继续取后续开关参数
13008: Pro_Config145;
13009:  CMP    CS;StartAddrOfSwitchStr,offset SPS_SW_1 ; 若当前参数项是非法开关,则转去继续
13010:  JNE    Pro_Config142        ; ↓ 取后续开关参数
13011:  MOV    CS;SW_Switches,1    ; 置"/W"开关标志
13012:  JMP    SHORT Pro_Config142  ; 转去继续取后续开关参数
13013: Pro_Config146;
13014:  CMP    CS;SK_Switches,1    ; |
13015:  PUSH   DS                   ; |
13016:  MOV    AX,BIO_SEG           ; | 若未指定"/K"开关,则跳转
13017:  MOV    DS,AX                ; |
13018:  JNZ    Pro_Config147        ; ↓
13019:  MOV    ReadKeyCode,0        ; "读常规键盘输入"的命令码 | IO1 模块的变量
13020:  MOV    GetKeyStatus,1       ; "取常规键盘状态"的命令码 ↓
13021: Pro_Config147;
13022:  MOV    AL,CS;ST_Switches    ; 设置 IO1 模块中的变量值("/T"开关标志)
13023:  MOV    Switch_T,AL          ; ↓
13024:  CMP    CS;SW_Switches,0     ; 若未指定"/W"开关,则跳转
13025:  JE     Pro_Config148        ; ↓
13026:  PUSH   ES                   ; |
13027:  PUSH   BX                   ; |
13028:  MOV    AH,52H               ; | 设置 MSDOS1 模块中的控制变量标志位
13029:  INT    21H                  ; | (WINA20.386 在指定的位置,而不使用
13030:  OR     BYTE PTR ES:[86H],2  ; | 根目录下的 WINA20.386 文件)
13031:  POP    BX                   ; |
13032:  POP    ES                   ; ↓
13033: Pro_Config148;
13034:  POP    DS                   ; 恢复 DS 寄存器值
13035: Pro_Config149;
13036:  JMP    Pro_Config7          ; 转去为识别下一个命令行作准备
13037: Pro_Config150;
13038:  CMP    AH,0FFH
13039:  JE     Pro_Config151

```

```

13040:   DEC   Ptr_Config           ; 恢复先前取出的字符
13041:   INC   ConfigCount          ; ↓
13042:   JMP   SHORT Pro_Config155   ; 转去显示“非法系统配置命令”的错误信息
13043: Pro_Config151;
13044:   JMP   Pro_Config139
13045: ;=====
13046: ;相对地址偏移;29E9
13047: ;功能:取出当前参数项的参数值
13048: ;入口参数: CX=已取出的参数项数
13049: ;       CS;DI 指向命令的参数信息块
13050: ;       ES;SI 指向系统配置命令字符串的待处理内容(即指向当前参数项字符串)
13051: ;出口参数: CF=0,参数项合法,AX=取参数的返回码;CF=1,参数项非法
13052: ;=====
13053: GetCurrParaValue LABEL NEAR
13054:   PUSH  ES
13055:   PUSH  DS
13056:   PUSH  ES
13057:   POP   DS
13058:   PUSH  CS
13059:   POP   ES
13060:   MOV   WORD PTR CS;Ptr_ProcessConfig+2,DS ; 保存当前系统配置命令字符串的待处理
13061:   MOV   WORD PTR CS;Ptr_ProcessConfig,SI  ; ↓ 内容的起始地址
13062:   MOV   DX,0                          ; 取出当前参数项的参数值
13063:   CALL  GetIndicateParaValue          ; ↓
13064:   CMP   AX,0                            ; 若参数值已取出,并且合法,则跳转
13065:   JE    Pro_Config152                  ; ↓
13066:   CMP   AX,-1                          ; 若参数值无效,则跳转
13067:   JNE   Pro_Config153                  ; ↓
13068: Pro_Config152;
13069:   CLC
13070:   JMP   SHORT Pro_Config154
13071: Pro_Config153;
13072:   STC
13073: Pro_Config154;
13074:   POP   DS
13075:   POP   ES
13076:   RET
13077: ;相对地址偏移;2A10
13078:   PUSH  CS                            ; ↑
13079:   POP   DS                            ; ↓
13080:   MOV   DX,offset UnknownCMD          ; | 无用指令系列
13081:   CALL  DisplayString                  ; |
13082:   CALL  OutputErrSiteInfo              ; |

```

```

13083:   RET                                ;┘
13084: Pro_Config155;
13085:   MOV    DX,offset UnknownCMD          ;┘ 显示错误信息“Unrecognized command in
13086:   CALL  DisplayString                 ;┘ CONFIG.SYS”
13087:   CALL  OutputErrSiteInfo             ;输出“非法系统配置命令”在 CONFIG.SYS 文本文
                                           ;件中的位置信息
13088:   JMP   Pro_Config7                   ;转去为识别下一个命令行作准备
13089: Process_Config ENDP
13090: ;=====
13091: ;相对地址偏移:2A28
13092: ;功能:输出系统配置命令格式错的错误信息
13093: ;入口参数:无
13094: ;出口参数:无
13095: ;=====
13096: OutputErrInfo PROC NEAR
13097:   PUSH  DS
13098:   PUSH  DX
13099:   PUSH  SI
13100:   PUSH  CS                                ;┘
13101:   POP   DS                                ;┘ 显示错误信息“Bad command or parameter - ”
13102:   MOV   DX,offset InvalidPara          ;┘
13103:   CALL  DisplayString                 ;┘
13104:   LDS   SI,DWORD PTR Ptr_ProcessConfig ;┘
13105: OutputErrInfo_1;                        ;┘
13106:   MOV   DL,[SI]                        ;┘
13107:   CMP   DL,0DH                          ;┘
13108:   JE    OutputErrInfo_2                ;┘ 显示系统配置命令行中不能识别的内容
13109:   MOV   AH,2                            ;┘
13110:   INT   21H                             ;┘
13111:   INC   SI                              ;┘
13112:   JMP   SHORT OutputErrInfo_1          ;┘
13113: OutputErrInfo_2;                        ;┘
13114:   PUSH  CS                                ;┘
13115:   POP   DS                                ;┘ 输出回车换行,使光标移到下一行的起始位置
13116:   MOV   DX,offset OutputCRLF          ;┘
13117:   CALL  DisplayString                 ;┘
13118:   CALL  OutputErrSiteInfo             ;输出错误系统配置命令在 CONFIG.SYS 文本文件
                                           ;中的位置信息
13119:   POP   SI
13120:   POP   DX
13121:   POP   DS
13122:   RET
13123: OutputErrInfo ENDP

```

```

13124: ;=====
13125: ;相对地址偏移:2A54
13126: ;功能:从转换后的 CONFIG.SYS 文件中取出一个待处理的字符
13127: ;入口参数:无
13128: ;出口参数:CF=0,已取出一个字符,AL=取出的字符 ASCII 码;CF=1,未取出字符
13129: ;=====
13130: Get_CharOfConfig PROC NEAR
13131:     PUSH    CX
13132:     MOV     CX,ConfigCount           ;CX←CONFIG.SYS 待处理的字符数
13133:     JCXZ   Get_ChrOfConfig2        ;若 CONFIG.SYS 已全部处理完,则跳转
13134:     MOV     SI,Ptr_Config           ;↑ 取出一个字符→AL
13135:     MOV     AL,ES:[SI]              ;↓
13136:     DEC     ConfigCount             ;↑ 修改 CONFIG.SYS 待处理内容的管理变量
13137:     INC     Ptr_Config              ;↓
13138:     CLC
13139: Get_ChrOfConfig1:
13140:     POP     CX
13141:     RET
13142: Get_ChrOfConfig2:                  ;CF←1(未取出字符)
13143:     STC
13144:     JMP     SHORT Get_ChrOfConfig1
13145: Get_CharOfConfig ENDP
13146: ;相对地址偏移:2A70                ;↑
13147:     MOV     DX,offset IncorrectOrder ;↓
13148:     CALL   DisplayString            ;| 无用指令系列
13149:     CALL   OutputErrLineNum         ;|
13150:     RETN                             ;↓
13151: ;=====
13152: ;相对地址偏移:2A7A
13153: ;功能:输出错误系统配置命令在 CONFIG.SYS 文本文件中的位置信息
13154: ;入口参数:无
13155: ;出口参数:无
13156: ;=====
13157: OutputErrSiteInfo PROC NEAR
13158:     PUSH    CS                       ;↑
13159:     POP     DS                       ;| 显示错误信息“Error in CONFIG.SYS line”
13160:     MOV     DX,offset Err_Config     ;↓
13161:     CALL   DisplayString            ;↓
13162:     CALL   OutputErrLineNum         ;显示该系统配置命令的行号
13163:     RET
13164: OutputErrSiteInfo ENDP
13165: ;=====
13166: ;相对地址偏移:2A86

```

```

13167: ;功能:显示错误系统配置命令在 CONFIG.SYS 文本文件中的行号
13168: ;入口参数:无
13169: ;出口参数:无
13170: ;=====
13171: OutputErrLineNum PROC NEAR
13172:     PUSH     ES
13173:     PUSH     DS
13174:     PUSH     DI
13175:     PUSH     CS
13176:     POP      ES
13177:     PUSH     CS                                ;↑ DS,DI 指向输出行号时使用的缓冲区
13178:     POP      DS                                ;↓
13179:     MOV     DI,offset OutputBuffer+4          ;CX←十进制的基数
13180:     MOV     CX,0AH                            ;AX←系统配置命令的行号
13181:     MOV     AX,CS;LineCounter
13182: OutputErrLineNum-1:
13183:     CMP     AX,0AH                            ;↑ 若行号<10,则跳转
13184:     JB     OutputErrLineNum-2                ;↓
13185:     XOR     DX,DX                              ;↑
13186:     DIV     CX                                ;↓ 保存当前数字位的数字字符
13187:     OR     DL,'0'                             ;↓
13188:     MOV     [DI],DL                            ;↓
13189:     DEC     DI                                ;修改缓存行号数字字符的地址
13190:     JMP     SHORT OutputErrLineNum-1         ;转去继续计算行号的高位数字符
13191: OutputErrLineNum-2:
13192:     OR     AL,'0'                             ;↑ 存放高位数字字符
13193:     MOV     [DI],AL                            ;↓
13194:     MOV     DX,DI                              ;↑ 显示系统配置命令行的行号
13195:     CALL   DisplayString                       ;↓
13196:     POP     DI
13197:     POP     DS
13198:     POP     ES
13199:     RET
13200: OutputErrLineNum ENDP
13201: ;=====
13202: ;相对地址偏移;2AB5
13203: ;功能:根据 dos 系统配置命令的参数值设置对应的控制变量值
13204: ;入口参数:无
13205: ;出口参数:无
13206: ;=====
13207: Save_dos_Para PROC NEAR
13208:     XOR     AH,AH                                ;↑ AX←dos 系统配置命令的参数值(关键字的编
13209:     MOV     AL,CS;KeywordNumber                ;↓ 码)

```

```

13210:  DEC  AX                ; 7 若是 HIGH 参数,则跳转
13211:  JZ   Save_dos_Para_3  ; ↓
13212:  DEC  AX                ; 7 若是 LOW 参数,则跳转
13213:  JZ   Save_dos_Para_2  ; ↓
13214:  DEC  AX                ; 7 若是 UMB 参数,则跳转
13215:  JZ   Save_dos_Para_1  ; ↓
13216:  MOV  CS,UMB_Flag,0    ;清“MS-DOS 在常规内存和 UMB 之间保持链接”
                          ;的标志(即 noubm)

13217:  RET

13218: Save_dos_Para_1;

13219:  MOV  CS,UMB_Flag,0FFH ;设置“MS-DOS 在常规内存和 UMB 之间保持链
                          ;接”的标志(umb)

13220:  RET

13221: Save_dos_Para_2;

13222:  MOV  CS,DOS_Install_Site,0 ;清 DOS 安装控制标志(0;DOS 安装在常规内存)
13223:  RET

13224: Save_dos_Para_3;

13225:  MOV  CS,DOS_Install_Site,0FFH ;设置 DOS 安装控制标志(-1;DOS 的 IO2 模块和
                          ;MSDOS2 模块安装在 HMA)

13226:  RET

13227: Save_dos_Para ENDP

13228: ;=====
13229: ;相对地址偏移:2AE0
13230: ;功能:确定当前允许使用的常规内存大小
13231: ;入口参数:无
13232: ;出口参数:无
13233: ;=====
13234: CurrAvailableMem PROC NEAR
13235:  MOV  AX,CS;Seg_CDSArray ;AX←当前最大可用的常规内存的段地址值
13236:  CALL Chk_PROTMIN $      ; 7 若正在安装“PROTMAN $”的设备驱动程序,则
13237:  JZ   CurrAvailMem_1    ; ↓ 跳转
13238:  CMP  CS;DriverLoadFlag,0 ; 7 若设备驱动程序安装在常规内存中,则跳转
13239:  JE   CurrAvailMem_2    ; ↓
13240:  MOV  AX,CS;MaxSeg_CurrDriver ;AX←当前自由内存的最大段地址值
13241: CurrAvailMem_1;
13242:  CALL ModifyMemSize     ;设定 BIOS 通讯区中保存的“系统常规内存大小”
                          ;值
13243: CurrAvailMem_2;
13244:  RET
13245: CurrAvailableMem ENDP
13246: ;=====
13247: ;相对地址偏移:2AF9
13248: ;功能:重新设置 BIOS 通讯区中保存的“系统常规内存大小”值

```

```

13249: ;入口参数:AX=新的“系统常规内存大小”值
13250: ;出口参数:无
13251: ;=====
13252: ModifyMemSize PROC NEAR
13253:     PUSH    DS
13254:     MOV     BX,40H                ;7
13255:     MOV     DS,BX                ;| BX←系统的常规内存大小(实际KB数-1)
13256:     MOV     BX,WORD PTR DS:Info_13H ;J
13257:     MOV     CS,SizeOfCMA,BX      ;保存系统实际的常规内存大小
13258:     MOV     CL,6                 ;7
13259:     SHR     AX,CL                ;| 更改 BIOS 通讯区中保存的“系统常规内存大
13260:     MOV     WORD PTR DS:Info_13H,AX ;J 小”
13261:     MOV     CS,FlagOfMemory,0FFH ;设置 BIOS 通讯区中保存的“系统常规内存大小”
                                        ;被修改的标志

13262:     POP     DS
13263:     RET
13264: ModifyMemSize ENDP
13265: ;=====
13266: ;相对地址偏移:2B17
13267: ;功能:恢复系统的常规内存大小值
13268: ;入口参数:无
13269: ;出口参数:无
13270: ;=====
13271: RecoverMemSize PROC NEAR
13272:     CMP     CS,FlagOfMemory,0    ;BIOS 通讯区中保存的“系统常规内存大小”值被修
                                        ;改?
13273:     MOV     CS,FlagOfMemory,0    ;清除“BIOS 通讯区中保存的常规内存大小”值被修
                                        ;改的标志
13274:     JZ      RecoverMemSize_RET   ;若未被修改,则跳转
13275:     PUSH    DS                   ;7
13276:     MOV     AX,40H                ;|
13277:     MOV     DS,AX                ;| 恢复系统实际配置的“常规内存大小”值
13278:     MOV     AX,CS,SizeOfCMA      ;|
13279:     MOV     WORD PTR DS:Info_13H,AX ;|
13280:     POP     DS                   ;J
13281: RecoverMemSize_RET:
13282:     RET
13283: RecoverMemSize ENDP
13284: ;=====
13285: ;相对地址偏移:2B34
13286: ;功能:检测正在安装的设备驱动程序的设备名是否为“PROTMAN$”
13287: ;入口参数:无
13288: ;出口参数:ZF=1,是“PROTMAN$”;ZF=0,不是“PROTMAN$”

```



```

13289: ;=====
13290: Chk_PROTMIN PROC NEAR
13291:     PUSH    DS
13292:     PUSH    ES
13293:     PUSH    SI
13294:     LDS     SI,CS;DriverLoadAddr      ; 7 DS;DI 指向设备名
13295:     ADD     SI,0AH                      ; 1
13296:     PUSH    CS                          ; 7
13297:     POP     ES                          ; 1
13298:     MOV     DI,offset DriverName       ; 1 判定设备名是否是“PROTMAN$”
13299:     MOV     CX,8
13300:     REPE   CMPSB                        ; 1
13301:     POP     SI
13302:     POP     ES
13303:     POP     DS
13304:     RET
13305: Chk_PROTMIN ENDP
13306: ;=====
13307: ;相对地址偏移:2B4D
13308: ;功能:设置当前活动进程可使用的最大内存的段地址值
13309: ;入口参数:无
13310: ;出口参数:无
13311: ;=====
13312: SetAvailableMemSeg PROC NEAR
13313:     PUSH    DS
13314:     MOV     AH,62H                      ; 7 取出当前活动进程的 PSP 段地址值→BX
13315:     INT     21H                          ; 1
13316:     MOV     DS,BX                       ; 7 设置当前活动进程可使用的最大内存的段地址
13317:     MOV     BX,CS;Seg_CDSArray          ; 1 值
13318:     MOV     WORD PTR DS:[2],BX         ; 1
13319:     POP     DS
13320:     RET
13321: SetAvailableMemSeg ENDP
13322: ;=====
13323: ;相对地址偏移:2B5F
13324: ;功能:建立设备驱动程序的子段控制块,确定设备驱动程序的装入地址和允许设备驱动程序使用的
        内存空间大小
13325: ;入口参数:无
13326: ;出口参数:无
13327: ;=====
13328: CreateDriverSCB1 PROC NEAR
13329:     CMP     CS;DriverLoadFlag,0        ; 7 若设备驱动程序是安装在常规内存中,则跳转

```

```

13330: JE      CreateDriverSCB1_2      ;J
13331: CALL   TestLoadDriverInUMB      ;判定在当前 UMB 内存块中是否能安装设备驱动
;程序
13332: JNC    CreateDriverSCB1_1      ;若有足够的内存空间,可以腾装,则跳转
13333: CALL   ModifyUMBSize           ;修改当前 UMB 内存块的大小
13334: CALL   ApplyMaxUMB             ;申请一个最大的 UMB 内存块,以便安装设备驱动
;程序
13335: JC     CreateDriverSCB1_2      ;若没有可用的 UMB 内存,则转去在常规内存中安
;装设备驱动程序

13336: CreateDriverSCB1_1;
13337: MOV    AX,CS;Seg-FreeUMB       ;AX←设备驱动程序的子段控制块的段地址值
13338: MOV    DX,CS;UMB-StartSeg      ;J DX←允许设备驱动程序使用的最大 UMB 段地
;址值
13339: ADD    DX,CS;UMB-MB-Size
13340: JMP    SHORT CreateDriverSCB1_3
13341: CreateDriverSCB1_2;
13342: MOV    CS;DriverLoadFlag,0     ;清设备驱动程序的安装标志(0:安装在常规内存
;中)
13343: MOV    AX,CS;SEG-FreeMemory    ;AX←设备驱动程序的子段控制块的段地址值
13344: MOV    DX,CS;Seg-CDSArray      ;DX←允许使用的常规内存顶端的段地址值
13345: CreateDriverSCB1_3;
13346: CALL   CreateDriverSCB2        ;建设备驱动程序的子段控制块
13347: MOV    CS;LoadSeg-CurrDriver,AX ;保存设备驱动程序的装入段地址值
13348: MOV    CS;MaxSeg-CurrDriver,DX ;保存当前允许设备驱动程序使用的内存最大段地
;址值
13349: MOV    WORD PTR CS;DriverLoadAddr,0 ;J 设置设备驱动程序的装入地址值
13350: MOV    WORD PTR CS;DriverLoadAddr+2,AX ;J
13351: RET
13352: CreateDriverSCB1 ENDP
13353: ;=====
13354: ;相对地址偏移;2BAB
13355: ;功能:判定在当前 UMB 内存块中是否能安装设备驱动程序
13356: ;入口参数:无
13357: ;出口参数:CF=0,可以腾装;CF=1,没有足够的内存空间
13358: ;=====
13359: TestLoadDriverInUMB PROC NEAR
13360: MOV    AX,CS;UMB-MB-Size      ;J
13361: ADD    AX,CS;UMB-StartSeg     ;J 计算当前 UMB 内存块中的可用内存节数→AX
13362: SUB    AX,CS;Seg-FreeUMB      ;J
13363: OR     AX,AX                  ;J 若可用内存节数≠0,则跳转
13364: JNZ   TestLoadDriverInUMB_1   ;J
13365: STC
13366: RET
13367: TestLoadDriverInUMB_1;

```

```

13368:  DEC    AX                ;AX=可供设备驱动程序使用的 UMB 内存空间节
                                ;数
13369:  CMP    AX,CS;CurrDriverParagraphs ;判定是否有足够的 UMB 内存空间装入设备驱动
                                ;程序

13370:  RET
13371:  TestLoadDriverInUMB  ENDP
13372:  ;=====
13373:  ;相对地址偏移:2BC6
13374:  ;功能:申请一个最大的 UMB 内存块,它作为 DOS 的数据段,被用来存放设备驱动程序
13375:  ;入口参数:无
13376:  ;出口参数:CF=0,有一个满足要求的 UMB 内存块;CF=1,没有符合要求的 UMB 内存块
13377:  ;=====
13378:  ApplyMaxUMB  PROC  NEAR
13379:  MOV    BX,0FFFFH        ;↑
13380:  MOV    AX,4800H         ;| 测试最大的自由 UMB 内存块的大小
13381:  INT    21H              ;↓
13382:  OR     BX,BX            ;↑ 若 UMB 内存块全部用完,则跳转
13383:  JZ     ApplyMaxUMB_1    ;↓
13384:  DEC    BX                ;↑
13385:  CMP    CS;CurrDriverParagraphs,BX ;| 若最大的自由 UMB 内存块不能满足设备驱动
13386:  JA     ApplyMaxUMB_1    ;↓ 程序的需要,则跳转
13387:  INC    BX                ;↑
13388:  MOV    AX,4800H         ;| 申请最大的自由 UMB 内存块
13389:  INT    21H              ;↓
13390:  JC     ApplyMaxUMB_1
13391:  PUSH   DS                ;↑
13392:  DEC    AX                ;|
13393:  MOV    DS,AX            ;| PID 值(8;DOS 内核使用)→UMB 内存控制块
13394:  MOV    WORD PTR DS;MCB_ProcessID,8 ;| 文件名("SD":表示系统数据段)→UMB 内存控
13395:  MOV    WORD PTR DS:[8], 'DS' ;| 制块
13396:  INC    AX                ;|
13397:  POP    DS                ;↓
13398:  MOV    CS;UMB_MB_Size,BX ;设置 UMB 内存块的大小(节数)
13399:  MOV    CS;UMB_StartSeg,AX ;设置 UMB 内存块的起始段地址值
13400:  MOV    CS;Seg_FreeUMB,AX ;设置设备驱动程序的装入段地址值
13401:  CLC
13402:  RET
13403:  ApplyMaxUMB_1:
13404:  XOR    AX,AX            ;↑
13405:  MOV    CS;UMB_MB_Size,AX ;| 清与 UMB 内存块相关的控制变量
13406:  MOV    CS;UMB_StartSeg,AX ;|
13407:  MOV    CS;Seg_FreeUMB,AX ;↓
13408:  STC

```

```

13409:   RET
13410: ApplyMaxUMB ENDP
13411: ;=====
13412: ;相对地址偏移:2C13
13413: ;功能:建立设备驱动程序对应的子段控制块
13414: ;入口参数:AX=设备驱动程序的子段控制块的段地址值
13415: ;出口参数:AX=设备驱动程序的装入段地址值
13416: ;=====
13417: CreateDriverSCB2 PROC NEAR
13418:   PUSH   ES
13419:   PUSH   DI
13420:   PUSH   DS
13421:   PUSH   SI
13422:   MOV    ES,AX                ;ES←设备驱动程序的子段控制块的段地址值
13423:   MOV    BYTE PTR ES:[0], 'D' ;设备驱动程序的标志符→子段控制块
13424:   INC    AX                    ;↑子段的段地址值→子段控制块
13425:   MOV    WORD PTR ES:[1],AX   ;↓
13426:   PUSH   AX
13427:   LDS    SI,DWORD PTR CS:RequestForInit+12H ;DS,SI 指向设备驱动程序的文件名说明串
13428:   MOV    DI,SI                ;DI←设备驱动程序的文件名 ↑
                                   ;说明串的地址偏移      |
13429:   CLD                          ;                          |
13430: CreateDriverSCB2_1:           ;AL←文件名说明串的当前字 |
                                   ;符                          |
13431:   LODSB                          ;                          |
13432:   CMP    AL,';'                ;↑                          |
13433:   JNE    CreateDriverSCB2_2     ;| 跳过逻辑驱动器名      |
13434:   MOV    DI,SI                  ;|                          |
13435:   JMP    SHORT CreateDriverSCB2_1 ;↓                          |
                                   | DS,SI 指向设备      |
13436: CreateDriverSCB2_2:           ;                          | 驱动程序对应      |
                                   | 的文件名          |
13437:   CMP    AL,'\'                ;↑                          |
13438:   JNE    CreateDriverSCB2_3     ;| 跳过路径名说明串      |
13439:   MOV    DI,SI                  ;|                          |
13440:   JMP    SHORT CreateDriverSCB2_1 ;↓                          |
13441: CreateDriverSCB2_3:           ;                          |
13442:   OR     AL,AL                  ;                          |
13443:   JNZ    CreateDriverSCB2_1     ;                          |
13444:   MOV    SI,DI                  ;                          |
13445:   MOV    DI,8                    ;ES,DI 指向子段控制块的文件名域
13446:   MOV    CX,8                    ;CX←文件名长度
13447: CreateDriverSCB2_4:           ;↑
13448:   LODSB                          ;|
13449:   OR     AL,AL                  ;|

```

```

13450: JZ CreateDriverSCB2_5 ;|
13451: CMP AL,'.' ;|
13452: JE CreateDriverSCB2_5 ;| 将文件名复制到子段控制块中,不足8个字
13453: STOSB ;| 符的文件名以空格补齐
13454: LOOP CreateDriverSCB2_4 ;|
13455: CreateDriverSCB2_5; ;|
13456: JCXZ CreateDriverSCB2_6 ;|
13457: MOV AL,' ' ;|
13458: REP STOSB ;|
13459: CreateDriverSCB2_6; ;|
13460: POP AX
13461: POP SI
13462: POP DS
13463: POP DI
13464: POP ES
13465: RET
13466: CreateDriverSCB2 ENDP
13467: ;=====
13468: ;相对地址偏移:2C62
13469: ;功能:确定当前正在安装的设备驱动程序所需的内存空间大小
13470: ;入口参数:ES;SI指向正在安装的设备驱动程序的文件名说明串
13471: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败,设备驱动程序不存在
13472: ;=====
13473: DetermineDriverParagraphs PROC NEAR
13474: PUSH ES ;|
13475: POP DS ;| 以“读”方式打开当前欲装入的设备驱动程序的
13476: MOV DX,SI ;| 文件
13477: MOV AX,3D00H ;|
13478: INT 21H ;|
13479: JC DetermiDriverParas_RET ;若打开文件失败,则直接返回
13480: MOV BX,AX ;|
13481: MOV AX,4202H ;|
13482: XOR CX,CX ;| 测试文件大小
13483: MOV DX,CX ;|
13484: INT 21H ;|
13485: JC DetermiDriverParas_3 ;若测试文件大小失败,则跳转
13486: ADD AX,0FH ;| DX:AX←当前欲装入的设备驱动程序所需的
13487: ADC DX,0 ;| 内存空间(字节数)
13488: TEST DX,0FFF0H ;| 若所需内存<64KB,则跳转
13489: JZ DetermiDriverParas_1 ;|
13490: MOV CS,CurrDriverParagraphs,0FFFFH ;设置当前欲装入的设备驱动程序所需的内存节数
13491: JMP SHORT DetermiDriverParas_3
13492: DetermiDriverParas_1;

```

```

13493:  MOV  CL,4                ;|
13494:  SHR  AX,CL              ;| AX←当前欲装入的设备驱动程序所需的内存
13495:  MOV  CL,0CH            ;| 节数
13496:  SHL  DX,CL              ;|
13497:  OR   AX,DX              ;|
13498:  CMP  AX,CS;Hexsize     ;|
13499:  JA   DetermiDriverParas_2 ;| 设置当前欲装入的设备驱动程序所需的内存节
13500:  MOV  AX,CS;Hexsize     ;| 数(当通过“devicehigh size=”的系统配置命令装
13501:  DetermiDriverParas_2;  ;| 入设备驱动程序时,它确保了能留出不少于
13502:  MOV  CS;CurrDriverParagraphs,AX ;| hexsize 值的内存空间)
13503:  CLC
13504:  DetermiDriverParas_3;
13505:  PUSHF                  ;|
13506:  MOV  AX,3E00H          ;| 关闭“当前欲装入的设备驱动程序”对应的文件
13507:  INT  21H                ;|
13508:  POPF                    ;|
13509:  DetermiDriverParas_RET;
13510:  RET
13511:  DetermineDriverParagraphs ENDP
13512:  ;=====
13513:  ;相对地址偏移:2CB1
13514:  ;功能:以“覆盖方式”装入设备驱动程序
13515:  ;入口参数:DS;DX 指向设备驱动程序对应的文件名说明串
13516:  ;出口参数:CF=0,装入成功;CF=1,装入失败,AL=错误码
13517:  ;=====
13518:  LoadDriver  PROC  NEAR
13519:  MOV  BX,CS;LoadSeg-CurrDriver ;BX←设备驱动程序的装入段地址值
13520:  MOV  CS;OverlayPPB,BX        ;设置装入的段地址
13521:  MOV  WORD PTR CS;OverlayPPB+2,BX ;设置重定位因子
13522:  MOV  BX,CS                    ;|
13523:  MOV  ES,BX                    ;|
13524:  MOV  BX,offset OverlayPPB     ;| 以“覆盖方式”装入设备驱动程序
13525:  MOV  AL,3                     ;|
13526:  MOV  AH,4BH                   ;|
13527:  INT  21H                      ;|
13528:  RET
13529:  LoadDriver  ENDP
13530:  ;=====
13531:  ;相对地址偏移:2CCE
13532:  ;功能:变换文件名说明串的结束符,从而使得文件名说明串与其后的参数串用参数分隔符(空格)
      相连接
13533:  ;入口参数:ES;SI 指向“device=”之后的字符串
13534:  ;出口参数:ES;SI 指向参数串

```

```

13535: ;=====
13536: ChangedTerminator PROC NEAR
13537: ChangeTerminator_1: ;|
13538: MOV BL,ES:[SI] ;|
13539: OR BL,BL ;|
13540: JZ ChangeTerminator_2 ;| 搜索文件名说明串的结束符
13541: INC SI ;|
13542: JMP SHORT ChangeTerminator_1 ;|
13543: ChangeTerminator_2: ;|
13544: MOV BL,CS;Terminator ;| 更换文件名说明串的结束符为参数分隔符
13545: MOV ES:[SI],BL ;|
13546: RET
13547: ChangedTerminator ENDP
13548: ;=====
13549: ;相对地址偏移:2CE1
13550: ;功能:转换自由内存的起始地址值格式,并进一步地检查内存状态
13551: ;入口参数:无
13552: ;出口参数:无
13553: ;=====
13554: ConvertAddrFMT PROC NEAR
13555: MOV AX,WORD PTR CS;EndAddrOfDriver ;|
13556: CALL Convert_Addr ;| 转换自由内存的起始地址
13557: ADD WORD PTR CS;EndAddrOfDriver+2,AX ;|
13558: MOV WORD PTR CS;EndAddrOfDriver,0 ;|
13559: MOV AX,CS;MaxSeg CurrDriver ;|
13560: CMP WORD PTR CS;EndAddrOfDriver+2,AX ;| 若有足够的自由内存,则直接返回
13561: JBE ConvertAddrFMT_RET ;|
13562: JMP MemoryError ;| 转去显示错误信息“Configuration too
;large for memory”,并进入死循环
13563: ConvertAddrFMT_RET:
13564: RET
13565: ConvertAddrFMT ENDP
13566: ;=====
13567: ;相对地址偏移:2D03
13568: ;功能:检查设备驱动程序的安装状态,并转换自由内存的起始地址值格式
13569: ;入口参数:无
13570: ;出口参数:CF=0,有足够的内存;CF=1,内存不够
13571: ;=====
13572: ChkDriver PROC NEAR
13573: PUSH AX
13574: MOV AX,WORD PTR CS;EndAddrOfDriver+2 ;|
13575: CMP CS;DriverCounter,0 ;|
13576: JNE ChkDriver_1 ;|

```

```

13577;   CMP    AX,CS;LoadSeg_CurrDriver           ;| 若正在安装的设备驱动程序占用的内存
13578;   JNE    ChkDriver_1                         ;| 量为 0,则跳转
13579;   CMP    WORD PTR CS;EndAddrOfDriver,0      ;|
13580;   JE     VhkDriver_2                         ;|
13581; ChkDriver_1;                                ;↓
13582;   CALL  ConvertAddrFMT                       ;转换自由内存的起始地址
13583;   POP    AX
13584;   CLC
13585;   RET
13586; VhkDriver_2;
13587;   POP    AX
13588;   STC
13589;   RET
13590; ChkDriver ENDP
13591; ;=====
13592; ;相对地址偏移;2D28
13593; ;功能;设置设备驱动程序占用的子段内存块大小,同时还设置可供下次使用的自由内存区的起始
      ;地址
13594; ;入口参数:无
13595; ;出口参数:无
13596; ;=====
13597; SetSizeOfSCB PROC NEAR
13598;   PUSH  DS
13599;   MOV   AX,CS;LoadSeg_CurrDriver              ;↑
13600;   MOV   BX,WORD PTR CS;EndAddrOfDriver+2     ;|
13601;   DEC   AX                                    ;|
13602;   MOV   DS,AX                                ;| 子段内存块大小→子段控制块
13603;   INC   AX                                    ;|
13604;   SUB   AX,BX                                ;|
13605;   NEG   AX                                    ;|
13606;   MOV   WORD PTR DS:[3],AX                    ;↓
13607;   CMP   CS;DriverLoadFlag,0                  ;↑ 若设备驱动程序是安装在常规内存中,则跳转
13608;   JE    SetSizeOfSCB_1                       ;↓
13609;   MOV   CS;Seg_FreeUMB,BX                     ;设置 UMB 内存块的自由内存区的起始段地址值
13610;   JMP   SHORT SetSizeOfSCB_2
13611; SetSizeOfSCB_1;
13612;   MOV   CS;SEG_FreeMemory,BX                  ;↑ 设置常规内存的自由内存区的起始地址
13613;   MOV   CS;OFS_FreeMemory,0                  ;↓
13614; SetSizeOfSCB_2;
13615;   POP   DS
13616;   RET
13617; SetSizeOfSCB ENDP
13618; ;=====

```



```

13619: ;相对地址偏移,2D5A
13620: ;功能:处理“devicehigh size”系统配置命令的 hexsize 参数
13621: ;入口参数:ES:SI 指向系统配置命令行的待处理字符串
13622: ;出口参数:ES:SI 指向新的系统配置命令行的待处理字符串
13623: ;          CF=0,hexsize 参数格式正确;CF=1,hexsize 参数格式错
13624: ;=====
13625: ProcessHexsizePara PROC NEAR
13626:     MOV     CS,Hexsize,0          ;清 hexsize 参数值
13627:     MOV     WORD PTR CS,Ptr_DriverNameStr,SI    ;保存正在安装的设备驱动程序的文件名
13628:     MOV     WORD PTR CS,Ptr_DriverNameStr+2,ES ;说明申指针
13629:     CALL    OmitAllSeparator      ;跳过参数分隔符
13630:     CMP     WORD PTR ES:[SI],’ IS’    ;
13631:     JNE     ProcessHexsizeP_1      ;
13632:     CMP     WORD PTR ES:[SI+2],’ EZ’  ;
13633:     JNE     ProcessHexsizeP_1      ;若不是“devicehigh size”系统配置命令,则结束返
13634:     MOV     AL,ES:[SI+4]           ;回
13635:     CALL    TestTerminatorOrSeparator ;
13636:     JNZ     ProcessHexsizeP_1      ;
13637:     ADD     SI,5                   ;跳过“size=”关键字
13638:     CALL    GetHexsizePara         ;取出“devicehigh size”系统配置命令的 hexsize 参
                                   ;数
13639:     JC      ProcessHexsizeP_2      ;若 hexsize 参数格式错,则跳转
13640:     MOV     CS,Hexsize,AX         ;保存 hexsize 参数值
13641:     CALL    OmitAllSeparator      ;跳过 hexsize 参数后的所有参数分隔符,使得 ES:SI
                                   ;指向设备驱动程序的文件名说明申

13642: ProcessHexsizeP_1:
13643:     CLC
13644:     RET
13645: ProcessHexsizeP_2:
13646:     STC
13647:     RET
13648: ProcessHexsizePara ENDP
13649: ;=====
13650: ;相对地址偏移,2D99
13651: ;功能:跳过所有的参数分隔符
13652: ;入口参数:ES:SI 指向系统配置命令行的待处理字符串
13653: ;出口参数:ES:SI 指向跳过所有参数分隔符后的待处理字符串
13654: ;=====
13655: OmitAllSeparator PROC NEAR
13656: OmitAllSeparator_1:
13657:     MOV     AL,ES:[SI]             ;AL←当前字符
13658:     CALL    TestTerminatorOrSeparator ;若当前字符不是参数分隔符,则直接返回
13659:     JNZ     OmitAllSeparator_RET   ;

```

```

13660:   INC    SI                                ;跳过当前参数分隔符
13661:   JMP    SHORT OmitAllSeparator_1
13662: OmitAllSeparator_RET:
13663:   RET
13664: OmitAllSeparator ENDP
13665: ;=====
13666: ;相对地址偏移:2DA5
13667: ;功能:取出“devicehigh size”系统配置命令的 hexsize 参数值
13668: ;入口参数:ES,SI 指向系统配置命令行的待处理字符串
13669: ;出口参数:CF=0,DX,AX=以字节为单位的 hexsize 参数值;CF=1,hexsize 参数格式错
13670: ;=====
13671: GetHexsizePara PROC NEAR
13672:   XOR    AX,AX                            ;清“可用的最小内存量”(hexsize)参数值
13673:   XOR    DX,DX                            ;↓
13674: GetHexsizeP_1:
13675:   MOV    BL,ES:[SI]                       ;BL←系统配置命令行的当前字符
13676:   CMP    BL,0DH                           ;↑
13677:   JE     GetHexsizeP_5                    ;| 若系统配置命令行已结束,则结束返回
13678:   CMP    BL,0AH                           ;|
13679:   JE     GetHexsizeP_5                    ;↓
13680:   PUSH  AX                                ;↑
13681:   MOV    AL,BL                            ;|
13682:   CALL  TestTerminatorOrSeparator         ;| 若“hexsize”参数已结束,则跳转
13683:   POP   AX                                ;|
13684:   JZ    GetHexsizeP_3                     ;↓
13685:   CALL  CalculateHexValue                ;计算 BL 指定的数字符值
13686:   JC    GetHexsizeP_5                     ;若 BL 指定的字符不是十六进制数字符,则跳转
13687:   MOV    CX,4                             ;↑
13688: GetHexsizeP_2:                            ;|
13689:   SHL   AX,1                             ;| 累加当前的十六进制数字值
13690:   RCL   DX,1                             ;|
13691:   LOOP  GetHexsizeP_2                     ;|
13692:   OR    AL,BL                             ;↓
13693:   INC   SI                                ;ES:SI 指向系统配置命令行的下一个字符
13694:   JMP   SHORT GetHexsizeP_1
13695: GetHexsizeP_3:
13696:   ADD   AX,0FH                            ;↑
13697:   ADC   DX,0                              ;| 若“hexsize”参数值超过 1MB,则跳转
13698:   TEST  DX,0FFF0H                        ;|
13699:   JNZ   GetHexsizeP_5                     ;↓
13700:   MOV   CX,4                              ;↑
13701: GetHexsizeP_4:                            ;|
13702:   CLC                                     ;| 将“hexsize”参数值化成字节单位→DX,AX

```

```

13703:   RCR   DX,1           ;|
13704:   RCR   AX,1           ;|
13705:   LOOP  GetHexsizeP_4   ;┘
13706:   CLC
13707:   RET
13708: GetHexsizeP_5:
13709:   STC
13710:   RET
13711: GetHexsizePara ENDP
13712: ;=====
13713: ;相对地址偏移:2DEC
13714: ;功能:计算一位十六进制数字值
13715: ;入口参数:BL=数字符
13716: ;出口参数:CF=0,BL=数字值;CF=1,BL 指的字符不是十六进制数字符
13717: ;=====
13718: CalculateHexValue PROC NEAR
13719:   CMP   BL,' 0'
13720:   JB   CalculHexValue_2
13721:   CMP   BL,' 9'
13722:   JA   CalculHexValue_1
13723:   SUB   BL,' 0'
13724:   RET
13725: CalculHexValue_1:
13726:   CMP   BL,' A'
13727:   JB   CalculHexValue_2
13728:   CMP   BL,' F'
13729:   JA   CalculHexValue_2
13730:   SUB   BL,' 7'
13731:   RET
13732: CalculHexValue_2:
13733:   STC
13734:   RET
13735: CalculateHexValue ENDP
13736: ;=====
13737: ;相对地址偏移:2E0A
13738: ;功能:建立一个完整的 UMB 内存控制块链,并合并所有相邻的自由 UMB 内存块
13739: ;入口参数:无
13740: ;出口参数:无
13741: ;=====
13742: CreateEntireUMBChain PROC NEAR
13743:   CALL  CreateUMBChain1           ;建立 UMB 的内存控制块链
13744:   JC    CreateEntireUMBCh_1     ;若没有 UMB,则直接返回
13745: CreateEntireUMBCh_1:           ;|

```

```

13746: CALL AllocateMaxFreeUMB ; | 建立一个完整的 UMB 内存控制块链,使得所有
13747: JC CreateEntireUMBCh_2 ; | 的 UMB 都能被链接起来
13748: CALL JoinFreeUMBToUMBChain ; |
13749: JMP SHORT CreateEntireUMBCh_1 ; |
13750: CreateEntireUMBCh_2;
13751: CALL JoinAllNeighborFreeUMB ;合并所有相邻的自由 UMB 内存块
13752: CreateEntireUMBCh.RET;
13753: RET
13754: CreateEntireUMBChain ENDP
13755: ;=====
13756: ;相对地址偏移:2E1D
13757: ;功能:建立 UMB 的内存控制块链
13758: ;入口参数:无
13759: ;出口参数:CF=0,已建立 UMB 的内存控制块链;CF=1,没有 UMB
13760: ;=====
13761: CreateUMBChain1 PROC NEAR
13762: CALL GetInstallStateOfHIMEM ;取 HIMEM.SYS 的安装状态
13763: JNZ CreateUMBCh1_2 ;若未安装,则跳转
13764: MOV AH,52H ; | 取出多重表的地址→ES,BX
13765: INT 21H ; |
13766: MOV CS;Seg MSDOS1,ES ;保存多重表的段地址值
13767: MOV AX,4310H ; | 取出 HIMEM.SYS 提供的扩充内存管理程序的
13768: INT 2FH ; | 入口地址
13769: MOV WORD PTR CS;UMB_ManageProgramEntry,BX ; | 保存 HIMEM.SYS 提供的扩
; | 充内存管理程序的入口地址
; | (EMM386.EXE 提供的程序
13770: MOV WORD PTR CS;UMB_ManageProgramEntry+2,ES; | 仍然是通过该接口)
13771: CMP CS;UMBChain_Flag,0 ; | 若已建立了 UMB 的内存控制块链,则跳转
13772: JNE CreateUMBCh1_1 ; |
13773: CALL CreateUMBChain2 ;建立 UMB 内存控制块链
13774: JC CreateUMBCh1_2 ;若没有 UMB,则跳转
13775: MOV CS;UMBChain_Flag,0FFH ;设置 UMB 内存控制块链的建立标志(-1;已建立
;UMB 内存控制块链)
13776: CreateUMBCh1_1;
13777: CLC
13778: RET
13779: CreateUMBCh1_2;
13780: STC
13781: RET
13782: CreateUMBChain1 ENDP
13783: ;=====
13784: ;相对地址偏移:2E51
13785: ;功能:分配最大的自由 UMB

```

```

13786: ;入口参数:无
13787: ;出口参数:CF=0,成功,BX=UMB 的段地址值
13788: ;          DX=UMB 的大小(节单位)
13789: ;          CF=1,失败,BL=错误码
13790: ;=====
13791: AllocateMaxFreeUMB PROC NEAR
13792:     PUSH    AX
13793:     MOV     AH,10H                ;7
13794:     MOV     DX,0FFFFH            ;| 测试 UMB 的大小
13795:     CALL    DWORD PTR CS,UMB_ManageProgramEntry ;J
13796:     OR      DX,DX                ;7 若 UMB 全用完或者没有 UMB,则跳转
13797:     JZ      AllocateMaxFreeUMB_2 ;J
13798:     MOV     AH,10H                ;7 申请(分配)最大可用的 UMB
13799:     CALL    DWORD PTR CS,UMB_ManageProgramEntry ;J
13800:     CMP     AX,1                  ;7 若分配失败,则跳转
13801:     JNE     AllocateMaxFreeUMB_2 ;J
13802:     CLC
13803: AllocateMaxFreeUMB_1:
13804:     POP     AX
13805:     RET
13806: AllocateMaxFreeUMB_2:
13807:     STC
13808:     JMP     SHORT AllocateMaxFreeUMB_1
13809: AllocateMaxFreeUMB ENDP
13810: ;=====
13811: ;相对地址偏移:2E72
13812: ;功能:将一个自由的 UMB 内存块加入到 UMB 内存控制块链中
13813: ;入口参数:BX=自由 UMB 内存块的段地址值
13814: ;          DX=自由 UMB 内存块的大小(节单位)
13815: ;出口参数:无
13816: ;=====
13817: JoinFreeUMBTtoUMBChain PROC NEAR
13818:     PUSH    DS
13819:     MOV     DS,WORD PTR CS,Seg_008C ;7
13820:     MOV     DS,DS;DOS_008C          ;| DS(ES)=UMB 的接口内存控制块(或称为第一
13821:     MOV     AX,DS                  ;| 个 UMB 内存控制块)的段地址值
13822:     MOV     ES,AX                  ;J
13823: JoinFreeUMBTtoCh_1:
13824:     CMP     AX,BX                  ;7 若当前的自由 UMB 内存块应插入到 UMB 内存
13825:     JA     JoinFreeUMBTtoCh_2      ;J 控制块链之中,则跳转
13826:     CMP     BYTE PTR ES,MCB_Location,'Z' ;7 若当前的自由 UMB 内存块追加到 UMB 内存控
13827:     JE     JoinFreeUMBTtoCh_3      ;J 制块链尾,则跳转
13828:     MOV     DS,AX                  ;7 取出下一个 UMB 的内存控制块的段地址值→

```

```

13829:  CALL  GetNextUMBSeg          ; J AX(ES)
13830:  JMP   SHORT JoinFreeUMBTtoCh_1
13831:  JoinFreeUMBTtoCh_2:
13832:  MOV   CX,DS                  ; 7
13833:  INC   CX                     ; |
13834:  SUB   CX,BX                  ; |
13835:  NEG   CX                     ; |
13836:  MOV   DS;MCB_Location,' M'   ; |
13837:  MOV   DS;MCB_ProcessID,8     ; |
13838:  MOV   DS;MCB_AllocationAmount,CX ; |
13839:  MOV   WORD PTR DS:[8],' CS'   ; |
13840:  MOV   ES,BX                  ; |
13841:  MOV   ES;MCB_Location,' M'   ; | 将当前的自由 UMB 内存块插入到 UMB 内存控
13842:  MOV   ES;MCB_ProcessID,0     ; | 制块链之中
13843:  SUB   DX,2                   ; |
13844:  MOV   ES;MCB_AllocationAmount,DX ; |
13845:  ADD   BX,DX                  ; |
13846:  INC   BX                     ; |
13847:  MOV   ES,BX                  ; |
13848:  INC   BX                     ; |
13849:  SUB   AX,BX                  ; |
13850:  MOV   ES;MCB_Location,' M'   ; |
13851:  MOV   ES;MCB_ProcessID,8     ; |
13852:  MOV   ES;MCB_AllocationAmount,AX ; |
13853:  MOV   WORD PTR ES:[8],' CS'   ; |
13854:  JMP   SHORT JoinFreeUMBTtoCh_4 ; J
13855:  JoinFreeUMBTtoCh_3:
13856:  ADD   AX,ES;MCB_AllocationAmount ; 7
13857:  SUB   ES;MCB_AllocationAmount,1 ; |
13858:  MOV   ES;MCB_Location,' M'   ; |
13859:  MOV   CX,AX                  ; |
13860:  INC   AX                     ; | 建立一个虚拟的 UMB 内存控制块,使得当前的
13861:  SUB   AX,BX                  ; | 自由 UMB 内存控制块能追加到 UMB 内存控制
13862:  NEG   AX                     ; | 块链尾
13863:  MOV   ES,CX                  ; |
13864:  MOV   ES;MCB_Location,' M'   ; |
13865:  MOV   ES;MCB_ProcessID,8     ; |
13866:  MOV   ES;MCB_AllocationAmount,AX ; |
13867:  MOV   WORD PTR ES:[8],' CS'   ; J
13868:  MOV   ES,BX                  ; 7
13869:  MOV   ES;MCB_Location,' Z'   ; |
13870:  MOV   ES;MCB_ProcessID,0     ; | 建立 UMB 内存控制块链的一个尾结点
13871:  DEC   DX                     ; |

```

```

13872:  MOV   ES; MCB.AllocationAmount, DX    ;┘
13873:  JoinFreeUMBTtoCh_4:
13874:  POP   DS
13875:  RET
13876:  JoinFreeUMBTtoUMBChain ENDP
13877:  ;=====
13878:  ;相对地址偏移: 2F31
13879:  ;功能: 合并所有相邻的自由 UMB 内存块, 使得自由 UMB 内存块的尺寸尽可能地大
13880:  ;入口参数: 无
13881:  ;出口参数: 无
13882:  ;=====
13883:  JoinAllNeighborFreeUMB PROC NEAR
13884:  XOR   DI, DI                                ;┐
13885:  MOV   ES, WORD PTR CS; Seg_MSDOS1         ;┐ ES; DI 指向 UMB 内存控制块链的接口内存控
13886:  MOV   ES, ES; DOS_008C                    ;┘ 制块
13887:  JoinAllNeighbor_1:                          ;┐
13888:  MOV   AX, ES                                ;┐
13889:  MOV   DS, AX                                ;┐
13890:  CMP   WORD PTR ES; MCB.ProcessID, DI      ;┐ 寻找自由的 UMB 内存块
13891:  JE    JoinAllNeighbor_2                    ;┐
13892:  CALL  GetNextUMBSeg                        ;┐
13893:  JC    JoinAllNeighbor.RET                 ;┐
13894:  JMP   SHORT JoinAllNeighbor_1             ;┘
13895:  JoinAllNeighbor_2:
13896:  CALL  GetNextUMBSeg                        ;取出下一个 UMB 的内存控制块的段地址值→ES
                                           ;(AX)
13897:  JC    JoinAllNeighbor.RET                 ;若 UMB 内存控制块链已搜索完, 则结束返回
13898:  CMP   WORD PTR ES; MCB.ProcessID, DI      ;┐ 若 ES 指定的 UMB 内存控制块已被分配, 则跳
13899:  JNE   JoinAllNeighbor_1                  ;┘ 转
13900:  MOV   CX, ES; MCB.AllocationAmount        ;┐
13901:  INC   CX                                    ;┐
13902:  ADD   WORD PTR DS; MCB.AllocationAmount, CX ;┐ 合并两个相邻的自由 UMB 内存块
13903:  MOV   CL, ES; [DI]                        ;┐
13904:  MOV   [DI], CL                             ;┘
13905:  JMP   SHORT JoinAllNeighbor_2
13906:  JoinAllNeighbor.RET:
13907:  RET
13908:  JoinAllNeighborFreeUMB ENDP
13909:  ;=====
13910:  ;相对地址偏移: 2F6D
13911:  ;功能: 取出下一个 UMB 的内存控制块的段地址值
13912:  ;入口参数: DS=当前 UMB 的内存控制块的段地址值
13913:  ;出口参数: CF=0, 成功, AX=下一个 UMB 的内存控制块的段地址值

```

```

13914: ;          ES=下一个 UMB 的内存控制块的段地址值
13915: ;          CF=1,DS=最后一个 UMB 的内存控制块的段地址值
13916: ;=====
13917: GetNextUMBSeg PROC NEAR
13918:     CMP     BYTE PTR DS:MCB_Location,' Z'
13919:     JE      GetNextUMBSeg-1
13920:     MOV     AX,DS
13921:     ADD     AX,DS;MCB_AllocationAmount
13922:     INC     AX
13923:     MOV     ES,AX
13924:     CLC
13925:     RET
13926: GetNextUMBSeg-1:
13927:     STC
13928:     RET
13929: GetNextUMBSeg ENDP
13930: ;=====
13931: ;相对地址偏移:2F81
13932: ;功能:建立 UMB 的内存控制块链,并设置 MSDOS1 模块中的变量值
13933: ;入口参数:无
13934: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,失败
13935: ;=====
13936: CreateUMBChain2 PROC NEAR
13937:     CALL    AllocateMaxFreeUMB          ;分配最大的 UMB。当分配成功时,BX=UMB 的起
                                         ;始段地址值,DX=以节为单位的 UMB 大小
13938:     JC      CreateUMBCh2-3             ;若没有 UMB,则结束返回
13939:     INT     12H                         ;取出系统中的常规内存大小(以 KB 为单位)
13940:     MOV     CL,6                         ;┐
13941:     SHL     AX,CL                       ;├ CX=以节为单位的常规内存大小
13942:     MOV     CX,AX                       ;┤
13943:     SUB     AX,BX                       ;┐ AX=UMB 的起始段地址值-以节为单位的常
13944:     NEG     AX                          ;├ 规内存大小
13945:     SUB     CX,1                         ;┐
13946:     MOV     ES,CX                       ;├
13947:     MOV     ES;MCB_Location,' M'       ;├ 在常规内存最高端建立一个 DOS 内核使用的内
13948:     MOV     ES;MCB_ProcessID,8         ;├ 存控制块,它是为了访问 UMB 而虚设的
13949:     MOV     ES;MCB_AllocationAmount,AX ;├
13950:     MOV     WORD PTR ES:[8],' CS'      ;┤
13951:     MOV     ES,BX                       ;┐
13952:     MOV     ES;MCB_Location,' Z'       ;├ 将申请到的 UMB 作为一个自由内存块,它的位
13953:     MOV     ES;MCB_ProcessID,0         ;├ 置标志为“Z”,表明是最后一个内存块
13954:     DEC     DX                          ;├
13955:     MOV     ES;MCB_AllocationAmount,DX ;┤

```



```

13956:  MOV  ES,WORD PTR CS;Seg_MSDOS1 ;┌ 设置 MSDOS1 模块的变量(UMB 内存控制块链
13957:  MOV  DI,DOS_008C                ;│ 的头结点指针,即保存 UMB 的第一个内存控制
;│ 块的段地址值,该内存控制块实际建立在常规
;└ 内存的最高端)
13958:  MOV  ES:[DI],CX
13959:  MOV  DI,DOS_0024                ;┌
13960:  MOV  ES,ES:[DI]                ;│ ES;DI 指向常规内存的第一个内存控制块
13961:  XOR  DI,DI                      ;└
13962:  CreateUMBCh2_1;                ;┌
13963:  CMP  BYTE PTR ES:[DI], 'Z'     ;│
13964:  JE   CreateUMBCh2_2            ;│
13965:  MOV  AX,ES                      ;│ 搜索常规内存的最后一个内存控制块
13966:  ADD  AX,ES;MCB_AllocationAmount ;│
13967:  INC  AX                        ;│
13968:  MOV  ES,AX                      ;│
13969:  JMP  SHORT CreateUMBCh2_1      ;└
13970:  CreateUMBCh2_2;                ;ES= 常规内存的最后一个内存控制块的段地址值
13971:  SUB  ES;MCB_AllocationAmount,1 ;修改内存块的大小(因为在常规内存的最高端建
;立了一个 UMB 的接口内存控制块)
13972:  MOV  ES;MCB_Location, 'M'     ;更改内存控制块的位置标志
13973:  CLC
13974:  RET
13975:  CreateUMBCh2_3;
13976:  STC
13977:  RET
13978:  CreateUMBChain2 ENDP
13979: ;=====
13980: ;相对地址偏移:2FF9
13981: ;功能:修改 UMB 内存块的大小.该 UMB 内存块是作为 DOS 内核的数据段,它保存了设备驱动程序
;的驻留部分和相关的数据库(如块设备的 DDPB)
13982: ;入口参数:无
13983: ;出口参数:无
13984: ;=====
13985:  ModifyUMBSize PROC NEAR
13986:  CMP  CS;UMB_StartSeg,0        ;┌ 若未申请过 UMB 内存块,则跳转
13987:  JE   ModifyUMBSize_RET       ;└
13988:  PUSH ES
13989:  PUSH BX
13990:  MOV  BX,CS;Seg_FreeUMB        ;┌ BX←新的 UMB 内存块的大小(字节)
13991:  SUB  BX,CS;UMB_StartSeg       ;└
13992:  MOV  ES,CS;UMB_StartSeg      ;ES=UMB 内存块的起始段地址值
13993:  MOV  AX,4A00H                ;┌ 修改 UMB 内存块的大小
13994:  INT  21H                     ;└
13995:  MOV  AX,ES                    ;┌

```

```

13996:   DEC    AX                      ; | PID 值(8;DOS 内核使用)→UMB 内存控制块
13997:   MOV    ES,AX                    ; |
13998:   MOV    ES;MCB_ProcessID,8      ; |
13999:   POP    BX
14000:   POP    ES
14001: ModifyUMBSize RET;
14002:   RET
14003: ModifyUMBSize ENDP
14004: ;=====
14005: ;相对地址偏移:3026
14006: ;功能:设置常规内存的内存控制块链的结束位置标志
14007: ;入口参数:无
14008: ;出口参数:无
14009: ;=====
14010: SetEndFlagOfCMC PROC NEAR
14011:   PUSH  DS
14012:   PUSH  ES
14013:   CMP   CS;UMBChain_Flag,0       ; | 若未建立 UMB 内存控制块链,则结束返回
14014:   JE    SetEndFlagOfCMC_3        ; |
14015:   MOV   ES,WORD PTR CS;Seg_MSDOS1 ; ES=DOS 内核数据区的段地址值
14016:   MOV   DS,ES;DOS_0024           ; DS=第一个常规内存控制块的段地址值
14017:   MOV   DI,ES;DOS_008C           ; DI=UMB 内存控制块链的接口内存控制块的段
                                   ; 地址值
14018: SetEndFlagOfCMC_1;              ; |
14019:   CALL  GetNextUMBSeg           ; |
14020:   JC    SetEndFlagOfCMC_3        ; |
14021:   CMP   DI,AX                    ; | 最后内存控制块的位置标志("Z")→常规内存
14022:   JE    SetEndFlagOfCMC_2        ; | 的最后一个内存控制块
14023:   MOV   DS,AX                    ; |
14024:   JMP   SHORT SetEndFlagOfCMC_1  ; |
14025: SetEndFlagOfCMC_2;              ; |
14026:   MOV   DS;MCB_Location,' Z'    ; |
14027: SetEndFlagOfCMC_3;              ; |
14028:   POP    ES
14029:   POP    DS
14030:   RET
14031: SetEndFlagOfCMC ENDP
14032: ;相对地址偏移:3054
14033: DevicehighCtrlVar DB 0          ; 转换 devicehigh 命令行时使用的控制变量(1;表示
                                   ; 已追加了一个空参数字项;0:表示未追加一个空参
                                   ; 数字项)
14034: ;=====
14035: ;相对地址偏移:3055

```

```

14036: ;功能:设置设备参数
14037: ;入口参数:无
14038: ;出口参数:无
14039: ;=====
14040: Set_DevicePara PROC NEAR
14041:     PUSH    DS
14042:     PUSH    AX
14043:     PUSH    BX
14044:     PUSH    CX
14045:     PUSH    DX
14046:     PUSH    CS                ;                7
14047:     POP     DS                ;                |
14048:     XOR     BX,BX            ;                |
14049:     MOV     BL,DriveOfDrivParm ;物理驱动器号(0=A,1=B, |
                                ;2=C,...)                |
14050:     INC     BL                ;BL←驱动器号(1=A,2=B, |
                                ;3=C,...)                |
14051:     MOV     DX,offset Packet ;DS:DX 指向设备参数块 | 设置设备参数
14052:     MOV     AH,44H           ;设备输入/输出控制    |
14053:     MOV     AL,0DH           ;一般设备 IOCTL        |
14054:     MOV     CH,8             ;设备类型为“块设备”  |
14055:     MOV     CL,40H           ;设置子功能为“设置设备参数” |
14056:     INT     21H              ;请求 DOS 服务          |
14057:     TEST    MarkOfControlSym,0004 ;7 若 drivparm 系统配置命令未指定“/1”开关,则跳
14058:     JZ     Set_DevPara1     ;J 转
14059:     MOV     CL,DriveOfDrivParm ;7
14060:     MOV     AX,BIO_SEG       ;| 设置 IO1 模块中的控制变量值(即设置“指定软
14061:     MOV     DS,AX           ;| 盘驱动器是一个兼容的 3.5 英寸软盘驱动器”
14062:     MOV     AL,1             ;| 的标志位)
14063:     SHL     AL,CL            ;|
14064:     OR     CompatibleFDiskFlag,AL ;J
14065: Set_DevPara1:
14066:     POP     DX
14067:     POP     CX
14068:     POP     BX
14069:     POP     AX
14070:     POP     DS
14071:     RET
14072: Set_DevicePara ENDP
14073: ;=====
14074: ;相对地址偏移:3090
14075: ;功能:修改“设备参数块(Packet)”的部分参数值
14076: ;入口参数:无

```

```

14077: ;出口参数:无
14078: ;=====
14079: Set_Packet PROC NEAR
14080: PUSH DS
14081: PUSH CS
14082: POP DS
14083: MOV WORD PTR NumberOfCylinders,80 ;重新设置“圆柱面数”
14084: MOV BYTE PTR DeviceTypeByte, 2 ;重新设置“驱动器类型”(2:表示 3.5 英寸的 720KB
;软盘驱动器)
14085: MOV WORD PTR DeviceAttributes,0 ;重新设置“设置属性”
14086: MOV WORD PTR MarkOfControlSym,0 ;清 drivparm 系统配置命令的开关参数标志字
14087: POP DS
14088: RET
14089: Set_Packet ENDP
14090: ;=====
14091: ;相对地址偏移:30AC
14092: ;功能:取出 drivparm 系统配置命令的参数,并参考 drivparm 系统配置命令指定的开关参数设置对
应的设备参数块 Packet
14093: ;入口参数:无
14094: ;出口参数:CF=0,drivparm 系统配置命令正确;CF=1,drivparm 系统配置命令错
14095: ;=====
14096: Process_DrivParm PROC NEAR
14097: PUSH DS
14098: PUSH CS
14099: POP DS
14100: Pro_DrivP1:
14101: CMP AL, CR ;若 drivparm 系统配置命令已结束,则跳转
14102: JE Pro_DrivP5 ;↓
14103: CMP AL, LF ;若为换行符,则转去恢复当前读取的字符
14104: JE Pro_DrivP8 ;↓
14105: CMP AL, ' ' ;若为控制符或空格符,则跳转
14106: JBE Pro_DrivP3 ;↓
14107: CMP AL, '/' ;若是开关参数前导符,则跳转
14108: JE Pro_DrivP2 ;↓
14109: STC ;若出错返回
14110: JMP SHORT Pro_DrivP7 ;↓
14111: Pro_DrivP2:
14112: CALL Process_SwitchPara ;处理 drivparm 系统配置命令的开关参数
14113: MOV MarkOfControlSym,BX ;保存当前开关参数
14114: JC Pro_DrivP4 ;若开关参数格式错,则结束返回
14115: Pro_DrivP3:
14116: CALL Get_CharOfConfig ;取出一个字符
14117: JC Pro_DrivP5 ;若 drivparm 系统配置命令已结束,则跳转

```

```

14118:   JMP     SHORT Pro_DrivP1           ;转去继续处理后续命令参数串
14119: Pro_DrivP4;
14120:   JMP     SHORT Pro_DrivP7
14121: Pro_DrivP5;                       ;命令结束处理
14122:   TEST   MarkOfControlSym,0008      ;若 drivparm 系统配置命令有“/D”开关参数,则
14123:   JNZ    Pro_DrivP6                 ;J 跳转
14124:   STC                                     ;CF←1(drivparm 系统配置命令格式错)
14125:   JMP     SHORT Pro_DrivP7
14126: Pro_DrivP6;
14127:   MOV    AX,MarkOfControlSym        ;J
14128:   AND    AX,3                       ;I 保存“设备属性”字段值
14129:   MOV    DeviceAttributes,AX        ;J
14130:   MOV    WORD PTR SectorCount,0     ;清磁道布局字段的总扇区数
14131:   CLC
14132:   CALL   Set_PacketPara             ;参考 drivparm 系统配置命令指定的参数设置“设
;备参数块 Packet”的参数值

14133: Pro_DrivP7;
14134:   POP    DS
14135:   RET
14136: Pro_DrivP8;
14137:   INC    ConfigCount                ;J 恢复(保留)当前读取的 CONFIG.SYS 文件内容
14138:   DEC    Ptr_Config                 ;J
14139:   JMP     SHORT Pro_DrivP5
14140: Process_DrivParm ENDP
14141: ;=====
14142: ;相对地址偏移;30FE
14143: ;功能;处理 drivparm 系统配置命令的开关参数
14144: ;入口参数;无
14145: ;出口参数;BX=开关参数符的标志,其格式如下:
14146: ; 7 6 5 4 3 2 1 0
14147: ; | | | | | | | | —“/N”开关标志
14148: ; | | | | | | | —“/C”开关标志
14149: ; | | | | | | —“/I”开关标志
14150: ; | | | | | —“/D”开关标志
14151: ; | | | | —“/T”开关标志
14152: ; | | | —“/S”开关标志
14153: ; | | —“/H”开关标志
14154: ; | —“/F”开关标志
14155: ;          CF=0,开关参数格式正确;CF=1,开关参数格式不正确
14156: ;=====
14157: Process_SwitchPara PROC NEAR
14158:   CALL   Get_CharOfConfig           ;取出开关参数符→AL
14159:   JC     Pro_CSym4                 ;J

```

```

14160; AND AL,0DFH ;|
14161; CMP AL,'.A' ;| 判定 AL 指定的字符是否是开关参数符,若不
14162; JB Pro_CSym4 ;| 是,则跳转
14163; Pro_CSym1: ;|
14164; CMP AL,'Z' ;|
14165; JA Pro_CSym4 ;|
14166; PUSH ES ; |
14167; PUSH CS ; |
14168; POP ES ; |
14169; MOV CL,NumberOfSwitchSym ;| CX←drivparm 允许的开关 | 检查 drivparm 的
14170; MOV CH,0 ;| 参数符个数 | 开关参数符正确
14171; MOV DI,offset TableOfSwitchSym ;| ES;DI 指向 drivparm 的开关 | 否
;参数符表 |
14172; REPNZ SCASB ; |
14173; .POP ES ; |
14174; JNZ Pro_CSym4 ;| 若开关参数符非法,则跳转
14175; MOV AX,0001 ;| 设置开关参数符对应的标志位
14176; SHL AX,CL ;|
14177; MOV BX,MarkOfControlSym ;| 与先前的开关参数符标志相或,此时 BX=当前
14178; OR BX,AX ;| 已识别的开关参数符标志
14179; MOV CX,AX
14180; TEST AX,00F8H ;| 若开关参数符为 N,I 或 C,则跳转
14181; JZ Pro_CSym2 ;|
14182; CALL Get_CharOfConfig ;|
14183; JB Pro_CSym3 ;| 开关参数符 F,H,S,T,D 的后续符(,)对否?,若
14184; CMP AL,';' ;| 不对,则跳转
14185; JNZ Pro_CSym3 ;|
14186; CALL Get_CharOfConfig ;| 取出参数的当前字符→AL
14187; PUSH BX ;|
14188; MOV BYTE PTR CS;TerminatorOfData,' ' ;|
14189; CALL Get_Data ;| 取出十进制的参数值→AX
14190; MOV BYTE PTR CS;TerminatorOfData,0 ;|
14191; POP BX ;|
14192; CALL Get_DrivParmPara ;| 保存 drivparm 系统配置命令设定的块设备参数值
14193; Pro_CSym2:
14194; CLC
14195; RET
14196; Pro_CSym3:
14197; XOR BX,CX ;| 清除开关参数符对应的标志位
14198; Pro_CSym4:
14199; STC
14200; RET
14201; Process_SwitchPara ENDP

```

```

14202: ;=====
14203: ;相对地址偏移,3156
14204: ;功能:保存 drivparm 系统配置命令的开关参数 F、H、S、T、D 设定的块设备参数
14205: ;入口参数:AX=由开关参数指定的参数值;
14206: ;          CX=当前的 drivparm 开关参数的标志
14207: ;出口参数:无
14208: ;=====
14209: Get_DrivParmPara PROC NEAR
14210: TEST   MarkOfControlSym, CX      ;若先前已指定了当前开关参数,则结束返回
14211: JNZ    Get_DPP5                  ;↓
14212: TEST   CX, 0008                  ;若当前开关参数不是"/D"开关,则跳转
14213: JZ     Get_DPP1                  ;↓
14214: MOV    DriveOfDrivParm, AL      ;保存物理驱动器号(/d;n 的 n 值,0=A,1=B,...)
14215: JMP    SHORT Get_DPP5
14216: Get_DPP1;
14217: TEST   CX, 0080H                 ;若当前开关参数不是"/F"开关,则跳转
14218: JZ     Get_DPP2                  ;↓
14219: MOV    DeviceTypeByte, AL       ;保存块设备的设备类型(/f;n 的 n 值)
14220: JMP    SHORT Get_DPP5
14221: Get_DPP2;
14222: OR     AX, AX                    ;若由开关参数指定的参数值为 0,则结束返回
14223: JZ     Get_DPP5                  ;↓
14224: TEST   CX, 0010H                 ;若当前开关参数不是"/T"开关,则跳转
14225: JZ     Get_DPP3                  ;↓
14226: MOV    NumberOfCylinders, AX    ;保存块设备支持的圆柱面数(/t;n 的 n 值)
14227: JMP    SHORT Get_DPP5
14228: Get_DPP3;
14229: TEST   CX, 0020H                 ;若当前开关参数不是"/S"开关,则跳转
14230: JZ     Get_DPP4                  ;↓
14231: MOV    SecPerTrackOfDrivParm, AX ;保存块设备支持的每道扇区数(/s;n 的 n 值)
14232: JMP    SHORT Get_DPP5
14233: Get_DPP4;
14234: MOV    HeadsOfDrivParm, AX      ;保存最大磁头数(即/h;n 的 n 值)
14235: Get_DPP5;
14236: CLC
14237: RET
14238: Get_DrivParmPara ENDP
14239: ;=====
14240: ;相对地址偏移;3191
14241: ;功能:参考 drivparm 系统配置命令指定的参数设置功能调用 44H(设置设备参数)的类属 IOCTL 请
      求的参数块(Packet)
14242: ;入口参数:无
14243: ;出口参数:无

```

```

14244: ;=====
14245: Set_PacketPara PROC NEAR
14246:     PUSH     ES
14247:     PUSH     CS
14248:     POP      ES
14249:     XOR      BX,BX
14250:     MOV      BL,DeviceTypeByte           ;BL←一块设备的设备类型
14251:     CMP      BL,0                       ;┐ 若驱动器不是 320/360KB 或 160/180KB、5.25
14252:     JNE      Set_Para1                 ;┘ 英寸的软盘驱动器,则跳转
14253:     MOV      WORD PTR NumberOfCylinders,40 ;设置圆柱面数
14254: Set_Para1:
14255:     SHL      BX,1                       ;┐ SI 指向指定类型的软盘驱动器对应的 BPB 参
14256:     MOV      SI,AddrOfBPB[BX]          ;┘ 数块
14257:     MOV      DI,offset BytesPerSector  ;DI 指向“参数块 Packet”中的设备 BPB 字段
14258:     MOV      CX,1FH                     ;┐
14259:     CLD                                  ;┘ 设置“参数块 Packet”中的设备 BPB 参数块
14260:     REP      MOVSB                       ;┘
14261:     POP      ES                          ;┘
14262:     TEST     MarkOfControlSym,0020H     ;┐ 若不修改“每道扇区数”,则跳转
14263:     JZ       Set_Para2                 ;┘
14264:     MOV      AX,SecPerTrackOfDrivParm   ;┐ 修改“每道扇区数”
14265:     MOV      SectorsPerTrack,AX        ;┘
14266: Set_Para2:
14267:     TEST     MarkOfControlSym,0040H     ;┐ 若不修改“磁头数”,则跳转
14268:     JZ       Set_Para3                 ;┘
14269:     MOV      AX,HeadsOfDrivParm        ;┐ 修改“磁头数”
14270:     MOV      Heads,AX                   ;┘
14271: Set_Para3:
14272:     MOV      BYTE PTR SectorsPerCluster,02 ;设置“每簇扇区数”      ┐
14273:     MOV      BL,0F0H                    ;BL←缺省的介质描述符    |
14274:     MOV      BH,MediaDescriptor         ;BH←介质描述符          |
14275:     CMP      Heads,2                     ;┐ 若“磁头数”>2,则跳转  |.
14276:     JA       Set_Para7                   ;┘                          |
14277:     JNE      Set_Para5                   ;若“磁头数”≠2,则跳转  |
14278:     MOV      BL,BH                       ;不更改“介质描述符”    |
14279:     CMP      SectorsPerTrack,18         ;┐                          |
14280:     JNE      Set_Para4                   ;┘ 若驱动器类型不是 3.5 英 |
14281:     CMP      NumberOfCylinders,80       ;┘ 寸 1.44MB,则跳转      |
14282:     JNE      Set_Para4                   ;┘                          |
14283:     JMP      SHORT Set_Para6             ;转去修改“每簇扇区数”  |
14284: Set_Para4:                               ;                          | 设置“介质描述
14285:     CMP      NumberOfCylinders,40       ;┐                          | 符”和“每簇扇区
14286:     JNE      Set_Para7                   ;┘ 若驱动器类型不是 360KB | 数”

```



```

14287:  CMP   SectorsPerTrack,8           ; | (或以下),则跳转 |
14288:  JNE   Set_Para7                   ; |  |
14289:  MOV   BL,0FCH                     ; 修改“介质描述符” |
14290:  JMP   SHORT Set_Para7             ; |  |
14291: Set_Para5:                          ; |  |
14292:  CMP   DeviceTypeByte,00           ; | 若驱动器类型不是 360KB |
14293:  JNE   Set_Para6                   ; | (或以下),则跳转 |
14294:  MOV   BL,0FCH                     ; |  |
14295:  CMP   SectorsPerTrack,8           ; | 根据“每道扇区数”修改 |
14296:  JNE   Set_Para6                   ; | “介质描述符” |
14297:  MOV   BL,0FEH                     ; |  |
14298: Set_Para6:                          ; |  |
14299:  MOV   BYTE PTR SectorsPerCluster,01 ; 修改“每簇扇区数” |
14300: Set_Para7:                          ; |  |
14301:  MOV   MediaDescriptor,BL          ; 设置“介质描述符” |
14302:  MOV   AX,NumberOfCylinders        ; |  |
14303:  MUL   Heads                       ; | 设置“总扇区数” |
14304:  MUL   SectorsPerTrack             ; |  |
14305:  MOV   TotalSectors,AX             ; |  |
14306:  CLC                                ; |  |
14307:  RET                                ; |  |
14308: Set_PacketPara ENDP
14309: ;=====
14310: ;相对地址偏移:3234
14311: ;功能:转换 CONFIG.SYS 的文件内容,具体的转换方法和所完成的工作如下:
14312: ;    1. 小写字母转换成大写字母;
14313: ;    2. 丢掉每个 CONFIG.SYS 命令行的所有起始参数分隔符
14314: ;    3. 系统配置命令名用对应的缩写关键字取代(如 buffers 用“B”表示,参见 * * * * * 行程
      ;    程序);
14315: ;    4. 识别 comment 系统配置命令,并丢掉在它之后的所有注释字符串;
14316: ;    5. 命令行的结束符只使用换行符(0AH),而回车符(0DH)被丢掉;
14317: ;    6. 用结束符(00H)代替文件名说明后的参数分隔符;
14318: ;    7. 用“Z”字符和换行符(0AH)代替整个非法的命令;
14319: ;    8. 给 devicehigh 命令行追加一个空参数项,以确保能正确地处理 devicehigh 系统配置命令的
      ;    两种格式。
14320: ;入口参数:无
14321: ;出口参数:无
14322: ;=====
14323: ConvertConfig PROC NEAR
14324:  MOV   CX,CS;ConfigCount           ;CX←CONFIG.SYS 文件内容的字节数
14325:  JCXZ  ConvertConfig3             ;若 CONFIG.SYS 文件没有内容,则跳转
14326:  CALL  Capital                    ;将 CONFIG.SYS 文件内容全部转换成大写字母
14327:  XOR   SI,SI                      ; | ES:DI(SI)指向存放 CONFIG.SYS 文件内容的

```

14328:	MOV	DI,SI	;」缓冲区
14329:	XOR	AX,AX	
14330:	MOV	CS:QuotationMark,00	;清双引号作用标志,表示双引号已配对
14331:	ConvertConfig1:		;
14332:	CALL	OmitCommentStr	;丢掉注释字符串
14333:	JE	ConvertConfig2	;若命令行为一注释行,则跳转
14334:	CALL	GetConfigChar	;取出 CONFIG.SYS 文件的当
			;前字符→AL
14335:	CMP	AL,LF	;」若当前字符是换行符,
14336:	JE	ConvertConfig2	;」则转去保留该字符
14337:	CMP	AL,' '	;」若当前字符是控制符,
14338:	JBE	ConvertConfig1	;」则废弃该字符
14339:	JMP	SHORT ConvertConfig4	
14340:	ConvertConfig2:		
14341:	STOSB		;保存命令行的结束符(0AH)
14342:	MOV	CS:QuotationMark,00	;清双引号作用标志,表示双引
			;号已配对
14343:	JMP	SHORT ConvertConfig1	
14344:	ConvertConfig3:		
14345:	STC		
14346:	RET		
14347:	ConvertConfig4:		
14348:	PUSH	CX	
14349:	PUSH	SI	
14350:	PUSH	DI	
14351:	MOV	BP,SI	;BP←CONFIG.SYS 的处理指针值
14352:	DEC	BP	;BP 指向 CONFIG.SYS 的待处理内容
14353:	MOV	SI,offset TableOfConfigCMD	;DS:SI 指向 DOS 支持的系统配置命令表
14354:	MOV	CH,0	
14355:	ConvertConfig5:		
14356:	MOV	DI,BP	;ES:DI 指向 CONFIG.SYS 的待转换内容
14357:	MOV	CL,[SI]	;CX←当前系统配置命令串的长度(字符个数)
14358:	INC	SI	;DS:SI 指向当前系统配置命令串
14359:	JCXZ	ConvertConfig7	;若系统配置命令表已搜索完,则跳转
14360:	REPE	CMPSB	
14361:	LAHF		
14362:	ADD	SI,CX	;」 CONFIG.SYS 的待转换内容中是否含有当前系
14363:	SAHF		;」统配置命令?若没有,则转去与后续系统配置命
14364:	LODSB		;」令相比较
14365:	JNZ	ConvertConfig5	
14366:	CMP	BYTE PTR ES:[DI],CR	;」
14367:	JE	ConvertConfig6	;」若系统配置命令行结束,则跳转
14368:	CMP	BYTE PTR ES:[DI],LF	;」

```

14369:  JE      ConvertConfig6      ;┘
14370:  PUSH   AX                    ;┘
14371:  MOV    AL,ES:[DI]            ;|
14372:  CALL   TestTerminatorOrSeparator ;| 若系统配置命令不匹配,则转去继续匹配
14373:  POP    AX                    ;|
14374:  JNE    ConvertConfig5      ;┘
14375:  ConvertConfig6:
14376:  POP    DI                    ;|
14377:  POP    SI                    ;|
14378:  POP    CX                    ;|
14379:  JMP    SHORT ConvertConfig9 ;|
14380:  ConvertConfig7:
14381:  POP    DI                    ;| 处理“非法的系统配置命令”
14382:  POP    SI                    ;|
14383:  POP    CX                    ;|
14384:  MOV    AL,' Z'              ;| 存入代表“非法的系统配置命令”的关键字符
14385:  STOSB                          ;┘
14386:  ConvertConfig8:
14387:  CALL   GetConfigChar         ;| 跳过“非法的系统配置命令”的命令行,使 DS,SI
14388:  CMP    AL,0AH               ;| 指向下一个 CONFIG.SYS 命令行
14389:  JNE    ConvertConfig8      ;┘
14390:  JMP    SHORT ConvertConfig2 ;| 转去存入命令结束符,并开始转换下一个
14391:  ConvertConfig9:
14392:  STOSB                          ;| 存入系统配置命令的缩写关
14393:  MOV    CS,KeySign,AL        ;| 键字符
14394:  ConvertConfig10:
14395:  CALL   GetConfigChar         ;| 取出一个待转换的字符→AL | 系统配置命令名
14396:  CMP    AL,0AH               ;| 被对应的缩写关
14397:  JE     ConvertConfig11      ;| 若 AL 指定的字符是命令行 | 键字符取代
14398:  CMP    AL,0DH               ;| 的结束符,则跳转
14399:  JE     ConvertConfig11      ;┘
14400:  CALL   TestTerminatorOrSeparator ;| 若 AL 指定的字符不是参
14401:  JNZ    ConvertConfig10      ;| 数终止符或参数分隔符,
14402:  JMP    SHORT ConvertConfig12 ;| 则跳转
14403:  ConvertConfig11:
14404:  DEC    SI                    ;|
14405:  INC    CX                    ;|
14406:  ConvertConfig12:

```

14407:	CMP	CS;KeySign,' Y'	; 若当前系统配置命令是“comment”,则跳转
14408:	JE	ConvertConfig16	; ↓
14409:	CMP	CS;KeySign,' I'	; 若当前系统配置命令是“install”,则跳转
14410:	JE	ConvertConfig14	; ↓
14411:	CMP	CS;KeySign,' D'	; 若当前系统配置命令是“device”,则跳转
14412:	JE	ConvertConfig14	; ↓
14413:	CMP	CS;KeySign,' S'	; 若当前系统配置命令是“shell”,则跳转
14414:	JE	ConvertConfig14	; ↓
14415:	CMP	CS;KeySign,' 1'	; 若当前系统配置命令是“switches”,则跳转
14416:	JE	ConvertConfig13	; ↓
14417:	JMP	ConvertConfig22	
14418:	ConvertCnfig13;		;处理 switches 系统配置命令的参数
14419:	CALL	OmitCommentStr	;丢掉注释字符串
14420:	JZ	ConvertConfig18	;若 switches 系统配置命令中含有注释,则跳转(此 ;时命令参数已结束)
14421:	CALL	GetConfigChar	; ↓
14422:	CALL	TestParaSeparator	; 跳过参数前的所有参数分隔符
14423:	JZ	ConvertConfig13	; ↓
14424:	STOSB		;保存当前有效的字符
14425:	JMP	ConvertConfig23	
14426:	ConvertConfig14;		;处理 install、device 和 shell 系统配置命令的参数
14427:	CALL	OmitCommentStr	;丢掉注释字符串
14428:	JZ	ConvertConfig19	;若命令行中有注释,则跳转(此时命令参数已结 ;束)
14429:	CALL	GetConfigChar	; ↓
14430:	CALL	TestTerminatorOrSeparator	; 跳过参数前的所有参数分隔符或终止符
14431:	JZ	ConvertConfig14	; ↓
14432:	STOSB		;保存当前有效的字符
14433:	ConvertConfig15;		
14434:	CALL	OmitCommentStr	;丢掉注释字符串
14435:	JZ	ConvertConfig19	;若命令行中有注释,则跳转(此时命令参数已结 ;束)
14436:	CALL	GetConfigChar	;取出一个待转换的字符→AL
14437:	CMP	AL,' /'	; 若文件名说明串已结束,则跳转
14438:	JE	ConvertConfig20	; ↓
14439:	STOSB		;保存当前有效的字符
14440:	CALL	TestTerminatorOrSeparator	; 若 AL 指定的字符是参数终止符或参数分隔符,
14441:	JZ	ConvertConfig21	; ↓ 则跳转
14442:	CMP	AL,' '	; 若 AL 指定的字符对文件名说明串是合法的,则
14443:	JA	ConvertConfig15	; ↓ 跳转
14444:	JMP	SHORT ConvertConfig21	
14445:	ConvertConfig16;		;处理 comment 系统配置命令的参数
14446:	CALL	GetConfigChar	; ↓

14447:	CMP	AL, ' '	;
14448:	JE	ConvertConfig16	; 跳过参数前的所有参数分隔符
14449:	CMP	AL, Tab	;
14450:	JE	ConvertConfig16	;
14451:	CMP	AL, ' ='	;
14452:	JE	ConvertConfig16	;
14453:	CMP	AL, CR	;
14454:	JE	ConvertConfig17	; 若 comment 系统配置命令结束, 则跳转
14455:	CMP	AL, LF	;
14456:	JE	ConvertConfig17	;
14457:	MOV	CS, FirstCharOfPreface, AL	; 保存由 comment 系统配置命令的指定的注释前导 ; 符的第 1 个组成字符
14458:	MOV	CS, CharsOfPreface, 1	; 设置由 comment 系统配置命令指定的注释前导符 ; 的组成字符个数(1)
14459:	CALL	GetConfigChar	;
14460:	CMP	AL, ' '	; 若 comment 系统配置命令的当前字符是参数分
14461:	JE	ConvertConfig17	; 隔符, 则跳转
14462:	CMP	AL, Tab	;
14463:	JE	ConvertConfig17	;
14464:	CMP	AL, CR	; 若 comment 系统配置命令即将结束, 则跳转
14465:	JE	ConvertConfig17	;
14466:	CMP	AL, LF	; 若 comment 系统配置命令已结束, 则转去保存 ; 命令行的结束符, 并开始转换下一个 CONFIG.
14467:	JE	ConvertConfig18	; SYS 命令行
14468:	MOV	CS, SecondCharOfPreface, AL	; 保存由 comment 系统配置命令指定的注释前导符 ; 的第 2 个组成字符
14469:	INC	CS, CharsOfPreface	; 累计由 comment 系统配置命令指定的注释前导符 ; 的组成字符个数(2)
14470:	ConvertConfig17;		;
14471:	CALL	GetConfigChar	; 丢掉命令参数之后的所有无效字符
14472:	CMP	AL, LF	;
14473:	JNE	ConvertConfig17	;
14474:	ConvertConfig18;		
14475:	JMP	ConvertConfig2	; 转去保存命令行的结束符(0AH), 并开始转换下 ; 一个 CONFIG.SYS 命令行
14476:	ConvertConfig19;		
14477:	MOV	BYTE PTR ES:[DI], 0	; 设置 ASCIIZ 字符串的结束符
14478:	INC	DI	;
14479:	JMP	ConvertConfig2	; 转去保存命令行的结束符(0AH), 并开始转换下 ; 一个 CONFIG.SYS 命令行
14480:	ConvertConfig20;		
14481:	MOV	BYTE PTR ES:[DI], 0	; 设置文件名说明串的结束符
14482:	INC	DI	;

14483:	STOSB		;保存当前有效的字符
14484:	JMP	SHORT ConvertConfig23	
14485:	ConvertConfig21;		
14486:	MOV	BYTE PTR ES:[DI-1],0	;设置文件名说明串的结束符
14487:	CMP	AL,LF	;┐若命令行已结束,则跳转
14488:	JE	ConvertConfig18	;┘
14489:	JMP	SHORT ConvertConfig23	
14490:	ConvertConfig22;		
14491:	CALL	OmitCommentStr	;丢掉注释字符串
14492:	JZ	ConvertConfig18	;若命令行中有注释,则跳转(此时命令参数已结束)
14493:	CALL	GetConfigChar	;┐
14494:	CALL	TestParaSeparator	;┐跳过参数前的所有参数分隔符
14495:	JZ	ConvertConfig22	;┘
14496:	JMP	SHORT ConvertConfig24	
14497:	ConvertConfig23;		
14498:	CALL	OmitCommentStr	;丢掉注释字符串
14499:	JZ	ConvertConfig18	;若命令行中有注释,则跳转(此时命令参数已结束)
14500:	CALL	GetConfigChar	;取出一个待转换的字符→AL
14501:	ConvertConfig24;		
14502:	STOSB		;保存 AL 指定的当前字符
14503:	CMP	AL,' "'	;┐若 AL 指定的字符是双引号,则转去检查双引号
14504:	JE	ConvertConfig28	;┘的配对情况
14505:	CMP	AL,' '	;┐若 AL 指定的字符不是参数分隔符或命令行结
14506:	JA	ConvertConfig23	;┘束符,则跳转
14507:	CMP	CS;KeySign,' U'	;┐若当前系统配置命令不是 devicehigh,则跳转
14508:	JNE	ConvertConfig25	;┘
14509:	CMP	AL,LF	;┐若 AL 指定的字符是命令行的结束符,则跳转
14510:	JE	ConvertConfig26	;┘
14511:	CMP	AL,CR	;┐若 AL 指定的字符不是回车符,则跳转
14512:	JNE	ConvertConfig23	;┘
14513:	MOV	BYTE PTR ES:[DI-1],'	;┐在回车符之前插入一个空格符,即追加一个空
14514:	STOSB		;┘参数项(这是因为 devicehigh 系统配置命令的有
14515:	INC	CS;DevicehighCtrlVar	;┘两种格式)
14516:	JMP	SHORT ConvertConfig23	;设置追加一个空参数项的标志
14517:	ConvertConfig25;		
14518:	CMP	AL,LF	;┐若 AL 指定的字符是命令行的结束符,则转去转
14519:	JE	ConvertConfig27	;┘换下一个 CONFIG.SYS 命令行
14520:	JMP	SHORT ConvertConfig23	
14521:	ConvertConfig26;		
14522:	CMP	CS;DevicehighCtrlVar,1	;┐

```

14523:    JE      ConvertConfig27      ; | 确保给 devicehigh 系统配置命令追加一个空
14524:    MOV     BYTE PTR ES:[DI-1], ' ' ; | 参数项
14525:    STOSB                                     ; |
14526: ConvertConfig27:
14527:    MOV     CS:DevicehighCtrlVar,0 ; | 清标志,表示未给 devicehigh 系统配置命令追加空
; | 参数项
14528:    JMP     ConvertConfig1         ; | 转去转换下一个 CONFIG.SYS 命令行
14529: ConvertConfig28:
14530:    CMP     CS:QuotationMark,0    ; | 若先前未出现双引号,则跳转
14531:    JE      ConvertConfig29       ; |
14532:    MOV     CS:QuotationMark,0    ; | 清双引号的作用标志(0:双引号已配对)
14533:    JMP     SHORT ConvertConfig23
14534: ConvertConfig29:
14535:    INC     CS:QuotationMark      ; | 置双引号的作用标志(1:双引号未配对)
14536:    JMP     SHORT ConvertConfig23
14537: ConvertConfig ENDP
14538: ;=====
14539: ;相对地址偏移:33FA
14540: ;功能:从 CONFIG.SYS 文件的原始数据中取出一个待转换的字符。当 CONFIG.SYS 的文件内容全
; | 部被转换完时,在设置与 CONFIG.SYS 处理相关的控制变量之后,结束 CONFIG.SYS 的文件
; | 内容转换
14541: ;入口参数: CX=CONFIG.SYS 待转换的字符数
14542: ;      ES:SI 指向 CONFIG.SYS 的待转换内容
14543: ;出口参数: AL=取出字符的 ASCII 码
14544: ;      CX=新的 CONFIG.SYS 待转换的字符数
14545: ;      ES:SI 指向新的 CONFIG.SYS 的待转换内容
14546: ;=====
14547: GetConfigChar PROC NEAR
14548:    JCXZ    GetConfigChar_1       ; | 若 CONFIG.SYS 的文件内容已转换完,则转去初
; | 始化 CONFIG.SYS 识别时使用的控制变量值
14549:    MOV     AL,ES:[SI]            ; | 取出 CONFIG.SYS 文件的当前字符→AL
14550:    INC     SI                    ; |
14551:    DEC     CX                    ; | CX←CONFIG.SYS 待转换的字符数
14552:    RET
14553: GetConfigChar_1:
14554:    POP     CX                    ; | 去掉返回地址
14555:    MOV     CS:ConfigCount,DI     ; | 设置“CONFIG.SYS 待处理的字符计数器”的初始
; | 值
14556:    MOV     CS:BytesOfConfig,DI   ; | 设置 CONFIG.SYS 有效内容的字节数
14557:    XOR     SI,SI                ; | 初始化 CONFIG.SYS 待处理内容的读指针值
14558:    MOV     CS:Ptr_Config,SI     ; |
14559:    RET                            ; | 结束转换,相当于从 ConvertConfig 子程序返回
14560: GetConfigChar ENDP

```

```

14561: ;=====
14562: ;相对地址偏移:3415
14563: ;功能:丢掉(跳过)注释字符串
14564: ;入口参数:ES:SI 指向 CONFIG.SYS 待处理的内容
14565: ;出口参数:ES:SI 指向新的 CONFIG.SYS 待处理的内容
14566: ;          ZF=0,未发现注释;ZF=1,已丢掉注释字符串
14567: ;=====
14568: OmitCommentStr PROC NEAR
14569:     JCXZ     GetConfigChar_1          ;若 CONFIG.SYS 的文件内容已转换完,则转去初
                                         ;始化 CONFIG.SYS 识别时使用的控制变量值
14570:     CMP     CS,QuotationMark,0        ;若双引号未配对,则直接返回
14571:     JNE     OmitCommentStr_RET        ;↓
14572:     CMP     CS,CharsOfPreface,1      ;若用户未指定注释前导符,则直接返回
14573:     JB     OmitCommentStr_RET        ;↓
14574:     MOV     AL,ES:[SI]                ;AL←当前待转换的字符      若
14575:     CMP     CS;FirstCharOfPreface,AL ;若 AL 指定的字符不是注释|
                                         ;前导符,则直接返回      |
14576:     JNE     OmitCommentStr_RET        ;↓
14577:     CMP     CS,CharsOfPreface,2      ;若用户只指定一个注释   |若当前未出现注
14578:     JNE     OmitCommentStr_1         ;↓ 前导符,则跳转         |释前导符,则直
14579:     MOV     AL,ES:[SI+1]              ;若第二个字符不为注释前 |接返回
14580:     CMP     CS;SecondCharOfPreface,AL ;| 导符的第二个字符,则直接|
14581:     JNE     OmitCommentStr_RET        ;↓ 返回                    ↓
14582: OmitCommentStr_1:                    ;若
14583:     JCXZ     GetConfigChar_1          ;|
14584:     MOV     AL,ES:[SI]                ;|
14585:     INC     SI                          ;| 丢掉注释字符串
14586:     DEC     CX                          ;|
14587:     CMP     AL,LF                       ;|
14588:     JNE     OmitCommentStr_1         ;↓
14589: OmitCommentStr_RET:
14590:     RET
14591: OmitCommentStr ENDP
14592: ;=====
14593: ;相对地址偏移:3450
14594: ;功能:判定 AL 指定的字符是否是参数终止符或参数分隔符
14595: ;入口参数:AL=字符的 ASCII 码
14596: ;出口参数:ZF=0,AL 指定的字符不是参数终止符或参数分隔符;ZF=1,AL 指定的字符是参数终
           止符或参数分隔符
14597: ;=====
14598: TestTerminatorOrSeparator PROC NEAR
14599:     CMP     AL,'/'
14600:     JE     TestParaSeparator_RET
14601:     CMP     AL,0

```



```

14602:    JE      TestParaSeparator..RET
14603: ;=====
14604: ;相对地址偏移:3458
14605: ;功能:判定 AL 指定的字符是否是参数分隔符
14606: ;入口参数:AL=字符的 ASCII 码
14607: ;出口参数:ZF=0,AL 指定的字符不是参数分隔符;ZF=1,AL 指定的字符是参数分隔符
14608: ;=====
14609: TestParaSeparator LABEL NEAR
14610:    CMP     AL,' '
14611:    JE      TestParaSeparator..RET
14612:    CMP     AL,Tab
14613:    JE      TestParaSeparator..RET
14614:    CMP     AL,' ='
14615:    JE      TestParaSeparator..RET
14616:    CMP     AL,' ,'
14617:    JE      TestParaSeparator..RET
14618:    CMP     AL,' ;'
14619: TestParaSeparator..RET;
14620:    RET
14621: TestTerminatorOrSeparator ENDP
14622: ;=====
14623: ;相对地址偏移:346B
14624: ;功能:跳过一个 CONFIG.SYS 命令行
14625: ;入口参数:无
14626: ;出口参数:AL=取出的字符(待识别的字符)
14627: ;=====
14628: Omit..A..ConfigCMD PROC NEAR
14629: Omit..A..ConfigCMD1;
14630:    CALL   Get CharOfConfig
14631:    JC     Omit..A..ConfigCMD RET
14632:    CMP     AL,LF
14633:    JNE    Omit..A..ConfigCMD1
14634:    CALL   Get..CharOfConfig
14635: Omit..A..ConfigCMD..RET;
14636:    RET
14637: Omit..A..ConfigCMD ENDP
14638: ;=====
14639: ;相对地址偏移:3478
14640: ;功能:将 ES:0 指定的 CX 个大小写混合的字符全部转换成大写,并存放在原来的位置
14641: ;入口参数:CX=字符个数;
14642: ;          ES:0=数据存放区的起始地址
14643: ;出口参数:无
14644: ;=====

```

```

14645: Capital PROC NEAR
14646:   PUSH   CX
14647:   PUSH   SI
14648:   PUSH   DS
14649:   PUSH   ES
14650:   POP    DS
14651:   XOR    SI,SI
14652: Capital1:
14653:   LODSB
14654:   CMP    AL, 'a'
14655:   JB     Capital2
14656:   CMP    AL, 'z'
14657:   JA     Capital2
14658:   SUB    AL, 'a' - 'A'
14659:   MOV    [SI-1],AL
14660: Capital2:
14661:   LOOP   Capital1
14662:   POP    DS
14663:   POP    SI
14664:   POP    CX
14665:   RET
14666: Capital ENDP
14667: ;=====
14668: ;相对地址偏移:3493
14669: ;功能:转换常规自由内存的起始地址值格式;检查是否有空闲内存;并设置子段的大小
14670: ;入口参数:无
14671: ;出口参数:无
14672: ;=====
14673: Convert_AddrFMT PROC NEAR
14674:   PUSH   AX
14675:   MOV    AX,CS;OFS_FreeMemory      ;↑
14676:   CALL   Convert_Addr              ;| 转换常规自由内存的起始地址值格式,使得段
14677:   ADD    CS;SEG_FreeMemory,AX      ;| 内偏移值为 0
14678:   MOV    CS;OFS_FreeMemory,0       ;↓
14679:   MOV    AX,CS;SEG_FreeMemory      ;↑ 若系统中没有空闲的常规内存,则转去给出错
14680:   CMP    AX,CS;Seg_CDSArray        ;| 误信息
14681:   JAE    MemoryError               ;↓
14682:   TEST   CS;FlagOfSCB,02           ;↑ 若不建立子段控制块,则结束返回
14683:   JE     Convert_AddrFMT1          ;↓
14684:   PUSH   ES                         ;在作为 DOS 数据区的第一个内存块内为各个 DOS
                                       ;数据结构(如设备驱动程序、CDS 数组等)建立子
                                       ;段控制块
14685:   PUSH   SI

```

```

14686:  MOV   SI,CS;Seg_CurrSCB           ;  ES←当前子段控制块的段地址值
14687:  MOV   ES,SI                       ;  ↓
14688:  SUB   AX,SI                         ;  ↓
14689:  DEC   AX                           ;  | 设置当前子段的大小(节数)
14690:  MOV   ES,MCB_AllocationAmount,AX  ;  ↓
14691:  AND   CS,FlagOfSCB,0FDH           ; 清除“建立子段控制块”的标志位
14692:  POP   SI
14693:  POP   ES
14694:  Convert_AddrFMT1;
14695:  POP   AX
14696:  CLC
14697:  RET
14698:  MemoryError;
14699:  MOV   DX,offset Err_Memory        ;  ↓
14700:  PUSH  CS                           ;  | 显示错误信息“Configuration too large for
14701:  POP   DS                           ;  | memory”
14702:  CALL  DisplayString               ;  ↓
14703:  JMP   SysInt_II_E2_20             ; 系统进入死循环
14704:  Convert_AddrFMT ENDP
14705:  ;=====
14706:  ;相对地址偏移:34E0
14707:  ;功能:调用设备驱动程序的策略过程和中断过程
14708:  ;入口参数:ES=CS
14709:  ;出口参数:无
14710:  ;=====
14711:  RequestDrive PROC NEAR
14712:  MOV   DS,WORD PTR CS;DriverLoadAddr+2 ;DS←设备驱动程序标题的段地址值
14713:  ADD   BX,WORD PTR CS;DriverLoadAddr;  ↓
14714:  MOV   AX,[BX]                      ;  | 设置要执行的程序地址
14715:  PUSH  WORD PTR CS;DriverLoadAddr    ;  |
14716:  MOV   WORD PTR CS;DriverLoadAddr,AX; ↓
14717:  MOV   BX,offset RequestForInit      ;ES:BX 指向请求调用表
14718:  CALL  DWORD PTR CS;DriverLoadAddr  ;调用设备驱动程序的策略过程或中断过程
14719:  POP   WORD PTR CS;DriverLoadAddr    ;恢复变量值
14720:  RET
14721:  RequestDrive ENDP
14722:  ;=====
14723:  ;相对地址偏移:3503
14724:  ;功能:判定 AL 指定的字符是否是数字符(“0~9”)
14725:  ;入口参数:AL=字符的 ASCH 码
14726:  ;出口参数:AL=十进制的参数值;
14727:  ;          CF=0,是数字符,CF=1,不是数字符
14728:  ;=====

```

```

14729: Test_Numeric PROC NEAR
14730:   SUB    AL, ' 0'
14731:   JC     Test_Numeric1
14732:   CMP    AL, 9
14733:   JA     Test_Numeric1
14734:   CLC
14735:   RET
14736: Test_Numeric1:
14737:   STC
14738:   RET
14739: Test_Numeric ENDP
14740: ;=====
14741: ;相对地址偏移:350F
14742: ;功能:取出十进制的参数值
14743: ;入口参数:AL=参数项的第1个字符的 ASCII 码
14744: ;出口参数:AX=十进制的参数值
14745: ;=====
14746: Get_Data PROC NEAR
14747:   PUSH  BX
14748:   XOR   BX,BX           ;清累积和寄存器
14749: Get_Data1:
14750:   CALL  Test_Numeric   ;若 AL 指定的字符不是数字,则跳转
14751:   JC   DataError      ;┘
14752:   XCHG AX,BX          ;┘
14753:   PUSH  BX            ;┘
14754:   MOV   BX,0AH        ;┘
14755:   MUL   BX            ;┘若参数值超过 65535,则跳转
14756:   POP   BX            ;┘
14757:   ADD   AL,BL         ;┘
14758:   ADC   AH,0          ;┘
14759:   JC   DataError      ;┘
14760:   XCHG AX,BX
14761:   CALL  Get_CharOfConfig ;取出下一个字符→AL
14762:   JC   Get_Data3      ;┘
14763:   CMP   AL, ' '       ;┘
14764:   JE   Get_Data2      ;┘
14765:   CMP   AL, ' ,'      ;┘
14766:   JE   Get_Data2      ;┘
14767:   CMP   AL, Tab       ;┘
14768:   JE   Get_Data2      ;┘
14769:   CMP   AL,CS:TerminatorOfData ;┘若参数数字串结束了,则跳转
14770:   JE   Get_Data2      ;┘
14771:   CMP   AL, ' /'      ;┘

```

```

14772:  NOP                               ;|
14773:  NOP                               ;|
14774:  JZ      Get_Data2                  ;|
14775:  CMP     AL, LF                     ;|
14776:  JE      Get_Data2                  ;|
14777:  CMP     AL, CR                     ;|
14778:  JE      Get_Data2                  ;|
14779:  OR      AL, AL                      ;| 若命令字符串未结束,则继续累计后续的数字
14780:  JNZ     Get_Data1                  ;| 符
14781:  Get_Data2;
14782:  INC     CS,ConfigCount              ;| 确保 CONFIG.SYS 待处理内容的指针指向下一
                                       ;| 个参数项或下一个 CONFIG.SYS 命令行的起
                                       ;| 始处
14783:  DEC     CS,Ptr_Config
14784:  Get_Data3;
14785:  MOV     AX,BX
14786:  OR      AX,AX
14787:  POP     BX
14788:  RET
14789:  Get_Data ENDP
14790:  ;=====
14791:  ;相对地址偏移:3561
14792:  ;功能:设置数据出错标志
14793:  ;入口参数:无
14794:  ;出口参数:CF=1,AX=0
14795:  ;=====
14796:  DataError PROC NEAR
14797:  MOV     CS,TerminatorOfData,0
14798:  XOR     AX,AX
14799:  POP     BX
14800:  STC
14801:  RET
14802:  DataError ENDP
14803:  ;=====
14804:  ;相对地址偏移:356C
14805:  ;功能:根据 country 系统配置命令指定的国家信息文件设置位于 MSDOS1 模块中的扩充国家信息
                                       管理块的数据
14806:  ;入口参数:AX=国家代码;
14807:  ;      BX=国家信息文件的文件句柄;
14808:  ;      DX=代码页号;
14809:  ;      DS,SI 指向自由内存区的起始地址;
14810:  ;      ES,DI 指向位于 MSDOS1 模块中的扩充国家信息管理块
14811:  ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,CX=-1,失败,表明国家信息文件中没有指定的代码页号或国家
                                       代码对应的国家信息

```

```

14812: ;=====
14813: Process_Country PROC NEAR
14814:     PUSH    DI
14815:     PUSH    AX
14816:     PUSH    DX
14817:     XOR     CX,CX           ;|
14818:     XOR     DX,DX         ;| 从指定的国家信息文件头开始读取 200H 个字
14819:     MOV     AX,200H       ;| 节的内容(读取国家信息文件的文件标题)
14820:     CALL   ReadFile      ;|
14821:     JC     Pro_Country4
14822:     PUSH    ES           ;|
14823:     PUSH    SI           ;|
14824:     PUSH    CS           ;|
14825:     POP     ES           ;| 判断指定的文件格式是否是国家信息文件所要
14826:     MOV     DI,offset MarkOfCountry ;| 求的格式
14827:     MOV     CX,8         ;|
14828:     REPE   CMPSB         ;|
14829:     POP     SI           ;|
14830:     POP     ES           ;|
14831:     JNZ    Pro_Country4 ;| 若不是,则跳转
14832:     ADD     SI,12H       ;|
14833:     CMP     BYTE PTR [SI],1 ;| 若标志字节不对,则跳转
14834:     JNE    Pro_Country4 ;|
14835:     INC     SI           ;| 取出国家信息文件支持的扩充国家信息标题在
14836:     MOV     DX,[SI]     ;| 文件中的起始位置
14837:     MOV     CX,[SI+2]   ;|
14838:     MOV     AX,1800H    ;| 读取扩充国家信息标题
14839:     CALL   ReadFile      ;|
14840:     JC     Pro_Country4
14841:     MOV     CX,[SI]     ;CX←国家信息文件支持的国家代码和对应的代码
                            ;| 页号的组合个数
14842:     CMP     CX,1B6H;48H ;| 若超出了 438 个,则跳转
14843:     JA     Pro_Country4 ;|
14844:     INC     SI
14845:     INC     SI
14846:     POP     DX           ;DX=代码页号
14847:     POP     AX           ;AX=国家代码
14848:     POP     DI           ;ES;DI 指向位于 MSDOS1 模块中的扩充国家信息
                            ;| 管理块(MSDOS;122A)
14849: Pro_Country1:
14850:     CMP     AX,[SI+2]   ;| 若国家代码不同,则跳转
14851:     JNE    Pro_Country2 ;|
14852:     CMP     DX,0        ;| 若是取缺省的代码页,则跳转

```

14853:	JE	Pro_Country5	;↓
14854:	CMP	DX,[SI+4]	;↑ 若代码页号相符,则跳转
14855:	JE	Pro_Country6	;↓
14856:	Pro_Country2;		
14857:	ADD	SI,[SI]	;加上当前信息控制块的长度,SI指向下一个信息 ;控制块
14858:	INC	SI	
14859:	INC	SI	
14860:	LOOP	Pro_Country1	;继续检查
14861:	MOV	CX,-1	;设置未找到指定的代码页号或国家代码对应的国 ;家信息的标志
14862:	Pro_Country3;		
14863:	STC		
14864:	RET		
14865:	Pro_Country4;		
14866:	POP	SI	
14867:	POP	CX	
14868:	POP	DI	
14869:	JMP	SHORT Pro_Country3	
14870:	Pro_Country5;		
14871:	MOV	DX,[SI+4]	;DX←代码页号
14872:	Pro_Country6;		
14873:	MOV	CS;CodePage,DX	;保存代码页号
14874:	MOV	DX,[SI+0AH]	;↑ 取出对应的扩充国家信息管理块在文件中的起 ;始位置
14875:	MOV	CX,[SI+0CH]	
14876:	MOV	AX,200H	;↑ 读取对应的扩充国家信息管理块
14877:	CALL	ReadFile	;↓
14878:	JC	Pro_Country3	
14879:	MOV	CX,[SI]	;CX←支持的信息 ID 个数
14880:	INC	SI	
14881:	INC	SI	
14882:	Pro_Country7;		
14883:	PUSH	DI	
14884:	PUSH	CX	
14885:	PUSH	SI	
14886:	MOV	AL,[SI+2]	;AL←信息 ID 值
14887:	CALL	Get_AddrOfInfoID	;取出存放 AL 指定的信息 ID 对应的数据信息的缓 ;冲区地址→ES;DI
14888:	JC	Pro_Country9	;若信息 ID 值无效,则跳转
14889:	MOV	DX,[SI+4]	;↑
14890:	MOV	CX,[SI+6]	;↑ 移动文件读写指针到 AL 指定的信息 ID 对应的
14891:	MOV	AX,4200H	;↑ 数据信息标题
14892:	STC		;↓

14893:	INT	21H	;↓
14894:	JC	Pro_Country4	
14895:	MOV	DX,200H	;↵
14896:	MOV	CX,0014H	;↓
14897:	MOV	AH,3FH	; 读取 AL 指定的信息 ID 对应的数据信息标题
14898:	STC		;↓
14899:	INT	21H	;↓
14900:	JC	Pro_Country4	;↵
14901:	CMP	AX,CX	; 若数据错误,则跳转
14902:	JNE	Pro_Country4	;↓
14903:	MOV	DX,[SI+4]	;↵
14904:	MOV	CX,[SI+6]	;↓
14905:	MOV	AX,4200H	; 移动文件读写指针到 AL 指定的信息 ID 对应的
14906:	STC		; 数据信息标题
14907:	INT	21H	;↓
14908:	JC	Pro_Country4	
14909:	PUSH	SI	;↵ CX←AL 指定的信息 ID 对应的数据信息长度
14910:	MOV	SI,208H	; (字节数)
14911:	MOV	CX,[SI]	;↓
14912:	POP	SI	
14913:	MOV	DX,200H	;↵
14914:	ADD	CX,0AH	; 读取 AL 指定的信息 ID 对应的数据信息
14915:	MOV	AH,3FH	;↓
14916:	STC		;↓
14917:	INT	21H	;↓
14918:	JC	Pro_Country4	;↵
14919:	CMP	AX,CX	; 若数据错误,则跳转
14920:	JNE	Pro_Country4	;↓
14921:	MOV	AL,[SI+2]	;AL←信息 ID 值
14922:	MOV	SI,208H	;SI 指向 AL 指定的信息 ID 对应的数据信息块
14923:	MOV	CX,[SI]	;↵
14924:	INC	CX	; CX=数据信息块长度
14925:	INC	CX	;↓
14926:	CMP	CX,5F8H	;↵ 若长度超长,则跳转
14927:	JA	Pro_Country4	;↓
14928:	CALL	Update_DBCSInMSDOS1	;若需要更换 MSDOS1 模块中的 DBCS 表的内容,则 清除先前设定的 DBCS 表的内容
14929:	CMP	AL,1	;↵ 若不是设置全国家信息表,则跳转
14930:	JNE	Pro_Country8	;↓
14931:	PUSH	WORD PTR ES:[DI+18H]	;↵
14932:	PUSH	WORD PTR ES:[DI+1AH]	; 保存“小写字符到大写字符”的转换程序的入口
14933:	PUSH	DI	;↓ 地址
14934:	PUSH	AX	;↵


```

14935:  MOV    AX, WORD PTR CS;CodePage    ;| 修改代码页号
14936:  MOV    [SI+4],AX                    ;|
14937:  POP    AX                            ;┘
14938:  Pro_Country8:
14939:  REP    MOVSB
14940:  CMP    AL,1                          ;| 若不是设置全国家信息表,则跳转
14941:  JNE    Pro_Country9                  ;┘
14942:  POP    DI
14943:  POP    WORD PTR ES:[DI+1AH]          ;| 恢复“小写字符到大写字符”的转换程序的入口
14944:  POP    WORD PTR ES:[DI+18H]          ;┘ 地址
14945:  Pro_Country9:
14946:  POP    SI
14947:  POP    CX
14948:  POP    DI
14949:  ADD    SI,[SI]                        ;| DS:SI 指向下一个信息 ID 对应的数据信息标
14950:  INC    SI
14951:  INC    SI
14952:  DEC    CX
14953:  CMP    CX,0
14954:  JE     Pro_Country_RET                ;| 若整个扩充国家信息管理块搜索完,则直接返
14955:  JMP    Pro_Country7                  ;┘ 回
14956:  Pro_Country_RET:
14957:  RET
14958:  Process_Country ENDP
14959:  ;=====
14960:  ;相对地址偏移:3680
14961:  ;功能:若更换 MSDOS1 模块中的 DBCS 表的内容,则清除先前设定的 DBCS 表的内容
14962:  ;入口参数:AL=信息 ID 值
14963:  ;          ES:DI 指向存放信息 ID 对应的数据信息的缓冲区
14964:  ;出口参数:无
14965:  ;=====
14966:  Update_DBCSInMSDOS1 PROC NEAR
14967:  CMP    AL,7                          ;| 若信息 ID 值≠7(取 DBCS 表的地址),则直接返
14968:  JNE    Update_DBCSInMSDOS1_RET       ;┘ 回
14969:  CMP    WORD PTR ES:[DI],0            ;| 若 DBCS 表为空,则直接返回
14970:  JE     Update_DBCSInMSDOS1_RET       ;┘
14971:  PUSH   DI
14972:  PUSH   AX
14973:  PUSH   CX
14974:  MOV    CX,ES:[DI]                    ;CX←DBCS 表的长度(字节数)
14975:  ADD    DI,2
14976:  XOR    AL,AL
14977:  REP    STOSB

```

```

14978:   POP    CX
14979:   POP    AX
14980:   POP    DI
14981: Update_DBCInMSDOS1_RET;
14982:   RET
14983: Update_DBCInMSDOS1 ENDP
14984: ;=====
14985: ;相对地址偏移:369B
14986: ;功能:确定 AL 指定的信息 ID 对应的数据块在 MSDOS1 模块中的存放位置(扩充国家信息管理块
      请参考 MSDOS.SYS 的源程序)
14987: ;入口参数:AL=信息 ID 值;
14988: ;       ES;DI 指向位于 MSDOS1 模块中的扩充国家信息管理块
14989: ;出口参数:CF=0,成功;CF=1,信息 ID 值不匹配
14990: ;       ES;DI 指向存放信息 ID 对应的数据块的内存区的起始地址
14991: ;=====
14992: Get_AddrOfInfoID PROC NEAR
14993:   PUSH  CX
14994:   ADD   DI,4AH           ;↑ CX←扩充国家信息管理块中允许的信息 ID 值
14995:   MOV   CX,ES:[DI]     ;↓ 个数
14996:   INC   DI
14997:   INC   DI             ;ES;DI 指向第一个信息 ID 对应的数据块
14998: Get_Addr1;
14999:   CMP   ES:[DI],AL     ;↑ 若信息 ID 值匹配,则跳转
15000:   JE    Get_Addr5     ;↓
15001:   CMP   BYTE PTR ES:[DI],1 ;↑
15002: Get_Addr2;           ;|
15003:   JZ    Get_Addr3     ;|
15004:   ADD   DI,+05        ;| ES;DI 指向下一个信息 ID 对应的数据块
15005:   JMP   Short Get_Addr4 ;|
15006: Get_Addr3;           ;|
15007:   ADD   DI,+29H       ;|
15008: Get_Addr4;           ;↓
15009:   LOOP  Get_Addr1
15010:   STC                               ;置失败标志,表示无对应的信息
15011:   JMP   Short Get_Addr7
15012: Get_Addr5;
15013:   CMP   AL,1           ;↑ 若信息 ID 值不是 1(全国家信息),则跳转
15014:   JNE   Get_Addr6     ;↓
15015:   INC   DI             ;ES;DI 指向存放“全国家信息”的缓冲区
15016:   JMP   SHORT Get_Addr7
15017: Get_Addr6;
15018:   LES   DI,DWORD PTR ES:[DI+1] ;ES;DI 指向存放字符表(如大写表)的缓冲区
15019: Get_Addr7;

```

```

15020: POP CX
15021: RET
15022: Get_AddrOfInfoID ENDP
15023: ;=====
15024: ;相对地址偏移:36C9
15025: ;功能:将文件读写指针移到从文件头开始的 CX:DX 位置处,然后读取 AX 个字节的文件内容
15026: ;入口参数:AX=要读取的字节数
15027: ; CX:DX=起始位置
15028: ; DS:0=存放国家信息文件内容的缓冲区的起始地址
15029: ;出口参数:AX=实际完成的字节数
15030: ; DS:SI 指向存放国家信息文件内容的缓冲区
15031: ;=====
15032: ReadFile PROC NEAR
15033: PUSH AX ;↑
15034: MOV AX,4200H ;↓
15035: STC ;| 移动文件读写指针到 CX:DX 指定的位置
15036: INT 21H ;↓
15037: POP CX ;↓
15038: JC ReadFile_RET ;
15039: XOR DX,DX ;↑
15040: XOR SI,SI ;| 从当前位置(即从文件头开始的 CX:DX 处)读
15041: MOV AH,3FH ;| 取 CX 个字节的文件内容
15042: STC ;↓
15043: INT 21H ;↓
15044: ReadFile_RET;
15045: RET
15046: ReadFile ENDP
15047: ;=====
15048: ;相对地址偏移:36DD
15049: ;功能:更改命令处理器(即 Shell 模块)对应的文件名说明串
15050: ;入口参数:ES:SI 指向命令处理器的文件名说明串
15051: ;出口参数:无
15052: ;=====
15053: Modify_PathOfShell PROC NEAR
15054: PUSH SI
15055: PUSH DS
15056: PUSH ES
15057: POP DS
15058: POP ES
15059: CALL Test_DriveSym ;↑ 若文件名说明串中没有逻辑驱动器符,则跳转
15060: JB Modify_Path1 ;↓
15061: MOV AL,[SI] ;↑
15062: INC SI ;| 跳过逻辑驱动器符

```

```

15063:   INC     SI                               ;┘
15064:   JMP     SHORT Modify_Path2              ;
15065: Modify_Path1:
15066:   MOV     AH, 19H                          ;┘ 取出缺省的逻辑驱动器号(0=A,1=B,...)
15067:   INT     21H                              ;┘
15068:   ADD     AL, 'A'                          ;AL←缺省的逻辑驱动器符
15069: Modify_Path2:
15070:   MOV     BYTE PTR CS:CountryFile, AL     ;设置“逻辑驱动器符”
15071:   MOV     DI, offset CountryFile+3        ;┘
15072:   MOV     AL, [SI]                          ;|
15073:   CMP     AL, '\'                          ;|
15074:   JZ      Modify_Path3                      ;|
15075:   CMP     AL, '/'                          ;|
15076:   JZ      Modify_Path3                      ;| 复制命令处理器的文件名说明串
15077:   JMP     SHORT Modify_Path4              ;|
15078: Modify_Path3:
15079:   DEC     DI                               ;|
15080: Modify_Path4:
15081:   CALL   Copy_String                       ;┘
15082:   MOV     DI, offset CountryFile          ;
15083:   PUSH   DS
15084:   PUSH   ES
15085:   POP    DS
15086:   POP    ES
15087:   POP    SI
15088:   RET
15089: Modify_PathOfShell ENDP
15090: ;=====
15091: ;相对地址偏移:3712
15092: ;功能:检查 DS:SI 指定的文件名说明串是否包含逻辑驱动器符
15093: ;入口参数:DS:SI 指向文件名说明串
15094: ;出口参数:CF=0:包含逻辑驱动器符;CF=1:不包含逻辑驱动器符
15095: ;=====
15096: Test_DriveSym PROC NEAR
15097:   PUSH   AX
15098:   CMP     BYTE PTR [SI], 'A'
15099:   JB      Test_DriveSym1
15100:   CMP     BYTE PTR [SI], 'Z'
15101:   JA      Test_DriveSym1
15102:   CMP     BYTE PTR [SI+1], ';'
15103:   JNZ     Test_DriveSym1
15104:   JMP     SHORT Test_DriveSym2
15105: Test_DriveSym1:

```

```

15106:   STC
15107: Test_DriveSym2;
15108:   POP   AX
15109:   RET
15110: Test_DriveSym ENDP
15111: ;=====
15112: ;相对地址偏移:3729
15113: ;功能:复制以 0 结尾的字符串
15114: ;入口参数:DS:SI 指向源字符串;
15115: ;           ES:DI 指向存放目的字符串中的缓冲区
15116: ;出口参数:无
15117: ;=====
15118: Copy_String PROC NEAR
15119: Copy_Str1;           ;↑
15120:   MOVSB           ;| 复制字符串
15121:   CMP   BYTE PTR [SI-1],0   ;|
15122:   JNE   Copy_Str1         ;↓
15123:   RET
15124: Copy_String ENDP
15125: ;=====
15126: ;相对地址偏移:3731
15127: ;功能:显示错误信息
15128: ;入口参数:DX 指向错误信息说明串
15129: ;出口参数:无
15130: ;=====
15131: Disp_ErrorInfo PROC NEAR
15132:   PUSH  CS           ;↑
15133:   POP   ES           ;| ES:DX 指向指定的错误信息
15134:   MOV   SI,DX        ;↓
15135: Disp_ErrorStr LABEL NEAR ;输出错误提示信息
15136:   MOV   DX, offset BadMissing ;DX 指向错误信息“Bad or missing”
15137:   MOV   BX, offset OutputCRLF ;BX 指向“回车换行字符串”
15138: Disp_CharStr1 LABEL NEAR ;输出 CS;DX;ES;SI 和 CS;BX 指定的字符串
15139:   PUSH  CS           ;↑
15140:   POP   DS           ;| 输出 CS;DX 指定的字符串
15141:   CALL DisplayString ;↓
15142: Disp_Info1;         ;输出 ES;SI 和 CS;BX 指定的字符串
15143:   MOV   DL,ES:[SI]   ;↑
15144:   OR   DL,DL         ;| 若欲输出的字符串已结束,则跳转
15145:   JZ   Disp_Info2   ;↓
15146:   MOV   AH,2         ;↑ 将 DL 指定的字符输出到标准输出设备
15147:   INT  21H          ;↓
15148:   INC   SI           ;修改输出字符串的指针

```

```

15149:   JMP     SHORT Disp_Inf01
15150: Disp_Inf02:                                ;输出 CS:BX 指定的字符串
15151:   MOV     DX,BX
15152: Disp_CharStr2:
15153:   CALL   DisplayString                       ;输出 DS:DX 指定的字符串
15154:   CMP    CS,ErrorCtrlFlag,01                ;┌ 若不输出错误系统配置命令在 CONFIG.SYS 文
15155:   JE     Disp_CharStr_RET                   ;└ 本文件中的位置信息,则直接返回
15156:   CALL   OutputErrSiteInfo                  ;输出错误系统配置命令在 CONFIG.SYS 文本文件
                                           ;中的位置信息

15157: Disp_CharStr_RET:
15158:   RET
15159: Disp_ErrorInfo ENDP
15160: ;=====
15161: ;相对地址偏移:375F
15162: ;功能:显示 DS:DX 指定的以 $ 结尾的字符串
15163: ;入口参数:DS,DX 指向以 $ 结尾的字符串
15164: ;出口参数:无
15165: ;=====
15166: DisplayString PROC NEAR
15167:   MOV    AH,9
15168:   INT    21H
15169:   RET
15170: DisplayString ENDP
15171: ;=====
15172: ;相对地址偏移:3764
15173: ;功能:试图打开 DS:DX 指定的设备。若 DS:DX 指定一个磁盘文件,或者指定的设备/磁盘文件不
      ;存在,则打开 NUL 设备
15174: ;入口参数:DS:DX 指向设备名或磁盘文件的文件名说明串
15175: ;出口参数:BX=文件句柄
15176: ;=====
15177: OpenDevice PROC NEAR
15178:   CALL   OpenFile                            ;┌ 打开 DS:DX 指定的文件,若打开成功,则跳转
15179:   JNC    OpenDevice2                          ;└
15180: OpenDevice1:
15181:   MOV    DX,offset NUL_Device                 ;┌ 打开 NUL 设备
15182:   CALL   OpenFile                            ;└
15183: OpenDevice_RET:
15184:   RET
15185: OpenDevice2:
15186:   MOV    BX,AX                                ;┌
15187:   XOR    AX,AX                                ;└ 取设备信息→DX
15188:   MOV    AH,44H                               ;┌
15189:   INT    21H                                  ;└

```

```

15190; TEST DL,80H ; 若打开一个设备,则直接返回
15191; JNZ OpenDevice_RET ;┘
15192; MOV AH,3EH ; 关闭刚才打开的磁盘文件
15193; INT 21H ;┘
15194; JMP ShortOpenDevice1 ;转去打开 NUL 设备
15195; OpenDevice ENDP
15196; ;=====
15197; ;相对地址偏移:3783
15198; ;功能:试图打开 DS:DX 指定的一个设备或一个磁盘文件
15199; ;入口参数:DS:DX 指向设备名或磁盘文件的文件名说明串
15200; ;出口参数:CF=0,打开成功,AX=文件句柄;CF=1,打开文件失败,AX=错误码
15201; ;=====
15202; OpenFile PROC NEAR
15203; MOV AH,3DH ; 7
15204; STC ; | 打开 DS:DX 指定的设备或磁盘文件
15205; INT 21H ;┘
15206; RET
15207; OpenFile ENDP
15208; ;=====
15209; ;相对地址偏移:3789
15210; ;功能:INT 24H 中断服务程序
15211; ;入口参数:无
15212; ;出口参数:AL=返回的错误处理回答码 3(放弃出错处理)
15213; ;=====
15214; INT24H_ISR PROC FAR
15215; MOV AL,3 ;AL←返回的错误处理回答码
15216; IRET
15217; INT24H_ISR ENDP
15218; ;相对地址偏移:378C
15219; DB ' MS DOS Version 5.00 (C)Copyright 1981—1991 Microsoft '
15220; DB ' Corp Licensed Material — Property of Microsoft All rights '
15221; DB ' reserved '
15222; ;相对地址偏移:3804
15223; NUL_Device DB ' NUL' ,0 ; 7
15224; CON_Device DB ' CON' ,0 ; | DOS 操作系统使用的标准设备名字字符串
15225; AUX_Device DB ' AUX' ,0 ; |
15226; PRN_Device DB ' PRN' ,0 ;┘
15227; ConfigFile DB ' \CONFIG.SYS' ,0 ;系统配置文件 CONFIG.SYS 的文件名说明串
15228; ;相对地址偏移:3820
15229; CountryFile DB ' A:\COUNTRY.SYS' ,0 ; 7 存放 country 系统配置命令指定的国家信息文
15230; DB 52 DUP (0) ;┘ 件的文件名说明串
15231; ;相对地址偏移:3863
15232; MarkOfCountry DB -1, ' COUNTRY' ;国家信息文件的标志字符串

```

15233: CodePage DW 0 ;存放当前代码页号

15234: ;相对地址偏移:386D

15235: Path_Shell DB '\COMMAND.COM' ;存放 shell 系统配置命令指定的命令处理器的文

15236: DB 116 Dup(0) ;21 DUP(0) ;件名说明串

15237: ;相对地址偏移:38ED

15238: ;DOS 操作系统支持的系统配置命令表,它由 17 个子项和一个结束标志组成,每个子项的格式如下:

15239: ;1. 系统配置命令名的字符长度 ;

15240: ;2. 系统配置命令名 ;

15241: ;3. 系统配置命令名对应的缩写关键字符

15242: TableOfConfigCMD Label BYTE

15243: DB 7

15244: DB ' BUFFERS'

15245: DB ' B'

15246: DB 5

15247: DB ' BREAK'

15248: DB ' C'

15249: DB 6

15250: DB ' DEVICE'

15251: DB ' D'

15252: DB 0AH

15253: DB ' DEVICEHIGH'

15254: DB ' U'

15255: DB 5

15256: DB ' FILES'

15257: DB ' F'

15258: DB 4

15259: DB ' FCBS'

15260: DB ' X'

15261: DB 9

15262: DB ' LASTDRIVE'

15263: DB ' L'

15264: DB 0AH

15265: DB ' MULTITRACK'

15266: DB ' M'

15267: DB 8

15268: DB ' DRIVPARM'

15269: DB ' P'

15270: DB 6

15271: DB ' STACKS'

15272: DB ' K'

15273: DB 7

15274: DB ' COUNTRY'


```

15275:  DB      ' Q'
15276:  DB      5
15277:  DB      ' ' SHELL'
15278:  DB      ' S'
15279:  DB      7
15280:  DB      ' INSTALL'
15281:  DB      ' I'
15282:  DB      7
15283:  DB      ' COMMENT'
15284:  DB      ' Y'
15285:  DB      3
15286:  DB      ' REM'
15287:  DB      ' 0'
15288:  DB      8
15289:  DB      ' SWITCHES'
15290:  DB      ' 1'
15291:  DB      3
15292:  DB      ' DOS'
15293:  DB      ' H'
15294:  DB      0

```

;系统配置命令表的结束符

15295: ;相对地址偏移:397E

Packet	Label	Byte	
15297: SpecialFunctions	DB	0	;
15298: DeviceTypeByte	DB	2	;
15299: DeviceAttributes	DW	0	;
15300: NumberOfCylinders	DW	50H	;
15301: MediaType	DB	0	;
15302: ;Device BPB	;设备 BPB 参数块的起始地址		;
15303: BytesPerSector	DW	0	;
15304: SectorsPerCluster	DB	0	;
15305: ReservedSectors	DW		; 取置设备参数的参数块,它供 DOS 功能调用
15306: NumberOfFAT	DB	0	; 44H(设备输入/输出控制)使用
15307: RootEntries	DW	0	;
15308: TotalSectors	DW	0	;
15309: MediaDescriptor	DB	0	;
15310: SectorsPerFAT	DW	0	;
15311: SectorsPerTrack	DW	0	;
15312: Heads	DW	0	;
15313: DB 14	Dup(0)		;
15314: ;Track Layout	;设备的磁道布局表的起始地址		;
15315: SectorCount	DW	0	;
15316: DB 252	Dup(0)		;
15317: ;End of Packet			

15318:										
15319:	HeadsOfDrivParm	DW	2							;存放“drivparm 系统配置命令的“/H”开关指定的磁头数
15320:	SecPerTrackOfDrivParm	DW	09							;存放“drivparm 系统配置命令的“/S”开关指定的每道扇区数
15321:	DriveOfDrivParm	DB	0							;存放“drivparm 系统配置命令的“/D”开关指定的物理驱动器号(0=A,1=B,...)
15322:	MarkOfControlSym	DW	0							;“drivparm”系统配置命令的开关参数的标志位字
15323:										;相对地址偏移:3AA9
15324:	DS_BPBP	DW	512							;7
15325:	DB	2								;
15326:	DW	1								;
15327:	DB	2								;
15328:	DW	112								;
15329:	DW	2D0H								; 单面/双面双密度(160KB/180KB 或 320KB/
15330:	DB	0FDH								; 360KB、5.25 英寸)的软盘驱动器的 BPB 参数块
15331:	DW	2								;
15332:	DW	9								;
15333:	DW	2								;
15334:	DD	0								;
15335:	DD	0								;
15336:										;相对地址偏移:3AC2
15337:	HD_BPBP	DW	512							;7
15338:	DB	1								;
15339:	DW	1								;
15340:	DB	2								;
15341:	DW	224								;
15342:	DW	960H								; 1.2MB(5.25 英寸)双面四倍密度的软盘驱动器
15343:	DB	0F9H								; 的 BPB 参数块
15344:	DW	7								;
15345:	DW	15								;
15346:	DW	2								;
15347:	DD	0								;
15348:	DD	0								;
15349:										;相对地址偏移:3ADB
15350:	FD720_BPBP	DW	512							;7
15351:	DB	2								;
15352:	DW	1								;
15353:	DB	2								;
15354:	DW	112								; 720KB(3.5 英寸)双面双密度软盘驱动器的
15355:	DW	5A0H								; BPB 参数块
15356:	DB	0F9H								;

```

15357: DW 3 ;|
15358: DW 9 ;|
15359: DW 2 ;|
15360: DD 0 ;|
15361: DD 0 ;┘
15362: ;相对地址偏移:3AF4
15363: FD144_BPB DW 512 ;┐
15364: DB 1 ;|
15365: DW 1 ;|
15366: DB 2 ;|
15367: DW 224 ;|
15368: DW 0B40H ;| 1.44MB(3.5英寸)双面四倍密度的软盘驱动器
15369: DB 0F0H ;| 的 BPB 参数块
15370: DW 9 ;|
15371: DW 18 ;|
15372: DW 2 ;|
15373: DD 0 ;|
15374: DD 0 ;┘
15375: ;相对地址偏移:3B0D
15376: FD288_BPB DW 512 ;┐
15377: DB 2 ;|
15378: DW 1 ;|
15379: DB 2 ;|
15380: DW 240 ;|
15381: DW 1680H ;| 2.88MB(3.5英寸)的软盘驱动器的 BPB 参数
15382: DB 0F0H ;| 块
15383: DW 9 ;|
15384: DW 36 ;|
15385: DW 2 ;|
15386: DD 0 ;|
15387: DD 0 ;┘
15388: ;相对地址偏移:3B26 ;软盘驱动器 BPB 参数块起始地址表
15389: AddrOfBPB DW DS_BPB, HD_BPB, FD720_BPB
15390: DW FD720_BPB, FD720_BPB, FD720_BPB
15391: DW FD720_BPB, FD144_BPB, FD720_BPB
15392: DW FD288_BPB
15393: NumberOfSwitchSym DB 8 ;为 drivparm 系统配置命令允许的开关参数符的个
;数
15394: TableOfSwitchSym DB ' FHSTDICN' ,drivparm 系统配置命令允许的开关参数符表
15395: UnknownCMD DB CR, LF, ' Unrecognized command in CONFIG. SYS'
15396: OutputCRLF DB CR, LF, ' $'
15397: InvalidPara DB 0DH, 0AH, ' Bad command or parameters -- $'
15398: BigSectorSize DB CR, LF, ' Sector size too large in file $'

```

```

15399: BadMissing          DB   CR, LF, ' Bad or missing $ '
15400: CMD_Inter          DB   ' Command Interpreter' ,0
15401: InvalidCodePage    DB   CR, LF, ' Invalid country code or code page' ,CR, LF, ' $ '
15402: Err_CountryCMD     DB   CR, LF, ' Error in COUNTRY command' , CR, LF, ' $ '
15403: Err_CountryMem     DB   CR, LF, ' Insufficient memory for COUNTRY.SYS file' ,CR, LF, '
$ '
15404: Err_Memory         DB   CR, LF, ' Configuration too large for memory' ,CR, LF, ' $ '
15405: Err_BlockDev       DB   CR, LF, ' Too many block devices' , CR, LF, ' $ '
15406: InvalidSTPara     DB   CR, LF, ' Invalid STACK parameters' ,CR, LF, ' $ '
15407: IncorrectOrder    DB   0DH, 0AH, ' Incorrect order in CONFIG.SYS line $ '
15408: Err_Config        DB   ' Error in CONFIG.SYS line $ '
15409: Err_LogicalDrive  DB   ' WARNING! Logical drives past Z: '
15410: DB                 ' exist and will be ignored' , 0DH, 0AH, ' $ '
15411: DB                 0, 0, 0, 0
15412: End_SysInt_II     EQU  $
15413: ;
15414: IO3 ENDS
15415: END
15416:
15417:

```

§ 10.5 IO.SYS 源程序索引

10.5.1 IO.SYS 源程序的过程名索引

过程名	定义行号	引用行号
AllocateBufferMem	9976	9935
AllocateMaxFreeUMB	13791	13746,13937
Allocate_Stack	8230	8215
AppendNewBDPB	7363	6749
ApplyAllAvailableMem	8826	8695
ApplyMaxUMB	13378	13334
App_New_Node	3481	2496,2517, 3422
AUX_Inp_Flush	4424	3985

过程名	定义行号	引用行号
AUX_Intr	973	618
AUX_ND_RD	4373	3883
AUX_Outp_Status	4396	3988
AUX_RD	4332	3982
AUX_WR	4438	3986
AUX_Write	4437	
AUX_WR_Verify	4439	3987
BCDtoBIN	1848	1829,1832,1835,1838
BINtoBCD	1601	788, 2599, 2600
BlkDevIntrEntry	1248	6740
BuildCDB	1434	1409
Build_BDPB_DefaultBPB	3213	2689
Build_BPB	4781	4645
Build_ExtendedDisk_BDPB	3336	2502
BulidBufferChain	9933	9537, 9726
Calcuate_DayCount	1710	1692, 3537
CalculateAccumulateCode	9895	9816, 9876
CalculateClockCount	4472	
CalculateDecimalValue	11248	11115
CalculateHexValue	13718	13685
Calculate_Bytes	6193	6160

过程名	定义行号	引用行号
CallSubInIO2	2084	2640,2643,2657,3008,3069,3144,3731,3770,3792
CALL_INT13H	5654	5533,5578,5641
CALL_ROMBIOS	1517	
Capital	14645	14326
ChangeCharToCap	11029	11009,11341
ChangedTerminator	13536	12464
ChangeStrToCaps	10999	10878
CheckA20	1109	1042, 1065, 1084
CheckLogicDriveNum	3464	2494,2515,3383
Check_FMTStatus	6256	5942,5960,6009
ChkDriver	13572	12547,12577
ChkHIMEMMark	9244	9048
ChkHMA	9024	8888
ChkMediaRemove	7449	4711
ChkTerminator	11581	10557,11552
ChkWithMediaDescript	7520	7578
Chk_PROTMIN \$	13290	13236
ClearHIMEMMark	9194	8578
ClearStartingHMA	1224	1188, 1213
Clear_Intrrupt	3611	3602,3639
Clear_ModifyBPBFlag	7693	5004,7721

过程名	定义行号	引用行号
CLOCK \$ _Intr	990	634
CLOCK \$ _RD	4574	3996
CLOCK \$ _WR	4522	4000
CLOCK \$ _Write	4521	
CLOCK \$ _WR_Verify	4523	4001
COM1 _Intr	974	656
COM2 _Intr	978	691
COM3 _Intr	982	699
COM4 _Intr	986	707
ConvertAddrFMT	13554	12597,13582
ConvertConfig	14323	12197
ConvertData	1672	786,2603,2604
ConvertToParagraphs	9290	8464,8468,8488,8500,8791,8952,8969
Convert _Addr	9851	9311,9575,9623,12128,13556,14676
Convert _AddrFMT	14673	9395,9422,9429,9454,9532,9542,9553,9555, 9578,9594,9605,9626,9729,9734,9966,12433
CON _Inp _Flush	4136	7421
CON _Intr	954	610
CON _ND _RD	4064	3940,4089
CON _ND _Read	4063	
CON _RD	4009	3939
CON _WR	4118	3943

过程名	定义行号	引用行号
CON_Write	4117	
CON_WR_Verify	4119	3944
CopyDOSFarCallToIO2	9270	8717
Copy_String	15118	12693,12737,15081
CreateDriverSCB1	13328	12436
CreateDriverSCB2	13417	13346
CreateEntireUMBChain	13742	12504
CreateSCB	10468	9401,9431,9534,9558,9596,9718
CreateUMBChain1	13761	13743
CreateUMBChain2	13936	13773
Create_A_Buffer	10002	9946
Create_CDS	9303	8644,12132,12624
Create_ControlBlock	9382	8702
CurrAvailableMem	13234	12485
CutTailChar	10968	10883
DataError	14796	
DetermineDriverParagraphs	13473	12434
DisableA20	1132	
Disk_19H	6619	4668
Disk_Build_BPB	4784	4645
Disk_Dev_Close	5150	4657

过程名	定义行号	引用行号
Disk_Dev_Open	5135	4656
Disk_Generic_IOCTL	5766	4662
Disk_Get_Map	6398	4666
Disk_Init	7350	4643
Disk_Intr	993	642,1249
Disk_Map	6397	
Disk_Media_Check	4693	4644
Disk_ND_RD	5180	4648,5170
Disk_NOP_Sub	4736	4649,4650,4653,4654,4659,4660,4661,4663, 4664,4665
Disk_Operate1	5455	5373
Disk_Operate2	5495	5462,5477,6138,6157
Disk_Operation	5301	5203,6548
Disk_Read	5290	3730,3791,5208
Disk_Rem_Media	5167	4658
Disk_Set_Map	6411	4667
Disk_WR	5198	4651
Disk_WR_RD	5196	
Disk_WR_Verify	5197	4652
DisplayString	495	478,8671,12520,12768,12789,12862,12899, 13081,13086,13103,13117,13148,13161, 13195,14702,15141,15153

过程名	定义行号	引用行号
Disp - CharStr l	15138	12652
Disp - ErrorInfo	15131	8816,9649,12173
Disp - ErrorStr	15135	9832,12449,12756
Disp - Insert - FDisk	7393	5263
Do - INT13H	6354	5989,5999
DummyISR	937	2252,2321
Enable1 - A20	1083	1012,1229
Enable2 - A20	1094	1044,1067
ExecuteDOSFunction	9867	9725,9726,9882
FormatTrack	5934	5746
GetChar	4354	4383
GetChrBuf	4461	4334, 4374, 4425
GetChrStatus	4413	4356,4445
GetConfigChar	14547	14334, 14387, 14395, 14421, 14429, 14436, 14446,14459,14471,14493,14500
GetCurrParaValue	13053	12263, 12306, 12336, 12374, 12665, 12823, 12859,12952,12992
GetHexSizePara	13671	13638
GetIndicateParaValue	10523	13063
GetInstallStateOfHIMEM	9069	9028,13762
GetIntegerParaValue	11079	10929
GetMaxLogicDrivePara	11508	10937
GetNextUMBSeg	13917	13829,13892,13896,14019

过程名	定义行号	引用行号
GetNotSwitchParaValue1	10683	10608
GetNotSwitchParaValue2	10895	10704,10798
GetPlusIntegerValue	11103	10922,11092
GetPortStatus	4411	4378,4397
GetPRNStatus	4211	4171,4198,4255
GetSwitchParaValue	10773	10627
GetSwitchStatusPara	11267	10951
Get_68H	6649	5741
Get_AccessState	6586	5740
Get_AdrOfInfolD	14992	14887
Get_BDPB_Node	4675	2638,2655,3768,4694,4786,5153,5168,5304, 5767,6399,6412
Get_BPBP_Para	4988	4855
Get_Char	4026	4012
Get_CharOfConfig	13130	12194, 12198, 12207, 12218, 12918, 12928, 12931, 12938, 14116, 14158, 14182, 14186, 14630,14634,14761
Get_Data	14746	14189
Get_DevicePara	5803	5733
Get_DrivParmPara	14209	14192
Get_ExtMediaState	6463	5739
Get_NextCluster	369	250, 396, 403, 410
Get_OFS_FreeHMA	6829	6785, 6802

过程名	定义行号	引用行号
Get_RTCPara	3583	3568
Get_VolumeID	7741	7532, 7718
IllegalPara	10715	10655
Init_CDS	9322	9372, 9581
Init_COM_Adapter	3322	2225, 2227, 2229, 2231
Init_ExtendedDisk_BDPB	3373	3357
Init_FixedBDPB	3434	3419
Init_PRN_Adapter	3309	2234, 2236, 2238
Init_RTC	3555	3535
Install1_IO2_MSDOS2_InHMA	8870	8847, 9092, 12508
Install2_IO2_MSDOS2_InHMA	8887	8871
Install_IO2	8846	8892, 8909
Install_IO2_MSDOS2	8846	8713
Install_IO2_MSDOS2_InCMA	8906	8690, 8857
Install_MSDOS2	8944	8894, 8911
INT02H_Entry	7958	10085
INT08H_Entry	7981	10090
INT09H_Entry	7990	10095
INT0AH_Entry	8010	10127
INT0BH_Entry	8026	10158
INT0CH_Entry	8042	10189

过程名	定义行号	引用行号
INT0DH_Entry	8058	10220
INT0EH_Entry	8074	10251
INT13H_ILR	1371	
INT13H_ILR1	1371	1395, 2558
INT13H_ILR2	1572	2585
INT13H_ISR	1039	2133,6981,7039,7059,7099,7114,7146,7210
INT15H_ISR	1196	2135
INT19H_ISR	1145	2137
INT1BH_ISR	935	2247
INT24H_ISR	15214	8665
INT29H_ISR	1019	2249
INT6CH_ISR	1686	2622, 2623
INT70H_Entry	8002	10100
INT72H_Entry	8090	10282
INT73H_Entry	8106	10313
INT74H_Entry	8122	10344
INT76H_Entry	8138	10375
INT77H_Entry	8154	10406
InvalidCmd	3922	3909, 3981
InvalidSubCmd	5792	5736,5737,5738,5747,5748,5749
IO1_INT13H_ISR	1055	6981,7039,7059,7099,7114,7146,7210

过程名	定义行号	引用行号
IO1_Interrupt	953	
IO2_INT13H_ISR	7048	
IO2_INT2F_ISR	6690	
IO2_Interrupt	3848	
IO_Loader	37	140,147,235
JoinAllNeighborFreeUMB	13883	13751
JoinFreeUMBTToUMBChain	13817	13748
Link_Old_INT13H	6966	7196,7259,7298,7311,7332
Link_PreviousISR	8170	7973,7982,7994,8003,8017,8033,8049,8065, 8081,8097,8113,8129,8145,8161
LoadDriver	13518	12455
LPT1_Intr	961	664
LPT2_Intr	965	672
LPT3_Intr	969	683
ModifyMemSize	13252	13242
ModifySegAddr	3833	
ModifyUMBSize	13985	8698,13333
Modify_PathOfShell	15053	
Modify_Vector	10445	10086,10091,10096,10101,10128,10159, 10190,10314,10345,10376,10407
MultiDriveName	5217	5343,5820,5971,6108,6414,7450
OmitAllSeparator	13655	13629,13641
OmitCommentStr	14568	14332,14419,14427,14434,14491,14498

过程名	定义行号	引用行号
OmitSeparators	11549	10534,10563
Omit A ConfigCMD	14628	12215
OpenDevice	15177	9665,9668
OpenFile	15202	15178,15182
OutputErrInfo	13096	12265, 12286, 12308, 12338, 12376, 12393, 12802,12825,12954,12994
OutputErrLineNum	13171	13149,13162
OutputErrSiteInfo	13157	9840, 12528, 12769, 12790, 12863, 12900, 13082,13087,13118,15156
PointToNext	10756	10737
PRN 19H	4309	3974
PRN Generic_IOCTL	4279	3968
PRN Intr	957	626
PRN Output	4164	
PRN Outp Busy	4244	3965
PRN Outp Status	4197	3959
PRN RD	4152	3953
PRN Request	4213	4175,4263
PRN WR	4165	3957
PRN WR Verify	4166	3958
ProcessHexSizePara	13625	12391
Process Config	12102	8681
Process Country	14813	12742

过程名	定义行号	引用行号
Process .DevTrack	6079	
Process .DrivParm	14096	12842
Process .Install	9780	12240
Process .RemMedia	7571	5593
Process RTC	3511	2336
Process .Stack	10019	9627
Process .SwitchPara	14157	14112
Pro Config4	12182	8697,8701,8709
Pro Config97	12781	12667
PublicIntrProcess	1001	955, 958, 962, 966, 970, 975, 979, 983, 987, 991, 994
PUB ND RD	4080	3954,3997,4202,4388
PUB NOP Sub	4106	3935, 3949, 3969, 3971, 3972, 3973, 3978, 3992, 3993, 3999, 4120
ReadASectorofFAT	3750	3674,3683,3706
ReadBootSector	6538	6467,6499,6523
ReadClockCount	4624	4575,4754,5700
ReadDisk	288	226,268,456
ReadFATTable	436	383,391,417
ReadFile	15032	14820,14839,14877
Read BootstrapSector1	2759	2805,3355
Read BootstrapSector2	4937	4851
Read .ClockCount	1795	

过程名	定义行号	引用行号
Read_DeviceTrack	6080	5734
Read_Disk	5067	4940,5051,7777
Read_MS DOS	3651	2680
Read_SecondSector	5048	4860
Rebuild_BPB	7493	5346
RecoverMemSize	13271	12497
Recover_INT1EH	6434	5891
RedefineDriveLogicName	2706	2530
RequestDrive	14711	12496
ResetDiskControler	5720	5081, 5600
Reset_Drive	6334	5584, 5587, 5721, 6004
RestartOS	474	
RetfEntry	1250	
Retry_INT13H	5631	5572
ROMBIOS1	1521	1457
ROMBIOS2	1529	1480
ROMBIOS3	1537	1484
ROMBIOS4	1545	1497
ROMBIOS5	1553	1506
ROMBIOS6	1561	1405
Save_dos_Para	13207	12381

过程名	定义行号	引用行号
Seek_BDPB	6948	6882,7238
Seg_IO2_MSDOS2_InLoad	8964	8907
SendCDB	1477	1412
SetAvailableMemSeg	13312	12486
SetEndFlagOfCMC	14010	8699
SetErrorDoneBit	3924	4153,5206
SetHIMEMMark	9132	8741
SetParaInfoBlk	10827	10700, 10808, 10908, 11214, 11316, 11475, 11532
SetSizeOfSCB	13597	12641,12645
Set_AccessState	6603	5751
Set_BDPBDefExtMediaState	4817	3142,4789
Set_BDPBExtMediaState	5015	3006, 3067, 4998, 6520
Set_BDPB_DevInfo	7661	6575,7005,7082
Set_BytesPerSector	6178	5917
Set_CodeOfDriver	5674	4741,4923, 5618, 7506
Set_DASDType	6209	5968,6012
Set_DevicePara	5843	5744,12844
Set_ExtMediaState	6493	5750
Set_LastVolumeID	7612	4733
Set_LastVolumeID_1	7614	7601
Set_MediaChangedCode	4752	4720, 7471

过程名	定义行号	引用行号
Set OFS FreeHMA	9221	8895
Set Packet	14079	12845
Set PacketPara	14245	14132
Set RebuildBPBFlag	6560	6464, 6494
Set Recover Para	5422	5374, 6167
Set ReturnPara	7599	7504, 7585
Set RTCPara	3621	3566, 3572
ShiftInterface	1246	585
Strategy	944	609, 617, 625, 633, 641, 655, 663, 671, 682, 690, 698, 706
SUB 08D1	1271	1272, 7397
SysInt II Entry1	8297	9603
SysInt II Entry2	8482	8475
SysInt I Entry	2100	581
Temp1	5278	
TestDBCSBootByte	11700	10577, 10982, 11005, 11339, 11452, 11514
TestKeywordMatch	11331	10735, 11297
TestLoadDriverInUMB	13359	13331
TestParaLegal	10726	10775
TestParaOverflow	11227	11121, 11127, 11131, 11135, 11139
TestParaSeparator	14609	14422, 14494
TestReservedChar	11486	11428, 11450

过程名	定义行号	引用行号
TestSeparator	11620	10559, 11554
TestSwitchPreface	11674	10555
TestTerminatorOrSeparator	14598	12404, 13635, 13658, 13682, 14372, 14400, 14430, 14440
Test BCDDData	1913	1734, 1808
Test - ChangeLineStatus	7703	4713, 6568, 7452, 7527, 7716
Test - DayData	1862	1737
Test - DevOpCount	7439	7494, 7574
Test - DriveSym	15096	15059
Test - ModifyBPBFlag	7683	7454, 7496
Test - Numeric	14729	14750
Test - TimeData	1893	1810
Time - To - ClockCount	1827	1740, 1812
Track - Operation	6106	6066
TransferData	6848	7159, 7228, 7290, 7319
Update - BuildBPB	7631	4864
Update - ClockCount	5698	5124, 5425
Update - DBCSInMSDOS1	14966	14928
Update - FPT - Para	5385	5348, 6113
VerifyParaStr	11420	10936, 10941
VerifyTotalSector	3175	2957
VerifyTrack	6035	5735

过程名	定义行号	引用行号
Verify_INT13H_Para	6877	7112,7269,7297,7310,7331
VolumeIDtoBDPB	7713	4798
Write_DeviceTrack	6083	5745

10.5.2 IO.SYS 源程序的变量名索引

变量名	定义行号	引用行号
AccumulatedCode	8357	9817,9877
AddressField	811	5908,5976,5977,5985,5986,5996,6047,6117
Address_ListOfList	8301	8530,8532,8570,8986,9304,9406,9436,9475,9526,9560,12474,12542,12583,12608,12626
AddrOfBPB	15389	14256
AddrOfBuffer_SEG	63	139,371
Addr_ExtCIMB	8304	8534,8536,12734
Addr_MSDDOS	8302	8494,8497,8499,8501,8524,8537,8684,8692,8858,8873,8947,8950
AllowHMA	589	1002,1040,1063,1186,1211
AUX_Buffer	593	4463
AUX_CMDNum	3976	976,978,984,988
AUX_CMDTab	3978	
AUX_Device	15225	9663
AUX_DriverHeader	614	606
AXValue	599	7095,7102,7164
BadMissing	15399	15136

变量名	定义行号	引用行号
BDPB_Head	722	2354,2707,2723,3215,3484,4676,5228,6401,6755,6949,7664
BigSectorSize	15398	12650
BootDriveNo	58	68,275,325,338,2279,2637,2649,2733,2743,3722,3767,3783,
BootMediaDescriptor	1943	2648
BPB_Ptr_Array	894	2003,7352
BytesOfConfig	8375	12189,14556
BytesPerCluster	43	163,219,234
BytesPerSector	51	88,135,270,356,441,458,3281,9495,14257
BytesPerSector_Init	1950	2662,3758
CannotAllocateMem	8838	9012
CCIB_1	11999	11995
CCIB_B	11759	11755
CCIB_C	11809	11805
CCIB_H	12035	12031
CCIB_K	11947	11943
CCIB_L	11930	11926
CCIB_M	11982	11978
CCIB_Q	11836	11832
CCIB_X	11895	11891
Century	479	1605,1609,1653
ChangeLine	646	5856

变量名	定义行号	引用行号
CharsOfPreface	8369	14458,14469,14572,14577
CLOCK \$ _CMDNum	3990	992
CLOCK \$ _CMDTab	3992	
CLOCK \$ _DriverHeader	630	622
ClockFlag	921	1723,1733,1736,1739,1754,1761,1767,1772, 1780,1782
ClusterNo	46	387,394,395
ClusterNo_ Init	1951	3679,3686,3687
CMDLine	8332	8745,12914,12936
CMD_ Inter	15400	8815
CodePage	11867	14873,14935
COM1_ DriverHeader	652	638
COM2_ DriverHeader	687	679
COM3_ DriverHeader	695	687
COM4_ DriverHeader	703	695
CompatibleFDiskFlag	800	7017
ConfigCount	8374	12126, 12137, 12157, 12979, 13132, 14324, 14555,14782
ConfigFile	15227	12108,12172
CON_ Buffer	588	936,4030,4065,4137
CON_ CMDNum	3933	956
CON_ CMDTab	3935	
CON_ Device	15224	9643

变量名	定义行号	引用行号
CON_DriverHeader	606	2305
CountryCode	11866	12668,12678,12701,12722
CountryFile	15229	12659, 12692, 12709, 12711, 12714, 12728, 12749,12751,12754,15070,15071,15082
CPIB_I	11995	12988
CPIB_B	11755	12259
CPIB_C	11805	12302
CPIB_F	11869	12796
CPIB_H	12031	12370
CPIB_K	11943	12855
CPIB_L	11926	12819
CPIB_M	11978	12332
CPIB_Q	11832	12661
CPIB_X	11891	12948
CurrDriverParagraphs	12072	12438,13369,13385,13490,13502
CurrentCluster	53	194,231,252,374,400
Cylinder	742	5508,5560
Cylinders_Init	1955	2465
Cylinder_FMT	746	6379
DayPerMonth	781	1639
DefaultVolID	1307	7751

变量名	定义行号	引用行号
DefaultVolume	794	4823
DeviceAttributes	15299	14085
Device_No	602	4214,4414,4462
DiskBuffer	753	2910,2913,2923,2972,2974,2982,3014,3179, 3186,4943,4945,4947,4949,4952,4956,4961, 4963,4966,4989,4990,4991,4992,4993,4994, 4995,5016,5019,5021,5026,5030,5071,6469, 6471,6475,6502,6504,6510,6544,7141,7158, 7208,7227,7287,7307,7318,7525,7530,7549, 7552
DiskMedia	726	7875
DiskNumber	645	5524,5567
Disk_CMD0DH	4656	
Disk_CMDNum	4641	3870
Disk_CMDTab	4643	
Disk_DriverHeader	638	630
DispLineNumFlag	8396	12526,12529
DOS_Install_Site	8300	8682, 8711, 8715, 8739, 8861, 8876, 9090, 12506,13222,13225
DRH_Ptr	591	945, 946, 1006, 3865, 3894, 3925, 4073, 4104, 4280,4310,4726,4803,5769,5804,5844,5935, 6037,6087,6423,6473,6511,6587,6604,6621, 6650,6736,6737,7616
DriveNo_Init	1949	2848,2907
DriveNumber_Boot	8319	8583,8674
DriveNumber_Init	2001	3354,3394,3412
DriveOfDrivParm	15321	14049,14059

变量名	定义行号	引用行号
DriverCounter	10484	12487,12640,12644,13575
DriverLoadAddr	12075	12471, 12540, 12614, 12629, 12633, 13294, 13349, 13350, 14712, 14713, 14715, 14716, 14718,14719
DriverLoadFlag	12086	12413, 12416, 12423, 13238, 13329, 13342, 13607
DriverName	12090	13298
DriveType0	2010	2066
DriveType1	2024	2067
DriveType2	2038	2068,2069,2070,2071,2072,2073,2074
DriveType9	2052	2075
Drive_ErrCode	751	
Drive_Number	725	4699,4717,7465
DSValue	598	1046,1049,1056,1059
DS_BPB	15324	15389
D_089C	1254	6775
D_089E	1255	6773
D_08A0	1256	
D_08D0	1266	7394,8270
EnableWR_Flag		
EndAddrOfDriver	12076	12499, 12501, 12533, 12591, 12593, 12595, 12596, 13555, 13557, 13558, 13560, 13574, 13579,13600
EndAddrOfParaItem	10491	10586,10669,11464
EndAddrOfTempBuffer	10507	10588

变量名	定义行号	引用行号
EOF_IOSYS	61	253,373,423
ErrMes	8290	8265
ErrorCtrlFlag	8373	8719,15154
Err_BlockDev	15405	12519
Err_Config	15408	13160
Err_CountryCMD	15402	12787
Err_CountryMem	15403	12761
Err_LogicalDrive	15409	8670
Err_Memory	15404	14699
ESDSValue	804	5658,6384
EXECPB1	8345	8806
EXECPB2	8366	9812,9813,9814,9815,9820
ExtCountryInfoBuf	10511	11042
ExtendedBDPB1	1314	2004,2533
ExtendedBDPB10	1332	
ExtendedBDPB11	1334	
ExtendedBDPB12	1336	
ExtendedBDPB13	1338	
ExtendedBDPB14	1340	
ExtendedBDPB15	1342	
ExtendedBDPB16	1344	

变量名	定义行号	引用行号
ExtendedBDPB17	1346	
ExtendedBDPB18	1348	
ExtendedBDPB19	1350	
ExtendedBDPB2	1316	
ExtendedBDPB20	1352	
ExtendedBDPB21	1354	
ExtendedBDPB22	1356	
ExtendedBDPB23	1358	
ExtendedBDPB24	1360	
ExtendedBDPB25	1362	
ExtendedBDPB3	1318	
ExtendedBDPB4	1320	
ExtendedBDPB5	1322	
ExtendedBDPB6	1324	
ExtendedBDPB7	1326	
ExtendedBDPB8	1328	
ExtendedBDPB9	1330	
FATType..Init	1946	2664,2681,3101,3135,3159,3668
FAT..12Bits	792	4829
FAT..16Bits	793	4827
FD144..BPB	15363	15391

变量名	定义行号	引用行号
FD288_BPBP	15376	15392
FD720_BPBP	15350	15389,15390,15391
FDiskBDPB1	755	722,894
FDiskBDPB2	757	895
FDiskBDPB3	759	896
FDiskBDPB4	761	897
FDI_Flag_IO1	1956	2168,3255
FDI_Flag_IO3	8311	8434,9334
Febmary	782	1634,1650
FileHandle	8377	12720,12771
FirstCharOfPreface	8370	14457,14575
FirstDataSectorNo	55	66,105,202,204,260,261,276,277
FixedDiskNumber	2002	2483,2504,3337
FixedDiskPara	1972	3082
FlagOfMemory	12088	13261,13272,13273
FMTOpStatus	852	
FreeAddress1	1305	2538
FreeMemOFSofHMA	1300	6811,6831,6837
GapLength_FMT	747	6369
GDT	9173	9209
GenericIOCTLFuncCode	5754	6628

变量名	定义行号	引用行号
GetKeyStatus	771	2330,4068
GetParaRetCode	10490	10527, 10611, 10634, 10662, 10668, 10694, 10788, 10795, 10905, 10921, 10923, 10928, 10930, 10935, 10938, 10943, 10945, 10950, 10955, 10957, 11201, 11210, 11302, 11311, 11441,11535
Get_GenericIOCTL_CMDNum	5732	5775
HardIntVectorArray	864	1164
HDtoDD_BPB_Para	763	4871
HD_BPB	15337	15389
HeadLoadTime	733	5435
HeadLoadTime_BAK	736	5106
HeadNumber	741	5520,5555
HeadsOfFixed_Init	2005	3390
Heads_Init	1953	2457
Head_FMT	745	6382
Hexsize	12087	12424,13498,13500,13626,13640
HiddenSectors	50	100,107,448,449
HIGH_Keyword	12066	12059
HIMEMAddr	590	1098,1136,9032,9033,9036,9045
HIMEM_Mark	9119	9165,9258
HMAAddress	1073	1115
HMANotAvailable	8837	8854

变量名	定义行号	引用行号
IncorrectOrder	15407	13147
InsertFDiskSym	7432	7412
Install_Flag	8353	8706,8723,9733,12235
INT10H_Number	711	1150,2113
INT13H_CMDCode	727	5198,5201,5291,5505,5538,6081,6084,6466, 6497,6522
INT13H_RetCode	749	5682
INT13H_Shift_Entry	676	1058,2130,2132,2589,2590
INT13H_TS	750	
InvalidCodePage	15401	12706,12784
InvalidPara	15397	13102
InvalidSTPara	15406	12861,12898
IO2_00D0	3915	3913,9277
IO3_Flag	1303	8399,8705
KeySign	8372	14393, 14407, 14409, 14411, 14413, 14415, 14507
KeywordNumber	11801	13209
LabelAddr_IO3	8356	9731,9732
LastDrive	8326	9562,9564,12835
LastDrive_L	11941	12831,12834
LengthOfConfig	8354	9901
LengthOfPara	8361	8366,9805
LineCounter	8337	12294,13181

变量名	定义行号	引用行号
LineNumOfLastBuffer	8340	12259
LoaderUsedAP	54	243,264,271
LoadSeg_CurrDriver	12073	12437,13347,13519,13577,13599
LogicDriveFlag	8397	8668
LOW_Keyword	12067	12061
LPT1_DriverHeader	660	652
LPT2_DriverHeader	668	660
LPT3_DriverHeader	679	668
MarkOfControlSym	15322	14057, 14086, 14122, 14127, 14177, 14210, 14262,14267
MarkOfCountry	15232	14826
MaxSectorsPerTrack	738	2390,2445,5390,6149
MaxSeg_CurrDriver	12074	12440,12490,12534,13240,13348,13559
MediaDescriptor	60	67,274,14274
MediaType	15301	
MediaTypeFlag	850	5869,6227
ModelByte	854	8410,8418,9588
ModelByte_Init	854	2201,2209,2213,2270,3557
ModifyFlag	851	6357,6438
MSDOS1_SEG	582	1005
MultiTrack	799	5460,5544,6059,6134
MultiTrack_OpFlag	803	

变量名	定义行号	引用行号
NewHeadLoadTime	734	5412,5636
NOUMB_Keyword	12069	12065
NUL_Device	15223	15181
NumberOf2NDBuffer	8321	9529,9540,9547,11229
NumberOfBuffer	8320	9467,9472,9527,9943,9980
NumberOfCylinders	15300	14083,14253,14302
NumberOfFCB	8324	9432,12970
NumberOfFDisk1	731	2725,2736
NumberOfFDisk2	2091	2153,2162,2164
NumberOfHandle	8323	9396,9631,12812
NumberOfHead	42	94,314,317
NumberOfKeepFCB	8325	9439,12971
NumberOfSFT	11889	12808,12811
NumberOfStack	8312	9591,9620,10029,12895,12904
NumberOfSwitchSym	15393	14169
N_FCBS	11923	12962,12969
N_Stacks	11975	12871, 12878, 12880, 12885, 12891, 12893, 12903
OFF_Keyword	11829	11827
OFS_AllocatedManageBlock	7951	8175,8180,8204,10069
OFS_FreeMemory	8380	9404,9412,9418,9420,9434,9444,9543,9551, 9570,9612,9964,13613,14675,14678
OFS_ManageBlockHead	7947	10034,10037

变量名	定义行号	引用行号
OFS_ManageBlockHead2	7949	8218,8243,10038
OFS_ManageBlockTail	7950	8231,10068
OFS_PreviousBuffer	8343	10003,10005
OFS_RetfIO2	2076	2085
OFS_Stack	7945	10043,10046
OFS_StackField	8314	9584,9613,10033,12897,12907
Old_INT02H_Vector1	866	10083
Old_INT02H_Vector2	7953	7970,10084
Old_INT08H_Vector1	868	10088
Old_INT08H_Vector2	7976	10089
Old_INT09H_Vector1	870	10093
Old_INT09H_Vector2	7985	10094
Old_INT0AH_Vector1	872	10125
Old_INT0AH_Vector2	8012	10126
Old_INT0BH_Vector1	874	10156
Old_INT0BH_Vector2	8028	10157
Old_INT0CH_Vector1	876	10187
Old_INT0CH_Vector2	8044	10188
Old_INT0DH_Vector1	878	10218
Old_INT0DH_Vector2	8060	10219
Old_INT0EH_Vector1	880	10249

变量名	定义行号	引用行号
Old_INT0EH_Vector2	8076	10250
Old_INT13H_Vector	714	1576,1586,2129,2131
Old_INT15H_Vector	716	1199,1218
Old_INT19H_Vector	718	
Old_INT1EH_Vector	62	69,71,483,5089,5108,5338,5339,5392,5400, 5432,5637,5643,6150,6270,6271,6365,6366
Old_INT1EH_Vector_FMT	853	6296,6297,6444
Old_INT70H_Vector1	882	10098
Old_INT70H_Vector2	7997	10099
Old_INT72H_Vector1	884	10280
Old_INT72H_Vector2	8092	10281
Old_INT73H_Vector1	886	10311
Old_INT73H_Vector2	8108	10312
Old_INT74H_Vector1	888	10342
Old_INT74H_Vector2	8124	10343
Old_INT76H_Vector1	890	10373
Old_INT76H_Vector2	8140	10374
Old_INT77H_Vector1	892	10404
Old_INT77H_Vector2	8156	10405
On_Keyword	11828	11825
Operate_Times	724	4762,4763,4765
OutputBuffer	8338	13179

变量名	定义行号	引用行号
OutputCRLF	15396	12651,13116,15137
OverlayPPB	12083	13520,13521,13524
ParaDefaultFlag	10514	10896,10953,11430
qParaFeatureFlag	10496	10551, 10561, 10566, 10574, 10595, 10774, 10777, 11081, 11082, 11088, 11148, 11169, 11229, 11342, 11350, 11380, 11556, 11558, 11624,11660,11662,11688
ParaSeparator	10493	10671,11461,11623,11659
ParaStrBuf	10509	10550,10590,11675
ParaValue	11800	12274, 12675, 12691, 12807, 12830, 12868, 12959
ParaValueTypeCode	11800	12673
Path_Shell	15235	8760,12915
PIB_C	11814	11811
PIB_F_Q	11860	11840
PIB_H	12041	12037,12038
PIB_M	11987	11984
PIB_n_F	11878	11875
PIB_N_K	11953	11949
PIB_N_X	11901	11897
PIB_ST_1	12013	12003
PIB_SW_1	12020	12004
PIB_SX_B	11788	
PIB_S_K	11964	11950

变量名	定义行号	引用行号
PIB_S_L	11935	11932
PIB_S_X	11912	11898
PIB_X_B	11766	
PIB_X_Q	11843	11838
PIB_Y_B	11777	
PIB_Y_Q	11854	11839
PreEntry1	786	1654,1656,1658,1660,4529,4532,4535
PreEntry2	788	4553
PreEntry3	923	2086,3835
PreEntry4	925	1817,4545
PreEntry5	927	1247
PreEntry6	929	1048
PreEntry7	1301	6836,8485
PRN_CMDNum	3947	
PRN_CMDTab	3949	
PRN_Device	15226	9666
PRN_DriverHeader	622	614
PRN_RepeatCount	774	4252,4291
ProcessConfigFlag	8347	8696,8700,8708
PSIB_C	11820	11818
PSIB_H	12054	12045,12052

变量名	定义行号	引用行号
PSIB_n_F	11884	11882
PSIB_N_K	11959	11957
PSIB_N_X	11907	11905
PSIB_S_K	11970	
PSIB_S_X	11918	11916
PSIB_XY_Q	11849	11847,11858
PSIB_X_B	11772	11770
PSIB_Y_B	11783	11781
Ptr_BPBArray	2003	3496
Ptr_BPB_Array	2066	3287
Ptr_Config	8376	12978,13134,14558,14783
Ptr_DriveLinker	8303	8516
Ptr_DriverNameStr	12093	12431,12432,13627,13628
Ptr_FreeBDPB	2004	2489,2511,2532,3385
Ptr_ProcessConfig	10488	12389,12390,13060,13061,13104
Ptr_SCBArray	1263	9614,9617
Ptr_SearchSCB	1261	9610,9611
RAMSize	8317	8439,8517,8772,9513
ReadingSectors	48	225,248,249,251,265,304,306,350,454
ReadKeyCode	770	2329,4028,4087
RealTimeRetPara1	902	1813,1828,1863,1866,1895,1915

变量名	定义行号	引用行号
RealTimeRetPara2	903	1741,1814,1831,1868,1871,1897
RealTimeRetPara3	904	1773,1815,1834,1873,1875,1899
RequestForInit	8386	8615, 12429, 12430, 12489, 12491, 12498, 12500,12562,12580,12581,13427,14717
ReservedSectors	52	98,167,450
RetriesForECC	802	5582
RetriesForUnECC	801	5588
ReturnAddr	900	1689,1690,1701
ROMBIOS_Version	2007	2551
Rootpath_CDS	8330	9323,9325,9327,9373
RTCFlag	778	3534,4526,4551
SecondCharOfPreface	8371	14468,14580
SecondFCB	8359	
SecPerTK_FMT	744	6367
SecPerTrackOfDrivParm	15320	14264
SectorNoOfFAT	47	443,445
SectorNoOfFAT_Init	1952	3776,3778
SectorNumber	740	5468,5517,5554
SectorNumber_Init	1944	2106,2107,2667,2669,3659,3660
SectorOfBootDirectory	7733	7760,7767,7792
SectorsOfRemain	729	5372,5621
SectorsPerCluster	64	90,196,206,213,224,247,258,14272,14299

变量名	定义行号	引用行号
SectorsPerFAT	49	96,169
SectorsPerTrack	57	92,297,300,301
SectorsPerTrackOfFixed	2006	3392
SectorsPerTrack . BAK	737	5433
SectorsPerTrack Init	1954	2459
Sectors . Init	1945	3654,3716,3723,3735
SEG . AllocatedMemory	8384	8720,8832,9715,9736
Seg CDSArray	8328	9392,12726,13235,13317,13344,14680
SEG . Config	8327	8625, 9312, 9391, 9757, 9897, 12125, 12187, 12757,12763
Seg DPTBuffer	1948	2301,2760
Seg FATBuffer	1947	2299,3665
Seg . FirstMCB1	8308	8525,8645
Seg . FirstMCB2	8378	8727
SEG . FreeMemory	8381	8833,9405,9435,9545,9568,9576,9597,9615, 9624, 9714, 9720, 9735, 9769, 9958, 9989, 10471, 10479, 12724, 12739, 13343, 13612, 14677,14679
Seg FreeUMB	12080	13337,13362,13400,13407,13609,13990
Seg IO2	8398	8931
SEG ManageBlockHead	7948	8174,10036,10053
Seg . MSDOS1	12092	13766,13819,13885,13956,14015
SEG . StackField	8315	9616,10035
Set GenericIOCTL CMDNum	5743	5778

变量名	定义行号	引用行号
SingleFDisk	647	2179
SizeOfCMA	12089	13257,13278
SizeOfDDB	8379	8728
SizeOfDynamicStk	1264	9621
SizeOfMSDOS2InCMA	8306	8527,8910,8967
SizeOfMSDOS2InHMA	8307	8526,8893
SizeOfStack	8313	9619,10031,12896,12906
SizePerBuffer	8322	8582,8618,9949,9961,9979,10006
SK_Switches	12027	13001,13014
SourceData	9187	9202
Source_Addr_HB	9177	9205
Source_Addr_LW	9176	9204
SpecialFunctions	15297	
SPS_SK_1	12012	12999
SPS_ST_1	12019	13004
SPS_SW_1	12026	13009
SPS_SX_B	11794	12270
SPValue	743	5622
StackFlag	856	10424
StartAddrOfKeyword	10506	10779,10783,11403
StartAddrOfPara	10505	10546,10781,10860,11424

变量名	定义行号	引用行号
StartAddrOfSwitchPara	10508	10528,10743,10834
StartAddrOfSwitchStr	11802	12999,13004,13009
StartingSector_HW	797	3725,3780,5324,5331
StartingSector_LW	798	5354
StartSectorNo	44	203,205,207,208,215,216,262,263,292,293, 352,353,452,453
StartupWaitTime	732	2269,5436
Status_Break	11830	12324
Str_InsertFDisk	7431	7413
ST_Switches	12028	13006,13022
SubmodelByte	855	8412,9586
SubmodelByte_Init	855	2203,3559,3561
SubRoutine1_MSDOS	8305	8528,8538,8686,8693,8860,8875
SubRoutine_IO2	8309	8505,8514,8921,8932
SubRoutine_IO3	8355	9722,9724
Support_15H	648	2615,4071
SwitchStatus_M	11993	12355
Switch_T	777	
SW_Switches	12029	13011,13024
SX_Buffers	11797	12258
S_FCBS	11924	12965
S_Stacks	11976	12874,12882,12889,12905

变量名	定义行号	引用行号
TableOfSwitchSym	15394	14171
TailOfINT13H_ILR2	1590	2584
TempParaBuf	8362	9789,9790,9808
TempWordVar	45	184,298,310,315
Temp_HW	796	2879,2888,2890,2893,3053,3056,3240,5361
Terminator	8336	12409,12425,13544
TerminatorOfData	8336	14188,14190,14769,14797
TotalOfDay_Table	908	1777
TotalOfSector	56	102,111,113,165,166
TotalSectors	15308	9494
TypeOfFAT	59	164,189,375
UMBChain_Flag	12091	13771,13775,14013
UMB_Flag	12077	12414,12502,13216,13219
UMB_Keyword	12068	
UMB_ManageProgramEntry	12081	13769,13770,13795,13799
UMB_MB_Size	12079	13339,13360,13398,13405
UMB_StartSeg	12078	13338, 13361, 13399, 13406, 13986, 13991, 13992
UncompletedSectors	600	7109,7125
Unknown	8318	8460,8539,8548
UnknownCMD	15395	13080,13085
Value_2	3203	3279

变量名	定义行号	引用行号
Value_3	3204	3278
VDisk Mark	9106	9136,9138,9152,9252
VectorAddress	1075	1116
VerifyFlag	728	
VolumeIDBuffer	1308	7750,7804,7838,7857
X Buffers	11797	12277,12284,12290
Year	780	1606,1610,1620,1624,1630,1652
ZeroValue	597	1148,5245,5256,5336,6234,6268,6294,6298, 6363,6446